Products Solutions

Services

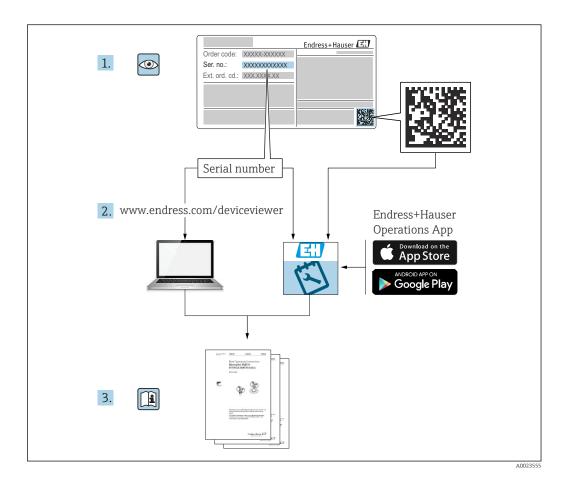
Valable à partir de la version 01.01.00 (Firmware de l'appareil)

# Manuel de mise en service **Micropilot FMR10B**

Radar à émission libre







- Conserver le présent document à un endroit sûr de manière à ce qu'il soit toujours accessible lors des travaux sur et avec l'appareil
- Afin d'éviter tout risque pour les personnes ou l'installation : lire soigneusement le chapitre "Consignes de sécurité de base" ainsi que toutes les autres consignes de sécurité de ce document spécifiques aux procédures de travail

Le fabricant se réserve le droit de modifier les caractéristiques techniques sans avis préalable. Consulter Endress+Hauser pour obtenir les informations actuelles et les éventuelles mises à jour du présent manuel.

Micropilot FMR10B Sommaire

# Sommaire

1	Informations relatives au		8	Mise en service	23
	document	5	8.1	Préliminaires	
1.1 1.2	Fonction du document		8.2 8.3	Contrôle du montage et du fonctionnement Mise en service via l'application SmartBlue	23 23
1.3	Liste des abréviations		8.4	Remarques concernant l'assistant "Mise en	2.2
1.4	Documentation	6	8.5	service"	23 24
1.5 1.6	Versions de l'appareil		8.6	Configuration du paramètre "Mode fréquence"	
			8.7	Sous-menu "Simulation"	
2	Consignes de sécurité de base		8.8	Protection des réglages contre l'accès non	
2.1	Exigences imposées au personnel			autorisé	27
2.2 2.3	Utilisation conforme			C	20
2.4	Sécurité de fonctionnement		9	Configuration	
2.5	Sécurité du produit		9.1	Lecture de l'état de verrouillage de l'appareil	
2.6 2.7	Sécurité informatique	. 9	9.2 9.3	Lecture des valeurs mesurées	
				process	28
3	Description du produit		10	Diagnostic et suppression des	
3.1	Construction du produit	10		défauts	28
4	Réception des marchandises et		10.1	Suppression générale des défauts	28
_		10	10.2	Informations de diagnostic via indicateur	20
4.1	Réception des marchandises		10.3	LED	30
4.2	Identification du produit		10.5	configuration	30
4.3	Stockage et transport		10.4	Adaptation des informations de diagnostic	31
			10.5	Messages de diagnostic en cours	31
5	Montage	12	10.6 10.7	Liste de diagnostic Journal d'événements	
5.1	Instructions de montage	12	10.8	Réinitialisation de l'appareil	
5.2	Emplacement de montage	12	10.9	Informations sur l'appareil	
5.3 5.4	Éléments internes de la cuve Orientation verticale de l'axe de l'antenne	13 13			
5.5	Possibilités d'optimisation	13	11	Maintenance	36
5.6	Montage de l'appareil		11.1	Nettoyage extérieur	
5.7	Contrôle du montage	18	11.2	Joints	36
6	Raccordement électrique	18	12	Réparation	36
6.1	Raccordement de l'appareil		12.1	Informations générales	
6.2	Garantir l'indice de protection		12.2	Retour de matériel	
6.3	Contrôle du raccordement	19	12.3	Mise au rebut	36
7	Options de configuration	19	13	Accessoires	37
7.1	Aperçu des options de configuration	19	13.1	Capot de protection climatique pour l'appareil	
7.2	Structure et principe de fonctionnement du	10	12.2	avec entrée de câble par le haut	37
72	menu de configuration	19	13.2 13.3	Écrou de fixation G 1½" Écrou de fixation G 2"	37 38
7.3	Configuration via technologie sans fil Bluetooth®	20	13.4	Adaptateur UNI G 1½">G 2"	
7.4	Indicateur LED		13.5	Adaptateur UNI MNPT 1½" > MNPT 2"	
7.5	Accès au menu de configuration via l'outil de		13.6	Tube de protection antidébordement	
	configuration	21		40 mm (1,5 in)	39

Sommaire Micropilot FMR10B

13./	Etrier de montage, regiable, mur/cable/toit,	
	75 mm	40
13.8	Étrier de montage, réglable, paroi, 200 mm	41
13.9	Équerre pour montage mural	42
	Bras de montage avec pivot	43
	Étrier de montage pivotant	49
	Dispositif d'orientation FAU40	49
13.13	Bride UNI 2"/DN50/50, PP	51
	Bride UNI 3"/DN80/80, PP	52
13.15	Bride UNI 4"/DN100/100, PP	53
	Joint de bride biseauté	54
	DeviceCare SFE100	55
13.18	Device Viewer	55
13.19	RN22	55
13.20	RN42	55
13.21	Field Xpert SMT70	55
13.22	Field Xpert SMT77	55
	Application SmartBlue	55
14	Caractéristiques techniques	56
14.1	Entrée	56
14.2	Sortie	59
14.3	Environnement	61
14.4	Process	63
14.5	Caractéristiques techniques supplémentaires.	64
	1 11	
Index	ζ	65

## 1 Informations relatives au document

#### 1.1 Fonction du document

Le présent manuel de mise en service contient toutes les informations nécessaires aux différentes phases du cycle de vie de l'appareil : de l'identification du produit, de la réception des marchandises et du stockage au dépannage, à la maintenance et à la mise au rebut en passant par le montage, le raccordement, la configuration et la mise en service.

## 1.2 Symboles

#### 1.2.1 Symboles d'avertissement

#### **⚠** DANGER

Ce symbole signale une situation dangereuse. Si cette situation n'est pas évitée, cela entraînera des blessures graves ou mortelles.

#### **A** AVERTISSEMENT

Ce symbole signale une situation potentiellement dangereuse. Si cette situation n'est pas évitée, cela peut entraîner des blessures graves ou mortelles.

#### **↑** ATTENTION

Ce symbole signale une situation potentiellement dangereuse. Si cette situation n'est pas évitée, cela peut entraîner des blessures mineures ou moyennes.

#### **AVIS**

Ce symbole signale une situation potentiellement dangereuse. Si cette situation n'est pas évitée, le produit ou un objet situé à proximité peut être endommagé.

#### 1.2.2 Symboles spécifiques à la communication

#### Bluetooth®: 8

Transmission de données sans fil entre les appareils sur une courte distance via la technologie radio.

#### 1.2.3 Symboles pour certains types d'information

#### Autorisé: 🗸

Procédures, processus ou actions qui sont autorisés.

#### Interdit: 🔀

Procédures, processus ou actions qui sont interdits.

Informations complémentaires : [1]

Renvoi à la documentation : 📵

Renvoi à la page : 🖺

Série d'étapes : 1., 2., 3.

Résultat d'une étape individuelle : L

#### 1.2.4 Symboles utilisés dans les graphiques

Numéros de position: 1, 2, 3 ...

Série d'étapes : 1., 2., 3.

Vues: A, B, C, ...

#### 1.3 Liste des abréviations

#### PN

Pression nominale

#### MWF

Pression maximale de service

La MWP est indiquée sur la plaque signalétique.

#### ToF

Time of Flight

#### DTM

Device Type Manager

#### $\varepsilon_{\rm r}$ (valeur CD)

Coefficient diélectrique relatif

## Outil de configuration

Le terme "outil de configuration" est utilisé en lieu et place du logiciel d'exploitation suivant :

- FieldCare / DeviceCare, pour la configuration via la communication HART et un PC
- App SmartBlue pour la configuration à l'aide d'un smartphone Android ou iOS, ou d'une tablette

#### API

Automate programmable industriel (API)

#### 1.4 Documentation

Pour une vue d'ensemble du champ d'application de la documentation technique associée, voir ci-dessous :

- Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer) : entrer le numéro de série figurant sur la plaque signalétique
- Endress+Hauser Operations App : entrer le numéro de série figurant sur la plaque signalétique ou scanner le code matriciel figurant sur la plaque signalétique.

#### 1.5 Versions de l'appareil

La version de firmware peut être commandée explicitement via la structure du produit. Ceci permet de s'assurer que la version de firmware est compatible avec le système actuel ou prévu.

Version du firmware: 01.00.01

Software initial

Version du firmware: 01.01.00 Support pour canal Venturi HQI520

• Améliorations des mesures de débit en canal ouvert

#### 1.6 Marques déposées

### Apple<sup>®</sup>

Apple, le logo Apple, iPhone et iPod touch sont des marques déposées par Apple Inc., enregistrées aux États-Unis et dans d'autres pays. App Store est une marque de service d'Apple Inc.

#### Android®

Android, Google Play et le logo Google Play sont des marques déposées par Google Inc.

#### Bluetooth®

La marque et les logos *Bluetooth*® sont la propriété de Bluetooth SIG, Inc. et toute utilisation de ces marques par Endress+Hauser fait l'objet d'une licence. Les autres marques déposées et marques commerciales appartiennent à leurs propriétaires respectifs.

#### 2. Consignes de sécurité de base

#### 2.1 Exigences imposées au personnel

Le personnel chargé de l'installation, la mise en service, le diagnostic et la maintenance doit remplir les conditions suivantes :

- ▶ Le personnel qualifié et formé doit disposer d'une qualification qui correspond à cette fonction et à cette tâche.
- Etre habilité par le propriétaire / l'exploitant de l'installation.
- ► Etre familiarisé avec les réglementations nationales.
- Avant de commencer le travail, avoir lu et compris les instructions du présent manuel et de la documentation complémentaire ainsi que les certificats (selon l'application).
- ► Suivre les instructions et respecter les conditions de base.

Le personnel d'exploitation doit remplir les conditions suivantes :

- ▶ Etre formé et habilité par le propriétaire / l'exploitant de l'installation conformément aux exigences liées à la tâche.
- Suivre les instructions du présent manuel.

#### 2.2 **Utilisation** conforme

#### Domaine d'application et produits mesurés

Appareil pour la mesure de niveau continue et sans contact sur les liquides, pâtes, boues et solides. En raison de sa fréquence de fonctionnement d'environ 80 GHz, d'une puissance maximale rayonnée <1,5 mW et d'une puissance de sortie moyenne <70 µW, une utilisation non limitée en dehors des cuves fermées métalliques est également autorisée (par exemple sur bassins ou canaux ouverts). Le fonctionnement est sans risque pour les hommes et les animaux.

En respectant les seuils indiqués dans "Caractéristiques techniques" et les conditions énumérées dans le manuel de mise en service et la documentation complémentaire, l'appareil de mesure peut être utilisé uniquement pour les mesures suivantes :

- ▶ Grandeurs de process mesurées : niveau, distance, intensité du signal
- ► Grandeurs de process calculées : volume ou masse dans des cuves de n'importe quelle forme ; débit de déversoirs ou canaux (calculé sur la base du niveau à l'aide de la fonctionnalité de linéarisation)

Afin de garantir un état irréprochable de l'appareil pendant la durée de fonctionnement :

- ► Utiliser l'appareil uniquement pour des produits contre lesquels les matériaux en contact avec le process sont suffisamment résistants.
- ► Respecter les valeurs limites indiquées dans les "Caractéristiques techniques".

#### Mauvaise utilisation

Le fabricant décline toute responsabilité quant aux dommages résultant d'une utilisation inappropriée ou non conforme à l'usage prévu.

Éviter tout dommage mécanique:

▶ Ne pas toucher ou nettoyer les surfaces de l'appareil avec des objets pointus ou durs.

Clarification des cas limites:

▶ Pour les fluides spéciaux et les fluides de nettoyage, Endress+Hauser fournit volontiers une assistance pour vérifier la résistance à la corrosion des matériaux en contact avec le produit, mais n'accepte aucune garantie ni responsabilité.

#### Risques résiduels

Le boîtier de l'électronique et les modules intégrés, tels que le module d'affichage, le module électronique principal et le module électronique E/S, peuvent chauffer jusqu'à  $80\,^{\circ}C$  ( $176\,^{\circ}F$ ) en cours de fonctionnement par transfert de chaleur du process ainsi que par dissipation d'énergie de l'électronique. En service, le capteur peut prendre une température proche de la température du produit à mesurer.

Risque de brûlure en cas de contact avec les surfaces!

► En cas de températures élevées du produit, prévoir une protection contre les contacts accidentels, afin d'éviter les brûlures.

#### 2.3 Sécurité sur le lieu de travail

Lors des travaux sur et avec l'appareil :

- ► Porter l'équipement de protection individuelle requis conformément aux réglementations nationales.
- ▶ Couper la tension d'alimentation avant de procéder au raccordement de l'appareil.

#### 2.4 Sécurité de fonctionnement

Risque de blessure!

- ► Ne faire fonctionner l'appareil que s'il est en bon état technique, exempt d'erreurs et de défauts.
- ▶ L'opérateur doit s'assurer que l'appareil est en bon état de fonctionnement.

## Transformations de l'appareil

Les transformations non autorisées de l'appareil ne sont pas permises et peuvent entraîner des dangers imprévisibles :

► Si des transformations sont malgré tout nécessaires, consulter au préalable le fabricant.

#### Réparation

Assurer la sécurité et la fiabilité opérationnelles continues :

▶ Utiliser uniquement des accessoires d'origine.

#### Zone explosible

Afin d'éviter la mise en danger de personnes ou de l'installation en cas d'utilisation de l'appareil dans la zone explosible (p. ex. protection antidéflagrante, sécurité des appareils sous pression) :

- Vérifier à l'aide de la plaque signalétique si l'appareil commandé peut être utilisé pour l'usage prévu dans la zone explosible.
- ► Tenir compte des instructions figurant dans la documentation complémentaire séparée, qui fait partie intégrante du présent manuel.

## 2.5 Sécurité du produit

Cet appareil à la pointe de la technologie est conçu et testé conformément aux bonnes pratiques d'ingénierie afin de répondre aux normes de sécurité opérationnelle. Il a quitté l'usine dans un état tel qu'il peut être utilisé en toute sécurité.

L'appareil satisfait aux exigences générales de sécurité et aux exigences légales. Il est également conforme aux directives de l'UE énumérées dans la déclaration UE de conformité spécifique à l'appareil. Endress+Hauser confirme ces faits par l'apposition du marquage CE.

# 2.6 Sécurité informatique

La garantie du fabricant n'est valable que si le produit est monté et utilisé comme décrit dans le manuel de mise en service. Le produit dispose de mécanismes de sécurité pour le protéger contre toute modification involontaire des réglages.

Des mesures de sécurité informatique, permettant d'assurer une protection supplémentaire du produit et de la transmission de données associée, doivent être mises en place par les exploitants eux-mêmes conformément à leurs normes de sécurité.

# 2.7 Sécurité informatique spécifique à l'appareil

L'appareil offre des fonctions spécifiques pour soutenir les mesures de protection prises par l'opérateur. Ces fonctions peuvent être configurées par l'utilisateur et garantissent une meilleure sécurité en cours de fonctionnement si elles sont utilisées correctement. Le rôle utilisateur peut être modifié avec un code d'accès (s'applique à la configuration via Bluetooth®).

## 2.7.1 Accès via la technologie sans fil Bluetooth®

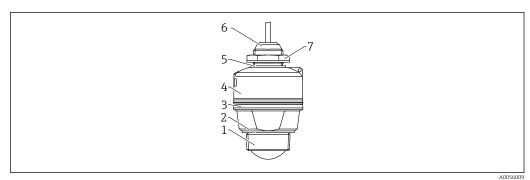
La transmission de signal sécurisée via la technologie sans fil Bluetooth® utilise une méthode de cryptage testée par le Fraunhofer Institute.

- Sans l'application SmartBlue, l'appareil n'est pas visible via la technologie sans fil Bluetooth®.
- Une seule connexion point à point est établie entre l'appareil et un smartphone ou une tablette.
- L'interface sans fil Bluetooth® peut être désactivée via SmartBlue ou un outil de configuration via la communication numérique.

Description du produit Micropilot FMR10B

# 3 Description du produit

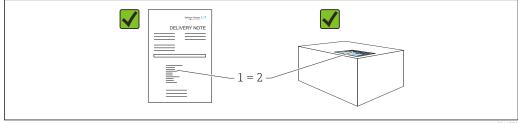
## 3.1 Construction du produit



- lacksquare 1 Aperçu des matériaux ; antenne 40 mm (1,5 in), filtage entrée de câble
- 1 Raccord process à l'extrémité de l'antenne ; PVDF
- 2 Joint EPDM (pour filetage G 1½")
- 3 Baque PBT/PC
- 4 Boîtier de capteur PBT/PC
- 5 Joint EPDM
- 6 Raccord process à l'entrée de câble : PBT/PC
- 7 Contre-écrou ; PA6.6

# 4 Réception des marchandises et identification du produit

# 4.1 Réception des marchandises



A0016870

Vérifier les points suivants lors de la réception des marchandises :

- La référence de commande figurant sur le bordereau de livraison (1) est-elle identique à la référence de commande figurant sur l'étiquette du produit (2) ?
- La marchandise est-elle intacte?
- Les données sur la plaque signalétique correspondent-elles aux informations de commande et au bordereau de livraison ?
- La documentation est-elle disponible ?
- Le cas échéant (voir plaque signalétique) : les Conseils de sécurité (XA) sont-ils disponibles ?

Si l'une de ces conditions n'est pas remplie, contacter le fabricant.

# 4.2 Identification du produit

Les options suivantes sont disponibles pour l'identification de l'appareil :

- Spécifications de la plaque signalétique
- Référence de commande (order code) avec énumération des caractéristiques de l'appareil sur le bordereau de livraison
- Entrer les numéros de série figurant sur les plaques signalétiques dans *Device Viewer* (www.endress.com/deviceviewer) : toutes les informations sur l'appareil sont affichées.

#### 4.2.1 Plaque signalétique

Les informations requises par la loi et pertinentes pour l'appareil sont indiquées sur la plaque signalétique, p. ex :

- Identification du fabricant
- Référence, référence de commande étendue, numéro de série
- Caractéristiques techniques, indice de protection
- Version de firmware, version de hardware
- Informations relative à l'agrément, référence aux Conseils de sécurité (XA)
- Code DataMatrix (informations sur l'appareil)

Comparer les données de la plaque signalétique avec la commande.

#### 4.2.2 Adresse du fabricant

Endress+Hauser SE+Co. KG Hauptstraße 1 79689 Maulburg, Allemagne

Lieu de fabrication : voir plaque signalétique.

# 4.3 Stockage et transport

## 4.3.1 Conditions de stockage

- Utiliser l'emballage d'origine
- Conserver l'appareil dans un endroit propre et sec et le protéger contre les chocs

#### Température de stockage

-40 ... +80 °C (-40 ... +176 °F)

#### 4.3.2 Transport du produit vers le point de mesure

#### **AVERTISSEMENT**

#### Mauvais transport!

Le boîtier ou le capteur peut être endommagé ou se casser. Risque de blessure!

► Transporter l'appareil vers le point de mesure dans son emballage d'origine ou en le tenant par le raccord process.

Montage Micropilot FMR10B

# 5 Montage

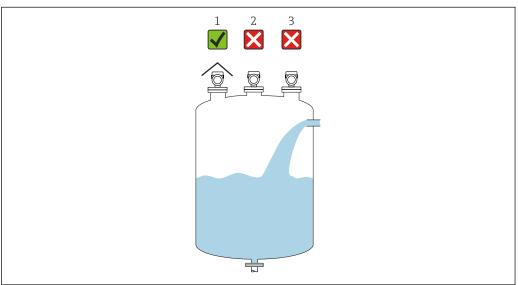
# 5.1 Instructions de montage

Tenir compte de ce qui suit lors du montage :

L'élément d'étanchéité utilisé doit avoir une température de fonctionnement continue correspondant à la température maximale du process.

- $\blacksquare$  Les appareils conviennent à une utilisation en milieu humide conformément à IEC 61010-1
- Protéger le boîtier contre les chocs

# 5.2 Emplacement de montage

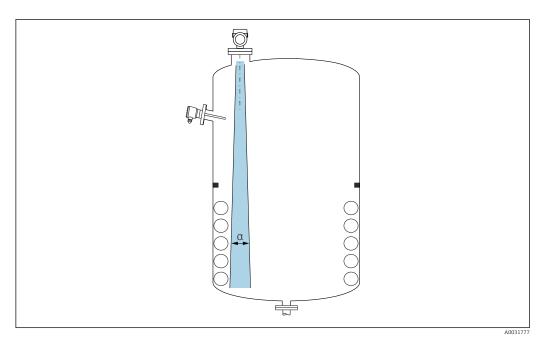


A005581

- 1 Utiliser un capot de protection climatique ; protection contre le rayonnement solaire direct ou la pluie
- 2 Montage non centré : les interférences peuvent entraîner une analyse incorrecte du signal
- 3 Ne pas monter au-dessus de la veine de remplissage

Micropilot FMR10B Montage

# 5.3 Éléments internes de la cuve



Éviter que des éléments internes (détecteurs de niveau, capteurs de température, renforts, anneaux à vide, serpentins de chauffage, déflecteurs, etc.) ne se trouvent dans le faisceau d'ondes. Tenir compte de l'angle d'émission  $\alpha$ .

#### 5.4 Orientation verticale de l'axe de l'antenne

Orienter l'antenne de telle sorte qu'elle soit perpendiculaire à la surface du produit.

Si l'antenne n'est pas installée perpendiculairement au produit, sa portée maximale peut être réduite ou des signaux parasites supplémentaires peuvent apparaître.

# 5.5 Possibilités d'optimisation

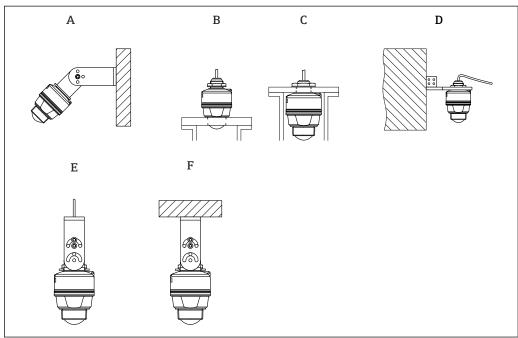
#### Mapping

La mesure peut être optimisée par suppression électronique des échos parasites. Voir le paramètre **Confirmation distance**.

Montage Micropilot FMR10B

# 5.6 Montage de l'appareil

## 5.6.1 Types de montage



A00

#### 🖭 2 💮 Montage mural ou sur toit

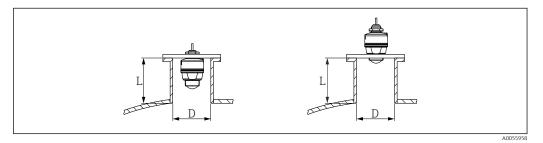
- A Montage mural réglable
- B Serré au niveau du raccord process à l'extrémité de l'antenne
- C Serré au niveau du raccord process à l'entrée de câble
- D Montage mural avec raccord process à l'entrée de câble
- E Montage sur câble
- F Montage sur toit

#### Attention!

- Les câbles de capteur ne sont pas conçus comme des câbles porteurs. Ne pas les utiliser à des fins de suspension.
- Pour le montage sur câble, le câble doit être fourni par le client.
- Toujours utiliser l'appareil en position verticale dans les applications à émission libre.

## 5.6.2 Instructions de montage

Pour garantir une mesure optimale, l'antenne doit dépasser le piquage. L'intérieur du piquage doit être lisse et ne comporter ni arête ni soudure. Si possible, les bords du piquage doivent être arrondis.



■ 3 Montage sur piquage, antenne 40 mm (1,5 in)

Micropilot FMR10B Montage

La longueur maximale de piquage L dépend du diamètre de piquage D.

Tenir compte des limites pour le diamètre et de la longueur du piquage.

#### Antenne 40 mm (1,5 in), montage à l'extérieur du piquage

- D: min. 40 mm (1,5 in)
- L: max. (D 30 mm (1,2 in)) × 7,5

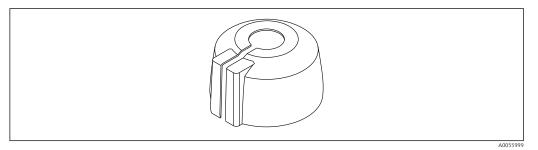
#### Antenne 40 mm (1,5 in), montage à l'intérieur du piquage

- D: min. 80 mm (3 in)
- L: max. 100 mm (3,94 in) + (D 30 mm (1,2 in)) × 7,5

## 5.6.3 Capot de protection climatique

Un capot de protection climatique est recommandé pour une utilisation en extérieur.

Il peut être commandé en option comme accessoire.



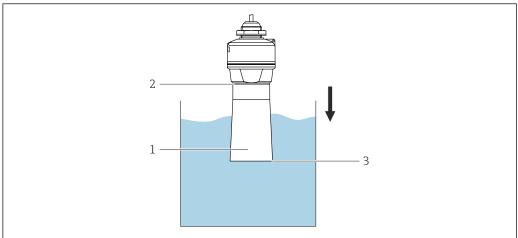
■ 4 Capot de protection climatique, entrée de câble par le haut

Le capteur n'est pas entièrement recouvert par le capot de protection climatique.

## 5.6.4 Tube de protection antidébordement

Le tube de protection antidébordement garantit que le capteur mesure le niveau maximum, même lorsqu'il est entièrement immergé.

Il peut être commandé en option comme accessoire.



■ 5 Principe de fonctionnement du tube de protection antidébordement

- 1 Poche d'air
- 2 Joint torique (EPDM)
- 3 Niveau max.

Endress+Hauser 15

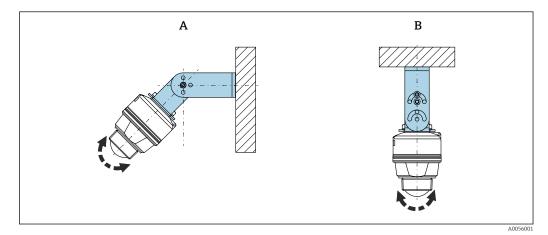
A005600

Montage Micropilot FMR10B

> Le tube est vissé directement sur le capteur et isole le système au moyen d'un joint torique, ce qui le rend hermétique. En cas de submersion, la poche d'air qui se forme dans le tube assure la mesure du niveau maximum à l'extrémité du tube.

#### 5.6.5 Montage avec un étrier de montage réglable

L'étrier de montage peut être commandé en option comme accessoire.



- € 6 Montage avec un étrier de montage réglable
- Α Étrier de montage, réglable pour antenne 40 mm (1,5 in), montage mural
- Étrier de montage, réglable pour antenne 40 mm (1,5 in), montage sur toit
- Le montage mural ou au plafond est possible.
- À l'aide de l'étrier de montage, positionner l'antenne de manière à ce qu'elle soit perpendiculaire à la surface du produit.

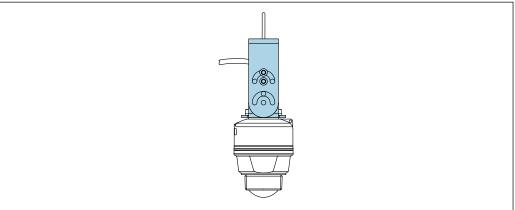
#### **AVIS**

#### Il n'y a pas de liaison conductrice entre l'étrier de montage et le boîtier du transmetteur.

Charge électrostatique possible.

▶ Intégrer l'étrier de montage dans la compensation de potentiel locale.

#### Montage sur câble



**₽** 7 Installation avec montage sur câble

Étrier de montage, réglable pour antenne 40 mm (1,5 in), montage sur câble

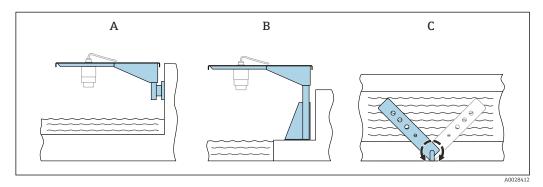
Micropilot FMR10B Montage

Orienter l'antenne de telle sorte qu'elle soit perpendiculaire à la surface du produit.

En cas de montage sur câble, le câble ne doit pas être utilisé pour suspendre l'appareil. L'utilisation d'un câble séparé est nécessaire.

#### 5.6.6 Montage avec bras de montage, avec pivot

Le bras de montage, le support mural et le cadre de montage peuvent être commandés en tant qu'accessoires.



■ 8 Montage avec bras de montage, avec pivot

- A Bras de montage avec support mural (vue latérale)
- B Bras de montage avec cadre de montage (vue latérale)
- C Le bras de montage peut être tourné, p. ex. pour positionner l'appareil au centre du canal (vue de dessus)

#### **AVIS**

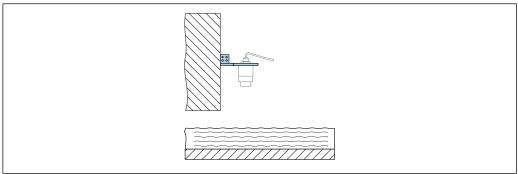
Il n'y a pas de liaison conductrice entre l'étrier de montage et le boîtier du transmetteur.

Charge électrostatique possible.

▶ Intégrer l'étrier de montage dans la compensation de potentiel locale.

## 5.6.7 Montage avec étrier de montage pivotant

L'étrier de montage pivotant peut être commandé en option comme accessoire.



A005539

Bras de montage pivotant et réglable avec support mural (p. ex. pour positionner l'appareil au centre d'un canal)

#### **AVIS**

Il n'y a pas de liaison conductrice entre l'étrier de montage et le boîtier du transmetteur.

Charge électrostatique possible.

▶ Intégrer l'étrier de montage dans la compensation de potentiel locale.

Raccordement électrique Micropilot FMR10B

# 5.7 Contrôle du montage

☐ L'appareil et le câble	sont-ils intacts (contrôle visuel) ?
☐ L'identification et l'	étiquetage du point de mesure sont-ils corrects (contrôle visuel) ?
☐ L'appareil est-il proté	gé des précipitations et de la lumière directe du soleil ?
☐ L'appareil est-il corre	ctement fixé ?
☐ L'appareil est-il cor Par exemple :	forme aux spécifications du point de mesure ?
☐ Température de pr	ocess
☐ Pression de process	3
☐ Température ambi	ante
☐ Gamme de mesure	

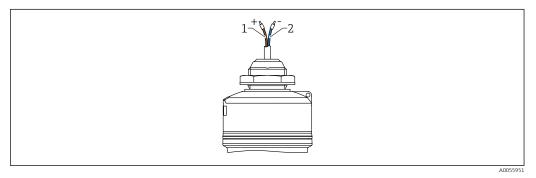
# 6 Raccordement électrique

# 6.1 Raccordement de l'appareil

### 6.1.1 Compensation de potentiel

Aucune mesure spéciale pour la compensation de potentiel n'est nécessaire.

#### 6.1.2 Affectation du câble



■ 10 Assignation du câble, entrée de câble par le haut

- 1 Plus, fil brun
- 2 Moins, fil bleu

#### 6.1.3 Tension d'alimentation

12 ... 30 V DC sur une alimentation DC

L'unité d'alimentation doit disposer d'un agrément de sécurité (p. ex. PELV, SELV, Class 2) et doit être conforme aux spécifications du protocole.

Des circuits de protection contre les inversions de polarité, les effets haute fréquence et les pics de tension sont installés.

#### 6.1.4 Consommation de courant

Pour répondre aux spécifications de sécurité de l'appareil selon la norme IEC/EN 61010, le montage doit garantir que le courant maximal est limité à 500 mA.

Micropilot FMR10B Options de configuration

#### 6.1.5 Spécification de câble

Câble non blindé, section des fils 0,5 mm<sup>2</sup>

- Résistant aux UV et aux intempéries selon ISO 4892-2
- Résistance aux flammes selon IEC 60332-1-2

L'appareil est disponible avec une longueur de câble de 10 m (32 ft).

#### 6.1.6 Parafoudre

L'appareil est conforme à la norme de produits IEC 61326-1 (Tableau 2 Environnement industriel). Selon le type de raccordement (alimentation DC, ligne d'entrée, ligne de sortie), différents niveaux de test sont utilisés pour éviter les surtensions transitoires (IEC 61000-4-5 Surge) conformément à la norme IEC EN 61326-1: le niveau de test sur les lignes d'alimentation DC et les lignes d'entrée/sortie est de 1000 V entre la ligne et la terre.

#### Catégorie de surtension

Conformément à la norme IEC 61010-1, l'appareil est destiné à être utilisé dans des réseaux avec une protection contre les surtensions de catégorie II.

## 6.2 Garantir l'indice de protection

Test selon IEC 60529 et NEMA 250:

- IP66, NEMA type 4X
- IP68, NEMA type 6P (24 h à 1,83 m (6,00 ft) sous l'eau)

#### 6.3 Contrôle du raccordement

□ L'a	appareil et le câble sont-ils intacts (contrôle visuel) ?
□ Le	e câble utilisé est-il conforme aux exigences ?
□ Le	e câble monté est-il libre de toute traction ?
□ Le	e raccord à visser est-il correctement monté ?
	La tension d'alimentation correspond-elle aux indications sur la plaque signalétique ?
	Pas d'inversion de polarité, affectation des bornes correcte ?
	Si la tension d'alimentation est présente : l'appareil est-il prêt à fonctionner et la LED et de fonctionnement est-elle allumée ?

# 7 Options de configuration

# 7.1 Aperçu des options de configuration

- Configuration via Bluetooth®
- Configuration via DeviceCare

# 7.2 Structure et principe de fonctionnement du menu de configuration

Le menu de configuration complet, accessible via les outils de configuration (DeviceCare, SmartBlue), permet aux utilisateurs de réaliser des réglages plus complexes sur l'appareil.

Options de configuration Micropilot FMR10B

Des assistants aident l'utilisateur à mettre en service les différentes applications. L'utilisateur est quidé à travers les différentes étapes de configuration.

#### 7.2.1 Aperçu du menu de configuration

#### Menu "Guide utilisateur"

Le menu principal Guide utilisateur contient des fonctions qui permettent à l'utilisateur d'effectuer rapidement des tâches de base, p. ex. la mise en service. Ce menu se compose principalement d'assistants guidés et de fonctions spéciales couvrant plusieurs domaines.

#### Menu "Diagnostic"

Informations et paramètres de diagnostic, ainsi qu'aide à la suppression des défauts.

#### Menu "Application"

Fonctions d'ajustage détaillé du process pour une intégration optimale de l'appareil dans l'application.

#### Menu "Système"

Paramètres système pour la gestion des appareils, l'administration des utilisateurs ou la sécurité.

#### 7.2.2 Rôles utilisateur et leurs droits d'accès

Cet appareil prend en charge 2 rôles utilisateur : Maintenance et Opérateur

- Le rôle utilisateur Maintenance (tel que livré au client) permet un accès en lecture/ écriture.
- Le rôle utilisateur **Opérateur** n'offre qu'un accès en lecture.

Le rôle utilisateur actuel est affiché dans le menu principal.

Les paramètres de l'appareil peuvent être configurés dans leur intégralité avec le rôle utilisateur **Maintenance**. Ensuite, il est possible d'empêcher l'accès à la configuration en définissant un mot de passe. Ce mot de passe sert de code d'accès et protège la configuration de l'appareil contre tout accès non autorisé.

Un blocage change le rôle utilisateur **Maintenance** en rôle utilisateur **Opérateur**. La configuration est de nouveau accessible en entrant le code d'accès.

Si un code d'accès incorrect est entré, l'utilisateur obtient les droits d'accès du rôle **Opérateur**.

Attribuer un mot de passe, changer le rôle utilisateur :

Navigation : Système → Gestion utilisateur

# 7.3 Configuration via technologie sans fil Bluetooth®

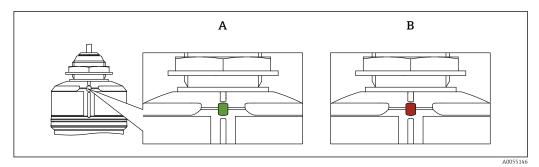
Condition préalable :

Smartphone ou tablette avec application Endress+Hauser SmartBlue ou PC avec DeviceCare à partir de la version 1.07.07 ou FieldXpert SMT70/SMT77

La connexion a une portée allant jusqu'à 25 m (82 ft). La portée peut varier en fonction des conditions environnementales telles que fixations, parois ou plafonds.

Options de configuration Micropilot FMR10B

#### 7.4 **Indicateur LED**



Indicateur LED sur l'appareil

LED verte

LED rouge

#### Fonctions:

- Affiche l'état de fonctionnement
  - Fonctionnement (vert)
  - Défaut (rouge)
- Affiche une connexion Bluetooth® active (clignotement)

#### 7.5 Accès au menu de configuration via l'outil de configuration

#### 7.5.1 Raccordement de l'outil de configuration

L'accès via l'outil de configuration est possible via Bluetooth.

#### DeviceCare

Gamme de fonctions

Outil pour connecter et configurer les appareils de terrain Endress+Hauser.



Pour plus de détails, voir Brochure Innovation INO1047S.

#### FieldXpert SMT70, SMT77

La tablette PC Field Xpert SMT70 pour la configuration des appareils permet une gestion mobile des équipements dans les zones explosibles (zone Ex 2) et non explosibles. Elle est appropriée pour les équipes de mise en service et de maintenance. Elle permet de gérer les instruments de terrain d'Endress+Hauser et d'autres fournisseurs avec une interface de communication numérique, et de documenter la progression des travaux. La SMT70 est conçue comme une solution complète. Elle est livrée avec une bibliothèque de pilotes préinstallée et est un outil tactile facile à utiliser pour gérer les appareils de terrain tout au long de leur cycle de vie.



Information technique TI01342S

La tablette PC Field Xpert SMT77 destinée à la configuration des appareils permet une gestion mobile des actifs de l'installation dans les zones classées Ex Zone 1.



Information technique TI01418S

Options de configuration Micropilot FMR10B

## 7.5.2 Configuration via l'application SmartBlue

L'appareil peut être commandé et configuré à l'aide de l'application SmartBlue.

- L'application SmartBlue doit être téléchargée sur un appareil mobile à cet effet
- Pour plus d'informations sur la compatibilité de l'application SmartBlue avec les appareils mobiles, voir Apple App Store (appareils iOS) ou Google Play Store (appareils Android)
- Le cryptage de la communication et la protection par mot de passe empêchent toute mauvaise manipulation par des personnes non autorisées.
- La fonction Bluetooth® peut être désactivée après la configuration initiale de l'appareil.



■ 12 QR code pour l'application SmartBlue Endress+Hauser

A0033202

#### Téléchargement et installation :

- 1. Scanner le QR code ou entrer **SmartBlue** dans le champ de recherche de l'Apple App Store (iOS) ou du Google Play Store (Android).
- 2. Installer et lancer l'application SmartBlue.
- 3. Pour les appareils Android : activer la localisation (GPS) (non nécessaire pour les appareils iOS).
- 4. Sélectionner un appareil prêt à recevoir dans la liste d'appareils affichée.

#### Connexion:

- 1. Entrer le nom d'utilisateur : admin
- 2. Entrer le mot de passe initial : numéro de série de l'appareil
- 3. Changer le mot de passe après la première connexion

## Informations sur le mot de passe et le code de réinitialisation

Pour les appareils qui répondent aux exigences de la norme IEC 62443-4-1 "Gestion sécurisée du cycle de vie du développement de produits" ("ProtectBlue") :

- En cas de perte du mot de passe défini par l'utilisateur : se référer aux instructions de gestion des utilisateurs et au bouton de réinitialisation dans le manuel de mise en service.
- Se référer au manuel de sécurité associé (SD).

Pour tous les autres appareils (sans "ProtectBlue") :

- En cas de perte du mot de passe défini par l'utilisateur, l'accès peut être rétabli au moyen d'un code de réinitialisation. Le code de réinitialisation correspond au numéro de série à l'envers. Le mot de passe original est à nouveau valable après la saisie du code de réinitialisation.
- Le code de réinitialisation peut également être modifié en plus du mot de passe.
- Si le code de réinitialisation défini par l'utilisateur est perdu, le mot de passe ne peut plus être réinitialisé via l'application SmartBlue. Contacter le SAV Endress+Hauser dans ce cas.

Micropilot FMR10B Mise en service

## 8 Mise en service

#### 8.1 Préliminaires

## **AVERTISSEMENT**

Les réglages de la sortie courant peuvent entraîner des problèmes de sécurité (p. ex. débordement du produit) !

▶ Vérifier les réglages de la sortie courant.

## 8.2 Contrôle du montage et du fonctionnement

Avant la mise en service du point de mesure, vérifier si les contrôles de montage et de raccordement ont été effectués.

Contrôle du montage

Contrôle du raccordement

# 8.3 Mise en service via l'application SmartBlue

## 8.3.1 Appli SmartBlue

1. Scanner le QR code ou entrer "SmartBlue" dans le champ de recherche de l'App Store.



A003918

■ 13 Lien de téléchargement

- 2. Démarrer SmartBlue.
- 3. Sélectionner l'appareil dans la liste des capteurs joignables affichée.
- 4. Entrer les données de connexion :
  - Nom d'utilisateur : admin
    Mot de passe : numéro de série de l'appareil
- 5. Sélectionner les icônes pour plus d'informations.
- Changer le mot de passe après la première connexion!

# 8.4 Remarques concernant l'assistant "Mise en service"

L'assistant Mise en service permet d'effectuer une mise en service facile et guidée.

- Une fois l'assistant Mise en service démarré, entrer la valeur appropriée pour chaque paramètre ou sélectionner l'option adaptée. Ces valeurs sont copiées directement dans l'appareil.
- 2. Cliquer sur "Suivant" pour passer à la page suivante.

Mise en service Micropilot FMR10B

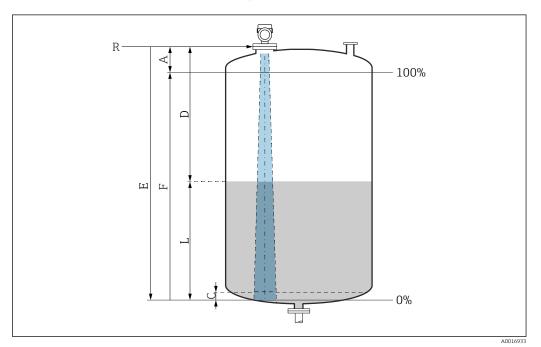
3. Une fois que toutes les pages ont été complétées, cliquer sur "Quitter" pour fermer l'assistant **Mise en service**.

Si l'assistant **Mise en service** est annulé avant que tous les paramètres nécessaires aient été configurés, l'appareil peut se trouver dans un état indéfini. Dans ce cas, il est conseillé de rétablir les réglages usine.

## 8.5 Configuration de l'appareil

Il est recommandé d'effectuer la mise en service à l'aide de l'assistant de mise en service.

## 8.5.1 Mesure de niveau sur liquides



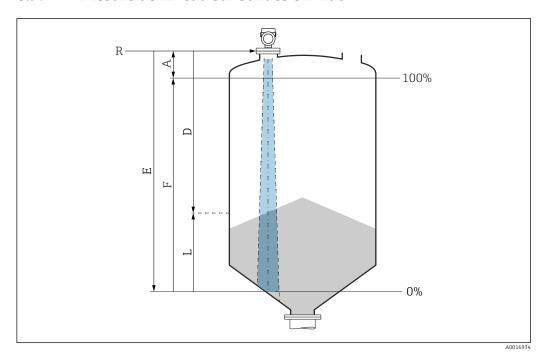
■ 14 Paramètres de configuration pour la mesure de niveau dans les liquides

- R Point de référence de la mesure
- A Longueur de l'antenne + 10 mm (0,4 in)
- C 50 ... 80 mm (1,97 ... 3,15 in) ; produit avec  $\epsilon r < 2$
- D Distance
- L Niveau
- E Paramètre "Distance du point zéro" (= 0 %)
- F Paramètre "Plage de mesure" (= 100 %)

Dans le cas de produits avec un faible coefficient diélectrique,  $\varepsilon r < 2$ , le fond de la cuve peut être visible à travers le produit à des niveaux très bas (inférieurs au niveau C). Dans cette zone, il faut s'attendre à une précision réduite. Si cela n'est pas acceptable, le point zéro doit être positionné à une distance C au-dessus du fond de la cuve dans ces applications (voir figure).

Micropilot FMR10B Mise en service

#### 8.5.2 Mesure de niveau sur solides en vrac



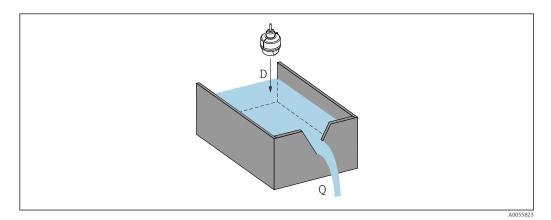
 $\blacksquare$  15 Paramètres de configuration pour la mesure de niveau dans les solides en vrac

- R Point de référence de la mesure
- A Longueur de l'antenne + 10 mm (0,4 in)
- D Distance
- L Niveau
- E Paramètre "Distance du point zéro" (= 0 %)
- F Paramètre "Plage de mesure" (= 100 %)

# 8.5.3 Configuration de la mesure de débit via le logiciel d'exploitation

#### Conditions de montage pour la mesure de débit

- Un canal ou un déversoir est nécessaire pour la mesure de débit
- Positionner le capteur au centre du canal ou du déversoir
- Orienter le capteur de telle sorte qu'il soit perpendiculaire à la surface de l'eau
- Utiliser un capot de protection climatique pour protéger l'appareil contre l'exposition au soleil et les précipitations



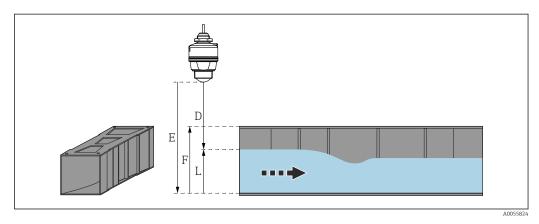
aides

- $\blacksquare$  16 Paramètres de configuration pour la mesure de débit de liquides
- D Distance
- Q Débit sur déversoirs ou canaux de mesure (calculé à partir du niveau à l'aide de la linéarisation)

Mise en service Micropilot FMR10B

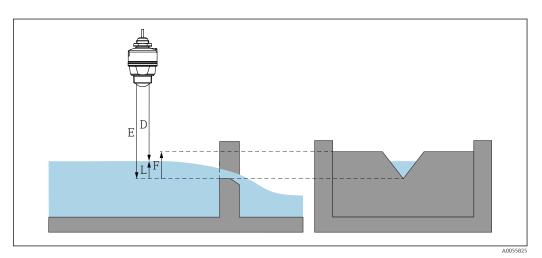
#### Configuration de la mesure de débit

Les paires de valeurs doivent être entrées dans l'ordre croissant lors de la configuration d'un tableau de linéarisation.



🛮 17 Exemple : canal Khafagi-Venturi

- E Paramètre "Distance du point zéro" (= point zéro)
- F Paramètre "Plage de mesure" (= niveau maximal)
- D Distance
- L Niveau



■ 18 Exemple : déversoir en V

- E Paramètre "Distance du point zéro" (= point zéro)
- F Paramètre "Plage de mesure" (= niveau maximal)
- D Distance
- I. Niveau

Si la mesure de débit a été mise en service à l'aide de la formule standard, des corrections ultérieures concernant l'étalonnage "vide" et "plein" peuvent entraîner des valeurs mesurées incorrectes.

Dans ce cas, il faut répéter la mise en service.

# 8.6 Configuration du paramètre "Mode fréquence"

Le paramètre **Mode fréquence** est utilisé pour définir les réglages spécifiques au pays ou à la région pour les signaux radar.

Le paramètre **Mode fréquence** doit être configuré au début de la mise en service dans le menu de configuration à l'aide de l'outil de configuration approprié.

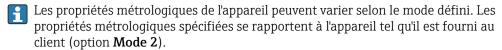
Application  $\rightarrow$  Capteur  $\rightarrow$  Configuration étendue  $\rightarrow$  Mode fréquence

Micropilot FMR10B Mise en service

Fréquence de travail 80 GHz :

 Option Mode 2 : Europe, USA, Australie, Nouvelle-Zélande, Canada, Brésil, Japon, Corée du Sud, Taiwan, Thaïlande, Mexique

- Option Mode 3: Russie, Kazakhstan
- Option Mode 4 : Libre
- Option **Mode 5** : Inde, Malaisie, Afrique du Sud, Indonésie



## 8.7 Sous-menu "Simulation"

Les variables de process et les événements de diagnostic peuvent être simulés à l'aide du sous-menu **Simulation**.

Navigation : Diagnostic → Simulation

Pendant la simulation de la sortie tout ou rien ou de la sortie courant, l'appareil délivre un message d'avertissement concernant la durée de la simulation.

## 8.8 Protection des réglages contre l'accès non autorisé

### 8.8.1 Verrouillage/déverrouillage du software

#### Verrouillage via mot de passe dans DeviceCare / l'application SmartBlue

L'accès à la configuration des paramètres de l'appareil peut être verrouillé en définissant un mot de passe. Lorsque l'appareil quitte l'usine, le rôle utilisateur est défini sur l'option **Maintenance**. L'appareil peut être entièrement configuré avec l'option **Maintenance** du rôle utilisateur. Ensuite, il est possible d'empêcher l'accès à la configuration en définissant un mot de passe. Le rôle passe de l'option **Maintenance** ) à l'option **Opérateur** à la suite de ce verrouillage. La configuration est accessible par saisie du mot de passe.

Le mot de passe est défini sous :

Menu Système sous-menu Gestion utilisateur

Le rôle utilisateur est changé de l'option Maintenance à l'option Opérateur sous :

Système → Gestion utilisateur

#### Désactivation du verrouillage via DeviceCare / l'application SmartBlue

Après l'entrée du mot de passe, il est possible d'activer la configuration des paramètres de l'appareil en tant qu'option **Opérateur** avec le mot de passe. Le rôle utilisateur passe ensuite à l'option **Maintenance**.

Si nécessaire, le mot de passe peut être supprimé dans Gestion utilisateur : Système → Gestion utilisateur

Configuration Micropilot FMR10B

# 9 Configuration

# 9.1 Lecture de l'état de verrouillage de l'appareil

#### 9.1.1 Outil de configuration

Outil de configuration (DeviceCare / FieldXpert / application SmartBlue)

Navigation : Système → Gestion appareil → État verrouillage

#### 9.2 Lecture des valeurs mesurées

Toutes les valeurs mesurées peuvent être lues à l'aide du sous-menu Valeur mesurée.

Navigation : menu **Application** → sous-menu **Valeurs mesurées** 

# 9.3 Adaptation de l'appareil aux conditions du process

Les menus suivants sont disponibles à cette fin :

- Réglages de base dans le menu Guide utilisateur
- Réglages avancés dans :
  - Menu Diagnostic
  - Menu Application
  - Menu Système



Pour les détails, voir la documentation "Description des paramètres de l'appareil".

# 10 Diagnostic et suppression des défauts

# 10.1 Suppression générale des défauts

#### 10.1.1 Défauts généraux

#### L'appareil ne démarre pas

- Cause possible : la tension d'alimentation ne correspond pas aux indications sur la plaque signalétique
  - Mesure corrective: appliquer la tension d'alimentation correcte
- Cause possible : la polarité de la tension d'alimentation est erronée
   Mesure corrective : inverser la polarité de la tension d'alimentation
- Cause possible : résistance de charge trop grande
   Mesure corrective : augmenter la tension d'alimentation pour atteindre la tension minimum aux bornes

### 10.1.2 Défaut - Configuration SmartBlue avec Bluetooth®

#### L'appareil n'est pas visible dans la liste des appareils joignables

• Cause possible : signal Bluetooth hors de portée

Mesure corrective : réduire la distance entre l'appareil de terrain et le smartphone/la tablette

La connexion a une portée allant jusqu'à 25 m (82 ft)

Rayon d'action avec intervisibilité 10 m (33 ft)

 Cause possible : le géopositionnement n'est pas activé sur les appareils Android ou n'est pas autorisé pour l'application SmartBlue

Mesure corrective : activer/autoriser le service de géopositionnement sur l'appareil Android pour l'application SmartBlue

# L'appareil apparaît dans la liste des appareils joignables mais il n'est pas possible d'établir une connexion

■ Cause possible : l'appareil est déjà connecté à un autre smartphone/une autre tablette via Bluetooth

Une seule connexion point-à-point est autorisée

Mesure corrective : déconnecter le smartphone/la tablette de l'appareil

• Cause possible : nom d'utilisateur et mot de passe incorrects

Mesure corrective : le nom d'utilisateur standard est "admin" et le mot de passe est le numéro de série de l'appareil indiqué sur la plaque signalétique de l'appareil (uniquement si le mot de passe n'a pas été modifié au préalable par l'utilisateur)

Si le mot de passe a été oublié, contacter le SAV Endress+Hauser (www.addresses.endress.com)

#### La connexion via SmartBlue n'est pas possible

• Cause possible : mot de passe entré incorrect

Mesure corrective : entrer le mot de passe correct en respectant la casse

■ Cause possible : mot de passe oublié

Si le mot de passe a été oublié, contacter le SAV Endress+Hauser (www.addresses.endress.com)

#### La connexion via SmartBlue n'est pas possible

 Cause possible : l'appareil est mis en service pour la première fois Mesure corrective : entrer le nom d'utilisateur "admin" et le mot de passe (numéro de série de l'appareil), en respectant la casse

• Cause possible : le courant et la tension électriques ne sont pas corrects. Mesure corrective : augmenter la tension d'alimentation.

#### L'appareil ne peut pas être utilisé via SmartBlue

• Cause possible : mot de passe entré incorrect

Mesure corrective : entrer le mot de passe correct en respectant la casse

■ Cause possible : mot de passe oublié

Si le mot de passe a été oublié, contacter le SAV Endress+Hauser

(www.addresses.endress.com)

 Cause possible : l'option Opérateur n'a pas d'autorisation Mesure corrective : passer à l'option Maintenance

#### 10.1.3 Mesures

Pour des informations sur les mesures à prendre en cas de message d'erreur : voir la section 🖺 "Liste de diagnostic".

Si les mesures ne corrigent pas le défaut, contacter Endress+Hauser.

## 10.1.4 Tests supplémentaires

Si aucune cause claire de l'erreur ne peut être identifiée ou si la source du problème peut être à la fois l'appareil et l'application, les tests supplémentaires suivants peuvent être effectués :

1. Vérifier la valeur numérique.

- 2. Vérifier que l'appareil concerné fonctionne correctement. Remplacer l'appareil si la valeur numérique ne correspond pas à la valeur attendue.
- 3. Activer la simulation et contrôler la sortie courant. Remplacer l'appareil si la sortie courant ne correspond pas à la valeur simulée.
- 4. Réinitialiser l'appareil aux réglages usine.

## 10.1.5 Comportement de l'appareil en cas de coupure de courant

En cas de coupure de courant imprévue, les données dynamiques sont stockées de manière permanente (conformément à la norme NAMUR NE 032).

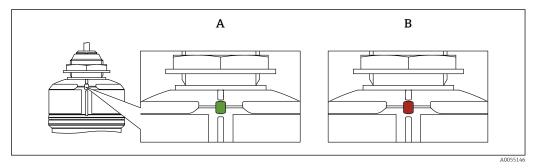
#### 10.1.6 Comportement de la sortie courant en cas de défaut

Le comportement de la sortie courant en cas de défauts est défini par le paramètre **Comportement défaut sortie courant**.

#### Aperçu des paramètres avec description sommaire

Paramètre	Description	Sélection / Entrée
Comportement défaut sortie courant	Définit le courant que la sortie prend en cas d'erreur. Min. : < 3,6 mA Max. : > 21,5 mA	■ Min. ■ Max.
	Remarque : Le commutateur DIP hardware pour le courant alarme (s'il existe) est prioritaire sur le réglage software.	
Courant de défaut	Réglez la valeur de sortie courant pour l'état d'alarme.	21,5 23 mA

## 10.2 Informations de diagnostic via indicateur LED



Indicateur LED sur l'appareil

- La LED d'état de fonctionnement est allumée en permanence en vert : tout est en ordre
- La LED d'état de fonctionnement est allumée en permanence en rouge : le type de diagnostic "Alarme" est actif
- Pendant la connexion Bluetooth : la LED d'état de fonctionnement clignote pendant que la fonction est exécutée

La LED cliquote indépendamment de la couleur de la LED

# 10.3 Événement de diagnostic dans l'outil de configuration

Si un événement de diagnostic s'est produit dans l'appareil, le signal d'état apparaît dans la zone d'état supérieure gauche de l'outil de configuration, avec le symbole correspondant au niveau de l'événement selon NAMUR NE 107 :

- Défaut (F)
- Test fonction (C)
- En dehors de la spécification (S)
- Maintenance nécessaire (M)

Cliquer sur le signal d'état pour voir le signal d'état détaillé.

Les événements de diagnostic et les mesures correctives peuvent être imprimés à partir du sous-menu Liste de diagnostic.

#### Adaptation des informations de diagnostic 10.4

Le niveau de l'événement peut être configuré :

Navigation: Diagnostic → Réglages diagnostique → Configuration

#### 10.5 Messages de diagnostic en cours

Les messages de diagnostic en cours peuvent être affichés dans le paramètre Diagnostic actif.

Navigation: Diagnostic → Diagnostic actif

#### 10.6 Liste de diagnostic

Tous les messages de diagnostic actuellement en cours peuvent être affichés dans le sousmenu Liste de diagnostic.

Navigation :Diagnostic → Liste de diagnostic

#### Liste des événements de diagnostic 10.6.1



Les diagnostics 168, 203, 204, 242, 252, 420, 421, 806, 846, 847, 848 et 952 ne peuvent pas se produire avec cet appareil.

Certains correctifs logiciels génériques ne sont pas applicables (p. ex. le remplacement de l'électronique n'est pas possible). L'appareil doit être remplacé dans ces cas. Le clignotement n'est pas possible.

Numéro de diagnostic	Texte court	Mesures correctives	Signal d'état [au départ usine]	Comportement du diagnostic [au départ usine]	
Diagnostic du	capteur				
062	Connexion capteur défectueuse	Vérifier le raccordement capteur	F	Alarm	
151	Défaut électronique sensor	Redémarrer appareil     Contacter service après-vente	F	Alarm	
168	Colmatage sur la sonde	Vérifier conditions process	М	Warning 1)	
Diagnostic de	Diagnostic de l'électronique				
203	Défaut du dispositif HART	Vérifiez le diagnostic spécifique à l'appareil.	S	Warning	
204	Electronique HART défectueuse	Vérifiez le diagnostic spécifique à l'appareil.	F	Alarm	
242	Firmware incompatible	1. Contrôler Software	F	Alarm	

Numéro de diagnostic	Texte court	Mesures correctives	Signal d'état [au départ usine]	Comportement du diagnostic [au départ usine]
252	Module incompatible	Vérifier si le correct module électronique est branché     Remplacer le module électronique	F	Alarm
270	Electronique principale en panne	Remplacer électronique principale ou appareil.	F	Alarm
272	Electronique principale défectueuse	Redémarrer appareil     Contacter service après-vente	F	Alarm
273	Electronique principale en panne	Remplacer électronique principale ou appareil.	F	Alarm
282	Stockage données incohérent	Redémarrer l'appareil	F	Alarm
283	Contenu mémoire inconsistant	Redémarrer appareil     Contacter service après-vente	F	Alarm
287	Contenu mémoire inconsistant	Redémarrer appareil     Contacter service après-vente	M	Warning
388	Electronique et HistoROM HS.	Redémarrer le capteur     Remplacer l'électronique et l'HistoROM     Contacter le SAV	F	Alarm
Diagnostic de	la configuration		1	
410	Echec transfert de données	Réessayer le transfert     Vérifier liaison	F	Alarm
412	Traitement du téléchargement	Download en cours, veuillez patienter	С	Warning
420	Configuration dispositif HART verrouillé	Vérifiez la configuration du verrouillage du dispositif.	S	Warning
421	Courant de boucle HART fixé	Vérifier mode Multi-drop ou simulation courant	S	Warning
430	Configuration erronée	Contrôler configuration     Adapter configuration	F	Alarm
431	Réglage requis	Carry out trim	С	Warning
435	Linéarisation défectueuse	Contrôler tableau de linéarisation	F	Alarm
437	Configuration incompatible	Mettre à jour le micrologiciel     Exécuter la réinitialisation d'usine	F	Alarm
438	Set données différent	Vérifiez le fichier d'ensemble des données     Vérifier le paramétrage du dispositif     Télécharger le nouveau paramétrage de l'appareil	М	Warning
441	Sortie courant 1 saturé	Vérifier process     Vérifier réglages sortie courant	S	Warning
452	Erreur de calcul détectée	Contrôler configuration     Up/download de la nvelle config	F	Alarm
484	Simulation mode défaut actif	Désactiver simulation	С	Alarm
485	Simulation variable process active	Désactiver simulation	С	Warning

Numéro de diagnostic	Texte court	Mesures correctives	Signal d'état [au départ usine]	Comportement du diagnostic [au départ usine]
491	Simulation sortie courant actif	Désactiver simulation	С	Warning
495	Simulation diagnostique évènement actif	Désactiver simulation	S	Warning
538	Configuration Sensor Unit invalide	Vérifier la configuration du capteur     Vérifier la configuration de l'appareil	F	Alarm
585	Simulation distance	Désactiver simulation	С	Warning
586	Enregistrement suppression	Enregistrement map en cours Veuillez patienter	С	Warning
Diagnostic du	process			
801	Tension d'alimentation trop faible	Tension d'alimentation trop faible, augmenter tension d'alimentation	F	Alarm
802	Tension d'alimentation trop élevée	Diminuer la tension d'alimentation	S	Warning
805	Courant de boucle	Vérifier câblage     Remplacer l'électronique ou le dispositif	F	Alarm
806	Diagnostique Loop	Uniquement avec E/S passive :     contrôler tension     d'alimentation de la boucle de courant.     Contrôler le câblage et les connexions.	М	Warning <sup>1)</sup>
807	Pas de Baseline à 20mA tension basse	Tension d'alimentation trop faible, augmenter tension d'alimentation	М	Warning
825	Température électronique hors plage	Vérifier température ambiante     Vérifier température process	S	Warning
826	Capteur température hors gamme	Vérifier température ambiante     Vérifier température process	S	Warning
843	Valeur de process supérieure à la limite	<ol> <li>Diminuer la valeur de process</li> <li>Vérifier l'application</li> <li>Vérifier le capteur</li> </ol>	F	Alarm
844	Valeur process hors spécifications	<ol> <li>Vérifier la valeur du proces</li> <li>Vérifier l'application</li> <li>Vérifier le capteur</li> </ol>	S	Warning <sup>1)</sup>
846	Variable HART Non Primaire hors limites	Vérifiez le diagnostic spécifique à l'appareil.	S	Warning
847	Variable primaire HART hors limites	Vérifiez le diagnostic spécifique à l'appareil.	S	Warning
848	Alerte variable HART	Vérifiez le diagnostic spécifique à l'appareil.	S	Warning
941	Perte écho	Contrôler paramètre "valeur DC"	S	Warning 1)
942	Dans distance de sécurité	Contrôler niveau     Contrôler distance de sécurité     RAZ	S	Warning 1)
952	Mousse détectée	Vérifier conditions process	S	Warning 1)
968	Limiteur de niveau actif	Contrôler niveau     Contrôler paramètres limites	S	Warning

<sup>1)</sup> Le comportement de diagnostic peut être modifié.

## 10.7 Journal d'événements

#### 10.7.1 Historique des événements

Le **sous-menu "Journal d'événements"** fournit une vue d'ensemble chronologique des messages d'événement qui se sont produits <sup>1)</sup>.

Navigation : Diagnostic → Journal d'événements

Au maximum, 100 messages d'événement peuvent être affichés dans l'ordre chronologique.

L'historique des événements comprend des entrées relatives à des :

- Événements de diagnostic
- Événements d'information

Outre le temps de fonctionnement au moment de l'apparition de l'événement, chaque événement est également associé à un symbole qui indique si l'événement s'est produit ou est terminé :

- Événement de diagnostic
  - 🕣 : apparition de l'événement
  - 🕒 : fin de l'événement
- Événement d'information
  - € : apparition de l'événement

## 10.7.2 Filtrage du journal d'événements

Des filtres peuvent être utilisés pour déterminer quelle catégorie de messages d'événements est affichée dans le sous-menu **Journal d'événements**.

Navigation : Diagnostic → Journal d'événements

#### Catégories de filtrage

- Toutes
- Défaut (F)
- Contrôle de fonctionnement (C)
- Hors spécification (S)
- Maintenance nécessaire (M)
- Information

## 10.7.3 Aperçu des événements d'information

Evénement d'information	Texte d'événement	
I1000	(Appareil ok)	
I1079	Capteur remplacé	
I1089	Démarrage appareil	
I1090	RAZ configuration	
I1091	Configuration modifiée	
I11074	Vérification appareil active	
I1110	Interrupteur protection écriture changé	
I11104	Diagnostique Loop	
I1151	Reset historiques	

<sup>1)</sup> Si l'appareil est configuré via FieldCare, le journal d'événements peut être affiché à l'aide de la fonction "Liste d'événements" dans FieldCare.

Evénement d'information	Texte d'événement	
I1154	Reset tension bornes Min/Max	
I1155	Réinitialisation température électron.	
I1157	Liste événements erreur mémoire	
I1256	Afficheur: droits d'accès modifié	
I1264	Séquence de sécurité interrompue!	
I1335	Firmware changé	
I1397	Fieldbus: droits d'accès modifié	
I1398	CDI: droits d'accès modifié	
I1440	Module électronique principal changé	
I1444	Vérification appareil réussi	
I1445	Échec vérification appareil	
I1461	Échec: vérification capteur	
I1512	download démarré	
I1513	Download fini	
I1514	Upload démarré	
I1515	Upload fini	
I1551	Erreur affectation corrigée	
I1552	Échec: vérif. électronique principal	
I1554	Séquence sécurité démarré	
I1555	Séquence sécurité confirmé	
I1556	Sécurité mode off	
I1956	Réinitialiser	

#### 10.8 Réinitialisation de l'appareil

#### Reset via communication numérique

L'appareil peut être réinitialisé à l'aide du paramètre **Reset appareil**.

Navigation : Système → Gestion appareil

Les paramétrages spécifiques au client effectués en usine sont maintenus même après un reset.

#### 10.8.2 Réinitialisation du mot de passe via l'outil de configuration

Entrer un code pour réinitialiser le mot de passe "Maintenance" actuel. Le code est fourni par le service de support local.

Navigation : Système  $\rightarrow$  Gestion utilisateur  $\rightarrow$  RAZ mot de passe  $\rightarrow$  RAZ mot de passe

Pour les détails, voir la documentation "Description des paramètres de l'appareil".

#### 10.9 Informations sur l'appareil

Toutes les informations sur l'appareil sont contenues dans le sous-menu **Information**.

Navigation : Système  $\rightarrow$  Information

Pour les détails, voir la documentation "Description des paramètres de l'appareil".

Maintenance Micropilot FMR10B

## 11 Maintenance

Aucune maintenance particulière n'est nécessaire.

## 11.1 Nettoyage extérieur

- Remarques concernant le nettoyage
  - Le produit de nettoyage utilisé ne doit pas attaquer les surfaces et les joints
  - Respecter l'indice de protection de l'appareil

## 11.2 Joints

Les joints de process, situés sur le raccord process, doivent être remplacés régulièrement. La fréquence de remplacement dépend du nombre de cycles de nettoyage ainsi que des températures du produit et du nettoyage.

# 12 Réparation

## 12.1 Informations générales

### 12.1.1 Concept de réparation

Le concept de réparation Endress+Hauser est élaboré de telle manière que les réparations ne peuvent être effectuées que par le remplacement de l'appareil.

## 12.1.2 Remplacement d'un appareil

Après le remplacement de l'appareil, les paramètres précédemment enregistrés peuvent être copiés sur l'appareil nouvellement installé.

Après le remplacement d'un appareil complet, les paramètres peuvent être de nouveau téléchargés dans l'appareil via l'interface de communication. Les données doivent être téléchargées au préalable sur l'ordinateur ou l'application SmartBlue au moyen du logiciel "DeviceCare".

#### 12.2 Retour de matériel

Les exigences pour un retour sûr de l'appareil peuvent varier en fonction du type d'appareil et de la législation nationale.

- 1. Consulter la page web pour les informations : https://www.endress.com
- 2. En cas de retour de l'appareil, celui-ci doit être protégé de façon fiable contre les chocs et les influences externes. L'emballage d'origine offre une protection optimale.

#### 12.3 Mise au rebut

Si la directive 2012/19/UE sur les déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE) l'exige, le produit porte le symbole représenté afin de réduire la mise au rebut des DEEE comme déchets municipaux non triés. Ne pas éliminer les produits portant ce marquage comme des déchets municipaux non triés. Les retourner au fabricant en vue de leur mise au rebut dans les conditions applicables.

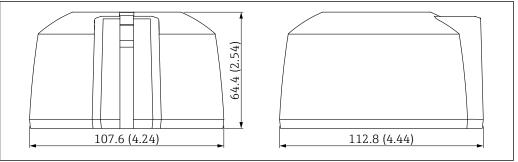
### 13 Accessoires

Les accessoires actuellement disponibles pour le produit peuvent être sélectionnés au moyen du Configurateur de produit sur <a href="https://www.endress.com">www.endress.com</a> :

- 1. Sélectionner le produit à l'aide des filtres et du champ de recherche.
- 2. Ouvrir la page produit.
- 3. Sélectionner **Pièce de rechange et accessoires**.
- Les accessoires peuvent être partiellement commandés via la structure de commande "Accessoire fourni".

# 13.1 Capot de protection climatique pour l'appareil avec entrée de câble par le haut

Le capteur n'est pas entièrement recouvert.



20 Dimensions pour capot de protection climatique G1/NPT1, entrée de câble par le haut. Unité de mesure mm (in)

Matériau

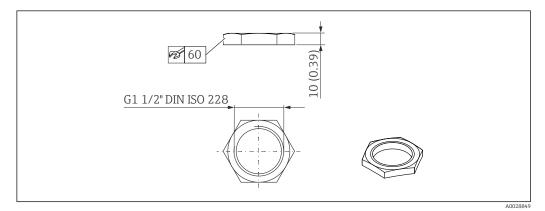
PBT/PC

Référence de commande

71662413

# 13.2 Écrou de fixation G 1½"

Adapté aux appareils avec raccord process G 1½" et MNPT 1½".



■ 21 Dimensions de l'écrou de fixation. Unité de mesure mm (in)

Endress+Hauser 37

A0055295

Matériau

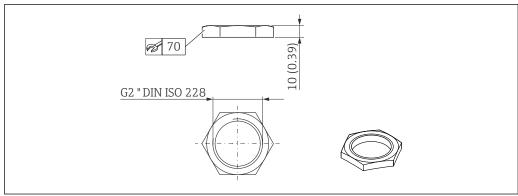
PC

Référence

52014146

### 13.3 Écrou de fixation G 2"

Adapté aux appareils avec raccord process à l'extrémité d'antenne G 2" et MNPT 2".



🛮 22 Dimensions de l'écrou de fixation. Unité de mesure mm (in)

A0029101

Matériau

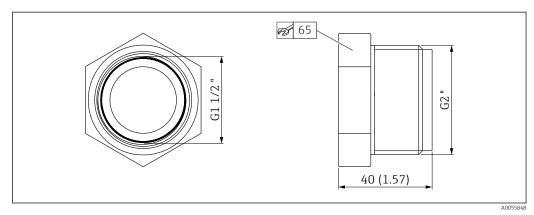
PC

Référence

52000598

# 13.4 Adaptateur UNI G 1½">G 2"

Gamme de température -40 ... 45 °C (-40 ... 113 °F)



■ 23 Dimensions de l'adaptateur UNI

Matériau

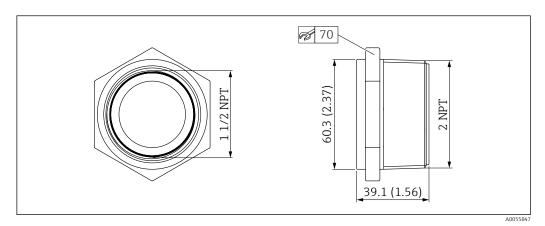
PVC

Référence

71662415

### 13.5 Adaptateur UNI MNPT 1½" > MNPT 2"

Gamme de température  $-40 \dots 65 \,^{\circ}\text{C} \, (-40 \dots 150 \,^{\circ}\text{F})$ 



🛮 24 Dimensions de l'adaptateur UNI

Matériau

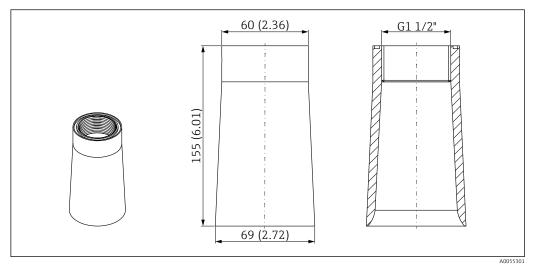
PP

Référence

71668921

# 13.6 Tube de protection antidébordement 40 mm (1,5 in)

Adapté à l'utilisation avec des appareils avec antenne 40 mm (1,5 in) et raccord process fileté à l'extrémité de l'antenne G  $1\frac{1}{2}$ "



🛮 25 Dimensions du tube de protection antidébordement 40 mm (1,5 in). Unité de mesure mm (in)

Matériau

PP

Référence

71091216

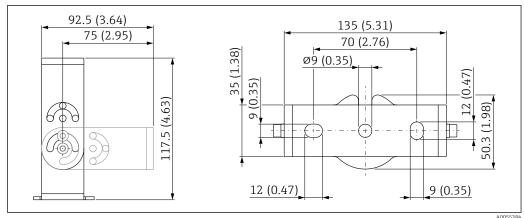
# 13.7 Étrier de montage, réglable, mur/câble/toit, 75 mm

L'étrier de montage peut être utilisé pour le montage sur une paroi, un câble ou un toit.

Deux versions sont disponibles :

- Raccord process à l'entrée de câble G 1"/NPT 1"
- Raccord process à l'extrémité de l'antenne G 1½"/NPT 1½"

### 13.7.1 Raccord process à l'entrée de câble G 1"/NPT 1"



26 Dimensions de l'étrier de montage. Unité de mesure mm (in)

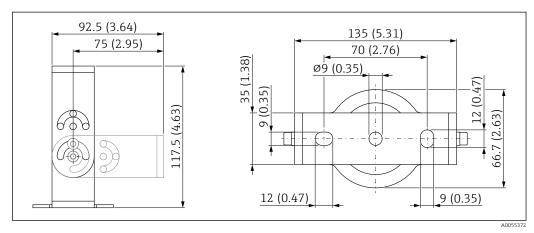
Comprenant:

- 1 × étrier de montage, 316L (1.4404)
- 1 × équerre de fixation, 316L (1.4404)
- 3 × vis, A4
- 3 × disques de fixation, A4

Référence (G 1"/NPT 1")

71325079

### 13.7.2 Raccord process à l'extrémité de l'antenne G 1½"/NPT 1½"



27 Dimensions de l'étrier de montage. Unité de mesure mm (in)

Comprenant:

- 1 × étrier de montage, 316L (1.4404)
- 1 × équerre de fixation, 316L (1.4404)
- 3 × vis, A4
- 3 × disques de fixation, A4
- 1 × écrou de fixation G 1½"

40 Endress+Hauser

11005550

# Référence (G 1½"/NPT 1½")

71662419

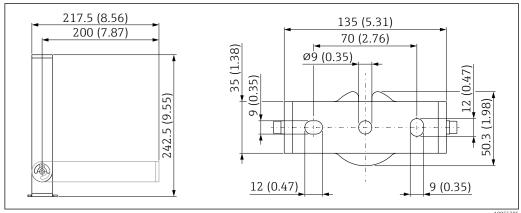
#### 13.8 Étrier de montage, réglable, paroi, 200 mm

Le support de montage peut être utilisé pour le montage sur une paroi.

Deux versions sont disponibles:

- Raccord process à l'entrée de câble G 1"/NPT 1"
- Raccord process à l'extrémité de l'antenne G 1½"/NPT 1½"

#### Raccord process à l'entrée de câble G 1"/NPT 1" 13.8.1



Dimensions de l'étrier de montage. Unité de mesure mm (in)

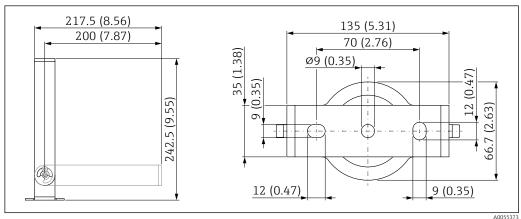
Comprenant:

- 1 × étrier de montage, 316L (1.4404)
- 1 × équerre de fixation, 316L (1.4404)
- 3 × vis. A4
- 3 × disques de fixation, A4

### Référence (G 1"/NPT 1")

71662421

#### Raccord process à l'extrémité de l'antenne G 1½"/NPT 1½" 13.8.2



■ 29 Dimensions de l'étrier de montage. Unité de mesure mm (in)

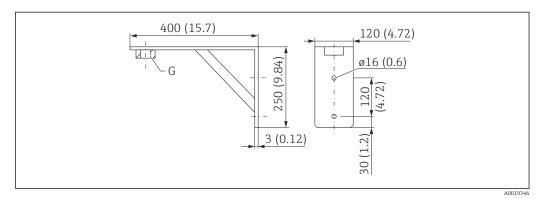
### Comprenant:

- 1 × étrier de montage, 316L (1.4404)
- 1 × équerre de fixation, 316L (1.4404)
- 3 × vis, A4
- 3 × disques de fixation, A4
- 1 × écrou de fixation G 1½"

### Référence (G 1½"/NPT 1½")

71662423

# 13.9 Équerre pour montage mural



■ 30 Dimensions de l'étrier de montage. Unité de mesure mm (in)

G Raccordement du capteur selon la structure de commande "Raccord process à l'extrémité de l'antenne"

### **Poids**

3,4 kg (7,5 lb)

### Matériau

316L (1.4404)

### Référence pour raccord process G 11/2"

71452324

Également adapté à MNPT 11/2"

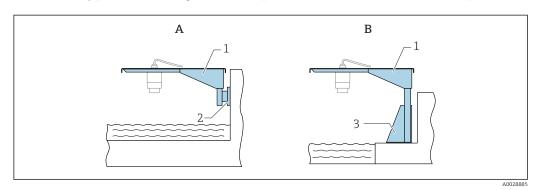
### Référence pour raccord process G 2"

71452325

Également adapté à MNPT 2"

# 13.10 Bras de montage avec pivot

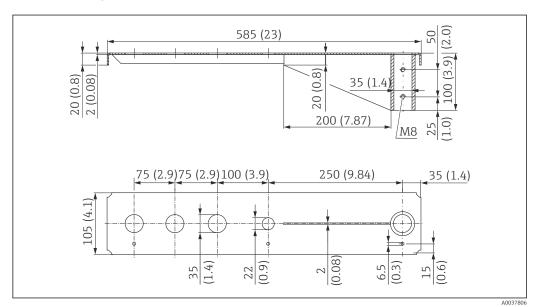
### 13.10.1 Type de montage raccord process à l'entrée de câble capteur



🛮 31 🛮 Type de montage raccord process à l'entrée de câble capteur

- A Montage avec bras de montage et support mural
- B Montage avec bras et cadre de montage
- 1 Bras de montage
- 2 Support mural
- 3 Cadre de montage

### Bras de montage 500 mm avec pivot, raccord process à l'entrée de câble capteur



Dimensions du bras de montage 500 mm avec pivot, pour raccord process à l'entrée de câble capteur. Unité de mesure mm (in)

### Poids:

2,1 kg (4,63 lb)

### Matériau

316L (1.4404)

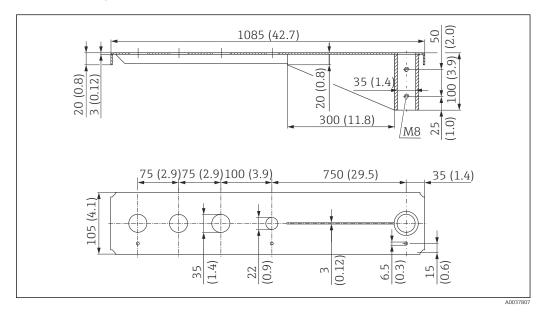
### Référence

71452315



- ullet Ouvertures 35 mm (1,38 in) pour tous les raccords process filetés à l'entrée de câble G 1" ou MNPT 1"
- L'ouverture 22 mm (0,87 in) peut être utilisée pour un capteur supplémentaire
- Les vis de fixation sont comprises dans la livraison

### Bras de montage 1000 mm avec pivot, raccord process à l'entrée de câble capteur



33 Dimensions du bras de montage 1 000 mm avec pivot, pour raccord process à l'entrée de câble capteur. Unité de mesure mm (in)

### Poids:

4,5 kg (9,92 lb)

### Matériau

316L (1.4404)

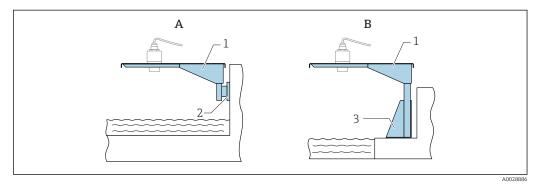
### Référence

71452316



- Ouvertures 35 mm (1,38 in) pour tous les raccords process filetés à l'entrée de câble G 1" ou MNPT 1"
- L'ouverture 22 mm (0,87 in) peut être utilisée pour un capteur supplémentaire
- Les vis de fixation sont comprises dans la livraison

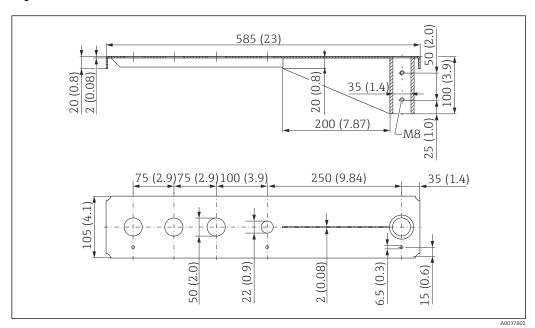
### 13.10.2 Type de montage raccord process à l'extrémité de l'antenne



34 Type de montage raccord process à l'extrémité de l'antenne

- A Montage avec bras de montage et support mural
- B Montage avec bras et cadre de montage
- 1 Bras de montage
- 2 Support mural
- 3 Cadre de montage

# Bras de montage 500 mm avec pivot, raccord process à l'extrémité de l'antenne capteur G $1\frac{1}{2}$ "



Dimensions du bras de montage 500 mm avec pivot, pour raccord process à l'extrémité de l'antenne capteur G 1½". Unité de mesure mm (in)

### Poids:

1,9 kg (4,19 lb)

### Matériau

316L (1.4404)

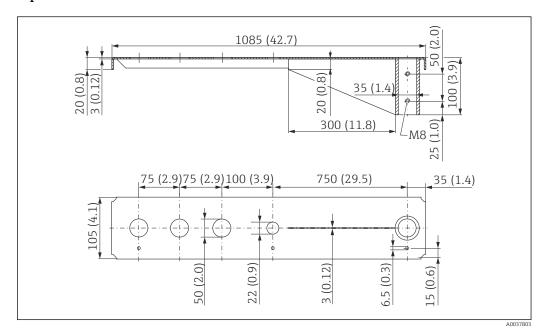
### Référence

71452318



- Ouvertures de 50 mm (2,0 in) pour tous les raccords process filetés à l'extrémité de l'antenne G  $1\frac{1}{2}$ " ou MNPT  $1\frac{1}{2}$ "
- L'ouverture de 22 mm (0,87 in) peut être utilisée pour un capteur supplémentaire
- Les vis de fixation sont comprises dans la livraison

# Bras de montage 1 000 mm avec pivot, raccord process à l'extrémité de l'antenne capteur G 1½"



■ 36 Dimensions du bras de montage 1000 mm avec pivot, pour raccord process à l'extrémité de l'antenne capteur G 1½". Unité de mesure mm (in)

### Poids:

4,4 kg (9,7 lb)

### Matériau

316L (1.4404)

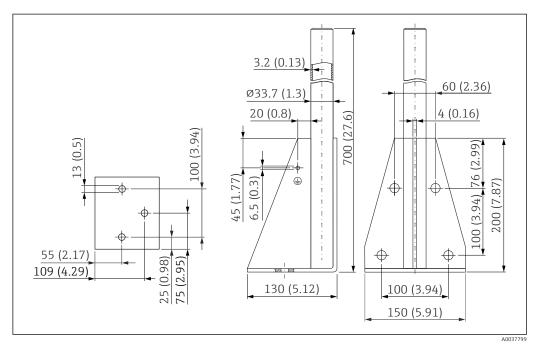
### Référence

71452319



- $\bullet$  Ouvertures de 50 mm (2,0 in) pour tous les raccords process filetés à l'extrémité de l'antenne G 1½" ou MNPT 1½"
- L'ouverture de 22 mm (0,87 in) peut être utilisée pour un capteur supplémentaire
- Les vis de fixation sont comprises dans la livraison

# 13.10.3 Support de montage, 700 mm (27,6 in) pour bras de montage avec pivot



■ 37 Dimensions. Unité de mesure mm (in)

Poids:

4,2 kg (9,26 lb)

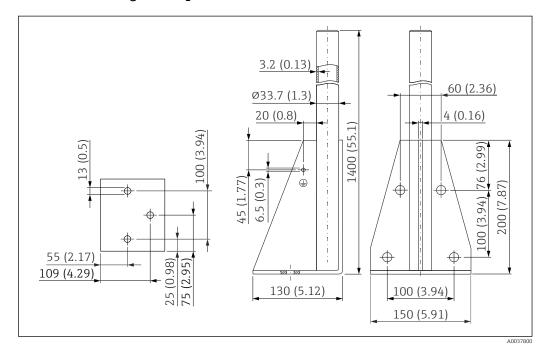
Matériau

316L (1.4404)

Référence

71452327

# 13.10.4 Support de montage, 1400 mm (55,1 in) pour bras de montage avec pivot



■ 38 Dimensions. Unité de mesure mm (in)

Poids:

6 kg (13,23 lb)

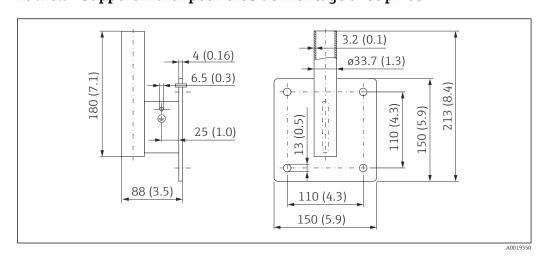
Matériau

316L (1.4404)

Référence

71452326

### 13.10.5 Support mural pour bras de montage avec pivot



■ 39 Dimensions du support mural. Unité de mesure mm (in)

**Poids** 

1,2 kg (2,65 lb)

Matériau

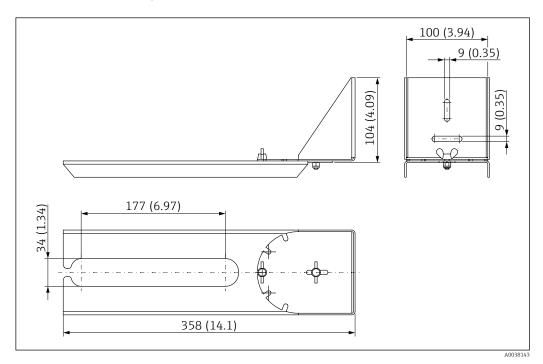
316L (1.4404)

Référence

71452323

# 13.11 Étrier de montage pivotant

L'étrier de montage pivotant sert, par exemple, à installer l'appareil dans un trou d'homme au-dessus d'un canal d'égout.



🛮 40 🛮 Dimensions de l'étrier de montage pivotant. Unité de mesure mm (in)

Ouvertures 34 mm (1,34 in) pour tous les raccords process filetés à l'entrée de câble G 1" ou MNPT 1"

Matériau

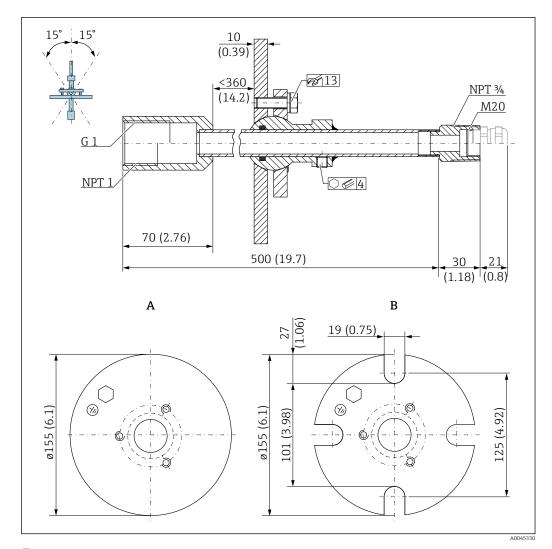
316L (1.4404)

Référence

71429910

# 13.12 Dispositif d'orientation FAU40

Le dispositif d'orientation est utilisé pour orienter de façon optimale le capteur par rapport aux solides en vrac.



 $\blacksquare$  41 Dimensions. Unité de mesure mm (in)

A Bride à souder

B Bride UNI

### Matériau

■ Bride: 304

■ Tube : acier, galvanisé

■ Presse-étoupe : 304 ou acier, galvanisé

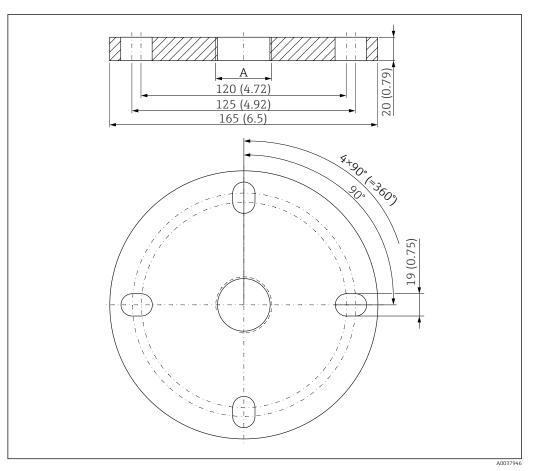
### Référence

FAU40-##

Pour l'utilisation dans tous les raccords process filetés à l'entrée de câble G 1" ou MNPT 1" et câbles de raccordement dia. max. 10 mm (0,43 in), longueur min. 600 mm (23,6 in).

Information technique : TI00179F

# 13.13 Bride UNI 2"/DN50/50, PP



■ 42 Dimensions de la bride UNI 2"/DN50/50. Unité de mesure mm (in)

A Raccordement du capteur selon la structure de commande "Raccord process à l'extrémité de l'antenne"

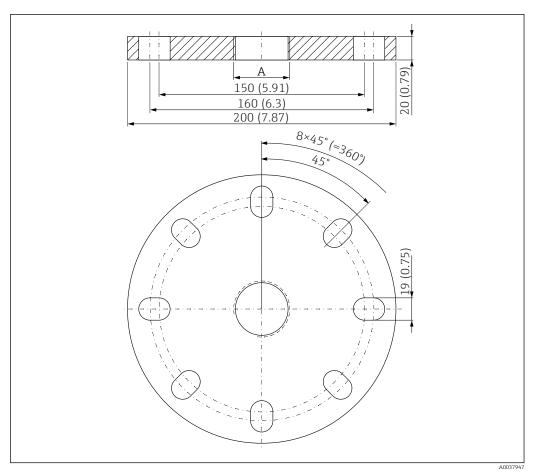
### Matériau

PP

### Référence

FAX50-####

# 13.14 Bride UNI 3"/DN80/80, PP



■ 43 Dimensions de la bride UNI 3"/DN80/80. Unité de mesure mm (in)

A Raccordement du capteur selon la structure de commande "Raccord process à l'extrémité de l'antenne" ou "Raccord process à l'entrée de câble"

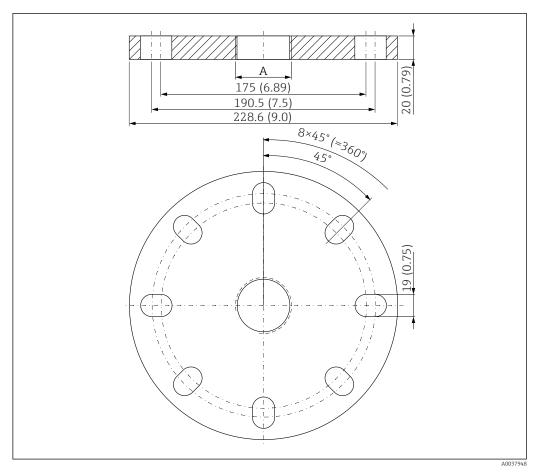
Matériau

PP

Référence

FAX50-####

# 13.15 Bride UNI 4"/DN100/100, PP



 $\blacksquare$  44 Dimensions de la bride UNI 4"/DN100/100. Unité de mesure mm (in)

A Raccordement du capteur selon la structure de commande "Raccord process à l'extrémité de l'antenne" ou "Raccord process à l'entrée de câble"

### Matériau

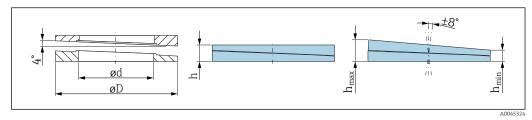
PP

### Référence

FAX50-####

# 13.16 Joint de bride biseauté

Le joint de bride biseauté est utilisé pour orienter le capteur.



■ 45 Dimensions

Caractérist	tiques techniques : version I	ON/JIS		
Référence	71074263	71074264	71074265	
Compatible avec	DN80 PN10/40	DN100 PN10/16	<ul><li>DN150 PN10/16</li><li>JIS 10K 150A</li></ul>	
Longueur de vis recommandée	100 mm (3,9 in)	100 mm (3,9 in)	110 mm (4,3 in)	
Taille de vis recommandée	M14	M14	M18	
Matériau		EPDM		
Pression de process	-0,1 0,1 bar (-1,45 1,45 psi)			
Température de process		−40 +80 °C (−40 +176 °F	)	
D	142 mm (5,59 in)	162 mm (6,38 in)	218 mm (8,58 in)	
d	89 mm (3,5 in)	115 mm (4,53 in)	169 mm (6,65 in)	
h	22 mm (0,87 in)	23,5 mm (0,93 in)	26,5 mm (1,04 in)	
$h_{\min}$	14 mm (0,55 in)	14 mm (0,55 in)	14 mm (0,55 in)	
$h_{\text{max}}$	30 mm (1,18 in)	33 mm (1,3 in)	39 mm (1,45 in)	
Caractéristic	ques techniques : version AS	SME/JIS		
Référence	71249070	71249072	71249073	
Compatible avec	<ul><li>ASME 3" 150 lbs</li><li>JIS 80A 10K</li></ul>	ASME 4" 150 lbs	ASME 6" 150 lbs	
Longueur de vis recommandée	100 mm (3,9 in)	100 mm (3,9 in)	110 mm (4,3 in)	
Taille de vis recommandée	M14	M14	M18	
Matériau	EPDM			
Pression de process	-0,1 0,1 bar (-1,45 1,45 psi)			
Température de process	−40 +80 °C (−40 +176 °F)			
D	133 mm (5,2 in)	171 mm (6,7 in)	219 mm (8,6 in)	
d	89 mm (3,5 in)	115 mm (4,53 in)	168 mm (6,6 in)	
h	22 mm (0,87 in)	23,5 mm (0,93 in)	26,5 mm (1,04 in)	
$h_{\min}$	14 mm (0,55 in)	14 mm (0,55 in)	14 mm (0,55 in)	
$h_{max}$	30 mm (1,18 in)	33 mm (1,3 in)	39 mm (1,45 in)	

### 13.17 DeviceCare SFE100

Outil de configuration pour appareils de terrain IO-Link, HART, PROFIBUS et FOUNDATION Fieldbus

DeviceCare peut être téléchargé gratuitement sur www.software-products.endress.com. Il faut s'enregistrer sur le Portail de Logiciels Endress+Hauser pour télécharger l'application.



Information technique TI01134S

### 13.18 Device Viewer

Toutes les pièces de rechange de l'appareil de mesure, ainsi que leur référence de commande, sont répertoriées dans le *Device Viewer* (www.endress.com/deviceviewer).

### 13.19 RN22

Barrière active à une ou deux voies pour une isolation électrique sûre des circuits de signal 4 ... 20 mA standard, "transparent" HART



Information technique TI01515K et manuel de mise en service BA02004K

### 13.20 RN42

Barrière active monovoie avec alimentation universelle pour une isolation électrique sûre des circuits de signal 4 ... 20 mA standard, transparent HART.



Information technique TI01584K et manuel de mise en service BA02090K

### 13.21 Field Xpert SMT70

Tablette PC hautes performances, universelle, pour la configuration des appareils en zone Ex 2 et en zone non Ex



Pour plus de détails, voir "Information technique" TIO1342S

# 13.22 Field Xpert SMT77

Tablette PC hautes performances, universelle, pour la configuration des appareils en zone  $\operatorname{Ex} 1$ 



Pour plus de détails, voir "Information technique" TIO1418S

# 13.23 Application SmartBlue

Application mobile pour une configuration aisée des appareils sur site via la technologie sans fil Bluetooth®.

# 14 Caractéristiques techniques

### 14.1 Entrée

### 14.1.1 Variable mesurée

La grandeur mesurée est la distance entre le point de référence et la surface du produit. Le niveau est calculé sur la base de **E**, la distance vide entrée.

### 14.1.2 Gamme de mesure

La gamme de mesure commence au point où le faisceau touche le fond de la cuve. En dessous de ce point, les niveaux ne peuvent pas être mesurés, notamment dans le cas de bases sphériques ou de trémies coniques.

#### Gamme de mesure maximale

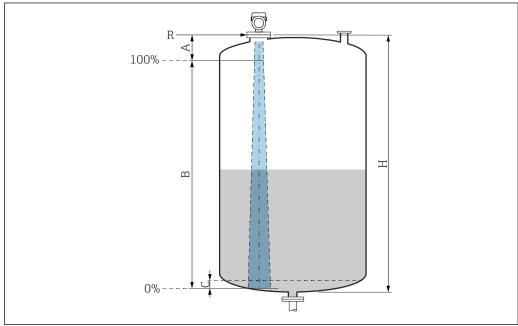
La gamme de mesure maximale s'élève à 10 m (33 ft).

#### Gamme de mesure utile

La gamme de mesure utile dépend des propriétés de réflexion du produit, de la position de montage et d'éventuels échos parasites.

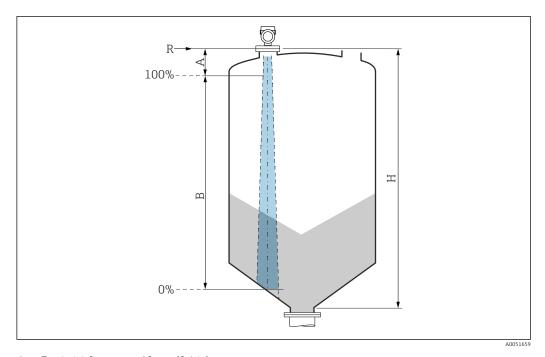
En principe, la mesure est possible jusqu'à l'extrémité de l'antenne.

En fonction de la position du produit (angle de tassement pour les solides) et afin d'éviter tout dommage matériel dû à des produits corrosifs ou agressifs ou à des dépôts sur l'antenne, la fin de la gamme de mesure doit être sélectionnée 10 mm (0,4 in)avant l'extrémité de l'antenne.



A005165

- A Extrémité de l'antenne + 10 mm (0,4 in)
- B Gamme de mesure utile
- *C* 50 ... 80 mm (1,97 ... 3,15 in); produit avec  $\varepsilon_r \le 2$
- H Hauteur de la cuve
- R Point de référence de mesure, variant en fonction du système d'antenne (voir la section Construction mécanique)



A Extrémité d'antenne + 10 mm (0,4 in)

- B Gamme de mesure utile
- H Hauteur de la cuve
- R Point de référence de mesure, variant en fonction du système d'antenne (voir la section Construction mécanique)

Dans le cas de produits avec une faible permittivité relative,  $\epsilon_r < 2$ , le fond de la cuve peut être visible à travers le produit à des niveaux très bas (inférieurs au niveau C). Dans cette zone, il faut s'attendre à une précision réduite. Si cela n'est pas acceptable, le point zéro doit être positionné à une distance C au-dessus du fond de la cuve dans ces applications (voir figure).

La section suivante décrit les classes de produits et la gamme de mesure possible en fonction de l'application et de la classe de produit. Si la permittivité relative du produit n'est pas connue, nous recommandons d'utiliser la classe B pour garantir la fiabilité de la mesure.

### Classes de produit

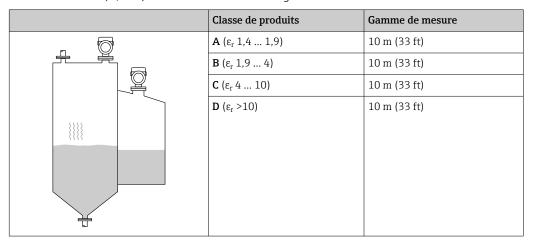
- **A** ( $\varepsilon_r$  1,4 ... 1,9)
  - Liquides non conducteurs, p. ex. gaz liquéfiés
- **B** (ε<sub>r</sub> 1,9 ... 4)
  - Liquides non conducteurs, p. ex. essence, huile, toluène, etc.
- **C** (ε<sub>r</sub> 4 ... 10)
- p. ex. acides concentrés, solvants organiques, esters, aniline, etc.
- **D** ( $\varepsilon_{\rm r} > 10$ )
  - Liquide conducteurs, solutions aqueuses, acides dilués, bases et alcool
- Pour les valeurs de permittivité relative (valeurs  $\epsilon_r$ ) de nombreux produits couramment utilisés dans l'industrie, se reporter à :
  - Permittivité relative (valeur ε<sub>r</sub>), Compendium CP01076F
  - La "DC Values App" Endress+Hauser (disponible pour Android et iOS)

Mesure dans une cuve de stockage

### Cuve de stockage - conditions de mesure

Surface de produit calme (p. ex. remplissage par le bas, remplissage par tube d'immersion ou remplissage rare par le haut)

Antenne 40 mm (1,5 in) dans une cuve de stockage



Mesure dans une cuve tampon

### Cuve tampon – conditions de mesure

Surface de produit en mouvement (p. ex. remplissage libre permanent par le haut, buses mélangeuses)

Antenne 40 mm (1,5 in) dans une cuve tampon

	Classe de produits	Gamme de mesure
	<b>A</b> (ε <sub>r</sub> 1,4 1,9)	7 m (23 ft)
	<b>B</b> (ε <sub>r</sub> 1,9 4)	10 m (33 ft)
	C (ε <sub>r</sub> 4 10)	10 m (33 ft)
	<b>D</b> (ε <sub>r</sub> >10)	10 m (33 ft)
1		

Mesure dans une cuve avec agitateur à hélice à un étage

### Cuve avec agitateur – conditions de mesure

Surface de produit turbulente (p. ex. par un remplissage par le haut, des agitateurs et des déflecteurs)

Antenne 40 mm (1,5 in) dans une cuve avec agitateur

### 14.1.3 Fréquence de travail

env. 80 GHz

Jusqu'à huit appareils peuvent être montés dans une cuve sans que les appareils ne s'influencent mutuellement.

### 14.1.4 Puissance de transmission

■ Puissance maximale: <1,5 mW

■ Puissance de sortie moyenne : <70 µW

### 14.2 Sortie

### 14.2.1 Signal de sortie

■ 4 ... 20 mA

• La sortie courant permet de choisir parmi trois modes de fonctionnement différents :

■ 4 ... 20,5 mA

■ NAMUR NE 43: 3,8 ... 20,5 mA (réglage par défaut)

■ Mode US: 3,9 ... 20,5 mA

### 14.2.2 Signal de défaut pour les appareils avec sortie courant

### Sortie courant

Signal de défaut selon recommandation NAMUR NE 43.

■ Alarme max. : peut être réglée de 21,5 ... 23 mA

■ Alarme min. : < 3,6 mA (réglage par défaut)

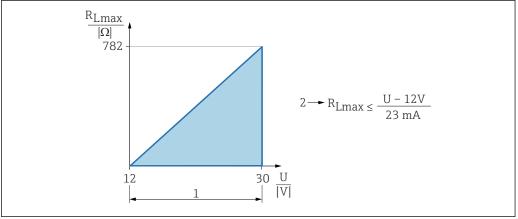
### Outil de configuration via communication numérique

Signal d'état (selon la recommandation NAMUR NE 107) :

Affichage en texte clair

### 14.2.3 Charge

Pour assurer une tension aux bornes suffisante, la résistance de charge maximale R  $_{\rm L}$  (y compris la résistance de câble) en fonction de la tension d'alimentation U fournie par l'unité d'alimentation ne doit pas être dépassée.



A00

- 1 Alimentation électrique 12 ... 30 V
- 2  $R_{Lmax}$  résistance de charge maximale
- U Tension d'alimentation

Si la charge est trop élevée :

- Un courant de défaut est indiqué et un message d'erreur est affiché (indication : courant d'alarme MIN)
- Contrôle périodique pour définir s'il est possible de quitter l'état de défaut
- Configuration via terminal portable ou PC avec logiciel de configuration : tenir compte d'une résistance de communication minimum de  $250 \Omega$ .

### 14.2.4 Amortissement

L'amortissement influence toutes les sorties continues. Réglage par défaut : 0 s(peut être réglé de 0 ... 999 s)

### 14.2.5 Linéarisation

La fonction de linéarisation de l'appareil permet de convertir la valeur mesurée dans n'importe quelle unité de longueur, de poids, de débit ou de volume.

### Courbes de linéarisation préprogrammées

Les tableaux de linéarisation pour le calcul du volume dans les cuves suivantes sont préprogrammés dans l'appareil :

- Fond pyramidal
- Fond conique
- Fond incliné
- Cylindre horizontal
- Cuve sphérique

60

Les tableaux de linéarisation pour le calcul du débit sont préprogrammés dans l'appareil et comprennent les éléments suivants :

- Canaux
  - Canal Venturi Khafaqi
  - Canal Venturi
  - Canal Parshall
  - Canal Palmer Bowlus
  - Canal trapézoïdal (ISO 4359)
  - Canal rectangulaire (ISO 4359)
  - Canal en forme de U (ISO 4359)
- Déversoirs
  - Déversoir trapézoïdal
  - Déversoir rectangulaire à seuil épais (ISO 3846)
  - Déversoir rectangulaire à mince paroi (ISO 1438)
  - Déversoir en V à mince paroi (ISO 1438)
- Formule standard

D'autres tableaux de linéarisation avec jusqu'à 32 couples de valeurs peuvent être entrés manuellement.



Pour plus d'informations sur la mesure de débit sur canaux ouverts et déversoirs, voir SD03445F.

### 14.2.6 Totalisateur

L'appareil dispose d'un totalisateur qui additionne les débits. Le totalisateur ne peut pas être réinitialisé.

### 14.3 Environnement

### 14.3.1 Gamme de température ambiante

Appareil de mesure : -40 ... +60 °C (-40 ... +140 °F)

En cas d'utilisation en extérieur sous un fort ensoleillement :

- Installer l'appareil à l'ombre.
- Éviter l'exposition directe au soleil, notamment dans les régions climatiques chaudes.
- Utiliser un capot de protection climatique.

### 14.3.2 Température de stockage

-40 ... +80 °C (-40 ... +176 °F)

### 14.3.3 Classe climatique

Selon IEC 60068-2-38 test Z/AD (humidité relative 4 ... 100 %).

### 14.3.4 Altitude limite

Jusqu'à 5000 m (16404 ft) au-dessus du niveau de la mer

### 14.3.5 Indice de protection

Test selon IEC 60529 et NEMA 250:

- IP66, NEMA type 4X
- IP68, NEMA type 6P (24 h à 1,83 m (6,00 ft) sous l'eau)

### 14.3.6 Résistance aux vibrations

- Bruit stochastique (balayage aléatoire) selon la norme IEC 60068-2-64 Cas 2
- Garantie pour 5 ... 2 000 Hz : 1,25 (m/s²)²/Hz, ~ 5 g

### 14.3.7 Compatibilité électromagnétique (CEM)

- Compatibilité électromagnétique selon la série EN 61326 et la recommandation NAMUR CEM (NE21)
- Écart de mesure max. pendant le test CEM : < 0,5 % de l'étendue de mesure.

Pour plus d'informations, se référer à la déclaration UE de conformité (www.endress.com/downloads).

### 14.4 Process

### 14.4.1 Température de process, pression de process

i

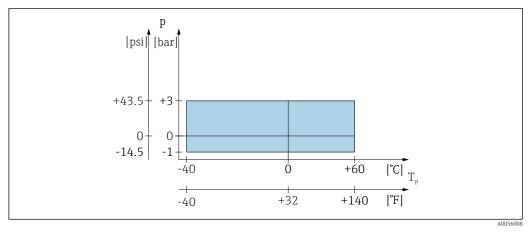
La pression maximale pour l'appareil dépend de son composant le moins résistant à la pression.

Il s'agit des composants suivants : raccord process, pièces de montage en option ou accessoires.

### **AVERTISSEMENT**

Une construction ou une utilisation incorrecte de l'appareil peut entraîner des blessures dues à l'éclatement de pièces !

- ▶ N'utiliser l'appareil que dans les limites spécifiées pour les composants !
- MWP (Maximum Working Pressure, pression de service maximale): la MWP est indiquée sur la plaque signalétique. Cette valeur se base sur une température de référence de +20 °C (+68 °F) et peut être appliquée à l'appareil pendant une durée illimitée. Respecter la dépendance de température de la pression maximale de service. Pour les valeurs de pression admissibles à des températures plus élevées pour les brides, se reporter aux normes suivantes: EN 1092-1 (en ce qui concerne leurs propriétés thermiques/leur stabilité à la température, les matériaux 1.4435 et 1.4404 sont regroupés sous EN 1092-1; la composition chimique des deux matériaux peut être identique), ASME B16.5, JIS B2220 (la dernière version de la norme s'applique dans chaque cas). Les données de pression maximale de service qui s'en écartent sont fournies dans les sections correspondantes de l'Information technique.
- ▶ La Directive sur les équipements sous pression (2014/68/UE) utilise l'abréviation **PS**. Ceci correspond à la pression de service maximale (MWP, Maximum Working Pressure) de l'appareil.



46 Gamme autorisée pour la température et la pression de process

Gamme de température de process

-40 ... +60 °C (-40 ... +140 °F)

Gamme de pression de process, antenne 40 mm (1.5 in)

- $p_{gauge} = -1 ... 3 \text{ bar } (-14,5 ... 43,5 \text{ psi})$
- $p_{abs} < =4 \text{ bar (58 psi)}$

La gamme de pression peut être encore restreinte dans le cas d'un agrément CRN.

### 14.4.2 Permittivité relative

### Pour les liquides

- $\varepsilon_r \ge 1.8$
- Contacter Endress+Hauser pour des valeurs  $\varepsilon_r$  plus faibles

### Pour les solides en vrac

 $\varepsilon_{\rm r} \geq 1.6$ 

Pour les applications avec une permittivité relative inférieure à celle indiquée, contacter Endress+Hauser.

- Pour les valeurs de permittivité relative (valeurs  $\epsilon_r$ ) de nombreux produits couramment utilisés dans l'industrie, se reporter à :
  - Permittivité relative (valeur ε<sub>r</sub>), Compendium CP01076F
  - La "DC Values App" Endress+Hauser (disponible pour Android et iOS)

### 14.5 Caractéristiques techniques supplémentaires

Information technique actuelle : site Internet Endress+Hauser : www.endress.com  $\rightarrow$  Télécharger.

Micropilot FMR10B Index

# Index

A	
Accès en écriture	
С	
Code d'accès	20 20
Concept de réparation	25 25
D	
Déclaration de conformité	
Fonction	. 7
Droits d'accès aux paramètres Accès en écriture	
Е	
Événement de diagnostic  Dans l'outil de configuration	
Exigences imposées au personnel	. 7
<b>F</b> Filtrage du journal d'événements	
<b>H</b> Historique des événements	34
<b>J</b> Journal d'événements	34
L Lecture des valeurs mesurées	
M Marquage CE	
<b>N</b> Nettoyage	
P     Plaque signalétique	
<b>R</b> Réglages Adaptation de l'appareil aux conditions du process	28

Remplacement d'un appareil
S
Sécurité de fonctionnement
Sécurité du produit
Sous-menu Journal d'événements
Suppression des défauts
Т
Technologie sans fil Bluetooth® 20
U
Utilisation conforme
Utilisation de l'appareil de mesure voir Utilisation conforme
Utilisation des appareils de mesure
Cas limites
V
Valeurs affichées
Pour l'état de verrouillage 28
Verrouillage de l'appareil, état



www.addresses.endress.com