取扱説明書 Cerabar M Deltabar M DeltapilotM

プロセス圧力 / 差圧、流量 / 静圧 HART



Cerabar M



Deltabar M





Deltapilot M







本書は、本機器で作業する場合に、いつでもすぐに手に取れる安全な場所に保管してください。

要員やプラントが危険にさらされないように、「安全上の基本注意事項」セクション、 ならびに作業手順に関して本書に規定されている、その他の安全注意事項をすべて熟読 してください。

製造者は事前通知なしに技術データを変更できる権利を保有します。本書に関する最新情報および更新内容については、弊社営業所もしくは販売代理店にお問い合わせください。

目次

1	本説明書について	.4
1.1 1.2	本書の目的 シンボル	4 4
2	安全上の基本注意事項	.6
2.1	作業員の要件	6
2.2	指定用途	6
2.3	労働安全	6
2.4	操作上の安全性	6
2.5 2.6	厄陜场川	· . / 7
2.7	機能安全 (SIL) (オプション)	7
3	識別	. 8
3.1	製品識別表示	8
3.2	機器の名称	8
3.3	納入範囲	8
3.4	CE マーク、適合宣言	9
4	設置	10
4.1	受入検査	10
4.2	保管および輸送	10
4.3		10
4.4 4 5	一 <u></u>	12
4.6	Deltabar M の設置	19
4.7	Deltapilot M の設置	27
4.8	ユニバーサルプロセスアダプタの	
4.0	フロファイルシールの取付け	32
4.9 4.10	設置状況の確認	32 32
5	電気接続	33
51	機果の接続	22
5.2	測定ユニットの接続	36
5.3	過電圧保護 (オプション)	38
5.4	配線状況の確認	40
6	操作	41
6.1	操作方法	41
6.2	操作メニューを使用しない操作	42
6.3	操作メニューを使用した操作	44
7	HART [®] プロトコルを使用した	
	伝送器の統合	53
7.1	HART プロセス変数および測定値	53
7.2	機器変数および測定値	54
8	設定	55
8.1	機能チェック	55
8.2	操作メニューを使用しない設定	56

8.3 8.4 8.5 8.6 8.7 8.8	操作メニューを使用した設定
8.10 8.11 8.12	流量測定 (Deltabar M) 81 レベル測定 (Deltabar M) 84 機器データのバックアップまたは複製 95
9 9.1 9.2	メンテナンス
10	トラブルシューティング
10.1 10.2 10.3 10.4 10.5 10.6 10.7 10.8	メッセージ97エラー時の出力99修理99防爆認証機器の修理99スペアパーツ100返却100廃棄100ソフトウェアの履歴101
11	技術データ102
12	付録 103
	招佐之一 の押声 (20)
12.1 12.2	操作メニューの概要 103 パラメータの説明 111

1 本説明書について

1.1 本書の目的

本取扱説明書には、機器ライフサイクルの各種段階(製品の識別、受入検査、保管、取 付け、接続、操作、設定からトラブルシューティング、メンテナンス、廃棄まで)にお いて必要とされるあらゆる情報が記載されています。

1.2 シンボル

1.2.1 安全シンボル

シンボル	意味
▲ 危険 ^{A0011189-EN}	危険! 危険な状況を警告するシンボルです。この表示を無視して誤った取り扱いをすると、 死亡、大けが、爆発、火災を引き起こす恐れがあります。
▲ 警告 A0011190-EN	警告! 危険な状況を警告するシンボルです。この表示を無視して誤った取り扱いをすると、 死亡、大けが、爆発、火災を引き起こす恐れがあります。
A0011191-EN	注意! 危険な状況を警告するシンボルです。この表示を無視して誤った取り扱いをすると、 軽傷または中程度のけがを負う恐れがあります。
注記 A0011192-EN	注記 人身傷害につながらない、手順やその他の事象に関する情報を示すシンボルです。

1.2.2 電気シンボル

シンボル	意味	シンボル	意味
	直流	~	交流
R	直流および交流	<u> </u>	接地接続 オペレータを保護するために、接地 システムを使用して接地された接地 端子
	保護接地端子 その他の接続を行う前に、接地接続 する必要のある端子	Ą	等電位接続 プラントの接地システムと接続する 必要がある接続。国または会社の慣 例に応じて、等電位ラインや一点 アースシステムなどの接続方法があ ります。

1.2.3 工具シンボル

シンボル	意味
A0011221	六角レンチ
A0011222	スパナ

シンボル	意味
A0011182	許可 許可された手順、プロセス、動作であることを示します。
A0011184	不可 禁止された手順、プロセス、動作であることを示します。
A0011193	ヒント 追加情報を示します。
A0015482	資料参照
A0015484	ページ参照
A0015487	図参照
1. , 2. ,	一連のステップ
L	一連の動作の結果
A0015502	目視確認

1.2.4 特定情報に関するシンボル

1.2.5 図中のシンボル

シンボル	意味
1、2、3、4	主要項目の番号
1., 2.,	一連のステップ
A, B, C, D	図

1.2.6 機器のシンボル

シンボル	意味
▲ → 🗊	安全注意事項 関連する取扱説明書に記載された安全注意事項に注意してください。
(t>85℃()	接続ケーブルの耐熱性 85℃以上の耐熱性を持つ接続ケーブルを使用する必要があることを示しています。

1.2.7 商標登録

カルレッツ[®] E.I. Du Pont de Nemours & Co., Wilmington, USA の登録商標です。 トリクランプ[®] Ladish & Co., Inc., Kenosha, USA の登録商標です。 HART[®] FieldComm Group, Austin, USA の登録商標です。 GORE-TEX[®] W.L. Gore & Associates, Inc., USA の商標です。

2 安全上の基本注意事項

2.1 作業員の要件

設置、設定、診断、メンテナンスを実施する作業員は、以下の要件を満たす必要があり ます。

- 訓練を受けて、当該任務および作業に関する資格を取得した専門作業員であること
- プラント事業者の許可を得ていること
- ■国内規制を熟知していること
- 専門作業員は作業を開始する前に、取扱説明書、補足資料、および証明書(用途に応じて)の説明を熟読して理解しておくこと
- 指示に従い、基本条件を遵守すること

オペレータは、以下の要件を満たす必要があります。

- 当該作業の要件に適した訓練を受け、施設責任者から許可を得ていること
- 本取扱説明書の指示を遵守すること

2.2 指定用途

Cerabar Mは、レベルおよび圧力測定用の圧力伝送器です。 **Deltabar M**は、差圧 / 流量 / レベル測定用の差圧伝送器です。 **Deltapilot M**は、レベルおよび圧力測定用の静圧センサです。

2.2.1 不適切な用途

不適切なあるいは指定用途以外での使用に起因する損傷については、製造者は責任を負いません。

不明な場合の確認:

特殊な液体および洗浄液に関して、Endress+Hauser では接液部材質の耐食性確認のサポートを提供いたしますが、保証や責任は負いかねます。

2.3 労働安全

機器で作業する場合:

- ■各国の規制に従って、必要な個人用保護具を着用してください。
- 電源を切ってから機器を接続してください。

2.4 操作上の安全性

けがに注意!

- ▶ 本機器は、適切な技術的条件下で、エラーや故障がない場合にのみ操作してください。
- ▶ 事業者には、機器が正常に機能する状態を確保する責任があります。
- ▶ 機器を分解する場合は、必ず非加圧状態で行ってください。

機器の改造

無許可での機器の改造は、予測不可能な危険が生じる可能性があるため禁止されていま す。

▶ 改造が必要な場合は、弊社営業所もしくは販売代理店にお問い合わせください。

修理

操作上の安全性と信頼性を保証するために、以下の点にご注意ください。

- ▶ 機器の修理は、明確に許可された場合にのみ実施してください。
- ▶ 電気機器の修理に関する各地域 / 各国の規定を遵守してください。
- ▶ 弊社純正スペアパーツおよびアクセサリのみを使用してください。

2.5 危険場所

危険場所(例:防爆、圧力容器安全)で機器を使用する場合に、要員やプラントが危険 にさらされないよう、以下の点にご注意ください。

- ▶ ご注文の機器が危険場所仕様になっているかどうかを銘板で確認してください。
- ▶ 本書に付随する別冊の補足資料に記載されている指示に従ってください。

2.6 製品の安全性

本計測機器は、最新の安全要件に適合するように GEP (Good Engineering Practice) に 従って設計され、テストされて安全に操作できる状態で工場から出荷されます。本機器 は一般的な安全基準および法的要件を満たしています。また、機器固有の EC 適合宣言 に定められている EC 指令にも準拠します。Endress+Hauser では機器に CE マークを貼 付することにより、機器の適合性を保証します。

2.7 機能安全(SIL)(オプション)

機器を機能安全アプリケーションで使用する場合は、機能安全マニュアルを厳守する必 要があります。

8

識別 3

製品識別表示 3.1

計測機器は、次の方法で識別できます。

- 銘板に記載された仕様
- 納品書に記載されたオーダーコード (機器仕様コードの明細付き)
- 銘板のシリアル番号を W@M デバイスビューワー (www.endress.com/deviceviewer) に入力すると、計測機器に関するすべての情報が表示されます。

用意されている技術資料の一覧を確認するには、銘板のシリアル番号を W@M デバイ スビューワー (www.endress.com/deviceviewer) に入力します。

3.1.1 製造者所在地

Endress+Hauser SE+Co. KG Hauptstraße 1 79689 Maulburg, Germany 製造工場所在地:銘板を参照

機器の名称 3.2

3.2.1 銘板

銘板は機器バージョンに応じて異なります。

銘板には以下の情報が記載されています。

- 製造者名および機器名
- 認証保有者の住所および製造国
- オーダーコードとシリアル番号
 技術データ
- 認定固有の情報

銘板のデータとご注文内容を照合してください。

3.2.2 センサタイプの識別

ゲージ圧センサの場合、「ゼロ点補正」パラメータが操作メニューに表示されます(「セッ トアップ」->「ゼロ点補正」)。

絶対圧センサの場合、「オフセット校正」パラメータが操作メニューに表示されます (「セットアップ」->「オフセット校正」)。

3.3 納入範囲

以下に納入範囲を示します。

- 計測機器
- オプションアクセサリ

支給ドキュメント:

- 取扱説明書 (BA00382P) はインターネットで入手できます。
- →参照ページ: www.endress.com → ダウンロード
- 簡易取扱説明書:KA01030P:Cerabar M/KA01027P:Deltabar M/KA01033P: Deltapilot M
- 出荷検査成績書
- ATEX、IECEx、および NEPSI の各機器のその他の安全のしおり
- オプション:工場出荷時校正証明書、検査証明書

3.4 CE マーク、適合宣言

本機器は最新技術の安全要求事項を満たすよう設計、テストされ、安全に操作できる状態で工場から出荷されます。本機器は EC 適合宣言に記載の、適用される基準や規制に 準拠しているため、EC 指令の法令要件も満たします。Endress+Hauser は本製品が試験 に合格したことを、CE マークの貼付により保証いたします。

4 設置

4.1 受入検査

- 梱包と内容物について損傷の有無を確認してください。
- 発送書類と照合して不足品がなく、発注通りの納入範囲であることを確認してください。

4.2 保管および輸送

4.2.1 保管

計測機器は衝撃から保護された、乾燥した清潔な場所に保管してください (EN 837-2)。 保管温度範囲:

技術仕様書 (Cerabar M: TI00436P/Deltabar M: TI00434P/Deltapilot M: TI00437P) を参照してください。

4.2.2 輸送

▲ 警告

不適切な輸送

ハウジング、メンブレン、キャピラリが損傷する危険性があります。けがの危険性があ ります。

- 計測機器を測定点に搬送する場合は、納入時の梱包材を使用するか、プロセス接続部 を持ってください。
- 18 kg (39.6 lbs) 以上の機器については、安全上の注意事項および輸送条件に従って ください。
- キャピラリをダイアフラムシールの運搬補助具として使用しないでください。

4.3 設置要件

4.3.1 取付寸法

→ 寸法については、技術仕様書 (Cerabar M: TI00436P/

Deltabar M: TI00434P/Deltapilot M: TI00437P)の「構造」セクションを参照してください。

4.4 一般的な設置方法

G11/2ネジ込み式機器:
 機器をタンクにネジで固定する場合、フラットシールをプロセス接続部のシール面上に配置する必要があります。プロセスメンブレンに余分な張力がかからないように、ネジのシールには麻やそれと同等の材質を使用しないでください。

NPT ネジ込み式機器:

- ネジの周囲にテフロンテープを巻いて封止してください。
- 機器の六角ボルトのみを締め付けてください。ハウジングを回転させないでください。
- -ネジを締め付けすぎないようにしてください。最大トルク: 20~30 Nm (14.75~22.13 lbf ft)

以下のプロセス接続では、最大締付けトルク 40 Nm (29.50 lbf ft) が必要です。

- ネジ込み接続 ISO228 G1/2 (注文オプション「GRC」、「GRJ」、または「G0J」)
- ネジ込み接続 DIN13 M20 x 1.5 (注文オプション「G7J」または「G8J」)

4.4.1 PVDF ネジ付きセンサモジュールの取付け

▲ 警告

プロセス接続が損傷する恐れがあります。

けがに注意!

ネジ込み接続式の PVDF プロセス接続付きのセンサモジュールは、付属の取付ブラケットを使用して設置する必要があります。

▲ 警告

材質は圧力および温度によって疲労します!

部品の破裂により負傷する恐れがあります。高い圧力や温度にさらされると、ネジ込み が緩くなる可能性があります。

 ネジが完全にネジ込まれているか定期的に検査し、最大締付けトルク7Nm (5.16 lbf ft) で締め直してください。½"NPT ネジを封止する場合は、テフロンテープの使用をお勧めします。

4.5 Cerabar M の設置

- Cerabar M の取付方向が原因で、ゼロ点シフト(容器が空の場合に測定値表示がゼロ 以外になる)が生じることがあります。このゼロ点シフトは補正できます(→43 ページ、セクション「動作構成部品の機能」を参照)。
- PMP55 については、→ 15 ページのセクション 4.5.2「ダイアフラムシール付き機器の設置方法 PMP55」を参照してください。
- Endress+Hauser では、機器をパイプまたは壁面に取り付ける場合に使用できる取付 ブラケットをご用意しています。
 - →16ページ、セクション4.5.5 「壁面およびパイプ取付(オプション)」。

4.5.1 ダイアフラムシールのない機器の設置方法 – PMP51、PMC51 注記

機器が損傷する可能性があります。

加熱された Cerabar M を洗浄プロセスで(冷水などを使用して)冷却すると、短時間、真空状態が生じるため、圧力補正部分(1)からセンサに水分が侵入することがあります。

▶ 機器を以下のように取り付けてください。



圧力補正部分と GORE-TEX[®] フィルタ(1)が汚染されないようにしてください。

- ダイアフラムシールのない Cerabar M 伝送器は、圧力計の基準 (DIN EN 837-2) に従って取り付けられています。遮断機器とサイフォン管を使用することをお勧めします。 設置方向は測定用途によります。
- ・硬いものや鋭利なものでプロセスメンブレンを触ったり、洗浄したりしないでください。
- ■機器はASME-BPE (パートSD洗浄能力)の洗浄能力要件に適合するよう、以下のように設置する必要があります。



気体の圧力測定



- 図 1: 気体中の圧力測定の測定調整
- Cerabar M 1
- 遮断機器 2

凝縮液がプロセス内に流れるように、タッピングポイントの上に Cerabar M と遮断機器 を取り付けてください。

蒸気の圧力測定



蒸気中の圧力測定の測定調整 図 2:

- 1 Cerabar M
- 2 3
- 遮断機器 U字形サイフォン管 環状サイフォン管 4

伝送器の最高許容周囲温度に注意してください。

設置:

- ■0型サイフォン管と機器をタッピングポイントの下側に取り付けることをお勧めし ます。
 - 機器をタッピングポイントの上側に取り付けることも可能です。
- 試運転前にサイフォン管を液で満たしてください。

サイフォン管を使用する利点:

- 復水の生成と回収により生じる高温加圧測定物から機器を保護
- ・圧力衝撃のダンピング
- 定義された水柱により、測定誤差と機器への温度影響を最小限(無視できる値)に抑 えることができます。

技術データ (ネジの材質、寸法、オーダー番号など) については、アクセサリの関連資 料 (SD01553P) を参照してください。

液体の圧力測定



図 3: 液体中の圧力測定の測定調整

- 1 Cerabar M
- 2 遮断機器
- タッピングポイントより下側または同じレベルに Cerabar M と遮断機器を取り付け てください。

レベル測定



図 4: レベルの測定調整

- Cerabar M は必ず、最も低い測定点より下に設置してください。
- 次の位置には機器を取り付けないでください:投入カーテン、タンク排出口、または 撹拌器からの圧脈の影響を受ける可能性があるタンク内の位置
- ポンプの吸引領域には機器を取り付けないでください。
- 遮断機器の下流側に機器を取り付けると、調整や機能テストを実施しやすくなります。

4.5.2 ダイアフラムシール付き機器の設置方法 – PMP55

- ダイアフラムシールのある Cerabar M 機器は、ダイアフラムシールのタイプに応じて ネジ込み式、フランジ、またはクランプで固定されます。
- キャピラリチューブ内の封入液の静圧値によって、ゼロ点がシフトします。このゼロ 点シフトは補正できます。
- ・硬いものや鋭利なものでダイアフラムシールのプロセスメンブレンを触ったり、洗浄
 したりしないでください。
- 設置する直前までプロセスメンブレン保護キャップを取り外さないでください。

注記

不適切な取扱いに注意してください。

機器が損傷する可能性があります。

- ▶ ダイアフラムシールと圧力伝送器を合わせると、上部の穴から封入液が充填された 閉じた校正システムが形成されます。この穴は封止されており、開けることはでき ません。
- ▶ 取付ブラケットを使用する場合、キャピラリが下に曲がりすぎないようにキャピラ リに十分な空間を確保する必要があります(曲げ半径≥100 mm (3.94 in))。
- ▶ ダイアフラムシール封入液の適用限界を遵守してください(詳細については、 Cerabar M の技術仕様書(TI00436P)の「ダイアフラムシールシステムの選定について」セクションを参照)。

注記

より正確な測定結果を得るため、また機器の故障を避けるために、以下を遵守してくだ さい。

- ▶ 振動の影響が少ない場所に取り付けてください(測定対象以外の圧力影響を避けるため)。
- ▶ ヒーティングラインまたはクーリングラインの近くに取り付けないでください。
 - ▶ 周囲温度が基準温度を下回っている / 上回っている場合はキャピラリを断熱してく ださい。
- ▶ 曲げ半径は≥100 mm (3.94 in) にしてください。
- ▶ キャピラリをダイアフラムシールの運搬補助具として使用しないでください。

真空アプリケーション

技術仕様書を参照してください。

温度アイソレータの取付け

技術仕様書を参照してください。

4.5.3 フランジ取付け用シール

注記

不正確な測定結果

測定結果に影響を及ぼす可能性があるため、シールをプロセスメンブレンに押し付けないでください。

▶ シールがプロセスメンブレンに接触しないように注意してください。



図 5:

1 プロセスメンブレン
 2 シール

4.5.4 断熱 - PMP55

技術仕様書を参照してください。

4.5.5 壁面およびパイプ取付(オプション)

Endress+Hauser では、パイプまたは壁面に設置する場合に使用できる取付ブラケットをご用意しています(口径1¼~2"のパイプ用)。



取付け時は以下の点に注意してください。

- キャピラリチューブ付き機器:曲げ半径≥100 mm (3.94 in) でキャピラリを取り付けます。
- パイプに取り付ける場合は、5 Nm (3.69 lbf ft) 以上のトルクでブラケットのナット を均一に締め付ける必要があります。





組立と取付け

- 1. プラグ(項目4)を対応するケーブルの接続ジャック(項目2)に接続します。
- 2. ケーブルをハウジングアダプタ(項目 6) に差し込みます。
- 3. ロックネジ (項目 5) を締め付けます。
- 4. 取付ブラケット (項目 7) を使用して壁またはパイプにハウジングを取り付けます。 パイプに取り付ける場合は、5 Nm (3.69 lbf ft) 以上のトルクでブラケットのナットを均一に締め付ける必要があります。 曲げ半径 (r) ≥120 mm (4.72 in). でケーブルを取り付けてください。

ケーブルの敷設(パイプなど)

ケーブル短縮キットが必要です。

オーダー番号:71093286

詳細については、個別説明書 (SD00553P) を参照してください。



4.5.7 PMP51、ダイアフラムシール取付用 – 溶接の推奨事項

仕様コード 110「Prozessanschluss」の「XSJ - Vorbereitet für Druckmittleranbau」のオー ダーコードの 4 MPa (600 psi) 以下のセンサの場合、次のようにダイアフラムシールに 溶接することをお勧めします:隅肉溶接の合計溶接深さ=1 mm (0.04 in)、外径=16 mm (0.63 in)。溶接は WIG 方法に従って行います。

連続シーム番号	スケッチ / 溶接開先形状、 寸法(DIN 8551 に準拠)	母材の組合せ	溶接方法 DIN EN ISO 24063	溶接位置	不活性ガス、 添加剤
A1 センサ用 ≤4.0 MPa (600 psi)	<u>\$1 a0.8</u> 	材質 SUS 316L 相当(1.4435) のアダプタを材質 SUS 316L 相 当(1.4435 または 1.4404)の ダイアフラムシールに溶接	141	РВ	不活性ガス Ar/H 95/5 添加剤: ER 316L Si (1.4430)

封止に関する情報

ダイアフラムシールの溶接後、すぐにダイアフラムシールを封止する必要があります。

 プロセス接続への溶接後、センサに封入液を正しく充填し、シールボールと止めネジ を使用してガスタイトシールを施す必要があります。

ダイアフラムシールの封止後、ゼロ点で機器の測定値表示がセンサ測定範囲のフルス ケール値の 10% を超過しないようにしてください。ダイアフラムシールの内圧を適 切に補正する必要があります。

- 調整 / 校正:
 - 組立てが完了したら、機器は操作可能になります。
 - リセットを実行します。取扱説明書に従い、プロセスの測定範囲に合わせて機器を 校正する必要があります。

4.6 Deltabar M の設置

注記

不適切な取扱いに注意してください。

機器が損傷する可能性があります。

▶ いかなる状況においても項目番号(1)のネジを取り外さないでください。取り外した場合は保証が無効になります。



4.6.1 取付方向

 Deltabar M の取付方向が原因で、ゼロ点シフト(容器が空の場合に測定値表示がゼロ 以外になる)が生じることがあります。このゼロ点シフトは、以下のいずれかの方法 で位置補正を行うことにより修正できます。

-電子モジュールの操作キーを使用 (→43ページ、「動作構成部品の機能」を参照)

-操作メニューを使用 (→ 60 ページ、「ゼロ点補正」を参照)

- 導圧管の敷設に関する一般的な推奨事項については、DIN 19210「流体流量の測定方法、流量測定機器の差圧配管」または対応する国内/国際規格を参照してください。
- 3バルブマニホールドまたは5バルブマニホールドを使用すると、プロセスを中断することなく設定、設置、メンテナンスを容易に実施できます。
- 導圧管を屋外に配管する場合は、パイプ熱トレーシングなどの十分な凍結防止処置が 必要です。
- 導圧管の設置には、10%以上の連続勾配が必要です。
- Endress+Hauser では、機器をパイプまたは壁面に取り付ける場合に使用できる取付 ブラケットをご用意しています (→ 24 ページ、「壁面およびパイプ取付 (オプショ ン)」を参照)。

流量測定用の設置場所

i

差圧流量測定の詳細については、以下を参照してください。

- ■オリフィスによる差圧流量測定:技術仕様書 TI00422P
- ピトー管による差圧流量測定:技術仕様書 TI00425P

気体の流量測定



気体の流量測定用の機器配置

- オリフィスプレートまたはピトー管 シャットオフバルブ Deltabar M 1
- 2 3
- 4 3 バルブマニホールド
- 復水がある場合はプロセスパイプ内に流れるように、Deltabar M を測定点より上に取 り付けてください。

蒸気の流量測定



蒸気の流量測定用の機器配置

- オリフィスプレートまたはピトー管 1
- コンデンスポット シャットオフバルブ 2
- 3 4 Deltabar M
- 3バルブマニホールド セパレータ 5
- 6 7
- ドレンバルブ
- Deltabar M を測定点より下に取り付けてください。
- Deltabar M から同じ距離で、タッピングポイントと同じレベルにコンデンスポットを 取り付けます。
- 設定の前に、導圧管をコンデンスポットの高さまで満たします。

液体の流量測定



液体の流量測定用の機器配置

- オリフィスプレートまたはピトー管 1
- 2 シャットオフバルブ 3
- Deltabar M 4
- 3 バルブマニホールド セパレータ 5
- ドレンバルブ 6
- 導圧管を常に液体で満たし、気泡がプロセスパイプに逆流できるように、Deltabar M を測定点より下に取り付けます。
- ・固形物を含む媒体(汚濁液など)の測定では、セパレータやドレンバルブを設置する
 と沈殿物を除去できます。

レベル測定用の取付位置

開放タンク内のレベル測定



開放タンク内のレベル測定用の機器配置

- 低圧側は大気圧に開放します。 1
- Deltabar M 2 3
- 3 バルブマニホールド セパレータ 4
- ドレンバルブ 5
- 配管に常に液体が満たされるよう、Deltabar M を下部測定接続部より下に取り付けます。
- ■低圧側は大気圧に開放します。
- ・固形物を含む媒体(汚濁液など)の測定では、セパレータやドレンバルブを設置する
 と沈殿物を除去できます。

密閉タンク内のレベル測定



密閉タンク内のレベル測定用の機器配置

- シャットオフバルブ 1
- Deltabar M 2 3 3 バルブマニホールド
- セパレータ 4
- ドレンバルブ 5
- 配管に常に液体が満たされるよう、Deltabar M を下部測定接続部より下に取り付けます。
- 必ず最高レベルより上側に低圧側を接続してください。
- ・固形物を含む媒体(汚濁液など)の測定では、セパレータやドレンバルブを設置する
 と沈殿物を除去できます。

ベーパーが発生する密閉タンク内のレベル測定



ベーパーが発生する密閉タンク内のレベル測定用の機器配置

- コンデンスポット シャットオフバルブ 1
- 2 Deltabar M
- 3 4
- 3 バルブマニホールド ドレンバルブ 5
- 6 セパレータ
- 配管に常に液体が満たされるよう、Deltabar M を下部測定接続部より下に取り付けます。
- 必ず最高レベルより上側に低圧側を接続してください。
- ■コンデンスポットにより、低圧側の圧力が一定に保たれます。
- ・固形物を含む媒体(汚濁液など)の測定では、セパレータやドレンバルブを設置する
 ・
 と沈殿物を除去できます。

差圧測定用の設置場所

気体および蒸気中の差圧測定



気体および蒸気中の差圧測定用の機器配置

- Deltabar M 1
- 3 バルブマニホールド シャットオフバルブ フィルタなど 2
- 3 4
- ■復水がある場合はプロセスパイプ内に流れるように、Deltabar M を測定点より上に取 り付けてください。

液体の差圧測定



液体の差圧測定用の機器配置

- フィルタなど シャットオフバルブ 1
- 2
- Deltabar M 3 バルブマニホールド セパレータ 3 4
- 5
- 6 ドレンバルブ
- 導圧管を常に液体で満たし、気泡がプロセスパイプに逆流できるように、Deltabar M を測定点より下に取り付けます。
- ・固形物を含む媒体(汚濁液など)の測定では、セパレータやドレンバルブを設置する
 と沈殿物を除去できます。

4.6.2 壁面およびパイプ取付(オプション)

機器をパイプまたは壁面に設置する場合は、以下の取付ブラケットの使用をお勧めします。



i

バルブマニホールドを使用する場合、その寸法も考慮する必要があります。

壁およびパイプ取付用ブラケットには、パイプ取付用の固定ブラケットと2個のナットが付属します。

機器固定用ネジの材質は、オーダーコードに応じて異なります。

技術データ (ネジの寸法やオーダー番号など) については、アクセサリの関連資料 (SD01553P) を参照してください。

取付け時は以下の点に注意してください。

- ネジの損傷を防止するために、多目的グリースを塗布してからネジを取り付けてください。
- パイプ取付の場合、サポートのナットを 30 Nm (22.13 lbf ft) 以上のトルクで均一に 締め付けてください。
- 設置には、項目番号(2)のネジのみを使用してください(次の図を参照)。

注記

不適切な取扱いに注意してください。

機器が損傷する可能性があります。

▶ いかなる状況においても項目番号(1)のネジを取り外さないでください。取り外した場合は保証が無効になります。



標準的な設置調整



図 8:

- 垂直導圧管、バージョンV1、90° 配置
 水平導圧管、バージョンH1、180° 配置
 水平導圧管、バージョンH2、90° 配置
 Deltabar M
 アダプタボード
 取付ブラケット
 導圧管 A B C 1 2 3 4

4.7 Deltapilot M の設置

- Deltapilot M の取付方向が原因で、ゼロ点シフト(容器が空の場合に測定値表示がゼロ以外になる)が生じることがあります。このゼロ点シフトは補正できます(→43ページ、セクション「動作構成部品の機能」または→60ページ、セクション8.4「ゼロ点補正」を参照)。
- ■現場表示器は90°単位で回転させることができます。
- Endress+Hauser では、機器をパイプまたは壁面に取り付ける場合に使用できる取付 ブラケットをご用意しています。

→16ページ、セクション4.5.5「壁面およびパイプ取付(オプション)」。

4.7.1 一般的な設置方法

- 硬いものや鋭利なものでダイアフラムを触ったり、洗浄したりしないでください。
- ロッドおよびケーブルバージョンのプロセスメンブレンは、機械的な損傷を防止する ためにプラスチックキャップで保護されています。
- 加熱された Deltapilot M を洗浄プロセスで(冷水などを使用して)冷却すると、短時間、真空状態が生じるため、圧力補正部分(1)からセンサに水分が侵入することがあります。

機器を以下のように取り付けてください。



圧力補正部分と GORE-TEX[®] フィルタ(1)が汚染されないようにしてください。

■ 機器は ASME-BPE (パート SD 洗浄能力)の洗浄能力要件に適合するよう、以下のように設置する必要があります。



4.7.2 FMB50

レベル測定



図 9: レベルの測定調整

■ 機器は必ず、最も低い測定点より下に設置します。

次の場所への機器の設置は避けてください。

- 投入時に幕が形成される位置
- タンク排出口
- ポンプの吸引領域
- または、撹拌器からの圧脈の影響を受ける可能性があるタンク内の位置
- 遮断機器の下流側に機器を取り付けると、調整や機能テストを実施しやすくなります。
- 低温時に硬化する可能性のある測定物を使用する場合、Deltapilot M を断熱する必要 があります。

気体の圧力測定

 凝縮液がプロセス内に流れるように、タッピングポイントの上に Deltapilot M と遮断 機器を取り付けてください。

蒸気の圧力測定

- タッピングポイントの上側に Deltapilot M とサイフォン管を取り付けてください。
- 試運転前にサイフォン管を液で満たしてください。
 サイフォン管により温度を周囲温度近くまで下げることができます。

液体の圧力測定

タッピングポイントより下側または同じレベルに Deltapilot M と遮断機器を取り付けてください。

4.7.3 FMB51/FMB52/FMB53

- ロッドおよびケーブルバージョンを取り付ける場合、可能な限り流量の影響を受けない位置にプローブヘッドを配置してください。横方向への移動による衝撃からプローブを保護するために、プローブをガイドチューブ(プラスチック製を推奨)に取り付けるか、またはプローブを締め付け器具で固定してください。
- ■危険場所でハウジングカバーを開ける場合は、安全上の注意事項を厳守してください。
- 伸長ロープまたはロッドプローブの長さは、レベルゼロ点の設定に応じて異なります。 測定点の配置を設計する場合、保護キャップの高さを考慮する必要があります。レベルゼロ点(E)はダイアフラムの位置に対応します





4.7.4 サスペンションクランプ付き FMB53 の取付け



- 図 10: 取付クランプを使用した取付け
- 1 伸長ロープ
- 2 サスペンションクランプ3 クランピングジョー
- 3 99202923

サスペンションクランプの取付け

- サスペンションクランプ(項目2)を取り付けます。固定位置を決めるときには、伸長ロープ(項目1)と機器の質量を考慮してください。
- 2. クランピングジョー (項目 3) を押し上げます。図のようにクランピングジョーの 間に伸長ロープ (項目 1) を配置します。
- 神長ロープ(項目1)を持ちながら、クランピングジョー(項目3)を元の位置に押し下げます。
 クランピングジョーを上方から軽く叩いて固定します。

4.7.5 フランジ取付け用シール

注記

不正確な測定結果

測定結果に影響を及ぼす可能性があるため、シールをプロセスメンブレンに押し付けないでください。

▶ シールがプロセスメンブレンに接触しないように注意してください。



図 11:

1 プロセスメンブレン 2 シール

4.7.6 壁面およびパイプ取付(オプション)

取付ブラケット

Endress+Hauser では、パイプまたは壁面に設置する場合に使用できる取付ブラケットをご用意しています(口径1¼~2"のパイプ用)。



パイプに取り付ける場合は、最低 5 Nm (3.69 lbf ft) のトルクでブラケットのナットを 均等に締める必要があります。



4.7.7 「分離型ハウジング」バージョンの組立てと取付け

組立と取付け

- 1. プラグ(項目4)を対応するケーブルの接続ジャック(項目2)に接続します。
- 2. ケーブルをハウジングアダプタ(項目 6) に差し込みます。
- 3. ロックネジ (項目 5) を締め付けます。
- 取付ブラケット(項目 7)を使用して壁またはパイプにハウジングを取り付けます。 パイプに取り付ける場合は、最低 5 Nm (3.69 lbf ft)のトルクでブラケットのナットを均等に締める必要があります。 曲げ半径(r)≥120 mm (4.72 in).でケーブルを取り付けてください。

ケーブルの敷設(パイプなど)

- ケーブル短縮キットが必要です。
- オーダー番号:71093286

詳細については、個別説明書 (SD00553P) を参照してください。

4.7.8 その他の設置の説明

プローブハウジングのシール

- 機器の取付時/操作時や電気接続の確立時に湿気などの水分がハウジングに浸入しないようにしてください。
- ■ハウジングカバーと電線口は常にしっかりと留めつけてください。

4.8 ユニバーサルプロセスアダプタのプロファイルシール の取付け

詳細については、KA00096Fを参照してください。

4.9 ハウジングカバーの密閉

注記

EPDM カバーシール付き機器 - 伝送器の漏れに注意してください。

鉱物由来、動物由来、または植物由来の潤滑剤により EPDM カバーシールが膨張し、伝送器に漏れが発生する可能性があります。

▶ ネジは工場出荷時にコーティングが施されているため、潤滑は不要です。

注記

ハウジングカバーを閉じることができない場合

ネジの破損!

▶ ハウジングカバーを閉じる場合、カバーとハウジングのネジ込みに砂などの汚れが 付着していないことを確認してください。カバーを閉じるときに抵抗を感じた場合 は、ネジに汚れや付着物がないか再度確認してください。

4.9.1 ステンレスハウジングのカバーの密閉



図 13: カバーの密閉

アンプ部のカバーは、止まるまで手でしっかりと締め付けます。ネジは粉塵防爆の役割 を果たします(粉塵防爆認証を取得した機器でのみ使用可能)。

4.10 設置状況の確認

	0	機器は損傷していないか? (外観検査)		
機器が測定点の仕様を満たしているか?		機器が測定点の仕様を満たしているか?		
	0	 例: プロセス温度 プロセス圧力 周囲温度 測定範囲 		
	0	測定点の識別番号 (タグ) とそれに対応する銘板は正しいか (外観検査) ?		
	0	機器が降雨および直射日光から適切に保護されているか?		
	0	固定ねじや固定クランプがしっかりと締め付けられているか?		

5 電気接続

5.1 機器の接続

▲ 警告

通電している可能性があります。

感電および/または爆発の危険性があります。

- ▶ プロセスで稼働中のプロセスがなく、完全に停止していることを確認してください。
- ▶ 電源を切ってから機器を接続してください。
- 危険場所で計測機器を使用する場合、適用される国内規格および規制、安全上の注 意事項または設置 / 制御図に従って設置する必要があります。
- ▶ IEC/EN 61010 に従って、本機器に適合するサーキットブレーカーを 用意する必要があります。
- ▶ 過電圧保護機能付きの機器は接地する必要があります。
- ▶ 逆接、高周波数の影響、サージ電圧に対する保護回路が搭載されています。
- 以下の手順に従って機器を接続します。
- 1. 供給電圧が銘板に記載されている仕様に適合しているか確認します。
- 2. 電源を切ってから機器を接続してください。
- 3. ハウジングカバーを外します。
- ケーブルをグランドに通します。シールド付き2芯ツイストペアケーブルの使用をお勧めします。漏れ防止のため、ケーブルグランドまたは電線口を締め付けます。ハウジング接続口を逆に締め付けます。M20ケーブルグランドに適した2面幅SW24/25(8Nm (5.9 lbf ft))の工具を使用してください。
- 5. 以下の図面に従って機器を接続します。
- 6. ハウジングカバーをネジで留めます。
- 7. 電源のスイッチをオンにします。



電気接続 4 ~ 20 mA

1

- 2 3
- 外部アース端子 内部アース端子 電源電圧:DC 11.5 ~ 45 V (プラグインコネクタ付きバージョン:DC 35 V) 4 ~ 20 mA
- 4 電源および信号の端子
- 5 6 テスト端子

ハーティングプラグ Han7D 付き機器 5.1.1



図 14:

- ハーティングプラグ Han7D 付き機器の電気的接続 機器側の接続 А В 茶色
- 緑色/黄色)
- 青色 +

材質: CuZn、金メッキ接点 (プラグコネクタおよびプラグ)

M12 プラグ付き機器 5.1.2



バルブプラグ付き機器 5.1.3



図 15: BN = 茶色、BU = 青色、GNYE = 緑色

- バルブコネクタ付き機器の電気的接続 機器側の接続 А
- В

材質: PA 6.6

5.2 測定ユニットの接続

5.2.1 電源電圧

電子モジュールのバージョン	
4 ~ 20 mA HART、	DC 11.5 ~ 45 V
非危険場所バージョン	(DC 35 V プラグインコネクタ搭載バージョン)

4~20 mA テスト信号の測定

4 ~ 20 mA テスト信号は、測定を妨げずにテスト端子から測定できます。対応する測 定誤差を 0.1% 未満に保つには、現在の計測機器の内部抵抗が < 0.7 Ω を示す必要があ ります。

5.2.2 端子

- 電源電圧および内部の接地端子: 0.5 ~ 2.5 mm² (20 ~ 14 AWG)
- 外部接地端子: 0.5~4 mm² (20~12 AWG)

5.2.3 ケーブル仕様

- ●シールド付き2芯ツイストペアケーブルの使用をお勧めします。
- 適合ケーブル外径:5~9mm (0.2~0.35 in) (使用するケーブルグランドに応じて 異なります) (技術仕様書を参照)



5.2.4 負荷

図 16: 負荷図

- 電源電圧: DC 11.5 ~ 45 V (プラグインコネクタ付きバージョン: DC 35 V)(他の保護タイプおよび非認証取得機器 バージョンの場合)
 RLmax 最大負荷抵抗
- U 電源電圧

i

ハンドヘルドターミナルまたは PC の操作プログラムを使用する場合、最小通信抵抗 250 Ω を考慮する必要があります。
5.2.5 シールド / 電位平衡

- HART プロトコルを使用する場合は、シールドケーブルを推奨します。プラントの接 地コンセプトに従ってください。アナログ信号のみを使用する場合は、標準の機器 ケーブルで十分です。
- 危険場所で使用する場合は、適用される規制に従う必要があります。
 その他の技術データや指示を記載した別冊の防爆資料がすべての防爆システムに標準で付属します。すべての機器を現場の電位平衡に接続します。

5.2.6 Field Xpert SFX100の接続

HART 電流出力 (4 ~ 20 mA) を使用してリモート設定および測定値を取得するための、コンパクトでフレキシブル、堅牢な工業用ハンドヘルドターミナルです。

詳細については、取扱説明書 (BA00060S) を参照してください。

5.2.7 Commubox FXA195 の接続

Commubox FXA195 は、HART プロトコルを使用して本質安全伝送器をコンピュータの USB ポートに接続します。これにより、Endress+Hauser の FieldCare 操作プログラムを 使用した、伝送器のリモート操作が可能になります。電源は USB ポートを介して Commubox に供給されます。Commubox は、本質安全回路への接続にも適合します。 →詳細については、技術仕様書(TI00404F)を参照してください。

過電圧保護(オプション) 5.3

オーダーコードの仕様コード 610「Zubehör montiert」にオプション「NA」と示され ている機器には、過電圧保護装置が装備されています(技術仕様書の「注文情報」セク ションを参照)。過電圧保護装置は、出荷時にハウジングのケーブルグランドのネジに 取り付けられており、長さは約70mm (2.76 in) です(設置時に長さの追加分を考慮 してください)。

機器は以下の図のように接続されています。詳細は、TI001013KEN、XA01003KA3、 および BA00304KA2 を参照してください。





図 17:

- А
- 直接シールド接地なし 直接シールド接地あり 接続ケーブル HAW569-DA2B В
- 1 2
- 保護対象機器 3
- 4 接続ケーブル

5.3.2 設置



<u>注記</u> ネジ接続は出荷時に接着済みです。

機器およびサージアレスタの損傷を防止してください。

▶ カップリングナットを緩める/締め付けるときには、スパナを使用してネジが回転しないように固定してください。

5.4 配線状況の確認

機器の電気接続が完了したら、次の点を確認してください。

- 電源電圧が銘板に示されている仕様と一致しているか?
- ■機器が正しく接続されているか?
- すべてのネジがしっかりと締め付けられているか?
- ハウジングカバーはしっかりとネジで留められているか?

機器に電圧が加えられると、エレクトロニックインサートの緑色 LED が数秒間点灯するか、接続済みの現場表示器が作動します。

6 操作

6.1 操作方法

6.1.1 操作メニューを使用しない操作

操作方法	説明	図	参照ページ
現場操作 (現場表示 器なし)	エレクトロニックインサート 上の操作キーおよび DIP ス イッチを使用して機器を操作 します。		→ 42 ページ

6.1.2 操作メニューを使用した操作

操作メニューを使用した操作は、「ユーザーの役割」の操作コンセプトに基づきます → 44ページ。

操作方法	説明	図	参照ページ
現場操作 (現場表示 器あり)	現場表示器の操作キーを使用 して機器を操作します。		→ 46 ページ
ハンドヘルドターミ ナルによるリモート 操作	HART ハンドヘルドターミナ ル (例:SFX100) を使用し て機器を操作します。		→ 50 ページ
FieldCare によるリ モート操作	FieldCare 操作ツールを使用 して機器を操作します。		→ 50 ページ

操作メニューを使用しない操作 6.2

6.2.1 操作部の位置

操作キーおよび DIP スイッチは、機器のエレクトロニックインサート上に配置されてい ます。



HART エレクトロニックインサート 図 19:

- レンジ下限値 (ゼロ) およびレンジ上限値 (スパン) の操作キー 1
- 2 3
- 4+5

- レンジト限値(セロ)およびレンジ上限値(スハン)の操TF+ー 正常動作を示す緑色のLED 現場表示器(オプション)用コネクタ Deltabar M 専用 DIP スイッチ スイッチ5:「SW/平方根」、出力特性の制御に使用 スイッチ4:「SW/P2 高圧」、高圧側の検知に使用 アラーム電流 SW/最小アラーム電流(3.6 mA)のDIP スイッチ ダンピングオン/オフ用 DIP スイッチ 測定値に関するパラメータのロック/ロック解除用 DIP スイッチ 6
- 7
- 8

DIP スイッチの機能

スイッチ	シンボル /	スイッチ位置	
	ラベル	۲off」	۲onJ
1	ŝ	機器がロック解除されています。 測定値に関連するパラメータを変更でき ます。	機器がロックされています。 測定値に関連するパラメータを変更 できません。
2	ダンピングτ	ダンピングがオフになっています。 出力信号は遅延なく測定値の変化に追従 します。	ダンピングがオンになっています。 出力信号は遅延時間 τ に基づいて測 定値の変化に追従します。 ¹⁾
3	SW/ 最小ア ラーム	アラーム電流は、操作メニューの設定か ら定義します (「セットアップ」-> 「拡張セットアップ」 ->「電流出力」-> 「エラー出力モード」)	アラーム電流は、操作メニューでの 設定に関係なく 3.6 mA です。
Deltabar l	Deltabar M 専用スイッチ:		
4	sw∕√	 測定モードおよび出力特性は、操作メニューの設定から定義します。 「セットアップ」->「測定モード」 「セットアップ」->「拡張セットアップ」->「「重流出力」->「リニア/開平」 	操作メニューの設定に関係なく、測 定モードは「流量」、出力特性は 「開平」です。

スイッチ	シンボル /	スイッチ位置	
	ラベル	۲off」	۲onJ
5	SW/P2=高圧	高圧側 (+/HP) は、操作メニューの設定 で定義されます。 (「セットアップ」->「高圧側」)	高圧側は、操作メニューでの設定に 関係なく P2 圧力接続に割り当てら れます。

遅延時間の値は操作メニューから設定できます (「セットアップ」->「ダンピング」)。 工場設定:τ =2 秒または注文仕様に準拠。

動作構成部品の機能

操作キー	意味
「Zero」(ゼロ) 3 秒以上長押し	LRV の取得 •「圧力」測定モード 印加された圧力が測定レンジ下限値(LRV)として承認されます。 •「レベル」測定モード、レベル選択「圧力」、校正モード「ウェット」 印加された圧力が下限レベル値に割り当てられます(「空校正」)。
	 レベル選択 =「高さ」および/または校正モード=「ドライ」の場合、このキーに機能は割り当てられていません。 「流量」測定モード 「Zero」キーには機能は割り当てられていません。
「Span」(スパン) 3 秒以上長押し	 レンジ上限値の取得 「圧力」測定モード 印加された圧力が測定レンジ上限値(URV)として承認されます。 「レベル」測定モード、レベル選択「圧力」、校正モード「ウェット」 印加された圧力が上限レベル値に割り当てられます(「満量校正」)。 レベル選択=「高さ」および/または校正モード=「ドライ」の場合、このキーに機能は割り当てられていません。 「流量」測定モード 印加された圧力は最大圧力(「Max. 圧力流量」)として承認され、最大流量
「Zero」および 「Span」を同時に 3秒以上長押し	位置補正 センサ特性のシフトにより、印加された圧力がゼロ値になります。
「Zero」および 「Span」を同時に 12 秒以上長押し	リセット すべてのパラメータがご注文時の設定にリセットされます。

6.2.2 操作ロック / ロック解除

すべてのパラメータの入力後、認証されていない、また不要なアクセスに対してエント リのロックができます。

i

操作が DIP スイッチでロックされている場合、DIP スイッチでしか操作をロック解除で きません。操作メニューで操作をロックした場合、操作メニューでしか操作をロック解 除できません。

DIP スイッチによるロック / ロック解除

操作のロック / ロック解除には、エレクトロニックインサートの DIP スイッチ1を使用 します。

→ 42 ページ、「"DIP スイッチの機能」。

6.3 操作メニューを使用した操作

6.3.1 操作コンセプト

操作コンセプトによって、以下のユーザーの各役割が明確に区別されています。

ユーザーの役割	意味
オペレータ	オペレータは、通常の「操作」時に機器に対して責任を負います。この操作は通常、プロセス値を機器で直接読み取るか、制御室で読み取るかのいずれかに制限されています。 機器での作業が読取りを超える場合は、操作で使用されるアプリケーション固有のシン プルな機能に関与します。エラーが発生した場合、これらのユーザーはエラーに関する 情報を転送するだけで、介入することはありません。
サービスエンジ ニア / 技術員	サービスエンジニアは通常、機器設定後の段階で機器を操作します。サービスエンジニ アは主に、機器で簡単な設定を行う必要があるメンテナンスおよびトラブルシューティ ング活動に関与します。 技術員は、製品の全ライフサイクルにわたって機器を操作します。したがって、初期設 定や高度な設定などの作業は、技術員が担当する必要があります。
エキスパート	エキスパートは、機器の全ライフサイクルにわたって機器を操作しますが、場合によっ ては高い機器要件を有することがあります。この目的のために、機器の機能全体から 個々のパラメータ/機能が繰り返し必要とされます。 エキスパートは、技術的なプロセス指向の作業に加えて、管理作業(ユーザー管理など) を行うこともできます。 「エキスパート」はパラメータセット全体を利用できます。

6.3.2 操作メニューの構造

ユーザーの役割	サブメニュー	意味 / 用途
オペレータ	言語	機器の操作言語が指定されている「言語」パラメータ (000) のみで構成 されています。 機器がロックされている場合でも、言語は常に変更できます。
オペレータ	表示 / 操作	測定値表示の設定に必要なパラメータ(表示される値、表示形式などの 選択)が含まれます。 このサブメニューにより、ユーザーは実際の測定に影響を与えずに測定 値表示を変更できます。
サービスエンジ ニア / 技術員	セットアップ	 測定操作の設定に必要なすべてのパラメータが含まれます。このサブメニューは以下で構成されています。 標準セットアップパラメータ 一般的なアプリケーションの設定に使用可能な幅広いパラメータを開始時に使用できます。選択した測定モードにより、どのパラメータを使用できるかが決まります。 これらすべてのパラメータの設定を行った後は、ほとんどの場合、測定操作を完全に設定すべきです。 「拡張セットアップ」サブメニュー 「拡張セットアップ」サブメニュー 「セットアップ」サブメニューには、測定操作をより詳細に設定するための追加パラメータが含まれており、測定値の変換や出力信号のスケーリングが可能です。 このメニューは、選択した測定モードに応じて、追加のサブメニューに分割されます。
サービスエンジ ニア / 技術員	診断	 動作エラーの検出および分析に必要なすべてのパラメータが含まれます。 このサブメニューは以下で構成されています。 診断リスト 現在未処理のエラーメッセージが最大 10 件含まれます。 イベント履歴 (未処理ではなくなった) 直前のエラーメッセージが 10 件含まれます。 機器情報 機器の識別情報が含まれます。 測定値 現在のすべての測定値が含まれます。 シミュレーション 圧力、レベル、流量、電流、アラーム / 警告のシミュレーションに使 用されます。 リセット

ユーザーの役割	サブメニュー	意味 / 用途
エキスパート	エキスパート	機器のすべてのパラメータが含まれます(その他のサブメニューの既存パ ラメータを含む)。「エキスパート」サブメニューは、機器の機能ブロック によって構成されます。したがって、以下のサブメニューが含まれます。
		 システム 測定にも分散制御システムへの統合にも影響しないすべての機器パラ メータが含まれます。
		 測定 測定の設定用パラメータがすべて含まれます。 出力
		電流出力の設定用パラメータがすべて含まれます。 • 通信 HART インタフェースの設定用パラメータがすべて会まれます
		■ アプリケーション 実際の測定を超える機能(積算計など)の設定用パラメータがすべて含
		まれます。 診断 動作エラーの検出および分析に必要なすべてのパラメータが含まれます。

i

操作メニュー全体の概要については、→103ページ以降を参照してください。

パラメータへの直接アクセス

ユーザーの役割が「エキスパート」の場合のみ、パラメータに直接アクセスできます。

パラメータ名	説明
ダイレクトアクセス	パラメータに直接移動するには、ダイレクトアクセスコードを入力します。
(119) ユーザー入力	選択項目: 目的のパラメータコードを入力します。
メニューパス: エキスパート → ダイレク	工場設定: 0
トアクセス	注意: ダイレクトアクセスの場合、先行ゼロを入力する必要はありません。

6.3.3 現場表示器による操作(オプション)

表示 / 操作には 4 行の液晶ディスプレイ (LCD) を使用します。現場表示器は、測定値、 ダイアログテキスト、故障メッセージ、および通知メッセージを表示します。

容易に操作できるように、ディスプレイをハウジングから取り外すことができます(図の手順1~3を参照)。ディスプレイは 90 mm (3.54 in)長のケーブルで機器と接続されています。

機器のディスプレイは90°単位で回転させることができます(図の手順4~6を参照)。 機器の取付け方向により、これにより簡単に機器を操作し、測定値を読むことができます。



機能:

- ●符号、小数点を含む8桁の測定値表示、電流表示には4~20mA HARTのバーグラフ
- ■3つのキーによる操作
- パラメータがいくつかのレベルとグループに分かれているため、シンプルにまとまったメニューガイダンス
- パラメータにはそれぞれ 3 桁のパラメータコードが設定されているため、ナビゲーションが容易
- 言語、表示切り替え、センサ温度など他の測定値の表示、コントラスト設定など、 個々の要件や希望に合わせた表示を構成可能
- ■包括的診断機能(エラーおよび警告のメッセージなど)



図 20: 表示部

- メイン行

- 1 3 4 5 6 7 (インイ)
 値
 シンボル
 単位
 バーグラフ
 情報行
- 操作キー

以下の表は、現場表示器に表示されるシンボルを示しています。4つのシンボルが同時 に表示されることもあります。

シンボル	意味
њ.)	鍵のマーク 機器の操作がロックされています。機器のロック解除については、→ 51 ペー ジ、操作ロック / ロック解除 を参照してください。
\$	通信記号 通信によるデータ送信
	ルート記号(Deltabar M のみ) 測定モード「流量」がアクティブ 電流出力には開平演算処理後の流量が使用されます。
S	エラーメッセージ「仕様範囲外」 機器が技術仕様の範囲外で操作されている(例:始動中または洗浄中)。
С	エラーメッセージ「点検モード」 機器は点検モード(たとえば、シミュレーション中など)です。
м	エラーメッセージ「メンテナンスが必要」 メンテナンスが必要です。測定値は依然として有効。
F	エラーメッセージ「異常を検出」 動作エラーが発生。測定値は無効。

操作キー	意味
+	- 選択リストを下方向へ移動 - パラメータ数値の入力
-	- 選択リストを上方向へ移動 - パラメータ数値の入力
E	- 入力値の確定 - 次の項目にジャンプ - メニュー項目を選択して編集モードを有効化
+ および E	現場表示器のコントラスト設定:暗くする
- および E	現場表示器のコントラスト設定:明るくする
- V1& -	ESC (エスケープ) 機能: - 変更した値を保存せずにパラメータの編集モードを終了 - 選択レベルのメニュー内:これらのキーを同時に押すたびに、メニューの1 つ上のレベルに移動

操作例:選択リストのパラメータ

例:メニューの言語として「Deutsch (ドイツ語)」を選択

	言	吾 000	操作			
1	v	English (英語)	「Eng (初期	lish (英語)」がメニュー言語として設定されています]値)。メニューテキストの前に表示される ✔ がアク		
		Deutsch (ドイツ語)	ティ	プなオプションを示します。		
2		Deutsch (ドイツ語)	E E	田 または 曰 で「Deutsch (ドイツ語)」を選択します。		
	~	English (英語)				
3	v	Deutsch (ドイツ語) English (革誕)	1. E	目を選択して確定します。メニューテキストの前に表示 される ✔ がアクティブなオプションを示します (選択 した言語は「ドイツ語」)。		
		Eligiisii (英丽)	2. 🗉	目を使用してパラメータの編集モードを終了します。		

操作例:ユーザー定義可能なパラメータ

例:「URV 設定」パラメータを 100 mbar (1.5 psi) から 50 mbar (0.75 psi) に設定

	URV 設定 (014	操作
1	100.000 mbar		現場表示器に変更するパラメータが表示されます。黒に反転 表示された値が変更できます。「mbar」単位は別のパラメー タで設定されるため、ここでは変更できません。
2	1 0 0 . 0 0 0 mbar		 1. 田または日キーを押して編集モードを開始します。 2. 最初の1桁が黒に反転表示されます。
3	5 0 0 . 0 0 0 mbar		 1. 団 キーを使用して「1」から「5」に変更します。 2. 国 キーを押して「5」を確定します。カーソルが次の位置に移動します(黒の反転表示部分)。 3. 国 で「0」を確定します(2番目の位置)。
4	50 0 .000 mbar		第3桁が黒に反転表示され、編集可能となります。
5	50 .⊣ . 0 0 0 mbar		 □ キーを使用して「」」シンボルに変更します。 □ キーを使用して新しい値を保存し、編集モードを終了します。 →次の図を参照してください。
6	5 0 . 0 0 0 mbar		新しいレンジ上限値は 50.0 mbar (0.75 psi) です。 - E を使用してパラメータの編集モードを終了します。 - E または □ を使用すると、編集モードに戻ることができます。

操作例:印加圧力の承認

例:位置補正の設定

	ゼロ	」点補正 007	操作
1	r	中止	機器に位置補正の圧力がかかっています。
		確定	
2		確定	田 または 日 を使用して、「確定」オプションに切り替えま す。アクティブな選択項目が黒に反転表示されます。
	r	中止	
3		補正値が 登録されました	国キーを使用して、ゼロ点補正の印加圧力を承認します。 機器は補正を確定し、「ゼロ点補正」パラメータに戻ります。
4	r	中止	Eを使用してパラメータの編集モードを終了します。
		確定	

6.3.4 SFX100 による操作

HART 電流出力 (4 ~ 20 mA) を使用してリモート設定および測定値を取得するため の、コンパクトでフレキシブル、堅牢な工業用ハンドヘルドターミナルです。 詳細については、取扱説明書 (BA00060S) を参照してください。

6.3.5 FieldCare による操作

FieldCare は、FDT 技術に基づく Endress+Hauser のアセット管理ツールです。FieldCare を使用すれば、Endress+Hauser のすべての機器だけでなく、FDT 規格に準拠した他社 製の機器も設定することができます。ハードウェア / ソフトウェア要件はインターネットで確認できます: www.endress.com → 「FieldCare」を検索 → FieldCare → 技術データ

FieldCare は、以下の機能をサポートします。

- 伝送器のオンライン / オフラインモードの設定
- ●機器データの読込みおよび保存(アップロード/ダウンロード)
- 測定点の文書化
- 伝送器のオフラインパラメータ設定

接続オプション:

- Commubox FXA195 とコンピュータの USB ポートを介した HART 通信
- Fieldgate FXA520 を介した HART

i

- → 37 ページ, セクション 5.2.7 "Commubox FXA195 の接続」。
- 「エキスパートレベル」測定モードでは、FDT アップロードによって生成された設定 データを再び機器に保存することはできません(FDT ダウンロード)。これらのデー タは設定の文書化にのみ使用されます。
- オフライン操作では、内部機器の依存関係をすべてマッピングできるわけではないため、パラメータを機器に伝送する前に、パラメータの整合性を確認してください。
- FieldCare の詳細については、インターネットでご確認ください(http://www.endress.com → ダウンロード → FieldCare を検索)。

6.3.6 操作ロック / ロック解除

すべてのパラメータの入力後、認証されていない、また不要なアクセスに対してエント リのロックができます。

操作ロックは以下のように示されます。

- ■現場表示器に シンボルが表示されます。
- FieldCare および HART ハンドヘルドターミナルでは、パラメータがグレー表示になります(編集不可)。これは、対応する「ロック」パラメータで示されます。

ただし、ディスプレイの表示方法に関するパラメータ (「言語」など) は変更できます。

i

操作が DIP スイッチでロックされている場合、DIP スイッチでしか操作をロック解除で きません。操作メニューで操作をロックした場合、操作メニューでしか操作をロック解 除できません。

機器のロック/ロック解除には、「オペレータコード」パラメータを使用します。

パラメータ名	説明
オペレータコード(021) ユーザー入力	この機能を使用して、操作をロックまたはロック解除するためのコードを入力 します。
メニューパス: セットアップ → 拡張セッ トアップ → ユーザーコー	ユーザー入力 : ● ロック:解除コード以外の数字(値範囲:1~9999)を入力します。 ● ロック解除:解除コードを入力します。
	i
	オーダー設定では、解除コードは「0」です。「コード定義」パラメータで、 別の解除コードを定義できます。 解除コードを忘れてしまった場合は、「5864」と入力すると解除コードが表示 されます。
	工場設定: 0

解除コードは、「コード定義」パラメータで定義されます。

パラメータ名	説明
コード定義(023)	この機能を使用して、機能をロック解除するための解除コードを入力します。
ユーザー入力 メニューパス: セットアップ → 拡張セッ トアップ → コード定義	ユーザー入力 : ● 0 ~ 999 の数値 工場設定: 0

6.3.7 工場設定へのリセット(リセット)

特定のコードを入力すると、すべてまたは一部のパラメータの入力項目を工場設定にリ セットできます¹⁾。「リセット」パラメータを使用してコードを入力します (メニュー パス:「診断」→「リセット」→「リセット」)。

機器にはさまざまなリセットコードがあります。下表は特定のリセットコードによって どのパラメータがリセットされるかを示しています。パラメータをリセットするには、 操作のロックを解除する必要があります (→ 51 ページ)。

i

工場で実施されたユーザー固有の設定は、リセットの実行後も変更されません。工場で実施されたユーザー固有の設定を変更する場合は、弊社サービスにお問い合わせください。 個別のサービスレベルは提供されていないため、特定のアクセスコードを使用せずに オーダーコードとシリアル番号を変更できます(例:電子モジュールの交換後)。

リセットコード ¹⁾	説明と要点
62	 パワーアップリセット(ウォームスタート) 機器は再起動します。 データは EEPROM から再び読み込まれます (プロセッサが再度初期化されます)。 実行中のシミュレーションはすべて終了します。
333	 ユーザーリセット このコードは、以下のパラメータを除くすべてのパラメータをリセットします。 デバイスタグ (022) リニアライゼーションテーブル 運転時間 (162) イベントログブック 電流トリム 4 mA (135) 電流トリム 20 mA (136) Loトリムセンサ (131) Hiトリムセンサ (132) 実行中のシミュレーションはすべて終了します。 機器は再起動します。
7864	 トータルリセット このコードは、以下のパラメータを除くすべてのパラメータをリセットします。 運転時間(162) イベントログブック Loトリムセンサ(131) Hiトリムセンサ(132) 実行中のシミュレーションはすべて終了します。 機器は再起動します。

1) 「エキスパート」→「診断」→「リセット」→「リセット」(124) で入力

測定単位もリセットするには、FieldCare での「トータルリセット」の後に「更新」ボ タンを押す必要があります。

¹⁾ 個々のパラメータのデフォルト値は、パラメータの説明に記載されています (→111 ページ以降)。

7 HART[®]プロトコルを使用した伝送器の統合

機器のバージョンデータ

ファームウェアバージョン	01.00.zz	 説明書の表紙に明記 銘板に明記 ファームウェアバージョンパラメータ 診断 → 機器情報 → ファームウェアバージョン
製造者 ID	17 (0x11)	製造者 ID パラメータ 診断 → 機器情報 → 製造者 ID
機器タイプコード	Cerabar M : 25 (0x19) Deltabar M : 33 (0x21) Deltapilot M : 35 (0x23)	機器 ID パラメータ 診断 → 機器情報 → 機器 ID
HART バージョン	6.0	
機器リビジョン	1	 ● 伝送器の銘板に明記 ● デバイス REV. パラメータ 診断 → 機器情報 → デバイス REV.

個々の操作ツールに対応した DD ファイルと

各ファイルの入手先に関する情報を以下に示します。

操作ツール

操作ツール	デバイス記述(DD および DTM)の参照ソース
FieldCare	 www.endress.com → ダウンロードエリア CD-ROM (弊社にお問い合わせください) DVD (弊社にお問い合わせください)
AMS Device Manager (エマソン・プロセス・マネジメント社)	www.endress.com → ダウンロードエリア
SIMATIC PDM (シーメンス社)	www.endress.com → ダウンロードエリア
Field Communicator 375、475 (エマソン・プロセス・マネジメント社)	ハンドヘルドターミナルの更新機能を使用

7.1 HART プロセス変数および測定値

プロセス変数の初期設定を以下に示します。

プロセス変数	圧力	流量(Deltabar のみ)		レベル	
		リニア	開平	リニア	テーブル起動
第1プロセス変数 (PV 値)	0- 測定圧力	0- 測定圧力	5 - 流量	8- リニアライゼー ション前レベル	9 - タンク測定
第 2 プロセス変数 (SV 値)	2 - 補正圧力	5 - 流量	0 - 測定圧力	0 - 測定圧力	8- リニアライゼー ション前レベル
第 3 プロセス変数 (TV 値)	3 - センサ圧力	6 - 積算計 1	6 - 積算計 1	2 - 補正圧力	0 - 測定圧力
第4プロセス変数 Deltabar M: 251 - な (QV値) Deltabar M 以外: セン		こし ンサ温度			

i

プロセス変数への機器変数の割当ては、**エキスパート → 通信 → HART 出力**メニューに 表示されます。

プロセス変数への機器変数の割当てを変更するには、HART コマンド 51 を使用します。 使用可能な機器変数の概要については、以下のセクションを参照してください。

7.2 機器変数および測定値

個々の機器変数に割り当てられている測定値を以下に示します。

機器変数コード	機器変数	測定値	測定モード	機器
0	PRESSURE_1_FINAL_VALUE	測定圧力	すべて	すべて
1	PRESSURE_1_AFTER_DAMPING	ダンピング後の圧力	すべて	すべて
2	PRESSURE_1_AFTER_CALIBRATION	補正圧力	すべて	すべて
3	PRESSURE_1_AFTER_SENSOR	センサ圧力	すべて	すべて
4	MEASURED_TEMPERATURE_1	センサ温度	すべて	Deltabar M を除く
5	FLOW_AFTER_SUPPRESSION	流量	流量のみ	Deltabar M のみ
6	TOTALIZER_1_FLOAT	積算計1	流量のみ	Deltabar M のみ
7	TOTALIZER_2_FLOAT	積算計2	流量のみ	Deltabar M のみ
8	MEASURED_LEVEL_AFTER_SIMULATION	リニアライゼーション前レベル	レベルのみ	すべて ¹⁾
9	MEASURED_TANK_CONTENT_AFTER_SIMULATION	タンク測定	レベルのみ	すべて1)
10	CORRECTED_MEASUREMENT_DENSITY	プロセス密度	レベルのみ	すべて1)
11	MEASURED_TEMPERATURE_3	電子回路温度	すべて	Deltabar M のみ
12	HART_INPUT_VALUE	HART 入力值	出力として選	択できません
251	なし (対応する機器変数なし)		すべて (QV 値	直を除く)

1) Cerabar M:レベル測定オプション

i

HART[®]マスタに機器変数を照会するには、HART[®]コマンド9または33を使用します。

8 設定

機器は、標準で「圧力」測定モード (Cerabar、Deltabar) または「レベル」測定モード (Deltapilot) に設定されています。測定範囲および測定値の伝送単位は、銘板のデータと一致します。

▲ 警告

許容プロセス圧力を上回らないようにしてください。

部品の破裂により負傷する恐れがあります。圧力が高くなりすぎると警告メッセージが 表示されます。

▶ 最小許容圧力より小さい、または最大許容圧力より大きい圧力が機器にかかった場合、次のメッセージが連続して表示されます(「アラーム動作 P」(050)パラメータの設定に応じて)。 「S140 測定レンジ P」または「F140 測定レンジ P」 「S841 センサレンジ」または「F841 センサレンジ」 「S971 調整」 センサレンジ範囲内の機器のみ、使用してください。

注記

最小許容動作圧力を下回らないようにしてください。

圧力が低くなりすぎるとメッセージが表示されます。

最小許容圧力より小さい、または最大許容圧力より大きい圧力が機器にかかった場合、次のメッセージが連続して表示されます(「アラーム動作 P」(050) パラメータの設定に応じて)。
 「S140 測定レンジ P」または「F140 測定レンジ P」
 「S841 センサレンジ」または「F841 センサレンジ」
 「S971 調整」
 センサレンジ範囲内の機器のみ、使用してください。

8.1 機能チェック

機器の設定を行う前に、チェックリストに従って設置状況の確認と配線状況の確認を実施してください。

- ■「設置状況の確認」チェックリスト → 32 ページ
- ■「配線状況の確認」チェックリスト → 40 ページ

8.2 操作メニューを使用しない設定

8.2.1 圧力測定モード

以下の機能は、エレクトロニックインサート上のキーを使用して実行できます。

- 位置補正 (ゼロ点補正)
- 測定レンジ下限値と測定レンジ上限値の設定
- ■機器リセット → 43 ページ

i

- ●操作のロックを解除する必要があります。→ 51ページ、「操作ロック / ロック解除」
- 機器は、標準で「圧力」測定モードに設定されています。「測定モード」パラメータ を使用して測定モードを変更できます。→ 59ページ、「測定モードの選択」。
- 加えられる圧力は、センサの基準圧力限界内に収まっている必要があります。銘板に 記載された情報を参照してください。

▲ 警告

測定モードを変更すると、スパン(URV)が影響を受けます。

この場合、製品のオーバーフローが発生する可能性があります。

▶ 測定モードを変更した場合は、スパン設定 (URV) を確認し、必要に応じて再設定 してください。

位置補正の実施 ¹⁾		レンジ下限値の設定		レンジ上限値の設定	
機器に圧力が表示され	ています。	測定レンジ下限値とし に印加します。	て使用する圧力を機器	測定レンジ上限値として使用する圧力を機器 に印加します。	
	Ļ		\downarrow	\downarrow	
「Zero」キーと「Span」 上押します。	キーを同時に3秒以	「Zero」キーを 3 秒以上押します。		「Span」キーを3秒以上押します。	
	Ļ	\downarrow		\downarrow	
エレクトロニックイン 間点灯しますか?	サートの LED が短時	エレクトロニックインサートの LED が短時 間点灯しますか?		エレクトロニックインサートの LED が短時 間点灯しますか?	
はい	いいえ	はい	いいえ	はい	いいえ
\downarrow	\downarrow	\downarrow	\downarrow	\downarrow	\downarrow
位置補正用に印加さ れた圧力が承認され ました。	位置補正用に印加さ れた圧力が承認され ませんでした。入力 制限値に従ってくだ さい。	測定レンジ下限値用 に印加された圧力が 承認されました。	測定レンジ下限値用 に印加された圧力が 承認されませんでし た。入力制限値に 従ってください。	測定レンジ上限値用 に印加された圧力が 承認されました。	測定レンジ上限値用 に印加された圧力が 承認されませんでし た。入力制限値に 従ってください。

1) 設定時の警告に従ってください (→ 55 ページ)。

設定

8.2.2 レベル測定モード

以下の機能は、エレクトロニックインサート上のキーを使用して実行できます。

- 位置補正 (ゼロ点補正)
- 上限 / 下限圧力値の設定と上限 / 下限レベル値への割当て
- ■機器リセット → 43 ページ

i

以下の設定を行うには、「Zero」キーと「Span」キーを使用する必要があります。 -「レベル選択」=「圧力」、「校正モード」=「ウェット」

他の設定では、これらのキーは機能しません。

- 機器は、標準で「圧力」測定モードに設定されています。「測定モード」パラメータ を使用して測定モードを変更できます。→ 59ページ、「測定モードの選択」
 各パラメータの初期設定を以下に示します。
 - 「レベル選択」=「圧力」
 - 「校正モード」: ウェット
 - 「リニアライズ前の単位」:%
 - 「空校正」: 0.0
 - 「満量校正」: 100.0
 - 「LRV 設定」: 0.0 (4 mA 値に対応)
 - 「URV 設定」: 100.0 (20 mA 値に対応)
- ●操作のロックを解除する必要があります。→ 51ページ、「操作ロック / ロック解除」。
- 加えられる圧力は、センサの基準圧力限界内に収まっている必要があります。銘板に 記載された情報を参照してください。

▲ 警告

測定モードを変更すると、スパン(URV)が影響を受けます。

この場合、製品のオーバーフローが発生する可能性があります。

▶ 測定モードを変更した場合は、スパン設定(URV)を確認し、必要に応じて再設定してください。

位置補正の実施 ¹⁾		下限圧力値の設定		上限圧力値の設定		
機器に圧力が表示され	ています。	機器に、下限圧力値 (「空圧力」) に対する目 的の圧力が印加されている。		機器に、上限圧力値 (「満量圧力」) に対する 目的の圧力が印加されている。		
	L	\downarrow		\downarrow		
「Zero」キーと「Span」 上押します。	キーを同時に3秒以	「Zero」キーを3秒以上押します。		「Span」キーを3秒以上押します。		
	L		\downarrow	↓		
エレクトロニックイン 間点灯しますか ?	サートの LED が短時	エレクトロニックインサートの LED が短時 間点灯しますか?		エレクトロニックインサートの LED が短時 間点灯しますか?		
はい	いいえ	はい	いいえ	はい	いいえ	
\downarrow	\downarrow	\downarrow	\downarrow	\downarrow	\downarrow	
位置補正用に印加さ れた圧力が承認され ました。	位置補正用に印加さ れた圧力が承認され ませんでした。入力 制限値に従ってくだ さい。	印加された圧力は下 限圧力値(「空圧力」) として保存され、下 限値に割り当てられ ました(「空校正」)。	印加された圧力が下 限圧力値として保存 されませんでした。 入力制限値に従って ください。	印加された圧力は上 限圧力値(「満量圧 力」)として保存さ れ、上限値に割り当 てられました(「満量 校正」)。	印加された圧力が上 限圧力値として保存 されませんでした。 入力制限値に従って ください。	

1) 設定時の警告に従ってください (→ 55 ページ)。

8.2.3 流量測定モード(Deltabar M のみ)

以下の機能は、エレクトロニックインサート上のキーを使用して実行できます。

- 位置補正 (ゼロ点補正)
- 最大圧力値の設定と最大流量値への割当て
- ■機器リセット → 43 ページ
- ●操作のロックを解除する必要があります。→ 51ページ、「操作ロック / ロック解除」
- 機器は、標準で「圧力」測定モードに設定されています。「測定モード」パラメータ を使用して測定モードを変更できます。→ 59 ページ、「測定モードの選択」。
- ■電子モジュールの DIP スイッチ 4 (SW/√)を使用して「流量」測定モードに切り替えることができます。この場合、「測定モード」パラメータは自動的に調整されます。
- ■「Zero」キーには、「流量」測定モードで使用できる機能はありません。
- 加えられる圧力は、センサの基準圧力限界内に収まっている必要があります。銘板に 記載された情報を参照してください。

▲ 警告

測定モードを変更すると、スパン(URV)が影響を受けます。

この場合、製品のオーバーフローが発生する可能性があります。

▶ 測定モードを変更した場合は、スパン設定(URV)を確認し、必要に応じて再設定してください。

位置補正の実施 ¹⁾		:	最大圧力値の設定	
機器に圧力が表示されています。		;	機器に、最大圧力値 (「Max. 圧力流量」) に対する 目的の圧力が印加されている。	
	L		\downarrow	
「Zero」キーと「Span」キーを同時に3秒以上押します。			「Span」キーを 3 秒以上押します。	
\downarrow			\downarrow	
エレクトロニックインサートの LED が短時間点灯 しますか?			エレクトロニックインサートの LED が短時間点灯 しますか?	
はい	いいえ		はい	いいえ
\downarrow	\rightarrow		\downarrow	\downarrow
位置補正用に印加された 圧力が承認されました。	位置補正用に印加された 圧力が承認されませんで した。入力制限値に従っ てください。		印加された圧力は最大圧 力値 (「Max. 圧力流量」) として保存され、最大流 量値 (「Max. 流量」) に 割り当てられました。	印加された圧力は最大圧 力値として保存されませ んでした。入力制限値に 従ってください。

1) 設定時の警告に従ってください (→ 55 ページ)。

8.3 操作メニューを使用した設定

設定は、以下の手順で構成されます。

- 1. 機能チェック (→ 55 ページ)
- 2. 言語、測定モード、および圧力単位の選択 (→ 59 ページ)
- 3. 位置補正 (→ 60 ページ)
- 4. 測定の設定:
 - 圧力測定 (→ 75 ページ以降)
 - レベル測定 (→ 61 ページ以降)
 - 流量測定 (→ 61 ページ以降)

8.3.1 言語、測定モード、および圧力単位の選択

言語の選択

パラメータ名	説明
言語(000)	現場表示器のメニュー言語を選択します。
選択	選択項目:
メニューパス: メインメニュー → 言語	 English (英語) (機器の注文時に選択された) 他の言語 場合によっては、第3の言語 (製造プラントの言語)
	工場設定 : English (英語)

測定モードの選択

パラメータ名	説明
測定モード(005) 選択	測定モードを選択します。 選択した測定モードに応じて、操作メニューの構造が異なります。
メニューパス: セットアップ → 測定モー ド	▲ 警告 測定モードを変更すると、スパン(URV)が影響を受けます。 この場合、製品のオーバーフローが発生する可能性があります。 ▶ 測定モードを変更した場合は、スパン設定(URV)を確認し、必要に応じ て再設定してください。
	選択項目: 圧力 レベル 流量 工場設定: 圧力

圧力単位の選択

パラメータ名	説明
圧力単位(125) 選択	圧力の単位を選択します。 新しい圧力単位を選択すると、圧力関係のパラメータはすべて換算され、新し い単位で表示されます。
メニューパス : セットアップ → 圧力単位	 選択項目: mbar、bar mmH2O、mH2O inH2O、ftH2O Pa、kPa、MPa psi mmHg、inHg kgf/cm² 工場設定: センサの基準測定レンジに応じて mbar または bar、あるいは注文仕様に準拠

8.4 ゼロ点補正

位置補正により、機器の方向に起因する圧力シフトを補正することができます。

パラメータ名	説明
補正圧力(172) 志二	センサトリムおよび位置補正後の測定圧力を表示します。
表示 メニューパス: セットアップ → 補正圧力	こ この値が「0」でない場合、位置補正により「0」に補正できます。
ゼロ点補正(007) (Deltabar M およびゲー ジ圧センサ)	位置補正 - ゼロ (セットポイント) と測定圧力間の差圧は既知である必要はあ りません。 例:
選択 メニューパス: セットアップ→ゼロ点補 正	 - 測定値 = 0.22 kPa (0.033 psi) - 「ゼロ点補正」パラメータで「確定」を選択して測定値を補正します。 これは、表示された圧力に値 0.0 を割り当てることを意味します。 - 測定値 (ゼロ点補正後) = 0.0 kPa - 電流値も補正されます。
	選択項目 ● 確定 ● 中止
	工場設定: 中止
オフセット校正 (192) / (008) (絶対圧センサ) ユーザー入力	位置補正 - 設定値と測定圧力間の差圧は既知であることが必要です。 例: - 測定値 = 98.22 kPa (14.73 psi) - 「オフセット校正」パラメータから入力した値(例:0.22 kPa (0.033 psi)) で測定値を補正します。これは、表示された圧力に値 98.0 (14.7 psi) を割 り当てることを意味します。 - 測定値(校正オフセット後) = 98.0 kPa (14.7 psi) - 電流値も補正されます。 工場設定 :
	0.0

8.5 レベル測定(Cerabar M および Deltapilot M)

8.5.1 レベル測定に関する情報

- 限界値は確認されません。つまり、機器が正しく測定できるようにするには、センサ と測定作業に適した入力値でなければなりません。
- ユーザー固有の単位は使用できません。
- ■単位変換はありません。
- 「カラ校正 / 満量校正」、「カラ圧力 / 満量圧力」、「空高さ / 満量高さ」、「LRV 設定 / URV 設定」の各入力値に、1%以上の間隔を設定する必要があります。値が近すぎる と、値は拒否され、メッセージが表示されます。

レベルの計算方法は、「圧力」と「高さ」の2つから選択できます。次の「レベル測定の概要」セクションの表に、この2つの測定作業の概要が示されています。

8.5.2 レベル測定の概要

測定作業	レベル選択	測定 変数オプション	説明	測定値表示
2 つの圧力 / レベル 値のペアを入力して 校正を行います。	「圧力」	「リニアライズ前 の単位」パラメー タを使用:%、レ ベル、容量または 質量単位	 基準圧力による校正 (ウェット校正) につい ては、62ページを参照 してください。 基準圧力によらない校 正(ドライ校正) につ いては、64ページを参 照してください。 	測定値表示部および 「リニアライゼーショ ン前レベル」パラメー タに測定値が表示され ます。
密度と2つの高さ/ レベル値のペアを入 力して校正を行いま す。	「高さ」		 基準圧力による校正 (ウェット校正) につい ては、66ページを参照 してください。 基準圧力によらない校 正(ドライ校正) につ いては、68ページを参 照してください。 	

8.5.3 「圧力」レベル選択 基準圧力による校正(ウェット校正)

例:

この例では、タンクのレベルを「m」単位で測定します。最大レベルは3m (9.8ft) で す。圧力範囲は0~30 kPa (4.5 psi) に設定されています。

必須条件:

- 測定変数が圧力に正比例していること。
- タンクに充填したり、タンクを空にしたりできること。

i

「空校正 / 満量校正」および「LRV 設定 /URV 設定」の各入力値、印加された圧力には、 1%以上の間隔が必要です。値が近すぎると、値は拒否され、メッセージが表示されま す。その他のリミット値は確認されません。つまり、計測機器が正しく測定できるよう にするには、センサと測定作業に適した値を入力する必要があります。



	説明	
5	「リニアライズ前の単位」パラメータからレベル 単位を選択します(例:「m」)。 メニューパス:セットアップ \rightarrow 拡張セットアッ プ \rightarrow レベル \rightarrow リニアライズ前の単位	h [m] B
6	「校正モード」パラメータから「ウェット」を選 択します。 メニューパス:セットアップ→ 拡張セットアッ プ→ レベル→校正モード	
7	プロセス測定物とは異なる測定物で校正する場 合、校正測定物の密度を「密度補正」パラメータ に入力します。	$\mathbf{A} 0 \mathbf{A} 0 \mathbf{A} 0 \mathbf{A} $
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 密度補正	A0017658
8	下限校正ポイントの圧力が機器に印加されていま す (この例では「0 kPa」)。	$\frac{I}{[mA]}$
	空校正」パラメータを選択します。 メニューパス:セットアップ→拡張セットアッ プ→レベル→空校正	D 20
	レベル値を入力します(例:「0m」)。値を確定す ると、印加された圧力値が下限レベル値に割り当 てられます。	
9	機器に上方校正位置の圧力が印加されています (例:30 kPa(4.5 psi))。	C 4
	「満量校正」パラメータを選択します。	0 3 $\frac{h}{[m]}$
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量校正	A0031063
	レベル値を入力します (この例では3m (9.8 ft))。値を確定すると、印加された圧力値が上限 レベル値に割り当てられます。	図 22: 基準圧力による校正 - ウェット校正 A 表の手順 8 を参照
10	「LRV 設定」により下限電流値(4 mA)にレベル 値を設定します。	B 表の子順9を参照 C 表の手順 10 を参照 D 表の手順 11 を参照
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → 電流出力 → LRV 設定	
11	「URV 設定」により上限電流値 (20 mA) にレベ ル値を設定します。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → 電流出力 → URV 設定	
12	プロセス測定物とは異なる測定物で校正する場 合、プロセス測定物の密度を「プロセス密度」パ ラメータで指定します。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → プロセス密度	
13	結果: 測定範囲は0~3m (9.8ft) に設定されます。	

i

このレベルモードでは、測定変数 %、レベル、体積、質量を使用できます。 → 117 ページの「リニアライズ前の単位(025)」を参照してください。

8.5.4 「圧力」レベル選択 基準圧力によらない校正(ドライ校正)

例:

この例では、タンクの体積をリットル単位で測定します。最大体積 1000 リットル (264 gal) は、圧力 45 kPa (6.75 psi) に対応します。機器がレベル測定範囲の開始位置よ り下に取り付けられているため、最小体積 0 リットルは圧力 5 kPa (0.75 psi) に対応します。

必須条件:

- 測定変数が圧力に正比例していること。
- これが理論校正であること。つまり、下限および上限校正ポイントに対する圧力値および体積値が既知であること。

i

- 「空校正 / 満量校正」、「空圧力 / 満量圧力」、「LRV 設定 /URV 設定」の各入力値には、
 1% 以上の間隔が必要です。値が近すぎると、値は拒否され、メッセージが表示されます。その他のリミット値は確認されません。つまり、計測機器が正しく測定できるようにするには、センサと測定作業に適した値を入力する必要があります。
- ●機器の方向によっては、たとえば、タンクが空または部分的に満たされている場合に、 測定値がゼロを示さないなど、測定値に圧力の変動が見られる場合があります。位置 補正の実施方法については、→ 60ページの「ゼロ点補正」を参照してください。



	説明	
5	「校正モード」パラメータを使用して「ドライ」 を選択します。 メニューパス:セットアップ→ 拡張セットアッ プ→ レベル→校正モード	C 1000
6	「空校正」パラメータから下限校正ポイントに対 する体積値(この例では「0リットル」)を入力 します。 メニューパス:セットアップ→拡張セットアッ プ→レベル→空校正	
7	「空圧力」パラメータから下方校正位置に対する 圧力値を入力します (例:5 kPa (0.75 psi))。 メニューパス:セットアップ \rightarrow 拡張セットアッ プ \rightarrow レベル \rightarrow 空圧力	$ \begin{array}{c c} \mathbf{A} & 0 & & \\ & 50 & 450 & \underline{p} \\ & \mathbf{B} & \mathbf{D} & [mbar] \\ \end{array} $
8	「満量校正」パラメータから上限校正ポイントに 対する体積値を入力します (例:1000リットル (264 gal))。 メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量校正	$\mathbf{F} = 20$
9	「満量圧力」パラメータから上限校正ポイントに 対する圧力値を入力します (例:45 kPa (6.75 psi))。 メニューパス:セットアップ→拡張セットアッ プ→レベル→満量圧力	E 4
10	「密度補正」は、工場設定の 1.0 になっています が、必要に応じてこの値を変更できます。その後 に入力する値ペアは、この密度に対応している必 要があります。 メニューパス:セットアップ \rightarrow 拡張セットアッ プ \rightarrow レベル \rightarrow 密度補正	0 1000 V [1] A0031064 図 24: 基準圧力による校正 - ウェット校正 A 美の毛順 6 た参照
11	「LRV 設定」パラメータにより下限電流値(4 mA) に体積値を設定します。 メニューパス:セットアップ→拡張セットアッ プ→電流出力→LRV 設定	B 表の手順7 を参照 C 表の手順8 を参照 D 表の手順9 を参照 E 表の手順11 を参照 F 表の手順12 を参照
12	「URV 設定」パラメータにより上限電流値 (20 mA) に体積値を設定します。 メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → 電流出力 → URV 設定	
13	プロセス測定物とは異なる測定物で校正する場 合、プロセス測定物の密度を「プロセス密度」パ ラメータで指定します。 メニューパス:セットアップ→拡張セットアッ プ→レベル→プロセス密度	
14	結果: 測定範囲は0~10001 (264 gal) に設定されます。	

i

このレベルモードでは、測定変数 %、レベル、体積、質量を使用できます。 → 117 ページの「リニアライズ前の単位(025)」を参照してください。

8.5.5 「高さ」レベル選択 基準圧力による校正(ウェット校正)

例:

この例では、タンクの体積をリットル単位で測定します。最大体積 1000 リットル (264 gal) は、レベル 4.5 m (15 ft) に対応します。機器がレベル測定範囲の開始位置よ り下に取り付けられているため、最小体積 0 リットルはレベル 0.5 m (1.6 ft)に対応します。

流体の密度は1g/cm³ (1SGU) です。

必須条件:

- 測定変数が圧力に正比例していること。
- タンクに充填したり、タンクを空にしたりできること。

i

「カラ校正 / 満量校正」、「LRV 設定 /URV 設定」の各入力値および印加された圧力値に、 1%以上の間隔を設定する必要があります。値が近すぎると、値は拒否され、メッセー ジが表示されます。その他のリミット値は確認されません。つまり、計測機器が正しく 測定できるようにするには、センサと測定作業に適した値を入力する必要があります。



	説明	
6	「高さ単位」パラメータからレベル単位を選択し ます (この例では「m」)。	$\frac{h}{[m]} = h = \frac{p}{\rho \cdot q}$
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 高さ単位	4.5
7	「校正モード」パラメータから「ウェット」を選 択します。 メニューパス:セットアップ→ 拡張セットアッ プ→ レベル→校正モード	$\rho = 1 \frac{g}{cm^3}$
8	機器に下方校正位置の圧力が印加されています (例:「5 kPa」(0.75 psi))。	
	「空校正」パラメータから下限校正ポイントに対 する体積値を入力します(この例では0リット ル)。(現在測定された圧力が高さで表示されます (例:0.5m(1.6ft))。)	$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空校正	C 1000
9	機器に上方校正位置の圧力が印加されています (例:「45 kPa」(6.75 psi))。	
	「満量校正」パラメータから上限校正ポイントに 対する体積値を入力します(例:「1000リット ル」(264 gal))。現在測定された圧力が高さで表 示されます(例:4.5 m (15 ft))。	$\mathbf{B} = \begin{array}{c} \mathbf{p} \\ $
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量校正	
10	プロセス測定物とは異なる測定物で校正する場合、 校正測定物の密度を「密度補正」パラメータに入 力します (例:「1 g/cm ³ 」(1 SGU))。 メニューパス:セットアップ→拡張セットアッ プ→レベル→密度補正	
11	「LRV 設定」パラメータにより下限電流値(4mA) に体積値を設定します。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → 電流出力 → LRV 設定	
12	「URV 設定」パラメータにより上限電流値 (20 mA) に体積値を設定します。 メニューパス:セットアップ→拡張セットアッ プ→電流出力→URV 設定	$\mathbf{D} 4 \mathbf{V} V$
13	プロセス測定物とは異なる測定物で校正する場合、プロセス測定物の密度を「プロセス密度」パ ラメータで指定します。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → プロセス密度	A 表の手順10を参照 B 表の手順8を参照 C 表の手順9を参照
14	結果: 測定範囲は0~10001 (264 gal) に設定されます。	D 表の手順 11 を参照 E 表の手順 12 を参照

i

このレベルモードでは、測定変数 %、レベル、体積、質量を使用できます (→ 117 ページ「リニアライズ前の単位(025)」を参照)。

8.5.6 「高さ」レベル選択 基準圧力によらない校正(ドライ校正)

例:

この例では、タンクの体積をリットル単位で測定します。最大体積 1000 リットル (264 gal) は、レベル 4.5 m (15 ft) に対応します。機器がレベル測定範囲の開始位置よ り下に取り付けられているため、最小体積 0 リットルはレベル 0.5 m (1.6 ft)に対応します。

必須条件:

- 測定変数が圧力に正比例していること。
- これが理論校正であること。つまり、下限および上限校正ポイントに対する高さ値および体積値が既知であること。

i

- 「空校正 / 満量校正」、「空高さ / 満量高さ」、「LRV 設定 /URV 設定」の各入力値には、 1%以上の間隔が必要です。値が近すぎると、値は拒否され、メッセージが表示され ます。その他のリミット値は確認されません。つまり、計測機器が正しく測定できる ようにするには、センサと測定作業に適した値を入力する必要があります。
- 機器の方向によっては、たとえば、タンクが空または部分的に満たされている場合に、測定値がゼロを示さないなど、測定値に圧力の変動が見られる場合があります。
 位置補正の実施方法については、→ 60ページの「ゼロ点補正」を参照してください。

	説明		
1	「測定モード」パラメータから「レベル」測定 モードを選択します。 メニューパス・セットアップ → 測定モード	C	
2	「圧力単位」パラメータを使用して、圧力単位を 選択します (この例では「 kPa_j)。 メニューパス:セットアップ → 圧力単位	$\mathbf{A} \ \rho = 1 \frac{g}{cm^3} \qquad \qquad \mathbf{A} \ robust 1 \\ \mathbf{A} \ S \ m \\ \mathbf{B} \\ \mathbf{B} \\ 0 \ 1 \\ 0 \ 1 \\ \mathbf{B} \\ \mathbf{C} \ \mathbf{C} \\ \mathbf$	
3	「レベル選択」パラメータから「高さ」レベル モードを選択します。 メニューパス:セットアップ→ 拡張セットアッ プ→ レベル→ レベル選択	0.5 m	
4	「リニアライズ前の単位」パラメータを使用して、 体積単位を選択します (この例では「1」(リット ル))。	図 27: 基準圧力によらない校正 – ドライ校正	A0031027
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → リニアライズ前の単位	 A 表の手順11を参照 B 表の手順7および8を参照 C 表の手順9および10を参照 	
5	「高さ単位」パラメータからレベル単位を選択し ます (この例では「m」)。		
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 高さ単位		
6	「校正モード」パラメータを使用して「ドライ」 を選択します。		
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 校正モード		

	説明	
7	「空校正」パラメータから下限校正ポイントに対す る体積値を入力します (この例では0リットル)。	$\frac{h}{ m } = \frac{p}{p \cdot q}$
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空校正	4.5
8	「空高さ」パラメータから下方校正位置に対する 高さの値を入力します (例:0.5 m (1.6 ft))。	$\mathbf{A}_{\mathbf{p}=1}$
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空高さ	
9	「満量校正」パラメータから上限校正ポイントに 対する体積値を入力します (例:1000 リットル (264 gal))。	0.5 50 450 p
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量校正	V [1]
10	「満量高さ」パラメータから上方校正位置に対す る高さの値を入力します (例:4.5 m (15 ft))。	D 1000
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量高さ	
11	「密度補正」パラメータから測定物密度を入力し ます (この例では「1g/cm ³ 」(1SGU))。	$h = \frac{p}{\rho \cdot g}$
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 密度補正	$\begin{array}{c c} \mathbf{B} & 0 & \overleftarrow{\mathbf{H}} \\ 0.5 & 4.5 & \underline{\mathbf{h}} \\ \mathbf{C} & \mathbf{F} & \mathbf{C} \end{array}$
12	「LRV 設定」パラメータにより下限電流値(4 mA)に体積値を設定します。	C E [111]
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → 電流出力 → LRV 設定	
13	「URV 設定」パラメータにより上限電流値 (20 mA) に体積値を設定します。	G 20
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → 電流出力 → URV 設定	
14	プロセスで、校正のベースとなった媒体以外の媒 体を使用する場合は、「プロセス密度」パラメー タで新しい密度を指定する必要があります。	Ε
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → プロセス密度	$0 1000 \frac{V}{[l]}$
15	結果: 測定範囲は0~10001 (264 gal) に設定されます。	A0031067 図 28: 基準圧力による校正 - ウェット校正
		A 表の手順11を参照 B 表の手順7を参照 C 表の手順8を参照 D 妻の手順8を参照
		E 表の手順10を参照 F 表の手順12を参照 G 表の手順13を参照

i

このレベルモードでは、測定変数 %、レベル、体積、質量を使用できます (→ 117 ページ「**リニアライズ前の単位** (025)」を参照)。

8.5.7 一部充填されたタンクでの校正(ウェット校正)

例:

この例では、容器を空にしてから 100% まで充填することができない状況でのウェット 校正について説明します。このウェット校正では、20% のレベルが「空」の校正ポイ ントとして使用され、「25%」のレベルが「満量」の校正ポイントとして使用されます。 次に、校正を 0 ~ 100% に拡張し、これに応じて測定レンジ下限値(LRV)/測定レン ジ上限値(URV)を調整します。

必須条件:

レベルモードでの校正モードのデフォルト値が「ウェット」であること。

この値を設定できること:メニューパス:セットアップ→拡張セットアップ→レベル→ 校正モード



i

調整用に異なる液体 (水など)を使用することも可能です。この場合、次のメニューパスを介してさまざまな密度を入力する必要があります。

- セットアップ→ 拡張セットアップ→レベル → 密度補正 (034) (例:水の場合: 1.0 kg/l)
- セットアップ→拡張セットアップ→レベル→プロセス密度(035)(例:油の場合: 0.8 kg/l)

8.6 リニアライゼーション

8.6.1 リニアライゼーションテーブルの手動入力

例:

この例では、コニカル形状排出部付きタンクの容量を m³ 単位で測定します。

必須条件:

- これが理論校正であること。つまり、リニアライゼーションテーブルのポイントが既知であること。
- レベル校正が実施されていること。

i

記載されているパラメータの説明については、→セクション 12.2「パラメータの説明」 を参照してください。





i

- 1. テーブルに入力している間およびテーブルが起動されるまでは、エラーメッセージ F510「リニアライゼーション」が表示され、アラーム電流が流れます。
- 2. 0% 値 (= 4 mA) は、テーブル内の最小ポイントによって定義されます。 100% 値 (= 20 mA) は、テーブル内の最大ポイントによって定義されます。
- 3. パラメータ「LRV 設定」および「URV 設定」を使用して、電流値への容量 / 質量 値の割当てを変更できます。

8.6.2 操作ツールによるリニアライゼーションテーブルの手動入力

FDT 技術に基づく操作ツール (FieldCare など) を使用すると、この目的のために特別 に設計されたモジュールを使用してリニアライゼーションを入力することができます。 これにより、入力中でも、選択したリニアライゼーションの概要が示されます。また、 事前プログラムされたタンク形状を呼び出すこともできます。

i

操作ツールメニューでは、リニアライゼーションテーブルにポイントごとに手動で入力 することもできます (→セクション 8.6.1「リニアライゼーションテーブルの手動入力」 を参照)。
8.6.3 リニアライゼーションテーブルの半自動入力 例:

この例では、コニカル形状排出部付きタンクの容量を m³ 単位で測定します。

必須条件:

- タンクに充填したり、タンクを空にしたりできること。リニアライゼーション特性が 継続的に上昇すること。
- レベル校正が実施されていること。

i

記載されているパラメータの説明については、→セクション 12.2「パラメータの説明」 を参照してください。



		説明	
	4	「ライン番号」パラメータを使用して、テーブル 内の項目の番号を入力します。	$\frac{I}{[mA]}$
		メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → リニアライゼーション → ライン番号	20
		現在のレベルは「X 値」パラメータに表示されます。	
		メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → リニアライゼーション → X 値	
		「Y 値」パラメータから対応する体積値(この例で は 0 m ³)を入力して値を確定します。	4 0 35 V
		メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → リニアライゼーション → Y 値	$[m^3]$
	5	テーブルに別のポイントを入力するには、 「テーブル入力」パラメータを使用して「次のポ イント」を選択します。 手順 4 の説明通りに次のポイントを入力します。	_{A0031031} 図 31: リニアライゼーションテーブルの半自 動入力
		メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → リニアライゼーション → テーブル入力	
-	6	テーブルにすべてのポイントを入力したら、「リ ニアライゼーションモード」パラメータを使用し て、「テーブル起動」オプションを選択します。	
		メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → リニアライゼーション → リニアライゼー ションモード	
	7	結果: リニアライゼーション後の測定値が表示されます。	

i

- 1. テーブルに入力している間およびテーブルが起動されるまでは、エラーメッセージ F510「リニアライゼーション」が表示され、アラーム電流が流れます。
- 2. 0% 値(=4mA)は、テーブル内の最小ポイントによって定義されます。 100% 値(=20mA)は、テーブル内の最大ポイントによって定義されます。
- 3. パラメータ「LRV 設定」および「URV 設定」を使用して、電流値への容量 / 質量 値の割当てを変更できます。

8.7 圧力測定

8.7.1 基準圧力によらない校正(ドライ校正)

例:

この例では、40 kPa (6 psi) センサを搭載した機器が 0 ~ +30 kPa (4.5 psi) の測定範 囲で設定されています。つまり、0 kPa は 4 mA 値に、30 kPa (4.5 psi) は 20 mA 値に 割り当てられています。

必須条件:

これが理論校正であること。つまり、下限および上限に対する圧力値が既知であること。

i

機器の方向によっては、測定値で圧力シフトが生じることがあります (無圧状態で測定 値がゼロではありません)。位置補正の実施方法については、60ページを参照してくだ さい。



8.7.2 基準圧力による校正(ウェット校正)

例:

この例では、40 kPa (6 psi) センサを搭載した機器が 0 ~ +30 kPa (4.5 psi) の測定範 囲で設定されています。つまり、0 kPa は 4 mA 値に、30 kPa (4.5 psi) は 20 mA 値に 割り当てられています。

必須条件:

圧力値 0 kPa および 30 kPa (4.5 psi) を指定できます。たとえば、機器がすでに設置 されていること。

i

記載されているパラメータの説明については、セクション12.2「パラメータの説明」を 参照してください。

	説明	
1	位置補正を実施します → 60 ページ。	I
2	「測定モード」パラメータを使用して、「圧力」測 定モードを選択します。	
	メニューパス : セットアップ → 測定モード	B 20
3	「圧力単位」パラメータを使用して、圧力単位を 選択します (この例では「kPa」)。	
	メニューパス : セットアップ → 圧力単位	
4	機器に測定レンジ下限値(4 mA 値)に対する圧 力が印加されています(この例では 0 mbar)。	A 4
	「現在値を LRV へ」パラメータを設定します。	0 300 <u>p</u>
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → 電流出力 → 現在値を LRV へ	A0031032
	「確定」を選択して、現在の値を確定します。現 在の圧力値が下限電流値(4mA)に割り当てら れます。	図 33: 基準圧力による校正 A 表の手順4を参照 B 表の手順5を参照
5	機器にレンジ上限値 (20 mA 値) に対する圧力が 印加されています (例:30 kPa (4.5 psi))。	
	「現在値をURV」パラメータを選択します。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → 電流出力 → 現在値を URV	
	「確定」を選択して、現在の値を確定します。 現在の圧力値が上限電流値(20mA)に割り当て られます。	
6	結果: 測定範囲は 0 ~ +30 kPa (4.5 psi) に 設定されます。	

8.8 ゲージ圧センサによる電気的差圧測定(Cerabar M ま たは Deltapilot M)

例:

この例では、2 台の機器 (Cerabar M または Deltapilot M : いずれもゲージ圧センサを 搭載) が相互に接続されています。したがって、2 台の Cerabar M または Deltapilot M 機器を使用して個別に差圧を測定できます。

i

記載されているパラメータの説明については、→セクション 12.2「パラメータの説明」 を参照してください。



図 34:

1 シャットオフバルブ 2 フィルタなど

	記明 高圧側の Cerabar M/Deltanilot M の調整	
	间上RO Cerabal M Benaphor M O Par	
1	「測定モード」パラメータを使用して、「圧力」測定モードを選択します。	
	▲警告	
	測定モードを変更すると、スパン(URV)が影響を受けます。	
	この場合、製品のオーバーフローが発生する可能性があります。	
	▶ 測定モードを変更した場合は、スパン設定 (URV) を確認し、必要に応じて再設定してください。	
	メニューパス:セットアップ → 測定モード	
2	「圧力単位」パラメータを使用して、圧力単位を選択します (この例では「kPa」)。	
	メニューパス:セットアップ → 圧力単位	
3	Cerabar M/Deltapilot M は非加圧状態です。位置補正を実施します (→ 60 ページ を参照)。	
4	「バーストモード」パラメータからバーストモードをオンにします。	
	メニューパス:エキスパート → 通信 → HART コンフィギュ	
5	「電流モード」パラメータを使用して、出力電流を「固定」(4.0 mA) に設定します。	
	メニューバス:エキスパート → 通信 → HART コンフィキュ	
6	「バスアドレス」パラメータを使用して、0以外のアドレス (1など)を設定します	
	(HART 5.0 マスタ:範囲 0 ~ 15、アドレス=0の場合、「信号出力中」の設定が適用されます。	
	HART 6.0 マスタ:範囲 0 ~ 63)。	

	説明 低圧側の Cerabar M/Deltapilot M の調整(この機器で差圧が生成されます)
1	「測定モード」パラメータを使用して、「圧力」測定モードを選択します。
	▲ 警告 測定モードを変更すると、スパン(URV)が影響を受けます。
	この場合、製品のオーバーフローが発生する可能性があります。 ▶ 測定モードを変更した場合は、スパン設定(URV)を確認し、必要に応じて再設定してください。
	メニューパス:セットアップ → 測定モード
2	「圧力単位」パラメータを使用して、圧力単位を選択します (この例では「kPa」)。
	メニューパス:セットアップ→圧力単位
3	Cerabar M/Deltapilot M は非加圧状態です。位置補正を実施します (→ 60 ページ を参照)。
4	「電流モード」パラメータを使用して、出力電流を「固定」(4.0 mA) に設定します。
	メニューパス:エキスパート → 通信 → HART コンフィギュ
5	「パスアドレス」パラメータを使用して、0以外のアドレス (2 など)を設定します (HART 5.0 マスタ:範囲 0 ~ 15、アドレス=0の場合、「信号出力中」の設定が適用されます。 HART 6.0 マスタ:範囲 0 ~ 63)。
	メニューパス:エキスパート → 通信 → HART コンフィギュ
6	「電子回路デルタ P」パラメータを使用して、バーストモードで外部に送信される値の読み取りを有効 にします。
	メニューパス:エキスパート → アプリケーション
7	結果:低圧側の Cerabar M/Deltapilot M から出力された測定値は、高圧から低圧を差し引いた差圧に 等しくなり、低圧側の Cerabar M/Deltapilot M のアドレスの HART 要求によって読み出すことができ ます。

▲ 警告

設定が「差圧電気回路」機能の許可されていない使用につながる可能性があります。

(バーストモード経由の)送信側の機器の測定値は、常に受信側の機器の測定値よりも大きくなるようにしてください(「差圧電気回路」機能経由)。

圧力値のオフセットに関連する調整 (位置補正やトリムなど) は、「差圧電気回路」ア プリケーションに関係なく、個々のセンサおよびセンサの方向に常に適合させる必要が あります。その他の設定は、「差圧電気回路」機能の許可されていない使用につながり、 不正な測定値が生成される可能性があります。

▶ 通信方向への測定点の割当てを反転させることは禁止されています。

8.9 差圧測定(Deltabar M)

8.9.1 準備手順

i

機器を校正する前に導圧管を洗浄し、測定物を充填してください。→ 下表を参照して ください。

	バルブ	意味	標準設置方法
1	3を閉める。		
2	計測システム (伝送器本体)に測定液を充填する。	I
	A、B、2、4を開ける。	測定物が伝送器に入る。	
3	必要に応じて導圧管内を洗 - 気体測定の場合は圧縮空 - 液体測定の場合は洗い流	浄する。 ¹⁾ 気でブローする。 す。	
	2、4を閉める。	伝送器を遮断する。	+
	1、5 を開ける。 ¹	導圧管内をブロー / 洗い 流す。	
	1、5 を閉める。 ¹	洗浄後はバルブを閉める。	
4	伝送器のガス (エア)を抜	<.	L. L
	2、4 を開ける。	伝送器に測定物を入れる。	
	4を閉める。	低圧側を閉める。	+
	3 を開ける。	高圧側と低圧側を均圧に する。	AX XB
	6、7を開けてすぐに閉め る。	エアが抜け、機器は測定 物で満たされる。	
5	有効な測定点を設定する。		
	3を閉める。	低圧側から高圧側を遮断 する。	
	4を開ける。	低圧側を接続する。	
	各バルブの状態 - 1 ¹ 、3、5 ¹ 、6、7が閉じ - 2、4が開いている。 - A、Bが開いている(使)	ている。 用している場合) 。	▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲
6	必要に応じて校正を実施する。→ 80 ページも参照し てください。		 「凶: 液体砌定の場合の標準設置方法 I Deltabar M I 3 バルブマニホールド II セパレータ 1、5 ドレンバルブ 2、4 入ロバルブ 3 均圧バルブ 6、7 Deltabar M のベントバルブ A、B シャットオフバルブ

1) 5 バルブマニホールドの場合

8.9.2 圧力測定モードのセットアップメニュー

パラメータ名	説明	参照ペー ジ
測定モード(005) 選択	「圧力」測定モードを選択します。	113
スイッチ P1/P2(163) 表示	「SW/P2 高圧」DIP スイッチ (DIP スイッチ 5) がオンになってい るかどうかを示します。	115
高圧側(006)(183) 選択 / 表示	どの圧力入力が高圧側に対応しているかを判断します。	115
	この設定は、「SW/P2 高圧」DIP スイッチが OFF 位置にある場合 のみ有効です(「 圧力側スイッチ」(163) パラメータを参照)。そ れ以外の場合、P2 はいずれの場合も高圧側に対応します。	
圧力単位(125) 選択	圧力の単位を選択します。 新しい圧力単位を選択すると、圧力関係のパラメータはすべて換 算され、新しい単位で表示されます。	114
補正圧力(172) 表示	センサトリムおよび位置補正後の測定圧力を表示します。	116
ゼロ点補正(007) 選択	 位置補正 - ゼロ (セットポイント) と測定圧力間の差圧は既知である必要はありません。 例: - 測定値 = 0.22 kPa (0.033 psi) - 「ゼロ点補正」パラメータで「確定」を選択して測定値を補正します。これは、表示された圧力に値 0.0 を割り当てることを意味します。 - 測定値 (ゼロ点補正後) = 0.0 kPa 	114
LRV 設定(056) ユーザー入力	下限電流値 (4 mA) の圧力値を設定します。	125
URV 設定(057) ユーザー入力	上限電流値 (20 mA)の圧力値を設定します。	125
ダンピングスイッチ (164) 表示	DIP スイッチ2(「ダンピング t」)のステータスを表示します。 出力信号オン / オフのダンピングを切り替える場合に使用します。	114
ダンピング(017)(184) ユーザー入力 / 表示	ダンピング時間を入力します(時定数 τ)。ダンピングは、圧力変 化への測定値の反応速度に影響を与えます。	114
	DIP スイッチ2 (「ダンピングィ」) が ON 位置にある場合のみダン	
	ピングはアクティブです。	
ダンピング後の圧力 (111) 表示	センサトリム、位置補正、およびダンピング後の測定圧力を表示 します。	116

8.10 流量測定(Deltabar M)

8.10.1 流量測定に関する情報

「流量」測定モードでは、機器は測定された差圧から体積流量値または質量流量値を判断します。差圧は、ピトー管やオリフィスプレートなどの主要要素により構成され、体積流量または質量流量により異なります。体積流量、基準体積流量(欧州標準)、標準体積流量(米国標準)、質量流量および%での流量の4種類の流量があります。

また、Deltabar M ソフトウェアは 2 つの積算計を標準装備しています。積算計は体積 流量または質量流量を積算します。積算機能および単位を両方の積算計に別々に設定で きます。最初の積算計(積算計1)はいつでもゼロにリセットできますが、2 つ目(積 算計2)は設定以降の流量を合計し、リセットすることはできません。

```
i
```

積算計は「%流量」流量タイプには使用できません。

8.10.2 準備手順

i

Deltabar M を校正する前に導圧管を洗浄し、測定物を充填してください。→ 下表を参照してください。

	バルブ	意味	標準設置方法		
1	3を閉める。				
2	計測システム (伝送器本体) に測定液を充填する。		I		
	A、B、2、4を開ける。	測定物が伝送器に入る。			
3	必要に応じて導圧管内を洗 - 気体測定の場合は圧縮空 - 液体測定の場合は洗い流	浄する ¹⁾ 。 :気でブローする。 :す。			
	2、4を閉める。	伝送器を遮断する。	+		
	1、5 を開ける。 ¹	導圧管内をブロー / 洗い 流す。			
	1、5 を閉める。 ¹	洗浄後はバルブを閉める。			
4	伝送器のガス (エア) を抜		ш		
	2、4 を開ける。	伝送器に測定物を入れる。			
	4を閉める。	低圧側を閉める。	+		
	3を開ける。	高圧側と低圧側を均圧に する。	AZ ZB		
	6、7を開けてすぐに閉め る。	エアが抜け、機器は測定 物で満たされる。			
5	下記の条件が該当する場合 ジ)を行ってください。該 後、ゼロ点補正は行わない 条件: - プロセスが遮断されてい - タッピングポイント (A されている場合	はゼロ点補正 (→60 ペー 当しない場合は手順6の でください。 ない場合 、B) が同じ測地高に設置	$\begin{array}{c c c c c c c c c c c c c c c c c c c $		
6	有効な測定点を設定する。		A0030036		
	3を閉める。	低圧側から高圧側を遮断 する。	 上図:気体測定の場合の標準設置方法 下図:液体測定の場合の標準設置方法 I Deltabar M 		
	4を開ける。	低圧側を接続する。	$ \begin{array}{ccc} II & 3 \\ III & 2 \\ III & 2 \\ C \\$		
	各バルブの状態 - 1 ¹ 、3、5 ¹ 、6、7が閉じ - 2、4が開いている。 - A、Bが開いている(使	ている。 用している場合) 。	 1、5 ドレンバルブ 2、4 入口バルブ 3 均圧バルブ 6、7 Deltabar Mのベントバルブ A、B シャットオフバルブ 		
7	流体を遮断できる場合はゼ を行ってください。この場 ありません。	「口点補正 (→ 60 ページ) 合、手順 5 の設定は必要			
8	校正を継続します。→ 83、 照してください。	 →セクション 8.10.3 を参			

1) 5 バルブマニホールドの場合

8.10.3 「流量」測定モードのセットアップメニュー

パラメータ名	説明	参照ペー ジ
リニア / 開平スイッチ (133) 表示	エレクトロニックインサートの DIP スイッチ4のステータスを表示します。電流出力の出力特性を定義する場合に使用します。	124
測定モード(005) 選択	「流量」測定モードを選択します。	113
スイッチ P1/P2(163) 表示	「SW/P2 高圧」DIP スイッチ (DIP スイッチ 5) がオンになってい るかどうかを示します。	115
高圧側(006)(183) 選択 / 表示	どの圧力入力が高圧側に対応しているかを判断します。 こ	115
	この設定は、「SW/P2 高圧」DIP スイッチが OFF 位置にある場合 のみ有効です(「 圧力側スイッチ」(163) パラメータを参照)。そ れ以外の場合、P2 はいずれの場合も高圧側に対応します。	
圧力単位(125) 選択	圧力の単位を選択します。 新しい圧力単位を選択すると、圧力関係のパラメータはすべて換 算され、新しい単位で表示されます。	114
補正圧力(172) 表示	センサトリムおよび位置補正後の測定圧力を表示します。	116
ゼロ点補正(007) 選択	 位置補正 - ゼロ (セットポイント) と測定圧力間の差圧は既知である必要はありません。 例: - 測定値 = 0.22 kPa (0.033 psi) - 「ゼロ点補正」パラメータで「確定」を選択して測定値を補正します。これは、表示された圧力に値 0.0 を割り当てることを意味します。 - 測定値(ゼロ点補正後) = 0.0 kPa - 電流値も補正されます。 	114
Max. 流量(009) ユーザー入力	主要要素の最大流量を入力します。 主要要素のレイアウト図も参照してください。最大流量は、 「Max. 圧力流量」(010) パラメータから入力する最大圧力に割り 当てられます。	122
Max. 圧力流量(010) ユーザー入力	主要要素の最大圧力を入力します。 → 主要要素のレイアウト図を参照してください。この値は最大流 量値に割り当てられます (→ 「Max. 流量」(009)を参照)。	122
ダンピングスイッチ (164) 表示	DIP スイッチ2(「ダンピング τ」)のステータスを表示します。 出力信号オン / オフのダンピングを切り替える場合に使用します。	114
ダンピング(017)(184) ユーザー入力 / 表示	ダンピング時間を入力します(時定数 τ)。ダンピングは、圧力変 化への測定値の反応速度に影響を与えます。 DIP スイッチ 2 (「ダンピング τ」)が ON 位置にある場合のみダン ピングはアクティブです。	114
流量(018) 表示	現在の流量値を表示します。	123
ダンピング後の圧力 (111) 表示	センサトリム、位置補正、およびダンピング後の測定圧力を表示 します。	116

8.11 レベル測定(Deltabar M)

8.11.1 準備手順

開放(オープン)タンク

i

機器を校正する前に導圧管を洗浄し、測定物を充填してください。→ 下表を参照して ください。



密閉タンク

i

機器を校正する前に導圧管を洗浄し、測定物を充填してください。→ 下表を参照して ください。

	バルブ	意味	設置
1	レベルが下部ノズルを超え	るまでタンクを充填する。	
2	計測システム (伝送器本体)に測定液を充填する。	B
	3を閉める。	低圧側から高圧側を遮断 する。	
	A、Bを開ける。	シャットオフバルブを開 ける。	+ A
3	高圧側のベントを行う (必 る)。	要に応じて低圧側を空にす	
	2、4を開ける。	高圧側に測定物を入れる。	
	6、7を開けてすぐに閉め る。	エアが抜け、高圧側は測 定物で満たされる。	
4	有効な測定点を設定する。		
	各バルブの状態: - 3、6、7 が閉まっている - 2、4、A、B が開いてい	。 る。	
5	以下のいずれかの方法に従って校正を実施する。 •「圧力」- 基準圧力による (→ 88 ページ) •「圧力」- 基準圧力によらない (→ 90 ページ) •「高さ」- 基準圧力による (→ 94 ページ) •「高さ」- 基準圧力によらない (→ 92 ページ)		★ ▲0030039 密閉タンク I Deltabar M II 3 バルブマニホールド III セパレータ 1、5 ドレンバルブ 2、4 入ロバルブ 3 均圧バルブ 6、7 Deltabar Mのベントバルブ A、B シャットオフバルブ

蒸気が発生する密閉タンク

i

機器を校正する前に導圧管を洗浄し、測定物を充填してください。→ 下表を参照して ください。



8.11.2 レベル測定に関する情報

i

レベルの計算方法は、「圧力」と「高さ」の2つから選択できます。次の「レベル測定 の概要」セクションの表に、この2つの測定作業の概要が示されています。

- 限界値は確認されません。つまり、機器が正しく測定できるようにするには、センサ と測定作業に適した入力値でなければなりません。
- ユーザー固有の単位は使用できません。
- 「空校正 / 満量校正」、「空圧力 / 満量圧力」、「空高さ / 満量高さ」、「LRV 設定 /URV 設定」の各入力値には、1%以上の間隔が必要です。値が近すぎると、値は拒否され、メッセージが表示されます。

測定作業	レベル選択	測定 変数オプション	説明	測定値表示
2 つの圧力 / レベル 値のペアを入力して 校正を行います。	「圧力」	「リニアライズ前 の単位」パラメー タを使用:%、レ ベル、容量または 質量単位	 基準圧力による校正 (ウェット校正) → 88ページ 基準圧力によらない校 正(ドライ校正) → 90ページ 	測定値表示部および 「リニアライゼーショ ン前レベル」に測定値 が表示されます。
密度と2つの高さ/ レベル値のペアを入 力して校正を行いま す。	「高さ」		 基準圧力による校正 (ウェット校正) → 94ページ 基準圧力によらない校 正(ドライ校正) → 92ページ 	

8.11.3 レベル測定の概要

8.11.4 「圧力」レベル選択 基準圧力による校正(ウェット校正)

例:

この例では、タンクのレベルを「m」単位で測定します。最大レベルは3m (9.8ft)です。 圧力範囲は0~30 kPa (4.5 psi) に設定されています。

必須条件:

- 測定変数が圧力に正比例していること。
- ■タンクに充填したり、タンクを空にしたりできること。

i

	説明
1	「ゼロ点補正」を実施します (→ 60 ページ)。
2	「→ 113 ページ」パラメータから「レベル」測定 モードを選択します。
	メニューパス : セットアップ → 測定モード
3	「圧力単位」パラメータ (→ 114 ページ) から圧 力単位を選択します (例:「kPa」)。
	メニューパス:セットアップ 圧力単位
4	「レベル選択」パラメータから「圧力」レベル モードを選択します (→ 117 ページ)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → レベル選択
5	「リニアライズ前の単位」パラメータ (→117 ページ) からレベル単位を選択します (この例で は「m」)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → リニアライズ前の単位
6	「校正モード」パラメータから「ウェット」を選 択します (→117 ページ)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 校正モード

	説明	
7	a. 下限校正ポイントの圧力が機器に印加されて います (この例では「0 kPa」)。	$\frac{h}{h}$
	b. 「空校正」パラメータを選択します (→ 118 ページ)。	[m] B 3
	c. レベル値を入力します(例:「0m」)。値を確 定して、現在の圧力値を下限レベル値に割り 当てます。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空校正	
8	a. 機器に上方校正位置の圧力が印加されていま す (例:「30 kPa」(4.5 psi))。	A 0
	b. 「満量校正」パラメータを選択します (→118 ページ)。	0 300 <u>p</u> [mbar]
	 c. レベル値を入力します (この例では3m (9.8ft))。値を確定して、現在の圧力値を上限 レベル値に割り当てます。 	A0017658 基準圧力による校正(ウェット校正)
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量校正	B 表の手順8を参照
9	結果: 測定範囲は0~3m (9.8ft) に設定されます。 0mは出力電流の4mAに対応します。 3m (9.8ft) は出力電流の20mAに対応します。	

8.11.5 「圧力」レベル選択 基準圧力によらない校正(ドライ校正)

例:

この例では、タンクの体積をリットル単位で測定します。最大体積 1000 リットル (264 gal) は、圧力 40 kPa (6 psi) に対応します。最小体積 0 リットルは圧力 0 kPa に 対応します。

必須条件:

- 測定変数が圧力に正比例していること。
- これが理論校正であること。つまり、下限および上限校正ポイントに対する圧力値および体積値が既知であること。

i

	説明
1	「ゼロ点補正」を実施します (→ 60 ページ)。
2	「→ 113 ページ」パラメータから「レベル」測定 モードを選択します。
	メニューパス:セットアップ → 測定モード
3	「圧力単位」パラメータ (→ 114 ページ) から圧 力単位を選択します (例 :「kPa」)。
	メニューパス:セットアップ 圧力単位
4	「レベル選択」パラメータから「圧力」レベル モードを選択します (→ 117 ページ)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → レベル選択
5	「リニアライズ前の単位」(→117ページ)を使用 して、体積単位を選択します(この例では「l」 (リットル))。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → リニアライズ前の単位
6	「校正モード」パラメータから「ドライ」を選択 します (→ 117 ページ)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 校正モード

	説明		
7	「空校正」パラメータ (→118ページ)から下限 校正ポイントに対する体積値を入力します (この 例では「0リットル」)。		
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空校正	C 1000	
8	「空圧力」パラメータ (→118ページ) から下限 校正ポイントに対する圧力値を入力します (この 例では「0 kPa」)。		
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空圧力	A 0	
9	「満量校正」パラメータ (→118ページ)から上 限校正ポイントに対する体積値を入力します (こ の例では「1000 リットル」(264 gal))。	0 B	400 <u>p</u> D [mbar]
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量校正	基準圧力によらない校正(ドライ校) A 表の手順 7 を参照	正)
10	「満量圧力」パラメータ (→ 118 ページ) から上 限校正ポイントに対する圧力値を入力します (こ の例では「40 kPa」(6 psi))。	B 表の手順8を参照 C 表の手順9を参照 D 表の手順10を参照	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量圧力		
11	結果: 測定範囲は0~10001 (264 gal) に設定されます。 01は出力電流の4mAに対応します。 10001 (264 US gal) は出力電流の20mAに対応 します。		

8.11.6 「高さ」レベル選択 基準圧力によらない校正(ドライ校正)

例:

この例では、タンクの体積をリットル単位で測定します。最大体積 1000 リットル (264 gal) は、レベル4m (13 ft) に対応します。最小体積 0 リットルはレベル 0 m に 対応します。流体の密度は 1 g/cm³ (1 SGU) です。

必須条件:

- 測定変数が圧力に正比例していること。
- これが理論校正であること。つまり、下限および上限校正ポイントに対する高さ値および体積値が既知であること。

i

	説明	
1	「ゼロ点補正」を実施します (→ 60 ページ)。	
2	「→ 113 ページ」パラメータから「レベル」測定 モードを選択します。	
	メニューパス:セットアップ → 測定モード	
3	「圧力単位」パラメータ (→114ページ) から圧 力単位を選択します (例:「kPa」)。	
	メニューパス:セットアップ 圧力単位	
4	「レベル選択」パラメータから「高さ」レベル モードを選択します (→117ページ)。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → レベル選択	
5	「リニアライズ前の単位」(→117ページ)を使用 して、体積単位を選択します(この例では「l」 (リットル))。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → リニアライズ前の単位	
6	「高さ単位」パラメータ (→117 ページ) からレ ベル単位を選択します (この例では「m」)。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 高さ単位	
7	「校正モード」パラメータから「ドライ」を選択 します (→ 117 ページ)。	
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 校正モード	

	説明	
8	「空校正」パラメータ (→118ページ)から下限 校正ポイントに対する体積値を入力します (この 例では「0リットル」)。	$\frac{h}{[m]} \land \qquad h = \frac{p}{\rho \cdot g}$
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空校正	4.0
9	「空校正」パラメータ (→118ページ)から下限 校正ポイントに対する体積値を入力します (この 例では「0リットル」)。	$\rho = 1 \frac{g}{cm^3}$
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空高さ	
10	「満量校正」パラメータ (→118 ページ)から上 限校正ポイントに対する体積値を入力します(こ の例では「1000 リットル」(264 gal))。	$\begin{array}{c} 0 \\ \frac{V}{[1]} \end{array} \qquad \begin{array}{c} 400 \\ \hline \text{[mbar]} \end{array}$
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量校正	D 1000
11	「満量高さ」パラメータ (→118ページ) から上 限校正ポイントに対する高さの値を入力します (この例では「4m」(13ft))。	
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 満量高さ	$h = \frac{p}{\rho \cdot g}$
12	「密度補正」パラメータ (→ 119 ページ) を使用 して測定物密度を入力します (この例では1g/ cm ³ (1 SGU))。	$\begin{array}{c c} \mathbf{B} & 0 & \mathbf{I} \\ & 0 & & \mathbf{I} \\ \mathbf{C} & & \mathbf{E} & \mathbf{I} \\ \mathbf{C} & & \mathbf{E} & \mathbf{I} \end{array}$
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 密度補正	A0030051 基準圧力によらない校正(ドライ校正)
13	結果: 測定範囲は0~10001 (264 gal) に設定されます。 01は出力電流の4mAに対応します。 10001 (264 US gal) は出力電流の20mAに対応 します。	A 衣の手順12 を参照 B 表の手順8 を参照 C 表の手順9を参照 D 表の手順10 を参照 E 表の手順11 を参照

8.11.7 「高さ」レベル選択 基準圧力による校正(ウェット校正)

例:

この例では、タンクの体積をリットル単位で測定します。最大体積 1000 リットル (264 gal) は、レベル4m (13 ft) に対応します。最小体積 0 リットルはレベル 0m に 対応します。流体の密度は 1 g/cm³ (1 SGU) です。

必須条件:

- 測定変数が圧力に正比例していること。
- タンクに充填したり、タンクを空にしたりできること。

i

	説明
1	「ゼロ点補正」を実施します (→ 60 ページ)。
2	「→ 113 ページ」パラメータから「レベル」測定 モードを選択します。
	メニューパス:セットアップ → 測定モード
3	「圧力単位」パラメータ (→ 114 ページ) から圧 力単位を選択します (例:「kPa」)。
	メニューパス:セットアップ 圧力単位
4	「レベル選択」パラメータから「高さ」レベル モードを選択します (→ 117 ページ)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → レベル選択
5	「リニアライズ前の単位」パラメータ (→117 ページ) からレベル単位を選択します (この例で は「l」)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → リニアライズ前の単位
6	「高さ単位」パラメータ (→117 ページ) からレ ベル単位を選択します (この例では「m」)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 高さ単位
7	「校正モード」パラメータから「ウェット」を選 択します (→ 117 ページ)。
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 校正モード

	説明	
8	a. 下限校正ポイントの圧力が機器に印加されて います (この例では「0 kPa」)。	$\frac{h}{lml} \downarrow h = \frac{p}{lm}$
	 b.「空校正」パラメータを選択します (→ 118 ページ)。 	μ ^[III] ρ·g 4 0
	c. 体積値を入力します (例:「01」)。	
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 空校正	$\mathbf{A} = 1 \frac{\mathbf{g}}{\mathbf{g}}$
9	a. 機器に上方校正位置の圧力が印加されていま す (例:「40 kPa」(6 psi))。	
	 b. 「満量校正」パラメータを選択します (→ 118 ページ)。 	
	c. 対応する体積値を入力します (例:10001 (264 gal))。	$\frac{V}{W}$
	メニューパス:セットアップ→拡張セットアッ プ→レベル→満量校正	c 1000
10	「密度補正」パラメータ (→ 119 ページ) を使用 して測定物密度を入力します (この例では1g/ cm ³ (1SGU))。	
	メニューパス : セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → 密度補正	$h = \frac{p}{p \cdot q}$
11	校正時に使用した測定物とは異なる測定物をプロ セスで使用する場合、新しい密度を「プロセス密 度」パラメータ (→119ページ) で設定する必要 があります。	$\mathbf{B} 0 \mathbf{b} b$
	メニューパス:セットアップ → 拡張セットアッ プ → レベル → プロセス密度	A0030052 基準圧力による校正(ウェット校正)
12	結果: 測定範囲は0~10001 (264 gal) に設定されます。 01は出力電流の4mAに対応します。 10001 (264 US gal) は出力電流の20mAに対応 します。	A 表の手順8を参照 B 表の手順9を参照 p 圧力 v 体積

8.12 機器データのバックアップまたは複製

機器にはメモリモジュールが搭載されていません。ただし、FDT 技術に基づく操作ツール (FieldCare など) では、以下のオプションを使用できます。

- 設定データの保存 / 復元
- 機器設定の複製
- 電子回路インサートの交換時におけるすべての関連パラメータの転送。

9 メンテナンス

Deltabar M では、メンテナンスは不要です。

Cerabar M および **Deltapilot M** では、圧力補正部と **GORE-TEX**[®] フィルタ (1) が汚染されないようにしてください。



9.1 洗浄指示書

Endress+Hauser は、伝送器をプロセスから取り外すことなくプロセスメンブレンの洗 浄を可能にするフラッシングリングをアクセサリとして提供しています。 詳細については、弊社営業所もしくは販売代理店にお問い合わせください。

9.1.1 Cerabar M PMP55

インラインシールについては、CIP(定置洗浄(温水))を実施してから、SIP(定置滅 菌(水蒸気))を実施することをお勧めします。SIP洗浄を頻繁に実施すると、プロセ スメンブレンの応力とひずみが増加します。不利な条件下で温度が頻繁に変化すると、 プロセスメンブレンの材質が疲労して長期的に見て漏れが発生する可能性があります。

9.2 外部洗浄

計測機器を洗浄する場合は、以下の点に注意してください。

- 機器の表面およびシール部が腐食しない洗浄剤を使用する必要があります。
- 先が尖った物などでメンブレンに機械的な損傷を与えないようにしてください。
- 機器の保護等級に注意してください。必要に応じて、銘板を確認してください (→8ページ以降)。

10 トラブルシューティング

10.1 メッセージ

表示される可能性のあるメッセージを下表に示します。診断コードパラメータは最優先のメッセージを表示します。NE107 に従って機器のステータス情報コードは 4 つに分類されます。

- F = 故障
- M (警告) = 要メンテナンス
- ■C (警告) = 機能チェック
- S(警告) = 仕様範囲外(自己監視機能を備えた機器によって特定された許容周囲条件またはプロセス条件からの逸脱、または機器自体のエラーは、通常の動作条件下で予想されるものより測定の不確かさが大きいことを示します)

診断コード	エラーメッセージ	原因	対処方法
0	エラーなし	-	-
C412	バックアップの進行中	- ダウンロード中です。	ダウンロードが完了するまでお待ちください。
C482	シミュレーション出力	- 電流出力シミュレーションのスイッチが入っていま す。現在、機器は測定中ではありません。	シミュレーションを終了します。
C484	エラーシミュレーション	 エラー状態シミュレーションのスイッチが入っています。現在、機器は測定中ではありません。 	シミュレーションを終了します。
C485	測定シミュレーション	 シミュレーションのスイッチが入っています。現在、 機器は測定中ではありません。 	シミュレーションを終了します。
C824	プロセス圧力	 過圧または低圧状態です。 電磁気の影響が技術データに記載の仕様より大きくなっています。このメッセージは通常、短時間しか表示されません。 	 1. 圧力値を確認します。 2. 機器を再起動します。 3. リセットを実行します。
F002	センサ不明	- センサが機器に合っていません (電子センサネーム プレート)。	弊社サービスにお問い合わせください。
F062	センサ接続エラー	 センサとメイン電子モジュール間のケーブル接続が 切断されています。 センサの故障 電磁気の影響が技術データに記載の仕様より大きく なっています。このメッセージは通常、短時間しか 表示されません。 	 1. センサケーブルを確認します。 2. 電子モジュールを交換します。 3. 弊社サービスにお問い合わせください。 4. センサを交換します (はめ込み式バージョン)。
F081	初期化	 センサとメイン電子モジュール間のケーブル接続が 切断されています。 センサの故障 電磁気の影響が技術データに記載の仕様より大きく なっています。このメッセージは通常、短時間しか 表示されません。 	 リセットを実行します。 センサケーブルを確認します。 弊社サービスにお問い合わせください。
F083	センサメモリエラー	 センサの故障 電磁気の影響が技術データに記載の仕様より大きくなっています。このメッセージは通常、短時間しか表示されません。 	1. 機器を再起動する。 2. 弊社サービスにお問い合わせください。
F140	測定レンジ P	 過圧または低圧状態です。 電磁気の影響が技術データに記載の仕様より大きくなっています。 センサの故障 	1. プロセス圧力を確認します。 2. センサレンジを確認します。
F261	電子モジュール	- メイン電子モジュールの故障 - メイン電子モジュールのエラー	1. 機器を再起動します。 2. 電子モジュールを交換します。
F282	データメモリ	- メイン電子モジュールのエラー - メイン電子モジュールの故障	1. 機器を再起動します。 2. 電子モジュールを交換します。
F283	センサメモリエラー	 メイン電子モジュールの故障 電磁気の影響が技術データに記載の仕様より大きくなっています。 書き込み時に電源電圧が遮断されました。 書き込み時にエラーが発生しました。 	1. リセットを実行します。 2. 電子モジュールを交換します。

診断コード	エラーメッセージ	原因	対処方法
F411	アップロード / ダウン ロード	 ファイルの破損 ケーブル接続がつながっていない、電源電圧の電圧 ピーク値(リップル値)、電磁気の影響などにより、 ダウンロード中、データがプロセッサに正しく送信 されませんでした。 	 再度ダウンロードを行います。 他のファイルを使用します。 リセットを実行します。
F510	リニアライゼーション	- リニアライゼーションテーブルが編集中です。	1. 入力を完了します。 2. 「リニア」を選択します。
F511	リニアライゼーション	- リニアライゼーションテーブルが2個以上のポイン トで構成されていません。	 テーブルが小さすぎます。 テーブルを修正します。 テーブルを承認します。
F512	リニアライゼーション	- リニアライゼーションテーブルが単調増加/単調減 少していません。	 テーブルが単調ではありません。 テーブルを修正します。 テーブルを承認します。
F841	センサレンジ	- 過圧または低圧状態です。 - センサの故障	1. 圧力値を確認します。 2. 弊社サービスにお問い合わせください。
F882	入力信号	- 外部測定値が受信されていないか、または異常なス テータスが表示されています。	 バスを確認します。 ソース機器を確認します。 設定を確認します。
M002	センサ不明	- センサが機器に合っていません (電子センサネーム プレート)。機器は測定を続けます。	弊社サービスにお問い合わせください。
M283	センサメモリエラー	 - F283 と同様の原因 - ピークホールド表示器の機能が必要でない限り、測定精度に影響はありません。 	1. リセットを実行します。 2. 電子モジュールを交換します。
M431	調整	- 実施した校正が原因で、センサの基準範囲を超過し たか、または下回っています。	 1. 測定範囲を確認します。 2. 位置補正を確認します。 3. 設定を確認します。
M434	スケーリング	 校正の値(レンジ下限値とレンジ上限値など)が互いに近づきすぎています。 測定レンジ下限値および/または上限値が、センサレンジを超過したか、または下回っています。 センサが交換され、ユーザー固有の設定がセンサに適合していません。 不適当なダウンロードが実行されました。 	 1. 測定範囲を確認します。 2. 設定を確認します。 3. 弊社サービスにお問い合わせください。
M438	データセット	 書き込み時に電源電圧が遮断されました。 書き込み時にエラーが発生しました。	1. 設定を確認します。 2. 機器を再起動します。
M515	流量設定	- 最大流量がセンサの基準範囲外です。	 3. 電ナセンュールを父換します。 1. 機器を再校正します。 2. 機器を再起動します。
M882	入力信号	- 外部測定値に対して警告ステータスが表示されています。	 バスを確認します。 ソース機器を確認します。 設定を確認します。
S110	動作温度レンジ	 温度が高すぎるか、または低すぎます。 電磁気の影響が技術データに記載の仕様より大きくなっています。 センサの故障 	 1. プロセス温度を確認します。 2. 温度範囲を確認します。
S140	測定レンジ P	 過圧または低圧状態です。 電磁気の影響が技術データに記載の仕様より大きくなっています。 センサの故障 	1. プロセス圧力を確認します。 2. センサレンジを確認します。
S822	プロセス温度	 センサで測定された温度がセンサの上限基準温度を 上回っています。 センサで測定された温度がセンサの下限基準温度を 下回っています。 	1. 温度を確認します。 2. 設定を確認します。
S841	センサレンジ	- ゲージ圧または低圧状態です。 - センサの故障	1. 圧力値を確認します。 2. 弊社サービスにお問い合わせください。
S971	調整	 - 電流が許容範囲 (3.8~20.5 mA) を外れています。 - 圧力値が、設定された測定範囲を外れています (ただし、センサレンジの範囲内)。 	 圧力値を確認します。 測定範囲を確認します。 設定を確認します。

10.2 エラー時の出力

エラー発生時の電流出力の動作は、以下のパラメータで設定します。

- ■「アラーム動作」(050) → 124 ページ
- ■「エラー出力モード」(190) → 124 ページ
- ■「Hi アラーム電流」(052) → 124 ページ

10.3 修理

Endress+Hauser の修理コンセプトにより、計測機器はモジュール構造になっており、 ユーザー側で修理することもできます (→ 100 ページ、セクション 10.5「スペアパー ツ」を参照)。

- 防爆仕様の機器については、セクション「防爆エリアでの使用が許可された機器の修理」を参照してください。
- 点検およびスペアパーツの詳細については、弊社サービスにご連絡ください
 → www.endress.com/worldwide を参照してください。

10.4 防爆認証機器の修理

▲ 警告

不適切な修理により、電気的安全性が損なわれます。

爆発の危険性

防爆エリアでの使用が許可された機器を修理する場合、以下の点に注意してください。

- 防爆認証機器の修理は、弊社サービスまたは専門作業員が国内規制に従って実施する 必要があります。
- 該当する基準、危険場所に関する国内規制、安全のしおりおよび証明書に従う必要があります。
- Endress+Hauser 純正のスペアパーツのみ使用できます。
- スペアパーツを注文する場合、銘板の機器仕様を確認してください。部品は同一の部品とのみ交換できます。
- 標準機器ですでに使用中のエレクトロニックインサートまたはセンサは、防爆仕様の 機器のスペアパーツとして使用できません。
- 適切な関連資料の指示に従って修理してください。修理後、機器は指定の個別テストの要件を満たす必要があります。
- ■防爆仕様の機器は、Endress+Hauserによってのみ別の防爆仕様の機器に変換できます。

10.5 スペアパーツ

- 交換可能な計測機器コンポーネントの一部は、スペアパーツ銘板で確認できます。これには、スペアパーツに関する情報が含まれます。
- 計測機器のすべてのスペアパーツおよびオーダーコードは、W@M デバイスビュー ワー (www.endress.com/deviceviewer) に表示され、そこからご注文いただけます。
 関連する設置要領書がある場合は、これをダウンロードすることもできます。

i

計測機器シリアル番号:

- 機器およびスペアパーツの銘板に記載されています。
- 「機器情報」サブメニューの「シリアルナンバー」パラメータで確認することができます。

10.6 返却

計測機器の修理または工場校正が必要な場合、あるいは、誤った計測機器が納入または 注文された場合は、計測機器を返却する必要があります。Endress+Hauser は法規制に 基づき、ISO 認定企業として、測定物と接触する返却製品に対して所定の手順を実行す る必要があります。

安全かつ確実な機器の返却を迅速に行うために、Endress+Hauserのウェブサイト (www.services.endress.com/return-material)の返却の手順と条件をご覧ください。

10.7 廃棄

廃棄する場合は、機器コンポーネントを材質ごとに分別し、適切に処理してください。

10.8 ソフトウェアの履歴

機器	日付	ソフトウェアバージョン	ソフトウェアの変更点
Cerabar	2009年8月	01.00.zz	オリジナルソルトウェア
			互換製品: - FieldCare バージョン 2.02.00 およびそれ以降 - HART Communicator DXR375 (機器リビジョン:1、DD リビジョン:1)

機器	日付	ソフトウェアバージョン	ソフトウェアの変更点
Deltabar	2009 年 3 月	01.00.zz	オリジナルソルトウェア 互換製品: - FieldCare バージョン 2.02.00 およびそれ以降 - HART Communicator DXR375 (機器リビジョン:1、DD リビジョン:1)

機器	日付	ソフトウェアバージョン	ソフトウェアの変更点
Deltapilot	2009年10月	01.00.zz	オリジナルソルトウェア
			互換製品: - FieldCare バージョン 2.02.00 およびそれ以降 - HART Communicator DXR375 (機器リビジョン:1、DD リビジョン:1)

11 技術データ

技術データについては、技術仕様書を参照してください (Cerabar M:TI436P/Deltabar M:TI434P/Deltapilot M:TI437P)。

12.1 操作メニューの概要

下表には、すべてのパラメータおよびダイレクトアクセスコードが記載されています。 パラメータの説明については、本書の参照ページをご覧ください。

レベル1	レベル 2	レベル 3	レベル4	ダイレ クトア クセス	参照 ページ	
斜体のパラメータは編集できません(読み取り専用パラメータ)。これらのパラメータが表示されるかどうかは、測定モード、 ウェット校正、ハードウェアロックなどの特定の設定に応じて異なります。						
言語						
表示 / 操作	長示/操作 表示モード				112	
	ディスプレイの値を追加			002	112	
	フォーマット 1st バリュー				113	
セットアップ	2ットアップ リニア / 開平スイッチ (Deltabar)			133	113	
	測定モード <i>測定モード (読取専用)</i>	005 <i>182</i>	113			
	圧力側スイッチ (Deltabar)			163	115	
	高圧側 (Deltabar) <i>高圧側 (読取専用)</i>			006 <i>183</i>	115	
	圧力単位			125	114	
	補正圧力			172	116	
	ゼロ点補正 (Deltabar およびゲー オフセット校正 (絶対圧センサ)	-ジ圧センサ)		007 192	114 114	
	Max. 流量 (「流量」測定モード)	(Deltabar)		009	122	
Max. 圧力流量 (「流量」測定モード) (Deltabar)				010	122	
	空校正(レベル測定モード、「校	正モード」=ウェット)		011	118	
	満量校正 (レベル測定モード、「	校正モード」=ウェット)		012	118	
	LRV 設定(圧力測定モード、リン	ニア流量)		013	125	
	URV 設定(圧力測定モード、リン		014	125		
	ダンピングスイッチ (読取専 用)		164	114		
	ダンピング <i>ダンピング (読取専用)</i>	017 <i>184</i>	114			
	流量 (「流量」測定モード) (Del	018	123			
	リニアライゼーション前レベル	(「レベル」測定モード)		019	119	
	ダンピング後の圧力			111	116	
	拡張セットアップ	コード定義		023	111	
		デバイスタグ		022	112	
		オペレータコード		021	111	
		レベル(「レベル」測定モード)	レベル選択	024	117	
			リニアライズ前の単位	025	117	
			高さ単位	026	117	
			校正モード	027	117	
			空校正 空校正	028 011	118	
			空圧力 <i>空圧力(読取専用)</i>	029 <i>185</i>	118	

レベル1	レベル2	レベル 3	レベル4	ダイレ クトア クセス	参照 ページ
セットアップ	拡張セットアップ	… レベル (「レベル」測定モード)	空高さ <i>空高さ (読取専用)</i>	030 <i>186</i>	118
			满量校正 <i>满量校正</i>	031 012	118
			满量圧力 <i>满量圧力 (読取専用)</i>	032 <i>187</i>	118
			満量高さ <i>満量高さ (読取専用)</i>	033 <i>188</i>	118
			密度補正	034	119
			プロセス密度	035	119
			リニアライゼーション前レベル	019	119
		リニアライゼーション	リニアライゼーションモード	037	119
			リニアライズ後の単位	038	119
			ライン番号	039	120
			X 值	040	120
			Y值	041	120
			テーブル入力	042	120
			タンク概要	173	120
			タンク測定	043	120
		流量(「流量」測定モード) (Deltabar)	流量測定タイプ	044	121
			質量流量単位	045	121
			ノミナル流量単位	046	121
			標準流量単位	047	121
			流量の単位	048	122
			Max. 流量	009	122
			Max. 圧力流量	010	122
			Lo 流量カットオフ	049	123
			流量	018	123
		電流出力	圧力アラーム動作 P	050	124
			電流アラームスイッチ	165	124
			エラー出力モード	190	124
			Hi アラーム電流	052	124
			Min. 電流設定	053	124
			出力電流	054	124
			リニア/開平 (Deltabar) <i>リニア/開平 (読取専用)</i>	055 <i>191</i>	125
			現在値をLRV へ (「圧力」のみ)	015	125
			LRV 設定	013	125
			現在値をURV(「圧力」のみ)	016	125
			URV 設定	014	125
		積算計 1(Deltabar)	積算計1単位	058 059 060 061	131
				175	131
	<u></u>	<u></u>	積算計1フェールヤーフ	176	131
1 -					

レベル1	レベル 2	レベル 3	レベル4	ダイレ クトア クセス	参照 ページ
セットアップ	拡張セットアップ	… 積算計 1(Deltabar)	積算計1のリセット	062	131
			積算計1	063	131
			積算計1流量オーバー	064	131
		積算計 2(Deltabar)	積算計2単位	065 066 067 068	132
			積算計 2 モード	177	132
			積算計2安全装置	178	132
			積算計 2	069	132
			積算計2流量オーバー	070	132
診断	診断コード		· ·	071	133
	最終診断コード	最終診断コード			133
	Min. 測定圧力				133
	Max. 測定圧力			074	133
	診断リスト	診断1		075	133
		診断 2		076	133
		診断 3		077	133
		診断 4	診断 4		133
		診断 5		079	133
		診断 6		080	133
		診断 7		081	133
		診断 8		082	133
		診断 9		083	133
		診断 10		084	133
	イベントログブック	最終診断1		085	134
		最終診断2		086	134
		最終診断 3		087	134
		取終診断4 ■ # * * * •		088	134
				089	134
		取於診断 0 		090	134
		取於形例 7 导效診断 9		091	124
		取於形明 O 		092	134
		最終診断 10		094	134
	機毀情報	ファームウェアバージョン		095	112
		シリアルナンバー		096	112
		拡張オーダーコード		097	112
		オーダー ID		098	112
		デバイスタグ		254	112
		デバイスタグ	デバイスタグ		
		ENP バージョン	ENP バージョン		112
		カウンタコンフィギュレーシ	カウンタコンフィギュレーション		133
		センサ LRL		101	123

レベル1	レベル 2	レベル3	レベル4	ダイレ クトア クセス	参照 ページ
診断	… 機器情報	センサ URL		102	123
		製造者 ID		103	127
		機器 ID		105	127
		デバイス REV.		108	127
	測定値	流量 (Deltabar)		018	123
		リニアライゼーション前レベル		019	119
		タンク測定		043	120
		測定圧力		020	116
		センサ圧力		109	116
		補正圧力		172	116
		センサ温度 (Cerabar/Deltapilot)		110	115
		ダンピング後の圧力		111	116
	シミュレーション	シミュレーションモード		112	134
		シミュレーション圧力		113	135
		シミュレーション流量 (Deltabar)		114	135
		シミュレーションレベル		115	135
		シミュレーションタンク測定		116	135
		シミュレーション電流		117	135
		SIM. エラー No.		118	135
	リセット	リセット		124	113
エキスパート	ダイレクトアクセス	Γ		119	111
	システム	コード定義		023	111
		<u>ロックスイッチ</u>		120	111
		オペレータコード		021	111
		機器情報	デバイスタグ	254	112
			デバイスタグ	022	112
			シリアルナンバー	096	112
			ファームウェアバージョン	095	112
			拡張オーダーコード	097	112
			オーダーID	098	112
			ENP バージョン	099	112
			電子回路シリアルナンバー	121	112
			センサシリアルナンバー	122	112
		表示		000	112
			表示セート	001	112
			ティスノレイの値を追加	002	112
			フォーマット 1st パリュー	004	113
))))(二))		リセット	124	113
	測定	リーナノ開半人イッナ (Deltabar)		133	113
		測定モード <i>測定モード (読取専用)</i>		005 <i>182</i>	113
		基本セットアップ	ゼロ点補正 (Deltabar およびゲー ジ圧センサ)	007	114
			オノセット校止 (絶対圧センサ)	800	

レベル1	レベル2	レベル3	レベル4	ダイレ クトア クセス	参照 ページ
エキスパート	測定	基本セットアップ	ダンピングスイッチ (読取専用)	164	114
			ダンピング <i>ダンピング (読取専用)</i>	017 <i>184</i>	114
			圧力単位	125	114
			温度単位 (Cerabar/Deltapilot)	126	115
			センサ温度 (Cerabar/Deltapilot)	110	115
		圧力	圧力側スイッチ (Deltabar)	163	115
			高圧側 (Deltabar) <i>高圧側 (読取専用)</i>	006 <i>183</i>	115
			LRV 設定	013	125
			URV 設定	014	125
			測定圧力	020	116
			センサ圧力	109	116
			補正圧力	172	116
			ダンピング後の圧力	111	116
		レベル	レベル選択	024	117
			リニアライズ前の単位	025	117
			高さ単位	026	117
			校正モード	027	117
			空校正 <i>空校正</i>	028 011	118
			空圧力 <i>空圧力 (読取専用)</i>	029 <i>185</i>	118
			空高さ <i>空高さ (読取専用)</i>	030 <i>186</i>	118
			满量校正 <i>满量校正</i>	031 012	118
			満量圧力 <i>満量圧力 (読取専用)</i>	032 <i>187</i>	118
			満量高さ <i>満量高さ (読取専用)</i>	033 <i>188</i>	118
			密度単位	127	119
			密度補正 <i>密度補正 (読取専用)</i>	034 <i>189</i>	119
			プロセス密度 <i>プロセス密度 (読取専用)</i>	035 <i>181</i>	119
			リニアライゼーション前レベル	019	119
		リニアライゼーション	リニアライゼーションモード	037	119
			リニアライズ後の単位	038	119
			ライン番号	039	120
			X 值	040	120
			Y 值	041	120
			テーブル入力	042	120
			タンク概要	173	120
			タンク測定	043	120
		流量 (Deltabar)	流量測定タイプ	044	121

レベル1	レベル 2	レベル3	レベル4	ダイレ クトア クセス	参照 ページ
… エキスパート	測定	… 流量(Deltabar)	質量流量単位	045	121
			ノミナル流量単位	046	121
			標準流量単位	047	121
			流量の単位	048	122
			Max. 流量	009	122
			Max. 圧力流量	010	122
			Lo 流量カットオフ	049	123
			流量	018	123
		センサリミット	センサ LRL	101	123
			センサURL	102	123
		センサトリム	Loトリム測定値	129	123
			Hi トリム測定値	130	123
			Loトリムセンサ	131	123
			Hiトリムセンサ	132	123
	出力	電流出力	出力電流 (読取専用)	054	124
			圧力アラーム動作 P	050	124
			電流アラームスイッチ (読取専用)	165	124
			エラー出力モード <i>エラー出力モード (読取専用)</i>	190 <i>051</i>	124
			Hi アラーム電流	052	124
			Min. 電流設定	053	124
			リニア/開平スイッチ (Deltabar)	133	124
			リニア/開平 (Deltabar)	055	125
			現在値を LRV へ(「圧力」のみ)	015	125
			LRV 設定	056 013 166 168	125
			現在値をURV(「圧力」のみ)	016	125
			URV 設定	057 014 067 169	125
			始動電流	134	125
			電流トリム 4 mA	135	126
			電流トリム 20 mA	136	126
			オフセット 4mA トリム	137	126
			オフセット 20 mA トリム	138	126
	通信	HART コンフィギュ	バーストモード	142	127
			バーストオプション	143	127
			電流モード	144	127
			バスアドレス	145	127
			プレアンブルナンバー	146	127
		HART インフォ	機器 ID	105	127
			デバイス REV.	108	127
レベル 1	レベル2	レベル3	レベル4	ダイレ クトア クセス	参照 ページ
--------	----------	---------------------	---------------------------	-------------------	-----------
エキスパート		HART インフォ	製造者ID	103	127
			HART バージョン	180	127
			ディスクリプター	139	127
			HART メッセージ	140	128
			HART データ	141	128
		HART 出力	プライマリバリューハ	147	128
			プライマリバリュー	148	128
			セカンダリバリューハ	149	128
			セカンダリバリュー	150	128
			サードバリューハ	151	128
			サードバリュー	152	128
			4th バリューハ	153	128
			4th バリュー	154	128
		HART 入力	HART 入力值	155	129
			HART 入力開始	179	129
			HART 入力単位	156	129
			HART 入力形式	157	129
	アプリケーション	差圧電気回路 (Cerabar/Del	tapilot)	158	130
		修正されたエクスターナル	バリュー (Cerabar/Deltapilot)	174	130
		積算計1 (Deltabar)	積算計1単位	058	131
				059	
				061	
			積算計1モード	175	131
			積算計1フェールセーフ	176	131
			積算計1のリセット	062	131
			積算計1	063	131
			積算計1流量オーバー	064	131
		積算計 2 (Deltabar)	積算計2単位	065	132
				066 067	
				068	
			積算計 2 モード	177	132
			積算計2安全装置	178	132
			積算計2	069	132
			積算計2流量オーバー	070	132
	診断	診断コード			133
		最終診断コード			133
		履歴リセット		159	133
		Min. 測定圧力		073	133
		Max. 測定圧力		074	133
		ピークホールドリセット		161	133
		運転時間		162	133
		カウンタコンフィギュレー	ション	100	133
		診断リスト	診断 1	075	133

レベル1	レベル 2	レベル 3	レベル4	ダイレ クトア クセス	参照 ページ
… エキスパート	診断	診断リスト	診断 2	076	133
			診断 3	077	133
			診断 4	078	133
			診断 5	079	133
			診断 6	080	133
			診断 7	081	133
			診断 8	082	133
			診断 9	083	133
			診断 10	084	133
		イベントログブック	最終診断1	085	134
			最終診断2	086	134
			最終診断 3	087	134
			最終診断4	088	134
			最終診断 5	089	134
			最終診断 6	090	134
			最終診断7	091	134
			最終診断8	092	134
			最終診断9	093	134
			最終診断 10	094	134
		シミュレーション	シミュレーションモード	112	134
			シミュレーション圧力	113	135
			シミュレーション流量 (Deltabar)	114	135
			シミュレーションレベル	115	135
			シミュレーションタンク測定	116	135
			シミュレーション電流	117	135
			SIM. エラー No.	118	135

12.2 パラメータの説明

i

このセクションでは、「エキスパート」操作メニューの配列順にパラメータを説明します。

エキスパート

パラメータ名	説明
ダイレクトアクセス	パラメータに直接移動するには、ダイレクトアクセスコードを入力します。
(119) ユーザー入力	選択項目: ■ 0~999の数字(有効な数字が入力された場合にのみ認識されます)
	工場設定: 0
	注意: ダイレクトアクセスの場合、先行ゼロを入力する必要はありません。

12.2.1 システム

エキスパート → システム

パラメータ名	説明
コード定義(023) ユーザー入力	この機能を使用して、機能をロック解除するための解除コードを入力します。 選択項目: • 0~9999の数値
	工場設定: 0
ロックスイッチ(120) 表示	電子モジュールの DIP スイッチ1のステータスを表示します。 DIP スイッチ1では、測定値に関連するパラメータのロック/ロック解除を切 り替えることができます。操作が「オペレータコード」(021)パラメータで ロックされている場合、このパラメータでのみ操作のロックを解除できます。
	表示: オン (スイッチオンのロック) オフ (スイッチオフのロック)
	工場設定: オフ(スイッチオフのロック)
オペレータコード(021) ユーザー入力	この機能を使用して、操作をロックまたはロック解除するためのコードを入力 します。
	 選択項目: ■ ロック:解除コード以外の数字を入力します。 ■ ロック解除:解除コードを入力します。
	1
	オーダー設定では、解除コードは「0」です。「コード定義」パラメータで、 別の解除コードを定義できます。解除コードを忘れてしまった場合は、 「5864」と入力すると解除コードが表示されます。
	工場設定 : 0

Endress+Hauser

エキスパート → システム → 機器情報

パラメータ名	説明
デバイスタグ(254)	機器のタグ (TAG 番号など)を入力します (最大 8 文字の英数字)。
ユーザー入力	工場設定:
	入力なしまたはオーダー仕様に準拠
デバイスタグ(022)	機器のタグ (TAG 番号など)を入力します (最大 32 文字の英数字)。
ユーサー人力	工場設定:
	入力なしまたはオーダー仕様に準拠
シリアルナンバー(096) 表示	機器のシリアル番号を表示します (11 文字の英数字)。
ファームウェアバージョン(095) 表示	ファームウェアのバージョンを表示します。
拡張オーダーコード(097)	拡張オーダーコードを入力します。
表示	工場設定
	注文仕様に応じて
オーダーコード (098)	オーダー ID を入力します。
ユーザー入力	工場設定
	注文仕様に応じて
ENP バージョン(099)	ENP バージョンを表示します。
表示	(ENP = 電子部銘板)
電子回路シリアルナンバー(121) 表示	メイン電子モジュールのシリアル番号を表示します (11 文字の英数字)。
センサシリアルナンバー(122) 表示	センサのシリアル番号を表示します (11 文字の英数字)。

エキスパート → システム → 表示

パラメータ名	説明
言語(000)	現場表示器のメニュー言語を選択します。
選択項目	選択項目 : • English (英語) • 場合によっては、別の言語(機器注文時の選択に応じて) • もう1つの言語(製造プラントの言語)
	工場設定 : English(英語)
ディスプレイモード	動作時の現場表示器の表示モードを指定します。
(001) 選択項目	選択項目 : Main value only (主値のみ) 外部の値 全交換(切替表示)
	工場設定 : PV 値
追加表示值(002) 選択項目	測定モードにおける現場表示器の表示切り替えモードの2番目の値の内容を指定します。
	 選択項目: なし 圧力 Main value (%) (主値 (%)) 電流 積算計1 積算計2
	選択項目は、選択した測定モードに応じて異なります。 工場設定 : なし

パラメータ名	説明
フォーマット 1st バ	メインの行に表示する値の小数点以下の桁数を指定します。
リュー(004) 潮知道日	選択項目:
医1八項日	■ オート
	• X
	• X.X
	• X.XX
	• X.XXX
	• X.XXXX
	X.XXXXX
	工場設定:
	オート

エキスパート → システム → マネージメント

パラメータ名	説明
リセットコード入力 (124) ユーザー入力	すべてのパラメータまたは一部のパラメータを初期設定値またはご注文時の設 定にリセットします。 → 52ページ、「工場設定へのリセット (リセット)」。
	工場設定: 0

12.2.2 測定

エキスパート → 測定

パラメータ名	説明
リニア / 開平スイッチ (133)	エレクトロニックインサートの DIP スイッチ4のステータスを表示します。 電流出力の出力特性を定義する場合に使用します。
表示	 表示: SW 設定 「リニア / 開平」(055) パラメータで出力特性が設定されています。 開平 「リニア / 開平」(055) パラメータの設定に関係なく、開平信号が使用されます。
	工場設定 SW 設定
測定モード(005) 選択項目	測定モードを選択します。 選択した測定モードに応じて、操作メニューの構造が異なります。
	▲ 警告 測定モードを変更すると、スパン(URV)が影響を受けます。 この場合、製品のオーバーフローが発生する可能性があります。 ▶ 測定モードを変更した場合は、スパン設定(URV)を確認し、必要に応じ て再設定してください。
	選択項目: ● 圧力 ● レベル ● 流量 (Deltabar M のみ)
	工場設定 圧力またはオーダー仕様に準拠

E.

パラメータ名	説明
ゼロ点補正 (007) (Deltabar M およびゲー ジ圧センサ) 選択項目	位置補正 - ゼロ (セットポイント) と測定圧力間の差圧は既知である必要はあ りません。 例 : - 測定値 = 0.22 kPa (0.033 psi) - 「ゼロ点補正」パラメータで「確定」を選択して測定値を補正します。 これは、表示された圧力に値 0.0 を割り当てることを意味します。 - 測定値 (ゼロ点補正後) = 0.0 kPa - 電流値も補正されます。 選択項目 - 確定 - 中止 工場設定 : 中止
オフセット校正(192)/	位置補正 - 設定値と測定圧力間の差圧は既知であることが必要です。
(008) (絶対圧センサ) 選択項目	 例: - 測定値 = 98.22 kPa (14.73 psi) -「オフセット校正」パラメータから入力した値(例:0.22 kPa (0.033 psi)) で測定値を補正します。これは、表示された圧力に値 98.0 (14.7 psi)を割 り当てることを意味します。 - 測定値(ゼロ点補正後) = 98.0 kPa (14.7 psi) - 電流値も補正されます。 工場設定: 0.0
ダンピングスイッチ	DIP スイッチ2のスイッチ位置を表示します。これは、出力信号のダンピング
(164) 表示	 のオン / オフの切替えに使用します。 表示: オフ 出力信号はダンピングされません。 オン 出力信号はダンピングされます。減衰定数は「ダンピング」(017)(184) パラメータで指定します。 エ場設定 オン
ダンピング (017) ユーザー入力	ダンピング時間を入力します(時定数 r)。ダンピングは、圧力変化への測定 値の反応速度に影響を与えます。 入力レンジ: 0.0 ~ 999.0 s 工場設定: 2.0 秒または注文仕様の通り
圧力単位(125) 選択項目	圧力の単位を選択します。 新しい圧力単位を選択すると、圧力関係のパラメータはすべて換算され、新し い単位で表示されます。 選択項目: • mbar、bar • mmH20、mH20 • inH20、ftH20 • Pa、kPa、MPa • psi • mmHg、inHg • kgf/cm ² 工場設定: センサの基準測定レンジに応じて mbar または bar、あるいは注文仕様に準拠

パラメータ名	説明
温度単位(126) (Cerabar M および Deltapilot M のみ) 選択項目	温度測定値の単位を選択します。
	選択項目: ● ℃ ■ °F ■ K
	上場設定: ℃
センサ温度(110) (Cerabar M および Deltapilot M のみ) 表示	センサで現在測定されている温度を表示します。プロセス温度とは異なる可能 性があります。

エキスパート → 測定 → 圧力

パラメータ名	説明
スイッチ P1/P2(163) 表示	「SW/P2 高圧」DIP スイッチ (DIP スイッチ 5) がオンになっているかどう かを示します。
	1
	「SW/P2 高圧」DIP スイッチによって、高圧側に対応する圧力入力が決まります。
	表示: ● SW 設定 「SW/P2 高圧」DIP スイッチがオフ:「 高圧側」(183) パラメータによっ
	て、高圧側に対応する圧力入力が決まります。 - P2 Hich (P2 真正)
	「SW/P2 高圧」DIP スイッチがオン:「高圧側」(183) パラメータの設定 に関係なく、圧力入力 P2 が高圧側に対応します。
	工場設定: SW 設定
高圧側(006)(183) 選択項目	どの圧力入力が高圧側に対応しているかを判断します。
	この設定は、「SW/P2 高圧」DIP スイッチが OFF 位置にある場合のみ有効 です(「圧力側スイッチ」(163)パラメータを参照)。それ以外の場合、P2 はいずれの場合も高圧側に対応します。
	選択項目: ● P1 High (P1 高圧)
	圧力入力 P1 が高圧側です。 ■ P2 High (P2 高圧)
	圧力入力 P2 が高圧側です。
	工場設定 P1 High (P1 高圧)
LRV 設定(013) 表示	測定レンジ下限値を設定します (基準圧力なし)。 下限電流値 (4 mA) に対する圧力値を入力します。
	工場設定: 0.0 または注文仕様の通り
URV 設定(014) 表示	測定レンジ上限値を設定します(基準圧力なし)。 上限電流値(20mA)に対する圧力値を入力します。
	↓ ム 物 成 ル : ↓ レンジの上限または注文仕様の通り

パラメータ名	説明		
測定圧力(020)	センサトリム、位置補正、	、およびダンピング後	の測定圧力を表示します。
表示			
Cerabar M/	センサ		
Deltapilot M			
	\downarrow	\rightarrow	センサ圧力
	センサトリム		
	\downarrow		
	位置補正		
		\rightarrow	浦正正 力
	¥	,	袖山庄力
	タンビング		
	\downarrow	\leftarrow	圧力シミュレーショ
			✓旭
	\downarrow		
	↓ 	\rightarrow	ダンピング後の圧力
	差圧電気回路		
	\downarrow	\rightarrow	測定圧力
\downarrow \leftarrow	Р		
圧力	レベル		
•	•		
	電流出刀		
Deltabar M			
トランスデューサー	センサ		
ブロック			
	\downarrow	\rightarrow	センサ圧力
	センサトリム		
	↓		
	位置補正		
		\rightarrow	補正压力
	<i>₩</i>	,	
	97E79		
	↓	\rightarrow	タンビング後の圧力
	\downarrow		
	\downarrow	\rightarrow	測定圧力
\downarrow \leftarrow	Р		
圧力	レベル	流量	
\downarrow			
$\downarrow \rightarrow$	PV	(PV =	主測定値)
	Ļ		
	雪流山力		
	电师田力		
センサ圧力 (109)	センサトリムおよび位置	補正前の測定圧力を表	示します。
表示			. =
補正圧力(172)	センサトリムおよび位置	補正後の測定圧力を表	示します。
表示			
ダンピング後の圧力(111)	センサトリム、位置補正、	、およびダンピング後	の測定圧力を表示します。
表示			

エキスパート → 測定 → レベル

パラメータ名	説明
レベル選択 (024) 選択項目	レベルの計算方法を選択します。 選択項目: • 圧力 この項目を選択した場合、2つの圧力/レベル値をペアで指定します。レベル 値は、「リニアライズ前の単位」パラメータで選択した単位で表示されます。 • 高さ
	この項目を選択した場合、2つの高さ/レベル値をペアで指定します。機器 はまず密度を使用して測定圧力から高さを計算します。次に、この情報を 使用して、指定した2つの値ペアからレベル値を「リニアライゼーション 前の単位」で選択した単位で計算します。 工場設定: 圧力
リニアライズ前の単位 (025) 選択項目	 リニアライゼーション前のレベルの測定値表示部の単位を選択します。 選択した単位は、測定値の表示にのみ使用されます。したがって、新しい出力単位を選択しても測定値は変換されません。 例: 現在の測定値:0.3 ft 新しい出力単位:m 新しい測定値:0.3 m 選択項目 % mm、cm、dm、m ft、in m³、in³ l、hl ft³ gal、Igal kg、t lb 工場設定: %
高さ単位(026) 選択項目	高さ単位を選択します。「密度補正」パラメータを使用して、測定圧力を選択 した高さ単位に変換します。 必須条件 「レベル選択」=「高さ」 選択項目 • mm. • m • m • ft 工場設定 : m
校正モード (027) 選択項目	 校正モードを選択します。 選択項目: ウェット タンクを満量および空にしてウェット校正を実行します。2つのレベルが異なる場合、入力したレベル、容量、質量、または割合の値は、この時点で測定される圧力に割り当てられます(「カラ校正」および「満量校正」パラメータ)。 ドライ ドライ ドライ ドライ校正は理論上の校正です。この校正では、「空校正」、「空圧力」、「満量校正」、「満量圧力」の各パラメータから2つの圧力/レベル値のペアを指定します。 エ場設定: ウェット

パラメータ名	説明
空校正 (028) 空校正 (011) ユーザー入力	下限校正ポイント (タンクが空)の出力値を入力します。 「リニアライズ前の単位」で設定した単位を使用する必要があります。
	 ウェット校正の場合、レベル(タンクが空)が使用可能である必要があります。関連する圧力は機器で自動的に記録されます。 ドライ校正の場合、レベル(タンクが空)が使用可能である必要はありません。関連する圧力は、レベル選択「圧力」の「空圧力(029)」パラメータに入力する必要があります。関連する高さは、「高さ」レベル選択の「空高さ」(030)パラメータに入力する必要があります。 工場設定: 0.0
空圧力(029) ユーザー入力 / 表示	下限校正ポイント(タンクが空)の圧力値を入力します。 →「空校正(028)」も参照してください。
	必須条件 ●「レベル選択」= 圧力 ●「校正モード」= ドライ -> 入力 ■「校正モード」= ウェット -> 表示
	工場設定: 0.0
空高さ(030) ユーザー入力 / 表示	下限校正ポイント(タンクが空)の高さの値を入力します。「高さ単位 (026)」パラメータから単位を選択します。
	必須条件: ●「レベル選択」=「高さ」 ●「校正モード」= ドライ -> 入力 ●「校正モード」= ウェット -> 表示
	工場設定: 0.0
満量校正(031) 満量校正(012)	上限校正ポイント (タンクが満量)の出力値を入力します。 「リニアライズ前の単位」で設定した単位を使用する必要があります。
	1
	 ウェット校正の場合、レベル(タンクが満量)が使用可能である必要があります。関連する圧力は機器で自動的に記録されます。 ドライ校正の場合、レベル(タンクが満量)が使用可能である必要はありません。関連する圧力は、「満量圧力」パラメータの「圧力」レベル選択に入力する必要があります。関連する高さは、「満量高さ」パラメータの「高さ」レベル選択に入力する必要があります。
	工場設定: 100.0
満量圧力(032) ユーザー入力 / 表示	上限校正ポイント(タンクが満量)の圧力値を入力します。 →「満量校正」も参照してください。
	必須条件 ●「レベル選択」= 圧力 ●「校正モード」= ドライ -> 入力 ●「校正モード」= ウェット -> 表示
	工場設定: センサレンジの上限 (URL)
満量高さ(033) ユーザー入力 / 表示	上限校正ポイント (タンクが満量)の高さの値を入力します。単位は「高さ単 位」パラメータを使用して選択します。
	必須条件: ●「レベル選択」=「高さ」 ●「校正モード」= ドライ -> 入力 ●「校正モード」= ウェット -> 表示
	工場設定: レンジの上限 (URL) はレベル単位に換算されます。

パラメータ名	説明
密度単位(127) 選択項目	密度単位を選択します。「高さ単位」および「密度補正」パラメータを使用し て、測定圧力を高さに変換します。
	工場設定: ■ g/cm ³
密度補正(034) ユーザー入力	測定物密度を入力します。「高さ単位」および「密度補正」パラメータを使用 して、測定圧力を高さに変換します。
	工場設定: 1.0
プロセス密度(035) ユーザー入力	密度補正用の新しい密度値を入力します。 たとえば、測定物として水を使用し枝正を実施した場合、他の測定物を使用す るときには、別の密度でタンクを使用する必要があります。「プロセス密度」 パラメータに新しい密度値を入力することで、校正を適切に補正できます。
	i
	ウェット校正の完了後に「校正モード」パラメータを使用してドライ校正に変 更する場合、校正モードの変更前に「密度補正」および「プロセス密度」パラ メータの密度を適切に入力する必要があります。
	工場設定: 1.0
リニアライゼーション前 レベル(019) 表示	リニアライゼーション前のレベル値を表示します。

エキスパート → 測定 → リニアライゼーション

パラメータ名	説明
リニアライゼーション モード (037) 選択項目	 リニアライゼーションモードを選択します。 選択項目: リニア: レベルは、事前に変換されることなく出力されます。「リニアライゼーション前レベル」が出力されます。 テーブル消去: 既存のリニアライゼーションテーブルを消去します。 手動入力(テーブルは編集モードに設定され、アラームが出力されます): テーブルの値ペア(X値(193/040)とY値(041))を手動で入力します。 セミオート入力(テーブルが編集モードに設定され、アラームが出力されます): この入力モードでは、タンクは段階的に空または満量になります。機器は 自動的にレベル値(X値(193/040))を記録します。関連する体積、質量 または%値(Y値(041))は手動で入力します。 テーブル起動 入力したテーブルの起動と確認を行います。リニアライゼーション後のレベルが表示されます。
リニアライズ後の単位 (038) 選択項目	体積の単位 (Y 値の単位) を選択します。 選択項目: 9% • cm、dm、m、mm • hl • in ³ 、ft ³ 、m ³ • l • in, ft • kg、t • lb • gal • Igal 工場設定 : %

パラメータ名	説明
ライン番号(039) ユーザー入力	テーブルの現在のポイントの番号を入力します。 「X 値」と「Y 値」の後続の入力は、このポイントが対象になります。 入力レンジ:
	 1~32 ★★ SK1283 初校赤字によりここまで削除★★
X 値(193/040) 表示 / ユーザー入力	テーブルの特定のポイントのX値(リニアライゼーション前のレベル)を入力 して確定します。
	 「リニアライゼーションモード」=「手動」の場合、レベル値を入力する必要があります。
	●「リニアフイセーションモート」=「セミオート」の場合、レベル個が表示 されます。ペアとなるY値を入力して、これを確定する必要があります。
Y値(041) ユーザー入力	テーブルの特定のポイントのY値 (リニアライゼーション後の値) を入力します。 単位は「リニアライズ後の単位」で指定します。
	i
	リニアライゼーションテーブルは単調である必要があります(単調増加または 単調減少)。
テーブル入力(042)	テーブル入力の機能を選択します。
選択項目	 選択項目: 次のポイント:次のポイントを入力します。 現在値:現在のポイントを保持して、誤りの補正などを行います。 前のポイント:前のポイントに戻して、誤りの補正などを行います。 ポイント挿入:追加のポイントを挿入します(下記の例を参照)。 ポイント削除:現在のポイントを削除します(下記の例を参照)。
	 例:4番目と5番目のポイント間にポイントを追加する場合 「ライン番号」パラメータを使用してポイント5を選択します。 「テーブル入力」パラメータを使用して「ポイント挿入」を選択します。 「ライン番号」パラメータでポイント5を表示します。「X値」および「Y 値」パラメータに 新しい値を入力します。
	 例:5番目のポイントを削除する場合 「ライン番号」パラメータを使用してポイント5を選択します。 「テーブル入力」パラメータを使用して「ポイント削除」を選択します。 5番目のポイントが削除されます。後続のすべてのポイントの番号が1つ繰り上がります。つまり、削除後は6番目のポイントがポイント5になります。
	工場設定: 現在値
タンク概要(173) ユーザー入力	タンクの説明を入力します (最大 32 文字の英数字)。
タンク測定(043) 表示	リニアライゼーション後のレベル値を表示します。

エキスパート → 測定 → 流量(Deltabar M)

パラメータ名	説明
流量測定タイプ(044)	流量測定タイプを選択します。
選択項目	 選択項目: 体積流量(operat. cond.)(動作条件下での体積) 体積流量(Norm)(欧州基準条件下での基準体積:101.325 kPa および273.15 K(0°C)) 体積流量(std.)(米国標準条件下での標準体積:101.325 kPa (14.7 psi)および288.15 K(15°C/59°F)) 質量 %流量
	工場設定: 体積流量 (operat. cond.)
質量流量単位(045) 選択項目	質量流量単位を選択します。 新しい流量単位を選択すると、流量固有のすべてのパラメータが流量測定タイ プ内で新しい単位に変換されて表示されます。流量モードを変更した場合、変 換は行われません。
	必須条件 : ●「流量測定タイプ」(044) = 質量
	選択項目: g/s、kg/s、kg/min、kg/h t/s,t/min,t/h,t/d oz/s,oz/min lb/s、lb/min、lb/h ton/s,ton/min,ton/h,ton/d
	工場設定: kg/s
ノミナル流量単位(046) 選択項目	基準流量単位を選択します。 新しい流量単位を選択すると、流量固有のすべてのパラメータが流量測定タイ プ内で新しい単位に変換されて表示されます。流量モードを変更した場合、変 換は行われません。
	必須条件: ●「流量測定タイプ」(044) = 体積流量 (Norm)
	選択項目: ● Nm ³ /s、Nm ³ /min、Nm ³ /h、Nm ³ /d
	工場設定: Nm ³ /s
標準流量単位(047) 選択項目	標準流量単位を選択します。 新しい流量単位を選択すると、流量固有のすべてのパラメータが流量測定タイ プ内で新しい単位に変換されて表示されます。流量モードを変更した場合、変 換は行われません。
	必須条件: ●「流量測定タイプ」(044) = 体積流量(std.)
	選択項目: • Sm ³ /s、Sm ³ /min、Sm ³ /h、Sm ³ /d • SCFS、SCFM、SCFH、SCFD
	工場設定 : Sm ³ /s

パラメータ名	説明
流量単位(048) 選択項目	体積流量の単位を選択 新しい流量単位を選択すると、流量固有のすべてのパラメータが流量測定タイ プ内で新しい単位に変換されて表示されます。流量モードを変更した場合、変 換は行われません。
	必須条件: ■「流量測定タイプ」(044) = 体積流量 (operat. cond.)
	選択項目: dm ³ /s, dm ³ /min, dm ³ /h m ³ /s, m ³ /min, m ³ /h, m ³ /d l/s, l/min, l/h hl/s, hl/min, hl/d ft ³ /s, ft ³ /min, ft ³ /h, ft ³ /d ACFS, ACFM, ACFH, ACFD ozf/s, ozf/min Gal/s, Gal/min, Gal/h, Gal/d, MGal/d I gal/s, I gal/min, I gal/h bbl/s, bbl/min, bbl/h, bbl/d
	工場設定: m ³ /h
Max. 流量(009) ユーザー入力	主要要素の最大流量を入力します。 主要要素のレイアウト図も参照してください。最大流量は、「Max. 圧力流量」 (010) パラメータから入力する最大圧力に割り当てられます。
	1
	「リニア/開平」(055) パラメータを使用して、「流量」測定モードの電流信 号を指定します。設定が「開平」の場合: 「Max.流量」(009) に新しい値を入力すると、「URV 設定」(057) の値も変更 されます。「URV 設定」(057) パラメータを使用して、流量を上限電流値に割 り当てます。上限電流値に「Max.流量」(009) 以外の値を割り当てる場合 は、「URV 設定」(057) に目的の値を入力する必要があります。
	工場設定: 100.0
Max. 圧力流量(010) ユーザー入力	主要要素の最大圧力を入力します。 → 主要要素のレイアウト図を参照してください。この値は最大流量値に割り 当てられます (→ 「Max.流量」(009) を参照)。
	1
	「リニア/開平」(055) パラメータを使用して、「流量」測定モードの電流信 号を指定します。設定が「リニア」の場合: 「Max. 圧力流量」(010) に新しい値を入力すると、「URV 設定」(014) の値も 変更されます。「URV 設定」(014) パラメータを使用して、圧力値を上限電流 値に割り当てます。上限電流値に「Max. 圧力流量」(010) 以外の値を割り当 てる場合は、「URV 設定」(014) に目的の値を入力する必要があります。
	工場設定: センサレンジの上限 (URL)



エキスパート → 測定 → センサリミット

パラメータ名	説明
センサ LRL(101) 表示	センサのレンジの下限を表示します。
センサ URL(102) 表示	センサのレンジの上限を表示します。

エキスパート → 測定 → センサトリム

パラメータ名	説明
Lo トリム測定値(129) 表示	下限校正ポイント用に受け入れる基準圧力を表示します。
Hi トリム測定値(130) 表示	上限校正ポイント用に受け入れる基準圧力を表示します。
Lo トリムセンサ(131) 表示	対象圧力の入力と同時に自動的に下限校正ポイント用の基準圧力を承認するこ とによるセンサの再校正
Hi トリムセンサ(132) 表示	対象圧力の入力と同時に自動的に上限校正ポイント用の基準圧力を承認するこ とによるセンサの再校正

12.2.3 出力

エキスパート → 出力 → 電流出力

パラメータ名	説明
出力電流(054) 表示	現在の電流値を表示します。
圧力アラーム動作 P (050) 選択項目	 センサリミットのアンダーシュート/オーバーシュートが発生したときの電流 出力を設定します。 選択項目: 警告 機器は測定を継続します。エラーメッセージが表示されます。 アラーム 出力信号は「エラー出力モード」機能で指定する値を取ります。 NAMUR センサ下限値のアンダーシュート: 電流出力 = 3.6 mA センサ上限値の超過: 「Hiアラーム電流」(052) パラメータの設定に応じて、電流出力は21~23 mAの値を取ります。 工場設定:
電流アラームスイッチ (165)	 DIP スイッチ3「SW/最小アラーム電流」のスイッチング状況を表示します。 表示 SW アラーム電流は、「エラー出力モード」(190)で設定された値になります。 最小アラーム ソフトウェアの設定に関係なく、アラーム電流は 3.6 mA です。
エラー出力モード(190) 選択項目	 アラーム発生時の電流値を選択します。 アラームが発生した場合、電流とバーグラフはこのパラメータで指定した電流値を取ります。 選択項目: Max. アラーム: 21 ~ 23 mA の範囲で設定可能 測定値ホールド:最終測定値を保持 Min. アラーム: 3.6 mA 工場設定: Max. アラーム (22 mA)
最大アラーム電流(052) ユーザー入力	最大アラーム電流の電流値を入力します。 →「エラー出力モード」も参照してください。 入力レンジ: 21 ~ 23 mA 工場設定: 22 mA
Min. 電流設定(053) ユーザー入力	 下限電流値を入力します。 一部のスイッチングユニットでは、4.0 mA より小さい電流値を使用できません。 選択項目: 3.8 mA 4.0 mA 工場設定: 3.8 mA
リニア/開平スイッチ (133) 表示	DIP スイッチ4「SW/SQRT」の状態を表示します。 表示 • SW 「リニア/開平」(055) パラメータで出力特性が設定されています。 • 開平 出力特性はソフトウェア設定に関係なく開平機能に準拠します。この特性 は差圧流量測定に必要です。

パラメータ名	説明
リニア/開平(055) 選択項目	「流量」測定モードの電流信号を指定します。 「LRV 設定」(056) および「URV 設定」(057) も参照してください。
	必須条件: ■「測定モード」(005) = 流量
	 選択項目: リニア 電流出力には、リニア圧力信号が使用されます。流量は、評価ユニットで計算する必要があります。 ディスプレイのデジタル値は、バーグラフ(電流出力)から外れて、平方
	根値を表示し続けます。 開平 電流出力には開平演算処理後の流量が使用されます。「流量(開平)」電流 信号は、ルート記号で現場表示器に表示されます。
	工場設定: 開平
現在値を LRV へ(015) ユーザー入力	レンジ下限値を設定します (機器の基準圧力)。 下限電流値(4 mA)の圧力が機器に割り当てられます。「確定」を使用して、 印加されている圧力値を下限電流値に割り当てます。
	必須条件: 圧力測定モード
	選択項目: ● 中止 ● 確定
	工場設定: 中止
LRV 設定(056、013、 166、168)	下限電流値 (4 mA)の圧力値を設定します。
ユーザー入力	 → 場設定: 0.0%: レベル測定モード、 0.0またはご注文の仕様に準拠: 圧力測定モード、 0.0m³/h: 流量測定モード
現在値を URV(016) ユーザー入力	レンジ上限値を設定します(機器の基準圧力)。 上限電流値(20mA)の圧力が機器に割り当てられます。「確定」を選択して、 印加されている圧力値に上限電流値を割り当てます。
	必須条件: 圧力測定モード
	選択項目: ● 中止 ● 確定
	- 時代 工場設定: 中止
URV 設定(057、014、	上限電流値 (20 mA) の圧力値を設定します。
107、109) ユーザー入力	工場設定 : 100.0%:レベル測定モード、 センサ URL またはご注文の仕様に準拠:圧力測定モード、 3600 m ³ /h:流量測定モード
始動電流(134) ユーザー入力	この機能を使用して起動電流を入力します。 この設定は HART Multidrop モードでも適用されます。
	選択項目: ■ 12 mA ■ 最大アラーム (22 mA、調整不可)
	工場設定 : 12 mA

パラメータ名	説明
電流トリム4mA(135) ユーザー入力	電流の部分的な回帰直線の下限ポイント (4 mA)の圧力値を入力します。 このパラメータおよび「電流トリム 20 mA」を使用すると、電流出力を伝送 条件に適合させることができます。
	次のように下限ポイントの電流トリムを実行します。
	1. 「シミュレーションモード」パラメータで「電流」オプションを選択します。
	2. 「シミュレーション電流」パラメータで、4 mA の値を設定します。
	3. スイッチングユニットを使用して測定された電流値を 「電流トリム4mA」パラメータに入力します。
	入力レンジ: 測定された電流値 ±0.2 mA
	工場設定: 4 mA
電流トリム 20 mA(136) ユーザー入力	電流の部分的な回帰直線の上限ポイント (20 mA)の圧力値を入力します。 このパラメータおよび「電流トリム4 mA」を使用すると、電流出力を伝送条 件に適合させることができます。
	次のように下限ポイントの電流トリムを実行します。
	1. 「シミュレーションモード」パラメータで「電流」オプションを選択します。
	2. 「シミュレーション電流」パラメータで値「20 mA」を入力します。
	3. スイッチングユニットを使用して測定された電流値を 「電流トリム 20 mA」パラメータに入力します。
	入力レンジ : 測定された電流値 ±1 mA
	工場設定: 20 mA
オフセット 4 mA トリム (137)	4mA と「電流トリム 4mA 」パラメータに入力された値との差を 表示 / 入力します。
表示/ユーザー入力	工場設定: 0
オフセット 20 mA トリム (138) 表示 / ユーザー入力	20 mA と「電流トリム 20 mA」パラメータに入力された値との差を 表示 / 入力します。
	上

12.2.4 通信

パラメータ名	説明
バーストモード(142) 選択項目	バーストモードのオン/オフを切り替えます。 選択項目: • オン • オフ 工場設定: オフ
バーストオプション (143) ユーザー入力	このパラメータを使用すると、マスタに送信するコマンドを設定できます。 選択項目: 1 (HART コマンド 1) 2 (HART コマンド 2) 3 (HART コマンド 3) 9 (HART コマンド 9) 33 (HART コマンド 33)
	工場設定: 1(HART コマンド 1)
電流モード (144) 選択項目	 HART 通信の電流モードを設定します。 選択項目: 信号出力中 電流値による測定値伝送 固定 固定電流値 4.0 mA (Multidrop モード) (HART デジタル通信でのみ伝送される測定値) 工場設定 信号出力中
シリアルナンバー(145) ユーザー入力	この機能を使用して、HART プロトコルで使用するアドレスを入力します。 (HART 5.0 マスタ:範囲 0 ~ 15、アドレス = 0 の場合、「信号出力中」の設定 が適用されます。HART 6.0 マスタ:範囲 0 ~ 63) 工場設定: 0
プレアンブルナンバー (146) ユーザー入力	HART プロトコルのプリアンブル数を入力します。(伝送パスに合わせたモデムコンポーネントの同期では、各モデムコンポーネントは1パイトを消費する可能性があるため、2パイト以上をプリアンブルに設定する必要があります) 入力レンジ: 2~20 工場設定:

エキスパート → 通信 → HART コンフィギュ

エキスパート → 通信 → HART インフォ

パラメータ名	説明
デバイスタイプコード (105) 表示	機器の ID(数字)を表示します。 Deltabar M:33 Deltapilot M:35 Cerabar M:25
デバイス REV. (108) 表示	機器リビジョンの表示 (例:1)
製造者 ID(103) 表示	製造者番号を 10 進数形式で表示します。 弊社:17
HART バージョン(180) 表示	HART バージョンを表示します。
ディスクリプター(139) ユーザー入力	タグの説明を入力します(最大16文字の英数字)。

パラメータ名	説明
HART メッセージ(140) ユーザー入力	メッセージを入力します(最大 32 文字の英数字)。 マスタからの要求に応じて、このメッセージは HART プロトコルを介して送信 されます。
HART データ(141)	最後に設定変更を実施した日付を入力します。
ユーザー入力	工場設定: DD/MM/YY (最終テストの日付)

エキスパート → 通信 → HART 出力

パラメータ名	説明
1. プライマリバリューハ (147) 表示 プライマリバリュー (148) 表示	HART プロトコル経由で主プロセス値として伝送する測定変数を表示します。 表示は、選択した「測定モード」に応じて異なります。 - 「圧力」測定モード、則定アライゼーションモード「リニア」:「リニアラ イゼーション前レベル」 - 「レベル」測定モード、リニアライゼーションモード「テーブル起動」:「タ ンク測定」 - 「流量」測定モード:「流量」 プライマリバリューを表示します。
セカンダリバリューハ (149) 表示	 HART プロトコル経由でプロセス値2として伝送する測定変数を表示します。 選択した測定モードに応じて、以下の測定値を表示できます。 「測定圧力」 「センサ圧力」 「補正圧力」 「ダンピング後の圧力」 「センサ温度」 「リニアライゼーション前レベル」 「タンク測定」 積算計1 積算計2
セカンダリバリュー(150) 表示	測定値2を表示します。
サードバリューハ(151) 表示	HART プロトコル経由でプロセス値3として伝送する測定変数を表示します。 表示される値は、選択した「測定モード」に応じて異なります。「セカンダリ バリューハ」も参照してください。
サードバリュー(152) 表示	プロセス値3を表示します。
4th バリューハ(153) 表示	HART プロトコル経由でプロセス値4として伝送する測定変数を表示します。 表示される値は、選択した「測定モード」に応じて異なります。「セカンダリ バリューハ」も参照してください。
4th バリュー(154) 表示	測定値4を表示します。

エキスパート	→ 通信 →	HART 入力
--------	--------	---------

パラメータ名	説明
HART 入力值(155) 表示	HART 入力値を表示します。
HART 入力開始(179) 表示	HART 入力のステータスを表示します。 不良 / 不明 / 良好
HART 入力単位(156) 選択項目	HART 入力値の単位を選択します。 選択項目: • 不明 • mbar、bar • mmH2O、ftH2O、inH2O • Pa、hPa、kPa、MPa • psi • mmHg、inHg • Torr • g/cm ² 、kg/cm ² • lb/ft ² • atm • ℃、°F、K、R 工場設定: 不明
HART 入力形式(157) 選択項目	HART 入力値の表示形式を指定します。 選択項目: • x.x (デフォルト) • x.xx • x.xxxx • x.xxxx • x.xxxx • x.xxxx 工場設定 : x.x

12.2.5 アプリケーション

エキスパート → アプリケーション(Cerabar M および Deltapilot M)

パラメータ名	説明
差圧電気回路(158) ユーザー入力	外部の値または定数値を使用して、差圧電気回路アプリケーションのオン/オ フを切り替えます。
	選択項目: オフ 外部の値 一定
	工場設定: オフ
修正されたエクスターナ ルバリュー (174) ユーザー入力	この機能を使用して、定数値を入力します。 この値は「HART 入力単位」を参照します。
	工場設定: 0.0

i

流量測定タイプを「%流量」に設定した場合は積算計が無効になるため、ここには表示されません。

パラメータ名	説明
積算計 1 単位 (058)(059)(060)	積算計1の単位を選択します。
(061) 選択項目	選択項目 「流量測定タイプ(044)」(044)パラメータ(→121ページ)の設定に応じ て、このパラメータには体積、基準体積、標準体積、質量の単位が表示されま す。新しい体積または質量単位が選択されると、積算計関係のパラメータが換 算され、新しい単位とともに単位グループ内に表示されます。流量モードを変 更した場合、積算計の値は変換されません。
	ダイレクトアクセスコードは「流量測定タイプ」(044) パラメータの選択に 応じて異なります。 - (058):流量測定タイプ「質量」 - (059):流量測定タイプ「体積流量 (Norm)」 - (060):流量測定タイプ「体積流量 (std.)」 - (061):流量測定タイプ「体積流量 (operat. cond.)」
	工場設定: m ³
積算計1モード(175) 選択項目	 積算計の動作を定義します。 選択項目: バランス:すべての測定流量の積分(正方向と逆方向) 正方向の流量のみ:正方向の流量のみ積分 逆方向の流量のみ:逆方向の流量のみ積分 ホールド:流量カウンタを停止します。
	工場設定: + 流量のみ
積算計 1 フェールセーフ (176)	エラー発生時の積算計の動作を定義します。 選択項目: • 実行:現在の流量値の積分を継続します。 • ホールド:流量カウンタを停止します。 工場設定: 実行
積算計1リセット(062) 選択項目	このパラメータを使用して、積算計1をゼロにリセットします。 選択項目: • 中止、次へ(リセットしません) • リセット 工場設定: 中止
積算計 1(063) 表示	積算計1の合計流量値を表示します。この値は「積算計1リセット」(062) パラメータを使用してリセットできます。「積算計1オーバーフロー」(064) パラメータにはオーバーフローが表示されます。
	例 :値「123456789 m ³ 」は、次のように表示されます。 - 積算計 1 : 3456789 m ³ - 積算計 1 オーバーフロー : 12 E7 m ³
積算計 1 オーバーフロー (064) 表示	積算計1のオーバーフロー値を表示します。 →「積算計1」(063) も参照してください。

エキスパート → アプリケーション → 積算計 2(Deltabar M)

i

流量測定タイプを「%流量」に設定した場合は積算計が無効になるため、ここには表示されません。

パラメータ名	説明
積算計 2 単位 (065)(066)(067)	積算計2の単位を選択します。 →「積算計1単位」も参照してください。
選択項目	ダイレクトアクセスコードは「流量測定タイプ」(044)パラメータの選択に 応じて異なります。
	- (065):流量測定タイプ「質量」 (065):流量測定タイプ「質量」
	- (067):流量測定タイプ「Gas std. cond. (気体流量(Norm)」 - (067):流量測定タイプ「Gas std. cond. (気体流量(std.)」
	- (068):流量測定タイプ「体積流量 (operat. cond.))」 工場設定 ・
	m ³
積算計 2 モード(177)	積算計の動作を定義します。
	選択項目: ■ バランス・オベブの測定流量の積分(正方向と逆方向)
	 正方向の流量のみ:正方向の流量のみ積分 逆方のによりになった。
	 ・ 逆方回の流量のみ: 逆方回の流量のみ積分 ・ ホールド: 流量カウンタを停止します。
積算計 2 安全装置(178)	エラー発生時の積算計の動作を定義します。
	選択項目:
	 ● 実行:現在の流重値の積分を秘続します。 ● ホールド:流量カウンタを停止します。
	工場設定: 実行
積算計 2(069) 表示	積算計 2 のオーバーフロー値を表示します。「積算計 2 オーバーフロー」 (070) パラメータにはオーバーフローが表示されます。 →「積算計 1」の例も参照してください。
積算計 2 オーバーフロー (070) 表示	積算計2のオーバーフロー値を表示します。 →「積算計2」(069)および積算計1の例も参照してください。

12.2.6 診断

エキスパート → 診断

パラメータ名	説明
診断コード(071) 表示	現在最優先の診断メッセージを表示します。
最終診断コード(072) 表示	発生後に対処された最新の診断メッセージを表示します。 1
	 デジタル通信:最新のメッセージを表示します。 「履歴リセット」パラメータを使用すると、「最終診断コード」パラメータで表示されるメッセージを消去できます。
履歴リセット(159) 選択項目	このパラメータを使用すると、「最終診断コード」パラメータおよびイベント ログブック「最終診断1」~「最終診断10」のすべてのメッセージをリセッ トできます。
	選択項目: ● 中止 ● 確定
	工場設定: 中止
Min. 測定圧力(073) 表示	最小測定圧力値を表示します (ピーク値の保持表示)。この表示をリセットす るには、「ピークホールドリセット」パラメータを使用します。
Max. 測定圧力(074) 表示	最大測定圧力値を表示します (ピーク値の保持表示)。この表示をリセットす るには、「ピークホールドリセット」パラメータを使用します。
ピークホールドリセット (161)	このパラメータを使用すると、「Min. 測定圧力」および「Max. 測定圧力」の ピークホールド表示をリセットできます。
選択項目	選択項目 : ● 中止 ● 確定
	工場設定: 中止
運転時間(162) 表示	運転時間を表示します。このパラメータはリセットできません。
カウンタコンフィギュ レーション(100) 表示	設定カウンタを表示します。 このカウンタは、パラメータまたはグループを変更するたびに1つずつ増加し ます。カウンタは最大 65535 まで増加し、以降はゼロに戻り、再び増加しま す。

エキスパート → 診断 → 診断リスト

パラメータ名	説明
 診断 1 (075) 診断 2 (076) 診断 3 (077) 診断 4 (078) 診断 5 (079) 診断 6 (080) 診断 7 (081) 診断 8 (082) 診断 9 (083) 診断 10 (084) 	これらのパラメータは、現在未処理である診断メッセージを優先度順に最大 10件まで保持します。

エキスパート → 診断 → イベントログブック

パラメータ名	説明
最終診断1 (085) 最終診断2 (086) 最終診断3 (087) 最終診断4 (088) 最終診断5 (089) 最終診断6 (090) 最終診断7 (091)	これらのパラメータは、発生後に対処された最新の10件の診断メッセージを 保持します。 「ログブックリセット」パラメータを使用して、これをリセットできます。 複数回発生したエラーは1回だけ表示されます。
最終診断 8 (092) 最終診断 9 (093) 最終診断 10 (094)	

エキスパート → 診断 → シミュレーション

パラメータ名	説明		
シミュレーションモード (112) 選択項目	シミュレーション 測定モードまたは 更した場合、実行	∨をオンに設定し、シミュレ− はレベルタイプ(リニアライ↑ ∫中のシミュレーションはオン	-ションタイプを選択します。 ヹーションモード(037))を変 フになります。
	選択項目 : ■ なし ■ 圧力 → この表 ■ レベル → この表	の「シミュレーション圧力」 表の「シミュレーションレーン まっ、	パラメータも参照 ル」パラメータを参照
	 レベル→この: タンク測定→ 照 電流→この表(表の「シミュレーション流量 この表の「シミュレーション の「シミュレーション電流」	」パラメータを参照 タンク測定」パラメータを参 パラメータを参照
	 アラーム / 警告 工場設定: なし 	〒→この表の「SIM. エラー N	Io.」パラメータを参照
Cerabar M/ Deltapilot M			
トランスデューサー ブロック	センサ		
	↓ センサトリム		
	位置補正		ビカシミュレーション値
	◆ ダンピング		主 二 ガンミュレ ション 恒
↓ ↓	- P	·	<u> </u>
圧力	レベル	 ↓ シミュレーション値: - レベル - タンク測定 	
\downarrow			
\rightarrow	PV ↓	(PV = _	主測定值)
	電流出力	→	シミュレーション電流

パ	ラメータ名	説明		
	Deltabar M			
	トランスデューサー ブロック	センサ		
		↓		
		ヤンサトリム		
		位置補正		
				圧力シミュレーション値
		ダンピング		
		↓ ↓		
	$\downarrow \leftarrow$	Р		
	压力	レベル		シミュレーション値:
			\leftarrow	-レベル
				- タンク測定
	\downarrow	流量	\leftarrow	シミュレーション値: - 流量
	\downarrow			
	\rightarrow	PV	(PV = 主	測定值)
		\downarrow		
		電流出力	\leftarrow	シミュレーション電流
			1	
シ	ミュレーション圧力	シミュレーション	値を入力します。	
(1)	13) ーザー λ カ	→「シミュレー: 	ションモード」も参照してくだ	さい。
4	9 703	必須条件 : ■「シミュレーシ	ョンモード」=圧力	
		- 'ノミュレ ノ スイッチオンの値		
		現在の圧力測定値		
シミュレーション流量		シミュレーション値を入力します。		
(1)	14) ーザーλ力	→「シミュレーションモード」も参照してください。		
1		必須条件: ■ 「測定チード」	= 流量 「シミュレーション#	ニード」= 流量
シ	ミュレーションレベル	シミュレーション	値を入力します。	
(1	15)	→「シミュレー3	ションモード」も参照してくだ	さい。
고	ーザー入力	必須条件:	_	
		 ・ 測定モード」 ・ ・ ・	$ = V \langle \mathcal{N}, \rangle \geq 2 \langle \mathcal{N} \rangle = 2 \langle \mathcal{N} \rangle$	/モード」=レベル
シーテ	ミュレーションタンク測 (116)	シミュレーション →「シミュレー:	╱値を入力します。 ションモード」も参照してくだ	さい。
ユ・	ーザー入力	必須条件:		
		 「測定モード」 	=レベル、リニアライゼーシ	ョンモード = 「テーブル起
	· · · ·		/ーションモード」=タンク測)	É
シ (1	ミュレーション電流 17)	シミュレーション →「シミュレー:	╱値を入力します。 ションモード⊨ も参照してくだ	さい。
ユ・	ーザー入力	必須条件:		- •
		•「シミュレーシ	ョンモード」= 電流	
		工場設定 :		
C 1 *	A T = No (110)	天际の 电流 値	そ日なりカレキオ	
과	л. エフー No. (118) ーザー入力	診断スツセーン番 → 「シミュレー?	≇亏を八刀しより。 ションモード」も参照してくだ	さい。
		必須条件:		
		•「シミュレーシ	ョンモード」= アラーム / 警告	
		スイッチオンの値	[: ミュンがナンの担人)	
		404 (ンミュレー	ンヨノ까ろノの場合)	

索引

数 字	
4~20 mA テスト信号3	6
C	
Commubox FXA195 の接続 3 -	7
F FieldCare 5	50
S	.0
SIL	7
圧力測定の測定調整13,1	.4
▲ エラーメッセージ9)7
オ	
温度アイソレータ、設置方法 1	.5
力 過電圧保護 3	88
2018年11月11日 - 11月11日 - 11月111日 - 11月11日 - 11月11日 - 11月11日 - 11月11日 - 11月11日 - 11月111日 - 11月1110日 - 11月1110日 - 11月1110日 - 11月111000 - 11月1110000000000000000000	0
機器の返却 10	0
危険場所	7
グ ケーブル仕様 3	86
言語の選択	;9
現場表示器 4	ł6
→ 工場設定 5	52
サ	
差圧測定、準備手順 7 差圧測定 設置 2	'9 13
差圧測定、セットアップメニュー	30
差圧測定の機器配置 2	3
シールド 3	37
修理	19
ス	
スペアパーツ 10)0
ゼ 製品の安全性	7
セットアップメニュー圧力 8	30
セットアップメニュー流量 8 ゼロ占補正 6	33 50
ン ソ	
操作キー、位置	12
探作キー、現場、圧刀測定セート5 操作キー 現場 機能 43 4	0 18
操作キー、現場、流量測定モード	8
操作キー、現場、レベル測定モード 5	7
操作上の安全性	6
1年1F 印、 位直	+2 +8
測定モードの選択	;9

ソフトウェアの履歴 101
夕 ダイアフラムシール、真空アプリケーション15 ダイアフラムシール、設置方法15 ダイアフラムシール付き機器の設置方法15 ダイアフラムシールのない機器の設置方法12 ニ
電位平衡 37 電気接続 33 電源電圧 36
ト 取付け、取付クランプ 29
 納入範囲
八 パイプ取付 16, 24, 30
ヒ 表示器 46
7 負荷
へ 壁面取付 16, 24, 30
木 防爆認証機器の修理
メ 銘板
→ 溶接の推奨事項 18
リセット52リニアライゼーション71流量測定81流量測定、準備手順82流量測定、設置19流量測定、セットアップメニュー83流量測定の機器配置19
 レベル測定
 ■ 労働安全



www.addresses.endress.com

