BA01620F/31/PL/02.18 71414382 2018-04-12 01.00.zz (Oprogramowanie sprzętowe urządzenia)

Instrukcja obsługi **Micropilot FMR67 Wersja HART**

Sonda radarowa









Spis treści

| 1 | Ważne uwagi dotyczące | |
|---------------------------------|---|--|
| | dokumentu | 6 |
| 1.1 1.2 | Przeznaczenie dokumentuSymbole umowne1.2.1Symbole bezpieczeństwa1.2.2Symbole elektryczne1.2.3Symbole narzędzi1.2.4Symbole | 6 6 6 6 |
| 1.3 1.4 1.5 | oznaczające rodzaj informacji 1.2.5 Symbole na rysunkach 1.2.6 Oznaczenia na urządzeniu Dokumentacja uzupełniająca Terminy i skróty Zastrzeżone znaki towarowe | 7 7 8 9 10 |
| 2 | Podstawowe wskazówki | |
| | bezpieczeństwa | 11 |
| 2.1 2.2 2.3 2.4 2.5 | Wymagania dotyczące personeluZastosowanie przyrząduPrzepisy BHPBezpieczeństwo użytkowaniaBezpieczeństwo produktu2.5.1Znak CE2.5.2Certyfikat EAC | 11 11 12 12 12 12 12 13 |
| 2.6 | Instrukcje dot. bezpieczeństwa Ex (XA) | 13 |
| 3 | Opis produktu | 15 |
| 3.1 | Konstrukcja przyrządu3.1.1Micropilot FMR673.1.2Obudowa modułu elektroniki | 15 15 16 |
| 4 | Odbiór dostawy i identyfikacja | |
| | produktu | 17 |
| 4.1 4.2 | Odbiór dostawy | 17 17 18 |
| 5 | Składowanie, transport | 19 |
| 5.1 | Warunki składowania | 19 |
| 5.2 | Transport przyrządu do miejsca instalacji w punkcie pomiarowym | 19 |
| 6 | Warunki pracy: montaż | 20 |
| 6.1 | Zalecenia montażowe 6.1.1 Pozycja montażowa - Materiały | 20 |
| | 6.1.2 Metody optymalizacji | 20 23 23 |

| Crie | traáci |
|------|--------|
| Spis | treści |

| | | tworzywa lub poprzez okno z | |
|------------------------|---|--|--|
| | | dielektryka | 24 |
| 62 | Wskazo | ówki montażowe: wersia z antena | 21 |
| 0.2 | SOCZEW | kowa wypukła PTFE 50 mm / 2" | 25 |
| | 6.2.1 | FMR67 - Pozycionowanie osi | 22 |
| | 01212 | anteny | 25 |
| | 6.2.2 | Pozycionowanie anteny w kierunku | |
| | | promieniowym | 25 |
| | 6.2.3 | Informacie dotvczace króćców | 25 |
| | 6.2.4 | Informacje dotyczące przyłączy | |
| | | awintowych | 26 |
| 6.3 | Wskazo | ówki montażowe: FMR67 - wersja z | |
| | antena | do montażu czołowego | 26 |
| | 6.3.1 | Pozycjonowanie osi anteny | 26 |
| | 6.3.2 | Pozycjonowanie anteny w kierunku | |
| | | promieniowym | 27 |
| | 6.3.3 | Informacje dotyczące króćców | 27 |
| 6.4 | FMR67 | - przyłącze do przedmuchu anteny | 28 |
| | 6.4.1 | Adapter przyłącza do przedmuchu | |
| | | anten soczewkowych wypukłych | 28 |
| | 6.4.2 | Wbudowane przyłącze do | |
| | | przedmuchu anten zabudowanych | |
| | | czołowo | 28 |
| | 6.4.3 | Zastosowanie | 29 |
| 6.5 | Zbiorni | ki z izolacją termiczną | 29 |
| 6.6 | Obraca | nie obudowy przetwornika | 30 |
| 6.7 | Obraca | nie wyświetlacza | 30 |
| | 6.7.1 | Otwieranie pokrywy | 30 |
| | 6.7.2 | Obracanie wskaźnika | 31 |
| | 6.7.3 | Zamykanie pokrywy przedziału | |
| 6.0 | . | | 31 |
| 6.8 | Kontrol | la po wykonaniu montazu | 31 |
| 7 | Podłą | czenie elektryczne | 32 |
| 71 | Warun | ki podłaczenia | 32 |
| /.1 | | | 20 |
| | 711 | Przyporządkowanie zacisków | 32 |
| | 7.1.1 7.1.2 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów | 32 35 |
| | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złacza wtykowe przyrzadu | 32 35 36 |
| | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napiecie zasilania | 32 35 36 37 |
| | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepieć | 32 35 36 37 38 |
| | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłaczenie przyrządu | 32 35 36 37 38 39 |
| | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłaczeń | 32 35 36 37 38 39 |
| | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych | 32 35 36 37 38 39 41 |
| | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych | 32 35 36 37 38 39 41 |
| 8 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych | 32 35 36 37 38 39 41 42 |
| 8 8.1 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria Przeglą | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych Inty obsługi d | 32 35 36 37 38 39 41 42 |
| 8 8.1 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria Przeglą 8.1.1 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów . Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania . Ogranicznik przepięć . Podłączenie przyrządu . Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych . Inty obsługi d Obsługa lokalna . | 32 35 36 37 38 39 41 42 42 42 42 |
| 8 8.1 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria Przeglą 8.1.1 8.1.2 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych Inty obsługi d Obsługa lokalna Obsługa za pomocą zewnętrznego | 32 35 36 37 38 39 41 42 42 42 |
| 8 8.1 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria Przeglą 8.1.1 8.1.2 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów . Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych Inty obsługi d Obsługa lokalna Obsługa za pomocą zewnętrznego wskaźnika FHX50 | 32 35 36 37 38 39 41 42 42 42 42 |
| 8 8.1 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria Przeglą 8.1.1 8.1.2 8.1.3 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych Inty obsługi d Obsługa lokalna Obsługa za pomocą zewnętrznego wskaźnika FHX50 Obsługa poprzez interfejs | 32 35 36 37 38 39 41 42 42 42 42 43 |
| 8 8.1 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria Przeglą 8.1.1 8.1.2 8.1.3 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych Inty obsługi d Obsługa lokalna Obsługa za pomocą zewnętrznego wskaźnika FHX50 Obsługa poprzez interfejs Bluetooth [®] | 32 35 36 37 38 39 41 42 42 42 42 43 44 |
| 8 8.1 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria Przeglą 8.1.1 8.1.2 8.1.3 8.1.4 | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych Inty obsługi d Obsługa lokalna Obsługa za pomocą zewnętrznego wskaźnika FHX50 Obsługa poprzez interfejs Bluetooth [®] Obsługa zdalna | 32 35 36 37 38 39 41 42 42 42 43 44 45 |
| 8 8.1 8.2 | 7.1.1 7.1.2 7.1.3 7.1.4 7.1.5 7.1.6 7.1.7 Waria Przeglą 8.1.1 8.1.2 8.1.3 8.1.4 Struktu | Przyporządkowanie zacisków Parametry przewodów Złącza wtykowe przyrządu Napięcie zasilania Ogranicznik przepięć Podłączenie przyrządu Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych Inty obsługi d Obsługa lokalna Obsługa za pomocą zewnętrznego wskaźnika FHX50 Obsługa poprzez interfejs Bluetooth [®] Obsługa zdalna ra i funkcje menu obsługi | 32 35 36 37 38 39 41 42 42 42 42 43 44 45 46 |

| | 8.2.2 | Rodzaje użytkowników i związane z |
|--|--|--|
| | 0.0.0 | nimi uprawnienia dostępu 48 |
| | 8.2.3 | Dostęp do danych - bezpieczenstwo |
| 83 | Wskaźn | ik i elementy obshigi 53 |
| 0.9 | 8.3.1 | Wyglad wskaźnika |
| | 8.3.2 | Przyciski obsługi |
| | 8.3.3 | Wprowadzanie liczb i tekstu 57 |
| | 8.3.4 | Otwieranie menu kontekstowego 59 |
| | 8.3.5 | Wyświetlanie krzywej obwiedni na |
| | | wskazniku 60 |
| 9 | Integr | acja z systemami sterowania |
| | proces | em poprzez protokół HART 61 |
| 9.1 | Informa | cje podane w plikach opisu |
| | urządze | nia (DD) 61 |
| 9.2 | Zmienn | e mierzone przesyłane z |
| | wykorzy | rstaniem protokołu HART 61 |
| 10 | Uruch | omienie za pomocą aplikacji |
| | Smart | Blue 62 |
| 10.1 | Wvmaa | ania |
| 10.2 | Uruchor | mienie 62 |
| 11 | Uruch | omienie nunktu |
| 11 | nomia | |
| | poma | rowego za pomocą |
| | • • | • • • • |
| | intera | ktywnego asystenta |
| | intera urucho | ktywnego asystenta omień 66 |
| 12 | intera uruch Uruch | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomoca menu |
| 12 | intera urucho Uruch | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ii 67 |
| 12 | intera urucho Uruch obsług | ktywnego asystenta omień |
| 12 12.1 12.2 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór i | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ji 67 i kontrola funkcjonalna 67 ezyka obsługi 67 |
| 12 12.1 12.2 12.3 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ji 67 i kontrola funkcjonalna 67 ęzyka obsługi 67 racja pomiaru poziomu 68 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ji 67 i kontrola funkcjonalna 67 ęzyka obsługi 67 racja pomiaru poziomu 68 zywej odniesienia 70 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ji 67 i kontrola funkcjonalna 67 ęzyka obsługi 67 racja pomiaru poziomu 68 zywej odniesienia 70 racja wskaźnika 71 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ji 67 i kontrola funkcjonalna 67 ęzyka obsługi 67 racja pomiaru poziomu 68 zywej odniesienia 70 racja wskaźnika 71 Ustawienia fabryczne konfiguracji 71 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracji71Konfiguracja wskaźnika71 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ji 67 i kontrola funkcjonalna 67 ęzyka obsługi 67 racja pomiaru poziomu 68 zywej odniesienia 70 racja wskaźnika 71 Ustawienia fabryczne konfiguracji 71 Konfiguracja wskaźnika 71 racja wyiść pradowych 71 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ji 67 i kontrola funkcjonalna 67 ęzyka obsługi 67 racja pomiaru poziomu 68 zywej odniesienia 70 racja wskaźnika 71 Ustawienia fabryczne konfiguracji 71 Konfiguracja wskaźnika 71 ustawienie fabryczne wyjść 71 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracji71Konfiguracja wskaźnika71racja wyjść prądowych71Ustawienie fabryczne wyjść71Ustawienie fabryczne wyjść71yrądowych71 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu 2apis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 12.6.2 | ktywnego asystenta omień 66 omienie za pomocą menu ji 67 i kontrola funkcjonalna 67 ęzyka obsługi 67 racja pomiaru poziomu 68 zywej odniesienia 70 racja wskaźnika 71 Ustawienia fabryczne konfiguracji wskaźnika wskaźnika 71 Konfiguracja wskaźnika 71 Ustawienie fabryczne wyjść 71 Ustawienie fabryczne wyjść 71 Wyter wyjść prądowych 71 wskaźnika 71 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 12.6.2 Zarządz Zabarni | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracji71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne wyjść71Ustawienie fabryczne wyjść71Konfiguracja wyjść prądowych71Konfiguracja wyjść prądowych71Konfiguracja wyjść prądowych71anie konfiguracja72orzeranie ustawióń przed zmiana przez |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 12.7 12.8 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu I2.5.1 12.5.2 Konfigu I2.6.1 12.6.2 Zarządz Zabezpi osoby n | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracjiwskaźnikawskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne wyjść71Ustawienie fabryczne wyjść71ustawienie fabryczne wyjść71konfiguracja wyjść prądowych71anie konfiguracją72eczenie ustawień przed zmianą przez73 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 12.7 12.8 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 12.6.2 Zarządz Zabezpi osoby n | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracjiwskaźnikawskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne wyjść71ustawienie fabryczne wyjść71Konfiguracja wyjść prądowych71Konfiguracja wyjść prądowych71anie konfiguracją72eczenie ustawień przed zmianą przez73 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 12.7 12.8 13 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 12.6.2 Zarządz Zabezpi osoby n | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracji71wskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne konfiguracji71Ustawienie fabryczne wyjść71ustawienie fabryczne wyjść71ustawienie fabryczne wyjść71anie konfiguracją72eczenie ustawień przed zmianą przez73ostyka i usuwanie usterek74 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 12.7 12.8 13.1 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 12.6.2 Zarządz Zabezpi osoby n Diagne Ogólne | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracjiwskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne wyjśćprądowych71Ustawienie fabryczne wyjśćprądowych71Konfiguracja wyjść prądowych71anie konfiguracją72eczenie ustawień przed zmianą przezieuprawnione73ostyka i usuwanie usterek74wskazówki diagnostyczne74 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 12.7 12.8 13.1 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 12.6.2 Zarządz Zabezpi osoby n Diagno Ogólne 13.1.1 | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracjiwskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne konfiguracjimskaźnika71Konfiguracja wyjść prądowych71Ustawienie fabryczne wyjśćprądowych71Konfiguracją wyjść prądowych71anie konfiguracją72eczenie ustawień przed zmianą przezieuprawnione73ostyka i usuwanie usterek74Błędy ogólne74Błędy ogólne74 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 12.7 12.8 13.1 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 12.6.2 Zarządz Zabezpi osoby n Diagno Ogólne 13.1.1 13.1.2 | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracjiwskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne konfiguracjiwskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne wyjść71ustawienie fabryczne wyjść71anie konfiguracją72eczenie ustawień przed zmianą przez73ostyka i usuwanie usterek74Błędy ogólne74Błąd podczas obsługi za pomocą76 |
| 12 12.1 12.2 12.3 12.4 12.5 12.6 12.7 12.8 13.1 | intera urucho Uruch obsług Montaż Wybór j Konfigu Zapis kr Konfigu 12.5.1 12.5.2 Konfigu 12.6.1 12.6.2 Zarządz Zabezpi osoby n Diagno Ogólne 13.1.1 13.1.3 | ktywnego asystentaomień66omienie za pomocą menuji67i kontrola funkcjonalna67ęzyka obsługi67racja pomiaru poziomu68zywej odniesienia70racja wskaźnika71Ustawienia fabryczne konfiguracjiwskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Konfiguracja wskaźnika71Ustawienie fabryczne wyjść71prądowych71Konfiguracja wyjść prądowych71anie konfiguracją72eczenie ustawień przed zmianą przez73ostyka i usuwanie usterek74Błędy ogólne74Błąd podczas obsługi za pomocą aplikacji SmartBlue76Błędy parametryzacji76 |

| 13.2 | Informacje diagnostyczne na wskaźniku lokalnym |
|--|---|
| 13.3 | Wyświetlanie zdarzeń diagnostycznych w |
| | oprogramowaniu narzędziowym 81 |
| 13.4 | Lista diagnostyczna |
| 13.5 | Przegląd zdarzen diagnostycznych 83 |
| 15.0 | 13.6.1 Historia zdarzeń |
| | 13.6.2 Filtrowanie rejestru zdarzeń |
| | 13.6.3 Przeglad zdarzeń informacyjnych 86 |
| 13.7 | Weryfikacja oprogramowania 87 |
| 14 | Konserwacja 88 |
| 14.1 | Czyszczenie zewnetrzne 88 |
| 14.2 | Wymiana uszczelek |
| 15 | Naprawy 89 |
| 15.1 | Informacje ogólne dotyczące napraw 89 |
| | 15.1.1 Koncepcja napraw |
| | donuszczeniem Fx 89 |
| | 15.1.3 Wymiana modułu elektroniki 89 |
| | 15.1.4 Wymiana przyrządu 89 |
| 15.2 | Części zamienne 90 |
| 15.3 | Zwrot przyrządu 90 |
| 15.4 | Utylizacja |
| | |
| 16 | Akcesoria 91 |
| 16 16.1 | Akcesoria 91 Akcesoria stosowane w zależności od wersji |
| 16 16.1 | Akcesoria 91 Akcesoria stosowane w zależności od wersji 91 przyrządu 91 16.1.00 k 91 |
| 16 16.1 | Akcesoria 91 Akcesoria stosowane w zależności od wersji 91 przyrządu 91 16.1.1 Osłona pogodowa 91 16.1.2 Podkładka pogwiaca 92 |
| 16 16.1 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu16.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny94 |
| 16 16.1 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu16.1.1Osłona pogodowa16.1.2Podkładka pozycjonująca16.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnetrzny wskaźnik FHX50 |
| 16 16.1 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu16.1.1Osłona pogodowa16.1.2Podkładka pozycjonująca16.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć |
| 16 16.1 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu16.1.1Osłona pogodowa16.1.2Podkładka pozycjonująca16.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń |
| 16 16.1 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu16.1.1Osłona pogodowa16.1.2Podkładka pozycjonująca16.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX5016.1.5Ogranicznik przepięć16.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeńHART97 |
| 16 16.1 16.2 16.2 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i91 |
| 16 16.1 16.2 16.3 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i100 |
| 16 16.1 16.2 16.3 16.4 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i100Elementy układu pomiarowego100 |
| 16.1 16.2 16.3 16.4 17 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i100Elementy układu pomiarowego100 |
| 16.1 16.2 16.3 16.4 17.1 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń HART97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i diagnostyki100Elementy układu pomiarowego100Przegląd menu obsługi (aplikacja SmartBlue)101 |
| 16.1 16.1 16.2 16.3 16.4 17 17.1 17.2 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń HART97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i diagnostyki100Elementy układu pomiarowego100Przegląd menu obsługi (aplikacja SmartBlue)101Przegląd menu obsługi (wskaźnik)106 |
| 16.1 16.2 16.3 16.4 17.1 17.2 17.3 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń HART97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i diagnostyki100Elementy układu pomiarowego100Przegląd menu obsługi (aplikacja SmartBlue)101Przegląd menu obsługi (wskaźnik)106Przegląd menu obsługi (woprogramowaniu urzenia di inverso)116 |
| 16.1 16.1 16.2 16.3 16.4 17 17.1 17.2 17.3 17.4 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i100Elementy układu pomiarowego100Przegląd menu obsługi (aplikacja101Przegląd menu obsługi (wskaźnik)106Przegląd menu obsługi (w oprogramowaniu113narzędziowym)113Iletawienia" menu120 |
| 16.1 16.1 16.2 16.3 16.4 17 17.1 17.2 17.3 17.4 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń HART97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i diagnostyki100Elementy układu pomiarowego100Przegląd menu obsługi (aplikacja SmartBlue)101Przegląd menu obsługi (wskaźnik)106Przegląd menu obsługi (woprogramowaniu narzędziowym)113 "Ustawienia" menu12017.4.1Mapowanie" wizard127 |
| 16.1 16.2 16.3 16.4 17.1 17.2 17.3 17.4 | Akcesoria 91 Akcesoria stosowane w zależności od wersji przyrządu przyrządu 91 16.1.1 Osłona pogodowa 91 16.1.2 Podkładka pozycjonująca 92 16.1.3 Uchwyt montażowy, nastawny 94 16.1.4 Zewnętrzny wskaźnik FHX50 95 16.1.5 Ogranicznik przepięć 96 16.1.6 Moduł Bluetooth dla urządzeń 97 Akcesoria do komunikacji 97 Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i 98 Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i 100 Elementy układu pomiarowego 100 Przegląd menu obsługi (aplikacja 101 Przegląd menu obsługi (wskaźnik) 106 Przegląd menu obsługi (w oprogramowaniu 133 "Ustawienia" menu 120 17.4.1 "Mapowanie" wizard 127 17.4.2 "Ustawienia zaawansowane" |
| 16.1 16.2 16.3 16.4 17.1 17.2 17.3 17.4 | Akcesoria91Akcesoria stosowane w zależności od wersjiprzyrządu9116.1.1Osłona pogodowa9116.1.2Podkładka pozycjonująca9216.1.3Uchwyt montażowy, nastawny9416.1.4Zewnętrzny wskaźnik FHX509516.1.5Ogranicznik przepięć9616.1.6Moduł Bluetooth dla urządzeń HART97Akcesoria do komunikacji98Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i diagnostyki100Elementy układu pomiarowego100Przegląd menu obsługi (aplikacja SmartBlue)101Przegląd menu obsługi (w oprogramowaniu narzędziowym)113"Ustawienia" menu12017.4.1"Mapowanie" wizard12717.4.2"Ustawienia zaawansowane" submenu129 |
| 16.1 16.1 16.2 16.3 16.4 17 17.1 17.2 17.3 17.4 17.5 | Akcesoria 91 Akcesoria stosowane w zależności od wersji 91 przyrządu 91 16.1.1 Osłona pogodowa 91 16.1.2 Podkładka pozycjonująca 92 16.1.3 Uchwyt montażowy, nastawny 94 16.1.4 Zewnętrzny wskaźnik FHX50 95 16.1.5 Ogranicznik przepięć 96 16.1.6 Moduł Bluetooth dla urządzeń 97 Akcesoria do komunikacji 97 Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i 98 Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i 98 Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i 96 Gagnostyki 100 Przegląd menu obsługi (aplikacja 100 Przegląd menu obsługi (wskaźnik) 106 Przegląd menu obsługi (w oprogramowaniu 133 "Ustawienia" menu 120 17.4.1 "Mapowanie" wizard 127 17.4.2 "Ustawienia zaawansowane" 129 "Diagnostyka" menu 129 |

| 17.5.2 | "Rejestr zdarzeń" submenu | 178 |
|-------------|-----------------------------------|-----|
| 17.5.3 | "Informacje o urządzeniu" submenu | 179 |
| 17.5.4 | "Wartości mierzone" submenu | 182 |
| 17.5.5 | "Rejestracja danych" submenu | 184 |
| 17.5.6 | "Symulacja" submenu | 187 |
| 17.5.7 | "Sprawdzenie przyrządu" submenu. | 193 |
| 17.5.8 | "Heartbeat" submenu | 194 |
| | | |
| Spis haseł. | | 195 |

1 Ważne uwagi dotyczące dokumentu

1.1 Przeznaczenie dokumentu

Niniejsza instrukcja obsługi zawiera wszelkie informacje, które są niezbędne na różnych etapach cyklu życia przyrządu: od identyfikacji produktu, odbiorze dostawy i składowaniu, przez montaż, podłączenie, obsługę i uruchomienie aż po wyszukiwanie usterek, konserwację i utylizację.

1.2 Symbole umowne

1.2.1 Symbole bezpieczeństwa

| | Symbol | Funkcja |
|---|----------------------|---|
| A | NEBEZPIECZEŃSTV | NIEBEZPIECZEŃSTWO! Carzega przed niebezpieczną sytuacją. Niemożność uniknięcia tej sytuacji może spowodować poważne uszkodzenia ciała lub śmierć. |
| | A OSTRZEŻENIE | OSTRZEŻENIE! Ostrzega przed niebezpieczną sytuacją. Niemożność uniknięcia tej sytuacji może spowodować poważne uszkodzenia ciała lub śmierć. |
| | A PRZESTROGA | PRZESTROGA! Ostrzega przed niebezpieczną sytuacją. Niemożność uniknięcia tej sytuacji może spowodować średnie lub drobne uszkodzenia ciała. |
| | NOTYFIKACJA | NOTYFIKACJA! Ten symbol zawiera informacje o procedurach oraz innych czynnościach, które nie powodują uszkodzenia ciała. |

1.2.2 Symbole elektryczne

| Ikona | Znaczenie |
|----------|--|
| | Prąd stały |
| \sim | Prąd zmienny |
| \sim | Prąd stały lub zmienny |
| <u>+</u> | Zacisk uziemienia roboczego (uziemienie elektroniki) Zacisk uziemiony, tj. z punktu widzenia użytkownika jest już uziemiony poprzez system uziemienia. |
| ٢ | Przewód ochronny (PE) Zacisk, który powinien być podłączony do uziemienia zanim wykonane zostaną jakiekolwiek inne podłączenia przyrządu. |
| | Zaciski uziemienia znajdują się wewnątrz i na zewnątrz obudowy przyrządu: Wewnętrzny zacisk uziemienia: łączy przewód ochronny z siecią zasilającą. Zewnętrzny zacisk uziemienia: łączy przyrząd z systemem uziemienia instalacji. |

1.2.3 Symbole narzędzi

| Symbol | Funkcja |
|------------|----------------|
| A0013442 | Wkrętak Torx |
| • A0011220 | Wkrętak płaski |

| Symbol | Funkcja |
|-------------------------|------------------|
| | Wkrętak krzyżowy |
| A0011219 | |
| $\bigcirc \blacksquare$ | Klucz imbusowy |
| A0011221 | |
| Ŕ | Klucz płaski |
| A0011222 | |

1.2.4 Symbole oznaczające rodzaj informacji

| Ikona | Znaczenie |
|-----------|---|
| | Dopuszczalne Dopuszczalne procedury, procesy lub czynności. |
| | Zalecane Zalecane procedury, procesy lub czynności. |
| × | Zabronione Zabronione procedury, procesy lub czynności. |
| i | Wskazówka Oznacza dodatkowe informacje. |
| | Odsyłacz do dokumentacji. |
| | Odsyłacz do strony. |
| | Odsyłacz do rysunku. |
| ► | Uwaga lub krok procedury. |
| 1., 2., 3 | Kolejne kroki procedury. |
| L. | Wynik kroku procedury. |
| ? | Pomoc w razie problemu. |
| | Kontrola wzrokowa. |

1.2.5 Symbole na rysunkach

| Symbol | Znaczenie |
|----------------|---|
| 1, 2, 3 | Numery pozycji |
| 1., 2., 3 | Kolejne kroki procedury |
| A, B, C, | Widoki |
| A-A, B-B, C-C, | Przekroje |
| EX | Strefa zagrożona wybuchem Oznacza strefę zagrożoną wybuchem. |
| X | Strefa bezpieczna (niezagrożona wybuchem) Oznacza strefę niezagrożoną wybuchem. |

1.2.6 Oznaczenia na urządzeniu

| Ikona | Znaczenie | |
|-------------------------------------|--|--|
| $\mathbf{A} \rightarrow \mathbf{k}$ | Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa Obowiązuje przestrzeganie zaleceń dotyczących bezpieczeństwa, podanych w odpowiednich instrukcjach obsługi. | |
| | Odporność przewodów przyłączeniowych na temperaturę Wymagania dotyczące rezystancji temperaturowej przewodów podłączeniowych. | |

1.3 Dokumentacja uzupełniająca

| Dokument | Cel i zawartość dokumentu |
|---|--|
| Karta katalogowa TI01304F | Pomoc w doborze przyrządu Dokument ten zawiera wszystkie dane techniczne przyrządu oraz przegląd akcesoriów i innych wyrobów, które można zamówić dla przyrządu. |
| Skrócona instrukcja obsługi KA01253F | Umożliwia szybki dostęp do głównej wartości mierzonej Skrócona instrukcja obsługi zawiera wszystkie najważniejsze informacje od odbioru dostawy do pierwszego uruchomienia. |
| Parametry urządzenia GP01101F | Opis parametrów przyrządu Dokument zawiera szczegółowy opis każdego parametru w menu obsługi. Opis jest przeznaczony dla osób wykonujących prace przy przyrządzie przez cały cykl życia przyrządu oraz jego konfigurację. |
| Dokumentacja specjalna SD01087F | Instrukcja dotycząca bezpieczeństwa funkcjonalnego Dokument niniejszy wchodzi w skład instrukcji obsługi przyrządu, opisuje parametry specyficzne dla aplikacji i zawiera wskazówki związane z realizacją funkcji bezpieczeństwa. |
| Dokumentacja specjalna SD01870F | Instrukcja modułu Heartbeat Weryfikacja i Heartbeat Monitoring Dokument zawiera opisy dodatkowych parametrów dostępnych w pakietach aplikacji Heartbeat Weryfikacja i Heartbeat Monitoring oraz danych technicznych. |

Wykaz dostępnej dokumentacji technicznej, patrz:

- W@M Device Viewer: należy wprowadzić numer seryjny podany na tabliczce znamionowej (www.pl.endress.com/deviceviewer)
- Aplikacja *Endress+Hauser Operations*: wprowadzić numer seryjny podany na tabliczce znamionowej lub zeskanować kod QR z tabliczki znamionowej.

1.4 Terminy i skróty

| Termin/skrót | Objaśnienie |
|---------------------------------|---|
| BA | Instrukcja obsługi |
| KA | Skrócona instrukcja obsługi |
| TI | Karta katalogowa |
| SD | Dokumentacja specjalna |
| ХА | Instrukcje dot. bezpieczeństwa Ex |
| PN | Ciśnienie nominalne |
| MWP | Maksymalne ciśnienie pracy Wartość MWP jest także podana na tabliczce znamionowej. |
| ToF | Czas przelotu fali elektromagnetycznej |
| FieldCare | Skalowalne oprogramowanie narzędziowe do konfiguracji urządzeń obiektowych i zintegrowane rozwiązanie do zarządzania aparaturą obiektową |
| DeviceCare | Uniwersalne oprogramowanie do konfiguracji urządzeń obiektowych HART, PROFIBUS, FOUNDATION Fieldbus i Ethernet produkcji Endress+Hauser |
| DTM | Device Type Manager (oprogramowanie pełniące funkcje sterownika urządzeń automatyki) |
| DD | Opis urządzenia HART |
| $\epsilon_{\rm r}$ (wartość DC) | Względna stała dielektryczna medium |
| Oprogramowanie narzędziowe | Termin "oprogramowanie narzędziowe" jest używany w zastępstwie następującego oprogramowania obsługowego: FieldCare / DeviceCare do obsługi za pomocą komputera PC za pośrednictwem protokołu komunikacyjnego HART Aplikacji SmartBlue do obsługi urządzeń za pomocą smartfona lub tabletu z systemem Android lub iOS. |
| BD | Strefa martwa; w strefie martwej analiza echa mikrofalowego może być utrudniona. |
| PLC | Sterownik programowalny |
| CDI | Interfejs serwisowy (CDI = Endress+Hauser Common Data Interface) |
| PFS | Impulsowe, częstotliwościowe, statusu (wyjście dwustanowe) |

1.5 Zastrzeżone znaki towarowe

HART®

jest zastrzeżonym znakiem towarowym HART Communication Foundation, Austin, USA

Bluetooth®

Znak słowny i logo Bluetooth[®] to zastrzeżone znaki towarowe Bluetooth SIG, Inc. Każdy przypadek użycia tego znaku przez Endress+Hauser podlega licencji. Pozostałe znaki towarowe i nazwy handlowe należą do ich prawnych właścicieli.

Apple®

Apple, logo Apple, iPhone i iPod touch to zastrzeżone znaki towarowe Apple Inc., zarejestrowane w USA i w innych krajach. App Store to znak usługowy Apple Inc.

Android®

Android, Google Play i logo Google Play to zastrzeżone znaki towarowe Google Inc.

KALREZ[®], VITON[®]

to zastrzeżone znaki towarowe DuPont Performance Elastomers L.L.C., Wilmington, DE USA

TEFLON®

jest zastrzeżonym znakiem towarowym E.I. Du Pont de Nemours & Co., Wilmington, USA

2 Podstawowe wskazówki bezpieczeństwa

2.1 Wymagania dotyczące personelu

Personel przeprowadzający montaż, uruchomienie, diagnostykę i konserwację powinien spełniać następujące wymagania:

- Przeszkoleni, wykwalifikowani operatorzy powinni posiadać odpowiednie kwalifikacje do wykonania konkretnych zadań i funkcji.
- Posiadać zgodę właściciela/operatora obiektu.
- ► Posiadać znajomość obowiązujących przepisów.
- Przed rozpoczęciem prac przeczytać ze zrozumieniem zalecenia podane w instrukcji obsługi, dokumentacji uzupełniającej oraz certyfikatach (zależnie od zastosowania).
- ► Przestrzegać wskazówek i podstawowych warunków bezpieczeństwa.

Personel obsługi powinien spełniać następujące wymagania:

- Być przeszkolony i posiadać zgody odpowiednie dla wymagań związanych z określonym zadaniem od właściciela/operatora obiektu.
- Postępować zgodnie ze wskazówkami podanymi w niniejszym podręczniku.

2.2 Zastosowanie przyrządu

Zastosowanie i media mierzone

Przyrząd opisany w niniejszej instrukcji obsługi jest przeznaczony do ciągłych, bezkontaktowych pomiarów poziomu materiałów sypkich. Z uwagi na częstotliwość pracy wynoszącą ok. 80 GHz, energię emitowanych impulsów wynoszącą maksymalnie 6,3 mW i średnią moc wyjściową 63 μ W, przyrząd może być montowany bez ograniczeń również na zewnątrz zamkniętych metalowych zbiorników (np. nad hałdami). Praca przyrządu nie stanowi żadnego zagrożenia dla osób ani zwierząt.

Przy uwzględnieniu ograniczeń określonych w rozdziale "Dane techniczne" oraz ogólnych warunków podanych w instrukcji oraz dokumentacji uzupełniającej, przyrząd może być wykorzystywany do pomiarów:

- ▶ Mierzone zmienne procesowe: poziom, odległość, moc sygnału
- Obliczane zmienne procesowe: objętość lub masa medium zawartego w zbiorniku o dowolnym kształcie

Dla zapewnienia, aby przyrząd był w odpowiednim stanie technicznym przez cały okres eksploatacji należy:

- Używać go do pomiaru mediów, dla których materiały urządzenia mające kontakt z medium są wystarczająco odporne.
- ► Zachować wartości graniczne podane w rozdziale "Dane techniczne".

Niewłaściwe zastosowanie przyrządu

Producent nie bierze żadnej odpowiedzialności za szkody spowodowane niewłaściwym zastosowaniem lub zastosowaniem niezgodnym z przeznaczeniem.

Objaśnienie dla przypadków granicznych:

 W przypadku cieczy specjalnych, w tym cieczy stosowanych do czyszczenia, Endress +Hauser udzieli wszelkich informacji dotyczących odporności na korozję materiałów pozostających w kontakcie z medium.

Ryzyka szczątkowe

Podczas pracy, wskutek wymiany ciepła z medium procesowym, obudowa modułu elektroniki oraz podzespoły wewnętrzne, np. wskaźnik, główny moduł elektroniki i moduł elektroniki na karcie We/Wy mogą nagrzewać się do temperatury 80 °C (176 °F). Podczas pracy sonda może osiągnąć temperaturę bliską temperaturze medium.

Niebezpieczeństwo oparzenia wskutek kontaktu z nagrzanymi powierzchniami!

 W przypadku cieczy o podwyższonej temperaturze należy zapewnić odpowiednie zabezpieczenie przed oparzeniem.

2.3 Przepisy BHP

Przed przystąpieniem do pracy przy przyrządzie:

 Zawsze należy mieć nałożony niezbędny sprzęt ochrony osobistej, określony w przepisach krajowych.

2.4 Bezpieczeństwo użytkowania

Ryzyko uszkodzenia ciała.

- Przyrząd można uruchomić jedynie wtedy, gdy jest on w pełni sprawny technicznie i niezawodny.
- Za bezawaryjną pracę przyrządu odpowiada operator.

Przeróbki przyrządu

Niedopuszczalne są nieautoryzowane przeróbki przyrządu, które mogą spowodować niebezpieczeństwo trudne do przewidzenia.

► Jeśli mimo to przeróbki są niezbędne, należy skontaktować się z E+H.

Naprawa

Dla zapewnienia bezpieczeństwa użytkowania,

- ► Naprawy przyrządu wykonywać jedynie wtedy, gdy jest to wyraźnie dozwolone.
- Przestrzegać obowiązujących przepisów krajowych dotyczących naprawy urządzeń elektrycznych.
- Dozwolone jest stosowanie tylko oryginalnych części zamiennych i akcesoriów Endress +Hauser.

Strefy zagrożone wybuchem

Aby wyeliminować zagrożenia dla personelu lub obiektu podczas eksploatacji przyrządu w strefie niebezpiecznej (np. zagrożenia wybuchem, występowania urządzeń ciśnieniowych):

- Sprawdzić na tabliczce znamionowej, czy zamówiony przyrząd jest dopuszczony do zamierzonego zastosowania w strefie zagrożenia wybuchem.
- Należy przestrzegać wymagań technicznych określonych w dokumentacji uzupełniającej stanowiącej integralną część niniejszej instrukcji obsługi.

2.5 Bezpieczeństwo produktu

Urządzenie zostało skonstruowane oraz przetestowane zgodnie z aktualnym stanem wiedzy technicznej i opuściło zakład producenta w stanie gwarantującym niezawodne działanie. Spełnia ogólne wymagania bezpieczeństwa i wymogi prawne.

NOTYFIKACJA

Obniżenie stopnia ochrony wskutek otwarcia urządzenia w warunkach wysokiej wilgotności

 Otwarcie obudowy urządzenia w warunkach podwyższonej wilgotności powoduje obniżenie stopnia ochrony podanego na tabliczce znamionowej. Może to także zmniejszyć bezpieczeństwo pracy urządzenia.

2.5.1 Znak CE

Układ pomiarowy spełnia stosowne wymagania dyrektyw Unii Europejskiej. Są one wyszczególnione w Deklaracji zgodności WE wraz ze stosowanymi normami.

Endress+Hauser potwierdza wykonanie testów przyrządu z wynikiem pozytywnym poprzez umieszczenie na nim znaku CE.

2.5.2 Certyfikat EAC

Układ pomiarowy spełnia stosowne wymagania obowiązujących przepisów dotyczących znaku zgodności EAC. Są one wyszczególnione w Deklaracji zgodności EAC wraz ze stosowanymi normami.

Endress+Hauser potwierdza wykonanie testów przyrządu z wynikiem pozytywnym poprzez umieszczenie na nim znaku EAC.

2.6 Instrukcje dot. bezpieczeństwa Ex (XA)

W zależności od wersji przyrządu, wraz z nim dostarczane są następujące instrukcje dotyczące bezpieczeństwa (XA). Stanowią one integralną część niniejszej instrukcji obsługi.

Oznaczenie tej dokumentacji jest podane na tabliczce znamionowej przyrządu.

| Poz. 010 | 0 Dopuszczenie | | Poz. 020: " Zasilanie; wyjście:" | | |
|----------|---|-----------------|----------------------------------|-----------------|--|
| | | A ¹⁾ | B ²⁾ | C ³⁾ | |
| BA | ATEX II 1G Ex ia IIC T6 Ga | XA01549F | XA01549F | XA01549F | |
| BB | ATEX II 1/2G Ex ia IIC T6 Ga/Gb | XA01549F | XA01549F | XA01549F | |
| BC | ATEX II 1/2G Ex ia/db [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb | XA01552F | XA01552F | XA01552F | |
| BD | ATEX II 1/2/3G Ex ia/ic [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb/Gc | XA01550F | XA01550F | XA01550F | |
| BE | ATEX II 1D Ex ta IIIC Da | * 4) | * 4) | * 4) | |
| BF | ATEX II 1/2D Ex ta/tb IIIC T85°C Da/Db | XA01554F | XA01554F | XA01554F | |
| BG | ATEX II 3G Ex ec IIC T6 Gc | XA01551F | XA01551F | XA01551F | |
| BH | ATEX II 3G Ex ic IIC T6 Gc | XA01551F | XA01551F | XA01551F | |
| BL | ATEX II 1/2/3G Ex ia/ec [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb/Gc | XA01550F | XA01550F | XA01550F | |
| B2 | ATEX II 1/2G Ex ia IIC T6 Ga/Gb, 1/2D Ex ia IIIC T85°C Da/Db | XA01555F | XA01555F | XA01555F | |
| B3 | ATEX II 1/2G Ex ia/db [ia Ga] IIC T6, Ga/Gb 1/2D Ex ta/tb IIIC T85°C Da/Db | XA01556F | XA01556F | XA01556F | |
| СВ | CSA IS CI.I Div.1 Gr.A-D | XA01612F | XA01612F | XA01612F | |
| CD | CSA DIP CI.II,III Div.1 Gr.E-G [Ex ia] | XA01613F | XA01613F | XA01613F | |
| C2 | CSA IS Cl.I,II,III Div.1 Gr.A-G, Ex ia, NI Cl.1 Div.2 [Ex ia] | XA01612F | XA01612F | XA01612F | |
| C3 | CSA XP Cl.I,II,III Div.1 Gr.A-G, ZnO/1, NI Cl.I Div.2 [Ex ia] | XA01613F | XA01613F | XA01613F | |
| FA | FM IS Cl.I Div.1 Gr.A-D | XA01615F | XA01615F | XA01615F | |
| FB | FM IS Cl.I,II,III Div.1 Gr.A-G, AEx ia, NI Cl.1 Div.2 | XA01615F | XA01615F | XA01615F | |
| FC | FM XP-IS Cl.I Div.1 Gr.A-D, AIS Cl.I Div.1 Gr.A-D | XA01616F | XA01616F | XA01616F | |
| FD | FM XP-IS Cl.I Div.1 Gr.A-D, ZnO/1, DIP-IS Cl.II,III Div.1 Gr.E-G, NI Cl.I Div.2 | XA01616F | XA01616F | XA01616F | |
| FE | FM DIP Cl.II,III Div.1 Gr. E-G | XA01616F | XA01616F | XA01616F | |
| GA | EAC 0Ex ia IIC T6T3 Ga X | XA01617F | XA01617F | XA01617F | |
| GB | EAC Ga/Gb Ex ia IIC T6T3 X | XA01617F | XA01617F | XA01617F | |
| GC | EAC Ga/Gb Ex ia/db [ia Ga] IIC T6T3 X | XA01618F | XA01618F | XA01618F | |
| GE | EAC Ex ta IIIC Da | * 4) | * 4) | * 4) | |
| GF | EAC Ex ta/tb IIIC T85°C Da/Db X | XA01619F | XA01619F | XA01619F | |
| IA | IEC Ex ia IIC T6 Ga | XA01549F | XA01549F | XA01549F | |
| IB | IEC Ex ia IIC T6 Ga/Gb | XA01549F | XA01549F | XA01549F | |
| IC | IEC Ex ia/db [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb | XA01552F | XA01552F | XA01552F | |
| ID | IEC Ex ia/ic [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb/Gc | XA01550F | XA01550F | XA01550F | |
| IE | IEC Ex ta IIIC Da | * 4) | * 4) | * 4) | |

| Poz. 010 | Dopuszczenie | Poz. 020: " Zasilanie; wyjście:" | | |
|----------|--|----------------------------------|----------------------------------|----------------------------------|
| | | A ¹⁾ | B ²⁾ | C ³⁾ |
| IF | IEC Ex ta/tb IIIC T85°oC Da/Db | XA01554F | XA01554F | XA01554F |
| IG | IEC Ex ec IIC T6 Gc | XA01551F | XA01551F | XA01551F |
| IH | IEC Ex ic IIC T6 Gc | XA01551F | XA01551F | XA01551F |
| IL | IEC Ex ia/ec [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb/Gc | XA01550F | XA01550F | XA01550F |
| I2 | IEC Ex ia IIC T6 Ga/Gb, Ex ia IIIC T85°C Da/Db | XA01555F | XA01555F | XA01555F |
| I3 | IEC Ex ia/db [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb, Ex ta/tb IIIC T85°C Da/Db | XA01556F | XA01556F | XA01556F |
| JA | JPN Ex ia IIC T6 Ga | XA01631F ⁴⁾ | XA01631F ⁴⁾ | XA01631F ⁴⁾ |
| JB | JPN Ex ia IIC T6 Ga/Gb | XA01631F ⁴⁾ | XA01631F ⁴⁾ | XA01631F ⁴⁾ |
| JC | JPN Ex d [ia] IIC T6 Ga/Gb | XA01632F ⁴⁾ | XA01632F ⁴⁾ | XA01632F ⁴⁾ |
| JG | JPN Ex nA IIC T6 Gc | XA01725F ⁴⁾ | XA01725F ⁴⁾ | XA01725F ⁴⁾ |
| JH | JPN Ex ic IIC T6 Gc | XA01725F ⁴⁾ | XA01725F ⁴⁾ | XA01725F ⁴⁾ |
| J2 | JPN Ex ia IIC T6 Ga/Gb, JPN Ex ia IIIC T85°C Da/Db | XA01728F ⁴⁾ | XA01728F ⁴⁾ | XA01728F ⁴⁾ |
| J3 | JPN Ex d [ia] IIC T6 Ga/Gb, JPN Ex ta/tb IIIC T85°C Da/Db | XA01729F ⁴⁾ | XA01729F ⁴⁾ | XA01729F ⁴⁾ |
| KA | KC Ex ia IIC T6 Ga | XA01623F | XA01623F | XA01623F |
| KB | KC Ex ia IIC T6 Ga/Gb | XA01623F | XA01623F | XA01623F |
| КС | KC Ex ia/db [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb | XA01624F | XA01624F | XA01624F |
| MA | INMETRO Ex ia IIC T6 Ga | XA01620F | XA01620F | XA01620F |
| MB | INMETRO Ex ia IIC T6 Ga/Gb | XA01620F | XA01620F | XA01620F |
| ME | INMETRO Ex ta IIIC Da | * 4) | * 4) | * 4) |
| MG | INMETRO Ex ec IIC T6 Gc | XA01621F | XA01621F | XA01621F |
| MH | INMETRO Ex ic IIC T6 Gc | XA01621F | XA01621F | XA01621F |
| NA | NEPSI Ex ia IIC T6 Ga | XA01625F | XA01625F | XA01625F |
| NB | NEPSI Ex ia IIC T6 Ga/Gb | XA01625F | XA01625F | XA01625F |
| NC | NEPSI Ex ia/d [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb | XA01627F | XA01627F | XA01627F |
| NF | NEPSI Ex tD A20/A21 IP6X T85°C | XA01628F | XA01628F | XA01628F |
| NG | NEPSI Ex nA IIC T6 Gc | XA01626F | XA01626F | XA01626F |
| NH | NEPSI Ex ic IIC T6 Gc | XA01626F | XA01626F | XA01626F |
| N2 | NEPSI Ex ia IIC T6 Ga/Gb, NEPSI Ex iaD 20/21 T85 | XA01629F | XA01629F | XA01629F |
| N3 | NEPSI Ex ia/d [ia Ga] IIC T6 Ga/Gb, NEPSI Ex tD A20/A21 IP6X T85°C | XA01630F | XA01630F | XA01630F |
| 8A | FM/CSA IS+XP-IS Cl.I,II,III Div.1 Gr.A-G, AIS Cl.I,II,III Div.1 Gr.A-G | XA01612F XA01615F XA01616F | XA01612F XA01615F XA01616F | XA01612F XA01615F XA01616F |
| 4) | | | | |

1) 2) 3) 4)

2-przew.; 4-20mA HART 2-przew.; 4-20mA HART, wyjście binarne 2-przew; 4-20mA HART + dodatk. 4-20mA W przygotowaniu

Opis produktu 3

Konstrukcja przyrządu 3.1

3.1.1 **Micropilot FMR67**



• 1 Konstrukcja przetworników Micropilot FMR67

- Soczewka anteny wykonana z PTFE, umożliwiająca skuteczne odprowadzanie kondensatu 1
- 2.1 Przyłącze procesowe (gwintowe)
- 2.2 Przyłącze procesowe (kołnierzowe)
- 3 Obudowa modułu elektroniki 4
- Przyłącze do przedmuchu anteny



₽ 2 Konstrukcja przetworników Micropilot FMR67

- Soczewka anteny wykonana z PTFE 1
- 2.1 Przyłącze procesowe (kołnierzowe)
- 2.2 Przyłącze procesowe (kołnierz E+H UNI)
- 2.3 Przyłącze procesowe (kołnierz z pozycjonerem)
- 3 Obudowa modułu elektroniki
- 4 Przyłącze do przedmuchu anteny



3.1.2 Obudowa modułu elektroniki

🛃 3 Konstrukcja modułu elektroniki

- 1 Pokrywa przedziału elektroniki
- Wskaźnik 2
- Główny moduł elektroniki 3
- Dławiki kablowe (1 lub 2 w zależności od wersji przyrządu) 4
- 5 Tabliczka znamionowa
- 6 7
- Moduł wejść/wyjść Zaciski (wtykowe, sprężynowe) Pokrywa przedziału podłączeniowego 8
- 9 Zacisk uziemienia

4 Odbiór dostawy i identyfikacja produktu

4.1 Odbiór dostawy

Przy odbiorze dostawy należy sprawdzić:

- Czy kod zamówieniowy w dokumentach przewozowych jest identyczny jak na naklejce przyrządu
- Czy wyrób nie jest uszkodzony
- Czy dane na tabliczce znamionowej są zgodne z danymi w zamówieniu i w dokumentach przewozowych
- W stosownych przypadkach (patrz tabliczka znamionowa): czy dołączono Instrukcje dot. bezpieczeństwa Ex (XA)

Jeśli jeden z warunków nie jest spełniony, należy skontaktować się z oddziałem Endress+Hauser.

4.2 Identyfikacja produktu

Możliwe opcje identyfikacji są następujące:

- Dane na tabliczce znamionowej
- Według pozycji rozszerzonego kodu zamówieniowego podanych w dokumentach przewozowych
- Korzystając z narzędzia W@M Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer) i wprowadzając numer seryjny podany na tabliczce znamionowej: wyświetlane są szczegółowe informacje na temat przyrządu.
- Wprowadzając numer seryjny podany na tabliczce znamionowej do aplikacji *Endress* +*Hauser Operations* lub skanując kod QR z tabliczki znamionowej za pomocą aplikacji *Endress*+*Hauser Operations*: wyświetlone zostaną wszystkie informacje dotyczące danego przyrządu.

Wykaz dostępnej dokumentacji technicznej, patrz:

- W@M Device Viewer: należy wprowadzić numer seryjny podany na tabliczce znamionowej (www.pl.endress.com/deviceviewer)
- Aplikacja *Endress+Hauser Operations*: wprowadzić numer seryjny podany na tabliczce znamionowej lub zeskanować kod QR z tabliczki znamionowej.



4.2.1 Tabliczka znamionowa

E 4 Tabliczka znamionowa przetwornika Micropilot

- 1 Nazwa przyrządu
- 2 Adres producenta
- 3 Kod zamówieniowy
- 4 Numer seryjny (Ser. no.)
- 5 Rozszerzony kod zamówieniowy (Ext. ord. cd.)
- 6 Ciśnienie medium
- 7 Długość anteny (długość referencyjna)
- 8 Symbol certyfikatu
- 9 Certyfikaty i dopuszczenia
- 10 Stopień ochrony: np. IP, NEMA
- 11 Numer instrukcji dotyczącej bezpieczeństwa: np. XA, ZD, ZE
- 12 Dwuwymiarowy matrycowy kod kreskowy (kod QR)
- 13 Oznaczenie wskazujące wprowadzenie zmian na tabliczce znamionowej
- 14 Data produkcji: rok-miesiąc
- 15 Odporność temperaturowa przewodu
- 16 Wersja przyrządu (Dev.Rev.)
- 17 Dodatkowe informacje dotyczące wersji przyrządu (certyfikaty, dopuszczenia, protokół komunikacyjny)
- 18 Wersja oprogramowania (FW)
- 19 Znak CE, C-Tick
- 20 Profibus PA: wersja profilu; FOUNDATION Fieldbus: ID urządzenia
- 21 Materiały wchodzące w kontakt z medium
- 22 Dopuszczalna temperatura otoczenia (T_a)
- 23 Gwint dławików kablowych
- 24 Maksymalna temperatura medium
- 25 Wyjścia sygnałowe
- 26 Napięcie zasilania

Na tabliczce znamionowej mogą być podane 33 cyfry rozszerzonego kodu zamówieniowego. Jeśli rozszerzony kod zamówieniowy zawiera więcej znaków, te dodatkowe znaki nie są podane.

Rozszerzony kod zamówieniowy można również wyświetlić w pozycji menu obsługi: Rozszerzony kod zamówieniowy 1 ... 3 parameter

5 Składowanie, transport

5.1 Warunki składowania

- Dopuszczalna temperatura składowania: -40 ... +80 °C (-40 ... +176 °F)
- Używać oryginalnego opakowania.

5.2 Transport przyrządu do miejsca instalacji w punkcie pomiarowym

NOTYFIKACJA

Obudowa lub stożek anteny może zostać uszkodzony lub ściągnięty. Ryzyko uszkodzenia ciała!

- Przyrząd należy transportować do punktu pomiarowego w oryginalnym opakowaniu lub chwytając za przyłącze technologiczne.
- Urządzeniami do podnoszenia (zawiesiami, uchwytami transportowymi) chwytać za przyłącze technologiczne, a nigdy nie za obudowę elektroniki lub sondę. Aby uniknąć przypadkowego przechylenia ześlizgnięcia, należy pamiętać o położeniu środka ciężkości przyrządu.
- Przestrzegać zaleceń dotyczących bezpieczeństwa oraz warunków transportu przyrządów o masie powyżej 18 kg (39.6 lbs) (PN-EN 61010).



6 Warunki pracy: montaż

6.1 Zalecenia montażowe

6.1.1 Pozycja montażowa - Materiały sypkie



- Zalecana odległość A pomiędzy ścianą zbiornika a zewnętrzną płaszczyzną króćca wynosi ok. 1/6 średnicy zbiornika D. Jednak przyrząd w żadnym wypadku nie powinien być montowany w odległości mniejszej niż 20 cm (7,87 in) od ściany zbiornika. Jeżeli ściany zbiornika nie są gładkie (z blachy falistej, szwy spawalnicze, złącza itd.), odległość od ściany powinna być jak największa. W razie potrzeby należy użyć pozycjonera anteny, aby wyeliminować niepożądane echa zakłócające od ścian zbiornika → 🗎 26.
- Należy unikać montażu w osi zbiornika (2), ponieważ powstające zakłócenia mogą prowadzić do utraty echa.
- Nie montować przyrządu nad strumieniem wlotowym (3).
- W przypadku montażu na otwartej przestrzeni, sugerujemy stosowanie osłony pogodowej (1), która zabezpiecza przyrząd przed bezpośrednim działaniem promieni słonecznych i opadów atmosferycznych.
- W aplikacjach, w których występuje silne zapylenie, wbudowane przyłącze do przedmuchu umożliwia okresowe usuwanie osadu z anteny .

Wewnętrzne wystające elementy w zbiorniku



Unikać montażu w obszarze wiązki pomiarowej elementów takich, jak sygnalizatory poziomu, czujniki temperatury, stężenia, itp. Uwzględnić kąt wiązki .

Unikanie ech zakłócających



W celu wyeliminowania ech zakłócających zalecane jest zainstalowanie metalowych płytek odchylających, zainstalowanych pod kątem, które rozpraszają wiązkę radarową.

6.1.2 Metody optymalizacji

Wymiary anteny

Im większa średnica anteny, tym mniejszy kąt wiązki α , a więc słabsze echa zakłócające $\rightarrow \square$ 23.

Mapowanie

Podczas procedury mapowania zbiornika zapamiętywane są echa zakłócające, pochodzące od stałych elementów zbiornika. W trakcie pomiaru echa te są eliminowane. Patrz także **Potwierdź odległość** parameter.

- Podkładka pozycjonująca do FMR67
 Do przetworników FMR67 z anteną soczewkową dostępne są podkładki pozycjonujące o średnicy DN80...DN150 (3"...6")¹⁾. Służą one do optymalnego ukierunkowania wiązki pomiarowej względem powierzchni produktu. Maksymalny kąt odchylenia: 8 °.

 Jak zamawiać:
 - Wraz z przyrządem ²⁾
 - Zamawianie jako akcesoria: → 🗎 92
- Pozycjoner anteny do FMR67

Wraz z pozycjonerem anteny dostępne są opcjonalnie kołnierze od 4" / DN100³⁾ Pozwalają one na optymalne ustawienie wiązki pomiarowej względem powierzchni produktu i wyeliminowanie ech zakłócających. Maksymalny kąt odchylenia wynosi ±15° we wszystkich kierunkach.

Pozycjonowanie sondy ma na celu:

- Wyeliminowanie ech zakłócających
- Zwiększenie zakresu pomiarowego w zbiornikach z dnem stożkowym

6.1.3 Kąt wiązki



🖻 5 Zależność między kątem wiązki α, odległością D a średnicą wiązki W

Kąt wiązki (kąt połowy mocy sygnału) jest kątem wierzchołkowym (α) stożka, wewnątrz którego gęstość promieniowania fali elektromagnetycznej jest większa od połowy gęstości maksymalnej (szerokość 3 dB). Należy jednak pamiętać, że mikrofale rozchodzą się również poza obszar stożka i są odbijane od elementów znajdujących się poza nim.

¹⁾ Pozycja kodu zam. 070 "Antena", opcja GA

²⁾ Pozycja kodu zam. 100 "Przyłącze procesowe", opcje PL, PM, PN, PO, PQ, PR

³⁾ Patrz pozycja 100 kodu zam., "Przyłącze procesowe".

| FMR67 | | | | |
|----------------------|-------------------------------------|------------------------------------|--|--|
| | | A0032084 | | |
| Antena ¹⁾ | soczewkowa, wypukła PTFE 50 mm / 2" | PTFE 80 mm / 3", montaż czołowy | | |
| Kąt wiązki α | 6 ° | 4 ° | | |
| Odległość (D) | Średnica wiązki | i (W) | | |
| 5 m (16 ft) | 0,52 m (1,70 ft) | 0,35 m (1,15 ft) | | |
| 10 m (33 ft) | 1,05 m (3,44 ft) | 0,70 m (2,30 ft) | | |
| 15 m (49 ft) | 1,57 m (5,15 ft) | 1,05 m (3,44 ft) | | |
| 20 m (66 ft) | 2,10 m (6,89 ft) | 1,40 m (4,59 ft) | | |
| 25 m (82 ft) | 2,62 m (8,60 ft) | 1,75 m (5,74 ft) | | |
| 30 m (98 ft) | 3,14 m (10,30 ft) | 2,10 m (6,89 ft) | | |
| 35 m (115 ft) | 3,67 m (12,04 ft) | 2,44 m (8,00 ft) | | |
| 40 m (131 ft) | 4,19 m (13,75 ft) | 2,79 m (9,15 ft) | | |
| 45 m (148 ft) | 4,72 m (15,49 ft) | 3,14 m (10,30 ft) | | |
| 50 m (164 ft) | 5,24 m (17,19 ft) | 3,49 m (11,45 ft) | | |
| 60 m (197 ft) | - | 4,19 m (13,75 ft) | | |
| 70 m (230 ft) | - | 4,89 m (16,04 ft) | | |
| 80 m (262 ft) | - | 5,59 m (18,34 ft) | | |
| 90 m (295 ft) | - | 6,29 m (20,64 ft) | | |
| 100 m (328 ft) | - | 6,98 m (22,90 ft) | | |
| 110 m (361 ft) | - | 7,68 m (25,20 ft) | | |
| 120 m (394 ft) | - | 8,38 m (27,49 ft) | | |
| 125 m (410 ft) | - | 8,73 m (25,64 ft) | | |

1) Poz. 070 kodu zamówieniowego

6.1.4 Pomiar z zewnątrz poprzez sklepienie zbiornika wykonane z tworzywa lub poprzez okno z dielektryka

- Stała dielektryczna medium: $\epsilon_r \ge 10$
- Odległość między dolną krawędzią anteny a sklepieniem zbiornika lub okna powinna wynosić ok. 100 mm (4 in).
- W miarę możliwości unikać miejsc, w których występuje kondensacja lub tworzą się osady między anteną a sklepieniem zbiornika.
- W przypadku montażu na zewnątrz budynków, przestrzeń pomiędzy anteną a sklepieniem powinna być zabezpieczona przed wpływem warunków pogodowych.
- W stożku wiązki elektromagnetycznej nie mogą znajdować się żadne potencjalne reflektory wiązki pomiarowej zakłócające pomiar.

Zalecana grubość sklepienia zbiornika lub okna z dielektryka

| Materiał | PE | PTFE | РР | Pleksiglas |
|--|-------------------------------------|---------------------------------|-------------------------------------|-------------------------------------|
| ε _r (stała dielektrycznej medium) | 2,3 | 2,1 | 2,3 | 3,1 |
| Optymalna grubość | 1,25 mm (0,049 in) ¹⁾ | 1,3 mm (0,051) ¹⁾ | 1,25 mm (0,049 in) ¹⁾ | 1,07 mm (0,042 in) ¹⁾ |

 lub całkowita wielokrotność tej wartości; należy jednak wziąć pod uwagę, że wzrost grubości okna powoduje znaczne zmniejszenie przeźroczystości dla mikrofal.

6.2 Wskazówki montażowe: wersja z anteną soczewkową, wypukłą PTFE 50 mm / 2"

6.2.1 FMR67 - Pozycjonowanie osi anteny

Antena powinna być ustawiona prostopadle do powierzchni medium.

W razie potrzeby, do pozycjonowania osi anteny można użyć podkładek pozycjonujących (dostępnych jako akcesoria).

Uwaga:

Jeśli antena nie jest ustawiona prostopadle do powierzchni produktu, jej zasięg może być mniejszy.

6.2.2 Pozycjonowanie anteny w kierunku promieniowym

Ze względu na charakterystykę kierunkową anteny, jej pozycjonowanie w kierunku promieniowym nie jest konieczne.

6.2.3 Informacje dotyczące króćców

Maksymalna wysokość króćca H_{max} zależy od jego średnicy D:



| Średnica króćca (ØD) | Maksymalna wysokość króćca H _{max} ¹⁾ |
|----------------------|---|
| 50 80 mm (2 3,2 in) | 750 mm (30 in) |
| 80 100 mm (3,2 4 in) | 1150 mm (46 in) |

| Średnica króćca (ØD) | Maksymalna wysokość króćca ${ m H_{max}}^{1)}$ | |
|----------------------|--|--|
| 100 150 mm (4 6 in) | 1450 mm (58 in) | |
| ≥ 150 mm (6 in) | 2 200 mm (88 in) | |

1) W przypadku króćców o większej wysokości, można się spodziewać obniżenia dokładności pomiaru.

- Jeśli antena nie wystaje poniżej króćca, prosimy przestrzegać następujących zaleceń:
 - Krawędź króćca powinna być gładka i pozbawiona zadziorów. Jeśli to możliwe, krawędź króćca powinna być zaokrąglona.
 - Konieczne jest przeprowadzenie mapowania.
 - W przypadku aplikacji pomiarowych, w których wysokość króćca jest większa od wartości podanych w tabeli, prosimy o kontakt z Endress+Hauser.

6.2.4 Informacje dotyczące przyłączy gwintowych

- Podczas dokręcania należy chwytać wyłącznie za sześciokątny element.
- Narzędzie: klucz płaski 55 mm
- Maks. moment dokręcenia: 50 Nm (36 lbf ft)

6.3 Wskazówki montażowe: FMR67 - wersja z anteną do montażu czołowego

6.3.1 Pozycjonowanie osi anteny

Dla przetworników FMR67 z anteną do montażu czołowego dostępne są kołnierze E+H UNI z wbudowanym pozycjonerem. Pozycjoner umożliwia odchylenie osi anteny pod kątem maks. 15° we wszystkich kierunkach. Pozycjoner służy do optymalnego ustawienia wiązki radarowej względem powierzchni materiału sypkiego.

| Przyłącze procesowe z wbudowanym pozycjonerem anteny ¹⁾ | Kołnierz E+H UNI | Materiał | Ciśnienie nominalne | Pasujący do kołnierza |
|---|---------------------------|-----------|-----------------------------|--|
| ХСА | UNI 4" / DN100 / 100A | Aluminium | maks. 14.5lbs / PN1 / 1K | 4" 150lbsDN100 PN1610K 100A |
| XDA | UNI 6" / DN150 / 150A | Aluminium | maks. 14.5lbs / PN1 / 1K | 6" 150lbs DN150 PN16 10K 150A |
| XEA | UNI 8" / DN200 / 200A | Aluminium | maks. 14.5lbs / PN1 / 1K | 8" 150lbs DN200 PN16 10K 200A |
| XFA | UNI 10" / DN250 / 250A | Aluminium | maks. 14.5lbs / PN1 / 1K | 10" 150lbs DN250 PN16 10K 250A |

1) Poz. 100 kodu zamówieniowego



🖻 6 Micropilot FMR67 z pozycjonerem anteny

Pozycjonowanie osi anteny

1. Odkręcić śruby

2. Ustawić odpowiednio oś anteny (możliwość odchylenia o kąt maks. ±15° we wszystkich kierunkach)

3. Dokręcić śruby momentem 10 Nm (7,4 lbf ft)

6.3.2 Pozycjonowanie anteny w kierunku promieniowym

Ze względu na charakterystykę kierunkową anteny, jej pozycjonowanie w kierunku promieniowym nie jest konieczne.

6.3.3 Informacje dotyczące króćców



| Średnica wewnętrzna króćca D | Maksymalna wysokość króćca H_{max} | |
|------------------------------|--------------------------------------|--|
| min. 80 100 mm (3 4 in) | 1450 mm (57 in) | |
| 100 150 mm (4 6 in) | 1800 mm (71 in) | |
| ≥ 150 mm (6 in) | 2 700 mm (106 in) | |

P Jeśli antena nie wystaje poniżej króćca, prosimy przestrzegać następujących zaleceń:

- Krawędź króćca powinna być gładka i pozbawiona zadziorów. Jeśli to możliwe, krawędź króćca powinna być zaokrąglona.
- Konieczne jest przeprowadzenie mapowania.
- W przypadku aplikacji pomiarowych, w których wysokość króćca jest większa od wartości podanych w tabeli, prosimy o kontakt z Endress+Hauser.

6.4 FMR67 - przyłącze do przedmuchu anteny

6.4.1 Adapter przyłącza do przedmuchu anten soczewkowych wypukłych

| Przyłącze do przedmuchu anteny ¹⁾ | Znaczenie opcji |
|--|------------------|
| Α | Brak |
| 3 | Adapter G 1/4" |
| 4 | Adapter NPT 1/4" |

1) Poz. 110 kodu zamówieniowego



1 Przyłącze do przedmuchu NPT 1/4" lub G 1/4"

6.4.2 Wbudowane przyłącze do przedmuchu anten zabudowanych czołowo

| Przyłącze do przedmuchu anteny ¹⁾ | Znaczenie opcji |
|--|--------------------|
| 1 | Przyłącze G 1/4" |
| 2 | Przyłącze NPT 1/4" |

1) Poz. 110 kodu zamówieniowego



1 Przyłącze do przedmuchu NPT 1/4" lub G 1/4"

6.4.3 Zastosowanie

W aplikacjach, w których występuje silne zapylenie, wbudowane przyłącze do przedmuchu umożliwia okresowe usuwanie osadu z anteny. Zalecane jest czyszczenie za pomocą impulsów sprężonego powietrza.

Zakres ciśnienia powietrza do przedmuchu

- Praca impulsowa:
- Maks. 6 bar (87 psi)
- Praca ciągła:

200 ... 500 mbar (3 ... 7,25 psi)

Przyłącze do przedmuchu anteny

- Narzędzie:
 - Klucz płaski 13 mm (G 1/4")
 - Klucz płaski 14 mm (NPT)
 - Klucz płaski 17 mm (adapter NPT)
- Min. moment dokręcenia: 6 Nm (4,4 lbf ft)
- Maks. moment dokręcenia:7 Nm

Powietrze do przedmuchu zawsze powinno być suche.

Generalnie, przedmuch powinien być przeprowadzany tylko na tyle, na ile to konieczne, ponieważ nadmierny przedmuch może spowodować uszkodzenia mechaniczne (zużycie ścierne).

6.5 Zbiorniki z izolacją termiczną



W przypadku wysokich temperatur procesu, przyrząd musi być umieszczony w izolacji zbiornika (2), aby nie dopuścić do nadmiernego nagrzewania elektroniki w wyniku promieniowania lub konwekcji ciepła. Izolacja nie powinna wystawać powyżej szyjki obudowy przetwornika (1).

6.6 Obracanie obudowy przetwornika

Aby ułatwić dostęp do przedziału podłączeniowego lub wskaźnika, istnieje możliwość obrócenia obudowy przetwornika:



1. Za pomocą klucza płaskiego odkręcić śrubę mocującą.

- 2. Obrócić obudowę w żądanym kierunku.
- **3.** Dokręcić śrubę mocującą (moment dokręcenia: 1,5 Nm dla obudowy z tworzyw sztucznych; 2,5 Nm dla obudowy aluminiowej lub ze stali k.o.).

6.7 Obracanie wyświetlacza

6.7.1 Otwieranie pokrywy



- 1. Kluczem imbusowym 3 mm odkręcić śrubę zacisku mocującego pokrywę przedziału podłączeniowego i obrócić zacisk o 90 ° w lewo.
- 2. Odkręcić pokrywę i sprawdzić uszczelkę; w razie potrzeby wymienić.

6.7.2 Obracanie wskaźnika



- 1. Nieznacznie obrócić i wyciągnąć wskaźnik z obudowy.
- 2. Obrócić obudowę do żądanego położenia: maks. 8 × 45 ° w każdym kierunku.
- 3. Wprowadzić kabel spiralny w szczelinę w obudowie powyżej płyty głównej i wsadzić wskaźnik, ustawiając go w odpowiedniej pozycji w obudowie modułu elektroniki.

6.7.3 Zamykanie pokrywy przedziału elektroniki



- 1. Wkręcić pokrywę przedziału elektroniki z powrotem do obudowy przetwornika.
- 2. Dokręcić śrubę zacisku mocującego 90 ° w prawo za pomocą klucza imbusowego momentem 2,5 Nm (3 mm).

6.8 Kontrola po wykonaniu montażu

| Czy urządzenie nie jest uszkodzone (kontrola wzrokowa) |
|--|
| Czy urządzenie odpowiada parametrom w punkcie pomiarowym Przykładowo: • Temperatura pracy • Ciśnienie medium (patrz rozdział "Diagramy obciążeniowe" w karcie katalogowej) • Temperatura otoczenia • Zakres pomiarowy |
| Czy oznaczenie punktu pomiarowego jest prawidłowe (kontrola wzrokowa) |
| Czy urządzenie jest odpowiednio zabezpieczone przed wilgocią i bezpośrednim działaniem promieniowania słonecznego |
| Czy śruba zacisku mocującego jest dokładnie dokręcona |

7 Podłączenie elektryczne

7.1 Warunki podłączenia

7.1.1 Przyporządkowanie zacisków

Przyporządkowanie zacisków: wersja 2-przewodowa 4-20 mA HART



🗟 7 Przyporządkowanie zacisków: wersja 2-przewodowa 4-20 mA HART

- A Wersja bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- B Wersja z wbudowanym ochronnikiem przeciwprzepięciowym
- 1 Pasywne wyjście prądowe 4-20 mA HART: zaciski 1 i 2 bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- 2 Pasywne wyjście prądowe 4-20 mA HART: zaciski 1 i 2 z wbudowanym ochronnikiem przeciwprzepięciowym
- 3 Zacisk ekranu kablowego

Schemat blokowy wersji 2-przewodowej: 4-20 mA HART



- Schemat blokowy wersji 2-przewodowej: 4-20 mA HART
- 1 Bariera aktywna z zasilaczem (np. RN221N): przestrzegać podanego napięcia na zaciskach
- 2 Rezystor komunikacyjny HART ($\geq 250 \Omega$): przestrzegać maks. obciążenia
- 3 Podłączenie modemu Commubox FXA195 lub komunikatora FieldXpert SFX350/SFX370 (poprzez modem z interfejsem VIATOR Bluetooth)
 - 4 Wskaźnik analogowy: zachować maks. obciążenie
 - 5 Ekran przewodu; użyć przewodów o odpowiednich parametrach
 - 6 Przetwornik pomiarowy



Przyporządkowanie zacisków: wersja 2-przewodowa 4-20 mA HART, wyjście binarne

9 Przyporządkowanie zacisków: wersja 2-przewodowa 4-20 mA HART, wyjście binarne

- A Wersja bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- *B* Wersja z wbudowanym ochronnikiem przeciwprzepięciowym
- 1 Pasywne wyjście prądowe 4-20 mA HART: zaciski 1 i 2 bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- 2 Wyjście binarne (typu "otwarty kolektor"): zaciski 3 i 4, bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- 3 Wyjście binarne (typu "otwarty kolektor"): zaciski 3 i 4, z wbudowanym ochronnikiem przeciwprzepięciowym
- 4 Pasywne wyjście prądowe 4-20 mA HART: zaciski 1 i 2 z wbudowanym ochronnikiem przeciwprzepięciowym
- 5 Zacisk ekranu kablowego

Schemat blokowy wersji 2-przewodowej: 4-20 mA HART, wyjście binarne



🗉 10 Schemat blokowy wersji 2-przewodowej: 4-20 mA HART, wyjście binarne

- 1 Bariera aktywna z zasilaczem (np. RN221N): przestrzegać podanego napięcia na zaciskach
- 2 Rezystor komunikacyjny HART ($\geq 250 \Omega$): przestrzegać maks. obciążenia
- 3 Podłączenie modemu Commubox FXA195 lub komunikatora FieldXpert SFX350/SFX370 (poprzez modem z interfejsem VIATOR Bluetooth)
- 4 Wskaźnik analogowy: zachować maks. obciążenie
- 5 Ekran przewodu; użyć przewodów o odpowiednich parametrach
- 6 Przetwornik pomiarowy
- 7 Wyjście binarne (typu "otwarty kolektor")



Przyporządkowanie zacisków: wersja 2-przewodowa: 4-20 mA HART + dodatkowe 4-20 mA

I1 Przyporządkowanie zacisków: wersja 2-przewodowa: 4-20 mA HART + dodatkowe 4-20 mA

- A Wersja bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- *B* Wersja z wbudowanym ochronnikiem przeciwprzepięciowym
- 1 Pasywne wyjście prądowe 1, 4-20 mA HART: zaciski 1 i 2 bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- 2 Wyjście prądowe 2 (dodatkowe), 4-20 mA HART: zaciski 3 i 4 bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- 3 Wyjście prądowe 2 (dodatkowe), 4-20 mA HART: zaciski 3 i 4 bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- 4 Pasywne wyjście prądowe 1, 4-20 mA HART: zaciski 1 i 2 bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego
- 5 Zacisk ekranu kablowego

Schemat blokowy wersji 2-przewodowej: 4-20 mA HART + dodatkowe 4-20 mA



🖻 12 Schemat blokowy wersji 2-przewodowej: 4-20 mA HART + dodatkowe 4-20 mA

- 1 Bariera aktywna z zasilaczem (np. RN221N): przestrzegać podanego napięcia na zaciskach
- 2 Rezystor komunikacyjny HART ($\geq 250 \Omega$): przestrzegać maks. obciążenia
- 3 Podłączenie modemu Commubox FXA195 lub komunikatora FieldXpert SFX350/SFX370 (poprzez modem z interfejsem VIATOR Bluetooth)
- 4 Wskaźnik analogowy: zachować maks. obciążenie
- 5 Ekran przewodu; użyć przewodów o odpowiednich parametrach
- 6 Przetwornik pomiarowy
- 7 Wskaźnik analogowy: zachować maks. obciążenie
- 8 Bariera aktywna z zasilaczem (np. RN221N2), wyjście prądowe 2: przestrzegać podanego napięcia na zaciskach

Przykłady podłączeń wyjścia binarnego



Dla zapewnienia optymalnej odporności na zakłócenia, zalecamy podłączenie zewnętrznego rezystora (rezystancja wewnętrzna przekaźnika lub rezystora podwyższającego < 1000 Ω).

7.1.2 Parametry przewodów

- Wersja bez wbudowanego ochronnika przeciwprzepięciowego Zaciski sprężynowe: możliwe przekroje żył: 0,5 ... 2,5 mm² (20 ... 14 AWG)
- Wersja z wbudowanym ochronnikiem przeciwprzepięciowym Zaciski śrubowe dla żył: 0,2 ... 2,5 mm² (24 ... 14 AWG)
- Dla temperatur otoczenia $T_U \ge 60$ °C (140 °F): stosować przewody dostosowane do temperatury T_U +20 K.

Wersja HART

- W przypadku sygnałów analogowych wystarcza zwykły przewód nieekranowany.
- W przypadku sygnałów HART zalecane są przewody ekranowane. Przestrzegać zaleceń dotyczących lokalnego systemu uziemienia.

7.1.3 Złącza wtykowe przyrządu

W przypadku wersji z gniazdem przyłączeniowym do magistrali obiektowych (M12 lub 7/8"), podłączenie linii sygnałowej możliwe jest bez otwierania obudowy.

Rozmieszczenie styków w gnieździe przyłączeniowym M12



Rozmieszczenie styków w gnieździe przyłączeniowym 7/8"


7.1.4 Napięcie zasilania

Wersja 2-przewodowa, 4...20mA HART, pasywna

| "Zasilanie; wyjście" ¹⁾ | "Dopuszczenia" ²⁾ | Napięcie U na zaciskach przyrządu | Maksymalna rezystancja obciążenia R, w zależności od napięcia zasilania U ₀ zasilacza |
|---------------------------------------|---|---|--|
| A: 2-przew.; 4-20mA HART | dla stref niezagrożonych wybuchem Ex nA Ex ic CSA GP Ex ia / IS | 14 35 V ³⁾ 14 30 V ³⁾ | R [Ω] 500 |
| | Ex d(ia) / XP Ex ic(ia) Ex nA(ia) Ex ta / DIP Ex ia + Ex d(ia) / | 14 35 V ^{3) 4)} 14 30 V ³⁾ | 0 10 10 14 20 30 35 U ₀ [V] A0031745 |
| | IS + XP | | |

1) Poz. 020 kodu zamówieniowego

2) Poz. 010 kodu zamówieniowego

3) W razie użycia modemu Bluetooth, minimalne napięcie zasilania wzrasta o 2 V.

⁴⁾ W temperaturach otoczenia $TT_a \le -20$ °C, podczas uruchomienia urządzenia (wtedy prąd na wyjściu wynosi 3,6 mA), niezbędne napięcie na zaciskach wynosi: U ≥ 16 V.

| "Zasilanie; wyjście" ¹⁾ | "Dopuszczenia" ²⁾ | Napięcie U na zaciskach przyrządu | Maksymalna rezystancja obciążenia R, w zależności od napięcia zasilania U ₀ zasilacza |
|--|---|--|--|
| B: 2-przew.; 4-20 mA HART, wyjście binarne | dla stref niezagrożonych wybuchem Ex nA Ex nA(ia) Ex ic Ex ic(ia) Ex d(ia) / XP Ex ta / DIP CSA GP | 16 35 V ³⁾ | R [Ω] 500 0 |
| | Ex ia / IS Ex ia + Ex d(ia) / IS + XP | 16 30 V ³⁾ | 10 20 30 35 U ₀ [V] |

1) Poz. 020 kodu zamówieniowego

2) Poz. 010 kodu zamówieniowego

3) W razie użycia modemu Bluetooth, minimalne napięcie zasilania wzrasta o 2 V.

| "Zasilanie; wyjście" ¹⁾ | "Dopuszczenia" ²⁾ | Napięcie U na zaciskach przyrządu | Maksymalna rezystancja obciążenia R, w zależności od napięcia zasilania U ₀ zasilacza |
|--|------------------------------|--|--|
| C: 2-przew.; 4-20mA HART + dodatkowe 4-20mA | Wszystkie | 16 30 V ³⁾ | R [Ω] 500 0 10 16 20 27 30 35 U ₀ [V] Δ0031746 |

1) Poz. 020 kodu zamówieniowego

2) Poz. 010 kodu zamówieniowego

3) W razie użycia modemu Bluetooth, minimalne napięcie zasilania wzrasta o 2 V.

| Wbudowane zabezpieczenie przed odwrotną polaryzacją | Tak |
|---|-------------------------|
| Dopuszczalne tętnienie resztkowe przy f = 0 100 Hz | U _{SS} < 1 V |
| Dopuszczalne tętnienie resztkowe przy f = 100 10 000 Hz | U _{SS} < 10 mV |

7.1.5 Ogranicznik przepięć

Jeśli przyrząd jest wykorzystywany do pomiarów poziomu cieczy łatwopalnych, co wymaga zastosowania ochrony przeciwprzepięciowej zgodnie z normą PN-EN 60079-14 lub normą PN-EN 60060-1 (amplituda 10 kA, impulsy 8/20 µs), ochrona przeciwprzepięciowa powinna być zapewniona przez wbudowany lub zewnętrzny moduł ochrony przeciwprzepięciowej.

Wbudowany moduł ochrony przeciwprzepięciowej

Dla 2-przewodowych przetworników w wersji HART dostępny jest wbudowany moduł ochrony przeciwprzepięciowej.

Kod zamówieniowy: poz. 610 "Akcesoria wmontowane", opcja NA "ochronnik przeciwprzepięciowy".

| Dane techniczne | | | |
|----------------------------------|-----------------|--|--|
| Rezystancja/kanał | 2 × maks. 0,5 Ω | | |
| Napięcie progowe (DC) | 400 700 V | | |
| Napięcie udarowe progowe | < 800 V | | |
| Pojemność przy 1 MHz | < 1,5 pF | | |
| Nominalny prąd udarowy (8/20 µs) | 10 kA | | |

Zewnętrzny moduł ochrony przeciwprzepięciowej

Do zewnętrznej ochronny przeciwprzepięciowej można zastosować ochronniki przepięć HAW562 HAW569 produkcji Endress+Hauser.

7.1.6 Podłączenie przyrządu

AOSTRZEŻENIE

Ryzyko wybuchu!

- Przestrzegać obowiązujących przepisów lokalnych.
- Przestrzegać zaleceń podanych w instrukcji dot. bezpieczeństwa Ex (XA).
- Stosować wyłącznie podane dławiki kablowe.
- Przed uruchomieniem sprawdzić, czy napięcia zasilania jest zgodne z danymi na tabliczce znamionowej.
- ▶ Przed przystąpieniem do wykonania podłączeń elektrycznych wyłączyć zasilanie.
- Przed włączeniem zasilania podłączyć linię wyrównania potencjałów do zewnętrznego zacisku uziemienia.

Niezbędne narzędzia/ akcesoria:

- Dla przyrządów z zaciskiem pokrywy: klucz imbusowy 3
- Przyrząd do zdejmowania izolacji
- W przypadku kabli linkowych: zarobić każdą żyłę tulejką kablową.

Otwieranie pokrywy przedziału podłączeniowego



- 1. Kluczem imbusowym 3 mm odkręcić śrubę zacisku mocującego pokrywę przedziału podłączeniowego i obrócić zacisk o 90 ° w lewo.
- 2. Następnie odkręcić pokrywę przedziału podłączeniowego i sprawdzić uszczelkę; w razie potrzeby wymienić.

Podłączenie



🖻 15 Wymiary: mm (cale)

- 1. Przełożyć przewód przez dławik kablowy. Dla zapewnienia szczelności, nie usuwać pierścienia uszczelniającego z dławika.
- 2. Zdjąć płaszcz przewodu.
- **3.** Zdjąć izolację z końcówek przewodów na długości 10 mm (0,4 in). W przypadku przewodów linkowych zarobić końce tulejkami kablowymi.
- 4. Dokręcić dławiki kablowe.
- 5. Podłączyć przewód zgodnie ze schematem elektrycznym.



6. W przypadku użycia przewodów ekranowanych, podłączyć ekran przewodu do zacisku uziemiającego.

Zaciski wtykowe sprężynowe

Elektryczne podłączenie przyrządów bez wbudowanego zabezpieczenia przeciwprzepięciowego następuje za pomocą zacisków sprężynowych. Żyły sztywne lub elastyczne z końcówkami zarobionymi tulejkami kablowymi można wsadzić bezpośrednio do zacisków.



🖻 16 Wymiary: mm (cale)

Aby zdemontować przewód z zacisku:

ostrze płaskiego wkrętaka ≤ 3 mm wsadzić w szczelinę pomiędzy otworami zacisków
 jednocześnie wyciągnąć koniec przewodu z zacisku.

Zamykanie pokrywy przedziału podłączeniowego



- 1. Wkręcić z powrotem pokrywę na obudowę przetwornika.
- 2. Obrócić zacisk mocujący 90 ° w lewo i dokręcić śrubę zacisku za pomocą klucza imbusowego momentem 2,5 Nm (1,84 lbf ft) (3 mm).

7.1.7 Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych

| Czy przewody lub przyrząd nie są uszkodzone (oględziny) |
|---|
| Czy zastosowane przewody są zgodne ze specyfikacją |
| Czy zamontowane przewody są odpowiednio zabezpieczenie przed nadmiernym zginaniem lub odkształceniem |
| Czy wszystkie dławiki kablowe są zamontowane, odpowiednio dokręcone i szczelne |
| Czy napięcie zasilania jest zgodne ze specyfikacją na tabliczce znamionowej |
| Czy podłączenie jest wykonane zgodnie z oznaczeniem zacisków |
| Jeśli to konieczne: czy przewidziano podłączenie uziemienia ochronnego |
| Przy włączonym zasilaniu: czy przyrząd jest gotów do pracy i czy na wyświetlaczu wyświetlane są wskazania |
| Czy pokrywy wszystkich obudów są zamontowane i mocno dokręcone |
| Czy zacisk zabezpieczający jest mocno dokręcony |

8 Warianty obsługi

8.1 Przegląd

8.1.1 Obsługa lokalna

| Obsługa za pomocą | Przycisków | Przycisków optycznych "touch control" |
|---|---|--|
| Pozycja kodu zam. "Wyświetlacz; Obsługa" | Opcja C "SD02" | Opcja E "SD03" |
| | | |
| Wskaźnik | Wyświetlacz czterowierszowy | Wyświetlacz czterowierszowy Białe podświetlenie tła; zmienia się na czerwone w przypadku błędu |
| | Możliwość indywidualnej konfiguracji formatu w przyrządu | yświetlania wartości mierzonych i statusu |
| | Dopuszczalna temperatura otoczenia dla wskaźn W temperaturach przekraczających dopuszczalne wyświetlaczu przyrządu może być obniżona. | ika: –20 … +70 °C (–4 … +158 °F) e wartości czytelność wskazań na |
| Przyciski obsługi | Obsługa lokalna za pomocą 3 przycisków (⊕, ⊡, 匡) | Obsługa zewnętrzna za pomocą przycisków "touch control"; 3 przyciski optyczne: €, Ξ, E |
| | Możliwość obsługi lokalnej również w strefach za | agrożonych wybuchem |
| Funkcje dodatkowe | Funkcja archiwizacji danych Możliwość zapisu konfiguracji przyrządu w pami | ęci wskaźnika. |
| | Funkcja porównywania danych Możliwość porównywania konfiguracji zapisanej | w przyrządzie z bieżącą konfiguracją. |
| | Funkcja transmisji danych Dane konfiguracyjne przyrządu mogą być przesył wskaźnika. | ane do innego przyrządu za pomocą |



8.1.2 Obsługa za pomocą zewnętrznego wskaźnika FHX50

- 🗷 17 Warianty obsługi za pomocą zewnętrznego wskaźnika FHX50
- 1 Moduł wyświetlacza SD03, przyciski optyczne, możliwość obsługi poprzez wziernik w pokrywie
- 2 Moduł wyświetlacza SD02, przyciski obsługi, pokrywę należy zdemontować

8.1.3 Obsługa poprzez interfejs Bluetooth®

Wymagania



🖻 18 🛛 Przetwornik z zainstalowanym modułem Bluetooth

- 1 Obudowa modułu elektroniki
- 2 Moduł Bluetooth

Ta możliwość obsługi jest dostępna wyłącznie w przetwornikach z zamontowanym modułem Bluetooth. Dostępne są następujące opcje:

- Należy zamówić przetwornik z wbudowanym modułem Bluetooth: Pozycja kodu zam. 610 "Akcesoria wmontowane", opcja NF "Bluetooth"
- Zamówić moduł Bluetooth jako akcesoria (kod zam.: 71377355) i zamontować go w przetworniku. Patrz dokumentacja specjalna SD02252F.

Obsługa za pomocą aplikacji SmartBlue



🖻 19 Obsługa za pomocą aplikacji SmartBlue

- 1 Zasilacz przetwornika
- 2 Smartfon / tablet z zainstalowaną aplikacją SmartBlue
- 3 Przetwornik z zainstalowanym modułem Bluetooth

8.1.4 Obsługa zdalna

Poprzez interfejs HART



🖻 20 Opcje obsługi zdalnej z wykorzystaniem protokołu HART

- 1 PLC (sterownik programowalny)
- 2 Zasilacz np. RN221N (z rezystorem komunikacyjnym)
- 3 Gniazdo do podłączenia modemu Commubox FXA191, FXA195 i komunikatora polowego 375, 475
- 4 Komunikator polowy 475
- 5 Komputer z oprogramowaniem obsługowym (np. DeviceCare/FieldCare, AMS Device Manager, SIMATIC PDM)
- 6 Modem Commubox FXA191 (RS232) lub FXA195 (USB)
- 7 Komunikator Field Xpert SFX350/SFX370
- 8 Modem VIATOR Bluetooth z przewodem podłączeniowym
- 9 Przetwornik

Komputer z zainstalowanym oprogramowaniem DeviceCare/FieldCare poprzez interfejs serwisowy (CDI)



🖻 21 Komputer z zainstalowanym oprogramowaniem DeviceCare/FieldCare poprzez interfejs serwisowy (CDI)

- 1 Interfejs serwisowy przyrządu (CDI) (= Endress+Hauser Common Data Interface)
- 2 ModemCommubox FXA291
- 3 Komputer z zainstalowanym oprogramowaniem narzędziowym DeviceCare/FieldCare

8.2 Struktura i funkcje menu obsługi

8.2.1 Struktura menu obsługi

| Menu | Podmenu / parametr | Znaczenie |
|---|-------------------------------|--|
| | Language ¹⁾ | Służy do wyboru języka obsługi wskaźnika lokalnego |
| Commissioning ²⁾ | | Uruchamia interaktywnego asystenta służącego do uruchomienia punktu pomiarowego. Po zakończeniu pracy asystenta, na ogół nie ma potrzeby dokonywania żadnych innych ustawień w pozostałych pozycjach menu. |
| Ustawienia | Parametr 1 Parametr N | Po wprowadzeniu wartości tych parametrów, pomiar jest generalnie całkowicie skonfigurowany. |
| | Ustawienia zaawansowane | Zawiera dodatkowe podmenu i parametry: umożliwiające dostosowanie przyrządu do specjalnych warunków pomiaru. umożliwiające przetwarzanie wartości mierzonych (skalowanie, linearyzacja). umożliwiające skonfigurowanie wyjścia sygnałowego. |
| Diagnostyka | Lista diagnostyczna | Zawiera maks. 5 aktywnych komunikatów o błędach. |
| | Rejestr zdarzeń ³⁾ | Zawiera 20 ostatnich zdarzeń (nieaktywnych). |
| | Informacje o urządzeniu | Zawiera dane identyfikacyjne przyrządu. |
| | Wartości mierzone | Zawiera wszystkie aktualne wartości mierzone. |
| | Rejestracja danych | Zawiera historię poszczególnych wartości mierzonych. |
| | Symulacja | Służy do symulacji wartości mierzonych lub wartości wyjściowych. |
| | Sprawdzenie przyrządu | Zawiera wszystkie parametry niezbędne do sprawdzenia możliwości wykonania poprawnego pomiaru. |
| | Heartbeat ⁴⁾ | Zawiera wszystkie asystenty dla pakietów aplikacji Heartbeat Weryfikacja i Heartbeat Monitoring . |
| Ekspert ⁵⁾ Zawiera wszystkie parametry urządzenia (w tym parametry zawarte w jednym z | System | Zawiera wszystkie parametry systemu, nie związane z pomiarem ani transmisją wartości mierzonych. |
| pozostarych menu). Organizacja tego menu odpowiada organizacji bloków funkcyjnych przyrządu. | Czujnik | Zawiera wszystkie parametry niezbędne do konfiguracji pomiaru. |
| Parametry menu Ekspert opisano w dokumentach: GP01101F (wersja HART) | Wyjście | Zawiera wszystkie parametry niezbędne do konfiguracji wyjścia prądowego. Zawiera wszystkie parametry niezbędne do konfiguracji wyjścia dwustanowego (PFS). |

| Menu | Podmenu / parametr | Znaczenie |
|------|-----------------------|---|
| | Komunikacja | Zawiera wszystkie parametry niezbędne do konfiguracji cyfrowego interfejsu komunikacyjnego. |
| | Diagnostyka | Zawiera wszystkie parametry niezbędne do wykrywania i analizowania błędów podczas pracy. |

W przypadku obsługi za pomocą oprogramowania narzędziowego (np. FieldCare), parametr "Language" 1) znajduje się w menu "Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik"

Tylko w przypadku obsługi za pomocą oprogramowania zgodnego ze standardem FDT/DTM 2)

- , 3) 4) Pozycja dostępna wyłącznie w przypadku obsługi za pomocą wskaźnika lokalnego dostępny wyłącznie w przypadku obsługi za pomocą oprogramowania DeviceCare lub FieldCare

5) Każdorazowo przy wejściu do menu "Ekspert" wymagane jest podawanie kodu dostępu. Jeśli użytkownik nie zdefiniował kodu dostępu, należy wprowadzić kod "0000".

8.2.2 Rodzaje użytkowników i związane z nimi uprawnienia dostępu

Jeśli zdefiniowane zostaną różne kody dostępu dla użytkownika **Operator** i **Utrzymanie ruchu**, każdy z nich będzie miał inne uprawnienia dostępu do parametrów. Zabezpiecza to przed zmianą konfiguracji przyrządu za pomocą wskaźnika przez osobę nieuprawnioną $\rightarrow \cong 48$.

| Rodzaj | Dostęp do odczytu | | Dostęp do zapisu | |
|------------------|------------------------------------|----------------------------|------------------------------------|----------------------------|
| uzytkownika | Brak kodu dostępu (fabrycznego) | Po podaniu kodu dostępu | Brak kodu dostępu (fabrycznego) | Po podaniu kodu dostępu |
| Operator | V | V | V | |
| Utrzymanie ruchu | ~ | ~ | ~ | ~ |

Uprawnienia dostępu do parametrów

W przypadku wprowadzenia błędnego kodu dostępu, użytkownik uzyskuje prawa dostępu dla typu użytkownika **Operator**.

Typ aktualnie zalogowanego użytkownika jest wskazywany w **Pokaż tryb dostępu** parameter (obsługa za pomocą przycisków obsługi na wskaźniku) lub **Analiza trybu dostępu** parameter (obsługa za pomocą oprogramowania narzędziowego).

8.2.3 Dostęp do danych - bezpieczeństwo danych

Blokada za pomocą kodu dostępu

Korzystając ze zdefiniowanego przez użytkownika kodu dostępu, parametry konfiguracyjne przyrządu można zablokować i nie można ich już zmienić za pomocą przycisków obsługi.

Definiowanie kodu dostępu za pomocą przycisków obsługi na wskaźniku

- Ścieżka dostępu: Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja → Określ kod dostępu → Określ kod dostępu
- 2. Wybrać maks. 4-cyfrową liczbę jako kod dostępu.
- 3. Wprowadzić ponownie ten sam kod w **Potwierdź kod dostępu** parameter.
 - ← Parametry zabezpieczone przed zapisem są poprzedzone symbolem 🖻.

Definiowanie kodu dostępu w oprogramowaniu narzędziowym (np. FieldCare)

- Ścieżka dostępu: Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja → Określ kod dostępu
- 2. Wybrać maks. 4-cyfrową liczbę jako kod dostępu.
 - 🕒 Blokada zapisu jest aktywna.

Parametry, które zawsze można zmieniać

Funkcja blokady zapisu nie obejmuje niektórych parametrów niemających wpływu na pomiar. Pomimo ustawienia kodu dostępu, parametry te można zawsze zmienić nawet, gdy inne parametry są zablokowane.

Jeśli w oknie nawigacji i edycji przez 10 minut nie zostanie naciśnięty żaden przycisk, blokada parametrów zostanie włączona automatycznie. Jeśli użytkownik powróci z okna nawigacji i edycji do trybu wyświetlania wartości mierzonej, po 60 s następuje automatyczne włączenie blokady parametrów.

• W dokumencie "Parametry urządzenia" każdy parametr zabezpieczony przed zapisem jest oznaczony symbolem 🗟.

Wyłączenie blokady zapisu za pomocą kodu dostępu

Jeśli na wskaźniku wyświetlana jest ikona @przed danym parametrem, parametr ten jest zabezpieczony przed zapisem za pomocą kodu użytkownika i jego wartości nie można zmienić za pomocą przycisków obsługi na wskaźniku → 🗎 48.

Blokadę zapisu za pomocą przycisków obsługi można zdjąć po wprowadzeniu kodu użytkownika.

1. Po naciśnięciu przycisku Epojawi się monit o wprowadzenie kodu dostępu.

2. Wprowadzić kod dostępu.

└ Ikona B przed nazwą parametru znika; wszystkie parametry zabezpieczone przed zapisem są teraz odblokowane.

Wyłączenie blokady zapisu za pomocą kodu dostępu

Za pomocą wskaźnika

- Ścieżka dostępu: Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja → Określ kod dostępu → Określ kod dostępu
- 2. Wprowadzić 0000.
- 3. Ponownie wprowadzić 0000 w Potwierdź kod dostępu parameter.
 - Blokada zapisu jest wyłączona. Parametry można zmieniać bez wprowadzania kodu dostępu.

Poprzez oprogramowanie obsługowe (np. FieldCare)

- Ścieżka dostępu: Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja → Określ kod dostępu
- 2. Wprowadzić **0000**.
 - Blokada zapisu jest wyłączona. Parametry można zmieniać bez wprowadzania kodu dostępu.

Blokada zapisu za pomocą przełącznika blokady zapisu

W przeciwieństwie do blokady zapisu za pomocą kodu użytkownika, pozwala on na zablokowanie możliwości zmiany wszystkich parametrów w menu obsługi, za wyjątkiem **"Kontrast wskazań" parameter**.

Parametry są wtedy dostępne w trybie tylko do odczytu i nie można ich edytować (z wyjątkiem **"Kontrast wskazań" parameter**):

- Za pomocą wskaźnika
- Poprzez interfejs serwisowy (CDI)
- Poprzez interfejs HART



- 1. Wykręcić wkręt zabezpieczający.
- 2. Odkręcić pokrywę przedziału elektroniki.
- 3. Nieznacznie obrócić i wyciągnąć wskaźnik z obudowy. Dla ułatwienia dostępu do przełącznika blokady, wskaźnik należy zawiesić na krawędzi przedziału elektroniki.



- 4. Ustawienie przełącznika blokady zapisu (WP) w module elektroniki w pozycji **ON** powoduje włączenie sprzętowej blokady zapisu. Ustawienie przełącznika blokady zapisu (WP) w module elektroniki w pozycji **OFF** (ustawienie fabryczne) powoduje wyłączenie sprzętowej blokady zapisu.
 - Gdy sprzętowa blokada zapisu jest włączona, w Stan blokady parameter wybrana jest Blokada sprzętu option. Dodatkowo, w oknie wskazywania wartości mierzonej w nagłówku oraz w widoku nawigacji po menu, przed parametrami wyświetlana jest ikona a.



Gdy sprzętowa blokada zapisu jest wyłączona, w parametrze **Stan blokady** parameter nie jest wyświetlana żadna opcja. W oknie wskazywania wartości mierzonej w nagłówku oraz w widoku nawigacji po menu, znika ikona 🖻 przed parametrami.

- 5. Wprowadzić kabel spiralny w szczelinę pomiędzy obudową a modułem elektroniki, wsadzić wskaźnik, ustawiając go w odpowiedniej pozycji w obudowie modułu elektroniki.
- 6. Ponowny montaż przetwornika wykonywać w kolejności odwrotnej do demontażu.

Włączanie i wyłączanie blokady przycisków

Funkcja blokady przycisków umożliwia wyłączenie dostępu do całego menu obsługi za pomocą przycisków. Uniemożliwia to nawigację po menu obsługi oraz zmianę wartości poszczególnych parametrów. Można jedynie odczytywać wskazania wartości mierzonych na wskaźniku.

Włączanie i wyłączanie blokady wykonuje się za pomocą menu kontekstowego.

Włączanie blokady przycisków

🚹 Dla wyświetlacza SD03

- Blokada przycisków jest włączana automatycznie:
- Gdy żaden przycisk nie zostanie naciśnięty przez ponad 1 minutę.
- Każdorazowo po ponownym uruchomieniu przyrządu.

Ręczne włączenie blokady przycisków:

1. Z poziomu wskazań wartości mierzonych.

- Nacisnąć przycisk 🗉 przez co najmniej 2 s.
- └ Pojawia się menu kontekstowe.
- 2. Z menu kontekstowego wybrać opcję Blokada przycisków włączona.
 - ➡ Blokada przycisków jest włączona.

Próba dostępu do menu obsługi przy włączonej blokadzie przycisków powoduje wyświetlenie komunikatu **BlokadaPrzycWł**.

Wyłączanie blokady przycisków

1. Blokada przycisków jest włączona.

Nacisnąć przycisk 🗉 przez co najmniej 2 s.

- └ Pojawia się menu kontekstowe.
- 2. Z menu kontekstowego wybrać opcję Blokada przycisków wyłączona.
 - 🕒 Blokada przycisków jest wyłączona.

Interfejs Bluetooth®

Transmisja sygnałów poprzez interfejs Bluetooth® jest szyfrowana za pomocą techniki kryptograficznej testowanej przez Instytut Fraunhofera

- Bez zainstalowanej aplikacji SmartBlue, przyrząd nie będzie widoczny poprzez sieć $Bluetooth^{\circledast}$
- Pomiędzy jednym czujnikiem a jednym smartfonem lub tabletem może być nawiązane tylko jedno połączenie typu punkt-punkt

8.3 Wskaźnik i elementy obsługi

8.3.1 Wygląd wskaźnika



🖻 22 Wskaźnik z przyciskami do obsługi lokalnej

- 1 Wskazanie wartości mierzonej (1 wartość, maks. rozmiar wskazania)
- 1.1 Nagłówek z oznaczeniem punktu pomiarowego i symbolem błędu (gdy stan błędu jest aktywny)
- 1.2 Symbole wartości mierzonych
- 1.3 Wartość mierzona
- 1.4 Jednostka
- 2 Wskazanie wartości mierzonej (1 wykres słupkowy + 1 wartość)
- 2.1 Wykres słupkowy wartości mierzonej 1
- 2.2 Wartość mierzona 1 (wraz z jednostką)
- 2.3 Symbole wartości mierzonej 1
- 2.4 Wartość mierzona 2
- 2.5 Jednostka wartości mierzonej 2
- 2.6 Symbole wartości mierzonej 2
- *3* Wskazanie parametru (w przykładzie: parametr z listą wyboru)
- 3.1 Nagłówek z nazwą parametru i symbolem błędu (gdy stan błędu jest aktywny)
- 3.2 Lista wyboru; 🗹 oznacza aktualną wartość parametru.
- 4 Matryca do wprowadzania liczb
- 5 Matryca do wprowadzania znaków alfanumerycznych i znaków specjalnych

Symbole wyświetlane dla podmenu

| Symbol | Znaczenie | |
|------------------------|--|--|
| A0018367 | Wyświetlacz / obsługa Symbol ten jest wyświetlany: • w menu głównym obok opcji "Wyświetlacz/obsługa" • w nagłówku, po wybraniu opcji menu "Wyświetlacz/obsługa" | |
| A 0018364 | Ustawienia Symbol ten jest wyświetlany: • w menu głównym obok opcji "Ustawienia" • w nagłówku, po wybraniu opcji menu "Ustawienia" | |
| ** | Ekspert Symbol ten jest wyświetlany: • w menu głównym obok opcji "Ekspert" • w nagłówku, po wybraniu opcji menu "Ekspert" | |
| ک ر ۵0018366 | Diagnostyka Symbol ten jest wyświetlany: • w menu głównym obok opcji "Diagnostyka" • w nagłówku, po wybraniu opcji menu "Diagnostyka" | |

Symbole statusu

| A0032 | "Błąd" Sygnalizuje usterkę przyrządu. Wskazanie wartości mierzonej jest błędne. |
|-------------------|--|
| C | ⁹⁵ Przyrząd pracuje w trybie serwisowym (np. podczas symulacji). |
| S A0032 | "Poza specyfikacją" Przyrząd pracuje: Poza zakresem określonym w specyfikacji technicznej (np. podczas przygotowania do pracy lub czyszczenia) Poza parametrami konfiguracyjnymi ustawionymi przez użytkownika (np. wartość poziomu poza skonfigurowanym zakresem) |
| M 40032 | "Wymaga konserwacji" Konieczna jest konserwacja przyrządu. Wartość mierzona jest wciąż poprawna. |

Symbole blokady

| Symbol | Znaczenie |
|----------|---|
| A0013148 | Wskazanie parametru Oznacza brak możliwości edycji wyświetlanego parametru. |
| A0013150 | Przyrząd zablokowany Przed nazwą parametru: włączona blokada za pomocą przycisków lub programowo. W nagłówku wskazania wartości mierzonej: włączona blokada za pomocą przycisków. |

Symbole wartości mierzonych

| Symbol | Znaczenie |
|------------------------|--|
| Wartości mierzone | |
| ~~ | Poziom |
| A0032892 | |
| ⊢→ | Odległość |
| A0032893 | Wyjście pradowe |
| A0032908 | |
| A | Prąd mierzony |
| A0032894 | |
| Ú | Napięcie na zaciskach |
| A0032895 | |
| | Temperatura modułu elektroniki czujnika |
| A0032896 | |
| Kanały pomiarowe | |
| (1) | Kanał pomiarowy 1 |
| A0032897 | |
| (2) | Kanał pomiarowy 2 |
| A0032898 | |
| Status wartości mierzo | nej |
| A0018361 | Status "Alarm" Pomiar jest przerywany. Sygnał wyjściowy przyjmuje zdefiniowaną wartość alarmową. Generowany jest komunikat diagnostyczny. |
| A0018360 | Status "Ostrzeżenie" Przyrząd kontynuuje pomiary. Generowany jest komunikat diagnostyczny. |

| 8.3.2 Przy | ciski | obsługi |
|------------|-------|---------|
|------------|-------|---------|

| Przycisk | Znaczenie |
|-----------------|---|
| | Przycisk "minus" W menu, podmenu Następuje przesunięcie paska zaznaczenia w górę, w obrębie danej listy wyboru. W edytorze tekstu i liczb W masce wprowadzania powoduje przesunięcie paska zaznaczenia w lewo (w tył). |
| + A0018329 | Przycisk plus <i>W menu, podmenu</i> Następuje przesunięcie paska zaznaczenia w dół, w obrębie danej listy wyboru. <i>W edytorze tekstu i liczb</i> W masce wprowadzania powoduje przesunięcie paska zaznaczenia w prawo (w przód). |
| E 40018328 | Przycisk Enter Na wskazaniu wartości mierzonej Po naciśnięciu przycisku na krótko następuje otwarcie menu obsługi. Po naciśnięciu przycisku przez 2 s następuje otwarcie menu kontekstowego. W menu, podmenu Naciśnięcie przycisku na krótko Otwiera wybrane menu, podmenu lub parametr. Po naciśnięciu przycisku przez 2 sdla parametru: Powoduje otwarcie tekstu pomocy (jeśli istnieje) dla funkcji lub parametru. W edytorze tekstu i liczb Naciśnięcie przycisku na krótko Powoduje otwarcie wybranej grupy. Powoduje otwarcie wybranej grupy. Powoduje wykonanie wybranego działania. Naciśnięcie przycisku przez 2 s powoduje zatwierdzenie edytowanej wartości parametru. |
| -++ + | Przycisk ESC (jednoczesne naciśnięcie obu przycisków) <i>W menu, podmenu</i> Naciśnięcie przycisku na krótko Powoduje wyjście z danego poziomu menu i przejście do następnego wyższego poziomu. Jeśli otwarty jest tekst pomocy, powoduje zamknięcie tekstu pomocy dla danego parametru. Naciśnięcie przycisku przez 2 spowoduje powrót do wskazania wartości mierzonej ("pozycja Home"). <i>W edytorze tekstu i liczb</i> Powoduje zamknięcie edytora tekstu lub liczb bez zastosowania zmian. |
| -+E 40032910 | Kombinacja przycisków Minus/Enter (jednoczesne naciśnięcie i przytrzymanie obu przycisków) Zmniejszenie kontrastu (większa jasność). |
| ++E | Kombinacja przycisków Plus/Enter (jednoczesne naciśnięcie i przytrzymanie obu przycisków) Zwiększenie kontrastu (mniejsza jasność). |

8.3.3 Wprowadzanie liczb i tekstu



Maska wprowadzania

W edytorze liczb i tekstu maska wprowadzania zawiera następujące symbole:

Symbole w edytorze liczb

| Symbol | Znaczenie |
|---------------|---|
| 0 | Wybiera liczby 09. |
| 9 | |
| • A0016619 | Wstawia separator dziesiętny w pozycji kursora. |
| | Wstawia znak minus w pozycji kursora. |
| A0013985 | Zatwierdza wybór. |
| A0016621 | Przesuwa kursor o jedną pozycję w lewo. |
| X A0013986 | Zamyka edytor bez wprowadzania zmian. |
| | Kasuje wszystkie wprowadzone znaki. |

Symbole w edytorze tekstu

| Symbol | Znaczenie |
|---------------------------------|--|
| (ABC_) (XYZ) A0013997 | Wybór liter AZ |
| (Aa1@) | Przełącza Pomiędzy wielkimi i małymi literami alfabetu Na wprowadzanie liczb Na wprowadzanie znaków specjalnych |

| A0013985 | Zatwierdza wybór. |
|----------|---------------------------------------|
| | Umożliwia wybór narzędzi do korekcji. |
| A0013986 | Zamyka edytor bez wprowadzania zmian. |
| | Kasuje wszystkie wprowadzone znaki. |

Symbole korekcji po naciśnięciu przycisku 🚈

| Ikona | Znaczenie |
|----------|--|
| C | Kasuje wszystkie wprowadzone znaki. |
| A0032907 | |
| - | Przesuwa kursor o jedną pozycję w prawo. |
| A0018324 | |
| - | Przesuwa kursor o jedną pozycję w lewo. |
| A0018326 | |
| × | Kasuje znak poprzedzający pozycję kursora. |
| A0032906 | |

8.3.4 Otwieranie menu kontekstowego

Menu kontekstowe umożliwia szybki dostęp do następujących pozycji menu, bezpośrednio z poziomu wskazywania wartości mierzonych:

- Ustawienia
- Kopia ustawień
- Krzywa obw. echa
- BlokadaPrzycWł

Otwieranie i zamykanie menu kontekstowego

Z poziomu wskazań wartości mierzonych.

- 1. Nacisnąć przycisk 🗉 przez 2 s.
 - └ Otwiera się menu kontekstowe.



- 2. Nacisnąć jednocześnie przycisk 🗆 i 🛨.
 - Menu kontekstowe zostanie zamknięte i ponownie pojawi się wskazanie wartości mierzonej.

Wybór pozycji menu kontekstowego

- 1. Otworzyć menu kontekstowe.
- 2. Przyciskiem 🛨 przejść do żądanej pozycji menu.
- 3. Nacisnąć przycisk 🗉 celem zatwierdzenia wyboru.
 - 🕒 Wybrana pozycja menu otwiera się.

8.3.5 Wyświetlanie krzywej obwiedni na wskaźniku

Celem oceny sygnału mierzonego, istnieje możliwość wyświetlenia krzywej obwiedni oraz krzywej mapowania, jeśli zarejestrowana została mapa zbiornika:



9 Integracja z systemami sterowania procesem poprzez protokół HART

9.1 Informacje podane w plikach opisu urządzenia (DD)

| ID producenta | 17 (0x11) |
|----------------|---|
| Typ urządzenia | 0x112B |
| Wersja HART | 7.0 |
| Pliki DD | Informacje i pliki można znaleźć pod adresem: • www.pl.endress.com • www.hartcomm.org |

9.2 Zmienne mierzone przesyłane z wykorzystaniem protokołu HART

Fabrycznie do zmiennych HART przyrządu przyporządkowane są następujące wartości mierzone:

| Zmienna urządzenia | Wartość mierzona |
|-----------------------|--------------------------|
| Wartość pierwsza (PV) | Poziom |
| Wartość druga (SV) | Odległość |
| Wartość trzecia (TV) | Amplituda absolutna echa |
| Wartość czwarta (QV) | Amplituda względna echa |



W pętli HART multidrop tylko jedno urządzenie może wykonywać transmisję sygnałów analogowych. Wszystkie pozostałe urządzenia muszą być skonfigurowane następująco:

- "Aktualny zakres" parameter = "Ustalony prąd wyjściowy" option
- "Ustalony prąd wyjściowy" parameter = 4 mA

10 Uruchomienie za pomocą aplikacji SmartBlue

10.1 Wymagania

Wymagania dotyczące urządzenia

Uruchomienie za pomocą aplikacji SmartBlue jest możliwe wyłącznie wtedy, gdy urządzenie posiada zainstalowany moduł Bluetooth.

Wymagania systemowe aplikacji SmartBlue

Aplikacja SmartBlue jest dostępna do pobrania dla urządzeń z systemem operacyjnym Android ze Sklepu Google Play a dla urządzeń z systemem operacyjnym iOS ze Sklepu iTunes.

- Urządzenia z systemem operacyjnym iOS: iPhone 4S lub wyższy od wersji iOS9.0; iPad2 lub wyższy od wersji iOS9.0; iPod Touch 5. generacji lub wyższej od wersji iOS9.0
- Urządzenia z systemem operacyjnym Android: od Android 4.4 KitKat i Bluetooth[®] 4.0

Hasło początkowe

Hasłem początkowym, pozwalającym na ustanowienie po raz pierwszy połączenia z urządzeniem jest numer ID modułu Bluetooth. Można je znaleźć:

- na karcie informacyjnej dostarczonej wraz z urządzeniem. Dokument z numerem seryjnym jest również dostępny na platformie W@M.
- na tabliczce znamionowej modułu Bluetooth.



🖻 23 Przetwornik z zainstalowanym modułem Bluetooth

- 1 Obudowa modułu elektroniki
- 2 Tabliczka znamionowa modułu Bluetooth; numer ID podany na tabliczce służy jako hasło początkowe.

Dane uwierzytelniające (w tym hasło po zmianie przez użytkownika) nie są zapisywane w urządzeniu, ale w module Bluetooth. Należy o tym pamiętać, gdy moduł jest wymontowywany z jednego urządzenia i instalowany w innym.

10.2 Uruchomienie

Pobrać i zainstalować aplikację SmartBlue

1. W celu pobrania aplikacji, zeskanować kod QR lub wprowadzić "SmartBlue" w polu wyszukiwania



🖻 24 🛛 Link do pobrania



7. Po pierwszym zalogowaniu hasło należy zmienić

8. Przesuwając palcem po ekranie można wyświetlić dodatkowe informacje (np. menu główne)



🖻 28 Menu główne

Krzywe obwiedni echa można wyświetlić i zapisać w pamięci

Oprócz krzywej obwiedni echa, wyświetlane są następujące wartości:

- D = Odległość
- L = Poziom

•

- A = Amplituda absolutna
- W przypadku wykonywania zrzutu ekranu, zapisywany jest wyświetlany fragment wykresu (z uwzględnieniem powiększenia)
- W przypadku sekwencji wideo, zapisywany jest cały obszar wykresu, bez uwzględniania powiększenia

Krzywą obwiedni echa (w postaci sekwencji wideo) można również przesyłać za pomocą smartfonu lub tabletu.



🗉 29 Krzywa obwiedni echa (przykładowa) w aplikacji SmartBlue; widok na urządzeniu z systemem Android

- 1 Rejestracja zapisu wideo
- 2 Wykonanie zrzutu ekranu
- 3 Przejście do menu mapowania
- 4 Start/stop zapisu wideo
- 5 Zmiana punktu czasowego na osi czasu



🛃 30 Krzywa obwiedni echa (przykładowa) w aplikacji SmartBlue; widok na urządzeniu z systemem IoS

- 1 Rejestracja zapisu wideo
- 2 3 Wykonanie zrzutu ekranu
- Przejście do menu mapowania
- 4 Start/stop zapisu wideo
- 5 Zmiana punktu czasowego na osi czasu

11 Uruchomienie punktu pomiarowego za pomocą interaktywnego asystenta uruchomień

Oprogramowanie FieldCare i DeviceCare posiada wbudowanego, interaktywnego asystenta, który prowadzi użytkownika krok po kroku przez procedurę uruchomienia⁴⁾.

- **1.** Połączyć przyrząd z oprogramowaniem FieldCare lub DeviceCare $\rightarrow \square$ 45.
- 2. Otworzyć przyrząd w oprogramowaniu FieldCare lub DeviceCare.
 - └ Wyświetlona zostanie strona główna konfiguratora urządzenia:

| Commissioning SIL/WHG confirm | nation | | |
|--------------------------------|--|---|---------------------------------------|
| Instrument health status | | | |
| | | | |
| | | | |
| | | | |
| | | | |
| Process variables - Device tag | : MICROPILOT | | |
| Process variables - Device tag | : MICROPILOT | Distance | Absolute echo amplitude |
| Process variables - Device tag |): MICROPILOT | Distance | Absolute echo amplitude |
| Process variables - Device tag | : MICROPILOT | Distance 2,845 m | Absolute echo amplitude -28,783 dB |
| Process variables - Device tag | 9: MICROPILOT ■ 100,000 ■ 80,000 = 60,000 = 40,000 | Distance 2,845 m Relative echo amplitude | Absolute echo amplitude -28,783 dB |

- 1 Uruchomienie asystenta następuje za pomocą przycisku "Commissioning" [Uruchomienie].
- 3. Kliknąć przycisk "Commissioning", aby uruchomić asystenta.
- 4. Wprowadzić lub wybrać odpowiednią wartość dla każdego parametru. Wartości są natychmiast zapisywane w pamięci przyrządu.
- 5. Kliknąć "Next"[Dalej], aby przejść do następnej strony.
- 6. Po zakończeniu ostatniej strony, kliknąć "End of sequence" [Koniec sekwencji], aby zamknąć asystenta.
- Jeśli asystent zostanie zamknięty przed ustawieniem wszystkich niezbędnych parametrów, przyrząd może znaleźć się w nieokreślonym stanie. W tym przypadku zaleca się przywrócenie ustawień domyślnych.

⁴⁾ DeviceCare jest dostępna do pobrania na stronie www.software-products.endress.com. Pobranie wymaga rejestracji na portalu oprogramowania Endress+Hauser.

12 Uruchomienie za pomocą menu obsługi

12.1 Montaż i kontrola funkcjonalna

Przed uruchomieniem punktu pomiarowego należy przeprowadzić wszystkie końcowe procedury kontrolne:

- "Kontrola po wykonaniu montażu" (lista kontrolna) → 🗎 31
- "Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych" (lista kontrolna)
 $\rightarrow \ \mbox{\ensuremath{\square}} 41$

12.2 Wybór języka obsługi

Ustawienie fabryczne: English lub język określony w zamówieniu



🖻 31 Przykładowe wskazanie na wskaźniku lokalnym



12.3 Konfiguracja pomiaru poziomu



- R Punkt odniesienia pomiaru
- D Odległość
- L Poziom
- E Kalibracja -Pusty- (= zero) F Kalibracja -Pełny- (= Zakres)
- ____
- 1. Ustawienia → Etykieta urządzenia
 - 🛏 Wprowadzić etykietę urządzenia.
- 2. Ustawienia → Jednostka w pomiarze odległości
 - Wybrać jednostkę odległości.
- 3. Ustawienia → Typ zbiornika
- 4. Ustawienia → Maks. prędkość napełniania (mat. sypkie)
 - 🛏 Wprowadzić maks. spodziewaną prędkość napełniania (mat. sypkie).
- 5. Ustawienia → Maks. prędkość opróżniania (mat. sypkie)
 - Wprowadzić maks. spodziewaną prędkość opróżniania (mat. sypkie).
- 6. Ustawienia → Kalibracja -Pusty-
 - Wprowadzić wartość poziomu "pusty" E (odległość od punktu odniesienia R pomiaru do poziomu 0%)
- 7. Jeżeli zakres pomiarowy obejmuje jedynie górną część zbiornika (wartość E jest dużo mniejsza od wysokości zbiornika), należy obowiązkowo wprowadzić rzeczywistą wysokość zbiornika. Jeśli zbiornik posiada dno stożkowe, wysokości zbiornika nie należy zmieniać, ponieważ zwykle w tych aplikacjach wymiar E nie jest dużo mniejszy od wysokości zbiornika.

Ustawienia
 \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Pozio
m \rightarrow Wysokość zbiornika

- 8. Ustawienia → Kalibracja -Pełny-
 - Wprowadzić odległość "Pełny" F (odległość od poziomu odpowiadającego 0% do poziomu odpowiadającego 100%).
- 9. Ustawienia → Poziom
 - └ Wskazuje wartość mierzoną poziomu L.

- 10. Ustawienia \rightarrow Odległość
 - 🕒 Wskazuje odległość zmierzoną od punktu odniesienia pomiaru (R) do poziomu L.
- 11. Ustawienia → Jakość sygnału
 - 🛏 Wskazuje jakość sygnału echa poziomu.
- **12.** Ustawienia \rightarrow Mapowanie \rightarrow Potwierdź odległość
 - Odległość wskazywaną należy porównać z odległością rzeczywistą, w celu rozpoczęcia rejestracji mapy echa zakłócającego.
- **13.** Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Poziom \rightarrow Jednostka poziomu

Bezwzględnie zalecane jest, aby ustawić maksymalną prędkość napełniania i opróżniania odpowiednio do rzeczywistego procesu.

12.4 Zapis krzywej odniesienia

Po skonfigurowaniu pomiaru zalecane jest zarejestrowanie aktualnej krzywej obwiedni echa jako krzywej referencyjnej. Krzywa referencyjna może być wykorzystana później do celów diagnostycznych. Do rejestracji krzywej obwiedni echa służy **Zachowaj krzywą** odniesienia parameter.

Ścieżka menu

Ekspert \rightarrow Diagnostyka \rightarrow Diagnostyka obwiedni \rightarrow Zachowaj krzywą odniesienia

Znaczenie opcji

- Nie
- Zapis nie jest wykonywany
- Tak

Aktualna krzywa obwiedni echa jest zapisywana jako krzywa odniesienia.

Krzywa odniesienia może być wyświetlana na wykresie krzywej obwiedni echa w oprogramowaniu FieldCare tylko po jej wczytaniu z urządzenia do FieldCare. Do tego służy funkcja "Load Reference Curve" [Załaduj krzywą odniesienia] w oprogramowaniu FieldCare.

|--|

🖻 33 Przycisk funkcji "Load Reference Curve" [Załaduj krzywą odniesienia]

12.5 Konfiguracja wskaźnika

12.5.1 Ustawienia fabryczne konfiguracji wskaźnika

| Parametry | Ustawienie fabryczne |
|-----------------------|----------------------|
| Language | English |
| Wartość wyświetlana 1 | Poziom |
| Wartość wyświetlana 2 | Brak |
| Wartość wyświetlana 3 | Brak |
| Wartość wyświetlana 4 | Brak |

12.5.2 Konfiguracja wskaźnika

Do konfiguracji wskaźnika służy następujące podmenu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Wskaźnik

12.6 Konfiguracja wyjść prądowych

12.6.1 Ustawienie fabryczne wyjść prądowych

| Wyjście prądowe | Przypisana wartość mierzona | Wartość odpowiadająca 4 mA | Wartość odpowiadająca 20 mA |
|--------------------|--------------------------------|---|---|
| 1 | Poziom | 0% lub odpowiednia wartość poziomu po linearyzacji | 100% lub odpowiednia wartość poziomu po linearyzacji |
| 2 ¹⁾ | Odległość | 0 | Kalibracja -Pusty- |

1) dla przyrządów z 2 wyjściami prądowymi

12.6.2 Konfiguracja wyjść prądowych

Do konfiguracji wyjść prądowych służą następujące menu:

Ustawienia podstawowe

Ustawienia
 \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Wyjście prądow
e $1 \dots 2$

Ustawienia zaawansowane

Ekspert \rightarrow Wyjście \rightarrow Wyjście prądowe 1 Patrz "Opis parametrów przyrządu" GP01101F

12.7 Zarządzanie konfiguracją

Po uruchomieniu przyrządu istnieje możliwość zapisania aktualnej konfiguracji przyrządu, skopiowania jej do przyrządu w innym punkcie pomiarowym lub przywrócenia jego ostatnich, poprawnych ustawień. Do tego służy **Zarządzanie konfiguracją przyrządu** parameter oraz jego opcje.

Ścieżka menu

Ustawienia
 \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Kopiowanie ustawień do pamięci wskaźnik
a \rightarrow Zarządzanie konfiguracją przyrządu

Znaczenie opcji

Anuluj

Wyjście z parametru, żadna operacja nie jest wykonywana.

Wykonaj kopię zapasową

Kopia zapasowa aktualnej konfiguracji przyrządu w pamięci HistoROM (wbudowanej w przyrząd) jest zapisywana w module wskaźnika. Kopia ta zawiera dane przetwornika i czujnika.

Przywróć

Ostatnia kopia zapasowa konfiguracji przyrządu jest kopiowana z modułu wskaźnika do pamięci HistoROM przyrządu. Kopia ta zawiera dane przetwornika i czujnika.

Powiel

Konfiguracja przetwornika jest kopiowana na innym przyrządzie za pomocą modułu wskaźnika. W przesłanych danych konfiguracyjnych **nie** są uwzględnione następujące parametry, które charakteryzują pojedynczy punkt pomiarowy:

- Kod danych HART
- Krótki znacznik HART
- Komunikat HART
- Deskryptor HART
- Adres HART
- Etykieta urządzenia
- Rodzaj medium
- Porównaj

Konfiguracja przyrządu zapisana w module wskaźnika jest porównywana z aktualną konfiguracją w pamięci HistoROM. Wynik porównania jest wyświetlany w **Wynik porównania** parameter.

Usuń kopię zapasową

Kopia zapasowa konfiguracji przyrządu jest kasowana z modułu wskaźnika przyrządu.

Podczas wykonywania tej operacji konfiguracja nie może być edytowana za pomocą wskaźnika, a na wskaźniku wyświetlany jest komunikat o postępie.

Jeśli istniejąca kopia zapasowa zostanie odtworzona na innym przyrządzie za pomocą **Przywróć** option, niektóre funkcje przyrządu mogą być niedostępne. W niektórych przypadkach nawet reset urządzenia nie spowoduje przywrócenia pierwotnego statusu.

Do przesłania konfiguracji do innego przyrządu, należy zawsze korzystać z **Powiel** option.
12.8 Zabezpieczenie ustawień przed zmianą przez osoby nieuprawnione

Istnieją następujące sposoby zabezpieczenia ustawień przez zmianą przez osoby nieuprawnione:

- Poprzez przełącznik blokady (sprzętowo) → 🖺 49

13 Diagnostyka i usuwanie usterek

13.1 Ogólne wskazówki diagnostyczne

13.1.1 Błędy ogólne

| Błąd | Możliwa przyczyna | Działania | |
|---|--|--|--|
| Przyrząd nie reaguje. | Napięcie zasilające jest niezgodne ze specyfikacją na tabliczce znamionowej. | Podłączyć do sieci o odpowiednim napięciu. | |
| | Nie zachowano biegunowości. | Zmienić biegunowość. | |
| | Nie jest zapewniony właściwy kontakt przewodu z zaciskiem. | Zapewnić właściwy kontakt przewodu z zaciskiem. | |
| Niewidoczne wskazania na wskaźniku | Za mały lub za duży kontrast wyświetlacza. | Zwiększyć kontrast, wciskając jednocześnie przycisk | |
| | Niewłaściwe podłączenie wtyku przewodu wskaźnika. | Podłączyć właściwie wtyk przewodu. | |
| | Uszkodzony wyświetlacz. | Wymienić wyświetlacz. | |
| Po uruchomieniu przyrządu | Zakłócenia elektromagnetyczne | Sprawdzić uziemienie przyrządu. | |
| lub podłączeniu wskaznika wyświetlany jest komunikat "Błąd komunikacji" | Uszkodzony przewód lub wtyczka wyświetlacza. | Wymienić wyświetlacz. | |
| Nie można skopiować parametrów z jednego urządzenia do innego. Dostępne są wyłącznie opcje "Zapisz" i "Przerwij". | Jeśli nie zapisano wcześniej kopii zapasowej konfiguracji w pamięci wskaźnika, kopia zapasowa we wskaźniku nie będzie rozpoznawana. | Podłączyć wskaźnik (z zapisaną kopią zapasową) i zrestartować przyrząd. | |
| Prąd wyjściowy <3,6 mA | Błędne podłączenie przewodu sygnałowego. | Sprawdzić podłączenie. | |
| | Uszkodzony moduł elektroniki. | Wymienić moduł elektroniki. | |
| Brak komunikacji HART. | Brak rezystora komunikacyjnego lub rezystor niewłaściwie zainstalowany. | Zainstalować odpowiednio rezystor komunikacyjny (250 Ω). | |
| | Niewłaściwe podłączenie modemu Commubox. | Podłączyć odpowiednio modem Commubox . | |
| | Modem Commubox nie przełączony na tryb HART. | Przestawić przełącznik trybu pracy modemu Commubox do pozycji HART. | |
| Nie działa komunikacja przez interfejs CDI. | Błędne ustawienie portu COM w komputerze. | Sprawdzić i w razie potrzeby zmienić ustawienie portu COM w komputerze. | |
| Błędne wyniki pomiarów. | Błąd parametryzacji | Sprawdzić parametryzację i w razie potrzeby zmienić. | |
| Przyrząd niedostępny poprzez aplikację SmartBlue | Brak połączenia Bluetooth | Włączyć komunikację Bluetooth na smartfonie lub tablecie. | |
| | Przyrząd jest już połączony w innym smartfonem lub tabletem | Przerwać połączenie z innym smartfonem/ tabletem. | |
| | Nie podłączono modułu Bluetooth. | Podłączyć moduł Bluetooth (patrz dokument SD02252F). | |
| Nie można zalogować się poprzez aplikację SmartBlue | Przyrząd jest uruchamiany po raz pierwszy | Wprowadzić hasło początkowe (numer ID modułu Bluetooth) i zmienić je. | |

| Błąd | Możliwa przyczyna | Działania |
|--|--------------------------|---|
| Nie można obsługiwać | Wprowadzono błędne hasło | Wprowadzić poprawne hasło |
| przyrządu poprzez aplikację SmartBlue | Zapomniano hasła | Skontaktować się z Serwisem Endress +Hauser (https://www.pl.endress.com/pl/ Kontakt) |

| Błąd Możliwa przyczyna | | Rozwiązanie | | |
|--|---|--|--|--|
| Urządzenie niewidoczne na liście Brak połączenia Bluetooth | | Włączyć komunikację Bluetooth® w smartfonie lub tablecie | | |
| | | Wyłączona komunikacja Bluetooth® w czujniku, wykonać procedurę przywrócenia komunikacji | | |
| Urządzenie niewidoczne na liście | Przyrząd jest już połączony z innym smartfonem lub tabletem | Pomiędzy czujnikiem a jednym smartfonem lub tabletem może być nawiązane tylko jedno połączenie typu punkt-punkt | | |
| Urządzenie jest widoczne na liście, ale niemożliwy jest dostęp do niego za pomocą aplikacji | Urządzenie ma zainstalowany system Android | Czy w aplikacji jest włączona funkcja lokalizacji, czy została włączona przy pierwszym uruchomieniu? | | |
| SmartBlue | | W niektórych wersjach systemu Android, oprócz komunikacji Bluetooth®, musi być włączony GPS lub funkcja lokalizacji | | |
| | | Włączyć GPS - zamknąć całkowicie aplikację i zrestartować, włączyć funkcję lokalizacji | | |
| Urządzenie jest widoczne na liście, ale niemożliwy jest dostęp do niego za pomocą aplikacji SmartBlue | Urządzenie ma zainstalowany system IoS Apple | Zalogować się Wprowadzić nazwę użytkownika "admin" Wprowadzić hasło początkowe (numer ID modułu Bluetooth), zwracając uwagę na małe i wielkie litery | | |
| Nie można zalogować się poprzez aplikację SmartBlue | Przyrząd jest uruchamiany po raz pierwszy | Wprowadzić hasło początkowe (numer ID modułu Bluetooth), zwracając uwagę na małe i wielkie litery | | |
| Nie można obsługiwać przyrządu poprzez aplikację SmartBlue | Wprowadzono błędne hasło | Wprowadzić poprawne hasło | | |
| Nie można obsługiwać przyrządu poprzez aplikację SmartBlue | Zapomniano hasła | Skontaktować się z Serwisem Endress+Hauser (https://www.pl.endress.com/pl/Kontakt) | | |

13.1.2 Błąd podczas obsługi za pomocą aplikacji SmartBlue

13.1.3 Błędy parametryzacji

| Błąd | Możliwa przyczyna | Rozwiązanie | | |
|---|--|---|--|--|
| Błędna wartość zmierzona | Jeśli odległość zmierzona (Ustawienia → Odległość) odpowiada rzeczywistej odległości: Błąd kalibracji | Sprawdzić i w razie potrzeby zmienić wartość Kalibracja -Pusty- parameter. Sprawdzić i w razie potrzeby zmienić wartość Kalibracja -Pełny- parameter. Sprawdzić linearyzację w razie potrzeby zmienić (Linearyzacja submenu). | | |
| | Błędne ustawienie korekcji poziomu | Wprowadzić poprawną wartość w Korekcja poziomu parameter. | | |
| | Jeśli odległość zmierzona (Ustawienia → Odległość) nie odpowiada rzeczywistej odległości: Echo zakłócające | Wykonać mapowanie zbiornika (Potwierdź odległość parameter). | | |
| Wartość mierzona nie zmienia się podczas napełniania/ opróżniania zbiornika Echo zakłócające pochodzące od stałych elementów montażowych, króćców lub osadu na antenie. | | Wykonać mapowanie zbiornika (Potwierdź odległość parameter). Jeśli to możliwe, ustawić antenę w kierunku powierzchni materiału sypkiego, aby wyeliminować echa zakłócające. W razie potrzeby oczyścić antenę (sprężonym powietrzem). W razie potrzeby, wybrać lepszą pozycję montażową i/lub dłuższą antenę. | | |

| Błąd | Możliwa przyczyna | Rozwiązanie |
|---|--|---|
| Podczas napełniania/ opróżniania zbiornika sporadycznie następują skokowe zmiany wartości mierzonej do wyższego poziomu. | Osłabienie sygnału (np. wskutek fluidyzacji, silne zapylenie) - sygnał ech zakłócających jest chwilami silniejszy. Gruba warstwa osadu, sonda zamontowana bezpośrednio przed wlotem materiału do zbiornika. | Wykonać mapowanie zbiornika (Potwierdź odległość parameter). Zwiększyć czas całkowania (Ekspert → Czujnik → Odległość → Czas całkowania) Ustawić antenę w optymalnej pozycji W razie potrzeby, wybrać lepszą pozycję montażową i/lub dłuższą antenę. W razie potrzeby oczyścić antenę (sprężonym powietrzem). |
| Komunikat błędu F941 lub S941 "Brak echa" | Echo od powierzchni produktu jest za słabe. Możliwe przyczyny: • Fluidyzacja • Silne zapylenie • Kąt usypu | Ustawić antenę w optymalnej pozycji W razie potrzeby, wybrać lepszą pozycję montażową i/lub dłuższą antenę. |
| Skokowa zmiana wartości mierzonej na wyższą i pozostaje na tym poziomie. | Osad w zbiorniku Osad na antenie Silna kondensacja przy antenie | Przeprowadzać regularne czyszczenie Wykonać mapowanie zbiornika (Potwierdź odległość parameter). Zwiększyć czas całkowania (Ekspert → Czujnik → Odległość → Czas całkowania) Ustawić antenę w optymalnej pozycji W razie potrzeby, wybrać lepszą pozycję montażową i/lub dłuższą antenę. |
| Wskazanie poziomu na wskaźniku przy pustym zbiorniku. | Echo zakłócające | Wykonać mapowanie dla całej długości sondy przy pustym zbiorniku (Potwierdź odległość parameter). |
| Błędne nachylenie poziomu w całym zakresie pomiarowym | Niewłaściwe ustawienie cech zbiornika lub parametrów procesu | Wybrać właściwą opcję w Typ zbiornika parameter. Wprowadzić rzeczywiste wartości w "Maks. prędkość napełniania (mat. sypkie)" parameter i "Maks. prędkość opróżniania (mat. sypkie)" parameter. |

13.2 Informacje diagnostyczne na wskaźniku lokalnym

13.2.1 Komunikaty diagnostyczne

Na wskaźniku przyrządu wyświetlane są wskazania błędów wykrytych dzięki funkcji autodiagnostyki przyrządu na przemian ze wskazaniami wartości mierzonych.



Symbole statusu

| A0032902 | "Błąd (F)" option Sygnalizuje usterkę przyrządu. Wskazanie wartości mierzonej jest błędne. |
|----------------------|--|
| C | "Sprawdzanie funkcji (C)" option Przyrząd pracuje w trybie serwisowym (np. podczas symulacji). |
| S A0032904 | "Poza specyfikacją (S)" option Przyrząd pracuje: Poza zakresem określonym w specyfikacji technicznej (np. podczas przygotowania do pracy lub czyszczenia) Poza parametrami konfiguracyjnymi ustawionymi przez użytkownika (np. wartość poziomu poza skonfigurowanym zakresem) |
| M | "Wymaga przeglądu (M)" option Konieczna jest konserwacja przyrządu. Wartość mierzona jest wciąż poprawna. |

Symbol statusu (symbol klasy diagnostycznej)

| 8 | Status "Alarm" Pomiar jest przerywany. Sygnał wyjściowy przyjmuje zdefiniowaną wartość alarmową. Generowany jest komunikat diagnostyczny. |
|---|--|
| Δ | Status "Ostrzeżenie" Przyrząd kontynuuje pomiary. Generowany jest komunikat diagnostyczny. |

Zdarzenie diagnostyczne i komunikat o zdarzeniu

Błąd może być identyfikowany poprzez zdarzenie diagnostyczne. Tekst komunikatu podaje bliższe informacje dotyczące błędu. Oprócz tego przed komunikatem o zdarzeniu wyświetlany jest odpowiedni symbol.



Jeżeli pojawią się dwa lub więcej komunikatów diagnostycznych, wyświetlany jest tylko komunikat o najwyższym priorytecie. Pozostałe komunikaty diagnostyczne można wyświetlić korzystając z **Lista diagnostyczna** submenu.

Poprzednie komunikaty diagnostyczne (historyczne) można wyświetlić:

- Na wskaźniku lokalnym:
 W Rejestr zdarzeń submenu
- W oprogramowaniu FieldCare: korzystając z funkcji "Event List /HistoROM".

Przyciski obsługi

| Funkcja w menu, podmenu | | | |
|-------------------------|--|--|--|
| + | Przycisk plus Otwiera okno komunikatu o możliwych działaniach. | | |
| E | Przycisk Enter Otwiera menu obsługi. | | |



13.2.2 Informacje o możliwych działaniach

🗷 34 Komunikat diagnostyczny

- 1 Informacja diagnostyczna
- 2 Krótki tekst
- 3 Identyfikator
- 4 Ikona diagnostyki z kodem diagnostycznym
- 5 Długość czasu pracy w chwili wystąpienia zdarzenia
- 6 Działania

Wyświetlany jest komunikat diagnostyczny.

1. Nacisnąć przycisk 🛨 (ikona 🛈).

- └ Otwiera się **Lista diagnostyczna** submenu.
- 2. Przyciskiem 🛨 lub 🗆 wybrać zdarzenie diagnostyczne i nacisnąć przycisk 🗉.
 - Wyświetlany jest komunikat dotyczący działań dla wybranego zdarzenia diagnostycznego.

3. Nacisnąć jednocześnie przycisk ⊡ i ⊕.

Otwarte jest menu **Diagnostyka** przy pozycji dotyczącej zdarzenia diagnostycznego, np. w podmenu **Lista diagnostyczna** lub w parametrze **Poprzednia diagnostyka**.

1. Nacisnąć przycisk E.

- Wyświetlany jest komunikat dotyczący działań dla wybranego zdarzenia diagnostycznego.
- 2. Nacisnąć jednocześnie przycisk ⊡ i ±.
 - └ Okno komunikatu jest zamykane.

13.3 Wyświetlanie zdarzeń diagnostycznych w oprogramowaniu narzędziowym

Zdarzenie diagnostyczne jest sygnalizowane w oprogramowaniu narzędziowym za pomocą sygnału stanu w polu stanu z lewej strony u góry ekranu, wraz z odpowiednim symbolem klasy diagnostycznej zgodnie z zaleceniami NAMUR NE 107:

- Błąd (F)
- Sprawdzanie funkcji (C)
- Poza specyfikacją (S)
- Wymaga przeglądu (M)

A: Za pomocą menu obsługi

1. Wybrać **Diagnostyka** menu.

└→ W Bieżąca diagnostyka parameter, wyświetlane jest zdarzenie diagnostyczne wraz z tekstem komunikatu zdarzenia.

2. W oknie z prawej strony umieścić kursor nad **Bieżąca diagnostyka** parameter.

| ╘╼╴ | | 🗾 🛃 🙆 📑 | * | 00 | | |
|-----|-----------------|-------------------------|---|--------------------------------|---|------------------------------------|
| | Menu / Variable | ^ | | Actual diagnostics: | | M950 Advanced diagnostic 2 occured |
| | Diagnostic | S | | Timestamp: | | 15d02h58m20s |
| | P Timest | amp: | | Previous diagnostics: | | (Service ID:359) |
| | P Previo | us diagnostics: | | Timestamp: | | 0d00h00m00s |
| | P□ Timest | amp: | | Operating time from restart: 🕄 | ļ | 0d00h26m53s |
| | P Opera | ting time from restart: | | Operating times | 1 | 15d02b00m11c |
| | | setic liet | | Operaung unie: | | 13003000001115 |

Pojawia się wskazówka dotycząca działań dla danego zdarzenia diagnostycznego.

B: Za pomocą funkcji "Create documentation" [Utwórz dokumentację]

| 1. | 🎯 🗖 🗖 🖬 🖉 🖾 🖄 🚺 í | |
|----|----------------------------|------------|
| | Menu / Variable | Value |
| | 🔄 🦢 Diagnostics Create Doc | umentation |
| | P Actual diagnostics: | |

Wybrać funkcję "Create documentation" [Utwórz dokumentację].



Sprawdzić, czy opcja "Data overview" jest zaznaczona.

- 3. Nacisnąć przycisk "Save as ..." [Zapisz jako ...] i zapisać protokół w formacie PDF.
 - Protokół zawiera komunikaty diagnostyczne i informacje dotyczące możliwych działań.

C: Za pomocą funkcji "Eventlist / Extended HistoROM"

| 1. | | |
|----|------------------------------------|------------|
| | | 0 |
| | Menu / Variable | Value |
| | E Diagnostics Eventlist / Extended | d HistoROM |
| | P Actual diagnostics: | |

Wybrać funkcję "Eventlist / Extended HistoROM".

| 2. | Online-Parametrierung 🗙 | Eventliste / Erweitertes HistoROM | | | | |
|----|-------------------------|-----------------------------------|--|---|--|--|
| | | <u>a a 7 k 4 × 8</u> | | 8 | | |

Wybrać funkcję "Load Eventlist" [Załaduj listę zdarzeń].

└ W oknie "Data overview" [Przegląd danych] wyświetlana jest lista zdarzeń, wraz z informacjami o możliwych działaniach.

13.4 Lista diagnostyczna

W **Lista diagnostyczna** submenu może być wyświetlanych maks. 5 aktywnych diagnostyk. Jeśli aktywnych jest więcej niż 5 diagnostyk, na wyświetlaczu wyświetlane są diagnostyki o najwyższym priorytecie.

Ścieżka menu

Diagnostyka \rightarrow Lista diagnostyczna

Informacje o możliwych działaniach

1. Nacisnąć przycisk 🗉.

 Wyświetlany jest komunikat dotyczący działań dla wybranego zdarzenia diagnostycznego.

2. Nacisnąć jednocześnie przycisk ⊡ i ±.

🕒 Okno komunikatu jest zamykane.

13.5 Przegląd zdarzeń diagnostycznych

| Numer diagnostyczny | Krótki tekst | Działanie naprawcze | Sygnał statusu [z fabryki] | Reakcje diagnostyczne [z fabryki] |
|------------------------|-------------------------------------|--|-------------------------------------|---|
| Czujnik diagnosty | yczny | | | |
| 046 | Wykryty osad na falowodzie | Oczyść czujnik | F | Alarm ¹⁾ |
| 102 | Błąd niekompatybilności czujnika | Uruchom ponownie urządzenie Skontaktuj się z serwisem technicznym | F | Alarm |
| 151 | Usterka elektroniki | Wymień moduł elektroniki | F | Alarm |
| Diagnostyka elek | troniki | | | |
| 242 | Oprog. niezgodne | Sprawdź oprogramowanie Wymień główny moduł elektroniki lub uaktualnij jego oprogramowanie | F | Alarm |
| 252 | Moduły niekompatybilne | Sprawdź moduły elektroniczne Wymień moduł wej./wyj. lub główny moduł elektroniki | F | Alarm |
| 261 | Moduły elektroniczne | Uruchom ponownie urządzenie Sprawdź moduł wejść/wyjść i główny moduł elektroniki Wymień uszkodzony moduł | F | Alarm |
| 262 | Połączenie modułu | Sprawdź połączenia modułów elektronicznych Wymień moduły elektroniczne | F | Alarm |
| 270 | Błąd układu elektroniki | Wymień główny moduł elektroniki | F | Alarm |
| 271 | Błąd układu elektroniki | Uruchom ponownie urządzenie Wymień główny moduł elektroniki | F | Alarm |
| 272 | Błąd układu elektroniki | Uruchom ponownie urządzenie Skontaktuj się z serwisem technicznym | F | Alarm |
| 273 | Błąd układu elektroniki | Obsługa możliwa za pomocą wskaźnika lokalnego Wymień główny moduł elektroniki | F | Alarm |
| 275 | Błąd modułu I/O | Wymień moduł wejścia/wyjścia | F | Alarm |
| 276 | Moduł I/O uszkodzony | 1. Uruchom ponownie | F | Alarm |
| 276 | Błąd modułu wejść/wyjść | urządzenie 2. Wymień moduł wejść/wyjść | F | Alarm |
| 282 | Przechowywanie danych | Uruchom ponownie urządzenie Skontaktuj się z serwisem technicznym | F | Alarm |
| 283 | Zawartość pamięci | Przekaż dane lub uruchom ponownie urządzenie Skontaktuj się z serwisem technicznym | F | Alarm |

| Numer diagnostyczny | Krótki tekst | Działanie naprawcze | Sygnał statusu [z fabryki] | Reakcje diagnostyczne [z fabryki] |
|------------------------|--|---|-------------------------------------|---|
| 311 | 311 Błąd elektroniki Wymagana konserwacja! M 1. Nie uruchamiaj ponownie urządzenia 2. Skontaktuj się z serwisem technicznym 1. Nie uruchamiaj ponownie | | М | Warning |
| Diagnostyka kont | figuracji | | | |
| 410 | Przesyłanie danych | Sprawdź podłączenie Ponów transfer danych | F | Alarm |
| 411 | Wysyłanie/pobieranie aktywne | Trwa wysyłanie/pobieranie, proszę czekać | С | Warning |
| 412 | Trwa pobieranie | Pobieranie aktywne, proszę czekać | С | Warning |
| 431 | Korekta 1 2 | Wykonaj kondycjonowanie sygnału wyjściowego | С | Warning |
| 435 | Linearyzacja | Sprawdź tabelę linearyzacji | F | Alarm |
| 437 | Konfiguracja niekompatybilna | Uruchom ponownie urządzenie Skontaktuj się z serwisem technicznym | F | Alarm |
| 438 | Zbiór danych | Sprawdź plik zbioru danych Sprawdź konfigurację urządzenia Wyślij/pobierz nową konfigurację | М | Warning |
| 441 | Wyjście prądowe 1 2 | Sprawdź proces Sprawdź ustawienia wyjścia prądowego | S | Warning |
| 484 | Tryb symulacji błędu | Wyłącz symulację | С | Alarm |
| 485 | Symulacja wartości mierzonej | Wyłącz symulację | С | Warning |
| 491 | Symulacja wyjścia prądowego 1 2 | Wyłącz symulację | С | Warning |
| 494 | Symulacja wyjścia binarnego | Wyłącz symulację wyjścia binarnego | С | Warning |
| 495 | Symulacja zdarzenia diagnostycznego | Wyłącz symulację | С | Warning |
| 585 | Symulacja pomiaru odległości | Wyłącz symulację | С | Warning |
| 586 | Zapisz mapę | Zapis mapy. Proszę czekać | С | Warning |
| Diagnostyka proc | esu | | | |
| 801 | Zbyt mała energia | Zwiększ wartość napięcia zasilania | S | Warning |
| 803 | Pętla prądowa | Sprawdź przewody Wymień moduł wejść/wyjść | F | Alarm |
| 825 | Temperatura pracy | 1. Sprawdź temperaturę | S | Warning |
| 825 | Temperatura pracy | otoczenia 2. Sprawdź temperaturę procesu | F | Alarm |
| 921 | Zmiana odniesienia | Sprawdź konfigurację odniesienia pomiaru Sprawdź ciśnienie Sprawdź czujnik | S | Warning |

| Numer diagnostyczny | Krótki tekst | Działanie naprawcze | Sygnał statusu [z fabryki] | Reakcje diagnostyczne [z fabryki] |
|------------------------|------------------------------------|--|-------------------------------------|---|
| 941 | Brak echa | Sprawdź parametr 'Wartość DC' | S | Warning ¹⁾ |
| 942 | Echo w strefie bezpieczeństwa | Sprawdź poziom Sprawdź strefę bezpieczną Reset funkcji wstrzymania pomiaru | S | Alarm ¹⁾ |
| 943 | Pomiar w strefie martwej | Zmniejszona dokładność Sprawdź poziom | S | Warning |
| 950 | Zaszło zdarzenie z bloku AD 1 4 | Obsłuż zdarzenie diagnostyczne | М | Warning ¹⁾ |
| 952 | Wykryto pianę | Sprawdź parametry procesowe | F | Alarm ¹⁾ |

1) Diagnostyka zachowania może zostać zmieniona.

13.6 Rejestr zdarzeń

13.6.1 Historia zdarzeń

Podmenu **Lista zdarzeń** zawiera chronologiczny wykaz komunikatów o zdarzeniach, które wystąpiły ⁵⁾.

Ścieżka menu

Diagnostyka \rightarrow Rejestr zdarzeń \rightarrow Lista zdarzeń

Wyświetlanych może być maks. 100 komunikatów o zdarzeniach w kolejności chronologicznej.

Historia zdarzeń zawiera wpisy dotyczące:

- Zdarzeń diagnostycznych
- Zdarzeń informacyjnych

Oprócz czasu wystąpienia, do każdego zdarzenia jest również przypisany symbol wskazujący, czy dane zdarzenie wystąpiło lub czy zakończyło się:

- Zdarzenie diagnostyczne
 - €: Zdarzenie wystąpiło
 - 🕞: Zdarzenie zakończyło się
- Zdarzenie informacyjne
 - €: Zdarzenie wystąpiło

Informacje o możliwych działaniach

1. Nacisnąć przycisk 🗉

- ▶ Wyświetlany jest komunikat dotyczący działań dla wybranego zdarzenia diagnostycznego.
- 2. Nacisnąć jednocześnie przycisk ⊡ i ⊕.
 - └ Okno komunikatu jest zamykane.

13.6.2 Filtrowanie rejestru zdarzeń

Za pomocą **Opcje filtrowania** parameter, można wybrać rodzaj komunikatów o zdarzeniach, które mają być wyświetlane w **Lista zdarzeń** submenu.

⁵⁾ To podmenu jest dostępne tylko w przypadku obsługi za pomocą wskaźnika lokalnego. W przypadku obsługi za pomocą oprogramowania FieldCare, listę zdarzeń można wyświetlić, korzystając z funkcji "Event List / HistoROM" w oprogramowaniu FieldCare.

Ścieżka menu

Diagnostyka \rightarrow Rejestr zdarzeń \rightarrow Opcje filtrowania

Rodzaje filtrów

- Wszystko
- Błąd (F)Sprawdzanie funkcji (C)
- Poza specyfikacją (S)
 Wymaga przeglądu (M)
- Informacja

Przegląd zdarzeń informacyjnych 13.6.3

| Numer informacji | Nazwa informacji |
|------------------|--|
| I1000 | (Przyrząd OK) |
| I1089 | Załączenie zasilania |
| I1090 | Reset konfiguracji |
| I1091 | Konfiguracja zmieniona |
| I1092 | Zawartość HistoROM skasowana |
| I1110 | Użyto przełącznika ochrony przed zapisem |
| I1137 | Wymieniono główny moduł elektroniki |
| I1151 | Kasowanie historii |
| I1154 | Kasuj min./maks. napięcie na zaciskach |
| I1155 | Reset temperatury modułu elektroniki |
| I1156 | Błąd pamięci - trendy pomiarów |
| I1157 | Błąd pamięci - lista zdarzeń |
| I1184 | Wskaźnik podłączony |
| I1185 | Pobrano nastawy do pamięci wskaźnika |
| I1186 | Pobrano nastawy z pamięci wskaźnika |
| I1187 | Pobrano ustawienia z pamięci wskaźnika |
| I1188 | Usunięto dane z pamięci wskaźnika |
| I1189 | Kopia zapasowa porównana |
| I1256 | Wskaźnik: zmienił się status dostępu |
| I1264 | Przerwana sekwencja bezpieczeństwa! |
| I1335 | Oprogramowanie zmienione |
| I1397 | Zmiana statusu dostępu do magistrali |
| I1398 | CDI: zmienił się status dostępu |
| I1512 | Pobieranie rozpoczęte |
| I1513 | Pobieranie ukończone |
| I1514 | Wysyłanie rozpoczęte |
| I1515 | Wysyłanie zakończone |
| I1554 | Start sekwencji bezpieczeństwa |
| I1555 | Potwierdzenie sekwencji bezpieczeństwa |
| I1556 | Tryb bezpieczny wyłączony |

13.7 Weryfikacja oprogramowania

| Data | Wersja | Zmiany | Oznaczenie dokumentacji (FMR67, wersja HART) | |
|---------|--------------------|-----------------------------------|--|----------------------|
| | oprogram owania | | Instrukcje obsługi | Parametry urządzenia |
| 01.2017 | 01.00.zz | Pierwsza wersja oprogramowania | BA01620F/31/PL/01.17 ¹⁾ BA01620F/00/EN/02.18 ²⁾ | GP01101F/31/pl/01.17 |

1) Zawiera informacje o asystentach Heartbeat dostępnych w najnowszej wersji sterownika DTM dla DeviceCare oraz FieldCare.

2) Zawiera informacje dotyczące interfejsu Bluetooth.

Właściwą wersję oprogramowania można zamówić, wybierając odpowiednią pozycję kodu zamówieniowego. W ten sposób można zagwarantować kompatybilność wersji oprogramowania z istniejącym lub planowanym systemem sterowania procesem.

14 Konserwacja

Przyrząd nie wymaga specjalnej konserwacji.

14.1 Czyszczenie zewnętrzne

Do czyszczenia zewnętrznej powierzchni urządzenia należy zawsze używać środków czyszczących, które nie niszczą powierzchni obudowy ani uszczelek.

14.2 Wymiana uszczelek

Uszczelki przyłącza technologicznego wymagają okresowej wymiany, w szczególności jeśli stosowane są uszczelki kształtowe (wykonanie aseptyczne). Okres, po którym jest wymagana wymiana zależy od częstotliwości cykli czyszczenia oraz temperatury produktu mierzonego i temperatury czyszczenia.

15 Naprawy

15.1 Informacje ogólne dotyczące napraw

15.1.1 Koncepcja napraw

Koncepcja modułowej konstrukcji przyrządów Endress+Hauser zakłada, że naprawy mogą być dokonywane przez serwis Endress+Hauser lub specjalnie przeszkolonych użytkowników.

Części zamienne są dostarczane w odpowiednich zestawach. Zawierają one również odpowiednie instrukcje wymiany.

Celem uzyskania dalszych informacji dotyczących serwisu oraz części zamiennych, prosimy o kontakt z serwisem Endress+Hauser.

15.1.2 Naprawa przyrządów z dopuszczeniem Ex

W przypadku naprawy przyrządów w wykonaniu Ex, prosimy o uwzględnienie następujących zaleceń:

- Naprawa przyrządów posiadających dopuszczenie Ex może być dokonywana tylko przez personel o odpowiednich kwalifikacjach lub przez serwis Endress+Hauser.
- Należy przestrzegać stosownych norm, przepisów krajowych dotyczących instalacji w strefach zagrożonych wybuchem, instrukcji dot. bezpieczeństwa Ex (XA) oraz wymagań określonych w certyfikatach.
- Dozwolone jest stosowanie tylko oryginalnych części zamiennych Endress+Hauser.
- Zamawiając części zamienne, prosimy sprawdzić oznaczenie przyrządu na tabliczce znamionowej. Jako części zamienne mogą być użyte wyłącznie identyczne elementy.
- Naprawy należy wykonywać zgodnie z zaleceniami. Po naprawie przyrząd powinien być poddany określonym procedurom kontrolnym.
- Urządzenie o danej klasie wykonania przeciwwybuchowego może być przekształcone w wersję o innej klasie tylko przez serwis Endress+Hauser.
- Obowiązuje dokumentowanie wszystkich napraw i modyfikacji.

15.1.3 Wymiana modułu elektroniki

Po wymianie modułu elektroniki nie ma konieczności wykonywania konfiguracji przyrządu od początku, ponieważ parametry kalibracji są zapisane w pamięci HistoROM znajdującej się w obudowie. Jednak po wymianie głównego modułu elektroniki konieczny może być ponowny zapis mapy zbiornika (funkcji tłumienia ech zakłócających).

15.1.4 Wymiana przyrządu

Po wymianie całego przyrządu lub modułu elektroniki, do przyrządu można ponownie pobrać parametry w następujący sposób:

- Za pomocą wskaźnika
 Warunek: konfiguracja poprzedniego przyrządu została zapisana w module wskaźnika
 → ≅ 169.
- Za pomocą oprogramowania FieldCare

Warunek: konfiguracja poprzedniego przyrządu została zapisana w komputerze za pomocą oprogramowania FieldCare.

Pomiar może być wówczas kontynuowany bez konieczności wykonywania ponownej konfiguracji. Tylko linearyzację i mapę zbiornika (tłumienie ech zakłócających) należy ponownie zapisać.

15.2 Części zamienne

- Niektóre części zamienne przyrządu posiadają tabliczkę znamionową. Zawiera ona informacje dotyczące danej części zamiennej.
- Tabliczka znamionowa z wykazem części zamiennych znajduje się w pokrywie przedziału podłączeniowego przyrządu i zawiera następujące dane:
 - Listę najważniejszych części zamiennych przyrządu wraz z kodami zamówieniowymi.
 - Adres internetowy bazy danych komponentów AKP W@MDevice Viewer (www.pl.endress.com/deviceviewer):

Zawiera ona wykaz wszystkich części zamiennych dostępnych dla przyrządu wraz z kodami zamówieniowymi. Z tej strony można także pobrać odpowiednie instrukcja montażowe (jeśli istnieją).



8 35 Przykład tabliczki znamionowej z wykazem części zamiennych umieszczonej w pokrywie przedziału podłączeniowego

Numer seryjny przyrządu:

- Jest podany na przyrządzie i na tabliczce znamionowej części zamiennej.
- Można go odczytać w parametrze "Numer seryjny" w podmenu "Info o urządz".

15.3 Zwrot przyrządu

Zwrotu przyrządu pomiarowego należy dokonać jeżeli konieczne jest dokonanie jego naprawy lub kalibracji fabrycznej, lub też w przypadku zamówienia albo otrzymania dostawy niewłaściwego typu przyrządu pomiarowego. Firma Endress+Hauser posiadająca certyfikat ISO jest obowiązana przestrzegać określonych procedur w przypadku obchodzenia się z wyrobami będącymi w kontakcie z medium procesowym.

Dla zagwarantowania przyrządu w sposób bezpieczny i szybki, prosimy o przestrzeganie procedury oraz warunków zwrotu urządzeń, podanych na stronie Endress+Hauser pod adresem http://www.endress.com/support/return-material

15.4 Utylizacja

Utylizując przyrząd przestrzegać następujących wskazówek:

- Przestrzegać obowiązujących przepisów.
- Pamiętać o segregacji odpadów i recyklingu podzespołów przyrządu.

16 Akcesoria

16.1 Akcesoria stosowane w zależności od wersji przyrządu

16.1.1 Osłona pogodowa





16.1.2 Podkładka pozycjonująca

| Akcesoria | Opis | | | | |
|-----------|-------------------------------------|---|-------------------|-------------------|--|
| | Dane techniczne: wykonanie ASME/JIS | | | | |
| | Kod zamówieniowy | 71249070 | 71249072 | 71249073 | |
| | Zgodność z | ASME 3" 150lbsJIS 80A 10K | ASME 4" 150lbs | ASME 6" 150lbs | |
| | Zalecana długość śruby | 100 mm (3,9 in) | 100 mm (3,9 in) | 110 mm (4,3 in) | |
| | Zalecana średnica śruby | M14 | M14 | M18 | |
| | Materiał | Elastomer EPDM | | | |
| | Ciśnienie procesu | -0,1 0,1 bar (-1,45 1,45 psi) -40 +80 °C (-40 +176 °F) | | si) | |
| | Temperatura procesu | | |) | |
| | D | 133 mm (5,2 in) | 171 mm (6,7 in) | 219 mm (8,6 in) | |
| | d | 89 mm (3,5 in) | 115 mm (4,53 in) | 168 mm (6,6 in) | |
| | h | 22 mm (0,87 in) | 23,5 mm (0,93 in) | 26,5 mm (1,04 in) | |
| | h _{min} | 14 mm (0,55 in) | 14 mm (0,55 in) | 14 mm (0,55 in) | |
| | h _{max} | 30 mm (1,18 in) | 33 mm (1,3 in) | 39 mm (1,45 in) | |



16.1.3 Uchwyt montażowy, nastawny

- 1) Pozycja 040 kodu zam.
- 2) Pozycja 070 kodu zam.
- 3) Pozycja 100 kodu zam.



16.1.4 Zewnętrzny wskaźnik FHX50

 Ten zakres jest aktualny po wybraniu opcji JN "Temperatura otoczenia przetwornika −50 °C (−58 °F)" w pozycji kodu zam. 580 "Test, certyfikat". Jeśli temperatura jest stale poniżej −40 °C (−40 °F), może wzrosnąć wskaźnik awaryjności.



16.1.5 Ogranicznik przepięć

| Nazwa | Opis |
|--------------------------|---|
| Nazwa Moduł Bluetooth | Opis Image: Constraint of the second secon |
| | Zanawianie wraz z przyrządem Zalecane jest zamawianie modułu Bluetooth wraz z przyrządem. Patrz pozycja kodu zam. 610 "Akcesoria wmontowane", opcja NF "Bluetooth". Oddzielne zamawianie jest konieczne jedynie w przypadku modernizacji urządzenia. |
| | Pozycja kodu zamówieniowego w przypadku modernizacji Moduł Bluetooth (BT10): 71377355 |
| | Ograniczenia w przypadku modernizacji W zależności od rodzaju dopuszczenia przetwornika, stosowanie modułu Bluetooth może podlegać ograniczeniom. Urządzenie może być modernizowane przez dodanie modułu Bluetooth tylko wtedy, gdy w Instrukcji dot. bezpieczeństwa (XA) dla danego przyrządu, w <i>Specyfikacjach opcjonalnych</i> jest podana opcja <i>NA</i> (Bluetooth). |
| | Szczegółowe informacje podano w dokumencie SD02252F. |

16.1.6 Moduł Bluetooth dla urządzeń HART

16.2 Akcesoria do komunikacji

| Nazwa | Opis | |
|-------------------------------|--|--|
| Modem Commubox FXA195 HART | Umożliwia iskrobezpieczną komunikację HART poprzez interfejs USB w celu zdalnej obsługi za pomocą oprogramowania FieldCare. | |
| | Szczegółowe informacje podano w karcie katalogowej TI00404F | |

| Nazwa | Opis |
|--------------------------|---|
| Modem Commubox FXA291 | Umożliwia podłączenie przyrządów obiektowych Endress+Hauser wyposażonych w interfejs CDI (= Common Data Interface) do portu USB komputera lub notebooka. Kod zamówieniowy: 51516983 |
| | Szczegółowe informacje podano w karcie katalogowej TI00405C |

| Nazwa | Opis |
|-----------------|---|
| Konwerter HMX50 | Analizuje zmienne dynamiczne HART i dokonuje ich konwersji na analogowe sygnały prądowe lub wartości graniczne. Kod zamówieniowy:71063562 Dodatkowe informacje, patrz karta katalogowa TI00429F i instrukcja obsługi BA00371F |

| Nazwa | Opis |
|-------------------------------|--|
| WirelessHART Adapter SWA70 | Służy do podłączenia urządzeń obiektowych do bezprzewodowej sieci WirelessHART. Urządzenie WirelessHART adapter może być montowane bezpośrednio przy urządzeniu HART i daje się łatwo zintegrować z istniejącą siecią HART. Zapewnia ono bezpieczną transmisję danych i może pracować równolegle w innymi sieciami bezprzewodowymi. Dalsze informacje: patrz instrukcja obsługi BA00061S |

| Nazwa | Opis |
|---|--|
| Bramka sygnałowa FXA30/ FXA30B | W pełni zintegrowana, zasilana z baterii bramka do prostych aplikacji z użyciem platformy SupplyCare Hosting. Możliwość podłączenia do 4 urządzeń obiektowych z komunikacją analogową 4 20 mA (FXA30/FXA30B), szeregową Modbus (FXA30B) lub HART (FXA30B). Dzięki solidnej konstrukcji i możliwości długotrwałej pracy na zasilaniu bateryjnym, idealna do zdalnego monitorowania urządzeń w dowolnej lokalizacji. Wersja z komunikacją mobilną LTE (tylko dla USA, Kanady i Meksyku) lub 3G umożliwia dostęp z dowolnego miejsca na świecie. Dodatkowe informacje, patrz karta katalogowa TI01356S i instrukcja obsługi BA01710S. |

| Nazwa | Opis |
|---|---|
| Bramka sygnałowa Fieldgate FXA42 | Bramka sygnałowa Fieldgate umożliwia komunikację pomiędzy podłączonymi do niej urządzeniami 420 mA, sygnalizatorami Modbus RS485 i Modbus TCP a platformą SupplyCare Hosting lub SupplyCare Enterprise. Sygnały są przesyłane za pomocą komunikacji Ethernet TCP/IP, WLAN lub komunikacji mobilnej (standard UMTS). Dostępne zaawansowane opcje sterowania, m.in. sterownik programowalny z wbudowanym serwerem WWW, oprogramowanie OpenVPN i inne funkcje. Dodatkowe informacje, patrz karta katalogowa TI01297S i instrukcja obsługi BA01778S. |

| Nazwa | Opis |
|--|---|
| SupplyCare wersja Enterprise SCE30B | Oprogramowanie do zarządzania łańcuchem dostaw, do wizualizacji poziomu, objętości, masy, temperatury, ciśnienia, gęstości produktu lub innych parametrów zbiornika. Parametry są rejestrowane i przesyłane za pomocą bramek sygnałowych, np. Fieldgate FXA42. To oprogramowanie jest zainstalowane na serwerze lokalnym, jest dostępne poprzez Internet, umożliwia wizualizację danych i obsługę poprzez mobilne terminale, np. smartfon lub tablet. |
| | Dodatkowe informacje, patrz karta katalogowa TI01228S i instrukcja obsługi BA00055S |

| Nazwa | Opis |
|--|--|
| SupplyCare, wersja Hosting SCH30 | Oprogramowanie do zarządzania łańcuchem dostaw, do wizualizacji poziomu, objętości, masy, temperatury, ciśnienia, gęstości produktu lub innych parametrów zbiornika. Parametry są rejestrowane i przesyłane za pomocą bramek sygnałowych, np. Fieldgate FXA42, FXA30 oraz FXA30B. Wersja SupplyCare Hosting jest oferowana jako usługa hostingowa (oprogramowanie jako usługa, SaaS). Dostęp użytkownika do danych odbywa się za pośrednictwem Internetu, poprzez portal Endress+Hauser. |
| | BAUUU5US. |

| Nazwa | Opis |
|--------------------|--|
| Field Xpert SFX350 | Field Xpert SFX350 to mobilny komputer PDA do uruchomienia i diagnostyki urządzeń obiektowych. Pozwala on na efektywną parametryzację i diagnostykę urządzeń obiektowych HART i FOUNDATION fieldbus w strefach niezagrożonych wybuchem . Dodatkowe informacje, patrz instrukcja obsługi BA01202S |

| Nazwa | Opis |
|--------------------|--|
| Field Xpert SFX370 | Field Xpert SFX370 to mobilny komputer PDA do uruchomienia i diagnostyki urządzeń obiektowych. Pozwala on na efektywną parametryzację i diagnostykę urządzeń obiektowych HART i FOUNDATION fieldbus w strefach niezagrożonych wybuchem oraz zagrożonych wybuchem . |

16.3 Akcesoria do zdalnej konfiguracji, obsługi i diagnostyki

| Nazwa | Opis |
|-------------------|--|
| DeviceCare SFE100 | Oprogramowanie narzędziowe do parametryzacji urządzeń HART, PROFIBUS i FOUNDATION Fieldbus |
| | 👔 Karta katalogowa TI01134S |
| | Oprogramowanie DeviceCare jest dostępne do pobrania na stronie www.software-products.endress.com. Pobranie wymaga rejestracji na portalu oprogramowania Endress+Hauser. Alternatywnie, oprogramowanie DeviceCare można zamówić na płycie DVD. Pozycja 570 kodu zam. "Usługi producenta", opcja IV "płyta DVD z DeviceCare Setup". |
| FieldCare SFE500 | Oprogramowanie Endress+Hauser do zarządzania aparaturą obiektową (Plant Asset Management Tool), oparte na standardzie FDT. Służy do konfiguracji i konserwacji wszystkich przyrządów w instalacji procesowej. Komunikaty o statusie ułatwiają diagnostykę przyrządów obiektowych. |

16.4 Elementy układu pomiarowego

| Nazwa | Opis |
|--|--|
| Stacja graficznej rejestracji danych Memograph M | Stacja graficznej rejestracji danych Memograph M prezentuje i przetwarza informacje o wszystkich istotnych parametrach procesowych. Przyrząd rejestruje wartości pomiarowe, monitoruje wartości graniczne i analizuje przebiegi. Dane są składowane w pamięci wewnętrznej o pojemności 256 MB, na karcie SD lub w pamięci USB. |
| | Szczegółowe informacje, patrz karta katalogowa TI00133R i instrukcja obsługi BA00247R |
| RN221N | Bariera aktywna z zasilaczem do separacji galwanicznej sygnałowych obwodów prądowych 420 mA. Zapewnia dwukierunkową komunikację HART. |
| | Szczegółowe informacje, patrz karta katalogowa TI00073R i instrukcja obsługi BA00202R |
| Zasilacz RNS221 | Do zasilania 2-przewodowych czujników lub przetworników pomiarowych. Przeznaczony jest wyłącznie do pracy w strefach niezagrożonych wybuchem. Zapewnia dwukierunkową komunikację HART poprzez gniazda komunikacyjne HART. |
| | Szczegółowe informacje, patrz karta katalogowa TI00081R i instrukcja obsługi KA00110R |

17 Menu obsługi

17.1 Przegląd menu obsługi (aplikacja SmartBlue)

Nawigacja

Menu obsługi

| 🗲 Ustawienia | → 🗎 120 |
|---|----------|
| Etykieta urządzenia | → 🗎 120 |
| Jednostka w pomiarze odległości | → ➡ 120 |
| Typ zbiornika | → |
| Maks. prędkość opróżniania (mat. sypkie) | → ⇒ 121 |
| Maks. prędkość napełniania (mat. sypkie) | → ⇒ 121 |
| Kalibracja -Pusty- | → ⇒ 122 |
| Kalibracja -Pełny- | → 🗎 123 |
| Poziom | → 🗎 124 |
| Odległość | → 🗎 124 |
| Jakość sygnału | → 🗎 124 |
| Potwierdź odległość | → 🗎 124 |
| Pełny zakres mapowania | → 🗎 126 |
| Punkt końcowy mapowania | → 🗎 126 |
| Zapisz mapę | → 🗎 126 |
| ► Ustawienia zaawansowane | → 🗎 129 |
| Stan blokady | → 🗎 129 |
| Analiza trybu dostępu | → 🗎 129 |
| Podaj kod dostępu | → ⇒ 130 |
| ► Poziom | → 🗎 131 |
| Rodzaj medium | → 🗎 131 |

| | Cechy medium | \rightarrow | 131 |
|-------------------|-------------------------------------|---------------|-------|
| | Maks. prędkość napełniania (ciecze) | \rightarrow | 132 |
| | Maks. prędkość opróżniania (ciecze) | \rightarrow | ₿ 132 |
| | Jednostka poziomu | \rightarrow | 🗎 133 |
| | Strefa martwa | \rightarrow | ₿ 134 |
| | Korekcja poziomu | \rightarrow | ₿ 134 |
| | Wysokość zbiornika | \rightarrow | 134 |
| ► Linearyzacja | | \rightarrow | 137 |
| | Typ linearyzacji | \rightarrow | 139 |
| | Jednostka po linearyzacji | \rightarrow | ₿ 140 |
| | Dowolny tekst | \rightarrow | ₿ 141 |
| | Poziom | \rightarrow | ₿ 141 |
| | Wartość maksymalna | \rightarrow | ₿ 142 |
| | Średnica | \rightarrow | 142 |
| | Wysokość pośrednia | \rightarrow | 142 |
| | Tryb tabeli | \rightarrow | 143 |
| | Numer tabeli | \rightarrow | 144 |
| | Poziom | \rightarrow | 144 |
| | Poziom | ÷ | ₿ 145 |
| | Wartość użytkownika | \rightarrow | ₿ 145 |
| | Aktywowanie tabeli | \rightarrow | ₿ 145 |
| ► Nastawy bezpied | czeństwa | \rightarrow | ₿ 147 |
| | Wyjście, gdy brak echa | \rightarrow | ₿ 147 |
| | Wartość, gdy brak echa | \rightarrow | ₿ 147 |

| | Nachylenie, gdy brak echa | → 🗎 148 |
|---------------------|----------------------------------|-----------|
| | Strefa martwa | → 🗎 134 |
| | | _ |
| Wyjście prądow | e 1 2 | → 曽 152 |
| | Przypisz wyjście prądowe | → 🗎 152 |
| | Aktualny zakres |) → 🗎 153 |
| | Ustalony prąd wyjściowy | → 🗎 153 |
| | Tłumienie wyjścia | → 🗎 154 |
| | Tryb awaryjny | → 🗎 154 |
| | Wartość prądu, gdy wystąpił błąd | → 🗎 155 |
| | Prąd na wyjściu 1 2 | → 🗎 155 |
| ► Wyjście binarne | : | → 🗎 156 |
| | Funkcja wyjścia binarnego |) → 🗎 156 |
| | Przypisz status | → 🗎 157 |
| | Określ ograniczenie | → 🗎 157 |
| | Przypisz klasę diagnostyczną | → 🗎 157 |
| | Wartość załączająca | → 🗎 158 |
| | Opóźnienie załączenia | → 🗎 159 |
| | Wartość wyłączająca | → 🗎 159 |
| | Opóźnienie wyłączenia | → 🗎 160 |
| | Tryb awaryjny | → 🗎 160 |
| | Status wyjścia binarnego | → 🗎 160 |
| | Odwróć sygnał wyjściowy |) → 🗎 161 |
| 억, Diagnostyka | | → 🗎 175 |
| Bieżąca diagnostyka |] | → 🗎 175 |
| Znacznik czasowy |] | → 175 |

| Poprzednia diagnostyka |] | → 🗎 175 |
|---------------------------|----------------|--------------------|
| Znacznik czasowy |] | → 🗎 176 |
| Czas pracy od restartu |] | → 🗎 176 |
| Czas pracy urządzenia |] | → 🗎 169 |
| ► Lista diagnostyczna |] | → 🗎 177 |
| Diagnostyka 1 5 | | → 🗎 177 |
| Znacznik czasowy | | → 🗎 177 |
| ► Informacje o urządzeniu |] | → 🗎 179 |
| Etykieta urządzenia | l | → ¹ 179 |
| Numer seryjny | | → ⇒ 179 |
| Wersja oprogramo | vania | → ⇒ 179 |
| Nazwa urządzenia | | → ¹ 179 |
| Kod zamówieniowy | | → 🗎 180 |
| Rozszerzony kod za | mówieniowy 1 3 | → [●] 180 |
| Rewizja modelu urz | ądzenia | → ⇒ 180 |
| Identyfikator urząd | zenia | → 🗎 180 |
| Typ urządzenia | | → 🗎 181 |
| Identyfikator produ | centa (ID) | → 🗎 181 |
| ► Wartości mierzone |] | → 🗎 182 |
| Odległość | | → 🗎 182 |
| Poziom | | → 🗎 141 |
| Prąd na wyjściu 1 | . 2 | → 🗎 155 |
| Prąd mierzony 1 | | → 🗎 183 |



17.2 Przegląd menu obsługi (wskaźnik)

Nawigacja 🐵 Menu obsługi

| Language | | | | | → 🖺 162 |
|--------------|------------------------------|----------------------|--------|---|---------|
| 🗲 Ustawienia | | | | | → 🖺 120 |
| | Etykieta urządzeni | a | | | → 🗎 120 |
| | Jednostka w pomia | rze odległości | | | → 🗎 120 |
| | Typ zbiornika | | | | → 🗎 120 |
| | Maks. prędkość op sypkie) | różniania (mat. | | | → 🗎 121 |
| | Maks. prędkość na sypkie) | pełniania (mat. | | | → 🗎 121 |
| | Kalibracja -Pusty- | | | | → 🗎 122 |
| | Kalibracja -Pełny- | | | | → 🗎 123 |
| | Poziom | | | | → 🗎 124 |
| | Odległość | | | | → 🗎 124 |
| | Jakość sygnału | | | | → 🗎 124 |
| | ► Mapowanie | | | | → 🗎 127 |
| | | Potwierdź odległość | |] | → 🗎 127 |
| | | Punkt końcowy map | owania |] | → 🗎 127 |
| | | Pełny zakres mapow | vania |] | → 🗎 126 |
| | | Zapisz mapę | |] | → 🗎 126 |
| | | Odległość | |] | → 🗎 124 |
| | | Przygotowuję zapis i | тару |] | → 🗎 128 |
| | ► Ustawienia zaa | wansowane | | | → 🗎 129 |
| | | Stan blokady | |] | → 🗎 129 |
| | | Pokaż tryb dostępu | |] | → 🗎 129 |

| Podaj kod dostępu | l | | → 🗎 130 |
|-------------------|---|---------------------|-----------|
| ► Poziom | | | → 🗎 131 |
| | Rodzaj medium | | → 🗎 131 |
| | Cechy medium | | → 🗎 131 |
| | Jednostka poziomu | | → 🗎 133 |
| | Strefa martwa | | → 🗎 134 |
| | Korekcja poziomu | | → 🗎 134 |
| | Wysokość zbiornika | | → 🗎 134 |
| ► Linearyzacja | | | → 🗎 137 |
| | Typ linearyzacji | | → 🗎 139 |
| | Jednostka po linearyza | cji | → 🗎 140 |
| | Dowolny tekst | | → 🗎 141 |
| | Wartość maksymalna | | → 🗎 142 |
| | Średnica | | → 🗎 142 |
| | Wysokość pośrednia | | → 🗎 142 |
| | Tryb tabeli | | → 🗎 143 |
| | ► Edytuj tabelę | | |
| | Po | oziom |) → 🗎 144 |
| | W | Jartość użytkownika |) → 🗎 145 |
| | Aktywowanie tabeli | | → 🗎 145 |
| ► Nastawy bezpi | astawy bezpieczeństwa | | → 🗎 147 |
| | Wyjście, gdy brak echa | L | → 🗎 147 |
| | Wartość, gdy brak echa Nachylenie, gdy brak echa | | → 🗎 147 |
| | | | → 🗎 148 |
| | Strefa martwa | | → 🗎 134 |
| | | | |

| ► Potwierdzenie S | IL/WHG | → 🗎 150 |
|-------------------|----------------------------------|---------|
| ► Wyłączenie SIL/ | → 🗎 151 | |
| | Usuń ochronę przed zapisem | → 🗎 151 |
| | Błędny kod | → 🗎 151 |
| ► Wyjście prądowe | e 1 2 | → 🗎 152 |
| | Przypisz wyjście prądowe | → 🗎 152 |
| | Aktualny zakres | → 🖺 153 |
| | Ustalony prąd wyjściowy | → 🖺 153 |
| | Tłumienie wyjścia | → 🖺 154 |
| | Tryb awaryjny | → 🖺 154 |
| | Wartość prądu, gdy wystąpił błąd | → 🖺 155 |
| | Prąd na wyjściu 1 2 | → 🗎 155 |
| ► Wyjście binarne | | → 🖺 156 |
| | Funkcja wyjścia binarnego | → 🖺 156 |
| | Przypisz status | → 🗎 157 |
| | Określ ograniczenie | → 🗎 157 |
| | Przypisz klasę diagnostyczną | → 🗎 157 |
| | Wartość załączająca | → 🗎 158 |
| | Opóźnienie załączenia | → 🗎 159 |
| | Wartość wyłączająca | → 🗎 159 |
| | Opóźnienie wyłączenia | → 🗎 160 |
| | Tryb awaryjny | → 🖺 160 |
| | Status wyjścia binarnego | → 🖺 160 |
| | Odwróć sygnał wyjściowy | → 🖺 161 |
| | | |
| ► Wskaźnik | | | → 🖺 162 |
|---|------------------------------------|---|---------|
| | Language |] | → 🗎 162 |
| | Format wyświetlania |] | → 🖺 162 |
| | Wartość wyświetlana 1 4 |] | → 🗎 164 |
| | Miejsce dziesiętne 1 4 |] | → 🖺 164 |
| | Interwał wyświetlania |] | → 🗎 165 |
| | Opóźnienie wyświetlania | | → 🖺 165 |
| | Nagłówek |] | → 🖺 165 |
| | Tekst nagłówka | | → 🗎 166 |
| | Znak dziesiętny | | → 🖺 166 |
| | Format liczb |] | → 🖺 166 |
| | Menu pozvcji dziesietnych |] | → 🗎 167 |
| | Podświetlenie |] | → 🖹 167 |
| | Vontroot urskoppé |] |) E 107 |
| | | | 7 🗐 100 |
| Kopiowanie usta wskaźnika | awien do pamięci | | → 目 169 |
| | Czas pracy urządzenia |] | → 🗎 169 |
| | Ostatnia kopia zapasowa |] | → 🖺 169 |
| | Zarządzanie konfiguracją przyrządu |] | → 🗎 169 |
| | | | |



| Identyfikator urządzenia | | → 🖺 180 |
|-------------------------------|---|---------|
| Typ urządzenia | | → 🖺 181 |
| Identyfikator producenta (ID) | | → 🖺 181 |
| ► Wartości mierzone | | → 🗎 182 |
| Odległość | | → 🗎 182 |
| Poziom | | → 🖺 141 |
| Prąd na wyjściu 1 2 | | → 🗎 155 |
| Prąd mierzony 1 | | → 🗎 183 |
| Napięcie na zaciskach 1 | | → 🗎 183 |
| Temperatura czujnika | | → 🗎 183 |
| ► Rejestracja danych | | → 🗎 184 |
| Przypisz kanał 1 4 | | → 🖺 184 |
| Interwał zapisu danych | | → 🖺 184 |
| Wyczyść zarchiwizowane dane | | → 🖺 185 |
| ► Wyświetlanie kanału 1 4 | | → 🖺 186 |
| ► Symulacja | | → 🖺 188 |
| Wybierz zmienną do symulacji | | → 🖺 189 |
| Wartość symulowana | | → 🖺 189 |
| Symulacja wyjścia prądowego 1 | 2 | → 🖺 189 |
| Wartość prądu wyjściowego 1 2 | 2 | → 🖺 190 |
| Symulacja wyjścia binarnego | | → 🗎 190 |
| Status wyjścia binarnego | | → 🗎 190 |
| Symulacja alarmu urządzenia | | → 🖺 191 |



17.3 Przegląd menu obsługi (w oprogramowaniu narzędziowym)

| | Nav | vigacja | | Menu obsługi | | |
|--------------|-------------------------------|--------------------|------|--------------|---|---------|
| 🗲 Ustawienia | |] | | | | → 🗎 120 |
| | Etykieta urządzenia | | | | | → 🗎 120 |
| | Jednostka w pomiar | ze odległości | | | | → 🗎 120 |
| | Typ zbiornika | | | | | → 🗎 120 |
| | Maks. prędkość opr sypkie) | óżniania (mat. | | | | → 🗎 121 |
| | Maks. prędkość nap sypkie) | ełniania (mat. | | | | → 🗎 121 |
| | Kalibracja -Pusty- | | | | | → 🗎 122 |
| | Kalibracja -Pełny- | | | | | → 🗎 123 |
| | Poziom | | | | | → 🗎 124 |
| | Odległość | | | | | → 🗎 124 |
| | Jakość sygnału | | | | | → 🖺 124 |
| | Potwierdź odległość | | | | | → 🖺 124 |
| | Pełny zakres mapow | vania | | | | → 🗎 126 |
| | Punkt końcowy maj | oowania | | | | → 🗎 126 |
| | Zapisz mapę | | | | | → 🗎 126 |
| | ► Ustawienia zaav | vansowane | | | | → 🗎 129 |
| | | Stan blokady | | | | → 🖺 129 |
| | | Analiza trybu dost | ępu | | | → 🗎 129 |
| | | Podaj kod dostępu | | | | → 🗎 130 |
| | | ► Poziom | | | | → 🗎 131 |
| | | | Rodz | zaj medium |] | → 🗎 131 |
| | | | Cech | ny medium | | → 🗎 131 |

| | Maks. prędkość napełniania (ciecze) | → 🗎 132 |
|------------------|-------------------------------------|-----------|
| | Maks. prędkość opróżniania (ciecze) | → 🗎 132 |
| | Jednostka poziomu | → 🗎 133 |
| | Strefa martwa |) → 🗎 134 |
| | Korekcja poziomu |) → 🗎 134 |
| | Wysokość zbiornika |) → 🗎 134 |
| ► Linearyzacja | | → 🗎 137 |
| | Typ linearyzacji | → 🗎 139 |
| | Jednostka po linearyzacji | → 🗎 140 |
| | Dowolny tekst |) → 🗎 141 |
| | Poziom |) → 🗎 141 |
| | Wartość maksymalna |) → 🗎 142 |
| | Średnica | → 🗎 142 |
| | Wysokość pośrednia |) → 🗎 142 |
| | Tryb tabeli |) → 🗎 143 |
| | Numer tabeli | → 🗎 144 |
| | Poziom |) → 🗎 144 |
| | Poziom | → 🗎 145 |
| | Wartość użytkownika |) → 🗎 145 |
| | Aktywowanie tabeli | → 🗎 145 |
| ► Nastawy bezpie | czeństwa | → 🗎 147 |
| | Wyjście, gdy brak echa | → 🗎 147 |
| | Wartość, gdy brak echa | → 🗎 147 |
| | Nachylenie, gdy brak echa | → 🗎 148 |
| | Strefa martwa |) → 🗎 134 |

| ► Potwierdzenie S | SIL/WHG | | → 🗎 150 |
|--------------------|----------------------------------|---|---------|
| ► Wyłączenie SIL | /WHG | | → 🖺 151 |
| | Usuń ochronę przed zapisem |] | → 🖺 151 |
| | Błędny kod |] | → 🗎 151 |
| ► Wyjście prądow | re 1 2 | | → 🖺 152 |
| | Przypisz wyjście prądowe |] | → 🖺 152 |
| | Aktualny zakres |] | → 🗎 153 |
| | Ustalony prąd wyjściowy | | → 🖺 153 |
| | Tłumienie wyjścia | | → 🗎 154 |
| | Tryb awaryjny | | → 🗎 154 |
| | Wartość prądu, gdy wystąpił błąd |] | → 🖺 155 |
| | Prad na wviściu 1 2 |] | → 🗎 155 |
| ► Wviście binarne | | | → 🖹 156 |
| • wyjsele billarik | | 7 | |
| | Funkcja wyjścia binarnego | | → 🗎 156 |
| | Przypisz status |] | → 🗎 157 |
| | Określ ograniczenie |] | → 🖺 157 |
| | Przypisz klasę diagnostyczną |] | → 🗎 157 |
| | Wartość załączająca |] | → 🖺 158 |
| | Opóźnienie załączenia |] | → 🗎 159 |
| | Wartość wyłączająca |] | → 🗎 159 |
| | Opóźnienie wyłączenia |] | → 🖺 160 |
| | Tryb awaryjny |] | → 🗎 160 |
| | Status wyjścia binarnego |] | → 🗎 160 |
| | Odwróć sygnał wyjściowy |] | → 🖺 161 |
| | | | |

| ► Wskaźnik | | → 🗎 162 |
|--------------------------------|------------------------------------|--------------|
| | Language | → 🗎 162 |
| | Format wyświetlania | → 🗎 162 |
| | Wartość wyświetlana 1 4 | → 🗎 164 |
| | Miejsce dziesiętne 1 4 | → 🖺 164 |
| | Interwał wyświetlania | → 🗎 165 |
| | Opóźnienie wyświetlania | → 🗎 165 |
| | Nagłówek | → 🖺 165 |
| | Tekst nagłówka | → 🗎 166 |
| | Znak dziesiętny | → 🗎 166 |
| | Format liczb | → 🖺 166 |
| | Menu pozycji dziesiętnych | → 🗎 167 |
| | Podświetlenie | → 🗎 167 |
| | Kontrast wskazań | · → 🖹 168 |
| | | |
| ► Kopiowanie usta wskaźnika | awień do pamięci | → 🗎 169 |
| | Czas pracy urządzenia | → 🗎 169 |
| | Ostatnia kopia zapasowa | → 🖺 169 |
| | Zarządzanie konfiguracją przyrządu | → 🖺 169 |

| Stan kopii zapasowa | ej → 🗎 170 |
|----------------------------------|----------------|
| Wynik porównania | → 🗎 170 |
| ► Administracja |) → 🗎 172 |
| Określ kod dostępu | → 🗎 172 |
| Reset ustawień | → 🗎 172 |
| ද් Diagnostyka | → ■ 175 |
| Bieżąca diagnostyka | → 🗎 175 |
| Znacznik czasowy | → 🗎 175 |
| Poprzednia diagnostyka | → |
| Znacznik czasowy | → 🗎 176 |
| Czas pracy od restartu | → ➡ 176 |
| Czas pracy urządzenia | → 169 |
| ► Lista diagnostyczna | → 🗎 177 |
| Diagnostyka 1 5 |] → 🗎 177 |
| Znacznik czasowy |] → 🗎 177 |
| ► Informacje o urządzeniu | → 🗎 179 |
| Etykieta urządzenia |] → 🗎 179 |
| Numer seryjny |] → 🗎 179 |
| Wersja oprogramowania |] → 🗎 179 |
| Nazwa urządzenia | → 🗎 179 |
| Kod zamówieniowy |] → 🗎 180 |
| Rozszerzony kod zamówieniowy 1 3 | - → 🗎 180 |
| Rewizja modelu urządzenia | → 🗎 180 |
| Identyfikator urządzenia | _] → ₿ 180 |



| Wynik sprawdzenia urządzenia |] → 🗎 193 |
|------------------------------|-----------|
| Czas ostatniego sprawdzenia |] → 🗎 193 |
| ► Heartbeat | → 🗎 194 |

| | narzędziowego (np. FieldCare). • | owej. |
|------------------------|--|-------|
| | Nawigacja 🗟 🗟 Ustawienia | |
| Etykieta urządzenia | | |
| Nawigacja | Istawienia → Etykieta urządzenia | |
| Opis | Wprowadź unikatową nazwę punktu pomiarowego, co ułatwi identyfikację przyrządu. | |
| Ustawienia fabryczne | FMR6x | |
| Jednostka w pomiarze o | dległości | |
| Nawigacja | Istawienia → Jednostka w pomiarze odległości | |
| Opis | Użyte do ustawień podstawowych (Pusty / Pełny). | |
| Wybór | Jednostka SI Jednostka USA • mm • ft • m • in | |
| Ustawienia fabryczne | m | |
| Typ zbiornika | | |
| Nawigacja | Istawienia → Typ zbiornika | |
| Warunek wstępny | Rodzaj medium (→ 🗎 131) = Materiał sypki | |
| Opis | Optymalizuje filtry sygnałowe do pracy w uprzednio określonym rodzaju zbiornika. Wskazówka: 'Test warsztatowy' wyłącza wszystkie filtry. Używaj go tylko do celów testowych. | |
| Wybór | Silos buforowy (szybkie zmiany) Zasobnik Kruszarka Silos Test warsztatowy | |
| Ustawienia fabryczne | Silos | |

"Ustawienia" menu

■ (a): oznacza ścieżkę dostępu do parametru za pomocą przycisków wskaźnika.
 ■ (a): oznacza ścieżkę dostępu do parametru za pomocą oprogramowania

17.4

Endress+Hauser

Informacje dodatkowe



Opcja **Test warsztatowy** wyłącza wszystkie filtry. Ta opcja jest przeznaczona wyłącznie do celów testowych.

| Maks. prędkość opróżnia | nia (mat. sypkie) | 8 | |
|---|--|--|--|
| Nawigacja | Istawienia → Maks. prędkość opróżniania (mat. sypkie) | | |
| Warunek wstępny | Rodzaj medium (→ 🗎 131) = Materiał sypki | | |
| Opis | Służy do wyboru maks. spodziewanej pr | ędkości opróżniania. | |
| Wybór | Bardzo wolne < 0,5 m/h Wolne < 1 m/h Standard < 2 m/h Pośrednie < 4 m/h Szybkie < 8 m/h Bardzo szybkie > 8 m/h Bez filtru / test | | |
| Ustawienia fabryczne | Bez filtru / test | | |
| Informacje dodatkowe Dzięki określeniu maksymalnej, spodziewanej prędkości napełniania i opróżniani przetwarzanie echa przez radar zostanie dopasowane do sytuacji w zbiorniku. | | | |
| | Maks. prędkość opróżniania (ciecze) | Czas odpowiedzi skokowej [s] | |
| | Bardzo wolne < 0,5 m/h | 850 | |
| | Wolne < 1 m/h | 710 | |
| | Standard < 2 m/h | 300 | |
| | Pośrednie < 4 m/h | 155 | |
| | Szybkie < 8 m/h | 70 | |
| | Bardzo szybkie > 8 m/h | 6 | |
| | Bez filtru / test | < 1 | |
| | Prędkości napełniania i opróżniania różnią się one od siebie. Po wybraniu Bez filtru / test option wyłączone. Ta opcja jest przeznaczo | a można ustawić osobno, ponieważ w praktyce n, wszystkie filtry przetwarzania echa zostaną ona wyłącznie do celów testowych. | |
| Maks. prędkość napełnia | nia (mat. sypkie) | 8 | |
| Nawigacja | Istawienia → Maks. prędkość na | pełniania (mat. sypkie) | |

| Wybór | Bardzo wolne < 0,5 m/h Wolne < 1 m/h Standard < 2 m/h Pośrednie < 4 m/h Szybkie < 8 m/h Bardzo szybkie > 8 m/h Bez filtru / test |
|----------------------|--|
| Ustawienia fabryczne | Bez filtru / test |
| Informacje dodatkowe | Dzięki określeniu maksymalnej, spo |

Dzięki określeniu maksymalnej, spodziewanej prędkości napełniania i opróżniania, przetwarzanie echa przez radar zostanie dopasowane do sytuacji w zbiorniku.

| Maks. prędkość opróżniania (ciecze) | Czas odpowiedzi skokowej / s |
|-------------------------------------|------------------------------|
| Bardzo wolne < 0,5 m/h | 850 |
| Wolne < 1 m/h | 710 |
| Standard < 2 m/h | 300 |
| Pośrednie < 4 m/h | 155 |
| Szybkie < 8 m/h | 70 |
| Bardzo szybkie > 8 m/h | 6 |
| Bez filtru / test | < 1 |

Prędkości napełniania i opróżniania można ustawić osobno, ponieważ w praktyce różnią się one od siebie.

Po wybraniu **Bez filtru / test** option, wszystkie filtry przetwarzania echa zostaną wyłączone. Ta opcja jest przeznaczona wyłącznie do celów testowych.

| Kalibracja -Pusty- | Ê |
|----------------------|--|
| Nawigacja | 🗐 🖴 Ustawienia → Kalibracja -Pusty- |
| Opis | Odległość między dolną krawędzią przyłącza procesowego i poziomem minimalnym (0%). |
| Wejście użytkownika | W zależności od typu anteny |
| Ustawienia fabryczne | W zależności od typu anteny |

Informacje dodatkowe



🖻 37 Wartość Kalibracja -Pusty- (E) dla pomiarów poziomu materiałów sypkich.

Punkt zerowy zakresu pomiarowego znajduje się w miejscu na dnie zbiornika, od którego odbija się fala elektromagnetyczna. W zbiornikach z dnem cylindrycznym lub stożkowym nie można wykonywać pomiaru, jeśli poziom medium znajduje się poniżej tego miejsca.



🖻 38 Wartość Kalibracja -Pełny- (E) dla pomiarów poziomu materiałów sypkich

Poziom

Nawigacja

Opis

Wskazanie wartości zmierzonej poziomu L (przed linearyzacją).

Informacje dodatkowe



🗟 39 Pomiar poziomu materiałów sypkich

Jednostka jest zdefiniowana w **Jednostka poziomu** parameter (→ 🗎 133).

| Odległość | |
|---------------------|---|
| Nawigacja | Istawienia → Odległość |
| Opis | Odległość między dolną krawędzią przyłącza procesowego radaru i powierzchnią medium. |
| Jakość sygnału | |
| Nawigacja | Istawienia → Jakość sygnału |
| Opis | Prezentuje jakość przetwarzanego echa. |
| Potwierdź odległość | ۵ |
| Nawigacja | □ Ustawienia \rightarrow Potwierdź odległość |
| Opis | Służy do określenia, czy odległość zmierzona odpowiada odległości rzeczywistej. W zależności od wybranej opcji, przyrząd ustawia odpowiednio zakres mapowania zakłóceń statycznych. |

| Wybór | Ręczne mapowanie Odległość poprawna Odległość nieznana Odległość zbyt mała Odległość zbyt duża Zbiornik pusty Mapa fabryczna |
|----------------------|---|
| Ustawienia fabryczne | Odległość nieznana |
| Informacje dodatkowe | Picznemie opcji Nęczne mapowanie Opcja wybierana wtedy, gdy zakres mapowania ma być określony ręcznie za pomocą Punkt końcowy mapowania parameter. W tym przypadku potwierdzanie odległości nie jest konieczne. Odległość opoprawa Opcja wybierana wtedy, gdy odległość zmierzona jest identyczna z rzeczywistą. Przyrząd wykoruje mapowanie. Odległość niezna Wybrać tę opcję wtedy, gdy nie ma możliwości porównania odległości mierzonej z odległość atrzeczywistą. W tym przypadku mapowanie nie może być wykonane. Odległość obernam Wybrać tę opcję wtedy, gdy odległość zmierzona jest mniejsza od rzeczywistej. Przyrząd wyszukuje następnego użytecznego sygnału echa i powraca do Potwierdź odległość parameter. Odległość i piest powtarzane, aż odległość wskazywana będzie identyczna z rzeczywistą. Następnie można rozpocząć rejestrację mapy, wybierając Odległość poprawna. Oległość obit cana ponownie i wyświetlana. Porównanie obu odległość parameter. Odległość wskazywana będzie identyczna z rzeczywistą. Następnie można rozpocząć rejestrację mapy, wybierając Odległość poprawna. Oległość obitczana ponownie i wyświetlana. Porównanie obu odległość parameter. Odległość wskazywana będzie identyczna z rzeczywistą. Następnie można rozpocząć rejestrację mapy, wybierając Odległość poprawna. Opcja wybierana wtedy, gdy odległość zmierzona jest większa od rzeczywistą. Następnie można rozpocząć rejestrację mapy, wybierając Odległość poprawna. Morink pusty Opzja wybierana wtedy, gdy zbiornik jest całkowicie pusty. Przyrząd wykonuje mapowanie na całej długóści zakresu pomiarowego zdefiniowanego w Wysokość zbiornika parameter. Domyślnie Wysokość zbiornika – Kalibracja -Pusty Najeży pamiętać, że w przypadku up. zbiornik/bw z dhem stożkowym, pomiar jest możliwy tylko do punktu, w którym wiązka radarowa odbija się od dna zbiornika lub siłosu. W przypadku wyboru Zbiornik nie |
| | zbyt duża option przed potwierdzeniem odległości, mapa nie zostanie zarejestrowana i po 60 sekundach procedura jest wznawiana. |

^{*}

Widoczność zależy od opcji w kodzie zamówieniowym lub od ustawień urządzenia Tylko dla "Ekspert → Czujnik → Śledzenie echa → **Tryb przetwarzania** parameter " ≠ " **Historia wyłączona** option" 6)

Pełny zakres mapowania Image: Stawienia → Pełny zakres mapowania Nawigacja Image: Stawienia → Pełny zakres mapowania. Punkt końcowy mapowania. Image: Stawienia → Punkt końcowy mapowania. Nawigacja Image: Stawienia → Punkt końcowy mapowania Warunek wstępny Potwierdź odległość (→ Image: Stawienia → Punkt końcowy mapowania) Opis Nowy punkt końcowy mapowania.

| Wejście użytkownika | 0,0001 999 999,9 m |
|---------------------|--------------------|
| | |

0.1 m

Nie

Zapisz mapę Nawigacja Ustawienia → Zapisz mapę Warunek wstępny Potwierdź odległość = Ręczne mapowanie lub Odległość zbyt mała Wybór • Nie • Zapisz mapę • Nałóż mapę • Nałóż mapę • Mapa fabryczna • Usuń mapę częściową • Usuń mapę częściową

Ustawienia fabryczne

| | 17.4.1 "Mapowanie" wizard | | | |
|-------------------------|--|---|--|--|
| | Mapowanie wizard jest dostępny tylko w przypadku obsługi za pomocą wskaźnika lokalnego. W przypadku obsługi za pomocą oprogramowania narzędziowego, wszystkie parametry związane z mapowaniem znajdują się w Ustawienia menu (→ ≅ 120) | | | |
| | W Mapowanie wizard przez cały czas jednocześnie wyświetlane są dwa parametry Górny parametr można edytować, natomiast dolny parametr jest wyświetlany tylko dla porównania. | | | |
| | Nawigacja | | | |
| Potwierdź odległość | | æ | | |
| Nawigacja | | | | |
| Opis | → 🗎 124 | | | |
| Punkt końcowy mapowania | 1 | | | |
| Nawigacja | Istawienia → Mapowanie → Punkt końcowy mapowania | | | |
| Opis | → 🗎 126 | | | |
| Zapisz mapę | | | | |
| Nawigacja | | | | |
| Opis | → 🗎 126 | | | |
| Odległość | | | | |
| Nawigacja | Istawienia → Mapowanie → Odległość | | | |
| Opis | → 🗎 124 | | | |

Przygotowuję zapis mapy

| Nawigacja | 8 | Ustawienia \rightarrow Mapowanie \rightarrow Przygotowuję zapis mapy |
|-----------------------|--|--|
| Opis | Wyśw | vietla status procedury zapisu. |
| Interfejs użytkownika | InicCzyUkc | jalizacja zapisu nność w trakcie ończono |

17.4.2 "Ustawienia zaawansowane" submenu

Nawigacja \square Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane

| Stan blokady | |
|-----------------------|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Stan blokady |
| Opis | Wskazuje aktywną blokadę zapisu o najwyższym priorytecie. |
| Interfejs użytkownika | Blokada sprzętu Blokada zgodnie z SIL Blokada zgodnie z WHG Blokada okresowa |
| Informacje dodatkowe | Znaczenie i priorytety blokad zapisu Blokada sprzętu (priorytet 1) Włączona jest sprzętowa blokada zapisu mikroprzełącznikiem w głównym module elektroniki. Powoduje to zablokowanie możliwości zmiany parametrów. Blokada zgodnie z SIL (priorytet 2) Włączony jest tryb SIL. Włączona jest blokada zapisu odpowiednich parametrów. Blokada zgodnie z WHG (priorytet 3) Włączony jest tryb WHG. Włączona jest blokada zapisu odpowiednich parametrów. Blokada okresowa (priorytet 4) Dostęp do zapisu parametrów jest chwilowo zablokowany z powodu będących w toku procesów wewnętrznych (np. wysyłania/pobierania danych, resetu itd.). Parametry można zmieniać po zakończeniu procesu. |

| Analiza trybu dostępu | |
|-----------------------|---|
| Nawigacja | □ Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Analiza trybu dostępu |
| Opis | Pokazuje poziom dostępu do parametrów za pomocą narzędzia konfiguracyjnego. |
| Informacje dodatkowe | 🚹 Tryb dostępu można zmienić w Podaj kod dostępu parameter (→ 🗎 130). |
| | Przy włączonej dodatkowej blokadzie zapisu aktualny tryb dostępu jest dodatkowo ograniczony. Stan blokady zapisu można sprawdzić w Stan blokady parameter (→ 129). |

| Pokaż tryb dostępu | | | |
|--------------------|------|---|-----|
| Nawigacja | | Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Pokaż tryb dostępu | |
| Warunek wstępny | Przy | Przyrząd musi posiadać wskaźnik lokalny. | |
| Endress+Hauser | | | 129 |

Opis

Wskazuje autoryzację dostępu do parametrów przez wskaźnik lokalny.

Informacje dodatkowe

Tryb dostępu można zmienić w **Podaj kod dostępu** parameter (→ 🗎 130).

Przy włączonej dodatkowej blokadzie zapisu aktualny tryb dostępu jest dodatkowo ograniczony. Stan blokady zapisu można sprawdzić w **Stan blokady** parameter (→ 🗎 129).

| Podaj kod dostępu | |
|----------------------|--|
| Nawigacja | □ Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Podaj kod dostępu |
| Opis | Wprowadź kod dostępu w celu wyłączenia ochrony przed zapisem parametrów. |
| Wejście użytkownika | 0 9 999 |
| Informacje dodatkowe | W przypadku obsługi za pomocą przycisków na wskaźniku lokalnym, należy wprowadzić indywidualny kod dostępu, zdefiniowany w Określ kod dostępu parameter (→ 172). Wprowadzenie niewłaściwego kodu dostępu powoduje zachowanie aktualnego trybu dostępu. Blokada zapisu ma wpływ na wszystkie parametry oznaczone symbolem w niniejszym dokumencie. Na wskaźniku lokalnym symbol przed nazwą parametru oznacza, że dany parametr jest zablokowany. Jeśli w przeciągu 10 min nie zostanie naciśnięty żaden przycisk lub użytkownik przejdzie z trybu nawigacji i edycji z powrotem do trybu wyświetlania wartości mierzonych, po upływie kolejnych 60 s przyrząd automatycznie włącza blokadę parametrów. |

😭 W razie utraty kodu dostępu należy skontaktować się z biurem Endress+Hauser

"Poziom" submenu

Nawigacja

 \blacksquare □ Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Poziom

| Rodzaj medium | | |
|-----------------------|--|---------------------|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Poziom → Rodzaj medium | |
| Opis | Służy do wyboru rodzaju medium. | |
| Interfejs użytkownika | CieczMateriał sypki | |
| Ustawienia fabryczne | Materiał sypki | |
| Informacje dodatkowe | Ten parametr determinuje wartości szeregu innych parametrów i ma duży wpły analizę sygnału pomiarowego. Dlatego zdecydowanie zaleca się, aby nie zmieni ustawienia fabrycznego. | w na . ać |

| Cechy medium | | | | |
|----------------------|---|--|--|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Poziom → Cechy medium | | | |
| Opis | Określa wartość względnej s | Określa wartość względnej stałej dielektrycznej $\epsilon_{\rm r}$ medium. | | |
| Wybór | Nieznane Stała dielektryczna DC 1,4 Stała dielektryczna DC 1,6 Stała dielektryczna DC 1,9 Stała dielektryczna DC 2,5 Stała dielektryczna DC 4 Stała dielektryczna DC 7 Stała dielektryczna DC > 1 | a 1,6 b 1,9 b 2,5 b 4 . 7 . 15 5 | | |
| Ustawienia fabryczne | Zależnie od opcji ustawionych dla parametrów Rodzaj medium (→ 🗎 131) i Rodzaj medium . | | | |
| Informacje dodatkowe | Zależność od "Rodzaj mediur | n" i "Rodzaj medium" | | |
| | Rodzaj medium ($\rightarrow \square$ 131) | Rodzaj medium | Cechy medium ($\rightarrow \square 131$) | |
| | Materiał sypki | | Nieznane | |
| | Ciecz | Na bazie wody (stała DC >= 4) | Stała dielektryczna DC 4 7 | |



Nieznane

instrukcji Endress+Hauser (CP01076F)

Inne

• aplikacji Endress+Hauser "DC Values" (dla systemów Android oraz iOS)

| Maks. prędkość napełnia | nia (ciecze) | 6 | |
|-------------------------|--|---|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Poziom → Maks. prędkość napełniania (ciecze) | | |
| Warunek wstępny | Rodzaj medium (→ 🗎 131) = Ciecz | | |
| Opis | Służy do wyboru maks. spodziewanej prędkości napełniania. | | |
| Wybór | Wolne < 1 cm/min Pośrednie < 10 cm/min Standard < 1 m/min Szybkie < 2 m/min Bardzo szybkie > 2 m/min Bez filtru / test | | |
| Ustawienia fabryczne | Zależnie od opcji wybranej w Typ zbiorni | ka parameter | |
| Informacje dodatkowe | Dzięki określeniu maksymalnej, spodziew | zanej prędkości napełniania i opróżniania, | |
| | przetwarzanie echa przez radar zostanie (| dopasowane do sytuacji w zbiorniku. | |
| | Maks. prędkość opróżniania (ciecze) | dopasowane do sytuacji w zbiorniku. Czas odpowiedzi skokowej [s] | |
| | maks. prędkość opróżniania (ciecze) Wolne < 1 cm/min | dopasowane do sytuacji w zbiorniku. Czas odpowiedzi skokowej [s] 90 50 50 | |
| | maks. prędkość opróżniania (ciecze) Wolne < 1 cm/min | dopasowane do sytuacji w zbiorniku. Czas odpowiedzi skokowej [s] 90 50 10 | |
| | maks. prędkość opróżniania (ciecze) Wolne < 1 cm/min | Czas odpowiedzi skokowej [s] 90 50 19 | |
| | maks. prędkość opróżniania (ciecze) Wolne < 1 cm/min | dopasowane do sytuacji w zbiorniku. Czas odpowiedzi skokowej [s] 90 50 19 8 | |
| | maks. prędkość opróżniania (ciecze) Wolne < 1 cm/min | Czas odpowiedzi skokowej [s] 90 50 19 8 6 | |

- różnią się one od siebie.
- Po wybraniu **Bez filtru / test** option, wszystkie filtry przetwarzania echa zostaną wyłączone. Ta opcja jest przeznaczona wyłącznie do celów testowych.
- Parametr **Maks. prędkość napełniania (ciecze)** jest ustawiany na wartość fabryczną zależnie od opcji wybranej w parametrze **Typ zbiornika**. Może on jednak być zmieniony odpowiednio do warunków procesu. Po wybraniu innej opcji w parametrze **Typ zbiornika**, konieczna może być ponowna zmiana wartości tego parametru.

Maks. prędkość opróżniania (ciecze)

| Nawigacja | 8 8 | Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawan sowane \rightarrow Poziom \rightarrow Maks. prędkość opróżniania (ciecze) |
|-----------------|---------|---|
| Warunek wstępny | Typ zł | piornika = Ciecz |
| Opis | Służy o | do wyboru maks. spodziewanej prędkości opróżniania. |

A

Wybór

- Wolne < 1 cm/min</p>
- Pośrednie < 10 cm/min</p>
- Standard < 1 m/min
- Szybkie < 2 m/min</p>
- Bardzo szybkie > 2 m/min
- Bez filtru / test

Ustawienia fabryczne Zależnie od opcji wybranej w Typ zbiornika parameter

Informacje dodatkowe

Dzięki określeniu maksymalnej, spodziewanej prędkości napełniania i opróżniania, przetwarzanie echa przez radar zostanie dopasowane do sytuacji w zbiorniku.

| Maks. prędkość opróżniania (ciecze) | Czas odpowiedzi skokowej [s] |
|-------------------------------------|------------------------------|
| Wolne < 1 cm/min | 90 |
| Pośrednie < 10 cm/min | 50 |
| Standard < 1 m/min | 19 |
| Szybkie < 2 m/min | 8 |
| Bardzo szybkie > 2 m/min | 6 |
| Bez filtru / test | < 1 |

Prędkości napełniania i opróżniania można ustawić osobno, ponieważ w praktyce różnią się one od siebie.

Po wybraniu **Bez filtru / test** option, wszystkie filtry przetwarzania echa zostaną wyłączone. Ta opcja jest przeznaczona wyłącznie do celów testowych.

Parametr **Maks. prędkość opróżniania (ciecze)** jest ustawiany na wartość fabryczną zależnie od opcji wybranej w parametrze **Typ zbiornika**. Może on jednak być zmieniony odpowiednio do warunków procesu. Po wybraniu innej opcji w parametrze **Typ zbiornika**, konieczna może być ponowna zmiana wartości tego parametru.

| Jednostka poziomu | | | Ê |
|--|---|--|-------------------------|
| Nawigacja | 🛛 🖃 Ustawienia → | Ustawienia zaawansowane → Poziom → Jednostka poziomu | |
| Opis | Służy do wyboru jednostki poziomu. | | |
| Wybór | Jednostka SI • % • m • mm | Jednostka USA ■ ft ■ in | |
| Ustawienia fabryczne | % | | |
| Informacje dodatkoweJednostka poziomu może różnić się od jednostki odleg pomiarze odległości parameter (→ 🗎 120): | | noże różnić się od jednostki odległości określonej w Jednostka w i parameter (→ 🗎 120): | |
| | Jednostka zdefinic podczas kalibracji -Pełny- (→ [™]) 12 Jednostka zdefinic wskazań poziomu | wana w Jednostka w pomiarze odległości parameter jest używan podstawowej (parametry Kalibracja -Pusty- (→ 🗎 122) i Kalibra 3)). wana w Jednostka poziomu parameter jest używana do wyświetla (przed linearyzacją). | a cja inia |

ß

Strefa martwa

| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Poziom → Strefa martwa |
|----------------------|--|
| Opis | Strefa martwa przy przyłączu procesowym przetwornika. |
| Wejście użytkownika | 0 200 m |
| Ustawienia fabryczne | Kalibracja -Pusty Kalibracja -Pełny 200 mm (8 in) Minimalnie: 150 mm (6 in) |
| Informacje dodatkowe | Dlatego też wartość parametru "strefa martwa" jest wykorzystywana do tłumienia ech zakłócających w pobliżu anteny. |



🖻 40 🛛 Strefa martwa (BD) dla pomiarów poziomu materiałów sypkich

| Korekcja poziomu | | |
|----------------------|---|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Poziom → Korekcja poziomu | |
| Opis | Określenie korekcji poziomu (w razie potrzeby). | |
| Wejście użytkownika | -200000,0 200000,0 % | |
| Ustawienia fabryczne | 0,0 % | |
| Informacje dodatkowe | Wartość określona w tym parametrze jest dodawana do wartości mierzonej poziomu (przed linearyzacją). | |
| Wysokość zbiornika | | æ |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Poziom → Wysokość zbiornika | |

Całkowita wysokość zbiornika lub silosu (mierzona od przyłącza procesowego)

Opis

Wejście użytkownika

-999,9999 ... 999,9999 m

Kalibracja -Pusty- ($\rightarrow \square 122$)

Ustawienia fabryczne

Informacje dodatkowe

Jeśli ustawiony zakres pomiarowy różni się znacznie od rzeczywistej wysokości zbiornika, zalecane jest ręczne wprowadzenie wysokości zbiornika. Przykład: ciągły pomiar poziomu w jednej trzeciej wysokości od góry zbiornika.



🗷 41 '"Wysokość zbiornika" parameter' dla pomiarów poziomu materiałów sypkich

- *E* Kalibracja -Pusty- ($\rightarrow \square 122$)
- H Wysokość zbiornika ($\rightarrow \square 134$)

Dla zbiorników z dnem stożkowym parametru **Wysokość zbiornika** nie należy zmieniać, gdyż w tych aplikacjach wartość parametru **Kalibracja -Pusty- (→ 🖺 122)** zwykle **nie** jest dużo mniejsza od wysokości zbiornika lub silosu.

"Linearyzacja" submenu



42 Linearyzacja: przeliczenie wartości poziomu i (w stosownych przypadkach) wysokości rozdziału faz na objętość lub masę medium; algorytm przeliczenia zależy od kształtu zbiornika.

- 1 Wybór typu linearyzacji i jednostki
- 2 Konfiguracja linearyzacji
- A Typ linearyzacji (→ 🖺 139) = Brak
- B Typ linearyzacji (→ 🖺 139) = Liniowa
- C Typ linearyzacji (→ 🗎 139) = Tabela
- D Typ linearyzacji (→ 🗎 139) = Dno typu odwrócony ostrosłup
- *E* Typ linearyzacji ($\rightarrow \square 139$) = Dno stożkowe
- F Typ linearyzacji (→ 🗎 139) = Dno pochyłe
- G Typ linearyzacji (→ 🗎 139) = Zbiornik cylindryczny poziomy
- H Typ linearyzacji (→ 🗎 139) = Zbiornik kulisty
- L Poziom przed linearyzacją (w jednostkach odległości)
- L' Poziom ($\Rightarrow \square 141$) (w jednostkach objętości lub masy)
- M Wartość maksymalna ($\Rightarrow \square 142$)
- d Średnica ($\rightarrow \stackrel{\circ}{\boxplus} 142$)
- h Wysokość pośrednia (→ 🗎 142)

Struktura podmenu wyświetlanego we wskaźniku

Nawigacja

Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Linearyzacja

| ► Linearyzacja | |
|---------------------------|---------|
| Typ linearyzacji | → 🗎 139 |
| Jednostka po linearyzacji | → 🗎 140 |
| Dowolny tekst | → 🗎 141 |
| Wartość maksymalna | → 🗎 142 |
| Średnica | → 🗎 142 |
| Wysokość pośrednia | → 🗎 142 |
| Tryb tabeli | → 🗎 143 |
| ► Edytuj tabelę | |
| Poziom | → 🗎 144 |
| Wartość użytkownika | → 🗎 145 |
| Aktywowanie tabeli | → 🗎 145 |

Struktura podmenu wyświetlanego w oprogramowaniu narzędziowym (np. FieldCare)

Nawigacja

Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Linearyzacja

| ► Linearyzacja | | | |
|----------------|---------------------------|---|---------|
| | Typ linearyzacji |] | → 🖺 139 |
| | Jednostka po linearyzacji |] | → 🗎 140 |
| | Dowolny tekst |] | → 🖺 141 |
| | Poziom |] | → 🗎 141 |
| | Wartość maksymalna | | → 🗎 142 |
| | Średnica |] | → 🖺 142 |
| | Wysokość pośrednia |] | → 🗎 142 |
| | Tryb tabeli | | → 🗎 143 |
| | Numer tabeli | | → 🖺 144 |
| | Poziom |] | → 🖺 144 |
| | Poziom |] | → 🗎 145 |
| | Wartość użytkownika |] | → 🖹 145 |
| | |] | > □ 140 |
| | Aktywowanie tadeli | | 7 目 145 |

Opis parametrów

Nawigacja

 \square □ Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja

| Typ linearyzacji | | Â |
|----------------------|---|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Typ linearyzacji | |
| Opis | Służy do wyboru typu linearyzacji. | |
| Wybór | Brak Liniowa Tabela Dno typu odwrócony ostrosłup Dno stożkowe Dno pochyłe Zbiornik cylindryczny poziomy Zbiornik kulisty | |
| Ustawienia fabryczne | Brak | |

Informacje dodatkowe



🗷 43 Typy linearyzacji

- Brak Α
- В Tabela
- С Dno typu odwrócony ostrosłup
- D Dno stożkowe
- Ε
- Dno pochyłe Zbiornik kulisty F
- G Zbiornik cylindryczny poziomy

Znaczenie opcji

- Brak
 - Sygnał poziomu jest przesyłany w jednostkach poziomu bez linearyzacji.
- Liniowa

Wartość wyjściowa (objętość/masa medium) jest wprost proporcjonalna do poziomu L. Dotyczy to np. pionowych zbiorników cylindrycznych. Należy określić następujące parametry dodatkowe:

- Jednostka po linearyzacji (→ 🗎 140)
- Wartość maksymalna (🔶 🖺 142): maksymalna objętość lub masa
- Tabela

Zależność między poziomem zmierzonym L a wartością wyjściową (objętość/masa) wynika z tabeli linearyzacji składającej się z maks. 32 par wartości odpowiednio: "poziom - objętość" lub "poziom - masa". Należy określić następujące parametry dodatkowe:

- Jednostka po linearyzacji ($\rightarrow \square 140$)
- Tryb tabeli ($\rightarrow \triangleq 143$)
- Dla każdego punktu tabeli: Poziom (→ 🗎 144)
- Dla każdego punktu tabeli: Wartość użytkownika (→ 🗎 145)
- Aktywowanie tabeli (→ 🗎 145)
- Dno typu odwrócony ostrosłup

Wartość wyjściowa objętości lub masy w zbiorniku z dnem o kształcie odwróconego ostrosłupa. Należy określić następujące parametry dodatkowe:

- Jednostka po linearyzacji (→ 🗎 140)
- Wartość maksymalna (> 🗎 142): maksymalna objętość lub masa
- Wysokość pośrednia (→
 [●] 142): wysokość ostrosłupa
- Dno stożkowe

Wartość wyjściowa objętości lub masy w zbiorniku z dnem stożkowym. Należy określić następujące parametry dodatkowe:

- Jednostka po linearyzacji (→ 🗎 140)
- Wartość maksymalna (→ 🗎 142): maksymalna objętość lub masa
- Wysokość pośrednia (→ 🗎 142): wysokość stożkowej części zbiornika
- Dno pochyłe

Wartość wyjściowa objętości lub masy w zbiorniku z dnem pochyłym. Należy określić następujące parametry dodatkowe:

- Jednostka po linearyzacji (→ 🗎 140)
- Wartość maksymalna (→ 🗎 142): maksymalna objętość lub masa
- Wysokość pośrednia (→ 🗎 142): wysokość dna pochyłego
- Zbiornik cylindryczny poziomy

Wartość wyjściowa objętości lub masy w poziomym zbiorniku cylindrycznym. Należy określić następujące parametry dodatkowe:

- Jednostka po linearyzacji (> 🗎 140)
- Wartość maksymalna (→ 🗎 142): maksymalna objętość lub masa
- Średnica (→ 🗎 142)
- Zbiornik kulisty

Wartość wyjściowa objętości lub masy w zbiorniku kulistym. Należy określić następujące parametry dodatkowe:

- Jednostka po linearyzacji (→ 🗎 140)
- Wartość maksymalna (> 🗎 142): maksymalna objętość lub masa
- Średnica (→ 🗎 142)

Jednostka po linearyzacji

£

| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Jednostka po linearyzacji |
|-----------------|---|
| Warunek wstępny | Typ linearyzacji (→ 🗎 139) ≠ Brak |

| Opis | Służy do wyboru jednostki po linearyzacji. | | |
|----------------------|--|--|--|
| Wybór | Jednostka SI STon t kg cm ³ dm ³ m ³ hl l % mm m Jednostka indywidual Free text | Jednostka USA = lb = UsGal = ft ³ = ft = in nie dostosowana | Jednostka anglosaska impGal |
| Ustawienia fabryczne | % | | |
| Informacje dodatkowe | Wybrana jednostka jest jednostką wartości wyświetlanej na wskaźniku. Po zmianie jednostki, wartość mierzona nie jest przeliczana na nową jednostkę. Istnieje również możliwość skonfigurowania linearyzacji, w której następuje przeliczenie z jednostki poziomu na inną jednostkę odległości. W tym celu należy wybrać opcjęLiniowa dla trybu linearyzacji. Aby zdefiniować nową jednostkę poziomu, należy wybrać Free text option w Jednostka po linearyzacji paramete wprowadzić nazwę jednostki w Dowolny tekst parameter (→ | | anej na wskaźniku. Po zmianie nową jednostkę. earyzacji, w której następuje tkę odległości. W tym celu należy zdefiniować nową jednostkę nostka po linearyzacji parameter i parameter (→ 🗎 141). |

| Dowolny tekst | | Â |
|----------------------|---|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Dowolny tekst | |
| Warunek wstępny | Jednostka po linearyzacji (→ 🗎 140) = Free text | |
| Opis | Służy do wprowadzenia nazwy jednostki. | |
| Wejście użytkownika | Maks. 32 znaki alfanumeryczne (litery, liczby, znaki specjalne) | |
| Ustawienia fabryczne | Free text | |
| | | |
| Poziom | | |
| Nawigacja | □ Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Poziom | |
| Opis | Wyświetla wartość poziomu (po linearyzacji). | |
| Informacje dodatkowe | 🚹 Jednostka jest zdefiniowana w Jednostka po linearyzacji parameter → 🗎 140. | |

| Wartość maksymalna | | Ê |
|----------------------|---|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Wartość maksymaln | a |
| Warunek wstępny | Dla parametru Typ linearyzacji (→ ≧ 139) musi być wybrana jedna z następujących opcji: • Liniowa • Dno typu odwrócony ostrosłup • Dno stożkowe • Dno pochyłe • Zbiornik cylindryczny poziomy • Zbiornik kulisty | |
| Opis | Linearized value corresponding to a level of 100%. | |
| Wejście użytkownika | -50000,0 50000,0 % | |
| Ustawienia fabryczne | 100,0 % | |
| Średnica | | Â |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Średnica | |
| Warunek wstępny | Dla parametru Typ linearyzacji (→ ≌ 139) musi być wybrana jedna z następujących opcji: • Zbiornik cylindryczny poziomy • Zbiornik kulisty | |
| Opis | Diameter of the cylindrical or spherical tank. | |
| Wejście użytkownika | 0 9 999,999 m | |

| Informacje dodatkowe | Jednostka jest zdefiniowana w Jednostka w pomiarze odległości parameter ($\rightarrow \square$ 120). |
|----------------------|--|
| | |

| Wysokość pośrednia | | æ |
|---------------------|---|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Wysokość pośrednia | £ |
| Warunek wstępny | Dla parametru Typ linearyzacji (→ ^B 139) musi być wybrana jedna z następujących opcji: Dno typu odwrócony ostrosłup Dno stożkowe Dno pochyłe | |
| Opis | Height of the pyramid, conical or angled bottom. | |
| Wejście użytkownika | 0 200 m | |

Ustawienia fabryczne

2 m

Ustawienia fabryczne 0 m





H Wysokość pośrednia

Jednostka jest zdefiniowana w **Jednostka w pomiarze odległości** parameter (→ 🗎 120).

| Tryb tabeli | | |
|----------------------|---|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Tryb tabeli | |
| Warunek wstępny | Typ linearyzacji (→ 🗎 139) = Tabela | |
| Opis | Wybrać tryb edycji tabeli linearyzacji. | |
| Wybór | Ręczne Półautomatyczny Wyczyść tabelę Sortuj tabelę | |
| Ustawienia fabryczne | Ręczne | |
| Informacje dodatkowe | Znaczenie opcji Ręczne Wartość poziomu oraz odpowiadająca jej wartość po linearyzacji są wprowadzane ręcznie dla każdego punktu. Półautomatyczny Poziom jest mierzony przez przyrząd dla każdego punktu linearyzacji. Odpowiednia wartość po linearyzacji jest wprowadzana ręcznie. Wyczyść tabelę Powoduje skasowanie istniejącej tabeli linearyzacji. Sortuj tabelę Powoduje uszeregowanie punktów linearyzacji w kolejności rosnącej. | |

| Warunki, które powinna spełniać tabela linearyzacji: Tabela może składać się z maks. 32 par wartości "Poziom - Wartość po linearyzacji". Wartości w tabeli muszą być rosnące lub malejące monotonicznie. Pierwszy punkt linearyzacji musi odpowiadać poziomowi minimalnemu. Ostatni punkt linearyzacji musi odpowiadać poziomowi maksymalnemu. |
|---|
| Przed wprowadzeniem tabeli linearyzacji, należy poprawnie ustawić wartości parametrów Kalibracja -Pusty- (→ 🗎 122) i Kalibracja -Pełny- (→ 🗎 123). |
| Jeśli po wykonaniu kalibracji poziomu "pełny" i "pusty" wartości w tabeli linearyzacji będą wymagały zmiany, poprawne przeliczenie wartości zmierzonych poziomu może nastąpić tylko po skasowaniu dotychczasowej tabeli linearyzacji i jej wprowadzeniu od nowa. W tym calu należy usunąć istniejącą tabelę (Tryb tabeli (→ 管 143) = Wyczyść tabelę). Następnie należy wprowadzić nową tabelą linearyzacji. |
| Sposób wprowadzania tabeli linearyzacji Za pomocą oprogramowania FieldCare Poszczególne punkty tabeli można wprowadzać za pomocą parametrów Numer tabeli (→ 	B 144),Poziom (→ 	B 144) i Wartość użytkownika (→ 	B 145). Alternatywnie można użyć graficznego edytora tabel: Device Operation → Device Functions → Additional Functions → Linearization (Online/Offline) |
| Za pomocą wskaźnika Wybrać Edytuj tabelę submenu, aby uruchomić graficzny edytor tabel. Wyświetlana jest tabela i można edytować jej poszczególne wiersze. |
| Fabrycznie ustawioną jednostką poziomu jest "%". Jeśli wartości w tabeli linearyzacji mają być wprowadzane w jednostkach fizycznych, należy wcześniej wybrać odpowiednią jednostkę w Jednostka poziomu parameter (→ 🖺 133). |
| Gdy wartości w tabeli są wprowadzane w kolejności malejącej, następuje zamiana wartości odpowiadających sygnałom 20 mA i 4 mA na wyjściu prądowym. Oznacza to, że wartość 20 mA odpowiada najniższemu poziomowi, a 4 mA najwyższemu. |
| Â |

| □ Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Linearyzacja \rightarrow Numer tabeli |
|--|
| Typ linearyzacji (→ 🗎 139) = Tabela |
| Wybrać punkt tabeli, który ma być wprowadzany lub zmieniany. |
| 132 |
| 1 |
| |

| Poziom (Ręczne) | | | |
|-----------------|---|--|--|
| Nawigacja | | Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Linearyzacja \rightarrow Poziom | |
| Warunek wstępny | Typ linearyzacji (→ ¹ 139) =Tabela Tryb tabeli (→ ¹ 143) =Ręczne | | |

Numer tabeli
Opis Służy do wprowadzenia wartości poziomu (przed linearyzacją) dla punktu w tabeli.

Wejście użytkownika Liczba zmiennoprzecinkowa ze znakiem

Ustawienia fabryczne 0 %

| Poziom (Półautomatyczny) | | | | | | |
|--------------------------|--|--|--|--|--|--|
| Nawigacja | □ Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Poziom | | | | | |
| Warunek wstępny | Typ linearyzacji (→ ^B 139) = Tabela Tryb tabeli (→ ^B 143) = Półautomatyczny | | | | | |
| Opis | Wskazuje poziom zmierzony (przed linearyzacją). Ta wartość jest wprowadzana do tabeli. | | | | | |

| Wartość użytkownika | | 8 | | |
|----------------------|-------|---|--|--|
| Nawigacja | | Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Linearyzacja \rightarrow Wartość użytkownika | | |
| Warunek wstępny | Typ I | Typ linearyzacji (ə 🗎 139) = Tabela | | |
| Opis | Służy | do wprowadzenia wartości dla punktu tabeli (po linearyzacji). | | |
| Wejście użytkownika | Liczb | a zmiennoprzecinkowa ze znakiem | | |
| Ustawienia fabryczne | 0 % | | | |

| Aktywowanie tabeli | | æ | |
|--|--|---|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Linearyzacja → Aktywowanie tabeli | | |
| Warunek wstępny Typ linearyzacji (> 🗎 139) = Tabela | | | |
| Opis | Parametr ten służy do aktywacji (włączenia) lub deaktywacji (wyłączenia) tabeli linearyzacji. | | |

Ustawienia fabryczne Wyłącz

WyłączZałącz

Wybór

Informacje dodatkowe

Znaczenie opcji

Wyłącz

Linearyzacja wartości zmierzonej poziomu nie jest wykonywana. Jeśli jednocześnie wybrano**Typ linearyzacji (→ 🗎 139) = Tabela**, generowany zostanie komunikat błędu F435.

Załącz

Linearyzacja wartości zmierzonej poziomu jest wykonywana zgodnie z tabelą.

Podczas edycji tabeli **Aktywowanie tabeli** parameter jest automatycznie ustawiany na **Wyłącz** i po zakończeniu wprowadzania tabeli musi być ustawiony na **Załącz**.

"Nastawy bezpieczeństwa" submenu

Nawigacja

Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Nastawy bezpieczeństwa

| Wyjście, gdy brak echa | | Ê |
|------------------------|---|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Nastawy bezpieczeństwa → Wyjście gdy brak echa | , |
| Opis | Służy do określenia wartości sygnału wyjściowego w razie utraty echa. | |
| Wybór | Ostatnia poprawna wartość zmierzona Nachylenie, gdy brak echa Wartość, gdy brak echa Alarm | |
| Ustawienia fabryczne | Ostatnia poprawna wartość zmierzona | |
| Informacje dodatkowe | Znaczenie opcji Ostatnia poprawna wartość zmierzona W razie braku echa wystawiana jest ostatnia poprawna wartość. Nachylenie, gdy brak echa⁷⁾ W razie utraty echa, wartość wyjściowa w sposób jednostajny zmienia się do 0% lub 100%. Do ustawienia nachylenia służy Nachylenie, gdy brak echa parameter (→ 🗎 148). Wartość, gdy brak echa⁷⁾ W razie utraty echa na wyjściu wystawiany jest sygnał o wartości określonej przez Wartość, gdy brak echa parameter (→ 🗎 147). Alarm W razie utraty echa przyrząd generuje alarm; patrz Tryb awaryjny parameter (→ 🖺 154) | |

| Wartość, gdy brak echa | | |
|------------------------|---|----|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Nastawy bezpieczeństwa → Wartość gdy brak echa | -, |
| Warunek wstępny | Wyjście, gdy brak echa (🗕 🗎 147) = Wartość, gdy brak echa | |
| Opis | Służy do określenia wartości sygnału wyjściowego w razie utraty echa | |
| Wejście użytkownika | 0200000,0% | |
| Ustawienia fabryczne | 0,0 % | |

7) Widoczna tylko wtedy, gdy "Typ linearyzacji (→ 🗎 139)" = "Brak"

Informacje dodatkowe

Jednostka jest identyczna, jak dla wartości zmierzonych:

- Bez linearyzacji: jednostka określona w parametrze Jednostka poziomu (→
 ¹³³)
- Z linearyzacją: jednostka określona w parametrze **Jednostka po linearyzacji (→** 🗎 140)

| Nachylenie, gdy brak echa | ۵ |
|---------------------------|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Nastawy bezpieczeństwa → Nachylenie, gdy brak echa |
| Warunek wstępny | Wyjście, gdy brak echa (imes 🖹 147) = Nachylenie, gdy brak echa |
| Opis | Służy do wyboru nachylenia rampy sygnału wyjściowego w razie utraty echa |
| Wejście użytkownika | Liczba zmiennoprzecinkowa ze znakiem |
| Ustawienia fabryczne | 0,0 %/min |
| Informacje dodatkowe | A Czas opóźnienia po utracie echa B Nachylenie, gdy brak echa (> ≧ 148) (wartość dodatnia) C Nachylenie, gdy brak echa (> ≧ 148) (wartość ujerma) ■ Jednostką nachylenia rampy jest "procent zakresu pomiarowego/minutę" (%/min). ■ Dla ujemnej wartości nachylenia rampy: wartość mierzona jednostajnie zmniejsza się do 0%. ■ Dla dodatniej wartości nachylenia rampy: wartość mierzona jednostajnie zwiększa się do 100%. |
| Strefa martwa | |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Nastawy bezpieczeństwa → Strefa martwa |

Opis Parametr ten określa strefę martwą (BD).

Wejście użytkownika 0 ... 200 m

Ustawienia fabryczne 0 mm (0 in)

Informacje dodatkowe

Sygnały echa pochodzące ze strefy martwej są uwzględniane podczas analizy sygnału pomiarowego tylko wtedy, gdy w momencie włączenia przyrządu poziom medium był poniżej strefy martwej i wskutek wzrostu znalazł się w obrębie strefy martwej. Jeśli w momencie włączenia przyrządu poziom medium znajduje się w obrębie strefy martwej, sygnały echa są ignorowane.





🖻 44 Strefa martwa (UB) dla pomiarów poziomu materiałów sypkich

"Potwierdzenie SIL/WHG" wizard

Potwierdzenie SIL/WHG wizard jest dostępne tylko w przyrządach z dopuszczeniem SIL lub WHG (poz. 590: "Dodatkowe dopuszczenia", opcja LA: "atest SIL" lub LC: "WHG ochrona przed przelaniem zbiornika"), w których blokada SIL ani WHG nie jest włączona.

Potwierdzenie SIL/WHG wizard jest niezbędne do zablokowania przyrządu zgodnie z SIL lub WHG. Szczegółowe informacje na temat procedury włączenia tej blokady oraz parametrów sekwencji podano w instrukcji bezpieczeństwa funkcjonalnego.

Nawigacja

□ □ Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Potwierdzenie SIL/WHG

"Wyłączenie SIL/WHG" wizard

Nawigacja \square Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Wyłączenie SIL/WHG

| Usuń ochronę przed zapiser | 1 | æ |
|----------------------------|---|----|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyłączenie SIL/WHG → Usuń ochron przed zapisem | nę |
| Opis | Należy wprowadzić kod dostępu. | |
| Wejście użytkownika | 0 65 5 3 5 | |
| Ustawienia fabryczne | 0 | |

| Błędny kod | ۵ ۵ | 9 |
|----------------------|---|----|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyłączenie SIL/WHG → Błędny kod | |
| Opis | Sygnalizuje wprowadzenie błędnego kodu dostępu. Należy wybrać jedną z poniższych opcj | i. |
| Wybór | Wprowadź ponownie kodPrzerwij sekwencję | |
| Ustawienia fabryczne | Wprowadź ponownie kod | |

æ

"Wyjście prądowe 1 ... 2" submenu

Wyjście prądowe 2 submenu (→
152) jest dostępne tylko dla przyrządów z dwoma wyjściami prądowymi.

NawigacjaImage: Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Wyjście prądowe1 ... 2

Przypisz wyjście prądowe 1 ... 2

| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście prądowe 1 2 → Przypisz wyjście prądowe | | | | |
|----------------------|--|--|--|--|--|
| Opis | Przyporządkuj wartość mierzoną do wyjścia prądowego. | | | | |
| Wybór | Poziom Odległość Temperatura elektroniki Amplituda względna echa Zaaw. diagnostyka 1 wyjścia prądowego Zaaw. diagnostyka 2 wyjścia prądowego Złącze anteny i kabla modułu HF | | | | |
| Ustawienia fabryczne | WyjściePrąd 1: Poziom WyjściePrąd 2⁸⁾: Poziom | | | | |
| Informacje dodatkowe | Określenie zakresu wyjścia prądowego dla poszczególnych zmiennych procesowych | | | | |

| Zmienna procesowa | Wartość odpowiadająca 4 mA | Wartość odpowiadająca 20mA | |
|--|---|--|--|
| Poziom | 0 % ¹⁾ lub odpowiednia wartość po linearyzacji | 100 % ²⁾ lub odpowiednia wartość po linearyzacji | |
| Odległość | 0 (tzn. poziom medium jest na wysokości punktu odniesienia) | Kalibracja -Pusty- (→ 🗎 122) (tzn. poziom wynosi 0 %) | |
| Temperatura elektroniki | −50 °C (−58 °F) | 100 °C (212 °F) | |
| Zaaw. diagnostyka 1/2 wyjścia prądowego | zależnie od parametryzacji funkcji zaawansowanej diagnostyki | | |

1) Poziom odpowiadający 0% jest definiowany w Kalibracja -Pusty- parameter (→ 🗎 122)

2) Poziom odpowiadający 100% jest definiowany w Kalibracja -Pełny- parameter (→ 🗎 123)

Służą do tego następujące parametry:

- Ekspert \rightarrow Wyjście \rightarrow Wyjście prądowe 1 ... 2 \rightarrow Zawężenie zakresu
- Ekspert \rightarrow Wyjście \rightarrow Wyjście prądowe 1 ... 2 \rightarrow Wartość dla 4mA
- Ekspert \rightarrow Wyjście \rightarrow Wyjście prądowe 1 ... 2 \rightarrow Wartość dla 20 mA

⁸⁾ tylko dla przyrządów z dwoma wyjściami prądowymi

| Aktualny zakres | | | | Ê | | |
|----------------------|--|---|--|---|--|--|
| Nawigacja | 🗟 🖴 Ustawienia zakres | a → Ustawienia zaawanso | owane → Wyjście prądo | we 1 2 → Aktualny | | |
| Opis | Określa zakres pr mierzona: 420 Wartość mierzon tylko ramką HAR mogą być użyte d | Określa zakres prądowy używany do wysyłania wartości mierzonej. '420mA': Wartość mierzona: 420 mA '420mA NAMUR': Wartość mierzona: 3.8 20.5 mA '420mA US': Wartość mierzona: 3.9 20.8 mA 'Stały prąd wyjściowy': Wysyłanie wartości mierzonej tylko ramką HART Wskazówka! Wartości prądów poniżej 3.6 mA i powyżej 21.95 mA mogą być użyte do sygnalizacji błędu. | | | | |
| Wybór | 420 mA 420 mA NAN 420 mA US Ustalony prąd v | 1UR vyjściowy | | | | |
| Ustawienia fabryczne | 420 mA NAMU | IR | | | | |
| Informacje dodatkowe | Znaczenie opcji | | | | | |
| | Opcja | Zakres wyjścia prądowego | Dolny poziom włączenia alarmu | Górny poziom włączenia alarmu | | |
| | 420 mA | 4 20,5 mA | < 3,6 mA | > 21,95 mA | | |
| | 420 mA NAMUR | 3,8 20,5 mA | < 3,6 mA | > 21,95 mA | | |
| | 420 mA US | 3,9 20,8 mA | < 3,6 mA | > 21,95 mA | | |
| | Ustalony prąd Prąd ustalony, zdefiniowany w Ustalony prąd wyjściowy parameter (→ 🗎 153). wyjściowy | | | | | |
| | W razie błę awaryjny j Jeśli wartowiadomości W pętli HAR sygnałów ana następująco: Aktualny ; | ędu, prąd na wyjściu prą parameter (→ 🗎 154). ść mierzona przekracza z ć diagnostyczna Wyjście T multidrop tylko jedno alogowych. Wszystkie po zakres = Ustalony prad | dowym przyjmuje warto zakres pomiarowy, wyśv e prądowe . urządzenie może wykon ozostałe urządzenia mus wyjściowy | ść zdefiniowaną w Tryb vietlany jest komunikat wwać transmisję szą być skonfigurowane | | |

| - | Ustalony | prąd | wyjściowy | (→ | | 153) | = 4 m | ιA |
|---|----------|------|-----------|----|--|------|-------|----|
|---|----------|------|-----------|----|--|------|-------|----|

| Ustalony prąd wyjściowy | | Â |
|-------------------------|--|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście prądowe 1 2 → Ustalony prąd wyjściowy | |
| Warunek wstępny | Aktualny zakres (Ə 🗎 153) = Ustalony prąd wyjściowy | |
| Opis | Określ stałą czasową dla wyjścia prądowego. | |
| Wejście użytkownika | 4 22,5 mA | |
| Ustawienia fabryczne | 4 mA | |

| Tłumienie wyjścia | ٦ | |
|----------------------|--|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście prądowe 1 2 → Tłumienie wyjścia | |
| Opis | Reaction time of the output signal on fluctuation in the measured value. | |
| Wejście użytkownika | 0,0 999,9 s | |
| Ustawienia fabryczne | 0,0 s | |
| Informacje dodatkowe | Wahania wartości mierzonej powodują opóźnienie wykładnicze prądu wyjściowego, którego stała czasowa τ jest zdefiniowana w tym parametrze. Niska wartość stałej czasow oznacza, że prąd na wyjściu szybko reaguje na zmiany wartości mierzonej. Przy wysokiej wartości stałej czasowej, opóźnienie reakcji (prąd wyjściowy) jest większe. Ustawienie fabryczne: τ = 0 (brak tłumienia). | |
| Tryb awaryjny | 8 | |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście prądowe 1 2 → Tryb awaryjny | |
| Warunek wstępny | Aktualny zakres (→ 🗎 153) ≠ Ustalony prąd wyjściowy | |
| Opis | Określa sposób reakcji wyjścia prądowego na błąd. 'Min.': < 3.6mA 'Maks.': > 21.95mA 'Ostatnia poprawna wartość': Ostatnia poprawna wartość mierzona zanim wystąpił błąd. 'Bieżąca wartość': Wyjście prądowe odwzorowuje bieżącą wartość mierzoną; błąd jest ignorowany. 'Wartość zdefiniowana': Wartość prądu wyjściowego określa operator. | |
| Wybór | Wartość minimalna Wartość maksymalna Ostatnia poprawna wartość zmierzona Bieżąca wartość | |

Wartość zdefiniowana

Ustawienia fabryczne Wartość maksymalna

| Informacj | е | dodatkowe |
|-----------|---|-----------|
| | | |

Znaczenie opcji

Wartość minimalna

Na wyjściu prądowym ustawiana jest dolna wartość sygnalizacji alarmu określona w Aktualny zakres parameter ($\Rightarrow \cong 153$).

- Ostatnia poprawna wartość zmierzona Na wyjściu prądowym jest ustawiany prąd odpowiadający ostatniej ważnej wartości mierzonej przed pojawieniem się błędu.
- Bieżąca wartość Sygnał na wyjściu prądowym odpowiada rzeczywistej wartości mierzonej; błąd jest ignorowany.

Reakcja pozostałych kanałów wyjściowych nie zależy od tych ustawień i jest definiowana w innych parametrach.

| Wartość prądu, gdy wystąpi | błąd | |
|----------------------------|---|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście prądowe 1 2 → Wartość prądu, gdy wystąpił błąd | |
| Warunek wstępny | Tryb awaryjny (→ 🗎 154) = Wartość zdefiniowana | |
| Opis | Określa wartość prądu wyjściowego w przypadku błędu. | |
| Wejście użytkownika | 3,59 22,5 mA | |
| Ustawienia fabryczne | 22,5 mA | |

Prąd na wyjściu 1 ... 2

| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście prądowe 1 2 → Prąd na wyjściu 1 2 |
|-----------|--|
| Opis | Obliczona aktualna wartość prądu wyjściowego. |

"Wyjście binarne" submenu

Wyjście binarne submenu ($\rightarrow \bigoplus 156$) jest widoczny tylko dla przyrządów posiadających wyjście binarne. ⁹⁾

Nawigacja \square Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Wyjście binarne

| Funkcja wyjścia binarnego | | £ |
|---------------------------|---|------|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Funkcja wyjścia binarnego | |
| Opis | Określa funkcję wyjścia binarnego. 'Wyłączone' Wyjście jest trwale rozwarte. 'Włączone' Wyjście jest trwale zwarte. 'Funkcja diagnostyczna' Wyjście jest zwykle zwarte i tylko po zajściu zdarzenia diagnostycznego zostanie rozwarte. 'Próg' Wyjście jest zwykle zwarte i tylko po przekroczeniu przez wartość mierzoną zadanego progu zostanie rozwarte. 'Wyjś cyfrowe' Wyjście binarne jest wysterowywane przez wybrany, cyfrowy blok funkcyjny w przyrządzie. | ście |
| Wybór | Wyłącz Załącz Klasa diagnostyczna Ograniczenie Wyjście binarne | |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz | |
| Informacje dodatkowe | Znaczenie opcji Wyłącz Wyjście jest zawsze otwarte (nie przewodzi). Załącz Wyjście jest zawsze zamknięte (przewodzi). Klasa diagnostyczna Wyjście jest normalnie zamknięte, otwierane jest wtedy, gdy pojawi się zdarzenie diagnostyczne. Przypisz klasę diagnostyczną parameter (→ 🗎 157) określa typ zdarzenia powodującego otwarcie wyjścia dwustanowego. Ograniczenie Wyjście dwustanowe jest normalnie zamknięte; otwierane jest tylko wtedy, gdy zmien mierzona przekroczy lub spadnie poniżej zdefiniowanych wartości. Do zdefiniowania wartości granicznych służą następujące parametry: Określ ograniczenie (→ 🗎 157) Wartość załączająca (→ 🗎 158) Wartość wyłączająca (→ 🗎 159) Wyjście binarne Stan na wyjściu cyfrowym śledzi wartość wyjściową bloku funkcyjnego wejścia cyfrowego. Blok funkcyjny wybiera się w Przypisz status parameter (→ 🖺 157). Do symulacji wyjścia dwustanowego służą opcje Wyłącz i Załącz. | ına |

⁹⁾ Pozycja kodu zam. 020 "Zasilanie, Wyjście", opcja B, E lub G

| Przypisz status | ۵ |
|--------------------------|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Przypisz status |
| Warunek wstępny | Funkcja wyjścia binarnego (Ə 🗎 156) = Wyjście binarne |
| Wybór | Wyłącz Wyjście binarne AD 1 Wyjście binarne AD 2 Wyjście binarne AD 3 Wyjście binarne AD 4 |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz |
| Informacje dodatkowe | Opcje Wyjście binarne AD 1/2/3/4 odnoszą się do bloków Advanced Diagnostic. Sygnał zmiany stanu generowany w tych blokach może być przesyłany przez wyjście dwustanowe. |
| Określ ograniczenie | 8 |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Określ ograniczenie |
| Warunek wstępny | Funkcja wyjścia binarnego (Ə 🗎 156) = Ograniczenie |
| Wybór | Wyłącz Poziom Odległość Napięcie na zaciskach Temperatura elektroniki Amplituda względna echa Złącze anteny i kabla modułu HF |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz |
| Przypisz klasę diagnosty | czną |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Przypisz klasę diagnostyczną |
| Warunek wstępny | Funkcja wyjścia binarnego (Ə 🖺 156) = Klasa diagnostyczna |
| Opis | Określa klasę zdarzeń diagnostycznych, która wpływa na wyjście binarne. |
| Wybór | AlarmAlarm lub ostrzeżenieOstrzeżenie |
| Ustawienia fabryczne | Alarm |

A

Wartość załączająca

| Nawigacja | Image: Second stateUstawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Wyjście binarne \rightarrow Wartość załączająca |
|----------------------|---|
| Warunek wstępny | Funkcja wyjścia binarnego (Ə 🗎 156) = Ograniczenie |
| Opis | Określa punkt włączenia. Wyjście binarne będzie zamknięte, jeśli przyporządkowana wartość mierzona/obliczona spadnie poniżej tego punktu. |
| Wejście użytkownika | Liczba zmiennoprzecinkowa ze znakiem |
| Ustawienia fabryczne | 0 |
| Informacje dodatkowe | Mechanizm przełączania zależy od wzajemnego położenia parametrów Wartość załączająca i Wartość wyłączająca : |
| | Wartość załączająca > Wartość wyłączająca – Gdy wartość zmierzona przekroczy Wartość załączająca , wyjście jest zamykane. |

– Gdy wartość zmierzona spadnie poniżej **Wartość wyłączająca**, wyjście jest otwierane.



- Wartość załączająca Α
- Wartość wyłączająca В
- С Wyjście zamknięte (przewodzi)
- Wyjście otwarte (nie przewodzi) D

Wartość załączająca < Wartość wyłączająca

- Gdy wartość zmierzona spadnie poniżej Wartość załączająca, wyjście jest zamykane.
 Gdy wartość zmierzona przekroczy Wartość wyłączająca, wyjście jest otwierane.



- A B
- C D
- Wartość załączająca Wartość wyłączająca Wyjście zamknięte (przewodzi) Wyjście otwarte (nie przewodzi)

| Opóźnienie załączenia | | ß |
|-----------------------|--|-------|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Opóźnienie załączenia | |
| Warunek wstępny | Funkcja wyjścia binarnego (→ ^B 156) = Ograniczenie Określ ograniczenie (→ ^B 157) ≠ Wyłącz | |
| Opis | Określa opóźnienie włączenia wyjścia binarnego. | |
| Wejście użytkownika | 0,0 100,0 s | |
| Ustawienia fabryczne | 0,0 s | |
| | | |
| Wartość wyłączająca | | |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Wartość wyłącza | ıjąca |
| Warunek wstępny | Funkcja wyjścia binarnego (Ə 🗎 156) = Ograniczenie | |
| Opis | Określa punkt wyłączenia. Wyjście binarne będzie otwarte, jeśli przyporządkowana wartość mierzona/obliczona spadnie poniżej tego punktu. | |
| Wejście użytkownika | Liczba zmiennoprzecinkowa ze znakiem | |
| Ustawienia fabryczne | 0 | |

Informacje dodatkoweMechanizm przełączania zależy od wzajemnego położenia parametrów Wartość
załączająca i Wartość wyłączająca; opis: patrz Wartość załączająca parameter
(→ 🗎 158).

| Opóźnienie wyłączenia | | Ê |
|-----------------------|--|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Opóźnienie wyłączenia | |
| Warunek wstępny | ■ Funkcja wyjścia binarnego (→ 🗎 156) = Ograniczenie ■ Określ ograniczenie (→ 🗎 157) ≠ Wyłącz | |
| Opis | Określa opóźnienie wyłączenia wyjścia binarnego. | |
| Wejście użytkownika | 0,0 100,0 s | |
| Ustawienia fabryczne | 0,0 s | |

| Tryb awaryjny | | Â |
|----------------------|---|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Tryb awaryjny | |
| Warunek wstępny | Funkcja wyjścia binarnego (> 🗎 156) = Ograniczenie lub Wyjście binarne | |
| Opis | Określa stan wyjścia binarnego w przypadku błędu. | |
| Wybór | Stan bieżący Otwarty Zamknięty | |
| Ustawienia fabryczne | Otwarty | |
| Informacje dodatkowe | | |

| Status wyjścia binarnego | | |
|--------------------------|--------|--|
| Nawigacja | 9 2 | Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Status wyjścia binarnego |
| Opis | Bieżąo | ry status wyjścia binarnego. |

| Odwróć sygnał wyjściowy | 7 | A |
|-------------------------|---|------------------|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wyjście binarne → Odwróć sygna wyjściowy | ł |
| Opis | 'Nie' Wyjście binarne będzie pracować tak, jak określono w powyższych parametrach. Przełączanie wyjścia binarnego jest odwrócone w porównaniu do określenia domyślr | , 'Tak' 1ego. |
| Wybór | NieTak | |
| Ustawienia fabryczne | Nie | |
| Informacje dodatkowe | Znaczenie opcji Nie Reakcja wyjścia dwustanowego jest taka, jak opisano wyżej. Tak Stany Otwarty i Zamknięty są odwrócone w porównaniu z opisem podanym wyżej | j. |

"Wskaźnik" submenu

Wskaźnik submenu jest widoczne tylko wtedy, gdy moduł wskaźnika jest podłączony do przyrządu.

Nawigacja 🛛 🗐 🖾 Us

Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik

| Language | |
|----------------------|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Language |
| Opis | Wybierz język obsługi. |
| Wybór | English Deutsch* Français* Fspañol* Italiano* Nederlands* Portuguesa* Polski* pycский язык (Russian)* Svenska* Türkçe* 中文 (Chinese)* 日本語 (Japanese)* 한국어 (Korean)* Bahasa Indonesia* tiếng Việt (Vietnamese)* čeština (Czech)* |
| Ustawienia fabryczne | Język wybrany w pozycji 500 kodu zamówieniowego. Jeśli w zamówieniu nie określono języka: English |
| Informacje dodatkowe | |
| Format wyświetlania | |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Format wyświetlania |
| Opis | Wybierz sposób wyświetlania wartości mierzonych na lokalnym wskaźniku. |
| Wybór | 1 wartość, maks. rozmiar 1 wartość + 1 bargraf 2 wartości 1 duża wartość + 2 wartości 4 wartości |
| Ustawienia fabryczne | 1 wartość, maks. rozmiar |

Widoczność zależy od opcji w kodzie zamówieniowym lub od ustawień urządzenia

A0019963

Informacje dodatkowe



🕑 45 "Format wyświetlania" = "1 wartość, maks. rozmiar"



If a "Format wyświetlania" = "1 wartość + 1 bargraf"



IF 47 "Format wyświetlania" = "2 wartości"



48 "Format wyświetlania" = "1 duża wartość + 2 wartości"



IFormat wyświetlania" = "4 wartości"

Η.



| Wartość wyświetlana 1 | 4 | |
|-----------------------|--|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Wartość wyświetlana | 1 |
| Opis | Wybierz wartość mierzoną do wyświetlenia na wskaźniku lokalnym. | |
| Wybór | Poziom Odległość Amplituda absolutna echa Amplituda względna echa Złącze anteny i kabla modułu HF Wyjście prądowe 1 Prąd mierzony Wyjście prądowe 2 * Napięcie na zaciskach Temperatura elektroniki Zaaw. diagnostyka 1 wyjścia prądowego Zaaw. diagnostyka 2 wyjścia prądowego Zaaw. diagnostyka 3 wyjścia prądowego Zaaw. diagnostyka 4 wyjścia prądowego | |
| Ustawienia fabryczne | Wartość wyświetlana 1: Poziom Wartość wyświetlana 2: Brak Wartość wyświetlana 3: Brak Wartość wyświetlana 4: Brak | |

| Miejsce dziesiętne 1 4 | | |
|------------------------|---|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Miejsce dziesiętne 1 | |
| Opis | Ten wybór nie ma wpływu na dokładność pomiaru i obliczeń wykonanych przez urządzenie. | |
| Wybór | X X.X X.XX X.XXX X.XXXX | |
| Ustawienia fabryczne | X.XX | |
| Informacje dodatkowe | To ustawienie nie ma wpływu na dokładność pomiarową ani dokładność obliczeń przyrządu. | |

^{*} Widoczność zależy od opcji w kodzie zamówieniowym lub od ustawień urządzenia

| Interwał wyświetlania | | |
|-------------------------|--|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Interwał wyświetlania | |
| Opis | Ustaw czas wyświetlania cyklicznego wybranych wartości. | |
| Wejście użytkownika | 1 10 s | |
| Ustawienia fabryczne | 5 s | |
| Informacje dodatkowe | Ten parametr jest wykorzystywany tylko wtedy, gdy liczba zdefiniowanych wartości mierzonych jest większa od liczby, która może być wyświetlana jednocześnie przy ustawionym formacie wyświetlania. | |
| Opóźnienie wyświetlania | | |
| | | |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Opóźnienie wyświetlani | a |
| Opis | Ustaw czas reakcji wskaźnika na zmianę wartości mierzonej. | |
| Wejście użytkownika | 0,0 999,9 s | |
| Ustawienia fabryczne | 0,0 s | |
| Nagłówek | | |
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Nagłówek | |
| Opis | Wybierz treść nagłówka na wskaźniku lokalnym. | |

Wybór • Etykieta urządzenia • Dowolny tekst

Ustawienia fabryczne Etykieta urządzenia

Informacje dodatkowe



1 Położenie nagłówka na wyświetlaczu

Znaczenie opcji

 Etykieta urządzenia Jest definiowany w Etykieta urządzenia parameter (→ ☐ 120)
 Dowolny tekst Jest definiowany w Tekst nagłówka parameter (→ ☐ 166)

| Tekst nagłówka | | Â |
|----------------------|--|---|
| Nawigacja | 🗐 💷 Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Tekst nagłówka | |
| Warunek wstępny | Nagłówek (> 🗎 165) = Dowolny tekst | |
| Opis | Wprowadź treść nagłówka. | |
| Ustawienia fabryczne | | |
| Informacje dodatkowe | Liczba wyświetlanych znaków zależy od zastosowanych znaków. | |

| Znak dziesiętny | | æ |
|----------------------|--|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Znak dziesiętny | |
| Opis | Wybierz separator dziesiętny używany w trakcie wyświetlania wartości liczbowych. | |
| Wybór | ■. ■, | |
| Ustawienia fabryczne | | |

| Format liczb | | | Ê |
|--------------|-----|--|---|
| Nawigacja | 9 8 | Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Wskaźnik \rightarrow Format liczb | |

Wybierz format wyświetlania liczb na wskaźniku lokalnym.

- Dziesiętne
 - ft-in-1/16"

Opis

Wybór

Ustawienia fabryczne Dziesiętne

Informacje dodatkowe ft-in-1/16" option (tylko dla jednostek odległości).

| Menu pozycji dziesiętnyc | h 🖻 |
|--------------------------|---|
| Nawigacja | |
| Opis | Wybór liczby miejsc dziesiętnych do reprezentacji liczb w menu obsługi. |
| Wybór | x x.x x.xx x.xxx x.xxx x.xxxx |
| Ustawienia fabryczne | X.XXX |
| Informacje dodatkowe | Parametr ten odnosi się tylko do liczb wyświetlanych w menu obsługi (np. Kalibracja - Pusty-, Kalibracja - Pełny-), a nie do wskazań wartości mierzonych. Do definiowania liczby miejsc dziesiętnych we wskazaniach wartości mierzonych służą parametry Miejsce dziesiętne 1 4 → |

| Podświetlenie | |
|----------------------|--|
| Nawigacja | |
| Warunek wstępny | Przyrząd musi mieć wskaźnik lokalny typu SD03 (z przyciskami optycznymi). |
| Opis | Włącz i wyłącz podświetlenie wskaźnika lokalnego. |
| Wybór | WyłączZałącz |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz |
| Informacje dodatkowe | Znaczenie opcji Wyłącz Wyłącza podświetlenie. Załącz Włącza podświetlenie. |
| | Niezależnie od ustawienia w tym parametrze, podświetlenie może być automatycznie wyłączone, gdy napięcie zasilanie jest za niskie. |

| Kontrast wskazań | |
|----------------------|--|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Wskaźnik → Kontrast wskazań |
| Opis | Dostosuj kontrast wskaźnika lokalnego do warunków otoczenia (np. do nasłonecznienia lub do kąta odczytu). |
| Wejście użytkownika | 20 80 % |
| Ustawienia fabryczne | W zależności od typu wyświetlacza. |
| Informacje dodatkowe | Regulacja kontrastu za pomocą przycisków: Ciemniej: nacisnąć jednocześnie przyciski () (). Jaśniej: nacisnąć jednocześnie przyciski () (). |

"Kopiowanie ustawień do pamięci wskaźnika" submenu

To podmenu jest widoczne tylko wtedy, gdy moduł wskaźnika jest podłączony do przyrządu.

Istnieje możliwość zapisania konfiguracji przyrządu w module wskaźnika (kopia zapasowa). W razie potrzeby zapisana konfiguracja może być przywrócona, np. celem ustawienia zdefiniowanego stanu przyrządu. Konfiguracja może być także skopiowana do innego przyrządu tego samego typu za pomocą modułu wskaźnika.

| Czas pracy urządzenia | |
|-----------------------|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Kopiowanie ustawień do pamięci wskaźnika → Czas pracy urządzenia |
| Opis | Wskazuje czas pracy urządzenia. |
| Informacje dodatkowe | Maksymalny wskazywany czas 9999 d (≈ 27 lat) |

| Ostatnia kopia zapasowa | | |
|-------------------------|------|--|
| Nawigacja | 8 | Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Kopiowanie ustawień do pamięci wskaźnika → Ostatnia kopia zapasowa |
| Opis | Wska | zuje czas zapisu ostatniej kopii zapasowej do pamięci wskaźnika. |

| Zarządzanie konfiguracj | ą przyrządu | | £ |
|-------------------------|---|---|---|
| Nawigacja | ⊜⊟ Usta wska | wienia → Ustawienia zaawansowane → Kopiowanie ustawień do pamięci źnika → Zarządzanie konfiguracją przyrządu | |
| Opis | Zarządzanie | e danymi urządzenia w pamięci wskaźnika. | |
| Wybór | Anuluj Wykonaj Przywróć Powiel Porównaj Usuń kop | kopię zapasową ię zapasową | |
| Ustawienia fabryczne | Anuluj | | |

Informacje dodatkowe Znaczenie opcji

Anuluj

Wyjście z parametru, żadna operacja nie jest wykonywana.

Wykonaj kopię zapasową

Kopia zapasowa aktualnej konfiguracji przyrządu w pamięci HistoROM (wbudowanej w przyrząd) jest zapisywana w module wskaźnika.

Przywróć

Ostatnia kopia zapasowa konfiguracji przyrządu jest kopiowana z modułu wskaźnika do pamięci HistoROM przyrządu.

Powiel

Konfiguracja przetwornika jest kopiowana do innego przyrządu za pomocą modułu wskaźnika. W przesłanych danych konfiguracyjnych **nie** są uwzględnione następujące parametry, które charakteryzują pojedynczy punkt pomiarowy:

- Kod danych HART
- Krótki znacznik HART
- Komunikat HART
- Deskryptor HART
- Adres HART
- Etykieta urządzenia
- Rodzaj medium
- Porównaj

Konfiguracja przyrządu zapisana w module wskaźnika jest porównywana z aktualną konfiguracją w pamięci HistoROM. Wynik porównania jest wyświetlany w **Wynik porównania** parameter ($\rightarrow \square$ 170).

Usuń kopię zapasową

Kopia zapasowa konfiguracji przyrządu jest kasowana z modułu wskaźnika przyrządu.

Podczas wykonywania tej operacji konfiguracja nie może być edytowana za pomocą wskaźnika a na wskaźniku wyświetlany jest komunikat o postępie.

Jeśli istniejąca kopia zapasowa zostanie odtworzona na innym przyrządzie za pomocą Przywróć option, niektóre funkcje przyrządu mogą być niedostępne. W niektórych przypadkach nawet reset urządzenia nie spowoduje przywrócenia pierwotnego statusu.

Do przesłania konfiguracji do innego przyrządu, należy zawsze korzystać z **Powiel** option.

 Stan kopii zapasowej

 Nawigacja
 Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Kopiowanie ustawień do pamięci wskaźnika → Stan kopii zapasowej

 Opis
 Wskazuje aktualnie wykonywaną operację na kopii zapasowej.

 Wynik porównania
 Wynik porównania

| Nawigacja | 0 2 | Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Kopiowanie ustawień do pamięci wskaźnik a \rightarrow Wynik porównania |
|-----------|-------|--|
| Opis | Porów | nanie bieżących nastaw urządzenia z kopią zapasową w pamięci wskaźnika. |

Informacje dodatkowe

Znaczenie wyświetlanych opcji

Ustawienia jednakowe

Aktualna konfiguracja przyrządu w pamięci HistoROM jest identyczna z kopią zapasową w pamięci modułu wskaźnika.

- Ustawienia różne Aktualna konfiguracja przyrządu w pamięci HistoROM nie jest identyczna z kopią zapasową w pamięci modułu wskaźnika.
- Brak kopii zapasowej
 - W module wskaźnika nie zapisano kopii zapasowej konfiguracji przyrządu.
- Kopia zapasowa jest uszkodzona Kopia aktualnej konfiguracji zapisana w pamięci HistoROM jest uszkodzona lub
 - niekompatybilna z kopią zapasową w module wskaźnika.
- Nie sprawdzono Konfiguracja przyrządu w pamięci HistoROM nie została jeszcze porównana z kopią zapasową w module wskaźnika.
- Wersja niezgodna
- Zbiory danych są niekompatybilne i nie mogą być porównane.



Ieśli parametry konfiguracyjne przetwornika zostały skopiowane z innego przyrządu przez wybranie parametrówZarządzanie konfiguracją przyrządu (→ 🗎 169) = Powiel, konfiguracja zapisana w pamięci HistoROM drugiego przyrządu jest tylko częściowo identyczna z konfiguracją zapisaną w module wskaźnika: parametry specyficzne dla czujnika (np. krzywa mapowania) nie ulegają skopiowaniu. W związku z tym wynikiem porównania będzie Ustawienia różne.

"Administracja" submenu

Nawigacja

Ustawienia \rightarrow Ustawienia zaawansowane \rightarrow Administracja

| Określ kod dostępu | | A |
|----------------------|---|----|
| Nawigacja | □ Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja → Określ kod dostęp | ou |
| Opis | Określ kod dostępu do funkcji zapisu parametrów. | |
| Wejście użytkownika | 09999 | |
| Ustawienia fabryczne | 0 | |
| Informacje dodatkowe | Jeśli kod fabryczny nie zostanie zmieniony lub jako kod dostępu zostanie wprowadzony 0, parametry nie będą zabezpieczone przed zmianą i dane konfiguracyjne przyrządu będzie swobodnie zmieniać. Użytkownik jest zalogowa jako Utrzymanie ruchu. | ny |
| | Blokada zapisu ma wpływ na wszystkie parametry oznaczone symbolem 🗃 w niniejszym dokumencie. Na wskaźniku lokalnym symbol 🕆 przed nazwą parametr oznacza, że dany parametr jest zablokowany. | ru |
| | Po określeniu kodu dostępu, parametry zabezpieczone przed zapisem mogą być zmieniane tylko po wprowadzeniu kodu dostępu w Podaj kod dostępu paramete (→ 130). | r |
| | 🚹 W razie utraty kodu dostępu należy skontaktować się z biurem Endress+Hauser. | |
| | Obsługa za pomocą przycisków: nowy kod dostępu obowiązuje po zatwierdzeniu v Potwierdź kod dostępu parameter (→ 🗎 174). | W |

| Reset ustawień | | â |
|----------------------|--|---|
| Nawigacja | Istawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja → Reset ustawień | |
| Opis | Resetowanie konfiguracji urządrzenia - całkowite lub częściowe do określonego stanu. | |
| Wybór | Anuluj Do ustawień fabrycznych Do ustawień z fazy dostawy urządzenia Z ustawieniami klienta Do ustawień domyślnych przetwornika Uruchom ponownie urządzenie | |
| Ustawienia fabryczne | Anuluj | |

Informacje dodatkowe

Znaczenie opcji

- Anuluj
 - Nie wpływa na stan przełączenia
- **Do ustawień fabrycznych** Przywracane są ustawienia fabryczne wszystkich parametrów dla danego kodu zamówieniowego.
- Do ustawień z fazy dostawy urządzenia

Przywracane są ustawienia wszystkich parametrów w stanie dostawy. Mogą one być inne od ustawień fabrycznych, jeśli w zamówieniu klient określił specyficzne ustawienia. Ta opcja jest niedostępna, jeśli w zamówieniu nie było specyfikacji użytkownika.

- Z ustawieniami klienta
 Przywrócone zostają ustawienia domyślne wszystkich parametrów definiowanych przez użytkownika. Parametry serwisowe pozostają jednak niezmienione.
- **Do ustawień domyślnych przetwornika** Przywracane są ustawienia fabryczne wszystkich parametrów pomiarowych. Parametry serwisowe i parametry komunikacji pozostają jednak niezmienione.
- Uruchom ponownie urządzenie Ponowne uruchomienie powoduje przywrócenie ustawień fabrycznych wszystkich parametrów (np. danych pomiarowych), których dane są zapisane w pamięci ulotnej (RAM). Konfiguracja przyrządu pozostaje bez zmian.

"Określ kod dostępu" wizard

Określ kod dostępu wizard jest dostępny tylko w przypadku obsługi za pomocą wskaźnika lokalnego. W przypadku obsługi za pomocą oprogramowania narzędziowego, **Określ kod dostępu** parameter znajduje się w **Administracja** submenu. **Potwierdź kod dostępu** parameter nie jest dostępny w przypadku obsługi za pomocą oprogramowania narzędziowego.

NawigacjaImage: Second symplectic constraintsNawigacja✓ Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja→ Określ kod dostępu

| Określ kod dostępu | | | |
|-----------------------|---------------|--|---|
| Nawigacja | 9 | Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja → Określ kod dostępu → Określ kod dostępu | 1 |
| Opis | \rightarrow | 172 | |
| Potwierdź kod dostępu | | | |
| Nawigacja | 9 | Ustawienia → Ustawienia zaawansowane → Administracja → Określ kod dostępu → Potwierdź kod dostępu | 1 |
| Opis | Potw | rierdź wprowadzony kod dostępu. | |
| Wejście użytkownika | 0 | 9999 | |
| Ustawienia fabryczne | 0 | | |

17.5 "Diagnostyka" menu

Nawigacja

🗐 🗐 Diagnostyka

| Bieżąca diagnostyka | |
|----------------------|--|
| Nawigacja | I Biagnostyka → Bieżąca diagnostyka |
| Opis | Wyświetla bieżący komunikat diagnostyczny. |
| Informacje dodatkowe | Wskazanie zawiera: • Ikonę klasy diagnostycznej • Kod klasy diagnostycznej • Długość czasu pracy w chwili wystąpienia zdarzenia • Tekst komunikatu |
| | Jeśli jednocześnie aktywnych jest kilka komunikatów, na wyświetlaczu wyświetlane są komunikaty o najwyższym priorytecie. |
| | Informacje o przyczynie wyświetlenia danego komunikatu oraz możliwe działania można odczytać, naciskając symbol 🛈 na wskaźniku. |

| Znacznik czasowy | | |
|------------------------|--|--|
| Nawigacja | □ Diagnostyka → Znacznik czasowy | |
| Opis | Pokazuje znacznik czasu aktywnego komunikatu diagnostyki. | |
| Poprzednia diagnostyka | | |
| Nawigacja | Image: Biagnostyka → Poprzednia diagnostyka | |
| Opis | Parametr ten służy do wyświetlenia poprzedniego komunikatu diagnostycznego. | |
| Informacje dodatkowe | Wskazanie zawiera: Ikonę klasy diagnostycznej Kod klasy diagnostycznej Długość czasu pracy w chwili wystąpienia zdarzenia Tekst komunikatu | |
| | Stan, którego ten komunikat dotyczy może jeszcze trwać. Informacje o przyczynie wyświetlenia danego komunikatu oraz możliwe działania można odczytać, naciskając symbol () na wskaźniku. | |

| Znacznik czasowy | | |
|------------------------|--|--|
| Nawigacja | □ Diagnostyka \rightarrow Znacznik czasowy | |
| Opis | Pokazuje znacznik czasu poprzedniego komunikatu diagnostycznego. | |
| | | |
| Czas pracy od restartu | | |
| Nawigacja | | |
| Opis | Parametr ten służy do wyświetlania czasu pracy przyrządu od ostatniego restartu. | |
| | | |
| Czas pracy urządzenia | | |
| Nawigacja | Bagnostyka → Czas pracy urządzenia | |
| Opis | Wskazuje czas pracy urządzenia. | |
| Informacje dodatkowe | Maksymalny wskazywany czas 9999 d (≈ 27 lat) | |

17.5.1 "Lista diagnostyczna" submenu

| Diagnostyka 1 5 | |
|----------------------|--|
| Nawigacja | I @ □ Diagnostyka → Lista diagnostyczna → Diagnostyka 1 |
| Opis | Parametr ten służy do wyświetlenia aktualnych komunikatów diagnostycznych o najwyższym priorytecie aż do piątego w kolejności najwyższego priorytetu. |
| Informacje dodatkowe | Wskazanie zawiera: Ikonę klasy diagnostycznej Kod klasy diagnostycznej Długość czasu pracy w chwili wystąpienia zdarzenia Tekst komunikatu |
| Znacznik czasowy 1 5 | |
| Nawigacja | □ Diagnostyka → Lista diagnostyczna → Znacznik czasowy |
| Opis | Znacznik czasu komunikatu diagnostycznego. |

| | Rejestr zdarzeń submenu jest dostępne tylko w przypadku obsługi za pomocą wskaźnika lokalnego. W przypadku obsługi za pomocą oprogramowania FieldCare, listę zdarzeń można wyświetlić, korzystając z funkcji "Event List / HistoROM" dostępnej w programie FieldCare. | | | |
|----------------------|--|--|--|--|
| | Nawigacja | | | |
| Opcje filtrowania | 6 | | | |
| Nawigacja | Diagnostyka \rightarrow Rejestr zdarzeń \rightarrow Opcje filtrowania | | | |
| Opis | Określ kategorię zdarzeń pokazywanych w Wykazie zdarzeń. | | | |
| Wybór | Wszystko Błąd (F) Sprawdzanie funkcji (C) Poza specyfikacją (S) Wymaga przeglądu (M) Informacja (I) | | | |
| Ustawienia fabryczne | Wszystko | | | |
| Informacje dodatkowe | Parametr ten jest dostępny tylko w przypadku obsługi za pomocą wskaźnika lokalnego. Sygnały statusu są podzielone na kategorie zgodnie z zaleceniami NAMUR NE 107 | | | |

"Rejestr zdarzeń" submenu

17.5.2

"Lista zdarzeń" submenu

Lista zdarzeń submenu wyświetla historię zdarzeń kategorii wybranej w **Opcje filtrowania** parameter (→ 🗎 178). Wyświetlanych może być maks. 100 komunikatów o zdarzeniach w kolejności chronologicznej.

Poniższe symbole sygnalizują, czy dane zdarzenie wystąpiło, czy zakończyło się:

- 🕣 : Zdarzenie wystąpiło
- 🕞: Zdarzenie zakończyło się

Informacje o przyczynie komunikatu diagnostycznego oraz o możliwych działaniach można uzyskać naciskając przycisk (j).

Format wyświetlania

- Dla komunikatów o zdarzeniach kategorii I (zdarzenia informacyjne): krótki komunikat, symbol statusu i czas wystąpienia zdarzenia
- Dla komunikatów o zdarzeniach kategorii F, M, C, S (sygnał statusu): kod diagnostyczny, krótki komunikat, symbol statusu, czas wystąpienia zdarzenia

| Nawigacja | Diagnostyka \rightarrow Rejestr zdarzeń \rightarrow Lista zdarzeń |
|--------------|---|
| 1 tan igacja | Diagnoblyna - nejebti Zaarzen - Eista Zaarzen |

17.5.3 "Informacje o urządzeniu" submenu

| Etykieta urządzenia | |
|----------------------|---|
| Nawigacja | Informacje o urządzeniu → Etykieta urządzenia |
| Opis | Wprowadź etykietę punktu pomiarowego. |
| Ustawienia fabryczne | FMR6x |
| Numer seryjny | |
| Nawigacja | Diagnostyka \rightarrow Informacje o urządzeniu \rightarrow Numer seryjny |
| Opis | Pokazuje numer seryjny urzadzenia pomiarowego. |
| Informacje dodatkowe | Do czego służy numer seryjny Do szybkiej identyfikacji przyrządu, np. podczas kontaktu z Endress+Hauser. W celu uzyskania szczegółowych informacji o przyrządzie za pomocą Device Viewer: www.pl.endress.com/deviceviewer |
| | 1 Numer seryjny jest także podany na tabliczce znamionowej. |

| Wersja oprogramowania | |
|-----------------------|---|
| Nawigacja | Image: Below State and State an |
| Opis | Pokazuje wersję oprogramowania urządzenia. |
| Interfejs użytkownika | Ciąg znaków w formacie xx.yy.zz |
| Informacje dodatkowe | Wersje oprogramowania różniące się ostatnimi dwiema cyframi ("zz") nie różnią się pod względem funkcjonalności ani obsługi. |

| Nazwa urządzenia | | |
|------------------|--|--|
| Nawigacja | 🗐 🔲 Diagnostyka → Informacje o urządzeniu → Nazwa urządzenia | |
| Opis | Pokazuje nazwę przetwornika. | |

A

| Kod zamówieniowy | | |
|----------------------|---|---|
| Nawigacja | | |
| Opis | Pokazuje kod zamówieniowy przyrządu. | |
| Informacje dodatkowe | Kod zamówieniowy jest generowany przez wzajemnie jednoznaczną transformację rozszerzonego kodu zamówieniowego, który zawiera wszystkie cechy konstrukcyjne wyrobu. W przeciwieństwie do tego, z kodu zamówieniowego nie można odczytać cech przyrządu. | L |

| Rozszerzony | kod | zamówieniowy | 1 | ••• | 3 |
|-------------|-----|--------------|---|-----|---|
| , | | <i>.</i> | | | |

| Nawigacja | |
|----------------------|--|
| Opis | Wskazanie trzech części rozszerzonego kodu zamówieniowego. |
| Informacje dodatkowe | Rozszerzony kod zamówieniowy zawiera wybrane opcje dla wszystkich cech przyrządu i dlatego w sposób unikatowy identyfikuje dany przyrząd. |

| Rewizja modelu urządzenia | | |
|---------------------------|---|--|
| Nawigacja | Diagnostyka \rightarrow Informacje o urządzeniu \rightarrow Rewizja modelu urządzenia | |
| Opis | Pokazuje numer rewizji z którą urządzenie jest zarejestrowane w HART Communication Foundation. | |
| Informacje dodatkowe | Jest ona niezbędna do wybrania właściwego pliku opisu urządzenia (DD) dla przyrządu. | |

| Identyfikator urządzenia | |
|--------------------------|---|
| Nawigacja | |
| Opis | Wskazuje ID urządzenia do jego identyfikacji w sieci HART. |
| Informacje dodatkowe | Oprócz parametru "Typ urządzenia" i "ID producenta", parametr "ID urządzenia" stanowi część unikatowego identyfikatora przyrządu, który w sposób jednoznaczny charakteryzuje każde urządzenie HART. |
| Typ urządzenia | |
|----------------------|---|
| Nawigacja | Image: Barbon Barb |
| Opis | Pokazuje typ urządzenia które jest zarejestrowane w HART Communication Foundation. |
| Informacje dodatkowe | Typ urządzenia jest niezbędny do wybrania właściwego pliku opisu urządzenia (DD) dla przyrządu. |

| Identyfikator producenta (ID) | | |
|-------------------------------|--|--|
| Nawigacja | | |
| Opis | Wyświetla identyfikator producenta przyrządu, pod którym przyrząd jest zarejestrowany przez HART Communication Foundation. | |
| Interfejs użytkownika | 2-cyfrowa liczba w kodzie szesnastkowym | |
| Ustawienia fabryczne | 0x11 (dla Endress+Hauser) | |

17.5.4 "Wartości mierzone" submenu

Nawigacja @ Diagnostyka \rightarrow Wartości mierzone



| Poziom | |
|----------------------|---|
| Nawigacja | |
| Opis | Wyświetla wartość poziomu (po linearyzacji). |
| Informacje dodatkowe | Jednostka jest zdefiniowana w Jednostka po linearyzacji parameter → 🗎 140. |
| Prąd na wyjściu 1 2 | |

| Nawigacja | B□ Diagnostyka → Wartości mierzone → Prąd na wyjściu 1 2 |
|-----------|--|
| Opis | Obliczona aktualna wartość prądu wyjściowego. |

| Prąd mierzony 1 | |
|-------------------------|--|
| Nawigacja | B Diagnostyka → Wartości mierzone → Prąd mierzony 1 |
| Warunek wstępny | Pozycja dostępna tylko dla wyjścia prądowego 1 |
| Opis | Aktualnie mierzona wartość prądu wyjściowego. |
| | |
| Napięcie na zaciskach 1 | |
| Nawigacja | B □ Diagnostyka → Wartości mierzone → Napięcie na zaciskach 1 |
| Opis | Pokazuje aktualną wartość napięcia na zaciskach wyjścia prądowego. |
| | |
| Temperatura czujnika | |
| Nawigacja | I Diagnostyka → Wartości mierzone → Temperatura czujnika |
| Opis | Wskazanie aktualnej temperatury czujnika. |

17.5.5 "Rejestracja danych" submenu

Nawigacja 🛛 🗐 😑 Diagnostyka → Rejestracja danych

| Przypisz kanał 1 4 | | |
|----------------------|--|-------------|
| Nawigacja | Image Diagnostyka → Rejestracja danych → Przypisz kanał 1 4 | |
| Opis | Przypisanie zmiennej procesowej do kanału rejestracji. | |
| Wybór | Wyłącz Poziom Odległość Wyjście prądowe 1 Prąd mierzony Wyjście prądowe 2[*] Napięcie na zaciskach Temperatura elektroniki Zaaw. diagnostyka 1 wyjścia prądowego Zaaw. diagnostyka 2 wyjścia prądowego Zaaw. diagnostyka 3 wyjścia prądowego Zaaw. diagnostyka 4 wyjścia prądowego | |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz | |
| Informacje dodatkowe | Przyrząd umożliwia zapis 1000 wartości mierzonych. W tym: 1000 danych pomiarowych dla 1 kanału zapisu danych 500 danych pomiarowych dla 2 kanałów zapisu danych 333 danych pomiarowych dla 3 kanałów zapisu danych 250 danych pomiarowych dla 4 kanałów zapisu danych | |
| | Po osiągnięciu maksymalnej liczby danych pomiarowych następuje cykliczne zastępow danych w taki sposób, że w rejestrze pozostaje zawsze najnowszych 1000, 500, 333 lu 250 wartości mierzonych (pamięć pierścieniowa). | vanie 1b |
| | Po zmianie wybranej opcji wybranej w tym parametrze zarejestrowane dane są kasowane. | |

| Interwał zapisu danych | | | Ê |
|------------------------|--------------|--|---|
| Nawigacja | | Diagnostyka \rightarrow Rejestracja danych \rightarrow Interwał zapisu danych | |
| | | Diagnostyka \rightarrow Rejestracja danych \rightarrow Interwał zapisu danych | |
| Opis | Okre posz | Określenie interwału rejestracji tlog. Wartość określa odstęp czasowy pomiędzy poszczególnymi danymi w pamięci. | |
| Wejście użytkownika | 1,0. | 3 600,0 s | |
| Ustawienia fabryczne | 30,0 | S | |

Widoczność zależy od opcji w kodzie zamówieniowym lub od ustawień urządzenia

Informacje dodatkowe

Określa on odstęp czasu pomiędzy poszczególnymi punktami w rejestrze danych, a więc maksymalny czas procesu zapisu danych T log:

- Dla 1 kanału zapisu danych: T $_{log}$ = 1000 t $_{log}$ Dla 2 kanałów zapisu danych: T $_{log}$ = 500 t $_{log}$
- Dla 3 kanałów zapisu danych: T $_{log}$ = 333 t $_{log}$ Dla 4 kanałów zapisu danych: T $_{log}$ = 250 t $_{log}$

Po upływie tego czasu najstarsze danych w rejestrze będą cyklicznie zastępowane w taki sposób, że zawsze pozostają w pamięci przez czas T _{log} (zasada pamięci pierścieniowej).



Po zmianie tego parametru zapisane dane są kasowane.

Przykład

Dla 1 kanału zapisu danych

- $T_{log} = 1000 \cdot 1 s = 1000 s \approx 16,5 min$
- $T_{log} = 1000 \cdot 10 \text{ s} = 1000 \text{ s} \approx 2,75 \text{ h}$
- $T_{log} = 1000 \cdot 80 \text{ s} = 80000 \text{ s} \approx 22 \text{ h}$
- $T_{log} = 1000 \cdot 3600 \text{ s} = 3600000 \text{ s} \approx 41 \text{ d}$

| Wyczyść zarchiwizowane dane | | <u> </u> | |
|-----------------------------|-------------|--|--|
| Nawigacja | | Diagnostyka → Rejestracja danych → Wyczyść zarchiwizowane dane Diagnostyka → Rejestracja danych → Wyczyść zarchiwizowane dane | |
| Opis | Usu | nięcie wszystkich wpisów rejestru. | |
| Wybór | ■ Aı ■ W | nuluj 'yczyść dane | |
| Ustawienia fabryczne | Anu | luj | |

"Wyświetlanie kanału 1 ... 4" submenu

Wyświetlanie kanału 1 ... 4 są dostępne tylko w przypadku obsługi za pomocą wskaźnika lokalnego. W przypadku obsługi za pomocą oprogramowania FieldCare, wykres przebiegu wartości mierzonej, korzystając z funkcji "Event List / HistoROM" dostępnej w programie FieldCare.

Podmenu **Wyświetlanie kanału 1 ... 4** powoduje wyświetlenie wykresu przebiegu wartości mierzonej dla danego kanału zapisu danych.

| <i>≒11</i> xxxxxxx | | | |
|--------------------|---------|--|--|
| 175.77 | march | | |
| 40.69 kg/h | | | |
| | -100s Ó | | |

- Oś X: w zależności od wybranej liczby kanałów, wyświetla od 250 do 1000 wartości mierzonych zmiennej procesowej.
- Oś Y: wyświetla przybliżony zakres wartości mierzonych i na bieżąco dostosowuje go do bieżącego pomiaru.

🖪 Aby powrócić do menu obsługi, należy nacisnąć jednocześnie nacisnąć przycisk 🗄 i 🗔.

Nawigacja

B □ Diagnostyka → Rejestracja danych → Wyświetlanie kanału

 1 ... 4

17.5.6 "Symulacja" submenu

Symulacja submenu służy do symulacji określonych wartości mierzonych lub innych stanów. W ten sposób użytkownik może sprawdzić poprawność parametryzacji przyrządu i pracę innych urządzeń w obwodzie elektrycznym, do którego jest on podłączony.

Stany, które mogą być symulowane

| Symulowany stan | Powiązane parametry |
|---------------------------------------|--|
| Określona wartość zmiennej procesowej | Wybierz zmienną do symulacji (→ |
| Określona wartość prądu wyjściowego | Symulacja wyjścia prądowego (→ ^B 189) Wartość prądu wyjściowego (→ ^B 190) |
| Określony stan wyjścia binarnego | Symulacja wyjścia binarnego (→ ☐ 190) Status wyjścia binarnego (→ ☐ 190) |
| Alarm | Symulacja alarmu urządzenia (→ 🗎 191) |

Struktura podmenu



Diagnostyka → Symulacja



Opis parametrów

Nawigacja

 \square Diagnostyka \rightarrow Symulacja

| Wybierz zmienną do symulacji | | |
|------------------------------|---|------|
| Nawigacja | Image: Below Symulacia → Wybierz zmienną do symulacji | |
| Wybór | WyłączPoziomPoziom | |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz | |
| Informacje dodatkowe | Wartość symulowanej zmiennej definiuje się w Wartość symulowana parameter (→ | : to |

| Wartość symulowana | | ß |
|----------------------|---|---|
| Nawigacja | Belling Diagnostyka → Symulacja → Wartość symulowana | |
| Warunek wstępny | Wybierz zmienną do symulacji (→ 🗎 189) ≠ Wyłącz | |
| Wejście użytkownika | Liczba zmiennoprzecinkowa ze znakiem | |
| Ustawienia fabryczne | 0 | |
| Informacje dodatkowe | Wprowadzona wartość symulowana jest potem użyta jako wartość wejściowa do przetwarzania i generowania sygnałów wyjściowych. W ten sposób użytkownik może sprawdzić, czy przyrząd został właściwie skonfigurowany. | |

| Symulacja wyjścia prądowego 1 2 | | Â |
|---------------------------------|--|---|
| Nawigacja | Image: Bar Symulacia → Symulacia → Symulacia wyjścia prądowego 1 2 | |
| Opis | Zał./Wył. symulację wyjścia prądowego. | |
| Wybór | WyłączZałącz | |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz | |
| Informacje dodatkowe | Aktywny tryb symulacji jest sygnalizowany przez komunikat diagnostyczny kategori Sprawdzenie (C). | i |

Â

Wartość prądu wyjściowego 1 ... 2

| Nawigacja | |
|----------------------|---|
| Warunek wstępny | Symulacja wyjścia prądowego (> 🗎 189) = Załącz |
| Opis | Określa wartość symulowaną na wyjściu prądowym przyrządu. |
| Wejście użytkownika | 3,59 22,5 mA |
| Ustawienia fabryczne | 3,59 mA |
| Informacje dodatkowe | Na wyjściu prądowym ustawiany jest sygnał prądowy o wartości określonej w tym parametrze. W ten sposób użytkownik może sprawdzić prawidłowość ustawienia wyjścia prądowego oraz prawidłowość pracy połączonych modułów sterujących. |

| Symulacja wyjścia binarnego | | |
|-----------------------------|---|--|
| Nawigacja | 🗟 😑 Diagnostyka → Symulacja → Symulacja wyjścia binarnego | |
| Opis | Zał./Wył. symulacji wyjścia binarnego. | |
| Wybór | WyłączZałącz | |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz | |

Status wyjścia binarnego

| Nawigacja | Image: Bar Symulacia → Status wyjścia binarnego |
|----------------------|---|
| Warunek wstępny | Symulacja wyjścia binarnego (> 🗎 190) = Załącz |
| Opis | Bieżący status wyjścia binarnego. |
| Wybór | OtwartyZamknięty |
| Ustawienia fabryczne | Otwarty |
| Informacje dodatkowe | Ten parametr służy do określenia symulowanego statusu wyjścia dwustanowego. W ten sposób użytkownik można sprawdzić prawidłowość pracy połączonych modułów sterujących. |

A

Symulacja alarmu urządzenia

| Nawigacja | Diagnostyka \rightarrow Symulacja \rightarrow Symulacja alarmu urządzenia |
|----------------------|---|
| Opis | Zał./Wył. alarm. |
| Wybór | WyłączZałącz |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz |
| Informacje dodatkowe | Po wybraniu Załącz option przyrząd generuje sygnał alarmowy. Pomaga to w sprawdzeniu prawidłowości reakcji wyjścia urządzenia na wypadek alarmu. |
| | Aktywny tryb symulacji jest sygnalizowany przez wiadomość diagnostyczna &C484 Tryb symulacji błędu. |

| Kategoria zdarzenia diag | Kategoria zdarzenia diagnostycznego | | Ê |
|--------------------------|---|--|-----|
| Nawigacja | 9 | Diagnostyka → Symulacja → Kategoria zdarzenia diagnostycznego | |
| Opis | Służ | y do wyboru kategorii zdarzeń, które mają być symulowane. | |
| Wybór | Cz Ele Kc Pr | ujnik ektronika onfiguracja oces | |
| Ustawienia fabryczne | Proc | es | |
| Informacje dodatkowe | Na li dost | iście wyboru w Symulacja zdarzenia diagnostycznego parameter (→ 🗎 191) ępne są wyłącznie zdarzenia wybranej kategorii. | |
| | i | W przypadku obsługi za pomocą oprogramowania narzędziowego, w parametrze Symulacja zdarzenia diagnostycznego dostępne są zawsze wszystkie komunika diagnostyczne. Dlatego parametr Kategoria zdarzenia diagnostycznego jest wyświetlany tylko na wskaźniku lokalnym. | ıty |

| Symulacja zdarzenia diagnostycznego | | Ê |
|-------------------------------------|---|---|
| Nawigacja | 🗐 😑 🛛 Diagnostyka → Symulacja → Symulacja zdarzenia diagnostycznego | |
| Opis | Wybierz zdarzenie diagnostyczne do symulacji. Wskazówka: Aby przerwać symulację wybierz 'WYŁ'. | |
| Ustawienia fabryczne | Wyłącz | |

Informacje dodatkowe

W przypadku obsługi za pomocą wskaźnika lokalnego, lista wyboru może być filtrowana według kategorii zdarzeń (**Kategoria zdarzenia diagnostycznego** parameter (→ 🗎 191)).

17.5.7 "Sprawdzenie przyrządu" submenu

| Rozpocznij sprawdzanie urządzenia | | |
|-----------------------------------|--|--|
| Nawigacja | 🗐 💷 Diagnostyka → Sprawdzenie przyrządu → Rozpocznij sprawdzanie urządzenia | |
| Opis | Wybranie opcji Tak powoduje uruchomienie sprawdzenia przyrządu. | |
| Wybór | NieTak | |
| Ustawienia fabryczne | Nie | |
| Informacje dodatkowe | W razie utraty echa, nie można wykonać sprawdzenia przyrządu. Minimalna odległość od lustra medium wynosi 1,5 m (5 ft). | |
| Wynik sprawdzenia urzą | dzenia | |
| Nawigacja | Diagnostyka \rightarrow Sprawdzenie przyrządu \rightarrow Wynik sprawdzenia urządzenia | |
| Czas ostatniego sprawdz | enia | |

Opis Wyświetlany jest czas pracy, w którym wykonywane było ostatnie sprawdzenie przyrządu.

17.5.8 "Heartbeat" submenu

Heartbeat submenu jest dostępnie wyłącznie w oprogramowaniu FieldCare lub DeviceCare. Zawiera wszystkie kreatory dla pakietów aplikacji Heartbeat Weryfikacja i Heartbeat Monitoring.

Szczegółowy opis SD01870F

Nawigacja

□ □ Diagnostyka → Heartbeat

Spis haseł

Α

| Administracja (Submenu) 172 |
|--|
| Akcesoria |
| Akcesoria stosowane w zależności od wersji |
| przyrządu |
| Do komunikacji |
| Do zdalnej konfiguracji, obsługi i diagnostyki 100 |
| Aktualny zakres (Parameter) |
| Aktywowanie tabeli (Parameter) |
| Analiza trybu dostępu (Parameter) |
| |

В

| Bezpieczeństwo produktu |
|--|
| Blokada przycisków |
| Włączanie |
| Wyłączanie |
| Blokada zapisu |
| Za pomocą kodu dostępu 48 |
| Za pomocą przełącznika blokady zapisu 49 |
| Błędny kod (Parameter) |

С

| Cechy medium (Parameter) | 131 |
|---|------|
| Czas ostatniego sprawdzenia (Parameter) | 193 |
| Czas pracy od restartu (Parameter) | 176 |
| Czas pracy urządzenia (Parameter) 169, | 176 |
| Części zamienne | 90 |
| Tabliczka znamionowa | 90 |
| Czyszczenie | . 88 |
| Czyszczenie zewnetrzne | . 88 |

D

| Definiowanie kodu dostępu 48 |
|--------------------------------|
| Deklaracja zgodności |
| Diagnostyka |
| Symbole umowne |
| Diagnostyka (Menu) |
| Diagnostyka 1 (Parameter) |
| Diagnostyka i usuwanie usterek |
| Dokument |
| funkcjonowania |
| Dostęp do odczytu |
| Dostęp do zapisu |
| Dowolny tekst (Parameter) |
| Działania |
| Informacje |
| Zamykanie |

Ε

| Elementy obsługi | 53 |
|--|----|
| Elementy układu pomiarowego 1 | 00 |
| Etykieta urządzenia (Parameter) 120, 1 | 79 |

F

| 1 | | |
|-------|------|----|
| FHX50 | | 43 |

| Filtrowanie rejestru zdarzeń85Format liczb (Parameter)166Format wyświetlania (Parameter)162Funkcja wyjścia binarnego (Parameter)156FV (zmienna HART przyrządu)61 |
|--|
| H Heartbeat (Submenu) |
| IIdentyfikator producenta (ID) (Parameter)181Identyfikator urządzenia (Parameter)180Informacje o urządzeniu (Submenu)179Instrukcje dot. bezpieczeństwa Ex (XA)13Interfejs Bluetooth®44Interfejs HART61Interfejs serwisowy (CDI)45Interwał wyświetlania (Parameter)165Interwał zapisu danych (Parameter)184 |
| J Jakość sygnału (Parameter) |
| K Kalibracja -Pełny- (Parameter) |
| Objaśnienie 78 Symbole umowne 78 Kod dostępu 48 Błędne wprowadzenie 48 Kod zamówieniowy (Parameter) 180 |

Komunikaty diagnostyczne78Koncepcja napraw89Konfiguracja pomiaru poziomu68Konserwacja88Kontrast wskazań (Parameter)168Kopiowanie ustawień do pamięci wskaźnika169Korekcja poziomu (Parameter)134

L

| Language (Parameter) | 162 |
|-------------------------------|------|
| Linearyzacja (Submenu) | 139 |
| Lista diagnostyczna | . 82 |
| Lista diagnostyczna (Submenu) | 177 |
| Lista zdarzeń | . 85 |
| Lista zdarzeń (Submenu) | 178 |
| | |

Μ

| Maks | predkość | napełniania | (ciecze) | (Parameter) | 132 |
|-------|----------|-------------|----------|---------------|-----|
| wans. | pręukosc | пареппаппа | (CIECZE) | (ratallieter) | 174 |

Maks. prędkość napełniania (mat. sypkie)

| (Parameter) |
|---|
| Maks. prędkość opróżniania (ciecze) (Parameter) 132 |
| Maks. prędkość opróżniania (mat. sypkie) |
| (Parameter) 121 |
| Mapowanie (Wizard) 127 |
| Maska wprowadzania |
| Media |
| Menu |
| Diagnostyka |
| Ustawienia |
| Menu kontekstowe |
| Menu pozycji dziesiętnych (Parameter) 167 |
| Miejsce dziesiętne 1 (Parameter) 164 |
| Mikroprzełącznik |

patrz Przełącznik blokady zapisu

N

| Nachylenie, gdy brak echa (Parameter) | 148 |
|---------------------------------------|-----|
| Nagłówek (Parameter) | 165 |
| Napięcie na zaciskach 1 (Parameter) | 183 |
| Nastawy bezpieczeństwa (Submenu) | 147 |
| Nazwa urządzenia (Parameter) | 179 |
| Numer seryjny (Parameter) | 179 |
| Numer tabeli (Parameter) | 144 |

0

| Obracanie wskaźnika |
|---|
| Obracanie wyświetlacza 30 |
| Obsługa zdalna |
| Obszar zastosowań |
| Ryzyka szczątkowe |
| Obudowa |
| Konstrukcja |
| Obracanie |
| Obudowa modułu elektroniki |
| Konstrukcja |
| Obudowa przetwornika |
| Obracanie |
| Odległość (Parameter) |
| Odwróć sygnał wyjściowy (Parameter) 161 |
| Ogranicznik przepięć |
| Informacje ogólne |
| Określ kod dostępu (Parameter) |
| Określ kod dostępu (Wizard) 174 |
| Określ ograniczenie (Parameter) 157 |
| Opcje filtrowania (Parameter) |
| Opis przyrządu |
| Opóźnienie wyłączenia (Parameter) 160 |
| Opóźnienie wyświetlania (Parameter) 165 |
| Opóźnienie załączenia (Parameter) 159 |
| Ostatnia kopia zapasowa (Parameter) 169 |
| |

Ρ

| Pełny zakres mapowania (Parameter) | 126 |
|------------------------------------|------|
| Plik DD | . 61 |
| Podaj kod dostępu (Parameter) | 130 |
| Podmenu | |
| Lista zdarzeń | . 85 |
| | |

| Podświetlenie (Parameter) 167 |
|--|
| Pokaż tryb dostępu (Parameter) |
| Poprzednia diagnostyka (Parameter) |
| Potwierdzenie SIL/WHG (Wizard) 150 |
| Potwierdź kod dostępu (Parameter) |
| Potwierdź odległość (Parameter) 124, 127 |
| Poziom (Parameter) 124, 141, 144, 145, 182 |
| Poziom (Submenu) |
| Prąd mierzony 1 (Parameter) |
| Prąd na wyjściu 1 2 (Parameter) 155, 182 |
| Protokół HART 45 |
| Przełącznik blokady zapisu |
| Przepisy BHP |
| Przetwornik |
| Obracanie wskaźnika |
| Obracanie wyświetlacza |
| Przeznaczenie dokumentu 6 |
| Przyciski obsługi |
| Komunikaty diagnostyczne |
| Przygotowuję zapis mapy (Parameter) 128 |
| Przypisz kanał 1 4 (Parameter) |
| Przypisz klasę diagnostyczną (Parameter) 157 |
| Przypisz status (Parameter) |
| Przypisz wyjście prądowe (Parameter) 152 |
| Punkt końcowy mapowania (Parameter) 126, 127 |
| PV (zmienna HART przyrządu) 61 |

R

| Rejestr zdarzeń (Submenu) | 178 |
|---|-----|
| Rejestracja danych (Submenu) | 184 |
| Reset ustawień (Parameter) | 172 |
| Rewizja modelu urządzenia (Parameter) | 180 |
| Rodzaj medium (Parameter) | 131 |
| Rozpocznij sprawdzanie urządzenia (Parameter) | 193 |
| Rozszerzony kod zamówieniowy 1 (Parameter) | 180 |

S

| Sprawdzenie przyrządu (Submenu) 193 |
|---|
| Sprzętowa blokada zapisu |
| Stan blokady (Parameter) |
| Stan kopii zapasowej (Parameter) |
| Status wyjścia binarnego (Parameter) 160, 190 |
| Strefa martwa (Parameter) |
| Submenu |
| Administracja |
| Heartbeat |
| Informacje o urządzeniu |
| Kopiowanie ustawień do pamięci wskaźnika 169 |
| Linearyzacja |
| Lista diagnostyczna |
| Lista zdarzeń |
| Nastawy bezpieczeństwa |
| Poziom |
| Rejestr zdarzeń |
| Rejestracja danych |
| Sprawdzenie przyrządu |
| Symulacja |
| Ustawienia zaawansowane |
| Wartości mierzone |
| |

Т

| - |
|----------------------------------|
| Tekst komunikatu |
| Tekst nagłówka (Parameter) |
| Temperatura czujnika (Parameter) |
| Tłumienie wyjścia (Parameter) |
| Tryb awaryjny (Parameter) |
| Tryb tabeli (Parameter) |
| TV (zmienna HART przyrządu) 6 |
| Typ linearyzacji (Parameter) 13 |
| Typ urządzenia (Parameter) |
| Typ zbiornika (Parameter) |

U

| Uprawnienia dostępu do parametrów |
|--|
| Dostęp do odczytu |
| Dostęp do zapisu |
| Ustalony prąd wyjściowy (Parameter) |
| Ustawienia |
| Język obsługi 67 |
| Zarządzanie konfiguracją przyrządu 72 |
| Ustawienia (Menu) |
| Ustawienia zaawansowane (Submenu) |
| Usuń ochronę przed zapisem (Parameter) 151 |
| Utylizacja |

W

| W@M Device Viewer | . 90 |
|--|------|
| Wartości mierzone (Submenu) | 182 |
| Wartość maksymalna (Parameter) | 142 |
| Wartość prądu wyjściowego 1 2 (Parameter) | 190 |
| Wartość prądu, gdy wystąpił błąd (Parameter) | 155 |
| Wartość symulowana (Parameter) | 189 |
| Wartość użytkownika (Parameter) | 145 |
| Wartość wyłączająca (Parameter) | 159 |
| Wartość wyświetlana 1 (Parameter) | 164 |
| Wartość załączająca (Parameter) | 158 |
| Wartość, gdy brak echa (Parameter) | 147 |
| Wersja oprogramowania (Parameter) | 179 |

| Wizard | |
|--|-------|
| Mapowanie | 127 |
| Określ kod dostępu | . 174 |
| Potwierdzenie SIL/WHG | 150 |
| Wyłączenie SIL/WHG | 151 |
| Wskazówki bezpieczeństwa | |
| Podstawowe | 11 |
| Wskaźnik | . 53 |
| Wskaźnik (Submenu) | 162 |
| Wskaźnik lokalny | . 42 |
| patrz Komunikaty diagnostyczne | |
| patrz W stanie alarmu | |
| Wybierz zmienną do symulacji (Parameter) | 189 |
| Wybór języka obsługi | 67 |
| Wyczyść zarchiwizowane dane (Parameter) | 185 |
| Wyjście binarne (Submenu) | . 156 |
| Wyjście prądowe 1 2 (Submenu) | 152 |
| Wyjście, gdy brak echa (Parameter) | 147 |
| Wyłączenie SIL/WHG (Wizard) | 151 |
| Wymagania dotyczące personelu | . 11 |
| Wymiana przyrządu | . 89 |
| Wynik porównania (Parameter) | . 170 |
| Wynik sprawdzenia urządzenia (Parameter) | 193 |
| Wysokość pośrednia (Parameter) | . 142 |
| Wysokość zbiornika (Parameter) | 134 |
| Wyświetlanie kanału 1 4 (Submenu) | 186 |
| Wyświetlanie krzywej obwiedni echa | . 60 |

Ζ

| Zapisz mapę (Parameter) | 7 |
|---|---|
| Zarządzanie konfiguracją przyrządu | 2 |
| Zarządzanie konfiguracją przyrządu (Parameter) 16 | 9 |
| Zastosowanie | 1 |
| Zastosowanie przyrządu 1 | 1 |
| Niewłaściwe zastosowanie przyrządu 1 | 1 |
| patrz Zastosowanie przyrządu | |
| Przypadki graniczne | 1 |
| Zastrzeżone znaki towarowe 10 | 0 |
| Zdarzenie diagnostyczne | 9 |
| W oprogramowaniu narzędziowym 8 | 1 |
| Zdarzeń diagnostycznych | 8 |
| Zewnętrzny wskaźnik FHX50 | 3 |
| Zmienne HART | 1 |
| Znacznik czasowy (Parameter) 175, 176, 17 | 7 |
| Znak CE | 2 |
| Znak dziesiętny (Parameter) 16 | 6 |
| Zwrot przyrządu | 0 |



www.addresses.endress.com

