Products

Solutions

BA00302P/14/FR/19.22-00 71683787 2022-01-06

Valable à partir de la version de software 04.00.zz

Manuel de mise en service Cerabar S PMC71, PMP71, PMP75

Mesure de pression de process FOUNDATION Fieldbus







Veiller à conserver le document à un endroit sûr de manière à ce qu'il soit toujours accessible lors des travaux sur ou avec l'appareil.

Afin d'éviter tout risque pour les personnes ou l'installation, lire soigneusement le chapitre "Consignes de sécurité de base" ainsi que toutes les autres consignes de sécurité de ce document spécifiques aux procédures de travail.

Le fabricant se réserve le droit de modifier les caractéristiques techniques sans avis préalable. Consulter Endress+Hauser pour les dernières nouveautés et les éventuelles mises à jour du présent manuel.

Sommaire

1	Informations relatives au document4
1.1 1.2 1.3	Fonction du document4Symboles4Marques déposées5
2	Consignes de sécurité de base6
2.1 2.2 2.3 2.4 2.5 2.6	Exigences imposées au personnel6Utilisation conforme6Sécurité sur le lieu de travail6Sécurité de fonctionnement6Zone explosible7Sécurité du produit7
3	Identification8
3.1 3.2 3.3 3.4	Identification du produit8Désignation de l'appareil8Contenu de la livraison8Marquage CE, déclaration de conformité9
4	Montage10
4.1 4.2 4.3 4.4 4.5	Réception des marchandises, stockage10Conditions de montage10Instructions de montage générales11Montage11Contrôle du montage20
5	Câblage21
5 5.1 5.2 5.3 5.4	Câblage21Raccordement de l'appareil21Raccordement de l'unité de mesure22Parafoudre (en option)23Contrôle du raccordement23
5.1 5.2 5.3 5.4 6	Câblage21Raccordement de l'appareil21Raccordement de l'unité de mesure22Parafoudre (en option)23Contrôle du raccordement23Configuration24
5 5.1 5.2 5.3 5.4 6 6.1 6.2 6.3 6.4 6.5 6.6	Câblage21Raccordement de l'appareil21Raccordement de l'unité de mesure22Parafoudre (en option)23Contrôle du raccordement23Configuration24Afficheur local (en option)24Éléments de configuration26Interface FOUNDATION Fieldbus29Configuration locale – Afficheur local41FieldCare44HistoROM®/M-DAT (en option)44
5 5.1 5.2 5.3 5.4 6 6.1 6.2 6.3 6.4 6.5 6.6 6.7 (0)	Câblage21Raccordement de l'appareil21Raccordement de l'unité de mesure22Parafoudre (en option)23Contrôle du raccordement23Configuration24Afficheur local (en option)24Éléments de configuration26Interface FOUNDATION Fieldbus29Configuration locale – Afficheur local41FieldCare44HistoROM®/M-DAT (en option)44Verrouillage/déverrouillage de la47Configuration47
5 5.1 5.2 5.3 5.4 6 6.1 6.2 6.3 6.4 6.5 6.6 6.7 6.8 6.9	Câblage21Raccordement de l'appareil21Raccordement de l'unité de mesure22Parafoudre (en option)23Contrôle du raccordement23Configuration24Afficheur local (en option)24Éléments de configuration26Interface FOUNDATION Fieldbus29Configuration locale – Afficheur local29Configuration locale – Afficheur local41FieldCare44HistoROM®/M-DAT (en option)44Verrouillage/déverrouillage de la47Simulation49Réglage usine (Reset)49
 5.1 5.2 5.3 5.4 6 6.1 6.2 6.3 6.4 6.5 6.6 6.7 6.8 6.9 7 	Câblage21Raccordement de l'appareil21Raccordement de l'unité de mesure22Parafoudre (en option)23Contrôle du raccordement23Configuration24Afficheur local (en option)24Éléments de configuration26Interface FOUNDATION Fieldbus29Configuration locale – Afficheur local41FieldCare44HistoROM®/M-DAT (en option)44Verrouillage/déverrouillage de la47Simulation49Réglage usine (Reset)49Mise en service52
5 5.1 5.2 5.3 5.4 6 6.1 6.2 6.3 6.4 6.5 6.6 6.7 6.8 6.9 7 7.1 7.2 7.3	Câblage21Raccordement de l'appareil21Raccordement de l'unité de mesure22Parafoudre (en option)23Contrôle du raccordement23Configuration24Afficheur local (en option)24Éléments de configuration26Interface FOUNDATION Fieldbus29Configuration locale – Afficheur local29connecté41FieldCare44HistoROM®/M-DAT (en option)44Verrouillage/déverrouillage de la47Simulation49Réglage usine (Reset)49Mise en service52Contrôle de fonctionnement52Mise en service via un programme de52

7.6 7.7 7.8 7.9	Mesure de pression57Mesure de niveau59Mise à l'échelle du paramètre OUT63Configuration du comportement du diagnosticselon la spécification FOUNDATION FieldbusFF912 Field Diagnostic Profile64
8	Maintenance
8.1 8.2	Instructions de nettoyage74Nettoyage extérieur74
9	Diagnostic et suppression des
	défauts
9.1 9.2	Suppression des défauts
9.2	local
9.3	Evénement de diagnostic dans l'outil de configuration
9.4 9.5 9.6 9.7 9.8 9.9 9.10 9.11 9.12 9.13	Messages de diagnostic dans le bloctransducteur DIAGNOSTIC (TRDDIAG)Aperçu des événements de diagnosticComportement des sorties en cas de défaut90Confirmation de messages91Réparation92Réparation des appareils certifiés Ex92Pièces de rechange92Retours de matériel93Historique du software93
10	Caractéristiques techniques
11	Annexe
11.1	Affectation des noms de paramètres anglais sur l'afficheur local
	Index 97

1 Informations relatives au document

1.1 Fonction du document

Le présent manuel de mise en service contient toutes les informations nécessaires aux différentes phases du cycle de vie de l'appareil : de l'identification du produit, de la réception et du stockage, au montage, au raccordement, à la configuration et à la mise en service, en passant par la suppression des défauts, la maintenance et la mise au rebut.

1.2 Symboles

1.2.1 Symboles d'avertissement

Symbole	Signification
DANGER	DANGER ! Ce symbole signale une situation dangereuse. Si cette situation n'est pas évitée, cela entraînera des blessures graves ou mortelles.
AVERTISSEMENT A0011190-EN	AVERTISSEMENT ! Ce symbole signale une situation dangereuse. Si cette situation n'est pas évitée, cela peut entraîner des blessures graves ou mortelles.
ATTENTION A0011191-EN	ATTENTION ! Ce symbole signale une situation dangereuse. Si cette situation n'est pas évitée, cela peut entraîner des blessures mineures ou moyennes.
REMARQUE A0011192-EN	REMARQUE ! Ce symbole contient des informations sur les procédures et autres circonstances qui n'entraînent pas de blessures corporelles.

1.2.2 Symboles électriques

Symbole	Signification	Symbole	Signification
	Courant continu	2	Courant alternatif
\sim	Courant continu et courant alternatif	<u> </u>	Connexion de terre Une borne qui, dans la mesure où l'opérateur est concerné, est mise à la terre via un système de mise à la terre.
	Connexion de terre de protection Une borne qui doit être mise à la terre avant de réaliser d'autres raccordements.	Ą	Connexion équipotentielle Une connexion qui doit être reliée au système de mise à la terre de l'installation : il peut s'agir d'une ligne de compensation de potentiel ou d'un système de mise à la terre en étoile, selon les codes de pratique nationaux ou d'entreprise.

1.2.3 Symboles d'outils

Symbole	Signification
A0011221	Clé à six pans
A0011222	Clé à fourche

Symbole	Signification
A0011182	Autorisé Signale des procédures, processus ou actions autorisés.
A0011184	Interdit Signale des procédures, processus ou actions, qui sont interdits.
A0011193	Conseil Signale la présence d'informations complémentaires.
A0028658	Renvoi à la documentation
A0028659	Renvoi à la page.
A0028660	Renvoi au graphique
1. , 2. , 3 A0031595	Série d'étapes
A0018343	Résultat d'une série d'actions
A0028673	Contrôle visuel

1.2.4 Symboles pour certains types d'information

1.2.5 Symboles utilisés dans les graphiques

Symbole	Signification
1, 2, 3, 4,	Repères
1. , 2. , 3 A0031595	Série d'étapes
A, B, C, D,	Vues

1.2.6 Symboles sur l'appareil

Symbole	Signification
▲ → 🗐	Avis de sécurité Respecter les consignes de sécurité contenues dans le manuel de mise en service associé.

1.3 Marques déposées

KALREZ[®] Marque déposée de E.I. Du Pont de Nemours & Co, Wilmington, USA TRI-CLAMP[®] Marque déposée de Ladish & Co., Inc., Kenosha, USA FOUNDATIONTM Fieldbus Marque déposée du FieldComm Group, Austin, USA GORE-TEX[®] Marque de commerce de W.L. Gore & Associates, Inc., USA

2 Consignes de sécurité de base

2.1 Exigences imposées au personnel

Le personnel chargé du montage, de la mise en service, du diagnostic et la maintenance doit remplir les conditions suivantes :

- Les spécialistes formés et qualifiés doivent avoir une qualification pertinente pour cette fonction et cette tâche spécifiques
- Le personnel doit être autorisé par l'exploitant de l'installation
- Il doit connaître les réglementations nationales
- Avant de commencer les travaux, le personnel spécialisé doit avoir lu et compris les instructions figurant dans le manuel de mise en service et la documentation complémentaire, ainsi que dans les certificats (selon l'application)
- Il doit suivre les instructions et respecter les conditions de base

Le personnel d'exploitation doit remplir les conditions suivantes :

- Il doit être formé et habilité par le propriétaire / l'exploitant de l'installation conformément aux exigences liées à la tâche
- Il doit suivre les instructions figurant dans le présent manuel de mise en service

2.2 Utilisation conforme

Le Cerabar S est un transmetteur de pression destiné à la mesure de niveau ou de pression.

2.2.1 Utilisation non conforme

Le fabricant décline toute responsabilité quant aux dommages résultant d'une utilisation non réglementaire ou non conforme à l'emploi prévu.

Clarification des cas particuliers :

Dans le cas de fluides spéciaux et de fluides utilisés pour le nettoyage, Endress+Hauser fournit volontiers une assistance pour clarifier la résistance à la corrosion des matériaux en contact avec le produit, mais n'accepte aucune garantie ni responsabilité.

2.3 Sécurité sur le lieu de travail

Lors des travaux sur et avec l'appareil :

- Porter l'équipement de protection individuelle requis conformément aux réglementations nationales.
- Couper l'alimentation électrique avant de procéder au raccordement de l'appareil.

2.4 Sécurité de fonctionnement

Risque de blessure !

- Ne faire fonctionner l'appareil que s'il est en bon état technique, exempt d'erreurs et de défauts.
- L'opérateur doit s'assurer que l'appareil est en bon état de fonctionnement.

Transformations de l'appareil

Les transformations non autorisées de l'appareil ne sont pas permises et peuvent entraîner des dangers imprévisibles :

 Si des transformations sont malgré tout nécessaires, consulter au préalable Endress+Hauser.

Réparation

Afin de garantir la sécurité et la fiabilité de fonctionnement :

- N'effectuer des réparations de l'appareil que dans la mesure où elles sont expressément autorisées.
- Respecter les prescriptions nationales relatives à la réparation d'un appareil électrique.
- ▶ N'utiliser que des pièces de rechange et des accessoires d'origine Endress+Hauser.

2.5 Zone explosible

Pour éliminer tout danger pour les personnes ou l'installation lorsque l'appareil est utilisé dans une zone explosible (p. ex. antidéflagrante, sécurité des réservoirs sous pression) :

- Vérifier sur la plaque signalétique si l'appareil commandé peut être utilisé pour l'usage prévu dans la zone explosible.
- Tenir compte des instructions figurant dans la documentation complémentaire séparée, qui fait partie intégrante du présent manuel.

2.6 Sécurité du produit

Le présent appareil de mesure a été construit et testé d'après l'état actuel de la technique et les bonnes pratiques d'ingénierie, et a quitté nos locaux en parfait état. Il répond aux normes générales de sécurité et aux exigences légales. De plus, elle est conforme aux directives CE répertoriées dans la Déclaration de Conformité CE spécifique à l'appareil. Endress+Hauser le confirme en apposant le marquage CE.

3 Identification

3.1 Identification du produit

L'appareil de mesure peut être identifié de la façon suivante :

- Spécifications de la plaque signalétique
- Référence de commande (order code) avec énumération des caractéristiques de l'appareil sur le bordereau de livraison
- Entrer le numéro de série figurant sur les plaques signalétiques dans W@M Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer) : toutes les informations relatives à l'appareil de mesure s'affichent.

Pour une vue d'ensemble de la documentation technique jointe : entrer le numéro de série figurant sur les plaques signalétiques dans W@M Device Viewer (www.endress.com/ deviceviewer).

3.1.1 Adresse du fabricant

Endress+Hauser SE+Co. KG Hauptstraße 1 79689 Maulburg, Allemagne Adresse du site de production : Voir plaque signalétique.

3.2 Désignation de l'appareil

3.2.1 Plaque signalétique

Différentes plaques signalétiques sont utilisées selon la version de l'appareil.

Les plaques signalétiques contiennent les informations suivantes :

- Nom du fabricant et nom de l'appareil
- Adresse du titulaire du certificat et pays de fabrication
- Référence de commande et numéro de série
- Caractéristiques techniques
- Indications relatives aux agréments

Comparer les données de la plaque signalétique avec la commande.

3.2.2 Identification du type de capteur

Voir paramètre "Sensor Meas.Type" dans le manuel de mise en service BA00303P.

3.3 Contenu de la livraison

La livraison comprend :

- Transmetteur de pression Cerabar S
- Pour les appareils avec l'option "HistoROM/M-DAT" :
 - CD-ROM avec logiciel de configuration Endress+Hauser
- Accessoires en option

Documentation fournie :

- Les manuels de mise en service BA00302P et BA00303P sont disponibles sur Internet.
 → Voir : www.fr.endress.com → Télécharger.
- Instructions condensées KA01025P
- Brochure KA00252P
- Rapport d'inspection finale
- Conseils de sécurité supplémentaires avec appareils ATEX, IECEx et NEPSI
- En option : certificat d'étalonnage en usine, certificats de test

3.4 Marquage CE, déclaration de conformité

Les appareils ont été construits et contrôlés dans les règles de l'art, ils ont quitté nos locaux dans un état technique parfait. Les appareils respectent les normes et directives en vigueur, listées dans la déclaration de conformité de la CE, et satisfont de ce fait aux exigences légales des directives CE. Endress+Hauser atteste la conformité de l'appareil en y apposant le marquage CE.

4 Montage

4.1 Réception des marchandises, stockage

4.1.1 Réception des marchandises

- Vérifier que l'emballage et le contenu ne présentent aucun signe de dommages.
- Vérifier le matériel livré et comparer la livraison avec les indications de la commande.

4.1.2 Transport au point de mesure

AVERTISSEMENT

Transport incorrect

Le boîtier, la membrane et le capillaire peuvent être endommagés, et il y a un risque de blessure !

- Transporter l'appareil de mesure sur le point de mesure dans son emballage d'origine ou par le raccord process (avec une protection de transport pour la membrane).
- Respecter les consignes de sécurité et les conditions de transport pour les appareils pesant plus de 18 kg (39,6 lbs).
- Ne pas utiliser les capillaires comme aide au transport pour les séparateurs.

4.1.3 Stockage

L'appareil de mesure doit être stocké dans un endroit sec et propre et protégé contre les chocs (EN 837-2).

Gamme de température de stockage : Voir Information technique.

4.2 Conditions de montage

4.2.1 Dimensions de montage

 \rightarrow Pour les dimensions, se référer à l'Information technique relative au Cerabar S TI00383P, chapitre "Construction mécanique".

4.3 Instructions de montage générales

- Appareils avec raccord fileté G 1 1/2 :
- En vissant l'appareil dans la cuve, le joint plat doit être positionné sur la surface d'étanchéité du raccord process. Pour éviter toute contrainte supplémentaire sur la membrane de process, le filetage ne doit jamais être étanchéifié avec du chanvre ou des matériaux similaires.
- Appareils avec raccords filetés NPT :
 - Enrouler du ruban téflon autour du filetage pour le sceller.
 - Serrer l'appareil uniquement au niveau du boulon hexagonal. Ne pas tourner au niveau du boîtier.
 - Ne pas serrer exagérément le filetage en vissant la vis. Couple max. : 20 à 30 Nm (14.75 à 22.13 lbf ft)
- Pour les raccords process suivants, un couple de serrage de 40 Nm (29.50 lbf ft) max. est nécessaire :
 - Raccord fileté ISO228 G1/2 (option de commande "1A" ou "1B")
 - Raccord fileté DIN13 M20 x 1,5 (option de commande "1N" ou "1P")

4.3.1 Montage des modules capteur avec raccord fileté PVDF

AVERTISSEMENT

Risque d'endommagement du raccord process !

- Risque de blessure !
- Les modules capteur avec raccord fileté PVDF doivent être montés avec l'étrier de montage fourni !

AVERTISSEMENT

Fatigue des matériaux par la pression et la température !

Risque de blessure par éclatement des pièces ! Le raccord fileté peut se desserrer s'il est exposé à des charges de pression et de température élevées.

 L'intégrité du raccord fileté doit être contrôlée régulièrement et le raccord doit éventuellement être resserré avec le couple de serrage maximum de 7 Nm (5.16 lbf ft). Un ruban téflon est recommandé pour l'étanchéité du raccord fileté ½" NPT.

4.4 Montage

- En raison de la position de montage du Cerabar S, un décalage du zéro peut se produire, c.à-d. lorsque la cuve est vide ou partiellement pleine, la valeur mesurée n'affiche pas zéro. Ce décalage du zéro peut être corrigé soit via la touche "zéro" se trouvant sur l'électronique ou sur l'extérieur de l'appareil, soit via l'afficheur local. → 🖹 26, chap. 6.2.1 "Position des éléments de configuration", → 🖹 27, chap. 6.2.2 "Fonction des éléments de configuration - Afficheur local non connecté" et → 🖹 56, chap. 7.5 "Correction de position".
- Pour garantir une lisibilité optimale de l'afficheur local, il est possible de faire pivoter le boîtier jusqu'à 380°. →

 19, chap. 4.4.8 "Rotation du boîtier".
- Endress+Hauser propose un étrier de montage pour le montage sur tubes ou parois.
 →
 ¹

4.4.1 Instructions de montage pour les appareils sans séparateurs – PMP71, PMC71

REMARQUE

Endommagement de l'appareil !

Si un Cerabar S échauffé est refroidi pendant le process de nettoyage (p. ex. par de l'eau froide), un vide se développe pendant un court instant et, en conséquence, l'humidité peut pénétrer dans le capteur par la compensation de pression (1).

Monter l'appareil comme suit.



- Veiller à ce que la compensation de pression et le filtre GORE-TEX[™] (1) soient exempts d'impuretés et d'eau.
- Les appareils Cerabar S sans séparateurs sont montés selon les mêmes directives qu'un manomètre (DIN EN 837-2). Nous recommandons d'utiliser des vannes d'arrêt et des siphons. La position de montage dépend de l'application de mesure.
- Ne pas nettoyer ou toucher les membranes de process avec des objets durs ou pointus.
- L'appareil doit être monté comme suit afin de respecter les exigences de nettoyabilité de l'ASME-BPE (partie SD Cleanability) :



Mesure de pression sur gaz



Fig. 1: Ensemble de mesure de pression de gaz

1 Cerabar S

2 Vanne d'arrêt

 Monter le Cerabar S avec une vanne d'arrêt au-dessus de la prise de pression de sorte que les éventuels condensats puissent s'écouler dans le process.

Mesure de la pression sur vapeurs



Fig. 2: Dispositif de mesure de la pression sur la vapeur

1 Cerabar S

2 Vanne d'arrêt

3 Siphon en U

4 Siphon cor de chasse

Respecter la température ambiante maximale autorisée pour le transmetteur !

Montage :

- Monter de préférence l'appareil avec un siphon en forme de O sous la prise de pression L'appareil peut également être monté au-dessus de la prise de pression
- Remplir le siphon de liquide avant la mise en service

Avantages de l'utilisation de siphons :

- Protection de l'appareil de mesure contre les fluides chauds et sous pression par la formation et l'accumulation de condensats
- Amortissement des chocs de pression
- La colonne d'eau définie ne provoque que des erreurs de mesure minimes (négligeables) et des effets thermiques minimes (négligeables) sur l'appareil

Pour les caractéristiques techniques (p. ex. matériaux, dimensions ou références), voir le document accessoire SD01553P.

Mesure de la pression sur liquides



Fig. 3: Ensemble de mesure de pression de liquide

1 Cerabar S 2 Vanne d'arrêt

Monter le Cerabar S avec la vanne d'arrêt en dessous ou au même niveau que la prise de pression.

Mesure de niveau



Fig. 4: Dispositif pour la mesure de niveau

- Toujours monter le Cerabar S sous le point de mesure le plus bas.
- Ne pas monter l'appareil dans le flux de remplissage ou à un point à l'intérieur de la cuve qui pourrait être soumis aux impulsions de pression d'un agitateur.
- Ne pas monter l'appareil dans la zone d'aspiration d'une pompe.
- L'ajustage et le contrôle du fonctionnement peuvent être effectués plus facilement si l'appareil est monté en aval de la vanne d'arrêt.

4.4.2 Instructions de montage pour les appareils avec séparateurs – PMP75

- Les appareils Cerabar S avec séparateurs sont vissés, bridés ou serrés, selon le type de séparateur.
- Il faut tenir compte du fait que la pression hydrostatique des colonnes de liquide dans les capillaires peut provoquer un décalage du zéro. Le décalage du zéro peut être corrigé.
- Ne pas nettoyer ni toucher la membrane de process du séparateur avec des objets durs ou pointus.
- Ne retirer la protection de la membrane de process que juste avant le montage.

REMARQUE

Mauvaise manipulation !

Endommagement de l'appareil !

- Le séparateur et le capteur de pression forment ensemble un système fermé et étalonné, qui est rempli de liquide de remplissage par un orifice dans la partie supérieure. Cet orifice est scellé et ne doit pas être ouvert.
- En cas d'utilisation d'un étrier de montage, une décharge de traction suffisante doit être assurée pour les capillaires afin d'éviter que le capillaire ne se courbe vers le bas (rayon de courbure ≥ 100 mm (3.94 in)).
- Respecter les limites d'application du liquide de remplissage de séparateur comme indiqué dans l'Information technique pour le Cerabar S TI00383P, chapitre "Instructions de planification pour les systèmes avec séparateur".

REMARQUE

Afin d'obtenir des résultats de mesure plus précis et d'éviter un défaut de l'appareil, il faut monter les capillaires de la façon suivante :

- sans vibrations (pour éviter les fluctuations de pression additionnelles)
- ▶ pas à proximité de lignes de chauffage ou de refroidissement
- Isoler les capillaires si la température ambiante est inférieure ou supérieure à la température de référence
- ► Avec un rayon de courbure ≥ **100 mm (3.94 in)**
- ▶ Ne pas utiliser les capillaires comme aide au transport pour les séparateurs !

Application de vide

Voir Information technique.

Montage avec élément de refroidissement

Voir Information technique.

4.4.3 Joint pour le montage de la bride

REMARQUE

Résultats de mesure incorrects.

Le joint ne doit pas appuyer sur la membrane de process, car cela pourrait affecter le résultat de la mesure.

S'assurer que le joint ne touche pas la membrane de process.





4.4.4 Montage avec isolation thermique – PMC71 version haute température et PMP75

Voir Information technique.

4.4.5 Montage sur paroi et sur tube (en option)

Endress+Hauser fournit un support de montage pour une installation sur tubes ou parois (pour diamètres de tube de 1 $\frac{1}{4}$ " à 2").



Lors du montage, tenir compte des points suivants :

- Appareils avec capillaires : monter les capillaires avec un rayon de courbure ≥ 100 mm (3.94 in).
- Lors d'un montage sur tube, serrer régulièrement les écrous du support avec un couple d'au moins 5 Nm (3.69 lbs ft).



4.4.6 Assemblage et montage de la version "boîtier séparé"

Fig. 6: Version "boîtier séparé"

- Dans la version "boîtier séparé", le capteur est livré avec le raccord process et le câble monté. 1
- Câble avec prise Compensation de pression 2 3
- Connecteur
- 4 5 Vis de verrouillage
 - Boîtier équipé d'un adaptateur pour boîtier, inclus
- 6 7 Support adapté au montage sur paroi et sur tube, inclus

Assemblage et montage

- Enficher le connecteur (pos. 4) dans la prise correspondante du câble (pos. 2). 1.
- 2. Enficher le câble dans l'adaptateur de boîtier (pos. 6).
- Serrer la vis de blocage (pos. 5). 3.
- Monter le boîtier sur une paroi ou un tube à l'aide de l'étrier de montage (pos. 7). Lors 4. d'un montage sur tube, serrer régulièrement les écrous du support avec un couple d'au moins 5 Nm (3.69 lbs ft).

Monter le câble avec un rayon de courbure (r) \geq 120 mm (4.72 in).

4.4.7 PMP71, version préparée pour montage sur séparateur – Recommandation de soudage



i

Dans la version "U1", le mécanisme antirotation (4) sur le boîtier n'est pas monté en usine mais est joint. Adapter le mécanisme antirotation (4) après le montage du séparateur.

Recommandation de soudage

Pour la version "U1 Préparé pour montage sur séparateur", caractéristique 70 "Raccord process ; Matériau" dans la référence de commande jusqu'aux capteurs 40 bar (600 psi) inclus, Endress+Hauser recommande de souder les séparateurs comme suit : la profondeur totale de la soudure d'angle est de 1 mm (0.04 in) avec un diamètre extérieur de 16 mm (0.63 in). Le soudage est effectué selon la méthode WIG.

N° de cordon consécutif	Croquis/forme de la rainure de soudage, dimensions selon DIN 8551	Adaptation du matériau de base	Procédé de soudage DIN EN ISO 24063	Position de soudage	Gaz inerte, additifs
A1 pour capteurs ≤ 40 bar (600 psi)	t1 a0.8 A0024811	Adaptateur en 316L (1.4435) à souder sur le séparateur en 316L (1.4404/1.4435)	141	PB	Gaz inerte Ar/H 95/5 Additif : 1.4430 (ER 316L Si)

Informations sur le remplissage

Le séparateur doit être rempli dès qu'il a été soudé.

 Après avoir été soudé dans le raccord process, l'ensemble capteur doit être correctement rempli avec un liquide de remplissage et scellé de manière étanche au gaz avec une bille d'étanchéité et une vis de blocage.

Une fois le séparateur rempli, au point zéro, l'affichage de l'appareil ne doit pas dépasser 10 % de la fin d'échelle de la gamme de mesure de la cellule. La pression interne du séparateur doit être corrigée en conséquence.

- Ajustage / étalonnage :
 - L'appareil est opérationnel une fois qu'il a été entièrement assemblé.
 - Effectuer une réinitialisation. L'appareil doit ensuite être étalonné sur la gamme de mesure du process, comme décrit dans le manuel de mise en service.

4.4.8 Rotation du boîtier

Le boîtier peut être tourné jusqu'à 380° en desserrant la vis sans tête.



- Boîtier T14 : desserrer la vis sans tête à l'aide d'une clé à 6 pans creux de 2 mm (0.08 in). Boîtiers T15 et T17 : desserrer la tige filetée à l'aide d'une clé Allen de 3 mm (0.12 in).
- 2. Tourner le boîtier (max. jusqu'à 380°).
- 3. Resserrer la vis sans tête avec 1 Nm (0.74 lbf ft).

4.4.9 Fermeture des couvercles de boîtier

REMARQUE

Appareils avec joint de couvercle EPDM – fuite du transmetteur !

Les lubrifiants d'origine minérale, animale ou végétale provoquent le gonflement du joint de couvercle EPDM et, par conséquent, une fuite du transmetteur.

 Il n'est pas nécessaire de graisser le filetage en raison du revêtement appliqué sur le filetage en usine.

REMARQUE

Le couvercle du boîtier ne peut plus être fermé.

Filetage endommagé !

Lors de la fermeture du couvercle du boîtier, veiller à ce que le raccord fileté du couvercle et celui du boîtier ne soient pas encrassés, par ex. par du sable. En cas de résistance lors de la fermeture des couvercles, il convient de vérifier à nouveau si les filetages ne sont pas encrassés.

Fermeture du couvercle d'un boîtier inox hygiénique (T17)



Fig. 8: Fermeture du couvercle

Les couvercles du compartiment de raccordement et du compartiment électronique sont accrochés dans le boîtier et fermés respectivement par une vis. Pour une bonne étanchéité des couvercles, ces vis doivent être serrées à la main jusqu'en butée (2 Nm (1,48 lbf ft)).

Contrôle du montage 4.5

Après le montage de l'appareil, procéder aux contrôles suivants :Toutes les vis sont-elles bien serrées ?

- Les couvercles des boîtiers sont-ils fermés ?

5 Câblage

5.1 Raccordement de l'appareil

AVERTISSEMENT

Risque d'électrocution !

- Pour une tension de service > 35 VDC : tension dangereuse aux bornes de raccordement.
- Dans un environnement humide, ne pas ouvrir le couvercle si la tension est présente.

AVERTISSEMENT

La sécurité électrique est compromise par un raccordement incorrect !

- Risque d'électrocution et/ou d'explosion ! Couper l'alimentation électrique avant de procéder au raccordement de l'appareil.
- Lors de l'utilisation de l'appareil de mesure dans des zones explosibles, le montage doit également être conforme aux normes et réglementations nationales applicables, ainsi qu'aux Conseils de sécurité ou aux Dessins de montage ou de contrôle.
- Les appareils avec protection intégrée contre les surtensions doivent être mis à la terre.
- Des circuits de protection contre les inversions de polarité, les effets haute fréquence et les pics de tension sont intégrés.
- La tension d'alimentation doit correspondre à la tension d'alimentation indiquée sur la plaque signalétique.
- Couper l'alimentation électrique avant de procéder au raccordement de l'appareil.
- Enlever le couvercle du compartiment des bornes.
- Faire passer le câble par les ouvertures. Pour les spécifications de câble, voir → ¹/₂ 22, chap. 5.2.4. Serrer les presse-étoupe ou les entrées de câble de manière à les rendre étanches. Contre-serrer l'entrée du boîtier. Utiliser un outil approprié avec une ouverture AF24/25 (8 Nm (5.9 lbf ft) pour le presse-étoupe M20.
- Raccorder l'appareil comme indiqué dans l'illustration suivante.
- Visser le couvercle du boîtier.
- Appliquer la tension d'alimentation.



 Fig. 9:
 Raccordement électrique du FOUNDATION Fieldbus

 \rightarrow Voir également chap. 5.2.1 "Tension d'alimentation", $\rightarrow \square 22$.

- 1 Boîtier
- 2 Borne de terre interne
- 3 Borne de terre externe
- Tension d'alimentation, pour version en zone non explosible = 9 à 32 V DC
 Les appareils avec parasurtenseur intéaré portent à cet endroit le marguage (
- 5 Les appareils avec parasurtenseur intégré portent à cet endroit le marquage OVP (Overvoltage protection).

5.1.1 Appareils avec connecteur 7/8"

Affectation des broches du connecteur 7/8"	Broche	Signification
Affectation des broches du connecteur 778	broche	Signification
	1	Signal –
	2	Signal +
	3	Non utilisée
2● 4● /	4	Blindage
A0011176		

5.2 Raccordement de l'unité de mesure

Pour d'autres informations relatives à la construction et à la mise à la terre du réseau, ainsi qu'aux autres composants d'un système bus comme p. ex. le câble bus, voir la documentation correspondante, p. ex. le manuel de mise en service BA00013S "FOUNDATION Fieldbus Overview" et la directive bus de terrain FOUNDATION Fieldbus.

5.2.1 Tension d'alimentation

AVERTISSEMENT

La tension d'alimentation peut être appliquée !

Risque d'électrocution et/ou d'explosion !

- Lors de l'utilisation de l'appareil de mesure dans des zones explosibles, le montage doit également être conforme aux normes et réglementations nationales applicables, ainsi qu'aux Conseils de sécurité ou aux Dessins de montage ou de contrôle.
- Toutes les données relatives à la protection antidéflagrante se trouvent dans des documentations Ex séparées, disponibles sur demande. La documentation Ex est fournie en standard avec tous les appareils agréés pour l'utilisation en zone explosible.

Version pour zone non explosible : 9 à 32 V DC

5.2.2 Consommation de courant

15,5 mA ±1 mA, le courant de démarrage est conforme à la norme IEC 61158-2, Clause 21.

5.2.3 Bornes de raccordement

- Bornes de tension d'alimentation et de terre interne : 0,5 à 2,5 mm² (20 à 14 AWG)
- Borne de terre externe : 0,5 à 4 mm² (20 à 12 AWG)

5.2.4 Spécifications de câble

- Utiliser une paire torsadée blindée, de préférence de type A.
- Diamètre extérieur de câble : 5 à 9 mm (0.2 à 0.35 in)

Pour plus d'informations sur les spécifications de câble, voir le manuel de mise en service BA00013S "Aperçu du FOUNDATION Fieldbus", la Directive FOUNDATION Fieldbus et la norme IEC 61158-2 (MBP).

5.2.5 Mise à la terre et blindage

Le Cerabar S doit être mis à la terre, par exemple au moyen de la borne de terre externe.

Différentes méthodes de montage de mise à la terre et de blindage sont disponibles pour les réseaux FOUNDATION Fieldbus, telles que :

- Montage isolé (voir également la norme IEC 61158-2)
- Montage avec mise à la terre multiple
- Installation capacitive.

5.3 Parafoudre (en option)

REMARQUE

L'appareil peut être détruit !

Les appareils avec protection intégrée contre les surtensions doivent être mis à la terre.

Les appareils indiquant l'option "M" dans la caractéristique 100 "Options supplémentaires 1" ou la caractéristique 110 "Options supplémentaires 2" de la référence de commande sont équipés d'un parafoudre (→ voir également l'Information technique TI00383P "Informations à fournir à la commande").

- Parafoudre :
 - Tension continue nominale : 600 V
 - Courant de fuite nominal : 10 kA
- Test pic de courant $\hat{i} = 20$ kA selon DIN EN 60079-14: 8/20 µs réussi
- Contrôle du courant alternatif de fuite I = 10 A réussi

5.4 Contrôle du raccordement

Une fois le câblage de l'appareil terminé, procéder aux contrôles suivants :

- La tension d'alimentation correspond-elle aux indications figurant sur la plaque signalétique ?
- L'appareil est-il raccordé selon chap. 5.1 ?
- Toutes les vis sont-elles bien serrées ?
- Les couvercles des boîtiers sont-ils fermés ?

Dès que l'appareil est sous tension, la LED verte s'allume sur l'électronique pour quelques secondes ou l'afficheur local connecté s'allume.

6 Configuration

La caractéristique 20 "Sortie ; configuration" dans la référence de commande indique les possibilités de configuration disponibles.

Version dans la référence de commande		Configuration	
Р	FOUNDATION Fieldbus ; configuration de l'extérieur, LCD	Via l'afficheur local ou 1 touche à l'extérieur sur l'appareil	
Q	FOUNDATION Fieldbus ; configuration de l'intérieur, LCD	Via l'afficheur local ou 1 touche à l'intérieur sur l'appareil	
R	FOUNDATION Fieldbus ; configuration de l'intérieur	Sans afficheur local, 1 touches à l'intérieur de l'appareil	

6.1 Afficheur local (en option)

L'affichage et la configuration sont réalisés par le biais d'un afficheur à cristaux liquides à 4 lignes (LCD). L'afficheur local montre les valeurs mesurées, les messages d'erreur et les messages d'information.

L'afficheur de l'appareil peut être orienté par pas de 90°.

Selon la position de montage de l'appareil, il peut être facile de configurer l'appareil et de lire la valeur mesurée.

Fonctions :

- Affichage de la valeur mesurée à 8 chiffres, signe et point décimal inclus, affichage de l'unité
- Bargraph comme affichage graphique de la valeur mesurée de pression courante par rapport à la gamme de pression réglée dans le bloc Pressure Transducer. La gamme de pression est réglée au moyen du paramètre SCALE_IN.
- Guidage facile et complet du menu en divisant les paramètres en plusieurs niveaux et groupes.
- Commande par menu

L'afficheur local est disponible en anglais. L'affectation des noms de paramètres anglais aux noms de paramètres allemands est indiquée dans le document suivant \rightarrow chap. 11.1 "Affectation des noms de paramètres anglais sur l'afficheur local". L'appareil peut également être utilisé en 6 langues (de, en, fr, es, jp, ch) via le DTM ou l'EDD. Le programme FieldCare est un outil de configuration E+H basé sur le standard DTM et peut être obtenu sur endress.com.

- Chaque paramètre possède un identifiant à 3 chiffres pour faciliter la navigation.
- Possibilité de configurer l'affichage en fonction des exigences et souhaits individuels, tels que la langue, l'affichage alterné, le réglage du contraste, l'affichage d'autres valeurs mesurées telles que la température du capteur
- Fonctions de diagnostic complètes (message de défaut et d'avertissement, indicateurs maximum/minimum, etc.)
- Mise en service rapide et sûre à l'aide de menus Quick Setup.



P01-xxxxxxx-07-xx-xx-fr-011

Le tableau suivant illustre les différents symboles pouvant apparaître sur l'afficheur local. Quatre symboles peuvent apparaître en même temps.

Symbole	Signification
Ļ	Symbole d'alarme – Symbole clignotant : avertissement, l'appareil continue de mesurer. – Symbole allumé en permanence : erreur, l'appareil ne continue pas la mesure.
	<i>Remarque :</i> Le symbole d'alarme est superposé le cas échéant au symbole de tendance.
4	Symbole de verrouillage La configuration de l'appareil est verrouillée. Déverrouillage de l'appareil, → voir → 🖹 47, chap. 6.7 "Verrouillage/déverrouillage de la configuration".
\$	Symbole de communication Transmission de données via la communication
*	Symbole simulation Le mode simulation est activé. Le commutateur DIP 2 pour la simulation est réglé sur "On". → Voir également chap. 6.2.1 "Position des éléments de configuration" → 🖹 26, page 49 "Simulation".
7	Symbole de tendance (croissante) La valeur primaire du Pressure Transducer Block est croissante.
ы	Symbole de tendance (décroissante) La valeur primaire du Pressure Transducer Block est décroissante.
÷	Symbole de tendance (constante) La valeur primaire du Pressure Transducer Block est restée constante durant les dernières minutes.

6.2 Éléments de configuration

6.2.1 Position des éléments de configuration

La touche de configuration du boîtier T14 (alu ou inox) se trouve à l'extérieur du boîtier, sous le capot de protection, ou sur l'électronique. Les touches de configuration du boîtier inox T17 pour application hygiénique se trouvent à l'intérieur du boîtier sur l'électronique. De plus, il existe trois touches de configuration sur l'afficheur local en option.



protection

- Touche de configuration pour la correction de position 1 (correction du zéro) et la réinitialisation totale
- configuration, internes
- LED verte indiquant que la valeur est validée Touche de configuration pour la correction de position (correction du zéro) et la réinitialisation totale 1 2
- 3 Emplacement pour affichage en option
- 4 5 Emplacement pour module HistoROM[®]/M-DAT optionnel Commutateur DIP, permettant de verrouiller/
- déverrouiller des paramètres de mesure importants Commutateur DIP pour mode de simulation
- 6

Touche(s) de Signification configuration Correction de la position (correction du zéro) : appuyer sur la touche pendant au moins 3 secondes. La LED située sur l'électronique s'allume brièvement si la 0% pression appliquée a été acceptée pour la correction de la position. Zero → Voir également le chapitre "Exécution de la CORRECTION DE POSITION sur site" suivante. P02-xxxxxxxx-19-xx-xx-xx-107 Réinitialisation totale : appuyer sur la touche pendant au moins 12 secondes. La LED située sur l'électronique s'allume brièvement si une réinitialisation est en cours Commutateur DIP 1 : pour le verrouillage/déverrouillage des paramètres de mesure importants. Réglage par défaut : off (déverrouillé) \rightarrow Voir également \rightarrow $\stackrel{}{\cong}$ 47, chap. 6.7 "Verrouillage/déverrouillage de la configuration". Commutateur DIP 2 : pour mode simulation Réglage par défaut : off (mode simulation off) \rightarrow Voir également \rightarrow 1 49, chap. 6.8 "Simulation".

6.2.2 Fonction des éléments de configuration -Afficheur local non connecté

Exécution de la correction de position sur site

- En standard, l'appareil est réglé pour le mode de mesure "Pression".
 - Configuration via le programme de configuration FF : dans le Pressure Transducer Block, le mode de mesure peut être changé au moyen des paramètres PRIMARY_VALUE_TYPE et LINEARIZATION.
 - Configuration via communication numérique : le mode de mesure peut être changé au moyen du paramètre MEASURING MODE.
 - Il est possible de changer de mode de mesure par le biais du paramètre MEASURING MODE.
 - Voir \rightarrow $\stackrel{>}{=}$ 54, chap. 7.4 "Sélection de la langue et du mode de mesure".
- La pression appliquée doit se situer dans les limites de pression nominale du capteur. Voir les indications figurant sur la plaque signalétique.

Effectuer une correction de position :

- 1. La pression est présente à l'appareil.
- 2. Appuyer sur la touche pendant au moins 3 secondes.
- Si la LED située sur l'électronique s'allume brièvement, la pression appliquée a été validée pour la correction de la position.
 Si la LED ne s'allume pas, la pression appliquée n'a pas été validée. Tenir compte des limites d'entrée. Pour les messages d'erreur, voir → Provide 76, chap. 9.2 "Information de diagnostic dans l'affichage local".

6.2.3 Fonction des éléments de configuration – Afficheur local connecté

Touche(s) de configuration	Signification
+	 Naviguer vers le haut dans la liste de sélection Éditer les valeurs numériques ou caractères au sein d'une fonction
-	 Naviguer vers le bas dans la liste de sélection Éditer les valeurs numériques ou caractères au sein d'une fonction
Ε	 Validation de l'entrée Passer à l'élément suivant
+ et E	Réglage du contraste de l'afficheur local : plus sombre
- et E	Réglage du contraste de l'afficheur local : plus clair
+ et -	 Fonctions ESC : Quitter le mode édition sans enregistrer la valeur modifiée L'utilisateur est dans le menu au sein d'un groupe de fonctions. Au premier appui simultané sur les touches, il revient d'un paramètre en arrière au sein du groupe de fonctions. À la prochaine activation simultanée des touches, il passe à un niveau supérieur dans le menu. L'utilisateur est dans le menu à un niveau de sélection : chaque fois qu'il appuie simultanément sur les touches, il monte d'un niveau dans le menu.
	Remarque : Pour les termes groupes de fonctions, niveau et niveau de sélection, voir \rightarrow \geqq 41, chap. 6.4.1
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	 Commutateur DIP 1 : pour le verrouillage/déverrouillage des paramètres de mesure importants. Réglage par défaut : off (déverrouillé) Commutateur DIP 2 : pour le mode simulation Réglage par défaut : off (mode simulation désactivé)

6.3 Interface FOUNDATION Fieldbus

6.3.1 Architecture du système

La figure suivante montre deux exemples typiques d'un réseau FOUNDATION Fieldbus et ses composants.



Fig. 12: Architecture du système FOUNDATION Fieldbus avec composants associés

FF-HSE : High Speed Ethernet, FF-H1 : FOUNDATION Fieldbus-H1, LD : Linking Device FF-HSE/FF-H1, PS : Bus Power Supply, SB : Safety Barrier, BT : Bus Terminator

Les options de raccordement au système suivantes sont disponibles :

 - Un appareil de liaison (linking device) assure la connexion avec les niveaux de bus de terrain supérieurs (p. ex. High Speed Ethernet (HSE)).

- Une carte FF-H1 est nécessaire pour la connexion directe à un système numérique de contrôle commande.

Pour plus d'informations sur FOUNDATION Fieldbus, voir le manuel de mise en service BA00013S, "Vue d'ensemble du système FOUNDATION Fieldbus : Directives d'installation et de mise en service", la spécification FOUNDATION Fieldbus ou sous l'adresse Internet "http://www.fieldbus.org".

6.3.2 Nombre d'appareils

- Les appareils Endress+Hauser Cerabar S satisfont aux exigences du modèle FISCO.
- En raison de la faible consommation de courant, le système suivant peut être utilisé sur un segment de bus lorsque l'installation est réalisée conformément à la norme FISCO :

Jusqu'à la version HW 1.10 :

- Jusqu'à 7 appareils Cerabar S dans des applications Ex ia, CSA et FM IS
- Jusqu'à 25 appareils Cerabar dans toutes les autres applications, p. ex. dans des zones non Ex, Ex nA, etc.

À partir de la version HW 02.00 :

- Jusqu'à 6 appareils Cerabar S dans des applications Ex ia, CSA et FM IS
- Jusqu'à 24 appareils Cerabar dans toutes les autres applications, p. ex. dans des zones non Ex, Ex nA, etc.

Le nombre maximum d'appareils de mesure sur un segment de bus est défini par leur consommation de courant, la performance du coupleur de bus et la longueur de bus requise.

À partir de la version HW 1.10, une étiquette se trouve sur l'électronique à l'intérieur de l'appareil.

6.3.3 Configuration

Pour la configuration, différents fabricants proposent des programmes de configuration spéciaux, tels que le programme de configuration FieldCare d'Endress+Hauser $\rightarrow \triangleq 44$, chap. 6.5 "FieldCare". Ces programmes de configuration permettent de configurer les fonctions FF et les paramètres spécifiques à l'appareil. Les blocs de fonctions prédéfinis permettent un accès uniforme aux données de réseau et d'appareil.

6.3.4 Configuration du réseau

Pour configurer un appareil et l'intégrer dans un réseau FF, il faut :

- Un logiciel de configuration FF
- Le fichier Cff (Common File Format : *.cff, *.fhx)
- La description d'appareil ("Device Description" (DD) : *.sym, *.ffo, *.sy5, *.ff5)

Des descriptions DD standard prédéfinies, qui peuvent être obtenues auprès de FOUNDATION Fieldbus, sont disponibles pour les fonctions de base des appareils de mesure. La description DD spécifique à l'appareil est nécessaire pour pouvoir accéder à toutes les fonctions.

Les fichiers pour le Cerabar S peuvent être obtenus comme suit :

- Internet Endress+Hauser : http://www.fr.endress.com → Rechercher FOUNDATION Fieldbus
- Internet FOUNDATION Fieldbus : http://www.fieldbus.org
- Sur le CD-ROM d'Endress+Hauser, référence : 56003896

Pour intégrer l'appareil dans le réseau FF, procéder de la façon suivante :

- Lancer le logiciel de configuration FF.
- Charger le fichier Cff et les fichiers de description d'appareil (ffo, *.sym, *.cff ou *.fhx files) dans le système.
- Configurer l'interface, voir la remarque.
- Paramétrer l'appareil pour la tâche de mesure et pour le système FF.
- Pour plus d'informations sur l'intégration de l'appareil dans le système FF, voir description du logiciel de configuration utilisé.
- Lors de l'intégration des appareils de terrain dans le système FF, veiller à utiliser les bons fichiers. La version requise peut être lue à l'aide des paramètres the DEV_REV et DD_REV du Resource Block.

6.3.5 Identification et adressage des appareils

FOUNDATION Fieldbus identifie l'appareil à l'aide de son code d'identification et lui attribue automatiquement une adresse d'appareil appropriée. Le code d'identification ne peut pas être modifié.

Une fois le logiciel de configuration FF lancé et l'appareil intégré au réseau, l'appareil apparaît dans la vue du réseau. Les blocs disponibles sont affichés sous le nom de l'appareil.

Si la description de l'appareil n'a pas encore été chargée, les blocs sont signalés par "Unknown" ou "(UNK)".

Le Cerabar S affiche les éléments suivants :



Fig. 13: Affichage typique du Cerabar S dans un programme de configuration après l'établissement de la connexion

1 Nom de l'appareil

2 Numéro de série

6.3.6 Modèle de bloc Cerabar S

Avec FOUNDATION Fieldbus, tous les paramètres de l'appareil sont classés en fonction de leurs propriétés fonctionnelles et de leur tâche, et sont généralement affectés à trois blocs différents.

Un appareil FOUNDATION Fieldbus comporte les types de bloc suivants :

- Un Resource Block (bloc appareil) :
- Ce bloc contient toutes les fonctions spécifiques à l'appareil.
- Un ou plusieurs Transducer Block

Un Transducer Block contient tous les paramètres de mesure et spécifiques à l'appareil. Les principes de mesure, tels que la pression, sont affectés aux Transducer Block.

 Un ou plusieurs blocs de fonctions : Les blocs de fonctions contiennent les fonctions d'automatisation de l'appareil. Une distinction est faite entre les différents blocs de fonctions tels que l'Analog Input Block ou le Proportional Integral Differential Block. Chacun de ces blocs de fonctions est utilisé pour exécuter différentes fonctions d'application.

Les blocs de fonctions peuvent être connectés au moyen d'un programme de configuration FF, selon la tâche d'automatisation. L'appareil assume donc des fonctions de contrôle simples, ce qui allège la charge de travail du système de contrôle commande supérieur.

Le Cerabar S contient les blocs suivants :

- Resource Block (bloc appareil)
- 4 Transducer Block
 - Pressure Transducer Block (TRD)

Ce bloc fournit les variables de sortie PRIMARY_VALUE et SECONDARY_VALUE. Il contient tous les paramètres permettant de configurer l'appareil de mesure pour la tâche de mesure, tels que la sélection du mode de mesure, la fonction de linéarisation et la sélection de l'unité.

- Service Transducer Block

Ce bloc fournit les variables de sortie COUNTER P_PMAX, PRESSURE_1_MAX_ RESETTABLE et PRESSURE_1_AFTER_DAMPING. Il comprend également tous les compteurs de dépassement par excès/défaut de la gamme de mesure pour la pression et la température, les valeurs minimales et maximales mesurées pour la pression et la température et la fonction HistoROM.

- Display Transducer Block

Ce bloc ne restitue aucune variable de sortie. Il contient tous les paramètres de configuration de l'afficheur local, tels que DISPLAY_CONTRAST.

- Diagnostic Transducer Block
 - Ce bloc ne restitue aucune variable de sortie. Il contient
 - la fonction de simulation pour le Pressure Transducer Block
 - des paramètres de configuration de la réponse à l'alarme
 - des paramètres permettant de définir les limites de l'utilisateur pour la pression et la température.
- 8 blocs de fonctions
 - 2 Analog Input Blocks (AI)
 - Discrete Output Block (DO)
 - Discrete Input Block (DI)
 - PID Block (PID)
 - Arithmetic Block (ARB)
 - Signal Characterizer Block (SCB)
 - Input Selector Block (ISB)
 - Analog Alarm Block (AALB)
 - Integrator Block (IT)

Outre les blocs instanciés par défaut, précédemment mentionnés, les blocs suivants peuvent également être instanciés :

- 3 Analog Input Blocks (AI)
- 1 Discrete Output Block (DO)
- 1 Discrete Input Block (DI)
- 1 PID Block (PID)
- 1 Arithmetic Block (ARB)
- 1 Signal Characterizer Block (SCB)
- 1 Input Selector Block (ISB)
- 1 Analog Alarm Block (AALB)
- 1 Integrator Block (IT)

Au total, 20 blocs peuvent être instanciés dans le Cerabar S, y compris les blocs déjà instanciés. Pour les informations sur l'instanciation des blocs, voir le manuel de mise en service du programme de configuration utilisé.

Directive Endress+Hauser BA00062S.

Cette directive fournit une vue d'ensemble des blocs de fonctions standard qui sont décrits dans les spécifications FOUNDATION Fieldbus FF 890 - 894.

Il est conçu comme une aide à l'utilisation de ces blocs qui sont implémentés dans les appareils de terrain Endress+Hauser.

Configuration des blocs à la livraison

Le modèle de bloc ci-dessous illustre la configuration du bloc à la livraison de l'appareil.



Fig. 14: Configuration des blocs à la livraison

Le Pressure Transducer Block fournit la valeur primaire et la température du capteur (valeur secondaire). La valeur primaire et la valeur secondaire sont toutes deux transférées à un Analog Input Block au moyen du paramètre CHANNEL (\rightarrow voir également le chapitre suivante).

Les blocs Discrete Output, Discrete Input, PID, Arithmetic, Signal Characterizer, Input Selector, Integrator et Analog Alarm Block ne sont pas connectés dans la configuration livrée.

ATTENTION

Tenir compte des dépendances lors du réglage des paramètres !

Remarque : les liens entre les blocs sont supprimés et les paramètres FF sont remis aux valeurs par défaut à la suite d'un reset au moyen du paramètre RESTART dans le Resource Block, option "Default".

6.3.7 Affectation des Transducer Blocks (CHANNEL)

Réglages de l'Analog Input Block

Variable de process	Transducer Block	Nom du paramètre	Paramètre CHANNEL dans l'Analog Input Block		
Valeur primaire, une valeur de pression ou de niveau dépendant du mode de mesure ¹⁾	Pressure Transducer Block	PRIMARY_VALUE	1		
Valeur secondaire (température du capteur) ²⁾		MEASURED_TEMPERA TURE/TEMP. SENSOR	2		
Pression après amortissement	Service Transducer Block	PRESSURE_1_AFTER_ DAMPING/ PRESSURE	3		
Pression maximale mesurée		PRESSURE_1_MAX_ RESTABLE/ MAX. MEAS. PRESS.	4		
Compteur de dépassement de la limite maximale fixée par l'utilisateur pour la pression		COUNTER P_PMAX/ COUNTER : P > Pmax	5		

1) Réglage par défaut pour for Analog Input Block 1

2) Réglage par défaut pour for Analog Input Block 2

Réglages pour le Discrete Output Block

Variable de process	Transducer Block	Nom du paramètre	Paramètre CHANNEL dans le Discrete Output Block		
Compteur de dépassement de la limite maximale fixée par l'utilisateur pour la pression ¹⁾	Service Transducer Block	COUNTER P_PMAX/ COUNTER : P > Pmax	1		

1) Réglage par défaut

Réglages Discrete Input Block

États d'alarme	Transducer Block	Nom du paramètre	Paramètre CHANNEL, Discrete Input Block		
Erreur générale de l'appareil			1		
Erreur de configuration	-		2		
Surpression capteur			3		
Dépression capteur		DIAGNOSTIC_CODE	4		
Surtempérature capteur			5		
Sous-température capteur	- - - Diagnostic Transducer Block		6		
Membrane de process rompue			7		
Surtempérature électronique			8		
Sous-température électronique			9		
Dépassement transmetteur de température			10		
Dépassement transmetteur de pression			11		
Dépassement par défaut Pmin PROCESS			12		
Dépassement par excès Pmax PROCESS			13		
Dépassement par défaut Tmin PROCESS			14		
Dépassement par excès Tmax PROCESS			15		

6.3.8 Tableaux des index des paramètres Endress+Hauser

Les tableaux suivants listent les paramètres appareil spécifiques au fabricant pour le Resource Block, les Transducer Block et les Analog Input Block. Pour les paramètres FF, voir la spécification FF ou le manuel de mise en service BA00303P "Description des fonctions de l'appareil, Cerabar S/Deltabar S/Deltapilot S". Ces paramètres ne sont pas affichés dans la vue des blocs dans FieldCare (à l'exception des Analog Input Block).

Remarques explicatives générales

Type de données

- DS : Structure de données, contient les types de données tels que Unsigned8, Octet String, etc.
- Bit enumerated
- Float (virgule flottante) : format IEEE 754
- Visible String (chaîne visible) : codage ASCII
- Unsigned (Non signé) :
 - Unsigned8 : gamme de valeurs = 0 à 255
 - Unsigned16 : gamme de valeurs = 0 à 65535

Classe de stockage

- D : paramètre dynamique
- N : paramètre non volatile
- S : paramètre statique

S'il s'agit d'un paramètre d'écriture, la colonne MODE_BLK indique le mode bloc dans lequel le paramètre peut être écrit. Certains paramètres ne peuvent être écrits qu'en mode bloc OOS. La colonne "Reset codes" indique les codes reset qui réinitialisent le paramètre.

Nom du paramètre,	Nom du paramètre,	Index	Type de	Taille	Classe	Lec-	Écri-	MODE_BLK	Codes
option "Nom symbolique"	option "Label"		donnees	(octet)	de stoc-	ture	ture		reset
					каде				
ENP_VERSION	ENP version	44	Visible String	16	S	х			
DEVICE_TAG	Device tag	45	Visible String	32	S	х	x ¹⁾	AUTO, OOS	
SERIAL_NUMBER	Serial number	46	Visible String	16	S	х	x ¹⁾	AUTO, OOS	
ORDER_CODE	Order code	47	Visible String	32	S	х	x ¹⁾	AUTO, OOS	
FIRMWARE_VERSION	Firmware version	48	Visible String	16	S	х			
SW_LOCK	INSERT PIN No.	49	Unsigned16	2	S	х	х	AUTO, OOS	7864, 333
STATUS_LOCKING	Status locking	50	Unsigned16	2	D	х			
HARDWARE_REVISION	Hardware rev.	74	Visible String	16	S	х			
FF_COMM_VERSION	FF comm. version	75	Visible String	16	S	х			
BLOCK_ERR_DESC_1	Block Error desc.	76	Bit enumerated	4	D	х			
DEVICE_DIALOG	Device dialog	77	Unsigned8	1	D	х			
ELECTRONIC_SERIAL_NUMBER	Electr. serial no.	78	Visible String	16	S	х			
PROCESS_CONNECTION_TYPE	Proc. conn. type	79	Unsigned16	2	S	х	х	AUTO, OOS	7864, 333
MAT_PROC_CONN_POS	Mat. proc. conn. +	80	Unsigned16	2	S	х	х	AUTO, OOS	7864, 333
MAT_PROC_CONN_NEG	Mat. proc. conn	81	Unsigned16	2	S	х	х	AUTO, OOS	7864, 333
SEAL_TYPE	Seal type	82	Unsigned16	2	S	х	х	AUTO, OOS	7864, 333
SCI_OCTET_STRING	SCI_OCTET_STR	83	Visible String	40	S	х	х	AUTO, OOS	
MS_RESOURCE_DIRECTORY	RESOURCE DIRECTORY	84	Unsigned16	20x2	S	х			

Resource Block

1) Peut être écrit avec le code de service
Pressure Transducer Block

Nom du paramètre, option "Nom symbolique"	Nom du paramètre, option "Label"	Index	Type de données	Taille (octet)	Classe de stoc- kage	Lec- ture	Écri- ture	MODE_BLK	Codes reset
MEASURED TEMPERATURE	Temperature	32	DS-65	5	 D	x			
MEASURED TEMPERATURE UNIT	Temp. eng. unit	33	Unsigned16	2	S	х	x	OOS	
DEVICE DIALOG	Device dialog	34	Unsigned 8	1	D	x			
SW_LOCK	INSERT PIN No.	35	Unsigned16	2	S	x	х	AUTO, OOS,	7864, 333
STATUS_LOCKING	Status locking	36	Unsigned16	2	D	х		MAN	
LINEARIZATION	Linearization	37	Unsigned8	2	S	х	х	OOS	7864, 333
SCALE_IN	Scale In	38	DS-68	11	S	х	х	OOS	7864, 333
SCALE OUT	Scale Out	39	DS-68	11	S	х	х	OOS	7864, 333
DAMPING VALUE	Damping value	40	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
ZERO POSITION ADIUST	Pos. zero adiust	41	Unsigned8	1	D	х	х	OOS	
POSITION_INPUT_VALUE	Pos. input value	42	Float	4	S	x	x	005	7864, 333, 2509
CALIBRATION_OFFSET	Calib. offset	43	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333, 2509
CUSTOMER_UNIT_PRESSURE	Customer unit P	44	Visible String	8	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
CUSTOMER FACTOR UNIT PRESS	Cust. unit. fact. P	45	Float	4	S	х	х	OOS	7864
LOW TRIM MEASURED	Lo trim measured	46	Float	4	S	x			2509
HIGH TRIM MEASURED	Hi trim measured	47	Float	4	S	x			2509
I EVEL MODE	Level mode	48	Linsigned8	1	s	v	v	005	7864 333
LINEAD MEASUDAND	Level mode	40	Unsigned	1	5	~	л 	005	7064, 333
LINEAR_MEASURAIND	Lin. measurand	49	Unsigned8	1	2	X	X	005	7804, 333
LINEARIZED_MEASURAND	Lin. measurand	50	Unsigned8	1	5	Х	Х	OOS	7864, 333
COMBINED_MEASURAND	Comb. measurand	51	Unsigned8	1	S	Х	Х	OOS	7864, 333
DENSITY_UNIT	Density unit	52	Unsigned16	2	S	Х	Х	OOS	7864, 333
HEIGHT_UNIT	Height unit	53	Unsigned16	2	S	х	х	OOS	7864, 333
CUSTOMER_HEIGHT_UNIT	Customer unit H	54	Visible String	8	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
CUSTOMER_UNIT_FACTOR_HEIGHT	Cust. unit. fact. H	55	Float	4	S	х	х	OOS	7864
VOLUME_UNIT	Volume unit	56	Unsigned16	2	S	х	х	OOS	7864, 333
CUSTOMER_UNIT_VOLUME	Customer unit V	57	Visible String	8	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
CUSTOMER_UNIT_FACTOR_VOLUME	Cust. unit. fact. V	58	Float	4	S	х	х	OOS	7864
MASS_UNIT	Mass unit	59	Unsigned16	2	S	х	х	OOS	7864, 333
CUSTOMER_UNIT_MASS	Customer unit M	60	Visible String	8	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
CUSTOMER_UNIT_FACTOR_MASS	Cust. unit. fact. M	61	Float	8	S	х	х	OOS	7864
CALIBRATION_MODE	Calibration mode	62	Unsigned8	1	S	х	х	OOS	7864, 333
ADJUST_DENSITY	Adjust density	63	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
ZERO POSITION	Zero position	64	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
EMPTY CALIBRATION	Empty calibration	65	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
FULL CALIBRATION	Full calibration	66	Float	4	S	х	х	OOS	7864.333
TANK VOLUME	Tank volume	67	Float	4	S	х	x	OOS	7864.333
TANK HEIGHT	Tank height	68	Float	4	S	x	x	005	7864, 333
HUNDRED PERCENT VALUE	100% point	69	Float	4	S	x	x	005	7864 333
I FVFI MIN	Level Min	70	Float	4	S	v	x	005	7864 333
	Level Max	71	Float	4	S	v	v	005	7864 333
PROCESS DENSITY	Process density	72	Float	4	s	v	v	005	7864 333
LINEARIZATION_TABLE_SELECTION	Table selection	73	Unsigned8	1	S	x	x	AUTO, OOS, MAN	7864, 333
LINEARIZATION_EDIT_MODE	Edit table	74	Unsigned8	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
LINEARIZATION_TABLE_PRE_EDIT	Table editor	75	Unsigned8	1	D	x	х	AUTO, OOS, MAN	
LINEARIZATION_TABLE_INDEX	Line numb:	76	Unsigned8	1	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
LINEARIZATION_TABLE_X_VALUE	X-value:	77	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
LINEARIZATION_TABLE_Y_VALUE	Y-value:	78	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
LINEARIZATION_TABLE_POST_EDIT	Table editor	79	Unsigned8	1	D	х	х	OOS	
LINEARIZATION_TABLE_POST_VIEW	Measuring table	80	Unsigned8	1	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
LEVEL_TANK_DESCRIPTION	Tank description	81	Visible String	32	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
SENSOR PRESSURE	Sensor pressure	82	Float	4	D	х	1		
PRESSURE	Pressure	83	Float	4	D	x	1		
LEVEL BEFORE LINEARIZATION	Level before lin	84	Float	4	D	x	1		
SENSOR MEAS TYPE	Sensor meas type	85	Unsigned 16	2	D	x	1		
LEVEL SELECTION	Level mode	86	Unsigned8	1	S	x	х	OOS	7864, 333

Nom du paramètre,	Nom du paramètre,	Index	Type de	Taille	Classe	Lec-	Écri-	MODE_BLK	Codes reset
option "Nom symbolique"	option "Label"		données	(octet)	de stoc-	ture	ture		
					kage				
HEIGHT_UNIT_EASY	Height unit	87	Unsigned16	2	S	х	х	OOS	
OUTPUT_UNIT_EASY	Output unit	88	Unsigned16	2	S	х	х	OOS	
CALIBRATION_MODE_EASY	Calibration mode level	89	Unsigned8	1	S	х	х	OOS	7864, 333
	easy								
DENSITY_UNIT_EASY	Density unit level easy	90	Unsigned16	2	S	х	х	OOS	
ADJUST_DENSITY_EASY	Adjust density level easy	91	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
EMPTY_HEIGHT_EASY	Empty height level easy	92	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
FULL_HEIGHT_EASY	Full height level easy	93	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
PROCESS_DENSITY_EASY	Process density level easy	94	Float	4	D	х	х	OOS	7864, 333
MEASURED_LEVEL_EASY	Meas. level easy	95	Float	4	D	х			
FULL_CALIBRATION_EASY	Full calib. level easy	96	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
EMPTY_CALIBRATION_EASY	Empty calib. level easy	97	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
FULL_PRESSURE_EASY	Full pressure level easy	98	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
EMPTY_PRESSURE_EASY	Empty pressure level	99	Float	4	S	х	х	OOS	7864, 333
	easy								

Service Transducer Block

Nom du paramètre, option "Nom symbolique"	Nom du paramètre, option "Label"	Index	Type de données	Taille (octet)	Classe de stoc-	Lec- ture	Écri- ture	MODE_BLK	Codes reset
					kage				
DEVICE_DIALOG	Device dialog	11	Unsigned8	1	D	х			
SW_LOCK	INSERT PIN No.	12	Unsigned16	2	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864, 333
STATUS_LOCKING	Status locking	13	Unsigned16	2	D	х			
CONFIGURATION_COUNTER	Config recorder	14	Unsigned16	2	S	х			
ELECTRONICS_TEMPERATURE	Pcb temperature	15	Float	4	D	х			
ELECTRONICS_TEMP_LOW_LIMIT	Allowed min.TEMP	16	Float	4	S	х			
ELECTRONICS_TEMP_HIGH_LIMIT	Allowed max. TEMP	17	Float	4	S	х			
PMAX_PROC_CONN	Pmax PROC. CONN.	18	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	
SENSOR_MEAS_TYPE	Sensor meas. type	19	Unsigned16	2	S	х			
SENSOR_MIN_ABSOLUTE_LIMIT	Pmin sensor damage	20	Float	4	S	х			
SENSOR_MAX_ABSOLUTE_LIMIT	Pmax sensor damage	21	Float	4	S	х			
SENSOR_TEMP_LOW_LIMIT	Tmin sensor	22	Float	4	S	х			
SENSOR_TEMP_HIGH_LIMIT	Tmax sensor	23	Float	4	S	х			
SENSOR_HARDWARE_REV	Sens. H/ware rev.	24	Unsigned8	1	S	х			
COUNTER P_MAX	Counter: P> Pmax	25	DS-65	5	D	х			
MAX_MEASURED_PRESSURE	Max. meas. press.	26	DS-65	5	D	х			
COUNTER_PMIN	Counter: P < Pmin	27	Unsigned16	2	D	х			
MIN_MEASURED_PRESSURE	Min. meas. press.	28	Float	4	D	х			
COUNTER_TMAX	Counter: T > Tmax	29	Unsigned16	2	D	х			
MAX_MEASURED_TEMP	Max. meas. temp.	30	Float	4	D	х			
COUNTER_TMIN	Counter:T < Tmin	31	Unsigned16	2	D	Х			
MIN_MEASURED_TEMP	Min. meas. temp.	32	Float	4	D	Х			
ELECTRONIC_OVER_TEMP_COUNTER	Pcb count: T > Tmax	33	Unsigned16	2	D	х			
ELECTRONIC_OVER_TEMPERATURE	Pcb max. temp	34	Float	4	D	х			
ELECTRONIC_UNDER_TEMP_COUNTER	Pcb count: T < Tmin	35	Unsigned16	2	D	х			
ELECTRONIC_UNDER_TEMPERATURE	PCB min. temp.	36	Float	4	D	х			
RESET_PEAK_HOLD	Reset peakhold	37	Unsigned8	1	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
PRESSURE	Pressure	38	DS-65	5	D	х			
CORRECTED_PRESSURE	Corrected press.	39	Float	4	D	х			
MEASURED_VALUE_TREND	Meas. val. trend	40	Unsigned8	1	D	х			
MAX_TURNDOWN	Max. turndown	41	Float	4	S	х	x ¹⁾		
SENSOR_CHANGES	Sensor changes	42	Unsigned16	2	S	х	x1)		
PRESSURE_PEAK_HOLD_STEP	P. peakhold step	43	Float	4	S	х	x1)		
TEMP_PEAK_HOLD_STEP	T. peakhold step	44	Float	4	S	х	x1)		
ACCELERATION_OF_GRAVITY	Acc. of gravity	45	Float	4	S	х	x1)	OOS	
HISTOROM_SAVING_CYCLE_TIME	Hist. saving cycl	47	Unsigned8	1	S	х	x1)		
HISTOROM_AVAIBLE	Historom avail.	48	Unsigned8	1	S	х			
DOWNLOAD_SELECTION	Download select.	49	Unsigned8	1	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
HISTOROM_CONTROL	Historom control	50	Unsigned8	1	D	х	х		
PRESSURE_UNIT	Press. eng. unit	51	Unsigned16	2	S	х			
TEMPERATURE_UNIT	Temp. eng. unit	52	Unsigned16	2	S	х			
INPUT_PRESSURE_INVERSION	Inp.press invers	53	Unsigned8	1	S	Х	x ¹⁾	OOS	

1) Peut être écrit avec le code de service

Display Transducer Block

Nom du paramètre,	Nom du paramètre,	Index	Type de	Taille	Classe	Lec-	Écri-	BLK_MODE	Codes reset
option "Nom symbolique"	option "Label"		données	(octet)	de stoc-	ture	ture		
					kage				
DEVICE_DIALOG	Device dialog	10	Unsigned8	1	D	х			
DISPLAY_MAINLINE_CONTENT	Main line cont.	11	Unsigned8	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
DISPLAY_MAINLINE_FORMAT	Main data format	12	Unsigned8	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
DISPLAY_ALTERNATING_VALUES	Alternate data	13	Unsigned8	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
DISPLAY_CONTRAST	Display contrast	14	Unsigned8	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
DISPLAY_LANGUAGE	Language	15	Unsigned8	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
SIL_DIGITS_TEST_STRING	Digits set	16	Visible String	16	D	х			

Diagnostic Transducer Block

Nom du paramètre, option "Nom symbolique"	Nom du paramètre, option "Label"	Index	Type de données	Taille (octet)	Classe de stoc- kage	Lec- ture	Écri- ture	BLK_MODE	Codes reset
DEVICE_DIALOG	Device dialog	10	Unsigned8	1	D	х			
SW_LOCK	INSERT PIN No.	11	Unsigned16	2	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864, 333
STATUS_LOCKING	Status locking	12	Unsigned16	2	D	х			
SIMULATION_MODE	Simulation	13	Unsigned8	1	D	х	Х	OOS	
SCALE_OUT_UNITS_INDEX	Units index	14	Unsigned16	2	S	х			
SIMULATED_VALUE	Simulated value	15	Float	4	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
SIMULATION_ERROR_NUMBER	Sim. error no.	16	Unsigned16	2	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
ALARM_STATUS	-	17	Unsigned16	2	D	х			
ALARM_STATUS_WITH_CATEGORY	Alarm status info	18	Unsigned16	2	D	х			
LAST_DIAGNOSTIC_CODE	-	19	Unsigned16	2	D	Х			
LAST_DIAGNOSTIC_CODE_WITH_CATE GORY	Last diag. code info	20	Unsigned16	2	D	х			
ACKNOWLEDGE_ALARM_MODE	Ack. alarm mode	21	Unsigned8	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
ACKNOWLEDGE_ALARM	Ack. alarm	22	Unsigned8	1	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
RESET_ALL_ALARMS	Reset all alarms	23	Unsigned8	1	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
ERROR_NUMBER	Error no.	24	Unsigned16	2	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
SELECT_ALARM_TYPE	Select alarm type	25	Unsigned8	1	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
ALARM_DELAY	Alarm delay	26	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
ALARM_DISPLAY_TIME	Alarm displ. time	27	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
PRESSURE_UNIT	Pressure eng. unit	28	Unsigned16	2	S	х			7864, 333
PMIN_ALARM_WINDOW	PminALARM WINDOW	29	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
PMAX_ALARM_WINDOW	PmaxALARM WINDOW	30	Float	4	S	х	Х	AUTO, OOS, MAN	7864
TEMPERATURE_UNIT	Temp. eng. unit	31	Unsigned16	2	S	х			7864, 333
TMIN_ALARM_WINDOW	Tmin. alarm window	32	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
TMAX_ALARM_WINDOW	Tmax. alarm window	33	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
ENTER_RESET_CODE	Enter reset code	34	Unsigned16	2	D	х	Х	AUTO, OOS, MAN	
OPERATING_HOURS	Operating hours	35	Unsigned32	4	D	х			
STATUS_HISTORY	Alarm history	36	Visible String	18	D	х			
HIGHEST_CATEGORY	-	37	Unsigned8	1	D	х			
FF912_CONFIG_AREA	FF912ConfigArea	38	DS271	30	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT1	Status Select Event 115	39	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT2	Status Select Event 120	40	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT3	Status Select Event 715	41	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864

Nom du paramètre,	Nom du paramètre,	Index	Type de	Taille	Classe	Lec-	Écri-	BLK_MODE	Codes reset
option nom symbolique	option Laber		uonnees	(octet)	kage	ture	luie		
FF912_STATUS_SELECT4	Status Select Event 717	42	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT5	Status Select Event 718	43	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT6	Status Select Event 720	44	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT7	Status Select Event 726	45	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT8	Status Select Event 727	46	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT9	Status Select Event 730	47	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT10	Status Select Event 731	48	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT11	Status Select Event 732	49	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT12	Status Select Event 733	50	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864
FF912_STATUS_SELECT13	Status Select Event 740	51	Enumerated	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	7864

Analog Input Blocks

Nom du paramètre,	Nom du paramètre,	Index	Type de	Taille	Classe	Lec-	Écri-	BLK_MODE	Codes reset
option "Nom symbolique"	option "Label"		données	(octet)	de stoc-	ture	ture		
					kage				
FSAFE_TYPE	Fsafe_Type	37	Unsigned8	1	S	х	х	OOS, MAN	
FSAFE_VALUE	Fsafe_Value	38	Float	4	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	
HIHI_ALM_OUT_D	High high alarm output discrete	39	DS66	2	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
HI_ALM_OUT_D	High alarm output discrete	40	DS66	2	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
LO_ALM_OUT_D	Low alarm output discrete	41	DS66	2	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
LOLO_ALM_OUT_D	Low low alarm output discrete	42	DS66	2	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
ALARM_MODE	Select alarm mode	43	Unsigned8	1	S	х	х	AUTO, OOS, MAN	
ALARM_OUT_D	Alarm output discrete	44	DS66	2	D	х	х	AUTO, OOS, MAN	
BLOCK_ERR_DESC_1	Block error description	45	Unsigned32	4	D	х		AUTO, OOS, MAN	

6.3.9 Méthodes

La spécification FOUNDATION Fieldbus prévoit l'utilisation de méthodes pour simplifier la configuration de l'appareil. Une méthode est une suite d'étapes interactives qui doivent être exécutées les unes après les autres, afin de paramétrer des fonctions d'appareil définies.

Les méthodes suivantes sont disponibles pour le Cerabar S :

- Redémarrage (Resource Block)
- Information de suppression des défauts, Config. Error No, Alarm Table (Diagnostic Block)
- HistoROM (Service Block)
- Réglage capteur (TRD Block)

Pour plus d'informations sur les méthodes d'accès, voir la description du programme de configuration FF utilisé.

6.4 Configuration locale – Afficheur local connecté

Lorsque l'afficheur local est connecté, les trois touches de configuration servent à naviguer dans le menu de configuration, $\rightarrow \stackrel{>}{=} 28$, chap. 6.2.3 "Fonction des éléments de configuration – Afficheur local connecté".

6.4.1 Structure de menu

Le menu est réparti en quatre niveaux. Les trois premiers niveaux servent à la navigation, alors que dans le niveau inférieur on entre des valeurs chiffrées, on sélectionne et on valide des options.

La structure du MENU DE CONFIGURATION dépend du mode de mesure sélectionné, p. ex. si le mode de mesure "Pression" est sélectionné, seules les fonctions nécessaires pour ce mode sont affichées.



Fig. 15: Structure de menu

- 1 1er niveau de sélection
- 2 2ème niveau de sélection
 3 Groupes de fonctions
- 4 Paramètre

Le paramètre MEASURING MODE est affiché uniquement via l'afficheur local sur le 1er niveau de sélection. Dans FieldCare, le paramètre LANGUAGE est affiché dans le groupe DISPLAY et les paramètres pour la configuration du mode de mesure sont affichés dans le menu Measuring Mode.

6.4.2 Sélectionner une option

Exemple : Sélection du mode de mesure "Pression".

Afficheur local	Configuration
MEASURING MODE 389 Milou Pressure Level	"Niveau" a été sélectionné comme mode de mesure. Un 🗸 placé devant le texte du menu indique l'option qui est actuellement active.
MEASURING MODE 389 Aressure Level Flow	Avec "+" ou "–", sélectionner "Pression" comme mode de fonctionnement.
MEASURING MODE 389 Maressure Level Flow	 Valider la sélection avec "E". Un v placé devant le texte du menu indique l'option qui est actuellement active. (Le mode de mesure "Pression" est sélectionné). Avec "E" passer au point de menu suivant.

6.4.3 Modifier une valeur

Exemple : Réglage de la fonction DAMPING VALUE de 2.0 s à 30.0 s. \rightarrow Voir également $\rightarrow \triangleq 28$, chap. 6.2.3 "Fonction des éléments de configuration – Afficheur local connecté".

Afficheur local	Configuration
DAMPING VALUE 247	L'afficheur local indique le paramètre à modifier. La valeur en vidéo inverse peut être modifiée. L'unité "s" est définie et ne peut pas être modifiée.
DAMPING VALUE 247	 Activer "+" ou "-" afin d'accéder au mode édition. La première position est en vidéo inverse.
DAMPING VALUE 247	 Avec la touche "+" modifier le chiffre "2" en "3". Avec la touche "E" valider "3". Le curseur saute à la position suivante (en vidéo inverse).
DAMPING VALUE 247	Le point est en vidéo inverse, c'est à dire qu'il est maintenant possible de modifier cette position.

Afficheur local	Configuration
DAMPING VALUE 24	 Activer "+" ou "" jusqu'à ce que "O" soit affiché. Avec la touche "E" valider "O". Le curseur passe à la position suivante. → est affiché en vidéo inverse. → Voir figure suivante.
DAMPING VALUE 24	Avec "E" vous mémorisez la nouvelle valeur et quittez le mode édition>Voir figure suivante.
DAMPING VALUE 24	La nouvelle valeur pour l'amortissement est 30,0 s "E" permet d'accéder au prochain paramètre "+" ou "-" permet de revenir au mode édition.

6.4.4 Reprendre la pression mesurée à l'appareil comme valeur

Exemple : Réalisation d'une correction de position.

Afficheur local	Configuration
POS.ZERO ADJUST 685 4 Donce Confirm 3.9 mbar	La ligne inférieure de l'afficheur local indique la pression présente, ici 3,9 mbar.
POS.ZERO ADJUST 685 Complement Moort 3.9 mbar	Avec "+" ou "-", passer à l'option "Confirm". La sélection active est en vidéo inverse.
Compensation accepted!	Utiliser "E" pour affecter la valeur (3,9 mbar) au paramètre POS. ZERO ADJUST. L'appareil confirme l'étalonnage et revient au paramètre, ici POS. ZERO ADJUST (voir figure suivante).
POS.ZERO ADJUST 685 Zeloniz Confirm 0.0 mbar	Avec "E" passer au paramètre suivant.

6.5 FieldCare

FieldCare est un outil de gestion des équipements (asset management) Endress+Hauser basé sur la technologie FDT. FieldCare permet de configurer tous les appareils Endress+Hauser, ainsi que les appareils provenant d'autres fabricants et qui prennent en charge le standard FDT. Les exigences hardware et software peuvent être trouvées sur Internet : www.fr.endress.com \rightarrow Recherche : FieldCare \rightarrow FieldCare \rightarrow Caractéristiques techniques.

FieldCare prend en charge les fonctions suivantes :

- Configuration des transmetteurs en mode offline et online
- Chargement et sauvegarde de données d'appareil (upload/download)
- Analyse HistoROM[®]/M-DAT
- Documentation du point de mesure

Options de raccordement :

- Interface service avec Commubox FXA291 et adaptateur ToF FXA291 (USB).
- En mode de mesure "Level Standard", les données de configuration qui ont été chargées par upload FDT ne peuvent pas être réécrites (download FDT). Ces données ne servent qu'à documenter le point de mesure.
- Pour plus d'informations, voir \rightarrow www.fr.endress.com

6.6 HistoROM[®]/M-DAT (en option)

REMARQUE

L'appareil peut être détruit !

Retirer ou embrocher le module HistoROM[®]/M-DAT de/dans l'électronique uniquement lorsque l'électronique est hors tension.

L'HistoROM $^{\circledast}/M\text{-}DAT$ est un module mémoire embroché sur l'électronique et supportant les fonctions suivantes :

- Copie de sauvegarde (back-up) des données de configuration
- Copie des données de configuration d'un transmetteur vers un autre transmetteur
- Représentation cyclique de valeurs de pression et de température au capteur
- Représentation de divers événements, tels que les alarmes, les changements de configuration, les compteurs pour dépassement par excès ou par défaut des gammes de mesure de pression et de température, ou des limites d'utilisation de la pression et de la température, etc.
- Le module HistoROM[®]/M-DAT peut être ajouté ultérieurement à tout moment (réf : 52027785).
- L'analyse et l'évaluation des données et des événements enregistrés dans le module HistoROM[®]/M-DAT requiert le programme de configuration FieldCare d'Endress+Hauser. Un CD contenant le programme de configuration et la documentation est fourni pour les appareils commandés avec l'option "HistoROM/M-DAT".

→ $\textcircled{}^{1}$ 44, chap. 6.5 "FieldCare". Il est également possible de copier les données de configuration d'un transmetteur vers un autre transmetteur à l'aide d'un programme de configuration FF.

 Après qu'un module HistoROM[®]/M-DAT ait été embroché sur l'électronique et que l'appareil ait été remis sous tension, une vérification des données de l'HistoROM et des données dans l'appareil a lieu. Durant l'analyse, les messages "W702, HistoROM data not consistent" et "W706, Configuration in HistoROM and device not identical" peuvent apparaître. Pour les mesures correctives, voir →
 76, chap. 9.2 "Information de diagnostic dans l'affichage local."

6.6.1 Copie de données de configuration



Électronique avec module mémoire HistoROM®/M-DAT en option

HistoROM[®]/M-DAT en option

2 Pour copier des données de configuration du module HistoROM/[®]M-DAT dans un appareil ou d'un appareil dans un module HistoROM[®]/M-DAT, il faut que la configuration soit déverrouillée (commutateur DIP 1, position "Off", paramètre SWLOCK/ INSERT PIN No = 100). Voir également → [®]47, chap. 6.7 "Verrouillage/déverrouillage de la configuration".

Configuration locale via afficheur local (en option) ou configuration à distance

Copie de données de configuration d'un appareil dans un HistoROM®/M-DAT : La configuration doit être déverrouillée.

- 1. Couper l'appareil de la tension d'alimentation.
- 2. Enlever le capot de protection, embrocher le module HistoROM[®]/M-DAT sur l'électronique.
- 3. Relier à nouveau l'appareil à la tension d'alimentation.
- 4. Le réglage du paramètre DOWNLOAD SELECT. (menu OPERATION) n'a aucun effet sur un upload de l'appareil dans l'HistoROM.
- 5. Configuration via un programme de configuration FF : à l'aide du paramètre DAT_HANDLING/HistoROM CONTROL du Service Transducer Block, sélectionner l'option "Device → HistoROM" pour le sens de transmission. Configuration via FieldCare : à l'aide du paramètre HistoROM CONTROL, sélectionner l'option "Device → HistoROM" pour le sens de transmission. (Chemin de menu : OPERATING MENU → OPERATION) Utiliser le paramètre DOWNLOAD SELECT (menu OPERATION) pour sélectionner les

paramètres devant être écrasés.

Les paramètres suivants sont écrasés selon la sélection :

- Copie configuration :

Tous les paramètres sauf TRANSMITTER SERIAL NO., DEVICE DESIGNATION et les paramètres des groupes POSITION ADJUSTMENT et PROCESS CONNECTION

 Remplacement appareil : Tous les paramètres sauf TRANSMITTER SERIAL NO., DEVICE DESIGNATION et les

paramètres des groupes POSITION ADJUSTMENT et PROCESS CONNECTION

- Remplacement électronique :

Tous les paramètres sauf les paramètres du groupe POSITION ADJUSTMENT Réglage par défaut : Copie configuration

- 6. Par le biais du paramètre HistoROM CONTROL, sélectionner l'option "Device \rightarrow HistoROM" pour le sens de transmission.
- 7. Attendre env. 40 secondes. Les données de configuration sont chargées de l'appareil vers le module HistoROM[®]/M-DAT. L'appareil ne redémarre pas.
- 8. Déconnecter à nouveau l'appareil de la tension d'alimentation.
- 9. Retirer le module mémoire.
- 10. Relier à nouveau l'appareil à la tension d'alimentation.

Copie de données de configuration d'un HistoROM®/M-DAT dans un appareil : La configuration doit être déverrouillée.

- 1. Couper l'appareil de la tension d'alimentation.
- 2. Embrocher l'HistoROM[®]/M-DAT sur l'électronique. Les données de configuration d'un autre appareil sont mémorisées dans le module HistoROM[®]/M-DAT.
- 3. Relier à nouveau l'appareil à la tension d'alimentation.
- 4. Configuration via un programme de configuration FF : à l'aide du paramètre DAT_HANDLING/HistoROM CONTROL du Service Transducer Block, sélectionner l'option "HistoROM → Device" pour le sens de transmission.
 Configuration via FieldCare : à l'aide du paramètre HistoROM CONTROL, sélectionner l'option "HistoROM → Device" pour le sens de transmission (chemin de menu : OPERATING MENU → OPERATION).
 Utiliser le paramètre DOWNLOAD SELECT (menu OPERATION) pour sélectionner les paramètres devant être écrasés.

Les paramètres suivants sont écrasés selon la sélection :

- Copie configuration (réglage par défaut)

Tous les paramètres sauf DEVICE SERIAL No., DEVICE DESIGN, PD-TAG, DESCRIPTION, DEVICE ID, DEVICE ADDRESS et les paramètres des groupes POSITION ADJUSTMENT, PROCESS CONNECTION, SENSOR TRIM et SENSOR DATA.

- Remplacement d'un appareil

Tous les paramètres sauf les paramètres DEVICE SERIAL No., DEVICE ID, DEVICE DESIGN et les paramètres des groupes POSITION ADJUSTMENT, PROCESS CONNECTION, SENSOR TRIM et SENSOR DATA.

– Remplacement électronique

Tous les paramètres sauf les paramètres du groupe SENSOR DATA. Réglage par défaut : Copie configuration

- 5. Par le biais du paramètre HistoROM CONTROL (menu OPERATION), sélectionner l'option "HistoROM \rightarrow Device" pour le sens de transmission.
- 6. Attendre env. 40 secondes. Les données de configuration sont chargées de l'appareil vers le module HistoROM[®]/M-DAT. L'appareil redémarre.
- 7. Avant de retirer l'HistoROM[®]/M-DAT à nouveau de l'électronique, il convient de déconnecter l'appareil de la tension d'alimentation.

6.7 Verrouillage/déverrouillage de la configuration

Une fois que tous les paramètres ont été saisis, les entrées peuvent être verrouillées contre tout accès non autorisé et non souhaité.

Il existe les possibilités suivantes pour verrouiller / déverrouiller la configuration :

- Via le commutateur DIP sur l'électronique, localement sur l'appareil.
- Via la communication, p. ex. FieldCare

Le symbole 🛃 sur l'afficheur local indique que la configuration est verrouillée. Les paramètres se rapportant à l'affichage proprement dit, comme LANGUAGE et DISPLAY CONTRAST, seront toujours modifiables.

• Si la configuration est verrouillée au moyen du commutateur DIP, la configuration ne peut à nouveau être déverrouillée qu'au moyen du commutateur DIP. Si la configuration est verrouillée au moyen de la commande à distance, p. ex. FieldCare, la configuration peut de nouveau être déverrouillée au moyen de la commande à distance.

Le tableau donne un aperçu de la fonction de verrouillage :

Verrouillage par	Affichage/lecture	Modification/	Déverrouillage via			
	de parametres	ecriture via ¹	Commutateur DIP	Configuration à distance		
Commutateur DIP	Oui	Non	Oui	Non		
Configuration à distance	Oui	Non	Non	Oui		

Les paramètres se rapportant à l'affichage proprement dit, comme LANGUAGE et DISPLAY CONTRAST, 1) seront toujours modifiables.

6.7.1 Verrouiller / déverrouiller la configuration locale via microcommutateur



Fig. 16: Position du commutateur DIP "Verrouillage Hardware" sur l'électronique

Si nécessaire, retirer l'afficheur local (en option)

- 2
- Le commutateur DIP est sur "on": la configuration est verrouillée. Le commutateur DIP est sur "on": la configuration est déverrouillée. 3

6.7.2 Verrouillage/déverrouillage de la configuration via la configuration à distance

	Description
Verrouillage de la configuration	 Configuration via le programme de configuration FF : sélectionner le paramètre SWLOCK dans le Resource Block. Configuration via FieldCare : paramètre INSERT PIN NO. , chemin de menu : OPERATING MENU → OPERATION → INSERT PIN NO. Pour verrouiller la configuration, entrer pour ce paramètre un nombre compris
	entre 0 et 9999 et ≠ 100.
Déverrouillage de la configuration	 Configuration via le programme de configuration FF : sélectionner le paramètre SWLOCK dans le Resource Block. Configuration via FieldCare : sélectionner le paramètre INSERT PIN.
	2. Pour déverrouiller la configuration, entrer "100" pour le paramètre.

6.8 Simulation

La fonction de l'Analog Input Block, telle que la mise à l'échelle de l'entrée et de la sortie, peut être simulée comme suit :

- 1. Régler le commutateur DIP "Simulation" situé sur l'électronique sur la position "On".
- 2. Dans l'Analog Input Block, sélectionner l'option "Active" à l'aide du paramètre SIMULATION, élément ENABLE_DISABLE.
- 3. Régler l'Analog Input Block sur le mode de bloc AUTO.
- 4. Entrer la valeur et l'état pour les éléments SIMULATION_VALUE et SIMULATION_STATUS. Durant la simulation, la valeur de sortie et l'état du Pressure Transducer Block sont remplacés par la valeur et l'état simulés. Le paramètre OUT indique le résultat.
- 5. Terminer la simulation (paramètre SIMULATION, élément ENABLE_DISABLE, option "Disabled").

Le réglage pour le transmetteur peut être vérifié à l'aide des paramètres SIMULATION_MODE et SIMULATION_VALUE du Diagnostic Transducer Block. \rightarrow Voir le manuel de mise en service BA00303 "Description des fonctions de l'appareil Cerabar S/Deltabar S, Deltapilot S", description des paramètres SIMULATION_MODE et SIMUALTION_VALUE.

6.9 Réglage usine (Reset)

- Reset total : appuyer sur la touche zéro pendant au moins 12 secondes. La LED située sur l'électronique s'allume brièvement si une réinitialisation est en cours.
- En entrant un certain code, il est possible de ramener partiellement ou entièrement aux valeurs réglées en usine les entrées pour les paramètres. (→ Pour les réglages usine, voir le manuel de mise en service BA00303P "Cerabar S/Deltabar S/Deltapilot S, Description des fonctions de l'appareil".)

Entrer le code via le paramètre ENTER RESET CODE (menu OPERATION). Il existe différents codes reset pour l'appareil. Le tableau suivant indique quels paramètres sont réinitialisés par les codes reset particuliers. Pour effectuer un reset des paramètres, il faut que la configuration soit déverrouillée ($\rightarrow \triangleq 47$, chap. 6.7 "Verrouillage/déverrouillage de la configuration").

- Les paramétrages spécifiques au client effectués en usine sont maintenus même après un reset. Si, après un reset, les paramètres doivent être rétablis aux valeurs d'usine, contacter le SAV Endress+Hauser.
- La valeur OUT peut devoir être remise à l'échelle après un reset avec le code 7864. →
 ¹ 63, chap. 7.8 "Mise à l'échelle du paramètre OUT".

6.9.1 Réalisation d'un reset via un programme de configuration FF

En cas de configuration via un programme de configuration FF, entrer le code à l'aide du paramètre RESET_INPUT_VALUE/ENTER RESET CODE du Diagnostic Transducer Block. Les tableaux des index $\rightarrow \exists$ 36 et suiv. indiquent les paramètres qui sont réinitialisés par le code reset particulier.

Le paramètre RESET FF permet de supprimer des liens entre les blocs de fonctions et de réinitialiser les paramètres FF aux valeurs par défaut et les paramètres spécifiques au fabricant au réglage usine. \rightarrow Voir également le manuel de mise en service BA00303P, description du paramètre RESTART.

6.9.2 Réalisation d'un reset via le logiciel de configuration FieldCare

En cas de configuration via FieldCare, entrer le code via le paramètre ENTER RESET CODE (chemin de menu : OPERATING MENU \rightarrow OPERATION). Le tableau suivant indique le code reset correspondant à chaque paramètre.

Description et effet 1) Code reset 7864 Reset total - Ce reset réinitialise les paramètres suivants : Groupe de fonctions POSITION ADJUSTMENT - Groupe de fonctions BASIC SETUP Groupe de fonctions EXTENDED SETUP Groupe de fonctions LINEARIZATION (un tableau de linéarisation existant est supprimé) - Groupe OUTPUT - Groupe de fonctions INFO, paramètre TAG_DESC Groupe de fonctions MESSAGES Tous les messages configurables (type "Défaut") sont définis sur "Avertissement". \rightarrow \bigcirc 76, chap. 9.2 "Information de diagnostic dans l'affichage local" et \rightarrow \bigcirc 90, chap. 9.6 "Comportement des sorties en cas de défaut". Groupe de fonctions USER LIMITS Toute simulation en cours est interrompue. - L'appareil redémarre. 333 Reset utilisateur - Ce reset réinitialise les paramètres suivants : - Groupe de fonctions POSITION ADJUSTMENT Groupe de fonctions BASIC SETUP, sauf les unités spécifiques Groupe de fonctions EXTENDED SETUP - Groupe OUTPUT Toute simulation en cours est interrompue. L'appareil redémarre. 2710 Reset du mode de mesure Niveau - Selon les réglages des paramètres LEVEL MODE, LIN MEASURAND, LINd MEASURAND ou COMB. MEASURAND, les paramètres nécessaires pour cette tâche de mesure sont réinitialisés. - Toute simulation en cours est interrompue. - L'appareil redémarre. Exemple LEVEL MODE = linear et LIN. MEASURAND = level HEIGHT UNIT = m CALIBRATION MODE = wet EMPTY CALIB. = 0 FULL CALIB. = Valeur finale du capteur convertie en mH₂O, p. ex. 50.99 mH₂O pour un capteur 500 mbar (7.5 psi) 2509 Reset étalonnage capteur Ce reset réinitialise les limites supérieure et inférieure de l'étalonnage capteur ainsi que la valeur pour la correction de position. Groupe de fonctions POSITION ADJUSTMENT - Paramètres PRESSURE_1_LOWER_CAL/LO_TRIM_MEASURED et PRESSURE 1 HIGHER TRIM MEASURED/HI TRIM MEASURED Ces paramètres ne sont pas disponibles au moyen du programme de configuration FieldCare. Toute simulation en cours est interrompue. L'appareil redémarre. 1846 Reset affichage - Ce reset réinitialise tous les paramètres relatifs à l'affichage (groupe DISPLAY). Toute simulation en cours est interrompue. L'appareil redémarre. 8888 Reset HistoROM La valeur mesurée et les tampons d'événements sont supprimés. Durant le reset, l'HistoROM doit être embrochée sur l'électronique.

Code reset	Description et effet ¹⁾
62	 PowerUp reset (démarrage à chaud) Ce reset réinitialise tous les paramètres de la RAM. Les données sont relues à partir de l'EEPROM (le processeur est réinitialisé). Toute simulation en cours est interrompue. L'appareil redémarre.

Le tableau utilise les noms de groupe et de paramètre tels qu'ils apparaissent dans FieldCare. Voir →
 ¹ 36, chap. 6.3.8 "Tableaux des index des paramètres Endress+Hauser" pour l'affectation des noms de paramètre FieldCare et le programme de configuration FF.

7 Mise en service

L'appareil est configuré en usine pour le mode de mesure "Pression". La gamme de mesure et l'unité dans laquelle la valeur mesurée est transmise correspond aux données sur la plaque signalétique.

AVERTISSEMENT

La pression de process autorisée est dépassée !

Risque de blessure par éclatement des pièces ! Des messages d'avertissement sont générés si la pression est trop élevée.

Si une pression supérieure à la pression maximale autorisée est présente sur l'appareil, les messages "E115 sensor overpressure" et "E727 sensor pressure error - overrange" sont émis successivement. Utiliser l'appareil uniquement dans les limites de gamme du capteur !

REMARQUE

La pression de process autorisée est dépassée par défaut !

Sortie de messages lorsque la pression est trop basse.

Si une pression inférieure à la pression minimale autorisée est présente sur l'appareil, les messages "E120 sensor low pressure" et "E727 sensor pressure error - overrange" sont émis successivement. Utiliser l'appareil uniquement dans les limites de gamme du capteur !

7.1 Configuration des messages

- Les messages E727, E115 et E120 sont des messages du type "Défaut" et peuvent être configurés comme "Avertissement" ou "Alarme". En usine, ces messages sont réglés sur "Avertissement". Ce réglage évite que pour les applications (p. ex. mesures en cascade) pour lesquelles on prend volontairement en compte un dépassement de la gamme du capteur, la sortie courant adopte la valeur de courant d'alarme réglée.
- Nous recommandons de régler les messages E727, E115 et E120 sur "Alarm" dans les cas suivants :
 - Il n'est pas nécessaire de sortir de la gamme du capteur pour l'application de mesure.
 - Il faut procéder à une correction de position qui doit corriger un écart de mesure important dû à la position de montage de l'appareil (p. ex. appareils avec un séparateur).

7.2 Contrôle de fonctionnement

Avant de mettre l'appareil en service, procéder au contrôle du montage et du raccordement selon check-list.

- Check-list "Contrôle du montage" \rightarrow voir chap. 4.5
- Check-list "Contrôle du raccordement" \rightarrow voir chap. 5.4

7.3 Mise en service via un programme de configuration FF

- La gamme de mesure et l'unité dans laquelle la valeur mesurée est transmise, ainsi que la valeur de la sortie numérique OUT de l'Analog Input Block, correspondent aux données figurant sur la plaque signalétique. Après un reset avec le code 7864, le paramètre OUT peut devoir être remis à l'échelle (→ 🖹 63, chap. 7.8 "Mise à l'échelle du paramètre OUT").
- La configuration de commande standard est illustrée dans \rightarrow \supseteq 31, chap. 6.3.6 "Modèle de bloc Cerabar S".
- 1. Mettre l'appareil de mesure sous tension.

- Noter le DEVICE_ID. Voir également → ^B 31, chap. 6.3.5 "Identification et adressage des appareils" et → ^B 8, chap. 3.2 "Désignation de l'appareil" pour le numéro de série de l'appareil.
- 3. Ouvrir le logiciel de configuration.
- 4. Charger les fichiers CFF et les fichiers de description de l'appareil dans le système hôte ou dans le logiciel de configuration. Veiller à utiliser les bons fichiers système.
- 5. Identifier l'appareil à l'aide du DEVICE_ID (→ voir Point 2). Affecter le tag souhaité à l'appareil à l'aide du paramètre PD TAG.

Configuration du Resource Block

- 1. Ouvrir le Resource Block.
- Si nécessaire : déverrouiller la configuration de l'appareil. →
 ¹ 47, chap. 6.7
 "Verrouillage/déverrouillage de la configuration". La configuration est déverrouillée par
 défaut.
- 3. Si nécessaire, modifier le nom du bloc. Réglage par défaut : RS_452B481007-xxxxxxxxx
- 4. Si nécessaire, affecter une description au bloc à l'aide du paramètre TAG_DESC.
- 5. Si nécessaire, modifier d'autres paramètres selon les besoins.

Configuration des Transducer Blocks

Le Cerabar S contient les Transducer Block suivants :

- Pressure Transducer Block
- Service Transducer Block
- Display Transducer Block
- Diagnostic Transducer Block

L'explication qui suit est un exemple relatif au Pressure Transducer Block.

- 1. Si nécessaire, modifier le nom du bloc. Réglage par défaut : RS_452B481007-xxxxxxxxx
- 2. Régler le mode de bloc sur OOS à l'aide du paramètre MODE_BLK, élément TARGET.
- 3. Paramétrer l'appareil en fonction de la tâche de mesure. \rightarrow Voir également le présent manuel de mise en service chap. 7.4 à chap. 7.8.
- 4. Régler le mode de bloc sur Auto à l'aide du paramètre MODE_BLK, élément TARGET.

Le mode de bloc doit être réglé sur "Auto" pour le Pressure Transducer Block et le Service Transducer Block pour que l'appareil de mesure fonctionne correctement.

Configuration des Analog Input Blocks

Le Cerabar S contient 2 Analog Input Block pouvant être affectés au choix à diverses variables de process.

- 1. Si nécessaire, modifier le nom du bloc. Réglage par défaut : RS_452B481007-xxxxxxxxx
- 2. Régler le mode de bloc sur OOS à l'aide du paramètre MODE_BLK, élément TARGET.
- 3. Via le paramètre CHANNEL, sélectionner la variable de process devant être utilisée comme valeur d'entrée pour l'Analog Input Block. Les opérations suivantes peuvent être effectuées sur cet onglet :
 - CHANNEL = 1 : Valeur primaire, une valeur de pression ou de niveau dépendant du mode de mesure

 CHANNEL = 2 : Valeur secondaire, ici la température du capteur Réglage par défaut :

- Analog Input Block 1 : CHANNEL = 1 : Valeur primaire (valeur mesurée de pression)
- Analog Input Block 2 : CHANNEL = 2 : Valeur secondaire (température du capteur)

- 4. Via le paramètre XD_SCALE, sélectionner l'unité souhaitée et la gamme d'entrée de bloc pour la variable de process. → ¹ 63, chap. 7.8 "Mise à l'échelle du paramètre OUT". Veiller à ce que l'unité sélectionnée soit adaptée à la variable de process sélectionnée. Si la variable de process et l'unité ne sont pas compatibles, le paramètre BLOCK_ERROR indique "Block Configuration Error" et le mode de bloc ne peut pas être réglé sur "Auto".
- 5. Via le paramètre L_TYPE, sélectionner le type de linéarisation pour la variable d'entrée (réglage par défaut : Direct). S'assurer que les réglages pour les paramètres XD_SCALE et OUT_SCALE sont identiques pour le type de linéarisation "Direct". Si les valeurs de process et les unités ne concordent pas, le paramètre BLOCK_ERROR indique "Block Configuration Error" et le mode de bloc ne peut pas être réglé sur "Auto".
- 6. Entrer les messages d'alarme et d'alarme critique à l'aide des paramètres HI_HI_LIM, HI_LIM, LO_LIM et LO_LO_LIM. Les valeurs limites entrées doivent se situer dans la gamme de valeurs spécifiée pour le paramètre OUT_SCALE.
- 7. Spécifier les priorités d'alarme à l'aide des paramètres HI_HI_PRI, HI_PRI, LO_LO_PRI et LO_PRI. Le rapport au système hôte sur site ne se fait qu'en cas de priorité alarme supérieure à 2.
- 8. Régler le mode de bloc sur Auto à l'aide du paramètre MODE_BLK, élément TARGET. Pour cela, le Resource Block doit également être réglé sur le mode de bloc "Auto".

Autre configuration

- Selon la tâche de commande ou d'automatisation, configurer les blocs de fonctions et les blocs de sortie supplémentaires. → Voir également le manuel de mise en service BA00303P "Description des fonctions de l'appareil Cerabar S/Deltabar S/Deltapilot S".
- 2. Relier les blocs de fonctions et les blocs de sortie.
- 3. Une fois le LAS actif défini, charger toutes les données et tous les paramètres dans l'appareil de terrain.

7.4 Sélection de la langue et du mode de mesure

7.4.1 Configuration locale

Le paramètre MEASURING MODE se trouve sur le premier niveau de sélection. chap. 6.4.1 "Structure de menu".

Les modes de mesure suivants sont disponibles :

- Pression
- Niveau

7.4.2 Sélection de la langue et du mode de mesure au moyen du logiciel de configuration FieldCare

Sélection du mode de mesure

AVERTISSEMENT

Un changement de mode de mesure influence l'étendue de mesure (URV) ! Cette situation peut entraîner un débordement de produit.

► Si le mode de mesure est modifié, le réglage de l'étendue de mesure (URV) doit être vérifié dans le menu de configuration "SETTINGS → BASIC SETUP" et reconfiguré si nécessaire !

Les paramètres pour le réglage du mode de mesure sont affichés dans le menu "Measuring mode" de FieldCare :

1	DeviceType: Device ID: Status signal	Cerabar 5 / F 0x1007 OK	°Mx 7x / FF / FW 4.00.z	z / Dev.Rev. 7 Device Revision: PD Tag: Primary Value Ty;
Label + + + + + + + +	Cerabar S / PMx 7x Measuring Mode Quick Setup Operating Menu Diagnostics Expert Block Mode		Primary Value Type: Linearization:	Gauge pressure

Fig. 17: Menu "Measuring mode"

Les réglages de mode de mesure suivants sont disponibles :

Type de valeur primaire	Linéarisation	Sélection niveau
Pression	Aucune	-
Niveau, masse, volume	Aucune	"Level Easy Pressure"
Niveau, masse, volume	Aucune	"Level Easy Height"
Niveau, masse, volume, contenu cuve en %	Aucun	Niveau standard
Niveau, masse, volume, contenu cuve en %	Niveau linéarisé	Niveau standard
Niveau, masse, volume, contenu cuve en %	Niveau combiné	Niveau standard

Sélection de la langue

Sélectionner la langue de menu pour FieldCare à l'aide du bouton "Language" se trouvant dans la fenêtre de configuration. Sélectionner la langue de menu pour le cadre FieldCare via le menu "Extra" \rightarrow "Options" "Display" \rightarrow "Language".

Les langues suivantes sont disponibles :

- Deutsch
- English
- Français
- Español
- Chinois
- Japonais

7.5 Correction de position

En raison de la position de montage de l'appareil, il peut y avoir un décalage de la valeur mesurée, c'est-à-dire que lorsque la cuve est vide ou partiellement vide, la valeur mesurée n'affiche pas zéro. Il existe deux manières d'effectuer une correction de la position.

- Chemin de menu afficheur local :
- GROUP SELECTION \rightarrow OPERATING MENU \rightarrow SETTINGS \rightarrow POSITION ADJUST.
- Chemin de menu FieldCare : OPERATING MENU \rightarrow SETTINGS P \rightarrow POSITION ADJUST

7.5.1 Exécution de la correction de position via l'afficheur local ou FieldCare

Les paramètres listés dans le tableau ci-dessous peuvent être trouvés dans le groupe POSITION ADJUST. (chemin de menu : OPERATING MENU \rightarrow SETTINGS \rightarrow POSITION ADJUST.).

Nom du paramètre	Description					
POS. ZERO ADJUST Entrée	Correction de position – la différence de pression entre valeur théorique et pression mesurée ne doit pas être connue.					
	 Exemple : MEASURED VALUE = 2,2 mbar (0.032 psi) Corriger la valeur mesurée (MEASURED VALUE) via le paramètre POS. ZERO ADJUST avec l'option "Confirm". Cela signifie que la valeur 0.0 est affectée à la pression appliquée. MEASURED VALUE (après réglage du zéro) = 0.0 mbar 					
	Le paramètre CALIB. OFFSET affiche la différence de pression résultante (offset) par laquelle la valeur mesurée (MEASURED VALUE) a été corrigée.					
	Réglage par défaut : 0.0					
POS. INPUT VALUE Entrée	Correction de position – la différence de pression entre valeur théorique et pression mesurée ne doit pas être connue. Pour corriger la différence de pression, une valeur mesurée de référence (p. ex. provenant d'un appareil de référence) est nécessaire.					
	 Exemple : MEASURED VALUE = 0,5 mbar (0.0073 psi) Pour le paramètre POS. INPUT VALUE, entrer la valeur théorique pour MEASURED VALUE, p. ex. 2,0 mbar (0,029 psi). (La relation suivante s'applique : MEASURED VALUE nouvelle = POS. INPUT VALUE) MEASURED VALUE (après entrée pour POS. INPUT VALUE) = 2,0 mbar (0,029 psi) Le paramètre CALIB. OFFSET affiche la différence de pression résultante (offset) par laquelle la valeur mesurée (MEASURED VALUE) a été corrigée. La relation suivante s'applique : CALIB. OFFSET = MEASURED VALUE_{ancienne} - POS. INPUT VALUE, ici : CALIB. OFFSET = 0,5 mbar (0.0073 psi) - 2,0 mbar (0.029 psi) = -1,5 mbar (0.022 psi)) 					
	Réglage par défaut : 0.0					
CALIB. OFFSET Entrée	Correction de position – la différence de pression entre zéro (valeur de consigne) et la pression mesurée est connue. (Une pression de référence n'est pas présente à l'appareil).					
	 Exemple : MEASURED VALUE = 2,2 mbar (0.032 psi) Via le paramètre CALIB. OFFSET, entrer la valeur par laquelle MEASURED VALUE doit être corrigée. Pour corriger la MEASURED VALUE à 0,0 mbar il faut entrer ici la valeur 2,2. (La relation suivante s'applique : MEASURED VALUE_{nouvelle} = MEASURED VALUE_{ancienne} - CALIB. OFFSET) MEASURED VALUE (après entrée pour CALIB. OFFSET) = 0,0 mbar Réglage par défaut :					
	0.0					

7.6 Mesure de pression

7.6.1 Informations relatives à la mesure de pression

- Pour une description détaillée des paramètres, voir le manuel de mise en service BA00303P "Cerabar S/Deltabar S/Deltapilot S, Description des fonctions de l'appareil"
 FF, Tableau, Pressure Transducer Block
 - FieldCare : Tableau, POSITION ADJUST.
 - FieldCare : Tableau, BASIC SETUP
 - FieldCare : Tableau, EXTENDED SETUP

AVERTISSEMENT

Un changement de mode de mesure influence l'étendue de mesure (URV) ! Cette situation peut entraîner un débordement de produit.

► Si le mode de mesure est modifié, le réglage de l'étendue de mesure (URV) doit être vérifié dans le menu de configuration "SETTINGS → BASIC SETUP" et reconfiguré si nécessaire !

7.6.2 Menu Quick Setup pour le mode de mesure "Pression"



Fig. 18: Menu Quick Setup pour le mode de mesure "Pression"

Configuration locale	FieldCare
Affichage des valeurs mesurées Avec F, passer de l'affichage de la valeur mesurée à GROUP SELECTION.	Affichage des valeurs mesurées Sélectionner le menu QUICK SETUP.
GROUP SELECTION	Measuring Mode
Sélectionner le paramètre MEASURING MODE.	Sélectionner le paramètre Primary Value Type.
MEASURING MODE Sélectionner l'option "Pressure".	
GROUP SELECTION	Type de valeur primaire
Sélectionner le menu Quick Setup.	Sélectionner l'option "Pressure".
POS. ZERO ADJUST	POS. ZERO ADJUST
En raison de la position de montage de l'appareil, il	En raison de la position de montage de l'appareil, il
peut y avoir un décalage de la valeur mesurée. La	peut y avoir un décalage de la valeur mesurée. La
valeur mesurée (MEASURED VALUE) peut être	valeur mesurée (MEASURED VALUE) peut être
corrigée via le paramètre POS. ZERO ADJUST avec	corrigée via le paramètre POS. ZERO ADJUST avec
l'option "Confirm", cà-d. en affectant la valeur 0.0 à	l'option "Confirm", cà-d. en affectant la valeur 0.0 à
la pression présente.	la pression présente.

Configuration locale	F	FieldCare
POS. INPUT VALUE En raison de la position de montage de l'appareil, il peut y avoir un décalage de la valeur mesurée. Via le paramètre POS. INPUT VALUE, régler le point de consigne souhaité pour la valeur mesurée (MEASURED VALUE).	P E p c (1	POS. INPUT VALUE En raison de la position de montage de l'appareil, il peut y avoir un décalage de la valeur mesurée. Via le paramètre POS. INPUT VALUE, régler le point de consigne souhaité pour la valeur mesurée (MEASURED VALUE).
DAMPING VALUE Entrer le temps d'amortissement (constante de temps τ). L'amortissement influence la vitesse à laquelle tous les éléments suivants, tels que l'afficheur local, la valeur mesurée et la valeur OUT de l'Analog Input Block, réagissent à un changement de la pression.	D E te la l'a d	DAMPING VALUE Entrer le temps d'amortissement (constante de temps τ). L'amortissement influence la vitesse à laquelle tous les éléments suivants, tels que 'afficheur local, la valeur mesurée et la valeur OUT de l'Analog Input Block, réagissent à un changement de la pression.

Pour la configuration locale, voir également $\rightarrow \stackrel{\text{l}}{=} 28$, chap. 6.2.3 "Fonction des éléments de configuration – Afficheur local connecté" et $\rightarrow \stackrel{\text{l}}{=} 41$, chap. 6.4 "Configuration locale – Afficheur local connecté".

7.7 Mesure de niveau

7.7.1 Informations sur la mesure de niveau

- De plus, les trois modes de niveau "Level Easy Pressure", "Level Easy Height" et "Level Standard" sont disponibles pour la mesure de niveau. Les types de niveau "Linear", "Pressure linearized" et "Height linearized" peuvent être sélectionnés pour le mode de niveau "Level Standard". Le tableau du chapitre "Aperçu de la mesure de niveau" ci-dessous donne un aperçu des différentes tâches de mesure.
 - Dans les modes de niveau "Level Easy Pressure" et "Level Easy Height", les valeurs entrées ne sont pas testées de manière aussi approfondie que dans le mode "Level Standard". Les valeurs entrées pour EMPTY CALIB./FULL CALIB., EMPTY PRESSURE/FULL PRESSURE et EMPTY HEIGHT/FULL doivent avoir un intervalle minimum de 1 % pour les modes de niveau "Level Easy Pressure" et "Level Easy Height". Si les valeurs sont trop proches, la valeur est refusée et un message est délivré. Les autres seuils ne sont pas vérifiés, c'està-dire que les valeurs entrées doivent correspondre au module capteur et à l'application pour que l'appareil de mesure puisse effectuer une mesure correcte.
 - Les modes de niveau "Level Easy Pressure" et "Level Easy Height" comprennent moins de paramètres que le mode "Level Standard" et sont utilisés pour une configuration rapide et facile d'une application de niveau.
 - Les unités de niveau, de volume et de masse spécifiques au client ou une table de linéarisation ne peuvent être introduites que dans le mode de niveau "Level Standard".
- Pour une description détaillée des paramètres et des exemples de paramètres, voir le manuel de mise en service BA00303P "Cerabar S/Deltabar S/Deltapilot S, Description des fonctions de l'appareil".

AVERTISSEMENT

Un changement de mode de mesure influence l'étendue de mesure (URV) !

- Cette situation peut entraîner un débordement de produit.
- ► Si le mode de mesure est modifié, le réglage de l'étendue de mesure (URV) doit être vérifié dans le menu de configuration "SETTINGS → BASIC SETUP" et reconfiguré si nécessaire !

Tâche de mesure	LEVEL SELECTION/ LEVEL MODE	Options de variable mesurée	Description	Remarque	Affichage des valeurs mesurées
La variable mesurée est directement proportion- nelle à la pression mesurée. L'étalonnage est effectué en entrant deux paires de valeurs pression-niveau.	LEVEL SELECTION : Level Easy Pressure	Via le paramètre OUTPUT UNIT : unités %, niveau, volume ou masse.	 Étalonnage avec pression de référence – étalon- nage humide, voir manuel de mise en ser- vice BA00303P. Étalonnage sans pression de référence – étalonnage sec, voir manuel de mise en service BA00303P. 	 Des entrées incorrectes sont possibles Des unités personnalisées ne sont pas possibles 	L'affichage de la valeur mesurée et le paramètre LEVEL BEFORE LIN affichent la valeur mesurée.
La variable mesurée est directement proportion- nelle à la pression mesurée. L'étalonnage est réalisé en entrant la densité et deux paires de valeurs hauteur- niveau.	LEVEL SELECTION : Level Easy Height	Via le paramètre OUTPUT UNIT : unités %, niveau, volume ou masse.	 Étalonnage avec pression de référence – étalon- nage humide, voir manuel de mise en ser- vice BA00303P. Étalonnage sans pression de référence – étalonnage sec, voir manuel de mise en service BA00303P. 	 Des entrées incorrectes sont possibles Des unités personnalisées ne sont pas possibles 	L'affichage de la valeur mesurée et le paramètre LEVEL BEFORE LIN affichent la valeur mesurée.
La variable mesurée est directement proportion- nelle à la pression mesurée.	LEVEL SELECTION : Level standard/ LEVEL MODE : Linear	Via le paramètre LINEAR MEASURAND : – % (niveau) – Niveau – Volume – Masse	 Étalonnage avec pression de référence – étalon- nage humide, voir manuel de mise en ser- vice BA00303P. Étalonnage sans pression de référence – étalonnage sec, voir manuel de mise en service BA00303P. 	 Les entrées incorrectes sont rejetées par l'appareil Des unités personnalisées de niveau, volume et masse sont possibles 	L'affichage de la valeur mesurée et le paramètre LEVEL BEFORE LIN affichent la valeur mesurée.
La variable mesurée n'est pas directement propor- tionnelle à la pression mesurée, comme c'est le cas, par exemple, pour les cuves à sortie conique. Un tableau de linéarisation doit être entré pour l'éta- lonnage.	LEVEL SELECTION : Level standard/ LEVEL MODE : Pressure linearized	Via le paramètre LINd MEASURAND : - Pression + % - Pression + volume - Pression + masse	 Étalonnage avec pression de référence : entrée semi-automatique du tableau de linéarisation, voir le manuel de mise en service BA00303P. Étalonnage sans pres- sion de référence : entrée manuelle du tableau de linéarisation, voir le manuel de mise en ser- vice BA00303P. 	 Les entrées incorrectes sont rejetées par l'appareil Des unités person- nalisées de niveau, volume et masse sont possibles 	L'affichage de la valeur mesurée et le paramètre TANK CONTENT affichent la valeur mesurée.
 Deux variables mesurées sont requises ou La forme de la cuve est donnée par des paires de valeurs, telles que la hauteur et le volume. La 1ère variable mesurée, % hauteur ou hauteur, doit être directement propor- tionnelle à la pression mesurée. La 2ème variable mesurée, volume, masse ou %, ne doit pas être directe- ment proportionnelle à la pression mesurée. Un tableau de linéarisation doit être entré pour la 2ème variable mesurée. La 2ème variable mesurée est affectée à la 1ère variable mesurée au moyen de ce tableau. 	LEVEL SELECTION : Level standard/ LEVEL MODE : Height linearized	Via le paramètre COMB. MEASURAND : - Hauteur + volume - Hauteur + masse - Hauteur + % - % hauteur + volume - % hauteur + masse - % hauteur + %	 Étalonnage avec pression de référence : étalonnage humide et entrée semi- automatique du tableau de linéarisation, voir le manuel de mise en ser- vice BA00303P. Étalonnage sans pression de référence : étalonnage sec et entrée manuelle du tableau de linéarisation, voir le manuel de mise en service BA00303P. 	 Les entrées incorrectes sont rejetées par l'appareil Des unités personnalisées de niveau, volume et masse sont possibles 	L'affichage de la valeur mesurée et le paramètre TANK CONTENT affichent la 2ème valeur mesurée (volume, masse ou %). Le paramètre LEVEL BEFORE LIN affiche la 1ère valeur mesurée (% hauteur ou hauteur).

7.7.2 Aperçu de la mesure de niveau

7.7.3 Menu Quick Setup pour le mode de mesure "Niveau"

- Certains paramètres ne sont affichés que si d'autres paramètres sont configurés de manière appropriée. Par exemple, le paramètre EMPTY CALIB. est uniquement affiché dans les cas suivants :
 - LEVEL SELECTION "Level Easy Pressure" et CALIBRATION MODE "Wet"
 - LEVEL SELECTION "Level Standard", LEVEL MODE "Linear" et CALIBRATION MODE "WET"

Les paramètres LEVEL MODE et CALIBRATION MODE se trouvent dans le groupe de fonctions BASIC SETUP.

- Les paramètres suivants sont réglés au départ usine aux valeurs suivantes :
 - LEVEL SELECTION : Level Easy Pressure
 - CALIBRATION MODE : Wet
 - OUTPUT UNIT ou LIN. MEASURAND : %
 - EMPTY CALIB. : 0.0
 - FULL CALIB. : 100.0
- Le menu Quick Setup permet une mise en service simple et rapide. Si l'utilisateur souhaite effectuer des réglages plus complexes, p. ex. changement de l'unité de "%" à "m", il doit procéder à un étalonnage à l'aide du groupe BASIC SETUP. → Voir le manuel de mise en service BA00303P.

AVERTISSEMENT

Un changement de mode de mesure influence l'étendue de mesure (URV) ! Cette situation peut entraîner un débordement de produit.

► Si le mode de mesure est modifié, le réglage de l'étendue de mesure (URV) doit être vérifié dans le menu de configuration "SETTINGS → BASIC SETUP" et reconfiguré si nécessaire !



Fig. 19: Menu Quick Setup pour le mode de mesure "Niveau"

Configuration locale	FieldCare
Affichage des valeurs mesurées Avec F, passer de l'affichage de la valeur mesurée à GROUP SELECTION.	Affichage des valeurs mesurées Sélectionner le menu QUICK SETUP.
GROUP SELECTION	Measuring Mode
Sélectionner le mode de mesure.	Sélectionner le paramètre Primary Value Type.
MEASURING MODE	Type de valeur primaire
Sélectionner l'option "Level".	Sélectionner l'option "Level".

Configuration locale	FieldCare	
LEVEL SELECTION Sélectionner le mode de niveau. Pour un aperçu → 🖹 60.	LEVEL SELECTION / Level selection Sélectionner le mode de niveau. Pour un a $\rightarrow \triangleq 60.$	perçu
GROUP SELECTION Sélectionner le menu QUICK SETUP.		
POS. ZERO ADJUST En raison de la position de montage de l'appareil, il peut y avoir un décalage de la valeur mesurée. La valeur mesurée (MEASURED VALUE) peut être corrigée via le paramètre POS. ZERO ADJUST avec l'option "Confirm", cà-d. en affectant la valeur 0.0 à la pression présente.	POS. ZERO ADJUST En raison de la position de montage de l'ap peut y avoir un décalage de la valeur mesu valeur mesurée (MEASURED VALUE) peur corrigée via le paramètre POS. ZERO ADJU l'option "Confirm", cà-d. en affectant la va la pression présente.	opareil, il rée. La t être ST avec leur 0.0 à
EMPTY CALIB. ¹⁾ Entrer la valeur de niveau pour le point d'étalonnage inférieur. Pour ce paramètre, entrer une valeur de niveau qui est affectée à la pression présente à l'appareil.	EMPTY CALIB. ¹ Entrer la valeur de niveau pour le point d'é inférieur. Pour ce paramètre, entrer une valeur de ni est affectée à la pression présente à l'appa	talonnage weau qui reil.
FULL CALIB. ¹ Entrer la valeur de niveau pour le point d'étalonnage supérieur. Pour ce paramètre, entrer une valeur de niveau qui est affectée à la pression présente à l'appareil.	FULL CALIB. ¹ Entrer la valeur de niveau pour le point d'é supérieur. Pour ce paramètre, entrer une valeur de ni est affectée à la pression présente à l'appa	talonnage iveau qui reil.
DAMPING VALUE Entrer le temps d'amortissement (constante de temps τ). L'amortissement influence la vitesse à laquelle tous les éléments suivants, tels que l'afficheur local, la valeur mesurée et la valeur OUT de l'Analog Input Block, réagissent à un changement de la pression.	DAMPING VALUE Entrer le temps d'amortissement (constant temps τ). L'amortissement influence la vité laquelle tous les éléments suivants, tels qu l'afficheur local, la valeur mesurée et la val de l'Analog Input Block, réagissent à un ch de la pression.	te de esse à le eur OUT angement

1)

– LEVEL SELECTION "Level Easy Pressure" et CALIBRATION MODE "Wet"
 – LEVEL SELECTION "Level Standard", LEVEL MODE "Linear" et CALIBRATION MODE "Wet"

Pour la configuration locale, voir également

- → \triangleq 28, chap. 6.2.3 "Fonction des éléments de configuration Afficheur local connecté" et → \geqq 41, chap. 6.4 "Configuration locale Afficheur local connecté".

7.8 Mise à l'échelle du paramètre OUT

Dans l'Analog Input Block, la valeur d'entrée ou la gamme d'entrée peut être mise à l'échelle en fonction des exigences du système d'automatisation.

Exemple :

La gamme de mesure 0 à 500 (7.5 psi) mbar doit être remise à l'échelle de 0 à 100 %.

- Sélectionner le groupe XD_SCALE.
 - Pour EU_0, entrer "0".
 - Pour EU_100, entrer "500".
 - Pour UNITS_INDEX, entrer "mbar".
- Sélectionner le groupe OUT_SCALE.
 - Pour EU_0, entrer "0".
 - Pour EU_100, entrer "10000".
 - Pour UNITS_INDEX, sélectionner "%" par exemple.

L'unité sélectionnée ici n'a pas d'effet sur la mise à l'échelle. L'unité n'est pas affichée sur l'afficheur local ou dans le logiciel de configuration tel que FieldCare.

Résultat :

À une pression de 350 mbar (5.25 psi), la valeur 70 est sortie vers un bloc aval ou vers l'API comme valeur OUT.



ATTENTION

Tenir compte des dépendances lors du réglage des paramètres !

- Si le mode "Direct" a été sélectionné pour le paramètre L_TYPE, les valeurs et les unités pour XD_SCALE et OUT_SCALE ne peuvent pas être modifiées.
- Les paramètres L_TYPE, XD_SCALE et OUT_SCALE ne peuvent être modifiés que dans le mode de bloc OOS.
- S'assurer que la mise à l'échelle de la sortie du Pressure Transducer Block SCALE_OUT correspond à la mise à l'échelle de l'entrée de l'Analog Input Block XD_SCALE.

7.9 Configuration du comportement du diagnostic selon la spécification FOUNDATION Fieldbus FF912 Field Diagnostic Profile

L'appareil est conforme à la spécification FOUNDATION Fieldbus FF912. Entres autres choses, cela signifie que :

• Le signal d'état selon la recommandation NAMUR NE107 est transmis via le bus de terrain dans un format

indépendant du fabricant :

- F : Défaut
- C : Contrôle de fonctionnement
- S : Hors spécifications
- M : Maintenance nécessaire
- Le signal d'état des groupes d'événements prédéfinis peut être adapté par l'utilisateur en fonction des exigences de l'application individuelle.
- Certains événements peuvent être séparés de leur groupe et être traités individuellement :
 n en 115 : Summersion contour
 - p. ex. 115 : Surpression capteur
 - p. ex. 715 : Surtempérature capteur
- Des informations complémentaires et des mesures de suppression des défauts sont transmises via le bus de terrain avec le message d'événement.

7.9.1 Groupes d'événements

Les événements de diagnostic sont divisés en 16 groupes, selon la source et l'importance de l'événement. Une catégorie d'événements par défaut est assignée à chaque groupe en usine. Ici, un bit des paramètres d'affectation appartient à chaque groupe d'événements.

Importance de l'événement	Catégorie d'événe- ments par défaut	Source d'événement	Bit	Événements dans ce groupe
Importance la plus haute	Défaut (F)	Capteur	31	 101 : C>Sensor electronic EEPROM error 122 : F>Sensor not connected 716 : F>Process membrane broken 725 : C>Sensor connection error, cycle disturbance 747 : C>Sensor software not compatible to electronics
		Électronique	30	 110 : F>Checksum error in EEPROM: configuration segment 113 : F>ROM failure in transmitter electronic 121 : F>Checksum error in factory segment of EEPROM 130 : F>EEPROM is defect. 131 : F>Checksum error in EEPROM: min/max segment 132 : F>Checksum error in totalizer EEPROM 133 : F>Checksum error in History EEPROM 135 : F>Checksum error in EEPROM FF segment 703 : C>Measurement error 705 : C>Measurement error 728 : F>RAM error 736 : F>RAM error 737 : C>Measurement error 738 : C>Measurement error 739 : C>Measurement error 742 : C>Sensor connection error (upload) 743 : C>Electronic PCB error 748 : C>Memory failure in signal processor
		Configuration	29	• Libre
		Process	28	• Libre

Importance de l'événement	Catégorie d'événe- ments par défaut	Source d'événement	Bit	Événements dans ce groupe
Importance haute (priorité haute) Con fond	Contrôle de	Capteur	27	• Libre
	fonctionnement (C)	Électronique	26	704 : C>Measurement error746 : C>Sensor connection error - initializing
		Configuration	25	 106 : C>Downloading - please wait 602 : M>Linearization curve not monotone 604 : M>Linearization table invalid. Min. 2 points. 613 : C>Simulation active 701 : S>Adjustment outside sensor nominal range 710 : S>Set span too small. Not allowed 707 : M>X-VAL. (TAB_XY_VALUE) of lin. table out of edit limits 711 : M>LRV or URV out of edit limits 713 : M>100% POINT (LEVEL_100_PERCENT_VALUE) level out of edit limits 719 : M>Y-VALUE (TAB_XY_VALUE) of lin. table out of edit limits 721 : M>ZERO POSITION (LEVEL_OFFSET) level out of edit limits 722 : M>EMPTY CALIB. (SCALE_OUT, EU_0) or FULL CALIB. (SCALE_OUT, EU_100) out of edit limits 723 : M>Max. flow (SCALE_OUT, EU_100) out of edit limits 741 : M>TANK HEIGHT (LEVEL_TANK_HEIGHT) out of edit limits 750 : M>Configuration not permitted
		Process	24	 Libre

Importance de l'événement	Catégorie d'événe- ments par défaut	Source d'événement	Bit	Événements dans ce groupe
Importance basse (priorité basse)	Hors spécification (S)	Capteur	23	 115 : S>Sensor overpressure 120 : S>Sensor low pressure 715 : S>Sensor over temperature 720 : S>Sensor under temperature 726 : S>Sensor temperature error - overrange
		Électronique	22	717 : S>Transmitter over temperature718 : S>Transmitter under temperature
		Configuration	21	• 727 : S>Sensor pressure error - overrange
		Process	20	 730 : M>Pmin ALARM WINDOW (PRESSURE_1_USER_LOW_LIMIT) undershot 731 : M>Pmax ALARM WINDOW (PRESSURE_1_USER_HIGH_LIMIT) overshot 732 : M>Tmin ALARM WINDOW (TEMPERATURE_1_USER_LOW_LIMIT) undershot 733 : M>Tmax ALARM WINDOW (TEMPERATURE_1_USER_HIGH_LIMIT) overshot

Importance de l'événement	Catégorie d'événe- ments par défaut	Source d'événement	Bit	Événements dans ce groupe
Importance la plus	Maintenance	Capteur	19	 745 : M>Sensor data unknown
basse (priorité la plus basse)	necessaire (M)	Électronique	18	 102 : M>Checksum error in EEPROM: peakhold segment 134 : M>EEPROM lifetime WARNING 700 : M>Last configuration not stored 702 : M>HistoROM data not consistent
		Configuration	17	 116 : M>Download error, repeat download 706 : M>Configuration in HistoROM and device not identical.
		Process	16	• 740 : S>Calculation overflow, bad configuration

7.9.2 Paramètres d'affectation

Les catégories d'événements sont affectées aux groupes d'événements via quatre paramètres d'affectation. Ceux-ci se trouvent dans le **RESOURCE (RB2)** Block :

- FD_FAIL_MAP : pour catégorie d'événements Défaut (F)
- FD_CHECK_MAP : pour catégorie d'événements Contrôle de fonctionnement (C)
- FD_OFFSPEC_MAP : pour catégorie d'événements Hors spécification (S)
- FD_MAINT_MAP : pour catégorie d'événements Maintenance nécessaire (M)

Chacun de ces paramètres se compose de 32 bits ayant la signification suivante :

- **Bit 0** : réservé par la Fieldbus Foundation. Est également activé si 1 TRD n'est pas en mode AUTO.
- - p. ex. 115 : Surpression capteur
 - p. ex. 715 : Surtempérature capteur
- Bits 16 à 31 : zone standard ; ces bits sont affectés en permanence aux groupes d'événements. Si le bit est mis à 1, ce groupe d'événements est affecté à la catégorie d'événements individuelle.

Le tableau suivant indique le réglage par défaut des paramètres d'assignation. Dans le réglage par défaut, il y a une affectation claire entre l'importance de l'événement et la catégorie d'événements (p. ex. le paramètre d'affectation).

	Zone standard									Zone configurable							
Importance de l'événement	nnce de Importance la plus nent haute			us	Importance haute			Im	Importance basse			Importance la plus basse					
Source d'événement ¹⁾	S	Е	С	Р	S	E	С	Р	S	E	С	Р	S	E	С	Р	
Bit	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15 à 1
FD_FAIL_MAP	1	1	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
FD_CHECK_MAP	0	0	0	0	1	1	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0
FD_OFFSPEC_MAP	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	0	0	0	0	0
FD_MAINT_MAP	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	0

Réglage par défaut des paramètres d'assignation

1) S : Sensor (Capteur) ; E : Electronics (Électronique) ; C : Configuration ; P : Process

Procéder comme suit pour changer le comportement de diagnostic d'un groupe d'événements :

- 1. Ouvrir le paramètre d'affectation auquel le groupe est actuellement affecté.
- 2. Faire passer le bit du groupe d'événements de **1** à **0**. En cas d'utilisation de FieldCare, ceci s'effectue via le module FF912 en désactivant la case à cocher correspondante (voir l'exemple suivant).
- 3. Ouvrir le paramètre d'affectation auquel le groupe doit être affecté.
- Faire passer le bit du groupe d'événements de 0 à 1. En cas de configuration via FieldCare, cette opération s'effectue en cochant la case correspondante (voir l'exemple suivant).

Exemple

Le groupe **Highest Severity / Electronics** contient les événements **131 : Checksum error in EEPROM: min/max segment, entre autres.** Ces événements ne devraient plus être rattachés à la catégorie **Défaut (F)**, mais dans la catégorie **Contrôle de fonctionnement (C)**.

1. Dans la fenêtre de navigation FieldCare, aller à **Expert** \rightarrow **Field Device Diagnostic** \rightarrow **Configuration**



 Dans la colonne Failure (Défaut), rechercher le groupe Highest Severity Electronic et décocher la case associée (A). Cocher la case appropriée dans la colonne Function check (Contrôle de fonctionnement) (B). Remarque : le bouton "Accept" doit être actionné pour confirmer chaque entrée.

		Failu	re	Function	Check	Out Specifi	t of cation	Mainte Requ	ired
		Priority 0		Priority 0	*	Priority 0	3	Priority 0	*
Bit#	Diagnostic Event	enable	mask	enable	mask	enable	mask	enable	mask
31	Highest Severity Sensor	N	Г	Г	Г	Г	E	L .	Г
30	Highest Severity Electronic	⊡ (A)		r (B)	Г				
29	Highest Severity Configuration	্য ব			Г				
28	Highest Severity Process	v				Г			
27	High Severity Sensor	E	Г	V	Г	Г	E	Г	E
26	High Severity Electronic			5					
25	High Severity Configuration			5		E			
24	High Severity Process			5		Г			
23	Low Severity Sensor	Г	Г	Г	Г	5		E	
22	Low Severity Electronic					5			
21	Low Severity Configuration	Г		Б	Г	5			
20	Low Severity Process	Г		Г		5			
19	Lowest Seventy Sensor	D	Г	Б	Г	Г		N	
18	Lowest Severity Electronic							v	
17	Lowest Severity Configuration							V	
16	Lowest Severity Process			Г	Г			5	

Veiller à ce que le bit correspondant soit réglé dans au moins un des paramètres d'affectation pour chaque groupe d'événements. Sinon, aucune catégorie ne sera transmise avec l'événement via le bus, et le système de commande ignorera donc généralement la présence de l'événement.

La détection des événements de diagnostic et la transmission des messages sur le bus sont configurées sur la page FieldCare **Expert** \rightarrow **Field Device Diagnostic** \rightarrow **Configuration**. La colonne "mask" est utilisée pour la transmission du message sur le bus. Il convient de noter que les messages de l'appareil peuvent toujours être transmis en interrogeant les bits actifs des états 1 et 2. La case à cocher du masque agit comme une case à cocher négative, c'est-àdire que si un champ est sélectionné, les événements associés ne sont pas transmis sur le bus. Le Resource Block doit être en mode **Auto** pour que les informations d'état soient transmises via le bus.

7.9.3 Zone configurable

La catégorie d'événements peut être définie individuellement pour les événements suivants – quel que soit le groupe d'événements auquel ils sont affectés dans le réglage par défaut :

- 115 : Sensor overpressure
- **120** : Sensor low pressure
- 715 : Sensor over temperature
- **717** : Transmitter over temperature
- **718** : Transmitter under temperature
- 720 : Sensor under temperature
- 726 : Sensor temperature error overrange
- 727 : Sensor pressure error overrange
- 730 : LRV user limits exceeded
- 731: URV user limits exceeded
- 732 : LRV-Temp. user limits exceeded
- 733 : URV-Temp. user limits exceeded
- 740 : Calculation Overflow, bad configuration

Pour modifier la catégorie d'événements, l'événement doit d'abord être affecté à l'un des bits 1 à 15. Les paramètres **FF912ConfigArea_1** à **FF912ConfigArea_15** du **DIAGNOSTIC (TRDDIAG)** Block sont utilisés à cette fin. Ensuite, il est possible de faire passer le bit correspondant de 0 à 1 dans le paramètre d'affectation souhaité.

Exemple

Le défaut **115 "Sensor overpressure"** doit quitter la catégorie **Hors spécification (S)** pour être rattaché à la catégorie **Contrôle de fonctionnement (C)**.

1. Dans la fenêtre de navigation FieldCare, aller à **Expert** \rightarrow **Field Device Diagnostic** \rightarrow **Configuration**.



2. Sélectionner l'onglet "Configurable area". Dans le réglage par défaut, tous les bits de la colonne **Configurable Area Bits** ont la valeur **not assigned** (A).

		Failu	re	Function	Check	Out Specific	of ation	Maintenance Required	
		Priority 0	*	Priority 0	*	Priority 0	-	Priority 0	÷
32#	Diagnostic Event	enable	mask	enable	mask.	enable	mask	enable	mask
15	not assigned (A) (B)	$\Box \Box (C)$		Γ	Г	Г			
14	not assigned				Г				
13	not assigned								
12	not assigned							E	Г
11	not assigned		Г	Г	Г	Г	Г	E	
10	not assigned			Г					
9	not assigned		Г	Г	Г				
8	not assigned								
7	not assigned		Г	Г	Г		Г	E	Г
6	not assigned			Г					
5	not assigned								
4	not assigned			Г	Г				
3	not assigned			Г		Г		Г	Г
2	not assigned			Г	Г				Г
1	not assigned			Г	Г				

- 3. Sélectionner l'un de ces bits (ici **Configurable Area Bit 15**, par exemple) et sélectionner l'option **Sensor overpressure** (B) dans la liste de sélection associée. Confirmer le choix en appuyant sur "Accept".
- 4. Cocher la case pour le bit concerné (ici : **Configurable Area Bit 15**) (C). Confirmer le choix en appuyant sur "Accept".

Informations supplémentaires :

Les onglets "Status 1" et "Status 2" indiquent si un événement est actif.

Stand	dard Area Configurable Area Status 1 St	atus 2 Simulation			
		Failure	Function Check	Out of Specification	Maintenance Required
Bit#	Diagnostic Event	active	active	active	active
31	Highest Severity Sensor	Г	П	1	П
30	Highest Severity Electronic	E	Г	п	п
29	Highest Severity Configuration	E		п	п
28	Highest Severity Process	E		П	E
27	High Severity Sensor	E	Г	E	П
26	High Severity Electronic	E	E	E	E
25	High Severity Configuration	E	E C	E	E
24	High Severity Process	E	E	E	E
23	Low Severity Sensor	Г	Π	Π	E
22	Low Severity Electronic	E	E	E	E
21	Low Severity Configuration	E		E	E
20	Low Severity Process	E		E	E
19	Lowest Sevenity Sensor	Г	Π	E	E
18	Lowest Severity Electronic	E		E	п
17	Lowest Severity Configuration	E	E	F	E
16	Lowest Severity Process	Г	E	E	E

Un changement du signal d'état pour **Sensor overpressure** n'affecte pas un défaut déjà existant. La nouvelle catégorie n'est affectée que si cette erreur se reproduit après le changement. Les onglets "Status 1" et "Status 2" indiquent si un événement est actif.

		Failure	Function Check	Out of Specification	Maintenance Required
		8	W	2	9
Bit#	Diagnostic Event	active	active	active	active
15	not assigned	E	E	E	
14	not assigned	E	П	E	E
13	not assigned	E	E	E	
12	not assigned	П	П	п	Г
11	not assigned	E	П	E	Π
10	not assigned	E	П	E	E
9	not assigned	E	П	П	E
8	not assigned	Е	П	E	—
7	not assigned	E	П	E	Π
6	not assigned	E	П	E	E
5	not assigned	E	П	E	
4	not assigned	E	П	E	E
3	not assigned	Г	П	E	
2	not assigned	E	П	E	E
1	not assigned	E	П	12	E

L'onglet "Simulation" permet de simuler un événement.

Stand	lard Area Configurable Area Status 1 Status	2 Simulation					
		Simulate E	En/Disable:	Disa	bled <u>r</u>		
Bit#	Diagnostic Event	simulation	active	B∦#	Diagnostic Event	simulation	active
31	Highest Severity Sensor		Г	15	not assigned		Г
30	Highest Severity Electronic			14	not assigned		
29	Highest Severity Configuration			13	not assigned		
28	Highest Severity Process			12	not assigned		
27	High Severity Sensor			11	not assigned		П
26	High Severity Electronic			10	not assigned		
25	High Severity Configuration			9	not assigned		
24	High Severity Process			8	not assigned		
23	Low Severity Sensor			7	not assigned		Г
22	Low Severity Electronic			6	not assigned		
21	Low Severity Configuration			5	not assigned		
20	Low Severity Process			4	not assigned		
19	Lowest Severity Sensor		Г	3	not assigned		Г
18	Lowest Severity Electronic		Г	2	not assigned		-
17	Lowest Severity Configuration			1	not assigned		
16	Lowest Severity Process		Π.				

7.9.4 Transmission de messages d'événement indépendants via le bus

Priorité des événements

Les messages d'événements ne sont transmis via le bus que si leur priorité est comprise entre 2 et 15. Les événements de priorité 1 sont affichés, mais ne sont pas transmis via le bus. Les événements dont la priorité est 0 sont ignorés. Tous les événements se voient affecter la priorité 0 dans le réglage par défaut. Il est possible de changer la priorité individuellement pour les quatre paramètres d'affectation.

Exemple

La priorité de la catégorie "Défaut" doit être fixée à "2".

1. Dans la fenêtre de navigation FieldCare, aller à **Expert** \rightarrow **Field Device Diagnostics** \rightarrow **Configuration**



2. Sélectionner l'onglet "Standard area" et régler la priorité à "2" dans la colonne "Failure" (D).

Stand	dard Area Configurable Area Status 1	Status 2 Simulation							
		Fail	ure	Function	Check	Ou Specifi	t of cation	Mainte Requ	ired
		Priority 0	(D)	Priority 0	*	Priority 0		Priority 0	4
BR#	Diagnostic Event	enable	mask	enable	mask	enable	mask	enable	mask
31	Highest Severity Sensor	V.	Г		Г	Г			Г
30	Highest Severity Electronic	v			Г				
29	Highest Severity Configuration	5			Г				
28	Highest Severity Process	V	Г	Г	Г	Г			
27	High Severity Sensor	E	Г	2	Г	Г	E	Г	Г
26	High Severity Electronic	E		2					
25	High Severity Configuration	E		5		E			
24	High Severity Process			ঘ	Г	Г			
23	Low Severity Sensor	Г	Г	Г	Г	1		E	
22	Low Severity Electronic	E				4		E	
21	Low Severity Configuration	E		E	Г	v		E	
20	Low Severity Process					V			
19	Lowest Severity Sensor	E .	Г	0	Г			v	
18	Lowest Severity Electronic	E						v	
17	Lowest Severity Configuration	E	Г					1	
16	Lowest Severity Process		Г		Г			v	

Suppression de certains événements

Il est possible de supprimer certains événements pendant la transmission via le bus en utilisant un masque.

Bien que ces événements soient toujours affichés, ils ne sont pas transmis en tant qu'objets d'alerte sur le bus. La case à cocher de ce masque se trouve dans FieldCare sous **Expert** \rightarrow **Field Device Diagnostic** \rightarrow **Configuration**. La case à cocher du masque agit comme une case à cocher négative, c'est-à-dire que si un champ est sélectionné, les événements associés ne sont pas transmis sur le bus.

- 7.9.5 Aperçu des réglages effectués et des événements actuels
- Dans la fenêtre de navigation FieldCare, aller à Diagnostics → Alarm Indication (Polling)



- 2. L'aperçu suivant est affiché :
 - "Information de suppression des défauts" en cas d'apparition d'un événement
 - "Réglages effectués" dans la zone configurable
 - "Événements actuels" dans les différentes catégories

7.9.6 Informations sur les événements actuels

1. Dans la fenêtre de navigation FieldCare, aller à **Expert** \rightarrow **Field Device Diagnostic** \rightarrow **Actual Alarm Condition**



- 2. L'aperçu suivant est affiché :
 - "Information de suppression des défauts" en cas d'apparition d'un événement
 - Version "FF912 Field Diagnostic Profile"
 - "Information sur les événement actuels" dans les différentes catégories

7.9.7 Réglage de l'état des alarmes flexibles

La catégorie d'événements peut être définie individuellement pour les événements suivants

- quel que soit le groupe d'événements auquel ils sont affectés dans le réglage par défaut :
- 115 : Sensor overpressure
- 120 : Sensor low pressure
- **715** : Sensor over temperature
- 717 : Transmitter over temperature
- 718 : Transmitter under temperature
- 720 : Sensor under temperature
- 726 : Sensor temperature error overrange
- 727 : Sensor pressure error overrange
- 730 : LRV user limits exceeded
- 731 : URV user limits exceeded
- 732 : LRV-Temp. user limits exceeded
- 733 : URV-Temp. user limits exceeded
- 740 : Calculation Overflow, bad configuration

Pour modifier l'état de la valeur mesurée (Bad, Uncertain, Good) attribué à un événement, sélectionner l'état souhaité dans la liste de sélection.

Exemple

L'état "Bad" doit être utilisé pour l'erreur 115 "Sensor overpressure" au lieu de l'état "Uncertain".

1. Dans la fenêtre de navigation FieldCare, aller à Expert \rightarrow Field Device Diagnostics \rightarrow PV Status Config



2. Tous les bits des Status Select Events ont l'état "Uncertain" comme réglage par défaut.

s Select Event 115:	Uncertain 💌 📘
s Select Event 120:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 715:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 717:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 718:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 720:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 726:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 727:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 730:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 731:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 732:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 733:	Uncertain 💌 📜
s Select Event 740:	Uncertain 💌 📘

3. Sélectionner l'option "Bad" pour la ligne "Status Select Event 115". Appuyer sur ENTER pour confirmer les entrées.

8 Maintenance

Veiller à ce que la compensation de pression et le filtre GORE-TEX[®] (1) soient exempts d'impuretés et d'eau.



8.1 Instructions de nettoyage

Endress+Hauser fournit des anneaux de rinçage comme accessoire pour permettre le nettoyage de la membrane de process sans retirer le transmetteur du process. Pour plus d'informations, contacter Endress+Hauser.

8.1.1 PMP75

Nous recommandons de réaliser un NEP (nettoyage en place (eau chaude)) avant une SEP (stérilisation en place (vapeur)) pour les joints intercalaires.

L'utilisation fréquente du nettoyage SEP augmente le stress et la tension sur la membrane de process. Dans des conditions défavorables, les changements fréquents de température peuvent entraîner une fatigue du matériau de la membrane de process et potentiellement des fuites à long terme.

8.2 Nettoyage extérieur

Lors du nettoyage de l'appareil de mesure, tenir compte de ce qui suit :

- Les produits de nettoyage ne doivent pas corroder les surfaces ni les joints.
- Il faut éviter tout endommagement mécanique de la membrane de process, p. ex. à cause d'objets pointus.
- Tenir compte de l'indice de protection de l'appareil. Voir la plaque signalétique si nécessaire.

9 Diagnostic et suppression des défauts

9.1 Suppression des défauts

9.1.1 Erreurs générales

Défaut	Cause possible	Action corrective	
L'appareil ne réagit pas.	La tension d'alimentation ne correspond pas aux indications sur la plaque signalétique.	Appliquer la tension correcte.	
	La polarité de la tension d'alimentation est erronée.	Inverser la polarité de la tension d'alimentation.	
	Les câbles de raccordement ne sont pas en contact avec les bornes.	Vérifier les contacts des câbles et des bornes, corriger si nécessaire.	
Pas d'affichage	Affichage trop sombre ou trop clair	 Régler un affichage plus clair en activant simultanément les touches O et F. Régler un affichage plus sombre en activant simultanément les touches S et F. 	
	Le connecteur de l'afficheur local n'est pas correctement inséré.	Insérer correctement le connecteur.	
	L'afficheur local est défectueux.	Remplacer l'afficheur local.	
L'appareil ne mesure pas correctement.	Erreur de configuration du paramètre.	Vérifier le paramétrage et corriger (voir ci-dessous).	

9.1.2 Affichage des messages :

- Afficheur local :
 - − L'affichage de la valeur mesurée affiche le message ayant la plus haute priorité.
 → Voir la colonne "Priorité".
 - Le paramètre ALARM STATUS indique tous les messages existants avec priorité décroissante. La touche S ou O permet de parcourir tous les messages présents.
- FieldCare
 - Le paramètre DIAGNOSTIC_CODE indique le message ayant la priorité la plus élevée. \rightarrow Voir la colonne "Priorité".
 - \rightarrow Voir également chap. 9.6 "Comportement des sorties en cas de défaut".
- Diagnose Transducer Block (programme de configuration FF) :
- Le paramètre DIAGNOSTIC_CODE/DIAGNOSE_CODE affiche le message ayant la priorité la plus haute. → Voir également chap. 9.6 "Comportement des sorties en cas de défaut". Chaque message est en outre affiché selon la spécification FOUNDATION Fieldbus via les paramètres XD_ERROR et BLOCK_ERROR dans le Pressure Block, le Service Block et le DP Flow Block. Les numéros de ces paramètres sont indiqués dans le tableau suivant et sont expliqués à la page 78.
- Une liste des alarmes actives peut être consultée via le paramètre Diagnostic code/ ACTUAL_ALARM_INFO.
- Une liste des alarmes qui ne sont plus actives (journal d'événements) peut être consultée via le paramètre Last diag. code/LAST_ALARM_INFO.

9.2 Information de diagnostic dans l'affichage local

9.2.1 Message de diagnostic

Les défauts détectés par le système d'autosurveillance de l'appareil de mesure sont affichés sous forme de messages de diagnostic en alternance avec l'affichage des valeurs mesurées.

Signaux d'état

	"Défaut" Un défaut de l'appareil s'est produit. La valeur mesurée n'est plus valide.
С	"Contrôle de fonctionnement" L'appareil est en mode service (p. ex. pendant une simulation) ou en autosurveillance.
Ś	 "Hors spécification" L'appareil fonctionne : En dehors de ses spécifications techniques (p. ex. pendant le démarrage ou un nettoyage) En dehors du paramétrage effectué par l'utilisateur (p. ex. pression en dehors de la gamme nominale)
М	"Maintenance nécessaire" La maintenance de l'appareil est nécessaire. La valeur mesurée est toujours valide.

Événement de diagnostic et texte de l'événement

Le défaut peut être identifié à l'aide de l'événement de diagnostic. Le texte d'événement y contribue en fournissant une indication quant au défaut.



- Si l'appareil constate un défaut de l'afficheur local au cours de l'initialisation, des messages d'erreur spéciaux sont générés. → Pour les messages d'erreur, voir →
 77, chap. 9.2.2 "Messages d'erreur sur l'afficheur local".
- Pour obtenir de l'aide et des informations complémentaires, contacter le SAV Endress+Hauser.
- Si la catégorie d'un événement de diagnostic est modifiée, un champ vide peut s'afficher à la place de "F, C, S, M".

9.2.2 Messages d'erreur sur l'afficheur local

Si l'appareil détecte un défaut sur l'afficheur local pendant l'initialisation, les messages d'erreur suivants peuvent être affichés :

Message	Mesure
Initialization, VU Electr. Defect A110	Remplacer l'afficheur local.
Initialization, VU Electr. Defect A114	
Initialization, VU Electr. Defect A281	
Initialization, VU Checksum Err. A110	
Initialization, VU Checksum Err. A112	
Initialization, VU Checksum Err. A171	
Initialization	Tension d'alimentation trop faible. Régler la tension d'alimentation à la valeur correcte.

9.3 Événement de diagnostic dans l'outil de configuration

Si un événement de diagnostic s'est produit dans l'outil de configuration, le signal d'état apparaît en haut à gauche dans la barre d'état avec le symbole correspondant pour le comportement du diagnostic selon NAMUR NE 107 :

- Défaut (F)
- Contrôle de fonctionnement (C)
- Maintenance nécessaire (M)
- Hors spécification (S)



P01-xMx7xxxx-05-xx-xx-en-008

Affichage des mesures correctives

- 1. Naviguer vers le menu "Diagnostic". L'événement de diagnostic, conjointement avec le texte de l'événement, est affiché dans le paramètre "Actual diagnostics".
- 2. Placer le curseur à droite dans la zone d'affichage, au-dessus du paramètre "Diagnostic act.". Une infobulle avec mesure corrective pour l'événement diagnostic apparaît.

9.4 Messages de diagnostic dans le bloc transducteur DIAGNOSTIC (TRDDIAG)

- Le paramètre "Actual Diagnostics" indique le message ayant la priorité la plus haute. Chaque message est en outre affiché selon la spécification FOUNDATION Fieldbus via les paramètres XD_ERROR et BLOCK_ERROR.
- L'alarme active ayant la priorité la plus haute peut être visualisée via le paramètre Diagnosis.
- Il est possible de visualiser la dernière alarme qui n'est plus active via le paramètre "Last Diagnosis".

9.4.1 Explication de XD_ERROR, BLOCK_ERROR et du comportement des sorties

Mode de sécurité	Code de diagnostic	XD_ERROR Value Bit	Texte XD_ERROR	BLOCK_ERROR Value Bit	Texte BLOCK_ERROR	PRIMARY_VALUE (L'état est défini selon le mode de fonctionnement)	PRIMARY_VALUE_TYPE (Mode de fonctionnement)	TRANSDUCER status Propagation (sélection CHANNEL impactée)
Alarme	747	17	Erreur générale	0	Autre	BAD_SENSOR_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	707	18	Erreur étalonnage	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Niveau	Valeur primaire(1)
	711	18	Erreur étalonnage	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Niveau, débit	Valeur primaire(1) Totalisateur 1 (6)
	713	18	Erreur étalonnage	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Niveau	Valeur primaire(1)
	721	18	Erreur étalonnage	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Niveau	Valeur primaire(1)
	722	18	Erreur étalonnage	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Niveau	Valeur primaire(1)
	723	18	Erreur étalonnage	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Débit	Valeur primaire(1) Totalisateur 1 (6)
	741	18	Erreur étalonnage	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Niveau	Valeur primaire(1)
	719	19	Erreur configuration	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Niveau	Valeur primaire(1)
	750	18	Erreur étalonnage	0	Autre	BAD_NON_SPECIFIC	Pression, niveau, débit	Valeur primaire(1) Pression(3) Pression maximale(4) Compteur P > Pmax (5) Totalisateur 1 (6)
	122	20	Défaut électronique	7	Défaut capteur	BAD_SENSOR_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	101	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_SENSOR_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	716	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_SENSOR_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	725	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_SENSOR_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	704	20	Défaut électronique	7	Défaut capteur	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	703	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	705	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	737	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	738	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	739	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	742	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	744	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	743	20	Défaut électronique	7	Défaut capteur	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous

Mode de sécurité	Code de diagnostic	XD_ERROR Value Bit	Texte XD_ERROR	BLOCK_ERROR Value Bit	Texte BLOCK_ERROR	PRIMARY_VALUE (L'état est défini selon le mode de fonctionnement)	PRIMARY_VALUE_TYPE (Mode de fonctionnement)	TRANSDUCER status Propagation (sélection CHANNEL impactée)
Alarme	748	20	Défaut électronique	7	Défaut capteur	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	113	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	728	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	729	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	736	20	Défaut électronique	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	110	23	Err. intég. données	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	130	23	Err. intég. données	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	131	23	Err. intég. données	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun
	132	23	Err. intég. données	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Débit	Totalisateur 1 (6)
	133	23	Err. intég. données	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun
	135	23	Err. intég. données	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
	121	23	Err. intég. données	0	Autre	BAD_DEVICE_FAILURE	Pression, niveau, débit	Tous
Alarme/ Avertis.	115	17	Erreur générale	0	Autre	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Valeur primaire(1) Pression(3) Pression maximale(4) Compteur P > Pmax (5) Totalisateur 1 (6)
	120	17	Erreur générale	0	Autre	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Valeur primaire(1) Pression(3) Pression maximale(4) Compteur P > Pmax (5) Totalisateur 1 (6)
	717	17	Erreur générale	0	Autre	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Tous
	718	17	Erreur générale	0	Autre	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Tous
	720	17	Erreur générale	0	Autre	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Capteur température(2)
	715	17	Erreur générale	7	Défaut capteur	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Capteur température(2)
	726	20	Défaut électronique	7	Défaut capteur	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Tous
	740	20	Défaut électronique	7	Défaut capteur	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Tous
	727	20	Défaut électronique	7	Défaut capteur	- BAD_NON_SPECIFIC - STATUS_UNCERTAIN - GOOD	Pression, niveau, débit	Tous
	730	19	Erreur configuration	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun
	731	19	Erreur configuration	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun
	732	19	Erreur configuration	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun
	733	19	Erreur configuration	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun

Mode de sécurité	Code de diagnostic	XD_ERROR Value Bit	Texte XD_ERROR	BLOCK_ERROR Value Bit	Texte BLOCK_ERROR	PRIMARY_VALUE (L'état est défini selon le mode de fonctionnement)	PRIMARY_VALUE_TYPE (Mode de fonctionnement)	TRANSDUCER status Propagation (sélection CHANNEL impactée)
Avertis.	106	17	Erreur générale	0	Autre	STATUS_UNCERTAIN	Pression, niveau, débit	Tous
	134	17	Erreur générale	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun
	116	17	Erreur générale	0	Autre	BAD_NON_SPECIFICSTATUS_UNCERTAINGOOD	Pression, niveau, débit	Tous
	701	17	Erreur générale	0	Autre	UNCERTAIN_CONFIG_ER ROR	Pression, niveau, débit	Tous
	745	17	Erreur générale	0	Autre	STATUS_UNCERTAIN	Pression, niveau, débit	Tous
	613	17	Erreur générale	0	Autre	UNCERTAIN_SIM	Pression, niveau, débit	Valeur primaire(1) Pression maximale(4) Compteur P > Pmax (5) Totalisateur 1 (6)
	702	17	Erreur générale	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun
	710	18	Erreur étalonnage	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun
	602	19	Erreur configuration	0	Autre	UNCERTAIN_CONFIG_ER ROR	Niveau	Valeur primaire(1)
	604	19	Erreur configuration	0	Autre	UNCERTAIN_CONFIG_ER ROR	Niveau	Valeur primaire(1)
	746	20	Défaut électronique	0	Autre	STATUS_UNCERTAIN	Pression, niveau, débit	Tous
	102	23	Err. intég. données	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Pression maximale(4) Compteur P > Pmax (5)
	700	23	Err. intég. données	0	Autre	STATUS_UNCERTAIN	Pression, niveau, débit	Tous
	706	23	Err. intég. données	0	Autre	GOOD	Pression, niveau, débit	Aucun

9.5 Aperçu des événements de diagnostic

9.5.1 Défaut (F)

Code de diagnos- tic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
101	Alarme	F>Sensor electronic EEPROM error	20	0	 Les effets électromagnétiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéristiques techniques. (→ Voir chap. 10.) Ce message n'apparaît normalement que brièvement. 	 Attendre quelques minutes. Redémarrer l'appareil. Faire un reset (Code 62). Bloquer les parasites électromagnétiques ou supprimer la source parasite. 	19
					 Capteur défectueux. 	 Remplacer le capteur. 	
110	Alarme	F>Checksum error in EEPROM: configuration segment	23	0	 La tension d'alimentation est déconnectée lors de l'écriture. 	 Rétablir la tension d'alimenta- tion. Si nécessaire, procéder à un reset (code 7864) et rééta- lonner l'appareil. 	6
					 Les effets électromagnétiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéristiques techniques. (→ Voir → fig. 10.) 	 Bloquer les parasites électro- magnétiques ou supprimer les sources parasites. 	
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	
113	Alarme	F>ROM failure in transmitter electronic.	20	0	 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	1
121	Alarme	F>Checksum error in factory segment of EEPROM	23	0	 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	5
122	Alarme	F>Sensor not connected	20	7	 Câble de liaison capteur - électronique principale interrompu. 	 Vérifier le câble de liaison et le réparer le cas échéant. 	14
					 Les effets électromagnétiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéristiques techniques. (→ Voir chap. 10.) 	 Bloquer les parasites électromagnétiques ou supprimer la source parasite. 	
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	
					- Capteur défectueux.	– Remplacer le capteur.	
130	Alarme	F>EEPROM is defect.	23	0	 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	11
131	Alarme	F>Checksum error in EEPROM: min/max segment	23	0	 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	9
133	Alarme	F>Checksum error in History EEPROM	23	0	 Une erreur est survenue lors de l'écriture. 	 Procéder à un reset (code 7864) et réétalonner l'appareil. 	8
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	
135	Alarme	F>Checksum error in EEPROM FF segment	23	0	 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	10
703	Alarme	F>Measurement error	20	0	 Défaut dans l'électronique principale. 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'ali- mentation. 	24
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique prin- cipale. 	

Code de diagnos- tic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
705	Alarme	F>Measurement error	20	0	 Défaut dans l'électronique principale. 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'ali- mentation. 	23
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique prin- cipale. 	
716	Alarme	F>Process membrane broken	20	0	- Capteur défectueux.	 Remplacer le capteur. Réduire la pression. 	26
725	Alarme	F>Sensor connection error, cycle disturbance	20	0	 Les effets électromagnétiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéristiques techniques. (→ Voir chap. 10.) Tige filetée desserrée. 	 Bloquer les parasites électro- magnétiques ou supprimer la source parasite. Resserrer la vis sans tête avec 1 Nm (0.74 lbf ft) (voir 	27
					 Capteur ou électronique principale défectueux. 	chap. 4.4.8).Remplacer le capteur ou l'électronique principale.	
728	Alarme	F>RAM error	20	0	 Défaut dans l'électronique principale. 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'ali- mentation. 	2
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique prin- cipale. 	
729	Alarme	F>RAM error	20	0	 Défaut dans l'électronique principale. 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'ali- mentation. 	3
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique prin- cipale. 	
736	Alarme	F>RAM error	20	0	 Défaut dans l'électronique principale. 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'ali- mentation. 	4
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique prin- cipale. 	
737	Alarme	F>Measurement error	20	0	 Défaut dans l'électronique principale. 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'ali- mentation. 	22
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique prin- cipale. 	
738	Alarme	F>Measurement error	20	0	 Défaut dans l'électronique principale. 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'ali- mentation. 	21
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique prin- cipale. 	
739	Alarme	F>Measurement error	20	0	 Défaut dans l'électronique principale. 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'ali- mentation. 	25
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique prin- cipale. 	
742	Alarme	F>Sensor connection error (upload)	20	0	 Les effets électromagnétiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéristiques tech- niques. (→ Voir chap. 10.) Ce message n'apparaît normalement que brièvement. 	 Attendre quelques minutes. Procéder à un reset (code 7864) et réétalonner l'appareil. 	20
					 Câble de liaison capteur - élec- tronique principale interrompu. 	 Vérifier le câble de liaison et le réparer le cas échéant. 	
					 Capteur défectueux. 	– Remplacer le capteur.	

Code de diagnos- tic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
743	Alarme	F>Electronic PCB error during initialization	20	7	 Les effets électromagnétiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéristiques tech- niques. (→ Voir chap. 10.) Ce message n'apparaît norma- lement que brièvement. 	 Attendre quelques minutes. Redémarrer l'appareil. Faire un reset (Code 62). 	15 / 16
					 Électronique principale défec- tueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	
744	Alarme	F>Main electronic PCB error	20	0	 Les effets électromagnétiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéristiques tech- niques. (→ Voir chap. 10.) 	 Redémarrer l'appareil. Faire un reset (Code 62). Bloquer les parasites électromagnétiques ou supprimer la source parasite. 	12
					 Électronique principale défec- tueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	
747	Alarme	F>Sensor software not compatible to electronics	17	0	 Capteur pas adapté à l'appareil (plaque signalétique électro- nique). 	 Remplacer le capteur par un autre mieux approprié. 	18
748	Alarme	F>Memory failure in signal processor	20	7	 Les effets électromagnétiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéristiques tech- niques. (→ Voir chap. 10.) 	 Bloquer les parasites électromagnétiques ou supprimer la source parasite. 	17
					 Électronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	

9.5.2 Contrôle de fonctionnement (C)

Code de diagnostic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
106	Avertis.	C>Downloading - please wait	17	0	– Download en cours.	– Attendre la fin du download.	61
602	Avertis.	C>Linearization curve not monotone	19	0	 Le tableau de linéarisation n'est pas monotone croissant. 	 Compléter ou corriger le tableau de linéarisation. Ensuite, reprendre de nouveau le tableau de linéarisation. 	67
604 Av	Avertis.	C>Linearization table invalid. Min. 2 points.	19	0	Remarque ! À partir de la version pas d'étendue min. pour les p	de software "03.00.00.xx", il n'y a oints Y.	
					 Le tableau de linéarisation a moins de 2 points. 	 Compléter le tableau de linéarisation. Effectuer une nouvelle fois la linéarisation, si nécessaire. Corriger le tableau de linéarisation et le reprendre. 	68
613	Avertis.	C>Simulation is active	17	0	 La simulation est activée, c'est-à-dire que l'appareil n'est pas en train de mesurer. 	– Désactiver la simulation.	70
701	Avertis.	C>Adjustment outside sensor nominal range	17	0	 L'ajustage réalisé provoquerait un dépassement par excès ou par défaut de la gamme nominale du capteur. 	– Réétalonner l'appareil.	63
704	Alarme	C>Measurement error	20	7	 Défaut dans l'électronique principale. Électronique principale 	 Déconnecter brièvement l'appareil de la tension d'alimentation. Remplacer l'électronique 	13
					défectueuse.	principale.	

Code de diagnostic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
707	Alarme	C>X-VAL. (TAB_XY_VALUE) of lin. table out of edit limits	18	0	 Au moins une VALEUR X (TAB_XY_VALUE) du tableau de linéarisation est inférieure à la valeur pour SCALE_IN, EU_0/HYDR. PRESS MIN. or LINEAR_LEVEL_MIN/MIN. LEVEL ou supérieure à la valeur pour SCALE_IN, EU_100/HYDR. PRESS. MAX. or LINEAR_LEVEL_MAX/ HEIGHT MAX. 	 Réétalonner l'appareil (→ Voir le manuel de mise en service BA00303P, description des paramètres, chapitre 5). 	45
710	Avertis.	B>Set span too small. Not allowed	18	0	 Les valeurs de l'étalonnage (p. ex. début et fin d'échelle) sont trop rapprochées. 	 Ajuster l'étalonnage en fonction du capteur (→ voir le manuel de mise en service BA00303P, description du paramètre CAL_MIN_SPAN/ MINIMUM SPAN). 	60
					 Le capteur a été remplacé et la configuration spécifique au client n'est pas adaptée au capteur. 	 Adapter l'étalonnage au capteur. Remplacer le capteur par un autre mieux approprié. 	
					– Download incorrect effectué.	 Vérifier le paramétrage et répéter le download. 	
711	Alarme	C>LRV or URV out of edit limits	18	0	 Les valeurs de début d'échelle et/ou de fin d'échelle dépassent par excès ou par défaut les limites de la gamme du capteur. 	 Régler à nouveau le début/la fin d'échelle en fonction du capteur. Tenir compte de la correction de position. 	37
					 Le capteur a été remplacé et la configuration spécifique au client n'est pas adaptée au capteur. 	 Régler à nouveau le début/la fin d'échelle en fonction du capteur. Tenir compte de la correction de position. Remplacer le capteur par un autre mieux approprié. 	
					 Download incorrect effectué. 	 Vérifier le paramétrage et répéter le download. 	
713	Alarme	C>100% POINT (LEVEL_100_PERCEN T_VALUE) level out of edit limits	18	0	 Le capteur a été remplacé. 	– Réétalonner l'appareil.	46
719	Alarme	C>Y-VAL (TAB_XY_VALUE) of lin. table out of edit limits	19	0	 Au moins une VALEUR Y (TAB_XY_VALUE) du tableau de linéarisation est inférieure à SCALE_OUT, EU_0/TANK CONTENT MIN. ou supérieure à SCALE_OUT, EU_100/ TANK CONTENT MAX. 	 Réétalonner l'appareil. (→ Voir le manuel de mise en service BA00303P, description des paramètres, chapitre 5). 	47
721	Alarme	C>ZERO POSITION (LEVEL OFFSET) level out of edit limits	18	0	 LEVEL MIN (LINEAR_LEVEL_MIN) ou LEVEL MAX (LINEAR_LEVEL_MAX) a été modifié. 	 Procéder à un reset (code 2710) et réétalonner l'appareil. 	48
722	Alarme	C>EMPTY CALIB. (SCALE_OUT, EU_0) or FULL CALIB. (SCALE_OUT, EU_100) out of edit limits	18	0	 LINEAR_LEVEL_MIN/LEVEL MIN ou LINEAR_LEVEL_MAX/ LEVEL MAX a été modifié. 	 Procéder à un reset (code 2710) et réétalonner l'appareil. 	49/50

Code de diagnostic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
723	Alarme	C>MAX. FLOW (SCALE_OUT, EU_100) out of edit limits	18	0	 FLOW_TYPE/FLOW-MEAS. TYPE a été modifié. 	– Réétalonner l'appareil.	51
741	Alarme	C>TANK HEIGHT (LEVEL_TANK_ HEIGHT) out of edit limits	18	0	 LINEAR_LEVEL_MIN/LEVEL MIN ou LINEAR_LEVEL_MAX/ LEVEL MAX a été modifié. 	 Procéder à un reset (code 2710) et réétalonner l'appareil. 	52
746	Avertis.	C>Sensor connection error - initializing	20	0	 Les effets électromagné- tiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéris- tiques techniques. (→ Voir chap. 10.) Ce mes- sage n'apparaît normalement que brièvement. Présence d'une dépression ou d'une surpression 	 Attendre quelques minutes. Redémarrer l'appareil. Faire un reset (Code 7864). Bloquer les parasites électromagnétiques ou supprimer la source parasite. Réduire ou augmenter la pression 	28
750	Avertis.	C>Configuration not permitted	18	0	 Des options pour la configuration de l'appareil ont été sélectionnées au moyen du profil de configuration, mais ces options ne sont pas adaptées les unes aux autres. Par exemple, si l'option "1" (tableau de linéarisation) a été sélectionnée pour LIN_TYPE et que l'unité "1347 (m³/s)" a été sélectionnée pour PRIMARY_VALUE_UNIT. 	 Vérifier la configuration. Procéder à un reset (code 7864) et réétalonner l'appareil. 	53

9.5.3 Maintenance nécessaire (M)

Code de diagnostic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
102	Avertis.	M>Checksum error in EEPROM: peakhold segment	23	0	 Électronique principale défectueuse. Une mesure normale peut se poursuivre tant que la fonction de suivi de mesure n'est pas nécessaire. 	– Remplacer l'électronique principale.	62
116	Avertis.	M>Download error, repeat download	17	0	 Le fichier est corrompu. Pendant le download, les données ne sont pas correcte- ment transmises au proces- seur, p. ex. en raison de con- nexions de câbles ouvertes, de pics (ondulation) sur la ten- sion d'alimentation ou d'effets électromagnétiques. 	 Utiliser un autre fichier. Vérifier le câble de liaison PC transmetteur. Bloquer les parasites électromagnétiques ou supprimer les sources parasites. Procéder à un reset (code 7864) et réétalonner l'appareil. Répéter le download. 	38
134	Avertis.	M>EEPROM lifetime WARNING	17	0	 Écriture trop fréquente dans l'EEPROM. 	 Réduite l'accès en écriture à l'EEPROM. 	65
700	Avertis.	M>Last configuration not stored	23	0	 Lors de l'écriture ou la lecture de données de configuration une erreur s'est produite ou la tension d'alimentation a été interrompue. 	 Procéder à un reset (code 7864) et réétalonner l'appareil. 	63
					 Electronique principale défectueuse. 	 Remplacer l'électronique principale. 	
702	Avertis.	M>HistoROM data not consistent	17	0	 Les données n'ont pas été écrites correctement dans l'HistoROM, p. ex. si l'HistoROM a été retiré pen- dant une procédure d'écriture. HistoROM ne contient pas de données. 	 Répéter l'upload. Procéder à un reset (code 7864) et réétalonner l'appareil. Copier les données correspon- dantes dans l'HistoROM. (→	64
706	Avertis.	M>Configuration in HistoROM and device not identical.	23	0	 Configuration (paramètres) dans l'HistoROM et dans l'appareil sont différentes. 	 Copier les données de l'appareil dans l'HistoROM. (→ ■ 45, chap. 6.6.1 "Copie de données de configuration".) Copier les données de l'HistoROM dans l'appareil. (→ ■ 45, chap. 6.6.1 "Copie de données de configuration".) Tant que l'HistoROM et l'appareil possèdent des versions de soft différentes, le message n'est pas effacé. Le message est effacé lorsque les données sont copiées de l'appareil dans l'HistoROM. Les codes reset de l'appareil tels que 1 ou 40864 n'ont aucun effet sur l'HistoROM. Cela signifie que si l'on effectue un reset, les configurations dans l'HistoROM et dans l'Appareil peuvent ne pas être identiques. 	69

Code de diagnostic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
740	Alarme/ Avertis.	M>Calculation overflow, bad configuration	20	7	 Mesure de niveau Niveau : la pression mesurée est passée sous la valeur pour SCALE_IN, EU_0/HYDR. PRESS. MIN. ou a dépassé la valeur pour SCALE_IN, EU_100/HYDR. PRESS MAX. Mode de mesure de niveau : le niveau mesuré n'a pas atteint la valeur LEVEL MIN ou a dépassé la valeur LEVEL MAX. 	 Contrôler la configuration et réétalonner si nécessaire. Sélectionner un appareil avec une gamme de mesure appropriée. Vérifier la configuration et réétalonner l'appareil si nécessaire (→ voir le manuel de mise en service BA00303P, description du paramètre LEVEL MIN.). 	29
745	Avertis.	M>Sensor data unknown	17	0	 Capteur pas adapté à l'appareil (plaque signalétique électronique). L'appareil continue de mesurer. 	 Remplacer le capteur par un autre mieux approprié. 	66

9.5.4 Hors spécification (S)

Code de diagnostic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
115	Alarme/ Avertis.	S>Sensor overpressure	17	0	 Pression trop forte (en dehors de la plage). 	 Réduire la pression jusqu'à ce que le message s'efface. 	31
					 Capteur défectueux. 	 Remplacer le capteur. 	
120	Alarme/ Avertis.	S>Sensor low pressure	17	0	 Pression trop faible (en dehors de la plage). 	 Augmenter la pression jusqu'à ce que le message s'efface. 	32
					 Capteur défectueux. 	– Remplacer le capteur.	
715	Alarme/ Avertis.	S>Sensor over temperature	17	7	 La température mesurée dans le capteur est supérieure à la température nominale supé- rieure du capteur. (→ Voir également le manuel de mise en service BA00303P, description du paramètre TEMPERATURE_1 _SENSOR_LIMIT_HIGH/ Tmax SENSOR ou le présent manuel de mise en service 	 Réduire la température du process/température ambiante. 	34
					 Download incorrect effectué. 	 Vérifier le paramétrage et répéter le download. 	
717	Alarme/ Avertis.	S>Transmitter over temperature	17	0	 La température mesurée dans l'électronique est supérieure à la température nominale supérieure de l'électronique (+88 °C (+190 °F)). 	 Réduire la température ambiante. Várifiar la paramátroge et 	36
					- Download incorrect effectue.	répéter le download.	

Code de diagnostic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
718	Alarme/ Avertis.	S>Transmitter under temperature	17	0	 La température mesurée dans l'électronique est inférieure à la température nominale inférieure de l'électronique (-43 °C (-45 °F)). 	 Augmenter la température ambiante. Isoler l'appareil le cas échéant. 	37
					– Download incorrect effectué.	 Vérifier le paramétrage et répéter le download. 	
720	Alarme/ Avertis.	S>Sensor under temperature	17	0	 La température mesurée dans le capteur est inférieure à la température nominale inférieure du capteur (→ voir le manuel de mise en service BA00303P, description du paramètre TEMPERATURE_1 _SENSOR_LIMIT_LOW/Tmin SENSOR). 	 Augmenter la température de process/température ambiante. 	35
					– Download incorrect effectué.	 Vérifier le paramétrage et répéter le download. 	
					 Contact du câble capteur instable 	 Attendre un bref instant et assurer une liaison stable ou éviter un tel contact. 	
726	Alarme/ Avertis.	S>Sensor temperature error - overrange	20	7	 Les effets électromagné- tiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéris- tiques techniques. (→ Voir chap. 10.) 	 Bloquer les parasites électromagnétiques ou supprimer la source parasite. 	33
					 Température de process se situe en dehors de la gamme admissible. 	 Vérifier la température existante, le cas échéant l'augmenter ou la réduire. 	
					 Capteur défectueux. 	 Si la température de process se situe dans la gamme admissible, remplacer le capteur. 	
727	Alarme/ Avertis.	S>Sensor pressure error - overrange	20	7	 Les effets électromagné- tiques sont supérieurs à ceux indiqués dans les caractéris- tiques techniques. (→ Voir chap. 10.) 	 Bloquer les parasites électromagnétiques ou supprimer la source parasite. 	30
					 Pression se situe en dehors de la gamme admissible. 	 Vérifier la pression existante, le cas échéant l'augmenter ou la réduire. 	
					– Capteur défectueux.	 Si la pression se situe dans la gamme admissible, remplacer le capteur. 	
730	Alarme/ Avertis.	S>Pmin ALARM WINDOW (PRESSURE_1_USER_ LOW_LIMIT) undershot	19	0	 La valeur mesurée de pression est passée sous la valeur spécifiée pour le paramètre PRESSURE_1_USER_ LOW_LIMIT/ Pmin ALARM WINDOW. 	 Vérifier l'installation/la mesure de pression. Changer la valeur pour PRESSURE_1_ USER_LOW_LIMIT/ Pmin ALARM WINDOW si nécessaire. (→ Voir également le manuel de mise en service BA00303P, description des paramètres ou le présent manuel de mise en service) 	55
					 Contact du câble capteur instable 	 Attendre un bref instant et assurer une liaison stable ou éviter un tel contact. 	

Code de diagnostic	Mode de sécurité	Message/ Description	XD_ ERROR Value Bit	BLOCK_ ERROR Value Bit	Cause	Mesure	Prio- rité
731	Alarme/ Avertis.	S>Pmax ALARM WINDOW (PRESSURE_1_UER_ HIGH_LIMIT) overshot	19	0	 La valeur mesurée de pression a dépassé la valeur spécifiée pour le paramètre PRESSURE_1_USER_ HIGH_LIMIT/ Pmax ALARM WINDOW. 	 Vérifier l'installation/la mesure de pression. Changer la valeur pour PRESSURE_1_USER_HIGH_ LIMIT/ Pmax ALARM WINDOW si nécessaire. (→ Voir également le manuel de mise en service BA00303P, description des paramètres ou le présent manuel de mise en service) 	54
732	Alarme/ Avertis.	S>Tmin ALARM WINDOW (TEMPERATURE_1_ USER_LOW_LIMIT) undershot	19	0	 La valeur mesurée de température est passée sous la valeur spécifiée pour le paramètre TEMPERATURE_1_ USER_LOW_LIMIT/ Tmin ALARM WINDOW. 	 Vérifier l'installation/la mesure de température. Changer la valeur pour TEMPERATURE_1_ USER_LOW_LIMIT/ Tmin ALARM WINDOW si nécessaire. (→ Voir également le manuel de mise en service BA00303P, description des paramètres ou le présent manuel de mise en service) 	57
					 Contact du câble capteur instable 	 Attendre un bref instant et assurer une liaison stable ou éviter un tel contact. 	
733	Alarme/ Avertis.	S>Tmax ALARM WINDOW (TEMPERATURE_1_ USER_HIGH_LIMIT) overshot	19	0	 La valeur mesurée de température a dépassé la valeur spécifiée pour le paramètre TEMPERATURE_1_ USER_HIGH_LIMIT/ Tmax ALARM WINDOW. 	 Vérifier l'installation/la mesure de température. Changer la valeur pour TEMPERATURE_1_ USER_HIGH_LIMIT/ Tmax ALARM WINDOW si nécessaire. (→ Voir également le manuel de mise en service BA00303P, description des paramètres ou le présent manuel de mise en service) 	56

9.6 Comportement des sorties en cas de défaut

L'appareil fait la distinction entre le comportement de sortie en état d"Alarme", d"Avertissement" et de "Défaut".

→ Voir le tableau suivant et → 1 76, chap. 9.2 "Information de diagnostic dans l'affichage local". Certains problèmes peuvent être affectés à l'état "GOOD" via la communication FF, voir chap. 9.4.1.

Sortie	A (Alarme)	W (Avertissement)	E (Défaut : Alarme/Avertis.)
FOUNDATION Fieldbus	La variable de process concernée est transmise avec l'état BAD.	L'appareil continue de mesurer. La variable de process concernée est transmise avec l'état UNCERTAIN.	Pour ce type de message, on peut spécifier si l'appareil doit réagir comme face à une alarme ou comme face à un avertissement. Voir la colonne "Alarme" ou "Avertissement" correspondante (→ Voir le manuel de mise en service BA00303P, description des paramètres), paramètre REACTION_ON_ ALARM_NR/SELECT ALARM TYPE). L'état GOOD peut également être affecté à une défaut individuel via les paramètres FF912_STATUS_SELECT_1 à FF912_STATUS_SELECT_131.
Afficheur local	 Les valeurs mesurées et messages sont affichés en alternance Affichage des valeurs mesurées : le symbole a est affiché en permanence. Affichage de messages : A ± nombre à 3 chiffres tel que A122 	 Les valeurs mesurées et messages sont affichés en alternance Affichage des valeurs mesurées : le symbole 1 clignote. Affichage des messages : W + nombre à 3 chiffres tel que W613 et 	 Les valeurs mesurées et messages sont affichés en alternance Affichage des valeurs mesurées : voir la colonne "Alarme" ou "Avertissement" correspondante Affichage des messages : E + nombre à 3 chiffres tel que E713 et
	et - Description	- Description	– Description
Configuration à distance (programme de confi- guration FF/FieldCare)	En cas d'alarme, le paramètre ALARM STATUS/ALARM_STATUS ¹⁾ indique un nombre à 3 digits comme p. ex. 122 pour "Sensor connection error, incorrect data".	En cas d'avertissement, le paramètre ALARM_STATUS ¹ indique un nombre à 3 digits comme p. ex. 613 pour "Simulation is active".	En cas de défaut, le paramètre ALARM_STATUS ¹ indique un nombre à 3 digits comme p. ex. 731 pour "Pmax ALARM WINDOW undershot".

1) Programme de configuration FF : Diagnostic Transducer Block. Chemin de menu FieldCare : OPERATING MENU → MESSAGES

9.6.1 Analog Input Block

Si l'Analog Input Block reçoit une valeur d'entrée ou de simulation avec l'état BAD, l'Analog Input Block utilise le mode de sécurité défini dans le paramètre FSAFE_TYPE¹.

Les options suivantes sont disponibles à l'aide du paramètre FSAFE_TYPE :

- Last Good Value
- La dernière valeur valide est utilisée pour le traitement ultérieur avec l'état UNCERTAIN. • Fail SafeValue
- La valeur spécifiée au moyen du paramètre FSAFE_VALUE¹ est utilisée pour le traitement ultérieur avec l'état UNCERTAIN.
- Wrong Value

La valeur actuelle est utilisée pour la suite du traitement avec l'état BAD.

Réglage par défaut :

- FSAFE_TYPE : FsafeValue
- FSAFE_VALUE: 0

Le mode de sécurité est également activé lorsque l'option "Out of Service" a été sélectionnée à l'aide du paramètre MODE_BLK , élément "Target".

1 Ces paramètres ne sont pas disponibles au moyen du programme de configuration FieldCare.

9.7 Confirmation de messages

En fonction des réglages pour les paramètres ALARM_HOLD_ON_TIME/ALARM DISPL. TIME et ACKNOWLEDGE_ALARM_MODE/ACK. ALARM MODE, les mesures suivantes sont à prendre pour effacer un message :

Réglages ¹⁾	Mesures
 ALARM_HOLD_ON_TIME/ ALARM DISPL. TIME = 0 s ACKNOWLEDGE_ALARM_MODE /ACK. ALARM MODE = Off 	– Supprimer la cause à l'origine du message (voir également chap. 9.5).
 ALARM_HOLD_ON_TIME/ ALARM DISPL. TIME > n s ACKNOWLEDGE_ALARM_MODE /ACK. ALARM MODE = Off 	 Supprimer la cause à l'origine du message (voir également chap. 9.5). Attendre le temps de maintien de l'alarme.
 ALARM_HOLD_ON_TIME/ ALARM DISPL. TIME = 0 s ACKNOWLEDGE_ALARM_MODE /ACK. ALARM MODE = On 	 Supprimer la cause à l'origine du message (voir également chap. 9.5). Confirmer le message par le biais du paramètre ACKNOWLEDGE_ALARM/ACK. ALARM.
 ALARM_HOLD_ON_TIME/ ALARM DISPL. TIME > n s ACKNOWLEDGE_ALARM_MODE /ACK. ALARM MODE = On 	 Supprimer la cause à l'origine du message (voir également chap. 9.5). Confirmer le message par le biais du paramètre ACKNOWLEDGE_ALARM/ACK. ALARM. Attendre le temps de maintien de l'alarme. Si le temps de maintien de l'alarme est écoulé entre l'apparition d'un message et l'acquittement, le message est effacé immédiatement après l'acquittement.

1) Programme de configuration FF : les paramètres sont dans les Diagnostic Transducer Blocks. FieldCare: chemin de menu pour ALARM DISPL. TIME et ACK. ALARM MODE: OPERATING MENU \rightarrow DIAGNOSTICS \rightarrow MESSAGES

9.8 Réparation

Selon le concept de réparation Endress+Hauser, les appareils de mesure sont de construction modulaire et les réparations peuvent également être effectuées par le client ($\rightarrow \textcircled{B}$ 92 "Pièces de rechange").

- Pour les appareils certifiés, voir le chapitre "Réparation d'appareils certifiés Ex".
- Pour plus d'informations sur le service et les pièces de rechange, contacter le SAV Endress+Hauser. (→ Voir www.endress.com/worldwide.)

9.9 Réparation des appareils certifiés Ex

AVERTISSEMENT

Toute réparation incorrecte peut compromettre la sécurité électrique ! Risque d'explosion !

Lors de réparations d'appareils certifiés Ex, il faut tenir compte de ce qui suit :

- Les réparations sur les appareils certifiés Ex doivent être effectuées par des collaborateurs du SAV Endress+Hauser ou par un personnel spécialisé conformément à la réglementation nationale.
- Il faut obligatoirement respecter les normes et les directives nationales en vigueur pour les zones explosibles, ainsi que les conseils de sécurité et les certificats.
- Seules des pièces de rechange provenant d'Endress+Hauser doivent être utilisées.
- Lors de la commande de pièces de rechange, contrôler la désignation de l'appareil sur la plaque signalétique. Les pièces ne doivent être remplacées que par des pièces identiques.
- Les électroniques ou capteurs déjà utilisés dans un appareil de mesure standard ne doivent pas être utilisés comme pièces de rechange pour un appareil certifié.
- Les réparations doivent être effectuées conformément aux instructions. Après une réparation, l'appareil doit satisfaire les tests prescrits.
- Un appareil certifié ne peut être converti en une autre version certifiée que par Endress+Hauser.

9.10 Pièces de rechange

- Certains composants remplaçables de l'appareil de mesure sont identifiés au moyen d'une plaque signalétique de pièce de rechange. Celle-ci comprend des informations sur les pièces de rechange.
- Toutes les pièces de rechange relatives à l'appareil de mesure, références de commande incluses, sont répertoriées dans W@M Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer) et peuvent être commandées ici. Les utilisateurs peuvent également télécharger les Instructions de montage associées, si disponibles.

i

Numéro de série de l'appareil de mesure :

- Situé sur l'appareil et la plaque signalétique de pièce de rechange.
- Peut être consulté par le biais du paramètre "DEVICE SERIAL NO." se trouvant dans le sousmenu "TRANSMITTER DATA".

9.11 Retours de matériel

En cas de réparation, étalonnage en usine, erreur de livraison ou de commande, l'appareil de mesure doit être retourné. En tant qu'entreprise certifié ISO et sur la base de directives légales, Endress+Hauser est tenu de traiter d'une certaine manière les produits retournés ayant été en contact avec des substances de process.

Afin d'assurer un retour sûr, rapide et réalisé dans les règles de l'art de l'appareil : tenir compte de la procédure et des conditions figurant sur la page www.services.endress.com/ return-material du site web Endress+Hauser.

9.12 Mise au rebut

Lors de la mise au rebut, veiller à séparer et traiter les matériaux des composants de l'appareil en conséquence.

9.13 Historique du software

Date	Version de software	Modifications du software
03.2005	02.00.zz	Software d'origine.
		Compatible avec : - Pack ToF Tool Field Tool version 2.04 ou plus récente
08.2008	03.00.zz	Compatible avec : - FieldCare version 2.15.00
01.2013	04.00.zz	Intégration de la spécification FF912 Field Diagnostic Profile

10 Caractéristiques techniques

Pour les caractéristiques techniques, voir l'Information technique Cerabar S TI00383P.

11 Annexe

11.1 Affectation des noms de paramètres anglais sur l'afficheur local

Display ID	German parameter name	English parameter name
001	EINHEIT DICHTE	DENSITY UNIT
003	EINHEIT HÖHE	HEIGHT UNIT
004	ABGLEICH VOLL – QUICK SETUP	FULL CALIB. – QUICK SETUP
004	ABGLEICH VOLL – Füllstandwahl "Füllstd. Easy Druck"	FULL CALIB. – "Level easy pressure" level selection
004	ABGLEICH VOLL – Füllstandwahl "Füllstd. Easy Höhe"	FULL CALIB. – "Level easy height" level selection
005	DRUCK VOLL	FULL PRESSURE
006	HÖHE VOLL	FULL HEIGHT
007	DICHTE ABGLEICH	ADJUST DENSITY
008	ABGLEICHMODUS – Füllstandwahl "Füllstd. Easy Druck"	CALIBRATION MODE – "Level easy pressure" level selection
008	ABGLEICHMODUS – Füllstandwahl "Füllstd. Easy Höhe"	CALIBRATION MODE – "Level easy height" level selection
009	HÖHE LEER	EMPTY HEIGHT
010	ABGLEICH LEER – QUICK SETUP	EMPTY CALIB. – QUICK SETUP
010	ABGLEICH LEER – Füllstandwahl "Füllstd. Easy Druck"	EMPTY CALIB. – "Level easy pressure" level selection
010	ABGLEICH LEER – Füllstandwahl "Füllstd. Easy Höhe"	EMPTY CALIB. – "Level easy height" level selection
011	DRUCK LEER	EMPTY PRESSURE
014	DOWNLOADFUNKTION	DOWNLOAD SELECT
020	FÜLLSTANDWAHL	LEVEL SELECTION
023	AUSGABEEINHEIT – Füllstandwahl "Füllstd. Easy Druck"	OUTPUT UNIT – "Level easy pressure" level selection
023	AUSGABEEINHEIT – Füllstandwahl "Füllstd. Easy Höhe"	OUTPUT UNIT – "Level easy height" level selection
025	DICHTE PROZESS	PROCESS DENSITY
046	DIAGNOSE CODE	ALARM STATUS
047	RÜCKSETZEN	ENTER RESET CODE
048	FREIGABECODE	INSERT PIN NO
050	FÜLLSTAND V. LIN	LEVEL BEFORE LIN
060	EINHEIT DRUCK	PRESS. ENG. UNIT
075	BEN. EINHEIT P	CUSTOMER UNIT P
079	SPRACHE	LANGUAGE
247	WERT DÄMPFUNG	DAMPING VALUE

Display ID	German parameter name	English parameter name
250	SERIENNR SENSOR	SENSOR SER No
264	SOFTWARE VERSION	SOFTWARE VERSION
266	HARDWARE REV.	HARDWARE REV.
301	DRUCK GEMESSEN – Betriebsart "Druck"	PRESSURE – "Pressure" measuring mode
	DRUCK GEMESSEN – Betriebsart "Füllstand"	PRESSURE – "Level" measuring mode
311	MAX. DURCHFLUSS	MAX. FLOW
313	EINHEIT VOLUMEN – Füllstandtyp "Linear"	UNIT VOLUME – "Linear" level mode
	EINHEIT VOLUMEN – Füllstandtyp "Druck mit Kennlinie"	UNIT VOLUME – "Pressure linearized" level mode
	EINHEIT VOLUMEN – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	UNIT VOLUME – "Height linearized" level mode
314	ABGLEICH LEER – QUICK SETUP	EMPTY CALIB. – QUICK SETUP
	ABGLEICH LEER – Füllstandtyp "Linear"	EMPTY CALIB. – "Linear" level mode
	ABGLEICH LEER – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	EMPTY CALIB. – "Height linearized" level mode
315	ABGLEICH VOLL – QUICK SETUP	FULL CALIB. – QUICK SETUP
	ABGLEICH VOLL – Füllstandtyp "Druck mit Kennlinie"	FULL CALIB. – "Pressure linearized" level mode
814	ABGLEICH VOLL – Füllstandtyp "Hohe mit Kennlinie"	FULL CALIB. – "Height linearized" level mode
316	DICHTE ABGLEICH – Fullstandtyp "Linear"	ADJUST DENSITY – "Linear" level mode
	DICHTE ABGLEICH – Fullstandtyp Hone mit Kenninne	ADJUST DENSITY - Height linearized level mode
317	FAKT BEN FINH D	CUST UNIT FACT D
318	TEMP FINHEIT - Betriebsart "Druck"	TEMP ENG LINIT - "Pressure" measuring mode
510	TEMP EINHEIT – Betriebsart "Füllstand"	TEMP ENG UNIT – "Level" measuring mode
	TEMP. EINHEIT – Betriebsart "Durchfluss"	TEMP. ENG. UNIT – "Flow" measuring mode
319	LAGEOFFSET	CALIB. OFFSET
329	FAKT. BEN. EINH. S1	FACT. U.U. TOTAL.1
330	FAKT. BEN. EINH. S2	FACT. U.U. TOTAL.2
332	Pmin PROZESS	Pmin ALARM WINDOW
333	Pmax PROZESS	Pmax ALARM WINDOW
334	Tmin PROZESS	Tmin ALARM WINDOW
335	Tmax PROZESS	Tmax ALARM WINDOW
336	ALARMVERZÖGERUNG	ALARM DELAY
339	KONTRAST ANZEIGE	DISPLAY CONTRAST
350	GERATEBEZEICHNG	DEVICE DESIGN.
352	KONFIG ZAHLER	CONFIG RECORDER
354	SERIENNR IRANSM.	DEVICE SERIAL NO.
259	TEMP ELEKTRONIK	Allowed Min, TEMP
359	Tmax FI FKTRONIK	Allowed Max TEMP
360	MAT ANSCHI +	MAT PROC CONN +
361	MAT. ANSCHL	MAT. PROC. CONN
362	MAT. DICHTUNG	SEAL TYPE
363	SCHREIBSCHUTZ HW	DIP STATUS
365	MAT. MEMBRAN	MAT. MEMBRANE
366	FÜLLÖL	FILLING FLUID
367	TEMP. SENSOR	SENSOR TEMP.
368	Tmin SENSOR	Tmin SENSOR
369	Tmax SENSOR	Tmax SENSOR
370	TANKINHALT	TANK CONTENT
378	I ENDENZ MESSWERT	MEAS. VAL. TREND
202		COUNTER: P > PIIIAX
206	MAXIMALER DRUCK	MAX. MEAS. PRESS.
389	BETRIEBSART	MEASURING MODE
392	ABGLEICHMODUS – Füllstandtyn "Linear"	CALIBRATION MODE - "Linear" level mode
	ABGLEICHMODUS – Füllstandtvp "Höhe mit Kennlinie"	CALIBRATION MODE – "Height linearized" level mode
397	TAB. EINGABEMODUS	LIN. EDIT MODE
401	MODUS ALARMQUIT.	ACK. ALARM MODE
404	ZÄHLER T > Tmax	COUNTER: T > Tmax
409	BETRIEBSSTUNDEN	OPERATING HOURS
413	SIMULATION	SIMULATION MODE
414	SIM. DRUCKWERT	SIM. PRESSURE
419	INHALT HAUPTZEIL	MAIN LINE CONT.
423	ANZ ALTERNIEREND	ALTERNATE DATA
434	DRUCK N. LAGEKOR – Betriebsart "Druck"	CORRECTED PRESS. – "Pressure" measuring mode
	DRUCK N. LAGEKOR – Betriebsart "Füllstand"	CORRECTED PRESS. – "Level" measuring mode
467	ZAHLER P < Pmin	COUNTER: P < Pmin
469	MINIMALER DRUCK	MIN. MEAS. PRESS.
471	MAXIMALE TEMP.	MAX. MEAS. TEMP.

Display	German parameter name	English parameter name
ID		
472	ZAHLER T < Tmin	COUNTER: T < Tmin
474	MINIMALE TEMP.	MIN. MEAS. TEMP.
476	SIM. FEHLERNR.	SIM. ERROR NO.
480		ALARM DISPL. TIME
482	LYP ANSCHLUSS	PROC. CONN. TYPE
484	LRL SENSOR	PRESS.SENS LULIM
482	URL SENSOR	PRESS.SENS HILLIWI
407	DCP COUNT TNTmax	DCR COUNT: TSTmax
400	MAX EL TEMD	PCB COUNT. 1/TIIIdX
497	PCB COUNT T <tmin< td=""><td>PCB COUNT: T < Tmin</td></tmin<>	PCB COUNT: T < Tmin
494	PCB MIN TEMP	PCB MIN TEMP
500	ALARM QUITTIEREN	ACK ALARM
549	MESSTABELLE (Anzeige)	MEASURING TABLE (display)
549	TABELLENEDITOR. ZEILEN-NR (Werte eingeben)	EDITOR TABLE. LINE-NUMB (enter values)
550	TABELLENEDITOR, X-WERT (Werte eingeben)	EDITOR TABLE, X-VAL. (enter values)
551	TABELLENEDITOR, Y-WERT (Werte eingeben)	EDITOR TABLE, Y-VAL. (enter values)
563	LAGESOLLWERT	POS. INPUT VALUE
564	LETZTE DIAG. CODE	LAST DIAG. CODE
570	Pmax ANSCHLUSS	Pmax PROC. CONN.
571	EINH. MASSEFLUSS	MASS FLOW UNIT
581	SENSORMESSTYP	SENSOR MEAS. TYPE
584	SENSOR DRUCK – Betriebsart "Druck"	SENSOR PRESSURE – "Pressure" measuring mode
	SENSOR DRUCK – Betriebsart "Füllstand"	SENSOR PRESSURE – "Level" measuring mode
591	MINIMALE SPANNE	MINIMUM SPAN
595	AUSWAHL ALARME	SELECT ALARMTYPE
600	AUSWAHL ALARME	SELECT ALARMTYPE
603	RESET MELDUNGEN	RESET ALL ALARMS
607	FAKT. BEN. EINH. V – Füllstandtyp "Linear"	CUST. UNIT FACT. V – "Linear" level mode
	FAKT. BEN. EINH. V – Füllstandtyp "Druck mit Kennlinie"	CUST. UNIT FACT. V – "Pressure linearized" level mode
	FAKT. BEN. EINH. V – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	CUST. UNIT FACT. V – "Height linearized" level mode
608	BEN. EINHEIT V – Füllstandtyp "Linear"	CUSTOMER UNIT V – "Linear" level mode
	BEN. EINHEIT V – Füllstandtyp "Druck mit Kennlinie"	CUSTOMER UNIT V – "Pressure linearized" level mode
	BEN. EINHEIT V – Fullstandtyp "Hohe mit Kennlinie"	CUSTOMER UNIT V – "Height linearized" level mode
609	FAKT. BEN. EINH. F	CUST. UNIT. FACT. F
610	BEN. EINHEITF	
079	MESSWERI - DIUCK	MEASURED VALUE - PIESSURE
685	LAGEKORREKTUR	POS ZERO ADILIST
688	FORMAT HALIPTZFII	MAIN DATA FORMAT
703	FAKT BEN FINH M - Füllstandtyn "Linear"	CUST UNIT FACT M – "Linear" level mode
105	FAKT. BEN. EINH. M – Füllstandtyp "Druck mit Kennlinie"	CUST. UNIT FACT. M – "Pressure linearized" level mode
	FAKT. BEN. EINH. M – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	CUST. UNIT FACT. M – "Height linearized" level mode
704	BEN. EINHEIT M – Füllstandtyp "Linear"	CUSTOMER UNIT M – "Linear" level mode
	BEN. EINHEIT M – Füllstandtyp "Druck mit Kennlinie"	CUSTOMER UNIT M – "Pressure linearized" level mode
	BEN. EINHEIT M – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	CUSTOMER UNIT M – "Height linearized" level mode
705	FAKT. BEN. EINH. H – Füllstandtyp "Linear"	CUST. UNIT FACT. H – "Linear" level mode
	FAKT. BEN. EINH. H – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	CUST. UNIT FACT. H – "Height linearized" level mode
706	BEN. EINHEIT H – Füllstandtyp "Linear"	CUSTOMER UNIT H – "Linear" level mode
	BEN. EINHEIT H – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	CUSTOMER UNIT H – "Height linearized" level mode
708	EINHEIT HÖHE – Füllstandtyp "Linear"	HEIGHT UNIT – "Linear" level mode
	EINHEIT HÖHE – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	HEIGHT UNIT – "Height linearized" level mode
709	EINHEIT MASSE – Füllstandtyp "Linear"	MASS UNIT – "Linear" level mode
	EINHEIT MASSE – Füllstandtyp "Druck mit Kennlinie"	MASS UNIT – "Pressure linearized" level mode
	EINHEIT MASSE – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	MASS UNIT – "Height linearized" level mode
710	DRUCK LEER – Füllstandtyp "Linear"	EMPTY PRESSURE – "Linear" level mode
	DRUCK LEER – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	EMPTY PRESSURE – "Height linearized" level mode
711	DRUCK VOLL – Füllstandtyp "Linear"	FULL PRESSURE – "Linear" level mode
	DRUCK VOLL – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	FULL PRESSURE – "Height linearized" level mode
712	FULLHOHE MAX.	LEVEL MAX.
713	TANKINHALT MAX.	TANK CONTENT MAX.
714	SIM. FULL. V. LIN.	SIM. LEVEL
715	SIM. TANKINHALT	SIM. TANK CONT.
717	MESSTABELLE (Auswahl)	MEASURING TABLE (selection)
718	FULLSTANDTYP	LEVEL MODE
755	FULLHOHE MIN.	LEVEL MIN.
759	TANKINHALT MIN.	TANK CONTENT MIN.

Display	German parameter name	English parameter name
ID		
761	HYDR. DRUCK MAX.	HYDR. PRESS MAX.
770	TABELLENEDITOR (Eingabe fortsetzen)	EDITOR TABLE (continue entries)
775	HYDR. DRUCK MIN.	HYDR. PRESS MIN.
804	MESSGR. LINEAR	LIN. MEASURAND
805	MESSGR. LINEARIS.	LINd. MEASURAND
806	MESSGR. KOMB.	COMB.MEASURAND
808	TABELLENAUSWAHL	TABLE SELECTION
809	TABELLENEDITOR (Tabelle auswählen)	EDITOR TABLE (select table)
810	DICHTE ABGLEICH – Füllstandtyp "Linear"	ADJUST DENSITY – "Linear" level mode
	DICHTE ABGLEICH – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	ADJUST DENSITY – "Height linearized" level mode
811	DICHTE PROZESS	PROCESS DENSITY
812	EINHEIT DICHTE – Füllstandtyp "Linear"	DENSITY UNIT – "Linear" level mode
	EINHEIT DICHTE – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie	DENSITY UNIT – "Height linearized" level mode
813	100% PUNKT – Füllstandtyp "Linear"	100 % POINT – "Linear" level mode
	100% PUNKT – Füllstandtyp "Höhe mit Kennlinie"	100 % POINT – "Height linearized" level mode
814	NULLPUNKTVERSATZ – Füllstandtyp "Linear"	ZERO POSITION – "Linear" level mode
	NULLPUNKTVERSATZ – Füllstandtyp "Höhe mit	ZERO POSITION – "Height linearized" level mode
015	Kennlinle	
815	I ANKBESCHREIBUNG	TANK DESCRIPTION
831	HistoROM VORHND.	HistoROM AVAIL.
832	HistoROM FUNKT.	HistoROM CONTROL
858	TANKVOLUMEN	TANK VOLUME
859	TANKHOHE	TANK HEIGHT
981	AI 3 OUT Value	AI 3 OUT Value
982	AI 2 OUT Value	AI 2 OUT Value
983	AI 1 OUT Value	AI 1 OUT Value
984	DEVICE ADDRESS	DEVICE ADDRESS
985	DD REVISION	DD REVISION
986	DEVICE REVISION	DEVICE REVISION
987	DEVICE ID	DEVICE ID

Index

Α

<u> </u>	
Adressage des appareils	31
Affectation des Transducer Blocks (CHANNEL)	34
Afficheur	24
Afficheur local	24
Architecture du système FOUNDATION Fieldbus	29

В

Blindage	22
Boîtier séparé, assemblage et montage	17

С

Configuration des blocs, état à la livraison	33
Configuration du réseau	30
Consignes de sécurité	. 6
Consommation de courant	22
Contenu de la livraison	. 8
Correction de position, FieldCare	56
Correction de position, programme de configuration	
FF	56
Correction de position, sur site	27

D

Déverrouillage	47
Dispositif pour la mesure de niveau	14

E

Élément de refroidissement, instructions de montage.	15
Éléments de configuration, fonction 27-	-28
Éléments de configuration, position	26

Η

Historique du software	93
HistoROM/M-DAT	44

I

```
Identification des appareils31Installation de mesure de pression12–14Instructions de montage pour les appareils avecséparateurs14Instructions de montage pour les appareils sansséparateurs11Isolation thermique15
```

Μ

Menu Quick Setup niveau	61
Menu Quick Setup pression (FieldCare)	57
Messages d'erreur	76
Mesure de niveau	59
Mesure de niveau, menu Quick Setup	61
Mesure de pression	57
Méthodes	40
Mise à l'échelle du paramètre OUT	63
Mise à la terre	22
Mises en garde	76
Modèle de bloc Cerabar S	31
Montage sur paroi	16

Montage sur tube1	6
-------------------	---

Ν

Nombre d'appareils	
--------------------	--

P

-	
Parafoudre	3
Paramètre CHANNEL	4
Pièces de rechange9	2
Plaque signalétique	8

R

21
10
18
49
92
92
49
92
19

S

Sécurité de fonctionnement
Sécurité du produit
Sécurité sur le lieu de travail 6
Sélection de la langue54
Sélection du mode de mesure54
Séparateurs, application de vide 15
Séparateurs, instructions de montage14
Simulation
Spécifications de câble 22
Stockage 10
Structure de menu
Suppression des défauts

Т

Tableaux des index	. 36
Tension d'alimentation	. 22
Touches de configuration, locales, fonction 27	-28
Touches, position	. 26

U

V

V	
Verrouillage	47
Z	
Zone explosible	. 7



www.addresses.endress.com

