Services

2024-12-27 Valido a partire dalla versione 01.07.zz (Firmware do dispositivo)

BA01462G/16/IT/08.24-00

71689722

Istruzioni di funzionamento **Proservo NMS83**

Misura nei serbatoi









Indice

1	Informazioni su questo documento	5
1.1 1.2	Funzione del documento	5
1.3 1.4	Documentazione	. 7
2	Istruzioni di sicurezza base	. 8
2.1 2.2 2.3	Requisiti per il personale	8 8 9
2.4 2.5	Sicurezza operativa	9 9
3	Descrizione del prodotto	11
3.1	Design del prodotto	11
4	Controllo alla consegna e	
	identificazione del prodotto	12
4.1 4.2 4.3	Controllo alla consegna Identificazione del prodotto Immagazzinamento e trasporto	12 12 14
5	Installazione	15
5.1 5.2 5.3	Requisiti	15 29 35
6	Connessione elettrica	37
6.1 6.2 6.3 6.4	Assegnazione dei morsetti Requisiti di collegamento Garantire il grado di protezione Verifica finale delle connessioni	37 57 58 58
7	Interfaccia operatore	59
7.1 7.2 7.3	Panoramica delle opzioni di funzionamento Struttura e funzioni del menu operativo Accesso al menu operativo tramite display	59 60
7.4	locale o separato e il modulo operativo Accesso al menu operativo tramite	61
7.5	l'interfaccia service e FieldCare Accedere al menu operativo tramite Tankvision Tank Scanner NXA820 e	73
	FieldCare	73
8	Integrazione di sistema	76
8.1	Panoramica dei file descrittivi del dispositivo (DTM)	76

9	Messa in servizio	77
Q 1	Tormini rolativi alla migura nol corbatojo	77
9.1	Impostazioni iniziali	70
9.4 0.2		70
9.5		00
9.4	Configurazione del misuratore	88
9.5	Configurazione dell'applicazione di misura nei	
	serbatoi	101
9.6	Impostazioni avanzate	125
9.7	Simulazione	125
9.8	Protezione delle impostazioni da accessi non	
	autorizzati	125
10	Funzionamento	126
10.1		100
10.1	Richiamare lo stato di biocco dei dispositivo .	120
10.2	Richiamare i valori misurati	126
10.3		127
10.4	Conferma delle tabelle del tamburo e di	
	densità mediante FieldCare	133
11	Diagnostica e ricerca guasti 1	136
111	Risoluzione dei problemi generali	136
11.1	Informazioni diagnostiche sul display locale	138
11.2	Informazioni diagnostiche in FieldCare	1/1
	Deperamice dei messeggi di diagnostice	141
11.4 11 г	Fanoralitica del messaggi di diagnostica	140
11.5		150
11.6	Reset del misuratore	150
11.7	Informazioni sul dispositivo	150
11.8	Versioni firmware	150
4.0		
12	Manutenzione	151
12.1	Task di manutenzione	151
12.2	Servizi Endress+Hauser	151
13	Rinarazione	152
12		
13.1	Informazioni generali sulle riparazioni	152
13.2	Parti di ricambio	153
13.3	Servizi Endress+Hauser	153
13.4	Restituzione	153
13.5	Smaltimento	153
14	Accessori	154
14.1	Accessori specifici del dispositivo	154
14.2	Accessori specifici per la comunicazione	159
14 3	Accessori specifici per l'assistenza	159
тт.) 14 4	Componenti di sistema	160
т 1.1		100
15	Menu operativo	161
		LOI
15.1	Panoramica del menu operativo	161
15.2	Menu "Funzionamento"	174
15 3	Menu "Configurazione"	191

1 Informazioni su questo documento

1.1 Funzione del documento

Queste Istruzioni di funzionamento riportano tutte le informazioni richieste nelle varie fasi del ciclo di vita del dispositivo: a partire da identificazione del prodotto, controlli alla consegna e immagazzinamento fino a installazione, connessione, funzionamento e messa in servizio, comprese le fasi di ricerca guasti, manutenzione e smaltimento.

1.2 Simboli

1.2.1 Simboli di sicurezza

A PERICOLO

Questo simbolo segnala una situazione pericolosa. che causa lesioni gravi o mortali se non evitata.

AVVERTENZA

Questo simbolo segnala una situazione pericolosa. Qualora non si eviti tale situazione, si potrebbero verificare lesioni gravi o mortali.

ATTENZIONE

Questo simbolo segnala una situazione pericolosa. Qualora non si eviti tale situazione, si potrebbero verificare incidenti di media o minore entità.

AVVISO

Questo simbolo contiene informazioni su procedure e altri elementi che non provocano lesioni personali.

1.2.2 Simboli elettrici

\sim

Corrente alternata

\sim

Corrente continua e corrente alternata

_ _ _

Corrente continua

Ŧ

Connessione di terra

Morsetto di terra che, per quanto riguarda l'operatore, è collegato a terra tramite sistema di messa a terra.

🗁 Messa a terra protettiva (PE)

Morsetti di terra che devono essere collegati alla messa a terra, prima di eseguire qualsiasi altra connessione.

I morsetti di terra sono posizionati all'interno e all'esterno del dispositivo:

- Morsetto di terra interno: la messa a terra protettiva è collegata all'alimentazione di rete.
- Morsetto di terra esterno: il dispositivo è collegato al sistema di messa a terra dell'impianto.

1.2.3 Simboli degli utensili

Cacciavite a testa a croce

00

Cacciavite a testa piatta

0

Cacciavite Torx

⊖ € Chiave a brugola

Chiave fissa

1.2.4 Simboli per alcuni tipi di informazioni e immagini

Consentito Procedure, processi o interventi consentiti

Consigliato Procedure, processi o interventi preferenziali

Vietato Procedure, processi o interventi vietati

Suggerimento Indica informazioni addizionali

Riferimento che rimanda alla documentazione

Riferimento alla figura

Avviso o singolo passaggio da rispettare **1.**, **2.**, **3.** Serie di passaggi

►

L_ Risultato di un passaggio

Ispezione visiva

Comando tramite tool operativo

🖻 Parametro protetto da scrittura

1, 2, 3, ... Numeri degli elementi

A, B, C, ... Viste

▲ → 🗊 Istruzioni di sicurezza Rispettare le istruzioni di sicurezza riportate nelle relative istruzioni di funzionamento

CINE Resistenza termica dei cavi di collegamento Specifica il valore minimo della resistenza termica dei cavi di connessione

1.3 Documentazione

I seguenti tipi di documentazione sono disponibili nell'area Download del sito Endress +Hauser (www.endress.com/downloads):

Per una descrizione del contenuto della documentazione tecnica associata, consultare: *Device Viewer* (www.endress.com/deviceviewer): inserire il numero di serie

- riportato sulla targhetta
- *Endress+Hauser Operations app*: inserire il numero di serie indicato sulla targhetta oppure effettuare la scansione del codice matrice presente sulla targhetta.

1.3.1 Informazioni tecniche (TI)

Supporto per la pianificazione

Questo documento riporta tutti i dati tecnici del dispositivo ed offre una panoramica degli accessori e degli altri prodotti disponibili per il dispositivo.

1.3.2 Istruzioni di funzionamento brevi (KA)

Guida per ottenere rapidamente la prima misura

Le Istruzioni di funzionamento brevi forniscono tutte le informazioni essenziali, dall'accettazione alla consegna fino alla prima messa in servizio.

1.3.3 Istruzioni di funzionamento (BA)

Le Istruzioni di funzionamento comprendono tutte le informazioni necessarie per le varie fasi del ciclo di vita del dispositivo: da identificazione del prodotto, controlli alla consegna e stoccaggio, montaggio, connessione, messa in servizio e funzionamento fino a ricerca guasti, manutenzione e smaltimento.

Contengono inoltre una spiegazione dettagliata di tutti i parametri del menu operativo (escluso il menu **Expert**). La descrizione è rivolta a coloro che utilizzano il dispositivo per tutto il suo ciclo di vita operativa e che eseguono configurazioni specifiche.

1.3.4 Descrizione dei parametri dello strumento (GP)

La descrizione dei parametri dello strumento fornisce una spiegazione dettagliata di tutti i parametri della seconda parte del menu operativo: il menu **Expert**. Contiene tutti i parametri dello strumento e consente di accedere direttamente ai parametri inserendo un codice specifico. La descrizione è rivolta a coloro che utilizzano il dispositivo per tutto il suo ciclo di vita operativa e che eseguono configurazioni specifiche.

1.3.5 Istruzioni di sicurezza (XA)

Le seguenti istruzioni di sicurezza (XA) sono fornite con il dispositivo in base all'approvazione. Sono parte integrante delle istruzioni di funzionamento.

La targhetta riporta le Istruzioni di sicurezza (XA) specifiche del dispositivo.

1.3.6 Istruzioni di installazione (EA)

Le istruzioni di installazione servono a sostituire un'unità difettosa con un'unità funzionante dello stesso tipo.

1.4 Marchi registrati

Modbus®

Marchio registrato di SCHNEIDER AUTOMATION, INC.

2 Istruzioni di sicurezza base

2.1 Requisiti per il personale

Il personale addetto a installazione, messa in servizio, diagnostica e manutenzione deve soddisfare i seguenti requisiti:

- ► Gli specialisti addestrati e qualificati devono possedere una qualifica pertinente per la funzione e il compito specifici.
- Deve essere autorizzato dall'operatore/responsabile dell'impianto.
- Deve conoscere approfonditamente le normative locali/nazionali.
- Prima di cominciare il lavoro, leggere attentamente e assicurarsi di aver compreso le istruzioni contenute nel manuale e nella documentazione supplementare e i certificati (in funzione dell'applicazione).
- ▶ Seguire le istruzioni e rispettare le condizioni.

Il personale operativo, nell'eseguire i propri compiti, deve soddisfare i seguenti requisiti:

- Essere istruito e autorizzato in base ai requisiti del compito dal proprietario/operatore dell'impianto.
- Seguire le istruzioni contenute nel presente manuale.

2.2 Uso previsto

Applicazione e prodotti misurati

In base alla versione ordinata, il dispositivo può misurare anche fluidi potenzialmente esplosivi, infiammabili, velenosi e ossidanti.

I misuratori per uso in area pericolosa, in applicazioni igieniche o applicazioni che presentano rischi addizionali dovuti alla pressione di processo, riportano sulla targhetta il corrispondente contrassegno.

Per garantire le perfette condizioni del misuratore durante il funzionamento:

- Utilizzare soltanto misuratori pienamente conformi ai dati riportati sulla targhetta e alle condizioni generali elencate nelle Istruzioni di funzionamento e nella documentazione supplementare.
- Controllare la targhetta e verificare se il dispositivo ordinato può essere impiegato per il suo scopo d'uso nell'area relativa all'approvazione (es. protezione dal rischio di esplosione, sicurezza di un contenitore in pressione).
- Impiegare il dispositivo solo per i fluidi contro i quali i materiali delle parti bagnate offrono sufficiente resistenza.
- Se il misuratore non è utilizzato alla temperatura atmosferica, rispettare tassativamente le condizioni di base, specificate nella documentazione associata al dispositivo.
- ► Il misuratore deve essere protetto in modo permanente dalla corrosione provocata dalle condizioni ambientali.
- Rispettare i valori soglia riportati nelle "Informazioni tecniche".

Il produttore non è responsabile di danni causati da un uso improprio o non previsto.

Rischio residuo

Durante il funzionamento, il sensore può raggiungere una temperatura simile a quella del prodotto misurato.

Pericolo di ustioni dovuto a superfici calde!

 Per alte temperature di processo: installare una protezione per evitare il contatto e le ustioni.

2.3 Sicurezza sul lavoro

Per l'uso e gli interventi sul dispositivo:

 Indossare l'equipaggiamento richiesto per la protezione personale in base alle norme locali/nazionali.

2.4 Sicurezza operativa

Rischio di infortuni.

- Utilizzare il dispositivo solo in condizioni tecniche adeguate, in assenza di errori e quasti.
- L'operatore è responsabile del funzionamento privo di interferenze del dispositivo.

Modifiche al dispositivo

Modifiche non autorizzate del dispositivo non sono consentite e possono provocare pericoli imprevisti:

► Se, in ogni caso, fossero richieste delle modifiche, consultare il produttore.

Riparazione

Per garantire sicurezza e affidabilità operative continue:

- Eseguire le riparazioni sul dispositivo solo se sono espressamente consentite.
- Attenersi alle norme locali/nazionali relative alla riparazione di un dispositivo elettrico.
- Utilizzare solo parti di ricambio e accessori originali del produttore.

Aree pericolose

Per escludere qualsiasi pericolo per le persone o per l'impianto, qualora lo strumento venga utilizzato in un'area pericolosa (ad es. protezione dal rischio di esplosione):

- controllare la targhetta e verificare se il dispositivo ordinato può essere impiegato per il suo scopo d'uso nell'area pericolosa.
- Rispettare le specifiche riportate nella documentazione supplementare separata, che è parte integrante di queste istruzioni.

2.5 Sicurezza del prodotto

Il misuratore è stato sviluppato secondo le procedure di buona ingegneria per soddisfare le attuali esigenze di sicurezza, è stato collaudato e ha lasciato la fabbrica in condizioni tali da poter essere usato in completa sicurezza. Soddisfa gli standard generali di sicurezza e i requisiti legali.

AVVISO

Perdita del grado di protezione aprendo il dispositivo in ambienti umidi

Se si apre il dispositivo in un ambiente umido, il grado di protezione indicato sulla targhetta non è più valido. Questo può compromettere anche la sicurezza di funzionamento del dispositivo.

2.5.1 Marchio CE

Questo sistema di misura è conforme ai requisiti previsti dalle linee guida UE applicabili. Le linee guida sono elencate nella Dichiarazione di conformità UE corrispondente, unitamente alle normative applicate.

Il costruttore conferma il superamento di tutte le prove del dispositivo apponendo il marchio CE.

2.5.2 Conformità EAC

Questo sistema di misura è conforme ai requisiti previsti dalle linee guida EAC applicabili. Queste sono elencate, insieme agli standard applicati, nella relativa Dichiarazione di conformità EAC.

Il costruttore conferma che il dispositivo ha superato con successo tutte le prove contrassegnandolo con il marchio EAC.

3 Descrizione del prodotto

3.1 Design del prodotto



- I Schema costruttivo di Proservo NMS83
- 1 Custodia
- 2 Display operativo e di visualizzazione (utilizzabile senza aprire il coperchio)
- 3 Connessione al processo (flangia)
- 4 Dislocatore



- 2 Configurazione di NMS83
- 1 Coperchio frontale
- 2 Display
- 3 Moduli4 Unità d
 - Unità del sensore (rilevatore e cavo)
- 5 Custodia
- 6 Tamburo di misura
- 7 Staffa
- 8 Coperchio della custodia
- 9 Dislocatore

4 Controllo alla consegna e identificazione del prodotto

4.1 Controllo alla consegna

Al ricevimento della fornitura, eseguire i seguenti controlli:

- I codici d'ordine sui documenti di spedizione e sull'etichetta del prodotto corrispondono?
- Le merci sono integre?
- I dati della targhetta corrispondono alle informazioni per l'ordine riportate sui documenti di spedizione?
- Sono incluse le Istruzioni di sicurezza (XA)? (se necessarie, v. targhetta)

Se non è rispettata una di queste condizioni, contattare l'Ufficio commerciale Endress +Hauser locale.

4.2 Identificazione del prodotto

Per identificare il dispositivo sono disponibili le seguenti opzioni:

- Specifiche sulla targhetta
- Inserire il numero di serie della targhetta nel Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer): vengono visualizzate tutte le informazioni relative al dispositivo e una panoramica della documentazione tecnica fornita con il dispositivo.
- Inserire il numero di serie riportato sulla targhetta nell'app *Endress+Hauser Operations* o scansionare il codice matrice 2D (codice QR) posto sulla targhetta con l'app *Endress* +*Hauser Operations*: verranno visualizzate tutte le informazioni relative al dispositivo e alla documentazione tecnica pertinente.

Per una descrizione del contenuto della documentazione tecnica associata, consultare:

- Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer): inserire il numero di serie riportato sulla targhetta
- *Endress+Hauser Operations app*: inserire il numero di serie indicato sulla targhetta oppure effettuare la scansione del codice matrice presente sulla targhetta.

4.2.1 Targhetta



🗷 3 Targhetta

- 1 Indirizzo del produttore
- 2 Nome del dispositivo
- 3 Codice d'ordine
- 4 Numero di serie
- 5 Codice d'ordine esteso
- 6 Tensione di alimentazione
- 7 Pressione di processo max.
- 8 Temperatura di processo massima
- 9 Temperatura ambiente consentita (T_a)
- 10 Resistenza termica del cavo
- 11 Filettatura per ingresso cavo
- 12 Materiale a contatto con il processo
- 13 Non utilizzato
- 14 Versione firmware
- 15 Revisione del dispositivo
- 16 Codici di certificazione metrologica
- 17 Parametrizzazione personalizzata
- 18 Campo di temperatura ambiente
- 19 Marchio CE/marchio RCM
- 20 Altre informazioni sulla versione del dispositivo
- 21 Grado di protezione
- 22 Simbolo del certificato
- 23 Dati relativi all'approvazione Ex
- 24 Certificato di approvazione generale
- 25 Istruzioni di sicurezza associate (XA)
- 26 Data di produzione
- 27 Marchio RoHS Cina
- 28 Codice QR per l'Operations App di Endress+Hauser

4.2.2 Indirizzo per contattare il produttore

Endress+Hauser Yamanashi Co., Ltd. 406-0846 862-1 Mitsukunugi, Sakaigawa-cho, Fuefuki-shi, Yamanashi

4.3 Immagazzinamento e trasporto

4.3.1 Condizioni di immagazzinamento

- Temperatura di immagazzinamento: -50 ... +80 °C (-58 ... +176 °F)
- Conservare il dispositivo nell'imballaggio originale.

4.3.2 Trasporto

ATTENZIONE

Rischio di infortuni

- Trasportare il misuratore fino al punto di misura nel suo imballaggio originale.
- Valutare il baricentro del dispositivo per evitare che si capovolga involontariamente.
- Rispettare le istruzioni di sicurezza e le condizioni di trasporto per i dispositivi di peso superiore a 18 kg (39,6 lb) (IEC 61010).

5 Installazione

5.1 Requisiti

5.1.1 Tipo di serbatoio

A seconda del tipo di serbatoio e dell'applicazione, per NMS8x si consigliano procedure di installazione differenti.

Tipo di serbatoio	Senza sistema di guida	Con tubo di calma	Con fili guida
Serbatoio a tetto fisso			
Serbatoio con agitatore o forte	A0032437	A0032438	A0032439
	X	A0032440	A003241

- Nei serbatoi a tetto galleggiante e in quelli a tetto galleggiante coperto è necessario un tubo di calma.
 - Nei serbatoi a tetto galleggiante non è possibile installare fili guida. Quando si trova in spazio libero, il filo di misura potrebbe rompersi a causa di un urto esterno.
 - Nei serbatoi pressurizzati, l'installazione dei fili guida non è consentita perché i fili impedirebbero la chiusura della valvola per la sostituzione del filo, del tamburo o del dislocatore. La posizione di installazione del dispositivo NMS8x è importante per applicazioni senza il sistema del filo guida, perché si deve evitare la rottura del filo di misura → 🗎 20.

Installazione tipica dei serbatoi



€ 4 Installazione tipica dei serbatoi 1

- NMS8x 1
- Filo di misura Dislocatore
- 2 3
- Tubo di calma 4

5.1.2 Guida alla selezione del dislocatore

È disponibile un'ampia gamma di dislocatori per diverse applicazioni. La corretta selezione del dislocatore garantisce prestazioni e durata ottimali. Le seguenti indicazioni aiutano a selezionare il dislocatore più adatto a una determinata applicazione.

Tipi di dislocatore

Sono disponibili i seguenti dislocatori NMS8x.

50 mm (1,97 in)	70 mm (2,76 in)
316L/PTFE	316L

Dimensioni del dislocatore



- Ø50 mm (1,97 in) dislocatore cilindrico 316L Α
- Ø50 mm (1,97 in) dislocatore cilindrico PTFE Ø70 mm (2,76 in) dislocatore conico 316L В
- С

Punto di immersione а

Elem.	ø50 mm (1,97 in) - dislocatore cilindrico 316L	Ø50 mm (1,97 in) - dislocatore cilindrico PTFE	Ø70 mm (2,76 in) - dislocatore conico 316L
Peso (g)	253	250	245
Volume (ml)	143	118	124
Volume di bilanciamento (ml)	70.7	59	52.8

Peso, volume e volume di bilanciamento sono determinati individualmente da ogni f dislocatore e possono variare in base ai valori sopra indicati.

Dislocatore consigliato per applicazione

Applicazione	Livello del prodotto	Livello di interfase	Densità	
Liquido viscoso	50 mm (1,97 in) PTFE	Non cons.	Non cons.	
Liquido non viscoso (ad es. alcool)	50 mm (1,97 in) 316L	50 mm (1,97 in) 316L	50 mm (1,97 in) 316L	

5.1.3 Montaggio senza sistema di guida

NMS8x è montato su un tronchetto del tetto del serbatoio senza un sistema di guida. Per consentire al dislocatore di muoversi senza urtare le pareti interne, all'interno del tronchetto è richiesto uno spazio libero sufficiente (per i dettagli su $D, \rightarrow \cong 21$).



🖻 5 Senza sistema di guida

D1 Diametro interno del tronchetto del serbatoio

- d Diametro del dislocatore
- 1 Dislocatore

5.1.4 Montaggio con tubo di calma

Il diametro del tubo di calma necessario a proteggere il filo di misura senza disturbarne il funzionamento varia a seconda dell'altezza del serbatoio. Il tubo di calma potrebbe essere di diametro costante oppure più stretto nella parte superiore e più largo in quella inferiore. La figura seguente mostra due esempi di quest'ultimo caso ovvero un tubo di calma concentrico e un tubo di calma asimmetrico.



🖻 6 Montaggio con tubo di calma concentrico

A Vista anteriore

- B Vista laterale
- L_1 Lunghezza tra il centro della finestra di taratura e la parte superiore del tubo di calma
- L_2 Lunghezza tra il centro della finestra di taratura e la parte inferiore del tubo di calma
- L₃ Lunghezza tra il centro della finestra di taratura e il fondo della flangia
- D1 Diametro della parte superiore del tubo di calma
- D2 Diametro del tubo di calma
- d Diametro del dislocatore
- p Posizione longitudinale del filo dal centro della flangia
- (Lx)
- r Offset della direzione radiale



🗟 7 Montaggio con tubo di calma asimmetrico

- A Vista anteriore
- B Vista laterale
- L_1 Lunghezza tra il centro della finestra di taratura e la parte superiore del tubo di calma
- L₂ Lunghezza tra il centro della finestra di taratura e la parte inferiore del tubo di calma
- L₃ Lunghezza tra il centro della finestra di taratura e il fondo della flangia
- D1 Diametro della parte superiore del tubo di calma
- D2 Diametro del tubo di calma
- d Diametro del dislocatore
- p Posizione longitudinale del filo dal centro della flangia
- (Lx)
- r Offset della direzione radiale
 - L₃: lunghezza tra il centro della finestra di taratura e la parte inferiore della flangia integrata in NMS8x (77 mm (3,03 in) + spessore flangia).
 - Per JIS 10K 150A RF, lo spessore della flangia è 22 mm (0,87 in).
 - Quando si utilizza un tubo di calma asimmetrico, tenere conto dello spostamento laterale del dislocatore e seguire le indicazioni per il montaggio di NMS8x illustrate in figura.
 - Per calcolare i diametri del tubo di calma, si dovrebbe fare riferimento alla formula seguente. Le seguenti tabelle contengono i parametri necessari per calcolare le dimensioni del tubo di calma. Verificare che il tubo di calma abbia le dimensioni appropriate facendo riferimento alla tabella.
 - L'offset della direzione radiale (r) è necessario solo per i tamburi di misura da 47 m (154,20 ft) e 55 m (180,45 ft). Per tutti gli altri tamburi, l'offset è 0 mm/in.

Posizione: 110	Descrizione (campo di misura; filo; diametro)	NMS80	NMS81	NMS83	r
G1	47 m (154,20 ft); 316L; 0,15 mm (0,00591 in)		\checkmark		6 mm (0,24 in)
H1	55 m (180,45 ft); 316L 0,15 mm (0,00591 in)		\checkmark		6 mm (0,24 in)

Posizione: 120	Descrizione (materiale dislocatore; tipo)	NMS80	NMS81	NMS83	d
1AA	316L; 30 mm (1,18 in) cilindrico	\checkmark	\checkmark		30 mm (1,18 in)
1AC	316L; 50 mm (1,97 in) cilindrico	\checkmark	\checkmark		50 mm (1,97 in)
1BE	316L; 70 mm (2,76 in) conico	\checkmark	\checkmark		70 mm (2,76 in)
1BJ	316L;110 mm (4,33 in) conico	\checkmark	\checkmark		110 mm (4,33 in)
2AA	PTFE; 30 mm (1,18 in) cilindrico	\checkmark	\checkmark		30 mm (1,18 in)
2AC	PTFE; 50 mm (1,97 in) cilindrico	\checkmark	\checkmark		50 mm (1,97 in)
3AC	AlloyC276; 50 mm (1,97 in) cilindrico		\checkmark		50 mm (1,97 in)
4AC	316L lucido; 50 mm (1,97 in) cilindrico			\checkmark	50 mm (1,97 in)
4AE	316L lucido; 70 mm (2,76 in) conico			\checkmark	70 mm (2,76 in)
5AC	PTFE; 50 mm (1,97 in), cilindrico, bianco igienico			\checkmark	50 mm (1,97 in)

Parametro	Descrizione			
d	Diametro del dislocatore			
p(Lx)	Posizione longitudinale del filo dal centro della flangia Il valore può essere determinato utilizzando il seguente grafico.			
r	Offset della direzione radiale			
s	Fattore di sicurezza consigliato: 5 mm (0,197 in)			

Il grafico seguente mostra lo spostamento laterale del dislocatore in base alla distanza misurata per i diversi tamburi.



🖲 8 Spostamento laterale del dislocatore in base al campo di misura

- a 16 m (A3) (NMS80/NMS81/NMS83)
- b 22 m (C2) (NMS80/NMS81/NMS83)
- c 28 m (D1) (NMS80/NMS81)
- d 36 m (F1) (NMS80/NMS81)
- e 47 m (G1) (NMS81)
- f 55 m(H1) (NMS81)

Diametro superiore del tubo di calma

La dimensione D_1 deve avere il valore più alto rispetto alle dimensioni D_{1a}, D_{1b} , D_{1c} e D_{1d} in base alla seguente formula.

Dimensione D ₁	Dimensione D _{1x}		Descriziono	Formatio
(esempio)	Esempio	Parametro	Descrizione	Formula
>68,1 mm (2,68 in)	68,1 mm (2,68 in)	D _{la}	Dimensione D_1 quando il dislocatore si trova al centro della finestra di taratura	= 2 x (p (0) + d/2 + s)
	65,6 mm (2,58 in)	D _{1b}	Dimensione D_1 quando il dislocatore si trova nella parte superiore del tubo di calma	$= 2 x (p(L_1) + d/2 + s)$

Dimensione D ₁	Dimensione D _{1x}		Decarizione	Formula	
(esempio)	Esempio	Parametro	Descrizione	Formula	
	50,9 mm (2,00 in)	D _{lc}	Dimensione D_1 quando il dislocatore si trova sul fondo del tubo di calma	= 2 x (p (L ₂) +s)	
		D _{1d}	Dimensione D ₁ quando viene considerato l'offset della direzione radiale. Questo calcolo viene utilizzato solo con il tamburo 47 m (154,20 ft) (G1 nella posizione 110) e 55 m (180,45 ft) (H1 nella posizione 110)	= 2 x (d/2 + r + s)	

Esempio: $L_1 = 1000$ mm, $L_2 = 20000$ mm, d = 50 mm, s = 5,0, tamburo da 28 m

Diametro inferiore del tubo di calma

La dimensione D_2 deve avere il valore più alto rispetto alle dimensioni D_1 e D_{2b} . Vedere la tabella sottostante.

Tubo concentrico

Dimensione D ₂	Dimens	sione D _{2x}	Descrizione	Formula
(esempio)	Esempio	Parametro	Descrizione	
>100,9 mm 68,1 mm D1 (3,97 in) (2,68 in)		Valore D_1 calcolato		
	100,9 mm (3,97 in)	D _{2b}	Dimensione D_2 quando il dislocatore è nella lunghezza L_2	$= 2 x (p(L_2) + d/2 + s)$



Esempio: L₂ = 20000 mm, d = 50 mm, s = 5,0, tamburo da 28 m

Tubo asimmetrico

Dimensione D ₂	Dimens	sione D _{2x}	Descrizione	Formula
(esempio)	Esempio	Parametro		Formula
>84,5 mm (3,33 in)	68,1 mm (2,68 in)	D1	Valore D_1 calcolato	
	84,5 mm (3,33 in)	D _{2b}	Dimensione D ₂ attraverso cui può passare il dislocatore (scanalatura n)	$= p(L_2) + d/2 + s + D_1/2$



Consigli per il montaggio di NMS8x con un tubo di calma

Seguire le raccomandazioni per il montaggio di NMS8x con un tubo di calma.

- Mantenere lisce le saldature delle connessioni dei tubi.
- Quando si eseguono fori nel tubo, mantenere la superficie interna dei fori libera da trucioli di metallo e bave.
- Mantenere il tubo il più verticale possibile. Controllare con un filo a piombo.
- Installare il tubo asimmetrico sotto la valvola e allineare i centri di NMS8x e della valvola.
- Impostare il centro della parte inferiore del tubo asimmetrico nella direzione del movimento laterale.
- Attenersi alle raccomandazioni fornite in API MPMS capitolo 3.1B.
- Verificare la messa a terra tra NMS8x e il tronchetto del serbatoio.

5.1.5 Allineamento della flangia di NMS8x

Controllare che la dimensione del tronchetto corrisponda a quella della flangia prima di montare il dispositivo NMS8x sul serbatoio. La misura della flangia e la portata del dispositivo NMS8x possono variare a seconda delle specifiche richieste dal cliente.

- Controllare le dimensioni della flangia del dispositivo NMS8x.

- Montare la flangia sulla sommità del serbatoio. Lo scostamento della flangia rispetto al piano orizzontale non dovrebbe superare +/- 1 grado.
- Se il dispositivo NMS8x deve essere montato su un tronchetto lungo, controllare che il dislocatore non tocchi la parete interna del tronchetto.



🖻 9 🔹 Inclinazione consentita della flangia di montaggio

1 Tronchetto

Se il dispositivo NMS8x viene installato senza un sistema di guida, osservare le seguenti raccomandazioni:

- Controllare che il tronchetto di montaggio si trovi nel settore tra 45 e 90 gradi (o tra -45 e -90 gradi) rispetto al tubo di carico del serbatoio. Questo impedirà una forte oscillazione del dislocatore causata da onde o turbolenze del liquido in ingresso.
- Controllare che il tronchetto di montaggio si trovi ad almeno 500 mm (19,69 in) di distanza dalla parete del serbatoio.
- Se non è possibile montare un tubo di calma nel serbatoio a causa della conformazione o delle condizioni del serbatoio stesso, si raccomanda di installare un sistema di guida. Per maggiori informazioni consultare i servizi E+H.



IO Posizione di montaggio consigliata per NMS8x e livello di misura minimo; dimensioni in mm (in)

- 1 Tubo di carico
- 2 Tronchetto del serbatoio

 Prima di versare il liquido nel serbatoio, controllare che il flusso del liquido in ingresso nel tubo non entri a contatto diretto con il dislocatore.

• Durante lo scarico del liquido dal serbatoio, evitare che il dislocatore venga trascinato dalla corrente del liquido ed espulso dal tubo di scarico.

5.1.6 Cariche elettrostatiche

Se il liquido misurato dal dispositivo NMS8x ha una conduttività di 1 uS/m o inferiore, esso è quasi non conduttivo. In questo caso, si raccomanda di utilizzare un tubo di calma o un filo guida in modo da diffondere la carica elettrostatica sulla superficie del liquido.

5.2 Montaggio del dispositivo

Alla consegna del dispositivo NMS8x il dislocatore è sempre fornito separatamente, e per la sua installazione sono disponibili due metodi.

- Installazione con dislocatore fornito separatamente
- Installazione attraverso la finestra di taratura

5.2.1 Installazioni disponibili

Per il dispositivo NMS8x sono disponibili le seguenti procedure di installazione.

- Montaggio senza sistema di guida
- Montaggio con tubo di calma

Opzioni di montaggio	Montaggio libero	Con tubo di calma
Tipo di serbatoio		
Tipo di installazione	 Dislocatore fornito separatamente Installazione del dislocatore attraverso la finestra di taratura 	 Dislocatore fornito separatamente Installazione del dislocatore attraverso la finestra di taratura

5.2.2 Verifica del dislocatore e del tamburo del filo

Prima di installare NMS8x, controllare che i numeri di serie del dislocatore e del tamburo del filo corrispondano a quelli stampati sull'etichetta della custodia.



🗷 11 Verifica del dislocatore e del tamburo del filo

5.2.3 Utensili necessari per l'installazione

Per l'installazione di NMS8x sono necessari i seguenti utensili.

Utensili	Figure	Note
Chiave a stella	0	Utilizzare le seguenti dimensioni • 24 mm (0,94 in) • 26 mm (1 in) • 30 mm (1,2 in) • 32 mm (1,3 in)
Chiave regolabile	200	Utilizzare le dimensioni di 350 mm (13,78 in)
Chiave a brugola		Utilizzare le dimensioni di 3 mm (0,12 in) o 5 mm (0,17 in)
Cacciavite		
Cacciavite a croceCacciavite a testa piatta		
Tagliafili o pinze per terminali		
Morsetto a crimpare		 A: Segnale e alimentazione: 0,2 2,5 mm² (24 13 AWG) Morsetto di terra nel vano morsetti: 2,5 mm² (13 AWG) max. Morsetto di terra nella custodia: 4 mm² (11 AWG) max.
Pinze per pompa dell'acqua		

5.2.4 Installazione con dislocatore fornito separatamente

Si deve togliere il tamburo del filo da NMS8x, rimuovere il nastro dal tamburo del filo, montare il tamburo del filo nella relativa custodia e installare il dislocatore sul filo di misura.

Usare elementi di blocco o un piedistallo per fissare il dispositivo NMS8x e creare le condizioni per la sua alimentazione elettrica.

P La seguente procedura fa riferimento alle figure di NMS81 come esempio.

Il dislocatore è inviato separatamente in base alle seguenti specifiche.

- Campo di misura 47 m (154,2 ft)
- Campo di misura 55 m (180,5 ft)
- Campo di misura 110 mm (4,33 in)
- Flangia 8 in
- In opzione, esente da olio e grassi



Procedure	Figure
 Agganciare il dislocatore [3] sull'anello [2]. Controllare che il filo sia avvolto correttamente nelle scanalature. In caso contrario, togliere dislocatore e tamburo del filo e ripetere il passaggio 7. 	
11. Accendere il dispositivo NMS8x.	
12. Eseguire la taratura del sensore	4
13. Fissare il dislocatore [2] al filo di misura [1] usando il filo di fissaggio [3].	
14. Eseguire una taratura di riferimento.	
15. Spegnere il dispositivo.	3
16. Montare il coperchio del tamburo del filo [4].	
 Per la taratura del sensore, → Per la taratura di riferimento, → 84. 	A0027017
17. Montare il dispositivo NMS8x sul tronchetto del serbatoio [1].	
18. Controllare che il dislocatore non tocchi la parete interna del tronchetto.	
19. Accendere il dispositivo.	
20. Eseguire la taratura del tamburo.	1
Per la taratura del tamburo, → 🗎 85	A0028877

5.2.5 Installazione attraverso la finestra di taratura

Se il dislocatore ha un diametro di 50 mm (1,97 in), esso può essere installato attraverso la finestra di taratura.

I seguenti dislocatori possono essere installati solo attraverso la finestra di taratura: 50 mm 316 L, 50 mm AlloyC276, 50 mm PTFE

1 La seguente procedura fa riferimento alle figure di NMS81 come esempio.

Proced	lure	Figure
1.	Rimuovere il coperchio della finestra di taratura [1].	A0032443
2.	Rimuovere le viti e i bulloni M6 [6] (bulloni M10 per le custodie in acciaio inox).	
3.	Rimuovere coperchio [5], fermo del tamburo del filo [4] e staffa [3].	
4.	Togliere il tamburo del filo [1] dalla relativa custodia.	
5.	Rimuovere il nastro [2] che fissa il filo.	
	Maneggiare con attenzione il filo di misura. Potrebbe ittorcigliarsi.	6 A0029118
6.	Tenendo il tamburo di misura [1] con una mano, svolgere il filo di misura [3] per circa 500 mm (19,69 in).	
7.	Fissare temporaneamente il filo [3] con il nastro [2].	
8.	Inserire l'anello del filo [4] nella custodia del tamburo.	
9.	Tirare l'anello di filo all'esterno attraverso la finestra di taratura.	€ 5 ° € − 3
i '	 Evitare con particolare attenzione di urtare il tamburo del filo contro la custodia a causa della notevole forza magnetica. 	
-	Maneggiare con attenzione il filo di misura.	A0028879
10.	Inserire momentaneamente il tamburo del filo [3] nella relativa custodia.	3-
11.	Agganciare il dislocatore [2] sull'anello di filo.	
12.	Fissare il dislocatore al filo di misura usando il filo di fissaggio [1].	
i ^A a	Maneggiare con attenzione il filo di misura. Potrebbe ittorcigliarsi.	2 - 1- A0027984

Procedure	Figure
13. Rimuovere il tamburo di misura dalla sua sede e svolgere il filo di misura di circa 500 mm (19,69 in).	
14. Sostenendo il tamburo del filo [1], posizionare il dislocatore [2] nella finestra di taratura.	
15. Tenere il dislocatore al centro della finestra di taratura.	
16. Sollevare l'altra mano (con il tamburo del filo) per aumentare la tensione del filo di misura ed evitare che il dislocatore scenda troppo velocemente.	A0027986
17. Lasciare andare il dislocatore [2].	
18. Rimuovere il nastro dal tamburo del filo [5].	
19. Inserire il tamburo del filo nella relativa custodia.	
20. Montare la staffa [4].	
Controllare che il filo sia avvolto correttamente nelle scanalature.	
 Attivare NMS8x e sollevare il dislocatore mediante procedura guidata Move displacer → B1 finché l'anello del filo non appare nella finestra di taratura. 	5
• Controllare che il filo di misura non presenti nodi o altri difetti.	
 Controllare che il dislocatore non tocchi la parete interna del tronchetto. 	
22. Eseguire la taratura del sensore.	
Per la taratura del sensore, $\rightarrow \equiv 82$	2
23. Eseguire una taratura di riferimento.	A0032444
Per la taratura di riferimento, $\rightarrow \cong 84$.	
24. Montare il coperchio della custodia del tamburo [5] e il coperchio della finestra di taratura [1].	
25. Eseguire la taratura del tamburo.	
Per la taratura del tamburo, $\rightarrow \cong 85$	

5.3 Verifica finale dell'installazione

О	Il dispositivo è integro (controllo visivo)?
О	Il misuratore è conforme alle specifiche del punto di misura? Ad esempio: • Temperatura di processo • Pressione di processo (fare riferimento al capitolo "Curve di carico materiali" del documento "Informazioni tecniche")
	Campo di temperatura ambienteCampo di misura

О	L'identificazione del punto di misura e l'etichettatura sono corrette (controllo visivo)?
О	Il misuratore è protetto sufficientemente dalle precipitazioni e dalla radiazione solare diretta?



Controllo della connessione per l'anello di filo del dislocatore

Per tenerlo pulito, il dislocatore NMS83 non ha rondelle o dadi. Quando si usa NMS83 in un'area pericolosa, verificare che l'anello di filo sia collegato al gancio del filo del dislocatore senza l'interferenza di corpi estranei, per prevenire l'elettricità statica.
6 Connessione elettrica

6.1 Assegnazione dei morsetti



🖻 12 Vano morsetti (esempio tipico) e morsetti di terra

Filettatura della custodia

Le filettature del vano connessioni e dell'elettronica possono essere rivestite con materiale anti-attrito.

Per tutti i materiali della custodia vale quanto segue:

🔀 Non lubrificare le filettature della custodia.

Area morsetti A/B/C/D (slot per moduli I/O)

- Modulo: fino a quattro moduli I/O, in base al codice d'ordine
- I moduli con quattro morsetti possono essere inseriti in uno qualsiasi di questi slot.
- I moduli con otto morsetti possono essere inseriti negli slot B o C.

Area morsetti E

Modulo: interfaccia HART Ex i/IS

- E1: H+
- E2:H-

Area morsetti F

Display separato

- F1: V_{c.c.} (connesso al morsetto 81 del display separato)
- F2: segnale B (connesso al morsetto 84 del display separato)
- F3: segnale A (connesso al morsetto 83 del display separato)
- F4: terra (connessa al morsetto 82 del display separato)

Area morsetti G (per alimentazione CA ad alta tensione e alimentazione CA a bassa tensione)

- G1: N
- G2: non collegato
- G3:L

Area morsetti G (per alimentazione CC a bassa tensione)

- G1: L-
- G2: non collegato
- G3:L+

Area morsetti: terra di protezione

Modulo: messa a terra di protezione (vite M4)



🖻 13 🛛 Area morsetti: terra di protezione

6.1.1 Alimentazione



G1 N

G2 non collegato

G3 L

4 LED verde: indica l'alimentazione

🖪 La tensione di alimentazione è indicata anche sulla targhetta.

Tensione di alimentazione

Alimentazione c.a. alta tensione: Valore operativo: $100 \dots 240 V_{AC}$ (- 15 % + 10 %) = 85 $\dots 264 V_{AC}$, 50/60 Hz

Alimentazione c.a. bassa tensione:

Valore operativo: 65 V_{AC} (- 20 % + 15 %) = 52 ... 75 V_{AC} , 50/60 Hz

Alimentazione c.c. bassa tensione:

Valore operativo: 24 ... 55 V_{DC} (- 20 % + 15 %) = 19 ... 64 V_{DC}

Potenza assorbita

La potenza massima varia in base alla configurazione dei moduli. Il valore indica la potenza massima apparente, in base alla quale selezionare i cavi applicabili. La potenza effettiva consumata attuale è 12 W.

Alimentazione c.a. alta tensione: 28,8 VA

Alimentazione c.a. bassa tensione: 21,6 VA

Alimentazione c.c. bassa tensione: 13,4 W



6.1.2 Display operativo e di visualizzazione separato DKX001

- I4 Connessione del modulo operativo e di visualizzazione separato DKX001 al dispositivo per la misura nei serbatoi (NMR8x, NMS8x o NRF8x)
- 1 Display operativo e di visualizzazione separato
- 2 Cavo di collegamento
- 3 Dispositivo per la misura nei serbatoi (NMR8x, NMS8x or NRF8x)

Il modulo operativo e di visualizzazione separato DKX001 è disponibile tra gli accessori. Per maggiori informazioni, v. SD01763D.

- Il valore misurato è indicato simultaneamente sul modulo DKX001 e sul display operativo e di visualizzazione locale.
 - Il menu operativo non è accessibile contemporaneamente sui due moduli. Se si accede al menu operativo da uno di questi moduli, l'altro viene bloccato automaticamente. Il blocco rimane attivo finché non si chiude il menu nel primo modulo (ritorno alla visualizzazione del valore di misura).

6.1.3 Interfaccia HART Ex i/IS



E1 H+

E2 H-

3 LED arancione: indica la comunicazione dei dati

Per i trasmettitori slave HART connessi, questa interfaccia opera sempre come master HART principale. È comunque possibile configurare i moduli I/O analogici come master o slave HART $\rightarrow \textcircled{B} 52 \rightarrow \textcircled{B} 54$.

6.1.4 Slot per moduli di I/O

Il vano morsetti contiene quattro slot (A, B, C e D) per i moduli di I/O. In base alla versione del dispositivo (posizioni d'ordine 040, 050 e 060), questi slot possono contenere moduli di I/O differenti. La tabella seguente mostra le assegnazioni dei moduli agli slot nelle specifiche versioni del dispositivo.

L'assegnazione degli slot del dispositivo è indicata anche su un'etichetta applicata alla copertura posteriore del modulo display.



- 1 Etichetta indicante (tra altri dati) i moduli contenuti negli slot da A a D.
- A Ingresso cavo per lo slot A
- B Ingresso cavo per lo slot B
- C Ingresso cavo per lo slot C
- D Ingresso cavo per lo slot D

- O Posizione d'ordine
- T Area morsetti
- 040 Uscita primaria
- 050 I/O analogici secondari
- 060 I/O digitali secondari Ex d/XP
- M Modbus
- D Digitale
- A/XP Analogico Ex d/XP
- A/IS Analogico Ex i/IS

"Uscita primaria" (040) = "Modbus" (A1)

O ¹⁾ NMx8x - xxxx XX XX XX 040 050 060			T ²⁾			
040 ³⁾	050 ⁴⁾	060 ⁵⁾	A 1 2 3 4	B 1 2 3 4 5 6 7 8	C 1 2 3 4 5 6 7 8	1 2 3 4 1 2 3 4
A1	XO	XO	М	-	-	-
A1	XO	A1	М	-	-	D
A1	XO	A2	М	-	D	D
A1	XO	A3	М	D	D	D
A1	X0	B1	М	М	-	-
A1	XO	B2	М	М	-	D
A1	X0	B3	М	М	D	D
A1	X0	C1	М	V1	-	-
A1	XO	C2	М	V1	-	D
A1	X0	C3	М	V1	D	D
A1	XO	E1	М	W	-	-
A1	XO	E2	М	W	-	D
A1	XO	E3	М	W	D	D
A1	A1	XO	М	A/XP	-	-
A1	A1	A1	М	A/XP	-	D
A1	A1	A2	М	A/XP	D	D
A1	A1	B1	М	М	A/XP	-
A1	A1	B2	М	М	A/XP	D
A1	A1	C1	М	V1	A/XP	-
A1	A1	C2	М	V1	A/XP	D
A1	A1	E1	М	W	A/XP	-
A1	A1	E2	М	W	A/XP	D
A1	A2	XO	М	A/XP	A/XP	-
A1	A2	A1	М	A/XP	A/XP	D
A1	A2	B1	М	A/XP	A/XP	М
A1	A2	C1	М	A/XP	A/XP	V1
A1	A2	E1	М	A/XP	A/XP	W
A1	B1	X0	М	A/IS	-	-
A1	B1	A1	М	A/IS	-	D
A1	B1	A2	М	A/IS	D	D

0 ¹⁾			T ²⁾			
NMx8x	- xxxx XX XX 040 05	X XX 0 060				
040 ³⁾	050 4)	060 5)	A 1234	B 1 2 3 4 5 6 7 8	C 1 2 3 4 5 6 7 8	1 2 3 4 1 2 3 4
A1	B1	B1	М	М	A/IS	-
A1	B1	B2	М	М	A/IS	D
A1	B1	C1	М	V1	A/IS	-
A1	B1	C2	М	V1	A/IS	D
A1	B1	E1	М	W	A/IS	-
A1	B1	E2	М	W	A/IS	D
A1	B2	XO	М	A/IS	A/IS	-
A1	B2	A1	М	A/IS	A/IS	D
A1	B2	B1	М	A/IS	A/IS	М
A1	B2	C1	М	A/IS	A/IS	V1
A1	B2	E1	М	A/IS	A/IS	W
A1	C2	XO	М	A/IS	A/XP	-
A1	C2	A1	М	A/IS	A/XP	D
A1	C2	B1	М	A/IS	A/XP	М
A1	C2	C1	М	A/IS	A/XP	V1
A1	C2	E1	М	A/IS	A/XP	W

- 1) Posizione d'ordine
- Area morsetti 2)

3) Uscita primaria

4) I/O analogici secondari

5) I/O digitali secondari Ex d/XP

- O Posizione d'ordine
- T Area morsetti
- 040 Uscita primaria
- 050 I/O analogici secondari
- 060 I/O digitali secondari Ex d/XP
- V1 Sakura V1
- M Modbus
- W Whessoe WM550
- D Digitale
- A/XP Analogico Ex d/XP
 A/IS Analogico Ex i/IS

"Uscita primaria" (040) = "V1" (B1)

0 ¹⁾ NMx8x - xxxx XX XX XX			T ²⁾			
040 050 060						
040 ³⁾	050 ⁴⁾	060 ⁵⁾	A 1234	B 1 2 3 4 5 6 7 8	C 1 2 3 4 5 6 7 8	D 1 2 3 4
B1	X0	XO	V1	-	-	-
B1	XO	A1	V1	-	-	D
B1	XO	A2	V1	-	D	D
B1	XO	A3	V1	D	D	D
B1	XO	B1	V1	М	-	-
B1	XO	B2	V1	М	-	D
B1	XO	B3	V1	М	D	D
B1	XO	C1	V1	V1	-	-
B1	XO	C2	V1	V1	-	D
B1	XO	С3	V1	V1	D	D
B1	XO	E1	V1	W	-	-
B1	XO	E2	V1	W	-	D
B1	XO	E3	V1	W	D	D
B1	A1	XO	V1	A/XP	-	-
B1	A1	A1	V1	A/XP	-	D
B1	A1	A2	V1	A/XP	D	D
B1	A1	B1	V1	М	A/XP	-
B1	A1	B2	V1	М	A/XP	D
B1	A1	C1	V1	V1	A/XP	-
B1	A1	C2	V1	V1	A/XP	D
B1	A1	E1	V1	W	A/XP	-
B1	A1	E2	V1	W	A/XP	D
B1	A2	XO	V1	A/XP	A/XP	-
B1	A2	A1	V1	A/XP	A/XP	D
B1	A2	B1	V1	A/XP	A/XP	М
B1	A2	C1	V1	A/XP	A/XP	V1
B1	A2	E1	V1	A/XP	A/XP	W
B1	B1	X0	V1	A/IS	-	-
B1	B1	A1	V1	A/IS	-	D
B1	B1	A2	V1	A/IS	D	D

0 ¹⁾			T ²⁾			
NMx8x	- xxxx XX XX 040 05	X XX 0 060				
040 ³⁾	050 ⁴⁾	060 5)	A 1234	B 12345678	C 1 2 3 4 5 6 7 8	1 2 3 4 1 2 3 4
B1	B1	B1	V1	М	A/IS	-
B1	B1	B2	V1	М	A/IS	D
B1	B1	C1	V1	V1	A/IS	-
B1	B1	C2	V1	V1	A/IS	D
B1	B1	E1	V1	W	A/IS	-
B1	B1	E2	V1	W	A/IS	D
B1	B2	XO	V1	A/IS	A/IS	-
B1	B2	A1	V1	A/IS	A/IS	D
B1	B2	B1	V1	A/IS	A/IS	М
B1	B2	C1	V1	A/IS	A/IS	V1
B1	B2	E1	V1	A/IS	A/IS	W
B1	C2	XO	V1	A/IS	A/XP	-
B1	C2	A1	V1	A/IS	A/XP	D
B1	C2	B1	V1	A/IS	A/XP	М
B1	C2	C1	V1	A/IS	A/XP	V1
B1	C2	E1	V1	A/IS	A/XP	W

- 1) Posizione d'ordine
- Area morsetti 2)

3) Uscita primaria

4) I/O analogici secondari

5) I/O digitali secondari Ex d/XP

- O Posizione d'ordine
- T Area morsetti
- 040 Uscita primaria
- 050 I/O analogici secondari
- 060 I/O digitali secondari Ex d/XP
- V1 Sakura V1
- M Modbus
- W Whessoe WM550
- D Digitale
- A/XP Analogico Ex d/XP
 A/IS Analogico Ex i/IS

"Uscita primaria" (040) = "WM550" (C1)

0 ¹⁾			T ²⁾			
NMx8x - xxxx XX XX XX 040 050 060						
040 ³⁾	050 ⁴⁾	060 5)	A 1 2 3 4	B 1 2 3 4 5 6 7 8	C 1 2 3 4 5 6 7 8	D 1 2 3 4
C1	XO	XO	W	-	-	-
C1	XO	A1	W	-	-	D
C1	XO	A2	W	-	D	D
C1	XO	A3	W	D	D	D
C1	XO	B1	W	М	-	-
C1	X0	B2	W	М	-	D
C1	XO	B3	W	М	D	D
C1	X0	C1	W	V1	-	-
C1	X0	C2	W	V1	-	D
C1	X0	C3	W	V1	D	D
C1	X0	E1	W	W	-	-
C1	X0	E2	W	W	-	D
C1	XO	E3	W	W	D	D
C1	A1	XO	W	A/XP	-	-
C1	A1	A1	W	A/XP	-	D
C1	A1	A2	W	A/XP	D	D
C1	A1	B1	W	М	A/XP	-
C1	A1	B2	W	М	A/XP	D
C1	A1	C1	W	V1	A/XP	-
C1	A1	C2	W	V1	A/XP	D
C1	A1	E1	W	W	A/XP	-
C1	A1	E2	W	W	A/XP	D
C1	A2	XO	W	A/XP	A/XP	-
C1	A2	A1	W	A/XP	A/XP	D
C1	A2	B1	W	A/XP	A/XP	М
C1	A2	C1	W	A/XP	A/XP	V1
C1	A2	E1	W	A/XP	A/XP	W
C1	B1	XO	W	A/IS	-	-
C1	B1	A1	W	A/IS	-	D
C1	B1	A2	W	A/IS	D	D

0 ¹⁾			T ²⁾			
NMx8x	- xxxx XX XX 040 05	<u>X</u> XX 0 060				
040 ³⁾	050 ⁴⁾	060 ⁵⁾	A 1234	B 1 2 3 4 5 6 7 8	C 1 2 3 4 5 6 7 8	
C1	B1	B1	W	М	A/IS	-
C1	B1	B2	W	М	A/IS	D
C1	B1	C1	W	V1	A/IS	-
C1	B1	C2	W	V1	A/IS	D
C1	B1	E1	W	W	A/IS	-
C1	B1	E2	W	W	A/IS	D
C1	B2	XO	W	A/IS	A/IS	-
C1	B2	A1	W	A/IS	A/IS	D
C1	B2	B1	W	A/IS	A/IS	М
C1	B2	C1	W	A/IS	A/IS	V1
C1	B2	E1	W	A/IS	A/IS	W
C1	C2	X0	W	A/IS	A/XP	-
C1	C2	A1	W	A/IS	A/XP	D
C1	C2	B1	W	A/IS	A/XP	М
C1	C2	C1	W	A/IS	A/XP	V1
C1	C2	E1	W	A/IS	A/XP	W

- 1) Posizione d'ordine
- Area morsetti 2)
- 3) Uscita primaria
- 4) I/O analogici secondari
- 5) I/O digitali secondari Ex d/XP

- O Posizione d'ordine
- T Area morsetti
- 040 Uscita primaria
- 050 I/O analogici secondari
- 060 I/O digitali secondari Ex d/XP
- V1 Sakura V1
- M Modbus
- W Whessoe WM550
- D Digitale
- A/XP Analogico Ex d/XP
 A/IS Analogico Ex i/IS

"Uscita primaria" (040) = "4-20mA HART Ex d" (E1)

O ¹⁾			T ²⁾			
NMx8x	- xxxx XX XX 040 05	X XX 0 060				
040 ³⁾	050 ⁴⁾	060 ⁵⁾	A 1234	B 1 2 3 4 5 6 7 8	C 1 2 3 4 5 6 7 8	D 1 2 3 4 A0023888
E1	X0	XO	-	A/XP	-	-
E1	XO	A1	-	A/XP	-	D
E1	XO	A2	-	A/XP	D	D
E1	XO	A3	D	A/XP	D	D
E1	XO	B1	М	A/XP	-	-
E1	Х0	B2	М	A/XP	-	D
E1	Х0	B3	М	A/XP	D	D
E1	A1	XO	-	A/XP	A/XP	-
E1	A1	A1	-	A/XP	A/XP	D
E1	A1	A2	D	A/XP	A/XP	D
E1	A1	B1	М	A/XP	A/XP	-
E1	A1	B2	М	A/XP	A/XP	D
E1	B1	X0	-	A/XP	A/IS	-
E1	B1	A1	-	A/XP	A/IS	D
E1	B1	A2	D	A/XP	A/IS	D
E1	B1	B1	М	A/XP	A/IS	-
E1	B1	B2	М	A/XP	A/IS	D

1) Posizione d'ordine

2) Area morsetti

3) Uscita primaria

4) I/O analogici secondari

5) I/O digitali secondari Ex d/XP

- O Posizione d'ordine
- T Area morsetti
- 040 Uscita primaria
- 050 I/O analogici secondari
- 060 I/O digitali secondari Ex d/XP
- V1 Sakura V1
- M Modbus
- W Whessoe WM550

D

234

A0023888

-D D

D

_

D

D

_

D

D

_

D

_

D

D

-

D

- D Digitale
- A/XP Analogico Ex d/XP
- A/IS Analogico Ex i/IS

	Oscitu prin	iuniu (040,	, <u>+</u> 20110		11)		
O ¹⁾ NMx8x - xxxx XX XX XX 040 050 060			<u>x</u> <u>XX</u> 0 060		Т	2)	
	040 ³⁾	050 4)	060 5)	A 1234	B 1 2 3 4 5 6 7 8	C 1 2 3 4 5 6 7 8	
	H1	XO	XO	-	A/IS	-	
	H1	XO	A1	-	A/IS	-	
	H1	XO	A2	-	A/IS	D	

D

Μ

Μ

М

-

-

D

Μ

Μ

-

_

D

Μ

М

A/IS

D

_

-

D

A/XP

A/XP

A/XP

A/XP

A/XP

A/IS

A/IS

A/IS

A/IS

A/IS

"Uscita primaria" (040) = "4-20mA HART Ex i" (H1)

1) Posizione d'ordine

2) Area morsetti

H1

H1

H1

H1

H1

Η1

H1

H1

H1

H1

Η1

H1

Η1

H1

Х0

Х0

Х0

XO

A1

A1

A1

A1

A1

B1

Β1

B1

Β1

B1

А3

Β1

B2

Β3

X0

A1

A2

B1

B2

X0

A1

A2

Β1

B2

- 3) Uscita primaria
- 4) I/O analogici secondari
- 5) I/O digitali secondari Ex d/XP

- O Posizione d'ordine
- T Area morsetti
- 040 Uscita primaria
- 050 I/O analogici secondari
- 060 I/O digitali secondari Ex d/XP
- V1 Sakura V1

- M Modbus
- W Whessoe WM550
- D Digitale
- A/XP Analogico Ex d/XP
- A/IS Analogico Ex i/IS



6.1.5 Morsetti del modulo "Modbus", del modulo "V1" o del modulo "WM550"

■ 15 Designazione dei moduli "Modbus", "V1" o "WM550" (esempi); in base alla versione del dispositivo, questi moduli possono trovarsi anche negli slot B o C.

In funzione della versione del dispositivo, il modulo "Modbus", "V1" o "WM550" può trovarsi in slot differenti del vano morsetti. Nel menu operativo, le interfacce "Modbus" e "V1" o "WM550" sono designate in base al rispettivo slot e ai morsetti di quello slot: **A1-4**, **B1-4**, **C1-4**, **D1-4**.

Morsetti del modulo "Modbus"

Designazione del modulo nel menu operativo: **Modbus X1-4**; (X = A, B, C o D) • X1¹⁾

- X1 ¹)
 - Nome morsetto: S
- Descrizione: schermatura del cavo collegata a TERRA attraverso un condensatore X2 $^{\rm 1)}$
 - Nome morsetto: 0V
 - Descrizione: riferimento comune
- X3 ¹⁾
 - Nome morsetto: B-
 - Descrizione: linea di segnale senza inversione
- X4 ¹⁾
 - Nome morsetto: A+
 - Descrizione: linea di segnale con inversione

Morsetti dei moduli "V1" e "WM550"

Designazione del modulo nel menu operativo: V1 X1-4 o WM550 X1-4; (X = A, B, C o D) \bullet X1²⁾

- Nome morsetto: S
- Descrizione: schermatura del cavo collegata a TERRA attraverso un condensatore
- X2 ¹⁾
 - Nome morsetto: -
 - Descrizione: non collegato
- X3 ¹⁾
 - Nome morsetto: B-
 - Descrizione: segnale negativo (-) nel loop del protocollo
- X4 ¹⁾
 - Nome morsetto: A+
 - Descrizione: segnale positivo (+) nel loop del protocollo

¹⁾ Qui, la "X" rappresenta uno degli slot "A", "B", "C" o "D".

²⁾ Qui, la "X" rappresenta uno degli slot "A", "B", "C" o "D".



6.1.6 Morsetti del modulo "I/O analogico" (Ex d /XP o Ex i/IS)

Morsetto: B1-3

Funzione: ingresso o uscita analogici (configurabili)

- Uso passivo: $\rightarrow \square 52$
- Uso attivo: $\rightarrow \textcircled{}{54}$

Morsetto: C1-3

Funzione: ingresso o uscita analogici (configurabili)

- Uso passivo: → 🗎 52
- Uso attivo: \rightarrow 🗎 54
- Designazione nel menu operativo: I/O analogico C1-3 ($\rightarrow \cong 222$)

Morsetto: B4-8

- Funzione: ingresso analogico
- RTD: → 🗎 55

Morsetto: C4-8

Funzione: ingresso analogico

- RTD: → 🗎 55

6.1.7 Connessione del modulo "I/O analogico" per l'uso passivo

- Nell'uso passivo, la tensione di alimentazione per la linea di comunicazione deve provenire da una sorgente esterna.
 - Il cablaggio deve essere adatto alla modalità operativa prevista del modulo di I/O analogico; vedere gli schemi qui sotto.

"Modalità operativa" = "4..20mA output" o "HART slave +4..20mA output"



🗉 16 Uso passivo del modulo di I/O analogico in modalità di uscita

- a Alimentazione
- b Segnale in uscita HART
- c Valutazione segnale analogico

"Modalità operativa" = "4..20mA input" o "HART master+4..20mA input"



🖻 17 Uso passivo del modulo di I/O analogico in modalità di ingresso

- a Alimentazione
- b Dispositivo esterno con segnale in uscita 4...20 mA e/o HART

"Modalità operativa" = "HART master"



🖻 18 🛛 Uso passivo del modulo di I/O analogico in modalità master HART

- a Alimentazione
- b Fino a 6 dispositivi esterni con segnale in uscita HART

6.1.8 Connessione del modulo "I/O analogico" per l'uso attivo

- Nell'uso attivo, la tensione di alimentazione per la linea di comunicazione viene fornita dal dispositivo stesso. Non è richiesta un'alimentazione esterna.
 - Il cablaggio deve essere adatto alla modalità operativa prevista del modulo di I/O analogico; vedere gli schemi qui sotto.
- Consumo di corrente massimo dei dispositivi HART connessi: 24 mA (ovvero, se sono connessi 6 dispositivi, 4 mA per dispositivo).
 - Tensione di uscita del modulo Ex-d: 17,0 V@4 mA a 10,5 V@22 mA
 - Tensione di uscita del modulo Ex-ia: 18,5 V@4 mA a 12,5 V@22 mA

"Modalità operativa" = "4..20mA output" o "HART slave +4..20mA output"



🖻 19 Uso attivo del modulo di I/O analogico in modalità di uscita

- a Segnale in uscita HART
- b Valutazione segnale analogico





- 🖻 20 Uso attivo del modulo di I/O analogico in modalità di ingresso
- a Dispositivo esterno con segnale in uscita 4...20 mA e/o HART

"Modalità operativa" = "HART master"



🖻 21 Uso attivo del modulo di I/O analogico in modalità master HART

a Fino a 6 dispositivi esterni con segnale in uscita HART

Il consumo massimo di corrente per i dispositivi HART collegati è di 24 mA (4 mA per dispositivo se sono collegati 6 dispositivi).

6.1.9 Connessione di un RTD



A Connessione RTD a 4 fili

B Connessione RTD a 3 fili

C Connessione RTD a 2 fili



6.1.10 Morsetti del modulo "I/O digitale"

🖻 22 Designazione degli ingressi o delle uscite digitali (esempi)

- Ogni modulo di I/O digitale fornisce due ingressi o uscite digitali.
- Nel menu operativo, gli ingressi o le uscite sono designati in base al rispettivo slot e ai due morsetti di quello slot. A1-2, ad esempio, denota i morsetti 1 e 2 dello slot A. Lo stesso vale per gli slot B, C e D se questi contengono un modulo I/O digitale.
- Per ognuna di queste coppie di morsetti, nel menu operativo è possibile selezionare una delle seguenti modalità operative:
 - Disabilita
 - Uscita passiva
 - Ingresso passivo
 - Ingresso attivo

6.2 Requisiti di collegamento

6.2.1 Specifiche del cavo

Morsetti

Sezione del filo 0,2 ... 2,5 mm² (24 ... 13 AWG)

Da utilizzare per morsetti con funzione: segnale e alimentazione

- Morsetti a molla (NMx8x-xx1...)
- Morsetti a vite (NMx8x-xx2...)

Sezione del filo max.2,5 mm² (13 AWG)

Da utilizzare per morsetti con funzione: morsetto di terra nel vano morsetti

Sezione del filo max.4 mm² (11 AWG)

Da utilizzare per morsetti con funzione: morsetto di terra nella custodia

Linea di alimentazione

Il cavo standard del dispositivo è sufficiente per la linea di alimentazione.

Linea di comunicazione HART

- Il cavo standard del dispositivo è sufficiente se si utilizza solo il segnale analogico.
- Se si utilizza il protocollo HART, si consiglia di utilizzare un cavo schermato. Attenersi allo schema di messa a terra dell'impianto.

Linea di comunicazione Modbus

- Attenersi alle condizioni previste per i cavi dalla norma TIA-485-A della Telecommunications Industry Association.
- Altre condizioni: usare un cavo schermato.

Linea di comunicazione V1

- Doppino intrecciato, cavo schermato o non schermato
- Resistenza in un cavo singolo: $\leq 120 \ \Omega$
- Capacitanza tra linee: $\leq 0.3 \ \mu F$

Linea di comunicazione WM550

- Doppino intrecciato, cavo non schermato
- Sezione minima 0,5 mm² (20 AWG)
- Resistenza totale massima del cavo: $\leq 250 \Omega$
- Cavo a bassa capacitanza

6.3 Garantire il grado di protezione

Per far sì che il grado di protezione corrisponda a quello indicato nelle specifiche, procedere come segue dopo avere eseguito il collegamento elettrico:

- **1.** Controllare che le tenute della custodia siano pulite e inserite correttamente. Se necessario, asciugare, pulire o sostituire le quarnizioni.
- 2. Serrare tutte le viti della custodia e avvitare i coperchi.
- 3. Serrare saldamente i pressacavi.
- 4. Per evitare che l'umidità penetri nell'ingresso cavo, stendere il cavo in modo che formi un'ansa verso il basso prima dell'ingresso cavo ("trappola per l'acqua").



5. Inserire viti cieche appropriate per la classe di sicurezza del dispositivo (es. Ex d/XP).

6.4 Verifica finale delle connessioni

О	Il misuratore o i cavi sono esenti da danni (controllo visivo)?
О	I cavi corrispondono ai requisiti ?
О	I cavi sono ancorati in maniera adeguata?
О	Tutti i pressacavi sono montati, serrati saldamente e a tenuta stagna?
О	La tensione di alimentazione corrisponde alle specifiche riportate sulla targhetta del trasmettitore ?
О	L'assegnazione dei morsetti è corretta → 🗎 37?
О	Se necessario, la terra di protezione è collegata correttamente?
0	In presenza di tensione di alimentazione: il dispositivo è pronto a entrare in funzione e il modulo display visualizza dei valori?
О	I coperchi della custodia sono tutti installati e serrati saldamente?
О	Il fermo di sicurezza è serrato correttamente?

7 Interfaccia operatore

7.1 Panoramica delle opzioni di funzionamento

Il dispositivo viene controllato tramite un menu operativo ($\Rightarrow \triangleq 60$). A questo menu si può accedere dalle seguenti interfacce:

- FieldCare connesso attraverso l'interfaccia service nel vano morsetti del dispositivo ($\rightarrow \square 73$).
- FieldCare connesso attraverso Tankvision Tank Scanner NXA820 (funzionamento a distanza; $\rightarrow \textcircled{}{}$ 73).
- FieldCare connesso attraverso Commubox FXA195 ($\rightarrow \cong$ 159) a un'interfaccia HART del dispositivo.
 - Per motivi di sicurezza, verificare che il servomotore si arresti prima di modificare i parametri.

7.2 Struttura e funzioni del menu operativo

Menu	Sottomenu / parametro	Significato
Funzionamento	Parametri Proservo	Contiene i parametri per utilizzare Proservo (ad es. comando di misura).
	Livello	Mostra i valori di livello misurati e calcolati.
	Temperatura	Mostra i valori di temperatura misurati e calcolati.
	Densità	Mostra i valori di densità misurati e calcolati.
	Pressione	Mostra i valori di pressione misurati e calcolati.
	GP values	Mostra i valori di uso generale.
Configurazione	Parametri standard	Parametri di messa in servizio standard
	Calibrazione	Taratura della misura
	Configurazione avanzata	 Contiene altri parametri e sottomenu: per adattare il dispositivo a particolari condizioni di misura. per elaborare il valore misurato. per configurare il segnale in uscita.
Diagnostica	Parametri diagnostici	 Indica: Gli ultimi messaggi diagnostici e le relative marcature orarie. Il tempo operativo (tempo globale e tempo dall'ultimo riavvio). L'ora secondo l'orologio in tempo reale.
	Elenco di diagnostica	Contiene fino a 5 messaggi di errore ancora attivi.
	Informazioni sul dispositivo	Contiene le informazioni per identificare il dispositivo.
	Simulazione	Serve per simulare valori di misura o valori in uscita.
	Controllo del dispositivo	Contiene tutti i parametri richiesti per verificare la capacità di misura del dispositivo.
Esperto ¹⁾ Contiene tutti i parametri del dispositivo (compresi quelli presenti in uno degli altri menu). Questo menu è organizzato in base ai	Sistema	Contiene tutti i parametri generali del dispositivo, che non influiscono sulla misura o sull'interfaccia di comunicazione.
I parametri del menu Esperto sono descritti	Sensore	Contiene tutti i parametri richiesti per configurare la misura.
GP01080G (NMS83)	Input/output	Contiene i sottomenu per configurare i moduli I/O analogici e discreti e i dispositivi HART collegati.
	Comunicazione	Contiene tutti i parametri richiesti per configurare l'interfaccia di comunicazione digitale.
	Applicazione	Contiene i sottomenu per configurare • l'applicazione di misura nei serbatoi • i calcoli relativi ai serbatoi • gli allarmi.

Menu	Sottomenu / parametro	Significato
	Tank values	Mostra i valori misurati e calcolati del serbatoio
	Diagnostica	Contiene tutti i parametri richiesti per rilevare e analizzare gli errori operativi.

1) All'apertura del menu "Esperto", viene sempre richiesto un codice di accesso. Se non è stato definito un codice di accesso specifico dell'operatore, inserire "0000".

7.3 Accesso al menu operativo tramite display locale o separato e il modulo operativo

- L'utilizzo attraverso il display separato e il modulo operativo DKX001 (→
 [™] 39) e quello attraverso il display operativo a di visualizzazione locale sul dispositivo sono equivalenti.
 - Il valore misurato è indicato simultaneamente sul modulo DKX001 e sul display operativo e di visualizzazione locale.
 - Il menu operativo non è accessibile contemporaneamente sui due moduli. Se si accede al menu operativo da uno di questi moduli, l'altro viene bloccato automaticamente. Il blocco rimane attivo finché non si chiude il menu nel primo modulo (ritorno alla visualizzazione del valore di misura).

7.3.1 Display ed elementi operativi

Il dispositivo ha un **display a cristalli liquidi (LCD)** retroilluminato che, nella schermata standard, visualizza i valori misurati e calcolati oltre che lo stato del dispositivo. Altre schermate servono a navigare attraverso il menu operativo e a impostare i valori dei parametri.

Il dispositivo viene controllato da **tre tasti ottici**, precisamente "-", "+" ed "E". Si attivano toccando **leggermente** con il dito l'apposito campo sul vetro di protezione della parte frontale ("Touch Control").



🖻 23 Display ed elementi operativi

- 1 Display a cristalli liquidi (LCD)
- 2 Tasti ottici; possono essere attivati attraverso il vetro del coperchio. In assenza del vetro del coperchio, posizionare il dito senza premere eccessivamente davanti al sensore ottico per l'attivazione. Non premere con forza.



7.3.2 Schermata standard (indicazione del valore misurato)



- 1 Modulo display
- 2 Tag dispositivo
- 3 Area di stato
- 4 Area di visualizzazione per i valori misurati
- 5 Area di visualizzazione per il valore misurato e simboli di stato della misura
- 6 Indicazione stato misuratore
- 7 Simbolo di stato misuratore
- 8 Simbolo di stato della misura del valore misurato

Simboli di stato

Simbolo	Significato
A0013956	"Guasto" È presente un errore del dispositivo. Il valore misurato non è più valido.
C	"Verifica funzionale" Il dispositivo è in modalità di assistenza (ad es. durante la simulazione).
S A0013958	 "Fuori specifica" Il dispositivo è utilizzato: fuori dalle sue specifiche tecniche (ad es. durante l'avviamento o la pulizia) fuori dalla configurazione eseguita dall'operatore (ad es. livello fuori dal campo configurato)
A0013957	"Richiesta manutenzione" È necessario un intervento di manutenzione. Il valore misurato è comunque valido.

Simboli dei valori misurati

Simbolo 1	Simbolo 2	Valore misurato
A0028148		Tank levelMeasured levelTank level %
A0028149		Water level
T		Liquid temperature
T A0028528	V	Vapor temperature
T	A0027991	Air temperature
LE A0027993		Tank ullageTank ullage %
р		Observed density value

Simbolo 1	Simbolo 2	Valore misurato
ρ	A	Average profile density
A0028150	A0027991	
p	(1)	P1 (bottom)
A0028151	A0028141	
p	2	P2 (middle)
A0028151	A0028142	
p	(3)	P3 (top)
A0028151	A0028146	
G	(1)	GP 1 value
A0027992	A0028141	Questo viene utilizzato per un dispositivo esterno.
G	2	GP 2 value
A0027992	A0028142	Questo viene utilizzato per un dispositivo esterno.
G	3	GP 3 value
A0027992	A0028146	Questo viene utilizzato per un dispositivo esterno.
G	(4)	GP 4 value
A0027992	A0028147	Questo viene utilizzato per un dispositivo esterno.
	U	Upper I/F level
A0028149	A0028529	
		Lower I/F level
A0028149	A0027989	
D	11	Upper density
A0028150	A0028529	
Ø	M	Middle density
A0028150	A0013957	
ρ		Lower density
A0028150	A0027989	
		Bottom level
A0028145		
즈		Displacer position
A0027994		

Simboli dei comandi di misura e degli stati del misuratore

Simbolo 1	Simbolo 2	Significato
A0028139		Gauge command Mostra il comando attuale.
A0028143 A0028144	A0027995 A0028138 A0028140	Gauge status d: il dislocatore è sbilanciato (livello/interfase non ancora trovati). d: il dislocatore è bilanciato (misure di livello/interfase valide). 1: il dislocatore si sta muovendo verso l'alto. 1: il dislocatore si sta muovendo verso il basso. 1: il dislocatore fermo.

Simboli di stato del valore misurato

Simbolo	Significato
A0012102	Stato di "Allarme" La misura è interrotta. L'uscita assume il valore di soglia definito. È generato un messaggio diagnostico.
A0012103	Stato di "Avviso" Il dispositivo continua a misurare. È generato un messaggio diagnostico.
A0031169	 Taratura secondo gli standard normativi disturbata Viene visualizzato nelle seguenti situazioni: L'interruttore di protezione scrittura è OFF. → 71 L'interruttore di protezione scrittura è ON ma il valore di livello non può attualmente essere garantito perché il dislocatore non è bilanciato.

Simboli dello stato di blocco

Simbolo	Significato
A0011978	Visualizza parametro Indica i parametri di sola lettura che non possono essere modificati.
A	Dispositivo bloccato
A0011979	 Di fianco al nome del parametro: il dispositivo è bloccato mediante software e/o hardware. Nell'intestazione della finestra del valore misurato: il dispositivo è bloccato mediante hardware.

Significato dei tasti nella schermata standard

Tasto	Significato
	 Tasto Enter Premendo brevemente il tasto si apre il menu operativo. Premendo il tasto per 2 s si apre il menu contestuale: Livello (visibile se il blocco tasti è inattivo): Visualizza i livelli misurati. Blocco tasti attivo (visibile se il blocco tasti è inattivo): Attiva il blocco tasti. Blocco tasti inattivo (visibile se il blocco tasti è attivo): Disattiva il blocco tasti.

7.3.3 Schermata di navigazione



🖻 25 Schermata di navigazione

- 1 Sottomenu o procedura guidata corrente
- 2 Codice di accesso rapido
- 3 Area di visualizzazione per la navigazione

Simboli di navigazione

Simbolo	Significato
A0011975	Funzionamento È visualizzato: • nel menu principale accanto alla selezione Funzionamento • nell'intestazione, se ci si trova nel menu Funzionamento.
A0011974	 Configurazione È visualizzato: nel menu principale accanto alla selezione Configurazione nell'intestazione, se ci si trova nel menu Configurazione
A0011976	Esperto È visualizzato: • nel menu principale accanto alla selezione Esperto • nell'intestazione, se ci si trova nel menu Esperto
V A0011977	Diagnostica È visualizzato: • nel menu principale accanto alla selezione Diagnostica • nell'intestazione, se ci si trova nel menu Diagnostica
A0013967	Sottomenu
A0013968	Procedura guidata
A0013963	Parametro bloccato Se visualizzato di fronte al nome del parametro, indica che il parametro è bloccato.

Significato dei tasti nella schermata di navigazione

Tasto		Significato
	A0028324	Tasto meno Sposta verso l'alto la barra di selezione all'interno di un elenco a discesa.
	A0028325	Tasto più Sposta verso il basso la barra di selezione all'interno di un elenco a discesa.
		Tasto Enter
	A0028326	 Premendo brevemente il tasto, si apre il menu, il sottomenu o il parametro selezionato. Per i parametri: premendo il tasto per 2 s si apre il testo di istruzioni per la funzione del parametro (se presente).
		Combinazione di tasti Escape (premere i tasti contemporaneamente)
	A0028327	 Pressione breve dei tasti Si esce dal livello corrente del menu e si accede al successivo livello superiore. Se è aperto, si chiude il testo di istruzioni del parametro. Premendo il tasto per 2 s si ritorna alla visualizzazione dei valori misurati ("schermata standard").

7.3.4 Schermata procedure guidate



🖻 26 Schermata procedure guidate sul modulo display

- 1 Procedura guidata attuale
- 2 Area di visualizzazione per la navigazione

Simboli di navigazione della procedura guidata

Simbolo	Significato
Ø	Parametri all'interno di una procedura guidata
A0013972	
\leftarrow	Commuta al parametro precedente.
A0013978	
\checkmark	Conferma il valore del parametro e commuta al parametro successivo.
A0013976	
E	Apre la schermata di modifica del parametro.
A0013977	

Nella schermata procedure guidate, il significato dei tasti è indicato dal simbolo di navigazione immediatamente sopra il tasto corrispondente (funzionalità tasto funzione).

7.3.5 Editor numerico



🖻 27 Editor numerico sul modulo display

- 1 Area di visualizzazione del valore inserito
- 2 Maschera di immissione

Simbolo	Significato
0	Selezione di numeri da 0 a 9.
9	
A0013998	
·	Inserisce il separatore decimale nella posizione di immissione.
A0016619	
_	Inserisce il segno negativo nella posizione di immissione.
A0016620	
\checkmark	Conferma la selezione.
A0013985	
+	Sposta la posizione di immissione di una posizione verso sinistra.
A0016621	
X	Esce dall'inserimento senza applicare le modifiche.
A0013986	
C	Annulla tutti i caratteri inseriti.
A0014040	

Significato dei tasti nell'editor numerico

Tasto	Significato
▲ ● ● ■ ● ■ A0028324	Tasto meno Nella maschera di immissione, sposta la barra di selezione a sinistra (indietro).
A0028325	Tasto più Nella maschera di immissione, sposta la barra di selezione a destra (in avanti).
	Tasto Enter
▲ ▲ ● ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■	 Premendo brevemente il tasto, si aggiunge il numero selezionato alla posizione decimale attuale o si esegue l'azione selezionata. Premendo il tasto per 2 s si conferma il valore del parametro modificato.
	Combinazione di tasti Escape (premere i tasti contemporaneamente) Chiude l'editor di testo o numerico senza applicare le modifiche.
10010317	

7.3.6 Editor di testo



El 28 Editor di testo sul modulo display

1 Area di visualizzazione del testo inserito

2 Maschera di immissione

Simboli dell'editor di testo

Simbolo	Significato
ABC_	Selezione di lettere da A a Z
XYZ A0013997	
Aa1@	Commutazione • Tra lettere maiuscole e minuscole • Per l'immissione di numeri • Per l'immissione di caratteri speciali
A0013985	Conferma la selezione.
↔ × С ← → A0013987	Commuta alla selezione degli strumenti di correzione.
A0013986	Esce dall'inserimento senza applicare le modifiche.
A0014040	Annulla tutti i caratteri inseriti.

Simboli di correzione in ⊮⊆+→

C	Annulla tutti i caratteri inseriti.
A0013989	
A0013991	Sposta la posizione di immissione di una posizione verso destra.
10015551	
Ð	Sposta la posizione di immissione di una posizione verso sinistra.
A0013990	
×,	Cancella il primo carattere a sinistra della posizione di immissione.
A0013988	

Significato dei tasti nell'editor di testo

Tasto	Significato
	Tasto meno Nella maschera di immissione, sposta la barra di selezione a sinistra (indietro).
▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲ ▲	Tasto più Nella maschera di immissione, sposta la barra di selezione a destra (in avanti).
▲ ● ● ● A0028326	 Tasto Enter Pressione breve del tasto Apre il gruppo selezionato. Esegue l'azione selezionata. Premendo il tasto per 2 s si conferma il valore del parametro modificato.
▲ ● ● ● ● ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■	Combinazione di tasti Escape (premere i tasti contemporaneamente) Chiude l'editor di testo o numerico senza applicare le modifiche.

7.3.7 Blocco tastiera

Blocco tasti automatico

Il comando tramite display locale è automaticamente bloccato:

- dopo un avvio o un riavvio del dispositivo.
- se il dispositivo non viene controllato tramite il display per un periodo > 1 minuto.

Quando si tenta di accedere al menu operativo mentre il blocco tasti è abilitato, viene **Blocco tasti attivovisualizzato il messaggio** .

Disabilitazione del blocco tasti

1. Il blocco tasti è abilitato.

Premere 🗉 per almeno 2 secondi.

└ Si apre un menu contestuale.

- 2. Selezionare Blocco tasti inattivo dal menu contestuale.
 - 🛏 Il blocco tasti è disabilitato.

Attivazione manuale del blocco tasti

Dopo la messa in servizio del dispositivo, il blocco tasti può essere attivato manualmente.

1. Il dispositivo è nella visualizzazione del valore di misura.

Premere 🗉 per almeno 2 secondi.

🕒 Si apre un menu contestuale.

- 2. Selezionare **Blocco tasti attivo** dal menu contestuale.
 - 🛏 Il blocco tasti è abilitato.

7.3.8 Codice di accesso e ruoli utente

Significato del codice di accesso

Per distinguere tra i seguenti ruoli utente è possibile definire un codice di accesso:

Ruolo utente	Definizione
Manutenzione	Conosce il codice di accesso.Dispone dell'accesso in scrittura a tutti i parametri (tranne che ai parametri di servizio).
Operatore	Non conosce il codice di accesso.Dispone dell'accesso in scrittura solo a pochi parametri.

- La descrizione dei parametri indica quale ruolo è necessario almeno per l'accesso in lettura e scrittura a ogni parametro.
 - Il ruolo utente attuale è indicato dal Modalità operativa a display.
 - Se il codice di accesso è **"0000"**, ogni utente ha il ruolo **Manutenzione**. Questa è l'impostazione predefinita alla consegna del dispositivo.

Definizione di un codice di accesso

- Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Amministrazione
 → Definire codice di accesso → Definire codice di accesso
- 2. Inserire il codice di accesso desiderato (4 cifre max.).
- 3. Ripetere lo stesso codice nel Confermare codice di accesso.
 - └→ L'utente ha il ruolo Operatore. Il simbolo
 ê è visualizzato davanti a tutti i parametri protetti da scrittura.

Passaggio al ruolo "Manutenzione"

Se davanti al parametro sul display locale viene visualizzato il simbolo a, il parametro è protetto da scrittura perché l'utente ha il ruolo **Operatore**. Per passare al ruolo **Manutenzione**, procedere come seque:

1. Premere E.

- 🕒 Viene visualizzata la richiesta di inserimento del codice di accesso.
- 2. Inserire il codice di accesso.

Ritorno automatico al ruolo "Operatore"

L'utente torna automaticamente al ruolo Operatore:

- se non viene premuto alcun tasto per 10 minuti in modalità di navigazione e modifica.
- 60 s dopo il ritorno dalla modalità di navigazione e modifica alla schermata standard (visualizzazione dei valori misurati).

7.3.9 Interruttore di protezione scrittura

Il menu operativo può essere bloccato da un interruttore hardware nel vano connessioni. In questo stato di blocco, i parametri W&M sono di sola lettura.



Il modulo display può essere fissato al bordo del vano dell'elettronica. Ciò facilita l'accesso all'interruttore di blocco.

- 1. Allentare il fermo di sicurezza.
- 2. Svitare il coperchio della custodia.
- 3. Estrarre il modulo display con un delicato movimento rotazionale.
- 4. Utilizzando un cacciavite piatto o un attrezzo simile, portare l'interruttore di protezione scrittura (WP) nella posizione desiderata. ON: menu operativo bloccato; OFF: menu operativo sbloccato.
- 5. Posizionare il modulo display sul vano connessioni, avvitare il coperchio e serrare il fermo di sicurezza.

Per prevenire l'accesso all'interruttore di protezione scrittura, il coperchio del vano connessioni può essere piombato.



29 Piombatura del coperchio del vano connessioni



30 Piombatura del coperchio posteriore (ad es. NMS81/NMS83)



🖻 31 NMS83: modulo display fissato al bordo del vano morsetti

Indicazione dello stato di blocco



🖻 32 Simbolo di protezione scrittura nell'intestazione del display

La protezione scrittura con interruttore di blocco è indicata come segue:

- Condizione di blocco (→
 a) 206) = Blocco scrittura hardware
- 🖻 viene visualizzato nell'intestazione del display.
7.4 Accesso al menu operativo tramite l'interfaccia service e FieldCare



33 Funzionamento mediante interfaccia service

- 1 Interfaccia service (CDI = Common Data Interface Endress+Hauser)
- 2 Commubox FXA291
- 3 Computer con tool operativo "FieldCare" e "CDI Communication FXA291" COM DTM

Funzione "Save/Restore"

Dopo aver salvato la configurazione del dispositivo su un computer e averla ripristinata sul dispositivo usando la funzione **Save/Restore** di FieldCare, il dispositivo deve essere riavviato seguendo il percorso:

 $\label{eq:configuration} \begin{array}{l} \mbox{Configuratione} \ \rightarrow \ \mbox{Configuratione} \ \rightarrow \ \mbox{Reset del} \\ \mbox{dispositivo} = \ \mbox{Riavvio dispositivo}. \end{array}$

Questo garantisce il corretto funzionamento del dispositivo dopo il ripristino.

7.5 Accedere al menu operativo tramite Tankvision Tank Scanner NXA820 e FieldCare

7.5.1 Schema elettrico



🗷 34 Collegamento dei dispositivi di misura nei serbatoi a FieldCare tramite Tankvision Tank Scanner NXA820

1 Proservo NMS8x

- 2 Tankside Monitor NRF81
- 3 Micropilot NMR8x
- 4 Protocollo di campo (ad es. Modbus, V1)
- 5 Tankvision Tank Scanner NXA820
- 6 Ethernet
- 7 Computer con FieldCare installato

7.5	2 Connessione tra FieldCare e il dispositivo	
1.	Verificare che HART CommDTM NXA sia installato e, se necessario, aggiornare i	il
	catalogo DTM.	

2. Creare un nuovo progetto in FieldCare.

Device		Version	Class
CDI Communication	FXA291	V2.05.01 (2015-04-28)	
CDI Communication	TCP/IP	V2.05.01 (2015-04-28)	*
CDI Communication	USB	V2.05.01 (2015-04-28)	20
CommDTM PROFIBI	US DP-V1	V4.0.0.9 (2011-01-17)	
FF H1 CommDTM		V1.5 (2009-08-17)	
Flow Communication	FXA193/291	V3.26.00 (2015-04-07)	4
FXA520		V1.05.09 (2011-07-15)	
HART Communication	m	V1.0.52 (2015-03-17)	*
IPC (Level, Pressure) FXA193/291	V1.02.17 (2014-02-21)	
NXA HART Commun	rication	V110.911 (2013-03-27)	dtmSpecifi
PUP (Readwin) TXU	10/FXA291	V1.01.18 (2014-02-21)	•
PROFIdtm DPV1		V 2.11(115) (2010-08-18)	
٠	ш		
<	m		
< [m Device type	(DTM) information	
Device:	m Device type NXA HART	(DTM) information Communication	
Device: Manufacturer:	III Device type NXA HART Endress+Ha	(DTM) information Communication user	
Device: Manufacturer: Device ID / SubID:	Device type NXA HART Endress+Ha	(DTM) information Communication user	
Oevice: Manufacturer: Device ID / SubID: Manufacturer ID;	Device type NXA HART Endress+Ha	(DTM) information Communication user	
Device: Manufacturer: Device ID / SubID: Manufacturer ID: Hardware revision:	III Device type NXA HART Endress+Ha 17	(DTM) information Communication user	
Device: Manufacturer: Device ID / SubID: Manufacturer ID: Manufacturer revision: Software revision:	III Device type NXA HART Endress+Ha 17	(DTM) information Communication user	
Device: Manufacturer: Device ID / SubID: Manufacturer ID: Hardware revision: Software revision: Device revision:	III Device type NXA HART Endress+Ha 17	(DTM) information Communication user	
Device: Manufacturer: Device ID / SubID: Manufacturer ID: Hardware revision: Software revision: Device revision: Profile revision:	III Device type NXA HART Endress+Ha	(DTM) information Communication user	

Aggiungere un nuovo dispositivo: NXA HART Communication

NXA HART Communication	(Configuration) X		
NXA820 IP Address	1	192.168.2.100	
NXA820 Port		3000	
Password		******	
Tank Identification		Tank_1	
Address range to scan	Start address End address		0 🗸
Communication timeout (se	econds)		10

Aprire la configurazione di DTM e inserire i dati richiesti (indirizzo IP di NXA820; "Password" = "hart"; "Tank identification" solo con NXA V1.05 o superiore)



Selezionare **Create network** dal menu contestuale.

└ Il dispositivo viene rilevato e il DTM assegnato.

Tank level (139): 2 Distance (133): 2	0.0000 mm <u>Gauge status;</u> Displace 0.0843 mm <u>Balance flag;</u> Displace Active gauge command; & Stop
Menu / Variable	Value Unit Instrument health statu
Access status tooling: Access status tooling: Operation Setup Dagnostics Expert	Service OK

└ È possibile configurare il dispositivo.

Funzione "Save/Restore"

Dopo aver salvato la configurazione del dispositivo su un computer e averla ripristinata sul dispositivo usando la funzione **Save/Restore** di FieldCare, il dispositivo deve essere riavviato seguendo il percorso:

$\label{eq:configuration} \begin{array}{l} \mbox{Configuratione} \ \rightarrow \ \mbox{Configuratione} \ \rightarrow \ \mbox{Reset del} \\ \mbox{dispositivo} \ = \ \mbox{Riavvio dispositivo}. \end{array}$

Questo garantisce il corretto funzionamento del dispositivo dopo il ripristino.

8 Integrazione di sistema

8.1 Panoramica dei file descrittivi del dispositivo (DTM)

Per integrare il dispositivo tramite HART in FieldCare, è necessario un file di descrizione del dispositivo (DTM) secondo la seguente specifica:

ID produttore	0x11
Tipo di dispositivo (NMS8x)	0x112D
Specifiche HART	7.0
File DD	Per informazioni e file, vedere: www.endress.com

9 Messa in servizio

9.1 Termini relativi alla misura nel serbatoio



35 Termini relativi all'installazione di NMS8x (es. NMS81)

- A Livello del liquido
- B Interfase superiore
- C Interfase inferiore
- D Fase gassosa
- E Fase superiore
- F Fase centrale
- G Fase inferiore
- H Fondo del serbatoio
- 1 Altezza di riferimento del misuratore
- 2 Empty
- 3 Piastra di riferimento (livello zero)
- 4 Tank ullage
- 5 Tank level
- 6 Tank reference height
- 7 High stop level (regolabile)
- 8 Displacer position
- 9 Upper interface level
- 10 Lower interface level
- 11 Low stop level (regolabile)
- 12 Riferimento di misura
- 13 Distanza

- 14 Arresto meccanico
- 15 Posizione di riferimento
- 16 Slow hoist zone

9.2 Impostazioni iniziali

In base alle specifiche del dispositivo NMS8x, alcune delle impostazioni descritte di seguito potrebbero non essere richieste.

9.2.1 Impostazione della lingua del display

Impostazione della lingua del display mediante il modulo display

- 1. Nella schermata standard (→ 🗎 62), premere "E". Se richiesto, selezionare **Blocco tasti inattivo** dal menu contestuale e premere di nuovo "E ".
- 2. Aprire Language e selezionare la lingua per il display.

Impostazioni della lingua del display mediante un tool operativo (es. FieldCare)

- **1.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Display \rightarrow Language
- 2. Questa funzione consente di selezionare la lingua di visualizzazione.

Queste impostazioni si riferiscono solo alla lingua sul modulo display. Per impostare la lingua nel tool operativo, usare la funzionalità di selezione della lingua di FieldCare o DeviceCare, rispettivamente.

9.2.2 Impostazione dell'orologio in tempo reale

Impostazione dell'orologio in tempo reale mediante il modulo display

- **1.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Date / time \rightarrow Imposta data
- 2. Utilizzare i seguenti parametri per impostare l'orologio in tempo reale alla data e all'ora attuali: **Year**, **Month**, **Day**, **Hour**, **Minutes**.

Impostazioni dell'orologio in tempo reale mediante un tool operativo (ad es. FieldCare)

1. Accedere a: Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Date / time

Date/time: 🚺	2016-04-20 09:32:24
Set date:	Please select
	Please select
	Abort
	Start
	Confirm time

Accedere a Imposta data e selezionare Avvia.

3.	Date/time: 🔁	2016-04-20 09:34:25
	Set date: ?	Please select
	Year:	2016
	Month:	4
	Day:	20
	Hour:	9
	Minute:	34

Utilizzare i seguenti parametri per impostare data e ora: Year, Month, Day, Hour, Minutes.

4.	Date/time: 🚺	2016-04-20 09:35:49
	Set date: ? 🕨	Please select
	Year:	Please select Abort
	Month:	Start
	Day:	Confirm time
	Hour:	9
	Minute:	34

Accedere a Imposta data e selezionare Confirm time.

🖙 L'orologio in tempo reale è impostato con la data e l'orario attuali.

9.3 Taratura

Terminata l'installazione o la sostituzione di NMS8x o di sue parti (modulo sensore, gruppo rilevatore, tamburo del filo o filo di misura), eseguire le seguenti tarature nella sequenza descritta.

1. Taratura del sensore

2. Taratura di riferimento

3. Taratura della bobina

Le fasi di taratura possono non essere tutte necessarie a seconda che il dispositivo sia installato, regolato o sostituito (v. tabella seguente).

Tipo di installazione/		Operazione di taratura			
sost	ituzione	1. Taratura del sensore	2. Taratura di riferimento	3. Taratura del tamburo	
Integrata		Non richiesta	Non richiesta	Non richiesta	
Dislocatore forr	nito separatamente	Richiesta	Richiesta	Richiesta	
Installazione del dislocatore attraverso la finestra di taratura		Richiesta	Richiesta	Richiesta	
Sostituzione/	Tamburo del filo	Richiesta	Richiesta	Richiesta	
manutenzione	Dislocatore	Non richiesta	Richiesta	Richiesta	
	Modulo sensore/ Unità di rilevamento	Richiesta	Richiesta	Richiesta	

9.3.1 Verifica del dislocatore e del tamburo del filo

Prima di procedere all'installazione del dispositivo NMS8x, controllare che i dati relativi al dislocatore e alla bobina di filo riportati sulla targhetta corrispondano a quelli programmati nel dispositivo.

Parametri da controllare

Parametri	Accedere a:
Displacer diameter	Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Sensor config \rightarrow Displacer \rightarrow Displacer diameter
Displacer weight	Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Sensor config \rightarrow Displacer \rightarrow Displacer weight
Displacer volume	Configurazione \Rightarrow Configurazione avanzata \Rightarrow Sensor config \Rightarrow Displacer \Rightarrow Displacer volume
Displacer balance volume	Configurazione \Rightarrow Configurazione avanzata \Rightarrow Sensor config \Rightarrow Displacer \Rightarrow Displacer balance volume
Drum circumference	$Configurazione \rightarrow Configurazione \text{ avanzata } \rightarrow Sensor \text{ config} \rightarrow Wiredrum$
Wire weight	Esperto \rightarrow Sensor \rightarrow Sensor config \rightarrow Wiredrum \rightarrow Wire weight

Verifica dei dati

Procedura di verifica dei dati

- 1. Controllare diametro, peso, volume e volume di bilanciamento del dislocatore per Displacer diameter, Displacer weight, Displacer volume e Displacer balance volume.
- 2. Verificare la circonferenza della bobina e il peso del filo per Drum circumference e Wire weight.

La procedura di verifica dei dati è terminata.



🖻 36 Verifica dei dati

9.3.2 Spostamento del dislocatore

La funzione di spostamento del dislocatore è facoltativa e può essere utile per cambiare la posizione attuale del dislocatore al fine di eseguire più facilmente le operazioni di taratura.

- 1. Accertarsi che il fermo della bobina del filo sia stato rimosso.
- **2.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Calibrazione \rightarrow Move displacer \rightarrow Move distance
- 3. Inserire la distanza di spostamento relativa per Move distance.
- 4. Selezionare Move down o Move up
- 5. Selezionare Sì.

La procedura di spostamento del dislocatore è terminata.



37 Spostamento del dislocatore

9.3.3 Taratura del sensore

Eseguendo la taratura del sensore, la misura sarà regolata in base al peso dell'unità di rilevamento. La taratura prevede le tre operazioni seguenti.

- Taratura zero ADC
- Taratura offset ADC
- Taratura campo ADC

Per la taratura del peso di offset ADC è possibile usare 0 g oppure un peso di offset (da 0 a 100 g).

Per le misure di densità si raccomanda di utilizzare un peso di offset diverso da 0 g.



B 38 Principio di taratura del sensore

- m Peso del dislocatore
- *B* Valore binario del convertitore AD
- m_S Campo di peso
- m_{o1} Peso di offset se l'impostazione è 0 ... 100 g (si raccomanda un valore di 50 g.)
- m_{o2} Peso di offset se l'impostazione è 0 g
- m_z Peso zero

Procedura di taratura

Passag gio	Uso del dislocatore	Uso del peso di offset	Descrizione
1.	A0030475	A0030475	 Accedere a: Configurazione → Calibrazione → Calibrazione sensore → Calibrazione sensore Inserire il peso di offset per Offset weight usato al passaggio 3 (inserire 0,0 g se si utilizza solo il dislocatore). Inserire il valore per Span weight usato al passaggio 4 (il peso del dislocatore indicato sulla targhetta).
2.			 Sostenere o rimuovere il dislocatore. Scegliere per il parametro successivo. Sul display compare Measuring zero weight. Attendere che Zero calibration visualizzi Completato e che lo stato di taratura indicato sia Idle. Se si sta sostenendo il dislocatore, non lasciarlo
	A0030474	A0028001	fino al termine di questo passaggio.
3.			 Controllare che Offset calibration indichi Place offset weight. Sostenere il dislocatore o applicare il peso di offset. Scegliere per il parametro successivo. Sul display appare Measuring offset weight. Attendere che Offset calibration visualizzi Completato e che lo stato di taratura indicato sia Idle. Se si sta sostenendo il dislocatore, non lasciarlo
	A0030474	A0028002	fino al termine di questo passaggio.
4.	A0030475	A0030475	 Rilasciare il dislocatore o, se nel passaggio precedente era stato usato un peso di offset, montarlo sull'anello di misura. Scegliere per il parametro successivo. Sul display compare Measuring span weight. Verificare che Span calibration visualizzi Completato e che lo stato di taratura indicato sia Idle. Selezionare Successivo. Verificare che Calibrazione sensore visualizzi Completato e che lo stato di taratura indicato sia Idle. La procedura di taratura del sensore è terminata. Non far oscillare il dislocatore e tenerlo in una posizione il più possibile stabile.

9.3.4 Taratura di riferimento

Procedura per la taratura di riferimento

La taratura di riferimento definisce la posizione a distanza zero tra il dislocatore e l'arresto meccanico.

- **1.** Accedere a: Configurazione → Calibrazione → Reference calibration → Reference calibration
- 2. Selezionare Avvia
- **3.** Controllare la posizione di riferimento (es. 70 mm (2,76 in)).
 - 🕒 La posizione di riferimento è preimpostata prima della consegna.
- 4. Controllare che il dislocatore sia fissato correttamente al filo di misura.
- 5. La taratura di riferimento ha inizio automaticamente.

La taratura di riferimento è terminata.



🗟 39 Sequenza della taratura di riferimento

- 1 Arresto meccanico
- R Posizione di riferimento

9.3.5 Taratura della bobina

Tabella del tamburo

Come raffigurato di seguito, un errore di misura del peso (e0 e e1) può verificarsi in funzione della posizione di arresto del tamburo del filo, anche se si misura il medesimo peso.Per eseguire la misura del peso con maggior accuratezza, in fabbrica è stata misurata e salvata nel dispositivo una tabella del tamburo per correggere l'errore dovuto alla posizione di arresto del tamburo del filo.Essendoci singole differenze dei valori, il tamburo del filo viene misurato per tutti i dispositivi.Questa tabella del tamburo non deve essere nota per il funzionamento.



🖻 40 🛛 Peso di misura

e Errore

m Peso

Procedura di taratura

- **1**. Accedere a: Configurazione \rightarrow Calibrazione \rightarrow Drum calibration \rightarrow Drum calibration
- 2. Verificare che la distanza tra il fondo del dislocatore e il livello del liquido sia di almeno 500 mm (19,69 in).
- 3. Controllare che il peso del dislocatore sia corretto per Set high weight.
- 4. Selezionare Avvia.
 - La taratura della bobina ha inizio automaticamente.
 La taratura della bobina effettua la registrazione di cinquanta punti e dura circa undici minuti.
- 5. Scegliere normalmente no per Make low table.
 - ▶ Per creare una tabella di valori bassi per applicazioni speciali, scegliere Sì e usare il peso 50 g.

La procedura di taratura della bobina è terminata.

Per annullare una taratura, premere □ + ± simultaneamente. Se la taratura della bobina viene annullata mentre è in corso la creazione della nuova tabella, resterà valida la tabella precedente. Se la creazione della nuova tabella non riesce a causa di un'ostruzione, il dispositivo NMS8x non accetta la nuova tabella e mostra un messaggio di errore.



🗟 41 Creazione della tabella per la bobina

9.3.6 Controllo per la messa in servizio

Questa procedura ha lo scopo di verificare che tutte le operazioni di taratura siano state eseguite correttamente.

La verifica della messa in servizio inizia dalla posizione, dove è stata eseguita la precedente taratura del tamburo. Eseguire la taratura del tamburo se la posizione di riferimento si è modificata.

Se non si esegue la taratura del tamburo, si deve garantire che non siano presenti ostruzioni o oggetti interferenti prima della verifica della messa in servizio.

La verifica della messa in servizio comprende come segue undici passaggi.

Gli elementi di controllo per la verifica della messa in servizio devono essere eseguiti nel seguente ordine.

- Il peso del dislocatore al primo punto è all'interno della soglia (rispetta il valore specificato:5 g (0,01 lb)).
- Dieci punti su cinquanta, quando è stata creata la precedente tabella del tamburo, vengono selezionati e confrontati con il risultato della tabella del peso attuale e il peso rilevato viene confermato.
- Confermare che il peso del dislocatore rispetta la soglia (entro il valore specificato: 5 g (0,01 lb)) per ogni punto.

Se il peso del dislocatore supera la soglia nei dieci passaggi, la verifica della messa in servizio si arresta e lo stato del misuratore si modifica su Stop.

Per proseguire la misura di livello, eseguire il comando di misura.

Nell'ultimo passaggio sono confermate le seguenti tre voci.

- La differenza dei due punti consecutivi rispetta la soglia (entro il valore specificato: 2 g (0,004 lb)).
- Il picco-a-picco del valore di compensazione nella tabella del tamburo è all'interno 20 g (0,04 lb).
- Il valore di compensazione massimo nella tabella del tamburo è all'interno 40 g (0,09 lb).

Una sovratensione non è confermata durante l'esecuzione della verifica di messa in servizio.

Prima di tarare il tamburo, verificare che non vi sia nulla che interferisca laddove è stata eseguita la precedente taratura del tamburo.

- Accedere a: Diagnostica → Controllo del dispositivo → Commissioning check
 → Commissioning check
- 2. Selezionare Avvia.
 - └ Nella tabella di verifica della bobina compare In esecuzione.
- 3. Selezionare Avvia.
- 4. Controllare che Commissioning check visualizzi Completato.
- 5. Verificare che Result drum check sia stato eseguito.
- La procedura di controllo per la messa in servizio è terminata.

Attività di configurazione	Descrizione	
Configurazione della misura di livello e	Impostazione della densità	→ 🖺 88
Interfase	Impostazione dell'altezza del serbatoio	→ 🗎 89
	Impostazione dei punti di arresto alto e basso	→ 🖺 90
Taratura del livello	Impostazione per serbatoio aperto con liquido	→ 🗎 91
	Impostazione per serbatoio aperto senza liquido	→ 🗎 92
	Impostazione per serbatoio chiuso	→ 🗎 93
	Impostazione della condizione di processo	→ 🗎 95
Configurazione della misura di densità	Impostazione della densità a spot	→ 🗎 96
	Impostazione del profilo del serbatoio	→ 🗎 98
	Impostazione del profilo di interfase	→ 🖺 99
	Impostazione del profilo manuale	→ 🖺 100

9.4 Configurazione del misuratore

9.4.1 Configurazione della misura di livello e interfase

La misura di livello serve per misurare la posizione in cui il dislocatore è bilanciato (punto di immersione) nel liquido. Quando il livello della superficie del liquido cambia, il dislocatore segue costantemente la posizione per misurare il livello del liquido. Per definire la misura di livello adatta, sono richieste le seguenti impostazioni prima del funzionamento.

La misura di interfase può determinare l'interfase tra diversi liquidi in un serbatoio (ad es. acqua e olio). Si possono determinare fino a due diverse interfasi, entro un massimo di tre fasi in un serbatoio.

Impostazione della densità dell'applicazione

In fabbrica, i valori di densità delle tre fasi liquide sono impostati come segue.

- Densità superiore: 800 kg/m³
- Densità media: 1000 kg/m³
- Densità inferiore: 1200 kg/m³

Modificare i dati in base ai valori di densità effettivi. Per i serbatoi con una sola fase liquida, impostare la densità superiore. Per i serbatoi con due o tre fasi, impostare anche la densità media e quella inferiore.

Numero di fasi	Parametri da impostare	
1 fase	Densità superiore	
2 fasi	Densità superiore/media	
3 fasi	Densità superiore/media/inferiore	

Quando si esegue una misura di interfase, la differenza minima di densità tra le fasi dovrebbe essere almeno 100 kg/m³.

Impostazione della densità

- **1.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Upper density , Configurazione \rightarrow Middle density e Configurazione \rightarrow Lower density
- 2. Inserire conformemente i valori di densità superiore, media e inferiore.



42 Configurazione del serbatoio

- A Livello del liquido
- B Interfase superiore
- C Interfase inferiore
- D Fase superiore (densità)
- E Fase media (densità)
- F Fase inferiore (densità)

Impostazione dell'altezza del serbatoio

Per misurare correttamente il livello nel serbatoio, si deve impostare prima l'altezza di riferimento del serbatoio e il vuoto (distanza tra punto di riferimento e piastra di riferimento).

- Altezza di riferimento del serbatoio: impostata dall'utente per rappresentare l'altezza del serbatoio. Distanza tra il riferimento di misura e la piastra di riferimento. Utilizzata per il calcolo percentuale e come riferimento per il volume vuoto.
 - Vuoto: distanza tra il punto di zero del dispositivo e la piastra di riferimento. Il vuoto è regolato automaticamente da Set level.

Impostazione dell'altezza di riferimento del serbatoio e del vuoto

- **1.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Empty
- 2. Inserire il valore di vuoto.
- **3.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Tank reference height
- 4. Inserire il valore dell'altezza di riferimento del serbatoio.





- 1 Arresto alto
- 2 Arresto basso
- 3 Piastra di riferimento (livello zero)
- 4 Altezza di riferimento del serbatoio
- 5 Vuoto

Impostazione dei punti di arresto alto e basso

Il punto di arresto alto e quello basso determinano il punto più alto e quello più basso del movimento del dislocatore. Impostare questi dati sui valori di soglia superiore e inferiore richiesti.

Se il dislocatore deve determinare un fondo del serbatoio che si trova sotto la piastra di riferimento, impostare il punto di arresto basso su un valore negativo. Per verificare che il dislocatore raggiunga la posizione di riferimento, impostare il punto di arresto alto su un valore superiore o uguale a quello di vuoto.

Procedura per impostare i punti di arresto alto e basso

- **1.** Accedere a: Configurazione \rightarrow High stop level
- 2. Inserire il valore effettivo per il punto di arresto alto.
- **3.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Low stop level
- 4. Inserire il valore effettivo per il punto di arresto basso.

La procedura di impostazione dei punti di arresto superiore e inferiore è terminata.

9.4.2 Taratura del livello

La seguente tabella riporta le opzioni più utilizzate per impostare la taratura del livello.



Impostazione per serbatoio aperto con liquido

Procedura di impostazione del livello

- **1.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Gauge command
- 2. Selezionare Livello per Gauge command.
 - └ Il dislocatore cerca automaticamente il punto di bilanciamento.
- 3. Attendere che il dislocatore sia bilanciato sul liquido.
- 4. Eseguire la misura per determinare il livello del liquido (L) nel serbatoio.
- 5. Accedere a: Configurazione \rightarrow Set level
- 6. Inserire il valore di livello determinato per Set level.
- Set level regola Empty in funzione del nuovo valore di livello.

La procedura di impostazione per un serbatoio aperto con liquido è terminata.



🖻 44 🛛 Livello impostato per serbatoio aperto con liquido

- 1 Dislocatore
- L Valore misurato

Impostazione per serbatoio aperto senza liquido

Se non c'è liquido nel serbatoio, utilizzare la seguente procedura per impostare il fondo del serbatoio o la piastra di riferimento su 0 mm per il livello del serbatoio.

Procedura di impostazione del livello

- **1.** Accedere a: Funzionamento \rightarrow Gauge command \rightarrow Gauge command
- 2. Selezionare Bottom level per misurare il fondo del serbatoio.
- 3. Accedere a: Funzionamento \rightarrow One-time command status
- 4. Attendere che sia visualizzato Completato.
- 5. Accedere a: Funzionamento \rightarrow Livello \rightarrow Bottom level
- 6. Leggere Bottom level (Bv).

L--

- 7. Accedere a: Configurazione \rightarrow Empty
- 8. Leggere il valore di vuoto effettivo (Ea).
- **10**. Inserire il valore calcolato per Empty.



- Il parametro ZO definisce la distanza tra il valore di livello di 0 mm richiesto e il fondo fisico del serbatoio (se il dislocatore misura la piastra di riferimento, ZO = 0 mm (0 in)).
 - La funzione di livello del fondo considera la lunghezza di immersione del dislocatore nella misura.

La procedura di impostazione del livello per un serbatoio aperto senza liquido è terminata.



🖻 45 🛛 Serbatoio aperto senza liquido

- 1 Fondo del serbatoio
- 2 Piastra di riferimento (livello zero)
- Ea Impostazione di vuoto iniziale
- Bv Livello di fondo iniziale
- En Nuovo vuoto
- Z0 Distanza tra il fondo del serbatoio e la piastra di riferimento

Si consiglia di ripetere la taratura del livello quando c'è del liquido nel serbatoio (→ 🗎 91).

Impostazione per serbatoio chiuso

Per i serbatoi che non possono essere misurati manualmente, procedere come segue.

Procedura di impostazione del livello

- **1.** Accedere a: Funzionamento \rightarrow Gauge command \rightarrow Gauge command
- 2. Selezionare Bottom level per misurare il fondo del serbatoio.
 - MMS8x misura il fondo del serbatoio e ritorna al livello, se il secondo comando di misura è impostato su livello (predefinito).
- 3. Accedere a: Funzionamento \rightarrow One-time command status
- 4. Attendere che sia visualizzato Completato.
- 5. Accedere a: Funzionamento \rightarrow Livello \rightarrow Bottom level
- 6. Leggere il valore del fondo (Bv).
- 7. Accedere a: Funzionamento \rightarrow Livello \rightarrow Tank level (a)
- 9. Accedere a: Configurazione \rightarrow Set level
- 10. Inserire il valore L per Set level.

La procedura di impostazione del livello è terminata.

Se la piastra di riferimento è diversa da zero (ad es. Z mm), regolare il valore del livello impostato (L) sottraendo Z dal valore L (L= a-Bv-Z).



E 46 Serbatoio chiuso per NMS83

- 1 Posizione iniziale del livello zero
- 2 Piastra di riferimento (livello zero)
- Ea Impostazione iniziale di vuoto
- Bv Livello di fondo
- a Livello del serbatoio
- L Valore del livello impostato

Impostazione per serbatoio chiuso senza piastra di riferimento

Per i serbatoi che non possono essere misurati manualmente e non hanno piastre di riferimento, procedere come segue.

Procedura per impostare il livello con il vuoto

Se non può essere eseguita la misura manuale e non ci sono piastre di riferimento piatte per il riferimento del fondo, usare il valore di vuoto anziché il livello impostato. In questo caso particolare, il vuoto deve essere regolato, poiché non è l'altezza di riferimento del misuratore, bensì la lunghezza di immersione del dislocatore.

Il livello viene calcolato automaticamente con la seguente formula.

Vuoto - Distanza = Livello

Il valore assoluto della distanza viene aggiornato in base al movimento del dislocatore e il livello può essere determinato.

- **1**. Accedere a: Configurazione \rightarrow Empty
- 2. Impostare il vuoto come lunghezza di immersione del dislocatore.
- 3. Accedere a: Configurazione \rightarrow Gauge command
- 4. Selezionare l'opzione Level del parametro "Gauge command".
 - └→ Il dislocatore cerca automaticamente il punto di bilanciamento.
- 5. Attendere che il dislocatore sia bilanciato sulla superficie del liquido.

La procedura di impostazione del livello è terminata.



47 Impostazione del livello in caso di vuoto (NMS83)

- A Vuoto impostato
- B Come è determinato il livello
- a Posizione di riferimento
- b Altezza di riferimento del misuratore
- c Vuoto
- d Distanza
- e Livello

Selezione della condizione di processo

La condizione di processo serve per adattare il dispositivo all'applicazione. Modificando questo parametro, tutta una serie di parametri di bilanciamento sono regolati automaticamente per semplificare la configurazione.



1. Accedere a: Configurazione \rightarrow Condizione di processo

2. Selezionare una condizione adatta per Condizione di processo.

L'impostazione predefinita della condizione di processo varia a seconda del proprio ordine.

Nome del parametro	Condizione di processo			
Impostazione del parametro	Universal	Calm surface	Turbulent surface	
Descrizione	crizione			
	Fornisce risultati affidabili in varie applicazioni e per vari liquidi.	Per serbatoi di stoccaggio con superficie calma e focalizzando sulla massima accuratezza di misura.	Per applicazioni con superficie turbolenta.	

9.4.3 Configurazione della misura di densità

La misura di densità serve per confermare e mantenere la qualità del liquido.

La misura di densità in genere è suddivisa in due metodi, come mostrato di seguito.

Metodi di densità	Gauge command	Descrizione
Densità puntuale	Upper density Middle density	Misura di densità a spot per lo strato designato
	Lower density	 La densità superiore è per lo strato superiore. La densità media è per lo strato centrale. La densità inferiore è per lo strato inferiore.
Densità del profilo	Tank profile	Profilo tra il fondo del serbatoio e la posizione del livello
		Modalità normaleModalità di compensazione
	Interface profile	Profilo tra l'interfase superiore (I/F) e la posizione del livello
		Modalità normaleModalità di compensazione
	Manual profile	Profilo tra il punto di avvio richiesto e la posizione del livello
		Modalità normaleModalità di compensazione

Misura della densità puntuale

Sono disponibili tre diversi comandi di misura della densità puntuale, come mostrato di seguito.



🖻 48 Densità puntuale (i numeri mostrano l'ordine di movimento del dislocatore).

- A Livello del liquido
- B Interfase superiore
- C Interfase inferiore
- D Upper density
- E Middle density
- F Lower density
- a Submersion depth

Alla consegna, la profondità di sommersione (a) è impostata su 150 mm (5,91 in). Per modificare la profondità di sommersione, procedere come segue.

- Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Sensor config → Spot density → Submersion depth
- 2. Inserire il valore richiesto per Submersion depth.

Impostazione della densità puntuale

- **1.** Accedere a: Funzionamento \rightarrow Gauge command \rightarrow Gauge command
- 2. Selezionare Upper density, Middle density o Lower density per Gauge command.
- 3. Verificare che il valore esaminato in un laboratorio e il valore attuale misurato nel serbatoio siano uquali o rispettino un campo consentito.
- 4. Regolare il valore, se necessario.
 - └→ Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Sensor config → Spot density

Selezionare Upper density offset , Middle density offset e Lower density offset e inserire i valori richiesti per ogni offset.

La procedura di impostazione della densità a spot è terminata.

Misura di densità del profilo

Per la densità del profilo, sono disponibili i tre comandi di misura riportati di seguito. NMS8x misura un profilo di densità secondo un intervallo definito di fino a 50 punti.



🗉 49 Panoramica della densità del profilo (1a, 2a, 3a...mostrano l'ordine dei movimenti del dislocatore).

- A Manual profile
- B Interface profile
- C Tank profile D Livello del lia
- D Livello del liquido E Interfase superiore
- *E* Interfase superiore*F* Interfase inferiore
- G Fase gassosa
- H Upper density
- I Middle density
- J Lower density
- K Fondo del serbatoio

lam

La misura di densità prevede due tipi di modalità.

- Normal measure mode: i punti del profilo sono misurati in posizioni configurate con esattezza.
- Compensation mode: i punti del profilo sono misurati per multipli della circonferenza del tamburo del filo per migliorare ulteriormente la precisione.

Selezionare la modalità normale come al solito. Tuttavia, selezionando la modalità di compensazione, NMS8x regola automaticamente le posizioni di misura laddove la misura di densità può essere più accurata.

Misura del profilo del serbatoio

Procedura di impostazione del profilo del serbatoio

La funzione del profilo del serbatoio misura un profilo dal fondo fisico del serbatoio fino al livello del liquido.

- Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Sensor config → Profile density → Profile density offset distance
- 2. Inserire il valore richiesto per Profile density offset distance.
 - Il valore della distanza di offset della densità del profilo definisce la distanza tra il punto di partenza (piastra di riferimento o lato inferiore serbatoio) e il primo punto di misura.
- Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Sensor config → Profile density → Profile density interval
- 4. Inserire il valore richiesto per Profile density interval.
- 5. Impostare Tank profile in Gauge command per avviare la misura.

La procedura di impostazione del profilo del serbatoio è terminata.



🗉 50 Movimento del profilo del serbatoio (i numeri mostrano l'ordine di movimento del dislocatore).

- A Profile density interval
- B Profile density offset distance
- *C Piastra di riferimento (livello zero)*
- D Campo del profilo del serbatoio

Misura del profilo di interfase

Procedura di impostazione del profilo di interfase

La funzione del profilo di interfase misura un profilo dall'interfase superiore fino al livello del liquido.

- **1.** Accedere a: Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Sensor config \rightarrow Profile density \rightarrow Profile density offset distance
- 2. Inserire il valore richiesto per Profile density offset distance.
- 3. Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Sensor config → Profile density → Profile density interval
- 4. Inserire il valore richiesto per Profile density interval.
- 5. Impostare Interface profile in Gauge command per avviare la misura.

La procedura di impostazione del profilo di interfase è terminata.



🗉 51 Movimento del profilo di interfase (i numeri mostrano l'ordine di movimento del dislocatore).

- A Profile density interval
- *B Profile density offset distance*
- C Campo del profilo del serbatoio

Misura del profilo manuale

Procedura di impostazione del profilo manuale

La funzione del profilo manuale misura un profilo a partire da un livello specificato manualmente fino al livello del liquido.

- Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Sensor config → Profile density → Manual profile level
- 2. Inserire il valore richiesto per Manual profile level.
- 3. Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Sensor config → Profile density → Profile density offset distance
 - Per il profilo manuale, l'offset del livello può essere impostato su 0 in modo che il primo punto possa essere misurato al livello del profilo manuale.
- 4. Inserire il valore richiesto per Profile density offset distance.
 - Il valore della distanza di offset della densità del profilo definisce la distanza tra il punto iniziale (profilo manuale) e il primo punto di misura.
- Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Sensor config → Profile density → Profile density interval
- 6. Inserire il valore richiesto per Profile density interval.
- 7. Impostare Manual profile in Gauge command per avviare la misura.

La procedura di impostazione del profilo manuale è terminata.



☑ 52 Movimento del profilo manuale (i numeri mostrano l'ordine di movimento del dislocatore).

- A Profile density interval
- *B* Profile density offset distance
- C Campo del profilo manuale
- D Manual profile level

9.5 Configurazione dell'applicazione di misura nei serbatoi

Configurazione degli ingressi:	Descrizione
Ingressi HART	→ 🗎 102
NMT532/539/81 connesso tramite HART	→ 🗎 104
Ingressi 4-20 mA	→ 🗎 106
Ingresso RTD	→ 🗎 108
Ingressi digitali	→ 🗎 110
Configurazione dell'elaborazione dei dati nel dispositivo:	Descrizione
Collegamento dei valori di ingresso alle variabili del serbatoio	→ 🗎 111
Calcolo del serbatoio: misura di livello diretta	→ 🗎 112
Calcolo del serbatoio: sistema per la misura ibrida nei serbatoi (HTMS)	→ 🗎 113
Calcolo del serbatoio: correzione della deformazione idrostatica del serbatoio (HyTD)	→ 🗎 114
Calcolo del serbatoio: correzione termica delle pareti del serbatoio (CTSh)	→ 🗎 115
Allarmi (valutazione delle soglie)	→ ➡ 119
Configurazione del segnale in uscita:	Descrizione
Uscita 4-20 mA	→ 🗎 120
Slave HART + uscita 4-20 mA	→ 🗎 121
Modbus	→ 🗎 122
V1	→ 🗎 123
Uscite digitali	→ 🖺 124
WM550	→ 🗎 123

9.5.1 Configurazione degli ingressi HART



Collegamento e indirizzamento dei dispositivi HART



- B Modulo I/O analogico nello slot B (disponibilità in base alla versione del dispositivo $\rightarrow \implies 40$)
- C Modulo I/O analogico nello slot C (disponibilità in base alla versione del dispositivo $\rightarrow \square 40$)
- *E* Uscita HART Ex (disponibile per tutte le versioni del dispositivo)

Prima di essere collegati a Tankside Proservo NMS8x, i dispositivi HART devono essere configurati e ricevere un indirizzo HART univoco compreso tra 1 e 15 tramite la propria interfaccia utente ³⁾. Verificare che siano collegati come definito dall'assegnazione dei morsetti → 🗎 51. I dispositivi con indirizzo superiore a 15 non sono riconosciuti da Proservo.

Slot B o C: impostazione della modalità operativa del modulo I/O analogico

Questa sezione non è rilevante per l'uscita HART Ex is (slot E). Questa uscita funziona sempre come master HART per gli slave HART collegati.

Se i dispositivi HART sono collegati a un modulo I/O analogico (slot B o C nel vano morsetti), questo modulo deve essere configurato come segue:

- Accedere al sottomenu del relativo modulo I/O analogico: Configurazione → Configurazione avanzata → Input/output → Analog I/O X1-3
- 2. Accedere a Modalità operativa ($\rightarrow \square 222$).
- 3. Se a questo loop è collegato un solo dispositivo HART:
 - Selezionare HART master+4..20mA input. Oltre al segnale HART, in questo caso si può usare anche il segnale 4-20 mA. Per la configurazione dell'ingresso 4-20 mA: $\rightarrow \square$ 106.
- 4. Se a questo loop sono collegati fino a 6 dispositivi HART: Selezionare HART master.

³⁾ Il software attuale non supporta i dispositivi HART con indirizzo 0 (zero).

Definizione del tipo di valore misurato

In caso di collegamento di dispositivi Prothermo NMT53x e NMT8x , questa impostazione può essere saltata dato che, in questo caso, il tipo di valore misurato viene riconosciuto automaticamente da Proservo NMS8x.

 I valori misurati possono essere usati nel sistema, solo se l'unità della variabile HART assegnata è adatta al tipo di valore misurato. La variabile HART assegnata a Output temperature, ad esempio, deve essere in °C o °F.

• Una variabile HART con unità "%" non può essere usata per **Output level**. La variabile HART deve essere invece in mm, m, ft o in.

Il tipo di valore misurato deve essere specificato per ogni variabile HART (PV, SV, TV e QV). Per eseguire questa operazione, attenersi alla seguente procedura:

- Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Input/output → HART devices
 - ← Per ogni dispositivo HART collegato, è disponibile un sottomenu.
- 2. Per ogni dispositivo, accedere al sottomenu corrispondente.
- 3. Se il dispositivo misura una pressione:

Accedere a Output pressure ($\rightarrow \square 212$) e specificare quale delle quattro variabili HART contiene la pressione misurata. È possibile selezionare solo una variabile HART con un'unità di pressione.

4. Se il dispositivo misura una densità:

Accedere a Output density ($\rightarrow \textcircled{212}$) e specificare quale delle quattro variabili HART contiene la densità misurata. È possibile selezionare solo una variabile HART con un'unità di densità.

5. Se il dispositivo misura una temperatura:

Accedere a Output temperature ($\rightarrow \textcircled{213}$) e specificare quale delle quattro variabili HART contiene la temperatura misurata. È possibile selezionare solo una variabile HART con un'unità di temperatura.

6. Se il dispositivo misura la temperatura del vapore:

Accedere a Output vapor temperature ($\rightarrow \textcircled{213}$) e specificare quale delle quattro variabili HART contiene la temperatura del vapore misurato. È possibile selezionare solo una variabile HART con un'unità di temperatura.

7. Se il dispositivo misura un livello:

Accedere a Output level ($\Rightarrow \cong 214$) e specificare quale delle quattro variabili HART contiene il livello misurato. È possibile selezionare solo una variabile HART con un'unità di livello (non "%").

Scollegamento dei dispositivi HART

Quando viene scollegato dal dispositivo, un dispositivo HART deve essere rimosso anche logicamente procedendo come segue:

- Accedere a Configurazione → Configurazione avanzata → Input/output → HART devices → Forget device → Forget device
- 2. Selezionare il dispositivo HART da rimuovere.



9.5.2 Configurazione di un trasmettitore di temperatura Prothermo collegato

Se un trasmettitore di temperatura Prothermo NMT532, NMT539 o NMT8x viene collegato tramite HART, può essere configurato come segue:

- Accedere a: Esperto → Input/output → HART devices → HART Device(s) → NMT device config; qui, HART Device(s) è il nome del dispositivo Prothermo collegato.
- 2. Accedere a Configure device? e selezionare **Si**.



54 Prothermo NMT53x: posizione del termoelemento di fondo

a Distanza tra l'elemento di temperatura del fondo e il riferimento di zero (fondo del serbatoio o piastra di riferimento).

Per configurare un **Prothermo NMT53x**: accedere a Bottom point e inserire la posizione per l'elemento di temperatura del fondo (v. immagine precedente).



🗉 55 Prothermo NMT8x: distanza tra l'estremità fisica della sonda e il valore di livello zero

a Distanza tra l'estremità fisica della sonda e il valore di livello zero nel serbatoio (fondo del serbatoio o piastra di riferimento).

Per configurare un **Prothermo NMT8x**: accedere a Bottom point e inserire la distanza tra l'estremità fisica della sonda e il valore del livello zero nel serbatoio (fondo del serbatoio o piastra di riferimento).

- Il valore inserito per Bottom point nel dispositivo per la misura nei serbatoi è trasferito a End of probe to zero distance nel dispositivo Prothermo NMT8x collegato.
- Per controllare le temperature misurate dai singoli elementi, accedere al seguente sottomenu: Funzionamento → Temperatura → NMT element values → Element temperature

Element temperature X è disponibile per ogni elemento del dispositivo Prothermo.



9.5.3 Configurazione degli ingressi 4-20 mA



Per ogni modulo I/O analogico a cui è collegato un dispositivo 4-20 mA, procedere come segue:

- Accedere al sottomenu del relativo modulo I/O analogico: Configurazione → Configurazione avanzata → Input/output → Analog I/O X1-3
- 3. Accedere a Modalità operativa (→ 🗎 222) e selezionare **4..20mA input** o **HART master+4..20mA input**.
- Accedere a Process value (→
 ^(⇒) 229) e specificare quale variabile di processo è trasmessa dal dispositivo collegato.
- Accedere a Analog input 0% value (→
 ^(⇒) 228) e definire quale valore della variabile di processo corrisponde a una corrente di ingresso di 4 mA (v. schema succesivo).
- 6. Accedere a Analog input 100% value (→ 🗎 228) e definire quale valore della variabile di processo corrisponde a una corrente di ingresso di 20 mA (v. schema succesivo).
- Accedere a Process value (→
 ^(⇒) 229) e controllare se il valore indicato corrisponde al valore effettivo della variabile di processo.



🖻 57 Scalatura dell'ingresso 4-20 mA alla variabile di processo

1 Input value in mA

2 Process value

Sottomenu **Analog I/O** offre dei parametri addizionali per una configurazione più dettagliata dell'ingresso analogico. Per una descrizione, fare riferimento a: → 🗎 222



9.5.4 Configurazione di una RTD collegata



- Accedere al sottomenu del relativo modulo I/O analogico: Configurazione → Configurazione avanzata → Input/output → Analog IP X4-8.

3. Accedere a RTD type ($\rightarrow \triangleq 216$) e specificare il tipo di RTD collegata.



🖻 59 Tipi di connessione RTD

- A 4 wire RTD connection
- *B* 3 wire RTD connection

C 2 wire RTD connection

Accedere a RTD connection type ($\Rightarrow \triangleq 217$) e specificare il tipo di connessione della RTD (a 2, 3 o 4 fili).

- Accedere a Input value (→
 ^(⇒) 219) e controllare se la temperatura indicata corrisponde a quella effettiva.
- 6. Accedere a Minimum probe temperature (→ 🖺 219) e specificare la temperatura minima approvata della RTD collegata.
- 7. Accedere a Maximum probe temperature (→ 🖺 220) e specificare la temperatura massima approvata della RTD collegata.


- 1 Piastra di riferimento (livello zero)
- 2 RTD
- 3 Probe position ($\rightarrow \square 220$)

Accedere a Probe position ($\rightarrow \cong 220$) e inserire la posizione di montaggio della RTD (misurata dalla piastra di riferimento).

└→ Questo parametro, insieme al livello misurato, determina se la temperatura misurata si riferisce al prodotto o alla fase gassosa.

Offset per resistenza e/o temperatura

- Un offset per la resistenza o la temperatura può essere definito nel seguente sottomenu: Esperto → Input/output → Analog IP X4-8.
 - **Ohms offset** viene aggiunto alla resistenza misurata prima del calcolo della temperatura.
 - Temperature offset after conversion viene aggiunto alla temperatura misurata.



- 1 Ohms offset
- 2 Temperature offset after conversion



9.5.5 Configurazione degli ingressi digitali

E 60 Possibili posizioni dei moduli I/O digitali (esempi); il codice d'ordine definisce il numero e la posizione dei moduli di ingresso digitali →
^B 40.

Sottomenu **Digital Xx-x** è disponibile per ogni modulo I/O digitale del dispositivo. "X" definisce lo slot nel vano morsetti e "x-x" i morsetti di questo slot. I parametri più importanti di questo sottomenu sono **Modalità operativa** e **Contact type**.

Parametro Modalità operativa

Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Input/output \rightarrow Digital Xx-x \rightarrow Modalità operativa



A "Modalità operativa" = "Input passive"

B "Modalità operativa" = "Input active"

Significato delle opzioni

Input passive

Il modulo DIO misura la tensione fornita da una fonte esterna. In base allo stato dell'interruttore esterno, questa tensione è O all'ingresso (interruttore aperto) o supera una specifica soglia di tensione (interruttore chiuso). Questi due stati rappresentano il segnale digitale.

Input active

Il modulo DIO fornisce tensione e la utilizza per rilevare lo stato aperto o chiuso dell'interruttore esterno.

Parametro Contact type

 $\texttt{Configurazione} \rightarrow \texttt{Configurazione} \text{ avanzata} \rightarrow \texttt{Input/output} \rightarrow \texttt{Digital Xx-x} \rightarrow \texttt{Contact type}$

Questo parametro determina come è mappato lo stato dell'interruttore esterno nei confronti degli stati interni del modulo DIO:

Stato dell'interruttore esterno	Stato interno del modulo DIO			
	Contact type = Normalmente aperto	Contact type = Normalmente chiuso		
Aperto	Inattivo	Attivo		
Chiuso	Attivo	Inattivo		
Comportamento in circostanze particolari:				
Durante l'avvio	Sconosciuto	Sconosciuto		
Errore durante la misura	Errore	Errore		

• Lo stato interno dell'ingresso digitale può essere trasferito a un'uscita digitale o utilizzato per controllare la misura.

 Sottomenu Digital Xx-x offre dei parametri addizionali per una configurazione più dettagliata dell'ingresso digitale. Per una descrizione, fare riferimento a. →
 ⁽¹⁾ 232

9.5.6 Collegamento dei valori di ingresso alle variabili del serbatoio

I valori misurati devono essere collegati alle variabili del serbatoio prima di essere utilizzati nell'applicazione di misura nei serbatoi. A questo scopo, definire la fonte di ogni variabile del serbatoio nei seguenti parametri:

Variabile del serbatoio	Parametro che definisce la fonte di questa variabile
Livello del prodotto	 Configurazione → Level source Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Livello → Level source
Livello di fondo dell'acqua	Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Livello → Water level source
Temperatura media o a spot del prodotto	 Configurazione → Liquid temp source Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Temperatura → Liquid temp source
Temperatura dell'aria intorno al serbatoio	Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Temperatura → Air temperature source
Temperatura del vapore al di sopra del prodotto	Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Tank configuration \rightarrow Temperatura \rightarrow Vapor temp source
Densità del prodotto	Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Densità → Observed density source
Pressione sul fondo (P1)	Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Pressione → P1 (bottom) source
Pressione di testa (P3)	Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Pressione → P3 (top) source



In funzione dell'applicazione, non tutti questi parametri saranno rilevanti in una data situazione.

9.5.7 Calcolo del serbatoio: misura di livello diretta

Se il calcolo del serbatoio non è configurato, livello e temperatura sono misurati direttamente.



- A Misura di livello diretta (senza temperatura)
- B Misura diretta di livello e temperatura
- 1 NMS8x
- 2 Al sistema di inventory management
- 3 Trasmettitore di temperatura
- 1. Accedere a: "Configurazione → Level source" e specificare il dispositivo di acquisizione del livello.
- 2. Se è collegato un trasmettitore di temperatura:

Accedere a: "Configurazione \rightarrow Liquid temp source" e specificare il dispositivo di acquisizione della temperatura.

9.5.8 Calcolo del serbatoio: sistema per la misura ibrida nei serbatoi (HTMS)

HTMS utilizza le misure di livello e pressione per calcolare la densità del fluido.

Nei serbatoi non alla pressione atmosferica (ossia pressurizzati) si consiglia di usare la modalità **HTMS P1+P3**. In questo caso, sono necessari due sensori di pressione. Nei serbatoi alla pressione atmosferica (ossia non pressurizzati) è sufficiente **HTMS P1** con un solo sensore di pressione.



- A Modalità di misura "HTMS P1"
- B Modalità di misura "HTMS P1+P3"
- D1 P1 position
- D3 P3 position
- 1 NMS8x
- 2 Al sistema di inventory management
- 3 Sensore di pressione (in basso)
- 4 Sensore di pressione (in alto)
- Accedere a Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Livello
- 2. Accedere a **Level source (→** ^(⇒) **195)** e specificare il dispositivo di acquisizione del livello.
- 3. Accedere a Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank configuration → Pressione
- Accedere a P1 (bottom) source (→
 ^(⇒) 272) e specificare il dispositivo di acquisizione della pressione del fondo (P1).
- 6. Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Applicazione → Tank calculation → HTMS
- 7. Accedere a **HTMS mode (→ 🖹 289)** e specificare la modalità HTMS.
- 8. Accedere a Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank configuration \rightarrow Densità
- 9. Accedere a **Observed density source** (→ 🗎 **270**) e selezionare **HTMS**.

9.5.9 Calcolo del serbatoio: deformazione idrostatica nei serbatoi (HyTD)

Questa funzione consente di compensare i movimenti verticali del livello di riferimento (GRH), che si generano per la deformazione delle pareti del serbatoio, causata dalla pressione idrostatica del liquido contenuto. La compensazione si basa su un'approssimazione lineare, ottenuta da misure manuali eseguite a diversi livelli e distribuite su tutto il campo di misura del serbatoio.



61 Correzione della deformazione idrostatica del serbatoio (HyTD)

- A "Distanza" (serbatoio quasi vuoto)
- B Altezza di riferimento del misuratore (GRH)
- C HyTD correction value
- D "Distanza" (serbatoio pieno)



La correzione della deformazione idrostatica del serbatoio è configurata in HyTD ($\rightarrow \cong 279$)

9.5.10 Calcolo del serbatoio: correzione termica delle pareti del serbatoio (CTSh)

CTSh (correzione dell'espansione termica delle pareti del serbatoio) compensa gli effetti sull'altezza di riferimento del misuratore (GRH) e sull'espansione/contrazione del filo di misura dovuta agli effetti della temperatura sulle pareti del serbatoio o sul tubo di calma. Gli effetti termici sono distinti in due tipi: quelli sulla parte "asciutta" e quelli sulla parte "bagnata" delle pareti del serbatoio o del tubo di calma. La funzione di correzione si basa sui coefficienti di espansione termica dell'acciaio e sui fattori di isolamento per le parti "asciutte" e "bagnate" del filo e della parete del serbatoio. Le temperature utilizzate per la correzione possono essere selezionate da valori manuali o misurati.

Questa correzione è consigliata per le seguenti situazioni:

- se la temperatura operativa si discosta notevolmente dalla temperatura durante la taratura (ΔT > 10 °C (18 °F))
- per serbatoi estremamente alti
- per applicazioni refrigerate, criogeniche o riscaldate

Dato che questa correzione influisce sulla lettura del contenuto del serbatoio, si consiglia di verificare che le procedure di misura manuale e di verifica del livello siano state eseguite correttamente, prima di abilitare questo metodo di correzione.

Questa modalità non può essere utilizzata insieme a quella HTG, perché con HTG il livello non è misurato in rapporto all'altezza di riferimento del misuratore.

9.5.11 Configurazione della funzione di controllo di riferimento del livello (LRC)

Per serbatoi che non consentono un'immersione manuale, il misuratore di livello può essere controllato mediante la funzione LRC.

Questo controllo di riferimento è consigliato per applicazioni con gas liquefatti.

Per questa funzione sono disponibili diverse opzioni:

- LRC con livello di riferimento
- LRC con interruttore di riferimento

LRC con livello di riferimento

Il dispositivo radar confronta la lettura del livello con la lettura del livello di un altro misuratore di livello (ad es. Proservo NMS8x). Sulla base di un valore di scostamento configurabile (parametro **Allowed difference**), viene eseguito un controllo continuo.



62 Esempio di applicazione con Proservo NMS8x

- 1 Soglia inferiore del valore di scostamento "a" configurato nel misuratore di livello radar
- 2 Valore di riferimento: livello misurato come indicato nel misuratore di livello Proservo NMS8x
- 3 Soglia superiore di scostamento
- 4 Proservo NMS8x fornisce il valore di riferimento
- 5 I misuratori di livello sono interconnessi tramite interfaccia HART
- 6 Misuratore di livello radar con valore di scostamento configurato "a" per parametro "Allowed difference"
- 7 Il livello misurato è superiore al valore di riferimento più il valore di scostamento "a": il valore di livello non è verificato
- 8 Il livello misurato non supera i limiti definiti dal valore di scostamento "a": il valore di livello è verificato
- 9 Il livello misurato è inferiore al valore di riferimento meno il valore di scostamento "a": il valore di livello non è verificato

Proprietà

- Frequenza: il controllo di riferimento viene eseguito continuamente ogni 60 secondi.
- Tolleranza: mediante parametro Check fail threshold, è possibile impostare un numero di quasti configurabile prima che lo stato commuti su "failed".
- Connessione: il dispositivo di riferimento per il livello è collegato mediante una scheda I/O opzionale HART.

Configurazione di LRC con livello di riferimento

1. Selezionare Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC 1 ... 2

2		
2.	LRC Mode:	Compare with level device
	Allowed difference:	10.0 mm
	Check fail threshold:	3
	Reference level source:	No input value
	Reference level: 🛛 🔁	0.0 mm
	Check level: 💋	0.0 mm
	Check status: 🛛 😂	not executed 🖂
	Check timestamp: 🛛 🔁	

Accedere a parametro LRC Mode e selezionare opzione Compare with level device.

3. Accedere a parametro **Allowed difference** e specificare il valore per la differenza consentita tra il livello del serbatoio e il riferimento.

- 4. Accedere a parametro **Check fail threshold** e impostare il numero di guasti consentito prima dell'attivazione di un allarme. Poiché il controllo di riferimento viene eseguito costantemente ogni 60 secondi, questo assomiglia al numero di minuti che precedono l'attivazione di un allarme.
- 5. Accedere a parametro **Reference level source** e definire la sorgente per il livello di riferimento.

LRC con interruttore di riferimento

Un interruttore di livello (ad es. Liquiphant FTlx) può essere montato all'interno del serbatoio. Il controllo può essere eseguito in continuo, ogni volta che l'interruttore di livello viene attivato o disattivato. Il livello misurato dovrebbe rimanere entro uno scostamento configurabile.



63 Esempio di applicazione con interruttore di livello

- 1 Soglia inferiore del valore di scostamento "a" configurato nel misuratore di livello radar
- 2 Valore di riferimento: il punto di commutazione di un interruttore di livello installato rappresenta il valore di riferimento per la verifica
- 3 Soglia superiore di scostamento
- 4 Interruttore di livello e misuratore di livello sono interconnessi tramite una scheda di I/O digitale
- 5 Misuratore di livello radar con valore di scostamento configurato "a" per parametro "Allowed difference"
- 6 Il livello misurato è superiore al valore di riferimento più il valore di scostamento "a": il valore di livello non è verificato
- 7 Il livello misurato non supera i limiti definiti dal valore di scostamento "a": il valore di livello è verificato
- 8 Il livello misurato è inferiore al valore di riferimento meno il valore di scostamento "a": il valore di livello non è verificato

Proprietà

- Modalità: il dispositivo può essere impostato per monitorare il punto di commutazione durante il riempimento o lo scarico del serbatoio.
- Connessione: l'interruttore di livello è collegato mediante una scheda di I/O digitale.

Configurazione di LRC con interruttore di riferimento

1. Selezionare Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC 1 ... 2

2.	LRC Mode:		Compare with level switch	
	Allowed difference:		10.0	mm
	Reference switch source:	•	None	
	Reference switch mode:		Inactive -> Active	
	Reference switch level:		17740.0	mm
	Reference switch state: 💋		Unknown	
	Check level:		0.0	mm
	Check status:		not executed	
	Check timestamp:			

Accedere a parametro **LRC Mode** e selezionare opzione **Compare with level switch**.

- **3.** Accedere a parametro **Allowed difference** e specificare il valore per la differenza consentita tra il livello del serbatoio e il riferimento.
- **4.** Accedere a parametro **Reference switch source** e selezionare la sorgente per l'interruttore di riferimento.
- 5. Accedere a parametro Reference switch mode. Selezionare opzione Active -> Inactive per definire la direzione di commutazione per il controllo di riferimento da eseguire quando lo stato dell'interruttore passa da Attivo a Inattivo. Oppure selezionare opzione Inactive -> Active per definire la direzione di commutazione per il controllo di riferimento da eseguire quando lo stato dell'interruttore passa da Inattivo a Attivo.
- 6. Accedere a parametro **Reference switch level** e inserire la posizione dell'interruttore di riferimento inserendo un valore con un'unità di lunghezza. Questo parametro dipende dalla scelta effettuata per parametro **Unità di misura della distanza**.
 - └ Definisce la posizione dell'interruttore di riferimento come livello.

9.5.12 Configurazione degli allarmi (valutazione delle soglie)

È possibile configurare la valutazione della soglia per un massimo di 4 variabili del serbatoio. La valutazione delle soglie genera un allarme se il valore supera una soglia superiore o scende al di sotto di una soglia inferiore, rispettivamente. I valori di soglia possono essere definiti dall'utente.



🖻 64 🛛 Principio di funzionamento della valutazione della soglia

- A Alarm mode = Attivo/a
- *B* Alarm mode = Latching
- 1 HH alarm value
- 2 H alarm value
- 3 L alarm value
- 4 LL alarm value
- 5 HH alarm
- 6 H alarm
- 7 L alarm
- 8 LL alarm
- 9 "Clear alarm" = "Si" " o spegnimento/accensione
- 10 Hysteresis

La valutazione delle soglie è configurata nei sottomenu Alarm 1 ... 4.

Percorso di navigazione: Configurazione
 \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Alar
m \rightarrow Alarm 1 ... 4

Per **Alarm mode = Latching** tutti gli allarmi rimangono attivi fino a quando l'utente seleziona **Clear alarm = Sì** o interrompe/ripristina l'alimentazione.



Configurare di conseguenza anche il parametro **Hysteresis** in base alla variabile del serbatoio e all'unità utilizzate.



9.5.13 Configurazione dell'uscita 4-20 mA



Ogni modulo I/O analogico del dispositivo può essere configurato come uscita analogica 4...20 mA. Per eseguire questa operazione, attenersi alla seguente procedura:

- Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Input/output → Analog I/ O X1-3.
- Accedere a Modalità operativa e selezionare 4..20mA output o HART slave +4..20mA output ⁴).
- 3. Accedere a Analog input source e selezionare la variabile del serbatoio da trasmettere mediante l'uscita 4...20 mA.
- 4. Accedere a 0 % value e inserire il valore della variabile del serbatoio selezionata da mappare a 4 mA.
- 5. Accedere a 100 % value e inserire il valore della variabile del serbatoio selezionata da mappare a 20 mA.



🖻 66 🛛 Scalatura della variabile del serbatoio alla corrente di uscita

- 1 Variabile del serbatoio
- 2 Corrente di uscita



Dopo l'avvio del dispositivo e fino a quando la variabile del serbatoio assegnata non è ancora disponibile, la corrente di uscita assume il valore di errore definito.

Analog I/O offre dei parametri addizionali per una configurazione più dettagliata dell'uscita analogica. Per una descrizione, vedere → 🗎 222

^{4) &}quot;HART slave +4..20mA output"; significa che il modulo I/O analogico serve come slave HART, che invia ciclicamente fino a quattro variabili HART a un master HART. Per la configurazione dell'uscita HART: → 🗎 121

9.5.14 Configurazione dello slave HART + uscita 4 ... 20 mA

Se **Modalità operativa = HART slave +4..20mA output** è stato selezionato per un modulo I/O analogico, questo funge da slave HART che invia fino a quattro variabili HART a un master HART.

In questo caso, è possibile usare anche il segnale 4 ... 20 mA. Per la sua configurazione: →
120

Caso standard: PV = segnale 4 ... 20 mA

Per impostazione predefinita, la variabile primaria (PV) è identica alla variabile del serbatoio trasmessa dall'uscita 4-20 mA. Per definire le altre variabili HART e configurare l'uscita HART in modo più dettagliato, procedere come seque:

- 1. Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Comunicazione → HART output → Configurazione
- 2. Accedere a System polling address e impostare l'indirizzo dello slave HART del dispositivo.
- 3. Utilizzare i seguenti parametri per assegnare le variabili del serbatoio alle variabili HART dalla seconda alla quarta: Assegna SV, Assegna TV, Assegna QV.
 - └ Le quattro variabili HART vengono trasmesse a un master HART collegato.

Caso speciale: segnale PV ≠ 4 ... 20 mA

In casi eccezionali, potrebbe essere necessario che la variabile primaria (PV) trasmetta una variabile del serbatoio diversa dall'uscita 4-20 mA. In questo caso, procedere come segue.

- 1. Accedere a: Configurazione → Configurazione avanzata → Comunicazione → HART output → Configurazione
- 2. Accedere a PV source e selezionare **Custom**.
 - Nel sottomenu vengono visualizzati i seguenti parametri addizionali: Assegna PV, 0 % value, 100 % value e PV mA selector.
- **3.** Accedere a Assegna PV e selezionare la variabile del serbatoio da trasmettere come variabile principale (PV).
- 4. Usare i parametri **0 % value** e **100 % value** per definire il campo della PV. Percentuale del campo indica la percentuale del valore effettivo di PV. È incluso nell'uscita ciclica al master HART.



🖻 67 Scalatura della variabile del serbatoio alla percentuale

- A 0 % value
- B 100 % value 1 Variabile prin
- Variabile primaria
 Percentuale del campo
- 5. Usare PV mA selector per definire se la corrente di uscita di un modulo I/O analogico deve essere compresa nell'uscita ciclica HART.

Dopo l'avvio del dispositivo e fino a quando la variabile del serbatoio assegnata non è ancora disponibile, la corrente di uscita assume il valore di errore definito.

PV mA selector non influisce sulla corrente di uscita ai morsetti del modulo I/O analogico. Definisce solo se il valore di questa corrente fa parte o meno dell'uscita HART.

9.5.15 Configurazione dell'uscita Modbus



■ 68 Possibili posizioni dei moduli Modbus (esempi); in base alla versione del dispositivo, questi moduli possono trovarsi anche negli slot B o $C \rightarrow \square 40$.

Proservo NMS8x agisce come uno slave Modbus. I valori del serbatoio misurati o calcolati vengono memorizzati in registri che possono essere richiesti da un master Modbus.

Il seguente sottomenu serve a configurare la comunicazione tra il dispositivo e il master Modbus:

Configurazione → Configurazione avanzata → Comunicazione → Modbus X1-4 → Configurazione (→ \cong 242)



9.5.16 Configurazione dell'uscita V1

■ 69 Possibili posizioni dei moduli V1 (esempi); in base alla versione del dispositivo, questi moduli possono trovarsi anche negli slot B o $C \rightarrow \cong 40$.

I seguenti sottomenu servono a configurare la comunicazione V1 tra il dispositivo e il sistema di controllo:

- Configurazione → Configurazione avanzata → Comunicazione → V1 X1-4 → Configurazione → 🗎 245
- Configurazione → Configurazione avanzata → Comunicazione → V1 X1-4 → V1 input selector → 🗎 248

9.5.17 Configurazione dell'uscita WM550



■ 70 Possibili posizioni dei moduli WM550 (esempi); in base alla versione del dispositivo, questi moduli possono trovarsi anche negli slot B o $C \rightarrow \square 40$.

I seguenti sottomenu servono a configurare la comunicazione WM550 tra il dispositivo e il sistema di controllo:

- Configurazione → Configurazione avanzata → Comunicazione → WM550 X1-4 → Configurazione → 🗎 241
- Configurazione → Configurazione avanzata → Comunicazione → WM550 X1-4 → WM550 input selector → 🗎 250



9.5.18 Configurazione delle uscite digitali

In Possibili posizioni dei moduli I/O digitali (esempi); il codice d'ordine definisce il numero e la posizione dei moduli I/O digitali →
In 40.



🖻 72 Utilizzo del modulo I/O digitale come uscita digitale

Sottomenu **Digital Xx-x** è disponibile per ogni modulo I/O digitale del dispositivo. "X" definisce lo slot nel vano morsetti e "x-x" i morsetti di questo slot. I parametri più importanti di questo sottomenu sono **Modalità operativaDigital input source** e **Contact type**.

Un'uscita digitale può essere utilizzata per

- generare lo stato di un allarme (se è stato configurato un allarme $\rightarrow \implies 119$)
- trasmettere lo stato di un ingresso digitale (se è stato configurato un ingresso digitale $\rightarrow \cong 110$)

Per configurare un'uscita digitale, procedere come segue:

- 1. Accedere a Configurazione → Configurazione avanzata → Input/output → Digital Xxx, dove Xx-x designa il modulo I/O digitale da configurare.
- 2. Accedere a Modalità operativa e selezionare Output passive.
- 3. Accedere a Digital input source e selezionare l'allarme o l'ingresso digitale da trasmettere.
- 4. Accedere a Contact type e selezionare come mappare lo stato interno dell'allarme o dell'ingresso digitale nei confronti dell'uscita digitale (v. la tabella seguente).

Stato dell'allarme	Stato di commutazione dell'uscita digitale			
Stato interno dell'ingresso digitale	Contact type = Normalmente aperto	Contact type = Normalmente chiuso		
Inattivo	Aperto	Chiuso		
Attivo	Chiuso	Aperto		

 Per le applicazioni SIL, Contact type viene automaticamente impostato su Normalmente chiuso dal dispositivo all'avvio della procedura di conferma SIL.

- In caso di mancanza dell'alimentazione, lo stato di commutazione è sempre "aperto", indipendentemente dall'opzione software selezionata.

9.6 Impostazioni avanzate

Per una configurazione più dettagliata di segnali in ingresso, calcoli del serbatoio e segnali in uscita, fare riferimento a Configurazione avanzata ($\rightarrow \cong 206$).

9.7 Simulazione

Per verificare la corretta configurazione del dispositivo e del sistema di controllo, è possibile simulare diverse situazioni (valori di misura, messaggi diagnostici, ecc.). Vedere Simulazione ($\rightarrow \square$ 336) per i dettagli.

9.8 Protezione delle impostazioni da accessi non autorizzati

Per proteggere le impostazioni da accessi non autorizzati ci sono due possibilità:

- Tramite un codice di accesso (→
 [™] 70)
- Questo blocca l'accesso mediante il display operativo e di visualizzazione.
- Tramite l'interruttore di protezione (→
 ^(⇒) 71) Questo blocca l'accesso ai parametri W&M relativi a peso e misura da qualsiasi interfaccia utente (display operativo e di visualizzazione, FieldCare e altri tool di configurazione).

10 Funzionamento

10.1 Richiamare lo stato di blocco del dispositivo

In funzione dello stato di blocco del dispositivo, alcune funzioni potrebbero essere bloccate.. Lo stato di blocco attuale è indicato in: Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Condizione di blocco. La tabella seguente riassume i diversi stati di blocco:

Condizione di blocco	Significato	Procedura di sblocco
Blocco scrittura hardware	Il dispositivo è bloccato dall'interruttore di protezione scrittura nel vano morsetti.	→ 🗎 71
SIL bloccato	Il dispositivo è in modalità di blocco SIL.	Per informazioni dettagliate su questo argomento, consultare il manuale di sicurezza SIL
Custody transfer attiva	Peso e modalità di misura (W&M) attiva.	→ 🗎 71
WHG bloccato	Il dispositivo è in modalità di blocco WHG.	Per informazioni dettagliate su questo argomento, consultare il manuale di sicurezza SIL
Temporaneamente bloccato	L'accesso in scrittura ai parametri è temporaneamente bloccato a causa di elaborazioni interne del dispositivo (ad es. upload/download dei dati, reset). Non appena termina l'elaborazione interna, i parametri possono essere di nuovo modificati.	Attendere il termine dell'elaborazione.

Un blocco è indicato dal simbolo di protezione scrittura nell'intestazione del display:



10.2 Richiamare i valori misurati

I valori del serbatoio possono essere letti nei seguenti sottomenu:

- Funzionamento \rightarrow Livello
- Funzionamento → Temperatura
- Funzionamento → Densità
- Funzionamento \rightarrow Pressione

10.3 Comandi di misura

10.3.1 Panoramica delle funzioni del dispositivo disponibili

Di base, i comandi di misura sono divisi in due categorie.

- Comando di misura continuo
- Comando di misura una tantum (non continuo)
- I comandi di misura una tantum hanno uno stato finale definito. Completato un comando di misura una tantum, viene eseguito un altro comando di misura come definito in Post gauge command. Se **Post gauge command** è impostato su **Nessuno/a**, la funzione si arresta.

Il comando di misura può essere scelto accedendo a Funzionamento \rightarrow Gauge command. Lo stato di esecuzione del comando di misura è visualizzato in Gauge status. Per impostazione predefinita, lo stato del comando di misura è visualizzato nella schermata iniziale.



🗷 73 Aspetto tipico della schermata standard (indicazione dei valori misurati)

- 1 Modulo display
- 2 Tag del dispositivo
- 3 Area di stato
- 4 Area di visualizzazione per i valori misurati
- 5 Area di visualizzazione per valore misurato e simboli di stato
- 6 Indicazione di stato della misura
- 7 Simbolo dello stato della misura
- 8 Simbolo di stato del valore misurato

Per dettagli sui simboli di stato → 🗎 61

Quando è eseguito un comando di misura una tantum, il menu operativo visualizza informazioni addizionali in One-time command status.

10.3.2 Descrizioni dei comandi di misura

La tabella seguente riporta i comandi di misura e le funzioni disponibili per NMS8x.

I numeri nelle figure indicano la progressione del movimento del dislocatore.

Comando di misura	Descrizioni		Secondo comando di misura
Stop	Il dislocatore si ferma.	*	Non disponibile
Level	Il dislocatore cerca il punto di bilanciamento sulla superficie del liquido.		Non disponibile
Up	Il dislocatore si muove fino alla posizione di riferimento.	R Posizione di riferimento	Non disponibile
Bottom level	Il dislocatore cerca il fondo del serbatoio. Terminata la determinazione del valore del fondo, viene eseguito il secondo comando di misura.		Impostato dall'utente
Upper I/F level	Il dislocatore cerca il livello dell'interfase superiore per il bilanciamento.		Non disponibile
Lower I/F level	Il dislocatore cerca il livello dell'interfase inferiore per il bilanciamento.	A0029485	Non disponibile
Upper density	NMS8x esegue una misura della densità puntuale nella fase superiore del serbatoio. Terminata la misura, viene eseguito il secondo comando di misura.		Impostato dall'utente
		u Lungnezza di immersione	

Comando di misura	Descrizioni		Secondo comando di misura
Middle density	NMS8x esegue una misura della densità puntuale nella fase centrale del serbatoio. Terminata la misura, viene eseguito il secondo comando di misura.	a Lunghezza di immersione	Impostato dall'utente
Lower density	NMS8x esegue una misura della densità puntuale nella fase inferiore del serbatoio. Terminata la misura, viene eseguito il post- comando di misura.	a Lunghezza di immersione	Impostato dall'utente
Repeatability	Il dislocatore si muove verso l'alto rispetto al liquido. A questo punto, il dislocatore torna alla misura di livello. Questo può servire per una verifica funzionale. Questo comando di misura dovrebbe essere eseguito, solo se il comando di misura attuale è impostato su livello.		Level
Water dip	Il dislocatore cerca il livello dell'interfase superiore. Dopo il bilanciamento sul liquido, è eseguito il secondo comando di misura.		Impostato dall'utente
Release overtension	Quando il dislocatore colpisce un ostacolo nel serbatoio e si blocca (messaggio di errore: Tensione eccessiva), questo comando riduce la tensione sul filo con un leggero movimento in discesa. Durante un errore di tensione eccessiva, non sono eseguiti altri comandi di misura.		Stop
Tank profile	Misura del profilo di densità del serbatoio (dal fondo del serbatoio al livello)		Impostato dall'utente
Interface profile	Misura del profilo di densità dell'interfase superiore (dal livello I/F superiore al livello)		Impostato dall'utente
Manual profile	Misura del profilo di densità da una posizione impostata manualmente su livello		Impostato dall'utente

Comando di misura	Descrizioni	Secondo comando di misura
Level standby	Il dislocatore si porta nella posizione impostata e vi rimane finché il livello del serbatoio non raggiunge questa posizione. A questo punto, il comando di misura si modifica di nuovo su livello.	Level
	Questa funzione può servire quando si carica o scarica un liquido.	
Offset standby	Il dislocatore si muove verso l'alto per la distanza impostata per la posizione corrente e vi rimane finché il livello del serbatoio non raggiunge questa posizione. A questo punto, il comando di misura si modifica di nuovo su livello.	Level
	Questa funzione può servire quando si carica o scarica un liquido.	

10.3.3 Fonte dei comandi di misura

I comandi di misura possono essere inviati mediante varie fonti.

- Display o CDI (ad es. FieldCare)
- Ingresso digitale (ad es. interruttore di controllo)
- Fieldbus (Modbus, V1, HART)

L'ultimo comando di misura ricevuto da qualsiasi fonte verrà eseguito come al solito.

P Durante la taratura, i comandi di misura non vengono accettati da alcuna fonte.



- 1 Funzionamento del display
- *2 Ingresso digitale (ad es. interruttore di controllo)*
- 3 Tankvision

Priorità dei comandi di misura

La priorità dei comandi di misura per NMS8x è molto semplice. L'ultimo comando di misura ricevuto da qualsiasi fonte verrà eseguito prendendo il posto del comando di misura precedente. Tuttavia, la priorità varia a seconda dei dispositivi. Quando si sostituisce il dispositivo con NMS8x, controllare le priorità riportate di seguito.

AVVISO

Esecuzione di un comando di misura non desiderato.

Se non si modifica l'impostazione, è eseguito un comando di misura non desiderato (ad es. un comando di Livello tramite Fieldbus sovrascrive un comando di arresto per manutenzione).

 Se il sistema è stato programmato automaticamente o semiautomaticamente per il funzionamento, la manutenzione o altri scopi, l'impostazione dovrebbe essere modificata di conseguenza.

Proservo NMS8x

Mediante display		Da ingresso digitale		Da Fieldbus	
Comando	Priorità	Comando	Priorità	Comando	Priorità
Livello	1	Livello	1	Livello	1
interfase	1	interfase	1	interfase	1

Mediante display		Da ingresso digitale		Da Fieldbus	
Fondo del serbatoio	1	Fondo del serbatoio	1	Fondo del serbatoio	1
Densità puntuale	1	Densità puntuale	1	Densità puntuale	1
Densità del profilo	1	Densità del profilo	1	Densità del profilo	1
Su	1	Su	1	Su	1
Arresto	1	Arresto	1	Arresto	1

Proservo NMS5/NMS7

Mediante display		Da NRF560		Da ingresso digitale		Da Fieldbus	
Comando	Priorità	Comando	Priorità	Comando	Priorità	Comando	Priorità
Livello	4	Livello	4	Livello	4	Livello	4
interfase	2	interfase	3	interfase	1	interfase	4
Fondo del serbatoio	2	Fondo del serbatoio	3	N/A	N/A	Fondo del serbatoio	4
Densità puntuale	2	Densità puntuale	3	N/A	N/A	Densità puntuale	4
Densità del profilo	2	Densità del profilo	3	N/A	N/A	Densità del profilo	4
Su	2	Su	3	Su	1	Su	4
Arresto	2	Arresto	3	Arresto	1	Arresto	4

Indicatore di livello servo TGM5

Mediante display		Da NRF560		Da DRM9700		Da ingresso digitale		Da Fieldbus	
Comando	Priorità	Comando	Priorità	Comando	Priorità	Comando	Priorità	Comando	Priorità
Livello	4	Livello	4	Livello	4	Livello	4	Livello	4
interfase	2	interfase	3	N/A	N/A	N/A	N/A	interfase	4
Fondo del serbatoio	2	Fondo del serbatoio	3	N/A	N/A	N/A	N/A	Fondo del serbatoio	4
Densità puntuale	2	Densità puntuale	3	N/A	N/A	N/A	N/A	Densità puntuale	4
Densità del profilo	2	Densità del profilo	3	N/A	N/A	N/A	N/A	Densità del profilo	4
Su	2	Su	3	Su	1	Su	1	Su	4
Arresto	2	Arresto	3	N/A	N/A	Arresto	1	Arresto	4

Indicatore di livello servo TGM4000

Mediante display	Da DRM9700		Da ingresso digitale		Da Fieldbus		
Comando	Priorità	Comando	Priorità	Comando	Priorità	Comando	Priorità
Livello	4	Livello	4	Livello	4	Livello	4
Interfase	2	Interfase	1	N/A	N/A	Interfase	4
Fondo del serbatoio	2	N/A	N/A	N/A	N/A	Fondo del serbatoio	4
Densità puntuale	2	N/A	N/A	N/A	N/A	Densità puntuale	4
Densità del profilo	2	N/A	N/A	N/A	N/A	Densità del profilo	4
Su	2	Su	1	Su	1	Su	4
Arresto	2	Arresto	N/A	Arresto	1	Arresto	4

10.4 Conferma delle tabelle del tamburo e di densità mediante FieldCare

10.4.1 Tabella del tamburo in FieldCare

La tabella del tamburo viene misurata a fino a 50 punti, distanziati a intervalli regolari. La tabella del tamburo ha due tabelle denominate High table (peso: 250 g) e Low table (peso: 50 g), che possono essere controllate in formato grafico cliccando sulle seguenti icone in FieldCare.

1. Aprire la tabella cliccando sulla relativa icona.

└ → Appare la tabella grafica.

	Tank level (139); C Distance (133); C 1 Status signal: C C Image: Signal: C	0.0 mm 0.0 mm OK	<u>Gauge command:</u> <u>Gauge status:</u> Balance flag:	25 25 25 25	Stop Displacer stop Unbalanced	
Menu / Variab	e	Value	Unit	Gauge	command:	Ç
E-	x			Distanc	e (133):	55
P A	cess status tooling:	Service		Net we	eight:	5
	Gauge command:	Stop		Gauge	status:	5
-PC	Distance (133):	0.1) mm	Balance	e flag:	5
P	Gauge status:	Displacer stop) g	Standh	v level	
P	Balance flag:	Unbalanced		<u>o contrato</u>	<u>ir ieren</u>	21
P	Standby level:	0.0) mm	One-tir	ne command status	<u>s</u> Vi
P	One-time command status:	None				

1 Icona della tabella; richiama la tabella.



└ → Appare la tabella del tamburo alto e basso.



1 Leggi curva

Questo conferma la tabella del tamburo.

Se si esegue una taratura di riferimento, i dati salvati della tabella del tamburo sono rigettati e tutti i pesi indicano 0 g. Se si esegue una taratura del tamburo, la tabella del tamburo salvata viene aggiornata.

10.4.2 Tabella di densità

Si ottiene e si salva un profilo di densità quando è eseguito il comando del profilo. Esistono i tre tipi di profilo seguenti.

- Profilo serbatoio
- Profilo interfase
- Profilo manuale

I dati del profilo fino a 50 punti possono essere ottenuti e salvati. Per informazioni dettagliate sulle impostazioni dei comandi del profilo, consultare le Istruzioni di funzionamento (BA) del relativo dispositivo.

10.4.3 Tabella di densità in FieldCare

I dati del profilo di densità salvati possono essere confermati in FieldCare nei due modi seguenti.

Conferma della densità nel menu principale di FieldCare

- Accedere a: Funzionamento → Densità → Profile density → Profile density 1 ... 50
 È visualizzata la densità del profilo per ogni punto.
- Accedere a: Funzionamento → Densità → Profile density → Profile density position 1 ... 50
 - 🕒 È visualizzata la posizione della densità del profilo.

50	<u>Tank level (139):</u> <u>Distance (133):</u> Status signal:	22 22 23 🔽	ОК	0.0 mm 0.0 mm	<u>Gauge command:</u> <u>Gauge status:</u> <u>Balance flag:</u>	2 55 1 55 1 55	itop)isplace Jnbalan
	8 🖸 🛃 💾	3 % 0					1
Menu / Variable	Drofile dopoits			Profile densit	<u>vi:</u>	1.0028	g/mi
	Profile density			Profile densit	<u>y 2:</u>	1.0036	g/ml
	Profile density 2	•		Profile densit	<u>y 3:</u>	1.0032	g/ml
P	 Profile density 3 			Drofile densit	v 4•	1 0026	a/ml
P	Profile density 4			Tronic densic	<u> </u>	1.0020] 9/11
P	Profile density 5	i:		Profile densit	<u>y 5:</u>	1.0036	g/ml
···P	Profile density 6			Profile densit	<u>y 6:</u>	1.0027	g/ml
PC	Profile density 7		=	Profile densit	y 7:	1.0032	a/ml
P⊏	Profile density 8	:		Drofile densit		1.0050	
P	Profile density 9	l:		Profile defisic	<u>y o.</u>	1.0009	g/m
	Profile density 1	.0:		Profile densit	<u>y 9:</u>	1.0037	g/ml
P	Drofile density 1	2.		Profile densit	y 10:	1.0026	g/ml
enu / Variable	Profile density position	^ on 1:	Prof Prof	île density posit	ion 1:	500.0] mm] mm
P	Profile density position	on 2:	Prof	ile density nosit	ion 3:	2500.0	mm
P-P-	Profile density position	on 3:	<u>F101</u>	ne densicy posic		2500.0] '''''' 1
P	Profile density position	on 5:	Prot	ile density posit	<u>ion 4:</u>	3500.0	mm
P	Profile density position	on 6:	Prof	<u>ile density posit</u>	ion 5:	4500.0	mm
P	Profile density position	on 7:	Prof	ile density posit	ion 6:	5500.0	mm
P	Profile density position	on 8:	Prof	ile density posit	ion 7:	6500.0	mm
P	Profile density position	on 9:	Prof	ile density posit	ion 8:	7500.0	mm
P	Profile density position	on 11:	Daref	Na danaka a	ing ()	0500.0	1
P	Profile density position	on 12:	PIOT	ile density posit	1011 9.	8500.0	
	Profile density positio	on 13:	Prof	ile density posit	ion 10:	9500.0	mm

Termina così la procedura di conferma nel menu principale di FieldCare.

11 Diagnostica e ricerca guasti

11.1 Risoluzione dei problemi generali

11.1.1 Errori generali

Errore	Causa possibile	Rimedio	
Il dispositivo non risponde.	La tensione di alimentazione non è collegata.	Collegare la tensione adatta.	
	I cavi non sono inseriti correttamente nei morsetti.	Garantire il contatto elettrico tra cavo e morsetto.	
Valori non visibili sul display	Il connettore a spina del cavo del display non è collegato correttamente.	Collegare correttamente il connettore.	
	Il display è difettoso.	Sostituire il display.	
	Contrasto del display troppo basso.	Impostare Configurazione → Configurazione avanzata → Display → Contrasto del display su un valore ≥ 60 %.	
Il display visualizza "Errore di comunicazione" quando si	Interferenza elettromagnetica	Controllare la messa a terra del dispositivo.	
avvia il dispositivo o si collega il display	Cavo o connettore del display difettoso.	Sostituire il display.	
La comunicazione CDI non funziona.	Impostazione non corretta della porta COM sul computer.	Verificare l'impostazione della porta COM sul computer (ad es. FieldCare) e modificarla, se necessario.	
Il dispositivo non misura correttamente.	Errore di configurazione	Controllare e regolare l'impostazione dei parametri.	

11.1.2 Errori specifici di misura

Errore	Causa possibile	Rimedio
Mancato bilanciamento del dislocatore	Mancanza d'acqua nel serbatoio	
	Superficie del liquido instabile	Modificare la condizione di processo.
	Errata impostazione della densità	Controllare l'impostazione di densità.
Mancato spostamento del dislocatore in posizione di	Livello di arresto alto	Controllare lo stato del comando di misura.
riferimento	Tensione eccessiva	Controllare stato del comando di misura e comando di misura. Può essere eseguita solo la funzione
		di allentamento della tensione.
Il dislocatore non misura il livello di fondo	Livello di arresto basso	Controllare lo stato del comando di misura.
	Tensione insufficiente	Controllare lo stato del comando di misura.
	Peso di rilevamento fondo scorretto	Controllare il peso di rilevamento fondo in modalità di assistenza.

Emer	Course and arithing	Dime die		
Errore	Causa possibile	Rimedio		
Stato del comando di misura non operativo sotto i seguenti livelli.	Il valore impostato per la densità superiore, media e	Densità superiore < Densità media < Densità bassa		
 Interfase superiore/inferiore Densità media/bassa Profilo IF (interfase) 	bassa e io stesso.	0,2 g/ml, come segue. <ad es.=""></ad>		
 Immersione in acqua 		 0,8 g/ml 1,0 g/ml 1,2 g/ml 		
Alla riaccensione, il precedente comando di misura non è attivo.	Lo stato del comando di misura degli ingressi digitali è attivo.	Controllare la mappatura degli ingressi digitali.		
Impostazione del livello non valida	Il comando di misura di "Balanced" non è valido quando è stato generato "Set level".	Controllare il comando di misura e reimpostare il livello.		
Temperatura del liquido non valida	Sorgente di temperatura del liquido scorretta	Controllare la sorgente della temperatura del liquido.		
	Dispositivo HART scollegato	Controllare il dispositivo HART		
Temperatura del vapore non valida	Sorgente di temperatura del liquido scorretta	Controllare la sorgente della temperatura del liquido.		
	Dispositivo HART scollegato	Controllare il dispositivo HART		
Livello del liquido non valido	Sorgente del livello d'acqua scorretta	Controllare la sorgente del livello del liquido		
	Dispositivo HART scollegato	Controllare il dispositivo HART		
Lo stato non è in modalità SIL	Lo stato del comando di misura non è in modalità "Level".	Controllare che il comando di misura sia su "Level".		
	Impostazione dei parametri AIO scorretta	4 20 mA Controllare la modalità operativa, uscita		
		Controllare che "Use for SIL" sia valido.		
	Impostazione dei parametri DIO scorretta	Controllare la modalità operativa, uscita passiva.		
		Controllare che il tipo di contatto sia normalmente chiuso.		
		Controllare che "Use for SIL" sia valido.		

11.2 Informazioni diagnostiche sul display locale

11.2.1 Messaggio diagnostico

Gli errori rilevati dal sistema di automonitoraggio del misuratore sono visualizzati in un messaggio diagnostico, che si alterna alla visualizzazione del valore misurato.



Segnali di stato

A0013956	"Guasto" È presente un errore del dispositivo. Il valore misurato non è più valido.
C	"Verifica funzionale" Il dispositivo è in modalità di assistenza (ad es. durante la simulazione o un avviso).
S A0013958	 "Fuori specifica" Il dispositivo è utilizzato: fuori dalle sue specifiche tecniche (ad es. durante l'avviamento o la pulizia) fuori dalla configurazione eseguita dall'operatore (ad es. livello fuori dal campo configurato)
M 40013957	"Richiesta manutenzione" È richiesto un intervento di manutenzione. Il valore misurato è comunque valido.

Simbolo di stato della misura (simbolo per lo stato del livello misurato)

8	A0013961	Stato di "Allarme" La misura è interrotta. Le uscite del segnale assumono una condizione di allarme definita. È generato un messaggio diagnostico.
	A0013962	Stato di "Avviso" Il dispositivo continua a misurare. È generato un messaggio diagnostico.

Evento di diagnostica e testo dell'evento

L'errore può essere identificato mediante l'evento di diagnostica. Il testo dell'evento fornisce informazioni sull'errore. Inoltre, il corrispondente simbolo è visualizzato davanti all'evento di diagnostica.



Se si presentano contemporaneamente due o più messaggi diagnostici, il display visualizza solo quello con la massima priorità. Nel parametro sottomenu **Elenco di diagnostica** ($\rightarrow \square$ 332) si possono visualizzare messaggi di diagnostica addizionali ancora in attesa.

Elementi operativi

Funzioni operative	Funzioni operative nel menu, sottomenu					
(+)	Tasto più					
A0013970	Si apre il messaggio con le soluzioni.					
(E)	Tasto Enter					
A0013952	Si apre il menu operativo.					



11.2.2 Richiamare le soluzioni



- 1 Informazioni diagnostiche
- 2 Testo breve
- 3 ID assistenza
- 4 Comportamento di diagnostica con codice di diagnostica
- 5 Ore di funzionamento al momento dell'evento
- 6 Rimedi

Nella schermata standard (schermata dei valori misurati) viene visualizzato un messaggio di diagnostica.

- 1. Premere
 ∃ (simbolo (j)).
 - └ Si apre sottomenu **Elenco di diagnostica**.
- 2. Selezionare l'evento di diagnostica desiderato con \pm o \Box e premere \mathbb{E} .
 - → Si apre il messaggio delle soluzioni per l'evento di diagnostica selezionato.
- 3. Premere contemporaneamente \Box + \pm .
 - └ Il messaggio con le soluzioni si chiude.

L'utente si trova nel menu **Diagnostica** quando seleziona un evento di diagnostica, ad es. nel sottomenu **Elenco di diagnostica** o in **Precedenti diagnostiche**.

- 1. Premere E.
 - └ Si apre il messaggio delle soluzioni per l'evento di diagnostica selezionato.
- 2. Premere contemporaneamente \Box + \pm .
 - └ Il messaggio con le soluzioni si chiude.

11.3 Informazioni diagnostiche in FieldCare

Tutti gli errori rilevati dal misuratore sono visualizzati nella pagina principale del tool operativo non appena è stata stabilita connessione.



- 1 Area di stato con segnale di stato
- 2 Informazioni diagnostiche
- 3 Rimedi con ID di service

Gli eventi di diagnostica che si sono verificati possono essere visualizzati anche in Elenco di diagnostica.

11.3.1 Segnali di stato

I segnali di stato forniscono indicazioni sullo stato e l'affidabilità del dispositivo classificando le varie cause dell'informazione diagnostica (evento di diagnostica).

Simbolo	Significato
A0017271	Guasto Si è verificato un errore del dispositivo. Il valore misurato non è più valido.
A0017278	Verifica funzionale Il dispositivo è in modalità di assistenza (ad es. durante la simulazione o un avviso).
A0017277	Fuori specifica Il dispositivo viene utilizzato al di fuori dei limiti delle sue specifiche tecniche (ad es. al di fuori del campo di temperatura di processo)
A0017276	Manutenzione richiesta È richiesto un intervento di manutenzione. Il valore misurato è comunque valido.
I sognali di s	Natata sana dassificati sacanda VDI (VDE 2650 a raccomandaziona NAMUR

I segnali di stato sono classificati secondo VDI/VDE 2650 e raccomandazione NAMUR NE 107.

11.3.2 Come richiamare le informazioni sui rimedi possibili

Le informazioni sui rimedi sono fornite per ogni evento diagnostico allo scopo di garantire una rapida rimozione delle anomalie:

Sulla pagina principale

Le informazioni sul rimedio è visualizzata in un campo separato, sotto le informazioni diagnostiche.

Nel menu Diagnostica

Le informazioni sul rimedio possono essere richiamate nell'area operativa dell'interfaccia utente.

L'utente si trova nel menu **Diagnostica**.

1. Richiamare il parametro richiesto.

- 2. Sulla destra dell'area operativa, puntatore del mouse sul parametro.
 - È visualizzata una descrizione con le informazioni sul rimedio per l'evento diagnostico.

11.4 Panoramica dei messaggi di diagnostica

Numero di diagnostica	Testo breve	Rimedi	Segnale di stato [dalla fabbrica]	Comportamento diagnostico [dalla fabbrica]
Diagnostica de	l sensore			·
102	Errore di incompatibilità sensore	 Riavviare dispositivo contattare Endress Hauser 	F	Alarm
150	Detector error	 Restart device Check electrical connections of detector Replace detector unit 	F	Alarm
151	Guasto elettronica sensore	Sostituire il modulo elettrico del sensore	F	Alarm
Diagnostica de	ll'elettronica			
242	Software non compatibile	 Controllare software Aggiornare il SW o sostituire il modulo dell'elettronica principale 	F	Alarm
252	Moduli incompatibili	 Controllare se il modulo elettronico corretto è collegato Sostituire il modulo elettronico 	F	Alarm
261	Moduli elettronica	 Riavviare il dispositivo Controllare moduli elettr. Sostituire modulo IO o elettronica principale 	F	Alarm
262	Connessione del modulo	 Controllare connessioni moduli Sostituire i moduli dell'elettronica 	F	Alarm
270	Guasto dell'elettronica principale	Sostituire elettronica principale	F	Alarm
271	Guasto dell'elettronica principale	 Riavviare il dispositivo Sostituire l'elettronica principale 	F	Alarm
272	Guasto dell'elettronica principale	Riavviare lo strumento	F	Alarm
272	Guasto dell'elettronica principale	 Riavviare dispositivo contattare Endress Hauser 	F	Alarm
273	Guasto dell'elettronica principale	 Operazione di emergenza tramite display Cambiare i moduli dell'elettronica principale 	F	Alarm
275	Guasto del modulo I/O	 Riavviare il dispositivo Sostituire il modulo IO 	F	Alarm
276	Modulo I/O guasto	 Riavviare il dispositivo Sostituire il modulo IO 	F	Alarm
282	Conservazione dei dati	 Riavviare dispositivo contattare Endress Hauser 	F	Alarm
283	Contenuto della memoria elettronica	 Trasferire dati o reset del dispositivo Contattare il service 	F	Alarm
284	Detector SW update in progress	Aggiornamento firmware attivo, attendere prego!	F	Alarm

Numero di diagnostica	Testo breve	Rimedi	Segnale di stato [dalla fabbrica]	Comportamento diagnostico [dalla fabbrica]
311	Guasto dell'elettronica	Richiesta manutenzione. 1. Non resettare 2. Contattare il service	М	Warning
333	System recovery required	HW change detected System configuration recovery required Go to menu on device and perform recovery	F	Alarm
334	System recovery failure	HW changed, system recovery failure. Return to factory	F	Alarm
381	Displacer distance invalid	 Calibrate sensor Restart device Replace sensor electronics 	F	Alarm
382	Sensor communication	 Check connection of sensor electronics Restart device Replace sensor electronics 	F	Alarm
Diagnostica della configurazione				
400	AIO simulation output	Deactivate simulation AIO output	С	Warning
401	DIO simulation output	Deactivate simulation DIO output	С	Warning
403	Calibration AIO	 Riavviare il dispositivo Sostituire il modulo IO 	F	Alarm
404	Calibration AIP	 Riavviare il dispositivo Sostituire il modulo IO 	F	Alarm
405	COMM timeout DIO 1 8	 Controllare cablaggio Sostituire modulo I/O 	F	Alarm
406	IOM offline	 Controllare cablaggio Sostituire modulo I/O 	F	Alarm
407	COMM timeout AIO 1 2	 Controllare cablaggio Sostituire modulo I/O 	F	Alarm
408	Invalid range AIO 1 2	 Check device configuration. Check wiring. 	С	Warning
409	RTD temp out of range 1 2	 Controllare moduli dell'elettronica Sostituire modulo I/O o elettronica principale 	С	Warning
410	Trasferimento dati	 Riprovare trasferimento dati Controllare connessione 	F	Alarm
411	Hart device 1 15 has malfunction	 Check HART device Change HART device 	F	Alarm ¹⁾
412	Download in corso	Download attivo, attendere prego	С	Warning
413	NMT 1 15: element is open or short	 Check NMT wiring connection Replace NMT 	С	Warning
415	Hart device 1 15 offline	 Check HART device Change HART device 	С	Warning
416	Warning occurred for HART device 1 15	Check connected HART device	M	Warning
Numero di diagnostica	Testo breve	Rimedi	Segnale di stato [dalla fabbrica]	Comportamento diagnostico [dalla fabbrica]
--------------------------	--	--	--	--
434	Real time Clock guasto Sostituire elettronica principale		С	Warning
436	Data/Ora non corrette	Controlla settaggio data e ora	М	Warning
437	Configurazione incompatibile	 Riavviare dispositivo contattare Endress Hauser 	F	Alarm
438	Dataset	 Controllare file dei dati impostati Controllare la configurazione dello strumento Fare l'upload e il download della nuova configurazione 	М	Warning
441	AIO 1 2 current output alarm	 Controllare il processo Controllare le impostazioni della corrente in uscita 	F	Alarm
442	AIO 1 2 current output warning 1. Controllare il processo 2. Controllare le impostazioni della corrente in uscita		С	Warning
443	AIO 1 2 Input not HART Change PV source or AIO compatible input source.		С	Warning
484	Modalità simulazione guasto	Disattivare la simulazione	С	Alarm
495	Simulazione evento diagnostica	Disattivare la simulazione	С	Warning
500	AIO C1-3 source no longer valid	Change input source	С	Warning
501	Level source no longer valid	Change input source	С	Warning
502	GP1 source no longer valid	Change input source	С	Warning
503	GP2 source no longer valid		С	Warning
504	GP3 source no longer valid	Change input source	С	Warning
505	GP4 source no longer valid	Change input source	С	Warning
506	Water level source no longer valid	Change input source	С	Warning
507	Liquid temp source no longer valid	Change input source	С	Warning
508	Vapor temperatur source no longer valid	Change input source	С	Warning
509	Air temperature source no longer valid	Change input source	С	Warning
510	P1 source no longer valid	Change input source	С	Warning
511	P2 source no longer valid	Change input source	С	Warning
512	P3 source no longer valid	Change input source	C	Warning
513	Upper density source no longer valid	Change input source	С	Warning
514	Middle density source no longer valid	Change input source	C	Warning

Numero di diagnostica	Testo breve	Rimedi	Segnale di stato [dalla fabbrica]	Comportamento diagnostico [dalla fabbrica]
515	Lower density source no longer valid	ensity source no Change input source (Warning
516	Gauge command source Change input source no longer valid		С	Warning
517	Gauge status source no longer valid	Change input source	С	Warning
518	Average density source no longer valid	Change input source	С	Warning
519	Upper interface source no longer valid	Change input source	С	Warning
520	Lower interface source no longer valid	Change input source	С	Warning
521	Bottom level source no longer valid	Change input source	С	Warning
522	Displacer position source not valid	Change input source	С	Warning
523	Distance source no longer valid	Change input source	С	Warning
524	Balance flag source no longer valid	Change input source	С	Warning
525	One time cmd source no longer valid	Change input source	С	Warning
526	Alarm 1 4 source no longer valid	Change input source	С	Warning
527	AIO B1-3 source no longer valid	Change input source	С	Warning
528	CTSh	 Check device configuration. Check wiring. 	С	Warning
529	HTG	 Check device configuration. Check wiring. 	С	Warning
530	HTMS	 Check device configuration. Check wiring. 	С	Warning
531	HyTD correction value	 Check device configuration. Check wiring. 	С	Warning
532	HART output: PV source not valid	Change input source	С	Warning
533	HART output: SV source not valid	Change input source	С	Warning
534	HART output: QV source not valid	Change input source	С	Warning
535	HART output: TV source not valid	Change input source	С	Warning
536	Display: source no longer valid	Change input source	С	Warning
537	Trend: source no longer valid	Change input source	С	Warning
538	HART output: PV mA source not valid	Change input source	С	Warning
539	Modbus 1-4 SP source invalid	Set valid SP input selector	С	Warning

Numero di diagnostica	Testo breve	Rimedi	Segnale di stato [dalla fabbrica]	Comportamento diagnostico [dalla fabbrica]
540	V1 1-4 SP source invalid	Set valid SP input selector	С	Warning
541	Modbus 1-4 alarm source invalid	Set valid alarm input selector	С	Warning
542	V1 1-4 alarm source invalid	Set valid alarm input selector	С	Warning
543	Modbus 1-4 analog source invalid	Set valid analog input selector	С	Warning
544	V1 1-4 analog source invalid	Set valid analog input selector	С	Warning
545	Modbus 1-4 user value source invalid	Set valid user value input selector	С	Warning
546	Modbus 1-4 discrete value source invalid	Set valid user discrete input selector	С	Warning
547	V1 1-4 user value source invalid	Set valid user value input selector	С	Warning
548	V1 1-4 discrete value source invalid	Set valid user discrete input selector	С	Warning
549	Modbus 1-4 percent source invalid	Set valid percentage input selector	С	Warning
550	V1 1-4 percent source invalid	Set valid percentage input selector	С	Warning
560	Calibration mandatory	 Carry out weight calibration Carry out reference calibration Carry out drum calibration 	С	Alarm
564	DIO B1-2 source no longer valid	Change input source	С	Warning
565	DIO B3-4 source not valid	Change input source	С	Warning
566	DIO C1-2 source no longer valid	Change input source	С	Warning
567	DIO C3-4 source no longer valid	Change input source	С	Warning
568	DIO D1-2 source no longer valid	Change input source	С	Warning
569	DIO D3-4 source no longer valid	Change input source	С	Warning
572	LRC 1 2 not possible	 Check device configuration. Check wiring. 	С	Warning
585	Distanza simulata	Disattivare la simulazione	С	Warning
586	Registrazione mappatura	Registrazione della mappatura in corso. Si prega di attendere.	С	Warning
598	DIO A1-2 source no longer valid	Change input source	С	Warning
599	DIO A3-4 source no longer valid	Change input source	С	Warning
Diagnostica de	l processo			
801	Energia troppo bassa	Tensione di alimentazione troppo bassa, aumentare la tensione di alimentazione	S	Warning

Numero di diagnostica	Testo breve	Rimedi	Segnale di stato [dalla fabbrica]	Comportamento diagnostico [dalla fabbrica]
803	Loop di corrente	1. Check device configuration.	F	Alarm
803	Loop di corrente 1 2	2. Check wiring.	М	Warning
803	Loop di corrente		С	Warning
825	System temperature	1. Controllare temperatura	S	Warning
825	System temperature	ambiente 2. Controllare temperatura di processo	F	Alarm
826	Temperatura del sensore	1. Controllare temperatura	S	Warning
826	Temperatura del sensore	ambiente 2. Controllare temperatura di processo	F	Alarm
844	Valore di processo fuori specifica	1. Check process value 2. Check application	S	Warning ¹⁾
844	Valore di processo fuori specifica	5. Check sensor	S	Warning
901	Level held	Normal state while Dip Freeze is turned on, otherwise check configuration	S	Warning
903	Loop di corrente 1 2	 Check device configuration. Check wiring. 	F	Alarm
904	Uscita digitale 1 8	 Check device configuration. Check wiring. 	F	Alarm
941	Eco perso	 Check process value Check application Check sensor 	S	Warning
942	Nella distanza di sicurezza	 Controllare livello Controllare distanza di sicurezza Reset autoritenuto 	S	Warning
943	Nella distanza di blocco	Accuratezza ridotta, controllare il livello (distanza di blocco)	S	Warning
950	Diagnostica avanzata	Mantieni il tuo evento di diagnostica	М	Warning
961	Alarm 1 4 HighHigh	 Check alarm source Check configuration settings 	С	Warning
962	Alarm 1 4 High	 Check alarm source Check configuration settings 	С	Warning
963	Alarm 1 4 Low	 Check alarm source Check configuration settings 	С	Warning
964	Alarm 1 4 LowLow	 Check alarm source Check configuration settings 	С	Warning
965	Alarm 1 4 HighHigh	 Check alarm source Check configuration settings 	F	Alarm
966	Alarm 1 4 High	 Check alarm source Check configuration settings 	F	Alarm

Numero di diagnostica	Testo breve	Rimedi	Segnale di stato [dalla fabbrica]	Comportamento diagnostico [dalla fabbrica]
967	Alarm 1 4 Low	 Check alarm source Check configuration settings 	F	Alarm
968	Alarm 1 4 LowLow	 Check alarm source Check configuration settings 	F	Alarm
970	Overtension	 Check displacer and process conditions Release overtension 	С	Alarm
971	Undertension	Check displacer and process.	С	Alarm
974	LRC 1 2 failed	 Check process value Check application Check sensor 	С	Warning

1) Il comportamento diagnostico può essere modificato.

I parametri N. 941, 942 e 943 vengono utilizzati solo per NMR8x e NRF81.

11.5 Elenco di diagnostica

Nel sottomenu Elenco di diagnostica si possono visualizzare fino a 5 messaggi di diagnostica ancora in attesa. Se sono in attesa più di 5 messaggi, il display visualizza quelli che hanno la massima priorità.

Percorso di navigazione

Diagnostica \rightarrow Elenco di diagnostica

Richiamare e chiudere il messaggio con le soluzioni

- 1. Premere E.
 - └ Si apre il messaggio delle soluzioni per l'evento di diagnostica selezionato.
- **2.** Premere contemporaneamente \Box + \pm .
 - └ Il messaggio con le soluzioni si chiude.

11.6 Reset del misuratore

Per resettare il dispositivo a uno stato definito, usare il Reset del dispositivo (→ 🗎 327).

11.7 Informazioni sul dispositivo

Le informazioni sul dispositivo (codice d'ordine, versioni hardware e software dei singoli moduli, ecc.) sono reperibili nel Informazioni sul dispositivo ($\rightarrow \square$ 333).

11.8 Versioni firmware

Data	Versione	Modifiche	Documentazione (NMS83)			
	software		Istruzioni di funzionamento	Descrizione dei parametri	Informazioni tecniche	
04.2016	01.00.zz	Software originale	BA01462G/00/IT/01.16	GP01080G/00/EN/01.16	TI01250G/00/IT/01.16	
12.2016	01.02.zz	Correzioni bug e migliorie	BA01462G/00/IT/02.17	GP01080G/00/EN/01.17	TI01250G/00/IT/02.17	
07.2018	01.03.zz	Aggiornamento software	BA01462G/00/IT/04.18	GP01080G/00/EN/02.18	TI01250G/00/IT/04.18	
10.2020	01.04.zz	Aggiornamento software	BA01462G/00/IT/05.20	GP01080G/00/EN/03.18	TI01250G/00/IT/05.20	
09.2022	01.06.zz	Aggiornamento software	BA01462G/00/EN/06.22	GP01080G/00/EN/04.22	TI01250G/00/IT/06.22	
10.2023	01.07.zz	Aggiornamento software	BA01462G/00/EN/ 07.23-00		TI01250G/00/EN/07.23-00	

12 Manutenzione

12.1 Task di manutenzione

Non è richiesto alcun particolare intervento di manutenzione.

12.1.1 Pulizia delle parti esterne

Quando si puliscono le parti esterne dei misuratori, usare sempre detergenti non aggressivi per la superficie della custodia o le guarnizioni.

12.2 Servizi Endress+Hauser

Endress+Hauser offre un'ampia gamma di servizi per la manutenzione quali ritaratura, interventi manutentivi o test del dispositivo.

L'Ufficio commerciale Endress+Hauser locale può fornire informazioni dettagliate su tali servizi.

13 **Riparazione**

13.1 Informazioni generali sulle riparazioni

13.1.1 Concetto di riparazione

I misuratori di Endress+Hauser sono basati su una progettazione modulare e perciò la riparazione può essere esequita direttamente dall'Assistenza Endress+Hauser o dal personale tecnico specializzato del cliente.

Le parti di ricambio sono fornite in specifici kit. Comprendono le istruzioni necessarie per la sostituzione.

Per maggiori informazioni su service e parti di ricambio, contattare l'Organizzazione di assistenza Endress+Hauser.

13.1.2 Riparazione dei dispositivi approvati Ex

AVVERTENZA

Una riparazione non corretta può compromettere la sicurezza elettrica! Pericolo di esplosioni!

- Solo al personale specializzato o al team del produttore è consentito esequire le riparazioni sui dispositivi con certificazione Ex in conformità alle normative nazionali.
- Devono essere rispettati gli standard relativi, le normative nazionali per area a rischio ► d'esplosione, le Istruzioni di sicurezza e i certificati.
- Utilizzare solo parti di ricambio originali del produttore.
- Osservare i dati di identificazione del dispositivo sulla targhetta. Per le sostituzioni possono essere utilizzate solo parti identiche.
- ► Esequire le riparazioni rispettando le istruzioni.
- Solo al team del produttore è concesso modificare un dispositivo certificato e convertirlo in un'altra versione certificata.

13.1.3 Sostituzione di un dispositivo o di un modulo elettronico

Dopo la sostituzione di un dispositivo completo o della scheda madre elettronica, i parametri possono essere nuovamente scaricati nello strumento tramite FieldCare.

Condizione: la configurazione del vecchio dispositivo è stata salvata nel computer mediante FieldCare.



In caso di sostituzione di un modulo elettronico del sensore o altre parti del sensore, la taratura del servo deve essere ripetuta. Fare riferimento a $\rightarrow \square 80$.

Funzione "Save/Restore" H

Dopo aver salvato la configurazione del dispositivo su un computer e averla ripristinata sul dispositivo usando la funzione Save/Restore di FieldCare, il dispositivo deve essere riavviato sequendo il percorso:

Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Amministrazione \rightarrow Reset del dispositivo = Riavvio dispositivo.

Questo garantisce il corretto funzionamento del dispositivo dopo il ripristino.

13.2 Parti di ricambio

Alcuni componenti sostituibili del misuratore sono riportati su un'etichetta nel coperchio del vano connessioni.

L'etichetta delle parti di ricambio comprende le seguenti informazioni:

- Elenco delle principali parti di ricambio per il misuratore, comprese le informazioni per l'ordine.
- L'indirizzo URL per *W@M Device Viewer* (www.endress.com/deviceviewer): Qui sono elencate e possono essere ordinate tutte le parti di ricambio per il misuratore con il relativo codice d'ordine. Se disponibili, si possono anche scaricare le Istruzioni di installazione specifiche.

13.3 Servizi Endress+Hauser

Endress+Hauser offre un'ampia gamma di servizi.

L'Ufficio commerciale Endress+Hauser locale può fornire informazioni dettagliate su tali servizi.

13.4 Restituzione

I requisisti per rendere il dispositivo in modo sicuro dipendono dal tipo di dispositivo e dalla legislazione nazionale.

- 1. Per informazioni fare riferimento alla pagina web: http://www.endress.com/support/return-material
 - └ Selezionare la regione.
- 2. Restituire il dispositivo se richiede riparazioni e tarature di fabbrica o se è stato ordinato/consegnato il dispositivo non corretto.

13.5 Smaltimento

X

Se richiesto dalla Direttiva 2012/19/UE sui rifiuti di apparecchiature elettriche ed elettroniche (RAEE), il prodotto è contrassegnato con il simbolo raffigurato per minimizzare lo smaltimento di RAEE come rifiuti civili indifferenziati. I prodotti con questo contrassegno non devono essere smaltiti come rifiuti civili indifferenziati. Renderli, invece, al produttore per essere smaltiti in base alle condizioni applicabili.

14 Accessori

14.1 Accessori specifici del dispositivo

14.1.1 Tettuccio di protezione dalle intemperie



🖻 75 Tettuccio di protezione dalle intemperie, dimensioni: mm (in)

Materiali

- tettuccio di protezione e staffe di montaggio Materiale 316L (1.4404)
- Viti e rondelle Materiale A4
- Il tettuccio di protezione dalle intemperie può essere ordinato insieme al dispositivo: Posizione d'ordine 620 "Accessori inclusi", opzione PA "Tettuccio di protezione dalle intemperie")
 - Può essere ordinato anche come accessorio: Codice d'ordine: 71305035 (per NMS8x)

14.1.2 Camera di manutenzione

Con gli indicatori di livello è consigliabile prevedere una camera di manutenzione per consentire la manutenzione (rimozione del dislocatore da 70 mm (2,76 in) o più grande) mentre il serbatoio è in servizio. Se necessario, contattare l'Ufficio commerciale Endress +Hauser locale.

14.1.3 Valvola a sfera

Con gli indicatori di livello è consigliabile usare valvole a sfera per consentire la manutenzione (ad es. la rimozione dei dislocatori) mentre il serbatoio è in servizio. Se necessario, contattare l'Ufficio commerciale Endress+Hauser locale.

14.1.4 Interruttore di controllo

Per gli indicatori montati sul campo è previsto un interruttore di controllo. Fornisce una commutazione addizionale della funzione del contatto per controllare la funzione del misuratore, ad es. sollevamento del dislocatore. Se necessario, contattare l'Ufficio commerciale Endress+Hauser locale.

14.1.5 Valvola di sovrappressione e manometro



🗷 76 Posizione di montaggio della valvola di sovrapressione e del manometro

- A Versione standard
- B Rotazione di 90 ° gradi (opzionale)
- 1 Indicatore di pressione
- 2 Valvola di sovrappressione

Valvola di sovrappressione

Per scaricare la pressione all'interno della custodia di NMS8x prima della manutenzione, si utilizza una valvola di sovrapressione.

Temperatura di processo: -20 ... 150 °C (-4 ... 302 °F)

Per l'applicazione della pressione in un'atmosfera con presenza di ammoniaca, contattare l'Ufficio commerciale Endress+Hauser locale.



77 Valvola di sovrappressione

Indicatore di pressione

Per controllare la pressione di processo all'interno della custodia, si utilizza un manometro. La scala del manometro varia in funzione della pressione.

- Bassa pressione: 0 ... 1 MPa
- Alta pressione: 0 ... 4 MPa

Temperatura di processo: -5 ... 45 °C (23 ... 113 °F)

Per l'applicazione della pressione in un'atmosfera con presenza di ammoniaca, contattare l'Ufficio commerciale Endress+Hauser locale.



8 Indicatore di pressione

14.1.6 Ugello di pulizia e ugello di spurgo del gas

Per le applicazioni previste nell'industria alimentare o nella produzione di alcool, è altamente consigliabile installare un ugello di pulizia per il lavaggio all'interno della custodia.

Per la copertura di azoto prevista nelle applicazioni petrolchimiche o chimiche, è altamente consigliabile installare un ugello di spurgo del gas all'interno della custodia.



🗷 79 Fori per l'ugello di pulizia e l'ugello di spurgo del gas

- l Ugello di pulizia
- 2 Ugello di spurgo del gas

14.1.7 Altre combinazioni di valvola di sovrapressione, manometro, ugello di pulizia e ugello di spurgo del gas

Ugello di pulizia e valvola di sovrapressione



🗟 80 Ugello di pulizia e valvola di sovrapressione

- A Versione standard
- B Rotazione di 90 ° gradi (opzionale)
- 1 Ugello di pulizia
- 2 Valvola di sovrappressione

Manometro e ugello di spurgo del gas





- 1
- Indicatore di pressione Ugello di spurgo del gas 2

14.2 Accessori specifici per la comunicazione

Adattatore WirelessHART SWA70

- Utilizzato per le connessioni wireless dei dispositivi da campo
- L'adattatore WirelessHART può essere integrato facilmente nei dispositivi da campo e le infrastrutture esistenti, garantisce la protezione e la sicurezza di trasmissione dei dati e può essere utilizzato in parallelo con altre reti wireless

Per i dettagli, consultare le Istruzioni di funzionamento BA00061S

Gauge Emulator, da Modbus a BPM

- Utilizzando il convertitore di protocollo, è possibile integrare un dispositivo da campo in un sistema host anche se il dispositivo da campo non conosce il protocollo di comunicazione del sistema host. Elimina la dipendenza da un solo fornitore per i dispositivi da campo.
- Protocollo di comunicazione di campo (dispositivo da campo): Modbus RS485
- Protocollo di comunicazione host (sistema host): Enraf BPM
- 1 dispositivo di misura per Gauge Emulator
- Alimentazione separata: 100 ... 240 V_{AC}, 50 ... 60 Hz, 0,375 A, 15 W
- Diverse approvazioni per uso in area pericolosa

Gauge Emulator, da Modbus a TRL/2

- Utilizzando il convertitore di protocollo, è possibile integrare un dispositivo da campo in un sistema host anche se il dispositivo da campo non conosce il protocollo di comunicazione del sistema host. Elimina la dipendenza da un solo fornitore per i dispositivi da campo.
- Protocollo di comunicazione di campo (dispositivo da campo): Modbus RS485
- Protocollo di comunicazione host (sistema host): Saab TRL/2
- 1 dispositivo di misura per Gauge Emulator
- Alimentazione separata: 100 ... 240 V_{AC}, 50 ... 60 Hz, 0,375 A, 15 W
- Diverse approvazioni per uso in area pericolosa

14.3 Accessori specifici per l'assistenza

Commubox FXA195 HART

Per la comunicazione HART a sicurezza intrinseca con software operativo FieldCare e interfaccia USB

Per informazioni dettagliate, v. "Informazioni tecniche" TI00404F

Commubox FXA291

Collega i dispositivi da campo Endress+Hauser con un'interfaccia CDI Service (= Common Data Interface Endress+Hauser) e la porta USB di un computer o laptop Codice d'ordine: 51516983

Per informazioni dettagliate, v. "Informazioni tecniche" TIO0405C

DeviceCare SFE100

Tool di configurazione per dispositivi da campo HART, PROFIBUS e FOUNDATION Fieldbus DeviceCare può essere scaricato all'indirizzo www.software-products.endress.com. Per scaricare l'applicazione, è necessario registrarsi nel portale dedicato al software di Endress+Hauser.



Informazioni tecniche TI01134S

FieldCare SFE500

Tool per la gestione delle risorse d'impianto, basato su tecnologia FDT Consente la configurazione di tutti i dispositivi da campo intelligenti presenti nel sistema, e ne semplifica la gestione. Utilizzando le informazioni di stato, è anche uno strumento semplice, ma efficace per verificarne stato e condizioni.

Informazioni tecniche TI00028S

14.4 Componenti di sistema

RIA15

Visualizzatore di processo compatto con caduta di tensione ridotta che consente un uso universale per la visualizzazione di segnali 4 ... 20 mA/HART

Informazioni tecniche TI01043K

Tankvision Tank Scanner NXA820 / Tankvision Data Concentrator NXA821 / Tankvision Host Link NXA822

Sistema di inventory management con software completamente integrato per uso tramite un browser web standard

Informazioni tecniche TI00419G

15 Menu operativo

e @ : percorso di navigazione per il modulo operativo sul dispositivo
 e : percorso di navigazione per il tool operativo (ad es. FieldCare)
 f : il parametro può essere bloccato mediante blocco software

15.1 Panoramica del menu operativo

Questa sezione elenca i parametri dei seguenti menu:

- Funzionamento (→
 ¹⁷⁴)
- Configurazione ($\rightarrow \square$ 191)
- Diagnostica (→ 🗎 329)
- Per menu **Esperto**, vedere la "Descrizione dei parametri del dispositivo" (GP) del dispositivo corrispondente.
- A seconda della versione del dispositivo e della parametrizzazione, alcuni parametri non saranno disponibili in determinate situazioni. Per i dettagli, vedere la categoria "Prereguisito" nella descrizione del parametro corrispondente.
- La rappresentazione corrisponde essenzialmente al menu in un tool operativo (ad es. FieldCare). Sul display locale, possono esserci leggere differenze nella struttura dei menu. I dettagli sono riportati nella descrizione del sottomenu corrispondente.

	Navigazione	8 2	Tool operativo
--	-------------	-----	----------------

Funzionamento				→ 🖺 174
Gauge con	mmand]		→ 🗎 174
Distanza				→ 🗎 174
Net weigh	nt			→ 🗎 175
Gauge sta	itus			→ 🗎 175
Balance fl	lag			→ 🗎 175
Standby le	evel			→ 🗎 175
Offset sta	ndby distance]		→ 🗎 176
One-time	command status]		→ 🗎 177
► Livello				→ 🗎 177
	Dip Freeze	-		→ 🖺 177
	Tank level]	→ 🖺 178
	Tank Level %]	→ 🗎 178
	Tank ullage]	→ 🗎 178
	Tank ullage %]	→ 🗎 179

	Upper interface leve	1]	→ 🖺 179
	Upper interface leve	l timestamp]	→ 🖺 179
	Lower interface leve	l]	→ <a>Pmin 179
	Lower interface leve	el timestamp]	→ ➡ 180
	Bottom level]	→ 🖺 180
	Bottom level timesta	amp]	→ ➡ 180
	Water level]	→ 🗎 180
	Measured level]	→ 🖺 181
	Distanza]	→ 🗎 174
	Displacer position]	→ 🗎 181
► Temperatura				→ 🖺 181
	Air temperature]	→ 🗎 181
	Liquid temperature]	→ 🗎 182
	Vapor temperature]	→ 🗎 182
	► NMT element va	lues]	→ 🗎 182
		► Element tempera	ature	→ 🗎 182
			Element temperature 1 24) → 🗎 182
		► Element position	1	→ 🗎 183
			Element position 1 24	→ 🗎 183
► Densità				→ 🗎 183
	Observed density]	→ 🗎 183
	Observed density ter	mperature]	→ 🗎 183
	Vapor density]	→ 🗎 184
	Air density]	→ 🗎 184
	Measured upper der	ısity]	→ 🗎 184

		Upper density times	stamp	→ 🗎 184
		Measured middle de	ensity	→ 🗎 185
		Middle Density Tim	estamp	→ 🗎 185
		Measured lower der	nsity	→ 🗎 185
		Lower density times	stamp	→ 🖺 185
		Profile point		→ 🗎 186
		Profile average dens	sity	→ 🗎 186
		Profile density time	stamp	→ 🖺 186
		► Profile density		→ 🗎 187
			Profile density 0 49	→ 🗎 187
			Profile density position 0 49	→ 🗎 187
	► Pressione]	→ 🗎 187
		P1 (bottom)		→ 🗎 187
		P3 (top)		→ 🖺 188
	CD and have a]) (3) 100
	► GP values			7 🗏 169
		GP 1 4 name		→ 🗎 189
		GP Value 1		→ 🗎 189
		GP Value 2		→ 🖺 189
		GP Value 3		→ 🗎 189
		GP Value 4		→ 🗎 190
🖌 Configurazione				→ 🗎 191
	[-	7	
	Tag del dispositivo			→ 🖺 191
	Units preset			→ 🗎 191
	Upper density]	→ 🗎 192
	Middle density]	→ 🖺 192

Lower density]		→ 🗎 192
Gauge command]		→ 🗎 174
Condizione di proces	SO]		→ 🗎 193
Empty]		→ 🗎 194
Tank reference heigh	nt]		→ 🖺 194
Tank level]		→ 🖺 178
Set level]		→ 🖺 195
Level source]		→ 🖺 195
High stop level]		→ 🖺 195
Low stop level]		→ 🖺 196
Distanza]		→ 🗎 174
Liquid temp source]		→ 🖺 196
► Calibrazione]		→ 🖺 198
[► Move displacer			→ 🖺 198
		Move distance		→ 🖺 198
		Distanza]	→ 🖺 174
		Move displacer]	→ 🖺 198
		Motor status]	→ 🖺 199
		Move displacer		→ 🖺 199
[► Calibrazione sen	Isore		→ 🗎 200
		Calibrazione sensore		→ 🗎 200
		Offset weight]	→ 🗎 200
		Span weight		→ 🗎 200
		Zero calibration]	→ 🖹 201
		Calibration status		→ 🗎 201

Offset calibratio	n	→ 🗎 201
Span calibration		→ 🗎 201
► Reference calibration		→ 🗎 202
Reference calibr	ation	→ 🗎 202
Reference positi	on	→ 🗎 202
Progress		→ 🗎 202
Calibration statu	IS	→ 🗎 201
► Drum calibration		→ 🗎 204
Drum calibration	1	→ 🗎 204
Set high weight		→ 🗎 204
Make drum tabl	e	→ 🗎 204
Drum table poin	t	→ 🗎 204
Calibration statu	IS	→ 🗎 201
Make low table		→ 🗎 205
Set low weight		→ 🗎 205
► Configurazione avanzata		→ 🗎 206
Condizione di blocco		→ 🗎 206
Ruolo utente	\neg	→ 🗎 206
Inserire codice di accesso	\neg	→ 🗎 206
► Input/output		→ 🗎 208
► HART device	s	→ 🗎 208
	Number of devices	→ 🖺 2.08
	► HART Device(c)) → 🖹 200
	Forget device	
	P roryer device	/ = 410

► Analog IP		→ 🗎 216
M	lodalità operativa	→ 🗎 216
Th	hermocouple type	→ 🗎 217
RI	TD type	→ 🗎 216
RT	TD connection type	→ 🗎 217
Pr	rocess value	→ 🗎 218
Pr	rocess variable	→ 🗎 218
0	% value	→ 🗎 218
10	00 % value	→ 🗎 219
Inj	iput value	→ 🗎 219
M	linimum probe temperature	→ 🗎 219
M	laximum probe temperature	→ 🗎 220
Pr	robe position	→ 🗎 220
Da	amping factor	→ 🗎 221
Ga	auge current	→ 🗎 221
► Analog I/O		→ 🗎 222
M	lodalità operativa	→ 🗎 222
Ra	ange di corrente	→ 🗎 223
Co	orrente fissata	→ 🗎 224
Ar	nalog input source	→ 🗎 224
M	Iodalità di guasto	→ 🗎 225
Er	rror value	→ 🗎 226
Inj	iput value	→ 🗎 226
0	% value	→ 🗎 226
10	00 % value	→ 🗎 227

Input value %	→ 🗎 227
Valore di uscita	→ 🗎 227
Process variable	→ 🗎 228
Analog input 0% value	→ 🗎 228
Analog input 100% value	→ 🗎 228
Error event type	→ 🗎 229
Process value	→ 🗎 229
Input value in mA	→ 🗎 229
Input value percent	→ 🗎 230
Damping factor	→ 🖺 230
) E 200
Used for SiL/ WHG	→ ■ 230
Expected SIL/WHG chain	→ 🗎 231
► Digital Xx-x	→ 🗎 232
Modalità operativa	→ 🗎 232
Digital input source	→ 🗎 233
Input value	→ 🗎 234
Contact type	→ 🗎 234
Output simulation	→ 🗎 234
Valore di uscita	→ 🗎 235
Readback value	→ 🗎 235
Used for SIL/WHG	→ 🗎 236
Expected SIL/WHG chain	→ 🗎 236
► Digital input mapping	→ 🗎 237
Digital input source 1	→ 🗎 237
Digital input source 2	→ 🗎 237

			Gauge command 0	→ 🗎 238
			Gauge command 1	→ 🗎 238
			Gauge command 2	→ 🖺 239
			Gauge command 3	→ 🗎 240
	► Comunicazione]	→ 🗎 241
		► Communication	interface 1 2	
			Communication interface protocol	
			► Configurazione	→ 🗎 242
			► Configurazione	→ 🗎 245
			► Configurazione	→ 🖺 249
			► V1 input selector	→ 🗎 248
			► WM550 input selector	→ 🗎 250
		► HART output		→ 🗎 252
		-	► Configurazione	→ 🗎 2.52
			► Informazioni	→ 🗎 260
				→ 🖻 260
	Applicazione			7 🖬 202
		► Tank configurat	ion	→ 🖺 262
			► Livello	→ 🗎 262
			► Temperatura	→ 🖺 266
			► Densità	→ 🖺 270
			► Pressione	→ 🗎 272
		► Tank calculation	1	→ 🗎 277
			► HyTD	→ 🗎 279
1				



	► Spot density		→ 🗎 309
		Upper density offset	→ 🗎 309
		Middle density offset	→ 🗎 309
		Lower density offset	→ 🖺 309
		Submersion depth	→ 🗎 310
	► Profile density		→ 🗎 311
		Density measurement mode	→ 🗎 311
		Manual profile level	→ 🗎 311
		Profile density offset distance	→ 🗎 312
		Profile density interval	→ 🖺 312
		Profile density offset	→ 🗎 312
► Display]	→ 🗎 313
	Language		→ 🗎 313
	Formato del display	T	→ 🗎 313
	Visualizzazione val	ore 1 4	→ 🗎 314
	Posizione decimali	1 4	→ 🗎 315
	Separatore		→ 🗎 316
	Formato del numer	0	→ 🖺 316
	Intestaziono	<u> </u>	→ 🖹 217
	Testo dell'intestorio	me	→ 🖹 317
			× ⊑ J1/ ⊾ № 317
			7
	Smorzamento displ	ay	→ 目 318
	Retroilluminazione		→ 自 318
	Contrasto del displa	ау	→ 🗎 318

► System units		→ 🗎 320
	Units preset	→ 🗎 191
	Unità di misura della distanza	→ 🗎 320
	Unità di pressione	→ 🗎 321
	Unità di misura temperatura	→ 🗎 321
	Unità di densità	→ 🗎 321
► Date / time		→ 🗎 323
	Data/Ora	→ 🗎 323
	Imposta data	→ 🗎 323
	Anno	→ 🗎 323
	Mese	→ 🗎 324
	Giorno	→ 🗎 324
	Ora	→ 🗎 324
	Minuti	→ 🗎 325
► Conferma SIL		→ 🗎 326
► Disattivazione	SIL/WHG	→ 🗎 326
► Amministrazio	ne	→ 🗎 327
	Definire codice di accesso	→ 🗎 327
	Reset del dispositivo	→ 🗎 327
		→ 🗎 329
e		→ 🗎 329
		→ 🗎 329
stiche		→ 🗎 329
		→ 🗎 330
amento dal restart		→ 🗎 330
	 ▶ System units ▶ Date / time ▶ Conferma SIL ▶ Disattivazione ▶ Amministrazio amento dal restart 	System units Units preset Unità di misura della distanza Unità di pressione Unità di misura temperatura Unità di densità Data/Ora Imposta data Anno Minuti Ora Giorno Ora Minuti > Conferma SIL > Disattivazione SIL/WHG > Amministrazione Reset del dispositivo

Tempo di funzionar	nento	→ 🖺 330
Data/Ora		→ 🖺 323
► Elenco di diagno	stica	→ 🗎 332
	Diagnostica 1 5	→ 🗎 332
	Timestamp 1 5	→ 🗎 332
► Informazioni su	dispositivo	→ 🖺 333
	Tag del dispositivo	→ 🗎 333
	Numero di serie	→ 🗎 333
	Versione Firmware	→ 🗎 333
	Firmware CRC	→ 🗎 334
	Weight and measures configuration CRC	→ 🖺 334
	Root del dispositivo	→ 🗎 334
	Codice d'ordine	→ 🗎 334
	Codice d'ordine esteso 1 3	→ 🗎 335
► Simulazione		→ 🖺 336
	Simulazione allarme del dispositivo	→ 🗎 336
	Simulazione evento diagnostica	→ 🗎 336
	Simulazione distanza su	→ 🗎 336
	Distanza simulata	→ 🗎 337
	Simulazione corrente uscita 1	→ 🗎 337
	Valore di simulazione	→ 🗎 337

► Controllo del dispositivo		→ 🗎 339
Result drum	check	→ 🗎 339
► Commiss	ioning check	→ 🗎 340
	Commissioning check	→ 🗎 340
	Result drum check	→ 🗎 339
	Step X / 11	→ 🗎 340
► LRC		→ 🗎 341
► LRC 1 2	2	→ 🗎 341
	LRC Mode	→ 🗎 341
	Allowed difference	→ 🗎 341
	Check fail threshold	→ 🗎 342
	Reference level source	→ 🗎 342
	Reference switch source	→ 🗎 343
	Reference switch mode	→ 🗎 343
	Reference level	→ 🗎 343
	Reference switch level	→ 🗎 344
	Reference switch state	→ 🗎 344
	Check level	→ 🗎 344
	Check status	→ 🗎 345
	Check timestamp	→ 🖺 345

15.2 Menu "Funzionamento"

Menu **Funzionamento** ($\rightarrow \implies 174$) mostra i valori di misura principali e consente di generare un comando di misura.

Navigazione 🛛 🗐 🖾 Funzionamento

Gauge command			
Navigazione	□ Funzionamento \rightarrow (Gauge command	
Descrizione	Gauge operation comman	d to choose the measurement mode of the device.	
Selezione	 Stop* Level Up* Bottom level* Upper I/F level* Lower I/F level* Upper density* Middle density* Lower density* Lower density* Repeatability* Water dip* Release overtension* Tank profile* Interface profile* Manual profile* Level standby* Offset standby* 		
Impostazione di fabbrica	Stop		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	

Distanza			
Navigazione		Funzionamento → Distanza	à
Descrizione	Shows measured distance from reference position.		
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore

Manutenzione

Accesso in scrittura

Accesso in scrittura

La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Net weight		
Navigazione	Image: Barbon Barb	ght
Descrizione	Shows the corrected weight data from the detector, as compensated by the drum table, This weight is used for measurement.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Gauge status		
Navigazione	Image: Barbon Barbo	tatus
Descrizione	Indicates the current status of the device gauge command.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Balance flag		
Navigazione	□ Funzionamento → Balance	flag
Descrizione	Indicates the validity of the Measurement. If balanced, corresponding Value (Liquid Level, Upper Interface, Lower Interface, Tank Bottom) is updated.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Standby level		A state of the	
Navigazione	Image: Barbon Function of the second se	level	
Descrizione	Defines the position in the tank where the displacer waits for the liquid level to rise during standby level gauge command.		
Inserimento dell'utente	-9999999,9 9999999,9 mm		
Impostazione di fabbrica	0 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	



🛃 82 Dislocatore in attesa che il livello del liquido salga durante il comando di misura del livello di standby

- 1 Altezza di riferimento del misuratore
- Vuoto 2
- Piastra di riferimento (livello zero) Standby level ($\rightarrow \cong 175$) Posizione di riferimento 3
- 4 5

Offset standby distance	
Navigazione	
Descrizione	Defines the distance from the current position where the displacer waits for the liquid level to rise during offset standby gauge command.
Inserimento dell'utente	0 999999,9 mm
Impostazione di fabbrica	500 mm







One-time command status Navigazione Indicates the status of the last executed one-time gauge command. Descrizione Indicates the status of the last executed one-time gauge command. Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore Accesso in scrittura Informazioni addizionali Il comando "una tantum" è disponibile per tutti i comandi di misura, tranne che per Livello, Stop, Su e Interfase.

15.2.1 Sottomenu "Livello"

Navigazione \square Funzionamento \rightarrow Livello

Dip Freeze		A
Navigazione		
Descrizione	Se attivato i valori di livello vengono congelati e viene mostrato un avviso.	

Selezione	Disattivo/aAttivo/a			
Impostazione di fabbrica	Disattivo/a			
Informazioni addizionali	Questa funzione può essere usata in caso di immersione manuale nello stesso pozzetto di calma o ugello nel quale è montato il dispositivo radar.			
Tank level				
Navigazione	■ Funzionamento → Livello -	→ Tank level		
Descrizione	Shows the distance from the zero position (tank bottom or datum plate) to the product surface.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Accesso in scrittura	-		
Tank Level %				
Navigazione	■ Funzionamento → Livello → Tank Level %			
Descrizione	Shows the level as a percentage of the full measuring range.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		

Tank ullage			
Navigazione	■ Funzionamento → Livello -	→ Tank ullage	
Descrizione	Shows the remaining empty space in the tank.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

_

Accesso in scrittura

Tank ullage %			
Navigazione	Image: Barbon Structure Function of the second	→ Tank ullage %	
Descrizione	Shows the remaining empty space in percentage related to parameter tank reference height.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

Upper interface level				
Navigazione	Image: Barbon Barbo	→ Upper I/F level		
Descrizione	Shows measured interface level from zero position (tank bottom or datum plate). Value is updated when device generates a valid Interface measurement.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Manutenzione			
	Accesso in scrittura	-		

Upper interface level timestamp				
Navigazione		→ Up I/F timestamp		
Descrizione	Shows timestamp for the last measured upper interface level.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Accesso in scrittura	-		

Lower interface level			
Navigazione	🛛 🖛 Funzionar	nento → Livello -	→ Lower I/F level
Descrizione	Shows measured interface level from zero position (tank bottom or datum plate). Value is updated when device generates a valid interface measurement.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura		Manutenzione
	Accesso in scrittura	1	-

Menu operativo

Lower interface level timestamp				
Navigazione	Image: Boost Structure Function → Livello → LowI/F timestamp			
Descrizione	Shows timestamp of the last measured lower interface level.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	-		
Bottom level				
Navigazione	Image: Bold Strength Stre			
Descrizione	Shows the bottom level.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	-		

Bottom level timestamp

Navigazione	8 8	Funzionamento → Livello → Botl	Lev timestamp
-------------	-----	--------------------------------	---------------

Descrizione Shows the timestamp for measured bottom level.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Water level			
Navigazione			
Descrizione	Shows the bottom water level.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	
Measured level			
--------------------------	---	------------------	
Navigazione		→ Measured level	
Descrizione	Shows the measured level without any correction from the tank calculations.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

Distanza		
Navigazione	Image: Barbon Barbo	→ Distanza
Descrizione	Shows measured distance from reference position.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Displacer position		
Navigazione	88	Funzionamento \rightarrow Livello \rightarrow Displacer pos

Descrizione Shows the displacer position.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

15.2.2 Sottomenu "Temperatura"

Navigazione \square Funzionamento \rightarrow Temperatura

Air temperature		
Navigazione	Image: Barbon Barbo	atura \rightarrow Air temp.
Descrizione	Shows the air temperature.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Liquid temperature		
Navigazione	Image: Barbar Barba	atura → Liquid temp.
Descrizione	Shows the average or spot temperature of the measured liquid.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Vapor temperature		
Navigazione	🗐 😑 Funzionamento → Tem	peratura \rightarrow Vapor temp.
Descrizione	Shows the measured vapor temperature.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Sottomenu "NMT element values"

Questo sottomenu è visibile solo se è collegato un Prothermo NMT.

Navigazione \square Funzionamento \rightarrow Temperatura \rightarrow NMT elem. values

Sottomenu "Element temperature"

Element temperature 1 24			
Navigazione		Funzionamento → Temper temp 1 24	atura \rightarrow NMT elem. values \rightarrow Element temp. \rightarrow Element
Descrizione	Shows the temperature of an element in the NMT.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Acces	so in scrittura	-

Sottomenu	"Element	position"

Navigazione

Element position 1 ... 24

Navigazione \square Funzionamento \rightarrow Temperatura \rightarrow NMT elem. values \rightarrow Element position \rightarrow Element
pos. 1 ... 24

Descrizione Shows the position of the selected element in the NMT.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

15.2.3 Sottomenu "Densità"

Navigazione 🛛 🗐 🖾 Funzionamento → Densità

Observed density		
Navigazione	@⊒ Funzionamento → Den	sità \rightarrow Observed density
Descrizione	Calculated density of the product.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Questo valore viene calcolato da diverse variabili misurate a seconda del metodo di calcolo selezionato.

Observed density temperature		
Navigazione	Image: Barbon Barb	
Descrizione	Corresponding temperature of measured density. Can be used for reference density calculation.	
Interfaccia utente	Numero a virgola mobile con segno	
Impostazione di fabbrica	0°C	

Vapor density			
Navigazione	🗐 😑 Funzionamento →	Densità \rightarrow Vapor density	
Descrizione	Defines the density of the	Defines the density of the gas phase in the tank.	
Inserimento dell'utente	0,0 500,0 kg/m ³		
Impostazione di fabbrica	1,2 kg/m ³		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Air density		ĺ.
Navigazione	🗐 😑 Funzionamento → Densit	à → Air density
Descrizione	Defines the density of the air su	rrounding the tank.
Inserimento dell'utente	0,0 500,0 kg/m ³	
Impostazione di fabbrica	1,2 kg/m³	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Measured upper density			
Navigazione	🗐 😑 Funzionamento → Densità	$a \rightarrow$ Meas upper dens.	
Descrizione	Shows the density of the upper phase.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

Upper density timestamp

Descrizione Shows timestamp of the last measured upper density.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Measured middle density			
Navigazione	🗟 🔲 Funzionamento → Densità	\rightarrow Meas middle dens	
Descrizione	Density of the middle phase.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

Middle Density Timestamp			
Navigazione	Image: Bell Bell Bell Bell Bell Bell Bell Be	→ MidDensTimestamp	
Descrizione	Shows the timestamp of the last measured middle density.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

Measured lower density			
Navigazione	Image: Barbon Barbo	\rightarrow Meas lower dens.	
Descrizione	Density of the lower phase.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Manutenzione	
	Accesso in scrittura	-	

Lower density timestamp				
Navigazione	Image: Barbon Barbo	→ LowerDensTimestp		
Descrizione	Shows timestamp of last measured lower density.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Accesso in scrittura	-		

Profile point			
Navigazione	🗐 😑 Funzionamento → Densità	\rightarrow Profile point	
Descrizione	Shows actual number of Density Points measured so far in current operation, and the total Number of Points after Density Profile Operation is complete.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

Profile average density

Navigazione	Image: Boost in the second secon	
Descrizione	Shows the average density calculated after a profile density measurement is complete.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Profile density timestamp			
Navigazione	Image: Barbon Barbo	→ Profil dens time	
Descrizione	Shows the timestamp when the last average density profile was finished.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Sottomenu "Profile density"

Navigazione

□ Funzionamento \rightarrow Densità \rightarrow Profile density

Profile density 0 49				
Navigazione		Funzionamento → Densità	\rightarrow Profile density \rightarrow Profile dens 0 49	
Descrizione	Show	Shows the density measurement at the corresponding profile density position.		
Informazioni addizionali	Acce	Accesso in lettura Operatore		
	Acce	sso in scrittura	-	

Profile density position 0 49				
Navigazione		Funzionamento → Densità	→ Profile density → Profile pos 0 49	
Descrizione	Shows the position where the corresponding density was measured.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Acces	so in scrittura	-	

15.2.4 Sottomenu "Pressione"

Navigazione $\square \square$ Funzionamento \rightarrow Pressione

P1 (bottom)		
Navigazione	□ = Funzionamento → Pression	$he \rightarrow P1$ (bottom)
Descrizione	Shows the pressure at the tank bottom.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

P3 (top)		
Navigazione	■ Eunzionamento → Pression	$he \rightarrow P3$ (top)
Descrizione	Shows the pressure (P3) at the top transmitter.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

15.2.5 Sottomenu "GP values"

Navigazione \square Funzionamento \rightarrow GP values

GP 1 4 name		8
Navigazione	Image: Boost Sector Secto	es \rightarrow GP 1 name
Descrizione	Defines the label associated with the respective GP value.	
Inserimento dell'utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali (15)	
Impostazione di fabbrica	GP Value 1	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione

GP Value 1		
Navigazione	Image: Barbon GP value Image: Barbon GP value	es → GP Value 1
Descrizione	Displays the value that will be used as general purpose value.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

GP Value 2			
Navigazione	$ \blacksquare \blacksquare Funzionamento \rightarrow GP value $	es \rightarrow GP Value 2	
Descrizione	Displays the value that will be used as general purpose value.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

GP Value 3	
Navigazione	■ Funzionamento \rightarrow GP values \rightarrow GP Value 3
Descrizione	Displays the value that will be used as general purpose value.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

GP Value 4		
Navigazione	$ \blacksquare \blacksquare Funzionamento \rightarrow GP value $	es \rightarrow GP Value 4
Descrizione	Displays the value that will be used as general purpose value.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

15.3 Menu "Configurazione"

Navigazione

■ ■ Configurazione

Tag del dispositivo		ß	
Navigazione	Image: Book State St	ositivo	
Descrizione	Inserire nome univoco del punto di misura per la sua rapida individuazione dell'impianto.		
Inserimento dell'utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali (32)		
Impostazione di fabbrica	NMS8x		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Units preset				
Navigazione	Image: Book State St	nits preset		
Descrizione	Defines a set of units for le	Defines a set of units for length, pressure and temperature.		
Selezione	 mm, bar, ℃ m, bar, ℃ mm, PSI, ℃ ft, PSI, °F ft-in-16, PSI, °F ft-in-8, PSI, °F Valore utente 			
Impostazione di fabbrica	mm, bar, C			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		
	Se è selezionato opzione Va qualunque altro caso, si tra corrispondente:	alore utente , le unità sono definite nei se tta di parametri di sola lettura utilizzati p	guenti parametri. In er indicare l'unità	

- Unità di pressione ($\rightarrow \square$ 321)
- Unità di misura temperatura (→
 ¹→ 321)

Upper density		۵	
Navigazione	□ □ Configurazione → Upper density		
Descrizione	Sets the density of the upper pha	se of the liquid.	
Inserimento dell'utente	50 2 000 kg/m³		
Impostazione di fabbrica	800 kg/m ³		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
Middle density			
Navigazione			
Descrizione	Sets Density of Middle Phase in the Tank if three Phases are available. Otherwise used for the Lower Phase in the Tank if two Phases are available.		
Inserimento dell'utente	50 2 000 kg/m ³		
Impostazione di fabbrica	1000 kg/m³		

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Lower density		۵
Navigazione		ensity
Descrizione	Sets the density of the lower Phase in the tank if three phases are available.	
Inserimento dell'utente	50 2 000 kg/m ³	
Impostazione di fabbrica	1200 kg/m ³	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Gauge command		Â
Navigazione	□ Configurazione → Gauge command	
Descrizione	Gauge operation command to choose the measurement mode of the device.	
Selezione	 Stop* Level Up* Bottom level* Upper I/F level* Lower I/F level* Upper density* Middle density* Lower density* Repeatability* Water dip Release overtension* Tank profile* Interface profile* Manual profile* Level standby* Offset standby* 	
Impostazione di fabbrica	Stop	
Informazioni addizionali		

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Condizione di processo		
Navigazione		
Descrizione	Select the liquid condition of the tank.	
Selezione	 Universal Calm surface Turbulent surface 	
Impostazione di fabbrica	Universal	
Informazioni addizionali	Per W&M, è consigliabile impostare l'opzione Superficie calma .	

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Empty			
Navigazione	Image: Barbon Configurazione → Empty	Image: Second system of the system of t	
Descrizione	Distance from reference point to zero position (tank bottom or datum plate).		
Inserimento dell'utente	0 10 000 000 mm		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Il punto di riferimento è la linea di riferimento della finestra di taratura.

Tank reference height		
Navigazione		height
Descrizione	Defines the distance from the dipping reference point to the zero position (tank bottom or datum plate).	
Inserimento dell'utente	0 10 000 000 mm	
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Tank level		
Navigazione	Image: Book of the second	<i>r</i> el
Descrizione	Shows the distance from the zero position (tank bottom or datum plate) to the product surface.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Set level		1
Navigazione	□ Configurazione \rightarrow Set level	
Descrizione	If the level measured by the device does not match the actual level obtained by a manual dip, enter the correct level into this parameter.	
Inserimento dell'utente	0 10 000 000 mm	
Impostazione di fabbrica	0 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Il dispositivo regola parametro **Empty** ($\rightarrow \square$ 194) in base al valore inserito, in modo che il livello misurato corrisponda al livello effettivo.

Level source		Â
Navigazione	□ □ Configurazione → Level source	
Descrizione	Defines the source of the level value.	
Selezione	 No input value HART device 1 15 level Livello SR* Level* Displacer position* AIO B1-3 value* AIO C1-3 value* AIP B4-8 value* AIP C4-8 value* 	
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

High stop level	
Navigazione	Image: Box Configurazione → High stop level
Descrizione	Position of the displacer high stop as measured from defined zero position (tank bottom or datum plate).

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Inserimento dell'utente-999 999,9 ... 999 999,9 mmImpostazione di fabbrica20 000 mmInformazioni addizionaliAccesso in lettura

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Low stop level		<u>ک</u>
Navigazione	■ \square Configurazione → Low stop) level
Descrizione	Position of the displacer low stop as measured from defined zero position (tank bottom or datum plate).	
Inserimento dell'utente	–999 999,9 999 999,9 mm	
Impostazione di fabbrica	0 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Distanza		
Navigazione	Image: Book State St	à
Descrizione Shows measured distance from reference position.		eference position.
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Liquid temp source		
Navigazione	Image: Boundary Configurazione → Liq temp source	
Descrizione	Defines source from which the liquid temperature is obtained.	
Selezione	 Manual value HART device 1 15 temperature AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value 	
Impostazione di fabbrica	Manual value	

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

	Accesso in lettura			Manutenzione	
	Navigazione	9 8	Config	urazione → Calibrazione	
	Procedura guidata "Move displacer"				
	Navigazione	88	Config	urazione \rightarrow Calibrazione \rightarrow Move displacer	
Move distance					
Navigazione					
Descrizione	Up or down movement of displacer in mm.				
Inserimento dell'utente	e 0 9999999,9 mm				
Impostazione di fabbrica	mpostazione di fabbrica 0 mm				
Informazioni addizionali	Accesso in lettura			Operatore	
	Accesso in scrittura			Manutenzione	
Distanza					

15.3.1 Sottomenu "Calibrazione"

Descrizione	Shows measured distance from reference position.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Move displacer		
Navigazione		
Selezione	StopMove downMove up	
Impostazione di fabbrica	Stop	

Navigazione

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Motor status			
Navigazione	□ Configurazione → Calibrazione → Move displacer → Motor status		
Descrizione	Shows the current moving Direction of the Motor.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	
Move displacer			Ê
Navigazione	avigazione \blacksquare Configurazione \rightarrow Calibrazione \rightarrow Move displacer \rightarrow Move displacer		
Selezione	noSi		
Impostazione di fabbrica	no		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Procedura guidata "Calibrazione sensore"

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Calibrazione \rightarrow Calibrazione

Calibrazione sensore			
Navigazione	Image: Book State St	ione \rightarrow Calibraz.Sensore \rightarrow Calibraz.Sensore	
Descrizione	This sequence calibrates the sensor of the servo.		
Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore		Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Offset weight		Â	
Navigazione	Image: Boost State S	ione \rightarrow Calibraz.Sensore \rightarrow Offset wgt.	
Descrizione	Sets the weight that is used for the lower point sensor calibration. Changing the value will delete the calibration data.		
Inserimento dell'utente	0 150 g		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositi	VO	
Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore		Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
		·	

Per l'applicazione di misura della densità, è consigliabile applicare 50 g.

Span weight			ß
Navigazione	Image: Book of the second	one → Calibraz.Sensore → Span wgt.	
Descrizione	Sets the weight that is used for the middle point sensor calibration. Changing the value will delete the calibration data.		
Inserimento dell'utente	10 999,9 g		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Zero calibration			A
Navigazione	□ Configurazione → Calibrazi	ione \rightarrow Calibraz.Sensore \rightarrow Zero calibration	
Descrizione	In this step the sensor calibration zero weight will be done.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Calibration status		
Navigazione	Image: Barbon Barbo	one → Calibraz.Sensore → Status
Descrizione	lives feedback on the latest status of the calibration process.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Offset calibration		æ
Navigazione	\bigcirc □ Configurazione → Calibrazione → Calibraz.Sensore → Offset cal.	
Descrizione	In this step the sensor calibration with offset weight will be done.	

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Span calibration			Ê
Navigazione	Image: Book State St	one \rightarrow Calibraz.Sensore \rightarrow Span calibration	
Descrizione	In this step the sensor calibration with span weight will be done.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Procedura guidata "Reference calibration"

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Calibrazione \rightarrow Reference cal.

Reference calibration			A
Navigazione	B □ Configurazione → Calibraz	ione \rightarrow Reference cal. \rightarrow Reference cal.	
Descrizione	This sequence will move the displacer to the mechanical stop and set the reference position.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Reference position		Â
Navigazione	Image: Boost State S	ione \rightarrow Reference cal. \rightarrow Ref. position
Descrizione	Defines in mm, during reference calibration, the distance between mechanical stop inside the drum housing and the middle of the wire ring.	
Inserimento dell'utente	0 9999,9 mm	
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Progress		۵
Navigazione	Image: Book State St	ione \rightarrow Reference cal. \rightarrow Progress
Descrizione	Gives feedback on the latest status of the reference calibration process.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Calibration status		
Navigazione	Image: Book State St	ione \rightarrow Reference cal. \rightarrow Status
Descrizione	Gives feedback on the latest status of the calibration process.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Procedura guidata "Drum calibration"

Navigazione

■ Configurazione \rightarrow Calibrazione \rightarrow Drum cal.

Drum calibration Image: Second state Navigazione Image: Second state Descrizione This sequence will perform a drum calibration. Informazioni addizionali Accesso in lettura Accesso in scrittura Manutenzione

Set high weight			ß
Navigazione	B ■ Configurazione → Calibrazi	one \rightarrow Drum cal. \rightarrow Set high weight	
Descrizione	High weight that is used for a dru	m calibration (normally it is the displacer weight).	
Inserimento dell'utente	10 999,9 g		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Make drum table	

Navigazione	\blacksquare □ Configurazione → Calibrazi	ione \rightarrow Drum cal. \rightarrow Make drum table	
Descrizione	This will perform a drum calibration.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Drum table point	
Navigazione	
Descrizione	Shows the currently measured point of the drum calibration. Maximum number of measured points is 50.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Calibration status			
Navigazione	Image: Bell Configurazione → Calibrazi	one \rightarrow Drum cal. \rightarrow Status	
Descrizione	Gives feedback on the latest status of the calibration process.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

Make low table		ß
Navigazione		ione \rightarrow Drum cal. \rightarrow Make low table
Descrizione	For additional accuracy it is possi Choose "Yes" or "No" to start/stop o	ble to perform a second drum calibration with low weight. calibration.
Selezione	noSì	
Impostazione di fabbrica	no	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Set low weight			
Navigazione	Image: Boost State	zione → Drum cal. → Set low weight	
Descrizione	Set weight for additional drum ca	alibration sequence.	
Inserimento dell'utente	10 999,9 g		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositi	vo	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

15.3.2 Sottomenu "Configurazione avanzata"

Navigazione	□ □ Configurazione → Configur.avanz. → Condiz. blocco			
Descrizione	Indica il tipo di blocco.			
	"Blocco Hardware" (HW) Il dispositivo è bloccato con l'interruttore "WP" nell'unità elettronica principale. Per sbloccare, impostare l'interruttore in posizione OFF.			
	"bloccato WHG" (SW) Sbloccare il dispositivo inserendo il codice di accesso appropriato in "Inserire il codice di accesso".			
	"bloccato SIL " (SW) Sbloccare il dispositivo inserendo il codice di accesso appropriato in "Inserire il codice di accesso".			
	"Temporaneamente bloccato" (SW) Il dispositivo è temporaneamente bloccato da processi nel dispositivo (ad esempi caricamento dei dati / download, reset). Il dispositivo sarà automaticamente sblo dopo il completamento di questi processi.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
		1		
	Accesso in scrittura	-		
Ruolo utente	Accesso in scrittura			
Ruolo utente Navigazione	Accesso in scrittura □ Configurazione → Configu	r.avanz. → Ruolo utente		
Ruolo utente Navigazione Descrizione	Accesso in scrittura □ Configurazione → Configu Visualizza l'autorizzazione di acc	r.avanz. → Ruolo utente esso ai parametri con tool operativo		
Ruolo utente Navigazione Descrizione Informazioni addizionali	Accesso in scrittura □ Configurazione → Configu Visualizza l'autorizzazione di acc Accesso in lettura	r.avanz. → Ruolo utente esso ai parametri con tool operativo Operatore		

Inserire codice di accesso	
Navigazione	□ □ Configurazione → Configur.avanz. → Inser.cod.access
Descrizione	Inserire il codice di accesso per disattivare la protezione di scrittura dei parametri.

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Operatore

	Sottomenu "Input/output"		
	Navigazione	88	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Input/output
	Sottomenu "HART devices"		
	Navigazione $\textcircled{\sc line line line line line line line line$		
Number of devices			
Navigazione	Image: Book Structure And		
Descrizione	Shows the number of devices on the HART bus.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura		Operatore
	Accesso in scrittura		-

	Sottomenu "HART Device(s)" Cè un sottomenu HART Device(s) per ogni dispositivo slave HART presente nel loop HART.		
	Navigazione $\textcircled{\sc line line line line line line line line$		gurazione → Configur.avanz. → Input/output → HART es → HART Device(s)
Root del dispositivo			
Navigazione		le → Config oot disposit	ur.avanz. → Input/output → HART devices → HART ivo
Descrizione	Mostra il nome del trasmettitore.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura		Operatore
	Accesso in scrittura		-
Polling address			

Navigazione	Image: Book State St	Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → HART devices → HART Device(s) → Polling address		
Descrizione	Shows the polling address of the transmitter.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Accesso in scrittura	-		

Tag del dispositivo		
Navigazione	Image: Book Structure And	
Descrizione	Shows the device tag of the transmitter.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Modalità operativa		Â
Navigazione	Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → HART devices → HART Device(s) → Modal. Operativa	
Prerequisito	Non disponibile se il dispositivo HART è un Prothermo NMT.	
Descrizione	Selection of the operation mode PV only or PV,SV,TV,QV. Devines which values are polled from the connected HART Device.	
Selezione	 PV only PV,SV,TV & QV Livello⁵⁾ Measured level⁵⁾ 	
Impostazione di fabbrica	PV,SV,TV & QV	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Communication status		
Navigazione		
Descrizione	Shows the operating status of the transmitter.	
Interfaccia utente	Operating normallyDevice offline	
Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore		Operatore
	Accesso in scrittura	-

Stato segnale	
Navigazione	Image: Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → HART devices → HART Device(s) → Stato segnale
Descrizione	Indica lo stato attuale dello strumento in conformità alla VDI / VDE 2650 e alla raccomandazione NAMUR NE 107.
Interfaccia utente	 OK Guasto (F) Controllo funzione (C) Non in specifica (S)

⁵⁾ visibile solo se il dispositivo collegato è un Micropilot

- Richiesta manutenzione (M)
- **.**---
- Nessun effetto (N)
- **---**

Impostazione di fabbrica

#blank# (HART PV - designazione in base al dispositivo)			
Navigazione	Image: Book Structure And		
Descrizione	Shows the first HART variable (PV).		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Access	so in scrittura	-

#blank# (HART SV - designazione in base al dispositivo)		
Navigazione	<pre></pre>	
Prerequisito	Per i dispositivi HART diversi da NMT: Modalità operativa (→ 🗎 210) = PV,SV,TV & QV	
Descrizione	Shows the second HART variable (SV).	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

#blank# (HART TV - designazione in base al dispositivo)			
Navigazione	Image: Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → HART devices → HART Device(s) → #blank#		
Prerequisito	Per i dispositivi HART diversi da NMT: Modalità operativa (→ 🗎 210) = PV,SV,TV & QV		
Descrizione	Shows the third HART variable (TV).		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

#blank# (HART QV - designazione in base al dispositivo)		
Navigazione	Image: Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → HART devices → HART Device(s) → #blank#	
Prerequisito	Per i dispositivi HART diversi da NMT: Modalità operativa (→ 🗎 210) = PV,SV,TV & QV	
Descrizione	Shows the fourth HART variable (QV).	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

Output pressure		Ê
Navigazione	Image: Book State St	avanz. → Input/output → HART devices → HART re
Prerequisito	Non disponibile per Micropilot S FMR5xx, Prothermo NMT53x e Prothermo NMT8x. In questi casi, le variabili misurate vengono assegnate automaticamente.	
Descrizione	Defines which HART variable is the pressure.	
Selezione	 No value Variabile primaria Variabile secondaria (SV) Variabile terziaria (TV) Quarta variabile 	
Impostazione di fabbrica	No value	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Output density	
Navigazione	Image: Boundary Configurations → Configur.avanz. → Input/output → HART devices → HART Device(s) → Output density
Prerequisito	Non disponibile per Micropilot S FMR5xx, Prothermo NMT53x e Prothermo NMT8x. In questi casi, le variabili misurate vengono assegnate automaticamente.
Descrizione	Defines which HART variable is the density.
Selezione	 No value Variabile primaria Variabile secondaria (SV) Variabile terziaria (TV) Quarta variabile

Impostazione di fabbrica	No value		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
Output temperature			Ê
Navigazione	\bigcirc □ Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → HART devices → HART Device(s) → Output temp.		
Prerequisito	Non disponibile per Micropilot S FMR5xx, Prothermo NMT53x e Prothermo NMT8x. In questi casi, le variabili misurate vengono assegnate automaticamente.		
Descrizione	Defines which HART variable is the temperature.		

Selezione	 No value Variabile primaria Variabile secondaria (SV) Variabile terziaria (TV) Quarta variabile 	
Impostazione di fabbrica	No value	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Output vapor temperature			ß
Navigazione	Image: Boost State	c.avanz. → Input/output → HART devices → HART mp	
Prerequisito	Non disponibile per Micropilot S FMR5xx, Prothermo NMT53x e Prothermo NMT8x. In questi casi, le variabili misurate vengono assegnate automaticamente.		ln
Descrizione	Defines which HART variable is the vapor temperature.		
Selezione	 No value Variabile primaria Variabile secondaria (SV) Variabile terziaria (TV) Quarta variabile 		
Impostazione di fabbrica	No value		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Output level			ß
Navigazione	Image: Book State St	avanz. → Input/output → HART devices → HART	
Prerequisito	Non disponibile per Micropilot S FMR5xx, Prothermo NMT53x e Prothermo NMT8x. In questi casi, le variabili misurate vengono assegnate automaticamente.		
Descrizione	Defines which HART variable is the level.		
Selezione	 No value Variabile primaria Variabile secondaria (SV) Variabile terziaria (TV) Quarta variabile 		
Impostazione di fabbrica	No value		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Navigazione

Descrizione

Selezione

Procedura auidata "Forget device"

	Troccaira galadia Torget aevice			
	Accesso in lettura		Manutenzione	
	Questo sottomenu è visibile solo se Number of devices ($\rightarrow \square 208$) ≥ 1 .			
	Navigazione	🗟 😑 Confi devic	gurazione → Configur.avanz. → Ir es → Forget device	ıput/output → HART
Forget device				
<u> </u>				
Navigazione	Image: Book StructureImage: Book Structure<	zione → Config levice	ur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow HART	devices → Forget device
Descrizione	With this functio	n an offline de	vice can be deleted from the devic	e list.
Selezione	 HART Device 1 HART Device 2 HART Device 3 HART Device 4 HART Device 5 HART Device 6 HART Device 7 HART Device 8 HART Device 9 HART Device 1 	* * * * * * *		

- HART Device 11 *
 HART Device 12 *
- HART Device 13^{*}
- HART Device 14^{*}
- HART Device 15*
- Nessuno/a

Nessuno/a

Impostazione	di fabbrica
--------------	-------------

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Sottomenu "Analog IP"

C'è un sottomenu **Analog IP** per ogni modulo I/O analogico del dispositivo. Questo sottomenu si riferisce ai morsetti 4 ... 8 di questo modulo (l'ingresso analogico). Vengono utilizzati principalmente per collegare una RTD. Per i morsetti 1 ... 3 (ingresso o uscita analogici) vedere → 🗎 222.



84 Morsetti per il sottomenu "Analog IP" ("B4-8" o "C4-8", rispettivamente)

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Analog IP

Modalità operativa		<u> </u>
Navigazione Descrizione	■ Configurazione \rightarrow Configur Defines the operating mode of the	avanz. → Input/output → Analog IP → Modal. Operativa e analog input.
Selezione	Disattivato/aRTD temperature inputGauge power supply	
Impostazione di fabbrica	Disattivato/a	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

RTD type		Ê
Navigazione	\blacksquare □ Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → Analog IP → RTD type	
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 216)= RTD temperature input	
Descrizione	Defines the type of the connected RTD.	
Selezione	 Cu50 (w=1.428, GOST) Cu53 (w=1.426, GOST) Cu90; 0°C (w=1.4274, GOST) Cu100; 25°C (w=1.4274, GOST) Cu100; 0°C(w=1.4274, GOST) Pt46 (w=1.391, GOST) Pt50 (w=1.391, GOST) Pt100(385) (a=0.00385, IEC75) Pt100(391) (a=0.003916, JIS1) Pt100 (w=1.391, GOST) Pt500(385) (a=0.00385, IEC75) Pt1000(385) (a=0.00385, IEC75) Ni100(617) (a=0.00617, DIN4) Ni1000(617) (a=0.00617, DIN4) Ni1000(617) (a=0.00617, DIN4) 	51) dian) 604) 751) 3760) 3760) 43760)
--------------------------	--	--
Impostazione di fabbrica	Pt100(385) (a=0.00385, IEC751)
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Thermocouple type	8
Navigazione	
Descrizione	Defines the type of the connected thermocouple.
Selezione	 N type B type C type D type J type K type L type L GOST type R type S type T type U type
Impostazione di fabbrica	N type

RTD connection type	
Navigazione	□ □ Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → Analog IP → RTD connect type
Prerequisito	Modalità operativa (> 🗎 216)= RTD temperature input
Descrizione	Defines the connection type of the RTD.

Selezione	 4 wire RTD connection 2 wire RTD connection 3 wire RTD connection 	
Impostazione di fabbrica	4 wire RTD connection	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Process value		
Navigazione		r.avanz. → Input/output → Analog IP → Process value
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 216) ≠ Disattivato/a	
Descrizione	Shows the measured value received via the analog input.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Process variable		Â
Navigazione	Image: Book State St	r.avanz. → Input/output → Analog IP → Process variable
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 216) ≠ RTD temperature input	
Descrizione	Determines type of measured value.	
Selezione	 Livello linearizzato Temperatura Pressione Densità 	
Impostazione di fabbrica	Livello linearizzato	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

0 % value		Ê
Navigazione	Image: Boost State of the	
Prerequisito	Modalità operativa (Ə 🗎 216)= 420mA input	

Descrizione	Defines the value represented by a current of 4mA.	
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno	
Impostazione di fabbrica	0 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

100 % value			Â
Navigazione		.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Analog IP \rightarrow 100 % value	
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 216)= 420mA input		
Descrizione	Defines the value represented by a current of 20mA.		
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno		
Impostazione di fabbrica	0 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Input value		
Navigazione		avanz. → Input/output → Analog IP → Input value
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 216) ≠ Disattivato/a	
Descrizione	Shows the value received via the analog input.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Minimum probe temperatur	Minimum probe temperature	
Navigazione	□ □ Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → Analog IP → Min. prob	oe temp
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 216)= RTD temperature input	
Descrizione	Minimum approved temperature of the connected probe. If the temperature falls below this value, the W&M status will be "invalid".	

Inserimento dell'utente−213 ... 927 °CImpostazione di fabbrica−100 °CInformazioni addizionaliAccesso in lettura

i	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Maximum probe temperatur	re	ه	
Navigazione	■ Configurazione \rightarrow Configur	.avanz. → Input/output → Analog IP → Max. probe temp	
Prerequisito	Modalità operativa (Ə 🗎 216)= RTD temperature input		
Descrizione	Maximum approved temperature of the connected probe. If the temperature rises above this value, the W&M status will be "invalid".		
Inserimento dell'utente	−213 927 °C		
Impostazione di fabbrica	250 ℃		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Probe position			
Navigazione	Image: Book State St	avanz. → Input/output → Analog IP → Probe position	
Prerequisito	Modalità operativa (Ə 🗎 216)= RTD temperature input		
Descrizione	Position of the temperature probe, measured from zero position (tank bottom or datum plate). This parameter, in conjunction with the measured level, determines whether the temperature probe is still covered by the product. If this is no longer the case, the status of the temperature value will be "invalid".		
Inserimento dell'utente	-5000 30000 mm		
Impostazione di fabbrica	5000 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

A Damping factor Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Analog IP \rightarrow Damping factor Navigazione 8 2 Prerequisito Modalità operativa (→ 🖹 216) ≠ Disattivato/a Defines the damping constant (in seconds). Descrizione Inserimento dell'utente 0...999,9 s Impostazione di fabbrica 0 s Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore Accesso in scrittura Manutenzione

Gauge current			
Navigazione	\blacksquare ■ Configurazione → Configur	avanz. → Input/output → Analog IP → Gauge current	
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 216)= Gauge power supply		
Descrizione	Shows the current on the power s	upply line for the connected device.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Sottomenu "Analog I/O"

C'è un sottomenu **Analog I/O** per ogni modulo I/O analogico del dispositivo. Questo sottomenu si riferisce ai morsetti 1 ... 3 di questo modulo (ingresso o uscita analogici). Per i morsetti 4 ... 8 (sempre un ingresso analogico) vedere → 🗎 216.



85 Morsetti per sottomenu "Analog I/O" ("B1-3" o "C1-3", rispettivamente)

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Analog I/O

Modalità operativa				Ê
Navigazione	8 8	Configurazione → Configu Operativa	r.avanz. → Input/output → Analog I/O → Modal.	
Descrizione	Defin	es the operating mode of th	e analog I/O module.	
Selezione	 Dis 42 HA HA 42 HA 	attivato/a 20mA input RT master+420mA input RT master 20mA output RT slave +420mA output		
Impostazione di fabbrica	Disat	tivato/a		
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore	
	Acces	sso in scrittura	Manutenzione	

Significato delle opzioni

Modalità operativa (→ 🗎 222)	Direzione del segnale	Tipo di segnale
Disattivato/a	-	-
420mA input	Ingresso da 1 dispositivo esterno	Analogico (420 mA)
HART master+420mA input	Ingresso da 1 dispositivo esterno	Analogico (420 mA)HART

Modalità operativa (→ 🗎 222)	Direzione del segnale	Tipo di segnale	
HART master	Ingresso da fino a 6 dispositivi esterni	HART	
420mA output	Uscita all'unità di livello superiore	Analogica (420 mA)	
HART slave +420mA output	Uscita all'unità di livello superiore	Analogica (420 mA)HART	

A seconda dei morsetti utilizzati, il modulo I/O analogico viene usato in modalità passiva o attiva.

Mode	Morsetti del modulo I/O		
	1	2	3
Passiva (alimentazione da sorgente esterna)	-	+	Non utilizzato
Attiva (alimentazione dal dispositivo stesso)	Non utilizzato	-	+

In modalità attiva, devono essere soddisfatte le seguenti condizioni:

- Consumo di corrente massimo dei dispositivi HART connessi: 24 mA (ovvero, se sono connessi 6 dispositivi, 4 mA per dispositivo).
- Tensione di uscita del modulo Ex-d: 17,0 V@4 mA a 10,5 V@22 mA
- Tensione di uscita del modulo Ex-ia: 18,5 V@4 mA a 12,5 V@22 mA

Range di corrente				
Navigazione	Image: Book of the second	r.avanz. → Input/output → Analog I/O → Range corrente		
Prerequisito	Parametro Modalità operativa (master	Parametro Modalità operativa (→ 🖺 222) ≠ opzione Disattivato/a o opzione HART master		
Descrizione	Defines the current range for the	Defines the current range for the measured value transmission.		
Selezione	 420 mA NE (3.820.5 mA) 420 mA US (3.920.8 mA) 420 mA (420.5 mA) Valore fisso * 			
Impostazione di fabbrica	420 mA NE (3.820.5 mA)			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Significato delle opzioni

Opzione	Campo di corrente per la variabile di processo	Min. valore	Allarme inferiore Livello del segnale	Livello corrispondente al segnale di allarme massimo	Max. valore
420 mA (420.5 mA)	4 20,5 mA	3,5 mA	< 3,6 mA	> 21,95 mA	22,6 mA
420 mA NE (3.820.5 mA)	3,8 20,5 mA	3,5 mA	< 3,6 mA	> 21,95 mA	22,6 mA
420 mA US (3.920.8 mA)	3,9 20,8 mA	3,5 mA	< 3,6 mA	> 21,95 mA	22,0 mA
Corrente fissata	Corrente costante, definita nel parametro Corrente fissata (→ 🗎 224).				



In caso di errore, la corrente di uscita assume il valore definito nel parametro Modalità di guasto ($\rightarrow \cong 225$).

Corrente fissata		٦
Navigazione	Image: Book of the second	avanz. → Input/output → Analog I/O → Corrente fissata
Prerequisito	Range di corrente (→ 🗎 223)=	Corrente fissata
Descrizione	Definisce la corrente di uscita fiss	a.
Inserimento dell'utente	4 22,5 mA	
Impostazione di fabbrica	4 mA	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Analog input source		Â
Navigazione	\blacksquare Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → Analog I/O → Analog sourc	е
Prerequisito	 Modalità operativa (→	
Descrizione	Defines the process variable transmitted via the AIO.	
Selezione	 Nessuno/a Tank level Tank ullage Tank ullage % Measured level Distance 	

- Displacer position
- Water level
- Upper interface level
- Lower interface level
- Bottom level
- Tank reference height
- Liquid temperature
- Vapor temperature
- Air temperature
- Observed density value
- Average profile density ⁶⁾
- Upper density
- Middle density
- Lower density
- P1 (bottom)
- P2 (middle)
- P3 (top)
- GP 1 ... 4 value
- AIO B1-3 value⁶⁾
- AIO B1-3 value mA⁶
- AIO C1-3 value⁶⁾
- AIO C1-3 value mA⁶⁾
- AIP B4-8 value ⁶⁾
- AIP C4-8 value⁶⁾
- Element temperature 1 ... 24⁶⁾
- HART device 1...15 PV⁶⁾
- HART device 1 ... 15 PV mA⁶⁾
- HART device 1 ... 15 PV %⁶⁾
- HART device 1 ... 15 SV⁶
- HART device 1 ... 15 TV⁶⁾
- HART device 1 ... 15 QV⁶⁾

Impostazione di fabbrica	Tank level
--------------------------	------------

Informazioni addizionali

 Accesso in lettura
 Operatore

 Accesso in scrittura
 Manutenzione

Modalità di guasto	[8
Navigazione		
Prerequisito	Modalità operativa (Ə 🗎 222) = 420mA output o HART slave +420mA output	
Descrizione	Defines the output behavior in case of an error.	
Selezione	 Min. Max. Ultimo valore valido Valore attuale Valore definito 	

⁶⁾ La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Impostazione di fabbrica	Max.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
Error value			Â
Navigazione	Image: Boundary Configuration → Configur.avanz. → Input/output → Analog I/O → Error value		
Prerequisito	Modalità di guasto (→ 🗎 225)= Valore definito		
Descrizione	Defines the output value in case of an error.		
Inserimento dell'utente	3,4 22,6 mA		
Impostazione di fabbrica	22 mA		

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Input value			
Navigazione		.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Analog I/O \rightarrow Input value	
Prerequisito	 Modalità operativa (→ 222) = 420mA output o HART slave +420mA output Range di corrente (→ 223) ≠ Corrente fissata 		
Descrizione	Shows the input value of the analog I/O module.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

0 % value		Ê
Navigazione	Image: Book Strain	
Prerequisito	 Modalità operativa (→	ut
Descrizione	Value corresponding to an output current of 0% (4mA).	
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno	
Impostazione di fabbrica	0 Unitless	

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

100 % value			
Navigazione	Image: Barbon Configurazione → Configurazione → Configurazione	ur.avanz. → Input/output → Analog I/O → 100 % value	1
Prerequisito	 Modalità operativa (→ ^(⇒) 222) = 420mA output ⁽⁾ HART slave +420mA output Range di corrente (→ ⁽⁾ 223) ≠ Corrente fissata 		ıt
Descrizione	Value corresponding to an output current of 100% (20mA).		
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno		
Impostazione di fabbrica	0 Unitless		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Input value %			
Navigazione	Image: Below Configuratione →	Configur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Analog I/O \rightarrow Input value %	
Prerequisito	 Modalità operativa (→ ^(⇒) 222) = 420mA output o HART slave +420mA output Range di corrente (→ ^(⇒) 223) ≠ Corrente fissata 		
Descrizione	Shows the output value as a percentage of the complete 420mA range.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Valore di uscita			
Navigazione		c.avanz. → Input/output → Analog I/O → Valore di uscita	
Prerequisito	Aodalità operativa (→ 🗎 222) = 420mA output 0 HART slave +420mA output		
Descrizione	Shows the output value in mA.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Process variable		
Navigazione		avanz. → Input/output → Analog I/O → Process variable
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 222)	= 420mA input o HART master+420mA input
Descrizione	Defines the type of measuring variable.	
Selezione	 Livello linearizzato Temperatura Pressione Densità 	
Impostazione di fabbrica	Livello linearizzato	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Analog input 0% value

Navigazione	$ \blacksquare \square Configurazione \rightarrow Configuratione $.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Analog I/O \rightarrow AI 0% value	
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 222) = 420mA input o HART master+420mA input		
Descrizione	Valore corrispondente a una corrente di ingresso di 0% (4 mA).		
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno		
Impostazione di fabbrica	0 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Analog input 100% value		A
Navigazione	Image: Boost State of the second state of	ue
Prerequisito	Modalità operativa (Ə 🗎 222) = 420mA input o HART master+420mA input	
Descrizione	Valore corrispondente a una corrente di ingresso di 100% (20 mA).	
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno	
Impostazione di fabbrica	0 mm	

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Error event type		
Navigazione	Image: Book State St	r.avanz. → Input/output → Analog I/O → Error event type
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 222) ≠ Disattivato/a o HART master	
Descrizione	Defines the type of event message (alarm/warning) in case of an error or output out of range in the analog I/O module.	
Selezione	Nessuno/aAvvisoAllarme	
Impostazione di fabbrica	Avviso	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Process value			
Navigazione	Image: Book State St	r.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Analog I/O \rightarrow Process value	
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 222)	Modalità operativa (Ə 🖺 222) = 420mA input 🛛 HART master+420mA input	
Descrizione	Shows the input value scaled to customer units.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Input value in mA		
Navigazione	□ □ Configurazione → Configura	avanz. → Input/output → Analog I/O → Input val. in mA
Prerequisito	Modalità operativa (Ə 🖺 222) = 420mA input 🛛 HART master+420mA input	
Descrizione	Shows the input value in mA.	
Informazioni addizionali		
	Accesso in lettura	Uperatore
	Accesso in scrittura	-

Input value percent		
Navigazione	■ Configurazione → Configura	avanz. → Input/output → Analog I/O → Input value [%]
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 222) = 420mA input o HART master+420mA input	
Descrizione	Shows the input value as a percentage of the complete 420mA current range.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Damping factor		Â
Navigazione	Image: Boost State	c.avanz. → Input/output → Analog I/O → Damping factor
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 222) ≠ Disattivato/a o HART master	
Descrizione	Defines the damping constant (in seconds).	
Inserimento dell'utente	0 999,9 s	
Impostazione di fabbrica	0 s	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Used for SIL/WHG				A
Navigazione	፼⊟ Con SIL∕	ifigurazione → Configur ⁄WHG	avanz. → Input/output → Analog I/O → Used for	
Prerequisito	 Modalit Il disposi 	 Modalità operativa (→		t
Descrizione	Determine	Determines whether the discrete I/O module is in SIL/WHG mode.		
Selezione	AttivatoDisattiva	Attivato/aDisattivato/a		
Impostazione di fabbrica	Disattivato	o/a		
Informazioni addizionali	Accesso in I	lettura	Operatore	
	Accesso in s	scrittura	Manutenzione	
				-

Expected SIL/WHG chain		
Navigazione		avanz. → Input/output → Analog I/O → SIL/WHG chain
Prerequisito	 Modalità operativa (→	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Sottomenu "Digital Xx-x"

 Nel menu operativo, gli ingressi o le uscite digitali sono designati in base al rispettivo slot del vano morsetti e ai due morsetti di quello slot. A1-2, ad esempio, denota i morsetti 1 e 2 dello slot A. Lo stesso vale per gli slot B, C e D se questi contengono un modulo I/O digitale.

 In questo documento, Xx-x indica uno qualunque di questi sottomenu. La struttura di tutti questi sottomenu è la stessa.



🗷 86 Designazione degli ingressi o delle uscite digitali (esempi)

Navigazione $\ensuremath{\textcircled{\sc line 1.5ex}}$ Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Digital Xx-
x

Modalità operativa		A
Navigazione		
Descrizione	Defines the operating mode of the discrete I/O module.	
Selezione	 Disattivato/a Output passive Input passive Input active 	
Impostazione di fabbrica	Disattivato/a	

Informazioni addizionali



- 💽 87 Modalità operative del modulo I/O digitale
- Α Input passive
- В Input active
- С Output passive

Digital input source	
Navigazione	
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 232) = Output passive
Descrizione	Defines which device state is indicated by the digital output.
Selezione	 Nessuno/a Balance flag Alarm x any Alarm x High Alarm x HighHigh Alarm x High or HighHigh Alarm x Low Alarm x LowLow Alarm x Low or LowLow Digital Xx-x Primary Modbus x Secondary Modbus x
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a
Informazioni addizionali	 Significato delle opzioni Alarm x any, Alarm x High, Alarm x HighHigh, Alarm x High or HighHigh, Alarm x Low, Alarm x LowLow, Alarm x Low or LowLow L'uscita digitale indica se l'allarme selezionato è attualmente attivo. Gli allarmi sono definiti nei sottomenu Alarm 1 4. Digital Xx-x⁷ Il segnale digitale presente all'ingresso digitale Xx-x viene trasmesso all'uscita digitale. Modbus A1-4 Discrete x Modbus B1-4 Discrete x Modbus D1-4 Discrete x Il valore digitale scritto dal dispositivo Modbus Master in parametro Modbus discrete x⁸ viene trasmesso all'uscita digitale. Per i dettagli, fare riferimento alla documentazione speciale SD02066G.

Presente solo se "Modalità operativa ($\rightarrow \textcircled{B} 232$)" = "Input passive" o "Input active" per il modulo I/O digitale corrispondente. Esperto \rightarrow Comunicazione \rightarrow Modbus Xx-x \rightarrow Modbus discrete x 7)

⁸⁾

Input value		
Navigazione		.avanz. → Input/output → Digital Xx-x → Input value
Prerequisito	Modalità operativa (Ə 🗎 232) = opzione "Input passive" o opzione "Input active"	
Descrizione	Shows the digital input value.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Contact type		
Navigazione	$ extbf{B}$	õ
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 232) ≠ Disattivato/a	
Descrizione	Determines the switching behavior of the input or output.	
Selezione	Normalmente apertoNormalmente chiuso	
Impostazione di fabbrica	Normalmente aperto	

Output simulation			ß
Navigazione	Image: Barbon Configurazione → Configurazione → Configurazione	r.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow Digital Xx-x \rightarrow Output sim	
Prerequisito	Modalità operativa (> 🗎 232) = Output passive		
Descrizione	Imposta l'uscita su uno specifico v	valore simulato.	
Selezione	 Disattiva Simulating active Simulating inactive Fault 1 Fault 2 		
Impostazione di fabbrica	Disattiva		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

L'uscita digitale è costituita da due relè collegati in serie:



🛃 88 I due relè di un'uscita digitale

1/2 Relè

3/4 Morsetti dell'uscita digitale

Lo stato di commutazione di questi relè è definito da parametro **Output simulation** come segue:

Output simulation	Stato del relè 1	Stato del relè 2	Risultato previsto sui morsetti del modulo I/O
Simulating active	Chiuso	Chiuso	Chiuso
Simulating inactive	Aperto	Aperto	Aperto
Fault 1	Chiuso	Aperto	Aperto
Fault 2	Aperto	Chiuso	Aperto



Le opzioni **Fault 1** e **Fault 2** possono essere utilizzate per verificare il corretto comportamento di commutazione dei due relè.

Valore di uscita			
Navigazione	■ Configurazione → Configura	r.avanz. → Input/output → Digital Xx-x → Valore di uscita	
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 232) = Output passive		
Descrizione	Shows the digital output value.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Readback value	
Navigazione	$\textcircled{B} \square \text{Configurazione} \rightarrow \text{Configur.avanz.} \rightarrow \text{Input/output} \rightarrow \text{Digital Xx-x} \rightarrow \text{Readback value}$
Prerequisito	Modalità operativa (> 🗎 232) = Output passive
Descrizione	Shows the value read back from the output.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Used for SIL/WHG			
Navigazione	Image: Book of the second	avanz. → Input/output → Digital Xx-x → Used for	
Prerequisito	 Modalità operativa (→ ^(⇒) 232) = Output passive Il dispositivo dispone di un certificato SIL. 		
Descrizione	Determines whether the discrete I/O module is in SIL/WHG mode.		
Selezione	 Attivato/a Disattivato/a 		
Impostazione di fabbrica	Disattivato/a		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Expected SIL/WHG chain		
Navigazione	□ Configurazione → Configura	c.avanz. → Input/output → Digital C3-4 → SIL/WHG chain
Prerequisito	Modalità operativa (→ 🗎 232) = Output passive	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Assistenza
	Accesso in scrittura	-

Sottomenu "Digital input mapping"

Navigazione

Image: Bell Configurazione → Configur.avanz. → Input/output → DI mapping

Digital input source 1		8	
Navigazione	\Box ⊂ Configurazione → Co	onfigur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow DI mapping \rightarrow Digital source 1	
Descrizione	Selects the source of digital input #1 (for gauge command).		
Selezione	 Nessuno/a Digital A1-2* Digital A3-4* Digital B1-2* Digital B3-4* Digital C1-2* Digital C3-4* Digital D1-2* Digital D3-4* 		
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Digital input source 2		囹	
Navigazione	Image: Generation of the second s	ar.avanz. → Input/output → DI mapping → Digital source 2	
Descrizione	Selects the source of digital inpu	Selects the source of digital input #2 (for gauge command).	
Selezione	 Nessuno/a Digital A1-2* Digital A3-4* Digital B1-2* Digital B3-4* Digital C1-2* Digital C3-4* Digital D1-2* Digital D3-4* 		
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Gauge command 0		
Navigazione	Image: Book Structure And	
Prerequisito	Digital input source 1 (→ 🗎 237) ≠ Nessuno/a	
Descrizione	Gauge command assigne	ed to digital input combination 0 (DI2=0, DI1=0).
Selezione	 Stop* Level Up* Bottom level* Upper I/F level* Lower I/F level* Upper density* Middle density* Lower density Repeatability* Water dip* Release overtension* Tank profile* Interface profile* Manual profile* Level standby* Offset standby* 	
Impostazione di fabbrica	Level	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione
Gauge command 1		ß
Navigazione	I Configurazione → 1	Configur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow DI mapping \rightarrow Gauge command

Gauge command assigned to digital input combination 1 (DI2=0, DI1=1).

PrerequisitoDigital input source 1 ($\rightarrow \cong 237$) \neq Nessuno/a

Descrizione

Selezione

- Stop^{*}
- Level
 - Up *
 - Bottom level
- Upper I/F level *
- Lower I/F level *
- Upper density*
- Middle density
- Lower density

La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

	 Repeatability * Water dip * Release overtension * Tank profile * Interface profile * Manual profile * Level standby * Offset standby * 	
Impostazione di fabbrica	Up	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione
Gauge command 2		8
Navigazione	Image: Book Strain	r.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow DI mapping \rightarrow Gauge command
Prerequisito	 Digital input source 1 (→ Digital input source 2 (→ 	237) ≠ Nessuno/a 237) ≠ Nessuno/a
Descrizione	Gauge command assigned to dig	ital Input combination 2 (DI2=1, DI1=0).
Selezione	 Stop * Level Up * Bottom level * Upper I/F level * Lower I/F level * Upper density * Middle density * Lower density * Lower density * Repeatability * Water dip * Release overtension * Tank profile * Interface profile * Manual profile * Level standby * Offset standby * 	
Impostazione di fabbrica	Stop	

Impostazione di fabbrica

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Gauge command 3		ß
Navigazione	Image: Book State St	gur.avanz. \rightarrow Input/output \rightarrow DI mapping \rightarrow Gauge command
Prerequisito	 Digital input source 1 (→ Digital input source 2 (→ 	237) ≠ Nessuno/a 237) ≠ Nessuno/a
Descrizione	Gauge command assigned to di	gital input combination 3 (DI2=1, DI1=1).
Selezione	 Stop* Level Up* Bottom level* Upper I/F level* Lower I/F level* Upper density* Middle density* Lower density Repeatability* Water dip* Release overtension* Tank profile* Interface profile* Manual profile* Level standby* Offset standby* 	
Impostazione di fabbrica	Upper I/F level	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Sottomenu "Comunicazione"

Questo menu contiene un sottomenu per ogni interfaccia di comunicazione digitale del dispositivo. Le interfacce di comunicazione sono indicate da "**X1-4**" dove "X" specifica lo slot nel vano morsetti e "1-4" i morsetti nello slot.



B 89 Designazione dei moduli "Modbus", "V1" o "WM550" (esempi); in base alla versione del dispositivo, questi moduli possono trovarsi anche negli slot B o C.

Navigazione \blacksquare Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione

Sottomenu "Modbus X1-4", "V1 X1-4" e "WM550 X1-4"

Questo sottomenu è presente solo per i dispositivi con interfaccia di comunicazione **MODBUS** e/o **V1** e/o **opzione "WM550"**. C'è un sottomenu di questo tipo per ogni interfaccia di comunicazione.

Navigazione	0	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow Modbus X1-4
Navigazione	8 8	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow V1 X1-4
Navigazione	8 2	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow WM550 X1-4

Communication interface protocol

Navigazione	8 8	Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → Modbus X1-4 / V1 X1-4 / WM550 X1-4 → Commu I/F protoc		
Descrizione	Shows the type of communication protocol.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Acces	so in scrittura	-	

	Sottomenu "Configurazione"			
	Questo sottomenu è presente solo per i dispositivi con interfaccia di comunicazione MODBUS .			
	Navigazione $\ensuremath{\boxtimes}\ensuremath{\square}$ Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow ComunicazioX1-4 \rightarrow Configurazione		Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow Mode X1-4 \rightarrow Configurazione	ous
Baudrate				Â
Navigazione	Image: Book State St	one → (zione -	Configur.avanz. → Comunicazione → Modbus X1-4 → Baudrate	
Prerequisito	Communication interface protocol ($\rightarrow \triangleq 241$)= MODBUS			
Descrizione	Defines the baud rate of the communication.			
Selezione	 600 BAUD 1200 BAUD 2400 BAUD 4800 BAUD 9600 BAUD* 19200 BAUD* 			
Impostazione di fabbrica	9600 BAUD			
Informazioni addizionali	Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore		Operatore	
	Accesso in scrittura		Manutenzione	
Parità				Â

Navigazione	 Generational Configuratione → Configuratione → Parità 	avanz. → Comunicazione → Modbus X1-4
Prerequisito	Communication interface protocol ($\rightarrow \square 241$)= MODBUS	
Descrizione	Defines the parity of the Modbus communication.	
Selezione	 Odd Even None/1 stop bit None / 2 stop bits 	
Impostazione di fabbrica	None/1 stop bit	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Modbus address			Â	
Navigazione	 Image: Configurazione → Configurazione → ID dis 	r.avanz. → Comunicazione → Modbus X1-4 positivo		
Prerequisito	Communication interface proto	Communication interface protocol (→ 🗎 241)= MODBUS		
Descrizione	Defines the Modbus address of the device.			
Inserimento dell'utente	1247			
Impostazione di fabbrica	1			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

Float swap mode			A
Navigazione	 Generational Configuratione → Configuratione → Floa 	ar.avanz. → Comunicazione → Modbus X1-4 z swap mode	
Prerequisito	Communication interface prot	Communication interface protocol ($\rightarrow \cong 241$)= MODBUS	
Descrizione	Sets the format of how the floating point value is transferred on Modbus.		
Selezione	 Normal 3-2-1-0 Swap 0-1-2-3 WW Swap 1-0-3-2 WW Swap 2-3-0-1 		
Impostazione di fabbrica	Swap 0-1-2-3		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Terminazione bus		Ê
Navigazione	 □ Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → Modbus X1-4 → Configurazione → Terminazione bus 	
Prerequisito	Communication interface protocol ($\rightarrow \cong 241$)= MODBUS	
Descrizione	Activates or deactivates the bus termination at the device. Should only be activated last device in a loop.	l on the
Selezione	Disattivo/aAttivo/a	

Impostazione di fabbrica

Disattivo/a

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Sottomenu "Configurazione"

Questo sottomenu è presente solo per i dispositivi con interfaccia di comunicazione **V1**.

NavigazioneImage: Configurazione \rightarrow ConfigurazioneConfigurazione \rightarrow V1 X1-4 \rightarrow Configurazione

Communication interface pr	Communication interface protocol variant		
Navigazione	Image: Configuration \rightarrow Protocol variant	Configur.avanz. → Comunicazione → V1	. X1-4 → Configurazione
Descrizione	Determines which variant of the V1 protocol is used.		
Interfaccia utente	 Nessuno/a V1[*] 		
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

V1 address		۲
Navigazione	Image: Second system of the system of t	c.avanz. → Comunicazione → V1 X1-4 → Configurazione
Prerequisito	Communication interface proto	col variant (→ 🗎 245) = V1
Descrizione	Identifier of the device for the V1	communication.
Inserimento dell'utente	0 99	
Impostazione di fabbrica	1	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

V1 address		â
Navigazione	Image: Boost State	onfigur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow V1 X1-4 \rightarrow Configurazione
Prerequisito	Communication interface	protocol variant (Ə 🗎 245)
Descrizione	Identifier of the previous device for V1 communication.	
Inserimento dell'utente	0 255	
Impostazione di fabbrica	1	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Level mapping		Â
Navigazione	Image: Boost State	Configur.avanz. → Comunicazione → V1 X1-4 → Configurazione
Prerequisito	Communication interfac	ce protocol ($\rightarrow \triangleq 241$)= V1
Descrizione	Determines the transmittable range of levels.	
Selezione	■ +ve ■ +ve & -ve	
Impostazione di fabbrica	+ve	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

In V1, il livello è sempre rappresentato da un numero compreso tra 0 e 999999. Questo numero corrisponde a un livello come segue:

"Level mapping" = "+ve"

Numero	Livello corrispondente
0	0,0 mm
999 999	99 999,9 mm

"Level mapping" = "+ve & -ve"

Numero	Livello corrispondente
0	0,0 mm
500 000	50 000,0 mm

Numero	Livello corrispondente
500 00 1	-0,1 mm
999 999	-49 999,9 mm

Line impedance		ه
Navigazione	Image: Boost State of the second state of	avanz. → Comunicazione → V1 X1-4 → Configurazione
Prerequisito	Communication interface proto	$col (\rightarrow \cong 241) = V1$
Descrizione	Adjusts the impedance of the com	nmunication line.
Inserimento dell'utente	0 15	
Impostazione di fabbrica	15	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

L'impedenza di linea influisce sulla differenza di tensione tra uno 0 logico e un 1 logico sul messaggio del dispositivo al bus. L'impostazione predefinita è adatta alla maggior parte delle applicazioni.

Compatibility mode		Â
Navigazione	Image: Boundary Configurations → Configurations → Configurations → Configurations → Configurations → Comp. mode $ A = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} +$	
Descrizione	Defines the compatibility mode.	
Selezione	Nxx5xxNxx8x	
Impostazione di fabbrica	Nxx8x	
Informazioni addizionali	In modalità NMS5x : solo i valori già presenti anche sullo stato del misuratore NMS5x vengono trasmessi sul bus.	
	In modalità NMS8x : in questo parametro sono disponibili tutti gli stati del misuratore.	
	Accesso in lettura	

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Sottomenu "V1 input selector"

Questo sottomenu è presente solo per i dispositivi con interfaccia di comunicazione **V1**.

Navigazione 🛛 🗐

Image: Second structure in the second structure is a second structure in the second structure in the second structure is a second structure in the second structure in the second structure is a second structure in the second structure in the second structure is a second structure in the second

Alarm 1 input source		ه
Navigazione	 B □ Configurazione → Configurazione → Alarm1 input src 	gur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow V1 X1-4 \rightarrow V1 input select.
Descrizione	Determines which discrete valu	ue will be transmitted as V1 alarm 1 status.
Selezione	 Nessuno/a Alarm 1-4 any Alarm 1-4 HighHigh Alarm 1-4 High or HighHigh Alarm 1-4 High Alarm 1-4 Low Alarm 1-4 Low or LowLow Alarm 1-4 LowLow 	
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Alarm 2 input source		
Navigazione	 Image: Boost Configuration and Configuration → Alarm2 input src 	r.avanz. → Comunicazione → V1 X1-4 → V1 input select.
Descrizione	Determines which discrete value	will be transmitted as V1 alarm 2 status.
Selezione	 Nessuno/a Alarm 1-4 any Alarm 1-4 HighHigh Alarm 1-4 High or HighHigh Alarm 1-4 High Alarm 1-4 Low Alarm 1-4 Low or LowLow Alarm 1-4 LowLow 	
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Value percent selector			ß	
Navigazione	0 -	Configurazione → Configur → Value % select	a.avanz. → Comunicazione → V1 X1-4 → V1 input select.	
Descrizione	Select	Selects which value shall be transmitted as a 0100% value in the V1 Z0/Z1 message.		
Selezione	 Nes Tan Tan AIC AIC 	 Nessuno/a Tank level % Tank ullage % AIO B1-3 value % * AIO C1-3 value % * 		
Impostazione di fabbrica	Nessı	ıno/a		
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore	
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Configurazione"

Questo sottomenu è presente solo per i dispositivi con interfaccia di comunicazione **opzione "WM550"**.

Navigazione	8 8	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow WM550
		X1-4 → Configurazione

Baudrate			Ê	
Navigazione	 Image: Configurazione → Configurazione - 	Configur.avanz. → Comunicazione → WM550 X1-4 → Baudrate		
Prerequisito	Communication interfac	Communication interface protocol ($\rightarrow \cong 241$)= opzione "WM550"		
Descrizione	Definisce la velocità di trasmissione della linea di comunicazione WM550.			
Selezione	 600 BAUD 1200 BAUD 2400 BAUD 4800 BAUD 			
Impostazione di fabbrica	2400 BAUD			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

WM550 address			
Navigazione	□ □ Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → WM550 X1-4 → Configurazione → WM550 address □		
Descrizione	Descrive l'indirizzo WM550 del dispositivo.		
Inserimento dell'utente	063		
Impostazione di fabbrica	1		
ID del software		Â	
Navigazione	□ □ Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → WM550 X1-4 → Configurazione → ID del software □		
Prerequisito	Communication interface protocol (→ 🗎 241)= opzione "WM550"		
Descrizione	Definisce il contenuto del Task 32 di WM550.		
	Informazioni dettagliate sul contenuto del Task 32 di WM550, documentazione speciale SD02567G.		
Inserimento dell'utente	09999		
Impostazione di fabbrica	2 000		

Sottomenu "WM550 input selector"	
Questo sottomenu è presente solo per i dispositivi con interfaccia di comunicazione opzione "WM550" .	

Navigazione	88	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow WM550
		X1-4 → WM550 inp select

Discrete 1 selector		Ê
Navigazione	\Box Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → WM550 X1-4 → WM5 inp select → Discrete 1select	50
Descrizione	Determina la sorgente di ingresso che viene trasferita come valore del bit di allarme task WM550 corrispondenti.	[n] nei

Selezione Impostazione di fabbrica	 Nessuno/a Opzione Balance flagLa visibiliti dello strumento Alarm 14 any Alarm 14 HighHigh Alarm 14 High or HighHigh Alarm 14 Low Alarm 14 Low or LowLow Alarm 14 LowLow Digital Xx-x Nessuno/a 	tà dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

æ

	Sottomenu "HART output"			
	Navigazione	0 2	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow HART output	
Sottomenu "Configurazione"				
	Navigazione	8 8	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow HART output \rightarrow Configurazione	

System polling address Navigazione Image: Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → HART output → Configurazione → Polling address

Descrizione	Device address for HART communication.		
Inserimento dell'utente	0 63		
Impostazione di fabbrica	15		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

N. di preamboli			Â	
Navigazione				
Descrizione	Definisce il numero di preamb	Definisce il numero di preamboli nel protocollo HART.		
Inserimento dell'utente	5 20			
Impostazione di fabbrica	5			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		
PV source				
--------------------------	--	--	--	
Navigazione	 Image: Configurazione → Configurazione → PV so 	ar.avanz. → Comunicazione → HART output burce		
Descrizione	Decides, if the PV configuration is according to an analog output (HART slave) or customized (in case of HART tunneling only).			
Selezione	 AIO B1-3 * AIO C1-3 * Custom 			
Impostazione di fabbrica	Custom			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Manutenzione			
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

Assegna PV		
Navigazione	 B□ Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → HART output → Configurazione → Assegna PV 	
Prerequisito	PV source ($\rightarrow \cong 253$)= Custom	
Descrizione	Assegnare una variabile misurata alla variabile dinamica primaria (PV). Informazioni addizionali: La variabile misurata assegnata è utilizzata anche dall'uscita di corrente.	
Selezione	 Nessuno/a Tank level Tank ullage Measured level Distance Displacer position Water level Upper interface level Lower interface level Bottom level Tank reference height Liquid temperature Vapor temperature Air temperature Observed density value Average profile density Upper density Middle density Lower density P1 (bottom) P2 (middle) P3 (top) 	

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

- GP 1 value • GP 2 value • GP 3 value
- GP 4 value

Impostazione di fabbrica

Tank level

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Opzione **Measured level** non contiene un'unità. Se è necessaria un'unità, selezionare opzione **Tank level**.

0 % value			Ê
Navigazione	□ □ Configurazione → Configurazione → Configurazione → 0 % va	avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow HART output	
Prerequisito	PV source= Custom		
Descrizione	0% value of the primary variable (PV).		
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno		
Impostazione di fabbrica	0 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

100 % value			
Navigazione	□ □ Configurazione → Configurazione → Configurazione → 100 %	r.avanz. → Comunicazione → HART output 6 value	
Prerequisito	PV source= Custom		
Descrizione	100% value of the primary variable (PV).		
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno		
Impostazione di fabbrica	0 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

PV mA selector				
Navigazione	Image: Boost State of the second system of the	nfigur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow HART output PV mA selector		
Prerequisito	PV source= Custom	PV source= Custom		
Descrizione	Assigns a current to the primary HART variable (PV).			
Selezione	 Nessuno/a AIO B1-3 value mA[*] AIO C1-3 value mA[*] 			
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

Variabile primaria			
Navigazione		r.avanz. → Comunicazione → HART output b.primaria	
Descrizione	Visualizza il valore attuale misurato della variabile primaria dinamica (PV)		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

Percentuale del campo			
Navigazione	@ B (Configurazione → Configur → Configurazione → Percer	.avanz. → Comunicazione → HART output utualeCampo
Descrizione	Mostra il valore della variabile primaria (PV) come percentuale del range dal0% al 100%.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso	in scrittura	-

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Assegna SV		
Navigazione	 B □ Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → HART output → Configurazione → Assegna SV 	
Descrizione	Assegnare una variabile misurata alla seconda variabile dinamica (SV).	
Selezione	 Nessuno/a Tank level Tank ullage Measured level Distance Displacer position Water level Upper interface level Lower interface level Bottom level Tank reference height Liquid temperature Vapor temperature Air temperature Observed density value Average profile density Upper density Middle density Lower density P1 (bottom) P2 (middle) P3 (top) GP 1 value GP 2 value GP 4 value 	
Impostazione di fabbrica	Liquid temperature	

Informazioni addizionali

 Accesso in lettura
 Operatore

 Accesso in scrittura
 Manutenzione

Opzione **Measured level** non contiene un'unità. Se è necessaria un'unità, selezionare opzione **Tank level**.

Variabile secondaria (SV)	
Navigazione	
Prerequisito	Assegna SV (→ 🗎 256) ≠ Nessuno/a
Descrizione	Visualizza il valore attuale misurato della variabile secondaria dinamica (SV)

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-
Assegna I v		
Navigazione	Image: Boost State	r.avanz. → Comunicazione → HART output gna TV
Descrizione	Assegnare una variabile misurat	a alla variabile dinamica terziaria (TV).
Selezione	 Nessuno/a Tank level Tank ullage Measured level Distance Displacer position Water level Upper interface level Lower interface level Bottom level Tank reference height Liquid temperature Vapor temperature Air temperature Observed density value Average profile density Upper density Middle density Lower density P1 (bottom) P2 (middle) P3 (top) GP 1 value GP 2 value GP 4 value 	
Impostazione di fabbrica	Water level	
Informazioni addizionali	A geogge in letture	Operators

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione



 Generatione → Configur.avanz. → Comunicazione → HART output → Configurazione → Var.terziar.(TV) 		
Assegna TV (→ 🗎 257) ≠ Nessuno/a		
Visualizza il valore attuale i	misurato della variabile terziaria dinamica (TV)	
Accesso in lettura	Operatore	
Accesso in scrittura	-	
		Â
 Image: Boost Configuration and Con	onfigur.avanz. → Comunicazione → HART output Assegna QV	
Assegnare una variabile mi	surata alla variabile dinamica quaternaria (QV).	
 Nessuno/a Tank level Tank ullage Measured level Distance Displacer position Water level Upper interface level Lower interface level Bottom level Tank reference height Liquid temperature Vapor temperature Air temperature Observed density value Average profile density Upper density Middle density Lower density P1 (bottom) P2 (middle) P3 (top) GP 1 value GP 2 value GP 4 value 		
	Configurazione → Co → Configurazione → Assegna TV (→ 🖹 257) ≠ Visualizza il valore attuale no servitura Accesso in lettura Accesso in lettura Accesso in scrittura Accesso in scrittura Configurazione → Co → Configurazione → Assegnare una variabile mit Nessuno/a Tank level Tank ullage Measured level Distance Displacer position Water level Upper interface level Lower interface level Lower interface level Elottom level Tank reference height Liquid temperature Vapor temperature Average profile density Upper density Upper density Upper density Lower density P1 (bottom) P2 (middle) P3 (top) GP 1 value GP 2 value GP 4 value	 Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → HART output → Configurazione → Var.terziar.(TV) Assegna TV (→ ● 257) ≠ Nessuno/a Visualizza il valore attuale misurato della variabile terziaria dinamica (TV) Accesso in lettura Operatore Accesso in scrittura - Operatore Accesso in scrittura - - Configurazione → Configur.avanz. → Comunicazione → HART output → Configurazione → Assegna QV Assegnare una variabile misurata alla variabile dinamica quaternaria (QV). Nessuno/a Tank level Tank ullage Measured level Distance Displacer position Water level Lower interface level Lower interface level Bottom level Tank reference height Liquid temperature Vapor temperature Average profile density Upper density Middle density Lower density P1 (bottom) P2 (middle) P3 (np) GP 1 value GP 3 value

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Opzione **Measured level** non contiene un'unità. Se è necessaria un'unità, selezionare opzione **Tank level**.

Quarta variabile				
Navigazione	Image: Configuration \rightarrow Configuration \rightarrow Configuration \rightarrow Quart	r.avanz. → Comunicazione → HART output a variabile		
Prerequisito	Assegna QV (→ 🗎 258) ≠ Nessuno/a			
Descrizione	Visualizza il valore attuale misurato della quarta variabile dinamica (QV)			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Accesso in scrittura	-		

Sottomenu "Informazioni"

Navigazione $\ensuremath{\boxtimes}\xspace$ Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Comunicazione \rightarrow HART
output \rightarrow Informazioni

Tag breve HART				
Navigazione	 Informazione → Informazioni → 	Configur.ava Tag breve H.	.nz. → Comunicazione → HART output ART	
Descrizione	Definisce il TAG breve de Lunghezza massima: 8 ca	Definisce il TAG breve del punto di misura. Lunghezza massima: 8 caratteri		
	Caratteristiche consentite	e: A-Z, 0-9, a	lcuni caratteri speciali	
Inserimento dell'utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali (8)			
Impostazione di fabbrica	NMS8x			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Ope	ratore	
	Accesso in scrittura	Mai	nutenzione	

Tag del dispositivo			Â	
Navigazione	⊜⊒ Con → Iı	ıfigurazione → Configur nformazioni → Tag disp	avanz. → Comunicazione → HART output tositivo	
Descrizione	Inserire no	Inserire nome univoco del punto di misura per la sua rapida individuazione dell'impianto.		
Inserimento dell'utente	Stringa di	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali (32)		
Impostazione di fabbrica	NMS8x			
Informazioni addizionali	Accesso in	lettura	Operatore	
	Accesso in	scrittura	Manutenzione	

Descrittore HART		Â
Navigazione	Informazione → Configur.avanz. → Comunicazione → HART output → Informazioni → Descrittore HART	
Descrizione	Inserire descrizione del punto di misura	
Inserimento dell'utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali (16)	
Impostazione di fabbrica	NMS8x	

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Messaggio HART			
Navigazione	 Image: Configurazione → Configurazione → Informazioni → Message 	r.avanz. → Comunicazione → HART output gio HART	
Descrizione	Utilizzare questa funzione per definire un messaggio HART che viene inviato tramite protocollo HART quando richiesto dal master.		
	Lunghezza massima: 32 caratteri Caratteri consentiti: A-Z, 0-9, alcuni caratteri speciali		
Inserimento dell'utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali (32)		
Impostazione di fabbrica	NMS8x		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Codice data HART			Ê
Navigazione	 Informazione → Config → Informazioni → Codice 	ır.avanz. → Comunicazione → HART output data HART	
Descrizione	Inserire la data dell'ultimo cambiamento di configurazione. Usare questo formato: aaaa-mm-gg		
Inserimento dell'utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali (10)		
Impostazione di fabbrica	2009-07-20		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Applicazione"

Navigazione		Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Applicazione
-------------	--	---

Sottomenu	"Tank	confia	uration"
000000000000000000000000000000000000000	1 000 000	00.19.09	000 000000

NavigazioneImage: Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank
config

Sottomenu "Livello"

Level source			
Navigazione	Image: Source	te → Configur.avanz. → Applicazione → Tank config → Livello → Level	
Descrizione	Defines the source of the level value.		
Selezione	 No input value HART device 1 15 level Livello SR* Level* Displacer position * AIO B1-3 value * AIO C1-3 value * AIP B4-8 value * AIP C4-8 value * 		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Empty	
Navigazione	$\textcircled{B} \square \text{Configurazione} \rightarrow \text{Configur.avanz.} \rightarrow \text{Applicazione} \rightarrow \text{Tank config} \rightarrow \text{Livello} \rightarrow \text{Empty}$
Descrizione	Distance from reference point to zero position (tank bottom or datum plate).
Inserimento dell'utente	0 10 000 000 mm

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Impostazione di fabbrica

In base alla versione del dispositivo

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Il punto di riferimento è la linea di riferimento della finestra di taratura.

Tank reference height		٨	
Navigazione	Image: Book of the second	avanz. → Applicazione → Tank config → Livello → Tank	
Descrizione	Defines the distance from the dipping reference point to the zero position (tank bottom or datum plate).		
Inserimento dell'utente	0 10 000 000 mm		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Tank level			
Navigazione		Configurazione → Configu level	r.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank config \rightarrow Livello \rightarrow Tank
Descrizione	Shov surfa	Shows the distance from the zero position (tank bottom or datum plate) to the product surface.	
Informazioni addizionali	Acce	sso in lettura	Operatore
	Acce	sso in scrittura	-

Set level		
Navigazione	□ Configurazione → Configur.avanz. → Applicazione → Tank config → Livello → Set level	
Descrizione	If the level measured by the device does not match the actual level obtained by a manua dip, enter the correct level into this parameter.	ıl
Inserimento dell'utente	0 10 000 000 mm	

Impostazione di fabbrica 0 mm

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Il dispositivo regola parametro **Empty** ($\rightarrow \square$ 194) in base al valore inserito, in modo che il livello misurato corrisponda al livello effettivo.

Water level source		Â	
Navigazione	□ Configurazione → Configurazione → Configurazione	r.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank config \rightarrow Livello \rightarrow Water	
Descrizione	Defines the source of the bottom water level.		
Selezione	 Manual value Bottom level HART device 1 15 level AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value 		
Impostazione di fabbrica	Manual value		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura Manutenzione		

Manual water level			٦	
Navigazione	8 8	Configurazione → Configu water level	c.avanz. → Applicazione → Tank config → Livello → Man.	
Prerequisito	Wate	Water level source (→ 🗎 264)= Manual value		
Descrizione	Defin	Defines the manual value of the bottom water level.		
Inserimento dell'utente	-200	-2 000 5 000 mm		
Impostazione di fabbrica	0 mn	1		
Informazioni addizionali	Acces	sso in lettura	Operatore	
	Acces	sso in scrittura	Manutenzione	

Water level			
Navigazione	88	Configurazione → Configur level	avanz. → Applicazione → Tank config → Livello → Water
Descrizione	Show	s the bottom water level.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Acces	so in scrittura	-

Sottomenu	"Temperatura"

Accesso in lettura			Manutenzione
Navigazione	8	Config config	urazione → Configur.avanz. → Applicazione → Tank → Temperatura

Liquid temp source		۵
Navigazione	Image: Boost Sector of Configuration of Configuratio	avanz. → Applicazione → Tank config → Temperatura
Descrizione	Defines source from which the liq	uid temperature is obtained.
Selezione	 Manual value HART device 1 15 temperatu AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value 	re
Impostazione di fabbrica	Manual value	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Manual liquid temperature

Navigazione	Image: Second system of the system of t	.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank config \rightarrow Temperatura	
Prerequisito	Liquid temp source (→ 🗎 196)=	Manual value	
Descrizione	Defines the manual value of the liquid temperature.		
Inserimento dell'utente	−50 300 °C		
Impostazione di fabbrica	25 ℃		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

A

Liquid temperature			
Navigazione	88	Configurazione → Configu → Liquid temp.	r.avanz. → Applicazione → Tank config → Temperatura
Descrizione	Show	rs the average or spot tempe	rature of the measured liquid.
Informazioni addizionali	zioni addizionali Accesso in lettura Operatore		
	Acces	sso in scrittura	-

Air temperature source				ß
Navigazione	8 8	Configurazione \rightarrow Configurazione \rightarrow Air temp. source	c.avanz. → Applicazione → Tank config → Temperatur	a
Descrizione	Define	es source from which the ai	temperature is obtained.	
Selezione	 Mar HAF AIO AIO AIP AIP 	 Manual value HART device 1 15 temperature AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value 		
Impostazione di fabbrica	Manu	al value		
Informazioni addizionali	Access	so in lettura	Operatore	
	Access	so in scrittura	Manutenzione	

Manual air temperature				Â
Navigazione	0 2	Configurazione → Configur → Manual air temp.	c.avanz. → Applicazione → Tank config → Temperatura	ì
Prerequisito	Air to	emperature source (> 🗎 2	67)= Manual value	
Descrizione	Defin	Defines the manual value of the air temperature.		
Inserimento dell'utente	-50.	−50 300 °C		
Impostazione di fabbrica	25 °C			
Informazioni addizionali	Acces	sso in lettura	Operatore	
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	

Air temperature			
Navigazione	Image: Boost State of the second state of	Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank config \rightarrow Temperatura	
Descrizione	Shows the air temperature.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	
Vapor temp source Navigazione	Image: Book of the second	Configur.avanz. → Applicazione → Tank config → Temperatura	
Vapor temp source Navigazione Descrizione	 Image: Configurazione → → Vapor temp src Defines the source from source fr	Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank config \rightarrow Temperatura which the vapor temperature is obtained.	
Vapor temp source Navigazione Descrizione Selezione	 Configurazione → → Vapor temp src Defines the source from • Manual value HART device 1 15 va AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value 	Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank config \rightarrow Temperatura which the vapor temperature is obtained.	
Vapor temp source Navigazione Descrizione Selezione Impostazione di fabbrica	 Configurazione → → Vapor temp src Defines the source from • Manual value HART device 1 15 va AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value Manual value 	Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank config \rightarrow Temperatura which the vapor temperature is obtained. apor temp	
Vapor temp source Navigazione Descrizione Selezione Impostazione di fabbrica Informazioni addizionali	 Configurazione → → Vapor temp src Defines the source from • Manual value HART device 1 15 va AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value Manual value Manual value 	Configur.avanz. → Applicazione → Tank config → Temperatura which the vapor temperature is obtained. apor temp	

Manual vapor temperature		r	
Navigazione	Image: Boost State of the second state of	c.avanz. → Applicazione → Tank config → Temperatura	
Prerequisito	Vapor temp source ($\rightarrow \cong 268$)=	- Manual value	
Descrizione	Defines the manual value of the v	vapor temperature.	
Inserimento dell'utente	−50 300 °C		
Impostazione di fabbrica	25 ℃		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Vapor temperature			
Navigazione	9 9	Configurazione → Configur → Vapor temp.	avanz. → Applicazione → Tank config → Temperatura
Descrizione	Shows	s the measured vapor tempe	erature.
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore
	Acces	so in scrittura	-

Sottomenu "Densità"

Navigazione $\ensuremath{\boxtimes}\xspace$ Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank
config \rightarrow Densità

Observed density source				
Navigazione	0 -	Configurazione → Configurazione → Configurazione → Density source	∴avanz. → Applicazione → Tank config → Densità	
Descrizione	Deter	mines how the density is ob	tained.	
Selezione	 HTG[*] HTMS[*] Average profile density[*] Upper density Middle density Lower density 			
Impostazione di fabbrica	In bas	se alla versione del dispositiv	10	
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore	
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	

Observed density			
Navigazione	8 2	Configurazione → Configur → Observed density	avanz. → Applicazione → Tank config → Densità
Descrizione	Show	s the measured or calculated	l density.
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore
	Acces	so in scrittura	-

Air density		æ
Navigazione	Image: Book Strain	ir
Descrizione	Defines the density of the air surrounding the tank.	
Inserimento dell'utente	0,0 500,0 kg/m³	

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Impostazione di fabbrica	1,2 kg/m³		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
Vapor density		2	
Navigazione			
Descrizione	Defines the density of the gas phase in the tank.		
Inserimento dell'utente	0,0 500,0 kg/m³		
Impostazione di fabbrica	1,2 kg/m ³		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Pressione"

Navigazione $\ensuremath{\boxtimes}\xspace$ Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank
config \rightarrow Pressione

P1 (bottom) source		ß	
Navigazione	Image: Book Strain	avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione → P1	
Descrizione	Defines the source of the bottom pressure (P1).		
Selezione	 Manual value HART device 1 15 pressure AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value 		
Impostazione di fabbrica	Manual value		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

P1 (bottom)			
Navigazione	Image: Book Structure → Configur.avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione → P1 (bottom)		
Descrizione	Shows the pressure at the tank bottom.		
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore
	Acces	so in scrittura	-

P1 (bottom) manual pressure		
Navigazione	Image: Second state of the second state of	P1
Prerequisito	P1 (bottom) source (→ 🖺 272)= Manual value	
Descrizione	Defines the manual value of the bottom pressure (P1).	
Inserimento dell'utente	-1,01325 25 bar	

Impostazione di fabbrica 0 bar

Informazioni addiziona	ali
------------------------	-----

li	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

P1 position			Â
Navigazione	Image: Configuratione - position	→ Configur.avanz. → Applicazione → Tank conf	ig → Pressione → P1
Descrizione	Defines the position of the bottom pressure transmitter (P1), measured from zero position (tank bottom or datum plate).		
Inserimento dell'utente	-10000 100000 mm		
Impostazione di fabbrica	5000 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

P1 offset		۵
Navigazione	Image: Book State St	c.avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione → P1
Descrizione	Offset for the bottom pressure (P1). The offset is added to the measured pressure prior to any tank calculation.	
Inserimento dell'utente	-25 25 bar	
Impostazione di fabbrica	0 bar	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

P1 absolute / gauge		<u>.</u>
Navigazione	9 8	Configurazione → Configur.avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione → P1 absolut/gauge
Descrizione	Defin press	es whether the connected pressure transmitter measures an absolute or a gauge are.

Selezione	AbsoluteGauge	
Impostazione di fabbrica	Gauge	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

P3 (top) source		٨
Navigazione	Image: Book State St	r.avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione → P3
Descrizione	Defines the source of the top pressure (P3).	
Selezione	 Manual value HART device 1 15 pressure AIO B1-3 value AIO C1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value 	
Impostazione di fabbrica	Manual value	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

P3 (top)			
Navigazione	8 8	Configurazione → Configur (top)	avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione → P3
Descrizione	Show	s the pressure (P3) at the to	p transmitter.
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore
	Acces	so in scrittura	-

P3 (top)	manual	pressure
----------	--------	----------

Navigazione	<pre></pre>
Prerequisito	P3 (top) source (→ 🗎 274)= Manual value
Descrizione	Defines the manual value of the top pressure (P3).

A

Inserimento dell'utente -1,01325 ... 25 bar

Impostazione di fabbrica 0 bar

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

P3 position		A state of the
Navigazione	Image: Book State St	c.avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione → P3
Descrizione	Defines the position of the top pr (tank bottom or datum plate).	essure transmitter (P3), measured from zero position
Inserimento dell'utente	0 100 000 mm	
Impostazione di fabbrica	20 000 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

P3 offset			
Navigazione	8 8	Configurazione → Configur offset	avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione → P3
Descrizione	Offse ⁻ The o	t for the top pressure (P3). ffset is added to the measur	ed pressure prior to any tank calculation.
Inserimento dell'utente	-25	25 bar	
Impostazione di fabbrica	0 bar		
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore
	Acces	so in scrittura	Manutenzione

P3 absolute / gauge		A
Navigazione	Image: Book Strain	e → P3
Descrizione	Defines whether the connected pressure transmitter measures an absolute or a gau pressure.	ge

Selezione	AbsoluteGauge	
Impostazione di fabbrica	Gauge	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Ambient pressure				ß
Navigazione	8 2	Configurazione → Configur → Ambient pressure	c.avanz. → Applicazione → Tank config → Pressione	
Descrizione	Defin	es the manual value of the a	ambient pressure.	
Inserimento dell'utente	0 2	2,5 bar		
Impostazione di fabbrica	1 bar			
Informazioni addizionali	Acces	sso in lettura	Operatore	
	Acces	sso in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Tank calculation"

Navigazione

Sottomenu "HyTD"

Panoramica

Questa funzione consente di compensare i movimenti verticali del livello di riferimento (GRH), che si generano per la deformazione delle pareti del serbatoio, causata dalla pressione idrostatica del liquido contenuto. La compensazione si basa su un'approssimazione lineare, ottenuta da rilievi manuali eseguiti a diversi livelli, distribuiti in tutto il campo del serbatoio.



90 Correzione della deformazione idrostatica del serbatoio (HyTD)

- A "Distanza" (livello inferiore a $L_0 \rightarrow$ "HyTD correction value" = 0)
- B Altezza di riferimento del misuratore (GRH)
- C HyTD correction value
- *D* "Distanza" (livello superiore a $L_0 \rightarrow$ "HyTD correction value" > 0)

Approssimazione lineare della correzione HyTD

L'entità effettiva della deformazione varia in modo non lineare con il livello a causa della costruzione del serbatoio. Tuttavia, una semplice approssimazione lineare fornisce buoni risultati dato che tipicamente i valori di correzione sono ridotti rispetto al livello misurato.



🖻 91 Calcolo della correzione HyTD

- 1 Correzione lineare secondo "Deformation factor (→ 🗎 280)"
- 2 Correzione reale
- 3 Starting level ($\rightarrow \square 279$)
- *L* Measured level ($\rightarrow \square 181$)
- *H* HyTD correction value ($\rightarrow \square 279$)

Calcolo della correzione HyTD

$$\begin{split} L \leqslant L_{0} & \Longrightarrow & C_{H_{YTD}} = 0 \\ L > L_{0} & \Longrightarrow & C_{H_{YTD}} = - (L - L_{0}) \ge D \end{split}$$

A0028715

L	Measured level
LO	Starting level
c _{HyTD}	HyTD correction value
D	Deformation factor

Descrizione dei parametri

Navigazione

HyTD correction value			
Navigazione	9 8	Configurazione → Configur → HyTD corr. value	avanz. → Applicazione → Tank calculation → HyTD
Descrizione	Show	Shows the correction value from the Hydrostatic Tank Deformation.	
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore
	Acces	so in scrittura	-

HyTD mode			Ê
Navigazione	Image: Boost State of the second state of	avanz. → Applicazione → Tank calculation → HyTD	
Descrizione	Activates or deactivates the calcu	lation of the Hydrostatic Tank Deformation.	
Selezione	■ no ■ Sì		
Impostazione di fabbrica	no		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

		هم	
Starting level			
Navigazione	□ Configurazione →→ Starting level	Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow HyTD	
Descrizione	Defines the starting level are not corrected.	Defines the starting level for the Hydrostatic Tank Deformation. Levels below this valu are not corrected.	
Inserimento dell'utente	0 5 000 mm		
Impostazione di fabbrica	500 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Deformation factor				æ
Navigazione	9 2	Configurazione → Configur → Deform factor	e.avanz. → Applicazione → Tank calculation → HyTD	
Descrizione	Defines level).	Defines the deformation factor for the HyTD (change of device position per change of level).		
Inserimento dell'utente	-1,0	1,0 %		
Impostazione di fabbrica	0,2 %			
Informazioni addizionali	Accesso	o in lettura	Operatore	
	Accesso	o in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "CTSh"

Panoramica

CTSh (correzione dell'espansione termica delle pareti del serbatoio) compensa gli effetti sull'altezza di riferimento del misuratore (GRH) e sull'espansione/contrazione del filo di misura dovuta agli effetti della temperatura sulle pareti del serbatoio o sul tubo di calma. Gli effetti termici sono distinti in due tipi: quelli sulla parte "asciutta" e quelli sulla parte "bagnata" delle pareti del serbatoio o del tubo di calma. La funzione di correzione si basa sui coefficienti di espansione termica dell'acciaio e sui fattori di isolamento per le parti "asciutte" e "bagnate" del filo e della parete del serbatoio. Le temperature utilizzate per la correzione possono essere selezionate da valori manuali o misurati.

Questa correzione è consigliata per le sequenti situazioni:

- se la temperatura operativa si discosta notevolmente dalla temperatura durante la taratura (ΔT > 10 °C (18 °F))
- per serbatoi estremamente alti
- per applicazioni refrigerate, criogeniche o riscaldate

Dato che questa correzione influisce sulla lettura del contenuto del serbatoio, si consiglia di verificare che le procedure di misura manuale e di verifica del livello siano state eseguite correttamente, prima di abilitare questo metodo di correzione.

Questa modalità non può essere utilizzata insieme a quella HTG, perché con HTG il livello non è misurato in rapporto all'altezza di riferimento del misuratore.

CTSh: calcolo della temperatura delle pareti



🖻 92 🛛 Parametri del calcolo CTSh

T _w	Temperatura della parte bagnata delle pareti del serbatoio
T _D	Temperatura della parte asciutta delle pareti del serbatoio
T _P	Temperatura del prodotto
T _V	Temperatura del vapore (nel serbatoio)
T _A	Temperatura ambiente (atmosfera intorno al serbatoio)
S _d	Distanza misurata (da vuoto a livello)
TRH	Altezza di riferimento del serbatoio
E	Vuoto
L	Livello

CTSh: calcolo della temperatura delle pareti

A seconda dei parametri **Covered tank (** $\rightarrow \cong$ **284)** e **Pozzetto di calma (** $\rightarrow \cong$ **285)**, le temperature T_W della parte bagnata e T_D della parte asciutta delle pareti del serbatoio sono calcolate come segue:

Covered tank ($\rightarrow \square 284$)	Pozzetto di calma (→ 🗎 285)	T _W	T _D
Covered	Sì ¹⁾	T _P	T _V
	no	(7/8) T _P + (1/8) T _A	(1/2) T _V + (1/2) T _A
Covered Open top	Sì	T _P	T _A
	no	(7/8) T _P + (1/8) T _A	T _A

 Questa opzione è valida anche per serbatoi isolati senza tubo di calma. Ciò è dovuto al fatto che la temperatura all'interno e all'esterno delle pareti del serbatoio è la stessa per effetto dell'isolamento del serbatoio.



- Covered tank ($\rightarrow \square 284$) = Covered; Pozzetto di calma ($\rightarrow \square 285$) = Si 1
- 2
- 3
- 4 5
- Covered tank ($\rightarrow \square 284$) = Covered; Pozzetto di calma ($\rightarrow \square 285$) = no Covered tank ($\rightarrow \square 284$) = Open top; Pozzetto di calma ($\rightarrow \square 285$) = Si Covered tank ($\rightarrow \square 284$) = Open top; Pozzetto di calma ($\rightarrow \square 285$) = no Serbatoio isolato: Covered tank ($\rightarrow \square 284$) = Open top; Pozzetto di calma ($\rightarrow \square 285$) = Si

CTSh: calcolo della correzione

$$C_{\text{CTSh}} = \alpha_{\text{tank}} (\text{TRH} - \text{L}) (\text{T}_{\text{D}} - \text{T}_{\text{cal}}) + \alpha_{\text{tank}} \text{L} (\text{T}_{\text{W}} - \text{T}_{\text{cal}}) - \alpha_{\text{wire}} \text{S}_{\text{D}} (\text{T}_{\text{v}} - \text{T}_{\text{cal}})$$

A0030497

TRH	Altezza di riferimento del serbatoio
L	Livello
T _D	Temperatura della parte asciutta delle pareti del serbatoio (calcolata in base a $T_{\rm P},$ $T_{\rm V}$ e $T_{\rm A})$
T _W	Temperatura della parte bagnata delle pareti del serbatoio (calcolata in base a $T_{\rm P},$ $T_{\rm V}$ e $T_{\rm A})$
T _{cal}	Temperatura a cui è stata tarata la misura
α _{tank}	Linear expansion coefficient del serbatoio
a _{filo}	Linear expansion coefficient del filo
C _{CTSh}	CTSh correction value

Descrizione dei parametri

Navigazione

CTSh correction value			
Navigazione	8 8	Configurazione → Configur → CTSh corr value	avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow CTSh
Descrizione	Show	s the CTSh correction value.	
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore
	Acces	so in scrittura	-

CTSh mode			
Navigazione	Image: Book ConfigurationsImage: Configuration of ConfigurationImage: ConfigurationImage	figur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow CTSh	
Descrizione	Activates or deactivates the (Activates or deactivates the CTSh.	
Selezione	 no Sì With wire * Only wire * 		
Impostazione di fabbrica	no		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
Covered tank			£
Navigazione	Image: Book Strain	figur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow CTSh	

- Selezione

 Open top
 Covered
- Impostazione di fabbrica Open top

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Opzione **Covered** è valida solo per serbatoi a tetto fisso. Per un tetto galleggiante, selezionare **Open top**.

Pozzetto di calma				
Navigazione	9 2	Configurazione → Configur → Pozzetto calma	avanz. → Applicazione → Tank calculation → CTSh	
Descrizione	Deter	Determines whether the device is mounted on a stilling well.		
Selezione	■ no ■ Sì			
Impostazione di fabbrica	no			
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore	
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	

Calibration temperature				Â
Navigazione	8 8	Configurazione → Configurazione → Calibration temp	avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow CTSh	
Descrizione	Specif	Specify temperature at which the measurement has been calibrated.		
Inserimento dell'utente	-50	250 °C		
Impostazione di fabbrica	25 °C	25 °C		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	

Linear expansion coefficient			æ
Navigazione	9 8	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow CTSh \rightarrow Linear exp coeff	
Descrizione	Defin	es the linear expansion coefficient of the tank shell material.	
Inserimento dell'utente	0 1	00 ppm	

Impostazione di fabbrica 15 ppm Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore Accesso in scrittura Manutenzione Wire expansion coefficient A Navigazione \square Configurazione → Configur.avanz. → Applicazione → Tank calculation → CTSh \rightarrow Wire exp coeff Descrizione Defines the expansion coefficient of the wire material of the drum. Value is programmed in factory. 0 ... 100 ppm Inserimento dell'utente

Impostazione di fabbrica 15 ppm

Sottomenu "HTMS"

Panoramica

La misura ibrida del serbatoio (HTMS) è un sistema per calcolare la densità del prodotto contenuto da una misura di livello (dispositivo montato sul tetto) e da almeno una misura di pressione (dispositivo montato sul fondo). Un sensore di pressione addizionale può essere installato sul tetto del serbatoio per fornire informazioni sulla tensione di vapore e per migliorare l'accuratezza del calcolo di densità. Il metodo di calcolo considera anche l'eventuale livello di acqua presente sul fondo del serbatoio, in modo che i calcoli di densità siano il più precisi possibile.

Parametri HTMS





- A Prodotto
- B Acqua

Parametro	Percorso di navigazione		
P1 (pressione sul fondo)	Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Tank configuration \rightarrow Pressione \rightarrow P1 (bottom)		
H_{P1} (posizione del trasmettitore P1)	Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Tank configuration \rightarrow Pressione \rightarrow P1 position		
P3 (pressione di testa)	Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Tank configuration \rightarrow Pressione \rightarrow P3 (top)		
HP3 (posizione del trasmettitore P3)	Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Tank configuration \rightarrow Pressione \rightarrow P3 position		
ρ_P (densità del prodotto $^{1)})$	 Valore misurato: Configurazione → Configurazione avanzata → Calculation → HTMS → Density value Valore definito dall'utente: Configurazione → Configurazione avanzata → Calculation → HTMS → Manual upper density 		
ρ_V (densità del vapore)	Esperto \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank configuration \rightarrow Densità \rightarrow Vapor density		
ρ_A (temperatura dell'aria ambiente)	Configurazione \rightarrow Configurazione avanzata \rightarrow Tank configuration \rightarrow Densità \rightarrow Air density		
g (gravità locale)	Esperto \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank Calculation \rightarrow Local gravity		
L _p (livello del prodotto)	Funzionamento \rightarrow Tank level		
L _W (livello di fondo dell'acqua)	Funzionamento \rightarrow Water level		
$V = L_W - H_{P1}$			
$\Delta_{\rm P} = L_{\rm P} - L_{\rm W} = L_{\rm P} - V - H_{\rm P1}$			

1) A seconda della situazione, questo parametro viene misurato o si utilizza un valore definito dall'utente.

Modalità HTMS

In parametro **HTMS mode** ($\rightarrow \boxdot 289$), si possono selezionare due modalità HTMS. La modalità determina se vengono utilizzati uno o due valori di pressione. In base alla modalità selezionata, sono richiesti dei parametri addizionali per calcolare la densità del prodotto .



Per compensare la pressione della fase vapore, nei serbatoi pressurizzati si deve utilizzare opzione **HTMS P1+P3**.

HTMS mode (→ ≌ 289)	Variabili misurate	Parametri addizionali richiesti	Variabili calcolate
HTMS P1	• P1 • L _P	• g • H _{P1} • L _W (opzionale)	ρ _Ρ
HTMS P1+P3	• P1 • P3 • L _P	• ρ_V • ρ_A • g • H_{P1} • H_{P3} • L_W (opzionale)	ρ _P (calcolo più preciso per serbatoi pressurizzati)

Livello minimo

La densità del prodotto può essere calcolata solo se il prodotto ha uno spessore minimo:

 $\Delta_{\rm P} \geq \Delta_{\rm P, min}$

Questo equivale alla sequente condizione per il livello del prodotto:

$$L_P - V \ge \Delta_{P,\min} + H_{P1} = L_{\min}$$

 L_{min} è definito in parametro **Minimum level** ($\rightarrow \square$ 290). Come si può vedere dalla formula, deve essere sempre superiore a H_{P1} .

Se L_P - V scende sotto questa soglia, la densità viene calcolata come segue:

- Se è disponibile un valore calcolato in precedenza, questo valore viene mantenuto fino a quando non è possibile un nuovo calcolo.
- Se in precedenza non sono stati calcolati dei valori, è utilizzato il valore manuale (definito in parametro **Manual upper density**).

Isteresi

Il livello del prodotto nel serbatoio non è costante, ma varia leggermente a causa, ad esempio, di turbolenze durante il riempimento. Se il livello oscilla intorno al livello di commutazione (**Minimum level (\rightarrow \square 290)**), l'algoritmo commuta costantemente tra il calcolo del valore e il mantenimento del risultato precedente. Per evitare questo effetto, si definisce un'isteresi di posizione in prossimità del punto di commutazione.


HTMS mode			ß
Navigazione	Image: Boost Sector of Configuration of Configuratio	avanz. → Applicazione → Tank calculation → HTMS	
Descrizione	Defines the HTMS mode. Depending on the mode one or two pressure transmitters are used.		
Selezione	HTMS P1HTMS P1+P3		
Impostazione di fabbrica	HTMS P1		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Significato delle opzioni

HTMS P1

Viene utilizzato solo un trasmettitore della pressione di fondo (P1).

HTMS P1+P3

Vengono utilizzati un trasmettitore della pressione di fondo (P1) e un trasmettitore della pressione di testa (P3). Per i serbatoi pressurizzati dovrebbe essere selezionata questa opzione.

Manual density			æ
Navigazione	Image: Book ConfigurationsImage: A Configuration of ConfigurationImage: A ConfigurationI	avanz. → Applicazione → Tank calculation → HTMS	
Descrizione	Defines the manual density.		
Inserimento dell'utente	0 3 000 kg/m ³		
Impostazione di fabbrica	800 kg/m ³		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Manutenzione	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Density value			
Navigazione	Image: Box Configurazione → Configurazione → Density value	avanz. → Applicazione → Tank calculation → HTMS	
Descrizione	Shows the calculated product density.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Minimum level		٦	
Navigazione	 Image: Configurazione → Configurazione → Min. level 	r.avanz. → Applicazione → Tank calculation → HTMS	
Descrizione	Defines the minimum product level for a HTMS calculation. If Lp - V falls below the limit defined in this parameter, the density retains its last value or the manual value is used instead.		
Inserimento dell'utente	0 20 000 mm		
Impostazione di fabbrica	7 000 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Pressione minima			æ
Navigazione	Image: Book of the second se	r.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow HTMS	
Descrizione	Defines the minimum pressure for a HTMS calculation.		
	If the pressure P1 (or the difference P1 - P3) falls below the limit defined in this parameter, the density retains its last value or the manual value is used instead.		
Inserimento dell'utente	0 100 bar		
Impostazione di fabbrica	0,1 bar		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Distanza di sicurezza			Ê
Navigazione	 Image: Book of the configuration of t	c.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow HTMS	
Descrizione	Defines the minimum level which must be present above the bottom pressure sensor before its signal is used for the calculation.		
Inserimento dell'utente	0 10 000 mm		
Impostazione di fabbrica	2 000 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Isteresi			۵	
Navigazione	0 2	Configurazione → Configu → Isteresi	ar.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Tank calculation \rightarrow HTMS	
Descrizione	Defin near	Defines the hysteresis for the HTMS calculation. Prevents constant switching if the level is near the switch-over point.		
Inserimento dell'utente	0 2	0 2 000 mm		
Impostazione di fabbrica	50 m	m		
Informazioni addizionali	Acces	sso in lettura	Operatore	
	Acces	sso in scrittura	Manutenzione	

Densità acqua			Â
Navigazione	Image: Boost State of the second state of		
Descrizione	Density of the water in the tank.	Density of the water in the tank.	
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno		
Impostazione di fabbrica	1000 kg/m ³		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Alarm"

Navigazione

Sottomenu "Alarm"

Navigazione

► Alarm	
Alarm mode	→ 🗎 293
Error value) → 🗎 294
Alarm value source	→ 🗎 295
Alarm value) → 🗎 296
HH alarm value) → 🗎 296
H alarm value	→ 🗎 296
L alarm value	→ 🗎 297
LL alarm value	→ 🗎 297
HH alarm	→ 🗎 297
H alarm) → 🗎 298

HH+H alarm]	→ 🖺 298
L alarm]	→ 🖺 298
LL alarm]	→ 🗎 298
LL+L alarm]	→ 🖺 299
Any error]	→ 🗎 299
Clear alarm		→ 🗎 299
Alarm hysteresis]	→ 🖺 300
Damping factor]	→ 🗎 300

Alarm mode	
Navigazione	Image: Boundary Configuration → Configur.avanz. → Application → Alarm → Alarm → Alarm mode
Descrizione	Defines the alarm mode of the selected alarm.
Selezione	 Disattivo/a Attivo/a Latching

Impostazione	di	fabbrica	Disat
--------------	----	----------	-------

Informazioni	addizionali
--------------	-------------

Disattivo/a

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Significato delle opzioni

Disattivo/a

Non viene generato alcun allarme.

Attivo/a

L'allarme scompare se la condizione che lo ha innescato non è più presente (tenendo in considerazione l'isteresi).

Latching

Tutti gli allarmi rimangono attivi fino a quando l'utente seleziona **Clear alarm** ($\rightarrow \cong 299$) = Sì o interrompe/ripristina l'alimentazione.



🛃 95 Principio di funzionamento della valutazione della soglia

- Alarm mode ($\rightarrow \square 293$) = Attivo/a Α
- Alarm mode ($\rightarrow \boxtimes 293$) = Latching В
- 1 HH alarm value ($\rightarrow \square 296$)
- 2 H alarm value ($\rightarrow \square 296$)
- 3 L alarm value ($\rightarrow \square 297$)
- LL alarm value ($\rightarrow \square 297$) 4
- 5 HH alarm (→ 🖺 297)
- Halarm ($\rightarrow \square 298$) Lalarm ($\rightarrow \square 298$) 6
- 7
- 8 LL alarm (→ 🖺 298)
- "Clear alarm (→ 🖺 299)" = "Sì" " o spegnimento/riaccensione 9
- *10 Hysteresis* (→ 🗎 *300*)

Navigazione	$\textcircled{B} \square \text{Configurazione} \rightarrow \text{Configur.avanz.} \rightarrow \text{Applicazione} \rightarrow \text{Alarm} \rightarrow \text{Alarm} \rightarrow \text{Error value}$	
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a	
Descrizione	Defines the alarm to be issued if the input value is invalid.	
Selezione	 No alarm HH+H alarm H alarm L alarm LL+L alarm All alarms 	
Impostazione di fabbrica	All alarms	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

ß

Alarm value source			8
Navigazione	Image: Boundary Configuration → Configuration Source	ur.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Alarm \rightarrow Alarm \rightarrow Alarm	
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Dis	attivo/a	
Descrizione	Determines the process variable	e to be monitored.	
Selezione	 Tank level Liquid temperature Vapor temperature Water level P1 (bottom) P2 (middle) P3 (top) Observed density value Volume Velocità deflusso Portata volumetrica Vapor density Middle density Upper density correzione Tank level % GP 14 value Measured level P3 position Tank reference height Local gravity P1 position Manual density Upper interface level Lower density Upper interface level Bottom level Bottom level Displacer position HART device 115 PV HART device 115 PV mA HART device 115 PV mA HART device 115 PV % Element temperature 124 AIO B1-3 value AIP B4-8 value AIP C4-8 value Nessuno/a 		
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	

Manutenzione

Accesso in scrittura

Alarm value			
Navigazione	□ Configurazione → Configura	avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Alarm \rightarrow Alarm \rightarrow Alarm value	
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a		
Descrizione	Shows the current value of the process variable being monitored.		
Interfaccia utente	Numero a virgola mobile con segno		
Impostazione di fabbrica	0 None		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

HH alarm value		۵
Navigazione	Image: Book State St	c.avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → HH alarm
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a	
Descrizione	Defines the high-high(HH) limit value.	
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno	
Impostazione di fabbrica	0 None	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

H alarm value				ß
Navigazione	8 2	Configurazione → Configu value	c.avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → H alarm	
Prerequisito	Alar	m mode (→ 🗎 293) ≠ Disat	tivo/a	
Descrizione	Defir	Defines the high(H) limit value.		
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno			
Impostazione di fabbrica	0 No	0 None		
Informazioni addizionali	Acces	sso in lettura	Operatore	
	Acces	sso in scrittura	Manutenzione	

L alarm value			A
Navigazione	Image: Book Strain	gur.avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → L alarm	L
Prerequisito	Alarm mode ($\rightarrow \cong 293$) \neq Dis	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a	
Descrizione	Defines the low limit value.		
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno		
Impostazione di fabbrica	0 None		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

LL alarm value				Â
Navigazione	⊠ ⊟ Conf value	figurazione → Configur e	avanz. → Applicazione → Alarm → A	Alarm \rightarrow LL alarm
Prerequisito	Alarm moo	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a		
Descrizione	Defines the	Defines the low-low(LL) limit value.		
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno			
Impostazione di fabbrica	0 None			
Informazioni addizionali	Accesso in le	ettura	Operatore	
	Accesso in s	crittura	Manutenzione	

HH alarm		
Navigazione	Image: Book State St	.avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Alarm \rightarrow Alarm \rightarrow HH alarm
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a	
Descrizione	Shows whether an HH alarm is currently active.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	-

H alarm			
Navigazione		avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → H alarm	
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a		
Descrizione	Shows whether an H alarm is currently active.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	-	

HH+H alarm			
Navigazione		avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → HH+H alarm	
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a		
Descrizione	Shows whether an HH or H alarm is currently active.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

L alarm		
Navigazione	■ Configurazione → Configura	avanz. \rightarrow Applicazione \rightarrow Alarm \rightarrow Alarm \rightarrow L alarm
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a	
Descrizione	Shows whether an L alarm is currently active.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

LL alarm	
Navigazione	□ □ Configurazione → Configur.avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → LL alarm
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a
Descrizione	Shows whether an LL alarm is currently active.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

LL+L alarm			
Navigazione	Image: Book State St	a.avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → LL+L alarm	
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disat	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disattivo/a	
Descrizione	Shows whether an LL or L alarm <i>j</i>	is currently active.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Any error		
Navigazione	■ Configurazione → Configur	.avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → Any error
Prerequisito	Alarm mode ($\rightarrow \equiv 293$) \neq Disat	tivo/a
Descrizione	Show whether any alarm is currently	ntly active.
Interfaccia utente	SconosciutoInattivoAttivoErrore	
Impostazione di fabbrica	Sconosciuto	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Clear alarm	Â
Navigazione	\bigcirc □ Configurazione → Configur.avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → Clear alarm
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293)= Latching
Descrizione	Deletes an alarm which is still active although the alarm condition is no longer present.
Selezione	 no Sì
Impostazione di fabbrica	no

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Alarm hysteresis		<u>Ô</u>
Navigazione	Image: Book of the second	avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → Alarm
Prerequisito	Alarm mode (→ 🗎 293) ≠ Disat	tivo/a
Descrizione	Defines the hysteresis for the limit values. The hystersis prevents constant changes of the alarm state if the level is near one of the limit values.	
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segr	10
Impostazione di fabbrica	0,001	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Manutenzione
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Damping factor				ß
Navigazione	02	Configurazione → Configur factor	avanz. → Applicazione → Alarm → Alarm → Damping	
Descrizione	Define	s the damping constant (in	seconds).	
Inserimento dell'utente	0 99	99,9 s		
Impostazione di fabbrica	0 s			
Informazioni addizionali	Access	o in lettura	Operatore	
	Access	o in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Safety settings"

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Safety settings

Output out of range			
Navigazione		onfigur.avanz. \rightarrow Safety settings \rightarrow Output out range	
Descrizione	Selection of behavior between Alarm or Last valid value when displacer reached HighStoplevel, LowStopLevel or ReferencePosition.		
Selezione	 Ultimo valore valido Allarme Nessuno/a 		
Impostazione di fabbrica	Ultimo valore valido		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Output out of range			Â
Navigazione	Image: Book State St	r.avanz. → Safety settings → Output out range	
Descrizione	Selezione del comportamento qu (→ 🗎 195), Low stop level o Re	ando il dislocatore raggiunge High stop level e ference position .	
Selezione	Ultimo valore validoAllarmeNessuno/a		
Impostazione di fabbrica	Ultimo valore valido		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

High stop level	ß
Navigazione	
Descrizione	Position of the displacer high stop as measured from defined zero position (tank bottom or datum plate).
Inserimento dell'utente	–999 999,9 999 999,9 mm

Impostazione di fabbrica

In base alla versione del dispositivo

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Low stop level		٦
Navigazione	■ Configurazione → Configur	.avanz. \rightarrow Safety settings \rightarrow Low stop level
Descrizione	Position of the displacer low stop as measured from defined zero position (tank bottom or datum plate).	
Inserimento dell'utente	–999 999,9 999 999,9 mm	
Impostazione di fabbrica	0 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Slow hoist zone		٨
Navigazione	Image: Book of the second	.avanz. → Safety settings → Slow hoist zone
Descrizione	Defines the interval in millimeters, measured down from the Reference Position, in which the Displacer reduces moving speed.	
Inserimento dell'utente	10 999 999,9 mm	
Impostazione di fabbrica	70 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Overtension weight		æ
Navigazione		
Descrizione	Sets the minimum Weight in grams when Overtension Alarm will be set.	
Inserimento dell'utente	100 999,9 g	
Impostazione di fabbrica	350 g	

Inserimento dell'utente

Impostazione di fabbrica

Informazioni addizionali

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
Undertension weight			æ
Navigazione	\Box □ Configurazione → Configur.avanz. → Safety settings → Undertension wgt		
Descrizione	Defines the undertension error weight. Untertension error will be issued if displacer		

Operatore

Manutenzione

weight is below this value longer than 7 seconds.

0 ... 300 g

Accesso in lettura

Accesso in scrittura

10 g

Sottomenu "Sensor config"

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Sensor config

Post gauge command		æ
Navigazione	Image: Boost State	r.avanz. → Sensor config → Post gauge cmd
Descrizione	Defines the gauge command that will be executed after a one-time gauge command has finished.	
Selezione	 Stop Level Up Upper I/F level Lower I/F level Nessuno/a 	
Impostazione di fabbrica	Level	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Sottomenu "Displacer"

Navigazione $\$ $\$ $\$ Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Sensor config \rightarrow Displacer

Displacer type			ß
Navigazione		c.avanz. → Sensor config → Displacer → Displacer type	
Descrizione	Chooses the type of displacer used.		
Selezione	 Custom diameter Diameter 30 mm Diameter 50 mm Diameter 70 mm Diameter 110 mm 		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Displacer diameter		٦	
Navigazione	□ ■ Configurazione → Configura	c.avanz. → Sensor config → Displacer → Displacer diamet	
Prerequisito	Displacer type (→ 🗎 305)= Custom diameter		
Descrizione	Sets the diameter of the cylindrical part of displacer.		
Inserimento dell'utente	0 999,9 mm		
Impostazione di fabbrica	Vedere l'etichetta sul dispositivo.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Displacer weight		Ê
Navigazione		ht
Descrizione	Set the weight of the diplacer in air. Indicated on the displacer in grams.	
Inserimento dell'utente	10 999,9 g	
Impostazione di fabbrica	Vedere l'etichetta sul dispositivo.	

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Displacer volume		٦
Navigazione	■ Configurazione → Configu	r.avanz. → Sensor config → Displacer → Displacer volume
Descrizione	Displacer volume indicated on displacer in mililiter.	
Inserimento dell'utente	10 999,9 ml	
Impostazione di fabbrica	Vedere l'etichetta sul dispositivo.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Displacer balance volume		 1	
Navigazione		avanz. → Sensor config → Displacer → Balance volume	
Descrizione	Defines the balance volume of the displacer as the lower part of displacer immersed in liquid. Units in milliliters. Indicated on displacer.		
Inserimento dell'utente	10 999,9 ml		
Impostazione di fabbrica	Vedere l'etichetta sul dispositivo.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Displacer height		۵
Navigazione	Image: Bell Configurazione → Configurazione → Configurazione	avanz. → Sensor config → Displacer → Displacer height
Descrizione	Sets the displacer height in mm. Used for density measurement as minimum distance between last profile point and liquid level.	
Inserimento dell'utente	10 300 mm	
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Immersion depth			
Navigazione	Image: Book State St	.avanz. → Sensor config → Displacer → Immersion depth	
Descrizione	Defines distance (mm) from displacer bottom to balancing line defined by balanced volume. Value is needed for correct bottom level measurement.		
Inserimento dell'utente	0 99,9 mm		
Impostazione di fabbrica	In base alla versione del dispositivo		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Wiredrum"

Navigazione $\$ $\$ $\$ Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Sensor config \rightarrow Wiredrum

Drum circumference		٦		
Navigazione		avanz. → Sensor config → Wiredrum → Drum circumfer		
Descrizione	Sets the circumference of the wire	Sets the circumference of the wire drum. Indicated in Label.		
Inserimento dell'utente	100 999,9 mm			
Impostazione di fabbrica	Vedere l'etichetta sul dispositivo.			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

Wire weight				Â
Navigazione	8 8	Configurazione → Configu	c.avanz. → Sensor config → Wiredrum → Wire weight	
Descrizione	Defin	es the weight of the measur	ing wire in g/10m. Indicated on Label.	
Inserimento dell'utente	0 9	0 999,9 g		
Impostazione di fabbrica	Vede	Vedere l'etichetta sul dispositivo.		
Informazioni addizionali	Acces	sso in lettura	Operatore	
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Spot density"

Navigazione

 $\label{eq:configuration} \fboxlength{\belowdotset{\belowdot$

Upper density offset		٦		
Navigazione	Image: Book State St	onfigur.avanz. \rightarrow Sensor config \rightarrow Spot density \rightarrow Up dens. offset		
Descrizione	Defines an offset value wh	Defines an offset value which is added to the measured upper density value.		
Inserimento dell'utente	-999,99 999,99 kg/m ³			
Impostazione di fabbrica	0 kg/m ³			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

Middle density offset				ß
Navigazione	8 2	Configurazione → Configur offset	avanz. → Sensor config → Spot density → Mid dens.	
Descrizione	Defin	Defines an Offset Value which is added to the measured Middle Density Value.		
Inserimento dell'utente	-999,99 999,99 kg/m³			
Impostazione di fabbrica	0 kg/m ³			
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore	
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	

Lower density offset		Â
Navigazione	Image: Book Sector Configuration and Configu	
Descrizione	Defines an offset value which is added to the measured lower density value.	
Inserimento dell'utente	-999,99 999,99 kg/m³	
Impostazione di fabbrica	0 kg/m ³	

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Submersion depth		٦	
Navigazione	Image: Book State St	r.avanz. → Sensor config → Spot density → Submersion	
Descrizione	Sets the displacer submersion de	Sets the displacer submersion depth (mm) for spot density operations.	
Inserimento dell'utente	50 99 999,9 mm		
Impostazione di fabbrica	150 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Sottomenu "Profile density"

Navigazione

Density measurement mod	le			
Navigazione	8 8	□ Configurazione → Configur.avanz. → Sensor config → Profile density → Density mode		
Descrizione	In no meas	In normal measure mode, measures at specified positions. In compensation mode measures using next integer value of drum turns to improve accuracy.		
Selezione	■ Noi ■ Cor	Normal measure modeCompensation mode		
Impostazione di fabbrica	Norm	Normal measure mode		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Acces	sso in scrittura	Manutenzione	

In modalità normale, misura le densità puntuali nelle posizioni richieste. In modalità di compensazione, Proservo misura le densità puntuali in base a multipli della circonferenza del tamburo di misura (ad es. ogni ~ 150 mm (5,91 in))

Manual profile level		٦	
Navigazione	lvl	avanz. → Sensor config → Profile density → Man profile	
Descrizione	Sets the level position in the tank where the manual profile density operation starts.		
Inserimento dell'utente	-999 999,9 999 999,9 mm		
Impostazione di fabbrica	1000 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Profile density offset distan	ice	8
Navigazione	Image: Book State St	r.avanz. → Sensor config → Profile density → Dens offset
Descrizione	Profile density offset distance [mm] is the distance between start point and first measurement point.	
Inserimento dell'utente	0 9999999,9 mm	
Impostazione di fabbrica	500 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Profile density interval			A
Navigazione	Image: Book of the second		
Descrizione	Sets the interval between two measurement points in profile density operation.		
Inserimento dell'utente	1 100 000 mm	1 100 000 mm	
Impostazione di fabbrica	1000 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Profile density offset				Ê
Navigazione	9 2	Configurazione → Configur offset	avanz. → Sensor config → Profile density → Prof dens	
Descrizione	Defin	Defines an offset value which is added to the measured profile density value.		
Inserimento dell'utente	-999	-999,99 999,99 kg/m³		
Impostazione di fabbrica	0 kg/	0 kg/m³		
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore	
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	

Endress+Hauser

Sottomenu "Display"

Questo menu è visibile solo se il dispositivo è dotato di un display locale.

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Display

Language				
Navigazione		r.avanz. → Display → Language		
Prerequisito	Il dispositivo è dotato di un displa	Il dispositivo è dotato di un display locale.		
Descrizione	Impostare la lingua del display.			
Selezione	 English Deutsch русский язык (Russian) 日本語 (Japanese) Español 中文 (Chinese) 			
Impostazione di fabbrica	English			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Operatore		

Formato del display			
Navigazione	Image: Boundary Configuration → Configur.avanz. → Display → Formato display		
Prerequisito	Il dispositivo deve essere dotato di un display locale.		
Descrizione	Selezionare come sono indicati i valori misurati sul display.		
Selezione	 1 valore, Caratteri Grandi 1 bargraph + 1 valore 2 valori 1 valore Caratteri grandi + 2 valori 4 valori 		
Impostazione di fabbrica	2 valori		
Informazioni addizionali	4841.000 □1√ mm		

🖻 96 "Formato del display" = "1 valore, Caratteri Grandi"







💽 98 "Formato del display" = "2 valori"



🕑 99 "Formato del display" = "1 valore Caratteri grandi + 2 valori"



🕑 100 "Formato del display" = "4 valori"

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Operatore

Visualizzazione valore 1 ... 4

Ê

Navigazione	88	Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Display \rightarrow Visual.valore 1
Prerequisito	Il dispo	ositivo è dotato di un display locale.

Descrizione	Selezionare il valore misurato visualizzato sul display locale.		
Selezione	 Nessuno/a⁹⁾ Tank level Measured level Livello linearizzato Tank level % Water level ⁹⁾ Liquid temperature ⁹⁾ Vapor temperature ⁹⁾ Air temperature ⁹⁾ Air temperature ⁹⁾ Tank ullage Tank ullage % Observed density value ⁹⁾ P1 (bottom) ⁹⁾ P2 (middle) ⁹⁾ P3 (top) ⁹⁾ GP 1 value ⁹⁾ GP 2 value ⁹⁾ GP 2 value ⁹⁾ GP 4 value ⁹⁾ Gauge command ⁹⁾ Gauge status ⁹⁾ AIO B1-3 value M⁹⁾ AIO B1-3 value M⁹⁾ AIO C1-3 value M⁹⁾ AIP B4-8 value M⁹⁾ AIP C4-8 value M⁹⁾ 		

Impostazione di fabbrica

In base alla versione del dispositivo

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Posizione decimali 1 4		ß
Navigazione	\blacksquare ■ Configurazione → Configur.avanz. → Display → Posiz.decimal 1	
Prerequisito	Il dispositivo deve essere dotato di un display locale.	
Descrizione	Questa selezione non ha effetti sulla misura e suul'accuratezza di calcole del dispositivo).
Descrizione	Questa selezione non ha effetti sulla misura e suul'accuratezza di calcole del dispositivo	,

⁹⁾ non disponibile per il parametro **Visualizzazione valore 1**

Selezione

- X.X
 - X.XX

• X

- X.XXX
- X.XXXX

X.X

Impostazione di fabbrica

Informazioni addizionali

L'impostazione non influisce sull'accuratezza di misura o sulla precisione di calcolo del dispositivo.

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Separatore			
Navigazione	Image: Book State St	r.avanz. \rightarrow Display \rightarrow Separatore	
Prerequisito	Il dispositivo deve essere dotato	Il dispositivo deve essere dotato di un display locale.	
Descrizione	Selezionare il separatore decimale per visualizzare i valori numerici.		
Selezione	• ; • ;		
Impostazione di fabbrica			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Formato del numero			ß	
Navigazione	■ Configurazione \rightarrow Co	onfigur.avanz. \rightarrow Display \rightarrow Formato numero		
Prerequisito	Il dispositivo deve essere do	otato di un display locale.		
Descrizione	Scegliere formato dei nume	Scegliere formato dei numeri a display.		
Selezione	Decimaleft-in-1/16"			
Impostazione di fabbrica	Decimale			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

Ppzione **ft-in-1/16**" è valida solo per i valori di distanza.

Intestazione			æ	
Navigazione	Image: Book State St	figur.avanz. → Display → Intestazione		
Prerequisito	Il dispositivo deve essere dotato di un display locale.			
Descrizione	Selezionare i contenuti per l'	Selezionare i contenuti per l'intestazione del display locale.		
Selezione	Tag del dispositivoTesto libero			
Impostazione di fabbrica	Tag del dispositivo			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		
	Significato delle opzioni Tag del dispositivo Il contenuto dell'intestazio	ne è definito in parametro Tag del dispositivo (→ 🗎 191).	

. p ıg sp (- Testo libero Il contenuto dell'intestazione è definito in parametro **Testo dell'intestazione** (→ 🗎 317).

Testo dell'intestazione			
Navigazione		r.avanz. → Display → Testo intestaz.	
Prerequisito	Intestazione (→ 🗎 317)= Testo	libero	
Descrizione	Inserire il testo dell'intestazione d	lel display.	
Inserimento dell'utente	Stringa di caratteri composta da r	numeri, lettere e caratteri speciali (11)	
Impostazione di fabbrica	TG-Platform		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Intervallo visualizzazione		
Navigazione	\blacksquare □ Configurazione → Configur.avanz. → Display → Inter. visualiz.	
Descrizione	Impostare il tempo di visualizzazione dei valori misurati se il display alterna tra due v	valori.
Inserimento dell'utente	1 10 s	
Impostazione di fabbrica	5 s	
Endress+Hauser		317

A

Informazioni addizionali

Questo parametro è pertinente solo se il numero di valori di misura selezionati supera il numero di valori che possono essere indicati contemporaneamente nel formato di visualizzazione selezionato.

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Operatore

Smorzamento display

Navigazione	■ Configurazione → Configur.avanz. → Display → Smorzam. display			
Prerequisito	Il dispositivo deve essere dotato di un display locale.			
Descrizione	Impostare il tempo di reazione del display alle fluttuazioni del valore misurato.			
Inserimento dell'utente	0,0 999,9 s			
Impostazione di fabbrica	0,0 s			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura Operatore			
	Accesso in scrittura	Manutenzione		

Retroilluminazione			
Navigazione	□ Configurazione → Configura	.avanz. \rightarrow Display \rightarrow Retroilluminaz.	
Prerequisito	Il dispositivo deve essere dotato di un display locale.		
Descrizione	Attiva e disattiva la retroilluminazione del display locale.		
Selezione	DisattivaAttiva		
Impostazione di fabbrica	Attiva		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Operatore	

Contrasto del display	
Navigazione	
Prerequisito	Il dispositivo deve essere dotato di un display locale.

Descrizione	Adattare l'impostazione del contrasto del display locale alle condizioni ambiente (ad es. illuminazione o angolo di lettura)		
Inserimento dell'utente	2080%		
Impostazione di fabbrica	30 %		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Operatore	

Sottomenu "System units"

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow System units

Units preset				£
Navigazione				
Descrizione	Defines a set of units for length, pressure and temperature.			
Selezione	 mm, bar, °C m, bar, °C mm, PSI, °C ft, PSI, °F ft-in-16, PSI, °F ft-in-8, PSI, °F Valore utente 			
Impostazione di fabbrica	mm, bar, °C			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura		Operatore	
	Accesso in scrittura		Manutenzione	
	 Onita di misura tempe 	ratura (→		
Unità di misura della dista	inza			£
Navigazione	Image: Configurazione →	Configur	avanz. → System units → Unità mis.lungh.	
Descrizione	Select distance unit.			
Selezione	Unità SI • m • mm • cm	Uni • ft • ir • ft • ft	tà US -in-16 -in-8	
Impostazione di fabbrica	mm			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura		Operatore	
	Accesso in scrittura		Manutenzione (se Units preset (→ 🗎 191) = Valore utente)	

Unità di pressione æ Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow System units \rightarrow Unità pressione Navigazione 8 8 Selezione Unità SI Unità US Altre unità bar psi ■ inH2O ■ Pa inH2O (68°F) kPa ■ ftH2O (68°F) MPa mmH2O mbar a • mmHg Impostazione di fabbrica bar Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore Accesso in scrittura Manutenzione (se Units preset (> 🗎 191) = Valore utente)

Unità di misura temperatur	ra	<u> </u>	
Navigazione	B □ Configurazione → Configurazione	ur.avanz. \rightarrow System units \rightarrow Unità temp.	
Descrizione	Selezionare l'unità di temperatura.		
Selezione	Unità SI U ■ °C ■ ■ K ■	'nità US °F °R	
Impostazione di fabbrica	°C		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione (se Units preset (→ 	

Unità di densità				Â
Navigazione	🗟 😑 Configurazio	ne → Configur.avanz. → System	units → Unità di densità	
Descrizione	Selezionare l'unità d	li densità.		
Selezione	Unità SI g/cm ³ g/ml g/l kg/l kg/dm ³ kg/m ³	Unità US • lb/ft ³ • lb/gal (us) • lb/in ³ • STon/yd ³	Altre unità ● °API ● SGU	
Impostazione di fabbrica	kg/m³			

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione (se Units preset (→ 🗎 191) = Valore utente)

Sottomenu "Date / time"

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Date / time

Data/Ora			
Navigazione	□ Configurazione → Configur.avanz. → Date / time → Data/Ora		
Descrizione	Displays the device internal real time clock.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Imposta data			â	
Navigazione	□ Configurazione → Configur.avanz. → Date / time → Imposta data			
Descrizione	Controlla l'impostazione dell'orologio in tempo reale.			
Selezione	 Si prega di selezionare Annullare Avvia Confirm time 			
Impostazione di fabbrica	Si prega di selezionare			
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore		
	Accesso in scrittura	Manutenzione		
	 Significato delle opzioni Si prega di selezionare Invita l'utente a selezion Annullare Annulla la data e l'ora ir Avvia Avvia l'impostazione del Confirm time Imposta l'orologio in ten 	are un'azione. nserite. l'orologio in tempo reale. npo reale con la data e l'ora inserite.		

Anno			
Navigazione		Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Date / time \rightarrow Anno	
Prerequisito	Imposta data (→ 🗎 323)= Avvia		

Descrizione	Inserire l'anno attuale.	
Inserimento dell'utente	2016 2079	
Impostazione di fabbrica	2016	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Mese				Â
Navigazione		Configurazione → Configu	r.avanz. → Date / time → Mese	
Prerequisito	Imp	Imposta data (→ 🗎 323)= Avvia		
Descrizione	Inse	Inserire il mese attuale.		
Inserimento dell'utente	1	12		
Impostazione di fabbrica	1			
Informazioni addizionali	Acce	esso in lettura	Operatore	

Manutenzione

Accesso in scrittura

Giorno				Â
Navigazione		Configurazione \rightarrow	Configur.avanz. → Date / time → Giorno	
Prerequisito	Imp	Imposta data (→ 🗎 323)= Avvia		
Descrizione	Inse	Inserire il giorno attuale.		
Inserimento dell'utente	1	31		
Impostazione di fabbrica	1			
Informazioni addizionali	Acce	esso in lettura	Operatore	
	Acce	esso in scrittura	Manutenzione	

Ora			Ê
Navigazione		Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Date / time \rightarrow Ora	
Prerequisito	Imposta data (→ 🗎 323)= Avvia		
Descrizione	Inserire l'ora attuale.		
--------------------------	-------------------------	--------------	
Inserimento dell'utente	023		
Impostazione di fabbrica	0		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Minuti			£
Navigazione	$\Box Configurazione \rightarrow Config$	ur.avanz. → Date / time → Minuti	
Prerequisito	Imposta data (→ 🗎 323)= Avvia		
Descrizione	Inserire il minuto attuale.		
Inserimento dell'utente	0 59		
Impostazione di fabbrica	0		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Procedura guidata "Conferma SIL"

- Procedura guidata Conferma SIL è disponibile solo per i dispositivi con approvazione SIL o WHG (posizione 590: "Approvazione addizionale", opzione LA: "SIL" o LC: "Prevenzione troppo pieno WHG") e che attualmente non si trovano in stato di blocco SIL o WHG.
 - Procedura guidata **Conferma SIL** serve per bloccare il dispositivo secondo SIL o WHG. Per i dettagli, consultare il "Manuale di sicurezza funzionale" del relativo dispositivo, che descrive la procedura di blocco e i relativi parametri.

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Conferma SIL

Procedura guidata "Disattivazione SIL/WHG"

- Procedura guidata Disattivazione SIL/WHG è disponibile solo per i dispositivi con approvazione SIL o WHG (posizione 590: "Approvazione addizionale", opzione LA: "SIL" o LC: "Prevenzione troppo pieno WHG") e che attualmente si trovano in stato di blocco SIL o WHG.
 - Procedura guidata **Disattivazione SIL/WHG** serve per annullare il blocco del dispositivo secondo SIL o WHG. Per i dettagli, consultare il "Manuale di sicurezza funzionale" del relativo dispositivo, che descrive la procedura di blocco e i relativi parametri.

Navigazione \square Configurazione \rightarrow Configur.avanz. \rightarrow Disatti. SIL/WHG

Sottomenu "Amministrazione"

Navigazione

Definire codice di accesso				Â
Navigazione		Configurazione → Configur	avanz. → Amministrazione → Def.codice acces	
Descrizione	Defin	Definire il codice di sblocco per l'accesso di scrittura ai parametri.		
Inserimento dell'utente	0 9	0 9999		
Impostazione di fabbrica	0			
Informazioni addizionali	Acces	so in lettura	Operatore	
	Acces	so in scrittura	Manutenzione	
		Se non si modifica l'impostaz parametri non sono protetti possono essere sempre modi Manutenzione.	ione di fabbrica o si definisce O come codice di accesso, da scrittura e i dati di configurazione del dispositivo ficati. L'utente ha effettuato l'accesso con il ruolo	i
	i I	.a protezione da scrittura ha 🗈 in questo documento.	effetto su tutti i parametri contrassegnati con il simbol	lo
	i I s	Definito il codice di accesso, i solo se si inserisce il codice d $\rightarrow \cong 206$).	parametri protetti da scrittura possono essere modifica i accesso nel parametro Inserire codice di accesso	ati

Reset del dispositivo		
Navigazione	■ Configurazione → Configur.avanz. → Amministrazione → Reset disp.	
Descrizione	Reset della configurazione dello strumento – sia totale che parziale – a condizioni	definite
Selezione	 Annullo/a Reset alle impostazioni di fabbrica Riavvio dispositivo 	
Impostazione di fabbrica	Annullo/a	

Informazioni addizionali

Significato delle opzioni

- Annullo/a
 - Nessuna azione
- Reset alle impostazioni di fabbrica Tutti parametri vengono riportati alle impostazioni di fabbrica specifiche associate al codice d'ordine.
- Riavvio dispositivo

Durante il riavvio tutti i parametri salvati nella memoria volatile (RAM) vengono riportati alle impostazioni di fabbrica (ad es. i dati del valore di misura). La configurazione del dispositivo rimane invariata.

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

15.4 Menu "Diagnostica"

Navigazione

🗐 🗐 Diagnostica

 Diagnostica attuale

 Navigazione
 Diagnostica → Diagnos. attuale

 Descrizione
 Visualizzare il messaggio di diagnostica attuale. Se sono attivi più messaggi di diagnostica, viene visualizzato quello con la più alta priorità.

 Informazioni addizionali
 Accesso in lettura
 Operatore

 Accesso in scrittura

La visualizzazione comprende:

- Simbolo del comportamento associato all'evento
- Codice del comportamento diagnostico
- Ora di funzionamento al momento dell'evento
- Testo dell'evento

Se sono presenti più messaggi attivi contemporaneamente, viene visualizzato quello con la priorità più alta.

Informazioni sulla causa del messaggio e le relative soluzioni sono visualizzabili mediante il simbolo () sul display.

Timestamp		
Navigazione	Image: Barbar Diagnostica → Timestamp	
Descrizione	Visualizza il timestamp per il mes	saggio diagnostico attualmente attivo.
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Precedenti diagnostiche		
Navigazione		nost.
Descrizione	Visualizza il messaggio diagnostico relativo all'ultimo evento diagnostico terminato.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

La visualizzazione comprende:

- Simbolo del comportamento associato all'evento
- Codice del comportamento diagnostico
- Ora di funzionamento al momento dell'evento
- Testo dell'evento

Se sono presenti più messaggi attivi contemporaneamente, viene visualizzato quello con la priorità più alta.

Informazioni sulla causa del messaggio e le relative soluzioni sono visualizzabili mediante il simbolo () sul display.

Timestamp		
Navigazione	Image: Barborn Bar	
Descrizione	Visualizza il marcatore temporale per il messaggio diagnostico generato relativamente all'ultimo evento diagnostico terminato.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Tempo di funzionamento dal restart

Descrizione Visualizza il tempo in cui il dispositivo è stato in funzione dall'ultimo riavvio del dispositivo.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Tempo di funzionamento Navigazione Diagnostica → Tempo funzionam. Descrizione Indica da quanto tempo il dispositivo è in funzione. Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore Accesso in scrittura

Data/Ora		
Navigazione	B □ Diagnostica → Data/Ora	
Descrizione	Displays the device internal real time clock.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

15.4.1 Sottomenu "Elenco di diagnostica"

Navigazione \square Diagnostica \rightarrow ElencoDiagnostic

Diagnostica 1 5	
Navigazione	Image: Barbon Barb
Descrizione	Visualizza il messaggio di diagnostica attualmente attivo con la priorità più alta.
Informazioni addizionali	La visualizzazione comprende: • Simbolo del comportamento associato all'evento • Codice del comportamento diagnostico • Ora di funzionamento al momento dell'evento • Testo dell'evento

Timestamp 1 5	
Navigazione	■ Diagnostica → ElencoDiagnostic → Timestamp 1 5
Descrizione	Timestamp del messaggio di diagnostica.

15.4.2 Sottomenu "Informazioni sul dispositivo"

Navigazione $\ \ \square \ \ \square$ Diagnostica \rightarrow Info dispos.

Tag del dispositivo		
Navigazione		→ Tag dispositivo
Descrizione	Visualizza il tag del dispositivo.	
Interfaccia utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali	
Impostazione di fabbrica	- none -	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Numero di serie		
Navigazione	Interpretation □ □ Diagnostica → Info dispos.	→ Numero di serie
Descrizione	Il Serial Number è un codice univoco alfa-numerico che identifica il dispositivo. E' stampato sull'etichetta. In combinazione con l'applicazione Operations di E+H permette di accedere a tuuta la documentazione associata al dispositivo.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Versione Firmware		
Navigazione	Interpretion □ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■	→ Versione Firmwar
Descrizione	Visualizza la versione firmware memorizzata del misuratore.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Firmware CRC		
Navigazione	Info dispos. ■ Diagnostica → Info dispos.	\rightarrow Firmware CRC
Descrizione	Result of the cyclic redundancy check of the firmware.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Weight and measures configuration CRC

Navigazione	Diagnostica \rightarrow Info dispos.	→ W&M config CRC
Descrizione	Result of the cyclic redundancy check of the weights and measure relevant parameters.	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Root del dispositivo

NavigazioneImage: Diagnostica \rightarrow Info dispos. \rightarrow Root dispositivo

DescrizioneUtilizzare questa funzione per visualizzare il nome del dispositivo. Può anche essere
trovato sulla targhetta.

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Codice d'ordine		٦
Navigazione	B □ Diagnostica → Info dispos	\rightarrow Cod. d'ordine
Descrizione	Mostra il codice d'ordine del disp	ositivo.
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Assistenza

Codice d'ordine esteso 1 3	3	(8
Navigazione		→ Cod.ord.esteso 1	
Descrizione	Serve per visualizzare le tre parti del codice d'ordine esteso.		
Interfaccia utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Assistenza	

Il codice d'ordine esteso indica l'opzione selezionata di tutte le posizioni d'ordine e, di conseguenza, identifica il dispositivo in modo univoco.

æ

15.4.3 Sottomenu "Simulazione"

Accesso in lettura	Manutenzione
	l

Navigazione

□ □ Diagnostica → Simulazione

Simulazione allarme del dispositivo

Navigazione	B □ Diagnostica → Simulazione	\rightarrow Simul.allar.disp
Descrizione	Commutare l'allarme dello strumento ON e OFF.	
Selezione	Disattivo/aAttivo/a	
Impostazione di fabbrica	Disattivo/a	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Simulazione evento diagnostica A Diagnostica \rightarrow Simulazione \rightarrow Simul.even.diagn Navigazione 8 2 Descrizione Selezione un evento della diagnostica per simulare questo evento. Selezione Eventi diagnostici del dispositivo Impostazione di fabbrica Disattivo/a Informazioni addizionali Accesso in lettura Operatore Accesso in scrittura Manutenzione

Per terminare la simulazione, selezionare **Disattivo/a**.

Simulazione distanza	su	Â
Navigazione		
Descrizione	Switches the distance simulation on or off.	
Selezione	Disattivo/aAttivo/a	

Impostazione di fabbrica Disattivo/a

Informazioni addizionali

Accesso in lettura	Operatore
Accesso in scrittura	Manutenzione

Distanza simulata		
Navigazione	Image: Barbon Barbo	$e \rightarrow$ Dist. simulata
Prerequisito	Simulazione distanza su (Ə 🗎	336)= Attivo/a
Descrizione	Defines the distance value to be s	imulated.
Inserimento dell'utente	Numero a virgola mobile con segno	
Impostazione di fabbrica	0 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Simulazione corrente uscita	Simulazione corrente uscita N		
Navigazione	B □ Diagnostica → Simulazione	e → Sim.corr.usc. N	
Prerequisito	 Il dispositivo è dotato di un modulo I/O analogico. Modalità operativa (→ ^B 222) = 420mA output o HART slave +420mA output 		
Descrizione	Switches the simulation of the current on or off.		
Selezione	Disattivo/aAttivo/a		
Impostazione di fabbrica	Disattivo/a		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Valore di simulazione		Â
Navigazione	□ □ Diagnostica → Simulazione → Valore simulaz.	
Prerequisito	Simulazione corrente uscita (→ 🗎 337)= Attivo/a	
Descrizione	Defines the current to be simulated.	

Inserimento dell'utente	3,4 23 mA	
Impostazione di fabbrica	Corrente all'avvio della simulazior	16.
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

15.4.4 Sottomenu "Controllo del dispositivo"

Navigazione \square Diagnostica \rightarrow Control.disposit

Result drum check			
Navigazione	Belling Diagnostica → Control.disposit → Result drum chk		
Descrizione	Gives feedback on the latest status of the commissioning check.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	

Procedura guidata "Commissioning check"

Navigazione \square Diagnostica \rightarrow Control.disposit \rightarrow Commission check

Commissioning check			
Navigazione	B □ Diagnostica → Cor	ntrol.disposit \rightarrow Commission check \rightarrow Commission check	
Descrizione	This sequence supports checking of the hardware on sensor side and correct installation of the sensor.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
Navigazione Descrizione	Image: Diagnostica \rightarrow Control.disposit \rightarrow Commission check \rightarrow Result drum chkGives feedback on the latest status of the commissioning check.		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	-	
Step X / 11			
Navigazione	B □ Diagnostica → Cor	ntrol.disposit \rightarrow Commission check \rightarrow Step X / 11	
Descrizione	Indica quale fase del con	trollo della messa in servizio è attualmente in corso.	

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

15.4.5 Sottomenu "LRC 1 ... 2"

Configurazione della funzione di controllo di riferimento del livello (LRC) \rightarrow 🗎 115

Navigazione \square Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC 1 ... 2

LRC Mode			
Navigazione	$ \blacksquare \Box Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC $	1 2 → LRC Mode	
Descrizione	Activates or deactivates one of tl	1e level reference check (LRC) modes.	
Selezione	 Disattivo/a Compare with level device Compare with level switch Measure reference point * 		
Impostazione di fabbrica	Disattivo/a		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	
Informazioni addizionali	L'opzione Measure reference poi	nt non è disponibile per NMS8x.	
Allowed difference			
Navigazione	Image Diagnostica → LRC → LRC	1 2 → Allowed diff.	
Descrizione	Defines the allowed difference b	Defines the allowed difference between the tank level and the reference.	
Inserimento dell'utente	1 1000 mm		
Impostazione di fabbrica	10 mm		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	

Manutenzione

Accesso in scrittura

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Check fail threshold			A
Navigazione	■ Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC 2	L 2 → Fail threshold	
Descrizione	Defines how many minutes the comparison has to fail before the check is failed. Note: Only for mode "Compare with level device".		
Inserimento dell'utente	160		
Impostazione di fabbrica	3		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Reference level source		Â
Navigazione	Image Diagnostica → LRC → LRC	1 2 → Reference source
Descrizione	Defines the source for the referen	nce level. Note: Only for mode "Compare with level device".
Selezione Impostazione di fabbrica	 No input value HART device 1 level* HART device 2 level* HART device 3 level* HART device 4 level* HART device 5 level* HART device 6 level* HART device 7 level* HART device 8 level* HART device 9 level* HART device 10 level* HART device 11 level* HART device 13 level* HART device 14 level* HART device 15 level* 	
F		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

^{*} La visibilità dipende dalle opzioni ordinate o dalla configurazione dello strumento

Reference switch source			
Navigazione	Image Diagnostica → LRC → LRC 1 2 → Reference source		
Descrizione	Defines the source for the reference switch. Note: Only for mode "Compare with level switch".		
Selezione	 Nessuno/a Digital A1-2 Digital A3-4 Digital B1-2 Digital B3-4 Digital C1-2 Digital C3-4 Digital D1-2 Digital D3-4 		
Impostazione di fabbrica	Nessuno/a		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Reference switch mode			æ
Navigazione	$\square \square Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC$	$L \dots 2 \rightarrow \text{Ref. switch mode}$	
Descrizione	Defines the switch direction for which the reference check is executed. Note: Only for mode "Compare with level switch".		
Selezione	Active -> InactiveInactive -> Active		
Impostazione di fabbrica	Active -> Inactive		
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore	
	Accesso in scrittura	Manutenzione	

Reference level	
Navigazione	□ □ Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC 1 2 \rightarrow Reference level
Descrizione	Shows the current reference level. Note: Only for mode "Compare with level device".
Interfaccia utente	Numero a virgola mobile con segno
Impostazione di fabbrica	0 mm

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Reference switch level		٦
Navigazione	$\square \square Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC$	1 2 → Reference level
Descrizione	Defines the position of the reference switch as level. Note: Only for mode "Compare with level switch".	
Inserimento dell'utente	0 10 000,00 mm	
Impostazione di fabbrica	0 mm	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Manutenzione

Reference switch state		
Navigazione	$ \blacksquare \Box Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC $	1 2 → Ref.switch state
Descrizione	Shows the current state of the reference switch (e.g. "active"). Note: Only for mode "Compare with level switch".	
Interfaccia utente	 Sconosciuto Inattivo Attivo Errore 	
Impostazione di fabbrica	Sconosciuto	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	-

Check level	
Navigazione	■ Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC 1 2 \rightarrow Check level
Descrizione	Shows the tank level at which the reference check has been executed.
Interfaccia utente	Numero a virgola mobile con segno
Impostazione di fabbrica	0 mm

Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Sviluppo

Check status		
Navigazione	Image Diagnostica → LRC → LRC 1 2 → Check status	
Descrizione	Shows the status of the reference check execution (e.g. "passed").	
Interfaccia utente	 not executed Superato OK Non riuscito Not possible 	
Impostazione di fabbrica	not executed	
Informazioni addizionali	Accesso in lettura	Operatore
	Accesso in scrittura	Sviluppo

Check timestamp		
Navigazione	$\square \square Diagnostica \rightarrow LRC \rightarrow LRC$	1 2 → Check timestamp
Descrizione	Shows the timestamp at which the reference check has been executed.	
Interfaccia utente	Stringa di caratteri composta da numeri, lettere e caratteri speciali	
Impostazione di fabbrica		
Informazioni addizionali	Aggesse in letture	Operatore
		Operatore
	Accesso in scrittura	-

Proservo NMS83

Indice analitico

Simboli

#blank# (Parametro) 211,	212
09	
0 % value (Parametro)	254
100 % value (Parametro)	254
٨	
A access of money operative	61
	. 01
Accessori	150
Specifici per la somunicazione	159
Air density (Deremetre)	122
Air density (Parametro)	2/0
Air temperature (Parametro)	208
Air temperature source (Parametro)	207
Alarm (Sottomenu)	292
Alarm 1 input source (Parametro)	248
Alarm 2 input source (Parametro)	248
Alarm hysteresis (Parametro)	300
Alarm mode (Parametro)	293
Alarm value (Parametro)	296
Alarm value source (Parametro)	295
Allarmi (valutazione delle soglie)	119
Allowed difference (Parametro)	341
Altezza serbatoio	. 89
Ambient pressure (Parametro)	276
Amministrazione (Sottomenu)	327
Analog I/O (Sottomenu)	222
Analog input 0% value (Parametro)	228
Analog input 100% value (Parametro)	228
Analog input source (Parametro)	224
Analog IP (Sottomenu)	216
Anno (Parametro)	323
Any error (Parametro)	299
Applicazione	8
Rischio residuo	8
Applicazione (Sottomenu)	262
Applicazione per misura nei serbatoi	101
Arresto alto e basso	. 90
Assegna PV (Parametro)	253
Assegna QV (Parametro)	258
Assegna SV (Parametro)	256
Assegna TV (Parametro)	257

В

Balance flag (Parametro)	175
Baudrate (Parametro)	249
Blocco tastiera	. 69
Bottom level (Parametro)	180
Bottom level timestamp (Parametro)	180

С

Calcolo del serbatoio

Correzione	della dilatazione termica delle pareti	
del serbato	io (CTSh)	115
Deformazio	one idrostatica del serbatoio (HyTD)	114
Misura di li	vello diretta	112

Sistema per la misura ibrida nei serbatoi (HTMS)	113
Calibration status (Parametro) 201, 203,	205
Calibration temperature (Parametro)	285
Calibrazione (Sottomenu)	198
Calibrazione sensore (Parametro)	200
Calibrazione sensore (Procedura guidata)	200
Camera di manutenzione	155
Cariche elettrostatiche	. 28
Check Iall Ulreshold (Parametro)	244
Check status (Parametro)	344
Check timestamp (Parametro)	345
Clear alarm (Parametro)	299
Codice d'ordine (Parametro)	334
Codice d'ordine esteso 1 (Parametro)	335
Codice data HART (Parametro)	261
Codice di accesso	. 70
Comandi di misura	131
Comando di misura	. 63
Commissioning check (Parametro)	340
Commissioning check (Procedura guidata)	340
Communication interface protocol (Parametro)	241
Communication interface protocol variant	0 / 5
(Parametro)	245
Communication status (Parametro)	210
Company filode (Parametro)	247 160
Computerità di Sistema	2/1
Concetto di rinarazione	152
Condizione di blocco (Parametro)	206
Condizione di processo	95
Condizione di processo (Parametro)	193
Conferma SIL (Procedura quidata)	326
Configurazione (Menu)	191
Configurazione (Sottomenu) 242, 245, 249,	252
Configurazione avanzata (Sottomenu)	206
Connessione tra FieldCare e il dispositivo	. 74
Contact type (Parametro)	234
Contrasto del display (Parametro)	318
Controllo del dispositivo (Sottomenu)	339
Controllo per la messa in servizio	. 8/
Corrente fissata (Parametro)	224
(TSh (Sottomenu)	204 28/
(TSh correction value (Parametro)	204
CTSh mode (Parametro)	284
	1
D	

D

Damping factor (Parametro)	, 230, 300
Data/Ora (Parametro)	323, 331
Date / time (Sottomenu)	323
DD	76
Definire codice di accesso (Parametro)	327
Definizione del tipo di valore misurato	103
Deformation factor (Parametro)	280
Densità (Sottomenu)	183,270

Densità acqua (Parametro)	292
Densità dell'applicazione	. 88
Density measurement mode (Parametro)	311
Density value (Parametro)	290
Descrittore HART (Parametro)	260
Descrizioni del dispositivo	. 76
Diagnostica	136
Simboli	138
Diagnostica (Menu)	329
Diagnostica 1 5 (Parametro)	332
Diagnostica attuale (Parametro)	329
Digital input mapping (Sottomenu)	237
Digital input source (Parametro)	233
Digital input source 1 (Parametro)	237
Digital input source 2 (Parametro)	237
Digital Xx-x (Sottomenu)	232
Dimensioni del dislocatore	. 18
Dip Freeze (Parametro)	177
Disattivazione SIL/WHG (Procedura guidata)	326
Discrete 1 selector (Parametro)	250
Dislocatore	. 80
Dislocatore consigliato	. 19
Displacer (Sottomenu)	305
Displacer balance volume (Parametro)	306
Displacer diameter (Parametro)	305
Displacer height (Parametro)	306
Displacer position (Parametro)	181
Displacer type (Parametro)	305
Displacer volume (Parametro)	306
Displacer weight (Parametro)	305
Display	. 61
Display (Sottomenu)	313
Display locale	
ved In condizione di allarme	
ved Messaggio di diagnostica	
Distanza (Parametro)	198
Distanza di sicurezza (Parametro)	291
Distanza simulata (Parametro)	337
Documento	
Funzione	5
Drum calibration (Parametro)	204
Drum calibration (Procedura guidata)	204
Drum circumference (Parametro)	308
Drum table point (Parametro)	204
_	

E

Editor di testo	68
Editor numerico	67
Element position (Sottomenu)	183
Element position 1 24 (Parametro)	183
Element temperature (Sottomenu)	182
Element temperature 1 24 (Parametro)	182
Elementi operativi	61
Messaggio di diagnostica	139
Elenco di diagnostica	150
Elenco di diagnostica (Sottomenu)	332
Empty (Parametro)	262
Error event type (Parametro)	229
Error value (Parametro)	294

Errori	136
Errori specifici	136
Eventi diagnostici	138
Evento di diagnostica	139
Expected SIL/WHG chain (Parametro) 231,	236

F

Firmware CRC (Parametro) 334
Flangia
Float swap mode (Parametro)
Forget device (Parametro) 215
Forget device (Procedura guidata) 215
Formato del display (Parametro) 313
Formato del numero (Parametro) 316
Funzionamento (Menu) 174
Funzione del documento
Funzioni del dispositivo

G

Gauge command (Parametro)
Gauge command 0 (Parametro) 238
Gauge command 1 (Parametro)
Gauge command 2 (Parametro) 239
Gauge command 3 (Parametro) 240
Gauge current (Parametro)
Gauge status (Parametro) 175
Giorno (Parametro)
GP 1 name (Parametro) 189
GP Value 1 (Parametro) 189
GP Value 2 (Parametro) 189
GP Value 3 (Parametro) 189
GP Value 4 (Parametro) 190
GP values (Sottomenu) 189

Η

H alarm (Parametro)
HART Device(s) (Sottomenu)
HART devices (Sottomenu)
HART output (Sottomenu)
HH alarm (Parametro)
HH alarm value (Parametro)
HH+H alarm (Parametro)
High stop level (Parametro)
HTMS (Sottomenu) 289
HTMS mode (Parametro) 289
HyTD (Sottomenu) 279
HyTD correction value (Parametro)
HyTD mode (Parametro) 279

I

-	
ID del dispositivo (Parametro)	ŧ3
ID del software (Parametro)	50
Immagazzinamento	4
Immersion depth (Parametro))7
Imposta data (Parametro) 32	3
Impostazioni avanzate	5
Impostazioni iniziali	'8
Informazioni (Sottomenu) 26	0

Informa	zioni	diad	nostiche
		~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	

FieldCare		141
Informazioni sul dispositivo (Sottomenu)		333
Informazioni sul rimedio		142
Ingressi 4-20 mA		106
Ingressi digitali		110
Ingressi HART		102
Input value (Parametro)	226.	234
Input value % (Parametro)		227
Input value in mA (Parametro)		229
Input value percent (Parametro)		230
Input/output (Sottomenu)		208
Inserire codice di accesso (Parametro)		206
Installazione		200
Allineamento dei dispositivi NMS8x		. 27
Guida alla selezione del dislocatore	•••	. <i>,</i> 17
Installazione tinica dei serbatoi		16
Montaggio con tubo di calma		. 10
Montaggio con tubo di cuina		21
Roquisiti	••••	. 20
Installazione attraverso la finestra di taratura	• • • •	3/1
Installazione con dislocatoro fornito soparatamo	···· nto	. 27
Installazione con uisiocatore fornito separatame	ne.	. גר גר
Interfaceia operatoro	• • •	. 49 50
		. )9 155
Internuttore di protozione conitture	• • •	100
		. /1
Interruttore DIP		
ved Interruttore di protezione scrittura		217
Intervalio visualizzazione (Parametro)	• • •	317
Intestazione (Parametro)		31/
Isteresi (Parametro)	• • •	291
Istruzioni di sicurezza		-
Base	• • • •	. 8
Istruzioni di sicurezza (XA)		. 7
т		
L		200
L alarm (Parametro)	• • •	290
L alarm value (Parametro)	••••	297
Language (Parametro)	• • • •	313
Level mapping (Parametro)	105	246
Level source (Parametro)	195,	262
Line impedance (Parametro)	•••	24/
Linear expansion coefficient (Parametro)		285
Lingua del display		. 78
Liquid temp source (Parametro)	196,	266
Liquid temperature (Parametro)	182,	267
Livello (Sottomenu)	177,	262
LL alarm (Parametro)	• • •	298
LL alarm value (Parametro)		297
LL+L alarm (Parametro)		299
Low stop level (Parametro)	196,	302
Lower density (Parametro)		192
Lower density offset (Parametro)		309
Lower density timestamp (Parametro)		185
Lower interface level (Parametro)		179
Lower interface level timestamp (Parametro)		180
LRC 1 2 (Sottomenu)		341
LRC Mode (Parametro)		341

Μ	

111	
Make drum table (Parametro)	204
Make low table (Parametro)	205
Manual air temperature (Parametro)	267
Manual density (Parametro)	290
Manual liquid temperature (Parametro)	266
Manual profile level (Parametro)	311
Manual vapor temperature (Parametro)	268
Manual water level (Parametro)	264
Manutenzione	151
Maximum probe temperature (Parametro)	220
Measured level (Parametro)	181
Measured lower density (Parametro)	185
Measured middle density (Parametro)	185
Measured upper density (Parametro)	184
Menu	
Configurazione	191
Diagnostica	329
Funzionamento	174
Menu operativo	
Interfaccia service e FieldCare	. 73
Tankvision Tank Scanner NXA820 e FieldCare	73
Mese (Parametro)	324
Messa in servizio	. 77
Messaggi	143
Messaggi di diagnostica	143
Messaggio diagnostico	138
Messaggio HART (Parametro)	261
Middle density (Parametro)	192
Middle density offset (Parametro)	309
Middle Density Timestamp (Parametro)	185
Minimum level (Parametro)	290
Minimum probe temperature (Parametro)	219
Minuti (Parametro)	325
Misura del profilo del serbatojo	. 98
Misura del profilo di interfase	99
Misura del profilo manuale	100
Misura della densità puntuale	96
Misura di densità	95
Misura di densità del profilo	97
Misura di livello e di interfase	88
Modalità di quasto (Parametro)	225
Modalità operativa (Parametro) 210, 216, 222.	232
Modulo I/O analogico	102
Montaggio del dispositivo	29
Motor status (Parametro)	199
Move displacer (Parametro)	199
Move displacer (Procedura guidata)	198
Move distance (Parametro)	198

#### Ν

N. di preamboli (Parametro)	252
Net weight (Parametro)	175
NMT element values (Sottomenu)	182
Number of devices (Parametro)	208
Numero di serie (Parametro)	333

#### 0

Observed density (Parametro	)	183,270
-----------------------------	---	---------

Observed density source (Parametro)	270
Observed density temperature (Parametro)	183
Offset calibration (Parametro)	201
Offset standby distance (Parametro)	176
Offset weight (Parametro)	200
One-time command status (Parametro)	177
Ora (Parametro)	324
Orologio in tempo reale	. 78
Output density (Parametro)	212
Output level (Parametro)	214
Output out of range (Parametro)	301
Output pressure (Parametro)	212
Output simulation (Parametro)	234
Output temperature (Parametro)	213
Output vapor temperature (Parametro)	213
Overtension weight (Parametro)	302

#### Ρ

1		
P1 (bottom) (Parametro)	187,	272
P1 (bottom) manual pressure (Parametro)		272
P1 (bottom) source (Parametro)		272
P1 absolute / gauge (Parametro)		273
P1 offset (Parametro)		273
P1 position (Parametro)		273
P3 (top) (Parametro)	188,	274
P3 (top) manual pressure (Parametro)		274
P3 (top) source (Parametro)		274
P3 absolute / gauge (Parametro)		275
P3 offset (Parametro)		275
P3 position (Parametro)		275
Parametri		. 80
Parità (Parametro)		242
Percentuale del campo (Parametro)		255
Polling address (Parametro)		209
Posizione decimali 1 (Parametro)		315
Post gauge command (Parametro)		304
Pozzetto di calma (Parametro)		285
Precedenti diagnostiche (Parametro)		329
Pressione (Sottomenu)	187.	272
Pressione minima (Parametro)	,	291
Probe position (Parametro)		220
Procedura quidata		220
Calibrazione sensore		200
Commissioning check		340
Conferma SII.		326
Disattivazione SIL/WHG		326
Drum calibration		2.04
Forget device		215
Move displacer		198
Reference calibration		202
Process value (Parametro)	218	229
Process variable (Parametro)	218	228
Prodotti misurati	210,	8
Profile average density (Parametro)		186
Profile density (Sottomenu)	187	311
Profile density (0 49 (Parametro)	107,	187
Profile density interval (Parametro)		312
Profile density offset (Parametro)		312
Profile density offset distance (Parametro)		312
i ionic achiery onsectaister (i aranieuto)		

Profile density timestamp (Parametro)	
Profile point (Parametro)	
Progress (Parametro) 202	
Protezione delle impostazioni	
Protezione scrittura	
Mediante interruttore di protezione scrittura 71	
Protezione scrittura hardware	
Pulizia	
Pulizia delle parti esterne	
Pulizia delle parti esterne	
PV mA selector (Parametro)	
PV source (Parametro) 253	

Profile density position 0 ... 49 (Parametro) ..... 187

#### Q

Quarta variabile (Param	etro)	259
-------------------------	-------	-----

#### R

Range di corrente (Parametro)	223
Readback value (Parametro)	235
Reference calibration (Parametro)	202
Reference calibration (Procedura quidata)	202
Reference level (Parametro)	343
Reference level source (Parametro)	342
Reference position (Parametro)	202
Reference switch level (Parametro)	344
Reference switch mode (Parametro)	343
Reference switch source (Parametro)	343
Reference switch state (Parametro)	344
Requisiti per il personale	8
Reset del dispositivo (Parametro)	327
Restituzione	153
Result drum check (Parametro)	340
Retroilluminazione (Parametro)	318
Rimedi	
Chiusura	140
Richiamo	140
Risoluzione dei problemi	136
Ritaratura	151
Root del dispositivo (Parametro) 209,	334
RTD	108
RTD connection type (Parametro)	217
RTD type (Parametro)	216
Ruoli utente	70
Ruolo utente (Parametro)	206

#### S

Safety settings (Sottomenu)	01
Schema elettrico	73
Schermata di navigazione	65
Schermata procedure guidate	66
Schermata standard	
Visualizzazione del valore misurato	62
Scollegamento dei dispositivi HART 10	03
Segnali di stato	41
Sensor config (Sottomenu)	04
Separatore (Parametro)	16
Serbatoio aperto con liquido	91
Serbatoio aperto senza liquido	92

Serbatoio chiuso	93
Serbatoio chiuso senza piastra di riferimento	94
Servizi Endress+Hauser	
Manutenzione	151
Riparazione	153
Set high weight (Parametro)	204
Set level (Parametro)	195 263
Set low weight (Parametro)	205
Sicurezza del prodotto	9
Sicurezza operativa	9
Sicurezza sul lavoro	9
Significato dei tasti	64 66
Simboli dello stato di blocco	64
Simboli di navigazione	
Simboli di navigazione della procedura guidata	66
Simboli di stato del valore misurato	64
Simboli di stato della misura	63
Simulazione	125
Simulazione (Sottomenu)	336
Simulazione allarme del dispositivo (Parametro)	336
Simulazione corrente uscita N (Parametro)	337
Simulazione distanza su (Parametro)	336
Simulazione evento diagnostica (Parametro)	336
Slave HART + uscita 4-20 mA	121
Slot B o C	102
Slow hoist zone (Parametro)	302
Smaltimento	153
Smorzamento display (Parametro)	318
Sostituzione del dispositivo	152
Sostituzione di un dispositivo	152
Sostituzione di un dispositivo	152
Sostituzione di un dispositivo Sottomenu Alarm	152 292
Sostituzione di un dispositivo Sottomenu Alarm	152 292 327
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222
Sostituzione di un dispositivo Sottomenu Alarm	152 292 327 222 216
Sostituzione di un dispositivo Sottomenu Alarm	152 292 327 222 216 262
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222 216 262 198
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222 216 262 198 241
Sostituzione di un dispositivo Sottomenu Alarm	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252
Sostituzione di un dispositivo Sottomenu Alarm	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252 206
Sostituzione di un dispositivo Sottomenu Alarm	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252 206 339
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252 206 339 284
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252 206 339 284 323
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252 206 339 284 323 183, 270
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252 206 339 284 323 183, 270 237
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252 206 339 284 323 183, 270 237 232
Sostituzione di un dispositivo	152 292 327 222 216 262 198 241 249, 252 206 339 284 323 183, 270 237 232 305
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          339          284          323         183, 270       237          232          305
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          339          284          323         183, 270       237          237          305          313          183
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          339          284          237          237          305          313          183
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          339          284          237          237          305          313          183          182          332
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          284          323         183, 270       237          237          237          237          305          313          183          322          332          182          332          189
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          339          284          237          237          237          237          305          313          183          182          332          189          209
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          230          284          237          237          237          237          305          313          183          182          332          189          209          208
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          309          284          323         183, 270       237          237          305          305          313          182          332          189          209          208          252
Sostituzione di un dispositivoSottomenuAlarmAmministrazioneAnalog I/OAnalog IPApplicazioneCalibrazioneComunicazioneConfigurazione avanzataControllo del dispositivoCTShDate / timeDigital input mappingDigital Xx-xDisplacerDisplacerDisplayElement temperatureElenco di diagnosticaGP valuesHART devicesHART outputHTMSHTMS	152          292          222          216          262          262          241         249, 252       206          241         249, 252           284          323         183, 270           237          237          305          313          183          183          322          305          313          182          209          208          252          289
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          241         249, 252       206          323         183, 270       237          237          237          237          305          313          183          182          332          183          209          208          252          289          279
Sostituzione di un dispositivo	152          292          222          216          262          198          241         249, 252       206          241         249, 252       206          323         183, 270       237          237          237          237          305          313          182          332          332          189          209          252          289          279          260

Proservo	NMS83

Input/output		208
Livello	177,	262
LRC 1 2		341
NMT element values		182
Pressione	187,	272
Profile density	187,	311
Safety settings		301
Sensor config		304
Simulazione		336
Spot density		309
System units		320
Tank calculation		277
Tank configuration		262
Temperatura	181,	266
V1 input selector		248
Wiredrum		308
WM550 input selector		250
Span calibration (Parametro)		201
Span weight (Parametro)		200
Spostamento del dislocatore		81
Spot density (Sottomenu)		309
Standby level (Parametro)		175
Starting level (Parametro)		279
Stato del livello misurato		
Simboli		138
Spiegazione		138
Stato segnale (Parametro)		210
Step X / 11 (Parametro)		340
Submersion depth (Parametro)		310
System polling address (Parametro)		252
System units (Sottomenu)		320

#### Т

Tag breve HART (Parametro)
Tag del dispositivo (Parametro) 191, 209, 260, 333
Tamburo del filo 80
Tank calculation (Sottomenu) 277
Tank configuration (Sottomenu) 262
Tank level (Parametro)
Tank Level % (Parametro)
Tank reference height (Parametro)
Tank ullage (Parametro)
Tank ullage % (Parametro) 179
Taratura
Procedura di taratura
Taratura del livello
Taratura del sensore
Taratura della bobina
Taratura di riferimento
Taratura del livello
Targhetta
Temperatura (Sottomenu) 181.266
Temperatura Prothermo 104
Tempo di funzionamento (Parametro) 330
Tempo di funzionamento dal restart (Parametro)
Terminazione bus (Parametro)
Termini relativi alla misura nel serbatojo 77
Testo dell'evento
Testo dell'intestazione (Parametro)
······································

Thermocouple type (Parametro)	217
Timestamp (Parametro) 329,	330
Timestamp 1 5 (Parametro)	332
Tipi di dislocatore	17
Trasporto	14

#### U

0	
Undertension weight (Parametro)	303
Unità di densità (Parametro)	321
Unità di misura della distanza (Parametro)	320
Unità di misura temperatura (Parametro)	321
Unità di pressione (Parametro)	321
Units preset (Parametro)	320
Upper density (Parametro)	192
Upper density offset (Parametro)	309
Upper density timestamp (Parametro)	184
Upper interface level (Parametro)	179
Upper interface level timestamp (Parametro)	179
Uscita 4-20 mA	120
Uscita Modbus	122
Uscita V1	123
Uscita WM550	123
Uscite digitali	124
Used for SIL/WHG (Parametro) 230,	236
Uso previsto	. 8
Utensili necessari per l'installazione	. 31

#### V

V1 address (Parametro)
V1 input selector (Sottomenu) 248
Valore di simulazione (Parametro)
Valore di uscita (Parametro) 227, 235
Valori di ingresso
Value percent selector (Parametro) 249
Valvola a sfera
Vapor density (Parametro)
Vapor temp source (Parametro)
Vapor temperature (Parametro)
Variabile primaria (Parametro)
Variabile secondaria (SV) (Parametro) 256
Variabile terziaria (TV) (Parametro)
Verifica
Verifica dei dati
Verifica del dislocatore e del tamburo del filo 30
Versione Firmware (Parametro)
Versioni firmware
Visualizzazione valore 1 (Parametro) 314

#### W

water level (Parametro)	)
Water level source (Parametro)	ł
Weight and measures configuration CRC (Parametro)	
	ŀ
Wire expansion coefficient (Parametro) 286	5
Wire weight (Parametro) 308	3
Wiredrum (Sottomenu) 308	3
WM550 address (Parametro) 250	)
WM550 input selector (Sottomenu) 250	)

#### Z

Zero calibration (Parametro) .		01
--------------------------------	--	----



www.addresses.endress.com

