BA00356P/16/IT/19.22-00 71683025 2022-05-04

Valido a partire dalla versione software: 04.01.zz

# Istruzioni di funzionamento Deltapilot S FMB70

Misura di livello idrostatica PROFIBUS PA







Verificare che la documentazione sia conservata in luogo sicuro e sia sempre a portata di mano quando si interviene sul dispositivo.

Per evitare danni alle persone o alla struttura, leggere attentamente il paragrafo "Istruzioni di sicurezza generali", nonché le altre istruzioni di sicurezza specifiche relative alle procedure operative riportate nel documento.

Il costruttore si riserva il diritto di apportare modifiche ai dati tecnici senza alcun preavviso. L'ufficio commerciale Endress+Hauser locale può fornire delle informazioni attuali e gli aggiornamenti di questo manuale.

# Contenuto

1	Informazioni su questo documento	4
1.1 1.2 1.3	Scopo del documento Simboli Marchi registrati	.4 .4 .5
2	Istruzioni di sicurezza di base	6
2.1 2.2 2.3 2.4 2.5 2.6	Requisiti per il personale Uso previsto Sicurezza sul luogo di lavoro Sicurezza operativa Area pericolosa Sicurezza del prodotto	. 6 . 6 . 6 . 7 . 7
3	Identificazione	8
3.1 3.2 3.3 3.4	Identificazione del prodotto Identificazione del dispositivo Fornitura Marchio CE, dichiarazione di conformità	. 8 . 8 . 8 . 9
4	Montaggio	10
4.1 4.2 4.3 4.4 4.5	Ricevimento, immagazzinamento Condizioni di installazione Istruzioni generali di installazione Istruzioni di installazione Verifica finale dell'installazione	10 10 10 11 16
5	Cablaggio	۲
5.1 5.2 5.3 5.4	Collegamento del dispositivo Collegamento del misuratore Protezione alle sovratensioni (opzionale) Verifica finale delle connessioni	17 18 19 19
6	Funzionamento2	20
6.1 6.2 6.3 6.4 6.5 6.6	Display (opzionale) Elementi operativi Protocollo di comunicazione PROFIBUS PA Operatività locale – display on-site collegato Software operativo Endress+Hauser	20 21 24 46 49
6.7 6.8	Blocco/sblocco del funzionamento Impostazione di fabbrica (reset)	49 51 53
6.7 6.8 <b>7</b>	HistoROM®/M-DAT (opzionale)       Biocco/sblocco del funzionamento         Impostazione di fabbrica (reset)       Biocco/sblocco del funzionamento         Messa in servizio       Biocco/sblocco del funzionamento	49 51 53 55
6.7 6.8 <b>7</b> 7.1 7.2 7.3	HistoROM®/M-DAT (opzionale)       HistoROM®/M-DAT (opzionale)         Blocco/sblocco del funzionamento       HistoRomento         Impostazione di fabbrica (reset)       HistoRomento         Messa in servizio       HistoRomento         Configurazione dei messaggi       HistoRomento         Installazione e verifica funzionale       HistoRomento         Messa in servizio mediante master in classe 2       HistoRomento	49 51 53 55 55 55

7.9	Unità di sistema (SET UNIT TO BUS)66
<b>8</b> 0 1	Manutenzione
8.1 9	Ricerca guasti
9.1 9.2 9.3 9.5 9.6 9.7 9.8 9.9 9.10	Messaggi68Risposta delle uscite in caso di errore76Messaggi di conferma78Riparazione79Riparazione di dispositivi certificati Ex79Parti di ricambio79Restituzione79Smaltimento80Revisioni software80Cronologia dell'hardware80
10	Dati tecnici
	Indice

# 1 Informazioni su questo documento

# 1.1 Scopo del documento

Le presenti istruzioni di funzionamento forniscono tutte le informazioni richieste durante le varie fasi della vita operativa del dispositivo: da identificazione del prodotto, accettazione alla consegna e immagazzinamento fino a montaggio, connessione, configurazione e messa in servizio, inclusi ricerca guasti, manutenzione e smaltimento.

# 1.2 Simboli

## 1.2.1 Simboli di sicurezza

Simbolo	Significato
A0011189-IT	<b>PERICOLO!</b> Questo simbolo segnala una situazione pericolosa che, se non evitata, causa lesioni gravi o anche mortali.
AVVERTENZA	<b>AVVERTENZA!</b> Questo simbolo segnala una situazione pericolosa che, se non evitata, causa lesioni gravi o anche mortali.
	ATTENZIONE! Questo simbolo segnala una situazione pericolosa che, se non evitata, che può causare lesioni minori o di media entità.
AVVISO A0011192-IT	<b>AVVISO!</b> Questo simbolo contiene informazioni su procedure e altre circostanze che non causano lesioni personali.

# 1.2.2 Simboli elettrici

Simbolo	Significato	Simbolo	Significato
	Corrente continua	~	Corrente alternata
$\sim$	Corrente continua e corrente alternata	<u> </u>	<b>Messa a terra</b> Un morsetto di terra già collegato alla terra dalla prospettiva dell'operatore mediante un sistema di messa a terra.
	<b>Messa a terra di protezione</b> Un morsetto che deve essere collegato a terra prima di stabilire qualsiasi altro collegamento.	Ą	<b>Collegamento equipotenziale</b> Collegamento che dev'essere collegato al sistema di messa a terra dell'impianto. Può essere una linea di equalizzazione del potenziale o un sistema di messa a terra a stella, a seconda dei codici di pratica nazionali o aziendali.

# 1.2.3 Simboli degli utensili

Simbolo	Significato
A0011221	Chiave a brugola
A0011222	Chiave fissa

Simbolo	Significato
A0011182	Consentite Indica procedure, processi o azioni consentite.
A0011184	Non consentite Indica procedure, processi o azioni vietate.
L A0011193	Suggerimento Indica informazioni aggiuntive.
A0028658	Riferimento alla documentazione
A0028659	Riferimento alla pagina.
A0028660	Riferimento alla figura
1. , 2. , 3 A0031595	Serie di passaggi
A0018343	Risultato di una serie di azioni
A0028673	Ispezione visiva

## 1.2.4 Simboli per alcuni tipi di informazioni

## 1.2.5 Simboli nelle figure

Simbolo	Significato
1, 2, 3, 4 ecc.	Numerazione degli elementi principali
1. , 2. , 3 A0031595	Serie di passaggi
A, B, C, D ecc.	Viste

## 1.2.6 Simboli sul dispositivo

Simbolo	Significato
▲ → 🗐	Nota di sicurezza Rispettare le istruzioni di sicurezza riportate nelle istruzioni di funzionamento associate.

# 1.3 Marchi registrati

KALREZ<sup>®</sup> Etichetta registrata di E.I. Du Pont de Nemours & Co., Wilmington, Stati Uniti TRI-CLAMP<sup>®</sup> Etichetta registrata di Ladish & Co., Inc., Kenosha, Stati Uniti PROFIBUS PA<sup>®</sup> Marchio registrato di PROFIBUS Trade Organization, Karlsruhe, Germania GORE-TEX<sup>®</sup> Marchio di W.L. Gore & Associates, Inc., USA

# 2 Istruzioni di sicurezza di base

# 2.1 Requisiti per il personale

Il personale responsabile di installazione, messa in servizio, diagnostica e manutenzione deve soddisfare i seguenti requisiti:

- Deve trattarsi di specialisti qualificati e addestrati in possesso di una qualifica inerente a questa specifica funzione e mansione.
- Il personale deve essere autorizzato dal responsabile d'impianto.
- Deve conoscere la normativa nazionale.
- Prima di iniziare l'intervento, i tecnici specializzati devono leggere e approfondire le indicazioni riportate nei manuali, nella documentazione supplementare e, anche, nei certificati (in funzione dell'applicazione)
- Devono seguire le istruzioni e rispettare le condizioni di base.

Il personale operativo deve soddisfare i seguenti requisiti:

- Essere istruito e autorizzato in base ai requisiti dell'intervento dal responsabile/ proprietario dell'impianto.
- Deve rispettare le istruzioni riportate in queste istruzioni di funzionamento

# 2.2 Uso previsto

Deltapilot S è un trasmettitore di pressione idrostatica per la misura di pressione e livello.

### 2.2.1 Uso non corretto

Il produttore non è responsabile per i danni causati da un uso improprio o diverso da quello previsto.

Verifica per casi limite:

Nel caso di applicazioni con fluidi speciali e fluidi detergenti, Endress+Hauser è lieta di fornire assistenza per determinare la resistenza alla corrosione dei materiali delle parti bagnate, ma non fornisce alcuna garanzia e declina ogni responsabilità.

# 2.3 Sicurezza sul luogo di lavoro

Durante gli interventi sul dispositivo e con il dispositivo:

- indossare dispositivi di protezione personale adeguati come da normativa nazionale.
- Staccare la tensione di alimentazione prima di connettere il dispositivo.

# 2.4 Sicurezza operativa

Pericolo di lesioni!

- Utilizzare il dispositivo solo in condizioni tecniche adeguate, in assenza di errori e guasti.
- L'operatore è responsabile di assicurare il buon funzionamento del dispositivo.

### Modifiche al dispositivo

Modifiche non autorizzate del dispositivo non sono consentite e possono provocare pericoli imprevisti:

Se, ciononostante, fossero necessarie modifiche, consultare Endress+Hauser.

### riparazione

Per garantire sicurezza e affidabilità operative continue:

- Eseguire le riparazioni sul dispositivo solo se sono espressamente consentite.
- Attenersi alle normative federali/nazionali relative alla riparazione di un dispositivo elettrico.
- Usare solo parti di ricambio e accessori originali Endress+Hauser.

# 2.5 Area pericolosa

Se il dispositivo è impiegato in area pericolosa, per evitare pericoli per il personale e l'installazione (ad es. protezione dal rischio di esplosione, sicurezza dei contenitori in pressione):

- Verificare la targhetta per determinare se il dispositivo può essere utilizzato per l'applicazione prevista nell'area a rischio d'esplosione.
- Attenersi alle istruzioni riportate nella documentazione supplementare separata, che è parte integrante di questo manuale.

# 2.6 Sicurezza del prodotto

Il misuratore è stato sviluppato secondo le procedure di buona ingegneria per soddisfare le attuali esigenze di sicurezza, è stato collaudato e ha lasciato la fabbrica in condizioni tali da poter essere usato in completa sicurezza. Soddisfa gli standard generali di sicurezza e i requisiti legali. È inoltre conforme alle direttive CE elencate nella specifica Dichiarazione di conformità CE. Endress+Hauser conferma questo stato di fatto apponendo il marchio CE sullo strumento.

# 3 Identificazione

# 3.1 Identificazione del prodotto

Il misuratore può essere identificato nei seguenti modi:

- Specifiche sulla targhetta
- Codice d'ordine con l'elenco delle caratteristiche del dispositivo nel documento di consegna
- Inserire il numero di serie riportato nelle targhette in W@M Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer): saranno visualizzate tutte le informazioni sul misuratore.

Per un riepilogo della documentazione tecnica fornita, inserire in W@M Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer) il numero di serie riportato sulle targhette.

### 3.1.1 Indirizzo del produttore

Endress+Hauser SE+Co. KG Hauptstraße 1 79689 Maulburg, Germania Indirizzo dello stabilimento di produzione: vedere targhetta.

# 3.2 Identificazione del dispositivo

### 3.2.1 Targhetta

A seconda della versione del dispositivo vengono utilizzate targhette differenti.

Le targhette riportano le seguenti informazioni:

- Nome del produttore e del dispositivo
- Indirizzo del titolare del certificato e paese di produzione
- Codice d'ordine e numero di serie
- Dati tecnici
- Informazioni specifiche sull'approvazione

Confrontare i dati riportati sulla targhetta con quelli indicati nell'ordine.

### 3.2.2 Identificazione del tipo di sensore

Vedere il parametro "Sensor Meas. Type" nelle istruzioni di funzionamento BA00296P.

# 3.3 Fornitura

La fornitura comprende:

- Trasmettitore di pressione idrostatica Deltapilot S
- Per strumenti con opzione "Modulo HistoROM/M-DAT": CD-ROM con software operativo Endress+Hauser
- Accessori opzionali

Documentazione in dotazione:

- Le istruzioni di funzionamento di BA00356P e BA00296P sono scaricabili da Internet.
   → Vedere: www.de.endress.com → Download.
- Istruzioni di funzionamento brevi KA01023P
- Leporello KA00244P
- Report di ispezione finale
- Anche istruzioni di sicurezza per dispositivi destinati all'uso in aree pericolose
- Opzionale: certificato di taratura di fabbrica, certificati di collaudo

# 3.4 Marchio CE, dichiarazione di conformità

Il dispositivo è stato progettato per rispondere ai requisiti di sicurezza vigenti, è stato collaudato e ha lasciato lo stabilimento in condizioni tali da garantire la sicurezza operativa. Questo strumento è conforme a tutte le norme e regolamentazioni applicabili elencate nella Dichiarazione di conformità CE, pertanto è conforme ai requisiti normativi previsti dalle Direttive CE. Endress+Hauser conferma la conformità del dispositivo apponendo il marchio CE.

# 4 Montaggio

# 4.1 Ricevimento, immagazzinamento

### 4.1.1 Controllo alla consegna

- Controllare che l'imballaggio e il contenuto non presentino segni di danneggiamento.
- Verificare la spedizione, assicurandosi che la fornitura sia completa e conforme all'ordine.

## 4.1.2 Trasporto fino al punto di misura

### **AVVERTENZA**

### Trasporto in condizioni non idonee

Custodia e membrana possono danneggiarsi con rischio di lesioni personali.

- Trasportare il misuratore fino al punto di misura nell'imballaggio originale o sostenendolo dalla connessione al processo (con protezione di trasporto sicura per il diaframma).
- Rispettare le istruzioni di sicurezza e le indicazioni per il trasporto di dispositivi con peso superiore a 18 kg (39,6 lb).

### 4.1.3 Immagazzinamento

Il misuratore deve essere immagazzinato in una zona asciutta e pulita e deve essere protetto da urti (EN 837-2).

Campo di temperatura di immagazzinamento: Vedere informazioni tecniche.

# 4.2 Condizioni di installazione

## 4.2.1 Dimensioni di installazione

 $\rightarrow$  Per le dimensioni, fare riferimento alle informazioni tecniche per Deltapilot S TIO0416P, sezione "Costruzione meccanica".

# 4.3 Istruzioni generali di installazione

• Dispositivi con filettatura G 1 1/2:

Quando si fissa il dispositivo nel serbatoio, la guarnizione piatta deve essere posizionata sulla superficie della guarnizione della connessione al processo. Per evitare di sforzare eccessivamente la membrana di processo, non utilizzare mai canapa o materiali simili per la tenuta stagna della filettatura.

- Dispositivi con filettatura NPT:
  - Avvolgere la filettatura con nastro di teflon per assicurarne la tenuta stagna.
  - Stringere il dispositivo solamente tramite il bullone esagonale. Non girarlo dalla custodia.
  - Non serrare eccessivamente la vite. Coppia di serraggio max: 20 ... 30 Nm (14,75 ... 22,13 lbf ft)

# 4.4 Istruzioni di installazione

- A causa dell'orientamento di Deltapilot S, potrebbe registrarsi uno scostamento del punto di zero, ossia con recipiente vuoto o parzialmente riempito, il valore misurato visualizzato è diverso da zero. È possibile correggere questo scostamento del punto di zero mediante il tasto "zero" sull'inserto elettronico o all'esterno del dispositivo o mediante il display on-site.
   → È 21, cap. 6.2.1 "Posizione degli elementi operativi", → È 22, cap. 6.2.2 "Funzione degli elementi operativi display on-site non collegato" e → È 58, cap. 7.5 "Regolazione posizione".
- Endress+Hauser offre la staffa di montaggio per installazioni su palina o a parete.
   → 
   <sup>1</sup> 13, cap. 4.4.3 "Montaggio a parete e su palina (opzionale)".

### 4.4.1 Istruzioni di installazione

### **AVVISO**

### Possibili danni al dispositivo.

Se un Deltapilot S riscaldato viene raffreddato nel corso di un processo di pulizia (ad esempio con acqua fredda), per un breve periodo si crea una depressione e, di conseguenza, si può verificare l'ingresso di umidità nel sensore causata dalla compensazione della pressione (1).

Montare il dispositivo come segue.



- Mantenere incontaminati la compensazione della pressione e il filtro (1) GORE-TEX<sup>®</sup>.
- Non pulire o toccare le membrane di processo con oggetti duri o appuntiti.
- Il dispositivo deve essere installato in conformità alle seguenti istruzioni per soddisfare i requisiti di pulibilità della norma ASME-BPE (Parte SD Pulibilità):



### Misura di livello



Fig. 1: Configurazione per la misura del livello

- Il misuratore deve essere installato sempre al di sotto del punto di misura inferiore.
- Devono essere evitate le seguenti posizioni di montaggio:
  - area di carico
  - nell'uscita del serbatoio
  - nell'area di aspirazione di una pompa
  - o in un punto nel serbatoio che può essere raggiunto dalle pulsazioni di pressione di un agitatore.
- L'esecuzione della regolazione e il collaudo funzionale risultano semplificati, se il dispositivo è montato a valle di un dispositivo di intercettazione.
- Coibentare anche Deltapilot S per fluidi che possono solidificarsi con il freddo.

### Misura della pressione nei gas

 Montare il misuratore Deltapilot S con il dispositivo di intercettazione sopra il punto di presa, cosicché la condensa possa ritornare nel processo.

### Misura della pressione del vapore

- Montare Deltapilot S con il ricciolo di separazione sopra il punto di presa.
- Prima di eseguire la messa in servizio, riempire il sifone con il liquido. Il sifone abbassa la temperatura fin quasi alla temperatura ambiente.

### Misura della pressione nei liquidi

• Montare Deltapilot con il dispositivo di intercettazione al di sotto o allo stesso livello del punto di presa.

#### 4.4.2 Guarnizione per montaggio su flangia

### **AVVISO**

### Risultati di misura non corretti

La guarnizione non deve premere sulla membrana, poiché potrebbe influenzare il risultato della misura.

• Garantire che la guarnizione non possa toccare la membrana di processo.



2 Guarnizione

#### 4.4.3 Montaggio a parete e su palina (opzionale)

Endress+Hauser può fornire una staffa di montaggio per l'installazione su palina o a parete (per diametri delle paline compresi tra 1 ¼" e 2").



Per il montaggio, considerare quanto segue:

- Dispositivi con capillari: montare i capillari con un raggio di curvatura di ≥ 100 mm (3,94 in).
- In caso di montaggio su palina, i dadi della staffa devono essere serrati in modo uniforme, con una coppia di almeno 5 Nm (3,69 lb ft).



#### 4.4.4 Assemblaggio e montaggio della versione con "custodia separata"

Fig. 3: Versione con "custodia separata"

- Nella versione con "custodia separata", il sensore viene fornito con connessione al processo e cavo premontati. 1 2
  - Cavo con connessione con presa jack Compensazione della pressione
- 3 Connettore
- 5
- 6 Vite di bloccaggio Custodia dotata di adattatore, incluso
- 8 Staffa di montaggio adatta per montaggio a parete e su palina, fornita in dotazione

### Assemblaggio e montaggio

- Collegare il connettore (elemento 5) alla connessione a jack corrispondente del cavo 1. (elemento 2).
- 2. Collegare il cavo all'adattatore di custodia (elemento 7).
- 3. Serrare la vite di bloccaggio (elemento 6).
- 4. Montare la custodia a parete o su palina tramite la staffa di montaggio (elemento 8). In caso di montaggio su palina, i dadi della staffa devono essere serrati in modo uniforme, con una coppia di almeno 5 Nm (3,69 lb ft). Montare il cavo con un raggio di curvatura (r) di  $\geq$  120 mm (4,72 in).

### 4.4.5 Rotazione della custodia

La custodia può essere ruotata di 380° allentando la vite di fermo.



- Custodia T14: allentare la vite di fermo con una chiave a brugola da 2 mm (0,08 in). Custodie T15 e T17: allentare la vite di arresto con una chiave a brugola da 3 mm (0,12 in).
- 2. Ruotare la custodia (di 380° max).
- 3. Serrare nuovamente la vite di fermo con 1 Nm (0,74 lbf ft).

### 4.4.6 Chiusura dei coperchi della custodia

### **AVVISO**

### Dispositivi con tenuta coperchio EPDM - permeabilità del trasmettitore!

Lubrificanti minerali, di animali o vegetali causano il rigonfiamento della tenuta del coperchio EPDM con possibili perdite.

Non occorre ingrassare la filettatura a causa dello strato di rivestimento applicato in fabbrica sui filetti.

### **AVVISO**

### Non è più possibile chiudere il coperchio della custodia.

Filettatura danneggiata.

Alla chiusura del coperchio della custodia, verificare che le filettature di coperchio e custodia non siano sporche, ad es. di sabbia. Se chiudendo i coperchi si avverte una resistenza, controllare di nuovo che le filettature siano pulite e che non vi siano depositi.

### Chiusura del coperchio della custodia igienica in acciaio inox (T17)



Fig. 4: Chiusura del coperchio

I coperchi del vano morsetti e del vano dell'elettronica sono agganciati alla custodia e chiusi ognuno con una vite. Queste viti devono essere serrate manualmente (2 Nm (1,48 lbf ft)) fino in fondo in modo che i coperchi siano ben chiusi e a tenuta stagna.

# 4.4.7 Montaggio della guarnizione di profilo per l'adattatore di processo universale

Per ulteriori informazioni sul montaggio, vedere KA00096F/00/A3.

# 4.5 Verifica finale dell'installazione

Terminata l'installazione del dispositivo, eseguire i seguenti controlli:

- Le viti sono tutte serrate saldamente?
- I coperchi della custodia sono avvitati fino in fondo?

# 5 Cablaggio

# 5.1 Collegamento del dispositivo

### **AVVERTENZA**

### Rischio di scosse elettriche.

- Se la tensione operativa è > 35 V c.c.: tensione di contatto pericolosa ai morsetti.
  - ▶ In ambiente umido, non aprire il coperchio se è applicata tensione.

### **AVVERTENZA**

### Una connessione non corretta compromette la sicurezza elettrica!

- Rischio di scossa elettrica e/o esplosione. Staccare la tensione di alimentazione prima di connettere il dispositivo.
- Se il misuratore è impiegato in aree pericolose, l'installazione deve rispettare anche gli standard e le direttive nazionali applicabili, le istruzioni di sicurezza e gli schemi di controllo o installazione.
- I dispositivi con protezione dalle sovratensioni integrata devono essere collegati a terra.
- I circuiti di protezione da inversione di polarità, effetti HF e picchi di sovratensione sono incorporati.
- La tensione di alimentazione deve corrispondere all'alimentazione riportata sulla targhetta.
- Staccare la tensione di alimentazione prima di connettere il dispositivo.
- Rimuovere il coperchio della custodia del vano morsetti.
- Guidare il cavo attraverso il passacavo. → Per le specifiche del cavo → 19, cap. 6.2.3. Serrare i pressacavi o gli ingressi cavo in modo che siano a tenuta stagna. Controserrare l'ingresso della custodia. Utilizzare un attrezzo idoneo con apertura chiave SW24/25 (8 Nm (5,9 lbf ft) per il pressacavo M20.
- Connettere il misuratore come indicato nel seguente schema.
- Riavvitare il coperchio della custodia.
- Applicare la tensione di alimentazione.



Fig. 5: Collegamento elettrico di PROFIBUS PA

 $\rightarrow$  Fare riferimento anche a  $\rightarrow$   $\square$  18, cap. 5.2.1 "Tensione di alimentazione".

- Custodia
- 3 Morsetto di terra interno
- 3 Morsetto di terra esterno
- 4 Tensione di alimentazione, per versione in area sicura = 9 to 32 V c.c.
   5 I dispositivi con protezione alle sovratensioni integrata sono indicati con la sigla OVP (overvoltage protection).

### 5.1.1 Connessione dei dispositivi con connettore M12



## 5.1.2 Dispositivi con connettore da 7/8"



# 5.1.3 Connessione della versione cablata



Fig. 6: rd = rosso, bk = nero, gnye = verde/giallo

# 5.2 Collegamento del misuratore

Per maggiori informazioni su struttura e messa a terra della rete e su altri componenti del sistema bus, come i cavi, consultare la documentazione correlata, ad es. istruzioni di funzionamento BA00034S "PROFIBUS DP/PA: direttive per la progettazione e la messa in servizio" e la direttiva della PNO.

### 5.2.1 Tensione di alimentazione

### **AVVERTENZA**

Potrebbe essere collegata la tensione di alimentazione.

Rischio di scossa elettrica e/o esplosione.

- Se il misuratore è impiegato in aree pericolose, l'installazione deve rispettare anche gli standard e le direttive nazionali applicabili, le istruzioni di sicurezza e gli schemi di controllo o installazione.
- Tutti i dati sulla protezione dal rischio di esplosione sono riportati nella documentazione Ex separata, disponibile su richiesta. La documentazione Ex è fornita di serie con tutti i dispositivi approvati per uso in aree a rischio di esplosione.

Versione per aree sicure: 9...32 V c.c.

### 5.2.2 Consumo di corrente

Fino ad HW versione 1.10: 11 mA ±1 mA, corrente di spunto all'accensione secondo IEC 61158-2, clausola 21.

A partire da HW versione 02.00: 13 mA  $\pm$ 1 mA, corrente di spunto all'accensione secondo IEC 61158-2, clausola 21.

A partire dall'hardware versione 1.10, sarà presente un'etichetta sul dispositivo, sull'inserto elettronico.

### 5.2.3 Morsetti

- Tensione di alimentazione e morsetto di terra interno: 0,5 ... 2,5 mm<sup>2</sup> (20 ... 14 AWG)
- Morsetto di terra esterno: 0,5 ... 4 mm<sup>2</sup> (20 ... 12 AWG)

### 5.2.4 Specifiche cavi

- Usare un cavo a doppia anima schermato e intrecciato, preferibilmente di tipo A.
- Diametro esterno del cavo: 5 ... 9 mm (0,2 ... 0,35 in)

Per ulteriori informazioni sulle specifiche del cavo, consultare le istruzioni di funzionamento BA00034S "Direttive per la progettazione e messa in servizio del PROFIBUS DP/PA", le direttive 2.092 della PNO "Direttiva per l'utente e per l'installazione di PROFIBUS PA" e IEC 61158-2 (MBP).

### 5.2.5 Messa a terra e schermatura

Il Deltapilot S deve essere messo a terra, ad esempio mediante il morsetto di terra esterno.

Per le reti PROFIBUS PA sono disponibili diversi metodi di messa a terra e schermatura, guali:

- Installazione isolata (vedere anche IEC 61158-2)
- Installazione con messa a terra multipla
- Installazione capacitiva

# 5.3 Protezione alle sovratensioni (opzionale)

### AVVISO

### Il dispositivo potrebbe danneggiarsi irreparabilmente.

I dispositivi con protezione dalle sovratensioni integrata devono essere collegati a terra.

I dispositivi che riportano l'opzione "M" alla voce 100 "Opzioni addizionali 1" o alla voce 110 "Opzioni addizionali 2" nel codice d'ordine sono dotati di protezione alle sovratensioni

- ( $\rightarrow$  vedere anche le informazioni tecniche TIOO416P "Informazioni per l'ordine").
- Protezione alle sovratensioni:
  - Tensione continua con funzionamento nominale: 600 V
  - Corrente di scarico nominale: 10 kA
- Controllo sovracorrente momentanea  $\hat{i}$  = 20 kA secondo DIN EN 60079-14: 8/20  $\mu$ s
- Controllo corrente c.a. scaricatore per sovracorrente I = 10 A garantito

# 5.4 Verifica finale delle connessioni

Una volta terminata l'installazione elettrica dello strumento, eseguire i seguenti controlli: • La tensione di alimentazione corrisponde alle specifiche riportate sulla targhetta?

- Il dispositivo è collegato come indicato alla Sezione 4.1?
- Le viti sono tutte serrate saldamente?
- I coperchi della custodia sono avvitati fino in fondo?

Non appena si applica tensione al dispositivo, il LED verde sull'inserto elettronico si accende per qualche secondo o il display on-site si accende in modo permanente.

# 6 Funzionamento

La funzione 20 "Uscita, funzionamento" nel codice d'ordine fornisce informazioni sulle opzioni operative disponibili.

Versione nel codice d'ordine		Funzionamento
М	PROFIBUS PA; esterno e LCD	Mediante display on-site e 1 tasto all'esterno del dispositivo
Ν	PROFIBUS PA; interno e LCD	Mediante display on-site e 1 tasto all'interno del dispositivo
0	PROFIBUS PA; interno	Senza display on-site, 1 tasto all'interno del dispositivo

# 6.1 Display (opzionale)

Per la visualizzazione e il controllo è disponibile un display a cristalli liquidi (LCD) con 4 righe. Il display locale visualizza valori di misura, messaggi di guasto e di avviso. Il display del dispositivo può essere ruotato a passi di 90°.

in base all'orientamento del dispositivo, questa possibilità semplifica le operazioni e la lettura dei valori misurati.

Funzioni:

- Visualizzazione del valore misurato a 8 cifre, inclusi segno e virgola decimale, visualizzazione unità
- Menu guidato semplice ed esauriente grazie alla distinzione dei parametri in diversi livelli e gruppi
- Guida ai menu in 8 lingue (de, en, fr, es, it, nl, jp, ch)
- A ciascun parametro viene assegnato un numero identificativo a 3 caratteri per facilità di navigazione
- Possibilità di configurare il display secondo le specifiche applicative e le preferenze personali, come lingua, display alternato, definizione del contrasto, visualizzazione dei valori misurati quali la temperatura del sensore
- Complete funzioni diagnostiche (messaggi di guasto e avviso, indicatori massimi/minimi, ecc.)
- Messa in servizio rapida e sicura con menu Quick Setup



La tabella seguente mostra i simboli visualizzabili sul display on-site. Possono essere visualizzati contemporaneamente fino a quattro simboli.

Simbolo	Significato
ų	<ul> <li>Simbolo di allarme</li> <li>Simbolo lampeggiante: avviso, il misuratore continua a misurare.</li> <li>Simbolo acceso fisso: errore, il misuratore arresta la misura.</li> </ul>
	<i>Nota:</i> il simbolo di allarme può apparire in sovrimpressione al simbolo di tendenza.
5	Simbolo di blocco Il funzionamento del dispositivo è bloccato. Per sbloccare il dispositivo, $\rightarrow \ge 51$ , cap. 6.7 "Blocco/sblocco del funzionamento".
\$	Simbolo di comunicazione Trasferimento dati mediante comunicazione
,71	<b>Simbolo di tendenza (in aumento)</b> Il valore principale del blocco Transducer aumenta.
24	<b>Simbolo di tendenza (in diminuzione)</b> Il valore principale del blocco Transducer diminuisce.
÷	<b>Simbolo di tendenza (costante)</b> Il valore principale del blocco Transducer è rimasto costante negli ultimi minuti.

#### 6.2 Elementi operativi

#### 6.2.1 Posizione degli elementi operativi

In riferimento alle custodie in alluminio (T14/T15), il tasto operativo si trova all'esterno del dispositivo sotto un coperchio protettivo o all'interno sull'inserto elettronico. Nel caso delle custodie in acciaio inox igieniche (T17) il tasto di comando è posti all'interno sull'inserto elettronico. Sono inoltre presenti tre tasti operativi sul display on-site opzionale.



- Tasto per la regolazione della posizione (correzione del 2
  - punto di zero) e il reset completo
- 3 DIP switch per l'indirizzo hardware
- 4 Slot per display opzionale
- Slot per HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT opzionale 5 6 DIP switch per bloccare/sbloccare i parametri correlati al
  - valore misurato
- 7 DIP switch per attivare/disattivare lo smorzamento

### 6.2.2 Funzione degli elementi operativi – display on-site non collegato

Elementi operativi	Significato
0% Zero P01-xxxxxx-19-xx-xx-107	<ul> <li>Regolazione della posizione (correzione del punto di zero): tenere premuto il tasto per almeno 3 secondi. Se il LED sull'inserto elettronico si illumina brevemente, la pressione applicata è stata accettata per la regolazione della posizione.</li> <li>→ Vedere anche la seguente sezione "Esecuzione della regolazione della posizione sul posto".</li> <li>Reset completo: tenere premuto il tasto per almeno 12 secondi. Il LED sull'inserto elettronico si illumina brevemente se si esegue un reset.</li> </ul>
on off [1234557]8 Address [24454]8 [1234557]8 [12357]	Vedere l'indirizzo nel bus. $\rightarrow \geqq$ 27, cap. 6.3.5, "Identificazione e indirizzamento del dispositivo".
on 1 2 off P01-xxxxxxx-108	<ul> <li>DIP switch 1: per bloccare/sbloccare i parametri correlati al valore misurato. Impostazione di fabbrica: off (sbloccato)</li> <li>→          <sup>1</sup> 51, cap. 6.7 "Blocco/sblocco del funzionamento".</li> <li>DIP switch 2: attivazione/disattivazione dello smorzamento Impostazione di fabbrica: on (smorzamento attivato)</li> </ul>

### Esecuzione della regolazione della posizione sul posto

- Occorre sbloccare il funzionamento. → 
   <sup>1</sup> 51, cap. 6.7 "Blocco/sblocco del funzionamento".
- Il dispositivo è configurato di serie in modalità di misura "Pressure". Le modalità di misura possono essere commutate mediante il parametro MODALITÀ MISURA. → 

   <sup>1</sup>56, cap. 7.4
- La pressione applicata deve rispettare le soglie di pressione nominale del sensore. Vedere le informazioni riportate sulla targhetta.

Eseguire una regolazione della posizione:

- 1. La pressione è presente sul dispositivo.
- 2. Tenere premuto il tasto per almeno 3 secondi.
- Se il LED sull'inserto elettronico si illumina brevemente, la pressione applicata è stata accettata per la regolazione della posizione.
   Se il LED non si illumina, la pressione applicata non è stata accettata. Attenersi ai limiti previsti per l'inserimento dei valori. → Per i messaggi di errore → 🖹 68, cap. 9.1
  "Messaggi".

-	
+	<ul> <li>Per scorrere l'elenco delle opzioni verso l'alto</li> <li>Modificare numeri o caratteri in una funzione</li> </ul>
-	<ul> <li>Per scorrere l'elenco delle opzioni verso il basso</li> <li>Modificare numeri o caratteri in una funzione</li> </ul>
Ε	<ul> <li>Conferma l'inserimento</li> <li>Passa all'argomento successivo</li> </ul>
+ e E	Impostazione del contrasto del display on-site: più buio
— e E	Impostazione del contrasto del display on-site: più luminoso
+ e -	<ul> <li>Funzioni di ESC:</li> <li>Uscire dalla modalità di modifica senza salvare il valore modificato</li> <li>In un menu, all'interno di un gruppo funzioni. La prima volta che si premono contemporaneamente i tasti, si ritorna indietro di un parametro all'interno del gruppo funzioni. Dopodiché, ogni volta che si premono simultaneamente i tasti, si risale di un livello nel menu.</li> <li>Si è ora nel menu a un livello di selezione: ogni volta che si premono simultaneamente i tasti, si risale di un livello nel menu.</li> </ul>
	Nota: le definizioni di gruppo funzioni, livello e livello di selezione sono riportate in $\rightarrow$ $\triangleq$ 46, cap. 6.4.1 ".
on off 1 2 3 4 5 6 7 18 Address J FW	Vedere l'indirizzo nel bus. $\rightarrow \ \Bar{l}$ 27, cap. 6.3.5 "Identificazione e indirizzamento del dispositivo".

# 6.2.3 Funzione degli elementi operativi – display on-site collegato

#### 6.3 Protocollo di comunicazione PROFIBUS PA





Fig. 9: Architettura del sistema PROFIBUS

- PC con scheda di interfaccia PROFIBUS (Profiboard/Proficard) e programma operativo FieldCare (master in classe 2) 1
- PLC (master in classe 1) 2 3
- Accoppiatore di segmento (convertitore di segnale DP/PA e unità alimentazione bus) 4
- Altri misuratori e regolatori come le valvole Resistore di terminazione PROFIBUS PA

5

Ulteriori informazioni su PROFIBUS PA sono disponibili nelle istruzioni di funzionamento BA00034S "Direttive per la progettazione e messa in servizio del PROFIBUS DP/PA", le direttive della PNO e le norme IEC 61158, IEC 61784, EN 50170/DIN 19245 ed EN 50020 (modello FISCO).

#### 6.3.2 Numero di dispositivi

- I dispositivi Deltapilot S Endress+Hauser rispettano i requisiti del modello FISCO.
- A causa del basso consumo di corrente, se l'installazione viene eseguita in conformità a FISCO è possibile usare il sequente numero di dispositivi per ogni segmento bus:

Fino ad HW versione 1.10:

- fino a 9 dispositivi Deltapilot S per applicazioni Ex ia, CSA e FM IS
- fino a to 32 dispositivi Deltapilot S in tutte le altre applicazioni, ad esempio in aree non-Ex. Ex nA ecc.

A partire dall'HW versione 02.00:

- fino a 7 dispositivi Deltapilot S per applicazioni Ex ia, CSA e FM IS
- fino a to 27 dispositivi Deltapilot S in tutte le altre applicazioni, ad esempio in aree non-Ex. Ex nA ecc.

Il numero massimo di misuratori in un segmento bus dipende dal loro consumo di corrente, dalla potenza dell'accoppiatore bus e dalla lunghezza del bus richiesta. A partire dall'hardware versione 1.10, sarà presente un'etichetta sul dispositivo, sull'inserto elettronico.

### 6.3.3 Funzionamento

È possibile avere una configurazione e programmi operativi speciali da vari produttori per la configurazione, per esempio il programma operativo Endress+Hauser FieldCare ( $\rightarrow \triangleq 46$ , cap. 6.4). Questo programma operativo consente di configurare PROFIBUS PA e parametri specifici per il dispositivo. I blocchi funzione predefiniti consentono di accedere in modo uniforme ai dati della rete e dei dispositivi.

## 6.3.4 Numero di identificazione del dispositivo

Il parametro "IDENT NUMBER SEL" consente agli utenti di modificare il numero di identificazione.

Il numero di identificazione "IDENT NUMBER SEL" deve essere compatibile con le seguenti impostazioni:

Valori per "IDENT NUMBER SEL"	Descrizione
0 "0x9700"	Numero di identificazione trasmettitore specifico per profilo con stato "Classic" o "Condensed".
1 "0x154F"	Numero di identificazione per la nuova generazione di Deltapilot S (FMB70).
127 "Auto. Id. Num."	Modalità di adattamento del dispositivo (il dispositivo può comunicare impiegando diversi numeri di identificazione), vedere "Gestione intelligente dei dispositivi" (Gestione intelligente automatica dei dispositivi).
128 "0x1503"	Modalità di compatibilità per la precedente generazione di Deltapilot S (DB50, DB50L, DB51, DB52, DB53).

La sezione "Selezione automatica del numero di identificazione" (valore = 127) per il Profilo 3.02 è descritta nella sezione sulla gestione intelligente dei dispositivi (Gestione intelligente automatica dei dispositivi).

La scelta del numero di identificazione incide sullo stato e sui messaggi diagnostici ("Classic" o "Condensed"). I "vecchi" numeri di identificazione operano con lo stato "Classic" e i vecchi messaggi diagnostici.

A seconda dei dati di configurazione dell'utente o del comportamento selezionato nel parametro del blocco "fisico" COND.STATUS DIAG, i nuovi numeri di identificazione e il numero di identificazione del profilo operano con lo stato "Condensed" o "Classic". Il numero di identificazione può essere modificato soltanto se non sono in corso comunicazioni cicliche con il dispositivo.

La trasmissione ciclica dei dati e il corrispondente numero di identificazione del dispositivo restano invariati fino all'interruzione e ripristino della trasmissione ciclica dei dati o allo spegnimento del dispositivo. Al ripristino della trasmissione ciclica dei dati il dispositivo utilizza l'ultimo numero di identificazione.

La scelta del numero di identificazione determina anche il numero di moduli assegnati durante la comunicazione ciclica. Tutti i blocchi vengono preventivamente instanziati internamente per tutti i dispositivi ma è possibile accedere soltanto ai moduli configurati a seconda dei valori inseriti nei dati principali del dispositivo.

"SEL NUMERO IDENTIFICAZIONE"	0 (Specifico per profilo)	128 (Vecchio numero di identificazione)	127 (Numero di identificazione automatico)	1 (Nuovo numero di identificazione)
Cerabar S	3 blocchi (PB,TB,AI)		Dipende dal numero di identificazione selezionato automaticamente.	3 blocchi (PB, TB, AI)
	1 modulo (1xAI)			1 modulo (1x AI)

Tabella dei blocchi funzione:

Valore per "IDENT NUMBER SEL"	Numero di identificazione	Testo di selezione	Stato	Diagnostica
0 (Specifico per profilo 3.x)	0x9700	0x9700	Stato Classic / Stato Condensed	Nuovi messaggi di diagnostica
128 (Vecchio numero di identificazione)	0x1503	0x1503	Stato Classic	Vecchi messaggi di diagnostica
127 (Modalità di adattamento)	0x9700/0x1503/ 0x154F	Numero di identificazione automatico "Auto ID. Num."	Dipende dai numeri ID	Dipende dai numeri ID
1 (Nuovo numero di identificazione)	0x154F	0x154F	Stato Classic / Stato Condensed	Nuovi messaggi di diagnostica

Tabella dei numeri di identificazione:

### Gestione intelligente dei dispositivi (Gestione intelligente automatica dei dispositivi))

La gestione dei dispositivi PA intelligenti avviene adattando automaticamente il numero di identificazione del dispositivo. Questo consente di sostituire i vecchi dispositivi con i nuovi modelli senza dovere modificare il PLC, consentendo la transizione dalla tecnologia di un dispositivo installato ad una tecnologia più avanzata senza interrompere il processo. Con l'opzione "Automatic Identification Number Selection", il comportamento e le regole (diagnostica, comunicazione ciclica, ecc.) rimangono uguali a guelli di un numero di identificazione statico. Il numero di identificazione viene selezionato in automatico in base al frame di richiesta riconosciuto -"Set Slave Parameter" o "Set Slave Address". Il cambio del numero di identificazione è consentito in due specifici stati di transizione del dispositivo, ossia in modalità di adattamento oppure soltanto nel caso in cui il numero di identificazione sia presente nell'elenco riportato nella precedente tabella. Se il numero di identificazione è indefinito e il selettore è impostato su "Auto ID. Num." in seguito ad un frame "Get Slave Diagnosis", il dispositivo restituisce un valore diagnostico del numero di identificazione compatibile con il dispositivo. Ad ogni nuovo frame "Get Slave Diagnose", il dispositivo restituisce un altro numero di identificazione compatibile con il dispositivo fino a quando il PLC non trasmette un frame "Set Slave Address" o "Set Slave Parameter" con un numero di identificazione noto.

### 6.3.5 Identificazione e indirizzamento del dispositivo

Osservare le seguenti indicazioni:

- Occorre assegnare un indirizzo a ciascun dispositivo PROFIBUS PA. Il sistema di controllo/ master riconosce il misuratore soltanto quando l'indirizzo è correttamente configurato.
- In ciascuna rete PROFIBUS PA ogni indirizzo deve essere univoco.
- Gli indirizzi validi sono compresi nel campo 0 ... 125.
- L'indirizzo 126, che è configurato in fabbrica, può essere usato per controllare il funzionamento del dispositivo e collegarlo ad una rete PROFIBUS PA in uso.
   Successivamente, questo indirizzo deve essere modificato per aggiungere altri dispositivi.
- Tutti i dispositivi in uscita dalla fabbrica presentano l'indirizzo 126 e l'indirizzamento software.
- Il programma operativo FieldCare viene fornito con l'indirizzo 0 (impostazione predefinita).

Esistono due modi per assegnare l'indirizzo del dispositivo ad un Deltapilot S:

- Tramite un programma operativo del master DP in classe 2, come FieldCare oppure
- In loco utilizzando i DIP switch



Fig. 10: Configurazione dell'indirizzo del dispositivo mediante i DIP switch

- 1 Rimuovere il display on-site (opzionale)
- 2 Impostare l'indirizzo hardware tramite i DIP switch

#### Indirizzamento hardware

L'indirizzamento hardware è configurato come segue:

- 1. Impostare il DIP switch 8 (SW/HW) su "Off".
- 2. Impostare l'indirizzo con i DIP switch da 1 a 7 (vedere la figura sopra).
- 3. Affinché la modifica all'indirizzo diventi effettiva occorre attendere 10 secondi. Il dispositivo viene riavviato.

DIP switch	1	2	3	4	5	6	7
Pesatura in posizione "On"	1	2	4	8	16	32	64
Pesatura in posizione "Off"	0	0	0	0	0	0	0

### Indirizzamento software

L'indirizzamento software è configurato come segue:

- 1. Impostare il DIP switch 8 (SW/HW) su "On" (impostazione di fabbrica)
- 2. Il dispositivo viene riavviato.
- 3. Il dispositivo indica il suo attuale indirizzo. Impostazioni di fabbrica: 126
- Configurare l'indirizzo mediante il programma di configurazione. Per informazioni sulla modalità di inserimento di un nuovo indirizzo tramite FieldCare vedere la sezione seguente. Per altri programmi operativi, consultare le relative istruzioni di funzionamento.

Impostazione di un nuovo indirizzo tramite FieldCare. Il DIP switch 8 (SW/HW) è impostato su "On" (SW):

- 1. Utilizzando il menu "Device operation", selezionare l'opzione "Connect". Viene visualizzata la schermata "Open Connection Wizard".
- 2. Il dispositivo indica il suo attuale indirizzo. Impostazione di fabbrica: 126<sup>1)</sup>
- 3. Occorre scollegare il dispositivo dal bus per potergli assegnare un nuovo indirizzo. A tal fine, nel menu "Device Operation" selezionare l'opzione "Disconnect".
- 4. Utilizzando il menu "Device Operation" "Device Functions" "Additional Functions", selezionare l'opzione "Set Device Station Address". Viene visualizzata la schermata "PROFIdtm DPV1 (Set Device Station Address)".
- 5. Inserire il nuovo indirizzo e confermare con "Set".
- 6. Il nuovo indirizzo viene assegnato al dispositivo.

<sup>1)</sup> L'indirizzo 126 non è regolabile tramite il menu. Dopo un reset (codice 2712), l'indirizzo viene memorizzato sul dispositivo come indirizzo predefinito.

### 6.3.6 Integrazione del sistema

### Dati principali del dispositivo (file GSD)

Dopo la messa in servizio, il dispositivo può essere integrato nel sistema mediante il master in classe 2 (FieldCare). Per l'integrazione dei dispositivi da campo nel sistema bus, il sistema PROFIBUS PA necessita di una descrizione del dispositivo, quale identificazione del dispositivo, numero ID, funzioni di comunicazione supportate, struttura del modulo (combinazione di telegrammi ciclici in ingresso e uscita) e significato dei bit diagnostica. Questi dati si trovano nel Device Master File (GSD), messo a disposizione del master PROFIBUS DP (ad esempio il PLC) quando si esegue la messa in servizio del sistema di comunicazione. Possono essere integrati anche dei bitmap del dispositivo, che sono indicati con delle icone nell'albero della rete.

Quando si impiegano dispositivi che supportano il profilo "dispositivi PA" sono possibili le seguenti versioni di GSD:

- GSD specifico del costruttore, numero ID: 0x154F: Questo GSD garantisce una funzionalità illimitata del dispositivo da campo. Tutte le funzioni e i parametri di processo specifici del dispositivo sono quindi disponibili.
   GSD specifico del costruttore, numero ID: 0x1503:
- Il dispositivo si comporta come Deltapilot S DB50, DB50L, DB51, DB52, DB53. → Vedere le istruzioni di funzionamento BA164F.
- GSD del profilo:

In alternativa al GSD specifico del costruttore, la PNO mette a disposizione un file database generale con il nome PA139700.gsd per dispositivi con un blocco degli ingressi analogici. Questo file consente la trasmissione del valore principale. La trasmissione di un 2° valore ciclico o valore del display non è supportata. Se un sistema è messo in servizio con l GSD del profilo, è possibile scambiare dispositivi di produttori diversi.

I seguenti File master del dispositivo (GSD) sono utilizzabili con il Deltapilot S:

Nome del dispositivo	Commenti	Numero ID (SEL_NUMERO_IDENTIFICA TIVO) <sup>1)</sup>	GSD	File tipo	Bit map
Deltapilot S PROFIBUS PA	GSD del profilo	0x9700	PA139700.gsd		
	GSD specifici del dispositivo	0x154F <sup>2)</sup>	EH3x154F.gsd EH02154F.gsd <sup>3)</sup>		EH_154F_d.bmp/.dib EH_154F_n.bmp/.dib EH_154F_s.bmp/.dip
	GSD specifico per il dispositivo; il disposi- tivo si comporta come Deltapilot S DB50, DB50L, DB51, DB52, DB53. $\rightarrow$ Vedere le istruzioni di funzionamento BA164F.	0x1503 <sup>2</sup>	EH3_1503.gsd EH3x1503.gsd	EH31503x.200	EH_1503_d.bmp/.dib EH_1503_n.bmp/.dib EH_1503_s.bmp/.dip

- Usando il parametro SEL\_NUMERO\_IDENTIFICATIVO, selezionare il numero ID corrispondente Percorso FieldCare: VISTA PROFILO → BLOCCO FISICO → PARAMETRO PB Percorso display on-site: SELEZIONE GRUPPO → MENU OPERATIVO → INFO TRASMETTITORE → PARAMETRO PB.
- 2) Ciascun dispositivo riceve un numero ID dalla PROFIBUS User Organization (PNO). Da questo deriva il nome del Device Master File (GSD). Per Endress+Hauser, questo identificativo inizia con IID del produttore "15xx".
- 3) Il file GDS del Profilo 3.02 GSD con l'opzione "Stato Condensed" è compatibile soltanto con SW 04.01.zz e deve essere importato singolarmente nello strumento di configurazione.

È possibile modificare il parametro "SEL\_NUMERO\_IDENTIFICATIVO" solo se il dispositivo non è integrato nella comunicazione ciclica (non programmato nel PLC) oppure la comunicazione ciclica del PLC è stata arrestata. Se si effettua comunque un tentativo per modificare il parametro tramite un programma di configurazione, come FieldCare, il comando viene ignorato. I Device Master File (GSD) per dispositivi Endress+Hauser sono acquisibili come segue:

- Sito web Endress+Hauser: http://www.endress.com  $\rightarrow$  Download  $\rightarrow$  Ricerca di "GSD"
- Internet PNO: http://www.profibus.com (Products Product Guide)
- Su CD-ROM da Endress+Hauser, codice d'ordine: 56003894

I Device Master Files (GSD) di profilo della PNO sono acquisibili come segue:

Internet PNO: http://www.profibus.com (Products – Profile GSD Library)

### Struttura della directory dei file GSD di Endress+Hauser

Per dispositivi da campo Endress+Hauser con interfaccia PROFIBUS PA, tutti i dati necessari per la configurazione sono contenuti in un file compresso. Dopo la decompressione del file, viene generata la seguente struttura:



Fig. 11: Struttura della directory di GSD 154F

- La revisione x.x indica la corrispondente versione del dispositivo.
- Informazioni relative all'implementazione del trasmettitore da campo ed eventuali dipendenze del software del dispositivo sono disponibili nella cartella "Info". Prima della configurazione, leggere attentamente queste informazioni.
- I bitmap specifici del dispositivo sono disponibili nelle directory "BMP" e "DIB". Il loro utilizzo dipende dal software di configurazione utilizzato.

### Uso dei Device Master Files (GSD)

I Device Master File (GSD) devono essere integrati in una specifica sottodirectory del software di configurazione PROFIBUS DP del PLC utilizzato. A seconda del software utilizzato, questi dati possono essere copiati nella directory specifica del programma o importati nel database utilizzando una funzione di importazione nel software di configurazione.

Informazioni dettagliate sulle directory nei quali occorre salvare i Device Master File (GSD) sono fornite nella descrizione del software di configurazione utilizzato.

## 6.3.7 Scambio ciclico di dati

### Modello a blocchi di Deltapilot S



Fig. 12: Il modello a blocchi mostra i dati che possono essere trasmessi tra il dispositivo Deltapilot S e il master in classe 1 (ad es. il PLC) durante lo scambio ciclico di dati. Usando il software di configurazione del PLC, compilare il telegramma dati ciclico con l'ausilio dei moduli (→vedere anche questo capitolo, sezione "Moduli per il diagramma dati ciclico"). I parametri, scritti in LETTERE MAIUSCOLE, sono parametri del programma operativo (per esempio, FieldCare) utilizzabili per effettuare le impostazioni del telegramma dati ciclico o dei valori del display (→vedere anche questo capitolo, sezione "Descrizione dei parametri").

### Blocchi funzione di Deltapilot S

Per descrivere i blocchi funzione di un dispositivo e specificare l'accesso ai dati in modo uniforme. PROFIBUS utilizza blocchi funzione predefiniti.

I seguenti blocchi sono implementati nel dispositivo Deltapilot S:

Blocco fisico:

Il blocco fisico contiene funzioni specifiche del dispositivo, quali tipo di dispositivo, produttore, versione, ecc. oltre a funzioni quali gestione di protezione scrittura e commutazione dei numeri ID

Blocco trasduttore:

Il blocco trasduttore contiene tutti i parametri di misura e parametrici specifici del dispositivo. Il blocco trasduttore Deltapilot S contiene il principio di misura della pressione per l'uso come trasmettitore di pressione e livello.

 Blocco ingressi analogici (blocco funzione): Il blocco ingressi analogici contiene le funzioni di elaborazione dei segnali del valore misurato, quali scalatura, calcoli di funzioni speciali, simulazione ecc.

## Descrizione dei parametri

Nome parametro	Descrizione
OUT VALUE	Questo parametro mostra il valore dell'uscita digitale del blocco Ingressi analogici. Percorso FieldCare: PROFILE VIEW $\rightarrow$ ANALOG INPUT BLOCK $\rightarrow$ AI PARAMETER Percorso display on-site: GROUP SELECTION $\rightarrow$ OPERATING MENU $\rightarrow$ TRANSMITTER INFO $\rightarrow$ PA DATA
PA INPUT VALUE	Il valore viene trasmesso dal PLC a Deltapilot S. Il VALORE INGRESSO PA può essere visualizzato sul display on-site ( $\rightarrow$ vedere anche questa tabella, SEL. DISPLAY VAL.). Percorso FieldCare: PROFILE VIEW $\rightarrow$ PHYSICAL BLOCK $\rightarrow$ PB PARAMETER Percorso display on-site: SELEZIONE GRUPPO $\rightarrow$ MENU OPERATIVO $\rightarrow$ INFO TRASMETTITORE $\rightarrow$ PARAMETRO PA
SEL. DISPLAY VAL.	<ul> <li>Usare questo parametro per specificare se sul display on-site è mostrato un valore primario o un valore del PLC.</li> <li>Percorso FieldCare:</li> <li>VISTA PRODUTTORE → menu MENU OPERATIVO → DISPLAY o</li> <li>VISTA PROFILO → BLOCCO FISICO → PARAMETRO PB → CONF PROFIBUS PA</li> <li>Percorso display on-site:</li> <li>SELEZIONE GRUPPO → MENU OPERATIVO → INFO TRASMETTITORE → DATI PA</li> <li><b>Opzioni:</b></li> <li>Primary value (PV): il valore primario è mostrato sul display on-site.</li> <li>Valore ingresso: un valore dal PLC è mostrato sul display on-site (→ vedere questa tabella, VALORE INGRESSO PA).</li> <li><b>Esempio dell'opzione "Input value":</b></li> <li>Due dispositivi Deltapilot S misurano la perdita di carico tramite un filtro. La pressione differenziale è generata nel PLC. Usare l'opzione "Valore ingresso" per</li> </ul>
	assegnare questo valore calcolato al display on-site. <b>Impostazione di fabbrica</b> : • Valore principale (PV)
2ND CYCLIC VALUE	Usare questo parametro per specificare quale valore viene trasmesso sul bus come secondo valore ciclico. Percorso FieldCare: VISTA PROFILO $\rightarrow$ BLOCCO FISICO $\rightarrow$ PARAMETRO PB $\rightarrow$ CONF PROFIBUS PA Percorso display on-site: SELEZIONE GRUPPO $\rightarrow$ MENU OPERATIVO $\rightarrow$ INFO TRASMETTITORE $\rightarrow$ DATI PA
	Opzioni: • Temperatura • Sensor value: corrisponde al parametro SENSOR PRESSURE • Trimmed value: corrisponde al parametro CORRECTED PRESS. • Secondary value 1: corrisponde al parametro PRESSURE
	I parametri SENSOR PRESSURE, CORRECTED PRESSURE e PRESSURE sono visualizzati nel menu PROCESS VALUES (percorso: MANUFACTURER VIEW $\rightarrow$ OPERATING MENU $\rightarrow$ PROCESS INFO $\rightarrow$ PROCESS VALUES). Il parametro TEMPERATURE è visualizzato nel menu TB PARAMETER (percorso: PROFILE VIEW $\rightarrow$ TRANSDUCER BLOCK $\rightarrow$ TB PARAMETER)
	Impostazione di fabbrica: • Temperatura

### Moduli per il diagramma dati ciclico

Deltapilot S rende i seguenti moduli disponibili per il diagramma dati ciclico:

- Valore di processo principale
   A seconda del modulo operativo selezionato, qui viene trasmesso un valore di pressione o di livello.
- 2ND CYCLIC VALUE
   A seconda dell'opzione selezionata, qui viene trasmesso una temperatura, un valore del sensore, un valore compensato o un valore secondario 1.
- Valore del display Qualsiasi valore trasmesso dal PLC a Deltapilot S. Questo valore può anche essere visualizzato sul display on-site.
- FREE PLACE (Posto libero)
   Selezionare questo modulo vuoto se nel telegramma dati un valore non deve essere usato.

### Struttura dei dati in uscita PLC $\rightarrow$ Deltapilot S

Con il servizio Data\_Exchange, un PLC può leggere i dati in uscita dal Deltapilot S nel telegramma di chiamata. Il telegramma dati ciclico presenta la seguente struttura:

Indice dati in uscita	Dati	Accesso	Formato dati/commenti
0, 1, 2, 3	Valore del display	Scrittura	Numero a virgola mobile a 32 bit (IEEE 754)
4	Codice di stato	Scrittura	ightarrow Vedere "Codici di stato Codici di stato"

### Struttura dei dati in ingresso Deltapilot S $\rightarrow$ PLC

Con il servizio Data\_Exchange, un PLC può leggere i dati in ingresso dal Deltapilot S nel telegramma di risposta. Il telegramma dati ciclico presenta la seguente struttura:

Indice dati in ingresso	Dati	Accesso	Formato dati/commenti
0, 1, 2, 3	Valore processo principale: pressione o livello	Lettura	Numero a virgola mobile a 32 bit (IEEE 754)
4	Codice di stato per valore processo principale	Lettura	$\rightarrow$ Vedere la sezione "Codici di stato".
5, 6, 7, 8	2ND CYCLIC VALUE: temperatura, valore del sensore, valore compensato o valore secondario 1	Lettura	Numero a virgola mobile a 32 bit (IEEE 754)
9	Codice di stato per 2ND CYCLIC VALUE	Lettura	$\rightarrow$ Vedere "Codici di stato"

### Codici di stato

Deltapilot S supporta la funzione "Condensed status" definita nelle specifiche PNO. È tuttavia supportato anche lo stato "Classic" per garantire la compatibilità con i dispositivi meno recenti della Serie S e a causa del numero di identificazione dello specifico profilo ("0x9700"). Se si selezionano numero di profilo e nuovo numero di identificazione, il tipo di stato può essere impostato mediante il parametro "COND.STATUS DIAG".

Lo stato "Condensed" e/o "Classic" e i relativi stati attivi correnti vengono visualizzati in "Physical Block" nel parametro "Feature". Il misuratore supporta i seguenti codici di stato per i parametri dei valori in uscita del blocco Analog Input:

### Stato Classic:

Codice di stato	Stato dispositivo	Significato	Valore di uscita (valore OUT) (Ingresso analogico)	2ND CYCLIC VALUE
0000 0000	Scarsa	Non specifico	X <sup>1)</sup>	х
0000 0100	Scarsa	Errore di configurazione (ad esempio regolazione non eseguita corretta- mente)	X <sup>1)</sup>	х
0000 1100	Scarsa	Errore del dispositivo	X <sup>1)</sup>	х
0001 0000	Scarsa	Errore sensore	X <sup>1)</sup>	х
0001 1100	Scarsa	Fuori servizio (target mode)	х	х
0100 0000	Uncertain	Non specifico	х	х
0100 0100	Uncertain	Ultimo valore valido (comportamento anomalo =1)	x	Х
0100 1000	Uncertain	Valore sostitutivo (comportamento anomalo = 0)	х	х
0100 1100	Uncertain	Valore iniziale (comportamento anomalo = 1)	X	х
0101 1100	Uncertain	Errore di configurazione (ad esempio aumento non monotonico della tabella di linearizzazione)	x	х
0101 0011	Uncertain	Conversione sensore imprecisa - costante	X	х
0101 0010	Uncertain	Conversione sensore - superato valore di soglia massima	х	х
0101 0001	Uncertain	Conversione sensore - valore di soglia minima non raggiunto	X	х
0110 0000	Uncertain	Valore simulazione	х	х
1000 0000	BUONA	Buona	Х	Х
1000 1000	BUONA	Soglia di avviso	Х	Х
1000 1001	BUONA	Soglia di avviso - superato valore di soglia massima	Х	Х
1000 1010	BUONA	Soglia di avviso - mancato raggiungi- mento valore di soglia minima	Х	Х
1000 1100	BUONA	Soglia di allarme	Х	Х
1000 1101	BUONA	Soglia di allarme - superato valore di soglia massima	Х	Х
1000 1110	BUONA	Soglia di allarme - mancato raggiungi- mento valore di soglia minima	Х	Х

1) Solo in caso di comportamento anomalo ingresso analogico = 2 ("Stato BAD")

Stato Condensed:

Il principale motivo per l'implementazione della modalità di stato "Condensed" in Profibus PA Profile 3.02 è chiarire gli eventi diagnostici risultanti dall'uso in PCS/DCS e nella stazione operativa.

Inoltre, questa funzione implementa anche i requisiti di NE 107.

I seguenti codici di stato "Condensed" vengono configurati mediante il dispositivo.

Codice di stato <sup>1)</sup>	Stato dispositivo	Significato	Valore di uscita (valore OUT) (Ingresso analogico 1)	2ND CYCLIC VALUE
0010 01xx	Scarsa <sup>2)</sup>	Allarme di manutenzione, presente diagnostica avanzata	X <sup>3)</sup>	X
0010 10xx	Bad <sup>2)</sup>	Errore di processo, manuten- zione non necessaria	X <sup>3)</sup>	X
0011 11xx	Bad <sup>2)</sup>	Controllo funzionale / superamento locale	X <sup>3)</sup>	X
0010 0011	Bad <sup>2)</sup>	Spegnimento	Х	Х
0111 1011	Uncertain	Errore di processo, manuten- zione non necessaria - valore di soglia costante	Х	Х
0111 1010	Uncertain	Errore di processo, manuten- zione non necessaria - superato valore di soglia massima	Х	Х
0111 1001	Uncertain	Errore di processo, manuten- zione non necessaria - mancato raggiungimento valore di soglia minima	X	Х
0111 1000	Uncertain	Errore di processo, manuten- zione non necessaria	Х	X
0110 10xx	Uncertain	Necessaria manutenzione	Х	X
0100 1011	Uncertain	Valore sostitutivo	Х	
0100 1111	Uncertain	Valore iniziale	Х	
0111 0011	Uncertain	Valore simulato, avvio	Х	Х
0111 0100	Uncertain	Valore simulato, fine	Х	
1000 0000	BUONA	Buona	Х	Х
1011 1100	BUONA	Verifica funzionale	Х	Х
1010 01xx	BUONA	Necessaria manutenzione	Х	Х
1010 10xx	BUONA	Necessaria manutenzione	Х	Х

1) Variabile x: 0 o 1

2) zzz Pagina  $\rightarrow$  cap. 9.2.1

3) Solo in caso di comportamento anomalo ingresso analogico = 2 ("Stato BAD")

### 6.3.8 Scambio aciclico di dati

Lo scambio aciclico dei dati viene usato:

- Per trasmettere i parametri del dispositivo durante le procedure di messa in servizio e manutenzione
- Per visualizzare le variabili misurate non contenute nel diagramma dati ciclico.

Con l'uso dello scambio aciclico di dati, è possibile modificare i parametri del dispositivo anche quando quest'ultimo è impegnato nello scambio ciclico di dati con un PLC.

Si distinguono due tipi di scambio aciclico di dati:

- Comunicazione aciclica mediante il canale C2 (MS2)
- Comunicazione aciclica mediante il canale C1 (MS1)

### Comunicazione aciclica mediante il canale C2 (MS2)

Nella comunicazione mediante il canale C2, un master apre un canale di comunicazione mediante un cosiddetto SAP (Service Access Point) per accedere al dispositivo. Un master supporta la comunicazione aciclica mediante il canale C2 è denominato master in classe 2. FieldCare, ad esempio è un master in classe 2.

Il master deve acquisire tutti i parametri del dispositivo prima che i dati possano essere scambiati tramite PROFIBUS.

A tal fine, sono disponibili le seguenti opzioni:

- Un programma di configurazione nel master che accede ai parametri mediante indirizzi di slot e indice (ad es. FieldCare)
- Una componente software (DTM: Device Type Manager)
- Il DTM è indicato sul FieldCare CD.
- Il numero di master in classe 2 che possono comunicare simultaneamente con un dispositivo è limitato al numero di SAP disponibili per questa comunicazione. Deltapilot S supporta la comunicazione MS2AC con due SAP. Assicurarsi che diversi master non abbiano accesso in scrittura agli stessi dati perché la coerenza dei dati non può essere garantita in questo caso.
- L'uso del canale C2 per lo scambio aciclico di dati aumenta i tempi ciclo del sistema bus. Di questo occorre tener conto quando si programma il sistema di controllo.

### Comunicazione aciclica mediante il canale C1 (MS1)

Con la comunicazione aciclica mediante il canale C1, un master che comunica già ciclicamente con il dispositivo apre anche un canale di comunicazione aciclica tramite SAP 0x33 (SAP speciale per MS1). Il master può quindi leggere o scrivere aciclicamente i parametri com un master in classe 2 mediante indirizzi di slot e indice. Deltapilot S supporta la comunicazione MS1 con un SAP.

### **AVVISO**

### Riduzione della durata utile del dispositivo!

I parametri scritti aciclicamente sono scritti in moduli di memoria (EEPROM, Flash, ecc.). Resistono alla tensione. I moduli di memoria sono progettati soltanto per un numero di scritture limitato che nel normale funzionamento senza MS1 (durante la configurazione) non è raggiungibile nemmeno in remoto. Questo valore può essere rapidamente superato a causa di un'errata programmazione e di conseguenza il tempo operativo di un dispositivo può ridursi drasticamente.

Nel programma applicativo, evitare di scrivere parametri, ad esempio per ogni ciclo del programma.
## 6.3.9 Tabelle slot/indici

I parametri del dispositivo sono elencati nelle seguenti tabelle. È possibile accedere ai parametri mediante il numero di slot e di indice. Ciascun singolo blocco contiene parametri standard, parametri del blocco e parametri specifici del produttore.

Se come programma operativo si utilizza FieldCare, come interfaccia utente sono disponibili schermate di immissione.

#### Indicazioni generali

Tipo di oggetto

- Record: contiene la struttura dei dati (DS)
- Array: gruppo di un certo tipo di dati
- Simple: contiene singoli tipi di dati, ad es. float

Tipo di dati

- DS: struttura dei dati, contiene tipi di dati come unsigned8, octet string, ecc.
- Float: formato IEEE 754
- Integer:
  - Integer8: campo di valori =  $-128 \dots 127$
  - Integer16: campo di valori = 327678 ... -327678
  - Integer32: campo di valori =  $32 = -2^{31} \dots 2^{31}$
- Octet String: con codifica binaria
- Visible String: con codifica ASCII
- Unsigned:
  - Unsigned8: campo di valori = 0 ... 255
  - Unsigned16: campo di valori = 0 ... 65535
  - Unsigned32: campo di valori = 0 ... 4294967295

Classe archiviazione

- Cst: parametro costante
- D: parametro dinamico
- N: parametro non volatile
- S: parametro statico

#### Gestione del dispositivo

Parametro	Slot	Indice	Tipo di	Tipo di dati	Dimensioni	Classe	Lettura	Scrit-
			oggetto		(byte)	archiviazione		tura
Directory object header	1	0	Array	Unsigned16	12	Cst	х	
Composite list directory entries	1	1	Array	Unsigned16	24	Cst	х	
GAP directory continuous	1	2 - 8						
GAP reserved	1	9 - 15						

#### Blocco fisico

Parametro	Slot	Indice	Tipo di oggetto	Tipo di dati	Dimensioni (byte)	Classe archiviazione	Lettura	Scrit- tura
Parametri standard blocco fisico	·		·	·				
BLOCK OBJECT	0	16	Record	DS-32	20	Cst	х	
STATIC REVISION NO.	0	17	Simple	Unsigned16	2	Ν	х	
TAG	0	18	Simple	Visible String	32	S	х	х
STRATEGY	0	19	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
ALERT KEY	0	20	Simple	Unsigned8	1	S	х	Х
TARGET MODE	0	21	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
MODE BLK	0	22	Record	DS-37	3	D	х	
ALARM SUM	0	23	Record	DS-42	8	D	Х	
Parametri blocco fisico								
SOFTWARE VERSION	0	24	Simple	Visible String	16	Cst	х	1
HARDWARE REV.	0	25	Simple	Visible String	16	Cst	х	
MANUFACTURER ID	0	26	Simple	Unsigned16	2	Cst	х	
DEVICE NAME STR.	0	27	Simple	Visible String	16	Cst	х	
DEVICE SERIAL No.	0	28	Simple	Visible String	16	Cst	х	
DIAGNOSTICS	0	29	Simple	Octet String	4	D	х	
ADVANCED DIAGNOSTICS	0	30	Simple	Octet String	6	D	х	
DEVICE CERTIFICATION	0	33	Simple	Visible String	32	Cst	х	
INSERT PIN No	0	34	Simple	Unsigned16	2	Ν	х	х
DESCRIPTION	0	36	Simple	Visible String	32	S	х	х
USER DESCRIPTION	0	37	Simple	Visible String	32	S	х	х
INSTALLATION DATE	0	38	Simple	Visible String	16	S	х	х
IDENT NUMBER SEL	0	40	Simple	Unsigned8	1	S	Х	Х
DIP STATUS	0	41	Simple	Unsigned8	1	D	Х	
FEATURE	0	42	Record	DS-68	8	N	Х	
COND.STATUS DIAG	0	43	Simple	Unsigned8	1	S	Х	Х
Parametri blocco fisico Endress+Ha	luser							
ALARM STATUS	0	54	Record	Specifico E+H	5	D	х	
LAST DIAG. CODE	0	55	Record	Specifico E+H	5	D	х	
UP/DOWNLOAD FEATURE	0	56	Simple	Unsigned8	1	Cst	х	
UP/DOWNLOAD CTRL	0	57	Simple	Unsigned8	1	D		х
UP/DOWN PARAM	0	58	Simple	OctetString	20	D	х	х
BUS ADDRESS	0	59	Simple	Unsigned8	1	D	х	
SET UNIT TO BUS	0	61	Simple	Unsigned8	1	S	Х	Х
PA INPUT VALUE	0	62	Record	Specifico E+H	6	D	х	х
SEL. DISPLAY VAL.	0	63	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
PROFILE REVISION	0	64	Simple	Visible String	32	Cst	Х	
RESET ALL ALARMS	0	65	Simple	Unsigned8	1	S	Х	Х
IDENT-NUMBER	0	66	Simple	Unsigned16	2	D	х	
2ND CYCLIC VALUE	0	68	Simple	Unsigned8	1	S	Х	Х
Struttura del dispositivo	0	69	Simple	Visible String	32	S	Х	
CONFIG RECORDER	0	/4	Simple	Unsigned16	Z	D	Х	
CIM EDDOD NO	0	75	Simple	Unsigned 32	4	D	X	
SIMI, ERROR NO.	0	76	Simple	Unsigned 16	۲ ۲	D	X	X
	0	70	Simple	Unsigned	1	D N	X	X
DISDI AV CONTRAST	0	78	Simple	Unsigned8	1	S	x v	v
MENULDESCRIPTOR	0	80	Simple	Unsigned8	1	N	v	v
MAIN DATA FORMAT	0	81	Simple	Unsigned8	1	D	x	x
ALTERNATE DATA	0	82	Simple	Unsigned8	1	N	x	x
UNIT TEXT	0	83	Simple	Visible String	8	S	x	x
USER DESCRIPTION	0	84	Simple	Visible String	32	S	x	x
ACK. ALARM MODE	0	85	Simple	Unsigned8	1	S	x	x
ACK. ALARM	0	86	Simple	Unsigned8	1	D	x	x
SELECT ALARM TYPE	0	87	Simple	Unsigned8	1	S	х	x
ERROR NO.	0	88	Simple	Unsigned16	2	D	х	x
RITARDO ALLARME	0	89	Simple	A virgola	4	S	х	x
			-	mobile				
ALARM DISPLAY TIME	0	90	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
3RD CYCLIC VALUE	0	93	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
HistoROM AVAIL.	0	94	Simple	Unsigned8	1	D	х	
HIST. SAVING CYCL	0	95	Simple	Unsigned8	1	S	х	х

Parametro	Slot	Indice	Tipo di	Tipo di dati	Dimensioni	Classe	Lettura	Scrit-
			oggetto		(byte)	archiviazione		tura
HistoROM CONTROL	0	96	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
ELECTR. SERIAL NO.	0	97	Simple	Visible String 32		Cst	х	
PCB TEMPERATURE	0	98	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
Allowed Min.TEMP	0	99	Simple	A virgola mobile	4	Cst	х	
Allowed Max. TEMP	0	100	Simple	A virgola mobile	4	Cst	х	
PCB COUNT T>Tmax	0	101	Simple	Unsigned16	2	D	х	
PCB MAX. TEMP	0	102	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
PCB COUNT T <tmin< td=""><td>0</td><td>103</td><td>Simple</td><td>Unsigned16</td><td>4</td><td>D</td><td>Х</td><td></td></tmin<>	0	103	Simple	Unsigned16	4	D	Х	
PCB MIN. TEMP.	0	104	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
MAIN DATA FORMAT	0	106	Simple	Unsigned8	1	D	х	
DOWNLOAD FUNCT.	0	107	Simple	Unsigned8	1	N	х	Х
STATUS LOCKING	0	108	Simple	Unsigned8	1	D	х	х
DEVICE STATUS	0	109	Simple	Unsigned8	1	S	х	
STATUS SELECT EVENT 727	0	110	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 115	0	111	Simple	Unsigned8	1	S	Х	х
STATUS SELECT EVENT 120	0	112	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 731	0	113	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 730	0	114	Simple	Unsigned8	1	S	Х	х
STATUS SELECT EVENT 733	0	115	Simple	Unsigned8	1	S	Х	х
STATUS SELECT EVENT 732	0	116	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 726	0	117	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 715	0	118	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 719	0	119	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 717	0	120	Simple	Unsigned8	1	S	Х	х
STATUS SELECT EVENT 718	0	121	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 740	0	122	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT EVENT 716	0	123	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
STATUS SELECT	0	124	Record	14xUnsigned8	14	S	х	х
SWITCH_STATUS_LIST	0	125	Record	2x Unsigned8	2	D	х	
SENSOR SER. No.	0	126	Simple	Visible String	16	S	Х	

## Blocco Ingressi analogici

Parametro	Slot	Indice	Tipo di oggetto	Tipo di dati	Dimensioni (byte)	Classe archiviazione	Lettura	Scrit- tura
Parametri standard blocco Ingressi anal	ogici		1	J				
BLOCK OBJECT	1	16	Record	DS-32	20	Cst	Х	
STATIC REVISION NO.	1	17	Simple	Unsigned16	2	N	х	
TAG	1	18	Simple	Visible String	32	S	х	х
STRATEGY	1	19	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
ALERT KEY	1	20	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
TARGET MODE	1	21	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
MODE BLK	1	22	Record	DS-37	3	D	х	
ALARM SUM	1	23	Record	DS-42	8	D	х	
Parametri blocco Ingressi analogici								
BATCH	1	24	Record	DS-67	10	S	х	х
OUT	1	26	Record	DS-33	5	D	х	x 1)
PV SCALE	1	27	Array	A virgola mobile	8	S	х	х
OUT SCALE	1	28	Record	DS-36	11	S	х	х
LIN TYPE	1	29	Simple	Unsigned8	1	S	х	Х
CANALE	1	30	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
FILTER TIME CONST	1	32	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
FAIL SAFE MODE	1	33	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
FAIL SAFE DEFAULT VALUE	1	34	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
LIMIT HYSTERESIS	1	35	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
UPPER LIMIT ALARM	1	37	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х

Parametro	Slot	Indice	Tipo di	Tipo di dati	Dimensioni	Classe	Lettura	Scrit-
			oggetto		(byte)	archiviazione		tura
UPPER LIMIT WARNING	1	39	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
LOWER LIMIT WARNING	1	41	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
LOWER LIMIT ALARM	1	43	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
HI HI ALARM	1	46	Record	DS-39	16	D	х	
HI ALARM	1	47	Record	DS-39	16	D	х	
LO ALARM	1	48	Record	DS-39	16	D	х	
LO LO ALARM	1	49	Record	DS-39	16	D	Х	
SIMULATE	1	50	Record	DS-50	6	S	Х	х
VIEW_1_FB	1	61	Simple	Octet String	18	D	х	

1) Se MODE\_BLK attuale = Manuale (MAN)

#### **Blocco trasduttore**

Parametro	Slot	Indice	Tipo di	Tipo di dati	Dimensioni (byte)	Classe	Lettura	Scrit-
Parametri standard blocco Trasduttore			oggetto		(byte)	archiviazione		tula
BLOCK OBJECT	2	16	Record	DS-32	20	Cst	х	
STATIC REVISION NO.	2	17	Simple	Unsigned16	2	Ν	х	
TAG	2	18	Simple	Visible String	32	S	х	х
STRATEGY	2	19	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
ALERT KEY	2	20	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
TARGET MODE	2	21	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
MODE BLK	2	22	Record	DS-37	3	D	х	
ALARM SUM	2 23 Record DS-42 8		8	D	х			
SENSOR PRESSURE	2	24	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
PRESS.SENS HILIM	2	25	Simple	A virgola mobile	4	Ν	х	
PRESS. SENS LOLIM	2	26	Simple	A virgola mobile	4	N	х	
HIGH SENSOR TRIM	2	27	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
LOW SENSOR TRIM	2	28	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
MINIMUM SPAN	2	29	Simple	A virgola mobile	4	Ν	х	
PRESS. ENG. UNIT	2	30	Simple	Unsigned16	2	S	х	
TRIMMED_VALUE (CORRECTED PRESS.)	2	31	Record	DS-33	5	D	х	
SENSOR MEAS.TYPE	2	32	Simple	Unsigned16	2	Ν	х	
SENSOR SER. No.	2	33	Simple	Unsigned32	4	Ν	х	
PRIMARY VALUE (MEASURED VALUE )	2	34	Record	DS-33	5	D	х	
PRIM_VALUE_UNIT	2	35	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
PRIM_VALUE_TYPE	2	36	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
MAT. MEMBRANE	2	37	Simple	Unsigned16	2	S	х	
FILLING FLUID	2	38	Simple	Unsigned16	2	S	х	
SEAL TYPE	2	40	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
PROC.CONN.TYPE	2	41	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
MAT. PROC. CONN. +	2	42	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
TEMPERATURE (SENSOR TEMP.)	2	43	Record	DS-33	5	D	х	
TEMP. ENG UNIT	2	44	Simple	Unsigned16	2	S	Х	Х
SEC_VALUE_1 (PRESSURE)	2	45	Record	DS-33	5	D	Х	
SEC_VALUE1_UNIT	2	46	Simple	Unsigned16	2	S	Х	х
SEC_VALUE_2	2	47	Record	DS-33	5	D	Х	
SEC_VALUE2_UNIT	2	48	Simple	Unsigned16	2	S	Х	Х
LIN_TYP	2	49	Simple	Unsigned8	1	S	Х	х
SCALE IN	2	50	Array	A virgola mobile	8	S	х	х
SCALE OUT	2	51	Array	A virgola mobile	8	S	х	х
LOW_FLOW_CUT_OFF	2	52	Simple	A virgola mobile	4	S	Х	х
FLOW_LIN_SQUARE	2	53	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
TAB_ACTUAL_NUMB	2	54	Simple	Unsigned8	1	N	Х	

### Deltapilot S FMB70 con PROFIBUS PA

Parametro	Slot	Indice	Tipo di	Tipo di dati	Dimensioni	Classe	Lettura	Scrit-
			oggetto	-	(bvte)	archiviazione		tura
LINE-NUMB:	2	55	Simple	Unsigned8	1	D	x	x
TAB MAX NR	2	56	Simple	Unsigned8	1	N	x	
TAB MIN NR	2	57	Simple	Unsigned8	1	N	v	
	2	58	Simple	Unsigned8	1	D	v	v
	2	59	Simple	Unsigned8	1	D	N V	A
TAD_STATE	2	59	Amou	A vingele	1	D	х 	
TAB_XY_VALUE	2	60	Array	A virgoia mobile	0	D	х	х
MAX MEAS PRESS	2	61	Simple	A virgola	4	N	x	x 1)
	2	01	ompie	mobile	*			
MIN. MEAS. PRESS.	2	62	Simple	A virgola	4	N	х	x 1
			-	mobile				
MAX. MEAS.TEMP.	2	63	Simple	A virgola	4	Ν	х	x <sup>1</sup>
				mobile				
MIN. MEAS. TEMP.	2	64	Simple	A virgola	4	N	х	x <sup>1</sup>
				mobile				
EMPTY CALIB.	2	75	Simple	A virgola	4	5	х	х
	2	76	Simplo		4	c	v	v
FOLE CALID.	2	70	Simple	mobile	4	3	x	x
TANK CONTENT UNIT	2	77	Simple	Unsigned 16	2	N	x	
UNIT FLOW	2	78	Simple	Unsigned16	2	N	x v	v
VALORE SMORZAMENTO	2	79	Simple	A virgola	4	S	x v	x x
	2	15	Shipic	mobile	-	5	л	~
MAX FLOW	2	80	Simple	A virgola	4	S	х	х
	-		F	mobile	-	-		
MAX. PRESS. FLOW	2	81	Simple	A virgola	4	S	х	х
			-	mobile				
FINESTRA ALLARME Pmin	2	82	Simple	A virgola	4	S	х	х
				mobile				
Pmax ALARM WINDOW	2	83	Simple	A virgola	4	S	х	х
				mobile				
FINESTRA ALLARME Tmin	2	84	Simple	A virgola	4	S	х	х
Tmor ALADM MUNDOW	2	0E	Simple	A vingele	4	c		
	2	60	Simple	mohile	4	3	х	х
SIMULATED VALUE	2	86	Simple	A virgola	4	D	x	x
	2	00	Simple	mobile	1	D	A	A
SIMULATION	2	87	Simple	Unsigned8	1	D	х	х
COUNTER P>Pmin	2	88	Simple	Unsigned16	2	D	х	
COUNTER P <pmax< td=""><td>2</td><td>89</td><td>Simple</td><td>Unsigned16</td><td>2</td><td>D</td><td>х</td><td></td></pmax<>	2	89	Simple	Unsigned16	2	D	х	
COUNTER T>Tmax	2	90	Simple	Unsigned16	2	- D	x	
COUNTER T <tmin< td=""><td>2</td><td>91</td><td>Simple</td><td>Unsigned16</td><td>2</td><td>D</td><td>x</td><td></td></tmin<>	2	91	Simple	Unsigned16	2	D	x	
MEAS VAL TREND	2	92	Simple	Unsigned 8	1	D	x	
TOTALIZER 1	2	93	Simple	Visible String	8	D	v	
TOTAL 1 OVERELOW	2	9/	Simple	Visible String	8	D	v	
TOTALIZER 2	2	95	Simple	Visible String	8	D	v	
	2	96	Simple	Visible String	0	D	A V	
TEMD Abs DANCE	2	90	Simple	A vingele	0	D	X	
TEMP ADS RAINGE	2	97	Simple	mobile	4	CSL	х	
Tmin SFNSOR	2	98	Simple	A virgola	4	Cst	x	
	2	50	Shipic	mobile	-	Cot	A	
Tmax SENSOR	2	99	Simple	A virgola	4	Cst	х	
			-	mobile				
SENS H/WARE REV	2	100	Simple	Unsigned8	1	Cst	х	
Pmax PROC. CONN.	2	101	Simple	A virgola	4	S	х	Х
				mobile				
TOTAL. 1 ENG. UNIT	2	102	Simple	Unsigned16	2	S	х	Х
TOTAL. 2 ENG. UNIT	2	103	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
FACT.U.U.TOTAL.1	2	104	Simple	A virgola	4	S	х	х
				mobile				
FACT.U.U.TOTAL.2	2	105	Simple	A virgola	4	S	х	Х
	2	100	0: 1	mobile				
IUI. I USER UNIT	2	106	Simple	Visible String	ರ -	5	Х	Х
TOT. 2 USER UNIT	2	107	Simple	Visible String	8	5	Х	Х
NEG. FLOW TOT. 1	2	108	Simple	Unsigned8	1	S	Х	Х
NEG. FLOW TOT. 2	2	109	Simple	Unsigned8	1	S	х	Х
RESET TOTALIZER 1	2	110	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
FLOW-MEAS. TYPE	2	111	Simple	Unsigned8	1	S	х	Х
CUSTOMER UNIT F	2	112	Simple	Visible String	8	S	х	х
CUST.UNIT FACT.F	2	113	Simple	A virgola	4	S	х	х
				mobile				
CUSTOMER UNIT P	2	114	Simple	Visible Strina	8	S	Х	х

Parametro	Slot	Indice	Tipo di oggetto	Tipo di dati	Dimensioni (byte)	Classe archiviazione	Lettura	Scrit- tura
CUST.UNIT FACT.P	2	115	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
POS. ZERO ADIUST	2	116	Simple	Unsigned8	1	D	x	x
POS. INPUT VALUE	2	117	Simple	A virgola	4	S	x	x
				mobile		-		
CALIB. OFFSET	2	118	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
TANK DESCRIPTION	2	119	Simple	Visible String	32	S	Х	х
LIN. EDIT MODE	2	120	Simple	Unsigned8	1	Ν	х	х
CALIBRATION MODE	2	121	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
ADJUST DENSITY	2	122	Simple	A virgola mobile	4	Ν	х	
LEVEL UNIT TXT	2	123	Simple	Visible String	8	S	х	х
CUST.UNIT FACT.L	2	124	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
CUST. UNIT CONT.	2	125	Simple	Visible String	8	S	х	Х
FACTOR TANK CONT.	2	126	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
DENSITY UNIT	2	127	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
ADJUST DENSITY	2	128	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
TANK VOLUME	2	129	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
TANK HEIGHT	2	130	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
100% POINT	2	131	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
ZERO POSITION	2	132	Simple	A virgola	4	S	х	х
LEVEL MIN	2	133	Simple	A virgola	4	S	х	х
LEVEL MAX	2	134	Simple	A virgola	4	S	х	х
PROCESS DENSITY	2	135	Simple	A virgola	4	S	x	x
		1.0.6		mobile				
MAX IURNDOWN	Z	136	Simple	mobile	4	5	x	
SENSOR CHANGES	2	137	Simple	Unsigned16	2	S	Х	
P PEAKHOLD.STEP	2	138	Simple	A virgola mobile	4	S	х	
T PEAKHOLD.STEP	2	139	Simple	A virgola mobile	4	S	х	
ACC. OF GRAVITY	2	140	Simple	A virgola mobile	4	S	х	
CREEP FLOW HYST.	2	141	Simple	A virgola mobile	4	S	х	
LEVEL BEFORE LIN.	2	142	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
ENG. UNIT LEVEL	2	145	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
UNIT VOLUME	2	146	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
CUSTOMER UNIT V	2	147	Simple	Visible String	8	S	х	х
CUST.UNIT FACT.V	2	148	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
SET.L.FL.CUT-OFF	2	149	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
MAT.PROC.CONN	2	150	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
TANK CONTENT	2	151	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
SUPPRESSED FLOW	2	152	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
RESET PEAKHOLD	2	153	Simple	Unsigned8	1	D	х	х
MODALITÀ MISURA	2	154	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
UNIT FLOW	2	155	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
TOTALIZER 1 UNIT (Volume operat. cond.)	2	156	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
TOTALIZER 2 UNIT (Volume operat. cond.)	2	157	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
LOW FLOW CUT-OFF	2	158	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
LO TRIM MEASURED	2	159	Simple	A virgola mobile	4	Ν	х	
HI TRIM MEASURED	2	160	Simple	A virgola mobile	4	Ν	х	
PERCENT UNIT	2	161	Simple	Unsigned16	2	Cst	х	х

Parametro	Slot	Indice	Tipo di oggetto	Tipo di dati	Dimensioni (byte)	Classe archiviazione	Lettura	Scrit- tura
X-VAL:	2	162	Simple	A virgola mobile	4	N	х	Х
Y-VAL:	2	163	Simple	A virgola mobile	4	N	х	х
MASS FLOW UNIT	2	164	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
SIM. FLOW VALUE	2	165	Simple	A virgola mobile	4	D	х	х
STD. FLOW UNIT	2	166	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
NORM FLOW UNIT	2	167	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
TOTALIZER 1 UNIT (Mass p. cond.)	2	168	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
TOTALIZER 2 UNIT (Mass p. cond.)	2	169	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
TOTALIZER 1 UNIT (Volume std. cond.)	2	170	Simple	Unsigned16	2	S	х	Х
TOTALIZER 2 UNIT (Vol. std. cond.)	2	171	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
TOTALIZER 1 UNIT – (Vol. norm cond.)	2	172	Simple	Unsigned16	2	S	Х	Х
TOTALIZER 2 UNIT (Vol. norm cond.)	2	173	Simple	Unsigned 16	2	S	Х	Х
MASS UNIT	2	1/4	Simple	Unsigned 16	2	S	х	Х
CUST.ONED UNIT M	2	175	Simple	A virgola mobile	4	5	x	x
	2	170	Simple	Visible String	0	5	X	X
CUST.UNIT FACT.H	2	177	Simple	A virgola	4	S	x	X
CUSTOMER LINIT H	2	179	Simple	Visible String	8	s	v	v
EMPTY PRESSURE	2	180	Simple	A virgola mobile	4	N	X	A
FULL PRESSURE	2	181	Simple	A virgola mobile	4	N	х	
SIM. LEVEL	2	182	Simple	A virgola mobile	4	D	х	х
SIM. TANK CONT.	2	183	Simple	A virgola mobile	4	D	х	х
LEVEL MODE	2	184	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
ACTIV LIN.TAB.X	2	185	Simple	A virgola mobile	4	N	х	
X-VAL (semi-autom.):	2	186	Simple	A virgola	4	D	x	
TANK CONTENT MAX.	2	188	Simple	mobile A virgola	4	S	x	x
TANK CONTENT MIN.	2	189	Simple	mobile A virgola	4	S	x	x
HYDR. PRESS MAX.	2	190	Simple	mobile A virgola	4	S	x	x
		101	a. 1	mobile				
TAB. ACTIVATE	2	191	Simple	Unsigned8	1	D	х	
ACTIVE LIN. TAB. Y	2	192	Simple	A virgola	4	N N	x	x x
HYDR. PRESS MIN.	2	194	Simple	A virgola	4	S	x	x
VALUE LIN. MIN.	2	195	Simple	A virgola mobile	4	S	x	х
VALUE LIN. MAX	2	196	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
TOTALIZER 1	2	197	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
TOTALIZER 2	2	198	Simple	A virgola mobile	4	D	х	
LIN. MEASURAND	2	199	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
LINd. MEASURAND	2	200	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
COMB.MEASURAND	2	201	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
TABLE SELECTION	2	202	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
TABLE EDITOR	2	203	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
AREA UNIT	2	204	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
SIM. PRESSURE	2	205	Simple	A virgola mobile	4	D	x	х
PRESSURE ABS RNG	2	206	Simple	A virgola mobile	4	Cst	x	
PRESSURE INVERT	2	207	Simple	Unsigned8	1	N	х	х
HEIGHT UNIT	2	240	Simple	Unsigned16	2	S	х	Х
CALIBRATION MODE	2	241	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
EWPTYHEIGHI	2	242	Simple	A virgola mobile	4	2	х	х

Parametro	Slot	Indice	Tipo di	Tipo di dati	Dimensioni	Classe	Lettura	Scrit-
			oggetto		(byte)	archiviazione		tura
FULL HEIGHT	2	243	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
DENSITY UNIT	2	244	Simple	Unsigned16	2	S	х	х
ADJUST DENSITY	2	245	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
PROCESS DENSITY	2	246	Simple	A virgola mobile	4	S	х	х
MEAS.LEVEL EASY	2	247	Simple	A virgola mobile	4	Ν	х	х
SELEZIONE LIVELLO	2	248	Simple	Unsigned8	1	S	х	х
OUTPUT UNIT	2	249	Simple	Unsigned16	2	S	х	х

1) può solo essere reimpostato

#### 6.3.10 Formato dei dati

Nel caso di PROFIBUS PA, la trasmissione ciclica di valori analogici al PLC viene effettuata in blocchi di dati della lunghezza di 5 byte. Il valore misurato è rappresentato nei primi 4 byte sotto forma di numeri in virgola mobile secondo lo standard IEEE. Il quinto byte contiene informazioni di stato standardizzate sul dispositivo.

Byte 1	Byte 2	Byte 3	Byte 4	Byte 5
Valore misurato come	numero a virgola mob	ile IEEE 754		Stato

Il valore misurato viene trasmesso come numero a virgola mobile IEEE 754 come segue:

Valore misurato =  $(-1)^{sign} \ge 2^{(E - 127)} \ge (1 + F)$ 

D15	D14	D13	D12	D11	D10	D9	D8	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	DO
Segno Esponente (E)							Frazione (F)								
	27	26	25	24	2 <sup>3</sup>	2 <sup>2</sup>	21	20	$2^{-1}$	2 <sup>-2</sup>	2-3	2-4	2 <sup>-5</sup>	2 <sup>-6</sup>	2-7
Frazione (F)															
2 <sup>-8</sup>	2-9	2-10	2-11	2-12	2-13	2-14	2-15	2-16	2-17	2 <sup>-18</sup>	2-19	2-20	2-21	2-22	2-23

#### Esempio

40 F0 00 00 esadecimale = 0100 0000 1111 000 000 000 000 0000 binario

Valore =  $(-1)^0 \ge 2^{(129-127)} \ge (1 + 2^{-1} + 2^{-2} + 2^{-3})$ 

- $= 1 \ge 2^2 \ge (1 + 0.5 + 0.25 + 0.125)$
- = 1 x 4 x 1,875
- = 7,5
- Non tutti i controllori a logica programmabile sono compatibili con il formato IEEE 754. Occorre usare o scrivere un modulo di conversione.
- A seconda del tipo di gestione dei dati (byte più significativo o byte meno significativo) usato nel PLC (master), può anche essere necessario cambiare la sequenza dei byte (procedura di byte swapping).

#### Stringhe dati

Alcuni tipi di dati, ad es. DS-36, sono elencati nella tabella degli slot/indici. Questi tipi di dati sono stringhe di dati strutturate secondo la specifica PROFIBUS PA Parte 1, Versione 3.x. Sono composti da diversi elementi gestiti mediante slot, indice e sottoindice:

Nome parametro	Tipo	Slot	Indice	Elemento	Sotto-	Tipo	Dimen-
					indice		sioni
							(byte)
OUT	DS-33	1	26	OUT VALUE	1	A virgola mobile	4
				STATO USCITA	5	Unsigned8	1
	-		· ·		a		

Nome parametro	Tipo	Slot	Indice	Elemento	Sotto- indice	Tipo	Dimen- sioni (byte)
OUT SCALE	DS-36	1	28	EU_100_PERCENT O	1	A virgola mobile	4
				EU_0_PERCENTO	5	A virgola mobile	4
				INDICE_UNITÀ	9	Unsigned16	2
				DECIMAL POINT	11	Integer8	1

## 6.4 Operatività locale – display on-site collegato

Se il display on-site è collegato, i tre tasti operativi vengono usati per spostarsi all'interno del menu operativo,  $\rightarrow \stackrel{\text{$\cong$}}{=} 23$ , cap. 6.2.3 "Funzione degli elementi operativi – display on-site collegato".

## 6.4.1 Struttura del menu

Il menu è suddiviso in quattro livelli. I tre livelli superiori servono per navigare, mentre il livello inferiore serve per inserire i valori numerici, selezionare le opzioni e salvare le impostazioni. L'intero menu è illustrato nella Sezione 10.1 "Menu".

La struttura del MENU OPERATIVO dipende dalla modalità di misura selezionata; ad esempio, se è selezionata la modalità "Pressure", sono visualizzate solo le funzioni per questa modalità di misura.



Fig. 13: Struttura del menu

- 1 1° livello di selezione
- 2 2° livello di selezione 3 Gruppi funzione
- 3 Gruppi fun4 Parametro

I parametri LANGUAGE e MEASURING MODE sono visualizzati soltanto attraverso il display on-site al 1° livello di selezione. In FieldCare, il parametro LINGUA è visualizzato nel gruppo DISPLAY e il parametro MODALITÀ MISURA è visualizzato nei menu QUICK SETUP o nel gruppo funzione TARATURA DI BASE.

## 6.4.2 Selezionare un'opzione

Esempio: selezionando "Inglese" come lingua del menu.

Display on-site	Funzionamento
SPRACHE 079	Come lingua per il menu è stata selezionata "German"
Montesch	(Tedesco).
Français	Il simbolo 🗸 vicino al testo del menu indica l'opzione
Italiano	che è attiva attualmente.
SPRACHE 079 Spallish VDeutsch Français	Selezionare English con "+" o "-".
LANGUAGE 079	<ol> <li>Confermare la propria scelta con "E". Il simbolo</li></ol>
<b>ZENELISA</b>	davanti al testo del menu indica l'opzione che è
Deutsch	attualmente attiva. (l'inglese è selezionato come
Français	lingua del menu.) <li>Passare all'argomento successivo con "E".</li>

# 6.4.3 Rilevamento della pressione applicata al misuratore come valore

Esempio: regolazione della posizione.

Display on-site	Funzionamento
POS.ZERO ADJUST 685 A Book Confirm 3.9 mbar	La riga inferiore del display on-site mostra la pressione presente, in questo caso 3,9 mbar.
POS.ZERO ADJUST 685 Cominant 685 VAbort 3.9 mbar	Usare "+" o "–" per commutare all'opzione "Confirm". La selezione attiva è evidenziata in nero.
Compensation accepted!	Usare "E" per assegnare il valore (3,9 mbar) al parametro POS. ZERO ADJUST. Il misuratore conferma la taratura e ritorna al parametro, in questo caso POS. ZERO ADJUST (v. figura successiva).
POS.ZERO ADJUST 685 Milandi Confirm 0.0 mbar	Commutare al parametro successivo con "E".

### 6.4.4 Modificare un valore

Esempio: regolazione della funzione VALORE SMORZAMENTO da 2,0 s a 30,0 s.  $\rightarrow \ge$  23, cap. 6.2.3 "Funzione degli elementi operativi – display on-site collegato".



## 6.5 Software operativo Endress+Hauser

Il programma operativo FieldCare è uno strumento di Endress+Hauser per la gestione delle risorse basato sulla tecnologia FDT. Usando FieldCare, è possibile configurare tutti i dispositivi Endress+Hauser e quelli di altri produttori, che supportano lo standard FDT. I requisiti hardware e software sono reperibili in Internet: www.endress.com  $\rightarrow$  Cerca: FieldCare  $\rightarrow$  FieldCare  $\rightarrow$  Dati tecnici.

FieldCare supporta le seguenti funzioni:

- Configurazione di trasmettitori con operatività online
- Caricamento e salvataggio dei dati del dispositivo (download/upload)
- Linearizzazione del serbatoio
- Analisi HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT
- Documentazione del punto di misura

Tipi di connessione:

- PROFIBUS PA mediante accoppiatore di segmento e scheda di interfaccia PROFIBUS
- PROFIBUS PA mediante Fieldgate FXA720, accoppiatore di segmento e scheda di interfaccia PROFIBUS
- Commubox FXA291 con adattatore ToF FXA291 mediante interfaccia service
- Nella modalità di misura "Level Standard", i dati di configurazione che sono stati caricati mediante upload FDT non possono essere riscritti (download FDT). Questi dati vengono usati soltanto per documentare il punto di misura.
- Ulteriori informazioni su FieldCare sono disponibili in Internet: http://www.endress.com → Download → Cerca: FieldCare).

## 6.6 HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT (opzionale)

#### AVVISO

#### Il dispositivo potrebbe danneggiarsi irreparabilmente.

Staccare il modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT dall'inserto elettronico o fissarlo all'inserto soltanto in condizione di diseccitazione.

HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT è un modulo di memoria, fissato all'inserto elettronico e che svolge le seguenti funzioni:

- Copia di back-up dei dati di configurazione
- Copia dei dati di configurazione da un trasmettitore ad un altro
- Registrazione ciclica dei valori rilevati dai sensori di pressione e temperatura
- Registrazione di vari eventi, quali allarmi, modifiche di configurazione, contatori per superamento o mancato raggiungimento del campo di misura per pressione e temperatura, superamento o mancato raggiungimento dei limiti utenti per pressione e temperatura, ecc.
- Il modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT può essere installato anche in un secondo tempo (codice d'ordine: 52027785).
- I dati HistoROM e quelli nel dispositivo vengono analizzati quando si collega un modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT all'inserto elettronico e si ripristina l'alimentazione al dispositivo. Durante l'analisi possono presentarsi i messaggi "W702, HistoROM data not consistent" (W702, dati HistoROM non coerenti) e "W706, Configuration in HistoROM and device not identical" (W706, configurazione in HistoROM e nel dispositivo non identica). Per le misure → 🖹 68, cap. 9.1 "Messaggi."



## 6.6.1 Copia dei dati di configurazione

Inserto elettronico con modulo di memoria opzionale HistoROM®/M-DAT

HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT opzionale

2 Per copiare i dati dal modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT ad un dispositivo o da un dispositivo ad un modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT, è necessario sbloccare il funzionamento (DIP switch 1 in posizione "Off", parametro INSERT PIN No = 2457). Vedere anche → ⇒ \$\Begin{bmatrix}
51, cap. 6.7, "Blocco/sblocco del funzionamento".

#### Operatività locale tramite display on-site (opzionale) o funzionamento a distanza

**Copia dei dati di configurazione da un dispositivo a HistoROM®/M-DAT:** Occorre sbloccare il funzionamento.

- 1. Scollegare il dispositivo dalla tensione di alimentazione.
- 2. Rimuovere il cappuccio di protezione, collegare il modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT all'inserto elettronico.
- 3. Ripristinare la tensione di alimentazione al dispositivo.
- 4. L'impostazione del parametro SELEZIONE DOWNLOAD. (menu FUNZIONAMENTO) non influenza in alcun modo l'upload dal dispositivo al modulo HistoROM.
- 5. Utilizzando il parametro HistoROM CONTROL, selezionare l'opzione "Device  $\rightarrow$  HistoROM" come direzione di trasferimento dei dati.
- 6. Attendere circa 20 secondi. I dati di configurazione vengono caricati dal modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT al dispositivo. Il dispositivo non viene riavviato.
- 7. Riscollegare il dispositivo dalla tensione di alimentazione.
- 8. Staccare il modulo di memoria.
- 9. Ripristinare la tensione di alimentazione al dispositivo.

**Copia dei dati di configurazione da un modulo HistoROM®/M-DAT ad un dispositivo**: Occorre sbloccare il funzionamento.

- 1. Scollegare il dispositivo dalla tensione di alimentazione.
- 2. Collegare il modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT all'inserto elettronico. I dati di configurazione da un altro dispositivo vengono memorizzati in HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT
- 3. Ripristinare la tensione di alimentazione al dispositivo.
- 4. Usare il parametro DOWNLOAD SELECT (menu OPERATION) per selezionare i parametri da sovrascrivere.

A seconda della selezione vengono sovrascritti i seguenti parametri:

- Copia configurazione (default):

Tutti i parametri tranne N. DI SERIE DISPOSITIVO, DESIGN DISPOSITIVO, DESCRITTORE TAG, DESCRIZIONE, SEL\_NUMERO\_IDENTIFICATIVO, INDIRIZZO BUS e i parametri nel gruppo REGOLAZIONE DELLA POSIZIONE, CONNESSIONE AL PROCESSO, TRIM SENSORE e DATI SENSORE.

- Sostituzione del dispositivo:

Tutti i parametri tranne N. DI SERIE DISPOSITIVO.,SEL\_NUMERO\_IDENTIFICATIVO, DESIGN DISPOSITIVO e i parametri nel gruppo REGOLAZIONE DELLA POSIZIONE, CONNESSIONE AL PROCESSO, TRIM SENSORE e DATI SENSORE.

- Sostituzione elettronica:

tutti i parametri ad eccezione di quelli nel gruppo SENSOR DATA. Impostazione di fabbrica: Copia configurazione

- 5. Utilizzando il parametro HistoROM CONTROL (menu OPERATION), selezionare l'opzione "HistoROM → Device" come direzione di trasferimento dei dati.
- 6. Attendere circa 45 secondi. I dati di configurazione vengono caricati dal modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT al dispositivo. Il dispositivo viene riavviato.
- 7. Prima di rimuovere nuovamente il modulo HistoROM<sup>®</sup>/M-DAT dall'inserto elettronico, scollegare il dispositivo dalla tensione di alimentazione.

## 6.7 Blocco/sblocco del funzionamento

Dopo aver inserito tutti i parametri è possibile proteggere i dati inseriti da accessi non autorizzati e indesiderati.

Il funzionamento può essere bloccato/sbloccato nei sequenti modi:

- Mediante DIP switch sull'inserto elettronico, in loco sul dispositivo.
- Mediante display on-site (opzionale).
- Mediante comunicazione, ad es. FieldCare

Il simbolo 📮 sul display on-site indica che la configurazione è bloccata. I parametri riguardanti l'aspetto del display, come LANGUAGE e DISPLAY CONTRAST, possono essere comunque modificati.

## i

Se il funzionamento viene bloccato mediante un DIP switch, può essere sbloccato solo mediante quel DIP switch. Se il funzionamento è bloccato mediante la funzionalità a distanza ad es. FieldCare, è possibile sbloccarlo soltanto mediante la funzionalità a distanza.

Blocco mediante	Lettura/ scrittura	Modifica/scrittura mediante <sup>1)</sup>		Sblocco mediante		
	parametri	Display on-site	Funziona- mento a distanza	DIP switch	Display on-site	Funziona- mento a distanza
DIP switch	Sì	No	No	Sì	No	No
Display on-site	Sì	No	No	No	Sì	Sì
Funzionamento a distanza	Sì	No	No	No	Sì	Sì

La tabella fornisce una panoramica delle funzione di blocco:

1) I parametri riguardanti l'aspetto del display, come LANGUAGE e DISPLAY CONTRAST, possono essere comunque modificati.

#### 6.7.1 Blocco/sblocco funzionalità mediante DIP switch



Fig. 14: Posizione DIP switch di "blocco hardware" sull'inserto elettronico

1

2

Rimuovere il display on-site (opzionale) DIP switch in posizione "on": funzionamento bloccato. DIP switch in posizione "off": funzionamento sbloccato (funzionamento possibile) 3

#### Operazione di blocco/sblocco mediante funzionalità a distanza 6.7.2

	De	scrizione
Blocco del funzionamento		Selezionare il parametro INSERT PIN No, percorso display on-site: GROUP SELECTION $\rightarrow$ OPERATING MENU $\rightarrow$ OPERATION $\rightarrow$ INSERT PIN No. Percorso FieldCare: VISTA PRODUTTORE $\rightarrow$ MENU OPERATIVO $\rightarrow$ FUNZIONAMENTO $\rightarrow$ INSERIRE PIN N.
		Per bloccare il funzionamento, inserire "0" per il parametro.
Sblocco del funzionamento		Selezionare il parametro INSERT PIN No.
		Per sbloccare il funzionamento, inserire "2457" per il parametro.

## 6.8 Impostazione di fabbrica (reset)

- Reset completo: tenere premuto il tasto zero per almeno 12 secondi. Il LED sull'inserto elettronico si illumina brevemente se si esegue un reset.
- Inserendo uno specifico codice, si possono ripristinare completamente o parzialmente gli inserimenti dei parametri alle impostazioni di fabbrica. (→ Per le impostazioni di fabbrica, consultare le istruzioni di funzionamento BA00296P "Cerabar S/Deltabar S/Deltapilot S, Descrizione delle funzioni del dispositivo".)

Inserire il codice utilizzando il parametro ENTER RESET CODE (menu OPERATION). Per il dispositivo sono disponibili diversi codici di reset. La seguente tabella riporta quali parametri sono resettati e con quali codici di reset. Per ripristinare le impostazioni di fabbrica dei parametri, il funzionamento deve essere sbloccato ( $\rightarrow \supseteq 51$ , cap. 6.7).

## i

- Il reset non riguarda la configurazione specifica per il cliente eseguita in fabbrica (la specifica del cliente rimane in memoria). Se dopo un reset, si desidera ripristinare i parametri impostati in fabbrica, contattare l'Organizzazione di assistenza Endress+Hauser.
- Potrebbe essere necessario ridimensionare il valore OUT dopo il reset con il codice 1, 40864 o 33333. → <sup>1</sup> 65, cap. 7.8 "Scalatura del valore OUT" e → <sup>1</sup> 29, cap. 6.3.6 "Integrazione del sistema".

Codice di reset	Descrizione ed effetto
1 o 40864	<ul> <li>Reset totale <ul> <li>Ripristina i seguenti parametri:</li> <li>Gruppo funzioni POSITION ADJUSTMENT</li> <li>Gruppo funzioni BASIC SETUP</li> <li>Gruppo funzioni EXTENDED SETUP</li> <li>Gruppo funzioni LINEARIZATION (una tabella di linearizzazione esistente viene eliminata)</li> <li>Gruppo funzioni TOTALIZER SETUP</li> <li>Gruppo funzioni PA DATA, parametri SET UNIT TO BUS, 2ND CYCLIC VALUE, SEL.DISPLAY VALUE</li> <li>Gruppo funzioni TRANSMITTER DATA, TAG DESCRIPTION, parametri ADDITIONAL INFO.</li> <li>Gruppo funzioni MESSAGES</li> <li>Tutti i messaggi configurabili (tipo "Errore") vengono impostati su "Avviso".</li> <li>→ 🖹 68, cap. 9.1 "Messaggi" e cap. 9.2 "Risposta delle uscite in caso di errore".</li> <li>Gruppo funzioni USER LIMITS</li> <li>L'indirizzo bus non è influenzato.</li> <li>Eventuali simulazioni vengono terminate.</li> <li>Il dispositivo viene riavviato.</li> </ul> </li> </ul>
33333	Reset dell'utente         - Ripristina i seguenti parametri:         - Gruppo funzioni POSITION ADJUSTMENT         - Gruppo funzioni BASIC SETUP, ad eccezione delle unità specifiche del cliente         - Gruppo funzioni EXTENDED SETUP         - Gruppo funzioni TOTALIZER SETUP         - Gruppo OUTPUT         - Gruppo funzioni PA DATA, parametri SET UNIT TO BUS, 2ND CYCLIC VALUE, SEL.DISPLAY VALUE         - Gruppo funzioni TRANSMITTER DATA, TAG DESCRIPTION, parametri ADDITIONAL INFO.         - Eventuali simulazioni vengono terminate.         - Il dispositivo viene riavviato.

Codice di reset	Descrizione ed effetto
35710	Reset modalità misura livello
	<ul> <li>A seconda delle impostazioni dei parametri LEVEL MODE, LIN MEASURAND, LINd MEASURAND o COMB. MEASURAND, i parametri necessari per questa operazione di misura vengono ripristinati.</li> <li>Eventuali simulazioni vengono terminate.</li> <li>Il dispositivo viene riavviato.</li> </ul>
	<ul> <li>Esempio LEVEL MODE = Linear e LIN. MEASURAND = Level</li> <li>HEIGHT UNIT = m</li> <li>MODALITÀ TARATURA = Bagnata</li> <li>EMPTY CALIB. = 0</li> <li>FULL CALIB. = Valore finale del sensore convertito in mH<sub>2</sub>O, es. 5,99 mH<sub>2</sub>O per un valore del sensore di 500 mbar (7,5 psi)</li> </ul>
34846	<ul> <li>Reset del display</li> <li>Ripristina tutti i parametri relativi alla modalità di visualizzazione del display (gruppo DISPLAY).</li> <li>Eventuali simulazioni vengono terminate.</li> <li>Il dispositivo viene riavviato.</li> </ul>
41888	Reset di HistoROM Il valore misurato e buffer degli eventi vengono cancellati. Durante il reset, il modulo HistoROM deve essere collegato all'inserto elettronico.
2506	<ul> <li>Reset all'accensione (avviamento a caldo)</li> <li>Ripristina tutti i parametri nella RAM. I dati vengono riletti nuovamente dalla EEPROM (il processore viene reinizializzato).</li> <li>Eventuali simulazioni vengono terminate.</li> <li>Il dispositivo viene riavviato.</li> </ul>
2712	<ul> <li>Reset dell'indirizzo bus</li> <li>L'indirizzo del dispositivo configurato mediante il bus viene reimpostato all'impostazione di fabbrica 126.</li> <li>Eventuali simulazioni vengono terminate.</li> <li>Il dispositivo viene riavviato.</li> </ul>

## 7 Messa in servizio

Il dispositivo è configurato di serie nella modalità misura "Livello" e nella selezione livello "Livello semplificato-pressione". Il campo di misura e l'unità del valore misurato trasmesso, così come il valore di uscita digitale del blocco degli ingressi analogici OUT, corrispondono alle specifiche sulla targhetta. Dopo un reset con codice 1, 40864 or 33333, potrebbe essere necessario ridimensionare il valore USCITA ( $\rightarrow \triangleq 65$ , cap. 7.8 "Scalatura del valore OUT" e  $\rightarrow \triangleq 66$ , "Unità di sistema (SET UNIT TO BUS)).

#### **AVVERTENZA**

#### La pressione è al di sopra della pressione di lavoro massima consentita.

Rischio di infortuni dovuti all'esplosione di pezzi. Se la pressione è troppo alta, vengono generati messaggi di avviso.

Se sul dispositivo è presente una pressione superiore a quella massima ammessa, vengono emessi in successione i messaggi "E115 Sensor overpressure" (E115 eccessiva pressione sensore) e "E727 Sensor pressure error - overrange" (E727 errore pressione sensore - valore extracampo). Utilizzare il dispositivo solo entro le soglie del campo del sensore!

#### **AVVISO**

La pressione è al di sotto della pressione di lavoro massima consentita.

- Se la pressione è troppo bassa vengono visualizzati dei messaggi.
- Se sul dispositivo è presente una pressione inferiore a quella minima ammessa, vengono visualizzati in successione i messaggi "E120 Sensor low pressure" (E120 bassa pressione sensore) ed "E727 Sensor pressure error overrange" (E727 errore pressione sensore valore extracampo). Utilizzare il dispositivo solo entro le soglie del campo del sensore!

## 7.1 Configurazione dei messaggi

- I messaggi E727, E115 ed E120 sono messaggi di "Errore" e possono essere configurati come "avvisi" o "allarmi". Questi messaggi sono configurati come "avvisi" in fabbrica. Questa impostazione impedisce che l'uscita in corrente assuma il valore corrente di allarme impostato nel caso di applicazioni (ad es. misura a cascata) in cui l'utente sa che possono verificarsi valori non rientranti nel campo del sensore.
- Si consiglia di impostare i messaggi E727, E115 e E120 come "allarmi" nei seguenti casi:
   Se, in base alle caratteristiche dell'applicazione di misura specifica, non devono presentarsi valori esterni al campo del sensore.
  - Occorre eseguire una regolazione della posizione che deve correggere un notevole errore di misura a causa dell'orientamento del dispositivo (ad esempio, dispositivi con separatore).

## 7.2 Installazione e verifica funzionale

Prima di mettere in servizio il dispositivo, eseguire la verifica finale dell'installazione e delle connessioni in base alla checklist.

- Checklist per "verifica finale dell'installazione"  $\rightarrow$  cap. 4.5
- Checklist per "verifica finale delle connessioni"  $\rightarrow$  cap. 5.4

## 7.3 Messa in servizio mediante master in classe 2 (FieldCare)

La procedura per la messa in servizio e l'uso del programma FieldCare è descritta nella guida online FieldCare integrata.

Di seguito è riportata la procedura per la messa in servizio del dispositivo:

- Controllare la protezione scrittura hardware sull'inserto elettronico (→ 
   <sup>1</sup> 51, cap. 6.7 "Blocco/sblocco del funzionamento").
   Il parametro DIP STATUS mostra lo stato della protezione scrittura hardware (percorso: MANUFACTURER VIEW → TRANSMITTER INFO → TRANSMITTER DATA)
- 2. Inserire la descrizione tag del parametro ADDITIONAL INFO. (Percorso: MANUFACTURER VIEW  $\rightarrow$  TRANSMITTER INFO  $\rightarrow$  TRANSMITTER DATA o PROFILE VIEW  $\rightarrow$  PB PARAMETER  $\rightarrow$  DEVICE)
- 3. Assegnare al dispositivo un indirizzo nel bus ( $\rightarrow \square 27$ , cap. 6.3.5 "Identificazione e indirizzamento del dispositivo")
- 4. Configurare i parametri del dispositivo specifici del costruttore dal menu MANUFACTURER VIEW.
- 5. Configurare PHYSICAL BLOCK (percorso: PROFILE VIEW → PHYSICAL BLOCK)
- 6. Configurare ANALOG INPUT BLOCK.

  - Se necessario, configurare i valori di soglia.
- 7. Configurare la trasmissione ciclica dei dati ( $\rightarrow \square$  29, cap. 6.3.6 "Integrazione del sistema" e  $\rightarrow \square$  31, cap. 6.3.7 "Scambio ciclico di dati").

## 7.4 Selezione di lingua e modo operativo

### 7.4.1 Operatività locale

I parametri LINGUA e MODALITÀ MISURA sono al 1° livello di selezione.  $\rightarrow \triangleq 46$ , cap. 6.4.1 "Struttura del menu".

Sono disponibili le seguenti lingue:

- Tedesco
- Inglese
- Français
- Italiano
- Español
- Nederlands
- Chinese (CHS)
- Japanese (JPN)

Sono disponibili le seguenti modalità di misura:

- Pressione
- Livello

### 7.4.2 FieldCare

In FieldCare, il parametro MODALITÀ MISURA è visualizzato nei menu QUICK SETUP e nel gruppo funzione TARATURA DI BASE.

Sono disponibili le seguenti modalità di misura:

- Pressione
- Livello

Il parametro LANGUAGE è inserito nel gruppo DISPLAY.

- Utilizzare il parametro LINGUA per selezionare la lingua del menu del display on-site.
- Selezionare la lingua del menu per FieldCare utilizzando il "Language Button" nella finestra di configurazione. Selezionare la lingua del menu per FieldCare utilizzando il menu "Extra" "Options" "Display" "Language".

Sono disponibili le seguenti lingue:

- Tedesco
- Inglese
- Français
- Italiano
- Español
- Nederlands
- Chinese (CHS)
- Japanese (JPN)

## 7.5 Regolazione posizione

A causa dell'orientamento del dispositivo, il valore misurato può subire una deriva, ossia quando il serbatoio è vuoto o parzialmente pieno, il valore misurato non è uguale a zero. Esistono tre modi per eseguire la regolazione della posizione.

- Percorso del display on-site:
- GROUP SELECTION  $\rightarrow$  OPERATING MENU  $\rightarrow$  SETTINGS  $\rightarrow$  POSITION ADJUST.
- Percorso FieldCare:

MANUFACTURER VIEW  $\rightarrow$  OPERATING MENU  $\rightarrow$  SETTINGS $\rightarrow$  POSITION ADJUST.

Nome parametro	Descrizione
POS. ZERO ADJUST Entry	Regolazione della posizione – non è necessario che sia nota la differenza di pressione tra zero (setpoint) e pressione misurata.
	<ul> <li>Esempio:</li> <li>VALORE MISURATO = 2,2 mbar (0.032 psi)</li> <li>Correggere il VALORE MISURATO tramite il parametro POS. ZERO ADJUST utilizzando l'opzione "Confirm". Significa che, alla pressione presente si assegna il valore 0,0.</li> <li>VALORE MISURATO (dopo regolaz. p. zero) = 0,0 mbar</li> </ul>
	Il parametro CALIB. OFFSET visualizza la conseguente differenza di pressione (offset) della quale era stato corretto il VALORE MISURATO.
	Impostazione di fabbrica: 0.0
POS. INPUT VALUE Entry	Regolazione della posizione – non è necessario che sia nota la differenza di pressione tra zero (setpoint) e pressione misurata. Per correggere la differenza di pressione, è necessario un valore di misura di riferimento (ad esempio da un dispositivo di riferimento).
	<ul> <li>Esempio: <ul> <li>VALORE MISURATO = 0,5 mbar (0.0073 psi)</li> <li>Per il parametro POS. INPUT VALUE, specificare il setpoint desiderato per il VALORE MISURATO, ad es. 2,0 mbar (0.029 psi).</li> <li>(VALORE MISURATO nuovo = POS. INPUT VALUE)</li> <li>VALORE MISURATO (dopo inserimento per POS. INPUT VALUE) = 2,0 mbar (0,029 psi)</li> <li>Il parametro CALIB. OFFSET visualizza la conseguente differenza di pressione (offset) della quale era stato corretto il VALORE MISURATO.</li> <li>si applica quanto segue: CALIB. OFFSET = VALORE MISURATO.</li> <li>si applica quanto segue: CALIB. OFFSET = VALORE MISURATO, qui: CALIB. OFFSET = 0,5 mbar (0,0073 psi) - 2,0 mbar (0,029 psi) = -1,5 mbar (0,022 psi))</li> </ul> </li> </ul>
	Impostazione di fabbrica: 0.0
CALIB. OFFSET Entry	Regolazione della posizione – la differenza di pressione (setpoint) e la pressione misurata sono note.
	<ul> <li>Esempio:</li> <li>VALORE MISURATO = 2,2 mbar (0.032 psi)</li> <li>Utilizzando il parametro CALIB. OFFSET, inserire il valore con il quale deve essere corretto il VALORE MISURATO. Per correggere il VALORE MISURATO a 0,0 mbar, immettere qui il valore 2,2. (VALORE MISURATO<sub>nuovo</sub> = VALORE MISURATO<sub>vecchio</sub> - CALIB. OFFSET)</li> <li>VALORE MISURATO (dopo l'immissione per offset tarat.) = 0,0 mbar</li> </ul>
	Impostazione di fabbrica: 0.0

## 7.6 Misura di livello

## 7.6.1 Informazioni sulla misura di livello

- Le modalità operative Livello e Pressione sono dotate di un menu di configurazione rapida che guidano l'utente attraverso le più importanti funzioni base. → 

   <sup>1</sup> 61 "Menu Quick Setup per la modalità di misura livello".
- Inoltre, per la misura di livello sono disponibili le tre modalità di livello "Livello semplificato-pressione", "Livello semplificato-altezza" e "Livello standard". Per la modalità "Livello standard" è possibile scegliere tra i tipi di livello "Lineare", "Pressione linearizzata" e "Altezza linearizzata". Per una panoramica delle varie operazioni di misura, fare riferimento alla tabella della sezione seguente "Panoramica delle misure di livello".
  - Nelle modalità "Livello semplificato-pressione" e "Livello semplificato-altezza", i valori inseriti non vengono verificati estensivamente quanto nella modalità "Livello standard". I valori inseriti per CALIB.DI VUOTO/CALIB.DI PIENO, PRES. DI VUOTO/PRES. DI PIENO E ALTEZZA DI VUOTO/PIENO devono presentare un intervallo minimo dell'1% per le modalità "Livello semplificato-pressione" e "Livello semplificato-altezza". Se i valori sono troppo ravvicinati, il valore è rifiutato ed è visualizzato un messaggio. Non vengono controllate altre soglie di valore, vale a dire che affinché il misuratore possa effettuare la misura correttamente, i valori immessi devono essere adeguati in rapporto alle caratteristiche del sensore e dell'operazione di misura.
  - Le modalità "Livello semplificato-pressione" e "Livello semplificato-altezza" comprendono un numero inferiore di parametri rispetto alla modalità "Livello standard" e vengono utilizzate per una configurazione rapida e semplice di un'applicazione di livello.
  - Per inserire unità di misura personalizzate per livello di riempimento, volume e massa, oppure una tabella di linearizzazione, è possibile procedere solo nel modo "Livello standard".
- Per una descrizione dettagliata dei parametri ed esempi di parametri, fare riferimento a istruzioni di funzionamento BA00296P "Cerabar S/Deltabar S/Deltapilot, Descrizione delle funzioni del dispositivo".

#### **AVVERTENZA**

# Una modifica della modalità di misura ha effetto sul campo (URV - valore di fondo scala).

Questa condizione può determinare una tracimazione del prodotto.

► Se si modifica la modalità di misura, l'impostazione del campo (URV - valore di fondo scala) deve essere verificata nel menu operativo "SETTINGS → BASIC SETUP" e se necessario riconfigurata!

Opzioni di misura	SELEZIONE LIVELLO/ MODALITÀ LIVELLO	Variabile misurata - opzioni	Descrizione	Nota	Visualizzazione valore misurato
La variabile misurata è direttamente proporzionale alla pressione misurata. La taratura viene eseguita inserendo due coppie di valori pressione/livello.	SELEZIONE LIVELLO: Livello semplificato- pressione	Tramite il parametro UNITÀ DI USCITA: %, unità di livello, volume o massa.	<ul> <li>Taratura con pressione di riferimento: taratura "bagnata", vedere istru- zioni di funzionamento BA00296P.</li> <li>Taratura senza pres- sione di riferimento: taratura "a secco", vedere istruzioni di funziona- mento BA00296P.</li> </ul>	<ul> <li>È possibile inserire valori non corretti</li> <li>Non è possibile inserire unità personalizzate</li> </ul>	Nel display del valore misurato e in corrispon- denza del parametro LIVELLO NON LIN. viene visualizzato il valore misurato.
La variabile misurata è direttamente proporzionale alla pressione misurata. La taratura viene eseguita inserendo la densità e due coppie di valori altezza/livello.	SELEZIONE LIVELLO: Livello semplificato- altezza	Tramite il parametro UNITÀ DI USCITA: %, unità di livello, volume o massa.	<ul> <li>Taratura con pressione di riferimento: taratura "bagnata", vedere istru- zioni di funzionamento BA00296P.</li> <li>Taratura senza pres- sione di riferimento: taratura "a secco", vedere istruzioni di funziona- mento BA00296P</li> </ul>	<ul> <li>È possibile inserire valori non corretti</li> <li>Non è possibile inserire unità personalizzate</li> </ul>	Nel display del valore misurato e in corrispon- denza del parametro LIVELLO NON LIN. viene visualizzato il valore misurato.
La variabile misurata è direttamente propor- zionale alla pressione misurata.	SELEZIONE LIVELLO: Livello standard/ MODALITÀ LIVELLO: Lineare	Mediante il parametro LINEAR MEASURAND: - % (livello) - Livello - Volume - Massa	<ul> <li>Taratura con pressione di riferimento: taratura "bagnata", vedere istru- zioni di funzionamento BA00296P.</li> <li>Taratura senza pres- sione di riferimento: taratura "a secco", vedere istruzioni di funziona- mento BA00296P.</li> </ul>	<ul> <li>Le voci non corrette vengono rifiutate dal misuratore</li> <li>Sono ammesse unità di livello, volume e massa personalizzate</li> </ul>	Nel display del valore misurato e in corrispon- denza del parametro LIVELLO NON LIN. viene visualizzato il valore misurato.
La variabile misurata non è direttamente proporzionale alla pres- sione misurata, come ad esempio nel caso di serbatoi con uscita conica. Per la taratura è necessario inserire una tabella di linearizza- zione.	SELEZIONE LIVELLO: Livello standard/ MODALITÀ LIVELLO: Pressione linearizzata	Mediante il parametro LINd MEASURAND: – Pressione + % – Pressione + volume – Pressione + massa	<ul> <li>Taratura con pressione di riferimento: inseri- mento semiautomatico della tabella di lineariz- zazione, vedere istru- zioni di funzionamento BA00296P.</li> <li>Taratura senza pres- sione di riferimento: inserimento manuale della tabella di lineariz- zazione, vedere istru- zioni di funzionamento BA00296P.</li> </ul>	<ul> <li>Le voci non corrette vengono rifiutate dal misuratore</li> <li>Sono ammesse unità di livello, volume e massa personaliz- zate</li> </ul>	Nel display del valore misurato e in corrispon- denza del parametro CONTENUTO SERBA- TOIO viene visualizzato il valore misurato.

## 7.6.2 Presentazione della misura del livello

Opzioni di misura	SELEZIONE LIVELLO/ MODALITÀ LIVELLO	Variabile misurata - opzioni	Descrizione	Nota	Visualizzazione valore misurato
<ul> <li>Sono necessarie due variabili di misura</li> <li>La forma del serbatoio è definita per mezzo di coppie di valori, ad esempio altezza e volume.</li> <li>La prima variabile misurata, %-altezza o altezza, deve essere direttamente propor- zionale alla pressione misurata. La seconda variabile misurata, volume, massa o %, non deve essere diretta- mente proporzionale alla pressione misurata. Per la seconda variabile misurata è necessario inserire una tabella di linearizzazione. La seconda variabile misu- rata viene assegnata alla prima variabile misurata per mezzo di questa tabella.</li> </ul>	SELEZIONE LIVELLO: Livello standard/ MODALITÀ LIVELLO: altezza linearizzata	Mediante il parametro COMB. MEASURAND: - Altezza + volume - Altezza + % - % altezza + volume - % altezza + massa - % altezza + %	<ul> <li>Taratura con pressione di riferimento: taratura "bagnata" e inserimento semiautomatico della tabella di linearizza- zione, vedere istruzioni di funzionamento BA00296P.</li> <li>Taratura senza pres- sione di riferimento: taratura "a secco" e inse- rimento manuale della tabella di linearizza- zione, vedere istruzioni di funzionamento BA00296P.</li> </ul>	<ul> <li>Le voci non corrette vengono rifiutate dal misuratore</li> <li>Sono ammesse unità di livello, volume e massa personaliz- zate</li> </ul>	Nel display del valore misurato e in corrispon- denza del parametro TANK CONTENT viene visualizzato il secondo valore misurato (volume, massa o %). Il parametro LIVELLO NON LIN. mostra il 1° valore misurato (% altezza o altezza).

### 7.6.3 Menu Quick Setup per la modalità di misura livello

- Alcuni parametri sono visualizzati solo se gli altri parametri sono stati configurati correttamente. Ad esempio, CALIB.DI VUOTO viene visualizzato solo nei seguenti casi:
  - SELEZIONE LIVELLO "Livello semplificato-pressione" e MODALITÀ TARATURA "Bagnata"
  - LEVEL SELECTION "Level Standard", LEVEL MODE "Linear" e CALIBRATION MODE "Wet" Sono disponibili i parametri LEVEL MODE e CALIBRATION MODE nel gruppo funzioni BASIC SETTINGS.
- Questi parametri vengono impostati in fabbrica sui seguenti valori:
  - SELEZIONE LIVELLO: Livello semplificato-pressione
  - MODALITÀ TARATURA: Bagnata
  - OUTPUT UNIT o LIN. MEASURAND: %
  - CALIB.DI VUOTO: 0.0
  - CALIB.DI PIENO: 100.0
- Il menu Quick Setup è adatto per una messa in servizio semplice e rapida. Per effettuare impostazioni più complesse, ad esempio per cambiare l'unità di misura da "%" a "m", è necessario eseguire la taratura con il gruppo IMPOSTAZIONI BASE. → Vedere le istruzioni di funzionamento BA00296P.

#### **AVVERTENZA**

# Una modifica della modalità di misura ha effetto sul campo (URV - valore di fondo scala).

Questa condizione può determinare una tracimazione del prodotto.

► Se si modifica la modalità di misura, l'impostazione del campo (URV - valore di fondo scala) deve essere verificata nel menu operativo "SETTINGS → BASIC SETUP" e se necessario riconfigurata!



Fig. 15: Menu Quick Setup per la modalità di misura "Level"

П

Operatività locale	FieldCare		
<b>Visualizzazione valore misurato</b> Commutazione da visualizzazione valore di misura a GROUP SELECTION con F.	<b>Visualizzazione valore misurato</b> Selezionare il menu QUICK SETUP.		
SELEZIONE GRUPPO	<b>MODALITÀ MISURA</b>		
Selezionare MEASURING MODE.	Selezionare l'opzione "Livello".		
MODALITÀ MISURA Selezionare l'opzione "Livello".			
SELEZIONE LIVELLO	SELEZIONE LIVELLO		
Selezionare la modalità livello. Per una panoramica	Selezionare la modalità livello. Per una panoramica		
$\rightarrow \triangleq 60.$	→ 🖹 60.		
SELEZIONE GRUPPO Selezionare il menu QUICK SETUP.			
POS. ZERO ADJUST	POS. ZERO ADJUST		
A causa dell'orientamento del dispositivo, il valore	A causa dell'orientamento del dispositivo, il valore		
misurato può subire una deriva. Correggere il	misurato può subire una deriva. Correggere il		
VALORE MISURATO mediante il parametro POS.	VALORE MISURATO mediante il parametro POS.		
ZERO ADJUST utilizzando l'opzione "Confirm", ossia	ZERO ADJUST utilizzando l'opzione "Confirm", ossia		
assegnare il valore 0.0 alla pressione presente.	assegnare il valore 0.0 alla pressione presente.		
<b>EMPTY CALIB.</b> <sup>1)</sup>	<b>EMPTY CALIB.</b> <sup>1</sup>		
Inserire il valore per il punto di taratura inferiore.	Inserire il valore per il punto di taratura inferiore.		
Per questo parametro, inserire il valore assegnato	Per questo parametro, inserire il valore assegnato		
alla pressione presente sul misuratore.	alla pressione presente sul misuratore.		
<b>FULL CALIB.</b> <sup>1</sup>	<b>FULL CALIB.</b> <sup>1</sup>		
Inserire il valore per il punto di taratura superiore.	Inserire il valore per il punto di taratura superiore.		
Per questo parametro, inserire il valore assegnato	Per questo parametro, inserire il valore assegnato		
alla pressione presente sul misuratore.	alla pressione presente sul misuratore.		
<b>VALORE SMORZAMENTO</b>	VALORE SMORZAMENTO		
Inserire il tempo di damping (costante di tempo $\tau$ ).	Inserire il tempo di damping (costante di tempo τ).		
Lo smorzamento influenza tutti i successivi elementi,	Lo smorzamento influenza tutti i successivi elementi,		
quali display on-site, valore di misura e Valore OUT	quali display on-site, valore di misura e Valore OUT		
della reazione del blocco degli ingressi analogici a	della reazione del blocco degli ingressi analogici a		
una variazione di pressione.	una variazione di pressione.		

1) – SELEZIONE LIVELLO "Livello semplificato-pressione" e MODALITÀ TARATURA "Bagnata" – SELEZIONE LIVELLO "Livello standard", MODALITÀ LIVELLO "Lineare" e MODALITÀ TARATURA "Bagnata"

Operatività locale

- $\rightarrow$   $\supseteq$  23, cap. 6.2.3 "Funzione degli elementi operativi display on-site collegato" e
- $\rightarrow$   $\geqq$  46, cap. 6.4 "Operatività locale display on-site collegato".

#### 7.7 Misura di pressione

#### 7.7.1 Informazioni relative alla misura di pressione

- Un menu Quick Setup è disponibile per entrambi i modi operativi "Pressione" e "Livello" e quida l'operatore nelle più importanti funzioni base. Occorre specificare il menu Quick Setup da visualizzare con l'impostazione del parametro MEASURING MODE.  $\rightarrow$   $\stackrel{>}{=}$  56, cap. 7.4 "Selezione di lingua e modo operativo".
- Per una descrizione dettagliata dei parametri, fare riferimento alle istruzioni di funzionamento BA00296P "Cerabar S/Deltabar S/Deltapilot, Descrizione del dispositivo" - Tabella 6, REGOLAZIONE POSIZIONE
  - Tabella 7, TARATURA DI BASE
  - Tabella 16, EXTENDED SETUP
- Per la misura della pressione differenziale, selezionare l'opzione "Pressure" mediante il parametro MEASURING MODE. Il menu operativo è quindi strutturato in base al modo operativo selezionato.

#### **AVVERTENZA**

#### Una modifica della modalità di misura ha effetto sul campo (URV - valore di fondo scala).

Questa condizione può determinare una tracimazione del prodotto.

► Se si modifica la modalità di misura, l'impostazione del campo (URV - valore di fondo scala) deve essere verificata nel menu operativo "SETTINGS  $\rightarrow$  BASIC SETUP" e se necessario riconfigurata!

#### 7.7.2 Menu Quick Setup per modo operativo "Pressione"



Fig. 16: Menu Quick Setup per modo operativo "Pressione"

Operatività locale	FieldCare
<b>Visualizzazione valore misurato</b> Commutazione da visualizzazione valore di misura a GROUP SELECTION con F.	<b>Visualizz</b> Seleziona
SELEZIONE GRUPPO Selezionare il parametro MEASURING MODE.	<b>MODALI</b> Seleziona
MODALITÀ MISURA Selezionare l'opzione "Pressione".	
SELEZIONE GRUPPO Selezionare il menu QUICK SETUP.	

azione valore misurato re il menu QUICK SETUP.

TÀ MISURA re l'opzione "Pressione".

Operatività locale	FieldCare
<b>POS. ZERO ADJUST</b>	<b>POS. ZERO ADJUST</b>
A causa dell'orientamento del dispositivo, il valore	A causa dell'orientamento del dispositivo, il valore
misurato può subire una deriva. Correggere il	misurato può subire una deriva. Correggere il
VALORE MISURATO mediante il parametro POS.	VALORE MISURATO mediante il parametro POS.
ZERO ADJUST utilizzando l'opzione "Confirm", ossia	ZERO ADJUST utilizzando l'opzione "Confirm", ossia
assegnare il valore 0.0 alla pressione presente.	assegnare il valore 0.0 alla pressione presente.
<b>VALORE SMORZAMENTO</b>	VALORE SMORZAMENTO
Inserire il tempo di damping (costante di tempo $\tau$ ).	Inserire il tempo di damping (costante di tempo τ).
Lo smorzamento influenza tutti i successivi elementi,	Lo smorzamento influenza tutti i successivi elementi,
quali display on-site, valore di misura e Valore OUT	quali display on-site, valore di misura e Valore OUT
della reazione del blocco degli ingressi analogici a	della reazione del blocco degli ingressi analogici a
una variazione di pressione.	una variazione di pressione.

Per l'operatività locale, vedere anche

- →  $\triangleq$  23, cap. 6.2.3 "Funzione degli elementi operativi display on-site collegato" e →  $\geqq$  46, cap. 6.4 "Operatività locale display on-site collegato".

## 7.8 Scalatura del valore OUT

Nel blocco Analog Input, il valore di ingresso o il campo di ingresso possono essere scalati in base ai requisiti di automazione.

#### Esempio:

Il campo di misura 0...500 mbar (7,5 psi) va ridimensionato e portato a 0...10000.

- Selezionare il gruppo PV SCALE.
  - $\texttt{Percorso: PROFILE VIEW} \rightarrow \texttt{ANALOG INPUT BLOCK} \rightarrow \texttt{AI PARAMETER}$
  - Inserire "0" per LOWER VALUE.
  - Inserire "500" per UPPER VALUE.
- Selezionare il gruppo OUT SCALE.
  - Percorso: PROFILE VIEW  $\rightarrow$  ANALOG INPUT BLOCK  $\rightarrow$  AI PARAMETER
  - Inserire "0" per LOWER VALUE.
  - Inserire "10000" per UPPER VALUE.
  - Per UNIT, selezionare "User unit" ad esempio.

L'unità qui selezionata non influisce sulla scalatura.

Risultato:

A una pressione di 350 mbar (5,25 psi), il valore 7000 viene inviato al PLC come valore USCITA.



- Il valore OUT può essere scalato soltanto mediante funzionalità a distanza (ad es. FieldCare).
- Quando si cambia un'unità all'interno di una modalità di misura, le soglie di PV SCALE vengono convertite.
- Al cambiamento della modalità di misura, non si verifica alcuna conversione. Se si modifica il modo di misura occorre ritarare il dispositivo.
- Utilizzando il parametro "IMP.UNITÀ.IN.BUS" (percorso: INFO TRASMETTITORE → DATI PA), selezionare "Conferma" per adattare automaticamente la scalatura del blocco di ingressi analogici al blocco trasduttore. L'unità OUT viene aggiornata di conseguenza (→ cap. 7.9).

## 7.9 Unità di sistema (SET UNIT TO BUS)

Il display on-site del Deltapilot S e il VALORE MISURATO (FieldCare), di serie, indicano lo stesso valore. Il grafico a barre sul display on-site corrisponde al valore standardizzato nel blocco Analog Input. Il valore dell'uscita digitale del blocco OUT Analog Input è indipendente dal VALORE MISURATO o da quello del display on-site.

Per la visualizzazione dello stesso valore da parte di display on-site o VALORE MISURATO e valore dell'uscita digitale sono disponibili le seguenti opzioni:

- - SOGLIA SUPERIORE (PV SCALE) = SOGLIA SUPERIORE (OUT SCALE)
- Usare il parametro IMP.UNITÀ.IN.BUS, applicare l'opzione "Conferma". Confermandolo, le soglie di PV SCALE e OUT SCALE vengono automaticamente impostate come uguali. L'unità OUT assume il valore dell'unità PV.

#### Esempio:

Il display on-site o il VALORE MISURATO e il valore USCITA indicano 100 mbar (1,45 psi). Selezionare la nuova unità "psi" mediante il parametro PRESS. ENG. UNIT.

- Display
  - Display on-site e VALORE MISURATO: 1,45 psi (100 mbar)
  - Valore USCITA: 100 mbar (1,45 psi)
- Usare il parametro IMP.UNITÀ.IN.BUS, applicare l'opzione "Conferma". Percorso display on-site: GROUP SELECTION  $\rightarrow$  OPERATING MENU  $\rightarrow$  TRANSMITTER INFO  $\rightarrow$  PA DATA
- Risultato: Il valore USCITA indica 1,45 psi (100 mbar).

Nei seguenti casi, il display on-site o il VALORE MISURATO e il valore dell'uscita digitale del blocco OUT Analog Input Block non indicano più lo stesso valore:

- Se si cambia la modalità operativa
- Se si cambiano i valori di PV SCALE
- Se si cambiano i valori di OUT SCALE
- Se si cambia l'unità del valore primario.

#### **ATTENZIONE**

#### Tener conto delle dipendenze all'impostazione dei parametri!

Se si conferma il parametro SET UNIT TO BUS, si osservi che una variazione del valore di uscita digitale può influenzare il sistema di controllo.

## 8 Manutenzione

Mantenere incontaminati la compensazione della pressione e il filtro (1) GORE-TEX<sup>®</sup>.



01-FMB70xxx-17-xx-xx-003

## 8.1 Pulizia esterna

Per la pulizia del misuratore rispettare le seguenti indicazioni:

- I detergenti impiegati non devono intaccare la superficie e le guarnizioni.
- Si devono evitare i danni meccanici alla membrana di processo, ad es. dovuti ad oggetti taglienti.

## 9 Ricerca guasti

## 9.1 Messaggi

La tabella seguente riporta un elenco di tutti i possibili messaggi.

Il dispositivo distingue tra i tipi di messaggio "Allarme", "Avviso" ed "Errore".

È possibile specificare se il dispositivo deve reagire come previsto per messaggi di "Allarme", "Avviso" o "Errore". → Vedere la colonna "Corrisponde a NA 64" e cap. 9.2 "Risposta delle uscite in caso di errore".

Inoltre, la colonna "Categoria NE 107 messaggi" classifica i messaggi secondo la Raccomandazione NAMUR NE 107:

- Guasto (F)
- Verifica funzionale (C)
- Fuori specifica (S)
- Richiesta manutenzione (M)

Visualizzazione del messaggio di errore sul display on-site:

- il display del valore misurato visualizza il messaggio che ha la massima priorità.
   → Fare riferimento alla colonna "Priorità".
- Il parametro ALARM STATUS visualizza tutti i messaggi presenti in ordine di priorità discendente. Tutti i messaggi presenti possono essere scorsi mediante il tasto S od O.

Visualizzazione del messaggio in FieldCare:

Il parametro STATO ALLARME visualizza il messaggio che ha la massima priorità.
 → Fare riferimento alla colonna "Priorità".

## i

- Se il dispositivo rileva un difetto nel display on-site durante l'inizializzazione, possono essere visualizzati specifici messaggi di errore. → Per i messaggi di errore → 175, cap. 9.1.1 "Messaggi di errore display on-site".
- Per l'assistenza e ulteriori informazioni, contattare l'Organizzazione di assistenza Endress+Hauser.
- $\rightarrow$  Vedere anche cap. 9.4 segg.
- Lo stato PROFIBUS viene aggiornato a seconda del tipo di messaggio o a seconda dell'impostazione degli allarmi flessibili.

Codice	Corrisponde a NA 64	Categoria NE 107 messaggi	Messaggio/ descrizione	Causa	Rimedio	Prio- rità
101 (A101)	Allarme B	Guasto (F)	F>Sensor electronic EEPROM error	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.) Solitamente questo messaggio è visualizzato solo per breve tempo.</li> <li>Sensore difettoso.</li> </ul>	<ul> <li>Attendere qualche minuto.</li> <li>Riavviare il dispositivo. Eseguire il reset (codice 2506 o 33062).</li> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare la causa dell'interferenza.</li> <li>Sostituire il sensore.</li> </ul>	17
102 (W102)	Avviso C	Richiesta manuten- zione (M)	M>Checksum error in EEPROM: peakhold segment	<ul> <li>Elettronica principale difettosa.</li> <li>La misura può proseguire correttamente, finché non si rende necessaria la funzione dell'indicatore del tempo di picco max del segnale.</li> </ul>	- Sostituire l'elettronica principale.	51
106 (W106)	Avviso C	Verifica fun- zionale (C)	C>Downloading - please wait	– Il download è in corso.	<ul> <li>Attendere che il download sia completato.</li> </ul>	50

Lo stato del dispositivo (Funzioni dispositivo/menu Diagnostics) mostra lo stato del segnale, il messaggio di errore, la causa e i rimedi.

Codice	Corrisponde a NA 64	Categoria NE 107 messaggi	Messaggio/ descrizione	Causa	Rimedio	Prio- rità
110 (A110)	Allarme B	Guasto (F)	F>Checksum error in EEPROM: configuration segment	<ul> <li>La tensione di alimentazione non è collegata durante la scrittura.</li> </ul>	<ul> <li>Ripristinare la tensione di alimentazione. Se necessario, eseguire il reset (codice 1 o 40864) e ripetere la taratura.</li> </ul>	6
				<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.)</li> </ul>	<ul> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare le cause dell'interferenza.</li> </ul>	
				– Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	
113 (A113)	Allarme B	Guasto (F)	F>ROM failure in transmitter electronic.	– Elettronica principale difettosa.	– Sostituire l'elettronica principale.	1
115 (E115)	Errore B	Fuori specifica (S)	S>Sensor overpressure	– Presenza di sovrapressione.	<ul> <li>Ridurre la pressione fino alla scomparsa del messaggio.</li> </ul>	29
	di fabbrica: Avviso			– Sensore difettoso.	<ul> <li>Sostituire il sensore.</li> </ul>	
116	Avviso	Richiesta	M>Download error,	– Il file è corrotto.	– Usare un altro file.	36
(W116)	C	manuten- zione (M)	repeat download	<ul> <li>Durante il download, i dati non sono trasmessi correttamente al processore, ad es. a causa di connessioni dei cavi interrotte, picchi (ripple) sulla tensione di alimentazione o effetti elettromagnetici.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare il collegamento del cavo da PC a trasmettitore.</li> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare le cause dell'interferenza.</li> <li>Eseguire il reset (Codice 1 o 40864) e ripetere la taratura.</li> <li>Ripetere il download.</li> </ul>	
120 (E120)	Errore B	Fuori specifica (S)	S>Sensor low pressure	– Pressione troppo bassa.	<ul> <li>Aumentare la pressione fino alla scomparsa del messaggio.</li> </ul>	30
	di fabbrica: Avviso			– Sensore difettoso.	– Sostituire il sensore.	
121 (A121)	Allarme B	Guasto (F)	F>Checksum error in factory segment of EEPROM	– Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	5
122 (A122)	Allarme B	Guasto (F)	F>Sensor not connected	<ul> <li>Cavo di collegamento sensore ad elettronica principale scollegato.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare il collegamento del cavo e, se necessario, correg- gerlo.</li> </ul>	13
				<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.)</li> </ul>	<ul> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare la causa dell'interferenza.</li> </ul>	
				- Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	
				– Sensore difettoso.	<ul> <li>Sostituire il sensore.</li> </ul>	
130 (A130)	Allarme B	Guasto (F)	F>EEPROM is defect.	– Elettronica principale difettosa.	<ul> <li>Sostituire l'elettronica principale.</li> </ul>	10
131 (A131)	Allarme B	Guasto (F)	F>Checksum error in EEPROM: min/max segment	- Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	9
132 (A132)	Allarme B	Guasto (F)	F>Checksum error in totalizer EEPROM	– Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	7
133 (A133)	Allarme B	Guasto (F)	F>Checksum error in History EEPROM	<ul> <li>Si è verificato un errore durante la scrittura.</li> </ul>	<ul> <li>Eseguire il reset (Codice 1 o 40864) e ripetere la taratura.</li> </ul>	8
				- Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	
602 (W602)	Avviso C	Verifica funzionale (C)	C>curva linearizza- zione non monotonica	<ul> <li>La tabella di linearizzazione non aumenta o non diminuisce in modo monotonico.</li> </ul>	<ul> <li>Aggiungere o correggere la tabella di linearizzazione. Riconfermare la tabella di linearizzazione.</li> </ul>	55

Codice	Corrisponde a NA 64	Categoria NE 107 messaggi	Messaggio/ descrizione	Causa	Rimedio	Prio- rità	
604 Av (W604) C	Avviso C	Verifica funzionale (C)	C>Linearization table not valid. Less than 2 points or points too close	Avviso! A partire dalla versione software "03.10.xx", non esiste un campo minimo tra i punti Y.			
				<ul> <li>La tabella di linearizzazione è formata da meno di 2 punti.</li> </ul>	<ul> <li>Aggiungere alla tabella di linearizzazione. Se necessario, riconfermare la tabella.</li> </ul>		
				<ul> <li>Almeno 2 punti della tabella di linearizzazione sono troppo ravvicinati fra loro. Occorre osservare una luce minima pari a 0,5 % della distanza tra due punti.</li> <li>Campi per l'opzione "Pressure linearized": HYDR. PRESS MAX.</li> <li>HYDR. PRESS MIN.; TANK CONTENT MAX TANK</li> <li>CONTENT MAX TANK</li> <li>CONTENT MIN.</li> <li>Campi per l'opzione "Height linearized": LEVEL MAX - LEVEL MIN; TANK CONTENT MAX TANK CONTENT MIN.</li> </ul>	<ul> <li>Correggere la tabella di linearizzazione e riconfermarla.</li> </ul>		
613 (W613)	Avviso I	Verifica funzionale (C)	C>Simulation is active	<ul> <li>La simulazione è stata attivata e, attualmente, lo strumento non sia misurando.</li> </ul>	– Disattivare la simulazione.	58	
616 (W616)	Avviso I	Verifica funzionale (C)	C>Simulation is active (AI)	<ul> <li>La simulazione del blocco AI è attivata, ossia il valore processo principale (AI OUT VALUE) emesso non corrisponde al segnale del sensore.</li> </ul>	<ul> <li>Disattivare la simulazione del blocco AI (ANALOG INPUT BLOCK → Impostare AI STANDARD PARAMETER → TARGET MODE su Automatic e impostare AI PARAMETER/SIMULATE su No).</li> </ul>	58	
700 (W700)	Avviso C	Richiesta manuten- zione (M)	M>Last configuration not stored	<ul> <li>Si è verificato un errore durante la scrittura o lettura dei dati di configurazione o è stata scollegata l'alimentazione.</li> </ul>	<ul> <li>Eseguire il reset (Codice 1 o 40864) e ripetere la taratura.</li> </ul>	52	
				<ul> <li>Elettronica principale difettosa.</li> </ul>	<ul> <li>Sostituire l'elettronica principale.</li> </ul>		
702 (W702)	Avviso C	Necessaria manuten- zione (M)	M>HistoROM data not consistent	<ul> <li>I dati non sono stati scritti correttamente sul modulo HistoROM, ad esempio se durante il processo di scrittura è stato scollegato il modulo HistoROM.</li> </ul>	<ul> <li>Ripetere l'upload.</li> <li>Eseguire il reset (Codice 1 o 40864) e ripetere la taratura.</li> </ul>	53	
				<ul> <li>Il modulo HistoROM non contiene alcun dato.</li> </ul>	<ul> <li>Copiare dati idonei in HistoROM.</li> <li>(→ ≧ 50, cap. 6.6.1 "Copia dei dati di configurazione".)</li> </ul>		
703 (A703)	Allarme B	Guasto (F)	F>Measurement error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	22	
				- Elettronica principale difettosa.	– Sostituire l'elettronica principale.		
704 (A704)	Allarme B	Verifica funzionale (C)	C>Measurement error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	12	
		(-/		<ul> <li>Elettronica principale difettosa.</li> </ul>	– Sostituire l'elettronica principale.		
705 (A705)	Allarme B	Guasto (F)	F>Measurement error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	21	
				- Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.		

Codice	Corrisponde a NA 64	Categoria NE 107 messaggi	Messaggio/ descrizione	Causa	Rimedio	Prio- rità
706 (W706)	Avviso C	Richiesta manuten- zione (M)	M>configurazione in HistoROM e dispositivo non identici	<ul> <li>La configurazione (parametri) nel modulo HistoROM e nel dispositivo non è identica.</li> </ul>	<ul> <li>Copiare i dati dal dispositivo al modulo HistoROM. (→ ■ 50, cap. 6.6.1 "Copia dei dati di configurazione".)</li> <li>Copiare i dati dal modulo HistoROM al dispositivo. (→ ■ 50, cap. 6.6.1 "Copia dei dati di configurazione".) Il messaggio permane se le versioni del software del modulo HistoROM e del dispositivo sono diverse. Il messaggio scompare se si copiano i dati dal dispositivo al modulo HistoROM.</li> <li>I codici di reset del dispositivo, come 1 o 40864, non producono alcun effetto sul modulo HistoROM. Questo significa che se si esegue un reset, le configurazioni nel modulo HistoROM e nel dispositivo potrebbero essere diverse.</li> </ul>	57
707 (A707)	Allarme B	Verifica funzionale (C)	C>X-VAL. of lin. table out of edit limits	<ul> <li>Almeno un VALORE X nella tabella di linearizzazione è inferiore al valore di HYDR.</li> <li>PRESS MIN. o LEVEL MIN oppure superiore al valore di HYDR. PRESS. MAX. o LEVEL MAX.</li> </ul>	<ul> <li>− Ripetere la taratura.</li> <li>(→ Vedere le istruzioni di funzionamento BA00296P)</li> </ul>	37
710 (W710)	Avviso C	Verifica funzionale (C)	B>Set span too small. Not allowed	<ul> <li>I valori per la taratura (ad es. valore di inizio e fondo scala) sono troppo ravvicinati tra loro.</li> </ul>	<ul> <li>Regolare la taratura in funzione del sensore. (→ Consultare anche le istruzioni di funzionamento BA00296P, descrizione parametro per CAMPO MINIMO)</li> </ul>	49
				<ul> <li>Il sensore è stato sostituito e la configurazione personalizzata non è adatta al sensore.</li> <li>È stato osoguito un dovrnload</li> </ul>	<ul> <li>Regolare la taratura in funzione del sensore.</li> <li>Sostituire il sensore con un ricambio idoneo.</li> <li>Controllare la configurazione e</li> </ul>	
				non adatto.	ripetere il download.	
713 (A713)	Allarme B	Verifica funzionale (C)	C>Livello PUNTO 100% fuori dai limiti di modifica	<ul> <li>Il sensore è stato sostituito.</li> </ul>	– Ripetere la taratura.	38
715 (E715)	Errore C Impostazione di fabbrica: Avviso	Fuori specifica (S)	S>Sensor over temperature	<ul> <li>La temperatura misurata nel sensore è superiore alla temperatura nominale massima del sensore. (→ Consultare anche le istruzioni di funzionamento BA00296P, descrizione parametro per SENSORE Tmax)</li> <li>È stato eseguito un download non adatto</li> </ul>	<ul> <li>Ridurre la temperatura di processo/temperatura ambiente.</li> <li>Controllare la configurazione e ripetere il download</li> </ul>	32
716 (E716)	Errore B Impostazione di fabbrica: Allarme	Guasto (F)	F>Sensor membrane broken	- Sensore difettoso.	<ul> <li>Sostituire il sensore.</li> <li>Diminuire la pressione.</li> </ul>	24

Codice	Corrisponde a NA 64	Categoria NE 107 messaggi	Messaggio/ descrizione	Causa	Rimedio	Prio- rità
717 (E717)	Errore C Impostazione di fabbrica:	Fuori specifica (S)	S>Transmitter over temperature	<ul> <li>La temperatura nell'elettronica è superiore alla temperatura nominale massima dell'elettro- nica (+88 °C, +190 °F).</li> </ul>	<ul> <li>Ridurre la temperatura ambiente.</li> </ul>	34
	Avviso			<ul> <li>È stato eseguito un download non adatto.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare la configurazione e ripetere il download.</li> </ul>	
718 (E718)	Errore C Impostazione di fabbrica:	Fuori specifica (S)	S>Transmitter under temperature	<ul> <li>La temperatura nell'elettronica è inferiore alla temperatura nomi- nale minima dell'elettronica (-43 °C, -45 °F).</li> </ul>	<ul> <li>Aumentare la temperatura ambiente. Se necessario, isolare il dispositivo.</li> </ul>	35
	Avviso			<ul> <li>È stato eseguito un download non adatto.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare la configurazione e ripetere il download.</li> </ul>	
719 (A719)	Allarme B	Verifica funzionale (C)	C>Y-VAL of lin. table out of edit limits	<ul> <li>Almeno un valore Y nella tabella di linearizzazione è inferiore a MIN. TANK CONTENT o superiore a MAX. TANK CONTENT.</li> </ul>	<ul> <li>− Ripetere la taratura.</li> <li>(→ Vedere le istruzioni di funzionamento BA00296P)</li> </ul>	39
720 (E720)	Errore C Impostazione di fabbrica: Avviso	Fuori specifica (S)	S>Sensor under temperature	<ul> <li>La temperatura misurata nel sensore è inferiore alla tempera- tura nominale minima del sen- sore. (→ Consultare anche le istruzioni di funzionamento BA00296P, descrizione parame- tro per SENSORE Tmin)</li> </ul>	<ul> <li>Aumentare la temperatura di processo/temperatura ambiente.</li> </ul>	33
				<ul> <li>È stato eseguito un download non adatto.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare la configurazione e ripetere il download.</li> </ul>	
				<ul> <li>Connessione cavo sul sensore allentata</li> </ul>	<ul> <li>Attendere brevemente e serrare la connessione o evitare una connessione allentata.</li> </ul>	
721 (A721)	Allarme B	Verifica funzionale (C)	C>ZERO POSITION level out of edit limits	<ul> <li>LEVEL MIN o LEVEL MAX sono stati modificati.</li> </ul>	<ul> <li>Eseguire il reset (Codice 35710) e ripetere la taratura.</li> </ul>	40
722 (A722)	Allarme B	Verifica funzionale (C)	C>EMPTY CALIB. or FULL CALIB. out of edit limits	<ul> <li>LEVEL MIN o LEVEL MAX sono stati modificati.</li> </ul>	<ul> <li>Eseguire il reset (Codice 35710) e ripetere la taratura.</li> </ul>	41
725 (A725)	Allarme B	Guasto (F)	F>Sensor connection error, cycle disturbance	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.)</li> <li>Vite di arresto allentata.</li> </ul>	<ul> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare la causa dell'interferenza.</li> <li>Serrare nuovamente la vite di arresto a 1 Nm (0,74 lbf ft) (vedere cap. 4.4.5).</li> </ul>	25
				<ul> <li>Sensore o elettronica principale difettosi.</li> </ul>	<ul> <li>Sostituire il sensore o l'elettronica principale.</li> </ul>	
726 (E726)	Errore C Impostazione di fabbrica:	Fuori specifica (S)	S>Sensor temperature error - overrange	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.)</li> </ul>	<ul> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare la causa dell'interferenza.</li> </ul>	31
	AVVISO			<ul> <li>Temperatura di processo fuori dal campo consentito.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare la temperatura presente, se necessario ridurla o aumentarla.</li> </ul>	
				– Sensore difettoso.	<ul> <li>Se la temperatura di processo rientra nel campo ammesso, sostituire il sensore.</li> </ul>	
Codice	Corrisponde a NA 64	Categoria NE 107 messaggi	Messaggio/ descrizione	Causa	Rimedio	Prio- rità
------------	---	---------------------------------	--	---	--	---------------
727 (E727)	Errore C Impostazione di fabbrica:	Fuori specifica (S)	S>Sensor pressure error - overrange	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.)</li> </ul>	<ul> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare la causa dell'interferenza.</li> </ul>	28
	Avviso			<ul> <li>Pressione fuori dal campo consentito.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare la pressione presente, se necessario ridurla o aumentarla.</li> </ul>	
				– Sensore difettoso.	<ul> <li>Se la pressione rientra nel campo ammesso, sostituire il sensore.</li> </ul>	
728 (A728)	Allarme B	Guasto (F)	F>RAM error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	2
				- Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	
729 (A729)	Allarme B	Guasto (F)	F>RAM error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	3
				- Elettronica principale difettosa.	– Sostituire l'elettronica principale.	
730 (E730)	Errore C Impostazione di fabbrica: Avviso	Fuori specifica (S)	S>LRV user limits exceeded	<ul> <li>Il valore di pressione rilevato è inferiore al valore indicato nel parametro Pmin ALARM WINDOW.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare il valore misurato di pressione/sistema.</li> <li>Se necessario, modificare il valore per Pmin ALARM WINDOW.</li> <li>(→ Vedere anche le istruzioni di funzionamento BA00296P, descrizione parametro per FINESTRA ALLARME Pmin)</li> </ul>	46
				<ul> <li>Connessione cavo sul sensore allentata</li> </ul>	<ul> <li>Attendere brevemente e serrare la connessione o evitare una connessione allentata.</li> </ul>	
731 (E731)	Errore C Impostazione di fabbrica: Avviso	Fuori specifica (S)	S>URV user limits exceeded	<ul> <li>Il valore di pressione rilevato è superiore al valore indicato nel parametro Pmax ALARM WINDOW.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare il valore misurato di pressione/sistema.</li> <li>Se necessario, modificare il valore per Pmax ALARM WINDOW.</li> <li>(→ Consultare anche le istruzioni di funzionamento BA00296P, descrizione parametro per FINESTRA ALLARME Pmax).</li> </ul>	45
732 (E732)	Errore C Impostazione di fabbrica: Avviso	Fuori specifica (S)	S>Limite utente temp. inizio scala superato	<ul> <li>Il valore di temperatura rilevato è inferiore al valore indicato nel parametro Tmin ALARM WINDOW.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare il valore di temperatura/sistema misurato.</li> <li>Se necessario, modificare il valore per Tmin ALARM WINDOW.</li> <li>(→ Consultare anche le istruzioni di funzionamento BA00296P, descrizione parametro per FINESTRA ALLARME Tmin).</li> </ul>	48
				<ul> <li>Connessione cavo sul sensore allentata</li> </ul>	<ul> <li>Attendere prevemente e serrare la connessione o evitare una connessione allentata.</li> </ul>	
733 (E733)	Errore C Impostazione di fabbrica: Avviso	Fuori specifica (S)	S>URV Temp. User limits exceeded	<ul> <li>Il valore di temperatura rilevato è superiore al valore indicato nel parametro Tmax ALARM WINDOW.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare il valore di temperatura/sistema misurato.</li> <li>Se necessario, modificare il valore per Tmax ALARM WINDOW.</li> <li>(→ Consultare anche le istruzioni di funzionamento BA00296P, descrizione parametro per FINESTRA ALLARME Tmax).</li> </ul>	47

Codice	Corrisponde a NA 64	Categoria NE 107 messaggi	Messaggio/ descrizione	Causa	Rimedio	Prio- rità
736 (A736)	Allarme B	Guasto (F)	F>RAM error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	4
				- Elettronica principale difettosa.	– Sostituire l'elettronica principale.	
737 (A737)	Allarme B	Guasto (F)	F>Measurement error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	20
				– Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	
738 (A738)	Allarme B	Guasto (F)	F>Measurement error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	19
				– Elettronica principale difettosa.	– Sostituire l'elettronica principale.	
739 (A739)	Allarme B	Guasto (F)	F>Measurement error	<ul> <li>Guasto dell'elettronica principale.</li> </ul>	<ul> <li>Scollegare brevemente il dispositivo dall'alimentazione.</li> </ul>	23
				– Elettronica principale difettosa.	- Sostituire l'elettronica principale.	
740 (E740)	Errore C Impostazione di fabbrica: Avviso	Richiesta manuten- zione (M)	M>Calculation overflow, bad configuration, hardware defect	<ul> <li>Modalità di misura livello: Level mode* "LINd. MEASURAND.": a pressione rilevata è inferiore al valore di HYDR. PRESS. MIN. o superiore al valore HYDR. PRESS MAX.</li> <li>(*Per altre modalità d misura livello: il livello rilevato non raggiunge il valore LEVEL MIN o supera il valore LEVEL MAX.)</li> <li>Modalità di misura pressione: elettronica principale difettosa.</li> </ul>	<ul> <li>Controllare la configurazione e ricalibrare il dispositivo, se necessario.</li> <li>Selezionare un dispositivo con un campo di misura idoneo.</li> <li>Consultare anche le istruzioni di funzionamento BA296P, descrizione parametro LIVELLO MIN o queste istruzioni di funzionamento, pagina 2.</li> <li>Sostituire l'elettronica principale.</li> </ul>	27
741 (A741)	Allarme B	Verifica funzionale (C)	C>TANK HEIGHT out of edit limits	<ul> <li>LEVEL MIN o LEVEL MAX sono stati modificati.</li> </ul>	<ul> <li>Eseguire il reset (Codice 35710 o ) e ripetere la taratura.</li> </ul>	43
742 (A742)	Allarme B	Guasto (F)	F>Sensor connection error (upload)	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.) Solitamente questo messaggio è visualizzato solo per breve tempo.</li> </ul>	<ul> <li>Attendere qualche minuto.</li> <li>Eseguire il reset (Codice 35710 o         ) e ripetere la taratura.</li> <li>Controlloro il collogamento dal</li> </ul>	18
				elettronica principale scollegato.	cavo e, se necessario, correg- gerlo.	
				– Sensore difettoso.	<ul> <li>Sostituire il sensore.</li> </ul>	
743 (A743)	Allarme B	Guasto (F)	F>Electronic PCB error during initialization	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.) Solitamente questo messaggio è visualizzato solo per breve tempo.</li> </ul>	<ul> <li>Attendere qualche minuto.</li> <li>Riavviare il dispositivo. Eseguire il reset (codice 2506 o 33062).</li> </ul>	14
				- Elettronica principale difettosa.	– Sostituire l'elettronica principale.	
744 (A744)	Allarme B	Guasto (F)	F>Main electronic PCB error	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.)</li> </ul>	<ul> <li>Riavviare il dispositivo. Eseguire il reset (codice 2506 o 33062).</li> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare la causa dell'interferenza.</li> </ul>	11
				- Elettronica principale difettosa.	– Sostituire l'elettronica principale.	
745 (W745)	Avviso C	Richiesta manuten- zione (M)	M>Sensor data unknown	<ul> <li>Il sensore non è adatto al dispo- sitivo (targhetta del sensore elettronico). Il dispositivo conti- nua a misurare.</li> </ul>	<ul> <li>Sostituire il sensore con un ricambio idoneo.</li> </ul>	54

Codice	Corrisponde a NA 64	Categoria NE 107 messaggi	Messaggio/ descrizione	Causa	Rimedio	Prio- rità
746 (W746)	Avviso C	Verifica funzionale (C)	C>Sensor connection error - initializing	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.) Solitamente questo messaggio è visualizzato solo per breve tempo.</li> <li>È presente sovrapressione o bassa pressione.</li> </ul>	<ul> <li>Attendere qualche minuto.</li> <li>Riavviare il dispositivo. Eseguire il reset (codice 1 o 40864).</li> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare la causa dell'interferenza.</li> <li>Ridurre o aumentare la pressione.</li> </ul>	26
747 (A747)	Allarme B	Guasto (F)	F>Sensor software not compatible to electronics	<ul> <li>Il sensore non è adatto al dispositivo (targhetta del sensore elettronico).</li> </ul>	<ul> <li>Sostituire il sensore con un ricambio idoneo.</li> </ul>	16
748 (A748)	Allarme B	Guasto (F)	F>Memory failure in signal processor	<ul> <li>Le interferenze elettromagneti- che sono superiori a quelle indi- cate nei dati tecnici.</li> <li>(→ Vedere cap. 10.)</li> <li>Elettronica principale difettosa.</li> </ul>	<ul> <li>Escludere gli effetti elettroma- gnetici o eliminare la causa dell'interferenza.</li> <li>Sostituire l'elettronica principale.</li> </ul>	15
750 (A750)	Avviso C	Verifica funzionale (C)	C>Configuration not permitted	<ul> <li>Mediante il profilo operativo, sono state selezionate opzioni per la configurazione del dispositivo ma queste non sono compatibili fra loro. Ad esempio, se per LIN_TYPE è stata selezionata l'opzione "1" (tabella di linearizzazione) e per PRIMARY_VALUE_UNIT è stata selezionata l'unità "1347 (m<sup>3</sup>/s)".</li> </ul>	<ul> <li>Controllare la configurazione.</li> <li>Eseguire il reset (codice 1 o 40864) e ripetere la taratura del dispositivo.</li> </ul>	44

## 9.1.1 Messaggi di errore display on-site

Se il dispositivo rileva un difetto nel display on-site durante l'inizializzazione, possono essere visualizzati i seguenti messaggi di errore:

Messaggio	Rimedio
Initialization, VU Electr. Defect A110	Sostituire il display on-site.
Initialization, VU Electr. Defect A114	
Initialization, VU Electr. Defect A281	
Initialization, VU Checksum Err. A110	
Initialization, VU Checksum Err. A112	
Initialization, VU Checksum Err. A171	
Inizializzazione	Tensione di alimentazione troppo bassa. Impostare la tensione di alimentazione al valore corretto.

## 9.2 Risposta delle uscite in caso di errore

Il dispositivo distingue tra i tipi di messaggio "Allarme", "Avviso" ed "Errore".  $\rightarrow$  Vedere la seguente tabella e  $\rightarrow \triangleq 68$ , cap. 9.1 "Messaggi".

Uscita	A (Allarme)	W (Avviso)	E (Errore: Allarme/Avviso)
PROFIBUS	La variabile di processo interessata viene trasmessa con lo stato BAD.	Il dispositivo continua a misurare. La variabile di processo interessata viene trasmessa con lo stato 'Uncertain'.	Per questo errore, è possibile specificare se il dispositivo deve reagire in caso di allarme o di avviso. Viene trasmesso il conseguente stato di uscita BAD, UNCERTAIN o GOOD. Per configurare lo stato per questo errore, è possibile configurare il parametro "SELECT ALARM TYPE" (vedere BA00296P) o il relativo parametro in Fieldcare (percorso: PROFILE VIEW $\rightarrow$ PHYSICAL BLOCK $\rightarrow$ PB PARAMETER $\rightarrow$ PV STATUS CONFIG ( $\rightarrow$ cap. 9.2.2)). Avviso: "GOOD" è configurabile soltanto come stato da assegnare mediante Fieldcare nel percorso "PV STATUS CONFIG".
Grafico a barre (display on site)	Il grafico a barre adotta i valori specificati dai parametri MODALITÀ DI SICUREZZA (TIPO_FSAFE <sup>1)</sup> ) e VALORE DEFAULT FAIL SAFE (VALORE DEFAULT FAIL SAFE <sup>1</sup> ). → Vedere anche cap. 9.2.1.	Il dispositivo continua a misurare.	Per questo errore, è possibile specificare se il dispositivo deve reagire in caso di allarme o di avviso. Fare riferimento alla corrispondente colonna "Allarme" o "Avviso".
Display on-site	<ul> <li>Vengono visualizzati alternatamente il valore misurato e il messaggio</li> <li>Visualizzazione del valore misurato: il simbolo viene visualizzato in modo permanente.</li> </ul>	<ul> <li>Vengono visualizzati alternatamente il valore misurato e il messaggio</li> <li>Visualizzazione del valore misurato: il simbolo lampeggia.</li> </ul>	<ul> <li>Vengono visualizzati alternatamente il valore misurato e il messaggio</li> <li>Visualizzazione del valore misurato: fare riferimento alla colonna "Allarme" o "Avviso"</li> </ul>
	Visualizzazione messaggio – Un numero a + 3 cifre come A122 e – Descrizione	Visualizzazione messaggio: – W + numero a 3 cifre come W613 e – Descrizione	Visualizzazione messaggio: – E + numero a 3 cifre come E713 e – Descrizione
Funzionamento a distanza (FieldCare)	In caso di allarme, il parametro ALARM STATUS <sup>2)</sup> mostra un numero a 3 cifre come 122 per "Sensor connection error, incorrect data".	In caso di avviso, il parametro ALARM STATUS <sup>2</sup> mostra un numero a 3 cifre come 613 per "Simulation is active".	In caso di errore, il parametro ALARM STATUS <sup>2</sup> mostra un numero a 3 cifre come 731 per "Pmax ALARM WINDOW undershot".

1) I parametri sono visualizzati soltanto mediante la funzionalità a distanza (ad es. FieldCare). Percorso: PROFILE VIEW → ANALOG INPUT BLOCK → AI PARAMETER → FAIL SAFE MODE

2) Percorso display on-site: GROUP SELECTION → OPERATING MENU → DIAGNOSTICS → MESSAGES Percorso FieldCare: MANUFACTURER VIEW → OPERATING MENU → DIAGNOSTICS → MESSAGES

### 9.2.1 Blocco Ingressi analogici

Il blocco di ingressi analogici riceve un valore ingresso o simulazione con lo stato SCARSA. Il blocco di ingressi analogici usa la modalità di sicurezza definito nel parametro TIPO\_FSAFE<sup>1</sup>.

Le seguenti opzioni sono disponibili mediante il parametro TIPO\_FSAFE<sup>1</sup>:

- Last valid out val.
- L'ultimo valore valido viene usato per ulteriori elaborazioni con lo stato UNCERTAIN.
- FAIL SAFE DEFAULT VALUE
   Il valore specificato mediante il parametro FAIL SAFE DEFAULT VALUE<sup>1</sup> viene utilizzato per l'ulteriore elaborazione con lo stato UNCERTAIN.
- Stato SCARSA

Per ulteriori elaborazioni si utilizza il valore corrente con lo stato BAD.

Impostazione di fabbrica:

• FAIL SAFE MODE<sup>1</sup>: FAIL SAFE DEFAULT VALUE

- FAIL SAFE DEFAULT VALUE<sup>1</sup>: 0
- La modalità di sicurezza è anche attivato se è stata selezionata l'opzione "Out of Service O/S" mediante il parametro TARGET MODE<sup>2</sup>.
- I parametri FAIL SAFE MODE e FAIL SAFE DEFAULT VALUE sono disponibili soltanto mediante la funzionalità a distanza (ad es. FieldCare).
- 1) Percorso: PROFILE VIEW  $\rightarrow$  ANALOG INPUT BLOCK  $\rightarrow$  AI PARAMETER
- 2) Percorso: PROFILE VIEW  $\rightarrow$  ANALOG INPUT BLOCK  $\rightarrow$  AI STANDARD PARAMETER

### 9.2.2 Impostazione dello stato degli allarmi flessibili

Per i seguenti eventi, la categoria evento può essere definita singolarmente - a prescindere dal gruppo eventi a cui sono assegnati nell'impostazione predefinita:

- 115: Sensor overpressure
- 120: Sensor low pressure
- 715: Sensor over temperature
- **716:** Process membrane broken
- **717:** Transmitter over temperature
- **718:** Transmitter under temperature
- 720: Sensor under temperature
- 726: Sensor temperature error overrange
- 727: Sensor pressure error overrange
- 730: LRV user limits exceeded
- 731: URV user limits exceeded
- 732: LRV Temp. User limits exceeded
- 733: URV Temp. User limits exceeded
- 740: Calculation overflow, bad configuration

Per cambiare lo stato dei valori misurati (Bad, Uncertain, Good) assegnato ad un evento, selezionare lo stato desiderato dall'elenco delle opzioni.

#### Esempio

Lo stato "Bad" deve essere usato per l'errore 115 "Sensor overpressure" al posto dello stato "Uncertain".

- 1. Nella finestra di navigazione FieldCare, accedere al parametro **PROFILE VIEW**  $\rightarrow$  **PB Parameter**
- 2. Nell'impostazione predefinita tutti i bit presentano lo stato "Uncertain" per "Status Select Events", ad eccezione di 716.

STATUS SELECT EVENT 727: Uncertain	•	STATUS SELECT EVENT 726:	Uncertain 💌 🧔
STATUS SELECT EVENT 115: Uncertain	- 🔖	STATUS SELECT EVENT 715:	Uncertain 💌 🍻
STATUS SELECT EVENT 120: Uncertain	•	STATUS SELECT EVENT 720:	Uncertain 💌 🤳
STATUS SELECT EVENT 731: Uncertain		STATUS SELECT EVENT 717:	Uncertain 👻 🐱
STATUS SELECT EVENT 730: Uncertain		STATUS SELECT EVENT 718:	Uncertain 💌 🧯
STATUS SELECT EVENT 733: Uncertain		STATUS SELECT EVENT 740:	Uncertain 💌 🧔
STATUS SELECT EVENT 732: Uncertain	•	STATUS SELECT EVENT 716:	Bad 💌 🦾

3. Selezionare l'opzione "Bad" per la riga "Status Select Event 115". Premere ENTER per confermare i valori inseriti.

## 9.3 Messaggi di conferma

A seconda delle impostazioni per i parametri ALARM DISPL. TIME e ACK. ALARM MODE, per cancellare un messaggio occorre intervenire come segue:

Impostazioni 1)	Rimedi
<ul><li>ALARM DISPL. TIME = 0 s</li><li>ACK. ALARM MODE = Off</li></ul>	– Eliminare la causa del messaggio (vedere anche cap. 9.1).
<ul><li>ALARM DISPL. TIME &gt; 0 s</li><li>ACK. ALARM MODE = Off</li></ul>	<ul> <li>Eliminare la causa del messaggio (vedere anche cap. 9.1).</li> <li>Attendere che scada il tempo di visualizzazione dell'allarme.</li> </ul>
<ul><li>ALARM DISPL. TIME = 0 s</li><li>ACK. ALARM MODE = on</li></ul>	<ul> <li>Eliminare la causa del messaggio (vedere anche cap. 9.1).</li> <li>Confermare il massaggio con il parametro ACK. ALARM.</li> </ul>
<ul> <li>ALARM DISPL. TIME &gt; 0 s</li> <li>ACK. ALARM MODE = on</li> </ul>	<ul> <li>Eliminare la causa del messaggio (vedere anche cap. 9.1).</li> <li>Confermare il massaggio con il parametro ACK. ALARM.</li> <li>Attendere che scada il tempo di visualizzazione dell'allarme. Se viene visualizzato un messaggio e il tempo di visualizzazione dell'allarme scade prima che il messaggio sia stato confermato, il messaggio verrà eliminato dopo la sua conferma.</li> </ul>

1) I parametri ALARM DISPL. TIME ed ACK. ALARM MODE sono situati nel menu MESSAGES.

## 9.4 Riparazione

I misuratori Endress+Hauser sono basati su una progettazione modulare e sono studiati per permettere anche ai clienti di eseguire riparazioni in autonomia (→ 🖹 79 "Parti di ricambio").

- Nel caso di strumenti certificati, consultare il paragrafo "Riparazione di misuratori certificati Ex".
- Per altre informazioni su service e parti di ricambio rivolgersi all'assistenza Endress+Hauser. (→ Vedere www.endress.com/worldwide.)

## 9.5 Riparazione di dispositivi certificati Ex

#### **AVVERTENZA**

**Una riparazione non corretta può compromettere la sicurezza elettrica!** Pericolo di esplosioni.

Quando si riparano dispositivi con certificazione Ex, tenere presente quanto segue:

- Le riparazioni di dispositivi certificati Ex devono essere eseguite dall'assistenza Endress+Hauser o da personale specializzato in conformità alle normative nazionali.
- Rispettare gli standard, le normative nazionali per le aree pericolose, le istruzioni e i certificati di sicurezza.
- Possono essere usati solo parti di ricambio originali Endress+Hauser.
- Per ordinare le parti di ricambio, verificare l'identificazione del misuratore sulla targhetta. Sostituire le parti solo con componenti identici.
- Gli inserti elettronici o i sensori già in uso in un misuratore standard non possono essere utilizzati come parti di ricambio per dispositivi certificati.
- Eseguire le riparazioni rispettando le istruzioni. Dopo le riparazioni, il dispositivo deve soddisfare i requisiti dei singoli test specificati.
- Un dispositivo certificato può essere convertito soltanto in un'altra variante certificata da Endress+Hauser.

## 9.6 Parti di ricambio

- Alcuni componenti sostituibili del misuratore sono identificati mediante una targhetta della parte di ricambio. Riporta le informazioni sulla parte di ricambio.
- Tutte le parti di ricambio dal misuratore e i relativi codici d'ordine sono reperibili in W@M Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer), da cui è possibile eseguire direttamente l'ordine. Se disponibili, si possono anche scaricare le istruzioni di installazione associate.

### i

Numero di serie del misuratore:

- Situato sulla targhetta del dispositivo e su quella delle parti di ricambio.
- Può essere richiamato mediante il parametro "DEVICE SERIAL NO" nel sottomenu "TRANSMITTER DATA".

## 9.7 Restituzione

Il misuratore deve essere reso qualora debba essere riparato o tarato in fabbrica, o se è stato consegnato od ordinato il misuratore sbagliato. Endress+Hauser, quale azienda certificata ISO, è tenuta per legge ad attenersi a determinate procedure per la gestione dei prodotti resi che sono a contatto con il fluido.

Per garantire una corretta, rapida e professionale restituzione del dispositivo, consultare le relative procedure e condizioni sul sito Endress+Hauser, all'indirizzo www.services.endress.com/return-material.

## 9.8 Smaltimento

Allo smaltimento, accertarsi che i componenti del dispositivo vengano adeguatamente separati e trattati.

# 9.9 Revisioni software

Data	Versione del software	Modifiche del software
05.2007	04.00.zz	Software originale.
		- FieldCare versione 2.15.00
07.2013	04.01.zz	Integrazione Profile 3.02

# 9.10 Cronologia dell'hardware

Data	Versione dell'hardware	Modifiche hardware
05.2005	1.0	Hardware originale
06.2007	1.10	Inserita resistenza a fronte delle nuove prescrizioni.
04.2008	02.00	Sostituzione di IC Media Access Unit

# 10 Dati tecnici

Per i dati tecnici, fare riferimento alle informazioni tecniche di Deltapilot S TIO0416P.

# Indice

### Α

Architettura del sistema PROFIBUS PA Area pericolosa	24 . 7
Avvisi	68
B Blocco	51
<b>C</b> Codice di stato	34
Collegamento elettrico	17
Consumo di corrente	19

## D

-	
Dati in ingresso, struttura	33
Dati in uscita, struttura	33
Display	20
Display on-site	20

Controllo alla consegna.10Custodia separata, armatura e montaggio.14

## Ε

Elementi operativi, funzione	22-23
Elementi operativi, posizione	21

# F

FieldCare	49
File GSD	29
Formato dei dati	44
Fornitura	. 8

# Η

HistoROM/M-DAT	 49

## I

Immagazzinamento	10
Impostazione dell'indirizzo del dispositivo	27
Impostazione di fabbrica	53
Integrazione del sistema	29
Integrazione sistema (SET UNIT TO BUS)	66
Istruzioni di sicurezza	6

## М

Menu Quick Setup livello 61	_
Menu Quick Setup pressione	}
Messa a terra 19	)
Messaggi di allarme 68	3
Messaggi di errore 68	3
Misura di livello 59	)
Misura di livello, menu Quick Setup 61	_
Misura di pressione	;
Misura di pressione, menu Quick Setup 63	}
Modello a blocchi di Deltapilot S	_
Montaggio a parete	3
Montaggio su palina 13	5

### Ν

Numero di dispositiv		24
----------------------	--	----

## P

Parti di ricambio	. 7	79
Protezione alle sovratensioni	• -	19

### R

Regolazione posizione, display on-site, FieldCare 58
Regolazione posizione, in loco
Reset
Restituzione dei dispositivi
Revisioni software
Ricerca guasti
Riparazione
Riparazione di dispositivi certificati Ex
Rotazione della custodia15

# S

### Т

-
Tabelle slot/indici
Targhetta 8
Tasti operativi, locali, funzione 22–23
Tasti operativi, posizione
Telegramma dati ciclico
Tensione di alimentazione

## U

Uso previsto				6
--------------	--	--	--	---



www.endress.com

