Instrukcja obsługi **iTEMP TMT162**

Obiektowy przetwornik temperatury Protokół komunikacyjny HART®



BA01801T/31/PL/02.21

71532394 2021-04-30 Obowiązuje od wers 04.01 (wersja przyrządu)







Spis treści

1	Ważne informacje o dokumencie	4
1.1	Przeznaczenie i sposób korzystania z	
1 7	dokumentu	4
1.2 1 3	Dokumentacia	4
1.4	Zastrzeżone znaki towarowe	6
2	Podstawowe wskazówki	
	bezpieczeństwa	. 7
2.1	Wymagania dotyczące personelu	7
2.2	Przeznaczenie przyrządu	7
2.3	Przepisy BHP	. 7
2.4	Bezpieczeństwo produktu	. / . 8
2.6	Bezpieczeństwo systemów IT	8
3	Odbiór dostawy i identyfikacja	
	produktu	. 9
3.1	Odbiór dostawy	9
3.2	Identyfikacja produktu	10
3.3	Transport 1 składowanie	11
4	Montaż	12
4.1	Wymagania montażowe	12
4.2	Montaż przetwornika	12
4.5 4.4	Kontrola po wykonaniu montażu	14
5	Podłaczenie elektryczne	15
5.1	Wymagania dotyczace podłaczenia	15
5.2	Podłączenie czujnika	15
5.3	Podłączenie przyrządu pomiarowego	17
5.4	Specjalne wskazówki dotyczące podłączenia	19
5.6	Kontrola po wykonaniu podłączeń	21
	elektrycznych	21
6	Warianty obsługi	22
6.1	Przegląd wariantów obsługi	22
6.2	Struktura i funkcje menu obsługi	25
6.3	Dostęp do menu obsługi za pomocą	27
	oprogramowania obsługowego	27
7	Integracja z systemem	30
7.1	Zmienne przyrządu z komunikacją HART i	
7 7	Wartości mierzone	31
7.2 7.3	Obsługiwane polecenia HART [®]	31

8 8.1 8.2 8.3	Uruchomienie Kontrola po wykonaniu montażu Włączenie przetwornika Włączenie funkcji konfiguracji	34 34 34 34
9	Diagnostyka, wykrywanie i	
	usuwanie usterek	35
9.1	Wykrywanie i usuwanie usterek	35
9.2	Zdarzenia diagnostyczne	37
9.3	informacje dotyczące kompatybilności	41
10	Konserwacja	42
10.1	Serwis Endress+Hauser	42
11	Naprawa	43
11.1	Informacje ogólne	43
11.2	Części zamienne	43
11.3	Zwrot przyrządu	45 45
11.4		45
12	Akcesoria	45
12.1	Akcesoria stosowane w zależności od wersji	
17 7	przyrządu	45 46
12.2	Akcesoria do obsługi i diagnostyki	46
12.4	Komponenty systemu	47
13	Dane techniczne	48
13.1	Wejście	48
13.2	Wyjście	49
13.3	Zasilanie	52
13.4 13.5	Środowisko	54 61
13.6	Konstrukcja mechaniczna	63
13.7	Certyfikaty i dopuszczenia	64
13.8	Dokumentacja uzupełniająca	65
14	Menu obsługi i opis parametrów	66
14.1	Menu "Setup [Konfiguracja]"	74
14.2	Menu "Diagnostics" [Diagnostyka]	91
14.3	Menu "Expert [Ekspert]"	101
Spis haseł 130		

1 Ważne informacje o dokumencie

1.1 Przeznaczenie i sposób korzystania z dokumentu

1.1.1 Przeznaczenie dokumentu

Niniejsza instrukcja obsługi zawiera wszelkie informacje, które są niezbędne na różnych etapach cyklu życia przyrządu: od identyfikacji produktu, odbiorze dostawy i składowaniu, przez montaż, podłączenie, obsługę i uruchomienie aż po wyszukiwanie usterek, konserwację i utylizację.

1.1.2 Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa (XA)

W przypadku zastosowania przetwornika w strefach zagrożonych wybuchem, niezbędne jest spełnienie wymagań bezpieczeństwa obowiązujących w danym kraju. Dla układów pomiarowych instalowanych w strefie zagrożonej wybuchem dostarczana jest odrębna dokumentacja dotycząca bezpieczeństwa Ex. Stanowi ona integralną część niniejszej instrukcji obsługi. Zawarte w niej specyfikacje montażowe, parametry podłączeń i wskazówki dotyczące bezpieczeństwa muszą być ściśle przestrzegane! Należy upewnić się, czy załączona dokumentacja dotycząca bezpieczeństwa Ex jest odpowiednia dla posiadanego przetwornika! Oznaczenie odpowiedniej dokumentacji dot. bezpieczeństwa Ex (XA...) jest podane na tabliczce znamionowej. Jeśli oba oznaczenia (na dokumentacji i na tabliczce znamionowej) są identyczne, można użyć tej dokumentacji.

1.1.3 Bezpieczeństwo funkcjonalne

W przypadku stosowania przyrządów posiadających dopuszczenie do stosowania w obwodach blokadowych, zgodnych z normą PN-EN 61508, należy przestrzegać wskazówek podanych w instrukcji dotyczącej bezpieczeństwa funkcjonalnego SD01632T/09.

1.2 Stosowane symbole

1.2.1 Symbole bezpieczeństwa

A NIEBEZPIECZEŃSTWO

Ostrzega przed niebezpieczną sytuacją. Zlekceważenie tego zagrożenia spowoduje poważne uszkodzenia ciała lub śmierć.

A OSTRZEŻENIE

Ostrzega przed niebezpieczną sytuacją. Zlekceważenie tego zagrożenia może spowodować poważne uszkodzenia ciała lub śmierć.

A PRZESTROGA

Ostrzega przed niebezpieczną sytuacją. Zlekceważenie tego zagrożenia może być przyczyną lekkich lub średnich obrażeń ciała.

NOTYFIKACJA

Ten symbol zawiera informacje o procedurach oraz innych czynnościach, które nie powodują uszkodzenia ciała.

1.2.2 Symbole elektryczne

Symbol	Znaczenie		
	Prąd stały		
\sim	Prąd zmienny		
\sim	Prąd stały lub zmienny		
<u>+</u>	Zacisk uziemienia Zacisk uziemiony, tj. z punktu widzenia użytkownika jest już uziemiony poprzez system uziemienia.		
	Przewód ochronny (PE) Zacisk, który powinien być podłączony do uziemienia, zanim wykonane zostaną jakiekolwiek inne podłączenia urządzenia.		
	 Zaciski uziemienia znajdują się wewnątrz i na zewnątrz obudowy urządzenia: Wewnętrzny zacisk uziemienia: łączy przewód ochronny z siecią zasilającą. Zewnętrzny zacisk uziemienia: łączy urządzenie z systemem uziemienia instalacji. 		

1.2.3 Symbole oznaczające rodzaj informacji

Ikona	Funkcja		
	Dopuszczalne Dopuszczalne procedury, procesy lub czynności.		
	Zalecane Zalecane procedury, procesy lub czynności.		
×	Zabronione Zabronione procedury, procesy lub czynności.		
i	Wskazówka Podaje dodatkowe informacje.		
ĺì	Odsyłacz do dokumentacji		
	Odsyłacz do strony		
	Odsyłacz do rysunku		
1. , 2. , 3	Kolejne kroki procedury		
	Wyniki kroku procedury		
?	Pomoc w razie problemu		
	Kontrola wzrokowa		

1.2.4 Symbole narzędzi

Symbol	Znaczenie
	Wkrętak płaski
A0011220	
•	Wkrętak krzyżowy
A0011219	
$\bigcirc \not \Subset$	Klucz imbusowy
A0011221	

Symbol	Znaczenie
Ŕ	Klucz płaski
A0011222	
0	Śrubokręt Torx
A0013442	

Dokumentacja 1.3

Dokument	Cel i zawartość dokumentu
Karta katalogowa TI01344T/09	Pomoc w doborze przetwornika W tym dokumencie podano wszystkie dane techniczne przetwornika oraz wykaz akcesoriów i innych produktów, które można dla niego zamówić.
Skrócona instrukcja obsługi KA00250R/09	Umożliwia szybkie uzyskanie głównej wartości mierzonej Skrócona instrukcja obsługi zawiera wszystkie najważniejsze informacje: od odbioru dostawy do pierwszego uruchomienia.
Instrukcja dotycząca bezpieczeństwa funkcjonalnego (SIL) SD01632T/09	Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa funkcjonalnego Te instrukcje stosowane są dodatkowo do instrukcji obsługi, karty katalogowej i instrukcji dotyczących bezpieczeństwa ATEX. Opisano w nich wymagania związane z zapewnieniem funkcji bezpieczeństwa.

₩ymieniona dokumentacja jest dostępna: Na stronie internetowej Endress+Hauser pod adresem: www.pl.endress.com → Do pobrania

Zastrzeżone znaki towarowe 1.4

HART®

HART® jest zastrzeżonym znakiem towarowym FieldComm Group

2 Podstawowe wskazówki bezpieczeństwa

2.1 Wymagania dotyczące personelu

NOTYFIKACJA

Personel wykonujący montaż, uruchomienie, diagnostykę i konserwację przetwornika obiektowego powinien spełniać następujące wymagania:

- przeszkoleni, wykwalifikowani operatorzy powinni mieć odpowiednie uprawnienia do wykonania konkretnych zadań i funkcji,
- powinien posiadać zgodę właściciela/operatora obiektu,
- powinien znać obowiązujące przepisy,
- przed rozpoczęciem prac powinien przeczytać ze zrozumieniem zalecenia podane w instrukcji obsługi, dokumentacji uzupełniającej oraz certyfikatach (zależnie od zastosowania),
- ▶ powinien przestrzegać zaleceń i postępować odpowiednio do istniejących warunków.

Personel obsługi powinien spełniać następujące wymagania:

- powinien być przeszkolony i posiadać zgody odpowiednie dla wymagań związanych z określonym zadaniem od właściciela/operatora obiektu,
- powinien postępować zgodnie ze wskazówkami podanymi w niniejszej instrukcji obsługi.

2.2 Przeznaczenie przyrządu

Ten przyrząd jest uniwersalnym i konfigurowalnym przez użytkownika obiektowym przetwornikiem temperatury, z jednym lub dwoma wejściami czujników temperatury dla termometrów rezystancyjnych (RTD), termopar (TC), przetworników rezystancji i sygnałów napięciowych. Przetwornik jest przeznaczony do montażu na obiekcie.

Producent nie bierze żadnej odpowiedzialności za szkody spowodowane niewłaściwym zastosowaniem lub zastosowaniem niezgodnym z przeznaczeniem.

2.3 Przepisy BHP

Przed przystąpieniem do pracy przy przyrządzie:

 Zawsze należy mieć nałożony niezbędny sprzęt ochrony osobistej, określony w przepisach krajowych.

2.4 Bezpieczeństwo eksploatacji

A PRZESTROGA

Ryzyko obrażeń ciała!

- Przetwornik można użytkować wyłącznie wtedy, gdy jest sprawny technicznie i nieuszkodzony.
- Za niezawodną pracę przetwornika odpowiedzialność ponosi operator.

Zasilanie

 Przetwornik może być zasilany wyłącznie napięciem 11,5 ... 42 V_{DC}, zgodnie z NEC, klasa 02 (niskie napięcie/prąd) z ograniczeniem mocy zwarciowej do 8 A/150 VA.

Przeróbki przetwornika

Niedopuszczalne są nieautoryzowane przeróbki przetwornika, które mogą spowodować niebezpieczeństwo trudne do przewidzenia.

► Jeśli mimo to przeróbki są niezbędne, należy skontaktować się z Endress+Hauser.

Naprawa

W celu zapewnienia niezawodności i bezpieczeństwa eksploatacji przetwornika należy:

- wykonywać naprawy jedynie wtedy, gdy jest to wyraźnie dozwolone,
- przestrzegać obowiązujących przepisów krajowych dotyczących naprawy urządzeń elektrycznych,
- używać wyłącznie oryginalnych części zamiennych i akcesoriów Endress+Hauser.

Strefa zagrożona wybuchem

Aby wyeliminować zagrożenia dla personelu lub obiektu podczas eksploatacji przetwornika w strefie niebezpiecznej (np. zagrożenia wybuchem lub w systemach realizujących funkcje bezpieczeństwa), należy:

- sprawdzić na tabliczce znamionowej, czy zamówiony przetwornik posiada dopuszczenie do stosowania w strefie zagrożonej wybuchem; (tabliczka znamionowa znajduje się z boku obudowy przetwornika),
- przestrzegać wymagań technicznych określonych w dokumentacji uzupełniającej, stanowiącej integralną część niniejszej instrukcji obsługi.

Kompatybilność elektromagnetyczna

Układ pomiarowy spełnia ogólne wymagania bezpieczeństwa wg normy PN-EN 61010-1, wymagania kompatybilności elektromagnetycznej (EMC) wg norm serii PN-EN 61326 oraz zalecenia NAMUR NE 21 i NE 89.

2.5 Bezpieczeństwo produktu

Urządzenie zostało skonstruowane oraz przetestowane zgodnie z aktualnym stanem wiedzy technicznej i opuściło zakład producenta w stanie gwarantującym niezawodne działanie.

Spełnia ogólne wymagania bezpieczeństwa i wymogi prawne. Ponadto jest zgodny z dyrektywami unijnymi wymienionymi w Deklaracji Zgodności WE dla konkretnego przyrządu. Endress+Hauser potwierdza to poprzez umieszczenie na przyrządzie znaku CE.

2.6 Bezpieczeństwo systemów IT

Nasza gwarancja obowiązuje wyłącznie wtedy, gdy urządzenie jest zainstalowany i stosowany zgodnie z opisem podanym w instrukcji obsługi. Urządzenie posiada mechanizmy zabezpieczające przed przypadkową zmianą ustawień.

Działania w zakresie bezpieczeństwa IT, zapewniające dodatkową ochronę urządzenia oraz transferu danych, muszą być wdrożone przez operatora, zgodnie z obowiązującymi standardami bezpieczeństwa.

3 Odbiór dostawy i identyfikacja produktu

3.1 Odbiór dostawy



Ostrożnie rozpakować przetwornik temperatury. Czy opakowanie lub zawartość dostawy nie uległa uszkodzeniu?

- Nie wolno montować uszkodzonych komponentów, ponieważ w takim przypadku producent nie gwarantuje zgodności z wymaganiami bezpieczeństwa ani wytrzymałości materiałów oraz nie bierze odpowiedzialności za jakiekolwiek szkody wynikające z uszkodzenia.
- 2. Czy dostawa jest kompletna i niczego nie brakuje? Porównać zakres dostawy z zamówieniem.



Czy dane na tabliczce znamionowej są zgodne z danymi w zamówieniu i w dokumentach przewozowych?



Czy dostarczono całą dokumentację techniczną i inne niezbędne dokumenty (np. certyfikaty)?

3.2 Identyfikacja produktu

Możliwe opcje identyfikacji produktu są następujące:

- Dane na tabliczce znamionowej
- Po wprowadzeniu numeru seryjnego podanego na tabliczce znamionowej w aplikacji W@M Device Viewer (www.endress.com/deviceviewer): wyświetlone zostaną wszystkie dane dotyczące przetwornika oraz przegląd zakresu odpowiedniej dokumentacji.

3.2.1 Tabliczka znamionowa

Czy dostarczony przetwornik jest zgodny z zamówieniem?

Należy porównać i sprawdzić dane na tabliczce znamionowej przetwornika z wymaganiami dla punktu pomiarowego:



3.2.2 Zakres dostawy

- W zakres dostawy wchodzą:
- przetwornik temperatury,
- uchwyt do montażu w rurociągach, opcjonalnie,
- wielojęzyczna skrócona instrukcja obsługi (w formie drukowanej),
- dodatkowa dokumentacja dla przyrządów przeznaczonych do stosowania w strefie zagrożonej wybuchem (ATEX, FM, CSA), m.in. Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa (XA...), schematy układu sterowania lub rysunki montażowe (ZD...).

3.2.3 Certyfikaty i dopuszczenia

Wykaz pozostałych dopuszczeń i certyfikatów podano w rozdziale "Dane techniczne" $\rightarrow \, \boxdot \, 64.$

Znak CE

Wyrób spełnia wymagania zharmonizowanych norm europejskich. Jest on zgodny z wymogami prawnymi dyrektyw UE. Producent potwierdza wykonanie testów przyrządu z wynikiem pozytywnym poprzez umieszczenie na nim znaku CE.

Znak EAC

Urządzenie opisane w niniejszym dokumencie spełnia wymagania prawne Euroazjatyckiej Unii Gospodarczej. Producent potwierdza wykonanie testów przyrządu z wynikiem pozytywnym poprzez umieszczenie na nim znaku EAC.

Dopuszczenie UL

Więcej informacji, patrz UL Product iq™ (należy wyszukać, wpisując słowo kluczowe "E225237")

Certyfikat HART®

Ten przetwornik temperatury został zarejestrowany przez HART® FieldComm Group. Przetwornik spełnia wymagania specyfikacji protokołu komunikacyjnego HART, wersja 7 (HCF 7.6).

3.3 Transport i składowanie

Ostrożnie zdjąć wszystkie materiały opakowania i tuleje ochronne, stanowiące zabezpieczenia transportowe.



Wymiary montażowe i warunki pracy: \rightarrow 🗎 63

Przetwornik należy opakować w sposób zapewniający odpowiednie zabezpieczenie przed uderzeniami podczas transportu i składowania. Najlepsze zabezpieczenie stanowi oryginalne opakowanie.

Temperatura składowania	Bez wyświetlacza –40 +100 °C (-40 +212 °F)	
	Z wyświetlaczem –40 +80 °C (–40 +176 °F)	

4 Montaż

Czujniki o stabilnej charakterystyce można podłączyć bezpośrednio do przetwornika. Do montażu rozdzielnego na ścianie lub słupku dostępne są dwa wsporniki montażowe. Podświetlany wyświetlacz można montować w czterech różnych pozycjach.

4.1 Wymagania montażowe

4.1.1 Wymiary

Wymiary przyrządu podano w rozdziale "Dane techniczne" .→ 🖺 63

4.1.2 Miejsce montażu

Informacje dotyczące parametrów (tj. temperatura otoczenia, stopień ochrony, klasa klimatyczna itd.) wymaganych w punkcie pomiarowym i koniecznych do poprawnego montażu podano w rozdziale "Dane techniczne".

W przypadku zastosowania przetwornika w strefie zagrożonej wybuchem należy przestrzegać wartości granicznych podanych w odpowiednich certyfikatach (Instrukcje dot. bezpieczeństwa Ex).

4.2 Montaż przetwornika

NOTYFIKACJA

Nie wolno dokręcać śrub zbyt dużym momentem, gdyż może to spowodować uszkodzenie przetwornika obiektowego.

Maks. moment dokręcenia = 6 Nm (4,43 lbf ft)

4.2.1 Bezpośredni montaż czujnika



🖻 2 🛛 Bezpośredni montaż czujnika do przetwornika obiektowego

- 1 Osłona termometryczna
- 2 Wkład pomiarowy
- 3 Złączka wkrętna i adapter
- 4 Przewody czujnika
- 5 Przewody sieci obiektowej
- 6 Ekranowany przewód sieci obiektowej

1. Zamontować osłonę termometryczną i dokręcić ją (1).

2. Wkręcić wkład wraz ze złączką wkrętną i adapterem do przetwornika (2). Uszczelnić złączkę i gwint adaptera za pomocą taśmy silikonowej.

- **3.** Podłączyć przewody czujnika (4) do odpowiednich zacisków, patrz przyporządkowanie zacisków.
- 4. Zamontować przetwornik obiektowy wraz z wkładem w osłonie termometrycznej (1).

- 5. Zamontować ekranowany przewód sieci obiektowej lub złącze sieci obiektowej (6) w innym dławiku kablowym.
- 6. Wprowadzić przewody sieci obiektowej (5) przez dławik kablowy obudowy przetwornika obiektowego do przedziału podłączeniowego.
- 7. Dokręcić mocno dławik kablowy w sposób opisany w rozdziale *Zapewnienie stopnia ochrony* → ⁽²⁾ 21. Dławik kablowy musi spełniać wymagania ochrony przeciwwybuchowej.

4.2.2 Montaż rozdzielny



- Image: S Montaż przetwornika obiektowego za pomocą uchwytu montażowego, patrz rozdział "Akcesoria". Wymiary w mm (in)
- 2 Uchwyt 2" do montażu naściennego/w rurociągach, w kształcie L, materiał 304
- 3 Uchwyt 2" do montażu w rurociągach, w kształcie U, materiał 316L



4.3 Montaż wyświetlacza

4 4 pozycje montażowe wyświetlacza, możliwość obracania co 90°

- 1 Zacisk pokrywy
- 2 Pokrywa obudowy z O-ringiem
- 3 Wyświetlacz z uchwytem montażowym i zabezpieczeniem przed odkręceniem
- 4 Moduł elektroniki

1. Zdjąć zacisk pokrywy (1).

- 2. Odkręcić pokrywę obudowy wraz z O-ringiem (2).
- 3. Wymontować wyświetlacz wraz z zabezpieczeniem przed odkręceniem (3) z modułu elektroniki (4). Zamontować wyświetlacz z uchwytem montażowym w odpowiedniej pozycji (obracanie co 90°) i podłączyć go do odpowiedniego gniazda w module elektroniki.
- 4. Przykręcić pokrywę obudowy wraz z O-ringiem.
- 5. Założyć z powrotem zabezpieczenie pokrywy (1).

4.4 Kontrola po wykonaniu montażu

Po zakończeniu montażu zawsze należy wykonać końcowe sprawdzenia:

Stan przetwornika i specyfikacje techniczne	Uwagi
Czy przetwornik nie jest uszkodzony (kontrola wzrokowa)?	-
Czy warunki otoczenia są zgodne ze specyfikacjami technicznymi (np. temperatura otoczenia, zakres pomiarowy itd.)?	→ 🖺 48

5 Podłączenie elektryczne

5.1 Wymagania dotyczące podłączenia

A PRZESTROGA

Możliwość uszkodzenia modułu elektroniki

- Przed przystąpieniem do montażu lub wykonania podłączeń elektrycznych przetwornika należy wyłączyć zasilanie. Zlekceważenie tego zalecenia może skutkować uszkodzeniem modułu elektroniki.
- Podczas montażu przyrządów z dopuszczeniem Ex należy przestrzegać wskazówek oraz schematów podłączeń podanych w instrukcji dotyczącej bezpieczeństwa Ex, dołączonej do niniejszej Instrukcji obsługi. W przypadku pytań należy skontaktować się z dostawcą.

Do podłączenia przetwornika obiektowego do zacisków potrzebny jest wkrętak krzyżowy.

NOTYFIKACJA

Nie należy stosować zbyt dużego momentu dokręcenia zacisków śrubowych, gdyż może to spowodować uszkodzenie przetwornika.

Maks. moment dokręcenia = 1 Nm (³/₄ lbf ft).

5.2 Podłączenie czujnika

NOTYFIKACJA

 ESD - wyładowanie elektrostatyczne. Chronić zaciski przed wyładowaniami elektrostatycznymi. Zlekceważenie tego zalecenia może skutkować uszkodzeniem lub nieprawidłowym działaniem modułu elektroniki.

Przyporządkowanie zacisków



🖻 5 🔹 Podłączenie elektryczne przetwornika obiektowego, RTD, podwójne wejście czujnika

- 1 Wejście czujnika 1, RTD, : 2-, 3- i 4-przewodowy
- 2 Wejście czujnika 2, RTD: 2-, 3-przewodowy
- 3 Zasilanie przetwornika obiektowego i wyjście analogowe 4 ... 20 mA lub przyłącze sieci obiektowej



🖻 6 🛛 Podłączenie elektryczne przetwornika obiektowego, RTD, podwójne wejście czujnika

- 1 Wejście czujnika 1, TC
- 2 Wejście czujnika 2, TC
- 3 Zasilanie przetwornika obiektowego i wyjście analogowe 4 ... 20 mA lub przyłącze sieci obiektowej

NOTYFIKACJA

Podczas podłączania 2 czujników należy sprawdzić, czy nie istnieje połączenie galwaniczne między nimi (np. spowodowane brakiem izolacji między osłoną a wkładem pomiarowym). Spowodowane tym prądy wyrównawcze powodują znaczne zafałszowanie wyniku pomiaru.

 Czujniki powinny być galwanicznie izolowanie od siebie poprzez osobne podłączenie każdego czujnika do przetwornika. Przetwornik zapewnia wystarczającą separację galwaniczną pomiędzy wejściem a wyjściem (> 2 kV AC).

	Wejście czujnika 1				
		Termometr rezystancyjny 2-przew.	Termometr rezystancyjny 3-przew.	Termometr rezystancyjny 4-przew.	Termopara (TC), przetwornik napięciowy
	Termometr rezystancyjny 2- przew.			-	
Wejście czujnika 2	Termometr rezystancyjny 3- przew.			-	
	Termometr rezystancyjny 4- przew.	-	-	-	-
	Termopara (TC), przetwornik napięciowy				

Możliwe kombinacje podłączeń, gdy oba wejścia sygnałowe są używane:

5.3 Podłączenie przyrządu pomiarowego

5.3.1 Wprowadzenia przewodów/dławiki kablowe

APRZESTROGA

Ryzyko uszkodzenia

- Przed przystąpieniem do montażu lub wykonania podłączeń elektrycznych przetwornika należy wyłączyć zasilanie. Zlekceważenie tego zalecenia może skutkować uszkodzeniem modułu elektroniki.
- Jeśli przetwornik nie został uziemiony podczas montażu obudowy, zalecamy uziemienie go za pomocą jednej ze śrub uziemiających. Przestrzegać zaleceń dotyczących lokalnego systemu uziemienia! Długość odizolowanej części ekranu przewodu sieci obiektowej powinna być jak najmniejsza! Ze względów funkcjonalnych konieczne może być podłączenie uziemienia funkcjonalnego. Zgodność z przepisami danego kraju dotyczącymi instalacji elektrycznej jest obowiązkowa.
- ▶ Jeśli w instalacji, w której nie jest zapewnione połączenie wyrównawcze potencjałów, ekran przewodu jest uziemiony w kilku punktach, pomiędzy dwoma punktami uziemienia może płynąć prąd wyrównawczy o częstotliwości sieciowej. Wtedy ekran przewodu sygnałowego powinien być uziemiony tylko z jednej strony, tzn. nie może być połączony do zacisku uziemienia na obudowie. Niepodłączony ekran należy zaizolować!

 Zaciski podłączenia sieci obiektowej posiadają wbudowane zabezpieczenie przed odwrotną polaryzacją.

- Przekrój przewodów: maks. 2.5 mm²
- Do podłączenia należy użyć przewodów ekranowanych.

Należy przestrzegać ogólnej procedury. $\rightarrow \square 15$.





- 1 Zaciski sieci obiektowej komunikacja sieciowa i zasilanie
- 2 Ekranowany przewód sieci obiektowej
- 3 Zaciski uziemienia, wewnętrzne
- 4 Zacisk uziemienia (zewnętrzny, odpowiedni do wersji rozdzielnej)

5.3.2 Podłączenie rezystora komunikacyjnego HART®

Jeżeli zasilacz nie posiada wbudowanego rezystora komunikacyjnego HART, wówczas konieczne jest podłączenie rezystora komunikacyjnego 250 Ω do przewodu 2-żyłowego. Informacje dotyczące podłączenia podano również w dokumentacji opublikowanej przez HART[®] FieldComm Group, w szczególności HCF LIT 20: "HART, skrócony opis techniczny".



🖻 8 Podłączenie HART® z zasilaczem Endress+Hauser z wbudowanym rezystorem komunikacyjnym

- 1 Obiektowy przetwornik temperatury
- 2 Komunikator ręczny HART[®]
- 3 PLC/DCS
- 4 Oprogramowanie konfiguracyjne, np. FieldCare, DeviceCare
- 5 Modem HART®
- 6 Konfiguracja za pomocą przenośnego programatora przemysłowego Field Xpert SMT70
- 7 Zasilacz, np. RN221 produkcji Endress+Hauser



- 9 Podłączenie HART[®] z zasilaczem innego producenta bez wbudowanego rezystora komunikacyjnego HART[®]
- *1 Obiektowy przetwornik temperatury*
- 2 Rezystor komunikacyjny HART[®]
- 3 PLC/DCS
- 4 Oprogramowanie konfiguracyjne, np. FieldCare, DeviceCare
- 5 Modem HART®
- 6 Komunikator ręczny HART®
- 7 Konfiguracja za pomocą przenośnego programatora przemysłowego Field Xpert SMT70

5.3.3 Ekranowanie i uziemienie

Podczas montażu należy przestrzegać specyfikacji HART FieldComm Group.



🖻 10 Ekranowanie i uziemienie przewodu sygnałowego HART® z jednej strony

- 1 Zasilacz
- 2 Punkt uziemienia ekranu przewodu komunikacyjnego HART®
- 3 Jednostronne uziemienie ekranu przewodu
- 4 Uziemienie urządzenia obiektowego (opcjonalne), odizolowane od ekranu przewodu

5.4 Specjalne wskazówki dotyczące podłączenia

Jeżeli przetwornik jest wyposażony w ogranicznik przepięć, przewody komunikacji sieciowej oraz przewody zasilania należy podłączyć do zacisków śrubowych ogranicznika przepięć.



🖻 11 🛛 Podłączenie elektryczne ogranicznika przepięć

- 1 Czujnik 1
- 2 Czujnik 2
- 3 Terminator sieci i zasilanie

5.4.1 Test funkcjonalny ogranicznika przepięć

NOTYFIKACJA

Aby prawidłowo przeprowadzić test działania ogranicznika przepięć:

- > przed wykonaniem testu należy odłączyć ogranicznik przepięć.
- ▶ W tym celu należy śrubokrętem odkręcić śruby (1) i (2), a następnie za pomocą klucza imbusowego odkręcić wkręt mocujący (3).
- ▶ Następnie można łatwo wymontować ogranicznik przepięć.
- ▶ Wykonać test funkcjonalny zgodnie z poniższym rysunkiem.



🖻 12 🛛 Test funkcjonalny ogranicznika przepięć

ň

Wskazanie wysokiej impedancji na omomierzu = ogranicznik przepięć jest sprawny ✓.

Wskazanie niskiej impedancji na omomierzu = ogranicznik przepięć jest uszkodzony №. Powiadomić serwis Endress+Hauser. Uszkodzony ogranicznik przepięć należy utylizować jako odpad elektroniczny. Informacje na temat utylizacji danego urządzenia można znaleźć w jego instrukcji obsługi. → 🗎 45

5.5 Zapewnienie stopnia ochrony

Przetwornik spełnia wszystkie wymagania dla stopnia ochrony IP66/IP67. Po zamontowaniu przetwornika na obiekcie lub jego serwisowaniu niezbędne jest spełnienie następujących wymogów w celu utrzymania stopnia ochrony IP:

- Uszczelka obudowy wkładana w rowek w obudowie powinna być czysta i nieuszkodzona. W razie potrzeby uszczelki należy wysuszyć, oczyścić lub wymienić.
- Wszystkie wkręty i zaślepki gwintowe powinny być mocno dokręcone.
- Przewody używane do podłączenia muszą mieć określoną średnicę zewnętrzną (np. średnica przewodu dla dławika M20x1.5 powinna wynosić 8 ... 12 mm).
- Przed wejściem do dławików kablowych przewody podłączeniowe powinny być prowadzone od spodu. Uniemożliwi to penetrację wilgoci do dławika. Przetwornik należy zawsze montować tak, aby dławiki kablowe nie były skierowane ku górze.
 → 13, 21
- Wszystkie niewykorzystane dławiki powinny być zaślepione.
- Nie wyjmować uszczelki z dławika kablowego.



🗷 13 Zalecenia dotyczące podłączenia, umożliwiające zachowanie stopnia ochrony IP66/IP67

5.6 Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych

Stan przetwornika i specyfikacje techniczne	Uwagi
Czy przetwornik lub przewody nie są uszkodzone (kontrola wzrokowa)?	
Podłączenie elektryczne	Uwagi
Czy napięcie zasilania jest zgodne z podanym na tabliczce znamionowej?	Tryb standardowy i tryb SIL: U = 11,5 42 V_{DC}
Czy zamontowane przewody są odpowiednio zabezpieczone przed nadmiernymi obciążeniami mechanicznymi?	Kontrola wzrokowa
Czy przewód zasilania i przewody sygnałowe są poprawnie podłączone?	→ 🗎 17
Czy wszystkie zaciski śrubowe są mocno dokręcone?	→ 🗎 15
Czy wszystkie wprowadzenia przewodów są zamontowane, dokładnie dokręcone i szczelne?	→ 🗎 21
Czy pokrywy wszystkich obudów są zamontowane i mocno dokręcone?	→ 🗎 24

6 Warianty obsługi

6.1 Przegląd wariantów obsługi

Operatorzy mają do dyspozycji szereg możliwości konfiguracji i uruchomienia przetwornika:

■ Oprogramowanie konfiguracyjne → 🗎 27

Funkcje HART[®] i parametry przetwornika można skonfigurować za pomocą interfejsu sieci obiektowej. Do tego celu służy specjalne oprogramowanie konfiguracyjne i narzędziowe, oferowane przez różnych producentów.

- Mikroprzełącznik i przycisk testowy do różnych ustawień sprzętowych
 - Za pomocą mikroprzełącznika na module elektroniki można włączyć i wyłączyć blokadę sprzętową.
 - Przycisk testowy służy do testowania w trybie SIL bez obsługi HART. Naciśnięcie tego
 przycisku powoduje ponowne uruchomienie przetwornika. Test służy do sprawdzenia
 działania przetwornika w trybie SIL podczas uruchamiania i jest wykonywany w
 przypadku zmian parametrów związanych z bezpieczeństwem lub generalnie, w
 odpowiednich odstępach czasu.



🖻 14 Opcje obsługi przetwornika

- 1 Ustawienia sprzętowe za pomocą mikroprzełącznika i przycisku testowego
- 2 Komunikator ręczny HART®
- 3 PLC/DCS
- 4 Oprogramowanie konfiguracyjne, np. FieldCare, DeviceCare
- 5 Modem HART®
- 6 Konfiguracja za pomocą przenośnego programatora przemysłowego Field Xpert SMT70
- 7 Zasilacz z aktywną barierą, np. RN221 produkcji Endress+Hauser

6.1.1 Wyświetlanie wartości mierzonych i elementy obsługi

Wyświetlacz



I5 Wyświetlacz ciekłokrystaliczny przetwornika obiektowego (podświetlany, ustawiany skokowo co 90°)

Nr pozycji	Funkcja	Opis
1	Wykres słupkowy	Wskazanie co 10%, z sygnalizacją przekroczenia w dół i w górę.
2	Symbol "Uwaga"	Wyświetlany, gdy wystąpi błąd lub ostrzeżenie.
3	Wskazanie jednostki: K, °F, °C lub %	Wskazanie jednostki wyświetlanej wewnętrznej wartości mierzonej.
4	Wskazanie wartości mierzonej, wysokość cyfr 20,5 mm	Wskazanie aktualnej wartości wielkości mierzonej. W przypadku wystąpienia błędu lub ostrzeżenia wyświetlane są odpowiednie komunikaty diagnostyczne. → 🗎 37
5	Wskazanie statusu i informacji dodatkowych	Wskazuje zmienną, której wartość jest aktualnie wskazywana na wyświetlaczu. Dla każdej wartości można wprowadzić tekst. W przypadku wystąpienia błędu lub ostrzeżenia, w stosownych przypadkach wyświetlane jest również wejście czujnika, które spowodowało wygenerowanie komunikatu błędu/ostrzeżenia, np. SENS1
6	Symbol "blokady konfiguracji"	Symbol ten wyświetlany jest po włączeniu sprzętowej lub programowej blokady konfiguracji
7	Symbol "komunikacji"	Symbol komunikacji pojawia się przy aktywnej komunikacji HART®.

Obsługa lokalna

NOTYFIKACJA

 ESD - wyładowanie elektrostatyczne. Chronić zaciski przed wyładowaniami elektrostatycznymi. Zlekceważenie tego zalecenia może skutkować uszkodzeniem lub nieprawidłowym działaniem modułu elektroniki.

Sprzętową blokadę zapisu i test sprawdzający można włączyć za pomocą mikroprzełącznika lub przycisku na module elektroniki. Po włączeniu blokady zapisu nie można zmieniać ustawień parametrów. Symbol kłódki na wyświetlaczu wskazuje, że blokada zapisu jest włączona. Blokada zapisu powoduje zablokowanie możliwości zmiany parametrów.



Procedura ustawiania mikroprzełącznika lub włączania testu sprawdzającego:

- 1. Zdjąć zacisk pokrywy.
- 2. Odkręcić pokrywę obudowy wraz z O-ringiem.
- 3. W razie potrzeby należy wyjąć wyświetlacz wraz z uchwytem z modułu elektroniki.
- 4. Za pomocą mikroprzełącznika ustawić sprzętową blokadę zapisu **WRITE LOCK**. Pozycja mikroprzełącznika "ON" = funkcja włączona, pozycja "OFF" = funkcja wyłączona.
- 5. W przypadku wykonywania testu SIL podczas uruchomienia oraz testu sprawdzającego należy zrestartować przetwornik za pomocą przycisku.

Po dokonaniu ustawień sprzętowych należy ponownie zamontować pokrywę obudowy, wykonując czynności w odwrotnej kolejności.

6.2 Struktura i funkcje menu obsługi

6.2.1 Struktura menu obsługi



Konfiguracja w trybie SIL różni się od konfiguracji w trybie standardowym. Dodatkowe informacje, patrz Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa funkcjonalnego (SD01632T/09).

Podmenu i rodzaje użytkowników

Poszczególne elementy menu obsługi są dostępne dla rożnych rodzajów użytkowników. W trakcie pracy każdy rodzaj użytkownika wykonuje typowe dla siebie zadania.

Rodzaj użytkownika	Typowe zadania	Menu	Treść/znaczenie
Konserwacja Operator	 Uruchomienie: Konfiguracja pomiaru. Konfiguracja przetwarzania danych (skalowanie, linearyzacja itd.). Konfiguracja analogowych sygnałów wyjściowych wartości mierzonych. Wykonywane zadania: Konfiguracja wyświetlacza. Odczyt wartości mierzonych. 	"Setup [Konfiguracja]"	 Zawiera wszystkie parametry uruchomienia punktu pomiarowego: Parametry konfiguracyjne Po wprowadzeniu wartości tych parametrów pomiar jest generalnie całkowicie skonfigurowany. Podmenu "Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana]" Zawiera dodatkowe podmenu i parametry: Zaawansowana konfiguracja układu pomiarowego (dostosowanie do specjalnych warunków pomiaru). Konwersja wartości mierzonych (skalowanie, linearyzacja). Skalowanie sygnału wyjściowego. Parametry niezbędne do bieżącej obsługi: konfiguracji wskazań wartości mierzonych (wybór wyświetlanych wartości, format wskazań itd.).
	 Wykrywanie i usuwanie usterek: Diagnostyka i eliminowanie błędów procesowych. Interpretacja komunikatów o błędach i usuwanie błędów. 	"Diagnostics [Diagnostyka]"	 Zawiera wszystkie parametry diagnostyki i analizy błędów: Lista diagnostyki Zawiera maks. 3 aktywne komunikaty diagnostyczne. Rejestr zdarzeń Zawiera 5 ostatnich komunikatów błędów. Podmenu "Device information [Informacje o przyrządzie]" Zawiera dane identyfikacyjne przetwornika. Podmenu "Measured values" [Wartości mierzone] Zawiera wszystkie aktualne wartości mierzone. Podmenu "Simulation [Symulacja]" Służy do symulacji wartości mierzonych, wartości wyjściowych lub komunikatów diagnostycznych. Podmenu "Device reset [Reset przyrządu]"
Ekspert	 Zadania wymagające dokładnej znajomości funkcji przyrządu: Uruchomienie pomiarów w trudnych warunkach. Optymalizacja pomiarów w trudnych warunkach. Dokładna konfiguracja parametrów interfejsu komunikacyjnego. Diagnostyka błędów w trudnych przypadkach. 	"Expert [Ekspert]"	 Zawiera wszystkie parametry przyrządu (w tym parametry zawarte w pozostałych pozycjach menu). Struktura tego menu odpowiada strukturze bloków funkcyjnych przyrządu: Podmenu "System" Zawiera wszystkie parametry systemu niezwiązane z pomiarem ani transmisją wartości mierzonych. Podmenu "Sensor [Czujnik]" Zawiera wszystkie parametry służące do konfigurowania pomiarów. Podmenu "Output [Wyjście]" Zawiera wszystkie parametry służące do konfigurowania wyjścia prądowego. Podmenu "Communication [Komunikacja]" Zawiera wszystkie parametry służące do konfigurowania interfejsu komunikacji cyfrowej. Podmenu "Diagnostics [Diagnostyka]" Zawiera wszystkie parametry niezbędne do wykrywania i analizowania błędów podczas pracy.

6.3 Dostęp do menu obsługi za pomocą oprogramowania obsługowego

6.3.1 FieldCare

Zakres funkcji

FieldCare jest narzędziem Endress+Hauser do zarządzania zasobami instalacji obiektowej (Plant Asset Management Tool), opartym na technologii FDT/DTM (Field Device Tool/ Device Type Manager). Narzędzie to umożliwia konfigurację wszystkich inteligentnych urządzeń obiektowych w danej instalacji oraz wspiera zarządzanie nimi. Dzięki komunikatom statusu zapewnia również efektywną kontrolę ich stanu funkcjonalnego. Dostęp do przyrządu odbywa się za pośrednictwem protokołu HART[®] lub interfejsu CDI (= Endress+Hauser Common Data Interface).

Typowe funkcje:

- Programowanie parametrów przetwornika pomiarowego
- Zapis i odczyt danych przyrządu (upload/download)
- Dokumentacja punktu pomiarowego
- Wizualizacja danych zapisanych w pamięci wartości mierzonych (rejestratora) oraz rejestrze zdarzeń

Dodatkowe informacje, patrz instrukcje obsługi BA00027S/04/xx i BA00059AS/04/xx

Źródło plików opisu przyrządu

Patrz dane $\rightarrow \square 30$

Interfejs użytkownika

Device name: Device tag: Status signal: 🔇	ITEMP TMT162 Temperature measurement point	PV: Image: Constraint of the second seco	Percent of range: C2 -1,09 %	Endress+Hause
Menu / Variable TEMP THT162 Powkee tag: Powkee tag: Variable Sensor type 1: Sensor type 1: Sensor type 2: Advanced setup Enter access codd Locking status: Current output Variable Dipolate Current output	Pevice tag: Unit: Assign current output (PV) 4 mA value: 20 mA value: Sensor type 1: Connection type 1: Sensor offset 1: Sensor type 2: e: iling: v >	Temperature measurement point	ec ec ec	

6.3.2 DeviceCare

Zakres funkcji

Najszybszym sposobem konfiguracji przyrządów/urządzeń obiektowych Endress+Hauser jest użycie specjalnego oprogramowania DeviceCare. Przyjazna dla użytkownika struktura DeviceCare umożliwia łatwe podłączenie i konfigurację przyrządów. Intuicyjne menu i instrukcje krok po kroku z informacjami o statusie w znacznym stopniu ułatwiają wykonanie procedury.

Szybka i prosta instalacja, oprogramowanie łączy urządzenia/przyrządy za jednym kliknięciem. Automatyczna identyfikacja sprzętu i aktualizacja katalogu sterowników. Przyrządy są konfigurowane za pomocą oprogramowania pełniącego funkcje sterownika urządzeń automatyki (Device Type Manager). Obsługa jest możliwa w wielu językach, narzędzie można zainstalować na tablecie z ekranem dotykowym. Interfejsy sprzętowe do modemów: (USB/RS232), TCP/IP, USB i PCMCIA.

Źródło plików opisu przyrządu

Patrz dane $\rightarrow \square 30$

6.3.3 Field Xpert

Zakres funkcji

Field Xpert jest kompaktowym ręcznym komunikatorem, bazującym na przemysłowym komputerze PDA, posiadającym ekran dotykowy, przeznaczonym do uruchomienia i konserwacji urządzeń obiektowych w strefach zagrożonych wybuchem i strefach bezpiecznych. Umożliwia efektywną konfigurację przyrządów/urządzeń obiektowych FOUNDATION fieldbus, HART i WirelessHART. Komunikację bezprzewodową umożliwia Bluetooth lub WiFi.

Źródło plików opisu przyrządu

Patrz dane \rightarrow 🗎 30

6.3.4 AMS Device Manager

Zakres funkcji

Oprogramowanie firmy Emerson Process Management służące do obsługi i parametryzacji przyrządów pomiarowych za pośrednictwem protokołu HART[®].

Źródło plików opisu przyrządu

Patrz dane \rightarrow 🗎 30

6.3.5 SIMATIC PDM

Zakres funkcji

SIMATIC PDM jest uniwersalnym oprogramowaniem firmy Siemens do obsługi, konfiguracji, konserwacji i diagnostyki inteligentnych urządzeń obiektowych różnych producentów, wyposażonych w protokół komunikacyjny HART[®].

Źródło plików opisu przyrządu

Patrz dane \rightarrow 🗎 30

6.3.6 Komunikator obiektowy 475

Zakres funkcji

Przemysłowy komunikator ręczny firmy Emerson Process Management przeznaczony do zdalnej konfiguracji i odczytu wartości mierzonych za pośrednictwem protokołu HART[®].

Źródło plików opisu przyrządu

Patrz dane $\rightarrow \blacksquare 30$

7 Integracja z systemem

Dane aktualnej wersji przyrządu

Wersja oprogramowania	04.01.zz	 Na stronie tytułowej instrukcji obsługi Na tabliczce znamionowej, Parametr Firmware version [Wersja oprogramowania] Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Firmware version [Wersja oprogramowania]
ID producenta	0x0011	Parametr Manufacturer ID [ID producenta] Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Manufacturer ID [ID producenta]
Kod typu przyrządu	Ox11CE	Parametr Device type [Typ przyrządu] Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device type [Typ przyrządu]
Wersja protokołu HART	7.6	
Wersja przyrządu	4	 Na tabliczce znamionowej przetwornika Parametr Device revision [Wersja przyrządu] Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device revision [Wersja przyrządu]

W poniższej tabeli podano, skąd można uzyskać pliki opisu przyrządu (DD lub DTM) wymagane dla poszczególnych programów obsługowych.

Oprogramowanie obsługowe

Oprogramowanie obsługowe	Źródła opisów przyrządów (DD) lub sterowników (DTM)	
FieldCare (Endress+Hauser)	 www.endress.com → Do pobrania → Oprogramowanie płyta CD-ROM (skontaktować się z Endress+Hauser) płyta DVD (skontaktować się z Endress+Hauser) 	
DeviceCare (Endress+Hauser)	www.endress.com \rightarrow Do pobrania \rightarrow Oprogramowanie	
AMS Device Manager (Emerson Process Management)	Informacje na temat możliwości uzyskania plików DD/DTM można uzyskać u producenta oprogramowania obsługowego.	
SIMATIC PDM (Siemens)		
Komunikator obiektowy 475 (Emerson Process Management)	Użyć funkcji aktualizacji oprogramowania komunikatora ręcznego	
Komunikator FieldXpert SFX350, SFX370 (Endress+Hauser)	Użyć funkcji aktualizacji oprogramowania komunikatora ręcznego	

7.1 Zmienne przyrządu z komunikacją HART i wartości mierzone

Do poszczególnych zmiennych HART przyrządu są przypisane następujące wartości mierzone:

Zmienne przyrządu w przypadku pomiaru temperatury

Zmienna przyrządu	Wartość mierzona
Główna zmienna przyrządu (PV)	Czujnik 1
Druga zmienna przyrządu (SV)	Temperatura przyrządu
Trzecia zmienna przyrządu (TV)	Czujnik 1
Czwarta zmienna przyrządu (QV)	Czujnik 1

Przypisanie zmiennych przyrządu do zmiennych procesowych można zmienić w menu Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART output [Wyjście HART].

7.2 Zmienne przyrządu i zmienne mierzone

Do poszczególnych zmiennych przyrządu są przypisane następujące wartości mierzone:

Kod zmiennej przyrządu	Wartość mierzona	
0	Czujnik 1	
1	Czujnik 2	
2	Temperatura przyrządu	
3	Średnia pomiarów z czujnika 1 i czujnika 2	
4	Różnica pomiarów między czujnikiem 1 a 2	
5	Czujnik 1 (z aktywną funkcją redundancji: pomiar z czujnika zapasowego 2)	
6	Przełączenie z czujnika 1 na czujnik 2 po przekroczeniu wartości progowej	
7	Średnia pomiarów z czujnika 1 i czujnika 2 z aktywną funkcją redundancji	

Odczyt zmiennych przyrządu jest wykonywany przez urządzenie nadrzędne HART[®] za pomocą polecenia "9" lub "33" HART[®].

7.3 Obsługiwane polecenia HART[®]

Protokół HART[®] umożliwia transmisję wartości mierzonych i parametrów przyrządu pomiędzy urządzeniem nadrzędnym HART[®] a urządzeniami obiektowymi, pozwalając tym samym na ich zdalną konfigurację i diagnostykę. Urządzenia nadrzędne HART[®], np. komunikator ręczny lub komputer PC z oprogramowaniem narzędziowym (np. FieldCare), wymagają plików opisu przyrządu (DD, DTM) umożliwiających uzyskanie dostępu do wszystkich danych zapisanych w przyrządach HART[®]. Dane przesyłane są wyłącznie za pomocą "poleceń".

Są trzy typy poleceń

Polecenia uniwersalne:

Te polecenia są obsługiwane i wykorzystywane przez wszystkie przyrządy z protokołem HART[®]. Przypisane są im m.in. następujące funkcje:

- Identyfikacja przyrządów HART[®]
- Odczyt cyfrowych wartości mierzonych
- Polecenia wspólne:

Te polecenia dotyczą funkcji obsługiwanych oraz wykonywanych przez większość urządzeń obiektowych (nie wszystkich).

Polecenia specyficzne:

Te polecenia umożliwiają dostęp do funkcji specyficznych dla pewnych urządzeń, wykraczających poza standard HART[®]. Pozwalają one na odczyt informacji występujących wyłącznie w określonej grupie urządzeń obiektowych.

Nr polecenia	Opis			
Polecenia uniwersalne				
0, Cmd0	Odczyt niepowtarzalnego identyfikatora przyrządu			
1, Cmd001	Odczyt głównej zmiennej przyrządu (PV)			
2, Cmd002	Odczyt głównej zmiennej procesowej jako wartości prądu w mA i procentowej wartości ustawionego zakresu pomiarowego			
3, Cmd003	Odczyt zmiennych dynamicznych i prądu pętli			
6, Cmd006	Zapis adresu sieciowego			
7, Cmd007	Odczyt konfiguracji pętli			
8, Cmd008	Odczyt klasyfikacji zmiennych dynamicznych			
9, Cmd009	Odczyt zmiennych przyrządu ze statusem			
11, Cmd011	Odczyt niepowtarzalnego identyfikatora przyrządu poprzez etykietę (TAG)			
12, Cmd012	Odczyt komunikatu użytkownika			
13, Cmd013	Odczyt etykiety (TAG), deskryptor, data			
14, Cmd014	Odczyt informacji o głównej zmiennej przetwornika			
15, Cmd015	Odczyt informacji o przyrządzie			
16, Cmd016	Odczyt numeru produktu finalnego			
17, Cmd017	Zapis komunikatu użytkownika			
18, Cmd018	Zapis etykiety (TAG), deskryptor, data			
19, Cmd019	Zapis numeru produktu finalnego			
20, Cmd020	Odczyt długiej etykiety TAG (32-bajtowy TAG)			
21, Cmd021	Odczyt niepowtarzalnego identyfikatora przyrządu poprzez długą etykietę TAG			
22, Cmd022	Zapis długiej etykiety TAG (32-bajtowy TAG)			
38, Cmd038	Reset flagi zmiany konfiguracji			
48, Cmd048	Odczyt rozszerzonego statusu przyrządu			
Polecenia wspólne				
33, Cmd033	Odczyt zmiennych przyrządu			
34, Cmd034	Zapis wartości tłumienia dla głównej zmiennej dynamicznej (PV)			
35, Cmd035	Zapis zakresu pomiarowego głównej zmiennej dynamicznej			
36, Cmd036	Ustawienie górnej granicy zakresu głównej zmiennej dynamicznej			
37, Cmd037	Ustawienie dolnej granicy zakresu głównej zmiennej dynamicznej			
40, Cmd040	Wejście/wyjście z trybu symulacji prądu w pętli pomiarowej			
42, Cmd042	Wykonanie resetu przyrządu			
44, Cmd044	Zapis jednostek głównej zmiennej			

Nr polecenia	Opis
45, Cmd045	Dostrojenie punktu zerowego prądu pętli
46, Cmd046	Dostrojenie wzmocnienia prądu pętli
50, Cmd050	Odczyt przypisania zmiennych procesowych do zmiennych dynamicznych
51, Cmd051	Zapis przypisania zmiennych procesowych do zmiennych dynamicznych
54, Cmd054	Odczyt danych dotyczących zmiennej przyrządu
59, Cmd059	Zapis liczby wymaganych nagłówków w komunikatach odpowiedzi
72, Cmd072	Squawk [Kod transpondera (Squawk)]
95, Cmd095	Odczyt statystyki komunikacji przyrządu
100, Cmd100	Zapis kodu alarmu zmiennej głównej (PV)
103, Cmd103	Zapis okresu dla trybu burst
104, Cmd104	Wybór opcji generowania komunikatów HART w trybie burst
105, Cmd105	Odczyt konfiguracji trybu burst
107, Cmd107	Zapis zmiennych przyrządu przesyłanych w trybie burst
108, Cmd108	Zapis numeru polecenia dla trybu burst
109, Cmd109	Sterowanie trybem burst
516, Cmd516	Odczyt lokalizacji przyrządu
517, Cmd517	Zapis lokalizacji przyrządu
518, Cmd518	Odczyt opisu lokalizacji
519, Cmd519	Zapis opisu lokalizacji
520, Cmd520	Odczyt etykiety (TAG) przyrządu procesowego
521, Cmd521	Zapis etykiety (TAG) przyrządu procesowego
523, Cmd523	Odczyt skondensowanego statusu macierzy mapowania
524, Cmd524	Zapis skondensowanego statusu mapowania
525, Cmd525	Reset skondensowanego statusu mapowania
526, Cmd526	Zapis trybu symulacji statusu
527, Cmd527	Bit statusu symulacji

8 Uruchomienie

8.1 Kontrola po wykonaniu montażu

Przed uruchomieniem punktu pomiarowego należy przeprowadzić wszystkie końcowe procedury kontrolne:

- "Kontrola po wykonaniu montażu" (lista kontrolna),
 $\rightarrow \ \mbox{\ensuremath{\mathbb{B}}}\ 12$
- "Kontrola po wykonaniu podłączeń elektrycznych" (lista kontrolna),
 $\rightarrow \ \boxplus \ 15$

8.2 Włączenie przetwornika

Po pomyślnym zakończeniu wszystkich końcowych procedur kontrolnych można włączyć zasilanie. Po włączeniu zasilania wykonywane są testy funkcjonalne obwodów wewnętrznych. W miarę postępu tej procedury na wyświetlaczu pojawia się następująca sekwencja komunikatów:

Krok	Wyświetlacz	
1	Tekst "Display [Wyświetlacz]" i numer zainstalowanej wersji oprogramowania wyświetlacza	
2	Logo Endress+Hauser	
3	Nazwa przyrządu (z rozwijanej listy)	
4	Oprogramowanie, wersja sprzętu, wersja przyrządu i jego adres	
5	Dla przyrządów w trybie SIL: wyświetlany jest SIL-CRC	
6a	Aktualna wartość mierzona lub	
6b	Aktualny komunikat statusu	
	Jeśli procedura włączania zakończy się niepowodzeniem, zależnie od przyczyny wyświetlane jest odpowiednie zdarzenie diagnostyczne. Szczegółowa lista zdarzeń diagnostycznych i odpowiednich instrukcji znajduje się w rozdziale "Diagnostyka, wykrywanie i usuwanie usterek".	

Przyrząd zaczyna pracować w normalnym trybie po ok. 30 sekundach! Normalny tryb pomiarowy rozpoczyna się po zakończeniu procedury włączania przyrządu. Na wyświetlaczu pojawiają się wskazania wartości mierzonych i sygnały statusu.

8.3 Włączenie funkcji konfiguracji

Gdy przyrząd jest zablokowany i nie można zmienić ustawień parametrów, należy najpierw wyłączyć blokadę sprzętową lub programową. Gdy blokada zapisu jest włączona, na wyświetlaczu jest wyświetlany symbol kłódki.

Aby wyłączyć blokadę przyrządu, należy

- przestawić mikroprzełącznik blokady na module elektroniki do pozycji "OFF" (blokada sprzętowa), lub
- wyłączyć blokadę programową za pomocą oprogramowania obsługowego. Patrz opis parametru Define device write protection [Definiowanie kodu blokady zapisu].
 → 🗎 89
- Gdy włączona jest blokada sprzętowa (mikroprzełącznik z tyłu wyświetlacza w pozycji "ON"), blokady zapisu nie można wyłączyć za pomocą oprogramowania obsługowego. Sprzętowa blokada zapisu musi zawsze być wyłączona przed włączeniem lub wyłączeniem programowej blokady zapisu.

Diagnostyka, wykrywanie i usuwanie usterek 9

Wykrywanie i usuwanie usterek 9.1

Jeśli po uruchomieniu lub w trakcie eksploatacji przyrządu wystąpi błąd, w celu lokalizacji jego przyczyny należy skorzystać z poniższej listy kontrolnej. Pytania na liście pomagają w ustaleniu przyczyny usterki i podjęciu odpowiednich działań.



👔 W przypadku poważnej usterki może zaistnieć konieczność zwrotu przyrządu pomiarowego do producenta w celu naprawy. Przed zwróceniem przyrządu do Endress +Hauser należy zapoznać się z informacjami podanymi w rozdziale "Zwrot". → 🖺 45

Sprawdzenie wyświetlacza (wyświetlacz lokalny)

Ekran wyświetlacza jest "pusty" - brak połączenia z systemem nadrzędnym HART.	 Sprawdzić zasilanie → zaciski + i - Uszkodzony moduł elektroniki przyrządu pomiarowego → zamówić cześć zamienną, → ⁽¹⁾ 43
Ekran wyświetlacza jest "pusty" - ale połączenie z systemem nadrzędnym HART zostało nawiązane.	 Sprawdzić, czy uchwyty modułu wyświetlacza są prawidłowo osadzone na module elektroniki → 🗎 14 Uszkodzony moduł wyświetlacza → zamówić część zamienną, → 🗎 43 Uszkodzony moduł elektroniki przyrządu pomiarowego → zamówić część zamienną, → 🖺 43

¥

Komunikaty o błędach na wyświetlaczu lokalnym	
	→ 🗎 37

J

Wadliwe podłączeni	e podłączenie do sieci obiektowej systemu nadrzędnego (hosta)		
Błąd Możliwa przyczyna		Działania naprawcze	
Przyrząd nie reaguje.	Napięcie zasilania jest niezgodne ze specyfikacją na tabliczce znamionowej.	Zapewnić odpowiednie napięcie zasilania	
	Brak styku przewodów podłączeniowych z zaciskami.	Zapewnić właściwy styk przewodów z zaciskami.	
Prąd wyjściowy < 3.6 mA	Błędne podłączenie przewodu sygnałowego.	Sprawdzić podłączenie przewodu.	
	Uszkodzony moduł elektroniki.	Wymienić przyrząd.	
Nie działa komunikacja HART.	Brak lub niewłaściwie zainstalowany rezystor komunikacyjny.	Prawidłowo zainstalować rezystor komunikacyjny (250 Ω) .	
	Błędne podłączenie Commubox.	Podłączyć odpowiednio modem Commubox .	

J

Komunikaty o błędach w oprogramowaniu konfiguracyjnym

→ 🗎 38

¥

Błędy aplikacji bez komunikatów statusu przy podłączonym czujniku RTD			
Błąd	Możliwa przyczyna	Działania naprawcze	
Wartość mierzona błędna/ niedokładna	Niewłaściwa pozycja pracy czujnika.	Zamontować czujnik w odpowiedniej pozycji.	
	Nagrzewanie czujnika.	Sprawdzić długość zamontowanej wersji czujnika.	
	Błędna parametryzacja przyrządu (liczba przewodów).	Zmienić ustawienie w funkcji Connection type [Typ podłączenia].	
	Błędna parametryzacja przyrządu (skalowanie).	Zmienić skalę.	
	Wybrano błędny typ czujnika RTD.	Zmienić ustawienie w funkcji Sensor type [Typ czujnika] .	
	Podłączenie czujnika.	Sprawdzić, czy czujnik jest poprawnie podłączony.	
	Nieskompensowana rezystancja przewodu czujnika (wersja 2- przewodowa).	Wykonać kompensację rezystancji przewodu.	
	Błędnie ustawione przesunięcie (offset).	Sprawdzić przesunięcie.	
Prąd błędu (≤ 3.6 mA lub ≥ 21 mA)	Uszkodzony czujnik.	Sprawdzić czujnik.	
	Nieprawidłowe podłączenie czujnika.	Podłączyć przewody prawidłowo (zgodnie ze schematem elektrycznym).	
	Błędna parametryzacja przyrządu (np. liczba przewodów).	Zmienić ustawienie w funkcji Connection type [Typ podłączenia].	
	Błąd parametryzacji.	Wybrano błędny czujnik w funkcji Sensor type [Typ czujnika]. Wybrać odpowiedni typ czujnika.	

Błędy aplikacji bez komunikatów statusu przy podłączonym czujniku termoparowym			
Błąd	Możliwa przyczyna	Działania naprawcze	
Wartość mierzona błędna/ niedokładna	Niewłaściwa pozycja pracy czujnika.	Zamontować czujnik w odpowiedniej pozycji.	
	Nagrzewanie czujnika.	Sprawdzić długość zamontowanej wersji czujnika.	
	Błędna parametryzacja przyrządu (skalowanie).	Zmienić skalę.	
	Wybrano błędny typ termopary.	Zmienić ustawienie w funkcji Sensor type [Typ czujnika].	
	Nieprawidłowe ustawienie spoiny odniesienia.	Zdefiniować prawidłową spoinę odniesienia.	
	Zakłócenia wskutek zgrzania przewodu termopary wewnątrz osłony (sprzężenie napięcia zakłócającego).	Użyć czujnika, w którym przewód termopary nie jest zgrzany.	
	Błędnie ustawione przesunięcie (offset).	Sprawdzić przesunięcie.	
Prąd błędu (≤ 3.6 mA lub ≥ 21 mA)	Uszkodzony czujnik.	Sprawdzić czujnik.	
	Błędne podłączenie czujnika.	Podłączyć przewody prawidłowo (zgodnie ze schematem elektrycznym).	
	Błąd parametryzacji.	Wybrano błędny czujnik w funkcji Sensor type [Typ czujnika] . Wybrać odpowiedni typ czujnika.	
9.2 Zdarzenia diagnostyczne

9.2.1 Wyświetlanie zdarzeń diagnostycznych

NOTYFIKACJA

Sygnał statusu i klasa diagnostyczna dla określonych zdarzeń mogą zostać skonfigurowane ręcznie. Jeżeli zdarzenie diagnostyczne wystąpi, nie ma gwarancji, że pomiar jest ważny, a sygnały statusu S i M są zgodne z klasą diagnostyczną: "Warning" [Ostrzeżenie] i "Disabled" [Wyłączone].

• Reset przypisania sygnału statusu do ustawień fabrycznych.

Sygnały statusu

Symbol	Kategoria zdarzenia	Znaczenie
F	Wykryto błąd	Wystąpił błąd podczas pracy.
С	Tryb serwisowy	Przyrząd pracuje w trybie serwisowym (np. podczas symulacji).
S	Poza specyfikacją	Przyrząd pracuje poza zakresem określonym w specyfikacji technicznej (np. podczas przygotowania do pracy lub czyszczenia).
М	Wymagana konserwacja	Konieczne jest wykonanie konserwacji.
Ν	Nie przydzielony do kategorii	

- Jeśli brak jest prawidłowej wartości mierzonej, wyświetla się na przemian "- - " i komunikat błędu oraz zdefiniowany numer błędu i symbol '\Delta'.
- Jeśli uzyskano prawidłową wartość mierzoną, wyświetla się na przemian status ze zdefiniowanym numerem błędu (wyświetlacz 7-segmentowy) i główna wartość mierzona (PV) z symbolem 'A'.

Klasa diagnostyczna

Alarm	Pomiar jest przerywany. Sygnały wyjściowe przyjmują zdefiniowane wartości alarmowe. Generowany jest komunikat diagnostyczny.
Ostrzeżenie	Przyrząd kontynuuje pomiary. Generowany jest komunikat diagnostyczny.
Wyłączenie	Diagnostyka jest całkowicie wyłączona, nawet jeśli przyrząd nie rejestruje wartości mierzonej.

•

Zdarzenia diagnostyczne i komunikaty o zdarzeniach

Usterkę można zidentyfikować na podstawie komunikatu diagnostycznego. Tekst komunikatu podaje bliższe informacje dotyczące usterki.



Jeżeli pojawią się dwa lub więcej komunikatów diagnostycznych, wyświetlany jest tylko komunikat o najwyższym priorytecie. Pozostałe komunikaty diagnostyczne można wyświetlić za pomocą opcji **Diagnostic list [Lista diagnostyki]** w podmenu→ 🗎 92. Sygnał statusu decyduje o priorytecie wyświetlania komunikatów diagnostycznych. Kolejność priorytetów jest następująca: F, C, S, M. Gdy jednocześnie aktywne są co najmniej dwa zdarzenia diagnostyczne z identycznym sygnałem statusu, numer zdarzenia decyduje o kolejności wyświetlania, np. F042 pojawia się przed F044 i przed S044.

Wcześniejsze komunikaty diagnostyczne, które nie są już aktywne, wyświetlane są w podmenu **Event logbook [Rejestr zdarzeń]** → 🗎 93.

9.2.2 Przegląd zdarzeń diagnostycznych

Do każdego zdarzenia diagnostycznego fabrycznie przypisana jest określona reakcja. Użytkownik może zmienić to przypisanie dla określonych zdarzeń diagnostycznych.

		Ustawienia		Reakcja przyrządu			
Przykłady konfiguracji	Numer diagnostycz ny	Sygnał statusu	Klasa diagnostyczna (ust. fabryczne)	Sygnał statusu (przesyłany protokołem HART®)	Wyjście prądowe	PV, status	Wyświetlacz
1. Ustawienie domyślne	047	S	Warning [Ostrzeżenie]	S	Wartość mierzona	Wartość mierzona, UNCERTAIN [NIEOKREŚLONY]	S047
2. Ręczne ustawienia: Przełączenie statusu sygnału z "S" na "F"	047	F	Warning [Ostrzeżenie]	F	Wartość mierzona	Wartość mierzona, UNCERTAIN [NIEOKREŚLONY]	F047

Przykład:

		Ustawienia		Reakcja przyrządu			
Przykłady konfiguracji	Numer diagnostycz ny	Sygnał statusu	Klasa diagnostyczna (ust. fabryczne)	Sygnał statusu (przesyłany protokołem HART®)	Wyjście prądowe	PV, status	Wyświetlacz
3. Ręczne ustawienia: zmiana klasy diagnostycznej z Warning [Ostrzeżenie] na Alarm	047	S	Alarm	S	Skonfigurow any prąd błędu	Wartość mierzona, BAD [ZŁY]	S047
4. Ręczne ustawienia: Warning [Ostrzeżenie] przełączone na Disabled [Wyłączone]	047	S ¹⁾	Disabled [Wyłączone]	_ 2)	Ostatnia prawidłowa wartość mierzona ³⁾	Ostatnia prawidłowa wartość mierzona, GOOD [DOBRY]	S047

1)

Ustawienie jest nieodpowiednie. Sygnał statusu nie jest wyświetlany. 2)

3) Jeśli brak jest prawidłowej wartości mierzonej, na wyjście jest podawany prąd błędu.



Odpowiednie wejście czujnika dla tych zdarzeń diagnostycznych można określić za pomocą parametru Actual diag. channel [Kanał bieżącej diagnostyki]lub na wyświetlaczu.

Numer diagnostyc zny	Krótki opis	Działania naprawcze	Sygnał statusu (ust. fabryczne)	Możliwość konfiguracji ¹⁾	Klasa diagnosty czna (ust. fabryczne)	Możliwość konfiguracji ²⁾
	L	Diagnostyka dotycząca czujnika	1	I		I
001	Uszkodzenie przyrządu, czujnik n ³⁾ (czujnik spoiny odniesienia RJ)	1. Wyłączyć i włączyć ponownie przyrząd 2. Wymienić moduł elektroniki	F	X	Alarm	X
041	Przerwa w obwodzie czujnika - czujnik n	 Sprawdzić podłączenie przewodów. Wymienić czujnik. Sprawdzić typ podłączenia. 	F		Alarm	
042	Korozja czujnika n	1. Sprawdzić czujnik. 2. Wymienić czujnik.	М		Warning [Ostrzeże nie]	
043	Zwarcie czujnika n	1. Sprawdzić podłączenie elektryczne. 2. Sprawdzić czujnik. 3. Wymienić czujnik i kabel.	F		Alarm	
044	Wykryto dryft czujnika	 Sprawdzić czujnik lub główny moduł elektroniki. Wymienić czujnik lub główny moduł elektroniki. 	М		Warning [Ostrzeże nie]	
047	Osiągnięto wartość graniczną czujnika, czujnik n (czujnik spoiny odniesienia RJ)	1. Sprawdzić czujnik. 2. Sprawdzić warunki procesowe.	S		Warning [Ostrzeże nie]	
048	Wykrycie dryftu nie jest możliwe	 Sprawdzić podłączenie elektryczne. Sprawdzić czujnik. Wymienić czujnik. 	M		Warning [Ostrzeże nie]	
062	Uszkodzone podłączenie czujnika, czujnik n (czujnik spoiny odniesienia RJ)	Sprawdzić podłączenie czujnika.	F		Alarm	\checkmark

Numer diagnostyc zny	Krótki opis	Działania naprawcze	Sygnał statusu (ust. fabryczne)	Możliwość konfiguracji ¹⁾	Klasa diagnosty czna (ust. fabryczne)	Możliwość konfiguracji ²⁾
105	Odstęp między kalibracjami	 Wykonać kalibrację i zresetować interwał kalibracji. Wyłączyć licznik kalibracji. 	M		Warning [Ostrzeże nie]	
145	Kompensacja punktu odniesienia, czujnik n	 Sprawdzić temperaturę przyłączenia. Sprawdzić zewnętrzny punkt odniesienia. 	F		Alarm	
		Diagnostyka dotycząca modułu elektr	oniki	1	1	
201	Uszkodzenie modułu elektroniki	1. Zrestartować przyrząd. 2. Wymienić moduł elektroniki.	F		Alarm	\checkmark
221	Uszkodzony czujnik odniesienia, czujnik spoiny odniesienia RJ	Wymienić przyrząd.	М	\checkmark	Alarm	\checkmark
241	Uszkodzone oprogramowanie	1. Zrestartować przyrząd. 2. Włączyć i wyłączyć zasilanie przyrządu. 3. Wymienić moduł elektroniki.	F		Alarm	\checkmark
242	Niekompatybilne oprogramowanie	1. Sprawdzić wersję oprogramowania. F 2. Zaktualizować oprogramowanie lub wymienić główny moduł elektroniki.			Alarm	
261	Uszkodzony moduł elektroniki	1. Zrestartować przyrząd. 2. Wymienić główny moduł elektroniki.	F	\checkmark	Alarm	\checkmark
283	Niespójna zawartość pamięci	1. Zrestartować przyrząd. 2. Wymienić moduł elektroniki.	F	\checkmark	Alarm	\checkmark
286	Niespójna pamięć danych	1. Powtórzyć bezpieczną parametryzację. 2. Wymienić moduł elektroniki.	F		Alarm	
		Diagnostyka dotycząca konfigurac	ji	•		•
401	Przywracanie ustawień fabrycznych jest aktywne	Trwa przywracanie ustawień fabrycznych, proszę czekać.	С	×	Warning [Ostrzeże nie]	×
402	Inicjalizacja aktywna, czujnik n (czujnik spoiny odniesienia RJ)	Trwa uruchomienie, proszę czekać.	С	X	Warning [Ostrzeże nie]	X
410	Transmisja danych nie powiodła się	1. Sprawdzić podłączenie. 2. Powtórzyć transmisję danych.	F		Alarm	X
411	Wysyłanie/pobieranie aktywne	Trwa wysyłanie/odbieranie danych, proszę czekać.		X	Warning [Ostrzeże nie]	X
412	Pobieranie aktywne	Pobieranie aktywne, proszę czekać.	С		Warning [Ostrzeże nie]	
435	Usterka linearyzacji, czujnik n (czujnik spoiny odniesienia RJ)	Sprawdzić linearyzację.	F	X	Alarm	X
438	Różnica zestawu danych	 Sprawdzić plik zbioru danych. Sprawdzić konfigurację przyrządu. Pobrać nowe parametry przyrządu. 	М	×	Warning [Ostrzeże nie]	×
439	Zbiór danych	Powtórzyć bezpieczną parametryzację	F	X	Alarm	X
485	Aktywna symulacja zmiennej procesowej, czujnik n (temperatura przyrządu)	Wyłączyć symulację.	С	-	Warning [Ostrzeże nie]	-

Numer diagnostyc zny	Krótki opis	Działania naprawcze	Sygnał statusu (ust. fabryczne)	Możliwość konfiguracji ¹⁾ X Nie można zmienić	Klasa diagnosty czna (ust. fabryczne)	Możliwość konfiguracji ²⁾ Xie można zmienić	
491	Symulacja wyjścia prądowego	Wyłączyć symulację.	С		Warning [Ostrzeże nie]		
495	Aktywna symulacja zdarzenia diagnostycznego	Wyłączyć symulację.	С		Warning [Ostrzeże nie]		
531	Brak ustawień fabrycznych, czujnik n (wyjście prądowe)	1. Skontaktować się serwisem. 2. Wymienić przyrząd.	F	X	Alarm	X	
537	Konfiguracja, czujnik n (wyjście prądowe)	 Sprawdzić konfigurację przyrządu Wysłać/pobrać nową konfigurację. (W przypadku wyjścia prądowego: sprawdzić konfigurację wyjścia analogowego). 	F	X	Alarm	X	
583	Symulacja wejścia, czujnik n	Wyłączyć symulację.	С	\checkmark	Warning [Ostrzeże nie]		
Diagnostyka dotycząca procesu							
801	Za niskie napięcie zasilania ⁴⁾	Zwiększyć napięcie zasilania.	S	\checkmark	Alarm	X	
825	Temperatura pracy	 Sprawdzić temperaturę otoczenia. Sprawdzić temperaturę procesu. 	S		Warning [Ostrzeże nie]		
844	Wartość procesowa poza specyfikacją-wyjście prądowe	1. Sprawdzić wartość procesową. 2. Sprawdzić aplikację. Sprawdzić czujnik.	S		Warning [Ostrzeże nie]		

1) Można ustawić na F, C, S, M, N

2) Można ustawić na "Alarm", "Warning [Ostrzeżenie]" i "Disabled [Wyłączone]"

ZZ

3) n = liczba kanałów pomiarowych (1 i 2)

4) W przypadku tego zdarzenia diagnostycznego przyrząd zawsze podaje sygnał wyjściowy dla "dolnej wartości granicznej alarmu" (prąd wyjściowy ≤ 3,6 mA).

9.3 Przegląd historii oprogramowania i informacje dotyczące kompatybilności

Historia zmian

Numer wersji oprogramowania podany na tabliczce znamionowej i w instrukcji obsługi określa wersję przyrządu w formacie: XX.YY.ZZ (przykładowo 01.02.01).

- XX Inny numer wersji głównej. Brak kompatybilności. Zmianie ulega przyrząd i instrukcja obsługi.
- YY Zmiana funkcji i działania. Kompatybilność zachowana. Zmiany w instrukcji obsługi.
 - Poprawki i zmiany wewnętrzne. Brak zmian w instrukcji obsługi.

Data	Wersja oprogramowania	Zmiany	Dokumentacja
07/2017	04.01.zz	Protokół HART wersja 7.6 i dodanie parametrów obsługi dla bezpieczeństwa funkcjonalnego (SIL3)	BA01801T/09/pl/01.17

10 Konserwacja

Przetwornik temperatury nie wymaga żadnej specjalnej konserwacji.

10.1 Serwis Endress+Hauser

Endress+Hauser oferuje szeroki asortyment usług, np. ponownej kalibracji, konserwacji lub prób przyrządów.

W sprawie informacji dotyczących usług należy skontaktować się z oddziałem Endress +Hauser.

11 Naprawa

11.1 Informacje ogólne

Naprawy, które nie zostały opisane w niniejszej Instrukcji obsługi, można wykonywać tylko bezpośrednio u producenta lub korzystając z serwisu Endress+Hauser.

11.2 Części zamienne

Części zamienne, które są aktualnie dostępne dla danego produktu, można znaleźć w Internecie pod adresem: http://www.products.endress.com/spareparts_consumables. Przy zamawianiu części zamiennych należy zawsze podawać numer seryjny przyrządu!



🖻 16 Części zamienne do przetwornika obiektowego

Pozycja nr 1	Obudowa	Obudowa						
	Certyfikaty	7:	:					
	А	Strefa r	iezagrożona wybuchem + Ex ia					
	В	ATEX E	ATEX Ex d					
		Materi	ał:					
		A	Aluminium, HART 5					
		В	Stal k.o. 316L, HART 5					
		С	T17, HART 5					
		F	Aluminium, FF/PA					
		G	Stal k.o. 316L, FF/PA					
		н	T17, FF/PA					
		К	Aluminium, HART 7					
		L	Stal k.o. 316L, HART 7					
		м	T17, HART 7					

Pozycja nr 1	Obudowa	Obudowa				
			Wprow	Wprowadzenie przewodów:		
			1	1 2 x gwint NPT ½" + listwa zaciskowa + 1 zaślepka		
			2	2 x gwi	nt M20x1.5 + listwa zaciskowa + 1 zaślepka	
			4	2 x gwint G ¼" + listwa zaciskowa + 1 zaślepka		
				Wersja	::	
				A	Standardowa	
TMT162G-				A	← kod zamówieniowy	

Pozycja nr 4	Moduł elektroniki							
	Certyfi	tyfikaty:						
	А	Strefa 1	fa niezagrożona wybuchem					
	В	ATEX I	Ex ia, FM	IS, CSA IS				
		Wejści	e czujnil	ka; komunikacja:				
		A	1x; HA	RT 5, FW 01.03.zz, DevRev02				
		В	2x; HA	RT 5, FW 01.03.zz, DevRev02, konfig. wyjście, czujnik 1				
		С	2x; FOU	JNDATION Fieldbus, wersja przyrządu 1				
		D	2x; PRO	OFIBUS PA, DevRev02				
		E	2x; FOU	JNDATION Fieldbus FW 01.01.zz, wersja przyrządu 2				
		F	2x; FOI	JNDATION Fieldbus FW 02.00.zz, wersja przyrządu 3				
		G	1x; HA	RT7, Fw 04.01.zz, DevRev04				
		Н	2x; HA	RT7, Fw 04.01.zz, DevRev04, konfig. wyjście, czujnik 1				
			Konfig	uracja:				
			A	Filtr sieciowy 50 Hz				
			В	Wyprodukowany zgodnie z oryginalnym zamówieniem (numer seryjny), filtr sieciowy 50 Hz				
			К	Filtr sieciowy 60 Hz				
			L	Wyprodukowany zgodnie z oryginalnym zamówieniem (numer seryjny), filtr sieciowy 60 Hz				
TMT162E-				← kod zamówieniowy				

Nr pozycji	Kod zamówieniowy	Części zamienne
2.3	TMT162X-DA	Wyświetlacz HART 5 + zestaw montażowy + zabezpieczenie przed odkręceniem
2.3	TMT162X-DB	Wyświetlacz PA/FF + zestaw montażowy + zabezpieczenie przed odkręceniem
2.3	TMT162X-DC	Zestaw montażowy do wyświetlacza + zabezpieczenie przed odkręceniem
2.3	TMT162X-DD	Wyświetlacz HART 7 + zestaw montażowy + zabezpieczenie przed odkręceniem
5	ТМТ162Х-НН	Pokrywa obudowy, aluminium Ex d, FM XP z uszczelką, dopuszczenie CSA, tylko jako pokrywa przedziału podłączeniowego
5	TMT162X-HI	Pokrywa obudowy, aluminium + uszczelka
5	ТМТ162Х-НК	Pokrywa obudowy w komplecie z wyświetlaczem, aluminium Ex d z uszczelką
5	TMT162X-HL	Pokrywa obudowy w komplecie z wyświetlaczem, aluminium z uszczelką
5	TMT162X-HA	Pokrywa obudowy, stal k.o. 316L Ex d, ATEX Ex d, FM XP z uszczelką, dopuszczenie CSA, tylko jako pokrywa przedziału podłączeniowego

Nr pozycji	Kod zamówieniowy	Części zamienne
5	TMT162X-HB	Pokrywa obudowy, stal k.o. 316L, z uszczelką
5	TMT162X-HC	Pokrywa obudowy w komplecie z wyświetlaczem, Ex d, stal k.o. 316L, ATEX Ex d, FM XP, CSA XP, z uszczelką
5	TMT162X-HD	Pokrywa obudowy w komplecie z wyświetlaczem, stal k.o. 316L, z uszczelką
5	TMT162X-HE	Pokrywa obudowy, T17, 316L
5	TMT162X-HF	Pokrywa obudowy w komplecie z wyświetlaczem, poliwęglan, T17 316L
5	TMT162X-HG	Pokrywa obudowy w komplecie z wyświetlaczem, szkło, T17 316L
6	71439499	O-ring 88x3 HNBR, twardość 70° w skali Shore'a, pokrycie PTFE
7	51004948	Zacisk pokrywy, zestaw części zamiennych: śruba, tarcza, podkładka sprężysta

11.3 Zwrot przyrządu

Wymagania dotyczące bezpiecznego zwrotu mogą się różnić w zależności od typu urządzenia i obowiązujących przepisów krajowych.

- 1. Więcej informacji na ten temat znajduje się na stronie: http://www.endress.com/support/return-material
- 2. Urządzenie należy zwrócić do naprawy, wzorcowania fabrycznego lub gdy zamówiono lub dostarczono nieprawidłowe urządzenie.

11.4 Utylizacja

Przyrząd zawiera podzespoły elektroniczne, więc musi być utylizowany jako odpad elektroniczny. Należy stosować się do lokalnych przepisów dotyczących utylizacji odpadów.

12 Akcesoria

Dostępne są różnorodne akcesoria dla czujnika pomiarowego i przetwornika. Szczegółowe informacje oraz kody zamówieniowe można uzyskać w Biurze Handlowym Endress +Hauser lub w na stronie produktowej serwisu Endress+Hauser pod adresem: www.pl.endress.com.

Podczas zamawiania akcesoriów należy podać numer seryjny przyrządu!

12.1 Akcesoria stosowane w zależności od wersji przyrządu

Akcesoria	Opis
Zaślepki	 M20x1.5 EEx-d/XP G ¹/₂" EEx-d/XP NPT ¹/₂" ALU NPT ¹/₂" V4A
Dławiki kablowe	 M20x1.5 NPT ½" D4-8.5, IP68 Dławik NPT ½", 2 x przewód D0.5 dla 2 czujników Dławik M20x1.5, 2 x przewód D0.5 dla 2 czujników

Akcesoria	Opis
Adapter do dławika kablowego	M20x1.5 na zewnątrz/M24x1.5 wewnątrz
Wspornik do montażu do ściany / rury	Stal k.o. do ściany/ rury 2" Stal k.o. V4A do rury 2"
Ogranicznik przepięć	Moduł chroni części elektroniczne przed przepięciami. Niedostępny w przypadku obudowy T17 ze stali k.o.

12.2 Akcesoria do komunikacji

Akcesoria	Opis	
Field Xpert SFX350	Field Xpert SFX350 to mobilny komputer służący do uruchomienia i diagnostyki urządzeń obiektowych. Pozwala on na efektywną parametryzację i diagnostykę urządzeń obiektowych HART i FOUNDATION fieldbus w strefach niezagrożonyc wybuchem.Image: Dodatkowe informacje, patrz instrukcja obsługi BA01202S	
Field Xpert SFX370	Field Xpert SFX370 to mobilny komputer służący do uruchomienia i diagnostyki urządzeń obiektowych. Pozwala on na efektywną parametryzację i diagnostykę urządzeń obiektowych HART i FOUNDATION fieldbus w strefach niezagrożonych wybuchem oraz zagrożonych wybuchem.	

12.3 Akcesoria do obsługi i diagnostyki

Akcesoria	Opis	
Applicator	 Oprogramowanie wspomagające dobór i konfigurację przyrządów pomiarowych Endress+Hauser: Obliczanie wszystkich niezbędnych parametrów umożliwiających optymalny dobór przyrządu: m.in. spadku ciśnienia, dokładności lub przyłączy procesowych. Graficzna prezentacja wyników obliczeń 	
	Zarządzanie, dokumentowanie i dostęp do wszystkich danych projektowych i parametrów przez cały czas realizacji projektu.	
	 Applicator jest dostępny: w Internecie: https://wapps.endress.com/applicator na płycie CD-ROM, do zainstalowania na lokalnym komputerze PC. 	
W@M	Zarządzanie cyklem życia instalacji Platforma W@M oferuje bogatą gamę aplikacji obsługujących proces od planowania i zakupu do montażu, uruchomienia i obsługi przyrządów pomiarowych. Wszystkie informacje dotyczące danego przyrządu, takie jak status, części zamienne i dokumentacja, są dostępne dla każdego przyrządu przez cały cykl jego eksploatacji. Aplikacja zawiera już dane Państwa przyrządów produkcji Endress+Hauser. Endress+Hauser zajmuje się również utrzymaniem i aktualizacją bazy danych. W@M jest dostępny: • w Internecie: www.endress.com/lifecyclemanagement • na płycie CD-ROM, do zainstalowania na lokalnym komputerze PC.	
FieldCare	FieldCare jest oprogramowaniem Endress+Hauser do zarządzania aparaturą obiektową (Plant Asset Management Tool), opartym na standardzie FDT. Narzędzie to umożliwia konfigurację wszystkich inteligentnych urządzeń obiektowych w danej instalacji oraz wspiera zarządzanie nimi. Dzięki komunikatom statusu zapewnia również efektywną kontrolę ich stanu funkcjonalnego. Szczegółowe informacje, patrz instrukcje obsługi BA00027S i BA00059S	

DeviceCare Pełna obsługa cyfrowych protokołów transmisji danych, takich jak Ethernet, HAI PROFIBUS oraz FOUNDATION Fieldbus oraz protokołów serwisowych Endress + Hauser. DeviceCare jest programem narzędziowym przeznaczonym do konfiguracji przyrządów Endress+Hauser. Wszystkie inteligentne urządzenia na obiekcie moz konfigurować bezpośrednio przez modem (point-to-point) lub sieć obiektową. Przyjazne menu umożliwia przejrzysty i intuicyjny dostęp do urządzeń obiektowych. Dodatkowe informacje, patrz instrukcja obsługi BA00027S

12.4 Komponenty systemu

Akcesoria	Opis
Stacja graficznej rejestracji danych Memograph M	Zaawansowany manager danych i rejestrator Memograph M jest elastycznym i rozbudowanym urządzeniem do analizy danych procesowych. Mierzone wartości procesowe są czytelnie prezentowane na ekranie i bezpiecznie archiwizowane, monitorowane na wypadek przekroczenia wartości granicznej oraz analizowane. Dzięki obsłudze standardowych protokołów komunikacji obiektowej, urządzenie umożliwia transmisję wartości mierzonych i obliczonych do systemów nadrzędnych oraz wzajemne połączenie poszczególnych urządzeń obiektowych. Dodatkowe informacje, patrz karta katalogowa TI01180R/09/pl
RN221N	Bariera aktywna z zasilaczem do separacji galwanicznej sygnałowych obwodów prądowych 420 mA. Wyposażona w możliwość dwukierunkowej transmisji HART® i opcjonalnej diagnostyki HART®, jeśli podłączone przetworniki mają funkcję monitorowania sygnału 4 20 mA lub analizy bajtów statusu HART® oraz poleceń diagnostycznych specyficznych dla E+H. Dodatkowe informacje, patrz karta katalogowa TI00073R/09/pl
RIA15	Wyświetlacz procesowy, zasilany i pracujący w pętli prądowej 420 mA, do zabudowy tablicowej, z opcjonalną komunikacją HART®. Wyświetla sygnały 420 mA lub maks. 4 zmienne procesowe HART®

13 Dane techniczne

13.1 Wejście

Zmienna mierzona	Femperatura (liniowe odwzorowanie temperatury), rezystancja i napięcie.	

Zakres pomiarowy

Możliwe jest podłączenie dwóch niezależnych od siebie czujników ¹⁾. Wejścia pomiarowe nie są od siebie galwanicznie izolowane.

Termometr rezystancyjny (RTD) wg normy	Opis	α	Wartości graniczne zakresu pomiarowego	Min. rozpiętoś ć zakresu
PN-EN 60751:2008	Pt100 (1) Pt200 (2) Pt500 (3) Pt1000 (4)	0,003851	-200 +850 °C (-328 +1562 °F) -200 +850 °C (-328 +1562 °F) -200 +500 °C (-328 +932 °F) -200 +250 °C (-328 +482 °F)	10 K (18 °F)
JIS C1604:1984	Pt100 (5)	0,003916	−200 +510 °C (−328 +950 °F)	10 K (18 °F)
DIN 43760 IPTS-68	Ni100 (6) Ni120 (7)	0,006180	-60 +250 °C (-76 +482 °F) -60 +250 °C (-76 +482 °F)	10 K (18 °F)
GOST 6651-94	Pt50 (8) Pt100 (9)	0,003910	-185 +1100 °C (-301 +2012 °F) -200 +850 °C (-328 +1562 °F)	10 K (18 °F)
OIML R84: 2003,	Cu50 (10) Cu100 (11)	0,004280	-180 +200 °C (-292 +392 °F) -180 +200 °C (-292 +392 °F)	10 K (18 °F)
GOST 6651-2009	Ni100 (12) Ni120 (13)	0,006170	-60 +180 °C (-76 +356 °F) -60 +180 °C (-76 +356 °F)	10 K (18 °F)
OIML R84: 2003, GOST 6651-94	Cu50 (14)	0,004260	−50 +200 °C (−58 +392 °F)	10 K (18 °F)
-	Termorezystor Pt100 (linearyzacja wg algorytmu Callendar-Van Dusen) Termorezystor niklowy (linearyzacja wielomianowa) Termorezystor miedziany (linearyzacja wielomianowa)	-	Zakres pomiarowy czujnika wyznaczony jest przez wprowadzenie wartości granicznych zależnych od współczynników równania CvD: A do C i od wartości RO.	10 K (18 °F)
	 Układ podłączeń czujnika: 2-, 3- lub 4-przewodowy, prąd czujnika: ≤ 0,3 mA Możliwość kompensacji rezystancji przewodów w układzie 2-przewodowym (0 30 Ω) Maks. rezystancja przewodu czujnika w układzie 3- i 4-przewodowym: 50 Ω na każdy przewód 			
Przetwornik rezystancji	Rezystancja Ω		10 400 Ω 10 2 000 Ω	10 Ω 10 Ω

¹⁾ W przypadku pomiaru 2-kanałowego dla obu kanałów należy ustawić tę samą jednostkę pomiaru (np. dla obu °C lub F, lub K). Jednoczesne podłączenie przetwornika rezystancji (Ohm) i sygnału napięciowego (mV) do obu niezależnych kanałów pomiarowych jest niemożliwe.

Termopary wg normy	Opis	Wartości graniczne zakresu pomiarowego Min. zakresu		
PN-EN 60584, Część 1 ASTM E230-3	Typ A (W5Re-W20Re) (30) Typ B (PtRh30-PtRh6) (31) Typ E (NiCr-CuNi) (34) Typ J (Fe-CuNi) (35) Typ K (NiCr-Ni) (36) Typ N (NiCrSi-NiSi) (37) Typ R (PtRh13-Pt) (38) Typ S (PtRh10-Pt) (39) Typ T (Cu-CuNi) (40)	0 +2 500 °C (+32 +4 532 °F) +40 +1 820 °C (+104 +3 308 °F) -250 +1 000 °C (-418 +1 832 °F) -210 +1 200 °C (-346 +2 192 °F) -270 +1 372 °C (-454 +2 501 °F) -270 +1 300 °C (-454 +2 372 °F) -50 +1 768 °C (-58 +3 214 °F) -50 +1 768 °C (-58 +3 214 °F) -200 +400 °C (-328 +752 °F)	Zalecany zakres temperatur: 0 +2 500 °C (+32 +4 532 °F) +500 +1 820 °C (+932 +3 308 °F) -150 +1 000 °C (-238 +1 832 °F) -150 +1 200 °C (-238 +2 192 °F) -150 +1 200 °C (-238 +2 192 °F) -150 +1 300 °C (-238 +2 372 °F) +50 +1 768 °C (+122 +3 214 °F) +50 +1 768 °C (+122 +3 214 °F) -150 +400 °C (-238 +752 °F)	50 K (90 °F) 50 K (90 °F)
PN-EN 60584, Część 1 ASTM E230-3 ASTM E988-96	Typ C (W5Re-W26Re) (32)	0 +2 315 ℃ (+32 +4 199 ℉)	0 +2 000 ℃ (+32 +3 632 ℉)	50 K (90 °F)
ASTM E988-96	Typ D (W3Re-W25Re) (33)	0 +2 315 ℃ (+32 +4 199 ℉)	0 +2 000 °C (+32 +3 632 °F)	50 K (90 °F)
DIN 43710	Typ L (Fe-CuNi) (41) Typ U (Cu-CuNi) (42)	-200 +900 °C (-328 +1652 °F) -200 +600 °C (-328 +1112 °F)	-150 +900 ℃ (-238 +1652 ℉) -150 +600 ℃ (-238 +1112 ℉)	50 K (90 °F)
GOST R8.585-2001	Typ L (NiCr-CuNi) (43)	–200 +800 °C (–328 +1472 °F)	-200 +800 °C (+328 +1472 °F)	50 K (90 °F)
	 Wewnętrzne złącze zimne (Pt100) Zewnętrzne złącze zimne: wartość konfigurowalna -40 +85 °C (-40 +185 °F) Maksymalna rezystancja przewodów czujnika 10 kΩ (Jeżeli rezystancja przewodu czujnika przekracza 10 kΩ, generowany jest komunikat błędu zgodnie z NAMUR NE89.) 			
Przetwornik napięcia (mV)	Przetwornik mV	-20 100 mV 5 mV		

Typ wejścia

Możliwe kombinacje podłączeń, gdy oba wejścia sygnałowe są używane:

	Wejście czujnika 1				
		Termometr rezystancyjny 2-przew.	Termometr rezystancyjny 3-przew.	Termometr rezystancyjny 4-przew.	Termopara (TC), przetwornik napięciowy
	Termometr rezystancyjny 2- przew.	V	V	-	V
Wejście czujnika 2	Termometr rezystancyjny 3- przew.	V	Ø	-	V
	Termometr rezystancyjny 4- przew.	-	-	-	-
	Termopara (TC), przetwornik napięciowy	V	V	V	V

13.2 Wyjście

Sygnał wyjściowy

Wyjście analogowe	4 20 mA, 20 4 mA (z możliwością odwrotnego przyporządkowania)		
Kodowanie sygnału	FSK ±0,5 mA nakładany na sygnał prądowy		
Szybkość transmisji danych	1200 bodów (bit/s)		
Separacja galwaniczna	U = 2 kV AC, 1 min. (wejście/wyjście)		

Informacje o usterkach

Informacje o usterkach wg NAMUR NE43:

Usterka jest sygnalizowana, gdy dane pomiarowe nie są przesyłane lub są nieprawidłowe. Wyświetlana jest wtedy pełna lista wszystkich błędów występujących w układzie pomiarowym.

Przekroczenie zakresu w dół	Liniowy spadek z 4,0 3,8 mA
Przekroczenie zakresu w górę	Liniowy wzrost z 20,0 20,5 mA
Usterka, np. uszkodzenie czujnika, zwarcie przewodów czujnika	≤ 3,6 mA ("niski") lub ≥ 21 mA ("wysoki"), do wyboru Górną wartość graniczną alarmu można ustawić pomiędzy 21,5 mA i 23 mA, co umożliwia elastyczne dopasowanie do wymagań różnych systemów sterowania.



Linearyzacja/ charakterystyka przenoszenia sygnału pomiarowego	Liniowe odwzorowanie temperatury, rezystancji, napięcia			
Filtr sieciowy	50/60 Hz			
Filtr	Filtr cyfrowy 1. rzędu:	0 120 s		
Parametry komunikacji	ID producenta	17 (0x11)		
cyfrowej	ID typu przyrządu	0x11CE		
	Specyfikacja HART®	7.6		
	Adres przyrządu w trybie wielopunktowym ¹⁾	Adresy ustawień oprogramowania 0 63		
	Pliki opisu przyrządu (DTM, DD)	Informacje i pliki do pobrania ze strony: www.endress.com		

www.endress.com www.fieldcommgroup.org

Min. 250 Ω

Obciążenie HART

Zmienne przyrządu z komunikacją HART	Zmienne mierzone mogą być swobodnie przypisane do zmiennych HART przyrządu.
	 Wartości mierzone dla pierwszej, drugiej, trzeciej i czwartej zmiennej przyrządu (PV, SV, TV i QV) Czujnik 1 (wartość mierzona) Czujnik 2 (wartość mierzona) Temperatura przyrządu Średnia z dwóch wartości mierzonych: 0.5 x (SV1+SV2) Różnica wartości mierzonych czujnika 1 i 2: SV1-SV2 Czujnik 1 (czujnik zapasowy 2): Jeśli czujnik 1 ulegnie uszkodzeniu, wartość czujnika 2 automatycznie zostanie główną wartością HART® (PV): czujnik 1 (LUB czujnik 2) Przełączanie czujników: Jeśli wartość mierzona przekroczy ustawioną wartość progową T dla czujnika 1, wartość mierzona czujnika 2 staje się główną wartość mierzona czujnika 1 wynosi co najmniej 2 K poniżej T: czujnik 1 (czujnik 2, jeśli czujnik 1 > T) Średnia: 0.5 x (SV1+SV2) z czujnikiem zapasowym (wartość mierzona czujnika 1 lub czujnika 2 w przypadku błędu innego czujnika)
Obsługiwane funkcje	 Tryb burst ¹⁾ Kod transpondera (Squawk) Zbiorczy komunikat statusu

1) Niemożliwy w trybie SIL, patrz Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa funkcjonalnego SD01632T/09

Parametry Wireless HART

	Minimalne napięcie podczas włączania	11,5 V _{DC}
	Prąd początkowy	3,58 mA
	Czas włączania	Normalna praca: 6 sTryb SIL: 29 s
	Minimalne napięcie pracy	11,5 V _{AC}
	Pobór prądu w trybie Multidrop	4,0 mA ¹⁾
	Czas na ustanowienie połączenia i konfigurację	Normalna praca: 9 sTryb SIL: 10 s
	1) Bez prądu Multidrop w trybie SIL	
Blokada zapisu parametrów przyrządu	 Sprzęt: blokada zapisu wprowadzana za pomocą mikroprze elektroniki przyrządu Oprogramowanie: blokada zapisu za pomocą hasła 	ełącznika na module
Opóźnienie włączenia	 Do momentu włączenia komunikacji HART[®], ok. 10 s, jeśli ≤ 3,6 mA Do momentu pojawienia się sygnału pierwszej prawidłowe 	opóźnienie włączenia = I _a
	2 o momenca pojamena orę bygnara pierwożej prawatowe	j

wyjściu, ok. 28 s, jeśli opóźnienie włączenia = $I_a \le 3,6 \text{ mA}$

13.3 Zasilanie



Przetwornik musi być zasilany napięciem 11,5 ... 42 V_{DC} wg NEC klasa 02 (niskie napięcie/prąd) z ograniczeniem mocy zwarciowej do 8 A/150 VA (wg PN-EN 61010-1, CSA 1010.1-92).

Przyrząd powinien być zasilany z zasilacza z obwodem o ograniczonej energii, zgodnego z wymaganiami UL/EN/IEC 61010-1, rozdz. 9.4 i tabela 18.



🖻 17 🛛 Podłączenie elektryczne przetwornika obiektowego, RTD, podwójne wejście czujnika

- 1 Wejście czujnika 1, RTD, : 2-, 3- i 4-przewodowy
- 2 Wejście czujnika 2, RTD: 2-, 3-przewodowy
- 3 Zasilanie przetwornika obiektowego i wyjście analogowe 4 ... 20 mA lub przyłącze sieci obiektowej



🖻 18 🛛 Podłączenie elektryczne przetwornika obiektowego, RTD, podwójne wejście czujnika

- 1 Wejście czujnika 1, TC
- 2 Wejście czujnika 2, TC
- 3 Zasilanie przetwornika obiektowego i wyjście analogowe 4 ... 20 mA lub przyłącze sieci obiektowej

W przypadku przewodów czujnika o długości 30 m (98.4 ft) i większej należy użyć przewodu ekranowanego, który jest uziemiony z obu stron. Zalecane jest, aby przewody czujnika były ekranowane.

Ze względów funkcjonalnych konieczne może być podłączenie uziemienia funkcjonalnego. Zgodność z przepisami danego kraju dotyczącymi instalacji elektrycznej jest obowiązkowa.

Pobór prąduPobór prądu3,6Minimalny pobór prądu≤ 3,5Prąd maksymalny≤ 2,3 r	23 mA ,5 mA, tryb Multidrop 4 mA (niemożliwe w trybie SIL) 3 mA
---------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------

_		
'/ n	nin	Izi
La	UIS	ĸı

2,5 mm² (12 AWG) plus pierścień zaciskowy

Wprowadzenia przewodów	Wersja	Тур
	Gwintowe	2x gwint 1/2" NPT
		2x gwint M20
		2x gwint G ¹ /2"
	Dławik kablowy	2x złącze M20

Tętnienie resztkowe	Dop. tętnienie resztkowe $U_{SS} \leq 3~V~przy~U_b \geq 13$,5 V, f _{max.} = 1 kHz
Ogranicznik przepięć	Ogranicznik przepięć można zamówić jako opcjo chroni części elektroniczne przed uszkodzeniem występujące w przewodach sygnałowych (np. 4 (systemy sieci obiektowej) i przewodach zasilan ma to wpływu na działanie przetwornika, ponie napięcia. <i>Parametry podłączenia elektrycznego:</i>	onalne wyposażenie dodatkowe. Moduł spowodowanym przepięciami. Przepięcia 20 mA, przewodach komunikacyjnych ia są przekierowywane do uziemienia. Nie waż nie występuje problematyczny spadek
	Maksymalne napięcie stałe (napięcie znamionowe)	$U_{C} = 42 V_{DC}$
	Prąd znamionowy	I = 0,5 A przy $T_{amb.}$ = 80 °C (176 °F)
	Rezystancja prądu udarowego • Prąd udarowy wyładowania D1 (10/350 μs) • Prąd znamionowy wyładowania C1/C2 (8/20 μs)	 I_{imp} = 1 kA (na żyłę) I_n = 5 kA (na żyłę) I_n = 10 kA (całkowity)

Rezystancja szeregowa na żyłę

1,8 Ω, tolerancja ± 5 %



🖻 19 Podłączenie elektryczne ogranicznika przepięć

- 1 Czujnik 1
- 2 Czujnik 2
- 3 Przyłącze magistrali i napięcie zasilania

Uziemienie

Przyrząd powinien być podłączony do linii wyrównania potencjałów. Przewód podłączenia pomiędzy obudową a lokalnym uziemieniem musi mieć minimalny przekrój 4 mm² (13 AWG). Wszystkie połączenia z uziemieniem muszą być dokładnie zabezpieczone.

13.4 Parametry metrologiczne



Norma	Oznaczenie	Zakres pomiarowy	Typowe błędy pomiarowe (±)	
Termometr rezystancyjny (RT	D) wg normy		Wartość cyfrowa ¹⁾	Wartość na wyjściu prądowym
PN-EN 60751:2008	Pt100 (1)		0,08 °C (0,14 °F)	0,1 °C (0,18 °F)
PN-EN 60751:2008	Pt1000 (4)	0 +200 C (32 +392 F)	0,06 °C (0,11 °F)	0,1 °C (0,18 °F)

Norma Oznaczenie		Zakres pomiarowy	Typowe błędy pomiarowe (±)	
GOST 6651-94	GOST 6651-94 Pt100 (9)		0,07 °C (0,13 °F)	0,09 °C (0,16 °F)
			1	
Termopary (TC) wg normy			Wartość cyfrowa ¹⁾	Wartość na wyjściu prądowym
PN-EN 60584, Część 1	Typ K (NiCr-Ni) (36)		0,22 °C (0,4 °F)	0,24 °C (0,43 °F)
PN-EN 60584, Część 1	Typ S (PtRh10-Pt) (39)	0 +800 °C (32 +1472 °F)	1,17 °C (2,1 °F)	1,33 °C (2,4 °F)
GOST R8.585-2001	Typ L (NiCr-CuNi) (43)		2,0 °C (3,6 °F)	2,4 °C (4,32 °F)

Wartość pomiarowa przesyłana protokołem HART®. 1)

Błąd pomiaru termometrów rezystancyjnych (RTD) i przetworników rezystancji

Norma	Oznaczenie	Zakres pomiarowy	Błąd pomiaru (±)	
			Cyfrowy ¹⁾	$D(\Lambda^{2})$
			W zależności od wartości mierzonej ³⁾	DIA
	Pt100 (1)	200 1950 °C / 229 11562 °C	ME = ± (0,06 °C (0,11 °F) + 0,005% * (MV - LRV))	
DNI EN 607E1-2009	Pt200 (2)	-200 1000 C (-520 1002 F)	ME = ± (0,05 °C (0,09 °F) + 0,012% * (MV - LRV))]
PIN-EIN 00751.2006	Pt500 (3)	–200 +500 °C (–328 +932 °F)	ME = ± (0,03 °C (0,05 °F) + 0,012% * (MV - LRV))	
	Pt1000 (4)	–200 +250 °C (–328 +482 °F)	ME = ± (0,02 °C (0,04 °F) + 0,012% * (MV - LRV))]
JIS C1604:1984	Pt100 (5)	−200 +510 °C (−328 +950 °F)	ME = ± (0,05 °C (0,09 °F) + 0,006% * (MV - LRV))	1
GOST 6651-94	Pt50 (8)	-185 +1 100 ℃ (-301 +2 012 ℉)	ME = ± (0,1 °C (0,18 °F) + 0,008% * (MV - LRV))	
	Pt100 (9)	−200 +850 °C (−328 +1562 °F)	ME = ± (0,05 °C (0,09 °F) + 0,006% * (MV - LRV))	0,03 % (≘
	Ni100 (6)	60 J260°C (76 J 402°E)	$ME = \frac{1}{2} (0.05 \% (0.00 \%) - 0.0060 * (MW I DV))$	4,8 μA)
DIN 43700 IP 13-00	Ni120 (7)	00 +230 C (-70 +402 F)	$IME - \pm (0,03 \ C \ (0,09 \ F) - 0,000 \ \% \ (IMV - LKV))$	
	Cu50 (10)	–180 +200 °C (–292 +392 °F)	$ME = \pm (0,10 \degree C (0,18 \degree F) + 0,006\% * (MV - LRV))$	
OIML R84: 2003 /	Cu100 (11)	−180 +200 °C (−292 +392 °F)	ME = ± (0,05 °C (0,09 °F) + 0,003% * (MV - LRV))	
GOST 6651-2009	Ni100 (12)	60 100°C (76 1256°E)	$ME = \pm (0.06 \degree C (0.11 \degree F) - 0.005\% * (MV - LRV))$	
	Ni120 (13)	00 +180 C (-70 +300 F)	ME = ± (0,05 °C (0,09 °F) - 0,005% * (MV - LRV))	
OIML R84: 2003, GOST 6651-94	Cu50 (14)	–50 +200 °C (–58 +392 °F)	ME = ± (0,1 °C (0,18 °F) + 0,004% * (MV - LRV))	
Przetwornik	Rezystancja Ω	10 400 Ω	$ME = \pm (21 \text{ m}\Omega + 0.003\% * (MV - LRV))$	0.03 % (≙
rezystancji		10 2 000 Ω	$ME = \pm (35 \text{ m}\Omega + 0.010\% * (MV - LRV))$	4,8 µA)

1) Wartość mierzona przesyłana protokołem HART[®].

2) 3)

Wartość procentowa w odniesieniu do ustawionego zakresu analogowego sygnału wyjściowego. Możliwe są odchylenia od maksymalnego błędu wartości mierzonej ze względu na zaokrąglenia wartości.

Błąd pomiaru dla termopar	(TC) i prz	etworników napięcia	(mV)
---------------------------	------------	---------------------	------

Norma	Oznaczenie	Zakres pomiarowy	Błąd pomiaru (±)		
			Cyfrowy ¹⁾	$D(\Lambda^2)$	
			W zależności od wartości mierzonej 3)	D/A '	
PN-EN 60584-1 ASTM E230-3	Тур А (30)	0 +2 500 ℃ (+32 +4 532 ℉)	ME = ± (0,08 °C (0,14 °F) + 0,018% * (MV - LRV))		
	Тур В (31)	+500 +1820 ℃ (+932 +3308 ℉)	ME = ± (1,23 °C (2,14 °F) - 0,05% * (MV - LRV))	0,03 % (≏	
PN-EN 60584-1 ASTM E988-96 ASTM E230-3	Тур С (32)	0 +2 000 °C (+32 +3 632 °F)	ME = ± (0,5 °C (0,9 °F) + 0,005% * (MV - LRV))	- 4,8 μA)	

Norma	Oznaczenie	Zakres pomiarowy	Błąd pomiaru (±)	
ASTM E988-96	Typ D (33)		ME = ± (0,63 °C (1,13 °F) - 0,007% * (MV - LRV))	
	Тур Е (34)	-150 +1000 ℃ (-238 +1832 ℉)	ME = ± (0,19 °C (0,3 °F) - 0,006% * (MV - LRV))	
	Тур Ј (35)	−150 +1200 °C	ME = ± (0,23 °C (0,4 °F) - 0,005% * (MV - LRV))]
	Тур К (36)	(−238 +2 192 °F)	ME = ± (0,3 °C (0,5 °F) - 0,002% * (MV - LRV))]
PN-EN 60584-1 ASTM E230-3	Typ N (37)	-150 +1300 ℃ (-238 +2372 ℉)	ME = ± (0,4 °C (0,7 °F) - 0,01% * (MV - LRV))	
	Typ R (38)	+50 +1 768 °C	ME = ± (0,95 °C (1,7 °F) - 0,025% * (MV - LRV))]
	Typ S (39)	(+122 +3 214 °F)	ME = ± (0,98 °C (1,8 °F) - 0,02% * (MV - LRV))	1
	Тур Т (40)	−150 +400 °C (−238 +752 °F)	ME = ± (0,31 °C (0,56 °F) - 0,034% * (MV - LRV))]
DIN 42710	Typ L (41)	-150 +900 °C (-238 +1652 °F)	ME = ± (0,26 °C (0,47 °F) - 0,008% * (MV - LRV))]
DIN 43710	Typ U (42)	-150 +600 °C (-238 +1112 °F)	ME = ± (0,27 °C (0,49 °F) - 0,022% * (MV - LRV))]
GOST R8.585-2001	Typ L (43)	-200 +800 °C (-328 +1472 °F)	ME = ± (2,13 °C (3,83 °F) - 0,012% * (MV - LRV))	1
Przetwornik napięcia (mV)		-20 +100 mV	ME = ± (6,5 μV + 0,002% * (MV - LRV))	4,8 µA

1) Wartość pomiarowa przesyłana protokołem HART[®].

2) Wartość procentowa w odniesieniu do ustawionego zakresu analogowego sygnału wyjściowego.

3) Możliwe są odchylenia od maksymalnego błędu wartości mierzonej ze względu na zaokrąglenia wartości.

MV = Wartość mierzona

LRV = Dolna wartość zakresu pomiarowego podłączonego czujnika

Błąd całkowity przetwornika na wyjściu prądowym = $\sqrt{(Błąd pomiaru cyfrowego^2 + Błąd przetwarzania D/A^2)}$

Przykład obliczenia dla czujnika Pt100 (zakres pomiarowy0 ... +200 °C (+32 ... +392 °F), wartość mierzona +200 °C (+392 °F), temperatura otoczenia +25 °C (+77 °F), napięcie zasilania 24 V):

Błąd pomiaru cyfrowego = 0,06 °C+ 0,006% * (200 °C - (-200 °C)):	0,08 °C (0,15 °F)
Błąd pomiaru D/A = 0,03 % * 200 °C (360 °F)	0,06 °C (0,11 °F)
Błąd pomiaru cytrowego (HARI):	0,08 C (0,15 F)

Przykład obliczenia dla czujnika Pt100 (zakres pomiarowy0 ... +200 °C (+32 ... +392 °F), wartość mierzona +200 °C (+392 °F), temperatura otoczenia +35 °C (+95 °F), napięcie zasilania 30 V):

Błąd pomiaru cyfrowego = 0,06 °C+ 0,006% * (200 °C - (-200 °C)):	0,08 °C (0,15 °F)
Błąd pomiaru D/A = 0,03 % * 200 °C (360 °F)	0,06 °C (0,11 °F)
Wpływ temperatury otoczenia (cyfrowy) = (35 - 25) * (0.002% * 200 °C - (-200 °C)), min. 0.005 °C	0,08 °C (0,14 °F)
Wpływ temperatury otoczenia (D/A) = (35 - 25) * (0.001% * 200 °C)	0,02 °C (0,04 °F)
Wpływ temperatury otoczenia (cyfrowy) = (30 - 24) * (0.002% * 200 °C - (-200 °C)), min. 0.005 °C	0,05 °C (0,09 °F)
Wpływ napięcia zasilania (D/A) = (30 - 24) * (0.001% * 200 °C)	0,01 °C (0,02 °F)

Błąd pomiaru cyfrowego (HART): $\sqrt{(Bl}{q} pomiaru cyfrowego^2 + wpływ temperatury otoczenia (cyfrowy)^2 + wpływ napięcia zasilania (cyfrowy)^2$	0,13 °C (0,23 °F)
Błąd pomiaru wartości analogowej (wyjście prądowe): $(Błąd pomiaru cyfrowego^2 + błąd pomiaru (przetwarzania) D/A^2 + wpływ temperatury otoczenia (cyfrowy)^2 + wpływ temperatury otoczenia (D/A)^2 + wpływ napięcia zasilania (cyfrowy)^2 + wpływ napięcia zasilania (D/A)^2$	0,14 °C (0,25 °F)

Podany błąd pomiaru odpowiada 2 σ (rozkład normalny Gaussa)

MV = Wartość mierzona

LRV = Dolna wartość zakresu pomiarowego podłączonego czujnika

	Fizyczne zakresy pomiarowe na wejściach czujników					
10 400 Ω Cu50, Cu100, czujniki RTD (linearyzacja wielomianowa), Pt50, Pt100, Ni100, Ni120						
	10 2 000 Ω	Pt200, Pt500, Pt1000				
	-20 100 mV	Termopary typu: A, B, C, D, E, J, K, L, N, R, S, T, U				



Inne błędy pomiarowe mają zastosowanie w trybie SIL.

Dodatkowe informacje, patrz Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa funkcjonalnego SD01632T/09.

Ustawienie czujnika	Wbudowana funkcja linearyzacji charakterystyki czujnika w przetworniku
	Czujniki rezystancyjne (RTD) to jedne z elementów pomiarowych o najbardziej liniowej charakterystyce temperaturowej. Mimo to wykonuje się dodatkową linearyzację sygnału wyjściowego. W celu znacznego zwiększenia dokładności pomiaru temperatury przyrząd umożliwia zastosowanie dwóch metod:
	 Linearyzacja wg algorytmu Callendar-Van Dusen (dla termometrów rezystancyjnych Pt100) Postać równania Callendar-Van Dusen jest następująca: RT = R0[1+AT+BT²+C(T-100)T³]
	Współczynniki A, B i C służą do linearyzacji charakterystyki czujnika (platynowego) w przetworniku celem zwiększenia dokładności układu pomiarowego. Współczynniki czujnika standardowego są określone w normie IEC 751. Jeśli czujnik standardowy jest niedostępny lub wymagana jest większa dokładność, to współczynniki dla każdego czujnika indywidualnie mogą zostać wyznaczone za pomocą kalibracji czujnika.
	 Linearyzacja wielomianowa charakterystyki dla termometrów rezystancyjnych miedzianych/niklowych Wielomian dla termometrów rezystancyjnych miedzianych/niklowych ma postać: RT = R0(1+AT+BT²)
	Współczynniki A i B służą do linearyzacji charakterystyki termometrów rezystancyjnych niklowych i miedzianych. Dokładne wartości współczynników uzyskuje się w oparciu o dane kalibracyjne indywidualnie dla każdego czujnika. Współczynniki te wprowadza się następnie do przetwornika.
	Linearyzacja charakterystyki czujnika w przetworniku z użyciem jednej z metod opisanych wyżej znacznie zwiększa dokładność pomiaru temperatury całego systemu. Dzieje się tak dlatego, że do obliczenia temperatury mierzonej - zamiast znormalizowanej charakterystyki - przetwornik wykorzystuje indywidualną charakterystykę podłączonego czujnika.

Kalibracja 1-punktowa (przesunięcie charakterystyki)

Przesunięcie wartości mierzonej czujnika

Kalibracja 2-punktowa (dostrojenie czujnika)

Korekta (nachylenia charakterystyki i przesunięcie) wartości mierzonej czujnika na wejściu przetwornika

Kalibracja wyjścia	Korekta wartości na wyjściu prądowym odpowiadającej sygnałowi prądowemu 4 lub 20
prądowego	mA (niemożliwa w trybie SIL)

Wpływ warunków pracy Podany błąd pomiaru odpowiada $\pm 2 \sigma$ (rozkład normalny Gausa), tj. 95.45%.

Wpływ temperatury otoczenia i napięcia zasilania na wskazania: termometrów rezystancyjnych (RTD,) i przetwornika
rezystancji	

Oznaczenie	Norma	Temperatura otoczenia: Odchyłka (±) w wyniku zmiany o 1 °C (1,8 °F)			Odcł	Napięcie zasilania: nyłka (±) w wyniku zmiany o 1	v
		Cyfrowy 1)		D/A ²⁾ .		Cyfrowy ¹⁾	D/A ²⁾
		Maksymalnie	W odniesieniu do wartości mierzonej		Maksymalni e	W odniesieniu do wartości mierzonej	
Pt100 (1)		≤ 0,02 °C (0,036 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,005 °C (0,009 °F)		≤ 0,02 °C (0,036 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,005 °C (0,009 °F)	
Pt200 (2)	DN-FN	≤ 0,026 °C (0,047 °F)	-		≤ 0,026 °C (0,047 °F)	-	
Pt500 (3)	60751:2008	≤ 0,013 °C (0,023 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,009 °C (0,016 °F)		≤ 0,013 °C (0,023 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,009 °C (0,016 °F)	
Pt1000 (4)	JIS C1604:1984	≤ 0,01 °C (0,018 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,004 °C (0,007 °F)		≤ 0,008 °C (0,014 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,004 °C (0,007 °F)	
Pt100 (5)		≤ 0,013 °C (0,023 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,005 °C (0,009 °F)		≤ 0,013 °C (0,023 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,005 °C (0,009 °F)	
Pt50 (8)		≤ 0,03 °C (0,054 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,01 °C (0,018 °F)	0.001.0/	≤ 0,01 °C (0,018 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,01 °C (0,018 °F)	0.001 %
Pt100 (9)	GOST 6651-94	≤ 0,02 °C (0,036 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,005 °C (0,009 °F)	0,001 %	≤ 0,02 °C (0,036 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,005 °C (0,009 °F)	0,001 %
Ni100 (6)	DIN 43760	≤ 0,004 °C	-		≤ 0,005 °C	-	
Ni120 (7)	IPTS-68	(0,007 °F)	-		(0,009 °F)	-	
Cu50 (10)		< 0.007 °C	-		≤ 0,008 °C (0,014 °F)	-	
Cu100 (11)	OIML R84: 2003 / GOST 6651-2009	≤ 0,007 °C (0,013 °F)	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,004 °C (0,007 °F)		≤ 0,004 °C	0,002% * (MV -LRV), co najmniej 0,004 °C (0,007 °F)	
Ni100 (12)		≤ 0,004 °C	-	1	(0,007 °F)	-	1
Ni120 (13)		(0,007 °F)	-			-	
Cu50 (14)	OIML R84: 2003 / GOST 6651-94	≤ 0,007 °C (0,013 °F)	-		≤ 0,008 °C (0,014 °F)	-	
Przetwornik rez	zystancji (Ω)						

Oznaczenie	Norma	Temperatura otoczenia: Odchyłka (±) w wyniku zmiany o 1 °C (1,8 °F)			Odcl	Napięcie zasilania: nyłka (±) w wyniku zmiany o 1	v
10 400 Ω		≤ 6 mΩ	0,0015% * (MV -LRV), co najmniej 1,5 mΩ	0.001 %	≤ 6 mΩ	0,0015% * (MV -LRV), co najmniej 1,5 mΩ	0.001 %
10 2 000 Ω		≤ 30 mΩ	0,0015% * (MV -LRV), co najmniej 15 mΩ	0,001 //	≤ 30 mΩ	0,0015% * (MV -LRV), co najmniej 15 mΩ	0,001 //

1) Wartość mierzona przesyłana protokołem HART[®].

2) Wartość procentowa w odniesieniu do ustawionego zakresu analogowego sygnału wyjściowego

Wp	ływ temperatury	otoczenia	i napięcia zasilania n	a wskazanie: termopar	· (TC) i przetworni	ków napięcia
----	-----------------	-----------	------------------------	-----------------------	---------------------	--------------

Oznaczenie	Norma	Temperatura otoczenia: Odchyłka (±) w wyniku zmiany o 1 °C (1,8 °F)			Odcł	Napięcie zasilania: nyłka (±) w wyniku zmiany o 1	v
		Cyfrowy ¹⁾		D/A ²⁾		Cyfrowy	D/A ²⁾
		Maksymalnie	W odniesieniu do wartości mierzonej		Maksymalni e	W odniesieniu do wartości mierzonej	
Тур А (30)	PN-EN	≤ 0,13 °C (0,23 °F)	0,0055% * (MV -LRV), co najmniej 0,03 °C (0,054 °F)		≤ 0,07 °C (0,13 °F)	0,0054% * (MV -LRV), co najmniej 0,02 °C (0,036 °F)	
Тур В (31)	60584-1	≤ 0,06 °C (0,11 °F)	-		≤ 0,06 °C (0,11 °F)	-	
Тур С (32)	PN-EN 60584-1/ ASTM E988-96	≤ 0,08 °C	0,0045% * (MV -LRV), co najmniej 0,03 °C (0,054 °F)		≤ 0,04 °C	0,0045% * (MV -LRV), co najmniej 0,03 °C (0,054 °F)	
Typ D (33)	ASTM E988-96	(0,14 °F)	0,004% * (MV -LRV), co najmniej 0,035 °C (0,063 °F)		(0,07 °F)	0,004% * (MV -LRV), co najmniej 0,035 °C (0,063 °F)	0,001 %
Тур Е (34)	PN-EN 60584-1	≤ 0,03 °C (0,05 °F)	0,003% * (MV -LRV), co najmniej 0,016 °C (0,029 °F)		< 0.02 °C	0,003% * (MV -LRV), co najmniej 0,016 °C (0,029 °F)	
Тур Ј (35)			0,0028% * (MV -LRV), co najmniej 0,02 °C (0,036 °F)			0,0028% * (MV -LRV), co najmniej 0,02 °C (0,036 °F)	
Тур К (36)		≤ 0,04 °C (0,07 °F)	0,003% * (MV -LRV), co najmniej 0,013 °C (0,023 °F)	0,001 %	(0,04 °F)	0,003% * (MV -LRV), co najmniej 0,013 °C (0,023 °F)	
Тур N (37)			0,0028% * (MV -LRV), co najmniej 0,020 °C (0,036 °F)			0,0028% * (MV -LRV), co najmniej 0,020 °C (0,036 °F)	
Typ R (38)		≤ 0,05 °C (0,09 °F)	0,0035% * (MV -LRV), co najmniej 0,047 °C (0,085 °F)		≤ 0,05 °C (0,09 °F)	0,0035% * (MV -LRV), co najmniej 0,047 °C (0,085 °F)	
Typ S (39)			-			-	
Тур Т (40)		≤ 0,01 °C (0,02 °F)	-			-	
Typ L (41)	DIN 42710	≤ 0,02 °C (0,04 °F)	-		≤ 0,01 °C	-	
Typ U (42)	– DIN 43710	≤ 0,01 °C (0,02 °F)	-		(0,02 °F)	-	
Typ L (43)	GOST R8.585-2001	≤ 0,02 °C (0,04 °F)	-			-	
Przetwornik na	pięcia (mV)						
-20 100 mV	-	≤ 3 µV	-	0,001 %	≤ 3 µV	-	0,001 %

1) Wartość mierzona przesyłana protokołem HART[®].

2) Wartość procentowa w odniesieniu do ustawionego zakresu analogowego sygnału wyjściowego

MV = Wartość mierzona

LRV = Dolna wartość zakresu pomiarowego podłączonego czujnika

Błąd całkowity przetwornika na wyjściu prądowym = $\sqrt{(Błąd pomiaru cyfrowego^2 + Błąd przetwarzania D/A^2)}$

D y $($ u u u u u u u u v	Dryj	lługookresowy	, termometry	rezystancyjne	(RID) 1	przetworniki	rezystancji
---------------------------------------------------------------------------------	------	---------------	--------------	---------------	---------	--------------	-------------

Oznaczenie	Norma	Dryft długookresowy (±) ¹⁾		
		po 1 roku	po 3 latach	po 5 latach
		W odniesieniu do wartości mierzonej		
Pt100 (1)		≤ 0,016% * (MV - LRV) lub 0,04 °C (0,07 °F)	≤ 0,025% * (MV - LRV) lub 0,05 °C (0,09 °F)	≤ 0,028% * (MV - LRV) lub 0,06 °C (0,10 °F)
Pt200 (2)		0,25 °C (0,44 °F)	0,41 °C (0,73 °F)	0,50 °C (0,91 °F)
Pt500 (3)	PN-EN 60751:2008	≤ 0,018% * (MV - LRV) lub 0,08 °C (0,14 °F)	≤ 0,03% * (MV - LRV) lub 0,14 °C (0,25 °F)	≤ 0,036% * (MV - LRV) lub 0,17 °C (0,31 °F)
Pt1000 (4)		≤ 0,0185% * (MV - LRV) lub 0,04 °C (0,07 °F)	≤ 0,031% * (MV - LRV) lub 0,07 °C (0,12 °F)	≤ 0,038% * (MV - LRV) lub 0,08 °C (0,14 °F)
Pt100 (5)	JIS C1604:1984	≤ 0,015% * (MV - LRV) lub 0,04 °C (0,07 °F)	≤ 0,024% * (MV - LRV) lub 0,07 °C (0,12 °F)	≤ 0,027% * (MV - LRV) lub 0,08 °C (0,14 °F)
Pt50 (8)	00000 ((51.0)	≤ 0,017% * (MV - LRV) lub 0,07 °C (0,13 °F)	≤ 0,027% * (MV - LRV) lub 0,12 °C (0,22 °F)	≤ 0,03% * (MV - LRV) lub 0,14 °C (0,25 °F)
Pt100 (9)	0031 0051-94	≤ 0,016% * (MV - LRV) lub 0,04 °C (0,07 °F)	≤ 0,025% * (MV - LRV) lub 0,07 °C (0,12 °F)	≤ 0,028% * (MV - LRV) lub 0,07 °C (0,13 °F)
Ni100 (6)	DIN 42760 IDTS-69	0.04 °C (0.06 °E)	0.05 °C (0.10 °E)	0.06 °C (0.11 °E)
Ni120 (7)	DIN 45700 IP 15-06	0,04 C (0,00 F)	0,05 C (0,10 F)	0,00 C (0,11 F)
Cu50 (10)		0,06 °C (0,10 °F)	0,09 °C (0,16 °F)	0,11 °C (0,20 °F)
Cu100 (11)	OIML R84: 2003 /	≤ 0,015% * (MV - LRV) lub 0,04 °C (0,06 °F)	≤ 0,024% * (MV - LRV) lub 0,06 °C (0,10 °F)	≤ 0,027% * (MV - LRV) lub 0,06 °C (0,11 °F)
Ni100 (12)	0031 0031-2009	0,03 °C (0,06 °F)	0,05 °C (0,09 °F)	0,06 °C (0,10 °F)
Ni120 (13)		0,03 °C (0,06 °F)	0,05 °C (0,09 °F)	0,06 °C (0,10 °F)
Cu50 (14)	OIML R84: 2003 / GOST 6651-94	0,06 °C (0,10 °F)	0,09 °C (0,16 °F)	0,10 ℃ (0,18 °F)
Przetwornik rezys	stancji			
10 400 Ω		\leq 0,0122% * (MV - LRV) lub 12 mΩ	\leq 0,02% * (MV - LRV) lub 20 mΩ	\leq 0,022% * (MV - LRV) lub 22 mΩ
10 2 000 Ω		≤ 0,015% * (MV - LRV) lub 144 mΩ	≤ 0,024% * (MV - LRV) lub 240 mΩ	≤ 0,03% * (MV - LRV) lub 295 mΩ

1) Ważna jest większa wartość

Dryft długookresowy, termopary (TC) i przetworniki napięcia

Oznaczenie	Norma	Dryft długookresowy (±) ¹⁾			
		po 1 roku	po 3 latach	po 5 latach	
		W odniesieniu do wartości mierzon	iej		
Typ A (30)	PN-EN 60584-1	≤ 0,048% * (MV - LRV) lub 0,46 °C (0,83 °F)	≤ 0,072% * (MV - LRV) lub 0,69 °C (1,24 °F)	≤ 0,1% * (MV - LRV) lub 0,94 °C (1,69 °F)	
Тур В (31)		1,08 °C (1,94 °F)	1,63 °C (2,93 °F)	2,23 °C (4,01 °F)	
Тур С (32)	PN-EN 60584-1/ ASTM E988-96	≤ 0,038% * (MV - LRV) lub 0,41 °C (0,74 °F)	≤ 0,057% * (MV - LRV) lub 0,62 °C (1,12 °F)	≤ 0,078% * (MV - LRV) lub 0,85 °C (1,53 °F)	

Oznaczenie	Norma	Dryft długookresowy (±) ¹⁾		
Typ D (33)	ASTM E988-96	≤ 0,035% * (MV - LRV) lub 0,57 °C (1,03 °F)	≤ 0,052% * (MV - LRV) lub 0,86 °C (1,55 °F)	≤ 0,071% * (MV - LRV) lub 1,17 °C (2,11 °F)
Тур Е (34)		≤ 0,024% * (MV - LRV) lub 0,15 °C (0,27 °F)	≤ 0,037% * (MV - LRV) lub 0,23 °C (0,41 °F)	≤ 0,05% * (MV - LRV) lub 0,31 °C (0,56 °F)
Тур Ј (35)		≤ 0,025% * (MV - LRV) lub 0,17 °C (0,31 °F)	≤ 0,037% * (MV - LRV) lub 0,25 °C (0,45 °F)	≤ 0,051% * (MV - LRV) lub 0,34 °C (0,61 °F)
Тур К (36)	PN-EN 60584-1	≤ 0,027% * (MV - LRV) lub 0,23 °C (0,41 °F)	≤ 0,041% * (MV - LRV) lub 0,35 °C (0,63 °F)	≤ 0,056% * (MV - LRV) lub 0,48 °C (0,86 °F)
Typ N (37)		0,36 °C (0,65 °F)	0,55 °C (0,99 °F)	0,75 °C (1,35 °F)
Typ R (38)		0,83 °C (1,49 °F)	1,26 °C (2,27 °F)	1,72 °C (3,10 °F)
Typ S (39)		0,84 °C (1,51 °F)	1,27 °C (2,29 °F)	2,23 °C (4,01 °F)
Тур Т (40)		0,25 °C (0,45 °F)	0,37 °C (0,67 °F)	0,51 °C (0,92 °F)
Typ L (41)	DIN 42710	0,20 °C (0,36 °F)	0,31 °C (0,56 °F)	0,42 °C (0,76 °F)
Typ U (42)	DIN 45710	0,24 °C (0,43 °F)	0,37 °C (0,67 °F)	0,50 °C (0,90 °F)
Typ L (43)	GOST R8.585-2001	0,22 °C (0,40 °F)	0,33 °C (0,59 °F)	0,45 °C (0,81 °F)
Przetwornik nap	pięcia (mV)			
-20 100 mV		\leq 0,027% * (MV - LRV) lub 5,5 μ V	≤ 0,041% * (MV - LRV) lub 8,2µV	≤ 0,056% * (MV - LRV) lub 11,2µV

1) Ważna jest większa wartość

Dryft długoterminowy wyjścia analogowego

Dryft długookresowy D/A ¹⁾ (±)			
po 1 roku	po 3 latach	po 5 latach	
0,021%	0,029%	0,031%	

1) Wartość procentowa w odniesieniu do ustawionego zakresu analogowego sygnału wyjściowego.

Wpływ spoiny odniesienia Pt100 wg PN-EN 60751 klasa B (wewnętrzna kompensacja spoiny odniesienia termopary)

13.5 Środowisko

Temperatura otoczenia	 -40 +85 °C (-40 +185 °F), wartości dla strefy zagrożonej wybuchem, patrz dokumentacja Ex →
	W temperaturach poniżej −20 °C (−4 °F) czas reakcji wyświetlacza może się wydłużyć. W temperaturach poniżej −30 °C (−22 °F) czytelność wyświetlacza nie jest gwarantowana.
Temperatura składowania	 Bez wyświetlacza: -40 +100 °C (-40 +212 °F) -50 +100 °C (-58 +212 °F) Z wyświetlaczem: -40 +80 °C (-40 +176 °F) Z modułem ogranicznika przepięć: -50 +100 °C (-58 +212 °F)
Wilgotność	Dopuszczalna: 0 95 %

Wysokość (n.p.m.)	Maks. 2 000 m (6 560 ft) n.p.m.				
Klasa klimatyczna	Klasa Dx wg IEC 60654-1				
Stopień ochrony	 Obudowa z ciśnieniowego odlewu aluminiowego lub ze stali k.o.: IP66/67, typ 4X Obudowa ze stali k.o. do zastosowań higienicznych (T17): IP66 / IP68 (1.83 m H2O przez 24 h), NEMA 4X, NEMA 6P 				
Odporność na wstrząsy i	Odporność na wstrząsy wg KTA 3505 (próba udarowa wg rozdziału 5.8.4)				
drgania	Test wg PN-EN 60068-2-6				
	Fc: drgania (sinusoidalne)				
	Odporność na drgania wg wytycznych DNV GL, drgania: B				
	W przypadku montażu przetwornika za pomocą uchwytu w kształcie L (patrz uchwyty do montażu naściennego/w rurociągach 2", w rozdziale "Akcesoria") należy uwzględnić możliwość wystąpienia drgań rezonansowych. Uwaga: wibracje przetwornika nie mogą przekroczyć specyfikacji.				
Kompatybilność	Zgodność z wymaganiami CE				
elektromagnetyczna (EMC)	Kompatybilność elektromagnetyczna zgodna z wymaganiami norm serii PN-EN 61326 i zaleceniami EMC NAMUR (NE21). Dodatkowe informacje, patrz Deklaracja zgodności.				
	Maksymalny błąd pomiaru <1% zakresu pomiarowego.				
	Odporność na zakłócenia wg serii norm PN-EN 61326, środowisko przemysłowe				
	Emisja zakłóceń wg PN-EN 61326, urządzenia klasy B				
	Zgodność SIL wg PN-EN 61326-3-1 lub PN-EN 61326-3-2				
	W przypadku przewodów czujnika o długości 30 m (98.4 ft) i większej należy użyć przewodu ekranowanego, który jest uziemiony z obu stron. Zalecane jest, aby przewody czujnika były ekranowane.				
	Ze względów funkcjonalnych konieczne może być podłączenie uziemienia funkcjonalnego. Zgodność z przepisami danego kraju dotyczącymi instalacji elektrycznej jest obowiązkowa.				
Kategoria przepięciowa	Ш				
	2				

Konstrukcja, wymiary

13.6 Konstrukcja mechaniczna

Wymiary w mm (in)

🗉 20 Obudowa: ciśnieniowy odlew aluminiowy do zastosowań ogólnych lub (opcja) ze stali k.o. (316L)



Wymiar bez wyświetlacza = 112 mm (4.41")



- Oddzielny przedział elektroniki i przedział podłączeniowy
- Możliwość obracania wyświetlacza co 90°

Masa	 Obudowa aluminiowa, ok. 1,4 kg (3 lb), z wyświetlaczem
	 Obudowa ze stali k.o., ok. 4,2 kg (9,3 lb), z wyświetlaczem
	 Obudowa T17, ok. 1,25 kg (2,76 lb), z wyświetlaczem

Materiały	Obudowa	Zaciski przewodów sygnałowych	Tabliczka znamionowa
	Obudowa: ciśnieniowy odlew aluminiowy (AlSi10Mg/AlSi12) pokrywany proszkowo żywicą poliestrową	Mosiądz niklowany0,3 µm pokryty złotem/kompl., niekorozyjny	Aluminium AlMgl, anodyzowane w kolorze czarnym
	Stal k.o. 316L		1.4404 (AISI 316L)
	Stal k.o. 1.4435 (AISI 316L) do aplikacji higienicznych (obudowa T17)	-	-
	O-ring wyświetlacza 88x3: twardość 70° w skali Shore'a, pokrycie PTFE	-	-

Wprowadzenia przewodów	Wersja	Тур
	Gwintowe	2x gwint 1⁄2" NPT
		2x gwint M20
		2x gwint G ¹ /2"
	Dławik kablowy	2x złącze M20

13.7 Certyfikaty i dopuszczenia

Znak CE	Wyrób spełnia wymagania zharmonizowanych norm europejskich. Jest on zgodny z wymogami prawnymi dyrektyw UE. Producent potwierdza wykonanie testów przyrządu z wynikiem pozytywnym poprzez umieszczenie na nim znaku CE.
Znak EAC	Urządzenie opisane w niniejszym dokumencie spełnia wymagania prawne Euroazjatyckiej Unii Gospodarczej. Producent potwierdza wykonanie testów przyrządu z wynikiem pozytywnym poprzez umieszczenie na nim znaku EAC.
Dopuszczenie Ex	Informacje na temat aktualnie dostępnych wersji do pracy w strefach zagrożonych wybuchem (ATEX, FM, CSA) można uzyskać w biurach Endress+Hauser. Informacje dotyczące eksploatacji przyrządów w strefach zagrożonych wybuchem znajdują się w odrębnej dokumentacji.
MTTF	Wg Siemens SN-29500 przy 40 °C (104 °F)
	MTTF (średni czas do wystąpienia awarii) oznacza teoretyczny, prawdopodobny czas do uszkodzenia przyrządu podczas normalnej pracy. Termin MTTF jest używany dla systemów nienaprawialnych, takich jak przetworniki temperatury.
Dopuszczenie UL	Więcej informacji, patrz UL Product iq™ (należy wyszukać, wpisując słowo kluczowe "E225237")
CSA	Produkt spełnia wymagania dla "KLASY 2252 05 - Urządzenie do sterowania procesami"

Wytyczne do użytku w środowisku morskim	Aby uzyskać najbardziej aktualne informacje o dostępnych certyfikatach (GL, BV itd.), należy się skontaktować z lokalnym oddziałem Endress+Hauser. Wszystkie dane związane z przemysłem okrętowym można znaleźć w oddzielnych certyfikatach/dopuszczeniach dostępnych na zamówienie.
Bezpieczeństwo funkcjonalne	Certyfikat SIL 2/3 nienaruszalności bezpieczeństwa (warstwa sprzętowa/ oprogramowania) wg norm: • PN-EN 61508-1:2010 (system zarządzania bezpieczeństwem funkcjonalnym FSM) • PN-EN 61508-2:2010 (sprzęt) • PN-EN 61508-3:2010 (oprogramowanie)
	Dodatkowe informacje, patrz "Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa funkcjonalnego". $\rightarrow \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \$
Certyfikat HART®	Ten przetwornik temperatury został zarejestrowany przez HART® FieldComm Group. Przyrząd spełnia wymagania specyfikacji protokołu komunikacyjnego FieldComm Group HART®, wersja 7.6.
Inne normy i zalecenia	 PN-EN 60529: Stopnie ochrony obudowy (kody IP) PN-EN 61010-1: Wymagania bezpieczeństwa elektrycznych przyrządów pomiarowych, automatyki i urządzeń laboratoryjnych Seria PN-EN 61326: Kompatybilność elektromagnetyczna (wymagania EMC) 13.8 Dokumentacia uzupełniajaca
	Dokumentacia uzupełniająca ATEX:
	$\ \mathbf{a} \ $ DUNUMENTALIA UZUPENTAJALA ATEA.

- Dokumentacja uzupeniająca ATEX:
 0 Ex ia IIC T6...T4 Ga X, 1Ex d IIC T6...T4 Gb X, Ex tb IIIC T85°C...T105°C X: XA01453T
 - ATEX/IECEx II 1G Ex ia IIC Ga, II 2D Ex ia IIIC Db: XA01689T
 - ATEX/IECEx II 2D Ex tb IIIC T110 °C Db: XA00032R
 - ATEX/IECEx II 1G Ex ia IIC: XA01688T

14 Menu obsługi i opis parametrów

Poniższe tabele zawierają listę wszystkich parametrów w menu "Setup [Konfiguracja]", "Diagnostics [Diagnostyka]" i "Expert [Ekspert]". Numer strony oznacza miejsce w instrukcji obsługi, w którym podano opis konkretnego parametru.

W zależności od parametrów konfiguracji, nie wszystkie podmenu i parametry są dostępne w każdym przyrządzie. Informacje na ten temat podano w opisie parametrów, w punkcie "Warunek". Grupy parametrów dotyczące konfiguracji w trybie dostępu Ekspert zawierają wszystkie parametry menu obsługi "Setup [Konfiguracja]" i "Diagnostics [Diagnostyka]", a także inne parametry, które są zarezerwowane wyłącznie dla tego trybu dostępu.

Symbol 📄 oznacza ścieżkę dostępu do parametru za pomocą oprogramowania obsługowego, np.FieldCare.

Parametryzacja w trybie SIL różni się od dokonywanej w trybie standardowym i jest opisana w instrukcji dotyczącej bezpieczeństwa funkcjonalnego.

Dodatkowe informacje, patrz instrukcja dotycząca bezpieczeństwa funkcjonalnego SD1632T/09.

Setup [Konfiguracja] →	Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]	→ 🗎 74
	Unit [Jednostka]	→ 🗎 74
	Sensor type 1 [Typ czujnika 1]	→ 🗎 74
	Connection type 1 [Typ podłączenia 1]	→ 🗎 75
	2-wire compensation 1 [Kompensacja podłączenia 2-przew. 1]	→ 🖺 75
	Reference junction 1 [Spoina odniesienia 1]	
	RJ preset value 1 [Wartość ustawiona wstępnie RJ 1]	
	Sensor type 2 [Typ czujnika 2]	→ 🗎 74
	Connection type 2 [Typ podłączenia 2]	→ 🗎 75
	2-wire compensation 2 [Kompensacja podłączenia 2-przew. 2]	→ 🗎 75
	Reference junction 2 [Spoina odniesienia 2]	→ 🖺 76
	RJ preset value 2 [Wartość ustawiona wstępnie RJ 2]	→ 🗎 76
	Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)]	→ 🗎 76
	Lower range value [Dolna wartość zakresu]	→ 🗎 77
	Upper range value [Górna wartość zakresu]	→ 🖺 77

Setup [Konfiguracja] →	Advanced setup [Konfiguracja zaawansowana] →	Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu]	→ 🗎 79
		Access status tooling [Narzędzie statusu dostępu]	→ 🖺 79
		Locking status [Status blokady]	→ 🖹 80

Setup [Konfiguracja] →	Advanced setup [Konfiguracja zaawansowana] →	Sensor [Czujnik] →	Sensor offset 1 [Przesunięcie czujnika 1]	→ 🖺 80
			Sensor offset 2 [Przesunięcie czujnika 2]	→ 🗎 80
			Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/ różnicy]	→ 🖺 80
			Drift/difference alarm delay [Opóźnienie alarmu w trybie wykrywania dryftu/różnicy]	→ 🖺 81

			Drift/difference set point [Wartość zadana dryftu/ różnicy]	→ 🖺 81
			Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika]	→ 🗎 82
Setup [Konfiguracja] →	Advanced setup [Konfiguracja zaawansowana] →	Current output [Wyjście prądowe] →	Output current [Prąd wyjściowy]	→ 🗎 83
			Failure mode [Tryb obsługi błędu]	→ 🖺 83
			Failure current [Prąd błędu]	→ 🖺 83
			Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA]	→ 🖺 83
			Current trimming 20 mA [Dostrojenie prądu 20 mA]	→ 🖺 84
			Reset trim [Resetowanie dostrojenia]	→ 🖺 84
Setup [Konfiguracja] →	Advanced setup [Konfiguracja zaawansowana] →	Display [Wyświetlacz] →	Display interval [Czas wyświetlania]	→ 🖺 84
			Value 1 display [Wyświetlanie wartości 1]	→ 🖺 85
			Display text 1 [Tekst na wyświetlaczu 1]	→ 🖺 85
			Decimal places 1 [Miejsca dziesiętne 1]	→ 🖺 86
			Value 2 display [Wyświetlanie wartości 2]	→ 🖺 85
			Display text 2 [Tekst na wyświetlaczu 2]	→ 🖺 85
			Decimal places 2 [Miejsca dziesiętne 2]	→ 🖺 86
			Value 3 display [Wyświetlanie wartości 3]	→ 🖺 85
			Display text 3 [Tekst na wyświetlaczu 3]	→ 🖺 85
			Decimal places 3 [Miejsca dziesiętne 3]	→ 🖺 86

Setup [Konfiguracja] →	Advanced setup [Konfiguracja zaawansowana] →	SIL →	SIL option [Opcja SIL]	→ 🗎 86
			Operational state [Stan pracy]	→ 🖺 87
			SIL checksum [Suma kontrolna SIL]	→ 🖹 87
			Enter SIL checksum [Wprowadzenie sumy kontrolnej SIL]	→ 🖺 87
			Force safe state [Wymuszenie trybu bezpiecznego]	→ 🖺 88
			Deactivate SIL [Wyłączenie SIL]	→ 🖹 88
			Restart device [Restart przyrządu]	→ 🖹 88
•				

Setup [Konfiguracja] →	Advanced setup [Konfiguracja zaawansowana] →	Administration [Administracja] →	Device reset [Reset przyrządu]	→ 🖺 88
			Define device write protection code [Definiowanie kodu blokady zapisu]	→ 🗎 89

Diagnostics [Diagnostyka] →	Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka]	→ 🗎 91
	Previous diagnostics 1 [Poprzednia diagnostyka 1]	→ 🗎 91
	Operating time [Czas pracy]	→ 🖺 91

Diagnostics [Diagnostyka] →	Diagnostic list [Lista diagnostyki] →	Actual diagnostics count [Licznik bieżącej diagnostyki]	→ 🗎 92
		Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka]	→ 🖺 91
		Actual diag channel [Kanał bieżącej diagnostyki]	→ 🖺 92

		Previous diag n channel [Kanał n poprzedniej diagnostyki]	→ 🗎 93
Diagnostics [Diagnostyka] →	Event logbook [Rejestr zdarzeń] →	Previous diagnostics n [Poprzednia diagnostyka n]	→ 曽 93

Diagnostics [Diagnostyka] →	Device information [Informacje o przyrządzie] →	Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]	→ 🖺 74
		Serial Number [Numer seryjny]	→ 🖺 94
		Firmware version [Wersja oprogramowania]	→ 🗎 94
		Device name [Nazwa przyrządu]	→ 🗎 94
		Order code [Kod zamówieniowy]	→ 🖺 95
		Configuration counter [Licznik konfiguracji]	→ 🖺 96

Diagnostics [Diagnostyka] →	Measured values [Wartości mierzone] →	Sensor 1 value [Wartość czujnika 1]	→ 🖺 97
		Sensor 2 value [Wartość czujnika 2]	→ 🗎 97
		Device temperature [Temperatura przyrządu]	→ 🖺 97

Diagnostics [Diagnostyka] →	Measured values [Wartości mierzone] →	Min/max values [Wartości min./maks.] →	Sensor n min value [Wartość min. czujnika n]	→ 🖺 98
			Sensor n max value [Wartość maks. czujnika n]	→ 🖺 98
			Device temperature min. [Min. temperatura przyrządu]	→ 🖺 98
			Device temperature max. [Maks. temperatura przyrządu]	→ 🖺 99

Diagnostics [Diagnostyka] →	Simulation [Symulacja] \rightarrow	Current output simulation [Symulacja wyjścia prądowego]	→ 🖺 99
		Value current output [Wartość prądu wyjściowego]	→ 🖺 99

Expert [Ekspert] \rightarrow	Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu]	→ 🖺 79
	Access status tooling [Narzędzie statusu dostępu]	→ 🗎 79
	Locking status [Status blokady]	→ 🖺 80

Expert [Ekspert] \rightarrow	System →	Unit [Jednostka]	→ 🖺 74
		Damping [Tłumienie]	→ 🖺 101

Alarm delay [Opóźnienie alarmu]	→ 🖺 102
Mains filter [Filtr sieciowy]	→ 🗎 102

Value 1 display [Wyświetlanie wartości 1]Display text 1 [Tekst na wyświetlaczu 1]Decimal places 1 [Miejsca dziesiętne 1]Value 2 display [Wyświetlanie wartości 2]Display text 2 [Tekst na wyświetlaczu 2]Decimal places 2 [Miejsca dziesiętne 2]	 → ⇒ ⇒ ⊗ 85 → ⇒ ⊗ 86 → ⊗ 85
Display text 1 [Tekst na wyświetlaczu 1] Decimal places 1 [Miejsca dziesiętne 1] Value 2 display [Wyświetlanie wartości 2] Display text 2 [Tekst na wyświetlaczu 2] Decimal places 2 [Miejsca dziesiętne 2]	 → ■ 85 → ■ 86 → ■ 85
Decimal places 1 [Miejsca dziesiętne 1]Value 2 display [Wyświetlanie wartości 2]Display text 2 [Tekst na wyświetlaczu 2]Decimal places 2 [Miejsca dziesiętne 2]Na howa 2 line howa 100 (miejsca dziesiętne 2)	→ 🖹 86 → 🖺 85
Value 2 display [Wyświetlanie wartości 2] Display text 2 [Tekst na wyświetlaczu 2] Decimal places 2 [Miejsca dziesiętne 2] Na ho 2 lina ho (Ma świetlaczu 2)	→ 🖺 85
Display text 2 [Tekst na wyświetlaczu 2] Decimal places 2 [Miejsca dziesiętne 2]	
Decimal places 2 [Miejsca dziesiętne 2]	→ 🖺 85
	→ 🖺 86
Value 3 display [Wyswietlanie wartosci 3]	→ 🖺 85
Display text 3 [Tekst na wyświetlaczu 3]	→ 🖺 85
Decimal places 3 [Miejsca dziesiętne 3]	\ A \ 0.6

Expert [Ekspert] →	System → Administration [Administracja] →		Define device write protection code [Definiowanie kodu blokady zapisu]	→ 🖺 89
			Device reset [Reset przyrządu]	→ 🖹 88

Expert [Ekspert] \rightarrow Sensor [Czujnik] \rightarrow	Number of measurement channels [Liczba kanałów pomiarowych]	→ 🗎 102

Expert [Ekspert] \rightarrow	Sensor [Czujnik] →	Sensor n [Czujnik n] ¹⁾	Sensor type n [Typ czujnika n]	→ 🖺 74
			Connection type n [Typ podłączenia n]	→ 🗎 75
		2-wire compensation n [2-przew. kompensacja n]	→ 🗎 75	
			Reference junction n [Spoina odniesienia n]	→ 🖺 76
			RJ preset value [Wartość ustawiona wstępnie RJ]	→ 🗎 76
			Sensor offset n [Przesunięcie czujnika n]	→ 🖺 80
		Sensor n lower limit [Dolna wartość graniczna czujnika n]	→ 🗎 104	
			Sensor n upper limit [Górna wartość graniczna czujnika n]	→ 🗎 104
			Sensor serial number [Numer seryjny czujnika]	→ 🗎 104

1) n = liczba kanałów pomiarowych (1 i 2)

Expert [Ekspert] →	Sensor [Czujnik] →	Sensor n [Czujnik n] →	Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] →	Sensor trimming [Dostrojenie czujnika]	→ 🗎 105
				Sensor trimming lower value [Dolna wartość dostrojenia czujnika]	→ 🗎 105
				Sensor trimming upper value [Górna wartość dostrojenia czujnika]	→ 🗎 106
				Sensor trimming min span [Min. zakres dostrojenia czujnika]	→ 🗎 106
				Reset trim [Resetowanie dostrojenia]	→ 🗎 106

Expert [Ekspert] →	Sensor [Czujnik] →	Sensor n [Czujnik n] ¹⁾	Linearization [Linearyzacja] →	Call./v. Dusen coeff. RO, A, B, C [Współczynnik RO, A, B i C równania Callendar-Van Dusen]	→ 🗎 107
				Polynomial coeff. RO, A, B [Współczynnik wielomianowy RO, A, B]	→ 🗎 108
				Sensor n lower limit [Dolna wartość graniczna czujnika n]	→ 🗎 104
				Sensor n upper limit [Górna wartość graniczna czujnika n]	→ 🗎 104

1) n = liczba kanałów pomiarowych (1 i 2)

Expert [Ekspert] →	Sensor [Czujnik] →	Drift/Calibration [Dryft/ kalibracja] →	Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika]	→ 🖺 82
			Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/ różnicy]	→ 🖺 80
			Drift/difference alarm delay [Opóźnienie alarmu w trybie wykrywania dryftu/różnicy]	→ 🖺 81
			Drift/difference set point [Wartość zadana dryftu/ różnicy]	→ 🖺 81
			Control [Sterowanie]	→ 🖺 110
			Start value [Wartość początkowa]	→ 🖺 110
			Calibration countdown [Odliczanie kalibracji]	→ 🖺 111

Expert [Ekspert] \rightarrow	Output [Wyjście] →	Lower range value [Dolna wartość zakresu]	→ 🗎 77
		Upper range value [Górna wartość zakresu]	→ 🗎 77
		Failure mode [Tryb obsługi błędu]	→ 🖺 83
		Failure current [Prąd błędu]	→ 🖺 83
		Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA]	→ 🖺 83
		Current trimming 20 mA [Dostrojenie prądu 20 mA]	→ 🖺 84
		Reset trim [Resetowanie dostrojenia]	→ 🖺 84

Expert [Ekspert] →	Communication [Komunikacja] →	HART configuration [Konfiguracja HART] →	Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]	→ 🖺 74
			HART short tag [Krótka etykieta (TAG) HART]	→ 🖺 112
			HART address [Adres HART]	→ 🖺 113
			No. of preambles [Liczba nagłówków]	→ 🖺 113
			Configuration changed [Zmiana konfiguracji]	→ 🖺 113
			Reset configuration changed [Reset zmiany konfiguracji]	→ 🖺 113
-				

Expert [Ekspert] →	Communication [Komunikacja] →	HART info [Informacje HART] →	Device Type [Typ przyrządu]	→ 🗎 114
			Device revision [Wersja przyrządu]	→ 🖺 114
			Device id [ID przyrządu]	→ 🖺 114
			Manufacturer ID [ID producenta]	→ 🖺 115

HART revision [Wersja protokołu HART]
HART descriptor [Deskryptor HART]
HART message [Komunikat HART]
Hardware Revision [Wersja sprzętu]
Software revision [Wersja oprogramowania]
HART date code [Kod daty HART]
Process unit TAG [Etykieta (TAG) przyrządu procesowego]
Location description [Opis lokalizacji]
Longitude [Długość geograficzna]
Latitude [Szerokość geograficzna]
Altitude [Wysokość n.p.m.]
Location method [Metoda lokalizacji]

Expert [Ekspert] →	Communication [Komunikacja] →	HART output [Wyjście HART] →	Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)]	→ 🗎 76
			PV	→ 🗎 118
			Assign SV [Przypisanie SV]	→ 🖺 118
			SV	→ 🖺 119
			Assign TV [Przypisanie TV]	→ 🖺 119
			TV	→ 🖺 119
			Assign QV [Przypisanie QV]	→ 🖺 119
			QV	→ 🖺 120

Expert [Ekspert] →	Communication [Komunikacja] →	Burst configuration [Konfiguracja burst] →	Burst mode [Tryb burst]	→ 🖺 120
			Burst command [Polecenie burst]	→ 🖺 120
			Burst variables 0-3 [Zmienne burst 0-3]	→ 🖺 121
			Burst trigger mode [Burst tryb wyzwalania]	→ 🖺 122
			Burst trigger level [Burst poziom wyzwalania]	→ 🖺 123
			Min. update period [Min. czas aktualizacji]	→ 🖺 123
			Max. update period [Maks. czas aktualizacji]	→ 🖺 123

Expert [Ekspert] →	Diagnostics [Diagnostyka] →	Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka]	→ 🗎 91
		Previous diagnostics 1 [Poprzednia diagnostyka 1]	→ 🗎 91
		Operating time [Czas pracy]	→ 🗎 91

Expert [Ekspert] →	Diagnostics [Diagnostyka] Diagnostic list [Lista diagnostyki] →		Actual diagnostics count [Licznik bieżącej diagnostyki]	→ 🗎 92
			Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka]	→ 🖺 91
			Actual diag channel [Kanał bieżącej diagnostyki]	→ 🗎 92

Expert [Ekspert] →	Diagnostics [Diagnostyka] →	Event logbook [Rejestr zdarzeń] →	Previous diagnostics n [Poprzednia diagnostyka n]	→ 🗎 93
			Previous diag channel [Kanał poprzedniej diagnostyki]	→ 🗎 93

Expert [Ekspert] →	Diagnostics [Diagnostyka] →	Device information [Informacje o przyrządzie] →	Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]	→ 🗎 74
			Squawk [Kod transpondera (Squawk)]	→ 🖺 124
			Serial Number [Numer seryjny]	→ 🖺 94
			Firmware version [Wersja oprogramowania]	→ 🖺 94
			Device name [Nazwa przyrządu]	→ 🖺 94
			Order code [Kod zamówieniowy]	→ 🖺 95
			Extended order code [Rozszerzony kod zamówieniowy]	→ 🗎 125
			Extended order code 2 [Rozszerzony kod zamówieniowy 2]	→ 🗎 125
			Extended order code 3 [Rozszerzony kod zamówieniowy 3]	→ 🗎 125
			Manufacturer ID [ID producenta]	→ 🖺 115
			Manufacturer [Producent]	→ 🖺 126
			Hardware Revision [Wersja sprzętu]	→ 🖺 116
			Configuration counter [Licznik konfiguracji]	→ 🖺 96

Expert [Ekspert] →	xpert [Ekspert] \rightarrow Diagnostics [Diagnostyka] \rightarrow		Sensor n value [Wartość czujnika n]	→ 🗎 97
			Sensor n raw value [Surowa wartość czujnika n]	→ 🗎 127
			Device temperature [Temperatura przyrządu]	→ 🖺 97

Expert [Ekspert] →	Diagnostics [Diagnostyka] →	Measured values [Wartości mierzone] →	Min/max values [Wartości min./ maks.] →	Sensor n min value [Wartość min. czujnika n]	→ 🗎 98
				Sensor n max value [Wartość maks. czujnika n]	→ 🖺 98
				Reset sensor min/max values [Reset wartości min./ maks. czujnika]	→ 🗎 127
				Device temperature min. [Min. temperatura przyrządu]	→ 🗎 98
				Device temperature max. [Maks. temperatura przyrządu]	→ 🗎 99
				Reset device temperature min/max [Reset min./maks. temperatury przyrządu]	→ 🗎 127
Expert [Ekspert] →	Diagnostics [Diagnostyka] →	Simulation [Symulacja] \rightarrow	Diagnostic simulation [Symulacja diagnostyki]	→ 🖺 128	
--------------------	--------------------------------	------------------------------------------------------	--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	---------	
			Current output simulation [Symulacja wyjścia prądowego]	→ 🗎 99	
			Value current output [Wartość prądu wyjściowego]	→ 🖺 99	
Expert [Ekspert] →	Diagnostics [Diagnostyka] →	Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki] →	Diagnostic behavior [Klasa diagnostyczna] → Sensor, electronics, process, configuration [Czujnik, moduł elektroniki, proces, konfiguracja]	→ 🗎 128	

Expert [Ekspert] \rightarrow	Diagnostics [Diagnostyka]	Diagnostic settings	Status signal [Sygnał statusu] →	→ 🖺 129
	\rightarrow	[Ustawienia diagnostyki]	Sensor, electronics, process, configuration [Czujnik,	
		\rightarrow	moduł elektroniki, proces, konfiguracja]	

14.1 Menu "Setup [Konfiguracja]"

To menu zawiera wszystkie parametry niezbędne do konfiguracji podstawowych funkcji przyrządu. Ograniczona ilość parametrów w tym menu pozwala na uruchomienie przetwornika.

n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)

Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]

Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu] Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]
Opis	Parametr ten służy do wprowadzenia niepowtarzalnej nazwy punktu pomiarowego, co umożliwia jego łatwą identyfikację w instalacji. Ta nazwa jest pokazywana na wyświetlaczu.
Wprowadzenie	Maks. 32 znaki w tym litery, liczby i znaki specjalne (np. @, %, /)
Ustawienie fabryczne	32 x "?"

Unit [Jednostka]	
Ścieżka menu	□ Setup [Konfiguracja] → Unit [Jednostka] Expert [Ekspert] → System [System] → Unit [Jednostka]
Opis	Parametr ten służy do wyboru jednostki dla wszystkich wartości mierzonych.
Opcje wyboru	 ℃ °F K °R Ohm mV
Ustawienie fabryczne	°C

Sensor type n [Typ czujnika n]		
_		

Ścieżka menuImage: Setup [Konfiguracja] → Sensor type n [Typ czujnika n]Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor type n [Typ czujnika n]

Opis	Parametr ten służy do wyboru typu czujnika dla odpowiedniego wejścia czujnika • Sensor type 1 [Typ czujnika 1]: ustawienia dla wejścia czujnika 1 • Sensor type 2 [Typ czujnika 2]: ustawienia dla wejścia czujnika 2			
	Podczas podłączania poszczególnych czujników należy zwrócić uwagę na przyporządkowanie zacisków . W przypadku pracy 2-kanałowej należy również uwzględnić możliwe opcje połączeń .			
Opcje wyboru	Listę wszystkich możliwych typów czujnika zamieszczono w rozdziale "Dane techniczne" $\rightarrow \ \textcircled{B}$ 48.			
Ustawienie fabryczne	Sensor type 1 [Typ czujnika 1]: Pt100 IEC751 Sensor type 2 [Typ czujnika 2]: No sensor [Brak czujnika]			

Connection type n [Typ podłączenia n]		
Ścieżka menu	□ Setup [Konfiguracja] → Connection type n [Typ podłączenia n] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Connection type n [Typ podłączenia n]	
Warunek	Jako typ czujnika należy wybrać czujnik RTD.	
Opis	Parametr ten służy do wyboru typu podłączenia czujnika.	
Opcje wyboru	 Sensor 1 (connection type 1) [Czujnik 1 (typ podłączenia 1)]: 2-wire [2-przew.], 3-wire [3-przew.], 4-wire [4-przew.] Sensor 2 (connection type 2) [Czujnik 2 (typ podłączenia 2)]: 2-wire [2-przew.], 3-wire [3-przew.] 	
Ustawienie fabryczne	 Sensor 1 (connection type 1) [Czujnik 1 (typ podłączenia 1)]: 4-wire [4-przew.] Sensor 2 (connection type 2) [Czujnik 2 (typ podłączenia 2)]: none [brak] 	

2-wire compensation n [2-przew. kompensacja n]		
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → 2-wire compensation n [2-przew. kompensacja n] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → 2-wire compensation n [2-przew. kompensacja n]	
Warunek	Jako typ czujnika musi być wybrany czujnik RTD a jako typ podłączenia: 2-wire [2- przew.] .	
Opis	Parametr ten służy do określenia wartości rezystancji w celu kompensacji błędu pomiaru wynikającego z rezystancji przewodów podłączeniowych czujnika 2-przewodowego.	
Wprowadzenie	030 Omów	
Ustawienie fabryczne	0	

Reference junction n [Spoina odniesienia n]

Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Reference junction [Spoina odniesienia] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Reference junction n [Spoina odniesienia n]
Warunek	Jako t	yp czujnika musi być wybrana termopara (TC).
Opis	Paran termo	netr ten służy do wyboru sposobu kompensacji temperatury spoiny odniesienia opary (TC).
	i	 Po wybraniu opcji Preset value [Wartość ustawiona wstępnie], do wprowadzenia wartości kompensacji służy parametr RJ preset value [Wartość ustawiona wstępnie RJ]. W przypadku wybrania opcji Measured value sensor 2 [Wartość mierzona czujnik 2], dla kanału 2 musi być ustawiony pomiar temperatury
Opcje wyboru	 No Intertern Fixe Meanie 	compensation [Brak kompensacji]: nie jest używana kompensacja temperatury. ernal measurement [Wewnętrzny pomiar]: do kompensacji przyjmowana jest peratura wewnętrznej spoiny odniesienia. ed value [Wartość stała]: przyjmowana jest stała wartość kompensacji. asured value sensor 2 [Wartość mierzona czujnik 2]: przyjmowana jest wartość rzona temperatury z czujnika 2.
	i	Nie można wybrać opcji Measured value sensor 2 [Wartość mierzona czujnik 2] dla parametru Reference junction 2 [Spoina odniesienia 2] .
Ustawienie fabryczne	Interr	al measurement [Pomiar wewnętrzny]
RJ preset value n [Wartość	ustawi	ona wstępnie RJ n]

Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → RJ preset value [Wartość ustawiona wstępnie RJ] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → RJ preset value [Wartość ustawiona wstępnie RJ]
Warunek	Ustaw wprow	ienie parametru RJ preset value [Wartość ustawiona wstępnie RJ] należy zadzić, jeśli wybrano opcję Reference junction n [Spoina odniesienia n] .
Opis	Param	etr ten służy do zdefiniowania stałej wartości kompensacji temperatury.
Wprowadzenie	-50	+87 °C
Ustawienie fabryczne	0,00	

Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)]

Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)] Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART output [Wyjście HART] → Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)]
Opis	Paran	netr ten służy do przypisania zmiennej mierzonej do głównej zmiennej $\mathrm{HART}^{\scriptscriptstyle \otimes}$ (PV).
Opcje wyboru	 Sen Sen Dev Śree Róż Czu aut Prze dla Syssi co r Śree czu 	sor 1 (measured value) [Czujnik 1 (wartość mierzona)] sor 2 (measured value) [Czujnik 2 (wartość mierzona)] ice temperature [Temperatura przyrządu] dnia z dwóch wartości mierzonych: 0.5 x (SV1+SV2) nica wartości mierzonych czujnika 1 i 2: SV1-SV2 jnik 1 (czujnik zapasowy 2): Jeśli czujnik 1 ulegnie uszkodzeniu, wartość czujnika 2 omatycznie zostanie główną wartością HART [®] (PV): czujnik 1 (LUB czujnik 2) ełączanie czujników: Jeśli wartość mierzona przekroczy ustawioną wartość progową T czujnika 1, wartość mierzona czujnika 2 staje się główną wartością HART [®] (PV). tem przełącza się z powrotem na czujnik 1, jeśli wartość mierzona czujnika 1 wynosi najmniej 2 K poniżej T: czujnik 1 (czujnik 2, jeśli czujnik 1 > T) dnia: 0.5 x (SV1+SV2) z czujnikiem zapasowym (wartość mierzona czujnika 1 lub jnika 2 w przypadku błędu innego czujnika) Wartość progową można skonfigurować za pomocą parametru Sensor switch set
		point [Wartość zadana przełączenia czujnika] $\rightarrow \cong$ 82. Funkcja automatycznego przełączania czujników umożliwia podłączenie 2 czujników o różnych zakresach pomiarowych temperatury.
Ustawienie fabryczne	Sensc	or 1 [Czujnik 1]

Lower range value [Dolr	na wartość zakresu]
Ścieżka menu	 □ Setup [Konfiguracja] → Lower range value [Dolna wartość zakresu] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Lower range value [Dolna wartość zakresu]
Opis	Parametr ten służy do określenia wartości mierzonej odpowiadającej prądowi 4 mA.
	Wartość graniczną można ustawić zależnie od typu czujnika wybranego w parametrze Sensor type [Typ czujnika] → 74 oraz zmiennej mierzonej przypisanej w parametrze Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)].
Wprowadzenie	Zależy od wybranego typu czujnika i ustawień parametru "Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)]".
Ustawienie fabryczne	0
Upper range value [Górr	na wartość zakresu]
Ścieżka menu	□ Setup [Konfiguracja] → Upper range value [Górna wartość zakresu] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Upper range value [Górna wartość zakresu]

Opis	Parametr ten służy do określenia wartości mierzonej odpowiadającej prądowi 20 mA.	
	Wartość graniczną można ustawić zależnie od typu czujnika wybranego w parametrze Sensor type [Typ czujnika] → P 74 oraz zmiennej mierzonej przypisanej w parametrze Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)].	
Wprowadzenie	Zależy od wybranego typu czujnika i ustawień parametru "Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)]".	
Ustawienie fabryczne	100	

14.1.1 Podmenu "Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana]"

Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy]

Jeśli do obu kanałów pomiarowych przetwornika są podłączone czujniki i wartości mierzone przez te czujniki różnią się o określoną wartość, generowany jest sygnał statusu jako zdarzenie diagnostyczne. Funkcję monitorowania dryftu/różnicy można wykorzystać do sprawdzenia poprawności wartości mierzonych oraz wzajemnego monitorowania podłączonych czujników. Do włączenia tej funkcji służy parametr **Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy]**. Należy rozróżnić dwa określone tryby. W przypadku wyboru opcji **In band [W paśmie]** (ISV1-SV2I < wartości zadanej dryftu/różnicy), generowany jest komunikat statusu, gdy wartość mierzona będzie niższa od wartości zadanej, a w przypadku wyboru opcji **Out band (drift) [Poza pasmem (dryft)]** (ISV1-SV2I > wartości zadanej dryftu/różnicy) - gdy wartość mierzona przekroczy wartość zadaną.

Procedura konfiguracji funkcji monitorowania dryftu/różnicy

1. Start	
\downarrow	
 Aby monitorować dryft/różnicę, wybrać opcję Out band [Poza pasmem] w celu wykrywania dryftu lub In band [W paśmie] w celu monitorowania różnicy. 	
\checkmark	
3. Ustawić wartość zadaną dla funkcji monitorowania dryftu/różnicy.	
\checkmark	
4. Koniec	



🖻 22 Tryb wykrywania dryftu/różnicy

A Wartość mierzona poniżej zakresu

- B Wartość mierzona powyżej zakresu
- D Dryft
- L+, Górna (+) i dolna (-) wartość zadana
- Lt Czas
- x Zdarzenie diagnostyczne, generowany jest sygnał statusu

Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu]		
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced setup [Konfiguracja zaawansowana] → Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] Expert [Ekspert] → Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu]	
Opis	Parametr ten służy do wprowadzenia kodu dostępu w celu wyłączenia blokady zapisu parametrów serwisowych poprzez oprogramowanie obsługowe. Wprowadzenie niewłaściwego kodu dostępu powoduje zachowanie aktualnego trybu dostępu.	
	Wprowadzenie błędnego kodu powoduje automatyczne wyświetlenie 0 . Parametry serwisowe może modyfikować tylko dział serwisu.	
Informacje dodatkowe	 Ten parametr służy również do włączania i wyłączania programowej blokady zapisu. Programowa blokada zapisu a możliwość pobierania danych z oprogramowania w trybie offline: Pobieranie, przyrząd nie ma zdefiniowanego kodu blokady zapisu: Pobieranie danych odbywa się bez przeszkód. Pobieranie, zdefiniowano kod blokady zapisu, przyrząd nie jest zablokowany. Parametr Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] (offline) zawiera poprawny kod blokady zapisu: pobieranie jest wykonywane, a po pobraniu danych przyrząd nie zostaje zablokowany. Kod blokady zapisu w parametrze Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] (offline) nie zawiera poprawnego kodu blokady zapisu: pobieranie jest wykonywane, a po pobraniu danych przyrząd zostaje zablokowany. Kod blokady zapisu w parametrze Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] costaje zresetowany na 0. Pobieranie, zdefiniowano kod blokady zapisu, przyrząd jest zablokowany. Parametr Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] (offline) zawiera poprawny kod blokady zapisu: pobieranie jest wykonywane, a po pobraniu danych przyrząd zostaje zablokowany. Kod blokady zapisu w parametrze Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] zostaje zresetowany na 0. Parametr Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] (offline) nie zawiera poprawny kod blokady zapisu: pobieranie jest wykonywane, a po pobraniu danych przyrząd zostaje zablokowany. Kod blokady zapisu w parametrze Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] zostaje zresetowany na 0. Parametr Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] (offline) nie zawiera poprawny kod blokady zapisu: pobieranie jest wykonywane. Żadne wartości zapisane w przyrządzie nie ulegają zmianie. Wartość parametru Enter acc	
Wprowadzenie	0 9999	
Ustawienie fabryczne	0	

Access status tooling [Narzędzie statusu dostępu]		
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Access status tooling [Narzędzie statusu dostępu] Expert [Ekspert] → Access status tooling [Narzędzie statusu dostępu]	
Opis	Parametr ten wskazuje autoryzację dostępu do parametrów poprzez oprogramowanie obsługowe.	
Informacje dodatkowe	Włączenie dodatkowej blokady zapisu powoduje jeszcze większe ograniczenie dostępu. Status blokady zapisu można sprawdzić w parametrze Locking status [Status blokady] .	

Opcje wyboru	OperatorService [Serwis]
Ustawienie fabryczne	Operator
Locking status [Status b	lokady]
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Locking status [Status blokady] Expert [Ekspert] → Locking status [Status blokady]
Opis	Służy do wyświetlania statusu blokady przyrządu (blokada oprogramowania, sprzętu lub SIL). Mikroprzełącznik blokady sprzętowej znajduje się na module elektroniki. Jeśli blokada jest włączona, zapis parametrów jest niemożliwy.
	Podmenu "Sensor [Czujnik]"
Sensor offset n [Przesun	ięcie czujnika n]
	n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor [Czujnik] → Sensor offset n [Przesunięcie czujnika n] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor offset n [Przesunięcie czujnika n]
Opis	Parametr ten służy do ustawienia wartości korekty (przesunięcia) punktu zerowego dla wskazania wartości mierzonej. Wartość przesunięcia jest dodawana do wartości mierzonej.
Wprowadzenie	-10.0+10.0
Ustawienie fabryczne	0.0
Drift/difference mode [7	ſryb wykrywania dryftu/różnicy]
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor [Czujnik] → Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki] → Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy]
Opis	Ten parametr służy do wyboru, czy przyrząd ma reagować na przekroczenie lub niedoszacowanie wartości zadanej dryftu/różnicy.
	Parametr jest dostępny wyłącznie w trybie pracy 2-kanałowej.

Informacje dodatkowe	 Gdy wybrana jest opcja Out band (drift) [Poza pasmem (dryft)], sygnał statusu jest wyświetlany, gdy wartość absolutna różnicy przekroczy wartość zadaną dryftu/różnicy Gdy wybrana jest opcja In band [W paśmie], sygnał statusu jest wyświetlany, gdy wartość absolutna różnicy spadnie poniżej wartości zadanej dryftu/różnicy.
Opcje wyboru	 Off [Wył.] Out band (drift) [Poza pasmem (dryft)] In band [W paśmie]
Ustawienie fabryczne	Off [Wył.]

Drift/difference alarm delay [Opóźnienie alarmu w trybie wykrywania dryftu/różnicy]		
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor [Czujnik] → Drift/difference alarm delay [Opóźnienie alarmu w trybie wykrywania dryftu/różnicy] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki] → Drift/difference alarm delay [Opóźnienie alarmu w trybie wykrywania dryftu/różnicy] 	
Warunek	Aktywny musi być parametr Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy] poprzez wybranie opcji Out band (drift) [Poza pasmem (dryft)] lub In band [W paśmie] . → 🖺 80	
Opis	Opóźnienie alarmu funkcji monitorowania dryftu. Funkcja przydatna np. w przypadku różnych pojemności cieplnych obu czujników i dużego gradientu temperatury medium procesowego.	
Wprowadzenie	5 255 s	
Ustawienie fabryczne	5 s	

Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor [Czujnik] → Drift/difference set point [Wartość zadana dryftu/różnicy] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki] → Drift/difference set point [Wartość zadana dryftu/różnicy]
Warunek	Aktyw poprz	vny musi być parametr Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy] ez wybranie opcji Out band (drift) [Poza pasmem (dryft)] lub In band [W paśmie] .
Opis	Paran czujni	netr ten służy do ustawienia maksymalnej dopuszczalnej różnicy temperatur między kiem 1 a 2, powodującej aktywację funkcji detekcji dryftu/różnicy.
Opcje wyboru	0,1	999,0 K (0,18 1798,2 °F)
Ustawienie fabryczne	999,0	

Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika]

Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor [Czujnik] → Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki] → Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika]
Opis	Ten parametr służy do ustawienia wartości progowej dla przełączania czujnika → 🗎 77.
Informacje dodatkowe	Wartość progowa jest wykorzystywana, gdy funkcja przełączania czujników jest przypisana do zmiennej HART® (PV, SV, TV, QV).
Opcje wyboru	Zależnie od wybranego typu czujnika.
Ustawienie fabryczne	850 ℃

Podmenu "Current output [Wyjście prądowe]"

Kalibracja wyjścia prądowego (korekta sygnałów odpowiadających wartościom 4 i 20 mA na wyjściu prądowym)

Parametr ten służy do korekty sygnału na wyjściu prądowym (po konwersji sygnału cyfrowego na analogowy). Prąd wyjściowy przetwornika musi być tak skorygowany, aby system nadrzędny mógł go właściwie rozpoznać.

NOTYFIKACJA

Korekta sygnału prądowego nie ma wpływu na cyfrową wartość HART[®]. Może to spowodować, że wartość mierzona pokazana na wyświetlaczu będzie się nieznacznie różnić od wartości wyświetlanej w systemie wyższego poziomu.

 Cyfrowe wartości mierzone można dostosować za pomocą parametru dostrajania czujnika: Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor trimming [Dostrojenie czujnika].

Procedura

1. Start
\checkmark
2. Do pętli sygnałowej podłączyć dokładny amperomierz (dokładność wyższa od dokładności przetwornika).
\checkmark
3. Włączyć funkcję symulacji prądu wyjściowego i ustawić wartość symulowaną na 4 mA.
\checkmark
4. Amperomierzem zmierzyć prąd w pętli sygnałowej i zapisać jego wartość.
\checkmark
5. Ustawić wartość symulowaną na 20 mA.
\checkmark
6. Amperomierzem zmierzyć prąd w pętli sygnałowej i zapisać jego wartość.
\checkmark
7. Wprowadzić wartości prądu określone jako wartości dopasowania w parametrach dostrajania prądu 4 mA i 20 mA
\checkmark
8. Koniec

Output current [Prąd wyj	ściowy]	
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Output current [Prąd wyjściowy]	
Opis	Ten parametr służy do wyświetlania prądu wyjściowego w mA.	
Failure mode [Tryb obsłu	gi błędu]	
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Failure mode [Tryb obsługi błędu] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Failure mode [Tryb obsługi błędu]	
Opis	Parametr ten służy do wyboru poziomu prądu na wyjściu prądowym w razie wystąpienia błędu.	
Informacje dodatkowe	W razie wybrania opcji Max. [Maks.] wartość prądu na wyjściu prądowym jest ustawiana za pomocą parametru Failure current [Prąd błędu] .	
Opcje wyboru	Min.Max.	
Ustawienie fabryczne	Min.	
Failure current [Prąd błę	1u]	
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Failure current [Prąd błędu] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Failure current [Prąd błędu]	
Warunek	W parametrze Failure mode [Tryb błędu] musi być wybrana opcja Max. [Maks.].	
Opis	Ten parametr służy do ustawienia wartości, jaką przyjmuje wyjście prądowe w stanie alarmowym.	
Wprowadzenie	21.5 23.0 mA	
Ustawienie fabryczne	22.5	

Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA]

Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] →Current Output [Wyjście] → Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA]	
Opis	Parametr ten służy do ustawienia skorygowanej wartości prądu 4 mA na wyjściu prądowym, odpowiadającej wartości początkowej zakresu pomiarowego.→ 🗎 82	
Wprowadzenie	3,85 4,15 mA	
Ustawienie fabryczne	4 mA	

Current trimming 20 mA [Dostrojenie prądu 20 mA]

Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Current trimming 20 mA [Dostrojenie prądu 20 mA] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Current trimming 20 mA [Dostrojenie prądu 20 mA]	
Opis	Parametr ten służy do wprowadzenia wartości korygującej na wyjściu prądowym, odpowiadającej wartości końcowej zakresu pomiarowego dla 20 mA.→ 🗎 82	
Wprowadzenie	19,850 20,15 mA	
Ustawienie fabryczne	20.000 mA	

Reset trim [Resetowanie dostrojenia]			
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Reset trim [Resetowanie dostrojenia] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Reset trim [Resetowanie dostrojenia]		
Opis	Kreator służy do resetowania wartości dostrojenia 4 20 mA do wartości domyślnej.		
Wprowadzenie	Uaktywnienie przycisku		
	Podmenu "Display [Wyświetlacz]"		
	Ustawienia wyświetlania wartości mierzonej na opcjonalnym wyświetlaczu wykonywane są w menu "Display [Wyświetlacz]".		
	Ustawienia te nie wpływają na wartości wyjściowe przetwornika i służą jedynie do określenia formatu wyświetlania na ekranie.		

Display interval [Czas wyświetlania]

Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Display [Wyświetlacz] → Display interval [Czas wyświetlania] Expert [Ekspert] → System → Display [Wyświetlacz] → Display interval [Czas wyświetlania]
Opis	Ten p mierz auton	arametr służy do ustawienia długości czasu naprzemiennego wyświetlania wartości onych na wyświetlaczu lokalnym. Naprzemienne wyświetlanie jest generowane natycznie tylko wtedy, gdy skonfigurowano kilka wartości mierzonych.
	i	→ B 85Do wyboru wartości mierzonych, które mają być wyświetlane na wyświetlaczu, służą parametry Value 1 display [Wyświetlanie wartości 1] - Value 3 display [Wyświetlanie wartości 3].
Wprowadzenie	4 2	0 s
Ustawienie fabryczne	4 s	

Value 1 display [Wyświetlanie wartości 1] (2 lub 3)			
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Display [Wyświetlacz] → Value 1 display (2 or 3) [Wyświetlanie wartości 1 (2 lub 3)] System → System → Display [Wyświetlacz] → Value 1 display (2 or 3) [Wyświetlanie wartości 1 (2 lub 3)] 		
Opis	Parametr ten służy do wyboru sposobu wyświetlania wartości mierzonych na wyświetlaczu lokalnym.		
Opcje wyboru	 Process value [Wartość procesowa] Sensor 1 [Czujnik 1] Sensor 2 [Czujnik 2] Output current [Prąd wyjściowy] Percent of range [% zakresu] Device temperature [Temperatura przyrządu] 		
Ustawienie fabryczne	Process value [Wartość procesowa]		

Display text n [Tekst na wyświetlaczu n]¹⁾

1) 1, 2 lub 3 - zależnie od ustawienia wyświetlanej wartości Ścieżka menu Setup [Konfiguracja] \rightarrow Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] \rightarrow Display $[Wyświetlacz] \rightarrow Display text n [Tekst na wyświetlaczu n]$ Expert [Ekspert] \rightarrow System \rightarrow Display [Wyświetlacz] \rightarrow Display text n [Tekst na wyświetlaczu n] Opis Wyświetlany jest tekst dla tego kanału, który pojawia się na ekranie 14-segmentowego wyświetlacza. Wprowadzenie Wprowadzenie tekstu na wyświetlaczu: maksymalna długość tekstu to 8 znaków. PV Ustawienie fabryczne Endress+Hauser

Decimal places 1 [Miejsca dziesiętne 1] (2 lub 3)			
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Display [Wyświetlacz] → Decimal places 1 (2 or 3) [Miejsca dziesiętne 1 (2 lub 3)] Expert [Ekspert] → System → Display [Wyświetlacz] → Decimal places 1 (2 or 3) [Miejsca dziesiętne 1 (2 lub 3)] 		
Warunek	Wyświetlanie wartości mierzonej zostało skonfigurowane w parametrze Value 1 display [Wyświetlanie wartości 1] (2 lub 3) → 🗎 85.		
Opis	Parametr ten służy do ustawienia liczby miejsc dziesiętnych dla wyświetlanych wartości. To ustawienie nie ma wpływu na dokładność pomiarową ani dokładność obliczeń przyrządu. Po wybraniu opcji Automatic [Automatycznie] , na wyświetlaczu zawsze wskazywana jest maks. możliwa liczba miejsc dziesiętnych.		
Opcje wyboru	 x x.x x.xx x.xxx x.xxxx Automatic [Automatyczne] 		
Ustawienie fabryczne	X.X		
	 Podmenu "SIL" To menu jest wyświetlane tylko dla wersji przyrządu obsługującego tryb SIL. Parametr SIL option [Opcja SIL] wskazuje, czy przyrząd może być obsługiwany w trybie SIL. Aby włączyć tryb SIL dla przyrządu, niezbędne jest wykonanie procedury w menu dla trybu Expert [Ekspert]. Dodatkowe informacje, patrz Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa funkcjonalnego SD01632T/09. 		
SIL option [Opcja SIL]			
Ścieżka menu	□ Setup [Konfiguracja] \rightarrow Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] \rightarrow SIL \rightarrow SIL \rightarrow Option [Opcja SIL]		
Opis	Wskazuje, czy zamówiony przyrząd posiada certyfikat SIL. Aby przyrząd mógł pracować w trybie SIL, musi posiadać certyfikat SIL.		
Opcje wyboru	No [Nie]Yes [Tak]		
Ustawienie fabryczne	No [Nie]		

Operational state [Stan pracy]		
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → SIL → Operational state [Stan pracy]	
Opis	Parametr ten wskazuje stan pracy w trybie SIL.	
Wyświetlacz	 Checking SIL option [Sprawdzenie opcji SIL] Startup normal mode [Uruchomienie trybu normalnego] Wait for checksum [Oczekiwanie na sumę kontrolną] Self diagnostic [Samodiagnostyka] Normal mode [Tryb normalny] Download active [Pobieranie aktywne] SIL mode active [Pobieranie aktywny] Safe para start [Rozpoczęcie bezpiecznej param.] Safe para start [Rozpoczęcie bezpiecznej param.] Safe param running [Bezpieczna param. w toku] Save parameter values [Wartości bezpiecznych parametrów] Parameter check [Sprawdzenie parametrów] Reboot pending [Restart w toku] Safe state - Active [Stan bezpieczny - Aktywny] Download verification [Weryfikacja pobierania] Upload active [Wysyłanie aktywne] Safe state - Passive [Stan bezpieczny - Pasywny] Safe state - Temporary [Stan bezpieczny - Tymczasowy] 	
Ustawienie fabryczne	Normal mode [Tryb normalny]	

Enter SIL checksum [Wprowadzenie sumy kontrolnej SIL]		
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → SIL → Enter SIL checksum [Wprowadzenie sumy kontrolnej SIL]	
Opis	Jeżeli w parametrze SIL checksum [Suma kontrolna SIL] zostanie wprowadzona wartość "0", przyrząd przełączy się z trybu SIL do trybu normalnego. Użytkownicy mogą również wyjść z trybu SIL za pomocą parametru Deactivate SIL [Wyłączenie SIL] .	
Wprowadzenie	0 65535	
Ustawienie fabryczne	0	
SIL checksum [Suma kont	rolna SIL]	

Ścieżka menu

Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → SIL → SIL checksum [Suma kontrolna SIL]

Opis

Parametr wyświetla obliczoną sumę kontrolną SIL.

Wyświetlana wartość parametru **SIL checksum [Suma kontrolna SIL]** może być używana do sprawdzenia konfiguracji przyrządu. Jeżeli dwa przyrządy mają identyczną konfigurację, to ich sumy kontrolne SIL są również identyczne. Ułatwia to wymianę przyrządu, ponieważ zgodne sumy kontrolne są gwarancją, że konfiguracje są również identyczne.

Force safe state [Wymuszenie trybu bezpiecznego]		
Ścieżka menu	Getup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → SIL → Force safe state [Wymuszenie trybu bezpiecznego]	
Warunek	Parametr Operational state [Stan pracy] wyświetla SIL mode active [Tryb SIL aktywny].	
Opis	Podczas testów funkcjonalnych SIL, ten parametr może być używany do testowania wykrywania błędów odczytu prądu przyrządu.	
Opcje wyboru	 On [Wł.] Off [Wył.] 	
Ustawienie fabryczne	Off [Wył.]	

Deactivate SIL [Wyła	ączenie SIL]	
Ścieżka menu	Getup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → SIL → Deactivate SIL [Wyłączenie SIL]	
Opis	Ten przycisk służy do wyjścia z trybu SIL.	
Restart device [Rest	art przyrządu]	

Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → SIL → Restart device [Restart przyrządu]
Opis	Ten przycisk służy do ponownego uruchamiania przyrządu.	

Podmenu "Administration [Administracja]"

Device reset [Reset przyrządu]

Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Administration [Administracja] → Device reset [Reset przyrządu] System → System → Device reset [Reset przyrządu]
Opis	Paran zdefir	netr ten służy do zresetowania przyrządu - w całości lub częściowo - do niowanego stanu.
Opcje wyboru	 Not Wy To b Przy To c Przy Ustazost Res Przy 	z active [Nieaktywny] jście z parametru, żadna operacja nie jest wykonywana. factory defaults [Przywrócenie ustawień fabrycznych] gwracane są fabryczne ustawienia wszystkich parametrów. delivery settings [Przywrócenie ustawień dostawy] gwrócone zostają ustawienia wszystkich parametrów określone przez użytkownika. awienia określone przez użytkownika mogą być inne od ustawień fabrycznych, jeśli caną określone w zamówieniu. tart device [Restart przyrządu] grząd jest ponownie uruchamiany, a konfiguracja pozostaje niezmieniona.
Ustawienie fabryczne	Not a	ctive [Nieaktywny]

Define device write protection code [Definiowanie kodu blokady zapisu]			
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Administration [Administracja] → Define device write protection code [Definiowanie kodu blokady zapisu] Expert [Ekspert] → System → Define device write protection code [Definiowanie kodu blokady zapisu]		
Opis	Parametr ten służy do zdefiniowania kodu blokady zapisu.		
	Jeśli kod został zdefiniowany w oprogramowaniu przyrządu, to tym samym został on zapisany w jego pamięci, a w oprogramowaniu narzędziowym wyświetlana jest wartość 0 i w ten sposób zdefiniowany kod blokady zapisu nie jest widoczny.		
Wprowadzenie	09999		
Ustawienie fabryczne	0		
	Jeśli fabryczny kod blokady zapisu ma tę wartość, funkcja blokady zapisu jest nieaktywna.		

Informacje dodatkowe

- Włączenie blokady zapisu: aby uaktywnić blokadę zapisu, należy wprowadzić wartość w parametrze "Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu], która będzie inna niż zdefiniowany tutaj kod blokady zapisu.
- Wyłączenie blokady zapisu: gdy funkcja blokady zapisu jest włączona, należy wprowadzić zdefiniowany kod blokady zapisu w parametrze Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu].
- Po zresetowaniu do ustawień fabrycznych lub ustawień określonych przez użytkownika, zdefiniowany kod blokady zapisu nie obowiązuje. Przyjmowana jest fabryczna wartość kodu (= 0).
- Aktywna jest sprzętowa blokada zapisu (za pomocą mikroprzełączników):
 Sprzętowa blokada zapisu ma priorytet nad blokada oprogramowania.
 - W parametrze Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] nie można wprowadzić żadnej wartości. Parametr jest tylko do odczytu.

W razie utraty kodu blokady zapisu serwis Endress+Hauser może ten kod skasować lub zmienić.

14.2 Menu "Diagnostics" [Diagnostyka]

Ta grupa zawiera wszystkie parametry opisujące przetwornik, jego status oraz warunki procesu.

Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka]		
Ścieżka menu	□ Diagnostics [Diagnostyka] → Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka] Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostics [Diagnostyka] → Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka]	
Opis	Funkcja ta służy do wyświetlenia bieżącego komunikatu diagnostycznego. Jeżeli jednocześnie pojawi się kilka komunikatów diagnostycznych, wyświetlany jest tylko komunikat o najwyższym priorytecie.	
Wyświetlacz	Symbol klasy diagnostycznej i zdarzenia diagnostycznego.	
Informacje dodatkowe	Przykładowy format wskazania: F261-Electronics modules [Moduły elektroniczne]	

Previous diagnostics 1 [Poprzednia diagnostyka 1]		
Ścieżka menu	□ Diagnostics [Diagnostyka] → Previous diagnostics 1 [Poprzednia diagnostyka 1] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Previous diagnostics 1 [Poprzednia diagnostyka 1]	
Opis	Funkcja ta służy do wyświetlenia ostatniego komunikatu diagnostycznego o najwyższym priorytecie.	
Wyświetlacz	Symbol klasy diagnostycznej i zdarzenia diagnostycznego.	
Informacje dodatkowe	Przykładowy format wskazania: F261-Electronics modules [Moduły elektroniczne]	

Operating time [Czas pracy]		
Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Operating time [Czas pracy] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Operating time [Czas pracy]
Opis	Funkc	ja ta służy do wyświetlania czasu pracy przyrządu do chwili obecnej.
Wyświetlacz	Liczba	godzin (h)

14.2.1 Podmenu "Diagnostic list [Lista Diagnostyki]"

To podmenu służy do wyświetlania maks. 3 aktualnych komunikatów diagnostycznych. Jeśli aktywnych jest więcej niż 3 komunikaty diagnostyczne, na wyświetlaczu wyświetlane są komunikaty o najwyższym priorytecie. Informacje o diagnostyce przyrządu i przegląd wszystkich komunikatów diagnostycznych $\rightarrow \cong$ 37.

Actual diagnostics count [Licznik bieżącej diagnostyki]

Ścieżka menu Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Actual diagnostics count [Licznik bieżącej diagnostyki] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Actual diagnostics count [Licznik bieżącej diagnostyki]

```
Opis
```

Parametr ten wyświetla liczbę aktywnych komunikatów diagnostycznych.

Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka]

Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Actual diagnostics [Bieżąca diagnostyka]
Opis	Funkcja ta służy do wyświetlenia aktualnych komunikatów diagnostycznych o najwyższym priorytecie aż do trzeciego w kolejności najwyższego priorytetu.
Wyświetlacz	Symbol klasy diagnostycznej i zdarzenia diagnostycznego.
Informacje dodatkowe	Przykładowy format wskazania: F261-Electronics modules [Moduły elektroniczne]

Actual diag channel [Kanał bieżącej diagnostyki]

Ścieżka menu	 □ Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Actual diag channel [Kanał bieżącej diagnostyki] □ Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Actual diag channel [Kanał bieżącej diagnostyki]
Opis	Parametr ten służy do wskazywania kanału pomiarowego, do którego odnosi się komunikat diagnostyczny.
Wyświetlacz	 Sensor 1 [Czujnik 1] Sensor 2 [Czujnik 2] Device temperature [Temperatura przyrządu] Current output [Wyjście prądowe] Terminal temperature [Temperatura przyłączenia]

14.2.2 Podmenu "Event logbook [Rejestr zdarzeń]"

	n = Liczba komunikatów diagnostycznych (n = 15)	
Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Previous diagnostics n [Poprzednia diagnostyka n] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Previous diagnostics n [Poprzednia diagnostyka n] 	
Opis	Parametr ten służy do wyświetlenia poprzednich komunikatów diagnostycznych. Ostatnie 5 komunikatów jest wyświetlane w kolejności chronologicznej.	
Wyświetlacz	Symbol klasy diagnostycznej i zdarzenia diagnostycznego.	
Informacje dodatkowe	Przykładowy format wskazania: F261-Electronics modules [Moduły elektroniczne]	

Previous diag n channel [Kanał n poprzedniej diagnostyki]		
Ścieżka menu	□ Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki] → Previous diag channel [Kanał poprzedniej diagnostyki] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic list [Lista diagnostyki]	
	→ Previous diag channel [Kanał poprzedniej diagnostyki]	
Opis	Parametr ten służy do wskazywania kanału pomiarowego, do którego odnosi się komunikat diagnostyczny.	
Wyświetlacz	 Sensor 1 [Czujnik 1] Sensor 2 [Czujnik 2] Device temperature [Temperatura przyrządu] Current output [Wyjście prądowe] Terminal temperature [Temperatura przyłączenia] 	

14.2.3 Podmenu "Device information [Informacje o przyrządzie]"

Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]		
Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu] Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]

Opis	Parametr ten służy do wprowadzenia niepowtarzalnej nazwy punktu pomiarowego, co umożliwia jego łatwą identyfikację w instalacji. Ta nazwa jest pokazywana na wyświetlaczu. → 🗎 23
Wprowadzenie	Maks. 32 znaków w tym litery, cyfry i znaki specjalne (np. @, %, /)
Ustawienie fabryczne	32 x "?"

Serial number [Numer seryjny]

Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Serial number [Numer seryjny] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Serial number [Numer seryjny]
Opis	 Wyświetla numer seryjny przyrządu. Można go również odczytać z tabliczki znamionowej. Do czego służy numer seryjny Do szybkiej identyfikacji przyrządu, np. kontaktując się z Endress+Hauser. Do uzyskania szczegółowych informacji o przyrządzie za pomocą narzędzia Device Viewer: www.endress.com/deviceviewer
Wyświetlacz	Maks. 11-cyfrowy ciąg znaków złożony z liter i liczb

Firmware version [Wersja oprogramowania]

Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Firmware version [Wersja oprogramowania] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Firmware version [Wersja oprogramowania]
Opis	Wyśw	vietlany jest numer wersji zainstalowanego oprogramowania.
Wyświetlacz	Maks	. 6-cyfrowy ciąg znaków w formacie xx.yy.zz

Device name [Nazwa przyrządu]

Ścieżka menu	Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device name [Nazwa przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device name [Nazwa przyrządu]
Opis	Wyświetla nazwę przyrządu. Można ją również odczytać z tabliczki znamionowej.

Order code [Kod zam	iówieniowy]	
Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Order code [Kod zamówieniowy] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Order code [Kod zamówieniowy] 	
Opis	Wyświetla kod zamówieniowy przyrządu. Można go również odczytać z tabliczki znamionowej. Kod zamówieniowy jest generowany z rozszerzonego kodu zamówieniowego, który zawiera wszystkie cechy konstrukcyjne wyrobu. Natomiast z kodu zamówieniowego nie można bezpośrednio odczytać cech przyrządu. Do czego służy kod zamówieniowy	
	 Do szybkiej identyfikacji przyrządu, np. kontaktując się z Endress+Hauser. 	
Extended order code	[Rozszerzony kod zamówieniowy] 1-3	
Ścieżka menu	□ Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Extended order code [Rozszerzony kod zamówieniowy] 1-3 Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Extended order code [Rozszerzony kod zamówieniowy] 1-3	
Opis	Wyświetla pierwszą, drugą i trzecią część rozszerzonego kodu zamówieniowego. Ze względu na ograniczenia dotyczące długości, rozszerzony kod zamówieniowy jest podzielony na maks. 3 parametry. Rozszerzony kod zamówieniowy wskazuje wersje wszystkich funkcji przyrządu i dlatego jest niepowtarzalnym identyfikatorem danego przyrządu. Można go również odczytać z tabliczki znamionowej.	
	 Do czego służy rozszerzony kod zamówieniowy Do zamawiania identycznego przyrządu w razie wymiany. Do sprawdzenia cech zamówionego przyrządu z dokumentem przewozowym. 	

ENP version [Wersja ENP]		
Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → ENP version [Wersja ENP] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → ENP version [Wersja ENP] 	
Opis	Wyświetla wersję ENP (elektronicznej tabliczki znamionowej) przyrządu.	
Wyświetlacz	Liczba 6-cyfrowa w formacie xx.yy.zz	

Device revision [Wersja przyrządu]

Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device revision [Wersja przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device revision [Wersja przyrządu] Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART info [Informacje HART] → Device revision [Wersja przyrządu] 	
Opis	Ta funkcja wskazuje wersję przyrządu, która jest zarejestrowana przez HART FieldComm Group. Jest ona niezbędna do wyboru właściwego pliku opisu (DD) dla danego przyrządu.	
Wyświetlacz	2-cyfrowa liczba w kodzie szesnastkowym	
Manufacturer ID [ID prod	ucenta]→ 🗎 115	_
Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Manufacturer ID [ID producenta] Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART info [Informacje HART] → Manufacturer ID [ID producenta] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Manufacturer ID [ID producenta] 	
Manufacturer [Producen]	_
Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Manufacturer [Producent] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Manufacturer [Producent] 	
Opis	Wyświetla nazwę producenta.	
Hardware Revision [Wer	ja sprzętu]	_
Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Hardware Revision [Wersja sprzętu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Hardware Revision [Wersja sprzętu] Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART info [Informacje HART] → Hardware Revision [Wersja sprzętu] 	
Opis	Wyświetla numer wersji sprzętowej.	
Configuration counter [L	cznik konfiguracji]	_

Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Configuration counter [Licznik konfiguracji] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Configuration counter [Licznik konfiguracji]
Opis	Wyśv	vietla stan licznika zmian parametrów przyrządu.
	1	Zmiana wartości parametrów statycznych podczas optymalizacji lub konfiguracji powoduje zwiększenie tego parametru o 1. Ułatwia on zarządzanie wersjami parametrów. Po zmianie kilku parametrów przyrządu, np. poprzez ich wczytanie z programu FieldCare itd., wskazanie licznika może ulec zmianie o większą wartość. Licznika nie można zresetować do wartości domyślnej nawet po zresetowaniu konfiguracji przyrządu. Przepełnienie licznika (16 bitów) powoduje ponowne rozpoczęcie zliczania od 1.

14.2.4 Podmenu "Measured values [Wartości mierzone]"

Sensor n value [Wartość czujnika n]		
	n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)	
Ścieżka menu	Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Sensor n value [Wartość czujnika n] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Sensor n value [Wartość czujnika n]	
Opis	Ten parametr służy do wyświetlania aktualnej wartości mierzonej na wyjściu czujnika.	

Sensor n raw value [Surowa wartość czujnika n]		
	n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)	
Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Sensor n value [Wartość czujnika n] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Sensor n value [Wartość czujnika n] 	
Opis	Wyświetla aktualną wartość mierzoną w mV/Om na danym wejściu czujnika przed linearyzacją.	

Device temperature [Temperatura przyrządu]		
Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu]

Opis

Wyświetla bieżącą temperaturę modułu elektroniki.

Podmenu "Min/max values [Wart. min./maks]"

Sensor n min value [Wartość min. czujnika n]		
	n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)	
Ścieżka menu	Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Sensor min value [Wartość min. czujnika] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Sensor min value [Wartość min. czujnika]	
Opis	Parametr ten służy do wyświetlenia temperatury minimalnej, zmierzonej na kanale pomiarowym 1 lub 2 (minimalna temperatura w określonym przedziale czasu).	

Sensor n max value [Wartość maks. czujnika n]

n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)

Ścieżka menu

Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Sensor n max value [Wartość maks. czujnika n] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Sensor n max value [Wartość maks. czujnika n]

OpisParametr ten służy do wyświetlenia temperatury maksymalnej, zmierzonej na kanale
pomiarowym 1 lub 2 (maksymalna temperatura w określonym przedziale czasu).

Device temperature min. [Min. temperatura przyrządu]

Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Device temperature min. [Min. temperatura przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Device temperature min. [Min. temperatura przyrządu]
Opis	Parametr ten służy do wyświetlenia minimalnej zmierzonej temperatury modułu elektroniki (wskazanie wartości minimalnej).

Device temperature max. [Maks. temperatura przyrządu]

Ścieżka menu□Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max
values [Wartości min./maks.] → Device temperature max. [Maks. temperatura
przyrządu]
Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości
mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Device temperature max.
[Maks. temperatura przyrządu]OpisWyświetla największą zmierzoną temperaturę modułu elektroniki (wskaźnik maksimum).

14.2.5 Podmenu "Simulation [Symulacja]"

Current output simulation [Symulacja wyjścia prądowego]		
Ścieżka menu	□ Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Current output simulation [Symulacja wyjścia prądowego] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Current output simulation [Symulacja wyjścia prądowego]	
Opis	Parametr ten służy do włączenia/wyłączenia funkcji symulacji wyjścia prądowego. W trakcie symulacji na wskaźniku pojawia się wartość mierzona na przemian z komunikatem diagnostycznym kategorii "sprawdzenie działania systemu" (C).	
Wyświetlacz	Wyświetlana wartość mierzona ↔ C491 (Symulacja wyjścia prądowego)	
Opcje wyboru	 Off [Wył.] On [Wł.] 	
Ustawienie fabryczne	Off [Wył.]	
Informacje dodatkowe	Wartość symulowaną definiuje się w parametrze Value current output [Wartość prądu wyjściowego] .	

Value current output [Wartość prądu wyjściowego]	
Ścieżka menu	Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Value current output [Wartość prądu wyjściowego] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Value current output [Wartość prądu wyjściowego]
Informacje dodatkowe	Parametr Current output simulation [Symulacja wyjścia prądowego] należy ustawić na On [Wł.] .
Opis	Parametr ten służy do wprowadzenia symulowanej wartości prądu. W ten sposób użytkownik może sprawdzić prawidłowość ustawienia wyjścia prądowego oraz prawidłowość pracy połączonych modułów przełączających.

Wprowadzenie 3,59 ... 23,0 mA

Ustawienie fabryczne 3,58 mA

	14.3 Menu "Expert [Ekspert]"
	Grupy parametrów dotyczące konfiguracji w trybie dostępu Ekspert zawierają wszystkie parametry menu obsługi "Setup [Konfiguracja]" i "Diagnostics [Diagnostyka]", a także inne parametry, które są zarezerwowane wyłącznie dla tego trybu dostępu. W tym rozdziale podano opisy dodatkowych parametrów. Wszystkie podstawowe ustawienia parametrów, potrzebne do uruchomienia i oceny diagnostycznej przetwornika są opisane w rozdziale "Menu Setup [Konfiguracja]"→ 🗎 74 i "Menu Diagnostics [Diagnostyka]"→ 🖺 91.
Enter access code [Wpro	owadzenie kodu dostępu]→ 🗎 79
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Extended Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu] Expert [Ekspert] → Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu]
Access status tooling [N	arzędzie statusu dostępu]→ 🗎 79
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Extended Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Access status tooling [Narzędzie statusu dostępu] Expert [Ekspert] → Access status tooling [Narzędzie statusu dostępu]
Locking status [Status b	lokady] → 🗎 80
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Extended Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Locking status [Status blokady] Expert [Ekspert] → Locking status [Status blokady]
	14.3.1 Podmenu "System"
Unit [Jednostka]	
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Unit [Jednostka] Expert [Ekspert] → System [System] → Unit [Jednostka]
Damping [Tłumienie]	
Ścieżka menu	$ \qquad \qquad$
Opis	Parametr ten służy do ustawienia stałej czasowej tłumienia wyjścia prądowego.

Wprowadzenie	0 120 s
Ustawienie fabryczne	0.00 s
Informacje dodatkowe	Wyjście prądowe reaguje z wykładniczym opóźnieniem na wahania wartości mierzonej. Parametr ten definiuje stałą czasową tego opóźnienia. Jeśli zostanie wprowadzona niska stała czasowa, wyjście prądowe szybko zareaguje na wartość mierzoną. Z kolei wysoka wartość stałej czasowej powoduje większe opóźnienie reakcji na wyjściu prądowym.

Alarm delay [Opóźnienie alarmu]	
Ścieżka menu	□ Expert [Ekspert] → System → Alarm delay [Opóźnienie alarmu]
Opis	Parametr ten służy do ustawienia czasu tłumienia sygnału diagnostycznego do momentu jego wystawienia.
Wprowadzenie	0 5 s
Ustawienie fabryczne	2 s

Mains filter [Filtr sieciowy]

Ścieżka menu	Expert [Ekspert] \rightarrow System \rightarrow Mains filter [Filtr sieciowy]
Opis	Parametr ten służy do wyboru filtra sieciowego do konwersji analogowo/cyfrowej.
Opcje wyboru	 50 Hz 60 Hz
Ustawienie fabryczne	50 Hz
	Podmenu "Display [Wyświetlacz]" Szczegółowe informacje → 🗎 84
	Podmenu "Administration [Administracja]" Szczegółowe informacje → 🗎 88
	14.3.2 Podmenu "Sensor [Czujnik]"

Number of measurement channels [Liczba kanałów pomiarowych]

Ścieżka menu

Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Number of measurement channels [Liczba kanałów pomiarowych]

Opis	Wyśv	vietlane są informacje o podłączonych i skonfigurowanych kanałach pomiarowych
Opcje wyboru	 Not 1-c 2-c 	t initiated [Niewłączone] hannel device [Przyrząd 1-kanałowy] hannel device [Przyrząd 2-kanałowy]
	Podn	nenu "Sensor 1/2 [Czujnik 1/2]"
	i 1	n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)
Sensor type n [Typ czujnika	a n] →	₿ 74
Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Sensor type n [Typ czujnika n] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor type n [Typ czujnika n]
Connection type n [Typ pod	lłączer	nia n] → 🗎 75
	ι <u></u>	
Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Connection type n [Typ podłączenia n] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Connection type n [Typ podłączenia n]
2-wire compensation n [2-]	przew.	kompensacja n] $\rightarrow \cong 75$
Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] \rightarrow 2-wire compensation n [2-przew. kompensacja n] Expert [Ekspert] \rightarrow Sensor [Czujnik] \rightarrow Sensor n [Czujnik n] \rightarrow 2-wire compensation n [2-przew. kompensacja n]
Reference junction n [Spoir	na odn	iesienia n] $\rightarrow \square 76$
Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Reference junction n [Spoina odniesienia n] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Reference junction n [Spoina odniesienia n]
RJ preset value n [Wartość	ustawi	iona wstępnie RJ n] → 🗎 76
Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → RJ preset value [Wartość ustawiona wstępnie RJ] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → RJ preset value [Wartość ustawiona wstępnie RJ]

Sensor offset n [Przesunięcie czujnika n] → 🗎 80	
	n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Extended Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor [Czujnik] → Sensor offset n [Przesunięcie czujnika n] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor offset n [Przesunięcie czujnika n]
Sensor n lower limit [Do	olna wartość graniczna czujnika n]
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor n lower limit [Dolna wartość graniczna czujnika n]
Opis	Wyświetla minimalną wartość zakresu w jednostkach fizycznych.
Sensor n upper limit [Gó	órna wartość graniczna czujnika n]
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor n upper limit [Górna wartość graniczna czujnika n]
Opis	Wyświetla maksymalną wartość zakresu w jednostkach fizycznych.
Sensor serial number [N	Numer seryjny czujnika]
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Serial no. sensor [Numer seryjny czujnika]
Opis	Parametr ten służy do wskazania numeru seryjnego podłączonego czujnika.
Wprowadzenie	Ciąg maks. 12 znaków złożony z liczb i/lub tekstu
Ustawienie fabryczne	"" (brak tekstu)
	Podmenu "Sensor trimming [Dostrojenie czujnika]"
	Kalibracja błędu czujnika (dostrojenie czujnika)
	Dostrojenie czujnika służy do dostosowania rzeczywistego sygnału czujnika do charakterystyki linearyzacji dla wybranego czujnika, zapisanej w przetworniku. W porównaniu z linearyzacją charakterystyki czujnika w przetworniku, kalibracja błędu

czujnika jest wykonywana tylko dla początkowej i końcowej wartości zakresu pomiarowego i nie zapewnia tej samej dokładności.

Nie polega ona na zmianie zakresu pomiarowego. Natomiast służy do dostosowania sygnału czujnika do charakterystyki linearyzacji zapisanej w przetworniku.

Procedura

1. Start
\downarrow
2. Ustawić parametr Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] na Customer-specific [Specyfikacja użytkownika].
\downarrow
3. Włożyć czujnik do kąpieli wodnej/olejowej o znanej i stabilnej temperaturze. Zalecane jest ustawienie temperatury bliskiej początku ustawionego zakresu pomiarowego.
\downarrow
4. Wprowadzić temperaturę odniesienia dla wartości początkowej zakresu pomiarowego parametru Sensor trimming lower value [Dolna wartość dostrojenia czujnika]. W oparciu o różnicę między wprowadzoną temperaturą odniesienia a sygnałem wejściowym rzeczywistej wartości mierzonej temperatury, przetwornik oblicza współczynnik korekcyjny, który jest wykorzystywany do linearyzacji sygnałów wejściowych.
\downarrow
5. Włożyć czujnik do kąpieli wodnej/olejowej o znanej i stabilnej temperaturze, bliskiej górnej wartości zakresu pomiarowego.
\downarrow
6. Wprowadzić temperaturę odniesienia dla wartości końcowej zakresu pomiarowego parametru Sensor trimming upper value [Górna wartość dostrojenia czujnika].
\downarrow
7. Koniec

Sensor trimming [Dostrojenie czujnika]	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] → Sensor trimming [Dostrojenie czujnika]
Opis	Parametr ten służy do wyboru metody linearyzacji dla podłączonego czujnika. Oryginalna linearyzacja może zostać przywrócona przez zresetowanie tego parametru do ustawienia fabrycznego .
Opcje wyboru	 Factory setting [Ustawienie fabryczne] Customer-specific [Specyfikacja użytkownika]
Ustawienie fabryczne	Factory setting [Ustawienie fabryczne]

Sensor trimming lower value [Dolna wartość dostrojenia czujnika]

Ścieżka menuExpert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor trimming
[Dostrojenie czujnika] → Sensor trimming lower value [Dolna wartość dostrojenia
czujnika]

Warunek	Opcja Customer-specific [Specyfikacja użytkownika] została włączona w parametrze Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] → 🗎 104 .
Opis	Dolny punkt kalibracji liniowej charakterystyki (ma wpływ na przesunięcie i nachylenie charakterystyki).
Wprowadzenie	Zależy od wybranego typu czujnika i wartości mierzonej przyporządkowanej do wyjścia prądowego (PV).
Ustawienie fabryczne	-200 °C

Sensor trimming upper value [Górna wartość dostrojenia czujnika]	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] → Sensor trimming upper value [Górna wartość dostrojenia czujnika]
Warunek	Opcja Customer-specific [Specyfikacja użytkownika] została włączona w parametrze Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] .
Opis	Górny punkt kalibracji liniowej charakterystyki (ma wpływ na przesunięcie i nachylenie charakterystyki).
Wprowadzenie	Zależy od wybranego typu czujnika i wartości mierzonej przyporządkowanej do wyjścia prądowego (PV).
Ustawienie fabryczne	+ 850 °C

Sensor trimming min span [Min. zakres dostrojenia czujnika]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] → Sensor trimming min span [Min. zakres dostrojenia czujnika]	
Warunek	Opcja Customer-specific [Specyfikacja użytkownika] została włączona w parametrze Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] .	
Opis	Parametr ten służy do wyświetlenia minimalnej możliwego odstępu pomiędzy górną a dolną wartością zakresu.	

Reset trim [Resetowanie dostrojenia]

Ścieżka i	menu
-----------	------

Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] → Reset trim [Resetowanie dostrojenia]

Opis

Ten kreator służy do resetowania wartości dostrojenia czujnika do wartości domyślnych.

Wprowadzenie

Uaktywnienie przycisku

Podmenu "Linearization [Linearyzacja]"

Procedura konfiguracji linearyzacji z wykorzystaniem algorytmu Callendar-Van Dusen z certyfikatu kalibracji

1. Start		
\downarrow		
2. Wybrać główną zmienną mierzoną (PV) dla wyjścia prądowego = wybrać czujnik 1 (wartość mierzona)		
\downarrow		
3. Wybrać jednostkę (°C).		
\downarrow		
4. Wybrać typ czujnika (typ linearyzacji) "RTD platinum (Callendar/Van Dusen)".		
\downarrow		
5. Wybrać rodzaj podłączenia, np. 3-przewodowe.		
\downarrow		
6. Ustawić dolną i górną wartość zakresu czujnika.		
\downarrow		
7. Wprowadzić cztery współczynniki A, B, C i RO.		
\downarrow		
8. Jeśli dla drugiego czujnika jest również wykonywana specjalna linearyzacja, powtórzyć kroki od 2 do 6.		
\downarrow		
9. Koniec		

Call./v. Dusen coeff. R0 [Współczynnik R0 równania Callendar-Van Dusen]

Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Linearization [Linearyzacja] → Call./v. Dusen coeff. RO [Współczynnik RO równania Callendar- Van Dusen]	
Warunek	W parametrze Sensor type [Typ czujnika] musi być wybrana opcja RTD z platyny (Callendar/Van Dusen).		
Opis	Ta funkcja służy do ustawienia wartości RO tylko dla linearyzacji za pomocą wielomianu Callendar-Van Dusena.		
Wprowadzenie	10 2	2 0000hm	
Ustawienie fabryczne	100 0	hm	

Call./v. Dusen coeff. A, B i C [Współczynnik A, B i C równania Callendar-Van Dusen]

Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Linearization [Linearyzacja] → Call./v. Dusen coeff. A, B i C [Współczynnik A, B i C równania Callendar-Van Dusen]	
Warunek	W parametrze Sensor type [Typ czujnika] musi być wybrana opcja RTD z platyny (Callendar/Van Dusen).		
Opis	Ta fun Callen	kcja służy do ustawienia współczynników linearyzacji czujnika w oparciu o metodę dar-Van Dusen.	
Ustawienie fabryczne	■ A: 3 ■ B: -5 ■ C: -4	.910000e-003 5.780000e-007 4.180000e-012	

Polynomial coeff. R0 [Wsp. wielomianu R0]			
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Linearization [Linearyzacja] → Polynomial coeff. R0 [Wsp. wielomianu R0]		
Warunek	Opcja RTD z poliniklu lub RTD z miedzi została włączona w parametrze Sensor type [Typ czujnika] .		
Opis	Parametr ten służy do wprowadzenia wartości RO linearyzacji wielomianowej dla czujników niklowych i miedzianych.		
Wprowadzenie	10 2 000 Ohm		
Ustawienie fabryczne	100 Ohm		

Polynomial coeff. A, B [Współczynnik wielomianowy A, B]

Ścieżka menu		Expert [Ekspert] \rightarrow Sensor [Czujnik] \rightarrow Sensor n [Czujnik n] \rightarrow Linearization [Linearyzacja] \rightarrow Polynomial coeff. A, B [Współczynnik wielomianowy A, B]
Warunek	Opcja czujni	RTD z poliniklu lub RTD z miedzi została włączona w parametrze Sensor type [Typ ka] .
Opis	Param termo	etr ten służy do wprowadzenia współczynników linearyzacji wielomianowej dla metrów rezystancyjnych miedzianych/niklowych.
Ustawienie fabryczne	Polyno Polyno	omial coeff. A [Współczynnik wielomianowy A] = 5.49630e-003 omial coeff. B [Współczynnik wielomianowy B] = 6.75560e-006

Sensor n lower limit [Dolna wartość graniczna czujnika n]
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Linearization [Linearyzacja] → Sensor n lower limit [Dolna wartość graniczna czujnika n]
Warunek	Opcja RTD z platyny, RTD z poliniklu lub RTD z miedzi została włączona w parametrze Sensor type [Typ czujnika] .
Opis	Parametr ten służy do ustawienia dolnej granicy obliczeniowej dla specjalnej linearyzacji czujnika.
Wprowadzenie	Zależy od wybranego typu czujnika .
Ustawienie fabryczne	Zależy od wybranego typu czujnika .

Sensor n upper limit [Górna wartość graniczna czujnika n]		
Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Sensor n [Czujnik n] → Linearization [Linearyzacja] → Sensor n upper limit [Górna wartość graniczna czujnika n]
Warunek	Opcja Sens	a RTD z platyny, RTD z poliniklu lub RTD z miedzi została włączona w parametrze or type [Typ czujnika] .
Opis	Paraı czujn	netr ten służy do ustawienia górnej granicy obliczeniowej dla specjalnej linearyzacji ika.
Wprowadzenie	Zależ	y od wybranego typu czujnika .
Ustawienie fabryczne	Zależ	y od wybranego typu czujnika .

Podmenu "Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki]"

Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika] → 🖺 82

Ścieżka menuImage: Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor
[Czujnik] → Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika]
Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Drift/Calibration [Dryft/Kalibracja] → Sensor
switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika]

Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy] → 🖺 80

Ścieżka menuImage: Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor
[Czujnik] → Drift/difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy]
Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Drift/Calibration [Dryft/Kalibracja] → Drift/
difference mode [Tryb wykrywania dryftu/różnicy]

Drift/difference alarm delay [Opóźnienie alarmu w trybie wykrywania dryftu/różnicy] $\rightarrow \square 81$		
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor [Czujnik] → Drift/difference alarm delay [Opóźnienie alarmu w trybie wykrywania dryftu/różnicy] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Drift/Calibration [Dryft/Kalibracja] → Drift/difference alarm delay [Opóźnienie alarmu w trybie wykrywania dryftu/różnicy] 	
Drift/difference set poin	t [Wartość zadana dryftu/różnicy] $\rightarrow \cong 81$	
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Sensor [Czujnik] → Drift/difference set point [Wartość zadana dryftu/różnicy] Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Drift/Calibration [Dryft/Kalibracja] → Drift/ difference set point [Wartość zadana dryftu/różnicy] 	
Control [Sterowanie]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Drift/Calibration [Dryft/Kalibracja] → Control [Sterowanie]	
Opis	Opcja sterowania licznikiem kalibracji. Czas odliczania (w dniach) jest określany za pomocą parametru Start value [Wartość początkowa] .	
Opcje wyboru	 Off [Wył.]: wyłącza licznik kalibracji On [Wł.]: włącza licznik kalibracji Reset + run [Reset + uruchomienie]: ustawiona wartość początkowa jest zerowana i włączany jest licznik kalibracji 	
Ustawienie fabryczne	Off [Wył.]	
Start value [Wartość poc	zątkowa]	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Drift/Calibration [Dryft/Kalibracja] → Start value [Wartość początkowa]	
Opis	Parametr ten służy do ustawienia wartości początkowej licznika kalibracji.	
Wprowadzenie	01826 d (dni)	
Ustawienie fabryczne	1826	

Calibration countdown [Odliczanie kalibracji]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Sensor [Czujnik] → Drift/Calibration [Dryft/Kalibracja] → Calibration countdown [Odliczanie kalibracji]	
Opis	Parametr ten służy do wyświetlenia czasu pozostałego do następnej kalibracji.	
	Licznik kalibracji działa tylko wtedy, gdy przyrząd jest włączony. Przykład: jeśli 1 stycznia 2011 r. licznik kalibracji został ustawiony na 365 dni i zasilanie przyrządu nie było włączone przez 100 dni, alarm kalibracji zostanie włączony 10 kwietnia 2012 r.	
	14.3.3 Podmenu "Output [Wyjście]"	
Lower range value [Do	olna wartość zakresu]→ 🗎 77	
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Lower range value [Dolna wartość zakresu] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Lower range value [Dolna wartość zakresu]	
Upper range value [Go	órna wartość zakresu] → 🗎 77	
Ścieżka menu	 □ Setup [Konfiguracja] → Upper range value [Górna wartość zakresu] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Upper range value [Górna wartość zakresu] 	
Failure mode [Tryb ob	osługi błędu]→ 🗎 83	
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Failure mode [Tryb obsługi błędu] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Failure mode [Tryb obsługi błędu] 	
Failure current [Prąd	błędu] → 🗎 83	
Ścieżka menu	 Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Failure current [Prąd błędu] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Failure current [Prąd błędu] 	

Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA] → 🖺 83

Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA]
Current trimming 20 mA	A [Dostro	ojenie prądu 20 mA] → 🖺 84
Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Current trimming 20 mA [Dostrojenie prądu 20 mA] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Current trimming 20 mA [Dostrojenie prądu 20 mA]
Reset trim [Resetowanie	e dostroje	enia] → 🗎 84
Ścieżka menu		Setup [Konfiguracja] → Advanced Setup [Konfiguracja zaawansowana] → Current Output [Wyjście] → Reset trim [Resetowanie dostrojenia] Expert [Ekspert] → Output [Wyjście] → Reset trim [Resetowanie dostrojenia]
	14. Podi	3.4 Podmenu "Communication [Komunikacja]" menu "HART configuration" [Konfiguracja HART]
Device tag [Etykieta (TA	G) przyr	ządu] → 🗎 93
Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device cag [Etykieta (TAG) przyrządu] Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART configuration [Konfiguracja HART] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]
HART [®] short tag [Krótk	a etykiet	a (TAG) HART®]
Ścieżka menu		Expert [Ekspert] \rightarrow Communication [Komunikacja] \rightarrow HART configuration [Konfiguracja HART] \rightarrow HART [®] short tag [Krótka etykieta (TAG) HART [®]]
Opis	Funl	kcja ta służy do definiowania oznaczenia punktu pomiarowego (krótka etykieta TAG).
Wprowadzenie	Mak	s. 8 znaków alfanumerycznych (litery, liczby, znaki specjalne)
Ustawienie fabryczne	8 x "	2"

HART[®] address [Adres HART[®]]

Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] configuration [Konfiguracja HART [®]] → HART [®] address [Adres HART [®]]
Opis	Definicja adresu HART® przyrządu.
Wprowadzenie	063
Ustawienie fabryczne	0
Informacje dodatkowe	Wartość mierzona może być przesyłana poprzez sygnał prądowy tylko wtedy, gdy adres przyrządu jest ustawiony na "0". Dla adresów różnych od zera (praca w trybie cyfrowym Multidrop) prąd ma stałą wartość 4.0 mA.

No. of preambles [Liczba nagłówków]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART configuration [Konfiguracja HART] → No. of preambles [Liczba nagłówków]	
Opis	Ta funkcja służy do definiowania liczby nagłówków w telegramie HART®	
Wprowadzenie	2 20	
Ustawienie fabryczne	5	

Configuration changed [Zmiana konfiguracji]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] configuration [Konfiguracja HART [®]] → Configuration changed [Zmiana konfiguracji]	
Opis	Ten parametr wskazuje, czy konfiguracja przyrządu została zmieniona przez urządzenie nadrzędne (główne lub pomocnicze).	

Reset configuration changed [Reset zmiany konfiguracji]	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] configuration [Konfiguracja HART [®]] → configuration → Reset configuration changed [Reset zmiany konfiguracji]
Opis	Informacje w parametrze Configuration changed [Zmiana konfiguracji] są resetowane przez urządzenie nadrzędne (główne lub pomocnicze).

Wprowadzenie

Uaktywnienie przycisku

Podmenu "HART® info [Informacje HART®]

Device type [Typ przyrządu]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] info [Informacje HART [®]] → Device type [Typ przyrządu]	
Opis	Parametr ten służy do wskazywania typu przyrządu, pod którym przyrząd jest zarejestrowany przez HART® FieldComm Group. Typ przyrządu podaje producent. Jest on niezbędny do wyboru właściwego pliku opisu (DD) dla danego przyrządu.	
Wyświetlacz	4-cyfrowa liczba w kodzie szesnastkowym	
Ustawienie fabryczne	Ox11CE	
Ustawienie fabryczne	0x11CE	

Device revision [Wersja przyrządu]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] info [Informacje HART [®]] → Device revision [Wersja przyrządu]	
Opis	Wyświetla typ przyrządu, pod którym przyrząd jest zarejestrowany przez HART® FieldComm Group. Jest on niezbędny do wyboru właściwego pliku opisu (DD) dla danego przyrządu.	
Wyświetlacz	4	
Ustawienie fabryczne	4 (0x04)	

Device ID [ID przyrządu]	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] info [Informacje HART [®]] → Device ID [ID przyrządu]
Opis	Niepowtarzalny identyfikator HART®, zapisany w ID przyrządu, używany przez systemy sterowania do identyfikacji przyrządu. ID przyrządu jest również przesyłany w poleceniu 0. Identyfikator (ID) jest jednoznacznie określany na podstawie numeru seryjnego przyrządu.
Wyświetlacz	Generowanie ID dla określonego numeru seryjnego

Manufacturer ID [ID producenta]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] info [Informacje HART [®]] → Manufacturer ID [ID producenta] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Manufacturer ID [ID producenta]	
Opis	Wyświetla ID producenta, pod którym przyrząd jest zarejestrowany przez HART® FieldComm Group.	
Wyświetlacz	2-cyfrowa liczba w kodzie szesnastkowym	
Ustawienie fabryczne	0x0011	
HART [®] revision [Wersja	protokołu HART®]	
Ścieżka menu	□ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] info [Informacje HART [®]] → HART [®] revision [Wersja protokołu HART [®]]	
Opis	Wyświetla numer wersji protokołu HART® przyrządu	

Ścieżka menu	
Opis	Funkcja ta służy do definiowania deskryptora punktu pomiarowego.
Wprowadzenie	Maks. 16 znaki alfanumeryczne (litery, liczby, znaki specjalne)
Ustawienie fabryczne	Nazwa przyrządu

HART® message [Komunikat HART®]		
Ścieżka menu	 Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] info [Informacje HART[®]] → HART[®] message [Komunikat HART[®]] 	
Opis	Parametr ten służy do zdefiniowania komunikatu wysyłanego poprzez protokół HART® na żądanie urządzenia nadrzędnego.	
Wprowadzenie	Maks. 32 znaki alfanumeryczne (litery, liczby, znaki specjalne)	
Ustawienie fabryczne	Nazwa przyrządu	

HART[®] descriptor [Deskryptor HART[®]]

Hardware Revision [Wersja sprzętu]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Hardware Revision [Wersja sprzętu] Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] info [Informacje HART [®]] → Hardware Revision [Wersja sprzętu]	
Opis	Parametr ten służy do wyświetlenia wersji modułu elektroniki przyrządu.	
Software revision [Wers]	ja oprogramowania]	
Ścieżka menu	 Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] info [Informacje HART[®]] → Software revision [Wersja oprogramowania] 	
Opis	Parametr ten służy do wyświetlenia wersji oprogramowania zainstalowanej w przyrządzie.	
HART [®] date code [Kod d	aty HART®]	
Ścieżka menu	□ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] info [Informacje HART [®]] → HART [®] date code [Kod daty HART [®]]	
Opis	Parametr ten służy do zdefiniowania daty w celu indywidualnego wykorzystania.	
Wprowadzenie	Data w formacie rok-miesiąc-dzień (RRRR-MM-DD)	
Ustawienie fabryczne	2010-01-01	
Process unit tag [Etykiet	a (TAG) przyrządu procesowego]	
Ścieżka menu	 □ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] info [Informacje HART[®]] → Process unit tag [Etykieta (TAG) przyrządu procesowego] 	
Opis	Funkcja ta służy do wprowadzania nazwy aparatury procesowej, w której przyrząd jest zainstalowany.	

WprowadzenieMaks. 32 znaki alfanumeryczne (litery, liczby, znaki specjalne)

Ustawienie fabryczne 32 x "?"

Location description [Opis lokalizacji]

Ścieżka menu	
Opis	Parametr ten służy do wprowadzenia niepowtarzalnej nazwy punktu pomiarowego, co umożliwia jego łatwą identyfikację w instalacji.
Wprowadzenie	Maks. 32 znaki alfanumeryczne (litery, liczby, znaki specjalne)
Ustawienie fabryczne	32 x "?"

Longitude [Długość geograficzna]	
Ścieżka menu	 □ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] info [Informacje HART[®]] → Longitude [Długość geograficzna]
Opis	Funkcja ta służy do wprowadzania współrzędnej długości geograficznej, opisującej położenie przyrządu.

Wprowadzenie	-180.000 +180.000 °
wprowuuzeine	100,000 • 100,000

Ustawienie fabryczne	0	

Latitude [Szerokość geograficzna]		
Ścieżka menu	 □ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] info [Informacje HART[®]] → Latitude [Szerokość geograficzna] 	
Opis	Funkcja ta służy do wprowadzania współrzędnej szerokości geograficznej, opisującej położenie przyrządu.	
Wprowadzenie	-90,000 +90,000 °	
Ustawienie fabryczne	0	

Altitude	[Wysokość n.p.m.]	
----------	-------------------	--

Ścieżka menu	 Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] info [Informacje HART[®]] → Altitude [Wysokość n.p.m.]
Opis	Funkcja ta służy do wprowadzania wysokości n.p.m., opisującej położenie przyrządu.
Wprowadzenie	$-1,0 \cdot 10^{+20} \dots +1,0 \cdot 10^{+20} m$
Ustawienie fabryczne	0 m

Location method [Metoda lokalizacji]		
Ścieżka menu	 Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] info [Informacje HART[®]] → Location method [Metoda lokalizacji] 	
Opis	Parametr ten służy do wyboru formatu danych określających położenie geograficzne. Kody określające położenie są oparte na normie NMEA 0183 (US National Marine Electronics Association).	
Opcje wyboru	 No fix [Brak położenia] GPS or Standard Positioning Service (SPS) fix [Położenie GPS lub SPS] Differential PGS fix [Położenie różnicowe PGS] Precise positioning service (PPS) [Usługa precyzyjnej lokalizacji położenia] Real Time Kinetic (RTK) fixed solution [Metoda czasu rzeczywistego (RTK), odbiornik nieruchomy] Real Time Kinetic (RTK) float solution [Metoda czasu rzeczywistego (RTK), odbiornik ruchomy] Estimated dead reckoning [Nawigacja zliczeniowa] Manual input mode [Tryb wprowadzania ręcznego] Simulation mode [Tryb symulacji] 	
Ustawienie fabryczne	Manual input mode [Tryb wprowadzania ręcznego]	
	Podmenu "HART® output [Wyjście HART®]	
Assign current output (PV	7) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)] → 🗎 74	
Ścieżka menu	 □ Setup [Konfiguracja] → Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)] □ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART output [Wyjście HART] → Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)] 	
PV		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] Output [Wyjście HART [®]] → PV	
Opis	Ta funkcja służy do wyświetlania głównej wartości HART®	
Assign SV [Przypisanie SV	/]	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] Output [Wyjście HART [®]] → Assign SV [Przypisanie SV]	

Opis	Parametr ten służy do przypisania zmiennej mierzonej do drugiej zmiennej HART $^{m g}$ (SV)		
Opcje wyboru	Patrz parametr Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)] → 🗎 74		
Ustawienie fabryczne	Device temperature [Temperatura przyrządu]		
SV			
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] Output [Wyjście HART [®]] → SV		
Opis	Ta funkcja służy do wyświetlania drugiej wartości HART®		
Assign TV [Przypisanie]	ΓV]		
Ścieżka menu	 □ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] Output [Wyjście HART[®]] → Assign TV [Przypisanie TV] 		
Opis	Parametr ten służy do przypisania zmiennej mierzonej do trzeciej zmiennej HART $^{ extsf{w}}$ (TV)		
Opcje wyboru	Patrz parametr Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)] → 🗎 74		
Ustawienie fabryczne	Sensor 1 [Czujnik 1]		
TV			
<i></i>			

Ścieżka menu	□ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART [®] Output [Wyjście HART [®]] → TV
Opis	Ta funkcja służy do wyświetlania trzeciej wartości HART®

Assign QV [Przypisanie QV]		
Ścieżka menu	 Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] Output [Wyjście HART[®]] → Assign QV [Przypisanie QV] 	
Opis	Parametr ten służy do przypisania zmiennej mierzonej do czwartej zmiennej HART $^{\circledast}$ (QV)	
Opcje wyboru	Patrz parametr Assign current output (PV) [Przypisanie wyjścia prądowego (PV)] → 🗎 74	

Sensor 1 [Czujnik 1]

Ustawienie fabryczne

QV Ścieżka menu \square Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART[®] Output [Wyjście HART[®]] $\rightarrow OV$ Opis Ta funkcja służy do wyświetlania czwartej wartości HART® Podmenu "Burst configuration" [Konfiguracja burst] Istnieje możliwość konfiguracji do 3 trybów Burst. -Burst mode [Tryb burst] Ścieżka menu \square Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → Burst configuration [Konfiguracja burst] \rightarrow Burst mode [Tryb burst] Opis Właczenie trybu burst HART dla wiadomości X. Wiadomość 1 ma najwyższy priorytet. wiadomość 2 ma drugi w kolejności najwyższy priorytet itd. Te priorytety obowiązują tylko wtedy, gdy wartość parametru Min. update period [Min. czas aktualizacji] jest taka sama dla wszystkich konfiguracji burst. Priorytetyzacja wiadomości zależy od wartości parametru Min. update period [Min. czas aktualizacji]; najkrótszy czas ma najwyższy priorytet. Opcje wyboru Off [Wył.] Przyrząd wysyła dane tylko na żądanie urządzenia nadrzędnego HART • On [Wł.] Przyrząd wysyła dane regularnie, bez żądania transmisji z urządzenia nadrzędnego. Ustawienie fabryczne Off [Wył.]

Ścieżka menu	□ Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → Burst configuration [Konfiguracja burst] → Burst command [Polecenie burst]
Opis	Parametr służy do wyboru polecenia HART wysyłanego do urządzenia nadrzędnego HART po aktywacji trybu burst.

Burst command [Polecenie burst]

Opcje wyboru	 Command 1 [Polecenie 1] Odczyt głównej zmiennej mierzonej Command 2 [Polecenie 2] Odczyt wartości prądu i głównej wartości mierzonej w procentach zakresu Command 3 [Polecenie 3] Odczyt zmiennych dynamicznych HART oraz wartości prądu Command 9 [Polecenie 9] Odczyt zmiennych dynamicznych HART oraz ich statusu Command 33 [Polecenie 33] Odczyt zmiennych dynamicznych HART oraz jednostki Command 48 [Polecenie 48] Odczyt rozszerzonego statusu przyrządu 	
Ustawienie fabryczne	Command 2 [Polecenie 2]	
Informacje dodatkowe	Polecenia 1, 2, 3, 9 i 48 są uniwersalnymi poleceniami HART. Polecenie 33 to polecenie wspólne HART. Szczegółowe informacje na ten temat podano w specyfikacji protokołu HART.	

Burst variable n [Zmienna burst n]

	n = liczba zmiennych burst (03)	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → Burst configuration [Konfiguracja burst] → Burst variable n [Zmienna burst n]	
Warunek	Ten parametr może być wybrany tylko wtedy, gdy wybrana została opcja Burst mode [Tryb burst] . Wybór zmiennych burst zależy od polecenia burst. Jeśli wybrano polecenie 9 i polecenie 33, to można wybrać zmienne burst.	
Opis	Parametr ten służy do przypisania zmiennych mierzonych do slotów 03. To przypisanie dotyczy tylko pracy w trybie burst. Zmienne mierzone są przypisywane do 4 zmiennych HART (PV, SV, TV, QV) w menu HART output	
	[Wyjście HART] .	

Opcje wyboru	 Sensor 1 (measured value) [Czujnik 1 (wartość mierzona)] Sensor 2 (measured value) [Czujnik 2 (wartość mierzona)] Device temperature [Temperatura przyrządu] Średnia z dwóch wartości mierzonych: 0.5 x (SV1+SV2) Różnica wartości mierzonych czujnika 1 i 2: SV1-SV2 Czujnik 1 (czujnik zapasowy 2): Jeśli czujnik 1 ulegnie uszkodzeniu, wartość czujnika 2 automatycznie zostanie główną wartości mierzona przekroczy ustawioną wartość progową T dla czujnika 1, wartość mierzona czujnika 2 staje się główną wartością HART[®] (PV). System przełącza się z powrotem na czujnik 1, jeśli wartość mierzona czujnika 1 wynosi co najmniej 2 K poniżej T: czujnik 1 (czujnik 2, jeśli czujnik 1 > T) Wartość progową można skonfigurować za pomocą parametru Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika]. Funkcia automatycznego 	
	przełączania czujników umożliwia podłączenie 2 czujników o różnych zakresach pomiarowych temperatury. Średnia: 0.5 x (SV1+SV2) z czujnikiem zapasowym (wartość mierzona czujnika 1 lub	
	czujnika 2 w przypadku błędu innego czujnika)	
Ustawienie fabryczne	 ryczne Zmienna burst slot 0: Sensor 1 [Czujnik 1] Zmienna burst slot 1: Device temperature [Temperatura przyrządu] Zmienna burst slot 2: Sensor 1 [Czujnik 1] Zmienna burst slot 3: Sensor 1 [Czujnik 1] 	
Burst trigger mode [Burs	st tryb wyzwalaniaj	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → Burst configuration [Konfiguracja burst] → Burst trigger mode [Burst tryb wyzwalania]	
Opis	Parametr ten służy do wyboru zdarzenia wyzwalającego przesyłanie wiadomości X w trybie burst.	
	 Continuous [Ciągle]: Wiadomość jest przesyłana w sposób kontrolowany czasowo, co najmniej z zachowaniem odstępu czasowego określonego w parametrze Min. update period [Min. czas aktualizacji]. Range [Zakres]: Wiadomość jest wysyłana, gdy wybrana wartość mierzona ulegnie zmianie o wartość określoną w parametrze Burst trigger level [Burst poziom wyzwalania] X. Rising [Narastająco]: Wiadomość jest wysyłana, gdy wybrana wartość mierzona przekroczy wartość określoną w parametrze Burst trigger level [Burst poziom wyzwalania] X. Falling [Malejąco]: Wiadomość jest wysyłana, gdy wybrana wartość mierzona spadnie poniżej wartości 	
	określonej w parametrze Burst trigger level [Burst poziom wyzwalania] X. • On change [Trwa zmiana]: Wiadomość jest wysyłana wtedy, gdy wartość mierzona ulegnie zmianie.	
Opcje wyboru	 Continuous [Ciągle] Range [Zakres] Rising [Narastająco] In band [W paśmie] On change [Trwa zmiana] 	

Ustawienie fabryczne Continuous [Ciągle]

Burst trigger level [Burst poziom wyzwalania]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → Burst configuration [Konfiguracja burst] → Burst trigger value [Burst wartość wyzwalania]	
Warunek	Ten parametr może być wybrany tylko wtedy, gdy wybrana została opcja Burst mode [Tryb burst].	
Opis	Parametr ten służy do wprowadzenia wartości, która - wraz z trybem wyzwalania - określa czas generowania wiadomości 1 w trybie burst. Od tej wartości zależy czas generowania tej wiadomości.	
Wprowadzenie	-1.0e ⁺²⁰ do +1.0e ⁺²⁰	
Ustawienie fabryczne	-10.000	

Min. update period [Min. czas aktualizacji]

Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → Burst configuration [Konfiguracja burst] → Min. update period [Min. czas aktualizacji]	
Warunek	Ten parametr zależy od ustawienia parametru Burst trigger mode [Burst tryb wyzwalania] .	
Opis	Funkcja ta służy do wprowadzenia minimalnego czasu odświeżania polecenia generowania wiadomości X w trybie burst. Wartość jest wprowadzana w milisekundach.	
Wprowadzenie	500 do maksymalnej wartości zakresu wprowadzonej w parametrze Max. update period [Maks. czas aktualizacji]] (w liczbach całkowitych)	
Ustawienie fabryczne	1000	

Max. update period [Maks. czas aktualizacji]

Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → Burst configuration [Konfiguracja burst] → Max. update period [Maks. czas aktualizacji]
Warunek	Ten parametr zależy od ustawienia parametru Burst trigger mode [Burst tryb wyzwalania] .
Opis	Funkcja ta służy do wprowadzenia maksymalnego czasu odświeżania polecenia generowania wiadomości X w trybie burst. Wartość jest wprowadzana w milisekundach.

Wprowadzenie	Od wartości minimalnej zakresu wprowadzonej w parametrze Min. update period [Min. czas aktualizacji] do 3600000 (w liczbach całkowitych)		
Ustawienie fabryczne	2000		
	14.3.5 Podmenu "Diagnostics [Diagnostyka]"		
	Szczegółowy opis $\rightarrow \cong 91$		
	Podmenu "Diagnostic list [Lista Diagnostyki]"		
	Szczegółowy opis $\rightarrow \cong 91$		
	Podmenu "Event logbook [Rejestr zdarzeń]"		
	Szczegółowy opis → 🗎 93		
	Podmenu "Device information [Informacje o przyrządzie]"		
Device tag [Etykieta (TAG	G) przyrządu]→ 🗎 93		
Ścieżka menu	Setup [Konfiguracja] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu] Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device tag [Etykieta (TAG) przyrządu]		
Squawk [Kod transponde	ra (Squawk)]		
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Squawk [Kod transpondera (Squawk)]		
Opis	Funkcja służy do ułatwienia identyfikacji przyrządu na obiekcie. Po aktywacji funkcji Squawk migają wszystkie segmenty wyświetlacza.		
Opcje wyboru	 Squawk once [Jednokrotny kod transpondera (Squawk)] : wyświetlacz przyrządu miga przez 60 sekund, a następnie wraca do normalnej pracy. Squawk on [Kod transpondera (Squawk) wł.]: Wyświetlacz przyrządu miga w sposób ciągły. Squawk off [Kod transpondera (Squawk) wył.]: Kod transpondera (Squawk) zostaje wyłączony i wyświetlacz powraca do normalnej pracy. 		
Wprowadzenie	Uaktywnienie odpowiedniego przycisku		

Serial number [Numer seryjny] $\rightarrow \textcircled{94}$

Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Serial number [Numer seryjny] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Serial number [Numer seryjny]
Firmware version [W	Versja oprogr	amowania] → 🗎 94
Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie]→ Firmware version [Wersja oprogramowania] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Firmware version [Wersja oprogramowania]
Device name [Nazwa	przyrządu] -	→ 🗎 94
Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device name [Nazwa przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Device name [Nazwa przyrządu]
Order code [Kod zam	lówieniowy]-	>
Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Order code [Kod zamówieniowy] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Order code [Kod zamówieniowy]
Extended order code	[Rozszerzon	y kod zamówieniowy] 1-3
Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Extended order code [Rozszerzony kod zamówieniowy] 1-3
Opis Wyświetla pierwszą, drugą i trzecią część rozszerzon względu na ograniczenia dotyczące długości, rozszer podzielony na maks. 3 parametry. Rozszerzony kod zamówieniowy wskazuje wersje ws jest niepowtarzalnym identyfikatorem danego przyr tabliczki znamionowej.		vietla pierwszą, drugą i trzecią część rozszerzonego kodu zamówieniowego. Ze edu na ograniczenia dotyczące długości, rozszerzony kod zamówieniowy jest elony na maks. 3 parametry. zerzony kod zamówieniowy wskazuje wersje wszystkich funkcji przyrządu i dlatego iepowtarzalnym identyfikatorem danego przyrządu. Można go również odczytać z zki znamionowej. Do czego służy rozszerzony kod zamówieniowy
		 Do zamawiania identycznego przyrządu w razie wymiany. Do sprawdzenia cech zamówionego przyrządu z dokumentem przewozowym.

Manufacturer ID [ID]	producenta]	→ 🗎 115
Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART® info [Informacje HART®] → Manufacturer ID [ID producenta] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Manufacturer ID [ID producenta]
Manufacturer [Produ	icent]	
Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Manufacturer [Producent]
Opis	Wyśv	vietla nazwę producenta.
Hardware Revision [V	Wersja sprzę	tu]
Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Hardware Revision [Wersja sprzętu] Expert [Ekspert] → Communication [Komunikacja] → HART® info [Informacje HART®] → Hardware Revision [Wersja sprzętu]
Opis	Parar	netr ten służy do wyświetlenia wersji modułu elektroniki przyrządu.
Configuration counte	er [Licznik ko	onfiguracji] → 🗎 96
Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Configuration counter [Licznik konfiguracji] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Device information [Informacje o przyrządzie] → Configuration counter [Licznik konfiguracji]
	Podn	nenu "Measured values [Wartości mierzone]"
Sensor n value [Wart	ość czujnika	n] → ≌ 97
	1	n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)
Ścieżka menu		Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Sensor n value [Wartość czujnika n] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Sensor n value [Wartość czujnika n]
126		Endress+Hauser

Image: Scieżka menu Image: Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzon → Sensor n raw value [Surowa wartość czujnika n] Opis Wyświetla aktualną wartość mierzoną w mV/Om na danym wejściu czujnika przed linearyzacją. Device temperature [Temperatura przyrządu] → Image: P7 Ścieżka menu Image: Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Scieżka menu Image: Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Podmenu: Min/max values (Wart. min./maks/* Szczegółowy opis → Image: P8 Image: P8 Image: P2 W poniższym rozdziałe zamieszczono opis dodatkowych parametrów z tego podmetkóre pojawiają się tylko w trybie Ekspert. Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Measured values [Wartości min./maks.] → Neasured values [Wartości mierzone] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Opis Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] / Min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Opis Parametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanalach pomiarowych. Opie wyboru No [Nie]	Sensor n raw value [Suro	owa wartość czujnika n]	
Ścieżka menu Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzon → Sensor n raw value [Surowa wartość czujnika n] Opis Wyświetla aktualną wartość mierzoną w mV/Om na danym wejściu czujnika przed linearyzacją. Device temperature [Temperatura przyrządu] → 🖻 97 Ścieżka menu Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperatura przyrządu] Podmenu ?Min/max values [Wart.min./maks]" Szczegółowy opis → 🖻 98 W poniższym rozdziale zamieszczono opis dodatkowych parametrów z tego podme które pojawiają się tylko w trybie Ekspert. Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Measured values [Wartości mierzone] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] walues [Resetowanie wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie martości min./maks.] → Reset sensor min/max Opis Parametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanałach pomiarowych. Opcje wyboru • No [Nie] • Yes [Tak]		n = oznacza liczbę kanałów pomiarowych (1 lub 2)	
Opis Wyświetła aktualną wartość mierzoną w mV/Om na danym wejściu czujnika przed linearyzacją. Device temperature [Temperatura przyrządu] → 🗎 97 Ścieżka menu Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Podmenu 'Min/max values [Wart. min./maks]'' Szczegółowy opis → 🗎 98 Image: Scieżka menu Image: Scieżka wartości min./maks.czujnika] Podmenu 'Min/max values [Wart. min./maks]'' Szczegółowy opis → 🗎 98 Image: Scieżka menu Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.czujnika] Ścieżka menu Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks.czujnika] Opis Parametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanałach pomiarowych. Opcje wyboru • No [Nie] • Yes [Tak] Yes [Tak]	Ścieżka menu	 □ Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Sensor n raw value [Surowa wartość czujnika n] 	
Device temperature [Temperatura przyrządu] → 🖹 97 Ścieżka menu Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Podmenu 'Min/max values [Wart. min./maks]" Szczegółowy opis → 🗎 98 Image: Policitary przyrządu i się tytko w trybie Ekspert. Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Ścieżka menu Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Ópis Parametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanalach pomiarowych. Opcje wyboru No [Nie] Ustawienie fabryczne No [Nie]	Opis	Wyświetla aktualną wartość mierzoną w mV/Om na danym wejściu czujnika przed linearyzacją.	
Ścieżka menu □ Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Podmenu "Min/max values [Wart. min./maks]" Szczegółowy opis → □ 98 Image: The polarization opis dodatkowych parametrów z tego podmek które pojawiają się tylko w trybie Ekspert. Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Ścieżka menu □ Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanałach pomiarowych.	Device temperature [Ter	nperatura przyrządu] → 🗎 97	
Podmenu "Min/max values [Wart. min./maks]" Szczegółowy opis → ● 98 Image: Subscription of the state	Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Device temperature [Temperatura przyrządu] 	
Szczegółowy opis → ● 98 Image: Szczegółowy opis → ● 98 Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Ścieżka menu Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Opis Parametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanałach pomiarowych. Opcje wyboru • No [Nie] Ustawienie fabryczne No [Nie]		Podmenu "Min/max values [Wart. min./maks]"	
Image: W poniższym rozdziale zamieszczono opis dodatkowych parametrów z tego podmektóre pojawiają się tylko w trybie Ekspert. Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Ścieżka menu Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Opis Parametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanałach pomiarowych. Opcje wyboru • No [Nie] • Yes [Tak] No [Nie]		Szczegółowy opis → 🗎 98	
Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika] Ścieżka menu		W poniższym rozdziale zamieszczono opis dodatkowych parametrów z tego podmenu, które pojawiają się tylko w trybie Ekspert.	
Ścieżka menuExpert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika]OpisParametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanałach pomiarowych.Opcje wyboru• No [Nie] • Yes [Tak]Ustawienie fabryczneNo [Nie]	Reset sensor min/max v	alues [Resetowanie wartości min./maks. czujnika]	
OpisParametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej kanałach pomiarowych.Opcje wyboru• No [Nie] • Yes [Tak]Ustawienie fabryczneNo [Nie]	Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości min./maks. czujnika]	
Opcje wyboru• No [Nie] • Yes [Tak]Ustawienie fabryczneNo [Nie]	Opis	Parametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej temperatury, zmierzonej na kanałach pomiarowych.	
Ustawienie fabryczne No [Nie]	Opcje wyboru	No [Nie]Yes [Tak]	
	Ustawienie fabryczne	No [Nie]	
Reset device temp min/max values [Reset wartości min /maks_temperatury.przyrzadu]	Reset device temp min/	max values [Reset wartości min /maks_temperatury przyrządu]	

Ścieżka menu

Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Measured values [Wartości mierzone] → Min/max values [Wartości min./maks.] → Reset device temp. min/max values [Reset wartości min./maks. temperatury przyrządu]

Opis	Parametr ten służy do resetowania minimalnej i maksymalnej zmierzonej temperatury modułu elektroniki.	
Opcje wyboru	No [Nie]Yes [Tak]	
Ustawienie fabryczne	No [Nie]	
	Podmenu "Simulation [Symulacja]"	
Diagnostic simulation [Sym	ulacja diagnostyki]	
Ścieżka menu	Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Diagnostic simulation [Symulacja diagnostyki]	
Opis	Parametr ten służy do włączenia lub wyłączenia funkcji symulacji diagnostyki.	
Wyświetlacz	Jeśli symulacja jest włączona, to odpowiednie zdarzenie diagnostyczne jest wyświetlane wraz ze skonfigurowanym sygnałem statusu. → 🗎 37	
Opcje wyboru	Off [Wył.] lub zdarzenie diagnostyczne ze zdefiniowanej listy zdarzeń diagnostycznych → 🗎 37	
Ustawienie fabryczne	Off [Wył.]	
Current output simulation	Symulacja wyjścia prądowego] → 🗎 99	
Ścieżka menu	□ Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Current output simulation [Symulacja wyjścia prądowego] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Current output simulation [Symulacja wyjścia prądowego]	
Value current output [Wart	ość prądu wyjściowego] → 🗎 99	
Ścieżka menu	 Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Value current output [Wartość prądu wyjściowego] Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Simulation [Symulacja] → Value current output [Wartość prądu wyjściowego] 	
	Podmenu "Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki]"	

Diagnostic behavior [Klasa diagnostyczna]

Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki]→ Diagnostic behavior [Klasa diagnostyczna]
Opis	Każde czujn przypi	emu zdarzeniu diagnostycznemu jest przypisana klasa diagnostyczna, w kategoriach: ik, moduł elektroniki, proces i konfiguracja . Menu umożliwia zmianę tego isania dla określonych zdarzeń diagnostycznych. → 🗎 38
Opcje wyboru	Ala:Wa:Disa	rm rning [Ostrzeżenie] abled [Wyłączone]
Ustawienie fabryczne	Szcze	gółowe informacje, patrz "Przegląd zdarzeń diagnostycznych" → 🗎 38

Status signal [Sygnał statusu]		
Ścieżka menu		Expert [Ekspert] → Diagnostics [Diagnostyka] → Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki]→ Status signal [Sygnał statusu]
Opis	Każdemu zdarzeniu diagnostycznemu jest przypisany określony sygnał statusu, w kategoriach: czujnik, moduł elektroniki, proces i konfiguracja ¹⁾ . Menu umożliwia zmianę tego przypisania dla określonych zdarzeń diagnostycznych. → 🗎 38	
1) Informacja cyfrowa dostępna	za pośred	nictwem komunikacji HART®
Opcje wyboru	 Fail Fun Out Mai No e 	ure [Błąd] (F) ction check [Sprawdzenie działania systemu] (C) of specification [Poza specyfikacją] (S) ntenance required [Wymagana konserwacja] (M) effect [Bez wpływu] (N)
Ustawienie fabryczne	Szczeg	gółowe informacje, patrz "Przegląd zdarzeń diagnostycznych" → 🗎 38

Spis haseł

Symbole

"Extended setup" [Konfiguracja zaawansowana] (podmenu)
09 2-wire compensation [2-przew. kompensacja] (parametr)
A Access status tooling [Narzędzie statusu dostępu] (parametr)
B Bezpieczeństwo produktu
Burst trigger mode [Burst tryb wyzwalania] (parametr) 122

buist trigger mode [buist tryb wyzwalama]	
(parametr)	122
Burst variables [Zmienne burst] (parametr)	121

С

-
Calibration countdown [Odliczanie kalibracji] 111
Call./v. Dusen coeff. A, B i C [Współczynnik A, B i C
równania Callendar-Van Dusen] (parametr) 107
Call./v. Dusen coeff. RO [Współczynnik RO równania
Callendar-Van Dusen] (parametr) 107
Communication [Komunikacja] (podmenu) 112
Configuration changed [Zmiana konfiguracji]
(parametr)
Configuration counter [Licznik konfiguracji] 96, 126
Connection type [Typ podłączenia] (parametr) 75, 103
Control [Sterowanie] (parametr) 110
CSA 64
Current output [Wyjście prądowe] (podmenu) 82
Current output simulation [Symulacja wyjścia
prądowego] (parametr) 99, 128

Current trimming 4 mA [Dostrojenie prądu 4 mA]	
(parametr)	3, 111
Current trimming 20 mA [Dostrojenie prądu 20 mA	<i>4</i>]
(parametr)	34, 112

D

Damping [Tłumienie] (parametr)
Deactivate SIL [Wyłączenie SIL] (kreator)
Decimal places 1 [Miejsca dziesiętne 1] (parametr) 86
Decimal places 2 [Miejsca dziesiętne 2] (parametr) 86
Decimal places 3 [Miejsca dziesiętne 3] (parametr) 86
Define device write protection code [Definiowanie
kodu blokady zapisu (parametr)
Deklaracja zgodności
Device ID [ID przyrządu] (parametr)
Device information [Informacje o przyrządzie]
(podmenu)
Device name [Nazwa przyrządu]
Device reset [Reset przyrządu] (parametr)
Device revision [Wersja przyrzadu]
Device tag [Etykieta (TAG) przyrzadu] (parametr)
Device temperature [Temperatura przvrzadu] 97. 127
Device temperature max. [Maks. temperatura
przvrzadul
Device temperature min. [Min. temperatura
przyrzadul 98
Device Type [Typ przyrzadu] 114
Diagnostic behavior [Klasa diagnostyczna] (parametr)
128
Diagnostic list [Lista Diagnostyki] (podmenu) 91
Diagnostic settings [Ustawienia diagnostyki] (menu) 109
Diagnostic simulation [Symulacia diagnostyki]
(narametr) 128
Diagnostics [Diagnostyka] (menu) 91
Diagnostics [Diagnostyka] (nodmenu) 124
Display [Wyświetlacz] (menu)

E Eî

ENP version [Wersja ENP]
Enter access code [Wprowadzenie kodu dostępu]
(parametr)
Enter SIL checksum [Wprowadzenie sumy kontrolnej
SIL] (parametr) 87

Event logbook [Rejestr zdarzeń] (podmenu) 93 Expert [Ekspert] (Menu) 101 Extended order code [Rozszerzony kod zamówieniowy]
FFailure current [Prąd błędu] (parametr)
HHardware Revision [Wersja sprzętu] 96, 116, 126HART® address [Adres HART®] (parametr) 113HART® configuration [Konfiguracja HART®](podmenu)
I Inne normy i zalecenia
K Kanały pomiarowe (wyświetlacz)
L Latitude [Szerokość geograficzna] (parametr) 117 Linearization [Linearyzacja] (podmenu) 107 Location description [Opis lokalizacji] (parametr) 116 Location method [Metoda lokalizacji] (parametr) 118 Locking status [Status blokady]
M Mains filter [Filtr sieciowy] (parametr) 102 Manufacturer [Producent] 96, 126 Manufacturer ID [ID producenta] (parametr)
Min. update period [Min. czas aktualizacji] (parametr)

No. of preambles [Liczba nagłówków] (parametr) . . . 113

0

Operating time [Czas pracy]	91
Operational state [Stan pracy] (parametr)	87
Order code [Kod zamówieniowy]	95, 125
Output [Wyjście] (podmenu)	111
Output current [Prąd wyjściowy]	83

Ρ

Polynomial coeff. A, B [Współczynnik wielomianowy
A. B] (parametr)
Polynomial coeff. RO [Wsp. wielomianu RO]
(parametr)
Ponowna kalibracia
Previous diag n channel [Kanał n poprzedniej
diagnostvkil
Previous diagnostics [Poprzednia diagnostyka] 93
Previous diagnostics 1 [Poprzednia diagnostyka 1] 91
Process unit tag [Etykieta (TAG) przyrzadu
procesowegol (parametr) 116
Protokół HART®
Dane aktualnei wersii przyrzadu
Oprogramowanie obsługowe
Zmienne przyrzadu 31
Przenisy BHP 7
Przeznaczenie dokumentu 4
Przeznaczenie przyrzadu 7
Przyporzadkowanie zacisków 16
PV
Q
QV 120
R
Reference junction [Spoina odniesienia] (parametr)
Reset configuration changed [Reset zmiany
konfiguracji] (kreator)
Reset device temp. min/max values [Reset wartości
min./maks. temperatury przyrządu] (parametr) 127
Reset sensor min/max values [Resetowanie wartości
min./maks. czujnika] (parametr)
Reset trim [Resetowanie dostrojenia] (kreator)
Restart device [Restart przyrządu] (kreator) 88
RJ preset value [Wartość ustawiona wstępnie RJ]
(parametr)

S

-	
Sensor [Czujnik] (podmenu)	102
Sensor 1/2 [Czujnik 1/2] (podmenu)	103
Sensor lower limit [Dolna wartość graniczna czujnika]	
	104
Sensor lower limit [Dolna wartość graniczna czujnika]	
(parametr)	108
Sensor max value [Wartość maks. czujnika]	98
Sensor min value [Wartość min. czujnika]	98

Sensor n raw value [Surowa wartość czujnika n] 97 Sensor offset [Przesunięcie czujnika] (parametr) 80, 104 Sensor raw value [Surowa wartość czujnika] 127 Sensor switch set point [Wartość zadana przełączenia czujnika] (parametr) 82, 109 Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] (parametr) . 105 Sensor trimming [Dostrojenie czujnika] (parametr) . 104 Sensor trimming lower value [Dolna wartość dostrojenia czujnika] (parametr) 105 Sensor trimming min span [Min. zakres dostrojenia
Czujnikaj106Sensor trimming upper value [Górna wartośćdostrojenia czujnika] (parametr)106Sensor type [Typ czujnika] (parametr)74, 103Sensor upper limit [Górna wartość graniczna
czujnika]
Serial Number [Numer seryjny]104Serial Number [Numer seryjny]94, 124Serwis Endress+Hauser42Konserwacja42Setup [Konfiguracja] (menu)74SIL (podmenu)86SIL checksum [Suma kontrolna SIL] (parametr)87SIL option [Opcja SIL] (parametr)86Simulation [Symulacja] (podmenu)99Software revision [Wersja oprogramowania]116Squawk [Kod transpondera (Squawk)] (komunikator)
124Start value [Wartość początkowa] (parametr)Status signal [Sygnał statusu] (parametr)Struktura menu obsługiSV119System (podmenu)101
T Tabliczka znamionowa
U Unit [Jednostka] (parametr)
V Value 1 display [Wyświetlanie wartości 1] (parametr) 85 Value 2 display [Wyświetlanie wartości 2] (parametr) 85 Value 3 display [Wyświetlanie wartości 3] (parametr) 85 Value current output [Wartość prądu wyjściowego] (parametr)
W Warianty obsługi Obsługa lokalna

Ζ

Zdarzenia diagnostyczne	
Klasa diagnostyczna	7
Przegląd	8
Sygnały statusu	7
Znak CE	4
Zwrot przyrządu	5



www.addresses.endress.com

