BA01927T/33/JA/04.22-00

バージョン 01.01(機器バージョン)

71588276 2022-05-04 Solutions

取扱説明書 iTEMP TMT71

温度伝送器





目次

1	本説明書について	4
1.1	本文の目的	4
1.2	安全上の注意事項 (XA)	4
1.3	使用されるシンボル	4
1.4	工具シンボル	5
1.5	関連貨料 • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	. 6
1.0	立 郵间悰••••••••••••••••••••••••••••••••••••	. 0
2	安全上の基本注意事項	7
21	作業員の要件	7
2.2	指定用途	, 7
2.3	操作上の安全性	7
2	여 미 며 혀 껴 편 수 이 가 비 미 하 미 후 <u>-</u>	•
3	約品内谷唯認わよび製品識別衣示	8
3.1	納品內容確認 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	8
3.Z 3.3	衆前諏加衣小・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ 制浩夫夕なと77所五州	8
34		9
3.5	認証と認定	9
3.6	保管および輸送	10
	=л.œ	
4		11
4.1	設置条件	11
4.Z /1 3	政直・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	11 16
ч.)	成直从f/L ⁰ /推起	10
5	電気接続	17
5 5.1	電気接続 接続要件	17 17
5 5.1 5.2	電気接続 接続要件 配線クイックガイド	17 17 18
5 5.1 5.2 5.3	電気接続	17 17 18 19
5 5.1 5.2 5.3 5.4	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続	17 17 18 19 19
5 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6	電気接続 接続要件 記線クイックガイド ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	17 18 19 19 21 21
5 .1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6	電気接続 接続要件 記線クイックガイド ・ ・ ンサケーブルの接続 ・ ・ 、 伝送器の接続 ・ 、 、 保護等級の保証 記線状況の確認 ・	17 18 19 19 21 21
5 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6	電気接続 接続要件. 記線クイックガイド. センサケーブルの接続. 伝送器の接続. 保護等級の保証. 記線状況の確認. 操作オプション	17 18 19 19 21 21 21
5 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプション の概要	 17 18 19 21 21 21 22 22
5 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプション の概要 操作オプションの概要 操作メニューの構成と機能	 17 18 19 21 21 21 22 25
5 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2 6.3	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプション 操作オプションの概要 操作メニューの構成と機能 操作ツールによる操作メニューへのアク	 17 18 19 19 21 21 21 22 25 27
5 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2 6.3 6.4	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプション の概要 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作メニューの構成と機能 操作ツールによる操作メニューへのアク セス	 17 18 19 21 21 21 22 25 27
5 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2 6.3 6.4	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプション 操作オプションの概要 操作メニューの構成と機能 操作ツールによる操作メニューへのアク セス SmartBlue アプリによる操作メニューへの アクセス	 17 18 19 21 21 22 25 27 29
5 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2 6.3 6.4	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 公送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプション の概要 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作メニューの構成と機能 … 操作ツールによる操作メニューへのアク セス SmartBlue アプリによる操作メニューへの アクセス	 17 18 19 19 21 21 22 25 27 29
 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2 6.3 6.4 7 	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプション の概要 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作オプションの概要 からりまたいの構成と機能 操作ツールによる操作メニューへのアク セス 	 17 18 19 21 21 22 25 27 29 31
 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6.1 6.2 6.3 6.4 7.1 	電気接続 接続要件	 17 18 19 21 21 22 25 27 29 31 31
 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2 6.3 6.4 7 7.1 7.2 	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプション の概要 操作オプションの概要 操作メニューの構成と機能 操作ツールによる操作メニューへのアク セス SmartBlue アプリによる操作メニューへの アクセス	 17 18 19 21 21 22 25 27 29 31 31
 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2 6.3 6.4 7 7.1 7.2 8 	電気接続	 17 18 19 21 21 22 25 27 29 31 31 32
 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6.1 6.2 6.3 6.4 7 7.1 7.2 8 8 	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作オプションの概要 少期による操作メニューへのアクセス SmartBlue アプリによる操作メニューへのアクセス ジステムインテグレーション デバイス記述ファイルの概要 測定変数 設定 設置状況の確認	 17 18 19 21 21 22 25 27 29 31 31 32 32
 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6.1 6.2 6.3 6.4 7 7.1 7.2 8 8.1 8.2 	電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作メニューの構成と機能 操作メニューの構成と機能 テクセス SmartBlue アプリによる操作メニューへのアクセス テクセス デバイス記述ファイルの概要 測定変数 設置状況の確認 伝送器の電源オン	 17 18 19 21 21 22 25 27 29 31 31 32 32 32
 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5 5.6 6 6.1 6.2 6.3 6.4 7 7.1 7.2 8 8.1 8.2 8.3 	 電気接続 接続要件 配線クイックガイド センサケーブルの接続 伝送器の接続 保護等級の保証 配線状況の確認 操作オプションの概要 操作オプションの概要 操作メニューの構成と機能 操作ツールによる操作メニューへのアクセス SmartBlue アプリによる操作メニューへのアクセス ジステムインテグレーション デバイス記述ファイルの概要 測定変数 設置状況の確認 伝送器の電源オン 機器の設定 	 17 18 19 21 21 22 25 27 29 31 31 32 32 32 32 32

9	診断およびトラブルシューティン	24
9.1 9.2 9.3 9.4 9.5 9.6 9.7	 一般トラブルシューティング 現場表示器の診断情報 通信インターフェースを介した診断情報 診断リスト イベントログブック 診断イベントの概要 ファームウェアの履歴 	36 38 38 39 39 39 39 41
10	メンテナンス	41
11 11.1 11.2 11.3 11.4	修理 一般情報 スペアパーツ 返却 廃棄	41 42 42 42 42
12 12.1 12.2 12.3 12.4	アクセサリ 機器固有のアクセサリ 通信関連のアクセサリ サービス関連のアクセサリ システムコンポーネント	42 42 43 43 44
13 13.1 13.2 13.3 13.4 13.5 13.6 13.7 13.8	技術データ 入力 出力 電源 性能特性 環境 構造 認証と認定 関連資料	45 46 46 47 54 55 58 60
14 14.1 14.2 14.3	操作メニューとパラメータの説明 メニュー: Diagnostics (診断) メニュー: Application (アプリケーション) メニュー: System (システム)	61 65 72 79
杀力		۶Z

1 本説明書について

1.1 本文の目的

本取扱説明書には、機器のライフサイクルの各段階(製品識別表示、納品内容確認、保 管、設置、接続、操作、設定からトラブルシューティング、メンテナンス、廃棄まで) において必要とされるあらゆる情報が記載されています。

1.2 安全上の注意事項(XA)

危険場所で使用する場合は、必ず国内の法規を遵守してください。危険場所で使用する 計測システムには、別冊の防爆関連資料が用意されています。この資料は取扱説明書に 付随するものです。そこに記載されている設置、仕様、接続データ、安全上の注意事項 を厳守する必要があります。危険場所で使用するための認定を取得した適切な機器に は、必ず適切な防爆関連資料を使用してください。個別の防爆資料番号(XA...)は銘 板に明記されています。2つの番号(防爆資料と銘板上)が同じであれば、この防爆関 連資料を使用することができます。

1.3 使用されるシンボル

1.3.1 安全シンボル

▲ 危険

このシンボルは危険な状況に対する警告を表します。この表示を無視して適切な対処を怠った場合、死亡、重傷、爆発などの重大事故が発生する可能性があります。

▲ 警告

このシンボルは危険な状況に対する警告を表します。この表示を無視して適切な対処 を怠った場合、死亡、重傷、爆発などの重大事故が発生する可能性があります。

▲ 注意

このシンボルは危険な状況に対する警告を表します。この表示を無視して適切な対処 を怠った場合、軽傷または中程度の傷害事故が発生する可能性があります。

注記

人身傷害につながらない、手順やその他の事象に関する情報を示すシンボルです。

1.3.2 電気シンボル

シンボル	意味
	直流
\sim	交流
8	直流および交流
<u> </u>	接地接続 オペレータを保護するために、接地システムを使用して接地された接地端子
	電位平衡接続(PE:保護接地) その他の接続を行う前に接地端子の接地接続が必要です。
	接地端子は機器の内側と外側にあります。 • 内側の接地端子:電位平衡を電源ネットワークに接続します。 • 外側の接地端子:機器とプラントの接地システムを接続します。

シンボル	意味
	許可 許可された手順、プロセス、動作
	推奨 推奨の手順、プロセス、動作
×	禁止 禁止された手順、プロセス、動作
i	ヒント 追加情報を示します。
	資料参照
	ページ参照
	図参照
►	注意すべき注記または個々のステップ
1., 2., 3	一連のステップ
L.	操作・設定の結果
?	問題が発生した場合のヘルプ
	目視確認

1.3.3 特定情報に関するシンボル

1.3.4 図中のシンボル

シンボル	意味	シンボル	意味
1, 2, 3,	項目番号	1., 2., 3	一連のステップ
A, B, C,	図	А-А, В-В, С-С,	断面図
EX	危険場所	×	安全場所 (非危険場所)

1.4 工具シンボル

シンボル	意味
	マイナスドライバ
A0011220	
	プラスドライバ
A0011219	
$\bigcirc \not \blacksquare$	六角レンチ
A0011221	
RS -	スパナ
A0011222	
	トルクスドライバ
A0013442	

1.5 関連資料

資料	資料の目的および内容
技術仕様書 TI01393T	機器の計画支援 本資料には、機器に関するすべての技術データが記載されており、本 機器用に注文可能なアクセサリやその他の製品の概要が示されていま す。
簡易取扱説明書 KA01414T	初回の測定を迅速に開始するための手引き 簡易取扱説明書には、納品内容確認から初回の設定までに必要なすべ ての情報が記載されています。

到記した資料は以下から入手できます。 当社ウェブサイトのダウンロードエリアより:www.endress.com → Download

1.6 登録商標

Bluetooth®

Bluetooth®の文字商標とロゴは Bluetooth SIG, Inc. の登録商標であり、Endress+Hauser は許可を受けてこのマークを使用しています。その他の商標や商品名は、その所有者に 帰属します。

2 安全上の基本注意事項

2.1 作業員の要件

設置、設定、診断、メンテナンスを実施する作業員は、以下の要件を満たす必要があり ます。

- ▶ 訓練を受けて、当該任務および作業に関する資格を取得した専門作業員であること
- ▶ プラント所有者/事業者から許可を与えられていること
- ▶ 該当する地域/国の法規に精通していること
- ▶ 作業を開始する前に、機器の資料、補足資料、ならびに証明書(アプリケーション に応じて異なります)の説明を読み、内容を理解しておくこと
- ▶ 指示に従い、基本条件を遵守すること

オペレーター要員は、以下の要件を満たす必要があります。

- ▶ 作業要件に適した訓練を受け、プラント事業者から許可を与えられていること
- ▶ 本資料の説明に従うこと

2.2 指定用途

本機器はユーザー設定可能なユニバーサル温度伝送器であり、測温抵抗体(RTD)、熱 電対(TC)、抵抗/電圧伝送器用に1つのセンサ入力を備えます。本機器のヘッド組込 型伝送器バージョンは、DIN EN 50446 に準拠するセンサヘッド(フラットフェイス) に取り付けるためのものです。オプションの DIN レールクリップを使用して、機器を DIN レールに取り付けることも可能です。本機器には、IEC 60715(TH35)に準拠した DIN レール取付けに適合するバージョンもオプションであります。

製造者によって指定された方法以外で機器を使用すると、機器の保護性能が損なわれる 可能性があります。

不適切な、あるいは指定用途以外での使用に起因する損傷については、製造者は責任を 負いません。

IDIN レールクリップおよび分離型センサを使用して、キャビネットでヘッド組込型 伝送器を DIN レール機器の代替機器として使用しないでください。

2.3 操作上の安全性

- ▶ 適切な技術的条件下でエラーや不具合がない場合にのみ、機器を操作してください。
- ▶ 施設作業者には、機器を支障なく操作できるようにする責任があります。

危険場所

危険場所で機器を使用する場合には、作業者やプラントが危険にさらされないよう、以 下の点にご注意ください(例:防爆、安全機器)。

- ▶ 注文した機器が危険場所で使用するための仕様になっているか、銘板の技術データ を確認してください。銘板は伝送器ハウジングの側面に貼付されています。
- ▶ 本書に付随する別冊の補足資料の記載事項にご注意ください。

電磁適合性

計測システムは EN 61010-1 の一般安全要件、IEC/EN 61326 シリーズの EMC 要件、お よび NAMUR 推奨 NE 21 に準拠しています。

注記

▶ 機器への電源供給には、UL/EN/IEC 61010-1、9.4 項および表 18 の要件に準拠した エネルギー制限電気回路で作動する電源ユニットのみを使用してください。

3 納品内容確認および製品識別表示

3.1 納品内容確認

- 1. 温度伝送器を慎重に開梱します。梱包または内容物に損傷がないことを確認して ください。
 - └ 損傷したコンポーネントを取り付けることはできません。これは、本来の安全 要件や材質耐性に準拠していることを製造者が保証できないためであり、した がって、発生した損傷に対して責任を負うことができないためです。
- 2. すべてが納入されていますか?それとも、何か不足していますか?注文内容と納 入範囲を照合してください。
- 3. 銘板と発送書類に記載された注文情報が一致しますか?
- 4. 技術仕様書やその他の必要な関連資料がすべて支給されていますか?該当する場合:危険場所用の安全上の注意事項(例:XA)は支給されていますか?

1つでも条件が満たされていない場合は、弊社営業所もしくは販売代理店にお問い 合わせください。

3.2 製品識別表示

機器を識別するには以下の方法があります。

- 銘板に記載された仕様
- 納品書に記載された拡張オーダーコード(機器仕様コードの明細付き)
- 銘板に記載されたシリアル番号をW@Mデバイスビューワー (www.endress.com/deviceviewer)に入力します。機器に関係するすべてのデータおよび機器に添付される技術仕様書の一覧が表示されます。
- 銘板のシリアル番号を Endress+Hauser Operations アプリに入力するか、Endress +Hauser Operations アプリで銘板の 2-D マトリクスコード (QR コード) をスキャン すると、機器に関するすべての情報および機器に付属する技術仕様書が表示されま す。

3.2.1 銘板

注文した機器が納入されていますか?

機器の銘板に記載されたデータと測定点の要件を比較して確認します。



■1 ヘッド組込型伝送器の銘板(例:防爆バージョン)

- 1 電源、消費電流、無線認証 (Bluetooth)
- 2 シリアル番号、機器リビジョン、ファームウェアバージョン、ハードウェアバージョン
- 3 データマトリクス 2D コード
- 4 タグ番号および拡張オーダーコードの2行表示
- 5 危険場所の認定 (関連する防爆資料番号 (XA...) 付き)
- 6 認定 (シンボル付き)
- 7 オーダーコードおよび製造者 ID

A0014561



- 🖻 2 DIN レール用伝送器の銘板(例:防爆バージョン)
- 1 製品名および製造者 ID
- 2 オーダーコード、拡張オーダーコードおよびシリアル番号、データマトリクス 2D コード、FCC-ID (該 当する場合)
- 3 電源、消費電流、出力
- 4 危険場所の認定 (関連する防爆資料番号 (XA...) 付き)
- 5 フィールドバス通信ロゴ
- 6 ファームウェアバージョンおよび機器リビジョン
- 7 認定ロゴ
- 8 タグ番号の2行表示

3.3 製造者名および所在地

製造者名:	Endress+Hauser Wetzer GmbH + Co. KG
製造者所在地:	Obere Wank 1, D-87484 Nesselwang または www.endress.com
製造プラント所在地:	銘板を参照

3.4 納入範囲

本機器の納入範囲を以下に示します。

- 温度伝送器
- ■取付部品 (ヘッド組込型伝送器)、オプション
- 危険場所 (ATEX、FM、CSA) での使用に適した機器の追加資料

3.5 認証と認定

本機器は、安全に操作できる状態で工場から出荷されます。本機器は、EN 61010-1 規 格「測定、制御、実験処理用の電気機器のための安全基準」の要件および IEC/EN 61326 シリーズの EMC 要件に準拠しています。

3.5.1 CE/EAC マーク、適合宣言

本機器は EU/EEU ガイドラインの法的必要条件を満たしています。Endress+Hauser は 本機器が関連するガイドラインに準拠することを、CE/EAC マークの貼付により保証い たします。

3.6 保管および輸送

寸法:(機器固有)、→ 🗎 55

保管温度

- ヘッド組込型伝送器:-50~+100 °C (-58~+212 °F)
- DIN レール用機器:-50~+100°C (-58~+212°F)
- 湿度: (機器固有): 最大相対湿度: 95% (IEC 60068-2-30 に準拠)

機器を保管および輸送する場合、機器が衝撃や外部の影響から確実に保護されるように梱包してください。納入時の梱包材を使用すると、最適な保護効果が得られます。

保管中は、以下に示す環境の影響を回避してください。

- 直射日光
- 振動
- 腐食性の測定物

4 設置

4.1 設置条件

4.1.1 寸法

4.1.2 取付位置

- ヘッド組込型伝送器:
- DIN EN 50446 に準拠するセンサヘッド (フラットフェイス) に、電線管接続口を 使用して測定インサートを直接取付け (中央穴 7 mm)
 - ■フィールドハウジング内にプロセスから分離して→

 〇 42
- DIN レール用伝送器:

DIN レールへの取付け用 (IEC 60715 TH35)

アクセサリの DIN レールクリップ →
 曾 42 を使用して、ヘッド組込型伝送器を
 IEC 60715 に準拠する DIN レールに取り付けることも可能です。

危険場所で使用する場合は、認証と認定のリミット値を遵守してください(防爆に関す る安全上の注意事項を参照)。

注記

DIN レール用伝送器を熱電対/mV 測定で使用すると、設置条件や周囲条件によっては、 測定誤差が大きくなる可能性があります。

▶ 隣接する機器のない DIN レールに DIN レール用伝送器を取り付けると、最大± 1.34 ℃の誤差が発生する可能性があります。他の DIN レール用機器(基準動作条件: 24 V、12 mA)の間に DIN レール用伝送器を並べて取り付けると、最大+2.94 ℃の誤差が発生する可能性があります。

4.2 設置

ヘッド組込型伝送器を取り付けるには、プラスドライバが必要です。

- 固定ネジに対する最大トルク=1Nm (¾ フィートポンド)、ドライバ:ポジドライブ Pozidriv Z2
- ネジ端子に対する最大トルク=0.35 Nm (¼ フィートポンド)、ドライバ:ポジドラ イブ Pozidriv Z1



4.2.1 ヘッド組込型伝送器の取付け

🖻 3 ヘッド組込型伝送器の取付け(3タイプ)

図 A	センサヘッドに取付け(DIN 43729 準拠のセンサヘッド フラットフェイス)
1	センサヘッド
2	サークリップ
3	測定インサート
4	接続電線
5	ヘッド組込型伝送器
6	取付バネ
7	取付ネジ
8	センサヘッドカバー
9	電線管接続口

センサヘッドへの取付手順 (図A):

- 1. センサヘッドのセンサヘッドカバー(8)を開きます。
- 2. 測定インサート (3) の接続電線 (4) を、ヘッド組込型伝送器 (5) の中央の穴に 通します。
- 3. 取付バネ (6) を取付ネジ (7) に取り付けます。
- **4.** 取付ネジ(7)をヘッド組込型伝送器の側面の穴と測定インサート(3) に通しま す。そして、サークリップ(2)を使用して両方の取付ネジを固定します。
- 5. 次に、センサヘッド内の測定インサート(3)とともにヘッド組込型伝送器(5) を締め付けます。

図 B	フィールドハウジングに取付け
1	フィールドハウジングカバー
2	スプリング付き取付ネジ
3	ヘッド組込型伝送器
5	フィールドハウジング



■ 4 壁取付け用アングルブラケットの寸法(壁取付キットー式はアクセサリとして提供可能)

フィールドハウジングへの取付手順 (図 B):

1. フィールドハウジング(4)のカバー(1)を開きます。

2. 取付ネジ(2)をヘッド組込型伝送器(3)の側面の穴に通します。

3. ヘッド組込型伝送器をフィールドハウジングにねじ込みます。

図 C	DIN レールに取付け(IEC 60715 準拠の DIN レール)
1	スプリング付き取付ネジ
2	ヘッド組込型伝送器
3	サークリップ
4	DIN レールクリップ
5	DIN レール

DIN レールへの取付手順 (図 C):

- 1. カチッと音がするまで DIN レールクリップ (4) を DIN レール (5) に押し込みま す。
- 2. 取付バネを取付ネジ(1) に取り付けて、ネジをヘッド組込型伝送器(2)の側面 の穴に通します。そして、サークリップ(3)を使用して両方の取付ネジを固定し ます。
- 3. ヘッド組込型伝送器 (2) を DIN レールクリップ (4) にねじ込みます。

北米特有の取付け



🛛 5 ヘッド組込型伝送器の取付け

- 1 サーモウェル
- 2 測定インサート
- 3 アダプタ、カップリング
- 4 センサヘッド5 ヘッド組込型伝送器
- 5 ヘッド組込型伝送
 6 取付ネジ
- 0 4813152

熱電対または測温抵抗体センサおよびヘッド組込型伝送器の温度計構成:

- 1. サーモウェル (1) をプロセス配管または容器壁面に取り付けます。プロセス圧力 を印加する前に、指示に従ってサーモウェルを固定します。
- 2. 必要なネックチューブニップルおよびアダプタ (3) をサーモウェルに取り付けま す。
- 3. 過酷な環境条件または特別な規制に応じて必要とされる場合には、シーリングリングが取り付けられていることを確認してください。
- 4. 取付ネジ(6)をヘッド組込型伝送器(5)の側面の穴に通します。
- 5. 電線管接続口にバスケーブル (端子1および2) が向くようにして、ヘッド組込 型伝送器 (5) をセンサヘッド (4) 内に配置します。
- 6. ドライバを使用して、ヘッド組込型伝送器 (5) をセンサヘッド (4) にネジ止め します。
- 7. 測定インサート(3)の接続電線を、センサヘッド(4)の下側の電線管接続口と ヘッド組込型伝送器(5)の中央の穴に通します。接続電線を伝送器まで配線しま す→
- 8. 配線済みのヘッド組込型伝送器が内蔵されたセンサヘッド(4)を、取付け済みの ニップルおよびアダプタ(3)にねじ込みます。

注記

防爆要件を満たすために、センサヘッドカバーを正しく固定する必要があります。

▶ 配線後に、再びセンサヘッドカバーをしっかりとねじ込みます。

ヘッド組込型伝送器にディスプレイの取付け



- 1. センサヘッドカバーのネジを緩めます。センサヘッドカバーを倒します。
- 2. ディスプレイ接続部のカバーを取り外します。
- 3. 内蔵された配線済みのヘッド組込型伝送器に表示モジュールを取り付けます。固 定ピンが、ヘッド組込型伝送器の所定の位置にカチッとはまる必要があります。 取付け後に、センサヘッドカバーをしっかりと締め付けます。
- ディスプレイは、適切なセンサヘッド(表示窓付きカバー)(例: Endress+Hauser 製 TA30)と組み合わせてのみ使用することが可能です。

4.2.2 DIN レール用伝送器の取付け

注記

不適切な取付方向

熱電対が接続され、内部基準接合部が使用される場合は、測定時に最大精度との相違が 生じます。

▶ 正しい取付方向になるよう、機器は垂直に取り付けてください。



☑ 7 DIN レール用伝送器の取付け

- **1.** 上側の DIN レール溝を DIN レール上端に位置合わせします。
- 2. 下側の DIN レールクリップが DIN レールの所定の位置でカチッと音がするまで、 機器下部を DIN レール下端の上にスライドさせます。
- 3. 機器を軽く引っ張り、機器が DIN レールに正しく取り付けられているか確認します。

動かない場合、DIN レール用伝送器は正しく取り付けられています。



図 8 DIN レール用伝送器の取外し

DIN レール用伝送器の取外し:

- 1. ドライバを DIN レールクリップのタブに差し込みます。
- 2. 図のようにドライバを使って DIN レールクリップを引き下げます。
- 3. ドライバを押したまま、機器を DIN レールから取り外します。

4.3 設置状況の確認

機器の設置後、必ず以下の点を確認してください。

機器の状態と仕様	備考
機器は損傷していないか? (外観検査)	-
周囲条件が機器の仕様と一致しているか? (例:周囲温度、測定範囲)	「技術データ」セク ションを参照

5 電気接続

▲ 注意

- ▶ 電源のスイッチを切ってから機器を設置または接続してください。これに従わない 場合、電子部品を破損する可能性があります。
- ▶ ディスプレイ接続は割り当てないでください。不適切な接続により電子部品が損傷 する可能性があります。

注記

ネジ端子を締め付けすぎないでください。伝送器の損傷につながる可能性があります。

▶ 最大締め付けトルク = 1 Nm (¾ lbf ft)

5.1 接続要件

ネジ端子付きのヘッド組込型伝送器を配線するには、プラスドライバが必要です。ネジ 端子付きの DIN レールハウジングバージョンには、マイナスドライバを使用してくだ さい。プッシュイン端子バージョンは、工具を使用せずに配線することが可能です。

センサヘッドまたはフィールドハウジングに取付け済みのヘッド組込型伝送器の配線 手順:

- センサヘッドまたはフィールドハウジングのケーブルグランドとハウジングカバ ーを開きます。
- 2. ケーブルグランドの開口部にケーブルを通します。
- 図(→ 目18)に従ってケーブルを接続します。ヘッド組込型伝送器にプッシュ イン端子が付いている場合は、「プッシュイン端子の接続」セクションの情報に特 に注意してください。→ 目19
- 4. 再びケーブルグランドを締め付けて、ハウジングカバーを閉じます。

接続エラーを回避するために、設定を行う前に必ず「配線状況の確認」セクションの指 示に従ってください。



5.2 配線クイックガイド

🛙 9 ヘッド組込型伝送器の端子接続の割当て

- A センサ入力、RTD およびΩ、4、3、2 線式
- B センサ入力、TC および mV
- C バスターミネータおよび電源
- D ディスプレイの接続と CDI インターフェース



🖻 10 DIN レール用伝送器の接続端子の割当て

- A センサ入力、TC および mV
- B センサ入力、RTD およびΩ、4、3、2 線式
- C 電源 4~20 mA

熱電対測定(TC)の場合、2線式測温抵抗体を接続して基準接合部温度を測定できます。これは、端子4と6に接続されます。

注記

▶ ▲ESD - 静電気放電。端子を静電気放電から保護してください。これに従わなかった場合、電子部品が損傷する、または誤作動が発生する可能性があります。

5.3 センサケーブルの接続

センサ接続の端子割当て

5.3.1 プッシュイン端子の接続



図 11 プッシュイン端子接続、ヘッド組込型伝送器を例に使用

図A、単線:

- 1. 電線終端の被覆を剥がします。ケーブルの最小剥き幅: 10 mm (0.39 in)
- 2. 電線終端を端子に差し込みます。
- 3. 正しく接続されていることを確認するために、電線を軽く引っ張ります。必要に 応じて、手順1から繰り返します。

図 B、細より線(棒端子なし):

- 1. 電線終端の被覆を剥がします。ケーブルの最小剥き幅: 10 mm (0.39 in)
- 2. レバーオープナーを押し下げます。
- 3. 電線終端を端子に差し込みます。
- 4. レバーオープナーを放します。
- 5. 正しく接続されていることを確認するために、電線を軽く引っ張ります。必要に 応じて、手順1から繰り返します。

図C、接続の切り離し

- 1. レバーオープナーを押し下げます。
- 2. 電線を端子から外します。
- **3.** レバーオープナーを放します。

5.4 伝送器の接続

💽 ケーブル仕様

■ アナログ信号のみを使用する場合は、標準の機器ケーブルで十分です。 基本手順(→ ● 17) にも従ってください。



🗟 12 信号ケーブルと電源の接続

- 1 フィールドハウジングに取り付けられたヘッド組込型伝送器
- 2 センサヘッドに取り付けられたヘッド組込型伝送器
- 3 DIN レールに取り付けられた DIN レール用伝送器
- 4 電源用の端子
- 5 内部接地端子
- 6 外部接地端子
- 7 シールド付き信号ケーブル
- 電源用の端子(1+および2-)は、逆接に対して保護されています。
 - ┛ 導体断面積 :
 - 最大 2.5 mm² (ネジ端子の場合)
 - 最大 1.5 mm² (プッシュイン端子の場合)。電線の最小剥き幅:
 10 mm (0.39 in)。



I3 PC および設定ソフトウェアを介してヘッド組込型伝送器の設定、視覚化、メンテナンスを行うための設定キット用 CDI コネクタの取付け

- 1 設定キット (例:TXU10、USB 接続付き)
- 2 CDI コネクタ
- 3 取付け済みヘッド組込型伝送器 (CDI インターフェース付き)

5.5 保護等級の保証

IP67を維持するために、現場での設置またはメンテナンスの後は、必ず以下の点を確認してください。

- 伝送器は、適切な保護等級を持つセンサヘッドに取り付けてください。
- ハウジングの溝にはめ込まれたシールに、汚れおよび損傷がないことを確認してください。必要に応じて、シールの乾燥、洗浄または交換を行ってください。
- 指定された外径の接続ケーブルを使用してください(例: M20x1.5、ケーブル径 8~12 mm)。
- ■ケーブルグランドをしっかりと締め付けてください。→ 🖻 14, 🗎 21
- 使用しないケーブルグランドに封止プラグが挿入されていることを確認してください。
- グロメットをケーブルグランドから取り外さないようにしてください。



🖻 14 🛛 IP67 保護を維持するための接続のヒント

5.6 配線状況の確認

機器の状態および仕様	備考
機器またはケーブルは損傷していないか?(外観検 査)	
電気接続	備考
供給電圧が銘板の仕様と一致しているか?	 ヘッド組込型伝送器: U = 10~36 V_{DC} DIN レール用伝送器: U = 11~36 V_{DC} 危険場所では別の値が適用されます。対応する防爆に関する安全上の注意事項 (XA) を参照してください。
ケーブルの取付には余裕があるか(必要以上の張力 が加えられていないか) ?	
電源ケーブルおよび信号ケーブルが正確に接続され ているか?	→ 🗎 18
すべてのネジ端子がしっかりと締め付けられてお り、プッシュイン端子の接続が確認されているか?	
すべての電線管接続口が取り付けられ、しっかり固 定され、気密性があるか?	
すべてのハウジングカバーが取り付けられ、しっか りと締められているか?	

6 操作オプション



6.1 操作オプションの概要



■ 15 HART[®] 通信を介した伝送器の操作オプション



🖻 16 CDI インターフェースを介した伝送器の操作オプション

伝送器の Bluetooth インターフェース(オプション)は、ディスプレイが接続されていない場合、または機器設定用に CDI インターフェースが使用されない場合にのみアクティブになります。

6.1.1 測定値の表示部および操作部

オプション:ヘッド組込型伝送器用のディスプレイ TID10

また、ディスプレイは伝送器の購入後にも、いつでも注文できます。機器の取扱説明書の「アクセサリ」セクションを参照してください。



🗵 17 ディスプレイを伝送器に取付け

表示部

ヘッド組込型伝送器



🛃 18	ヘッド組込型伝送器用の液晶ディスプレイ	(オプション)
------	---------------------	---------

項目 番号	機能	説明
1	タグの表示	タグ、長さ 32 文字
2	「通信」シンボ ル	通信シンボルは、フィールドバスプロトコル経由の読み取り/書き込みアクセスに 際して表示されます。
3	単位の表示	表示測定値の単位を表示します。
4	測定値の表示	現在の測定値を表示します。
5	値/チャンネル 表示 DT、PV、 I、%	例:PV (チャンネル1の測定値)、DT (機器温度)
6	「設定ロック」 シンボル	「設定ロック」シンボルは、ハードウェアを介して設定がロックされている場合に 表示されます。
7	ステータス信 号	
	シンボル	意味
	F	エラーメッセージ「異常検出」 操作エラーが発生。測定値は無効。
		ディスプレイにエラーメッセージと「」(有効な測定値が存在しない)が交互 に表示されます。「診断イベント」セクションを参照してください → 〇 38。 エラーメッセージの詳細については、取扱説明書を参照してください。
	C	「サービスモード」 機器がサービスモードです (例:シミュレーション中)。

項目 番号	機能	説明	
	S	「仕様範囲外」 機器が技術仕様の範囲外で操作されている(例:始動中または洗浄プロセス中)。	
	M	「メンテナンス要求」 メンテナンスが必要。測定値は依然として有効。 ディスプレイには、測定値とステータスメッセージが交互に表示されます。	

DIN レール用伝送器

前面の 2 つの LED は機器のステータスを示します。

タイプ	機能および特性
ステータス LED (赤)	機器がエラーなしで動作しているときは、機器ステータスが表示され ます。エラーが発生した場合、この機能は保証されなくなります。
	 LED 消灯:診断メッセージなし LED 点灯:診断結果の表示、カテゴリF LED 点滅:カテゴリC、SまたはMの診断結果の表示
電源 LED(緑)「ON」	機器がエラーなしで動作しているときは、動作ステータスが表示され ます。エラーが発生した場合、この機能は保証されなくなります。
	 LED 消灯:電源異常または供給電圧不足 LED 点灯:供給電圧は OK (CDI または電源電圧のいずれかから、端子 1+/2-)

IN レール用伝送器バージョンには、液晶ディスプレイ用のインターフェースがないため、現場表示器もありません。

現場操作

オプションのディスプレイ背面にある小型スイッチ (DIP スイッチ) を使用して、各種のハードウェア設定を行うことが可能です。

1 ヘッド組込型伝送器と一緒にディスプレイをオプションとして注文するか、または、後から取り付けるためにアクセサリとして注文できます。→

注記

▶ ▲ESD - 静電気放電。端子を静電気放電から保護してください。これに従わなかった場合、電子部品が損傷する、または誤作動が発生する可能性があります。



DIP スイッチの設定手順:

- 1. センサヘッドまたはフィールドハウジングのカバーを開きます。
- 2. 接続されているディスプレイをヘッド組込型伝送器から取り外します。
- **3.** ディスプレイ背面の DIP スイッチを適切に設定します。一般的に: ON に切替え = 機能の有効化、OFF に切替え = 機能の無効化。

4. ディスプレイをヘッド組込型伝送器の正しい位置に取り付けます。ヘッド組込型 伝送器は1秒以内に設定を取り込みます。

5. カバーを再びセンサヘッドまたはフィールドハウジングに固定します。

書き込み保護オン/オフの切替え

オプションの取外し可能なディスプレイの背面にある DIP スイッチを介して、書き込み 保護オン/オフの切替えが行われます。書き込み保護が有効なときは、パラメータを変 更することはできません。ディスプレイ上のロックシンボルは、書き込み保護がオンに なっていることを示します。書き込み保護により、パラメータへの書き込みアクセスを 防ぐことができます。ディスプレイを取り外しても書き込み保護は有効なままになり ます。書き込み保護を無効にするには、DIP スイッチをオフにして(WRITE LOCK = OFF)、ディスプレイを伝送器に接続する必要があります。伝送器は動作中に設定を取 り込みます。再起動する必要はありません。

ディスプレイの回転

「DISPL. 180°」DIP スイッチを使用して、ディスプレイを 180°回転させることが可能です。

6.2 操作メニューの構成と機能

6.2.1 操作メニューの構成



ユーザーの役割

Endress+Hauser の役割に基づくアクセスコンセプトは、2 つのユーザー階層レベルで 構成され、NAMUR シェルモデルから派生して、定義された読み取り/書き込み権限を 有するさまざまなユーザーの役割があります。

■ オペレーター

プラントオペレーターは、アプリケーション(特に、測定パス)に影響を与えない設 定、および操作中に使用される簡単なアプリケーション固有の機能のみを変更できま す。ただし、オペレーターはすべてのパラメータを読み取ることができます。

■ メンテナンス

ユーザーの役割「メンテナンス」は設定状況に関係するものであり、設定およびプロ セス調整、トラブルシューティングなどが含まれます。これにより、ユーザーは利用 可能なすべてのパラメータの設定および変更を行うことができます。ユーザーの役 割「オペレーター」とは異なり、「メンテナンス」の役割では、ユーザーはすべての パラメータに対する読み取り/書き込みアクセス権を有します。

■ ユーザーの役割の変更

ユーザーの役割、つまり、既存の読み取り/書き込み権限の付与は、希望するユーザ ーの役割(操作ツールに応じて事前選択済み)を選択し、次に要求された正しいパス ワードを入力することによって変更できます。ユーザーがログアウトすると、システ ムアクセスは必ず階層の最下位レベルに戻ります。機器の操作時にログアウト機能 を能動的に選択した場合、または、機器が 600 秒以上操作されなかった場合は自動 的に、ユーザーのログアウトが行われます。これとは関係なく、すでに進行中のアク ション(例:アクティブなアップロード/ダウンロード、データロギング)はバック グラウンドで継続的に実行されます。

納入時の状態

機器の工場出荷時には、ユーザーの役割「オペレーター」は有効になっていません。 つまり、「メンテナンス」の役割が、工場出荷時における階層の最下位レベルとなり ます。この状態では、パスワードを入力しなくても、機器の設定やその他のプロセス 調整を行うことができます。その後、この設定を保護するために、ユーザーの役割 「メンテナンス」にパスワードを割り当てることができます。ユーザーの役割「オペ レーター」は、機器の工場出荷時には表示されません。

■ パスワード

機器機能へのアクセスを制限するために、ユーザーの役割「メンテナンス」にパスワ ードを割り当てることができます。これにより、ユーザーの役割「オペレーター」が アクティブになり、パスワードの入力が求められない最下位の階層レベルになりま す。ユーザーの役割「メンテナンス」でのみ、パスワードは変更または無効にできま す。パスワードは、機器操作のさまざまな時点で設定することが可能です。

メニュー内の Guidance (ガイド) → Commissioning (設定) ウィザード:ガイド付き機 器操作の一部

メニュー内の: System (システム) → User management (ユーザー管理)

メニュー	代表的なタスク	内容/意味
「Diagnostics」(診 断)	トラブルシューティング: ・診断およびプロセスエラーの解除 ・難しいケースにおけるエラー診断 ・機器エラーメッセージの解釈および関連するエラ ーの修正	 エラーの検出および分析に関するすべてのパラメータが含まれます。 Diagnostic list (診断リスト) 現在未処理のエラーメッセージが最大3件含まれます。 Event logbook (イベントログブック) 最後の10件のエラーメッセージが含まれます。 「Simulation」(シミュレーション)サブメニュー 測定値、出力値または診断メッセージのシミュレーションに使用されます。 「Diagnostic settings」(診断設定)サブメニュー エラーイベントの設定用パラメータがすべて含まれます。 「Min/max values」(最小値/最大値)サブメニュー 最小/最大表示およびリセットオプションが含まれます。
「Application」(ア プリケーション)	 設定: 測定の設定 データ処理の設定 (スケーリング、リニアライゼ ーションなど) アナログ測定値出力の設定 運転中の作業: 測定値の読み取り 	 設定に関するすべてのパラメータが含まれます。 「Measured values」(測定値)サブメニュー 現在のすべての測定値が含まれます。 「Sensor」(センサ)サブメニュー 測定の設定用パラメータがすべて含まれます。 「Output」(出力)サブメニュー アナログ電流出力の設定用パラメータがすべて含まれます。
「System」(システ ム)	機器のシステム管理に関してより詳細な知識が要求 される作業: システム統合のために測定の最適な適合 通信インターフェースの詳細設定 ユーザーとアクセス管理、パスワード管理 ・機器識別および表示設定に関する情報	Bluetooth 設定を含め、システム、機器、ユーザー管理に割り当てら れている上位機器パラメータがすべて含まれます。 •「Device management」(機器管理)サブメニュー 一般的な機器管理用のパラメータが含まれています。 •「Bluetooth configuration」(Bluetooth 設定)サブメニュー(オプ ション) Bluetooth インターフェースを有効/無効にする機能が含まれます。 •「Device and user management」(機器およびユーザー管理)サブメ ニュー アクセス権限、パスワード割当てなどのパラメータ •「Information」(情報)サブメニュー 機器を一意的に識別するためのパラメータがすべて含まれます。 •「Display」(表示)サブメニュー 表示部の設定

サブメニュー

6.3 操作ツールによる操作メニューへのアクセス

6.3.1 DeviceCare

機能範囲

DeviceCare は Endress+Hauser 機器に対応した無償の設定ツールです。適切な機器ド ライバ (DTM) をインストールし、対応するプロトコル (HART、PROFIBUS、Foundation フィールドバス、Ethernet/IP、Modbus、CDI、ISS、IPC、PCP) を使用する場合、その 機器をサポートします。対象グループとなるのは、プラントおよびサービスセンターで デジタルネットワークを利用しないお客様および Endress+Hauser サービス担当技術 者です。機器は、モデム経由で直接接続するか (ポイントツーポイント接続)、または バスシステム経由で接続できます。DeviceCare は高速で操作性に優れ、直感的に使用す ることができます。Windows OS を搭載した PC、ノートパソコン、タブレットで使用 できます。

デバイス記述ファイルの入手先

参照情報 → 🗎 31

6.3.2 FieldCare

機能範囲

Endress+Hauser の FDT/DTM ベースのプラントアセットマネジメントツールです。シ ステム内のすべてのスマートフィールド機器を設定できるため、管理作業に役立ちま す。ステータス情報を使用することにより、各機器のステータスと状態を容易かつ効果 的にチェックできます。HART[®] プロトコル、CDI (= Endress+Hauser Common Data Interface) を介してアクセスされます。適切な機器ドライバ (DTM) がインストールさ れている場合は、PROFIBUS、Foundation フィールドバスプロトコルを搭載した機器も サポートされます。

標準機能:

- 伝送器のパラメータ設定
- 機器データの読み込み/保存(アップロード/ダウンロード)
- 測定点のドキュメント作成
- 測定値メモリ(ラインレコーダ)およびイベントログブックの視覚化

🔟 詳細については、取扱説明書 BA027S および BA059AS を参照してください。

デバイス記述ファイルの入手先

参照情報 → 🗎 31

接続の確立

例: CDI 通信キット FXA291 (USB)

- すべての接続機器の DTM ライブラリが更新されているか確認します(例: FXA19x、TMTxy)。
- 2. FieldCare を起動してプロジェクトを作成します。
- 3. View (表示) --> Network (ネットワーク) に移動し、Host PC (ホスト PC) を右 クリックして Add device... (機器の追加...) を選択します。
 - ► Add new device (新規機器追加) ウィンドウが開きます。
- 4. リストから CDI Communication FXA291 を選択し、OK を押して確定します。
- 5. CDI Communication FXA291 DTM インスタンスをダブルクリックします。
- 6. CDI Communication FXA291 を右クリックして、開いたコンテキストメニューから 機器追加を選択します。
- 8. 機器を右クリックして、コンテキストメニューから Connect (接続) オプション を選択します。
 - └ CommDTM が緑色で表示されます。
- 9. ネットワーク内の機器をダブルクリックして、機器とのオンライン接続を確立します。

▶ オンライン設定が使用可能になります。

オフライン設定後に機器パラメータを転送する場合は、メンテナンス用のパスワード(割り当てられている場合)を最初に「User management (ユーザー管理)」メニューに入力する必要があります。





Image: Book State And State And

- 1 ネットワークビュー
- 2 ヘッダー
- 3 拡張ヘッダー
- 4 タグ番号および機器名5 ステータス信号
- 6 機器ステータス情報と測定値ステータス情報付きの測定値、シンプルな表示(例:PV、出力電流、%スパン、機器温度)
- 7 現在のユーザーの役割 (ユーザー管理への直接リンク付き)
- 8 ナビゲーションエリアと操作メニュー構成
- 9 表示/非表示にできる作業領域とヘルプセクション
- 10 拡張ヘッダーを表示/非表示にするためのナビゲーション矢印
- 11 機器情報および測定値情報の拡張表示 (例:センサ値、SV (TV、QV))

6.4 SmartBlue アプリによる操作メニューへのアクセス

SmartBlue アプリを使用して機器の操作や設定を行うことができます。接続は Bluetooth® インターフェイスを介して確立されます。

必須条件:

- 機器にオプションの Bluetooth インターフェイスが装備されていること:オーダーコード「出力信号:操作」、オプションP:「4-20 mA; DTM/Bluetooth (アプリ) 設定」
- SmartBlue アプリがスマートフォンまたはタブレット端末にインストールされていること。

サポートされる機能

- Live List で機器の選択および機器へのアクセス(ログイン)
- ■機器の設定
- 測定値、機器ステータス、診断情報へのアクセス

SmartBlue アプリは Android 機器 (Google Play ストア) および iOS 機器 (iTunes Apple Store) 向けに無料でダウンロードできます (Endress+Hauser SmartBlue)。

QRコードを使用して直接アプリへ:



7 システムインテグレーション

7.1 デバイス記述ファイルの概要

現在の機器データバージョン

ファームウェアバージョ ン	01.01.zz	 取扱説明書の表紙に明記 銘板 → 図 1, 曾 8 ファームウェアバージョンパラメータ System (システム) → Information (情報) → Device (機器) → Firmware version (ファームウェアバー ジョン)
------------------	----------	---

各操作ツールに適した機器ドライバソフトウェア (DD/DTM) は、以下から入手できま す。

- www.endress.com --> ダウンロード --> 検索フィールド: ソフトウェア --> ソフトウ ェアタイプ:機器ドライバ
- www.endress.com --> 製品:個々の製品ページ(例:TMTxy) --> ドキュメント/マニュアル/ソフトウェア: Electronic Data Description (EDD) または Device Type Manager (DTM)

Endress+Hauser は、各種メーカー (例:エマソン・プロセス・マネジメント、ABB、 シーメンス、横河電機、ハネウェル、その他多く)の操作ツールをすべてサポートしま す。Endress+Hauser の FieldCare および DeviceCare 操作ツールは、ダウンロードする か (www.endress.com --> ダウンロード --> 検索フィールド:ソフトウェア --> アプリ ケーションソフトウェア)、または弊社営業所もしくは販売代理店が提供する光学式デ ータ記憶媒体 (DVD)からも入手できます。

7.2 測定変数

工場出荷時に、次の測定値が機器変数に割当てられています。

機器変数	測定値
一次機器変数 (PV 値)	センサ
二次機器変数 (SV 值)	機器温度
三次機器変数 (TV 值)	センサ
四次機器変数 (QV 值)	センサ

8 設定

8.1 設置状況の確認

測定点を設定する前に、最終チェックを行ってください。

- ■「設置状況の確認」チェックリスト →

 16

8.2 伝送器の電源オン

配線状況の確認が完了したら、電源をオンにします。電源投入後、伝送器の内部で複数 の自己診断機能が実行されます。このプロセスの実行中に、以下の一連のメッセージが ディスプレイに表示されます。

ステ ップ	表示
1	「Display」テキストおよびディスプレイのファームウェアバージョン
2	機器名とファームウェアバージョン、ハードウェアバージョン、機器リビジョン
3	センサ設定 (センサタイプ、接続タイプ) および設定された測定範囲の表示
4a	現在の測定値、または
4b	現在のステータスメッセージ
	 ・ ・ ・ ・ ・ ・

機器(接続されたディスプレイを含む)は約7秒後に作動します。電源投入手順が完 了すると、直ちに通常の測定モードが開始します。ディスプレイに測定値とステータス 値が表示されます。

Bluetooth インターフェースが有効な場合にディスプレイが接続されていると、ディスプレイの初期化が2回実行され、同時にBluetooth 通信が無効になります。

8.3 機器の設定

ウィザード

機器のウィザードは、Guidance(ガイド)メニューから開始します。ウィザードにより、個々のパラメータの問い合わせを行うことが可能です。また、それだけでなく、ユ ーザーにとって分かりやすい質問を含む、ステップバイステップでの指示により、す べてのパラメータセットをガイド付きで設定および/または検証できます。特定のアク セス権限が必要なウィザードについては、「Start」(開始)ボタンが無効化されている 場合があります(画面にロックシンボルが表示されます)。 以下の5つの操作要素により、ウィザード内のナビゲーションがサポートされます。 **- Start (開始)**

- トップページのみ:ウィザードを起動して、最初のセクションに移動します。
- Next (次へ) ウィザードの次のページに移動します。パラメータの入力または確定が行われるま
- で有効になりません。 **Back (戻る)** 前のページに戻ります。
- Cancel (キャンセル)
- 「キャンセル」を選択した場合は、ウィザードを開始する前の状態に戻ります。
- Finish (完了)
 ウィザードを終了し、機器で追加のパラメータ設定を行うことができます。最後のページでのみ有効になります。

8.3.1 設定ウィザード

設定は、指定されたアプリケーションで機器を使用するための最初のステップです。設 定ウィザードには、紹介ページ(「開始」操作要素を含む)と内容の簡単な説明が含ま れます。ウィザードはいくつかのセクションで構成されており、ユーザーはステップ バイ ステップのガイド付きで機器を設定できます。

「Device management (機器管理)」は、ユーザーがウィザードを実行したときに表示される最初のセクションであり、次のパラメータが含まれます。その主な目的は、機器に関する情報を提供することです。

ナビゲーション 🖳 Guidance(ガイド)→ Commissioning(設定)→ Start(開 始)🌂

Device management	Sensor	Current output	User management	
Device management	361301	current output	oser management	
			A0	037378-14

Device tag (機器のタグ) Device name (機器名) Serial number (シリアル番号) Extended order code (拡張オーダーコード) (n)¹⁾

1) n=1、2、3のプレースホルダー

2 つ目の「Sensor (センサ)」セクションでは、センサ関連のすべての設定を行うこと ができます。表示されるパラメータ数は対応する設定に応じて異なります。以下のパ ラメータを設定可能:

ナビゲーション 🖳 Guidance(ガイド)→ Commissioning(設定)→ Sensor(セ ンサ) 🌂



3つ目のセクションでは、アナログ出力と出力のアラーム応答の設定を行います。以下のパラメータを設定可能:

ナビゲーション 🖳 Guidance(ガイド)→ Commissioning(設定)→ Current output(電流出力) 🌂



4 mA value (4 mA 値) 20 mA value (20 mA 値) Failure mode (フェールセーフモード) Failure current (故障時の電流値)

最後のセクションでは、ユーザーの役割「メンテナンス」用のパスワードを設定できま す。不正なアクセスから機器を保護するために、これを強く推奨します。次のステップ では、ユーザーの役割「メンテナンス」のパスワードを初めて設定する方法について説 明します。

ナビゲーション 🖳 Guidance(ガイド)→ Commissioning(設定)→ User management(ユーザー管理) 🌂



Access status (アクセスステータス) New password (新規パスワード) Confirm new password (新規パスワードの確定)

- ユーザーの役割 Maintenance (メンテナンス)が、「Access status (アクセスステ ータス)」選択リストに表示されます。SmartBlue アプリで機器を操作する場合 は、最初にユーザーの役割 Maintenance (メンテナンス)を選択する必要があり ます。
 - ► その後、New password (新規パスワード) および Confirm new password (新 規パスワードの確定) 入力ボックスが表示されます。
- 2. オンラインヘルプに記載されているパスワードのルールを満たすユーザー定義の パスワードを入力してください。
- 3. Confirm new password (新規パスワードの確定) 入力ボックスにパスワードを再度入力します。

パスワードが正常に入力されると、特に、設定、プロセス調整/最適化、トラブルシュ ーティングに必要なパラメータの変更は、ユーザーの役割が「メンテナンス」でパスワ ードが正しく入力された場合にのみ実行できます。

8.4 不正アクセスからの設定の保護

8.4.1 ハードウェアロック

ハードウェアロックにより、機器を不正アクセスから保護できます。ロックとアクセス のコンセプトでは、ハードウェアロックが常に最優先されます。測定値表示のヘッダー にロックシンボルが表示されている場合、機器は書き込み保護されています。ロックを 解除する場合は、ディスプレイ背面の書き込み保護スイッチを「OFF」位置に切り替え ます (ハードウェア書き込み保護)。→ 〇 24

8.4.2 ソフトウェアロック

ユーザーの役割「メンテナンス」にパスワードを割り当てることで、アクセス権限を制 限し、不正アクセスから機器を保護することが可能です。

日 設定ウィザードを参照してください。→ ● 33

ユーザーの役割「メンテナンス」をログアウトして、ユーザーの役割「オペレーター」 に切り替えることによっても、パラメータは変更から保護されます。ただし、ロックシ ンボルは表示されません。

書き込み保護を無効にするには、適切な操作ツールを使用してユーザーの役割「メンテ ナンス」でログインしなければなりません。

🚹 ユーザーの役割のコンセプト → 🗎 26

9 診断およびトラブルシューティング

9.1 一般トラブルシューティング

起動中または測定動作中に障害が発生した場合は、必ず以下のチェックリストを使用してトラブルシューティングを行ってください。このチェックリストで作業を繰り返すことにより、問題の原因究明および適切な対処法を導き出すことができます。

 ・ 機器は設計上の理由により、修理することはできません。ただし、調査のために機器を返送することは可能です。詳細については、「返却」セクションを参照してください。→
 ● 42

一般エラー

問題	考えられる原因	対処法
機器が応答しない。	電源電圧が銘板に明記された電圧 と異なる。	電圧計を使用して直接伝送器の電圧を 確認して修正する。
	接続ケーブルが端子に接触してい ない。	ケーブルと端子の電気的接続を確実に 行う。
	電子ユニットの故障	機器を交換する。
電流出力値 < 3.6 mA	信号線が正しく配線されていない。	配線を確認する。
	電子ユニットの故障	機器を交換する。

♦

ディスプレイの確認(オプションでヘッド組込型伝送器と組み合わせた場合)

問題	考えられる原因	対処法
ディスプレイに何も表示さ れない	供給電圧がない	 ヘッド組込型伝送器、端子+および の供給電圧を確認する。 表示モジュールホルダが正しく装着
	表示モジュールの故障	モジュールを交換する。
	ヘッド組込型伝送器の電子部品の 故障	ヘッド組込型伝送器を交換する。

¥

ディスプレイ上のローカルエラーメッセージ	
→ 🗎 38	

♦

設定ソフトウェア内のエラーメッセージ			
→ 🖺 38			
問題	考えられる原因	対処法	
-------------------------------	---------------------------------	---	--
	センサ取付方向が不適切	センサを正しく取り付ける。	
	センサからの伝熱	センサ取付後の長さを確認する。	
	不正な機器プログラミング (線数)	接続タイプ 機器機能を変更する。	
	不正な機器プログラミング (スケー リング)	スケーリングを変更する。	
測定値が不正/不正確	不正な測温抵抗体設定	センサタイプ 機器機能を変更する。	
	センサ接続	センサが正しく接続されているか確認 する。	
	センサ (2 線式)のケーブル抵抗が 補償されていない。	ケーブル抵抗を補正します。	
	不正なオフセット設定	オフセットを確認する。	
	センサの故障	センサを確認する。	
	測温抵抗体の接続が正しくない	接続ケーブルを正しく接続する (端子 図を参照)。	
エラー電流 (≤3.6 mA また は≥21 mA)	不正な機器プログラミング (例:線 数)	接続タイプ 機器機能を変更する。	
	不正なプログラミング	不正なセンサタイプが センサタイプ 機 器機能で設定されている。正しいセン サタイプを設定する。	

測温抵抗体センサ接続のアプリケーションエラー、ステータスメッセージなし

¥

熱電対センサ接続のアプリケーションエラー、ステータスメッセージなし

問題	考えられる原因	対処法		
	センサ取付方向が不適切	センサを正しく取り付ける。		
	センサからの伝熱	センサ取付後の長さを確認する。		
	不正な機器プログラミング (スケー リング)	スケーリングを変更する。		
測定値が不正/不正確	不正な熱電対タイプ (TC) 設定	センサタイプ 機器機能を変更する。		
	不正な基準接合部セット	正しい基準接合部セットを設定する。		
	サーモウェルに溶接された熱電対 ワイヤによる干渉 (干渉電圧カップ リング)	熱電対ワイヤが溶接されていないセン サを使用する。		
	不正なオフセット設定	オフセットを確認する。		
	センサの故障	センサを確認する。		
エラー電流 (≤ 3.6 mA また	センサの接続が正しくない	接続ケーブルを正しく接続する (端子 図を参照)。		
(I ≥ 21 mA)	不正なプログラミング	不正なセンサタイプが センサタイプ 機 器機能で設定されている。正しいセン サタイプを設定する。		



9.2 現場表示器の診断情報

- A 警告発生時の表示
- B アラーム発生時の表示
- 1 ヘッダーのステータス信号
- 2 1次測定値とステータス (適切な文字 (M、CまたはS) で示される) + 設定されたエラー番号が交互に 表示されます。
- 3 「----」(有効な測定値なし)とステータス(適切な文字(F)で示される)+設定されたエラー番号が 交互に表示されます。

9.3 通信インターフェースを介した診断情報

注記

特定の診断イベントの場合は、ステータス信号と診断動作を手動で設定できます。ただし、この診断イベントが発生した場合、そのイベントに対する測定値の有効性や、ステ ータス信号 S および M のプロセスと診断動作「警告」および「無効」の適合性は保証 されません。

▶ ステータス信号の割当てを初期設定にリセットします。

ステータス信号

文字/シン ボル ¹⁾	イベントカテ ゴリ	意味
F 😣	操作エラー	操作エラーが発生。
С 🖤	サービスモー ド	機器はサービスモード (例:シミュレーション中)
S	仕様範囲外	機器が技術仕様の範囲外で操作されている(例:始動中または洗浄プロセス中)。
M🔶	メンテナンス が必要	メンテナンスが必要。
N -	未分類	

1) NAMUR NE107 に準拠

診断時の動作

アラーム	測定が中断します。信号出力が設定されたアラーム状態になります。診断メッ セージが生成されます。
警告	機器は測定を継続します。診断メッセージが生成されます。
無効	機器が測定値を記録していなくても、診断結果は完全に無効になります。

9.4 診断リスト

2 つ以上の診断イベントが同時に発生した場合は、最も優先度の高い診断メッセージの みが表示されます。その他の保留中の診断メッセージは、Diagnostic list(診断リスト) サブメニューに表示されます。ステータス信号により、診断メッセージが表示される優 先順位が決定されます。次の優先順位が適用されます:F、C、S、M。同じステータス 信号を有する2つ以上の診断イベントが同時にアクティブになっている場合、イベン ト番号の数字の順序により、イベントが表示される優先順位が決定されます(例:F042 はF044 および S044 の前に表示される)。

9.5 イベントログブック

1) 以前の診断メッセージは、Event logbook (イベントログブック) サブメニュー
 →
 ⇒
 66 に表示されます。

9.6 診断イベントの概要

各診断イベントには、工場出荷時に特定のイベント動作が割り当てられています。この 診断イベントの割当てを変更できます。

例:

		設定		機器の動作			
設定例	診断番号	ステータス 信号	初期設定の診断 動作	ステータス信号(通 信を介した出力)	電流出力	ステータス	表示
1. 初期設定	047	S	警告	S	測定値	測定值、 UNCERTAIN	S047
2. 手動設定:ステータス信 号SからFに変更	047	F	警告	F	測定値	測定值、 UNCERTAIN	F047
3. 手動設定 : 警告 診断動作 は アラーム に変更	047	S	アラーム	S	設定された エラー電流	測定值、BAD	S047
4. 手動設定 : 警告 から 無効 に変更	047	S ¹⁾	無効	_ 2)	最後の有効 測定値 ³⁾	最後の有効測定 値、GOOD	S047

1) 設定は関係しません。

2) ステータス信号は表示されません。

3) 有効な測定値が得られない場合、エラー電流が出力されます。

診断番号 ショートテキスト		対策	工場出荷 時のステ ータス信 号	レン カスタマイズ 可能 ¹⁾ レン カスタマイズ 不可	初期設定 の診断動 作	レンジェンジェンジェンジェンジェンジェンジェンジェンジェンジェンジェンジェンジェン
		センサの診断				
041	センサの中断	1. 電気配線を確認する。 2. センサを交換する。 3. 接続タイプを確認する。	F	\checkmark	アラーム	
042	センサの腐食	1. センサを確認する。 2. センサを交換する。	М	\checkmark	警告	\checkmark
043	短絡	1. 電気接続を確認する。 2. センサを確認する。 3. センサまたはケーブルを交換する。	F	\checkmark	アラーム	

診断番号 047	ショートテキスト センサのリミット値に到達、セ ンサ n	対策 1. センサを確認する。 2 プロセス条件を確認する	工場出荷 時のステ ータス信 号	 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	初期設定 の診断動 作 警告	 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
145	基準点の補償	1. 端子温度を確認する。 2. 外部基準点を確認する。	F	\checkmark	アラーム	
		電子部の診断				
201	電子部品の故障	1. 機器を再起動する。 2. 電子モジュールを交換する。	F	X	アラーム	X
221	基準センサの故障	機器を交換する。	М	\checkmark	アラーム	X
		設定の診断				
401	初期設定リセットの実行中	初期設定リセットの実行中、お待ちくださ い。	С	X	警告	×
402	初期化の実行中	初期化の実行中、お待ちください。	С	X	警告	×
410	データ転送エラー	1. 接続を確認する。 2. データ転送を再試行する。	F	×	アラーム	×
411	アップロード/ダウンロードの 実行中	アップロード/ダウンロードの実行中。お 待ちください。	С	×	警告	×
435	リニアライゼーションが不正	線形化 (リニアリティ) を確認してくださ い。	F	×	アラーム	×
485	プロセス変数のシミュレーシ ョンが有効	シミュレーションを無効にする。	С	×	警告	×
491	電流出力シミュレーション	シミュレーションを無効にする。	С		警告	
495	診断イベントのシミュレーシ ョンを実行中	シミュレーションを無効にする。	С	\checkmark	警告	\checkmark
531	工場出荷時校正の欠落	1. 当社サービスにお問い合わせください。 2. 機器を交換する。	F	X	アラーム	×
537	設定	 機器設定を確認する。 新規設定をアップロード/ダウンロード する。 (電流出力の場合:アナログ出力の設定を 確認する。) 	F		アラーム	
582	センサ診断 熱電対が無効	熱電対測定の診断をオンにする。	С	X	警告	×
		プロセスの診断				
801	電源電圧が低すぎる ³⁾	電源電圧を上げる。	S	\checkmark	アラーム	\mathbf{X}

診断番号	ショートテキスト	対策	工場出荷 時のステ ータス信 号	 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	初期設定 の診断動 作	 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
825	動作温度	1. 周囲温度を確認する。 2. プロセス温度を確認する。	S	\checkmark	藝告	\checkmark
844	プロセス値が仕様範囲外	 プロセス値を確認する。 アプリケーションを確認する。 センサを確認する。 アナログ出力のスケーリングを確認する。 	S		警告	

1) F、C、S、M、N に設定可能

2) 「アラーム」「警告」「無効」に設定可能

3) この診断イベントの場合、機器は常に「低」アラームステータスを出力します(出力電流≤3.6 mA)。

9.7 ファームウェアの履歴

改訂履歴

銘板および取扱説明書に記載されたファームウェアのバージョン (FW) は機器リリースを示します:XX.YY.ZZ (例:01.02.01)。

XX	メインバージョンの変更。	互換性なし。	機器および取扱説明書の変
	更。		

YY 機能および操作の変更。互換性あり。取扱説明書の変更。

修正および内部変更。取扱説明書の変更なし。

日付	ファームウェアのバージョン	変更	関連資料
2018年11月	01.01.zz	オリジナルファームウェア	BA01927T/09/en/01.18

10 メンテナンス

本機器については、特別な保守作業を行う必要はありません。

洗浄

ΖZ

機器の清掃には、清潔で乾燥した布を使用してください。

11 修理

11.1 一般情報

機器は設計上の理由により、修理することはできません。

11.2 スペアパーツ

現在お使いの機器に対応するスペアパーツについては、

http://www.products.endress.com/spareparts_consumables を参照してください。 スペアパーツをご注文の場合は、必ず機器のシリアル番号を指定してください。

タイプ	オーダー番号
標準 - DIN 固定セット(2 x ネジおよびスプリング、4 x シャフトロックリング、1 x プラグ、 ディスプレイインターフェース用)	71044061
米国 - M4 固定セット(2 x ネジおよび 1 x プラグ、ディスプレイインターフェース用)	71044062

11.3 返却

機器の安全な返却要件は、機器の種類と各国の法によって異なります。

- 1. 情報については次のウェブページを参照してください: http://www.endress.com/support/return-material
 - ▶ 地域を選択します。
- 2. 機器の修理または工場校正が必要な場合、あるいは、誤った機器が注文または納 入された場合は、本機器を返却してください。

11.4 廃棄

X

電子・電気機器廃棄物(WEEE)に関する指令2012/19/EUにより必要とされる場合、 分別されていない一般廃棄物として処理するWEEEを最小限に抑えるため、製品には 絵文字シンボルが付いています。このマークが付いている製品は、分別しない一般ゴ ミとしては廃棄しないでください。代わりに、適切な条件下で廃棄するために製造者 へご返送ください。

12 アクセサリ

変換器およびセンサには、アクセサリも多数用意されています。詳細については、最寄 りの弊社営業所もしくは販売代理店にお問い合わせください。オーダーコードに関す る詳細は、弊社営業所もしくは販売代理店にお問い合わせいただくか、弊社ウェブサイ トの製品ページをご覧ください:www.endress.com。

納入範囲に含まれるアクセサリ:

- 簡易取扱説明書 (英語版)のハードコピー
- ATEX 補足資料: ATEX 安全上の注意事項 (XA)、Control Drawings (CD)
- ヘッド組込型伝送器用の取付部品

12.1 機器固有のアクセサリ

ヘッド組込型伝送器のアクセサリ TID10表示器:Endress+Hauser 製ヘッド組込型伝送器 iTEMP TMT8x¹⁾または TMT7x 用、着脱式 TID10サービスケーブル:サービスインターフェース用接続ケーブル、40 cm フィールドハウジング TA30x:Endress+Hauser 製ヘッド組込型伝送器用 DIN レール取付用アダプタ、クリップは IEC 60715 (TH35) に準拠、固定ネジなし 標準 - DIN 取付キット (2 x ネジ+スプリング、4 x 固定ディスク、1 x ディスプレイコネクタカバー)

ヘッド組込型伝送器のアクセサリ	
US-M4取付ネジ (2xM4ネジ、1xディスプレイコネクタカバー)	
ステンレス製壁面取付ブラケット ステンレス製パイプ取付ブラケット	

1) TMT80 を除く

12.2 通信関連のアクセサリ

アクセサリ	説明
Commubox FXA291	 CDI インターフェース (= Endress+Hauser Common Data Interface) 付きの Endress+Hauser 製フィールド機器とコンピュータまたはノートパソコンの USB ポートを接続します。 詳細については、技術仕様書 (TI405C) を参照してください。
Field Xpert SMT70	機器設定用の高性能タブレット PC このタブレット PC により、危険場所と非危険場所のモバイルプラントアセット マネジメントを実現できます。これは、設定およびメンテナンスの担当者が、 デジタル通信インターフェースを使用してフィールド機器を管理し、進捗状況 を記録するために適しています。このタブレット PC は、包括的なオールインワ ンリューションとして設計されています。さまざまなドライバライブラリが プレインストールされており、操作性に優れ、タッチ操作にも対応します。こ の PC を使用して、フィールド機器のライフサイクル全体を管理できます。
設定キット TXU10	PCからプログラム設定可能な伝送器用の設定キット - FDT/DTM ベースのプラ ントアセットマネジメントツール (FieldCare/DeviceCare) およびインターフェ ースケーブル (4 ピンコネクタ) (USB ポート搭載 PC 用)

12.3 サービス関連のアクセサリ

アクセサリ	説明
Applicator	Endress+Hauser 製機器のセレクション/サイジング用ソフトウェア。 • 最適な機器を選定するために必要なあらゆるデータの計算(例:圧力損失、 精度、プロセス接続) • 計算結果を図で表示
	プロジェクトの全期間中、あらゆるプロジェクト関連データおよびパラメータ の管理、文書化、アクセスが可能です。
	Applicator は以下から入手可能: インターネット経由: https://portal.endress.com/webapp/applicator
アクセサリ	説明
コンフィギュレータ	 製品コンフィギュレータ - 個別の製品設定ツール 最新の設定データ 機器に応じて:測定範囲や操作言語など、測定点固有の情報を直接入力 除外基準の自動照合 PDF または Excel 形式でオーダーコードの自動生成および項目分類 Endress+Hauser のオンラインショップで直接注文可能
	コンフィギュレータは Endress+Hauser の Web サイトで利用可能: www.endress.com ->「Corporate」をクリック -> 国を選択 ->「Products」をク リック -> 各フィルターおよび検索フィールドを使用して製品を選択 -> 製品ペ ージを表示 -> 製品画像の右側にある「機器仕様運定」ボタンをクリックする

DeviceCare SFE100	フィールドバスプロトコルおよび Endress+Hauser サービスプロトコルを介し た機器の設定ツール。 DeviceCare は、Endress+Hauser 機器を設定するために Endress+Hauser によっ て開発されたツールです。プラント内のインテリジェントな機器はすべて、ボ イントツーボイントまたはポイントツーバス接続を介して設定することが可能 です。使いやすいメニューにより、フィールド機器への透明性が高く、直感的 なアクセスが実現します。 詳細については、「取扱説明書」BA00027S を参照してください。
FieldCare SFE500	Endress+Hauser の FDT ベースのプラントアセットマネジメントツールです。 システム内にあるすべての高性能フィールド機器を設定し、その管理をサポー トすることが可能です。ステータス情報を使用することにより、ステータスと 状態を簡単かつ効果的にチェックすることができます。 詳細については、「取扱説明書」BA00027S および BA00065S を参照して ください。
アクセサリ	説明
W@M	プラントのライフサイクル管理 W@M は幅広いソフトウェアアプリケーションを使用して、計画および調達か ら機器の設置、設定、操作まで、あらゆるプロセスをサポートします。機器ス テータス、機器固有の資料、スペアパーツなど、重要な機器情報がすべて、機 器ごとに全ライフサイクルにわたって提供されます。 アプリケーションには、お使いの Endress+Hauser 機器のデータがすでに含まれ ています。記録データの維持やアップデートについても Endress+Hauser が行 います。 W@M を使用できます。 インターネット経由:www.endress.com/lifecyclemanagement

12.4 システムコンポーネント

アクセサリ	説明
RN22	0/4~20 mA 標準信号回路を安全に分離するための1または2 チャンネルアク ティブバリア。双方向の HART [®] 伝送機能を備えます。信号分配器オプション では、入力信号が電気的に絶縁された2つの出力に伝送されます。機器はアク ティブおよびパッシブの電流入力を1つずつ搭載しているため、アクティブま たはパッシブの出力操作が可能です。RN22には24 V _{DC} の電源電圧が必要で す。 詳細については、技術仕様書 TI01515K を参照してください。
RN42	0/4~20 mA 標準信号回路を安全に分離するための1 チャンネルアクティブバリア。双方向のHART [®] 伝送機能を備えます。機器はアクティブおよびパッシブの電流入力を1つずつ搭載しているため、アクティブまたはパッシブの出力操作が可能です。RN42 は、広範囲の電源電圧(24~230 V _{AC/DC})に対応します。 詳細については、技術仕様書 TI01584K を参照してください。
RIA15	プロセス表示器 (4~20 mA 回路用デジタルループ電源式表示器):パネル取付け、HART® 通信 (オプション) に対応します。4~20 mA または最大4つのHART® プロセス変数を表示します。
グラフィックデータマネ ージャ Memograph M	高機能データマネージャ Memograph M は、プロセス値を処理するための柔軟 で強力なシステムです。それぞれ4つの入力(4/8/12/16/20)を備えた HART® 入力カード(オプション)を使用できます。直接接続された HART® 機器の高精 度のプロセス値を伝送して、計算およびデータのログ記録に使用できます。測 定されたプロセス値は、ディスプレイにわかりやすく表示され、安全に記録さ れます。また、リミット値の監視やデータ集計も可能です。一般的な通信プロ トコルを使用して、測定値と計算値を上位システムに容易に送信でき、各プラ ントモジュールの相互接続が可能です。 評細については、技術仕様書(TI01180R)を参照してください。

13 技術データ

13.1 入力

測定変数

温度 (温度 - リニア伝送動作)、抵抗、電圧

測温抵抗体(RTD)の準拠 規格	名称	α	限界測定範囲	最小スパ ン
IEC 60751:2008	Pt100 (1) Pt200 (2) Pt500 (3) Pt1000 (4)	0.003851	-200~+850 °C (-328~+1562 °F) -200~+850 °C (-328~+1562 °F) -200~+500 °C (-328~+932 °F) -200~+250 °C (-328~+482 °F)	10 K (18 °F)
JIS C1604:1984	Pt100 (5)	0.003916	−200~+510 °C (−328~+950 °F)	10 K (18 °F)
DIN 43760 IPTS-68	Ni100 (6) Ni120 (7)	0.006180	−60~+250 °C (−76~+482 °F) −60~+250 °C (−76~+482 °F)	10 K (18 °F)
GOST 6651-94	Pt50 (8) Pt100 (9)	0.003910	-185~+1100 °C (-301~+2012 °F) -200~+850 °C (-328~+1562 °F)	10 K (18 °F)
OIML R84: 2003、	Cu50 (10) Cu100 (11)	0.004280	-180~+200 °C (-292~+392 °F) -180~+200 °C (-292~+392 °F)	10 K (18 °F)
GOST 6651-2009	Ni100 (12) Ni120 (13)	0.006170	-60~+180 °C (-76~+356 °F) -60~+180 °C (-76~+356 °F)	10 K (18 °F)
OIML R84: 2003、GOST 6651-94	Cu50 (14)	0.004260	−50~+200 °C (−58~+392 °F)	10 K (18 °F)
-	Pt100 (Callendar van Dusen 式) ニッケル多項式 銅多項式	-	リミット値を入力することで測定範囲を指定します (リミット値は係数 A~C および R0 に応じて異なりま す)。	10 K (18 °F)
 接続タイプ:2線、3線、4線接続、センサ電流:≤0.3 mA 2線式回路では、ケーブル抵抗を補正可能(0~30Ω) 3線および4線接続では、センサのケーブル抵抗はケーブルあたり最大 50Ω 				
抵抗伝送器	抵抗 Ω		10~400 Ω 10~2 000 Ω	10 Ω 10 Ω

熱電対の準拠規格	名称	限界測定範囲		最小スパン
IEC 60584、Part 1 ASTM E230-3	タイプA (W5Re-W20Re) (30) タイプB (PtRh30-PtRh6) (31) タイプE (NiCr-CuNi) (34) タイプJ (Fe-CuNi) (35) タイプK (NiCr-Ni) (36) タイプN (NiCrSi-NiSi) (37) タイプR (PtRh13-Pt) (38) タイプS (PtRh10-Pt) (39) タイプT (Cu-CuNi) (40)	0~+2500 °C (+32~+4532 °F) +40~+1820 °C (+104~+3308 °F) -250~+1000 °C (-482~+1832 °F) -210~+1200 °C (-346~+2192 °F) -270~+1372 °C (-454~+2501 °F) -270~+1300 °C (-454~+2372 °F) -50~+1768 °C (-58~+3214 °F) -50~+1768 °C (-58~+3214 °F) -200~+400 °C (-328~+752 °F)	推奨温度レンジ: 0~+2500°C(+32~+4532°F) +500~+1820°C(+932~+3308°F) -150~+1000°C(-238~+1832°F) -150~+1200°C(-238~+2192°F) -150~+1200°C(-238~+2192°F) -150~+1300°C(-238~+2372°F) +50~+1768°C(+122~+3214°F) +50~+1768°C(+122~+3214°F) -150~+400°C(-238~+752°F)	50 K (90 °F) 50 K (90 °F)
IEC 60584、Part 1 ASTM E230-3 ASTM E988-96	タイプC (W5Re-W26Re) (32)	0~+2315 ℃ (+32~+4199 ℉)	0∼+2000 °C (+32∼+3632 °F)	50 K (90 °F)
ASTM E988-96	タイプD (W3Re-W25Re) (33)	0~+2315 ℃ (+32~+4199 ℉)	0∼+2000 °C (+32∼+3632 °F)	50 K (90 °F)
DIN 43710	タイプL (Fe-CuNi) (41) タイプU (Cu-CuNi) (42)	-200~+900 ℃ (-328~+1652 ℉) -200~+600 ℃ (-328~+1112 ℉)	-150~+900 ℃ (-238~+1652 ℉) -150~+600 ℃ (-238~+1112 ℉)	50 K (90 °F)

熱電対の準拠規格	名称	限界測定範囲		最小スパン
GOST R8.585-2001	タイプL(NiCr-CuNi)(43)	−200~+800 °C (−328~+1472 °F)	−200~+800 °C (+328~+1472 °F)	50 K (90 °F)
電圧伝送器(mV)	ミリボルト伝送器 (mV)	-20~100 mV		5 mV

13.2 出力

出力信号	アナログ出力	4~20 mA、20~4 mA (反転可能)
	電気的絶縁	U=2 kV AC、1分(入力/出力)

エラー情報

NAMUR NE43 準拠のエラー情報:

測定データが不足または無効になった場合、エラー情報が生成されます。発生したエラ ーすべての完全なリストが計測システム内に作成されます。

アンダーレンジ	4.0~3.8 mA で直線的に減少
オーバーレンジ	20.0~20.5 mA で直線的に増加
エラー (例:センサ故障、センサ短絡)	≤ 3.6 mA (「低」) または ≥ 21 mA (「高」)、選択可能 「高」アラームは 21.5 mA~23 mA に設定できます。これ により、各種制御システムの要件を満たすために必要な柔 軟性が提供されます。

リニアライゼーション/ 温度、抵抗、電圧にリニア 伝送動作

電源フィルタ 50/60 Hz

フィルタ

一次デジタルフィルタ:0~120 秒

プロトコル固有のデータ	DTM デバイス記述ファイル	情報およびファイルは以下から入手できます。 www.endress.com
機器パラメータの書込保 護	 ハードウェア:ディスプレ スイッチを使用) ソフトウェア:ユーザーロ 	ィイ (オプション) でのヘッド組込型伝送器の書込保護 (DIP コールコンセプト (パスワードの割当て)
 スイッチオンの遅延	最初の有効な測定値信号が電	電流出力に伝送されるまで≤7秒、スイッチオンの遅延=I。

≤ 3.8 mA

13.3 電源

電源電圧

非危険場所(逆接保護付き)の値:

- ヘッド組込型伝送器:10 V ≤ Vcc ≤ 36 V
- DIN レール機器: 11 V ≤ Vcc ≤ 36 V

危険場所の値については、防爆資料を参照してください。

消費電流

- 3.6~23 mA
- 最小消費電流 3.5 mA
- 最大電流 ≤ 23 mA

端子

センサケーブルと電源ケーブルに対応するネジ端子またはプッシュイン端子を選択します。

端子バージョン	ケーブルバージョン	ケーブル断面積
ネジ端子	剛性または可撓性	≤ 2.5 mm² (14 AWG)
ノン端子(ケーゴルバー	剛性または可撓性	0.2~1.5 mm² (24~16 AWG)
ジョン、剥き幅 = 最小 10 mm (0.39 in))	フレキシブルケーブル (フェルー ル端子付き、プラスチックフェル ールあり/なし)	0.25~1.5 mm ² (24~16 AWG)

プッシュイン端子にケーブル断面積 ≤ 0.3 mm² のフレキシブルケーブルを使用する場合、フェルールを使用する必要があります。それ以外の場合は、フレキシブルケーブルをプッシュイン端子に接続するときにフェルールを使用しないでください。

13.4 性能特性

応答時間	測温抵抗体 (RTD) および抵抗伝送器 (Ω測定)	≤1秒
	熱電対 (TC) および電圧伝送器 (mV)	≤1秒
	基準温度	≤1秒

ステップ応答を記録する場合、内部基準測定点の測定時間が、規定の時間に加算されることを考慮する必要があります。

- 基準動作条件 校正温度:+25℃±3K(77°F±5.4°F)
 - 電源電圧:24 V DC
 - 抵抗調整用の4線式回路

最大測定誤差
 DIN EN 60770 および上記の基準条件に準拠します。測定誤差データは±2σに相当します(ガウス分布)。このデータには、非直線性および繰返し性が含まれます。
 MV = 測定値
 LRV = 該当センサの下限設定値

標準

規格	名称	測定範囲	標準測定誤差(±)	
測温抵抗体(RTD)の準拠規格			電流出力の値	
IEC 60751:2008	Pt100 (1)		0.10 °C (0.18 °F)	
IEC 60751:2008	Pt1000 (4)	0∼+200 °C (32∼+392 °F)	0.08 °C (0.14 °F)	
GOST 6651-94	Pt100 (9)		0.09 °C (0.16 °F)	
熱電対(TC)の準拠規格			電流出力の値	
IEC 60584、Part 1	タイプK (NiCr-Ni) (36)	0~+800 ℃ (32~+1472 ℉)	0.64 °C (1.15 °F)	

規格	名称	測定範囲	標準測定誤差(±)
IEC 60584、Part 1	タイプS(PtRh10-Pt)(39)		1.84 °C (3.31 °F)
GOST R8.585-2001	タイプL(NiCr-CuNi)(43)		2.46 °C (4.43 °F)

測温抵抗体(RTD)および抵抗伝送器の測定誤差

規格	名称	測定範囲	測定誤差(±)	
			最大1)	測定値ベース ²⁾
	Pt100 (1)	200	≤ 0.33 °C (0.59 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.05 °C (0.09 °F) + 0.006\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
IEC 60751-2009	Pt200 (2)	-200° +850 C (-526° +1502 F)	≤ 0.37 °C (0.67 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.08 °C (0.14 °F) + 0.011% * (MV - LRV))^2 + (0.03% * MR)^2)}$
IEC 00751:2008	Pt500 (3)	−200~+510 °C (−328~+950 °F)	≤ 0.23 °C (0.41 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.035 \text{ °C} (0.063 \text{ °F})))^2 + (0.008\% \text{ * }(MV - LRV))^2 + (0.03\% \text{ * }MR)^2)}$
	Pt1000 (4)	−200~+250 °C (−328~+482 °F)	≤ 0.15 °C (0.27 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.02 \ ^{\circ}C \ (0.04 \ ^{\circ}F) + 0.007\% \ ^{\circ} (MV - LRV))^2 + (0.03\% \ ^{\circ} MR)^2)}$
JIS C1604:1984	Pt100 (5)	−200~+510 °C (−328~+950 °F)	≤ 0.23 °C (0.41 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.045 °C (0.08 °F) + 0.006\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
COST ((51.04	Pt50 (8)	−185~+1100 °C (−301~+2012 °F)	≤ 0.43 °C (0.77 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.08 °C (0.14 °F) + 0.008\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
GUSI 6651-94	Pt100 (9)	−200~+850 °C (−328~+1562 °F)	≤ 0.33 °C (0.59 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.045 °C (0.08 °F) + 0.006\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
DIN 43760 IPTS-68	Ni100 (6) Ni120 (7)	−60~+250 °C (−76~+482 °F)	≤ 0.10 °C (0.19 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.04 ^{\circ}C (0.07 ^{\circ}F) - 0.004\% ^{\ast} (MV - LRV))^{2} + (0.03\% ^{\ast} MP)^{2})}$
	Cu50 (10)	−180~+200 °C (−292~+392 °F)	≤ 0.15 °C (0.27 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.08 °C (0.14 °F) + 0.006\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
OIML R84: 2003 / GOST 6651-2009	Cu100 (11)	−180~+200 °C (−292~+392 °F)	≤ 0.13 °C (0.234 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.04 \ ^{\circ}C \ (0.07 \ ^{\circ}F) + 0.003\% \ ^{\ast} \ (MV - LRV))^2 + (0.03\% \ ^{\ast} \ MR)^2)}$
	Ni100 (12)			$ME = \pm \sqrt{((0.04 \ ^{\circ}C \ (0.07 \ ^{\circ}F) - $
	Ni120 (13)	−60~+180 °C (−76~+356 °F)	≤ 0.08 °C (0.14 °F)	0.004% * (MV - LRV)) ² + (0.03% * MR) ²)
OIML R84: 2003、GOST 6651-94	Cu50 (14)	−50~+200 °C (−58~+392 °F)	≤ 0.13 °C (0.234 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.09 °C (0.16 °F) + 0.004\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
抵抗伝送器 抵抗 Ω 10~400 Ω		10~400 Ω	120.7mΩ	$ME = \pm \sqrt{((17 \text{ m}\Omega + 0.0032\%))^2 + (MV^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
		10~2000 Ω	623.4mΩ	$ME = \pm \sqrt{(60 \text{ m}\Omega + 0.006\% * (MV^2 + (0.03\% * MR)^2))}$

1) 2)

指定した測定範囲における最大測定誤差。 端数切捨てにより生じる可能性のある最大測定誤差からの偏差。

熱電対(TC)および電圧伝送器(mV)の測定誤差

規格	名称	測定範囲	測定誤差(±)	
			最大 ¹⁾	測定値ベース ²⁾
IEC 60584-1	タイプA (30)	0∼+2500 °C (+32∼+4532 °F)	≤ 1.81 °C (3.26 °F)	$ME = \pm \sqrt{((1.0 \ ^{\circ}C \ (1.8 \ ^{\circ}F) + 0.026\% \ ^{\ast} \ (MV - LRV))^2 + (0.03\% \ ^{\ast} MR)^2)}$
ASTM E230-3	タイプB (31)	+500∼+1820 °C (+932∼+3308 °F)	≤ 2.14 °C (3.85 °F)	$ME = \pm \sqrt{((2.1 °C (3.8 °F) - 0.09\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
IEC 60584-1 ASTM E230-3 ASTM E988-96	タイプC (32)	0~+2000°C (+32~+3632°E)	≤ 1.05 °C (1.89 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.75 °C (1.35 °F) + 0.0055\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
ASTM E988-96	タイプD (33)	0° - +2 000 C (+32° - +3 032 F)	≤ 1.25 °C (2.26 °F)	$ME = \pm \sqrt{((1.1 °C (1.98 °F) - 0.016\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
	タイプE (34)	−150~+1000 °C (−238~+1832 °F)	≤ 0.46 °C (0.82 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.3 \ ^{\circ}C \ (0.54 \ ^{\circ}F) - 0.012\% \ ^{\ast} (MV - LRV))^2 + (0.03\% \ ^{\ast} MR)^2)}$
	タイプJ (35)	150~+1200 °C (_238~+2102 °E)	≤ 0.54 °C (0.98 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.36 \ ^{\circ}C \ (0.65 \ ^{\circ}F) - 0.01\% \ ^{\ast} \ (MV - LRV))^2 + (0.03\% \ ^{\ast} MR)^2)}$
	タイプK (36)	150 (1200 C(250 (2152 F)	≤ 0.64 °C (1.16 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.5 °C (0.9 °F) - 0.01\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
IEC 60584-1	タイプN (37)	−150~+1300 °C (−238~+2372 °F)	≤ 0.82 °C (1.48 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.7 \ ^{\circ}C \ (1.26 \ ^{\circ}F) - 0.025\% \ ^{\circ} (MV - LRV))^2 + (0.03\% \ ^{\circ} MR)^2)}$
	タイプR (38)	ال من	< 1.69 °C (2.02 °E)	$ME = \pm \sqrt{((1.6 \ ^{\circ}C \ (2.88 \ ^{\circ}F) - 0.04\% \ ^{\ast} \ (MV - LRV))^2 + (0.03\% \ ^{\ast} MR)^2)}$
	タイプS (39)	+30° ++1708 C (+122° ++3214 P)	5 1.00 C (5.05 F)	$ME = \pm \sqrt{((1.60 \ ^{\circ}C \ (2.88 \ ^{\circ}F) - 0.03\% \ ^{\ast} \ (MV - LRV))^2 + (0.03\% \ ^{\ast} MR)^2)}$
	タイプT (40)	−150~+400 °C (−238~+752 °F)	≤ 0.53 °C (0.95 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.5 °C (0.9 °F) - 0.05\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
DIN 42710	タイプL (41)	−150~+900 °C (−238~+1652 °F)	≤ 0.5 °C (0.9 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.39 °C (0.7 °F) - 0.016\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
DIN 43710	タイプU (42)	-150~+600 ℃ (-238~+1112 ℉)	≤ 0.50 °C (0.91 °F)	$ME = \pm \sqrt{((0.45 °C (0.81 °F) - 0.04\% * (MV - LRV))^2 + (0.03\% * MR)^2)}$
GOST R8.585-2001	タイプL (43)	–200∼+800 °C (–328∼+1472 °F)	≤ 2.32 °C (4.18 °F)	$ME = \pm \sqrt{((2.3 °C (4.14 °F) - 0.015% * (MV - LRV))^2 + (0.03% * MR)^2)}$
電圧伝送器(mV)		-20~+100 mV	37.36 μV	$ME = \pm \sqrt{((10.0 \ \mu V + (0.03\% \ * MR)^2))}$

1) 指定した測定範囲における最大測定誤差。

2) 端数切捨てにより生じる可能性のある最大測定誤差からの偏差。

伝送器の電流出力の総合測定誤差 = √(測定誤差デジタル² + 測定誤差 D/A²)

Pt100、測定範囲 0~+200 ℃ (+32~+392 °F)、周囲温度 +35 ℃ (+95 °F)、電源電圧 30 V での計算例:

測定誤差 アナログ値(電流出力): √(測定誤差² + 周囲温度の影響² + 電源電圧の影響²)	0.13 °C (0.23 °F)
電源電圧の影響	0.06 °C (0.11 °F)
周囲温度の影響	0.08 °C (0.14 °F)
測定誤差	0.09 °C (0.16 °F)

測定誤差データは2σに相当します(ガウス分布)。

センサの物理的な入	力測定範囲
10~400 Ω	Cu50、Cu100、多項式 RTD、Pt50、Pt100、Ni100、Ni120
10~2000 Ω	Pt200、Pt500、Pt1000
-20~100 mV	熱電対タイプ:A、B、C、D、E、J、K、L、N、R、S、T、U

センサの調整 センサマッチング機能

RTD センサは最も直線性に優れた温度測定素子の1つですが、 出力をリニアライズす る必要があります。温度測定精度を大幅に向上させるために、機器では以下の2つの 方法を使用できます。

 カレンダー・ファン・デューセン係数(Pt100 測温抵抗体) カレンダー・ファン・デューセンの式は以下のとおりです。 RT = R0[1+AT+BT²+C(T-100)T³]

係数 A、B、C を使用してセンサ(白金)と伝送器を適合させて、計測システムの精度を向上させます。標準センサの係数は IEC 751 で規定されています。標準センサを使用できない場合、または精度を向上させる必要がある場合は、各センサの校正によってセンサの係数を特定できます。

 銅/ニッケル測温抵抗体 (RTD) のリニアライゼーション 銅/ニッケルの多項式は以下のとおりです。
 RT = R0(1+AT+BT²)

係数 A と B を使用して、ニッケルまたは銅測温抵抗体(RTD)をリニアライズしま す。各係数の正確な値は校正データから取得します。この値はセンサごとに固有で す。これらのセンサ固有の係数を伝送器に送信します。

上記のいずれかの方法を使用してセンサと伝送器を適合させると、システム全体の温度 測定精度が大幅に向上します。これは、標準化されたセンサ曲線データではなく、接続 センサ固有のデータが伝送器で使用されるためです。

1 点調整(オフセット)

センサ値をシフトします。

電流出力調整 4 または 20 mA の電流出力値を補正します。

動作影響

測定誤差データは2σに相当します (ガウス分布)。

周囲温度および電源電圧が測温抵抗体(RTD)および抵抗伝送器の動作に与える影響

名称	規格	温度変化1	周囲温度: ℃ (1.8 ℉) あたりの影響(±)	電源電圧: 電圧変化1V あたりの影響(±)	
		最大	測定値ベース	最大	測定値ベース
Pt100 (1)		≤ 0.013 °C (0.023 °F)	0.0013% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.003 ℃ (0.005 ℉) 以上	≤ 0.007 °C (0.013 °F)	0.0007% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.003 °C (0.005 °F) 以上
Pt200 (2)	JEC (0751-2000	≤ 0.017 °C (0.031 °F)	-	≤ 0.009 °C (0.016 °F)	-
Pt500 (3)	110 007 91.2000	≤ 0.008 °C (0.014 °F)	0.0013% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.006 ℃ (0.011 ℉) 以上	≤ 0.004 °C (0.007 °F)	0.0007% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.006 °C (0.011 °F) 以上
Pt1000 (4)		≤ 0.005 °C (0.009 °F)	-	≤ 0.003 °C (0.005 °F)	-
Pt100 (5)	JIS C1604:1984	≤ 0.009 °C (0.016 °F)	0.0013% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.003 ℃ (0.005 ℉) 以上	≤ 0.004 °C (0.007 °F)	0.0007% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.003 ℃ (0.005 ℉) 以上
Pt50 (8)	00000 (151.0)	≤ 0.017 °C (0.031 °F)	0.0015% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.01 °C (0.018 °F) 以上	≤ 0.009 °C (0.016 °F)	0.0007% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.01 °C (0.018 °F) 以上
Pt100 (9)	0031 0051-94	≤ 0.013 °C (0.023 °F)	0.0013% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.003 ℃ (0.005 ℉) 以上	≤ 0.007 °C (0.013 °F)	0.0007% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.003 °C (0.005 °F) 以上
Ni100 (6)	DIN 43760	< 0.000 %	-	5	-
Ni120 (7)	IPTS-68	0.003 °C (0.005 °F)	-	0.001 °C (0.002 °F)	-
Cu50 (10)		≤ 0.005 °C (0.009 °F)	-	≤ 0.005 °C (0.009 °F)	-
Cu100 (11)	OIML R84: 2003 / GOST 6651-2009	≤ 0.004 °C (0.007 °F)	-	≤ 0.004 °C (0.007 °F)	-
Ni100 (12)		<	-	≤ 0.000.%C	-
Ni120 (13)		0.003 °C (0.005 °F)	-	0.003 °C (0.005 °F)	-
Cu50 (14)	OIML R84: 2003 / GOST 6651-94	≤ 0.005 °C (0.009 °F)	- 0.005 °C (0.009 °F)		-
抵抗伝送器(Ω)					
10~400 Ω		≤ 4 mΩ	0.001% * MV + 0.003%、 1 mΩ 以上	≤ 2 mΩ	0.0005% * MV + 0.003%、 1 mΩ 以上
10~2000 Ω		≤ 20 mΩ	0.001% * MV + 0.003%、 10 mΩ 以上	≤ 10 mΩ	0.0005% * MV + 0.003%、 5 mΩ 以上

周囲温度および電源電圧が熱電対(TC)および電圧伝送器の動作に与える影響

名称	規格	温度変化 1	周囲温度: ℃ (1.8 ℉) あたりの影響(±)	電圧到	電源電圧: 変化1Vあたりの影響(±)
		最大	測定値ベース	最大	測定値ベース
タイプA (30)	IEC 60584-1 ASTM E230-3	≤ 0.07 °C (0.126 °F)	0.003% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.01 ℃ (0.018 ℉) 以上	≤ 0.03 °C (0.054 °F)	0.0012% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.013 °C (0.023 °F) 以上

名称	規格	温度変化 1	周囲温度: ℃ (1.8 ℉) あたりの影響(±)	電源電圧: 電圧変化1Vあたりの影響(±)		
タイプB (31)		≤ 0.04 °C (0.072 °F)	-	≤ 0.02 °C (0.036 °F)	-	
タイプC (32)	IEC 60584-1 ASTM E230-3 ASTM E988-96	≤ 0.04 °C (0.072 °F)	0.0021% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.01 °C (0.018 °F) 以上	≤ 0.02 °C (0.036 °F)	0.0012% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.013 ℃ (0.023 ℉) 以上	
タイプD (33)	ASTM E988-96	≤ 0.04 °C (0.072 °F)	0.0019% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.01 °C (0.018 °F) 以上	≤ 0.02 °C (0.036 °F)	0.0011% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.0 ℃ (0.0 ℉) 以上	
タイプE (34)		≤ 0.02 °C	0.0014% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.0 ℃ (0.0 ℉) 以上	≤ 0.01 °C	0.0008% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.0 ℃ (0.0 ℉) 以上	
タイプJ (35)		(0.036 °F)	0.0014% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.0 °C (0.0 °F) 以上	(0.01 °F)	0.0008% * MV + 0.003%、 0.0 °C (0.0 °F) 以上	
タイプK (36)	- IEC 60584-1	≤ 0.02 °C	0.0015% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.0 ℃ (0.0 ℉) 以上	≤ 0.01 °C	0.0009% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.0 °C (0.0 °F) 以上	
タイプN (37)		- IEC 60584-1	(0.02°C) (0.036°F)	0.0014% * (MV - LRV) + 0.003%、 0.010 °C (0.018 °F) 以上	(0.01 °F)	0.0008% * MV + 0.003%、 0.0 °C (0.0 °F) 以上
タイプR (38)		<u>≤</u>	-	≤	-	
タイプS (39)		0.03 °C (0.054 °F)	-	0.02 °C (0.036 °F)	-	
タイプT (40)			-	0.0 °C (0.0 °F)	-	
タイプL (41)	DIN 43710	≤ 0.01 °C	-	≤ 0.01 °C (0.018 °F)	-	
タイプ U (42)		(0.01°C (0.018°F)	-	0.0 °C (0.0 °F)	-	
タイプL (43)	GOST R8.585-2001		-	≤ 0.01 °C (0.018 °F)	-	
電圧伝送器(mV)						
-20~100 mV	-	≤ 1.5 µV	0.0015% * MV + 0.003%	≤ 0.8 µV	0.0008% * MV + 0.003%	

MV = 測定値

LRV = 該当センサの下限設定値

伝送器の電流出力の総合測定誤差 = √(測定誤差デジタル² + 測定誤差 D/A²)

長期トリノト、測温抵抗体(RID)および抵抗

名称	規格	長期ドリフト(±) ¹⁾				
		1ヶ月後	6ヶ月後	1年後	3 年後	5 年後
		測定値ベース				
Pt100 (1)		≤ 0.039% * (MV - LRV) + 0.018% または 0.01 ℃ (0.02 ℉)	≤ 0.061% * (MV - LRV) + 0.026% または 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.007% * (MV - LRV) + 0.03% また は 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.0093% * (MV - LRV) + 0.036% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)	≤ 0.0102% * (MV - LRV) + 0.038% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)
Pt200 (2)		0.05 °C (0.09 °F)	0.05 °C (0.09 °F)	0.09 °C (0.17 °F)	0.12 °C (0.27 °F)	0.13 °C (0.24 °F)
Pt500 (3)	IEC 60751:2008	≤ 0.048% * (MV - LRV)	≤ 0.0075% * (MV - LRV) + 0.026% または 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.068% * (MV - LRV) + 0.03% また は 0.03 ℃ (0.06 ℉)	≤ 0.011% * (MV - LRV) + 0.036% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)	≤ 0.0124% * (MV - LRV) + 0.038% また は 0.04 ℃ (0.07 ℉)
Pt1000 (4)		0.01 °C (0.02 °F)	≤ 0.0077% * (MV - LRV) または 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.0088% * (MV - LRV) + 0.03% また は 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.0114% * (MV - LRV) + 0.036% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)	≤ 0.013% [*] (MV - LRV) + 0.038% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)

名称	規格	長期ドリフト(±) ¹⁾				
Pt100 (5)	JIS C1604:1984	≤ 0.039% * (MV - LRV) + 0.018% または 0.01 ℃ (0.02 ℉)	≤ 0.0061% * (MV - LRV) + 0.026% または 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.007% * (MV - LRV) + 0.03% また は 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.0093% * (MV - LRV) + 0.036% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)	≤ 0.0102% * (MV - LRV) + 0.038% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)
Pt50 (8)	GOST	≤ 0.042% * (MV - LRV) + 0.018% または 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.0068% * (MV - LRV) + 0.026% または 0.04 ℃ (0.07 ℉)	≤ 0.0076% * (MV - LRV) + 0.03% また は 0.04 ℃ (0.08 ℉)	≤ 0.01% * (MV - LRV) + 0.036% また は 0.06 ℃ (0.11 ℉)	≤ 0.011% * (MV - LRV) + 0.038% また は 0.07 ℃ (0.12 ℉)
Pt100 (9)	6651-94	≤ 0.016% * (MV - LRV) + 0.018% または 0.04 °C (0.07 °F)	≤ 0.0061% * (MV - LRV) + 0.026% または 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.007% * (MV - LRV) + 0.03% また は 0.02 ℃ (0.04 ℉)	≤ 0.0093% * (MV - LRV) + 0.036% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)	≤ 0.0102% * (MV - LRV) + 0.038% また は 0.03 ℃ (0.05 ℉)
Ni100 (6)	DIN 43760	0.01 °C (0.02 °E)	0.01 °C (0.02 °E)	0.02 °C (0.04 °E)	0.02 °C (0.04 °E)	0 02 °C (0 04 °E)
Ni120 (7)	IPTS-68	0.01 C (0.02 F)	0.01 C (0.02 F)	0.02 C (0.04 F)	0.02 C (0.04 F)	0.02 C (0.04 F)
Cu50 (10)	OINIL DO (0.02 °C (0.04 °F)	0.03 °C (0.05 °F)	0.04 °C (0.07 °F)	0.05 °C (0.09 °F)	0.05 °C (0.09 °F)
Cu100 (11)	2003 /		0.02 °C (0.04 °F)	0.02 °C (0.04 °F)	0.03 °C (0.05 °F)	0.04 °C (0.07 °F)
Ni100 (12)	GOST	0.01 °C (0.02 °F)		0.02 °C (0.04 °E)		
Ni120 (13)	0091 2009		0.01 C (0.02 F)	0.02 C (0.04 F)	0.02 C (0.04 F)	0.02 C (0.04 F)
Cu50 (14)	OIML R84: 2003 / GOST 6651-94	0.02 °C (0.04 °F)	0.03 °C (0.05 °F)	0.04 °C (0.07 °F)	0.05 °C (0.09 °F)	0.05 °C (0.09 °F)
抵抗伝送器						
10~400 0		≤ 0.003% * MV +	≤ 0.0048% * MV +	≤ 0.0055% * MV +	≤ 0.0073% * MV + 0.036% またけ	≤ 0.008% * (MV -

10~400 Ω	≤0.003% * MV + 0.018% または4mΩ	≤ 0.0048% * MV + 0.026% または 6 mΩ	≤0.0055% * MV + 0.03% または 7 mΩ	≤ 0.0073% * MV + 0.036% または 10 mΩ	≤ 0.008% * (MV - LRV) + 0.038% また は 11 mΩ
10~2000Ω	≤ 0.0038% * MV + 0.018% または 25 mΩ	≤ 0.006% * MV + 0.026% または 40 mΩ	≤ 0.007% * (MV - LRV) + 0.03% また は 47 mΩ	≤ 0.009% * (MV - LRV) + 0.036% また は 60 mΩ	≤ 0.0067% * (MV - LRV) + 0.038% また は 67 mΩ

1) いずれか大きい方

長期ドリフト、熱電対(TC)および電圧伝送器

名称	規格	長期ドリフト(±) ¹⁾				
		1ヶ月後	6ヶ月後	1年後	3年後	5 年後
		測定値ベース				
タイプA (30)	IEC 60584-1 ASTM	≤ 0.021% * (MV - LRV) + 0.018% または 0.34 ℃ (0.61 ℉)	≤ 0.037% * (MV - LRV) + 0.026% または 0.59 ℃ (1.06 ℉)	≤ 0.044% * (MV - LRV) + 0.03% また は 0.70 ℃ (1.26 ℉)	≤ 0.058% * (MV - LRV) + 0.036% また は 0.93 ℃ (1.67 ℉)	≤ 0.063% * (MV - LRV) + 0.038% また は 1.01 ℃ (1.82 ℉)
タイプ B (31)	E230-3	0.80 °C (1.44 °F)	1.40 °C (2.52 °F)	1.66 °C (2.99 °F)	2.19 °C (3.94 °F)	2.39 °C (4.30 °F)
タイプ C(32)	IEC 60584-1 ASTM E230-3 ASTM E988-96	0.34 °C (0.61 °F)	0.58 °C (1.04 °F)	0.70 °C (1.26 °F)	0.92 °C (1.66 °F)	1.00 °C (1.80 °F)
タイプ D (33)	ASTM E988-96	0.42 °C (0.76 °F)	0.73 °C (1.31 °F)	0.87 °C (1.57 °F)	1.15 °C (2.07 °F)	1.26 °C (2.27 °F)
タイプE (34)		0.13 °C (0.23 °F)	0.22 °C (0.40 °F)	0.26 °C (0.47 °F)	0.34 °C (0.61 °F)	0.37 °C (0.67 °F)
タイプ J (35)	 IEC 60584-1	0.15 °C (0.27 °F)	0.26 °C (0.47 °F)	0.31 °C (0.56 °F)	0.41 °C (0.74 °F)	0.44 °C (0.79 °F)
タイプ K (36)		0.17 °C (0.31 °F)	0.30 °C (0.54 °F)	0.36 °C (0.65 °F)	0.47 °C (0.85 °F)	0.51 °C (0.92 °F)
タイプ N (37)		0.25 °C (0.45 °F)	0.44 °C (0.79 °F)	0.52 °C (0.94 °F)	0.69 °C (1.24 °F)	0.75 °C (1.35 °F)

名称	規格	長期ドリフト(±) ¹⁾				
タイプ R (38)		0.62 °C (1.12 °F)	1.08 ℃ (1.94 °F)	1.28 °C (2.30 °F)	1.69 °C (3.04 °F)	1.85 °C (3.33 °F)
タイプS(39)				1.29 °C (2.32 °F)	1.70 °C (3.06 °F)	
タイプ T (40)		0.18 °C (0.32 °F)	0.32 °C (0.58 °F)	0.38 °C (0.68 °F)	0.50 °C (0.90 °F)	0.54 °C (0.97 °F)
タイプL(41)		0.12 °C (0.22 °F)	0.21 °C (0.38 °F)	0.25 °C (0.45 °F)	0.33 °C (0.59 °F)	0.36 °C (0.65 °F)
タイプ U (42)	DIN 43710	0.18 °C (0.32 °F)	0.31 °C (0.56 °F)	0.37 °C (0.67 °F)	0.49 °C (0.88 °F)	0.53 °C (0.95 °F)
タイプL(43)	GOST R8.585-2001	0.15 °C (0.27 °F)	0.26 °C (0.47 °F)	0.31 °C (0.56 °F)	0.41 °C (0.74 °F)	0.44 °C (0.79 °F)
電圧伝送器(mV)						
-20∼ 100 mV		≤ 0.012% * MV + 0.018% または 4 µV	≤ 0.021% * MV + 0.026% または 7 µV	≤ 0.025% * MV + 0.03% または 8 µV	≤ 0.033% * MV + 0.036% または 11 µV	≤ 0.036% * MV + 0.038% または 12 µV

1) いずれか大きい方

基準接点の影響

Pt100 DIN IEC 60751 Cl. B(熱電対(TC)の内部基準接点)

基準接点測定に外部2線式 Pt100を使用する場合、伝送器に起因する測定誤差は< 0.5℃(0.9℃)です。これに加え、センサ素子の測定誤差も考慮する必要があります。

13.5 環境

周囲温度範囲	-40~+85℃ (-40~+185 ℉)(危険場所については、防爆資料を参照)
保管温度	■ ヘッド組込型伝送器:-50~+100 °C (-58~+212 °F) ■ DIN レール用機器:-40~+100 °C (-40~+212 °F)
——————————————————————————————————————	海抜 4000 m (4374.5 ヤード) 以下
 湿度	 結露: ヘッド組込型伝送器:結露可 DIN レール取付けの伝送器:結露不可 最大相対湿度:95% (IEC 60068-2-30 に準拠)
気候クラス	 ヘッド組込型伝送器:気候クラス C1 (IEC 60654-1 に準拠) DIN レール機器:気候クラス B2 (IEC 60654-1 に準拠)
保護等級	 ヘッド組込型伝送器:ネジ端子付き:IP 00、スプリング端子付き:IP 30。設置状態では、使用するセンサヘッドまたはフィールドハウジングに応じて異なります。 フィールドハウジング TA30A、TA30D、TA30H に設置する場合:IP 66/68 (NEMA Type 4X 容器) DIN レール用機器:IP 20
耐衝撃振動性	耐振動性:DNVGL-CG-0339:2015 および DIN EN 60068-2-27 に準拠 ■ ヘッド組込型伝送器:2~100 Hz、4g(強い振動ストレス) ■ DIN レール機器:2~100 Hz、0.7g(一般的な振動ストレス)

耐衝撃性: KTA 3505 (5.8.4 項の衝撃試験) に準拠

電磁適合性 (EMC) CE 適合性

電磁適合性は IEC/EN 61326 および NAMUR 推奨 EMC (NE21) のすべての関連要件に 準拠します。詳細については、適合宣言を参照してください。現行の 通信あり/なしの 両方ですべての試験に合格しています。

測定範囲の最大測定誤差 < 1%

干渉波の適合性は IEC/EN 61326 の工業要件に準拠

干渉波の放出は IEC/EN 61326 のクラス B 機器に準拠

過電圧カテゴリー 過電圧カテゴリーⅡ

汚染度 汚染度 2

13.6 構造

外形寸法

寸法単位:mm (in)

ヘッド組込型伝送器



🛙 21 ネジ端子付きバージョン

A スプリングたわみL≥5mm (米国-M4固定ネジを除く)

- B 着脱式測定値ディスプレイ TID10 の取付部分
- C 測定値ディスプレイまたは設定ツール接続用インターフェース



22 プッシュイン端子付きバージョン:ハウジング高さを除き、寸法はネジ端子付きバージョンと同じです。

DIN レール機器/下部電源付きバージョン



フィールドハウジング

すべてのフィールドハウジングの内部形状は、DIN EN 50446、form B (フラットフェ ース) に準拠します。図のケーブルグランド: M20x1.5

ケーブルグランドの最大周囲温度			
タイプ	温度レンジ		
ポリアミドケーブルグランド ½" NPT、M20x1.5(非防爆)	−40~+100 °C (−40~212 °F)		
ポリアミドケーブルグランド M20x1.5 (粉塵防爆区域用)	−20~+95 °C (−4~203 °F)		
真ちゅうケーブルグランド ½" NPT、M20x1.5 (粉塵防爆区域用)	−20~+130 °C (−4~+266 °F)		











質量

材質

- ヘッド組込型伝送器:約 40~50 g (1.4~1.8 oz)
- ■フィールドハウジング:仕様を参照
- DIN レール機器:約 100 g (3.53 oz)

使用されている材質はすべて RoHS に準拠します。

- ハウジング:ポリカーボネート (PC)
- ■端子:
 - ■ネジ端子:ニッケルメッキ真鍮および金メッキ接点またはスズメッキ接点
- プッシュイン端子:スズメッキ真鍮、接点スプリング 1.4310、SUS 301 相当
- 埋め込み用樹脂:
 - ヘッド組込型伝送器:QSIL 553
 - DIN レールハウジング:Silgel612EH

フィールドハウジング:仕様を参照

13.7 認証と認定

CEマーク	本製品はヨーロッパの統一規格の要件を満たしています。したがって、EC 指令による 法規に適合しています。Endress+Hauser は本機器が試験に合格したことを、CE マーク の貼付により保証いたします。
EAC マーク	本製品は EEU ガイドラインの法的必要条件を満たしています。Endress+Hauser は本 機器が試験に合格したことを、EAC マークの貼付により保証いたします。
防爆認定	現在使用可能な防爆バージョン (ATEX、FM、CSA など) については、弊社営業所もし くは販売代理店にお問い合わせください。すべての防爆データは別々の文書に記載さ れ、要求があれば入手できます。
CSA C/US	本機器は、「CLASS 2252 06 - プロセス制御機器」と「CLASS 2252 86 - プロセス制御機 器(米国規格認証)」の要件を満たしています。
船級認定	現在取得可能な型式認定証(DNVGL など)については、弊社営業所もしくは販売代理 店にお問い合わせください。造船関連のすべてのデータが個別の型式認定証に記載さ れます(必要に応じて、お求めいただけます)。

無線認証

本機器の Bluetooth[®] 無線認証は、無線機器指令(Radio Equipment Directive (RED)) および連邦通信委員会(Federal Communications Commission (FCC) 15.247 (米国) に準拠します。

ヨーロッパ	
This device meets the requirements of the Radio Equipment Directive RED 2014/53/EU:	 EN 300 328 EN 301 489-1 EN 301 489-17

カナダおよび米国	
 English: This device complies with Part 15 of the FCC Rules and with Industry Canada licenceexempt RSS standard(s). Operation is subject to the following two conditions: This device may not cause harmful interference, and This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation. Changes or modifications made to this equipment not expressly approved by Endress+Hauser may void the user's authorization to operate this equipment. This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures: Reorient or relocate the receiving antenna. Increase the separation between the equipment and receiver. Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected. Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help. This equipment complies with FCC and IC radiation exposure limits set forth for an uncontrolled environment. This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator and your body. 	 Français: Le présent appareil est conforme aux CNR d'industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes : L'appareil ne doit pas produire de brouillage et L'utilisateur de l'appareil doit accepter tour brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromet le fonctionnement. Les changements ou modifications apportées cet appareil non expressément approuvée pa Endress+Hauser peut annuler l'autorisation of l'utilisateur d'opérer cet appareil. Déclaration d'exposition aux radiations: Cet équipement est conforme aux limites d' exposition aux rayonnements IC établies pou environnement non contrôlé. Cet équipement doit être installé et utilisé avec un minimum 20 cm de distance entre la source de rayonnement et votre corps.

MTTF

■ Bluetooth® ワイヤレス技術なし: 168 年

■ Bluetooth® ワイヤレス技術あり:123 年

平均故障時間 (MTTF) は、通常の動作中に機器が故障するまでの理論的に予想される 時間を示します。MTTF という用語は、修理できないシステム(例:温度伝送器)に使 用されます。 その他の基準およびガイ ドライン

■ IEC 60529 :

ハウジング保護等級 (IP コード)

- IEC/EN 61010-1 : 測定、制御、および実験室用途のための電気機器の安全要件
- IEC/EN 61326 シリーズ: 電磁適合性 (EMC 要件)
- ■本クラスBデジタル機器はICES-003 (カナダ) に準拠します。 Cet appareil numérique de la classe B est conforme à la norme NMB-003 du Canada. 適合ラベル: CAN ICES-3 (B)/NMB-3(B)

13.8 関連資料

資料	資料の目的および内容
技術仕様書 (TI)	機器の計画支援 本資料には、機器に関するすべての技術データが記載されており、本 機器用に注文可能なアクセサリやその他の製品の概要が示されていま す。
簡易取扱説明書 (KA)	簡単に初めての測定を行うための手引き 簡易取扱説明書には、納品内容確認から初回の設定までに必要なすべ ての情報が記載されています。
取扱説明書 (BA)	参考資料 取扱説明書には、機器ライフサイクルの各種段階(製品の識別、納品 内容確認、保管、取付け、接続、操作、設定からトラブルシューティ ング、メンテナンス、廃棄まで)において必要とされるあらゆる情報 が記載されています。
機能説明書 (GP)	使用するパラメータの参考資料 この資料には、各パラメータの詳細な説明が記載されています。本説 明書は、全ライフサイクルにわたって本機器を使用し、特定の設定を 行う人のために用意されたものです。
安全上の注意事項 (XA)	認証に応じて、安全上の注意事項(XA)が機器に付属します。安全上の注意事項は取扱説明書の付随資料です。 議業に対応する安全上の注意事項(XA)の情報が銘板に明記されています。
機器固有の補足資料 (SD/FY)	注文した機器の型に応じて追加資料が提供されます。必ず、補足資料 の指示を厳守してください。補足資料は、機器資料に付随するもので す。

- 列記した資料は以下から入手できます。 ■ 当社ウェブサイトのダウンロードエリアより:www.endress.com → Download
 - 銘板に記載されたシリアル番号を W@M デバイスビューワー
 - (www.endress.com/deviceviewer) に入力します。機器に関係するすべてのデー タおよび機器に添付される技術仕様書の一覧が表示されます。
 - 銘板のシリアル番号を Endress+Hauser Operations アプリに入力するか、Endress +Hauser Operations アプリで銘板の 2-D マトリクスコード (QR コード) をスキ ャンすると、機器に関するすべてのデータおよび機器に付属する技術仕様書が表 示されます。

14 操作メニューとパラメータの説明

 以降の表には、Guidance (ガイド)、Diagnostics (診断)、Application (アプリケー ション)、System (システム)の各操作メニューのすべてのパラメータが記載され ています。ページ番号は、パラメータの説明の参照先を示しています。

パラメータ設定に応じて、一部の機器では使用できないサブメニューやパラメータ があります。この詳細については、パラメータの説明にある「必須条件」を参照し てください。

このシンボル 🔤 は、操作ツール (FieldCare など) を使用してパラメータに移動す る方法を示します。

Guidance →	Commissioning \rightarrow	 設定ウィザード 	→ 🖺 33
		Start	

Guidance →	Create documentation ¹⁾
	Save / restore ¹⁾
	Compare ¹⁾

1) このパラメータは、Endress+Hauser の FieldCare および DeviceCare など、FDT/DTM ベースの操作ツールにのみ表示されます。

Diagnostics →	Actual diagnostics →	Actual diagnostics 1	→ 🗎 65
		Operating time	→ 🗎 65
Diagnostics →	Diagnostic list →	Actual diagnostics 1, 2, 3	→ 🗎 65
		Actual diag channel 1, 2, 3	→ 🖺 65
		Time stamp 1, 2, 3	→ 🖺 66
Diagnostics →	Event logbook →	Previous diagnostics n	→ 🗎 66
		Previous diag n channel	→ 🗎 66
		Time stamp n	→ 🗎 67
Diagnostics →	Simulation →	Diagnostic event simulation	→ 🗎 67
		Current output simulation	→ 🗎 67
		Value current output	→ 🗎 67
		Sensor simulation	→ 🖺 68
		Sensor simulation value	→ 🖺 68
	D1 (1) (1)		

Diagnostics →	Diagnostic settings \rightarrow	Properties →	Alarm delay	→ 🖺 69
			Limit corrosion detection	→ 🖺 69
			Sensor line resistance	→ 🖺 69
			Thermocouple diagnostic	→ 🖺 69
		Diagnostic behavior → Sensor, electronics, process,	configuration	→ 🖹 70
		Status signal → Sensor, electronics, process,	configuration	→ 🖹 70

Diagnostics →	Min/max values →	Sensor min value	→ 🖺 71
		Sensor max value	→ 🖺 71
		Reset sensor min/max values	→ 🖺 71
		Device temperature min.	→ 🖺 71
		Device temperature max.	→ 🖺 71
		Reset device temp. min/max values	→ 🖺 72

Application →	Measured values →	Sensor value	(Verweiszi el existiert nicht, aber @y.link.re quired='tru e')
		Sensor raw value	(Verweiszi el existiert nicht, aber @y.link.re quired='tru e')
		Output current	(Verweiszi el existiert nicht, aber @y.link.re quired='tru e')
		Percent of range	(Verweiszi el existiert nicht, aber @y.link.re quired='tru e')
		Device temperature	(Verweiszi el existiert nicht, aber @y.link.re quired='tru e')

Application \rightarrow	Sensor →	Unit	→ 🖺 72
		Sensor type	→ 🗎 72
		Connection type	→ 🖺 73
		2-wire compensation	→ 🖺 73
		Reference junction	→ 🖺 73
		RJ preset value	→ 🗎 74
		Sensor offset	→ 🗎 74

Application \rightarrow	Sensor →	Linearization →	Call./v. Dusen coeff. RO, A, B, C	→ 🖺 74
			Polynomial coeff. R0, A, B	→ 🖺 75
			Sensor lower limit	→ 🖹 76
			Sensor upper limit	→ 🗎 76

Application \rightarrow	Current output \rightarrow	4mA value	→ 🗎 76
		20mA value	→ 🖺 77
		Failure mode	→ 🗎 77
		Failure current	→ 🗎 77
		Current trimming 4 mA	→ 🗎 78
		Current trimming 20 mA	→ 🗎 78
		Damping	→ 🗎 79

System →	Device management \rightarrow	Device tag	→ 🖺 79
		Mains filter	→ 🖺 79
		Locking status	→ 🖺 80
		Device reset	→ 🖺 80

System →	User management →	Define password \rightarrow	New password	→ 🗎 81
			Confirm new password	→ 🗎 81
			Status password entry	→ 🖺 82
		Change user role →	Password 1)	→ 🖺 82
			Status password entry	→ 🖺 82
		Reset password →	Reset password	→ 🖺 83
			Status password entry	→ 🖺 83
		Change password \rightarrow	Old password	→ 🖺 84
			New password	→ 🖺 84
			Confirm new password	→ 🖺 84
			Status password entry	→ 🖺 84
		Delete password \rightarrow	Delete password	→ 🗎 84

1) SmartBlue アプリで機器を操作する場合は、必要なユーザーの役割を最初にここで選択する必要があります。

System →	Bluetooth configuration \rightarrow	Bluetooth	→ 🖹 84
		Change Bluetooth password ¹⁾	→ 🖺 85

1) この機能は SmartBlue アプリでのみ表示されます。

System →	Information \rightarrow	Device →	Serial number	→ 🗎 85
			Order code	→ 🗎 85
			Firmware version	→ 🖺 86
			Hardware revision	→ 🖺 86
			Extended order code (n) ¹⁾	→ 🖺 86
			Device name	→ 🖺 87
			Manufacturer	→ 🖹 87

1) n = 1, 2, 3

System →	Information →	Device location \rightarrow	Latitude	→ 🖺 87
			Longitude	→ 🗎 87

Altitude	→ 🖺 87
Location method	→ 🖺 88
Location description	→ 🖺 88
Process unit tag	→ 🖺 88

ystem → Display →	Display interval	→ 🖹 89	
		Format display	→ 🖺 89
		Value 1 display	→ 🗎 90
		Decimal places 1	→ 🗎 90
		Value 2 display	→ 🗎 90
		Decimal places 2	→ 🗎 90
		Value 3 display	→ 🗎 90
		Decimal places 3	→ 🗎 90

14.1 メニュー: Diagnostics (診断)

14.1.1 サブメニュー: Actual diagnostics (現在の診断)

Actual diagnostics 1	(現在の診断結果1)
ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Actual diagnostics (現在の診断) → Actual diagnostics 1 (現在の診断結果 1)
説明	現在の診断メッセージを表示します。2 つあるいはそれ以上のメッセージが同時に発 生した場合は、最優先に処理する必要のあるメッセージが表示されます。
追加情報	表示形式の例: F041-Sensor interrupted (センサの中断)

Operating time(稼働時間)						
ナビゲーション		Diagnostics(診断) 時間)	→ Actual diagnostics	(現在の診断)	\rightarrow Operating time	(稼働
説明	機器	が動作していた時間の	の長さを表示します。			
ユーザーインターフェース	時間	(h)				

14.1.2 「Diagnostic list」(診断リスト) サブメニュー

「] n=診断メッセージの数 (n=1~3)

Actual diagnostics n (現在の診断結果 n)

ナビゲーション		Diagnostics (診断) → Actual diagnostics (現在の診断) → Actual diagnostics n (現在の診断結果 n)
説明	現在の 生した	D診断メッセージを表示します。2 つあるいはそれ以上のメッセージが同時に発 と場合は、最優先に処理する必要のあるメッセージが表示されます。
追加情報	表示刑 F041-	ジ式の例: ·Sensor interrupted (センサの中断)

Actual diag channel n(現在の診断チャンネル n)

ナビゲーション □ Diagnostics (診断) → Actual diagnostics (現在の診断) → Actual diag channel n (現在の診断チャンネル n)

説明 診断メッセージが参照している機能モジュールを表示します。

- ユーザーインターフェース Device (機器)
 - Sensor (センサ)
 - Device temperature (機器温度)
 - Current output (電流出力)
 - Sensor RJ (センサ RJ)

Time stamp n(タイムスタンプ n)

ナビゲーション
 Diagnostics (診断) → Actual diagnostics (現在の診断) → Time stamp n (タイム スタンプ n)
 説明
 作動時間に関係する現在の診断メッセージのタイムスタンプを表示します。
 ユーザーインターフェース 時間 (h)

14.1.3 「Event logbook」(イベントログブック)サブメニュー

■ n=診断メッセージの数 (n=1~10)。最後の 10 件のメッセージが時系列で表示 されます。

 Previous diagnostics n(前回の診断 n)			
ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Event logbook (イベントログブック) → Previous diagnostics n (前回の診断 n)		
説明	これまでに発生した診断メッセージを表示します。最後の 10 件のメッセージが時系 列で表示されます。		
ユーザーインターフェース	イベント動作および診断イベントのシンボル		
追加情報	表示形式の例: F201-Electronics faulty(電子部品の故障)		

Previous diag n channel(前回の診断チャンネル n)

ナビゲーション

Diagnostics (診断) → Event logbook (イベントログブック) → Previous diag n channel (前回の診断チャンネル n)

説明 診断メッセージが参照している機能モジュールを表示します。

ユーザーインターフェース Device (機器) Sensor (センサ) Device temperature (機器温度) Current output (電流出力)

Sensor RJ (センサ RJ)

Time stamp n(タイムスタンプ n)

 ナビゲーション
 Diagnostics (診断) → Event logbook (イベントログブック) → Time stamp n (タ イムスタンプ n)
 説明
 作動時間に関係する現在の診断メッセージのタイムスタンプを表示します。
 ユーザーインターフェース
 時間 (h)

14.1.4 「Simulation」(シミュレーション) サブメニュー

Diagnostic event simulation (診断イベントのシミュレーション)

ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Simulation (シミュレーション) → Diagnostic event simulation (診断イベントのシミュレーション)
説明	診断シミュレーションのオン/オフを切り替えます。
選択項目	ドロップダウンメニューを使用して、いずれかの診断イベントを入力します → ● 39。 シミュレーションモードでは、割り当てられたステータス信号と診断動作が使用されま す。シミュレーションを終了するには、「オフ」を選択します。 例:x043 Short circuit (短絡)
初期設定	Off (オフ)

Current output simulation(電流出力のシミュレーション)

ナビゲーション		Diagnostics (診断) → Simulation (シミュレーション) → Current output simulation (電流出力のシミュレーション)
説明	電流出 は、 こ す。	出力のシミュレーションのオン/オフを切り替えます。シミュレーションの実行中 ステータス信号はカテゴリ「C」の診断メッセージ(「機能チェック」)を示しま
選択項目	■ Off ■ On	(オフ) (オン)
初期設定	Off (オフ)

Value current output(電流出力值)

ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Simulation (シミュレーション) → Value current output (電流出力値)
説明	シミュレーション用の電流値を設定します。これにより、電流出力の適切な調整、およ び接続されたスイッチングユニットが正しく機能することを確認できます。
ユーザー入力	3.58~23 mA
初期設定	3.58 mA

Sensor simulation(センサのシミュレーション)

ナビゲーション	 □ Diagnostics (診断) → Simulation (シミュレーション) → Sensor simulation (センサのシミュレーション)
説明	この機能を使用して、プロセス変数のシミュレーションを有効に択します。プロセス変 数のシミュレーション値は、Sensor simulation value(センサのシミュレーション値) で設定します。
選択項目	■ Off (オフ) ■ On (オン)
初期設定	Off (オフ)

Sensor simulation value (センサのシミュレーション値)

ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Simulation (シミュレーション) → Sensor simulation value (センサのシミュレーション値)
説明	この機能を使用して、プロセス変数のシミュレーション値を入力します。その後の測定 値処理と信号出力には、このシミュレーション値を使用します。これにより、機器が正 しく設定されているかどうかを確認できます。
ユーザー入力	$-1.0 \cdot 10^{20} \sim +1.0 \cdot 10^{20} ^{\circ}\text{C}$
初期設定	0.00 °C

14.1.5 「Diagnostic settings」(診断設定)サブメニュー

サブメニュー: Properties (プロパティ)

Alarm delay(アラーム遅延)		
ナビゲーション	□ Diagnostics(診断) → Diagnostic settings(診断設定) → Properties(プロパティ) → Alarm delay(アラーム遅延)	
説明	この機能を使用して、出力されるまでに診断信号が抑制される遅延時間を設定します。	
ユーザー入力	0~5 秒	
初期設定	2 秒	

Limit corrosion detection	(腐食検知リミット)
ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Diagnostic settings (診断設定) → Properties (プロパティ) → Limit corrosion detection (腐食検知リミット)
必須条件	センサタイプまたは接続タイプとして、4 線式測温抵抗体または熱電対が選択されてい ること。→ 曽 72
説明	この機能を使用して、腐食検知のためのリミット値を入力します。この値を超えると、 機器は診断設定に従って動作します。
ユーザー入力	5~10 000 Ω
初期設定	 50.0 Ω (接続タイプ 4 線式測温抵抗体の場合) 5000 Ω (接続タイプ 熱電対の場合)

Sensor line resistance	(センサライン抵抗)
------------------------	------------

ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Diagnostic settings (診断設定) → Properties (プロパティ) → Sensor line resistance (センサライン抵抗)
必須条件	センサタイプまたは接続タイプとして、4線式測温抵抗体または熱電対が選択されてい ること。→ 〇 72
説明	センサラインの最大測定抵抗値を表示します。
ユーザーインターフェース	$-1.0 \cdot 10^{20} \sim +1.0 \cdot 10^{20} \Omega$

ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Diagnostic settings (診断設定) → Properties (プロパティ) → Thermocouple diagnostic (熱電対診断)
説明	この機能を使用して、熱電対測定中の「センサ腐食」および「センサ破損」診断機能を オフにします。
	 これは、熱電対測定中に電子シミュレータ(例:キャリブレータ)を接続するために必要になる場合があります。伝送器の精度は、熱電対診断機能の有効化または無効化による影響を受けません。
選択項目	■ On (オン) ■ Off (オフ)
初期設定	On (オン)

Diagnostic behavior(診断動作)

ナビゲーション	□ Diagnostics(診断) → Diagnostic settings(診断設定) → Diagnostic behavior(診 断動作)
説明	各診断イベントに特定の診断動作が割り当てられています。この診断イベントの割当 てを変更できます。→ 曽 39
選択項目	 Alarm (アラーム) Warning (警告) Disabled (無効)
初期設定	診断イベントのリストを参照 →

Status signal(ステータス信号)			
ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Diagnostic settings (診断設定) → Status signal (ステータ ス信号)		
説明	各診断イベントには、初期設定で特定のステータス信号が割り当てられています ¹⁾ 。こ の診断イベントの割当てを変更できます。→ 〇 39		
1) HART [®] 通信を介して取得す	できるデジタル情報		
選択項目	 Failure (故障) (F) Function check (機能チェック) (C) Out of Specification (仕様範囲外) (S) Maintenance required (要メンテナンス) (M) No effect (影響なし) (N) 		
初期設定	診断イベントのリストを参照 → 🗎 39		

14.1.6 「Min/max values」(最小値/最大値) サブメニュー

Sensor min value (センサ最小値)

ナビゲーション		Diagnostics (診断) ンサ最小値)	→ Min/max values	(最小値/最大値)	\rightarrow Sensor min value	(セ
説明	センサ	け入力で過去に測定さ	された最低温度を表	示します (最小表	〔示)。	

Sensor max value(センサ最大値)			
ナビゲーション		Diagnostics (診断) → Min/max values (最小値/最大値) → Sensor max value (セ ンサ最大値)	
説明	セン	サ入力で過去に測定された最高温度を表示します (最大表示)。	

Reset sensor min/max values (センサ最小値/最大値のリセット)

ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Min/max values (最小値/最大値) → Reset sensor min/max values (センサ最小値/最大値のリセット)
説明	センサの最小値/最大値を初期値にリセットします。
ユーザー入力	Reset sensor min/max values (センサ最小値/最大値のリセット) ボタンをクリックすると、リセット機能が作動します。実行後は、センサの最小値/最大値としてリセットされた暫定値のみが表示されます。

Device temperature min.	(最低機	器温度)
ナビゲーション		Diagnostics(診断)→ Min/max values(最小値/最大値)→ Device temperature min. (最低機器温度)
説明	過去は	こ測定された電子モジュール内最低温度を表示します (最小表示)。

Device temperature max.	(最高機	器温度)
ナビゲーション		Diagnostics(診断)→ Min/max values(最小値/最大値)→ Device temperature max. (最高機器温度)
説明	過去に	こ測定された電子モジュール内最高温度を表示します (最大表示)。

Reset device temp. min/max values(機器温度の最小値/最大値のリセット)

ナビゲーション	□ Diagnostics (診断) → Min/max values (最小値/最大値) → Reset device temp. min/max values (機器温度の最小値/最大値のリセット)
説明	電子モジュール内の最低/最高温度の最大/最小表示をリセットします。
ユーザー入力	Reset device temperature min/max values (機器温度の最小値/最大値のリセット) ボタンをクリックすると、リセット機能が作動します。実行後は、機器温度の最小値/最大値としてリセットされた暫定値のみが表示されます。
	14.2 メニュー:Application(アプリケーション)
	14.2.1 サブメニュー:Measured values(測定値)
	14.2.2 サブメニュー : Sensor(センサ)
Unit(単位)	
ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Unit (単位)
説明	すべての測定値の単位を選択します。
選択項目	 °C °F K Ω mV
初期設定	°C
追加情報	 注意:初期設定 (℃)の代わりに別の単位を選択した場合、設定した温度単位に 対応するようにすべての設定温度値が変換されます。 例:上限値として150℃が設定されていた場合、単位 ℉を選択すると、新しい (変換された)上限値=302 ℉になります。

Sensor type(センサタイプ)

ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Sensor type (センサタイプ)
説明	この機能を使用して、センサ入力のセンサタイプを選択します。 1 センサを接続するときは、端子の割当てに従ってください。→ 〇 18

Endress+Hauser
選択項目 選択可能なすべてのセンサタイプのリストは、「技術データ」セクションに記載されています。→ 曽 45

初期設定 Pt100 IEC751

Connection type	(接続タイプ)
------------------------	---------

ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Connection type (接続タ イプ)
必須条件	センサタイプとして測温抵抗体センサまたは抵抗伝送器が設定されていること。
説明	この機能を使用して、センサの接続タイプを選択します。
選択項目	2-wire(2 線式)、3-wire(3 線式)、4-wire(4 線式)
初期設定	4-wire (4 線式)

2-wire compensation(2線式補償)

ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → 2-wire compensation (2 線式補償)
必須条件	センサタイプとして 2 線式 接続タイプの測温抵抗体センサまたは抵抗伝送器が設定さ れていること。
説明	この機能を使用して、測温抵抗体の2線式補償のための抵抗値を設定します。
ユーザー入力	0~30 Ω
初期設定	0 Ω

Reference junction(基準接合部)		
ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Reference junction (基準 接合部)	
必須条件	センサタイプとして、熱電対 (TC) センサが選択されていること。	
説明	この機能を使用して、熱電対 (TC)の温度補償のために基準接合部測定を選択します。	
	 プリセット値が選択されている場合は、補償値を RJ preset value (RJ プリセット 値)で設定します。 	

選択項目	 Internal measurement (内部測定):内部基準接合部の温度が使用されます。 Fixed value (固定値):固定値が使用されます。 Measured value of external sensor (外部センサの測定値):端子1と端子3に接続されている測温抵抗体 Pt1002 線式センサの測定値が使用されます。
初期設定	Internal measurement (内部測定)

RJ preset value(RJ プリセット値)

ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → RJ preset value (RJ プリ セット値)
必須条件	Reference junction(基準接合部) を選択した場合は、 Preset value(プリセット値) パ ラメータを設定すること。
説明	この機能を使用して、温度補償のための固定プリセット値を設定します。
ユーザー入力	-58~+360
初期設定	0,00

Sensor offset(センサオフセット)	
ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Sensor offset (センサオ フセット)
説明	この機能を使用して、センサ測定値のゼロ点調整 (オフセット) を設定します。表示さ れる値が、測定値に加算されます。
ユーザー入力	-18.0~+18.0
初期設定	0,0

14.2.3 サブメニュー:Linearization (リニアライゼーション)

Call./v. Dusen coeff. R0(Callendar van Dusen 係数 R0)		
ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Linearization (リニアラ イゼーション) → Call./v. Dusen coeff. R0 (Callendar van Dusen 係数 R0)	
必須条件	Sensor type (センサタイプ) で、測温抵抗体 白金 (Callendar van Dusen) オプション が有効になっていること。	
説明	この機能を使用して、Callendar van Dusen 多項式によるリニアライゼーションに対し てのみ RO 値を設定します。	

ユーザー入力	10~2000 Ω

初期設定 100.000 Ω

Call./v. Dusen coeff. A, B and C	(Callendar van Dusen 係数 A, B および C)
----------------------------------	-------------------------------------

- **ナビゲーション**
 □ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Linearization (リニアラ イゼーション) → Call./v. Dusen coeff. A, B and C (Callendar van Dusen 係数 A, B および C)
- **必須条件** Sensor type (センサタイプ) で、測温抵抗体 白金 (Callendar van Dusen) オプション が有効になっていること。
- **説明** この機能を使用して、Callendar van Dusen 方式に基づくセンサリニアライゼーション のための係数を設定します。
- ユーザー入力 A : 3.0e-003~4.0e-003 B : -2.0e-006~2.0e-006 C : -1.0e-009~1.0e-009 初期設定 A : 3.90830e-003 B : -5.77500e-007
 - C : -4.18300e-012

Polynomial coeff. R0(多項式係数 R0)		
ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Linearization (リニアラ イゼーション) → Polynomial coeff. RO (多項式係数 RO)	
必須条件	Sensor type(センサタイプ)で、測温抵抗体 ポリニッケルまたは測温抵抗体 銅の多項 式オプションが有効になっていること。	
説明	この機能を使用して、ニッケル/銅センサのリニアライゼーションに対してのみ RO 値 を設定します。	
ユーザー入力	$10 \sim 2000\Omega$	
初期設定	100.00 Ω	

Polynomial coeff. A, B(多項式係数 A、B)

 ナビゲーション
 Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Linearization (リニアラ イゼーション) → Polynomial coeff. Polynomial coeff. A, B (多項式係数 A, B)
 必須条件
 Sensor type (センサタイプ) で、測温抵抗体 ポリニッケルまたは測温抵抗体 銅の多項 式オプションが有効になっていること。

説明	この機能を使用して、銅/ニッケル測温抵抗体のセンサリニアライゼーションのための 係数を設定します。
ユーザー入力	 Polynomial coeff. A (多項式係数 A): 4.0e-003~6.0e-003 Polynomial coeff. B (多項式係数 B): -2.0e-005~2.0e-005
初期設定	多項式係数 A = 5.49630e-003
	多項式係数 B = 6.75560e-006

Sensor lower limit(センサ下限値)

ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Linearization (リニアラ イゼーション) → Sensor lower limit (センサ下限値)
必須条件	Sensor type(センサタイプ)で、測温抵抗体 白金、測温抵抗体 ポリニッケルまたは測 温抵抗体 銅の多項式オプションが有効になっていること。
説明	この機能を使用して、特別なセンサリニアライゼーションのための計算下限を設定しま す。
ユーザー入力	選択した Sensor type(センサタイプ)に依存
初期設定	選択した Sensor type(センサタイプ)に依存

Sensor upper limit(センサ上限値)		
ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Sensor (センサ) → Linearization (リニアラ イゼーション) → Sensor upper limit (センサ上限値)	
必須条件	Sensor type(センサタイプ)で、測温抵抗体 白金、測温抵抗体 ポリニッケルまたは測 温抵抗体 銅の多項式オプションが有効になっていること。	
説明	この機能を使用して、特別なセンサリニアライゼーションのための計算上限を設定しま す。	
ユーザー入力	選択した Sensor type(センサタイプ)に依存	
初期設定	選択した Sensor type(センサタイプ)に依存	

14.2.4 サブメニュー: Current output (電流出力)

4mA value(4mA 值)

ナビゲーション

Application (アプリケーション) → Current output (電流出力) → 4mA value (4mA 値)

説明 測定値を4mAの電流値に割り当てます。

初期設定 0℃

20mA value(20mA	值)
ナビゲーション	Application (アプリケーション) → Current output (電流出力) → 20mA value (20mA 値)
説明	測定値を 20 mA の電流値に割り当てます。
初期設定	100 °C
Failure mode(フェー	-ルセーフモード)
ナビゲーション	□ Application (アプリケーション) → Current output (電流出力) → Failure mode (フェールセーフモード)
説明	この機能を使用して、エラーが発生した場合のアラーム時電流出力を選択します。
選択項目	■ High alarm (上限アラーム) ■ Low alarm (下限アラーム)
初期設定	Low alarm (下限アラーム)

Failure current(故障時の電流値)

ナビゲーション	 □ Application (アプリケーション) → Current output (電流出力) → Failure current (故障時の電流値)
必須条件	「Failure mode」(フェールセーフモード) で High alarm(上限アラーム)オプションが 有効になっていること。
説明	アラーム条件で電流出力に適用する値を設定します。
ユーザー入力	21.5~23 mA
初期設定	22.5 mA
	アナログ出力の調整(4/20 mA 電流トリミング) 電流トリミングは、アナログ出力の補正に使用されます(D/A 変換)。伝送器の出力電 流を上位システムで要求される値に適合させることができます。
	手順

1.開始



Current trimming 4 mA (電流トリミング 4 mA)

ナビゲーション Application (アプリケーション) → Current output (電流出力) → Current trimming 4 mA (電流トリミング 4 mA)

説明 測定範囲の始点(4 mA)の電流出力の補正値を設定します。

ユーザー入力 3.85~4.15 mA

初期設定 4 mA

追加情報トリミングは 3.8~20.5 mA の電流ループ値にのみ適用されます。Low Alarm (下限ア ラーム)および High Alarm (上限アラーム)電流値を使用するフェールセーフモード は、トリミングの影響を受けません。

Current trimming 20 mA (電流トリミング 20 mA)

ナビゲーション

Application (アプリケーション) → Current output (電流出力) → Current trimming 20 mA (電流トリミング 20 mA)

説明 測定範囲の終点 (20 mA)の電流出力の補正値を設定します。

ユーザー入力 19.85~20.15 mA

初期設定 20.000 mA

 追加情報
 トリミングは 3.8~20.5 mA の電流ループ値にのみ適用されます。Low Alarm (下限ア ラーム)および High Alarm (上限アラーム)電流値を使用するフェールセーフモード は、トリミングの影響を受けません。

Damping (ダンピング)

ナビゲーション	Application (アプリケーション) → Current output (電流出力)	→ Damping (ダ
	ンピング)	

説明 電流出力ダンピングの時定数を設定します。

ユーザー入力 0~120 秒

初期設定 0秒

追加情報
 電流出力は測定値の変動に対して、指数関数的に遅れて反応します。この遅延の時定数が、このパラメータで設定されます。小さい時定数を入力すると、測定値に対する電流出力の反応が速くなります。一方、大きい時定数を入力すると、電流出力の反応速度が大幅に低下します。

14.3 メニュー: System (システム)

14.3.1 サブメニュー: Device management (機器管理)

Device tag(機器のタグ)	
ナビゲーション	System (システム) → Device management (機器管理) → Device tag (機器のタ グ)
説明	測定点の一意の名前を入力します。これにより、プラント内で測定点を迅速に識別でき ます。
ユーザー入力	最大 32 文字 (英字、数字、または特殊文字 (例:@,%,/) など)
初期設定	対象製品およびシリアル番号に応じて異なります。 EH_TMT71_シリアル番号 (TMT71)

Mains filter (電源ラインフィルタ)

ナビゲーション
 System (システム) → Device management (機器管理) → Mains filter (電源ライ ンフィルタ)
 説明
 この機能を使用して、A/D 変換用の電源ラインフィルタを選択します。
 選択項目
 50 Hz
 50 Hz
 50 Hz

Locking status(ロックステータス)	
ナビゲーション	■ System (システム) → Device management (機器管理) → Locking status (ロッ クステータス)
説明	機器ロック状態を表示します。書込保護が有効な場合、パラメータに対して書込処理を 行うことはできません。
ユーザーインターフェース	チェックボックスの有効化/無効化 : Locked by hardware (ハードウェアによるロック)
Device reset(機器リセット	`)
ナビゲーション	System (システム) → Device management (機器管理) → Device reset (機器リ セット)
説明	この機能を使用して、すべてまたは一部の機器設定を所定の状態にリセットします。
選択項目	 Not active (無効) 何も実行せずにこのパラメータを終了します。 To factory defaults (初期設定に) すべてのパラメータを初期設定にリセットします。 To delivery settings (ご注文時の設定に) すべてのパラメータをご注文時の設定にしセットします。機器のご注文時にお客様 がパラメータ値を指定された場合、ご注文時の設定は初期設定とは異なる可能性があ ります。 Restart device (機器の再起動) 機器が再起動されますが、機器の設定は変更されません。
初期設定	Not active (無効)

14.3.2 User management(ユーザー管理)サブメニュー

Define password → Maintenance	New password
	Confirm new password
	Status password entry
Change user role → Operator	Password ¹⁾
	Status password entry
Reset password → Operator	Reset password
	Status password entry
Change password → Maintenance	Old password
	New password
	Confirm new password

	Status password entry
Delete password → Maintenance	Delete password

- 1) SmartBlue アプリで機器を操作する場合は、必要なユーザーの役割を最初にここで選択する必要があります。
- 以下の操作要素により、サブメニュー内のナビゲーションがサポートされます。
- Back(戻る)
- 前のページに戻ります。 ■ Cancel(キャンセル)
 - 「キャンセル」を選択した場合は、サブメニューを開始する前の状態に戻ります。

Define password (パスワードの設定)

ナビゲーション	B System (システム) → User management (ユーザー管理) → Define password (パ スワードの設定)
説明	この機能を使用して、パスワードの設定を開始します。
ユーザー入力	ボタンをアクティブにします。

New password(新規パスワード)

ナビゲーション	□ System (システム) → User management (ユーザー管理) → New password (新 規パスワード)
説明	この機能を使用して、必要な機能にアクセスできるよう、ユーザーの役割 Maintenance (メンテナンス)のためのパスワードを入力します。
追加情報	 初期設定が変更されていない場合、機器はユーザーの役割 Maintenance (メンテナンス)に設定されています。つまり、機器の設定データは書き込み保護にならず、いつでも編集できます。 パスワードの設定後は、Password (パスワード) で正しいパスワードを入力すると、機器をユーザーの役割 Maintenance (メンテナンス)に切り替えることが可能です。 新しいパスワードは、Confirm new password (新規パスワードの確定) で入力後に確定すると、有効になります。 パスワードは4文字以上16文字以下で構成する必要があり、英字と数字の両方を使用できます。先頭および末尾のスペースはパスワードの一部として使用できません。パスワードを紛失した場合は、弊社営業所もしくは販売代理店にお問い合せください。
ユーザー入力	(パスワードの入力)

Confirm new password (新規パスワードの確定)

ナビゲーション	System (システム) → User management (ユーザー管理) → Define password (パ スワードの設定) → Confirm new password (新規パスワードの確定)
説明	この機能を使用して、設定された新しいパスワードを確定します。
追加情報	新しいパスワードは、Confirm new password(新規パスワードの確定) で入力後に確 定すると、有効になります。 パスワードは4文字以上16文字以下で構成する必要があり、英字と数字の両方を使用 できます。パスワードを紛失した場合は、弊社営業所もしくは販売代理店にお問い合せ ください。
ユーザー入力	(パスワードの入力)

Status password entry(パスワード入力ステータス)

ナビゲーション	System (システム) → User management (ユーザー管理) → Status password entry (パスワード入力ステータス)
説明	パスワード検証のステータスを表示します。 ・パスワード承認 ・誤ったパスワード ・パスワードのルール違反 ・承認拒否 ・不正な入力シーケンス ・無効なユーザーの役割

- PW 不一致の確認
- パスワード承認のリセット

Enter password(パスワード入力)

ナビゲーション	System (システム) → User management (ユーザー管理) → Enter password (パ スワード入力)
必須条件	ユーザーの役割 「オペレーター」 がアクティブで、パスワードが設定されていること。
説明	この機能を使用して、必要な機能にアクセスできるよう、選択したユーザーの役割のた めのパスワードを入力します。
ユーザー入力	設定されたパスワードを入力します。

Status password entry (パスワード入力ステータス)

ナビゲーション

System (システム) → User management (ユーザー管理) → Enter password (パ スワード入力) → Status password entry (パスワード入力ステータス)

説明 → 🖹 82

Reset password (パスワードのリセット)

ナビゲーション	System (システム) → User management (ユーザー管理) → Reset password (パ スワードのリセット)
必須条件	ユーザーの役割 「オペレーター」 がアクティブで、すでにパスワードが設定されている こと。
説明	この機能を使用して、現在のパスワードをリセットするためのリセットコードを入力し ます。
	▲ 注意 現在のパスワードは失われます。 ▶ 現在のパスワードを紛失した場合にのみリセットコードを使用してください。弊社 営業所もしくは販売代理店にお問い合せください。

ユーザー入力 テキストボックスをアクティブにして、リセットコードを入力します。

Status password entry(パスワード入力ステータス)

ナビゲーション	System (システム) → User management (ユーザー管理) → Reset password (パ
	スワードのリセット) → Status password entry (パスワード入力ステータス)

説明 → 🗎 82

Logout(ログアウト)	
ナビゲーション	□ System (システム) → User management (ユーザー管理) → Logout (ログアウト)
必須条件	ユーザーの役割 Maintenance(メンテナンス)がアクティブになっていること。
説明	ユーザーの役割 Maintenance(メンテナンス)が終了し、システムはユーザーの役割 Operator(オペレーター)に切り替わります。
ユーザー入力	ボタンをアクティブにします。

Change password (パスワード変更)

必須条件	ユーザーの役割 Maintenance(メンテナンス)がアクティブになっていること。
説明	 Old password (古いパスワード): この機能を使用して現在のパスワードを入力すると、既存のパスワードを変更できます。 New password (新規パスワード): → ● 80 ■ Confirm new password (新規パスワードの確定): → ● 80
ユーザー入力	■(古いパスワードの入力) ■(新規パスワードの入力) ■(新規パスワードの確定)

Status password entry(パスワード入力ステータス)

ナビゲーション		System (システム) → User management (ユーザー管理) → Change password (パスワード変更) → Status password entry (パスワード入力ステータス)
説明	→ 🗎	82

Delete password(パスワードの削除)		
ナビゲーション	□ System (システム) → User management (ユーザー管理) → Delete password (パ スワードの削除)	
必須条件	ユーザーの役割 Maintenance(メンテナンス)がアクティブになっていること。	
説明	現在有効なパスワードが削除されます。 Define password(パスワードの設定) ボタンが表示されます。	
ユーザー入力	Delete password(パスワードの削除)ボタンをアクティブにします。	
	14.3.3 Bluetooth configuration(Bluetooth 設定)サブメニュー	

ナビゲーション	□ System (システム) → Bluetooth configuration (Bluetooth 設定) → Bluetooth
説明	この機能を使用して、Bluetooth 機能を有効または無効にします。
	 Bluetooth 通信は、CDI およびディスプレイインターフェースが使用されていない 場合にのみ可能です。

Bluetooth

選択項目 Off (オフ) On (オン) 初期設定 On (オン)

Change Bluetooth password(Bluetooth パスワードの変更) ¹⁾ 1) この機能は SmartBlue アプリでのみ表示されます。		
説明	この機能を使用して、Bluetooth パスワードを変更します。この機能は SmartBlue アプ リでのみ表示されます。	
必須条件	Bluetooth インターフェースが有効(オン)で、機器との接続が確立されていること。	
ユーザー入力	入力: • User name (ユーザー名) • Current password (現在のパスワード) • New password (新規パスワード) • Confirm new password (新規パスワードの確定) OK を押して、入力内容を確定します。	

14.3.4 Information (情報) サブメニュー

Device(機器)サブメニュー

Serial number(シリアル番号)			
ナビゲーション	System (システム) → Information (情報) → Device (機器) → Serial number (シ リアル番号)		
説明	 機器のシリアル番号を表示します。これは銘板にも明記されています。 シリアル番号の用途 機器を迅速に識別するため(Endress+Hauserにお問い合わせいただく場合などに使用します) デバイスビューワー(www.endress.com/deviceviewer)を使用して詳細な機器情報を得るため 		

ユーザーインターフェース 最大 11 文字の英字および数字

オーダーコード

ナビゲーション

System (システム) → Information (情報) → Device (機器) → Order code (オー ダーコード)

説明

機器のオーダーコードを表示します。これは銘板にも明記されています。オーダーコ ードは、機器の製品構成に関するすべての仕様項目を明示する拡張オーダーコードから 生成されたものです。ただし、オーダーコードから機器の仕様項目を直接読み取ること はできません。

- 🚹 オーダーコードの用途
 - ■予備品として同じ機器を注文するため
 - 機器を迅速に識別するため (Endress+Hauser にお問い合わせいただく場合など に使用します)

Firmware version(ファームウェアバージョン)

ナビゲーション □ System (システム) → Information (情報) → Device (機器) → Firmware version (ファームウェアバージョン)

説明 インストールされている機器のファームウェアバージョンを表示します。

ユーザーインターフェース 最大 6 文字 (xx.yy.zz 形式)

Hardware revision (ハードウェアリビジョン)

ナビゲーション System (システム) → Information (情報) → Device (機器) → Hardware revision (ハードウェアリビジョン)

説明 機器のハードウェアリビジョンを表示します。

Extended order code (n) (拡張オーダーコード (n))

	1 n=拡張オーダーコードを構成する要素番号 (n=1~3)
ナビゲーション	System (システム) → Information (情報) → Device (機器) → Extended order code n (拡張オーダーコード n)
説明	拡張オーダーコードの第1部分、第2部分、および/または第3部分を表示します。文 字数制限があるため、拡張オーダーコードは最大3つに分割されます。拡張オーダー コードは、機器の製品構成に関するすべての仕様項目を示すものであり、それにより機 器を一意的に識別できます。これは銘板にも明記されています。
	 拡張オーダーコードの用途 予備品として同じ機器を注文するため 注文した機器仕様項目と納品書をチェックするため

Device name(機器名)	
ナビゲーション	System (システム) → Information (情報) → Device (機器) → Device name (機 器名)
説明	機器名が表示されます。これは銘板にも明記されています。
Manufacturer(製造者)	
ナビゲーション	System (システム) → Information (情報) → Device (機器) → Manufacturer (製造者)
説明	製造者名を表示します。
	Device location(機器の場所)サブメニュー
Latitude(緯度)	
ナビゲーション	□ System (システム) → Information (情報) → Device location (機器の場所) → Latitude (緯度)
説明	機器の場所を示す緯度を入力します。
ユーザー入力	-90.000~+90.000°
初期設定	0
Longitude(経度)	
ナビゲーション	□ System (システム) → Information (情報) → Device location (機器の場所) → Longitude (経度)
説明	機器の場所を示す経度を入力します。
ユーザー入力	-180.000~+180.000°
初期設定	0

Altitude(標高)

ナビゲーション	□ System (システム) → Information (情報) → Device location (機器の場所) → Altitude (標高)
説明	機器の場所を示す標高データを入力します。
ユーザー入力	$-1.0 \cdot 10^{+20} \sim +1.0 \cdot 10^{+20} \text{ m}$
初期設定	0 m

Location method (測位方法)

ナビゲーション	□ System (システム) → Information (情報) → Device location (機器の場所) → Location method (測位方法)
説明	地理的な位置を規定するためのデータ形式を選択します。位置を規定するための規約 は、米国海洋電子機器協会(NMEA)の規格である NMEA 0183 に準拠します。
選択項目	 No fix (位置補正なし) GPS or Standard Positioning Service (SPS) fix (GPS または標準測位サービス (SPS) による位置補正) Differential GPS fix (ディファレンシャル GPS による位置補正) Precise positioning service (PPS) (精密測位サービス (PPS)) Real Time Kinetic (RTK) fixed solution (リアルタイムキネマティック (RTK) Fix 解) Real Time Kinetic (RTK) float solution (リアルタイムキネマティック (RTK) Float 解) Estimated dead reckoning (デッドレコニング) Manual input mode (手動入力モード) Simulation mode (シミュレーションモード)
初期設定	Manual input mode (手動入力モード)

Location description (場所の説明)

ナビゲーション	□ System (システム) → Information (情報) → Device location (機器の場所) → Location description (場所の説明)
説明	この機能を使用して、機器をプラント内に配置できるように場所の説明を入力します。
ユーザー入力	最大 32 文字 (英字、数字、特殊文字)
初期設定	32 x '?'

Process unit tag(プロセス機器のタグ)

ナビゲーション

□ System (システム) → Information (情報) → Device location (機器の場所) → Process unit tag (プロセス機器のタグ)

説明	この機能を使用して、機器が設置されているプロセス機器を入力します。
ユーザー入力	最大 32 文字 (英字、数字、特殊文字)
初期設定	32 x '?'

14.3.5 Display (表示) サブメニュー

Display interval(表示間隔)	
ナビゲーション	□ System (システム) → Display (表示) → Display interval (表示間隔)
説明	現場表示器に測定値を交互に表示する場合に、測定値の表示時間の長さを設定します。 このような交互表示は、複数の測定値が指定されている場合にのみ自動的に行われま す。
	 Value 1 display (1の値表示) ~Value 3 display (3の値表示) で、現場表示器 に表示する測定値を指定します。 表示する測定値の表示形式は、Format display (表示形式) で設定します。
ユーザー入力	4~20秒
初期設定	4秒

Format display(表示形式)	
ナビゲーション	□ System (システム) → Display (表示) → Format display (表示形式)
説明	この機能を使用して、現場表示器に表示する測定値の形式を選択します。表示形式として Value (値) または Value + bar graph (値 + バーグラフ) を設定できます。
選択項目	■ Value(値) ■ Value + bar graph(値 + バーグラフ)
初期設定	Value (値)

追加情報

Value (値)



Value + bar graph (値 + バーグラフ)



Value 1 display (Value 2 or 3 display) (值 1/2/3 表示)

ナビゲーション	System (システム) → Display (表示) → Format display (表示形式) → Value 1 display (Value 2 or 3 display) (値 1/2/3 表示)
説明	この機能を使用して、現場表示器に表示する測定値を選択します。
選択項目	 Process value (プロセス値) Device temperature (機器温度) Output current (出力電流) Percent of range (範囲パーセント) Off (オフ)
初期設定	Process value (プロセス値)

Decimal places 1 (decimal places 2 or 3) (小数点表示 1/2/3)

ナビゲーション
 System (システム) → Display (表示) → Format display (表示形式) → Decimal places 1 (Decimal places 2 or 3) (小数点表示 1/2/3)
 必須条件
 Value 1 display (Value 2 or 3 display) (値 1/2/3 表示) で測定値が設定されていること。
 この機能を使用して、表示値の小数点以下の桁数を選択します。この設定は、機器の測定や値計算の精度には影響しません。
 Automatic (自動) を選択した場合、ディスプレイには常に小数点以下の可能な最大桁数が表示されます。

選択項目

• x • x.x

• X.XX

• x.xxx

■ x.xxxx ■ Automatic(自動)

初期設定

Automatic (自動)

索引

記号 取付位置

《何位置		
DIN レール (DIN レールクリップ)		11
センサヘッド、フラットフェイス (DIN 43	729 準	
拠)		11
フィールドハウジング		11

0~9

2-wire compensation(2 線式補償)(パラメータ)	73
4mA value (4mA 値) (パラメータ)	76
20mA value(20mA 値)(パラメータ)	77

Α

Actual diag channel n (現在の診断チャンネル n) .	65
Actual diagnostics 1 (現在の診断結果 1)	65
Actual diagnostics n (現在の診断結果 n)	65
Actual diagnostics (現在の診断) (サブメニュー)	65
Alarm delay (アラーム遅延) (パラメータ)	69
Altitude (標高) (パラメータ)	87

В

Bluetooth configuration (Bluetooth 設定) (サブメ	
ニュー)	84
Bluetooth (パラメータ)	84

С

Call./v. Dusen coeff. A, B and C (Callendar van Dusen	
係数 A/B/C) (パラメータ)	75
Call./v. Dusen coeff. R0(Callendar van Dusen 係数	
RO) (パラメータ)	74
CE マーク	58
Change password (Bluetooth パスワードの変更) (パ	
ラメータ)	85
Change password (パスワード変更) (パラメータ)	83
Confirm new password (新規パスワードの確定) (パ	
ラメータ)	81
Connection type (接続タイプ) (パラメータ)	73
Current output simulation (電流出力のシミュレーシ	
<i>ョン</i>) (パラメータ)	67
Current output (電流出力) (サブメニュー)	76
Current trimming 4 mA (電流トリミング 4 mA) (パ	
ラメータ)	78
Current trimming 20 mA (電流トリミング 20 mA)	
(パラメータ)	78

D

Damping (ダンピング) (パラメータ)	79
Decimal point (小数点表示) (パラメータ)	90
Define password (パスワードの設定) (パラメータ)	81
Delete password (パスワードの削除) (パラメータ)	84
Device location (機器の場所) (サブメニュー)	87
Device management (機器管理) (サブメニュー) .	79
Device name (機器名)	87
Device reset (機器リセット) (パラメータ)	80
Device tag (機器のタグ) (パラメータ)	79
Device temperature max. (最高機器温度) (パラメ	
<i>ー</i> タ)	71

Device temperature min. (最低機器温度) (パラメー	71
ファー・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	7 I 85
Diagnostic behavior (診断動作) (パラメータ)	70
Diagnostic event simulation (診断イベントのシミュ	
レーション) (パラメータ)	67
Diagnostic list (診断リスト) (サフメニュー)	65
Diagnostic settings (診断設定) (ワフクニュー) Display interval (表示間隔) (パラメータ)	89
Display (表示) (サブメニュー)	89
F	
┗ Enter password(パスワード入力)(パラメータ).	82
Event logbook (イベントログブック) (サブメニュ	
—)	66
F	
Failure current(故障時の電流値)(パラメータ)	77
Failure mode (フェールセーフモード) (パラメータ)	77
FieldCare 機能範囲	20
低肥範囲ユーザーインターフェースス	20
Firmware version (ファームウェアバージョン)	86
Format display(表示形式)(パラメータ)	89
н	
Hardware revision(ハードウェアリビジョン)	86
I	
• Information(情報)(サブメニュー)	85
► Latitude(緯度)(パラメータ)	87
Limit corrosion detection (腐食検知リミット) (パラ	0.
メータ)	69
Linearization (リニアライゼーション) (サブメニュ	74
ー)	74 88
Location method (測位方法) (パラメータ)	88
Locking status (ロックステータス)	80
Logout (ログアウト) (パラメータ)	83
Longitude (経度) (パフメータ)	87
Μ	
Mains filter (電源ラインフィルタ) (パラメータ)	79
Manufacturer (製造者) (パフメータ) Moasurod values (測字値) (サブメニュー)	87
Min/max values (最小値/最大値) (サブメニュー)	71
N	
™ New password(新規パスワード)(パラメータ)	81

0

Operating time (稼働時間)	65
Order code (オーダーコード) (パラメータ)	85

Ρ

Polynomial coeff. A, B (多項式係数 A、B) (パラメ	75
Polynomial coeff. RO (多項式係数 RO) (パラメータ) Previous diag n channel (前回の診断チャンネル n) Previous diagnostics (前回の診断) Process unit tag(プロセス機器のタグ)(パラメータ) Properties (プロパティ) (サブメニュー)	75 66 66 88 69
R	
Reference junction (基準接合部) (パラメータ) Reset device temp. min/max values (機器温度の最小 値/最大値のリセット) (パラメータ)	73 72
Reset password (ハスワートのリセット) (ハラメータ)	83
Reset sensor min/max values (センサ最小値/最大値 のリセット) (パラメータ)	71
RJ preset value (RJ クリセット値) (パラメータ)	74
S	
Sensor line resistance (センサライン抵抗) (パラメ ータ)	69
Sensor lower limit (センサ下限値) (パラメータ)	76
Sensor max value (センサ最大値) (パラメータ) .	71
Sensor min value (センサ最小値) (パラメータ)	71
Sensor simulation value (センサオブセット) (パクスータ)	/4
値) (パラメータ) Sensor simulation (ヤンサのシミュレーション) (パ	68
ラメータ)	68
Sensor type (センサタイプ) (パラメータ)	72
Sensor upper limit (センサ上限値) (パフメータ) Sensor (センサ) (サブメニュー)	76
Serial number (シリアル番号)	85
Status password entry (パスワード入力ステータス)	
(パラメータ) 82,83, Chattan diama (フニークス信日) (パラメーク)	84
Status signal (ステーダス信号) (ハフメーダ) System (システム) (メニュー)	70 79
-	
 Thermocounle diagnostic (熱電対診断) (パラメー	
タ)	69
Time stamp n (タイムスタンプ n) 66,	67
U Unit (単位) (パラメータ)	72
User management (ユーザー管理) (サブメニュー)	80
✔ Value current output(電流出力値)(パラメータ) Value display(値表示)(パラメータ)	68 90
ア	
アクセサリ 機器固有の システムコンポーネント 通信関連	42 44 43
<i>*</i>	

キ 機器変数	31
ケ ケーブル仕様	19 31
 システムコンポーネント 指定用途 シミュレーション (サブメニュー) 診断イベント 概要 診断時の動作 ステータス信号 	44 7 67 39 38 38
ソ 操作オプション SmartBlue アプリ 概要 現場操作 操作ツール 操作メニューの構成 その他の基準およびガイドライン	29 22 22 22 25 60
夕 端子の割当て 単線	18 19
 トラブルシューティング 一般エラー	36 37 36 37
八 廃棄	42
へ 返却	42
木 棒端子のない電線 本文	19
目的 本文の目的	4 . 4
✓ 銘板	. 8



www.addresses.endress.com

