





ᡗ



Usługi

Instrukcja obsługi Waterpilot FMX21

Hydrostatyczny pomiar poziomu







BA00380P/00/PL/13.11

Aktualny dla następującej wersji oprogramowania: 01.00.zz

Krótki przegląd

Dla szybkiego i łatwego uruchomienia:

Zalecenia dotyczące bezpieczeństwa	\rightarrow 4
Wyjaśnienie symboli ostrzegawczych	
Szczegółowe instrukcje można znaleźć w odpowiednim punkcie omawianego	
rozdziału. Stopień ważności jest określony przez użycie słów Ostrzeżenie \land,	
Uwaga 🖞 i Wskazówka 🔊	

▼ Mont

Montaž	$\rightarrow \equiv 9$
Tutaj znajduje się opis etapów montażu przyrządu oraz warunków	
dotyczących jego instalacji.	

▼

Podłączenie elektryczne	→ 🖹 15
Przyrząd jest na ogół dostarczany jako jednostka gotowa do montażu.	

▼

Obsługa	\rightarrow 24
Ten rozdział omawia kwestie obsługi przyrządu.	

▼

Uruchomienie za pomocą oprogramowania Endress+Hauser	\rightarrow 27
Rozdział "Uruchamianie" omawia kwestie użytkowania przyrządu i	
sprawdzania jego funkcji.	
Dalsze informacje na temat obsługi przyrządu przy pomocy oprogramowania	
Endress+Hauser FieldCare znajdują się w Instrukcji Obsługi	
BA00027S/04.	

▼

Menu obsługi	→ 🖹 58
Rozdział 11.1 opisuje wszystkie parametry w kolejności, w jakiej pojawiają się	
w menu. Odnośnik do danej strony prowadzi do szukanego parametru .	

▼

Wykrywanie i usuwanie usterek	→ 🖹 53
Jeżeli podczas działania pojawiają się błędy, należy użyć listy kontrolnej do	
znalezienia przyczyny.	
W tym rozdziale znajduje się lista sposobów, jakimi można się posłużyć do	
samodzielnej naprawy zaistniałych błędów.	

▼

Indeks nazw parametrów/ indeks słów kluczowych	→ ■ 83
Indeks wymienia wszystkie parametry w porządku alfabetycznym.	
Odnośnik do danej strony/link prowadzi do szukanego parametru .	
Można tu znaleźć ważne terminy i słowa kluczowe dla poszczególnych	
rozdziałów. Do szybkiego i łatwego znalezienia informacji należy posłużyć się	
indeksem słów kluczowych.	

Spis treści

1	Zalecenia dotyczące bezpieczeństwa	4
1.1 1.2 1.3 1.4	Użytkowanie zgodne z przeznaczeniem Montaż, uruchomienie i obsługa Bezpieczeństwo użytkowania Oznaczenia i symbole związane	.4 .4 .4
2	z bezpieczeństwem	. 5
Z	Identyfikacja	0
2.1	Oznaczenie przyrządu	. 6
2.3	Znak CE, deklaracja zgodności	. 8
2.4	Zastrzeżone znaki towarowe	. 8
3	Montaż	9
3.1	Odbiór dostawy, transport, składowanie	. 9
3.2 3.3	Warunki montażu	10 11
3.4	Kontrola montażu	14
4	Oprzewodowanie	15
4.1	Podłączanie przyrządu	15
4.2	Podłączanie układu pomiarowego	19
4.3	Sprawdzenie po połączeniu	23
5	Działanie	24
5.1	Obsługa przy użyciu przenośnego terminala	24
5.2	Obsługa poprzez FieldCare	24 25
5.3	Blokowanie/odblokowanie działania	25
5.4	Powrót do ustawień fabrycznych (reset)	26
6	Uruchamianie	27
6.1	Sprawdzenie działania	27
0.2 6.3	Rozruch przy pomocy FieldCare	27
6.4	Pomiar poziomu	31
6.5	Linearyzacja	46
7	Konserwacja	49
7.1	Czyszczenie zewnętrzne	49
8	Akcesoria	50
8.1	Klamra montażowa	50
8.2		50
8.3	Dodatkowa masa dla Waterpilot o średnicy	50
8.3	Dodatkowa masa dla Waterpilot o średnicy zewnętrznej 22 mm (0.87 in) i 29 mm (1.14 in)	50
8.3 8.4	Dodatkowa masa dla Waterpilot o średnicy zewnętrznej 22 mm (0.87 in) i 29 mm (1.14 in) Przetwornik głowicowy temperatury TMT182 (4 do 20 mA/HART)	50 50 51
8.38.48.58.6	Dodatkowa masa dla Waterpilot o średnicy zewnętrznej 22 mm (0.87 in) i 29 mm (1.14 in) Przetwornik głowicowy temperatury TMT182 (4 do 20 mA/HART) Zacisk gwintowy kabla nośnego	50 50 51 51
 8.3 8.4 8.5 8.6 8.7 	Dodatkowa masa dla Waterpilot o średnicy zewnętrznej 22 mm (0.87 in) i 29 mm (1.14 in) Przetwornik głowicowy temperatury TMT182 (4 do 20 mA/HART)	50 50 51 51 51 51

8.8 8.9	Oznaczanie przewodów
	22 mm (0.87 in) i o średnicy zewnętrznej 29 mm (1.14 in)
9	Wykrywanie i usuwanie usterek 53
9.1	Komunikaty
9.2	Usterki Waterpilot FMX21 z opcjonalnym Pt100 56
9.3	Usterki przetwornika głowicowego temperatury TMT182
9.4	Zwrot
9.5	Wyrzucanie do śmieci
9.6	Historia oprogramowanie 57
10	Dane techniczne
11	Załącznik
11.1	Przegląd menu obsługi
11.2 11.3	Patenty
Inde	ks

1

Zalecenia dotyczące bezpieczeństwa

1.1 Użytkowanie zgodne z przeznaczeniem

Waterpilot FMX21 jest hydrostatycznym czujnikiem ciśnienia służącym do pomiaru poziomu wody czystej, wody zasolonej oraz ścieków. Wersja z wbudowanym czujnikiem temperatury Pt 100 umożliwia dodatkowo jednoczesny pomiar temperatury. Opcjonalny przetwornik temperatury przetwarza sygnał pomiarowy z czujnika Pt 100 na sygnał od 4 do 20 mA przy pomocy nałożonego cyfrowego protokołu komunikacyjnego HART 6.0.

Producent nie ponosi żadnej odpowiedzialności za uszkodzenia spowodowane przez nieprawidłowe lub niezgodne z przeznaczeniem użytkowanie przyrządu.

1.2 Montaż, uruchomienie i obsługa

Waterpilot FMX21 oraz (opcjonalnie) przetwornik temperatury TMT182 spełniają najnowsze wymogi bezpieczeństwa i są zgodne z bieżąco obowiązującymi przepisami i normami Unii Europejskiej. Nieprawidłowe lub niezgodne z przeznaczeniem użytkowanie przyrządów może spowodować zagrożenia wynikające z danego zastosowania, np. przelanie produktu na skutek jego wadliwego montażu lub konfiguracji. W związku z powyższym, montaż, podłączenie elektryczne, uruchomienie, obsługa i konserwacja przyrządu mogą być wykonywane wyłącznie przez personel odpowiednio wykwalifikowany i uprawniony przez użytkownika obiektu. Personel ten zobowiązany jest do uważnego zapoznania się z niniejszą Instrukcją obsługi i przestrzegania zawartych w niej zaleceń. Wszelkie modyfikacje oraz naprawy przyrządów mogą być dokonywane wyłącznie jeśli zostały wyraźnie dozwolone w dokumentacji Instrukcji obsługi. Należy zwrócić szczególną uwagę na dane i informacje umieszczone na tabliczce znamionowej.

1.3 Bezpieczeństwo użytkowania

Dla bezpieczeństwa obsługi i procesu, podczas konfigurowania, testowania lub serwisowania przyrządu należy zapewnić dodatkowe monitorowanie przeprowadzanych czynności.

1.3.1 Praca w strefach zagrożonych wybuchem (opcjonalnie)

Przyrządy przeznaczone do użytku w strefach zagrożonych wybuchem posiadają dodatkowe oznaczenia na tabliczkach znamionowych ($\rightarrow \supseteq 6$, "Tabliczka znamionowa"). Przy stosowaniu systemu pomiarowego strefach zagrożonych wybuchem obowiązuje przestrzeganie odpowiednich norm i przepisów danego kraju. Do przyrządu dołączona jest oddzielna Dokumentacja Ex, która stanowi integralną część niniejszej dokumentacji. Obowiązuje przestrzeganie wymienionych w tym dokumencie przepisów dotyczących instalacji, wartości podłączeń oraz instrukcji bezpieczeństwa. Numer dokumentacji dotyczącej Instrukcji Bezpieczeństwa (XA) jest również wskazany na tabliczce znamionowej.

- Należy dopilnować, aby wszyscy członkowie personelu byli odpowiednio wyszkoleni.
- Wymagania dotyczące punktu pomiarowego muszą uwzględniać zasady pomiaru i bezpieczeństwa.
- Informacje znajdują się w "Specyfikacji zamówienia" w dziale Dane Techniczne TI00431P/00/EN - certyfikaty dla wersji w kodzie zamówieniowym.

1.4 Oznaczenia i symbole związane z bezpieczeństwem

W podręczniku zastosowano następujące oznaczenia określające procedury obsługi związane z bezpieczeństwem oraz inne procedury obsługowe. Ich odnośne symbole umieszczone są marginesie.

Symbol	Znaczenie
Â	Ostrzeżenie! Ostrzeżenie wskazuje działania lub procedury, których nieprawidłowe wykonanie grozi poważnymi obrażeniami ciała, zagrożeniem bezpieczeństwa lub uszkodzeniem przyrządu.
(Å	Uwaga! Uwaga wskazuje działania lub procedury, których nieprawidłowe wykonanie może prowadzić do obrażeń ciała lub wadliwego funkcjonowania przyrządu.
	Wskazówka! Wskazówka pokazuje działania lub procedury, których nieprawidłowe wykonanie może mieć pośredni wpływ na funkcjonowanie przyrządu lub spowodować jego niespodziewaną reakcję.

Certyfikowane i zabezpieczone przed wybuchem urządzenia. Jeżeli taki symbol jest wytłoczony na tabliczce znamionowej przyrządu, jest on przystosowany u użytku zarówno w strefach zagrożonych jak i niezagrożonych wybuchem, w zależności od ates Strefa zagrożona wybuchem Ten symbol jest stosowany przy rysunkach w tej Instrukcji obsługi do wskazywania stref		
Strefa zagrożona wybuchem Ten symbol jest stosowany przy rysunkach w tej Instrukcji obsługi do wskazywania stref	Æx>	Certyfikowane i zabezpieczone przed wybuchem urządzenia. Jeżeli taki symbol jest wytłoczony na tabliczce znamionowej przyrządu, jest on przystosowany do użytku zarówno w strefach zagrożonych jak i niezagrożonych wybuchem, w zależności od atestu.
 – Przyrządy użytkowane strefach zagrożonych wybuchem muszą być odpowiednio zabezpieczy 	EX	Strefa zagrożona wybuchemTen symbol jest stosowany przy rysunkach w tej Instrukcji obsługi do wskazywania strefzagrożonych wybuchem.– Przyrządy użytkowane strefach zagrożonych wybuchem muszą być odpowiednio zabezpieczone.
Strefa bezpieczna (niezagrożona wybuchem) Ten symbol jest stosowany przy rysunkach w tej Instrukcji obsługi do wskazywania stref niezagrożonych wybuchem. – Przyrządy użytkowane strefach zagrożonych wybuchem muszą być odpowiednio zabezpieczco Przewody stosowane w strefach zagrożonych wybuchem muszą mieć parametry spełniające uwmacznia bozpieczóścuwa	X	 Strefa bezpieczna (niezagrożona wybuchem) Ten symbol jest stosowany przy rysunkach w tej Instrukcji obsługi do wskazywania stref niezagrożonych wybuchem. Przyrządy użytkowane strefach zagrożonych wybuchem muszą być odpowiednio zabezpieczone. Przewody stosowane w strefach zagrożonych wybuchem muszą mieć parametry spełniające wymograpia bozpieczoństwo.

	Napięcie stałe Oznaczenie zacisku WE/WY stałego prądu lub napięcia.
~	Napięcie zmienne Oznaczenie zacisku WE/WY stałego prądu lub napięcia.
<u> </u>	Zacisk uziemienia roboczego (uziemienie elektroniki) Zacisk uziemiony, tj. z punktu widzenia użytkownika, jest już uziemiony przez system uziemienia.
	Zacisk uziemienia ochronnego (uziemienie obudowy) Zacisk, który musi być podłączony do uziemienia zanim wykonane zostaną jakiekolwiek inne podłączenia przyrządu.
↓ ▼	Połączenie wyrównawcze (sieć ochronna) Podłączenie do systemu uziemienia instalacji. Może to być linia wyrównania potencjałów lub system uziemienia o topologii gwiazdy. W zależności od rozwiązań stosowanych w danym kraju lub firmie.

	Odporność przewodu podłączeniowego na zmiany temperatury
(t≧85°C	Oznacza, że przewody podłączeniowe muszą wytrzymywać temperatury co najmniej 85 °C (185 °F).

	Instrukcje bezpieczeństwa Stosować się do instrukcji bezpieczeństwa zawartych w danej Instrukcji Obsługi.
·	

2 Identyfikacja

2.1 Oznaczenie przyrządu

2.1.1 Identyfikowanie urządzenia za pomocą tabliczki znamionowej

Tabliczka znamionowa

Tabliczka znamionowa jest zamocowana do kabla nośnego sondy FMX21, patrz również \rightarrow \geqq 10, Rozdział 3.2.



Tabliczka znamionowa

- 1 Kod zamówieniowy (skrócony przy ponownych zamówieniach)
- Znaczenie poszczególnych liter i cyfr patrz specyfikacja na potwierdzeniu zamówienia.
 Numer seryjny (dla celów identyfikacyjnych)
- *3 Rozszerzony kod zamówienia (kompletny)*
- 4 Nominalny zakres pomiarowy
- 5 Ustawienie zakresu pomiarowego
- 6 Sygnał wyjściowy
- 7 Napięcie zasilające
- 8 Oznaczenie punktu pomiarowego (TAG)
- 9 Materiały w kontakcie z medium
- 10 Długość kabla przedłużającego
- 11 Wersja oprogramowania
- 12 Poprawka urządzenia
- 13 Symbol dopuszczenia (opcjonalnie), (CSA, FM, ATEX)
- 14 Opis tekstowy dopuszczenia (opcjonalnie)
- 15 Data testu (opcjonalnie)
- 16 FMX21 schemat podłączenia
- 17 Pt100 schemat podłączenia (opcjonalnie)
- 18 Ostrzeżenie (strefa zagrożona wybuchem), (opcjonalnie)

Ponadto, FMX21 ze średnicą zewnętrzną 22 mm (0.87 in) i 42 mm (1.65 in) zawiera także następujące informacje:



Oznaczenie FMX21

- 1 Numer seryjny
- 2 Nominalny zakres pomiarowy
- 3 Ustawienie zakresu pomiarowego
- 4 Znak CE lub symbol atestu
- 5 Numer certyfikacji (opcjonalnie)
- 6 Opis tekstowy dopuszczenia (opcjonalnie)
- 7 Odnośnik do dokumentacji (patrz $\rightarrow \exists 4, \rightarrow Rozdział 1.3.1$)

Tabliczka znamionowa do dodatkowych atestów



tabliczka znamionowa atestu

- 1 Numer atestu (atest morski)
- 2-4 Symbol atestu (dopuszczenia do kontaktu z wodą)
- 5 Odnośnik do odpowiedniego dokumentu

2.1.2 Rozpoznawanie przyrządu pomiarowego poprzez kod zamówienia

Z kodu zamówienia można odczytać poszczególne funkcje danego przyrządu. Mogą one zostać przypisane do przyrządu w "Specyfikacji zamówienia" w dziale Dane Techniczne TI00431P/00/EN.

2.1.3 Identyfikowanie rodzaju czujnika

W przypadku czujników ciśnienia względnego lub czujników typu gauge, w menu obsługi pojawia się parametr "Pos. zero adjust". W przypadku czujników ciśnienia bezwzględnego, w menu obsługi pojawia się parametr "Position offset".

2.2 Zakres dostawy

Zakres dostawy obejmuje:

- Waterpilot FMX21, opcjonalnie ze zintegrowanym termometrem oporowym Pt100
- Opcjonalne akcesoria ($\rightarrow \ge 50$, "Akcesoria")

Dostarczona dokumentacja:

- Instrukcja Obsługi BA00380P/00/EN (niniejszy dokument)
- Raport z ostatecznej inspekcji
- Dopuszczenie do kontaktu z wodą pitną (opcjonalnie)
- Przyrządy nadające się do użytkowania w strefach zagrożonych wybuchem: Dodatkowa dokumentacja w postaci Instrukcji bezpieczeństwa (XA), Montażu (ZD).

2.3 Znak CE, deklaracja zgodności

Przyrządy spełniają najnowsze wymagania dotyczące bezpieczeństwa, zostały przetestowane i są gotowe i bezpieczne do natychmiastowego użytku. Przyrządy są zgodne z odpowiednimi normami i przepisami wymienionymi w Deklaracji Zgodności WE, wobec czego spełniają wymogi prawne dyrektyw europejskich. Firma Endress+Hauser potwierdza zgodność przyrządu z normami przyznając mu znak CE.

2.4 Zastrzeżone znaki towarowe

GORE-TEX®

Trademark of W.L. Gore & Associates, Inc., USA. TEFLON® Trademark of E.I. Du Pont de Nemours & Co., Wilmington, USA. HART® Znak towarowy HART Communication Foundation, Austin, USA. FieldCare® Znak towarowy Endress+Hauser Process Solutions AG.

iTEMP[®] Znak towarowy Endress+Hauser Wetzer GmbH + Co. KG, Nesselwang, D.

3 Montaż

3.1 Odbiór dostawy, transport, składowanie

3.1.1 Odbiór dostawy

- Sprawdzić opakowanie oraz zawartość pod kątem ewentualnych uszkodzeń.
- Sprawdzić przesyłkę, upewnić się, że niczego w niej nie brakuje i że zakres dostawy odpowiada zamówieniu.

3.1.2 Transport

Uwaga!

()

Należy przestrzegać zaleceń dotyczących bezpieczeństwa i warunków transportu dla przyrządów o wadze większej niż 18 kg (39.69 lbs) (DIN EN 61010–1).

Należy transportować przyrząd pomiarowy do punktu pomiaru w jego oryginalnym opakowaniu lub w przyłączu procesowym.

3.1.3 Składowanie

Przyrząd musi być składowane w suchym, czystym miejscu i zabezpieczone przed uszkodzeniem na skutek wstrząsu (EN 837-2).

Zakresy temperatury składowania:

- FMX21 od -40 do +80°C (-40 do +176°F)
- TMT182 od -40 do +100°C (-40 do +212°F)
- Puszka połączeniowa: -40 to +80 °C (-40 to +176 °F)





Przykłady instalacji

dla akcesoriów→ Rozdział 8.

- 1 Zacisk gwintowy kabla nośnego może być zamówiony jako akcesorium
- 2 Puszka połączeniowa może zostać zamówiona jako akcesorium
- *3 Promień zgięcia kabla nośnego> 120 mm (4.72 in)*
- 4 Zacisk mocujący może zostać zamówiony jako akcesorium
- 5 Kabel nośny
- 6 Rurka prowadząca do FMX21
- 7 Dodatkowy obciążnik może zostać zamówiony jako akcesorium
- 8 Nasadka ochronna membrany

Wskazówka!

- Długość kabla
 - W zależności od klienta, długość podawana jest w metrach lub w stopach.
 - Długość instalowanego kabla swobodnie podwieszonego urządzenia jest ograniczona kablem przedłużającym ze śrubą lub zaciskiem montażowym, a także zgodnością z FM/CSA, do maks. 300 m (984 ft).
- Ruchy boczne czujnika poziomu mogą skutkować uzyskaniem błędnego odczytu pomiaru. Wobec powyższego, należy umieścić sondę w miejscu wolnym od przepływów i turbulencji albo użyć rurki prowadzącej. Wewnętrzna średnica rurki prowadzącej powinna przekraczać przynajmniej o 1 mm średnicę wybranej wersji FMX21.
- Końcówka kabla powinna znajdować się w suchym pomieszczeniu lub odpowiedniej puszcze połączeniowej. Puszka połączeniowa firmy Endress+Hauser zapewnia optymalne zabezpieczenie przed wilgocią i warunkami atmosferycznymi i nadaje się do montażu na zewnątrz.

- Nasadka ochronna membrany: Przyrząd jest zaopatrzony w nasadkę ochronną chroniącą membranę czujnika przed uszkodzeniem mechanicznym. Nasadki ochronnej nie należy zdejmować podczas transportu ani też przy procesie montażu.
- Jeżeli kabel został skrócony, należy zamocować ponownie filtr w rurze kompensacji ciśnienia (patrz również→ ≧ 51, → Rozdział 8 "Zestaw do skracania przewodów").
- Firma Endress+Hauser zaleca stosowanie ekranowanej skrętki.

3.2.1 Wymiary

Dane dotyczące wymiarów znajdują się w dziale Dane Techniczne TI00431P/00/EN, rozdziału "Konstrukcja mechaniczna" (\rightarrow patrz także: www.endress.com \rightarrow Wybierz kraj \rightarrow Pobierz \rightarrow Typ mediów: Dokumentacja).

3.3 Instrukcje dotyczące montażu

3.3.1 Montaż sondy Waterpilot za pomocą klamry montażowej

Montaż za pomocą klamry montażowej

- 1 Kabel nośny
- 2 Klamra montażowa
- 3 Szczęki zaciskowe

Montaż klamry montażowej:

- 1. Zamontować klamrę montażową (element 2). Przy wyborze miejsca mocowania urządzenia, uwzględnić ciężar kabla nośnego (element 1) i przyrządu.
- 2. Unieść szczęki zaciskowe (element 3). Umieścić kabel nośny (element 1) w szczękach zaciskających, jak pokazano na rysunku.
- Przytrzymać kabel nośny w miejscu (element 1) i wcisnąć szczęki zaciskające (element 3) z powrotem w dół.
 Stuknąć delikatnie szczęki zaciskające ruchem z góry, aby ułożyły się na miejscu.



3.3.2 Montowanie przyrządu Waterpilot za pomocą gwintowanego zacisku kabla nośnego

Montaż za pomocą gwintowanego zacisku kabla nośnego, tutaj na przykładzie zacisku z gwintem G 1 1/2

- 1 Kabel nośny
- 2 Nakrętka kołpakowa zacisku gwintowego
- 3 Pierścień uszczelniający
- 4 Tuleje zaciskowe
- 5 Adapter zacisku gwintowego
- 6 Górna krawędź tulei zaciskowej
- 7 Wymagana długość of kabla nośnego i sondy Waterpilot, przed zamontowaniem
- 8 Po zmontowaniu detal 7 znajduje się koło śruby montażowej o gwincie G 1½: wysokość powierzchni uszczelniającej adaptera albo wysokość gwintu NPT 1½ gwintu wylotowego adaptera



Wskazówka!

Jeżeli sonda poziomu ma być opuszczona niżej do określonej głębokości, należy umieścić górną krawędź tulei zaciskowej 40 mm (1.57 in) wyżej niż wymagana głębokość. Następnie wcisnąć kabel nośny i tuleję zaciskową do adaptera, jak opisano w Kroku 6 sekcji poniższej.

Montaż gwintowego zacisku kabla nośnego z gwintem G 1 1/2 lub NPT:

- 1 Zaznaczyć na kablu nośnym jego wymaganą długość, patrz także notatka na tej stronie.
- 2 Wsunąć sondę przez otwór pomiarowy, ostrożnie opuszczając kabel nośny. Umocować kabel nośny tak, aby się nie wysunął.
- 3 Wcisnąć adapter (element 5) nad kabel nośny i przymocować ciasno śrubą do otworu pomiarowego.
- 4 Wsunąć na kabel (od góry) pierścień uszczelniający (element 3) i nakrętkę kołpakową (element 2). Wcisnąć pierścień uszczelniający do nakrętki.
- 5 Umieścić tuleję zaciskową (element 4) wokół kabla nośnego (element 1) zgodnie z Rysunkiem 6.
- 6 Wcisnąć tuleję zaciskową z kablem nośnym (element 4) do adaptera (element 5).
- 7 Wsunąć nakrętkę (element 2) z pierścieniem uszczelniającym (element 3) na adapter (element 5) i mocno przykręcić do adaptera.



Wskazówka!

Procedura demontażu gwintowanego zacisku kabla odbywa się przez wykonanie powyższych czynności w odwrotnej kolejności.

Uwaga!

Dotyczy montażu wyłącznie w pojemnikach bezciśnieniowych.

3.3.3 Montaż puszki połączeniowej

Opcjonalna puszka połączeniowa jest montowana czterema śrubami (M4). Dane dotyczące wymiarów znajdują się w sekcji Dane Techniczne TI00431P/00/EN, rozdziału "Konstrukcja mechaniczna" (\rightarrow patrz także: www.endress.com \rightarrow Wybierz Kraj \rightarrow Pobierz \rightarrow Typ mediów: Dokumentacja).

3.3.4 Montaż przetwornika temperatury TMT182



Montaż przetwornika temperatury, tutaj pokazany z puszką połączeniową. Puszkę połączeniową otwierać wyłącznie śrubokrętem.

- 1 Śruby montażowe
- 2 Sprężyny montażowe
- *3 Przetwornik temperatury TMT182*
- 4 Zabezpieczające pierścienie sprężynujące
- 5 Puszka połączeniowa



Ostrzezenie!

Przetwornik temperatury TMT182 nie jest przeznaczony do użytkowania w strefach zagrożonych wybuchem.

Montaż przetwornika temperatury:

- 1 Włożyć śruby montażowe (element 1) ze sprężynami (element 2) do otworów w przetworniku (element 3).
- 2 Umocować zaciski gwintowe za pomocą zabezpieczających pierścieni sprężynujących (element 4). Zabezpieczające pierścienie sprężynujące, zaciski gwintowe i sprężyny są objęte zakresem dostawy przetwornika temperatury.
- 3 Mocno przykręcić przetwornik temperatury w obudowie obiektowej. (Maks. szer. końcówki śrubokręta 6 mm)



Ostrzezenie!

Aby uniknąć uszkodzenia przetwornika temperatury, nie dokręcać śrub montażowych zbyt mocno.



Wskazówka!

Pomiędzy listwą przyłączeniową a przetwornikiem temperatury TMT182 należy zachować odstęp minimum 7 mm (0.28 in).



3.3.5 Montaż listwy przyłączeniowej dla pasywnego Pt100 (bez TMT182)

Jeżeli FMX21 z opcjonalnym Pt100 jest dostarczony bez opcjonalnego przetwornika temperatury TMT182, puszka połączeniowej posiada listwę przyłączeniową do połączenia z Pt100.



Ostrzezenie!

Czujnik Pt100 i listwa przyłączeniowa nie są przeznaczone do użytku w strefach zagrożonych wybuchem.



3.4 Kontrola montażu

Sprawdzić, czy wszystkie śruby są dobrze zamocowane.

4 Oprzewodowanie

4.1 Podłączanie przyrządu



Wskazówka!

Podczas użytkowania przyrządu w strefie zagrożonej wybuchem, instalacja musi odbywać się zgodnie z odnośnymi normami, przepisami i Instrukcjami Bezpieczeństwa (XAs) lun Zasadami Instalacji i Montażu (ZD).

- Przed podłączeniem przyrządu wyłączyć napięcie zasilające.
- Końcówka kabla powinna znajdować się w suchym pomieszczeniu lub odpowiedniej puszcze połączeniowej. Puszka połączeniowa IP66/IP67 z GORE-TEX[®] firmy Endress+Hauser nadaje się do zainstalowania w warunkach zewnętrznych (patrz także → 13, Rozdział 3.3.3 "Montaż puszki połączeniowej").
- Podłączyć przyrząd zgodnie z następującymi schematami: Waterpilot FMX21 i przetwornik temperatury TMT182 posiadają zintegrowane zabezpieczenie przed zmianami polaryzacji. Zmiana polaryzacji nie grozi zniszczeniem przyrządów.
- Zgodnie z IEC/EN 61010, przyrząd powinien być dostarczony z odpowiednim automatycznym wyłącznikiem.



FMX21 z Pt100¹⁾



Połączenia elektryczne

Połączenia elektryczne Wersja "NB" dla pozycji 610 "Akcesoria" w kodzie zamówieniowym (→ patrz Dane Techniczne TI00431P w dziale "Specyfikacja zamówienia").

① Nie przeznaczone dla wersji FMX21 o średnicy zewnętrznej 29 mm

Kolory żył: RD = czerwony, BK = czarny, WH = biały, YE = żółty, BU = niebieski, BR = brazowy

¹⁾ Nie do użytku strefach zagrożonych wybuchem.



Waterpilot FMX21 z Pt100 i przetwornikiem temperatury TMT182 $^{\rm 1)}$ (4 do 20 mA/HART)

FMX21 z Pt100 i przetwornikiem temperatury TMT182 (4 do 20 mA/HART), wersja "PT" dla pozycji 620 w kodzie zamówieniowym (→ patrz Dane Techniczne TI00431P, w dziale "Specyfikacja zamówienia").

① Nie przeznaczone dla FMX21 o średnicy zewnętrznej 29 mm (1.14 in)

Kolory żył: RD = czerwony, BK = czarny, WH = biały, YE = żółty, BU = niebieski, BR = brązowy¹⁾ Nie do użytku strefach zagrożonych wybuchem.

4.1.1 Dane o połączeniu

Klasyfikacja połączenia dla IEC 61010-1:

- Kategoria przepięciowa 1
- Stopień zanieczyszczenia 1

Dane o połączeniu w strefach zagrożonych wybuchem

4 do 20 mA	Ex ia IIC T4 do T6
Ui	30 V DC:
Niskie napięcie: Kategoria przepięciowa II	133 mA
Pi	1,0 W
Ci	10,3 nF (czujnik) / 180 pF/m (kabel)
Li	0 μ H (czujnik) / 1 μ H/m (kabel)
Та	$\begin{array}{c} -10 \ ^{\circ}C \ (+14 \ ^{\circ}F) \leq Ta \leq +70 \ ^{\circ}C \ (+158 \ ^{\circ}F) \ for \ T4 \\ -10 \ ^{\circ}C \ (+14 \ ^{\circ}F) \leq Ta \leq +40 \ ^{\circ}C \ (+104 \ ^{\circ}F) \ for \ T6 \end{array}$

4.1.2 Napięcie zasilające

Wersja	Napięcie zasilające		
	FMX21	FMX21 + Pt100	Przetwornik temperatury TMT182
Wersja dla strefy niezagrożonej wybuchem	10,5 do 35 V DC	10,5 do 35 V DC	11,5 do 35 V DC
Wersja dla strefy zagrożonej wybuchem	10,5 do 30 V DC	-	-



Wskazówka!

Kiedy przyrząd jest używany w strefach zagrożonych wybuchem, napięcie zasilania jest ograniczone jak powyżej, zgodnie z wymogami danej certyfikacji

4.1.3 Specyfikacja kabli

- FMX21 z opcjonalnym Pt100
 - Dostępny na rynku, ekranowany przewód do instrumentu
 - Zaciski w puszce połączeniowej: 0,08 to 2,5 mm2 (28 do 14 AWG)
- Przetwornik temperatury TMT182 (opcjonalnie)
 - Dostępny na rynku, ekranowany przewód do instrumentu
 Zaciski w puszce połączeniowej: 0,08 to 2,5 mm2 (28 do 14 AWG)
 - _ Zaciski przetwornika: maks. 1,75 mm2 (16 AWG)



Wskazówka!

W wersjach ze średnicą zewnętrzną 22 mm (0.87 in) lub 42 mm (1.65 in), kable nośne są ekranowane. Do kabli nośnych, firma Endress+Hauser zaleca stosowanie przewodów ekranowanych w następujących przypadkach:

- Przy dużych odległościach pomiędzy końcem kabla nośnego wskaźnikiem i/lub przetwornikiem procesowym
- Przy dużych odległościach pomiędzy końcem kabla nośnego a przetwornikiem temperatury
- Przy bezpośrednim podłączeniu sygnału Pt100 do wskaźnika/lub przetwornika procesowego

4.1.4 Pobór mocy/pobór prądu

	FMX21	FMX21 + Pt100	Przetwornik temperatury TMT182
Pobór mocy	≤0,805 W przy 35 V DC (strefa niezagrożona wybuchem) ≤0,690 W przy 30 V DC (strefa zagrożona wybuchem)	≤0,805 W at 35 V DC	≤0,805 W at 35 V DC
Pobór prądu	Maks. ≤23 mA Min. ≥3,6 mA	Maks. ≤23 mA Min. ≥3,6 mA Pt100: ≤0,6 mA	Maks. ≤23 mA Min. ≥3,5 mA

4.1.5 Obciążenie

Maksymalna rezystancja obciążenia zależy od napięcia zasilania (U) i musi być określane indywidualnie dla każdego obwodu prądowego, patrz równania i schematy dla FMX21 i przetwornika temperatury.

Rezystancja całkowita, na którą składają się rezystancje podłączonych urządzeń, przewodu łączącego i, jeśli dotyczy, rezystancji kabla nośnego, nie może przekraczać wartości rezystancji całego obciążenia.

FMX21

Przetwornik temperatury

P01-FMX21xx-16-xx-xx-en-001

 R_{Lmax} = Maks. rezystancja obciążenia [Ω]

- $R_{add} = Dodatkowe rezystancje takie jak rezystancja przetwornika procesowego i/lub wskaźnika, rezystancja przewodu |<math>\Omega$ |
- U = Napięcie zasilania /V/
- $L = D lugość kabla nośnego [m] (rezystancja / <math>zylę \le 0.09 \Omega/m)$



Diagram obciążenia FMX21 dla określenia rezystancji obciążenia. Wartości dodatkowych rezystancji, takich jak rezystancja kabla nośnego, należy odjąć od obliczonej wartości, jak pokazano w równaniu.



Diagram obciążenia przetwornika temperatury dla określenia rezystancji obciążenia. Wartości dodatkowych rezystancji muszą być odjęte od obliczonej wartości, jak pokazano w równaniu.



Wskazówka!

Przy pracy z ręcznym terminalem HART lub oprogramowanym Pecetem musi zostać uwzględniona rezystancja połączenia minimum 250 Ω

4.2 Podłączanie układu pomiarowego

4.2.1 Ochrona przeciwprzepięciowa

Dla ochrony przyrządu Waterpilot i przetwornika temperatury TMT182 przed zakłóceniami znacznego wzrostu napięcia, firma Endress+Hauser zaleca zainstalowanie zabezpieczenia przepięciowego pomiędzy portem upstream i downstream wskaźnika i/lub przetwornika procesowego, jak pokazano na ilustracji.



Połączenia elektryczne układu pomiarowego

- Zasilanie, wskaźnik i przetwornik procesowy z jednym wejściem dla Pt100
- 2 Zasilanie, wskaźnik i przetwornik procesowy z jednym wejściem dla 4 do 20 mA 3
 - Zasilanie, wskaźnik i przetwornik procesowy z dwoma wejściami dla 4 do 20 mA
- OP Zabezpieczenie przed przepięciami, np. HAW firmy Endress+Hauser (nie przeznaczone do użytku w strefach zagrożonych wybuchem)



Wskazówka!

Dalsze informacje na temat przetwornika TMT182 dla aplikacji HART firmy Endress+Hauser można znaleźć w dziale "Dane Techniczne" TI00078R/09/EN.

4.2.2 Podłączenie terminala ręcznego HART

Za pomocą terminala ręcznego HART można skonfigurować i sprawdzić przetwornik i używa dodatkowych funkcji, wykorzystując przewód 4 do 20 mA.



Podłączanie terminala ręcznego HART, tutaj przykładowo Field Communicator DXR375

- 1 Niezbędny rezystor połączenia $\geq 250 \,\Omega$
- 2 Terminal ręczny HART, dopuszczony do stosowania w strefach zagrożonych wybuchem (Ex ia)
- 3 Terminal ręczny HART, dopuszczony do stosowania w strefach zagrożonych wybuchem (Ex ia), podłączony bezpośrednio do przyrządu nawet w strefie Ex



Ostrzezenie!

- W strefie zagrożonej wybuchem nie należy zmieniać baterii w terminalu ręcznym.
- Podczas użytkowania przyrządu w strefie zagrożonej wybuchem, instalacja musi odbywać się zgodnie z odnośnymi normami, przepisami i Instrukcjami Bezpieczeństwa (XAs) lub Zasadami Instalacji i Montażu (ZD).





Połączenie komputera z oprogramowaniem FieldCare poprzez Commubox FXA195

- 1 Komputer z oprogramowaniem FieldCare
- Oprogramowanie Commubox FXA195, zatwierdzone do użytku w strefach zagrożonych wybuchem (Ex ia)
 Niezbedny rezystor połaczenia ≥ 250 Ω (rezystor połaczenia (270 Ω), który można właczać i wyłaczać, mieśc
- Niezbędny rezystor połączenia $\geq 250 \Omega$ (rezystor połączenia (270 Ω), który można włączać i wyłączać, mieści się w Commubox FXA195.)

Podłączanie Commubox FXA195

Oprogramowanie Commubox FXA195 łączy samoistnie bezpieczne/niesamoistnie bezpieczne przetworniki protokołem HART poprzez port USB komputera. Umożliwia to zdalną obsługę przetworników za pomocą oprogramowania FieldCare firmy Endress+Hauser. Zasilanie Commubox odbywa się przez port USB. Commubox jest nadaje się również do podłączenia do samoistnie bezpiecznych obwodów. Rezystor połączenia (270 Ω), który można włączać i wyłączać, mieści się w Commubox. Dalsze informacje patrz Dane Techniczne TI00237F.



Wskazówka!

Podczas użytkowania przyrządu w strefie zagrożonej wybuchem, instalacja musi odbywać się zgodnie z odnośnymi normami, przepisami i Instrukcjami Bezpieczeństwa (XAs) lub Zasadami Instalacji i Montażu (ZD).



4.2.4 Przyłączanie kompensacji ciśnienia z wynikiem pomiaru zewnętrznego

W zastosowaniach, przy których może pojawić się kondensacja, zaleca się użycie sondy ciśnienia bezwzględnego. Przy pomiarze poziomu za pomocą sondy ciśnienia bezwzględnego, na wynik pomiaru wpływają wahania ciśnienia atmosferycznego. Dla skorygowania spowodowanego tym błędu pomiarowego, do przewodu sygnałowego HART przyłącza się zewnętrzny czujnik ciśnienia bezwzględnego (np. Cerabar), przełącza sondę waterpilot w tryb "burst mode", a Cerabar używa w trybie "Electr. Delta P".

Po włączeniu aplikacji "Electr. Delta P" zewnętrzny czujnik ciśnienia bezwzględnego oblicza różnicę pomiędzy obu sygnałami ciśnień, dzięki czemu dokładnie wyznacza poziom. Tylko wynik jednego pomiaru może w ten sposób zostać skorygowany(→ Rozdział 6.4.8).

Uwaga!

Jeśli używa się urządzeń samoistnie bezpiecznych, obowiązuje ścisła zgodność z regułami wzajemnego łączenia obwodów samoistnie bezpiecznych, zastrzeżonymi w IEC60079-14 (dowód samoistnego bezpieczeństwa).

4.2.5 Podłączanie czujnika temperatury zewnętrznej/przetwornika temperatury dla kompensacji gęstości

Waterpilot FMX21 koryguje błędy pomiaru wynikające z fluktuacji gęstości wody powodowanych temperaturą. Użytkownicy mogą wybrać wśród następujących opcji:

Wykorzystać temperaturę mierzoną przez czujnik wewnętrzny FMX21

Temperatura mierzona przez czujnik wewnętrzny jest obliczana w Waterpilot FMX21 dla kompensacji gęstości. Dzięki temu sygnał o poziomie jest korygowany według krzywej gęstości wody (patrz również \rightarrow Rozdział 6.4.9).

Wykorzystać opcjonalny wewnętrzny czujnik temperatury Pt100 do kompensacji gęstości w odpowiednim HART master (np. PLC)

Waterpilot FMX21 jest dostępny z opcjonalnym czujnikiem temperatury Pt100. Endress+Hauser oferuje dodatkowo przetwornik głowicowy temperatury TMT182 do przeliczania sygnału z Pt100 na sygnał HART o wartości 4 do 20 mA.

Sygnał temperatury i ciśnienia przesyłany jest do HART master (np. PLC), gdzie może zostać wygenerowana skorygowana wartość poziomu przy użyciu zapisanej tabeli linearyzacji lub funkcji gęstości (dla wybranego ośrodka), (patrz również \rightarrow Rozdział 6.4.10).



Wykorzystać sygnał temperatury zewnętrznej, który jest przesyłany do FMX21 poprzez tryb pakietowy HART

Waterpilot FMX21 jest dostępny z opcjonalnym czujnikiem temperatury Pt100. W tym przypadku, sygnał z Pt100 jest analizowany przy użyciu odpowiedniego przetwornika temperatury HART (co najmniej HART 5.0), który obsługuje tryb PAKIETOWY. Sygnał temperatury może więc być przesyłany do FMX21. FMX21 wykorzystuje ten sygnał do korygowania gęstości w sygnale poziomu (patrz również \rightarrow Rozdział 6.4.11).



Wskazówka!

Przetwornik głowicowy temperatury TMT182 nie jest odpowiedni dla tej konfiguracji.



Bez kompensacji, mogą wystąpić dodatkowe błędy o wartości do 4 % np. przy temperaturze 70 °C (158 °F). Z kompensacją gęstości, błąd ten może zostać zmniejszony do 0,5% w całym zakresie temperatury od 0 do 70 °C (+32 to +158 °F).



Wskazówka!

Dalsze informacje na temat przyrządów, patrz odnośne Dane Techniczne:

- TI00078R: Przetwornik temperatury TMT182 (4 do 20 mA/HART)
- TI00369F: FXA520 Fieldgate
- TI00400F: Złącze FXN520 multidrop

4.3 Sprawdzenie po połączeniu

Po wykonaniu połączeń elektrycznych przyrządu, obowiązuje przeprowadzenie następujących kontroli:

- Czy napięcie zasilania odpowiada specyfikacji na tabliczce identyfikacyjnej?
- Czy przyrząd jest podłączony zgodnie z Rozdział 4.1 "Włączanie przyrządu"?
- Czy śruby są mocno dokręcone?
- Opcjonalna puszka przyłączeniowa: czy mocowania kablowe są szczelne?



Działanie

Wskazówka!

5

Endress+Hauser oferuje rozbudowane rozwiązania dotyczące pomiarów z wyświetlaniem i/lub oceną wyników dla Waterpilot FMX21 i przetwornika głowicowego temperatury TMT182. W razie jakichkolwiek innych pytań, serwis Endress+Hauser jest do Państwa usług. W celu uzyskania adresu, należy wejść na stronę www.endress.com/worldwide.

5.1 Obsługa przy użyciu przenośnego terminala HART

Przy użyciu terminala ręcznego można skonfigurować wszystkie parametry poprzez menu obsługi dla zakresu od 4 do 20 mA.



Ręczny terminal HART, tu przykładowo. Field Communicator 375 oraz menu obsługi

- 1 Wyświetlacz LC z menu tekstowym
- 2 Przyciski do wyboru menu
- 3 Przyciski do wprowadzania parametrów



Wskazówka!

- Patrz również \rightarrow 20, "Podłączenie terminala ręcznego HART".
- W celu uzyskania dodatkowych informacji, patrz Instrukcja Obsługi terminala ręcznego. Instrukcja Obsługi jest dostarczana wraz z ręcznym terminalem.

5.2 Obsługa poprzez FieldCare

FieldCare to narzędzie firmy Endress+Hauser do zarządzania urządzeniami technicznymi wykorzystujące technologię FDT. FieldCare można używać do konfigurowania wszystkich urządzeń Endress+Hauser jak również i innych urządzeń pracujących w standardzie FDT. Obsługiwane są następujące systemy operacyjne: Win2000, Windows XP i Windows Vista.

FieldCare obsługuje następujące funkcje:

- Konfiguracja przetworników w trybie online i offline
- Ładowanie i zapisywanie danych z przyrządu (wysyłanie/pobieranie)
- Zapisywanie punktu pomiarowego

Opcje połączenia:

- HART poprzez Commubox FXA195 i port USB komputera
- HART poprzez Fieldgate FXA520



- Wskazówka!
- \rightarrow \triangleq 21, "Podłączanie Commubox FXA195 do obsługi przez oprogramowanie FieldCare".
- Dodatkowe informacje
- na temat FieldCare i pobierania oprogramowania można znaleźć w internecie (\rightarrow patrz również: www.endress.com \rightarrow Wybierz Kraj \rightarrow Pobierz \rightarrow Wyszukiwanie tekstowe: FieldCare).
- Jako że nie wszystkie wewnętrzne ustawienia przyrządu można wykonywać w trybie offline, spójność parametrów musi zostać sprawdzona przed ich przesłaniem do urządzenia.

5.3 Blokowanie/odblokowanie działania

Po wprowadzeniu wszystkich parametrów, można zablokować wprowadzone dane przed niepowołanym i niechcianym dostępem. Parametr "Operator code" używany jest do blokowania przyrządu.

Nazwa parametru	Opis
Operator code Wprowadzanie Ścieżka menu: Ustawienia → Ustawienia rozszerzone→ User code	 Użyć tej funkcji aby wprowadzić kod do zablokowania lub odblokowania działania. Ustawienie użytkownika: Aby zablokować: Wprowadzić numer ≠ kodu zwalniania (zakres wartości: 1 do 65535). Aby odblokować: Wprowadzić kod zwalniania. Wskazówka! W konfiguracji zamówienia, kod zwalniania to "0". Inny kod zwalniania może zostać określony w parametrze "Code definition". Jeśli użytkownik zapomniał kodu zwalniania, będzie on widoczny a urządzenie odblokowane poprzez wprowadzenie numeru "5864". Ustawienie fabryczne: 0

Kod zwalniania określony jest w parametrze "Code definition".

Nazwa parametru	Opis
Code definition Wprowadzanie	Użyć tej funkcji do wprowadzenia kodu zwalniania za pomocą którego przyrządu może zostać odblokowany.
Ścieżka menu: Ustawienia → Ustawienia rozszerzone→ Code definition	Ustawienie użytkownika: • Liczba pomiędzy 0 i 9999 Ustawienie fabryczne: 0

5.4 Powrót do ustawień fabrycznych (reset)

Wprowadzając pewien kod, można kompletnie lub częściowo zresetować dane dla parametrów do ustawień fabrycznych (patrz również Rozdział 11.2.1). Wprowadzić kod za pomocą parametru "Enter reset code" (ścieżka menu: Ekspert \rightarrow System \rightarrow Zarządzanie \rightarrow Enter reset code). Istnieją różne kody do resetowania przyrządu. Poniższa tabela pokazuje, które parametry można resetować za pomocą poszczególnych kodów. Aby można było przeprowadzić reset, działanie musi być odblokowane (patrzRozdział 5.3).

Wskazówka!

Wszelkie indywidualnie dobierane dla klienta i wykonane fabrycznie konfiguracje nie ulegają zmianom w wyniku resetowania (indywidualnie dobierana dla klienta konfiguracja zostaje zachowana). Jeśli chce się zmienić ustawienia użytkownika skonfigurowane w fabryce, należny skontaktować się z serwisem Endress+Hauser. Jeśli nie ma określonego poziomu działania, kod zamówieniowy i numer seryjny może zostać zmieniony bez specjalnego kodu do zwalniania.

Kod resetowania	Opis i skutek
62	 Resetowanie przy włączaniu (start na ciepło) Urządzenie zostaje zrestartowane. Dane zostają od nowa odczytane z EEPROM (procesor jest ponownie inicjalizowany). Jeśli uruchomiona jest jakaś symulacja, zostaje zatrzymana.
333	 Resetowanie przez użytkownika Ten kod resetuje wszystkie parametry z wyjątkiem: Device tag Linearization table Operating hours Event logbook Current trim Jeśli uruchomiona jest jakaś symulacja, zostaje ona zatrzymana. Urządzenie zostaje zrestartowane.
7864	 Resetowanie całkowite Ten kod resetuje wszystkie parametry z wyjątkiem: Operating hours Event logbook Jeśli uruchomiona jest jakaś symulacja, zostaje ona zatrzymana. Urządzenie zostaje zrestartowane.



Wskazówka!

Po dokonaniu "Resetowania całkowitego" w FieldCare należy wcisnąć przycisk "Odśwież", aby zresetowane zostały także jednostki pomiarowe.

6 Uruchamianie

6.1 Sprawdzenie działania

Przed rozruchem urządzenia, przeprowadzić kontrolę montażu i kontrolę podłączenia zgodnie z listą kontrolną.

- Lista kontrolna dla "kontroli montażu"→ patrzRozdział 3.4
- Lista kontrolna dla "kontroli montażu"→ patrzRozdział 4.3

6.2 Rozruch przy pomocy FieldCare

Uwaga!

Jeśli w przyrządzie obecne jest ciśnienie mniejsze niż minimalne dopuszczalne lub większe niż maksymalne dopuszczalne, pojawiają się kolejno następujące komunikaty:

- 1 "S140 Zakres roboczy P" lub "F140 Zakres roboczy P" ¹)
- 2 "Zakres czujnika S841 " lub "Zakres czujnika F841" ¹⁾
- 3 "Zakres czujnika S971" ¹⁾

Oprogramowanie FieldCare jest dostępne w następujących językach:

- Niemiecki
- Angielski
- Francuski
- Włoski
- Hiszpański

Wskazówka!

JapońskiChiński



Standardowo, przyrządu jest skonfigurowany dla trybu pomiarowego ciśnienia. Zakres pomiaru i jednostka, w jakiej pomiar jest przekazywany są zgodne z danymi na tabliczce identyfikacyjnej.

6.2.1 Ustawienia podstawowe

- Aktywować FieldCare i nawiązać połączenie z Waterpilot FMX21.
- Wybrać tryb pomiarowy i wcisnąć "Wprowadź" aby potwierdzić:

Nazwa parametru	Opis
Measuring mode Wybór	Wybrać tryb pomiaru. Menu obsługi posiada zróżnicowaną strukturę w zależności od wybranego trybu pomiarowego. C Uwaga! Jeśli tryb pomiarowy został zmieniony, nie zachodzi konwersja. Przyrząd musi zostać przekalibrowany lub dostosowany do zmiany trybu pomiarowego.
	Opcje: • Ciśnienie • Poziom Ustawienie fabryczne: Ciśnienie

¹⁾ w zależności od ustawień w "Zachowaniu alarmowym"

Nazwa parametru	Opis
Press. eng. unit Wybór	Wybrać jednostkę pomiaru ciśnienia. W przypadku wybrania nowej jednostki pomiaru ciśnienia, wszystkie powiązane z ciśnieniem parametry zostają przekonwertowane i wyświetlone w nowej jednostce.
	Opcje: • mbar, bar • mmH2O, mH2O, inH2O • ftH2O • Pa, kPa, MPa • psi • mmHg, inHg • kgf/cm ²
	Ustawienie fabryczne: mbar lub bar w zależności od nominalnego zakresu pomiarowego lub specyfikacji zamówienia

• Wybrać jednostkę pomiaru ciśnienia i wcisnąć "Wprowadź" aby potwierdzić:

6.2.2 Ustawienie pozycji

Z uwagi na sposób ustawienia przyrządu, może wystąpić przesunięcie pozycji zera w wartości zmierzonej ciśnienia. To przesunięcie można skorygować przy pomocy następujących parametrów:

Nazwa parametru	Opis
Position adjustment (czujnik ciśnienia	Ustawienie pozycji – różnica ciśnienia pomiędzy punktem nastawczym a zmierzonym ciśnieniem nie może być znana.
względnego) Wprowadzanie	 Przykład: Wartość zmierzona = 2,2 mbar Można skorygować wartość zmierzoną poprzez parametr "Pos. zero adjust" za pomocą opcji "Potwierdź". Oznacza to, że dla bieżącego ciśnienia można przypisać wartość 0,0. Wartość zmierzona (po pos. zero adjust) = 0,0 mbar Bieżąca wartość zostaje również skorygowana
	Ustawienie fabryczne: Przerwij
Position offset (czujnik ciśnienia	Ustawienie pozycji – różnica ciśnienia pomiędzy zerem (punkt nastawczy) a zmierzonym ciśnieniem musi być znana.
bezwzględnego) Wprowadzanie	 Przykład: Wartość zmierzona = 982,2 mbar Można skorygować wartość zmierzoną za pomocą wartości wprowadzonej (np. 2,2 mbar) poprzez parametr "Position offset". Oznacza to, że dla bieżącego ciśnienia można przypisać wartość 980,0. Wartość zmierzona (po pos. zero adjust) = 980,0 mbar Bieżąca wartość zostaje również skorygowana
	Ustawienie fabryczne: 0,0

6.2.3 Konfigurowanie tłumienia

Nazwa parametru	Opis
Damping value Wprowadzanie	Tłumienie ma wpływ na prędkość, z którą zmierzona wartość reaguje na zmiany ciśnienia. Niskie tłumienie: szybka reakcja, wartość zmierzona może fluktuować. Wysokie tłumienie: wolna reakcja, wartość zmierzona jest stabilna.
	Ustawienie fabryczne: 2,0 zgodnie ze specyfikacją zamówienia

6.3 Pomiar ciśnienia

6.3.1 Kalibracja z ciśnieniem odniesienia (kalibracja na mokro)

Przykład:

W tym przykładzie, przyrządu z czujnikiem 400 mbar zostaje skonfigurowany dla zakresu pomiaru 0 do +300 mbar, tzn. 0 mbar jest przypisany do wartości 4 mA i 300 mbar do wartości 20 mA.

Warunek wstępny:

Wartości ciśnienia 0 mbar i 300 mbar (+4,5 psi) mogą być sprecyzowane. Przyrząd został już umocowany, przykładowo.



Wskazówka!

Opis wymienionych parametrów, patrz→ Rozdział 11.2 "Opis parametrów".

	Opis	
1	Przeprowadzić ustawienie pozycji→ 🖹 28.	
2	Wybrać tryb pomiarowy "Ciśnienie" poprzez parametr "Measuring mode".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Measuring mode	(2) 20
3	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Press. eng. unit	
4	Ciśnienie dla wartości z dolnego zakresu (wartość 4 mA) jest obecne w urządzeniu, tutaj np. 0 mbar.	
	Wybrać parametr "Get LRV".	0 300 p [mbar]
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Get LRV.	P01-xxxxxx-05-xx-xx-010
	Potwierdzić obecną wartość poprzez wybór "Potwierdź". Obecna wartość ciśnienia zostaje przypisana do dolnej wartości prądu (4 mA).	Kalibracja z ciśnieniem odniesienia 1 Patrz Tabela, Krok 4. 2 Patrz Tabela, Krok 5.
5	Ciśnienie dla wartości z górnego zakresu (wartość 20 mA) jest obecne w urządzeniu, tutaj np. 300 mbar.	
	Wybrać parametr "Get URV".	-
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Get URV.	
	Potwierdzić obecną wartość poprzez wybór "Potwierdź". Obecna wartość ciśnienia zostaje przypisana do górnej wartości prądu (20 mA).	•
6	Wynik: Zakres pomiarowy jest ustawiony na 0 do +300 mbar.	

6.3.2 Kalibracja bez ciśnienia odniesienia (kalibracja na sucho)

Przykład:

W tym przykładzie, urządzenie z czujnikiem 400 mbar zostaje skonfigurowane dla zakresu pomiaru 0 do +300 mbar, tzn. 0 mbar jest przypisany do wartości 4 mA i 300 mbar do wartości 20 mA.

Warunek wstępny:

Jest to kalibracja teoretyczna, np. wartości ciśnienia dla zakresu dolnego i górnego są znane.

Wskazówka!

Z uwagi na sposób ustawienia przyrządu, mogą wystąpić różnice ciśnienia w mierzonej wartości, np. zmierzona wartość nie jest zerem przy braku ciśnienia. W celu uzyskania informacji, jak przeprowadzić ustawienie pozycji, patrz $\rightarrow \geqq 28$.



6.4 Pomiar poziomu

6.4.1 Informacje dotyczące pomiaru poziomu



Wskazówka!

Istnieją dwie metody obliczania poziomu: "Według ciśnienia" i "Według wysokości". Poniższa tabela w rozdziale "Informacje o pomiarze poziomu", dostarcza informacje dotyczące tych dwóch zadań pomiarowych.

- Wartości graniczne nie są sprawdzone, np. aby uzyskać prawidłowy pomiar, wprowadzone wartości muszą być odpowiednie dla danego czujnika i zadania pomiarowego przyrządu.
- Jednostki wybrane przez użytkownika nie są możliwe do zastosowania.
- Wartości wprowadzone do "Empty calib./Full calib.", "Empty pressure/Full pressure", "Empty height/Full height" i "Set LRV/Set URV" muszą różnić się co najmniej o 1%. Jeżeli różnice wartości są zbyt małe, wartość zostanie odrzucona i zostanie wygenerowany komunikat.

6.4.2 Informacje o pomiarze poziomu

Zadanie pomiarowe	Wybór poziomu	Rodzaje mierzonych zmiennych	Opis	Wyświetlenie wartości zmierzonej
Kalibracja następuje poprzez wprowadzenie dwóch par wartości ciśnienie/poziom.	"Według ciśnienia"	Poprzez parametr "Output unit": jednostki %, poziomu, objętości lub masy.	 Kalibracja z ciśnieniem odniesienia (kalibracja na mokro), patrz → 🖹 34, "Rozdział 6.4.4" Kalibracja bez ciśnienia odniesienia (kalibracja na sucho), patrz → 🖹 32, Rozdział 6.4.3" 	Wyświetlanie zmierzonej wartości oraz wyświetlanie zmierzonej wartości poprzez parametr "Level before lin".
Kalibracja następuje poprzez wprowadzenie gęstości oraz dwóch par wartości wysokość/poziom.	"Według wysokości"		 Kalibracja z ciśnieniem odniesienia (kalibracja na mokro), patrz → ≧ 38, "Rozdział 6.4.6" Kalibracja bez ciśnienia odniesienia (kalibracja na sucho), patrz → ≧ 36, Rozdział 6.4.5" 	

6.4.3 Wybór poziomu jako "Według ciśnienia" Kalibracja bez ciśnienia odniesienia (kalibracja na sucho)

Przykład:

tutaj, objętość w zbiorniku powinna zostać zmierzona w litrach. Maksymalna objętość 1000 litrów odpowiada ciśnieniu 400 mbar. Minimalna objętość 0 litrów odpowiada ciśnieniu 0 mbar od momentu, gdy membrana izolacyjna sondy znajduje się na początku zakresu pomiarowego poziomu.

Warunek wstępny:

- Wartość zmierzonej zmiennej jest wprost proporcjonalna do ciśnienia.
- Jest to kalibracja teoretyczna, tzn. wartości dotyczące ciśnienia i objętości dla niższego i wyższego punktu kalibracji muszą być znane.

Wskazówka!

- Wartości wprowadzone do "Empty calib./Full calib." i" Set LRV/Set URV" muszą różnić się co najmniej o 1%. Jeżeli różnice wartości są zbyt małe, wartość zostanie odrzucona i wygenerowana zostanie wiadomość. Inne wartości graniczne nie są sprawdzone, np. aby móc pomierzyć prawidłowo, wprowadzone wartości muszą odpowiadać czujnikowi a zadanie pomiarowe urządzeniu.
- Z uwagi na sposób ustawienia urządzenia, może wystąpić przesunięcie pozycji zera w wartości zmierzonej ciśnienia na przykład, gdy pojemnik jest pusty lub wypełniony częściowo, wartość zmierzona nie wynosi zero. Informacje jak przeprowadzić ustawienie pozycji, patrz → 28, "Ustawienie pozycji".

	Opis	
1	Wybrać tryb pomiaru "Poziom" poprzez parametr "Tryb pomiaru".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Measuring mode	¥
2	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar".	② 1000 l
	Sciezka menu: Ustawienia → Press. eng. unit	
3	Wybrać tryb pomiaru poziomu "Według ciśnienia" poprzez parametr "Level selection".	400 mbar
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Level selection	٥١
4	Wybrać jednostkę objętości poprzez parametr "Output unit", tutaj np. "I" (litry).	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Output unit	r cm ³
5	Wybrać opcję "Na sucho" poprzez parametr "Calibration mode".	Foi-FMX21xxx-19-xx-xx-xx000 Kalibracja bez ciśnienia odniesienia – kalibracja na sucho
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Calibration mode	1 Patrz Tabela, Krok 6 i 7. 2 Patrz Tabela, Krok 8 i 9.
6	Wprowadzić wartość objętości dla dolnego punktu kalibracji poprzez parametr "Empty calib.", tutaj przykładowo "O litrów".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Empty calib.	
7	Wprowadzić wartość ciśnienia dla dolnego punktu kalibracji poprzez parametr "Empty pressure", tutaj np. "O mbar".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Empty pressure	

	Opis	
8	Wprowadzić wartość objętości dla górnego punktu kalibracji poprzez parametr "Full calib.", tutaj np. "1000 litrów".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Full calib.	3 1000
9	Wprowadzić wartość ciśnienia dla górnego punktu kalibracji poprzez parametr "Full pressure", tutaj np. "400 mbar".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Full pressure	
10	"Adjust density" jest ustawiony fabrycznie na 1,0, ale w razie potrzeby istnieje możliwość jego zmiany . Wprowadzone następnie pary wartości muszą odnosić się do tej gęstości.	0 400 <u>p</u> (mbar] 2 ④ ① [mbar] P01-FMX21xxx-05-xx-xx-xx-02
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Adjust density	
	Wskazówka!	6 20
	Gęstość dla procesu może zostać zmieniona tylko, jeśli automatyczna korekcja gęstości jest wyłączona (patrz Krok 14).	
11	Ustawić wartość objętości dla dolnej wartości prądu (4 mA) poprzez parametr "Set LRV".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Set LRV	
12	Ustawić wartość objętości dla górnej wartości prądu (20 mA) poprzez parametr "Set URV".	[1] P01-xxxxxxx-05-xx-xx-02
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Set URV	Kalibracja z ciśnieniem odniesienia – kalibracja na mokro 1 Patrz Tabela, Krok 6.
13	Jeśli w procesie wykorzystywany jest ośrodek inny niż ten, w którym dokonano kalibracji, nowa gęstość musi zostać podana w parametrze "Density process".	 Patrz Tabela, Krok 7. Patrz Tabela, Krok 8. Patrz Tabela, Krok 9.
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Density process	6 Patrz Tabela, Krok 12.
	Wskazówka! Gęstość dla procesu może zostać zmieniona tylko, jeśli automatyczna korekcja gęstości jest wyłączona (patrz Krok 14).	
14	Jeśli wymagana jest korekta gęstości ¹⁾ : przypisać temperaturę sondy w parametrze "Auto density corr.".	
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Zastosowanie \rightarrow Poziom \rightarrow Auto density corr.	
15	Wynik: Zakres pomiaru jest ustawiony na 0 do 1000 l.	

¹⁾ Skorygowanie gęstości jest możliwe tylko dla wody. Należy zastosować krzywą temperatura-gęstość, która jest zapisana w urządzeniu. Z powyższego powodu, parametry "Regulacja gęstości" (Krok 10) i "Proces gęstości" (Krok 13) nie mają tutaj zastosowania.



Wskazówka!

Zmierzone zmienne %, poziom, objętość i masa są dostępne dla tego trybu pomiaru poziomu. Patrz Rozdział 11.2 "Output unit".

6.4.4 Wybór poziomu jako "Według ciśnienia" Kalibracja z ciśnieniem odniesienia (kalibracja na mokro)

Przykład:

tutaj, poziom w zbiorniku powinien być mierzony w "m". Maksymalny poziom wynosi 3 m. Zakres ciśnienia jest ustawiony na 0 do 300 mbar.

Warunek wstępny:

- Wartość zmierzonej zmiennej jest wprost proporcjonalna do ciśnienia.
- Zbiornik może być napełniany i opróżniany.



Wskazówka!

Wartości wprowadzone do "Empty calib./Full calib." and" Set LRV/Set URV" i obecne w urządzeniu ciśnienia, muszą różnić się o co najmniej 1%. Jeżeli różnice wartości są zbyt małe, wartość zostanie odrzucona i wygenerowana zostanie wiadomość. Inne wartości graniczne nie są sprawdzone, np. aby móc pomierzyć prawidłowo, wprowadzone wartości muszą odpowiadać czujnikowi a zadanie pomiarowe urządzeniu.

	Opis		
1	Przeprowadzić ustawienie pozycji \rightarrow 🖹 28.	_	
2	Wybrać tryb pomiaru "Poziom" poprzez parametr "Measuring mode".		
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Measuring mode \rightarrow Poziom		② 300 mbar
3	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar".		3 m
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Press. eng. unit		
4	Wybrać tryb pomiaru poziomu "Według ciśnienia" poprzez parametr "Level selection".		0 mbar 0 m
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Level selection		
5	Jeśli wymagana jest korekta gęstości ¹⁾ : przypisać temperaturę sondy w parametrze "Auto density corr.".	Kalibracja z ciśnieniem odniesienia –	P01-FMX21xxx-19-xx-xx-xx-008
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Zastosowanie \rightarrow Auto density corr.	kalibracja na mokro 1 Patrz Tabela, Krok 9.	
6	Wybrać jednostkę poziomu poprzez parametr "Output unit", tutaj np. "m".	Z PAITZ TAUEIA, NTUK TU.	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Output unit		
7	Wybrać opcję "Na mokro" poprzez parametr "Calibration mode".		
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Calibration mode		

¹⁾ Skorygowanie gęstości jest możliwe tylko dla wody. Należy zastosować krzywą temperatura-gęstość, która jest zapisana w urządzeniu. Z tego powodu, parametry "Adjust density" (Krok 8) i "Density process" (Krok 13) nie mają tutaj zastosowania.

	Opis	
8	Jeśli kalibracja jest przeprowadzana w ośrodku innym niż proces, wprowadzić gęstość ośrodka dla kalibracji w parametrze "Adjust density".	<u>h</u> [m]
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Adjust density	2 3
	Wskazówka! Gęstość dla procesu może zostać zmieniona tylko, jeśli automatyczna korekcja gęstości jest wyłączona (patrz Krok 5).	
9	Ciśnienie hydrostatyczne dla dolnego punktu kalibracji jest obecne w urządzeniu, tutaj np. "O mbar".	
	Wybrać parametr "Empty calib.".	0 300 <u>p</u> [mbar]
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Empty calib.	P01-xxxxxxx-05-xx-xx-011
	Wprowadzić wartość poziomu – przykładowo, tutaj "O m". Potwierdzić wartość, którą przypisano jako ciśnienie obecne dla dolnej wartości poziomu.	(4) 20
10	Ciśnienie hydrostatyczne dla górnego punktu kalibracji jest obecne w urządzeniu, tutaj np. "300 mbar".	
	Wybrać parametr "Full calib.".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Full calib.	
	Wprowadzić wartość poziomu - przykładowo, tutaj "3 m". Potwierdzić wartość, którą przypisano jako ciśnienie obecne dla górnej wartości poziomu.	$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
11	Ustawić wartość poziomu dla dolnej wartości prądu (4 mA) za pomocą "Set LRV", tutaj np. "0 m".	Kalibracja z ciśnieniem odniesienia – kalibracja na mokro
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Set LRV	1 Patrz Tabela, Krok 9. 2 Patrz Tabela, Krok 10. 3 Patrz Tabela, Krok 11.
12	Ustawić wartość poziomu dla górnej wartości prądu (20 mA) za pomocą "Set URV", tutaj np. "3 m".	4 Patrz Tabela, Krok 12.
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Set URV.	
13	Jeśli kalibracja została przeprowadzana w ośrodku innym niż proces, wprowadzić gęstość ośrodka dla procesu w parametrze "Density process".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Density process	
	Wskazówka! Gęstość dla procesu może zostać zmieniona tylko, jeśli automatyczna korekcja gęstości jest wyłączona (patrz Krok 5).	
14	Wynik: Zakres pomiaru jest ustawiony na 0 do 3 m.	



Wskazówka!

Zmierzone zmienne %, poziom, objętość i masa są dostępne dla tego trybu pomiaru poziomu. PatrzRozdział 11.2 "Output unit".

6.4.5 Wybór poziomu jako "Według wysokości" Kalibracja bez ciśnienia odniesienia (kalibracja na sucho)

Przykład:

W tym przykładzie, objętość w zbiorniku powinna zostać zmierzona w litrach. Maksymalna objętość 1000 litrów odpowiada poziomowi 4 m. Minimalna objętość 0 litrów odpowiada poziomowi 0 m od momentu, gdy membrana izolacyjna sondy znajduje się na początku zakresu pomiarowego poziomu.

Warunek wstępny:

- Wartość zmierzonej zmiennej jest wprost proporcjonalna do ciśnienia.
- Jest to kalibracja teoretyczna, tzn. wartości dotyczące wysokości i objętości dla niższego i wyższego punktu kalibracji muszą być znane.

Wskazówka!

- Wartości wprowadzone dla "Empty calib./Full calib.", "Empty height/Full height" and "Set LRV/ Set URV" muszą różnić się przynajmniej o 1%. Jeżeli różnice wartości są zbyt małe, wartość zostanie odrzucona i wygenerowana zostanie wiadomość. Inne wartości graniczne nie są sprawdzone, np. aby móc pomierzyć prawidłowo, wprowadzone wartości muszą odpowiadać czujnikowi a zadanie pomiarowe urządzeniu.
- Z uwagi na sposób ustawienia urządzenia, może wystąpić przesunięcie pozycji zera w wartości zmierzonej ciśnienia na przykład, gdy pojemnik jest pusty lub wypełniony częściowo, wartość zmierzona nie wynosi zero. W celu uzyskania informacji, jak przeprowadzić ustawienie pozycji, patrz →
 28, "Ustawienie pozycji".

	Opis	
1	Wybrać tryb pomiaru "Poziom" poprzez parametr "Tryb pomiaru".	
2	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar". Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Press. eng. unit	② 1000 I
3	Wybrać tryb pomiaru poziomu "Według wysokości" poprzez parametr "Level selection". Ścieżka menu: Ustawienia → Ustawienia rozszerzone → Poziom → Level selection	4 m
4	Jeśli wymagana jest korekta gęstości ¹): przypisać temperaturę sondy w parametrze "Auto density corr.". Ścieżka menu: Ekspert → Zastosowanie → Auto density corr.	$3 \\ \rho = 1 \frac{g}{cm^3}$
5	Wybrać jednostkę objętości poprzez parametr "Output unit", tutaj np. "I" (litry). Ścieżka menu: Ustawienia → Ustawienia rozszerzone →	Kalibracja bez ciśnienia odniesienia – kalibracja na sucho 1 Patrz Tabela, Krok 10 i 11. 2 Patrz Tabela, Krok 13 i 14.
6	Poziom → Output unit Wybrać jednostkę wysokości poprzez parametr "Height unit", tutaj np. "m". Ścieżka menu: Ustawienia → Ustawienia rozszerzone → Poziom → Height unit	3 Patrz Tabela, Krok 12.
7	Wybrać opcję "Na sucho" poprzez parametr "Calibration mode". Ścieżka menu: Ustawienia → Ustawienia rozszerzone → Poziom → Calibration mode	

¹⁾ Skorygowanie gęstości jest możliwe tylko dla wody. Należy zastosować krzywą temperatura-gęstość, która jest zapisana w urządzeniu. Z tego powodu, parametry "Adjust density" (Krok 12) i "Density process" (Krok 15) nie mają tutaj zastosowania.
	Opis	
8	Wprowadzić wartość objętości dla dolnego punktu kalibracji poprzez parametr "Empty calib.", tutaj przykładowo "O litrów".	$\frac{h}{[m]} h = \frac{p}{p \cdot g}$
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Empty calib.	4.08
9	Wprowadzić wartość wysokości dla dolnego punktu kalibracji poprzez parametr "Empty height", tutaj np. "0 m".	$ \begin{array}{c} \hline \\ \rho = 1 \frac{g}{cm^3} \end{array} $
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Empty height	
10	Wprowadzić wartość objętości dla górnego punktu kalibracji poprzez parametr "Full calib.", tutaj np. "1000 litrów".	0 400 <u>p</u> [mbar] P01-FMX21xxx-05-xx-xx-029
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Full calib.	
11	Wprowadzić wartość wysokości dla górnego punktu kalibracji poprzez parametr "Full height", tutaj np. "4 m".	(4) 1000
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Full height	
12	Wprowadzić gęstość ośrodka poprzez parametr "Adjust density", tutaj np. "1 g/cm ³ ".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Adjust density	$(2) 0 h = \frac{\mu}{\rho \cdot g}$
13	Ustawić wartość objętości dla dolnej wartości prądu (4 mA) poprzez parametr "Set LRV".	3 5
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Set LRV	
14	Ustawić wartość objętości dla górnej wartości prądu (20 mA) poprzez parametr "Set URV".	[mA] ⑦ 20
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Set URV	
15	Jeśli w procesie wykorzystywany jest ośrodek inny niż ten, w którym dokonano kalibracji, nowa gęstość musi zostać podana w parametrze "Density process".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Density process	
	Wskazówka! Gęstość dla procesu może zostać zmieniona tylko, jeśli automatyczna korekcja gęstości jest wyłączona (patrz Krok 4).	F01-XXXXXX-05-XX-XX-033 Kalibracja z ciśnieniem odniesienia – kalibracja na mokro
16	Wynik: Zakres pomiaru jest ustawiony na 0 do 1000 l.	 Patrz Tabela, Krok 12. Patrz Tabela, Krok 8. Patrz Tabela, Krok 9. Patrz Tabela, Krok 10. Patrz Tabela, Krok 11. Patrz Tabela, Krok 13. Patrz Tabela, Krok 14.



Zmierzone zmienne %, poziom, objętość i masa są dostępne dla tego trybu pomiaru poziomu \rightarrow Rozdział 11.2 "Output unit".

6.4.6 Wybór poziomu jako "Według wysokości" Kalibracja z ciśnieniem odniesienia (kalibracja na mokro)

Przykład:

W tym przykładzie, objętość w zbiorniku powinna zostać zmierzona w litrach. Maksymalna objętość 1000 litrów odpowiada poziomowi 4 m. Minimalna objętość 0 litrów odpowiada poziomowi 0 m od momentu, gdy membrana izolacyjna sondy znajduje się na początku zakresu pomiarowego poziomu. Gęstość płynu wynosi 1 g/cm³.

Warunek wstępny:

- Wartość zmierzonej zmiennej jest wprost proporcjonalna do ciśnienia.
- Zbiornik może być napełniany i opróżniany.



Wskazówka!

Wartości wprowadzone do "Empty calib./Full calib." and" Set LRV/Set URV" i obecne w urządzeniu ciśnienia, muszą różnić się o co najmniej 1%. Jeżeli różnice wartości są zbyt małe, wartość zostanie odrzucona i zostanie wygenerowany komunikat. Inne wartości graniczne nie są sprawdzone, np. aby móc pomierzyć prawidłowo, wprowadzone wartości muszą odpowiadać czujnikowi a zadanie pomiarowe urządzeniu.



¹⁾ Skorygowanie gęstości jest możliwe tylko dla wody. Należy zastosować krzywą temperatura-gęstość, która jest zapisana w urządzeniu. Z tego powodu, parametry "Adjust density" (Krok 11) i "Density process" (Krok 14) nie mają tutaj zastosowania.

	Opis	
8	Wybrać opcję "Na mokro" poprzez parametr "Calibration mode".	$\frac{h}{[m]}h = \frac{p}{\rho \cdot g}$
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Calibration mode	4.08
9	Ciśnienie hydrostatyczne dla dolnego punktu kalibracji jest obecne w urządzeniu, tutaj np. "O mbar".	
	Wprowadzić wartość objętości dla dolnego punktu kalibracji poprzez parametr "Empty calib.", tutaj przykładowo "O litrów".	$\rho = 1 \frac{g}{cm^3}$
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Empty calib.	$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
10	Ciśnienie hydrostatyczne dla górnego punktu kalibracji jest obecne w urządzeniu, tutaj np. "400 mbar".	P01-FMX21xxx-05-xx+xx+029
	Wprowadzić wartość objętości dla górnego punktu kalibracji poprzez parametr "Full calib.", tutaj np. "1000 litrów".	3 1000
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Full calib.	
11	Jeśli kalibracja jest przeprowadzana w ośrodku innym niż proces, wprowadzić gęstość ośrodka dla kalibracji w parametrze "Adjust density". tutaj np. "1 g/cm ³ ". Ścieżka menu: Ustawienia → Ustawienia rozszerzone →	(2) 0 $h = \frac{p}{\rho \cdot g}$
	Poziom → Adjust density ③ Wskazówka!	0 4.0 <u>h</u> [m]
	Gęstość dla procesu może zostać zmieniona tylko, jeśli automatyczna korekcja gęstości jest wyłączona (patrz Krok 4).	
12	Ustawić wartość objętości dla dolnej wartości prądu (4 mA) poprzez parametr "Set LRV".	(iiiA) (5) 20
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Set LRV	
13	Ustawić wartość objętości dla górnej wartości prądu (20 mA) poprzez parametr "Set URV".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Wyjście prądowe \rightarrow Set URV	
14	Jeśli kalibracja została przeprowadzana w ośrodku innym niż proces, wprowadzić gęstość ośrodka dla procesu w parametrze "Density process".	Pol-xxxxxx-05-xx-xx-031 Kalibracja z ciśnieniem odniesienia –
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Density process	kalibracja na mokro 1 Patrz Tabela, Krok 11. 2 Patrz Tabela, Krok 9.
	Wskazówka! Gęstość dla procesu może zostać zmieniona tylko, jeśli automatyczna korekcja gęstości jest wyłączona (patrz Krok 4).	 Patrz Tabela, Krok 10. Patrz Tabela, Krok 12. Patrz Tabela, Krok 13.
15	Wynik: Zakres pomiaru jest ustawiony na 0 do 1000 l.	



1 Zmierzone zmienne %, poziom, objętość i masa są dostępne dla tego trybu pomiaru poziomu, \rightarrow Rozdział 11.2 "Output unit".

6.4.7 Kalibracja z częściowo napełnionym zbiornikiem (kalibracja na mokro)

Przykład:

W tym przykładzie, kalibracja na mokro jest wyświetlana, jeśli nie jest możliwe opróżnienie naczynia i napełnienie go do 100%. Tutaj 20% napełnienia traktowane jest w kalibracji jako "Pusty" a "25%" napełnienia jako "Pełny". Kalibracja jest następnie rozszerzana do 0% … 100% a LRV / URV zostają odpowiednio ustawione.

Warunek wstępny:

Wartość domyślna w trybie kalibracji dla pomiaru poziomu to "Na mokro". Jednakże, może być ona zmieniona poprzez: Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Calibration mode





Wskazówka!

Możliwe jest również użycie do ustawienia różnych płynów. W tym przypadku, należy wprowadzić różne gęstości w następującej ścieżce menu:

- Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Adjust density (np. 1,0 kg/l dla wody)
- Ustawienia \rightarrow Ustawienia rozszerzone \rightarrow Poziom \rightarrow Process density (np. 0,8 kg/l dla oleju)

6.4.8 Pomiar poziomu za pomocą sondy ciśnienia bezwzględnego oraz zewnętrznego sygnału ciśnienia (elektryczna różnica ciśnienia)

Przykład:

W tym przykładzie, urządzenie Waterpilot FMX21 oraz Cerabar M (każde z komórką pomiarową ciśnienia bezwzględnego) są połączone za pomocą wspólnej magistrali komunikacyjnej. Poziom może być dzięki temu mierzony w dużym zagłębieniu, przy jednoczesnej kompensacji oddziałującego ciśnienia atmosferycznego.



Pomiar za pomocą sond ciśnienia bezwzględnego

- 1 Puszka połączeniowa może zostać zamówiona jako akcesorium
- 2 Cerabar M do ciśnienia bezwzględnego (ciśnienie atmosferyczne)
- 3 Waterpilot do ciśnienia bezwzględnego (poziom)

	Opis Ustawienie czujnika poziomu (Waterpilot)	
1	Wybrać tryb pomiarowy "Ciśnienie" poprzez parametr "Measuring mode".	
Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Measuring mode		
2	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Press. eng. unit	
3	Czujnik bez ciśnienia, przeprowadzić ustawienie pozycji, patrz \rightarrow \geqq 28.	
4	Włączyć tryb pakietowy poprzez parametr "Burst mode"	
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow HART Config.	
5	Ustawić prąd wyjściowy na "Stały" 4,0 mA poprzez parametr "Current mode"	
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow HART Config.	
6	Skonfigurować adres ≠ 0 używając parametru "Bus address", np. bus address = 1. (HART 5.0 master: Zakres 0 do 15, gdzie adres = 0 pobiera ustawienie z "Signaling"; HART 6.0 master: zakres 0 do 63)	
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow HART Config.	
	Opis Ustawienie czujnika ciśnienia atmosferycznego (Cerabar) Wytwarzana jest różnica i w urządzeniu tym ustawiany jest poziom	
1	Wybrać tryb pomiaru "Poziom" poprzez parametr "Measuring mode".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Measuring mode	
2	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Press. eng. unit	
3	Czujnik bez ciśnienia, przeprowadzić ustawienie pozycji, patrz \rightarrow \square 28.	
4	Ustawić prąd wyjściowy na "Stały" 4.0 mA poprzez parametr "Current mode"	
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow HART Config.	
5	Skonfigurować adres ≠ 0 używając parametru "Bus address", np. bus address = 2. (HART 5.0 master: Zakres 0 do 15, gdzie adres = 0 pobiera ustawienie z "Signaling"; HART 6.0 master: zakres 0 do 63)	
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow HART Config.	
6	Włączyć odczyt wartości wysłanej na zewnątrz w trybie pakietowym poprzez parametr "Electr. Delta P"	
	Ścieżka menu: Ekspert → Zastosowanie	
7	Przeprowadzić ustawienie poziomu (na mokro lub na sucho), patrz \rightarrow \cong 34 ff.	
8	Wynik: Zmierzona wartość wyjściowa przez czujnik ciśnienia atmosferycznego, odpowiada poziomowi w dużym zagłębieniu (różnica sygnału) i może zostać odczytany poprzez zażądanie przez HART adresu czujnika ciśnienia atmosferycznego.	



Niedozwolone jest odwrócenie przyporządkowania punktów pomiarowych w stosunku do kierunku komunikacji.

Zmierzona wartość przez urządzenie nadawcze (za pomocą pakietu) musi być zawsze większa, niż wartość zmierzona przez urządzenie odbiorcze (za pomocą funkcji "Electr. Delta P").

Ustawienie wyniku w przesunięciu do wartości ciśnienia (np. ustawienie położenia, kalibracja) musi być zawsze przeprowadzane w zgodności z danym czujnikiem i jego położeniem, bez względu na stosowanie "Electr. Delta P". Inne ustawienia wpływają na niedozwolone użycie funkcji "Electr. Delta P" i mogą prowadzić do nieprawidłowych pomiarów wartości.

6.4.9 Automatyczna kompensacja gęstości za pomocą temperatury mierzonej przez czujnik wewnętrzny

Przykład:

W tym przykładzie, Waterpilot FMX21 jest używany do pomiaru poziomu wody. Zmiana gęstości wody wywoływana zmianą temperatur, jest automatycznie uwzględniana w sygnale o poziomie, uruchamiając automatyczną kompensację gęstości.



	Opis Ustawienie Waterpilot do pomiaru poziomu	
1	Wybrać tryb pomiaru "Poziom" poprzez parametr "Measuring mode".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Measuring mode	
2	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Press. eng. unit	
3	Czujnik bez ciśnienia, przeprowadzić ustawienie pozycji, patrz \rightarrow 🖹 28.	
4	Ustawić parametr "Auto density corr." na temperaturę z czujnika.	
L	Sciežka menu: Ekspert \rightarrow Zastosowanie	
5	Przeprowadzić ustawienie poziomu (na mokro lub na sucho), patrz \rightarrow \supseteq 34 ff.	
6	Wynik: Zmierzona wartość wyjściowa przez Waterpilot odpowiada poziomowi w dużym zagłębieniu, skorygowanemu o krzywą gęstości wody.	

6.4.10 Automatyczna kompensacja gęstości z wykorzystaniem wartości ze zintegrowanego Pt100 do obliczenia w odpowiednim urządzeniu HART master (np. PLC)

Przykład:

W tym przykładzie, FMX21 ze zintegrowanym Pt100 oraz przetwornik głowicowy temperatury z komunikacją z HART (np. TMT182) połączone są za pomocą wspólnej magistrali komunikacyjnej. Sygnał temperatury i ciśnienia przesyłany jest do HART master (np. PLC) gdzie może zostać wygenerowana skorygowana wartość poziomu przy użyciu zapisanej tabeli linearyzacji lub funkcji gęstości (dla wybranego ośrodka). Sygnał ciśnienia i temperatury może zostać następnie wygenerowany za pomocą wybranej funkcji gęstości do skompensowania poziomu.



	Opis Ustawienie Waterpilot do pomiaru ciśnienia	
1	Wybrać tryb pomiarowy "Ciśnienie" poprzez parametr "Measuring mode".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Measuring mode	
2	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar".	
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Press. eng. unit	
3	Czujnik bez ciśnienia, przeprowadzić ustawienie pozycji, patrz \rightarrow \triangleq 28.	
4	Ustawić prąd wyjściowy na "Stały" 4.0 mA poprzez parametr "Current mode".	
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow HART Config.	
5	Przeprowadzić ustawienie poziomu (na mokro lub na sucho), patrz \rightarrow \square 34 ff.	
6	Skonfigurować adres ≠ 0 używając parametru "Bus address", np. bus address = 1. (HART 5.0 master: Zakres 0 do 15, gdzie adres = 0 pobiera ustawienie z "Signaling"; HART 6.0 master: zakres 0 do 63)	
	Ścieżka menu: Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow HART Config.	
	Wskazówka! Prąd wyjściowy z wykorzystywanego przetwornika temperatury musi również być ustawiony na "Stały", a adres HART musi być inny niż zero (np. adres = 2).	
7	Wynik: Skorygowana wartość poziomu może zostać określona dla wybranego ośrodka przy użyciu odpowiedniej funkcji gęstości, poprzez przeliczenie sygnału ciśnienia i temperatury w odpowiednim urządzeniu HART master (np. PLC).	

6.4.11 Automatyczna kompensacja gęstości, wykorzystuje wartość temperatury zewnętrznej do obliczenia w FMX21

Przykład:

W tym przykładzie, FMX21 ze zintegrowanym Pt100 oraz odpowiednim przetwornikiem temperatury HART, są połączone za pomocą wspólnej magistrali komunikacyjnej. W tym przypadku, sygnał z Pt100 jest analizowany przy użyciu odpowiedniego głowicowego przetwornika temperatury HART (co najmniej HART 5.0), który obsługuje tryb PAKIETOWY. Zmiana gęstości wody wywoływana zmianą temperatur, jest automatycznie uwzględniana w sygnale o poziomie, uruchamiając automatyczną kompensację gęstości.



	Opis Konfiguracja odpowiedniego przetwornika temperatury HART (min. HART 5.0) z funkcją pakietową
	Prąd wyjściowy z wykorzystywanego głowicowego przetwornika temperatury powinien być ustawiony na "Stały" i musi mieć adres HART inny niż zero (np. adres = 1). Funkcja pakietowa musi następnie zostać włączona za pomocą polecenia 1 z HART. Ten krok powinien zostać przeprowadzony przed procedurą opisaną poniżej, w celu uniknięcia błędu wejściowego HART dotyczącego FMX21, będącego wyjściem podczas uruchamiania.
	Ustawienie Waterpilot do pomiaru poziomu
1	Wybrać tryb pomiaru "Poziom" poprzez parametr "Measuring mode".
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Measuring mode
2	Wybrać jednostkę ciśnienia poprzez parametr "Press eng. unit", tutaj np. "mbar".
	Ścieżka menu: Ustawienia \rightarrow Press. eng. unit
3	Czujnik bez ciśnienia, przeprowadzić ustawienie pozycji, patrz \rightarrow \triangleq 28.
4	Ustawić parametr "Auto density corr." na "Wartość zewnętrzna".
	Ścieżka menu: Ekspert → Zastosowanie
5	Przeprowadzić ustawienie poziomu (na mokro lub na sucho), patrz \rightarrow \triangleq 34 ff.
6	Wynik: Zmierzona wartość wyjściowa przez Waterpilot odpowiada poziomowi w dużym zagłębieniu, skorygowanemu o krzywą gęstości wody.



Wskazówka!

Przetwornik głowicowy temperatury TMT182 nie jest odpowiedni dla tej konfiguracji.

6.5 Linearyzacja

6.5.1 Półautomatyczne uzupełnianie tabeli linearyzacji

Przykład:

W tym przykładzie, objętość zbiornika z wyjściem stożkowym powinna być mierzona w "m³".

Warunek wstępny:

- Zbiornik może zostać wypełniony lub opróżniony. Charakterystyka linearyzacji musi stale wzrastać.
- Wybrano "Poziom" trybu działania.



Opis wymienionych parametrów znajduje się w \rightarrow Rozdział 11.2 "Opis parametrów".







- 1 Komunikat błędu F510 "Linearyzacja" i //alarm current// tak długo jak długo tabela będzie uzupełniana i dopóki nie zostanie aktywowana.
- Wartość 0% (= 4 mA) jest zdefiniowana przez najmniejszy punkt w tabeli.
 Wartość 100% (= 20 mA) jest zdefiniowana przez największy punkt w tabeli.
- 3 Istnieje możliwość zmiany wprowadzonych wartości objętości i wagi na wartości aktualne przy użyciu parametrów "Set LRV" i "Set URV".

6.5.2 Półautomatyczne uzupełnianie tabeli linearyzacji

Przykład:

W tym przykładzie, objętość zbiornika z wyjściem stożkowym powinna być mierzona w "m³".

Warunek wstępny:

- Jest to kalibracja teoretyczna, czyli punkty w tabeli linearyzacji są określone.
- Wybrano "Poziom" trybu działania.
- Poziom kalibracji został osiągnięty.



Wskazówka!







- 1 Komunikat błędu F510 "Linearyzacja" i //alarm current// tak długo jak długo tabela będzie uzupełniana i dopóki nie zostanie aktywowana.
- Wartość 0% (= 4 mA) jest zdefiniowana przez najmniejszy punkt w tabeli.
 Wartość 100% (= 20 mA) jest zdefiniowana przez największy punkt w tabeli.
- 3 Istnieje możliwość zmiany wprowadzonych wartości objętości i wagi na wartości aktualne przy użyciu parametrów "Set LRV" i "Set URV".

7 Konserwacja

Nie są wymagane specjalne prace konserwacyjne dla urządzenia Waterpilot oraz opcjonalnego przetwornika temperatury TMT182.



Wskazówka!

Puszka połączeniowa: Utrzymywać filtr GORE-TEX® i kompensacji ciśnienia wolne od zanieczyszczeń.

7.1 Czyszczenie zewnętrzne

Podczas czyszczenia przyrządu prosimy przestrzegać następujących wskazówek:

- Używać środków czyszczących nie niszczących powierzchni obudowy i uszczelek. Informacje na ten temat można znaleźć na tabliczce znamionowej $\rightarrow \triangleq 6$.
- Należy uważać, aby nie doprowadzić do mechanicznego uszkodzenia membrany lub kabla nośnego.
- Puszkę wyłączeniową czyścić wyłącznie wodą lub ściereczką zwilżoną mocno rozcieńczonym etanolem.

8 Akcesoria

Akcesoria dostępne dla przyrządu Waterpilot można zamawiać w firmie Endress+Hauser, patrz również \rightarrow Dane techniczne TI00431P/00/EN, rozdział "Informacje dotyczące zamówień".

8.1 Klamra montażowa

- Firma Endress+Hauser posiada w swojej ofercie klamrę montażową ułatwiającą montaż przyrządu Waterpilot, →
 11, "Montaż sondy Waterpilot za pomoca klamry montażowej".
- Materiał: AISI 316L (1.4404) i włókno szklane wzmacniane poliamidami (PA)
- Kod zamówieniowy: 52006151

8.2 Puszka połączeniowa

- Puszki połączeniowe IP66/IP67 z filtrem GORE-TEX[®] z wbudowanymi zaciskami.
- W puszce połączeniowej można zainstalować przetwornik temperatury (numer zamówienia: 51001023) lub cztery dodatkowe zaciski (numer zamówienia: 52008938),
 - \rightarrow 13 "Montaż przetwornika temperatury TMT182".



Wskazówka!

Nie do użytku w strefach zagrożonych wybuchem.

8.3 Dodatkowa masa dla Waterpilot o średnicy zewnętrznej 22 mm (0.87 in) i 29 mm (1.14 in)



 Endress+Hauser oferuje dodatkowe masy w celu zabezpieczenia przed przemieszczeniami bocznymi, które powodują błędy pomiarowe, lub w celu ułatwienia opuszczenia urządzenia w rurze prowadzącej.

Można skręcić ze sobą kilka mas. Masy są wtedy przymocowane bezpośrednio do Waterpilot. Dla Waterpilot o średnicy zewnętrznej 29 mm (wersja z obudową powlekaną warstwą), można przymocować maksymalnie 5 mas.

- Materiał: AISI 316L (1.4435)
- Masa: 300 g (10.5 oz)

Wskazówka!

■ Kod zamówieniowy: 52006153

W połączeniu z atestem Ex nA dla FMX21 o średnicy zewnętrznej 29 mm (1.14 in), można przymocować maksymalnie 1 dodatkową masę.



8.4 Przetwornik głowicowy temperatury TMT182 (4 do 20 mA/HART)

 2-przewodowy przetwornik głowicowy temperatury, skonfigurowany dla zakresu pomiarowego od -20 do +80 °C (-4 do +176 °F).

To ustawienie daje zakres temperatury wynoszący 100K, który można łatwo zaprogramować. Należy zwrócić uwage, że termometr oporowy Pt100 jest zaprojektowany dla zakresu

temperatury od -10 do +70 °C (-14 do +158 °F) $\rightarrow \square$ 13, "Montaż przetwornika temperatury TMT182".

Kod zamówieniowy: 51001023



Wskazówka!

Uwaga dotyczącą używania Waterpilot FMX21 w strefach zagrożonych wybuchem.

8.5 Zacisk gwintowy kabla nośnego

- Materiał: AISI 304 (1.4301)
- Numer zamówienia dla zacisku gwintowego kabla nośnego z gwintem G 1 1/2 A: 52008264
- Numer zamówienia dla zacisku gwintowego kabla nośnego z gwintem 1 1/2 NPT: 52009311

8.6 Zaciski

- Cztery zaciski na listwie do puszki przyłączeniowej dla FMX21, odpowiednie dla przekroju poprzecznego przewodu: 0,08 to 2,5 mm² (28 do 14 AWG)
- Kod zamówieniowy: 52008938



Wskazówka!

Listwa z 4-zaciskowa nie jest przeznaczona do stosowania w strefach zagrożonych wybuchem, łącznie z CSA: GP.

8.7 Zestaw do skracania przewodów

Zestaw do skracania przewodów jest używany do łatwego i profesjonalnego skracania przewodu, patrz Informacja Techniczna TI00431P/00/EN, rozdział "Dane Techniczne dotyczące zamawiania" oraz dokumentacja SD00552P/00/A6.



Wskazówka!

Zestaw do skracania przewodów nie jest przeznaczony dla urządzeń posiadających atest FM/CSA.

8.8 Oznaczanie przewodów

Aby ułatwić montaż, Endress+Hauser oznacza długość przewodu wymaganą przez klienta na jego przedłużeniu, patrz Dane Techniczne TI00431P/00/EN, rozdział "Informacje dotyczące zamawiania".



Wskazówka!

- To oznaczenie służy wyłącznie do celów montażowych i może zostać usunięte po wykonaniu instalacji. W przypadku przyrządów dopuszczonych do kontaktu z wodą pitną, należy je dokładnie usunąć bez pozostawienia śladu. W trakcie tej czynności, kabel nośny nie może zostać uszkodzony.
- Waterpilot FMX21: Nie do użytku w strefach zagrożonych wybuchem.

8.9 Złączka testowa dla FMX21 o średnicy zewnętrznej 22 mm (0.87 in) i o średnicy zewnętrznej 29 mm (1.14 in)



Złącze testowe

- A Podłączenie Waterpilot
- B Podłączenie przewodu ze sprężonym powietrzem, średnica wewnętrzna szybkozłącza 4 mm
- Endress+Hauser oferuje złącze testowe aby ułatwić sprawdzanie działania sond poziomu.
- Należy obserwować maksymalne ciśnienie dla przewodu ze sprężonym powietrzem oraz maksymalne przeciążenie dla sondy poziomu. (W celu zapoznania się z maksymalnym przeciążeniem sondy przewodowej, patrz Dane Techniczne TI00431P/00/EN lub zajrzeć na stronę www.endress.com → Wybierz kraj → Pobierz → Typ mediów: Dokumentacja)
- Maksymalne ciśnienie zasilania dla szybkozłącza: 10 bar (145 psi)
- Materiał złącza: AISI 304 (1.4301)
- Materiał szybkozłącza: anodyzowane aluminium
- Masa złącza: 39 g (1.37 oz)
- Kod zamówieniowy: 52011868

9 Wykrywanie i usuwanie usterek

9.1 Komunikaty

Poniższa tabela przedstawia komunikaty, które mogą się pojawić. Parametr kodu diagnostycznego pokazuje komunikat o najwyższym priorytecie. Urządzenie posiada cztery różne statusy kodów informacji, zgodnie z NE107:

- F = błąd
- M (ostrzeżenie) = wymagana konserwacja
- C (ostrzeżenie) = sprawdzenie działania
- S (ostrzeżenie) = poza specyfikacją (odchyłki od dopuszczalnych warunków otoczenia lub procesu, określone przez urządzenie za pomocą funkcji samokontroli, lub błędy w urządzeniu wskazują, że niepewność pomiaru jest większa od tego, czego można by oczekiwać w normalnych warunkach działania).



Wskazówka!

W celu uzyskania pomocy i dodatkowych informacji, należy skontaktować się z serwisem Endress+Hauser.

Kod diagnostyczny	Komunikat o błędzie	Przyczyna	Działanie naprawcze
0	Brak błędu	-	-
C412	Wykonywanie kopii zapasowej w toku.	– Pobieranie	Zaczekać na zakończenie pobierania
C482	Symulacja prądu	 Symulacja prądu na wyjściu jest włączona, np. urządzenie nie wykonuje pomiaru w danej chwili. 	Zakończyć symulację
C484	Symulacja błędu	 Symulacja stanu błędu jest włączona, np. urządzenie nie wykonuje pomiaru w danej chwili. 	Zakończyć symulację
C485	Symulacja pomiaru	 Symulacja jest włączona, np. urządzenie nie wykonuje pomiaru w danej chwili. 	Zakończyć symulację
C824	Ciśnienie procesu	 Występuje za wysokie lub za niskie ciśnienie. Normalnie komunikat ten pojawia się na chwilę. Zakłócenia elektromagnetyczne są silniejsze niż określone w danych technicznych. 	 Sprawdzić wartość ciśnienia Uruchomić ponownie urządzenie Przeprowadzić resetowanie
F002	Nieznany czujnik	 Czujnik nie pasuje do urządzenia (tabliczka identyfikacyjna czujnika elektronicznego). 	Skontaktować się z serwisem Endress+Hauser.
F062	Połączenie czujnika	 Połączenie przewodu pomiędzy czujnikiem a główną elektroniką jest przerwane. Czujnik niesprawny. Zakłócenia elektromagnetyczne są silniejsze niż określone w danych technicznych. Normalnie komunikat ten pojawia się na chwilę. 	Sprawdzić przewód czujnika
F081	Inicjowanie	 Połączenie przewodu pomiędzy czujnikiem a główną elektroniką jest przerwane. Czujnik niesprawny. Zakłócenia elektromagnetyczne są silniejsze niż określone w danych technicznych. Normalnie komunikat ten pojawia się na chwilę. 	1. Przeprowadzić resetowanie 2. Sprawdzić przewód czujnika

Kod diagnostyczny	Komunikat o błędzie	Przyczyna	Działanie naprawcze
F083	Ciągłe zap.	 Czujnik niesprawny. Zakłócenia elektromagnetyczne są silniejsze niż określone w danych technicznych. Normalnie komunikat ten pojawia się na chwilę. 	1. Uruchomić ponownie urządzenie
F140	Zakres roboczy P	 Występuje za wysokie lub za niskie ciśnienie. Zakłócenia elektromagnetyczne są silniejsze niż określone w danych technicznych. Czujnik niesprawny. 	 Sprawdzić ciśnienie robocze Sprawdzić zakres czujnika
F261	Elektronika	 Główna elektronika niesprawna. Błąd w głównej elektronice. 	Uruchomić ponownie urządzenie
F282	Pamięć danych	 Błąd w głównej elektronice. Główna elektronika niesprawna. 	Uruchomić ponownie urządzenie
F283	Ciągłe zap.	 Główna elektronika niesprawna. Zakłócenia elektromagnetyczne są silniejsze niż określone w danych technicznych. Napięcie zasilania odłączone przy zapisywaniu. Błąd podczas zapisywania. 	Przeprowadzić resetowanie
F411	Wysyłanie/pobieranie	 Plik jest uszkodzony. Przy pobieraniu, dane nie są prawidłowo przesyłane do procesora, np. z powodu przerwania połączenia przewodowego, skoków (falowania) napięcia zasilania lub zakłóceń elektromagnetycznych. 	 Pobrać ponownie Użyć innego pliku Przeprowadzić resetowanie
F510	Linearyzacja	 Została wyedytowana tabela linearyzacji. 	1. Zakończyć wprowadzanie danych 2. Wybrać "liniowo"
F511	Linearyzacja	 Tabela linearyzacji składa się z mniej niż 2 punktów. 	1. Tabela za mała 2. Poprawić tabelę 3. Zaakceptować tabelę
F512	Linearyzacja	 Tabela linearyzacji nie ma monotonicznego wzrostu ani spadku. 	 Tabela nie monotoniczna Poprawić tabelę Zaakceptować tabelę
F841	Zakres czujnika	 Występuje za wysokie lub za niskie ciśnienie. Czujnik niesprawny. 	 Sprawdzić wartość ciśnienia Skontaktować się z serwisem Endress+Hauser.
F882	Sygnał wejściowy	 Zewnętrzna wartość zmierzona nie jest odbierana lub powoduje wyświetlanie statusu błędu. 	 Sprawdzić magistralę Sprawdzić urządzenie źródłowe Sprawdzić ustawienie
M002	Nieznany czujnik	 Czujnik nie pasuje do urządzenia (tabliczka identyfikacyjna czujnika elektronicznego). Urządzenie kontynuuje pomiar. 	Skontaktować się z serwisem Endress+Hauser.
M283	Ciągłe zap.	 Przyczyna taka, jak podana dla F283. Prawidłowy pomiar może trwać tak długo jak nie potrzeba użyć funkcji wskaźnika wartości szczytowej. 	Przeprowadzić resetowanie
M431	Regulacja	 Przeprowadzona regulacja może powodować zawyżanie lub zaniżanie nominalnego zakresu czujnika. 	 Sprawdzić zakres pomiarowy Sprawdzić ustawienie pozycji Sprawdzić ustawienie

Kod diagnostyczny	Komunikat o błędzie	Przyczyna	Działanie naprawcze
M434	Skalowanie	 Wartości do kalibracji (np. wartość z dolnego zakresu i wartość z górnego zakresu) są zbyt bliskie siebie. Wartość z dolnego zakresu i/lub z górnego zakresu zaniżona lub przekracza granice zakresu czujnika. Czujnik został wymieniony i konfiguracja wymagana przez klienta nie pasuje do czujnika. Wykonane nieodpowiednie pobieranie. 	 Sprawdzić zakres pomiarowy Sprawdzić ustawienie Skontaktować się z serwisem Endress+Hauser.
M438	Zapis danych	 Napięcie zasilania odłączone przy zapisywaniu. Błąd podczas zapisywania. 	1. Sprawdzić ustawienie 2. Uruchomić ponownie urządzenie
M882	Sygnał wejściowy	 Zewnętrzna wartość zmierzona powoduje wyświetlanie statusu ostrzegawczego. 	 Sprawdzić magistralę Sprawdzić urządzenie źródłowe Sprawdzić ustawienie
S110	Zakres roboczy T	 Występuje wysoka lub niska temperatura. Zakłócenia elektromagnetyczne są silniejsze niż określone w danych technicznych. Czujnik niesprawny. 	 Sprawdzić temperaturę roboczą Sprawdzić zakres temperatury
S140	Zakres roboczy P	 Występuje za wysokie lub za niskie ciśnienie. Zakłócenia elektromagnetyczne są silniejsze niż określone w danych technicznych. Czujnik niesprawny. 	 Sprawdzić ciśnienie robocze Sprawdzić zakres czujnika
S822	Temperatura robocza	 Zmierzona przez czujnik temperatura jest wyższa niż górna nominalna temperatura czujnika. Zmierzona przez czujnik temperatura jest niższa niż dolna nominalna temperatura czujnika. 	1. Sprawdzić temperaturę 2. Sprawdzić ustawienie
S841	Zakres czujnika	 Występuje za wysokie lub za niskie ciśnienie. Czujnik niesprawny. 	 Sprawdzić wartość ciśnienia Skontaktować się z serwisem Endress+Hauser.
S971	Regulacja	 Prąd poza dopuszczalnym zakresem od 3,8 do 20,5 mA. Bieżące ciśnienie poza ustawionym zakresem pomiarowym (ale może być w zakresie czujnika). Przeprowadzona regulacja może powodować zawyżanie lub zaniżanie nominalnego zakresu czujnika. 	 Sprawdzić wartość ciśnienia Sprawdzić zakres pomiarowy Sprawdzić ustawienie

9.2 Usterki Waterpilot FMX21 z opcjonalnym Pt100

Opis błędu	Przyczyna	Pomiary
Brak mierzonego sygnału	Nieprawidłowo podłączony przewód 4 do 20 mA	Podłączyć urządzenie zgodnie z \rightarrow 🖹 15, Rozdział 4.1.
	Brak zasilania na przewodzie 4 do 20 mA	Sprawdzić obwód prądowy.
	Napięcie zasilania za niskie (min. 10,5 V DC)	 Sprawdzić napięcie zasilania. Całkowita rezystancja wyższa niż maks. rezystancja obciążenia → ≧ 15, Rozdział 4.1.
	Waterpilot niesprawny	Wymienić Waterpilot.
Zmierzona wartość temperatury jest niedokładna/nieprawidłowa (tylko dla Waterpilot FMX21 z Pt100)	Pt100 podłączony w obwodzie 2-przewodowym, rezystancja przewodu nie została skompensowana	 Skompensować rezystancję przewodu. Podłączyć Pt100 w obwód 3 lub 4-przewodowy.

9.3 Usterki przetwornika głowicowego temperatury TMT182

Opis błędu Przyczyna		Działanie naprawcze
Brak mierzonego sygnału	Nieprawidłowo podłączony przewód 4 do 20 mA	Podłączyć urządzenie zgodnie z \rightarrow 🖹 15, Rozdział 4.1.
	Brak zasilania na przewodzie 4 do 20 mA	Sprawdzić obwód prądowy.
	Napięcie zasilania za niskie (min. 11,5 V DC)	 Sprawdzić napięcie zasilania. Całkowita rezystancja wyższa niż maks. rezystancja obciążenia → 15, Rozdział 4.1.
Nieprawidłowy prąd \leq 3,6 mA lub \geq 21 mA	Pt100 nieprawidłowo podłączony	Podłączyć urządzenie zgodnie z → 🖹 15, Rozdział 4.1.
	Nieprawidłowo podłączony przewód 4 do 20 mA	Podłączyć urządzenie zgodnie z \rightarrow 🖹 15, Rozdział 4.1.
	Termometr oporowy Pt100 niesprawny	Wymienić Waterpilot.
	Przetwornik głowicowy temperatury niesprawny	Wymienić przetwornik głowicowy temperatury.
Zmierzona wartość niedokładna/ nieprawidłowa	Pt100 podłączony w obwodzie 2-przewodowym, rezystancja przewodu nie została skompensowana	 Skompensować rezystancję przewodu. Podłączyć Pt100 w obwód 3 lub 4-przewodowy.

9.4 Zwrot

Przed wysłaniem urządzenia do naprawy:

 Usunąć wszystkie ślady płynów, zwracając szczególną uwagę na rowki uszczelniające i szczeliny w których może być zgromadzony płyn. Jest to szczególnie ważne, jeśli płyn jest niebezpieczny dla zdrowia. Należy zajrzeć również do "Oświadczenia dotyczącego materiałów niebezpiecznych i odkażania" (patrz przedostatnia strona).

Przy zwrocie urządzenia, należy dołączyć następujące materiały:

 Dokładnie wypełnione i podpisane "Oświadczenia dotyczące materiałów niebezpiecznych i odkażania" (patrz przedostatnia strona).

Tylko wtedy Endress+Hauser może zweryfikować zwrócone urządzenie.

- Właściwości chemiczne i fizyczne ośrodka.
- Opis zastosowania.
- Opis błędu, który się pojawił.
- W razie konieczności, specjalne instrukcje dotyczące obsługi np. kartę z danymi o bezpieczeństwie zgodną z EN 91/155/EEC.

9.5 Wyrzucanie do śmieci

Przy wyrzucaniu do śmieci, odseparować i przeznaczyć do recyklingu podzespoły urządzenia wykonane z odpowiednich materiałów.

9.6 Historia oprogramowanie

Data	Wersja oprogramowania	Modyfikacje oprogramowania
05.2009	01.00.zz	Oryginalne oprogramowanie. Kompatybilne z: – FieldCare w wersji 2.02.00 lub wyższej – Field Communicator DXR375 z Device Rev.: 1, DD Rev.: 1

10 Dane techniczne

W celu zapoznania się z danymi technicznymi, patrz Dane Techniczne TI00431P/00/EN (\rightarrow oraz na stronę: www.endress.com \rightarrow Wybierz kraj \rightarrow Pobierz \rightarrow Typ mediów: Dokumentacja).

11 Załącznik

Pełne menu obsługi jest przedstawione na następnych stronach.

Wskazówka!

- Menu obsługi posiada zróżnicowaną strukturę w zależności od wybranego trybu pomiarowego. Oznacza to, że niektóre grupy funkcji są wyświetlane wyłącznie dla jednego trybu pomiarowego, np. grupa funkcji "Linearyzacja" dla trybu pomiarowego "Poziom".
- Dodatkowo, istnieją również parametry, które są wyświetlane wyłącznie, jeśli pozostałe parametry są odpowiednio skonfigurowane.

11.1 Przegląd menu obsługi

W poniższej tabeli podane są wszystkie parametry. Ten przegląd zawiera poziomy z powiązanymi parametrami dotyczącymi trybów pomiarowych Ciśnienia i Poziomu.



Wskazówka!

Numer strony odpowiada miejscu, gdzie można znaleźć opis danego parametru.

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4	Strona
Ustawienia				
	Tryb pomiaru			67
	Press. eng. unit			68
	Corrected press.			69
	Position adjustment (czujnik ciśnienia względnego) Position offset (czujnik ciśnienia bezwzględnego)			68
	Empty calibration			71
	Full calibration			71
	Set LRV			69
	Set URV			69
	Damping value			68
	Level before lin			72
	Pressure after damping	-		69
	Konfiguracja rozszerzona			
		Code definition		66
		Device tag		66
		Operator code		66

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4	Strona
Ustawienia				
	Konfiguracja rozszerzona			
		Poziom		
			Level selection	70
			Output unit	70
			Height unit	70
			Calibration mode	70
			Empty calib.	71
			Empty pressure	71
			Empty height	71
			Full calib.	71
			Full pressure	71
			Full height	71
			Adjust density	72
			Process density	72
			Level before lin	72
		Linearyzacja		
			Lin. mode	72
			Unit after lin.	73
			Line-numb.	73
			X-value	73
			Y-value	73
			Edit table	73
			Tank description	73
			Tank content	73
		Wyjście prądowe		
			Alarm behav. P	74
			Output fail mode	74
			High alarm curr.	74
			Set min. current	75
			Output current	74
			Get LRV (tryb pomiarowy ciśnienia)	75
			Set LRV	75
			Get URV (tryb pomiarowy ciśnienia)	75
			Set URV	75

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4	Strona
Diagnostyka				
	Diagnostic code			79
	Last diag. code			80
	Min. meas. press.			79
	Max. meas. press.			79
	Lista diagnostyczna			
		Diagnostic 1		80
		Diagnostic 2		80
		Diagnostic 3		80
		Diagnostic 4		80
		Diagnostic 5		80
		Diagnostic 6		80
		Diagnostic 7		80
		Diagnostic 8		80
		Diagnostic 9		80
		Diagnostic 10		80
	Rejestr zdarzeń			1
		Last diag. 1		80
		Last diag. 2		80
		Last diag. 3		80
		Last diag. 4		80
		Last diag. 5		80
		Last diag. 6		80
		Last diag. 7		80
		Last diag. 8		80
		Last diag. 9		80
		Last diag. 10		80
	Informacje o urządzeniu			
		Wersja oprogramowania		66
		Numer seryjny		66
		Ext. order code		66
		Order identifier		66
		Cust. tag number		66
		Device tag		66
		ENP version		66
		Config. counter		80
		Lower range limit		74
		URL sensor		74
		Manufacturer ID		77
		Device type code		77
		Device revision		77

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4	Strona
Diagnostyka				I
	Zmierzone wartości			
		Level before lin		72
		Tank content		73
		Meas. pressure		69
		Sensor pressure		69
		Corrected press.		69
		Pressure after damping		69
		Sensor temp.		68
	Symulacja			
		Simulation mode		81
		Sim. pressure		81
		Sim. level		81
		Sim. tank cont.		81
		Sim. current		81
		Sim. alarm/warning		81
	Wprowadzanie kodu resetowania			
		Enter reset code		67
Ekspert				
	System			
		Code definition		66
		Operator code		66
		Informacje o urządzeniu		
			Cust. tag number	66
			Device tag	66
			Serial number	66
			Firmware version	66
			Ext. order code	66
			Order identifier	66
			ENP version	66
			Electr. serial no.	66
			Sensor serial no.	66
		Zarządzanie		
			Enter reset code	67

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4	Strona
Ekspert				L
	Pomiar			
		Tryb pomiarowy		67
		Ustawienia podstawowe		
			Pos. zero adjust	68
			Calib. offset	68
			Damping value	68
			Press. eng. unit	68
			Temp. eng. unit	68
			Sensor temp.	68
		Ciśnienie		
			Set LRV	69
			Set URV	69
			Meas. pressure	69
			Sensor pressure	69
			Corrected press.	69
			Pressure after damping	69
		Poziom		
			Level selection	70
			Output unit	70
			Height unit	70
			Calibration mode	70
			Empty calib.	71
			Empty pressure	71
			Empty height	71
			Full calib.	71
			Full pressure	71
			Full height	71
			Density unit	71
			Adjust density	72
			Process density	72
			Level before lin	72
		Linearyzacja		
			Lin. mode	72
			Unit after lin.	73
			Line-numb.	73
			X-value	73
			Y-value	73
			Edit table	73
			Tank description	73
			Tank content	73

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4	Strona
Ekspert				
	Pomiar			
		Wartości graniczne czujnika		
			Lower range limit	74
			URL sensor	74
		Kalibracja czujnika		
			Lo trim measured	74
			Hi Trim measured value	74
			Lo Trim sensor	74
			Hi Trim sensor	74
	Wyjście			
		Wyjście prądowe		
			Output current	74
			Alarm behavior	74
			Output fail mode	74
			High alarm curr.	74
			Set min. current	75
			Get LRV (tryb pomiarowy ciśnienia)	75
			Set LRV	75
			Get URV (tryb pomiarowy ciśnienia)	75
			Set URV	75
			Start current	75
			Curr. trim 4mA	75
			Curr. trim 20mA	76
			Offset trim 4mA	76
			Offset trim 20 mA	76
	Komunikacja			
		Konfiguracja HART		
			Burst mode	76
			Burst option	76
			Current mode	76
			Bus address	76
			Preamble number	77
		HART – informacje		
			Device type code	77
			Device revision	77
			Manufacturer ID	77
			HART version	77
			Description	77
			HART message	77
			HART date	77

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4	Strona
Ekspert				1
	Komunikacja			
		Wyjście HART		
			Primary value is	77
			Primary value	77
			Secondary val. is	77
			Secondary value	77
			Third value is	77
			Third value	78
			4th value is	78
			4th value	78
		Wejście HART		1
			HART input value	78
			HART input stat.	78
			HART input unit	78
			HART input form.	78
	Zastosowanie			1
		Electr. delta P		78
		Fixed ext. value		79
		Auto dens. corr.		79
	Diagnostyka			1
		Diagnostic code		79
		Last diag. code		79
		Reset logbook		79
		Min. meas. press.		79
		Max. meas. press.		79
		Reset peakhold		79
		Operating hours		80
		Config. counter		80
		Lista diagnostyczna		
			Diagnostic 1	80
			Diagnostic 2	80
			Diagnostic 3	80
			Diagnostic 4	80
			Diagnostic 5	80
			Diagnostic 6	80
			Diagnostic 7	80
			Diagnostic 8	80
			Diagnostic 9	80
			Diagnostic 10	80

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4	Strona
Ekspert				
	Diagnostyka			
		Rejestr zdarzeń		
			Last diag. 1	80
			Last diag. 2	80
			Last diag. 3	80
			Last diag. 4	80
			Last diag. 5	80
			Last diag. 6	80
			Last diag. 7	80
			Last diag. 8	80
			Last diag. 9	80
			Last diag. 10	80
		Symulacja		L
			Simulation mode	81
			Sim. pressure	81
			Sim. level	81
			Sim. tank cont.	81
			Sim. current	81
			Sim. alarm/warning	81

11.2 Opis parametrów

Ten rozdział opisuje parametry w kolejności w jakiej występują one w menu obsługi "Ekspert" w FieldCare.

11.2.1 System

Ekspert → System

Nazwa parametru	Opis
Operator code	Użyć tej funkcji aby wprowadzić kod do zablokowania lub odblokowania działania.
Wprowadzanie	 Opcje: Aby zablokować działanie: wprowadzić numer ≠ kodowi odblokowania. Aby odblokować działanie: wprowadzić kod odblokowania.
	Wskazówka! W konfiguracji zamówienia, kod zwalniania to "0". Inny kod zwalniania może zostać określony w parametrze "Code definition". Jeśli użytkownik zapomniał kodu zwalniania, będzie on widoczny a urządzenie odblokowane poprzez wprowadzenie numeru "5864".
	Ustawienie fabryczne: 0
Code definition Wprowadzanie	Użyć tej funkcji do wprowadzenia kodu zwalniania za pomocą którego urządzenie może zostać odblokowane.
	Opcje: • Liczba pomiędzy 0 i 9999
	Ustawienie fabryczne: 0

Ekspert \rightarrow System \rightarrow Informacje o urządzeniu

Nazwa parametru	Opis	
Cust. tag number Wprowadzanie	Wprowadzić znacznik urządzenia np. numer ZNACZNIKA (maks. 8 znaków alfanumerycznych).	
	Ustawienie fabryczne: bez wprowadzania lub zgodnie ze specyfikacją zamówienia	
Device tag Wprowadzanie	Wprowadzić znacznik urządzenia np. numer ZNACZNIKA (maks. 32 znaków alfanumerycznych).	
	Ustawienie fabryczne: bez wprowadzania lub zgodnie ze specyfikacją zamówienia	
Serial number Wyświetlanie	Wyświetla numer seryjny urządzenia (11 znaków alfanumerycznych).	
Firmware version Wyświetlanie	Wyświetla wersję oprogramowania sprzętowego.	
Ext. order code	Wprowadzić rozszerzony kod zamówieniowy.	
Wprowadzanie	Ustawienie fabryczne: zgodnie ze specyfikacją zamówienia	
Order identifier Wprowadzanie	Wprowadzić identyfikator zamówienia.	
	Ustawienie fabryczne: zgodnie ze specyfikacją zamówienia	
ENP version Wyświetlanie	Wyświetla wersję ENP (ENP = elektroniczna tabliczka identyfikacyjna)	
Electr. serial no. Wyświetlanie	Wyświetla numer seryjny głównej elektroniki (11 znaków alfanumerycznych).	
Sensor serial no. Wyświetlanie	Wyświetla numer seryjny czujnika (11 znaków alfanumerycznych).	

$Ekspert \rightarrow System \rightarrow Zarządzanie$

Nazwa parametru	Opis
Enter reset code Wprowadzanie	Resetuje parametry całkowicie lub częściowo do wartości fabrycznych lub do konfiguracji zamówienia, → strona 26, "Powrót do ustawień fabrycznych (reset)".
	Ustawienie fabryczne: 0

11.2.2 Pomiar

Ekspert \rightarrow Pomiar

Nazwa parametru	Opis
Measuring mode Wybór	Wybrać tryb pomiaru. Menu obsługi posiada zróżnicowaną strukturę w zależności od wybranego trybu pomiarowego.
	Wskazówka! Jeśli tryb pomiarowy został zmieniony, nie zachodzi konwersja. Urządzenie musi zostać przekalibrowane lub odpowiednio, jeśli tryb pomiarowy został zmieniony.
	Opcje: • Ciśnienie • Poziom
	Ustawienie fabryczne: Ciśnienie lub zgodnie ze specyfikacją zamówienia

$Ekspert \to Pomiar \to$	Ustawienia	podstawowe
--------------------------	------------	------------

Nazwa parametru	Opis
Pos. zero adjust (czujnik ciśnienia względnego) Wybór	Ustawienie pozycji – różnica ciśnienia pomiędzy zerem (punkt nastawczy) a zmierzonym ciśnieniem nie musi być znana.
	 Przykład: Wartość zmierzona = 2,2 mbar Można skorygować wartość zmierzoną poprzez parametr "Pos. zero adjust" za pomocą opcji "Potwierdź". Oznacza to, że dla bieżącego ciśnienia można przypisać wartość 0,0. Wartość zmierzona (po pos. zero adjust) = 0,0 mbar Bieżąca wartość zostaje również skorygowana Opcje: Potwierdź Przerwij
	Ustawienie fabryczne: Przerwij
Calib. offset (czujnik ciśnienia bezwzględnego) Wprowadzanie	Regulacja pozycji – różnica ciśnienia pomiędzy punktem nastawczym a zmierzonym ciśnieniem musi być znana.
	 Przykład: Wartość zmierzona = 982,2 mbar Można skorygować wartość zmierzoną za pomocą wartości wprowadzonej (np. 2,2 mbar) poprzez parametr "Position offset". Oznacza to, że dla bieżącego ciśnienia można przypisać wartość 980,0. Wartość zmierzona (po pos. zero adjust) = 980,0 mbar Bieżąca wartość zostaje również skorygowana
	Ustawienie fabryczne: 0,0
Damping value Wprowadzanie	Wprowadzić czas tłumienia (stała czasowa τ). Tłumienie ma wpływ na prędkość, z którą zmierzona wartość reaguje na zmiany ciśnienia.
	Zakres wejściowy: 0,0 do 999,0 s
	Ustawienie fabryczne: 2,0 zgodnie ze specyfikacją zamówienia
Press. eng. unit Wybór	Wybrać jednostkę pomiaru ciśnienia. W przypadku wybrania nowej jednostki pomiaru ciśnienia, wszystkie powiązane z ciśnieniem parametry zostają przekonwertowane i wyświetlone w nowej jednostce. Opcje: • mbar, bar • mmH2O, mH2O, inH2O • ftH2O • Pa, kPa, MPa • psi • mmHg, inHg • kgf/cm ² Ustawienie fabryczne: mbar lub bar w zależności od nominalnego zakresu pomiarowego lub specyfikacji zamówienia
Temp. eng. unit Wybór	Wybrać jednostkę dla zmierzonych wartości temperatury.
	 Wskazówka! Ustawienie wpływa na jednostkę parametru "Sensor temp.". Opcje: °C °F K Ustawienie fabryczne: °C
Sensor temp. Wyświetlanie	Wyświetla temperaturę mierzoną obecnie przez czujnik. Może się ona różnić od temperatury roboczej.

$Ekspert \rightarrow Pomiar \rightarrow Ciśnienie$

Nazwa parametru	Opis	
Set LRV Wprowadzanie	Ustawić wartość dla dolnego zakresu – bez ciśnienia odniesienia. Wprowadzić wartość ciśnienia dla dolnej wartości prądu (4 mA).	
	Ustawienie fabryczne: 0,0 lub zgodnie ze specyfikacją zamówienia	
Set URV Wprowadzanie	Ustawić wartość dla górnego zakresu – bez ciśnienia odniesienia. Wprowadzić wartość ciśnienia dla górnej wartości prądu (20 mA). Ustawienie fabryczne: Wartość graniczna dla górnego zakresu czujnika (→ patrz "Lower range limit") lub zgodnie ze specyfikacją zamówienia	
Meas. pressure Wyświetlanie	Wyświetla zmierzone ciśnienie po kalibracji czujnika, regulacja pozycji i tłumienie.	
	Czujnik Kalibracja Usta- wienie pozycji Tłumienie Electr. Delta P Poziom 1 prądowe Sensor Corrected Pressure Measuring pressure Press. af. damp pressure	
	P01-FMX21xxxx-05-xx-xx-pI-009	
Sensor pressure Wyświetlanie	Wyświetla zmierzone ciśnienie przed kalibracją czujnika.	
Corrected press. Wyświetlanie	Wyświetla zmierzone ciśnienie po kalibracji czujnika i regulacji pozycji.	
Pressure after damping Wyświetlanie	Wyświetla zmierzone ciśnienie po kalibracji czujnika, regulacja pozycji i tłumienie.	

$Ekspert \rightarrow Pomiar \rightarrow Poziom$

Nazwa parametru	Opis
Level selection	Wybrać metodę obliczania poziomu
Wybór	 Opcje: Według ciśnienia Jeśli wybrana jest ta opcja, określić dwie pary wartości ciśnienie/poziom. Wartość poziomu jest wyświetlana bezpośrednio w jednostce, która została wybrana poprzez parametr "Output unit". Według wysokości Jeśli wybrana jest ta opcja, określić dwie pary wartości wysokość/poziom. Na podstawie zmierzonego ciśnienia, urządzenia oblicza wysokość przy użyciu gęstości. Informacja ta zostaje następnie użyta do obliczenia poziomu w wybranym "Output unit" przy użyciu dwóch określonych par wartości. Ustawienie fabryczne:
	Według ciśnienia
Output unit Wybór	 Wybrać jednostkę dla wyświetlanej zmierzonej wartości poziomu przed linearyzacją. Wskazówka! Wybrana jednostka jest używana wyłącznie do opisu wartości zmierzonej. Oznacza to, że wartość zmierzona nie jest przeliczana po wybraniu nowej jednostki wyjściowej. Przykład: Bieżąca zmierzona wartość: 0,3 ft Nowa jednostka wyjściowa: m Nowa zmierzona wartość: 0,3 m Opcje: % mm, cm, dm, m ft, in m³, in³ l, hl ft³ gal, Igal kg, t lb Ustawienie fabryczne: %
Height unit Wybór	Wybrać jednostkę wysokości. Zmierzone ciśnienie zostaje przeliczone do wybranej jednostki wysokości przy użyciu parametru "Adjust density". Warunek wstępny: "Level selection" = "In height"
	Opcje: • mm • M • in • ft Ustawienie fabryczne: M
Calibration mode Wybór	 Wybrać tryb kalibracji. Opcje: Na mokro Kalibracja na mokro ma miejsce przy napełnianiu i opróżnianiu pojemnika. Za pomocą dwóch różnych poziomów, wprowadzona wartość poziomu, objętości, masy lub wartość procentowa zostaje przypisana do zmierzonego w danym punkcie i czasie ciśnienia (parametry "Empty calibration" i "Full calibration"). Na sucho Kalibracja na sucho to kalibracja teoretyczna. Przy tej kalibracji, można określić dwie pary wartości ciśnienie/poziom poprzez następujące parametry: "Empty calib.", "Empty pressure", "Full calib.", "Full pressure". Ustawienie fabryczne: Na mokro

Nazwa parametru	Opis
Empty calib. Wprowadzanie	Wprowadzić wartość wyjściową dla dolnego punktu kalibracji (pojemnik pusty). Musi zostać użyta jednostka zdefiniowana w "Output unit".
	 Wskazówka! W przypadku kalibracji na mokro, poziom (np. pojemnik pusty lub częściowo napełniony) musi być w danym momencie dostępny. Odpowiednie ciśnienie jest następnie automatycznie zapamiętywane przez urządzenie. W przypadku kalibracji na sucho, poziom (pojemnik pusty) nie musi być dostępny. Odpowiednie ciśnienie musi zostać wprowadzone w parametrze "Empty pressure" wybierając poziom "In pressure". Odpowiednia wysokość musi zostać wprowadzona w parametrze "Empty height" wybierając poziom "In height".
	Ustawienie fabryczne: 0,0
Empty pressure Wprowadzanie/wyświetlanie	Wprowadzić wartość ciśnienia dla dolnego punktu kalibracji (pojemnik pusty). → Patrz również "Empty calib.".
	 Warunek wstępny: "Level selection" = "In pressure" "Calibration mode" = Wet (tylko wyświetlanie), Dry (wprowadzanie)
	Ustawienie fabryczne: 0,0
Empty height Wprowadzanie/wyświetlanie	Wprowadzić wartość wysokości dla dolnego punktu kalibracji (pojemnik pusty). Wybrać jednostkę poprzez parametr "Height unit".
	 Warunek wstępny: "Level selection" = In height "Calibration mode" = Wet (tylko wyświetlanie), Dry (wprowadzanie)
	Ustawienie fabryczne: 0,0
Full calib. Wprowadzanie	Wprowadzić wartość wyjściową dla górnego punktu kalibracji (pojemnik pełny). Musi zostać użyta jednostka zdefiniowana w "Output unit".
	 Wskazówka! W przypadku kalibracji na mokro, poziom (np. pojemnik pełny lub częściowo napełniony) musi być w danym momencie dostępny. Odpowiednie ciśnienie jest następnie automatycznie zapamiętywane przez urządzenie. W przypadku kalibracji na sucho, poziom (pojemnik pełny) nie musi być dostępny. Odpowiednie ciśnienie musi zostać wprowadzone w parametrze "Full pressure" dla trybu poziomu "In pressure". Odpowiednia wysokość musi zostać wprowadzona w parametrze "Empty height" wybierając poziom "In height".
	Ustawienie fabryczne: 100,0
Full pressure Wprowadzanie/ wyświetlanie	Wprowadzić wartość ciśnienia dla górnego punktu kalibracji (pojemnik pełny). → Patrz również "Empty calib.".
	 Warunek wstępny: "Level selection" = In pressure "Calibration mode" = Wet (tylko wyświetlanie), Dry (wprowadzanie)
	Ustawienie fabryczne: Wartość graniczna (URL) dla górnego zakresu czujnika
Full height Wprowadzanie/ wyświetlanie	Wprowadzić wartość wysokości dla górnego punktu kalibracji (pojemnik pełny). Wybrać jednostkę poprzez parametr "Height unit".
	 Warunek wstępny: "Level selection" = Według wysokości "Calibration mode" = Na mokro (tylko wyświetlanie), Na sucho (wprowadzanie)
	Ustawienie fabryczne: Wartość graniczna (URL) dla górnego zakresu jest przeliczana na jednostkę wysokości
Density unit Wyświetlanie	Wyświetla jednostkę gęstości. Zmierzone ciśnienie jest przeliczane na wysokość przy użyciu parametru "Height unit" i "Adjust density".
	Ustawienie: g/cm ³

Nazwa parametru	Opis
Adjust density Wprowadzanie/ wyświetlanie	Wprowadzić gęstość ośrodka. Zmierzone ciśnienie jest przeliczane na wysokość przy użyciu parametru "Height unit" i "Adjust density".
	Ustawienie użytkownika: ■ Auto dens. corr. = Wył
	Wyświetlanie: ■ Auto dens. corr. ≠ Wył
	Ustawienie fabryczne: 1,0
Process density Wprowadzanie/ wyświetlanie	Wprowadzić nową wartość gęstości do korekty. Dla przykładu, kalibracja została przeprowadzona za pomocą wody jako ośrodka. Teraz pojemnik ma zostać użyty z innym ośrodkiem o innej gęstości. Kalibracja zostaje odpowiednio skorygowana, poprzez wprowadzenie nowej wartości gęstości w parametrze "Process density". Wskazówka!
	"Calibration mode", przed zmianą trybu kalibracji, gęstość musi zostać wprowadzona w parametrze "Adjust density" i "Process density".
	Ustawienie użytkownika: ■ Auto dens. corr. = Wył
	Wyświetlanie: ■ Auto dens. corr. ≠ Wył
	Ustawienie fabryczne: 1,0
Level before lin Wyświetlanie	Wyświetla wartość poziomu przed linearyzacją.

$Ekspert \rightarrow Pomiar \rightarrow Linearyzacja$

Nazwa parametru	Opis
Lin. mode	Wybrać tryb linearyzacji.
Wybór	 Opcje: Liniowo: Wartością wyjściową jest poziom bez wcześniejszego przeliczenia. "Level before lin." jest wartością wyjściowa. Kasowanie tabeli: Istniejąca tabela linearyzacji zostaje skasowana. Ręczne wprowadzanie (ustawia tabelę do trybu edycji, na wyjściu jest alarm): Pary wartości z tabeli (X-value i Y-value) są wprowadzane ręcznie. Wprowadzanie półautomatyczne (ustawia tabelę do trybu edycji, na wyjściu jest alarm): W tym trybie wprowadzania, pojemnik zostaje stopniowo opróżniony lub napełniony. Urządzenie zapisuje automatycznie wartość poziomu (X-value). Powiązana objętość, masa lub wartość % jest wprowadzana ręcznie (Y-value). Włączanie tabeli Za pomocą tej opcji, wprowadzona tabela zostaje uruchomiona i sprawdzona. Urządzenie pokazuje poziom po linearyzacji.
	Ustawienie fabryczne: Liniowo
Nazwa parametru	Opis
---	--
Unit after lin. Wybór	Wybrać jednostkę objętości (jednostka wartości Y). Opcje: • % • cm, dm, m, mm • HL • in ³ , ft ³ , m ³ • L • in, ft • kg, t • lb • gal • Igal Ustawienie fabryczne: %
Line-numb. Wprowadzanie	Wprowadzić numer bieżącego punktu w tabeli. Następne wprowadzone wartości dla "X-value" i "Y-value" odpowiadają temu punktowi. Zakres wejściowy: • 1 do 32
X-value Wprowadzanie/wyświetlanie	 Wprowadzić wartość poziomu dla określonego punktu w tabeli i potwierdzić. Wskazówka! Jeśli "Lin. mode" = "Manual", wartość poziomu musi zostać wprowadzona. Jeśli "Lin. mode" = "Semiautomatic", wartość poziomu jest wyświetlana i musi zostać potwierdzona poprzez wprowadzenie powiązanej wartości Y.
Y-value Wprowadzanie	Wprowadzić wartość wyjściową dla określonego punktu w tabeli. Jednostka jest określana przez "Unit after lin.".
Edit table Wybór	 Wybrać funkcję do wprowadzenia tabeli. Opcje: Następny punkt: aby wprowadzić następny punkt. Bieżący punkt: aby pozostać w obecnym punkcie na przykład w celu skorygowania pomyłki. Poprzedni punkt: aby przeskoczyć do tyłu do poprzedniego punktu na przykład w celu skorygowania pomyłki. Wprowadzenie punktu: aby wprowadzić dodatkowy punkt (patrz przykład poniżej). Skasowanie punktu: aby wytasować bieżący punkt (patrz przykład poniżej). Przykład: Dodanie punktu - tutaj na przykład pomiędzy 4. a 5. punktem Wybrać opcję "Wprowadzenie punktu" poprzez parametr "Edit table". Punkt 5 jest wyświetlany dla parametru "Line-numb.". Wprowadzić nowe wartości dla parametrów "X-value" i "Y-value". Przykład: Wykasowanie punktu - tutaj na przykład punktu 5. Wybrać punkt 5 poprzez parametr "Line-numb.". Przykład: Wykasowanie punktu - tutaj na przykład punktu 5. Wybrać punkt 5 poprzez parametr "Line-numb.". Przykład: Wykasowanie punktu - tutaj na przykład punktu 5. Wybrać punkt 5 poprzez parametr "Line-numb.". Uybrać punkt 5 poprzez parametr "Line-numb.".
Tank description Wprowadzanie	Wprowadzić opis zbiornika (maks. 32 znaki alfanumeryczne)
Tank content Wyświetlanie	Wyświetla wartość poziomu po linearyzacji.

Ekspert → Pomiar → Wartości graniczne czujnika

Nazwa parametru	Opis
Lower range limit Wyświetlanie	Wyświetla wartość graniczną dla dolnego zakresu czujnika.
URL sensor Wyświetlanie	Wyświetla wartość graniczną dla górnego zakresu czujnika.

Ekspert → Pomiar → Kalibracja czujnika

Nazwa parametru	Opis
Lo trim measured Wyświetlanie	Wyświetla obecne ciśnienie odniesienia do akceptacji dla dolnego punktu kalibracji.
Hi trim measured Wyświetlanie	Wyświetla obecne ciśnienie odniesienia do akceptacji dla górnego punktu kalibracji.
Lo Trim sensor Wprowadzanie	Przekalibrowanie czujnika poprzez wprowadzenie ciśnienia docelowego podczas jednoczesnego i automatycznego zaakceptowania obecnego ciśnienia odniesienia dla dolnego punktu kalibracji.
Hi Trim sensor Wprowadzanie	Przekalibrowanie czujnika poprzez wprowadzenie ciśnienia docelowego podczas jednoczesnego i automatycznego zaakceptowania obecnego ciśnienia odniesienia dla górnego punktu kalibracji.

11.2.3 Wyjście prądowe

Ekspert \rightarrow Wyjście \rightarrow Wyjście prądowe

Nazwa parametru	Opis
Output current Wyświetlanie	Wyświetla bieżącą wartość prądu.
Alarm behav. P Wybór	Skonfigurować wyjście prądowe dla sytuacji, gdy wartości graniczne czujnika zostają zaniżone lub zawyżone.
	 Opcje: Ostrzeżenie Urządzenie kontynuuje pomiar. Wyświetlany jest komunikat o błędzie. Alarm Sygnał wyjściowy przyjmuje wartość, która może zostać określona za pomocą funkcji "Output fail mode".
	Ustawienie fabryczne: Ostrzeżenie
Output fail mode Wybór	Wybrać wyjściowy tryb awaryjny. W przypadku wystąpienia alarmu, prąd przyjmuje wartość określoną za pomocą tego parametru.
	 Opcje: Maks: może zostać ustawiona od 21 do 23 mA → patrz również "High alarm curr." Utrzymanie: utrzymana zostaje ostatnia zmierzona wartość. Min: 3,6 mA
	Ustawienie fabryczne: Maks
High alarm curr. Wprowadzanie	Wprowadzić wartość natężenia prądu dla alarmu wysokiego prądu. → Patrz również "Output fail mode".
	Zakres wejściowy: 21 do 23 mA
	Ustawienie fabryczne: 22 mA

Nazwa parametru	Opis
Set min. current Wprowadzanie	Wprowadzić dolną wartość graniczną dla prądu. Niektóre przełączniki nie przyjmują wartości prądu niższych niż 4,0 mA.
	Opcje: • 3,8 mA • 4,0 mA
	Ustawienie fabryczne: 3,8 mA
Get LRV Wprowadzanie	Ustawić wartość dla dolnego zakresu – ciśnienie odniesienia jest obecne w urządzeniu. Ciśnienie dla dolnej wartości prądu (4 mA) jest obecne w urządzeniu. Za pomocą opcji "Confirm", przypisuje się dolną wartość prądu do obecnej wartości ciśnienia.
	Warunek wstępny: tryb pomiarowy ciśnienia
	Opcje: • Przerwij • Potwierdź
	Ustawienie fabryczne: Przerwij
Set LRV	Ustawić wartość pomiarową dla dolnej wartości prądu (4 mA).
Wprowadzanie	Ustawienie fabryczne: 0,0 (%) w trybie pomiarowym poziomu; 0,0 lub w zgodności ze specyfikacją zamówienia w trybie pomiarowym ciśnienia
Get URV Wprowadzanie	Ustawić wartość dla górnego zakresu – ciśnienie odniesienia jest obecne w urządzeniu. Ciśnienie dla górnej wartości prądu (20 mA) jest obecne w urządzeniu. Za pomocą opcji "Confirm", przypisuje się górną wartość prądu do obecnej wartości ciśnienia.
	Warunek wstępny: tryb pomiarowy ciśnienia
	Opcje: Przerwij Potwierdź
	Ustawienie fabryczne: Przerwij
Set URV	Ustawić zmierzoną wartość dla górnej wartości prądu (20 mA).
Wprowadzanie	Ustawienie fabryczne: 100,0 (%) w trybie pomiarowym poziomu; URL sensor lub w zgodności ze specyfikacją zamówienia w trybie pomiarowym ciśnienia.
Startcurrent Wprowadzanie	Użyć tej funkcji do wprowadzenia prądu początkowego. Ustawienie to wpływa również na tryb HART Multidrop.
	Opcje: Min. alarm 12 mA
	Ustawienie fabryczne: 12 mA
Curr. trim 4mA Wprowadzanie	Wprowadzić wartość prądu dla dolnego punktu (4 mA) linii prądowej o liniowym spadku. Za pomocą tego parametru oraz "Curr. trim 20mA" można dopasować wyjście prądowe do warunków przesyłania.
	Przeprowadzić kalibrację prądową dla górnego punktu w następujący sposób:
	1 Wybrać opcję "Current" w parametrze "Simulation mode".
	2 Ustawić wartość 4 mA w parametrze "Sim. current".
	3 Wprowadzić wartość prądu zmierzoną za pomocą przełącznika w parametrze "Curr. trim 4mA".
	Zakres wejściowy: Zmierzony prąd ±0,2 mA
	Ustawienie fabryczne: 4 mA

Nazwa parametru	Opis
Curr. trim 20mA Wprowadzanie	Wprowadzić wartość prądu dla górnego punktu (20 mA) linii prądowej o liniowym spadku. Za pomocą tego parametru oraz "Curr. trim 4mA" można dopasować wyjście prądowe do warunków przesyłania.
	Przeprowadzić kalibrację prądową dla górnego punktu w następujący sposób:
	1 Wybrać opcję "Current" w parametrze "Simulation mode".
	2 Ustawić wartość 20 mA w parametrze "Sim. current".
	3 Wprowadzić wartość prądu zmierzoną za pomocą przełącznika w parametrze "Curr. trim 20mA".
	Zakres wejściowy: Zmierzony prąd ±1,0 mA
	Ustawienie fabryczne: 20 mA
Offset trim 4mA Wprowadzanie/wyświetlanie	Wyświetla/umożliwia wprowadzenie różnicy pomiędzy 4 mA a wartością wprowadzoną w parametrze "Curr. trim 4mA".
	Ustawienie fabryczne: 0
Offset trim 20mA Wprowadzanie/wyświetlanie	Wyświetla/umożliwia wprowadzenie różnicy pomiędzy 20 mA a wartością wprowadzoną w parametrze "Curr. trim 20mA".
	Ustawienie fabryczne: 0

11.2.4 Komunikacja

Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow Konfiguracja HART

Nazwa parametru	Opis
Burst mode Wybór	Włączyć lub wyłączyć tryb pakietowy.
	Opcje: • Wł • Wył
	Ustawienie fabryczne Wył
Burst option	Użyć tego parametru, aby określić jakie polecenie z HART zostało wysłane do master.
Wprowadzanie	Ustawienie fabryczne: 1 (polecenie 1 z HART)
Current mode	Skonfigurować tryb bieżący dla komunikacji z HART.
Wybór	 Opcje: Sygnalizacja Wartość zmierzona przesyłana poprzez wartość prądową Stały prąd 4,0 mA (tryb multidrop) (wartość zmierzona przesyłana wyłącznie poprzez cyfrową komunikację z HART)
	Ustawienie fabryczne Sygnalizacja
Bus address Wprowadzanie	Wprowadzić adres do wymiany danych poprzez protokół HART. (HART 5.0 master: Zakres 0 do 15, gdzie adres = 0 pobiera ustawienie z "Signaling"; HART 6.0 master: zakres 0 do 63)
	Ustawienie fabryczne: 0

Nazwa parametru	Opis
Preamble number Wprowadzanie	Wprowadzić liczbę nagłówków w protokóle HART. (Synchronizacja modułów modemu na ścieżce przesyłowej, każdy moduł modemu może "pobrać" jeden bajt; na koniec muszą dotrzeć co najmniej 2 bajty.)
	Zakres wejściowy: 2 do 20
	Ustawienie fabryczne: 5

Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow Informacje o HART

Nazwa parametru	Opis
Device type code	Wyświetla numeryczny ID urządzenia.
Wyświetlanie	Dla Waterpilot FMX21: 36
Device revision	Wyświetla numer edycji urządzenia.
Wyświetlanie	np.: 1
Manufacturer ID	Wyświetla numer producenta w dziesiętnym formacie numerycznym.
Wyświetlanie	tutaj: 17 (Endress+Hauser)
HART revision	Wyświetla numer edycji HART.
Wyświetlanie	tutaj: 6
Description Wprowadzanie	Wprowadzić opis znacznika (maks. 16 znaków alfanumerycznych).
HART message	Wprowadzić komunikat (maks. 32 znaki alfanumeryczne).
Wprowadzanie	Komunikat ten jest wysyłany poprzez protokół HART na żądanie master.
HART date Wprowadzanie	Wprowadzić datę ostatniej zmiany w konfiguracji.
	Ustawienie fabryczne: DD/MM/YY (data ostatniego testu)

Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow Wyjście HART

Nazwa parametru	Opis
Primary value is Wyświetlanie	 Podaje która zmierzona zmienna jest przesyłana jako pierwsza wartość dla procesu poprzez protokół HART. Wyświetlana zmienna zależy od wybranego "trybu pomiarowego": Tryb pomiarowy ciśnienia: "Meas. pressure" Tryb pomiarowy poziomu → "Linear" lin. mode: "Level before lin." Tryb pomiarowy poziomu → "Activate table" lin. mode: "Tank content"
Primary value Wyświetlanie	Wyświetla pierwszą wartość dla procesu.
Secondary val. is Wyświetlanie	Podaje która zmierzona zmienna jest przesyłana jako druga wartość dla procesu poprzez protokół HART.
	Następujące wartości dla procesu mogą zostać wyświetlone w zależności od wybranego trybu pomiarowego: – "Meas. pressure" – "Sensor pressure" – "Corrected press." – "Pressure after damping" – "Sensor temp." – "Level before lin" – "Tank content" – "Process density" (skorygowana)
Secondary value Wyświetlanie	Wyświetla drugą wartość dla procesu.
Third value is Wyświetlanie	Podaje która zmierzona zmienna jest przesyłana jako trzecia wartość dla procesu poprzez protokół HART. Wyświetlana zmienna zależy od wybranego "trybu pomiarowego". Patrz na listę dla "Secondary val. is"

Nazwa parametru	Opis
Third value Wyświetlanie	Wyświetla trzecią wartość dla procesu.
Fourth value is Wyświetlanie	Podaje która zmierzona zmienna jest przesyłana jako czwarta wartość dla procesu poprzez protokół HART. Wyświetlana zmienna zależy od wybranego "trybu pomiarowego". Patrz na listę dla "Secondary val. is"
4th value Wyświetlanie	Wyświetla czwartą wartość dla procesu.

Ekspert \rightarrow Komunikacja \rightarrow Wejście HART

Nazwa parametru	Opis
HART input value Wyświetlanie	Wyświetla wartość wejściową HART.
HART input stat. Wyświetlanie	Wyświetla status wejścia HART Zły / Niepewny / Dobry
HART input unit Wybór	Wybrać wartość wejściową HART. Opcje: • Nieznane • mbar, bar • mmH2O, ftH2O, inH2O • Pa, hPa, kPa, MPa • psi • mmHg, inHg • Torr • g/cm ² , kg/cm ² • lb/ft ² • atm • °C, °F, K, R Ustawienie fabryczne: Nieznane
HART input form. Wybór	Określić format wyświetlania wartości wejściowej do HART. Opcje: • x.x (domyślny) • x.xx • x.xxx • x.xxx • x.xxxx • x.xxxx Ustawienie fabryczne: x.x

11.2.5 Zastosowanie

Ekspert → Zastosowanie

Nazwa parametru	Opis
Electr. delta P Wprowadzanie	Aby włączyć lub wyłączyć zastosowanie electr. delta P, zawierającego zewnętrzną lub stałą wartość.
	Opcje: Wył Wartość zewnętrzna Stała
	Ustawienie fabryczne: Wył

Nazwa parametru	Opis
Fixed ext. value Wprowadzanie	Użyć tej funkcji do wprowadzenia wartości stałej. Wartość odpowiada "HART input unit" Ustawienie fabryczne:
Auto dens. corr. Wybór	Aby włączyć lub wyłączyć zastosowanie auto dens. corr., zawierającego zewnętrzną lub wewnętrzną wartość temperatury.
	 Przed przeprowadzeniem kalibracji (na sucho lub na mokro), jeśli ma zostać użyta ta funkcja, musi zostać włączona automatyczna kompensacja gęstości. Tak szybko, jak "Auto-dens. corr." zostanie włączony, pole na wprowadzenie "Process density" i "Adjust density" będzie niedostępne. Gęstość przy kalibracji pozostaje ostatnią wartością, aż do momentu, gdy zostanie ona nadpisana przez kalibrację. Gęstość dla procesu pozostaje ostatnią wartością, aż do momentu, gdy zostanie ona nadpisana przez przeliczoną przez system wartość. Automatyczna kompensacja gęstości jest przeprowadzana w zakresie temperatur 0 do 70 °C. Wartości gęstości dla wody są używane przy kompensacji tej gęstości.
	Temperatura czujnika Wartość zewnętrzna (tylko, jeśli wybrana opcja dla Electr. delta P to Wył lub Stała)
	Warnnek wstenny.
	- Two nomineous nomineous
	• Tryb pointarowy pozioniu
	Ustawienie fabryczne: Wył

11.2.6 Diagnostyka

Ekspert → Diagnostyka

Nazwa parametru	Opis
Diagnostic code Wyświetlanie	Wyświetla komunikat diagnostyczny z najwyższym dostępnym w danej chwili priorytetem.
Last diag. code Wyświetlanie	 Wyświetla ostatni komunikat diagnostyczny, który się pojawił i został wyjaśniony. Wskazówka! Komunikacja cyfrowa: wyświetlany jest ostatni komunikat. Komunikaty podane w parametrze "Last diag. code" mogą zostać skasowane poprzez parametr "Reset logbook".
Reset logbook Wybór	Za pomocą tego parametru, resetuje się wszystkie komunikaty dla parametru "Last diag. code" oraz dla rejestru zdarzeń "Last diag. 1" do "Last diag. 10".
	Opcje: Przerwij Potwierdź
	Ustawienie fabryczne: Przerwij
Min. meas. press. Wyświetlanie	Wyświetla najniższą zmierzoną wartość ciśnienia (wskaźnik wartości szczytowej). Za pomocą parametru "Reset peakhold" można zresetować ten wskaźnik.
Max. meas. press. Wyświetlanie	Wyświetla najwyższą zmierzoną wartość ciśnienia (wskaźnik wartości szczytowej). Za pomocą parametru "Reset peakhold" można zresetować ten wskaźnik.
Reset peakhold Wybór	Za pomocą tego parametru, można zresetować wskaźniki "Min. meas. press." oraz "Max. meas. press.".
	Opcje: Przerwij Potwierdź
	Ustawienie fabryczne: Przerwij

Nazwa parametru	Opis
Operating hours Wyświetlanie	Wyświetla godziny pracy. Ten parametr nie może zostać zresetowany.
Config. counter Wyświetlanie	Wyświetla licznik konfiguracji. Ten licznik powiększa się o jeden za każdym razem, gdy zostaje zmieniony parametr lub grupa. Licznik zlicza do 65535 a następnie rozpoczyna ponownie od zera.

Ekspert \rightarrow Diagnostyka \rightarrow Lista diagnostyczna

Nazwa parametru	Opis
Diagnostic 1	Parametry te zawierają do dziesięciu komunikatów diagnostycznych, które są ciągle
Diagnostic 2	niezweryfikowane, ustawione w kolejności ważności.
Diagnostic 3	
Diagnostic 4	
Diagnostic 5	
Diagnostic 6	
Diagnostic 7	
Diagnostic 8	
Diagnostic 9	
Diagnostic 10	

Ekspert \rightarrow Diagnostyka \rightarrow Rejestr zdarzeń

Nazwa parametru	Opis
Last diag. 1 Last diag. 2	Parametry te zawierają 10 ostatnich występujących komunikatów diagnostycznych do zweryfikowania.
Last diag. 3 Last diag. 4 Last diag. 5	Mogą one zostać zresetowane za pomocą parametru "Reset logbook". Błędy, które wystąpiły wielokrotnie są wyświetlane tylko raz.
Last diag. 6 Last diag. 7	
Last diag. 8 Last diag. 9 Last diag. 10	

$Ekspert \rightarrow Diagnostyka \rightarrow Symulacja$

Nazwa parametru	Opis
Simulation mode Wybór	 Włącz symulację i wybierz tryb symulacji. Jeśli tryb pomiarowy lub typ poziomu zostaje zmieniony, jakakolwiek działająca symulacja zostaje wyłączona. Opcja: Brak Ciśnienie → zajrzyj również do tej tabeli, parametr "Sim. pressure" Poziom → zajrzyj do tej tabeli, parametr "Sim. level" Zawartość zbiornika → zajrzyj do tej tabeli, parametr "Sim. tank cont." Prąd → zajrzyj do tej tabeli, parametr "Sim. current" Alarm/ostrzeżenie → zajrzyj do tej tabeli, parametr "Sim. error no."
	Transducer Block
	- Wartość symulacji tevel - Wartość symulacji tank content Czujnik Kalibracja Usta- wienie pozycji Tłumienie P – Poziom Poziom Wyjście prądowe Sim. current
	j P01-FMX21xxxx-05-xx-xx-pl-004
	Ustawienie fabryczne: Brak
Sim. pressure	Wprowadzić wartość dla symulacji. → Patrz również "Simulation mode"
() providabalile	 Warunek wstępny: "Simulation mode" = Ciśnienie
	Ustawienie fabryczne: Zmierzona wartość bieżącego ciśnienia
Sim. level Wprowadzanie	Wprowadzić wartość dla symulacji. → Patrz również "Simulation mode".
	Warunek wstępny:"Measuring mode" = Poziom oraz "Simulation mode" = Poziom
Sim. tank cont. Wprowadzanie	Wprowadzić wartość dla symulacji. → Patrz również "Simulation mode".
	 Warunki wstępne: "Measuring mode" = Poziom, "Włączenie tabeli" w lin. mode oraz "Simulation mode" = Zawartość zbiornika.
Sim. current Wprowadzanie	Wprowadzić wartość dla symulacji. → Patrz również "Simulation mode".
	Warunek wstępny: "Simulation mode"= Wartość bieżąca
	Ustawienie fabryczne: Bieżąca wartość prądu
Sim. alarm/warning Wprowadzanie	Wprowadzić numer komunikatu diagnostycznego. → Patrz również "Simulation mode".
	Warunek wstępny: ■ "Simulation mode"= Alarm/ostrzeżenie
	Ustawienie fabryczne: 484 (symulacja włączona)

11.3 Patenty

Ten produkt jest chroniony przez co najmniej jeden z następujących patentów. Pozostałe patenty są w trakcie nadawania.

- US 6,703,943 A1
- DE 203 13 744.2 U1

Indeks

Α

Adjust density .									•						•													•		72
Akcesoria			•		•	•	•	•	•			•	•	•	•	•	• •				•	•	•	•	•	•	•	•	•	50
Alarm behavior	••		•	•	•	•	•	•	• •		•	•	•	•	•	•	• •	• •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	74
Auto dens. corr.	·	• •	•	•	•	•	•	•	•	• •	•	•	•	•	•	•	• •	• •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	79

B

5
6
6
6

С

Calibration mode
Code definition
Config. counter 80
Corrected press 69
Curr. trim 20mA 76
Curr. trim 4mA 75
Current mode

D

Damping value
Dane o połączeniu
Density unit
Description
Device revision
Device tag
Device type code
Diagnostic code
Diagnostyka 80
Dodatkowa masa 50

E

Edit table
Electr. delta P
Electr. serial no
Empty calib
Empty height
Empty pressure
ENP version
Enter reset code
Ext. order code

F

FieldCare2Firmware version6Fixed ext. value.7Full calib.7Full height.7Full pressure7	5 9 1 1
	1

G

Get LRV	75
Get URV	75

Η

11
HART config
HART date
HART input form
HART input stat
HART input unit
HART input value
HART message
HART revision
Height unit
Hi trim measured
Hi Trim sensor
High alarm curr
Historia oprogramowanie

K

L

Last diag. code
Last diagnostic
Level before lin
Level selection
Lin. mode
Linearyzacja
Line-numb
Lo trim measured
Lo Trim sensor
Lower range limit

М

111
Manufacturer ID
Max. meas. press
Meas. pressure
Measuring mode
Menu obsługi 58
Min. meas. press
Montaż
Montaż gwintowanego zacisku kabla nośnego 12
Montaż przetwornika temperatury TMT182 13
Montaż puszki połączeniowej 13

N

|--|

0

0
Obciążenie
Ochrona przeciwprzepięciowa19
Odblokowanie
Offset trim 20mA
Offset trim 4mA
Operating hours
Operator code
Order identifier
Output current
Output fail mode
Output unit

Indeks

D
P Dahán magy 17
Pobor IIIOCy
Podłaczanie Commubox FXA191
Podłączanie przyrządu
Podłączenie terminala ręcznego HART
Pomiar poziomu
Pos. zero adjust
Preamble number
Press. eng. unit
Process density 72
Process value
Przenośny terminal HART 24
P
R Deret 26
Reset laghaak 70
Reset peakhold
-
Sensor pressure
belisur serial 110 00 Sensor temp 60
Serial number
Set LRV
Set min. current
Set URV 69, 75
Sim. current
Sim. error no
Sim. level
Sim tank cont 81
Simulation mode
Specyfikacja kabli 17
Sposób mocowania klamry montażowej 11
Start current
Г
Fabliczki znamionowe
Tank content. 73
Tank description 73
Image: Femp. eng. unit. 68
Iryb pomiaru
U
Unit after lin
URL sensor
Ustawienie fabryczne
Jstawienie pozycji
W
Wejście HART
Wyjście HART77
S7
I 70
I-value
Z
Zalecenia dotyczące bezpieczeństwa 4

Ź		
X-value	 	73



People for Process Automation

Declaration of Hazardous Material and De-Contamination

Erklärung zur Kontamination und Reinigung

Please reference the Return Authorization Number (RA#), obtained from Endress+Hauser, on all paperwork and mark the RA# clearly on the outside of the box. If this procedure is not followed, it may result in the refusal of the package at our facility. Bitte geben Sie die von E+H mitgeteilte Rücklieferungsnummer (RA#) auf allen Lieferpapieren an und vermerken Sie diese auch außen auf der Verpackung. Nichtbeachtung dieser Anweisung führt zur Ablehnung ihrer Lieferung. RA No.

Because of legal regulations and for the safety of our employees and operating equipment, we need the "Declaration of Hazardous Material and De-Contamination", with your signature, before your order can be handled. Please make absolutely sure to attach it to the outside of the packaging.

Aufgrund der gesetzlichen Vorschriften und zum Schutz unserer Mitarbeiter und Betriebseinrichtungen, benötigen wir die unterschriebene "Erklärung zur Kontamination und Reinigung", bevor Ihr Auftrag bearbeitet werden kann. Bringen Sie diese unbedingt außen an der Verpackung an.

Type of instrument / sensor Geräte-/Sensortyp

Serial number Seriennummer

Used as SIL device in a Safety Instrumented System / Einsatz als SIL Gerät in Schutzeinrichtungen

Process data/Prozessdaten

Temperature / Temperatur___ _[°F] _ __ [°C] Conductivity / Leitfähigkeit [µS/cm] Pressure / Druck _ [psi] _ [Pa] Viscosity / Viskosität ____ ___ [mm²/s] __ [cp] ___

Δ

0

Medium and warnings

warnninweise zun	n Meatum		<u>/ð\</u>			<u>/×</u> \		
	Medium /concentration Medium /Konzentration	Identification CAS No.	flammable entzündlich	toxic <i>giftig</i>	corrosive <i>ätzend</i>	harmful/ irritant gesundheits- schädlich/ reizend	other * <i>sonstiges*</i>	harmless unbedenklich
Process medium Medium im Prozess Medium for process cleaning Medium zur Prozessreinigung								
Returned part cleaned with Medium zur Endreinigung								

Λ

* explosive; oxidising; dangerous for the environment; biological risk; radioactive

* explosiv; brandfördernd; umweltgefährlich; biogefährlich; radioaktiv

Please tick should one of the above be applicable, include safety data sheet and, if necessary, special handling instructions. Zutreffendes ankreuzen; trifft einer der Warnhinweise zu, Sicherheitsdatenblatt und ggf. spezielle Handhabungsvorschriften beilegen.

Description of failure / Fehlerbeschreibung

Company data / Angaben zum Absender

Company / Firma	Phone number of contact person / Telefon-Nr. Ansprechpartner:
Address / Adresse	Fax / E-Mail
	Your order No. / Ihre Auftragsnr

"We hereby certify that this declaration is filled out truthfully and completely to the best of our knowledge.We further certify that the returned parts have been carefully cleaned. To the best of our knowledge they are free of any residues in dangerous quantities."

"Wir bestätigen, die vorliegende Erklärung nach unserem besten Wissen wahrheitsgetreu und vollständig ausgefüllt zu haben. Wir bestätigen weiter, dass die zurückgesandten Teile sorgfältig gereinigt wurden und nach unserem besten Wissen frei von Rückständen in gefahrbringender Menge sind."

P/SF/Konta XIV

www.endress.com/worldwide



People for Process Automation

BA00380P/00/PL/13.11 CCS/FM+SGML6.0