BA00341F/00/DE/14.14 71263404 gültig ab Software-Version: V 01.01.zz (Messverstärker) V 01.01.zz (Kommunikation)

Beschreibung der Gerätefunktionen **Micropilot S FMR540**

Füllstand-Radar







Grundabgleich



Inhaltsverzeichnis

1	Hinweise zur Benutzung6
1.1	Funktionsbeschreibungen über das Inhaltsverzeichnis finden6
1.2	Funktionsbeschreibungen über die grafische Darstellung der Funktionsmenüs finden6
1.3	Funktionsbeschreibungen über den Index des Funktionsmenüs finden
1.4	Allgemeiner Aufbau des Bedienmenüs7
1.5	Anzeige- und Bedienelemente
1.6	Inbetriebnahme12
2	Funktionsmenü Micropilot S13
3	Funktionsgruppe "Grundabgleich" (00) .
	16
3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 3.10 3.11	Funktion "Messwert" (000) 16 Funktion "Tankgeometrie" (002) 16 Funktion "Medium Eigensch." (003) 18 Funktion "Messbedingungen" (004) 19 Funktion "Abgleich leer" (005) 20 Funktion "Abgleich voll" (006) 21 Funktion "Rohrdurchmesser" (007) 22 Anzeige "Distanz/Messwert" (008) 22 Funktion "Bereich Ausblend." (052) 24 Funktion "Starte Ausblend." (053) 24
3.12 3.13	Anzeige "Distanz/Messwert" (008)25 Funktion "Wert setzen" (009)25
4	Funktion group "Sicherheitseinst." (01).
	27
4.1 4.2 4.3 4.4 4.5 4.6	Funktion "Ausg. b. Alarm" (010) 27 Funktion "Ausg.Echoverlust" (012) 29 Funktion "Rampe %MB/min" (013) 30 Funktion "Verzögerung" (014) 30 Funktion "Sicherheitsabstand" (015) 31 Funktion "im Sicherh.abst." (016) 32

Funktion "Reset Selbsthalt" (017) 33 4.7 4.8 Funktion "Überfüllsicher." (018) 33

Funktionsgruppe "Peiltabelle" (03) 34

5.1	Funktion "Status Dip Tab." (030)	34
5.2	Funktion "Peiltabellen Mode" (031)	34
5.3	Funktion "Peiltabelle" (034)	37
5.4	Funktion "store point" (037)	37
5.5	Funktion "Nächsten Punkt" (038)	37
5.6	Funktion "Handhabung" (036)	38
5.7	Funktion "Handhabung" (039)	39

Funktionsgruppe "Linearisierung" (04).. 6 40

 6.1 6.2 6.3 6.4 6.5 6.6 6.7 6.8 	Funktion "Füllst./Restvol." (040) 40 Funktion "Linearisierung" (041) 41 Funktion "Kundeneinheit" (042) 44 Funktion "Tabellen Nummer" (043) 46 Funktion "Eingabe Füllst." (044) 46 Funktion "Eingabe Volumen" (045) 47 Funktion "Endwert Messber." (046) 47 Funktion "Zyldurchmesser" (047) 47
7	Funktionsgruppe "erweit. Abgleich" (05) 48
7.1 7.2 7.3 7.4 7.5 7.6 7.7 7.8	Funktion "Auswahl" (050) 48 Funktion "Distanz prüfen" (051) 48 Funktion "Bereich Ausblend." (052) 49 Funktion "Starte Ausblend." (053) 49 Funktion "akt. Ausbl.dist." (054) 50 Funktion "Ausblendung" (055) 50 Funktion "Echoqualität" (056) 52 Funktion "Füllhöhenkorrekt" (057) 52
1.0	1 unknow i unionenkonekt $(0, 7)$

7.1	Funktion "Auswahl" (050) 48
7.2	Funktion "Distanz prüfen" (051)
7.3	Funktion "Bereich Ausblend." (052)
7.4	Funktion "Starte Ausblend." (053)
7.5	Funktion "akt. Ausbl.dist." (054)
7.6	Funktion "Ausblendung" (055)
7.7	Funktion "Echoqualität" (056)
7.8	Funktion "Füllhöhenkorrekt" (057)52
7.9	Funktion "Antenn.verläng." (0C9) 52
7.10	Funktion "Integrationszeit" (058)53
7.11	Funktion "Blockdistanz" (059)53

Funktionsgruppe "Ausgang" (06) 54

8.1	Funktion "Kommun.Adresse" (060)54
8.2	Funktion "Präambelanzahl" (061) 54
8.3	Funktion "Grenze Messwert" (062) 55
8.4	Funktion "curr.output mode" (063) 55
8.5	Funktion "fester Strom" (064)
8.6	Funktion "Simulation" (065)
8.7	Funktion "Simulationswert" (066) 58
8.8	Funktion "Ausgangsstrom" (067) 58
8.9	Funktion "4mA Wert" (068) 58
8.10	Funktion "20mA Wert" (069)
9	Funktionsgruppe "Hüllkurve" (0E) 60
9.1	Funktion "Darstellungsart" (0E1)
9.2	Funktion "Kurve lesen" (0E2)
9.3	Funktion "Hüllkurvendarstellung" (E3)61

Funktionsgruppe "Anzeige" (09) 63 10

10.1	Funktion "Sprache" (092) 63
10.2	Funktion "Zur Startseite" (093)63
10.3	Funktion "Anzeigeformat" (094) 64
10.4	Funktion "Nachkommast." (095) 64
10.5	Funktion "Trennungszeichen" (096) 64
10.6	Funktion "Anzeigetest" (097)65

Funktionsgruppe "Diagnose" (0A) ... 66 11

11.1 Funktion "aktueller Fehler" (0A0) 67

11.2	Funktion "letzter Fehler" (0A1)
11.3	Funktion "Lösche let. Fehler" (0A2) 67
11.4	Funktion "Rücksetzen" (0A3)68
11.5	Funktion "Freigabecode" (0A4)69
11.6	Funktion "gemessene Dist." (0A5) 70
11.7	Funktion "gemess. Füllst." (0A6)71
11.8	Funktion "Fensterung" (0A7) 71
11.9	Funktion "Anwendungsparam." (0A8)72
11.10	Funktion "Zust. eichfähig" (0A9) 72
12	Funktionsgruppe "System Parameter" (0C)

12.1	Funktion "Messstelle" (0C0)	73
12.2	Funktion "Protokoll+SW-Nr." (0C2)	73
12.3	Funktion "Software Nr." (0C3)	73
12.4	Funktion "Seriennummer" (0C4)	73
12.5	Funktion "Längeneinheit" (0C5)	74
12.6	Funktion "Download Mode" (0C8)	74

13	Funktionsgruppe "Service" (0D)75
13.1	Softwarehistorie75
14	Hüllkurve76
15	Störungsbehebung81
15.1 15.2 15.3	Fehlersuchanleitung82Systemfehlermeldungen83Anwendungsfehler85
15.4	Ausrichtung des Micropilot
Inde	x Funktionsmenü88

1 Hinweise zur Benutzung

Um in die Beschreibung der von Ihnen gewünschten Funktion des Gerätes oder der einzugebenden Parameter zu gelangen stehen Ihnen verschiedene Möglichkeiten zur Verfügung.

1.1 Funktionsbeschreibungen über das Inhaltsverzeichnis finden

Im Inhaltsverzeichnis sind alle Funktionen geordnet nach Funktionsguppen (z.B. "Grundabgleich", "Sicherheitseinst.", ...) aufgelistet. Über einen Seitenverweis/Link gelangen Sie zu der genauen Beschreibung der Funktionen.

Das Inhaltsverzeichnis finden Sie auf $\rightarrow \ge 4$.

1.2 Funktionsbeschreibungen über die grafische Darstellung der Funktionsmenüs finden

Diese Möglichkeit bietet Ihnen eine schrittweise Führung von der obersten Ebene, den Funktionsgruppen, bis zu der von Ihnen benötigten Beschreibung der Funktion.

In der Tabelle ($\rightarrow \square$ 13) sind alle zur Verfügung stehenden Funktionsgruppen und Funktionen des Geräts dargestellt. Wählen Sie den für Ihren Anwendungsfall benötigte Funktionsgruppe bzw. eine Funktion. Über einen Seitenverweis/Link gelangen Sie auf die genaue Beschreibung der Funktionsgruppe bzw. Funktion.

1.3 Funktionsbeschreibungen über den Index des Funktionsmenüs finden

Zur leichteren Orientierung innerhalb des Funktionsmenüs wird im Display zu jeder Funktion eine Position angezeigt. Über den Index des Funktionsmenüs ($\rightarrow B$ 88), in dem die Kennzeichnungen aller Funktionen alphabetisch bzw. numerisch geordnet aufgelistet sind, gelangen Sie über einen Seitenverweis/Link zu der jeweiligen Funktion.

Hinweis!

Die Default-Werte der jeweiligen Parameter sind durch **Fettdruck** gekennzeichnet.

1.4 Allgemeiner Aufbau des Bedienmenüs

Das Bedienmenü besteht aus zwei Ebenen:

• Funktionsgruppen (00, 01, 03, ..., 0C, 0D):

In den Funktionsgruppen erfolgt eine grobe Einteilung der einzelnen Bedienmöglichkeiten des Gerätes. Zur Verfügung stehende Funktionsgruppen sind z.B.: "**Grundabgleich**", **"Sicherheitseinst.**", **"Ausgang**", **"Anzeige**", etc.

 Funktionen (001, 002, 003, ..., 0D8, 0D9): Jede Funktionsgruppe besteht aus einer oder mehreren Funktionen. In den Funktionen erfolgt die eigentliche Bedienung bzw. Parametrierung des Gerätes. Hier können Zahlenwerte eingegeben und Parameter ausgewählt und abgespeichert werden. Zur Verfügung stehende Funktionen der Funktionsgruppe "Grundabgleich" (00) sind z.B.: "Tankgeometrie" (002), "Medium Eigensch." (003), "Messbedingungen" (004), "Abgleich leer" (005), etc.

Soll also z.B. die Anwendung des Gerätes verändert werden, ergibt sich folgendes Vorgehen:

- 1. Auswahl der Funktionsgruppe "Grundabgleich" (00)
- 2. Auswahl der Funktion "**Tankgeometrie**" **(002)** (in der die Auswahl der vorhandenen Tankgeometrie erfolgt).

1.4.1 Kennzeichnung der Funktionen

Zur leichten Orientierung innerhalb der Funktionsmenüs ($\rightarrow \square$ 13) wird im Display zu jeder Funktion eine Position angezeigt.



Die ersten beiden Ziffern bezeichnen die Funktionsgruppe:

- Grundabgleich 00
- Sicherheitseinst. 01
- Linearisierung 04
- •••

Die dritte Ziffer nummeriert die einzelnen Funktionen innerhalb der Funktionsgruppe:

Grundabgleich	00	\rightarrow	Tankgeometrie	002
			Medium Eigensch.	003
			Messbedingungen	004

Im Folgenden wird die Position immer in Klammern nach der beschriebenen Funktion (z.B. "**Tankgeometrie**" **(002)**) angegeben.



1.5 Anzeige- und Bedienelemente

Hinweis!

Für den Zugang zum Display kann der Deckel des Elektronikraumes auch im Ex-Bereich geöffnet werden.

1.5.1 Anzeige

Flüssigkristallanzeige (LCD-Anzeige):

Vierzeilig mit je 20 Zeichen. Anzeigekontrast über Tastenkombination einstellbar.



1.5.2 Anzeigesymbole

Folgende Tabelle beschreibt die in der Flüssigkristallanzeige dargestellten Symbole:

Symbol	Bedeutung	
Ļ	ALARM_SYMBOL Dieses Alarm Symbol wird angezeigt, wenn sich das Gerät in einem Alarmzustand befindet. Wenn das Symbol blinkt handelt es sich um eine Warnung.	
5	LOCK_SYMBOL Dieses Verriegelungssymbol wird angezeigt, wenn das Gerät verriegelt, d.h. keine Eingabe möglich ist.	
¢	COM_SYMBOL Dieses Kommunikationssymbol wird angezeigt, wenn eine Datenübertragung z.B. über HART stattfindet.	
#	Eichfähigkeit gestört Ist das Gerät nicht verriegelt oder kann das Gerät die Eichfähigkeit nicht garantieren, wird dies auf dem Display durch das Symbol signalisiert.	

Leuchtdioden (LEDs):

Neben der Flüssigkristallanzeige befindet sich eine grüne und eine rote Leuchtdiode.

Leuchtdiode (LED)	Bedeutung
Rote LED dauernd	Alarm
Rote LED blinkt	Warnung
Rote LED aus	kein Alarm
Grüne LED dauernd	Betrieb
Grüne LED blinkt	Kommunikation mit externem Gerät

1.5.3 Tastenbelegung

Die Bedienelemente befinden sich innerhalb des Gehäuses und können nach Öffnen des Gehäusedeckels bedient werden.

Funktion der Tasten

Taste(n)	Bedeutung
+ oder 1	 Navigation in der Auswahlliste nach oben. Editieren der Zahlenwerte innerhalb einer Funktion.
- oder +	 Navigation in der Auswahlliste nach unten. Editieren der Zahlenwerte innerhalb einer Funktion.
_ + oder ∑	Navigation innerhalb einer Funktionsgruppe nach links.
E	Navigation innerhalb einer Funktionsgruppe nach rechts.Bestätigung von Eingaben.
+ und E oder - und E	Kontrasteinstellung der Flüssigkristallanzeige.
+ und - und E	Hardware-Verriegelung / Entriegelung Nach einer Hardware-Verriegelung ist eine Bedienung über Display und Kommuni- kation nicht möglich! Die Entriegelung kann nur über das Display erfolgen. Es muss dabei ein Freigabecode eingegeben werden.

Eichschutzschalter

Über einen "Eichschutzschalter" kann der Zugriff auf die Elektronik verhindert und die Einstellung des Gerätes verriegelt werden. Für den Einsatz im eichpflichtigen Verkehr ist die Verplombung des "Eichschutzschalters" vorgesehen.

Softwarezuverlässigkeit

Die Software der Radargeräte Micropilot S erfüllt die Anforderungen der OIML R85. Dies umfasst insbesondere:

- nicht flüchtiger Speicher
- segmentierte Datenspeicherung

Die Radargeräte der Serie Micropilot S überwachen kontinuierlich das Einhalten der für eichpflichtige Messungen nach OIML R85 erforderlichen Messgenauigkeit. Kann diese nicht eingehalten werden, wird dies über einen gesonderten Alarm im lokalen Display und über die digitale Kommunikation gemeldet.



1.5.4 Bedienung mit VU331

1.6 Inbetriebnahme

1.6.1 Messgerät einschalten

Wird das Gerät erstmals eingeschaltet, erscheint folgendes auf dem Display:



2 Funktionsmenü Micropilot S

Funktionsgruppe Funktion Beschreibung						
Grundabgleich 00 ⇒		⇒	Messwert	000	\rightarrow	\rightarrow 16
$(\rightarrow \boxed{16})$	16)		Tankgeometrie	002	\rightarrow	\rightarrow 16
↓	↓		Medium Eigensch.	003	\rightarrow	→ 1 8
			Messbedingungen	004	\rightarrow	→ 🖹 19
			Abgleich leer	005	\rightarrow	→ 🖹 20
			Abgleich voll	006	\rightarrow	\rightarrow $\boxed{21}$
			Rohrdurchmesser	007	\rightarrow	→ 🖹 22
			Distanz prüfen	051	\rightarrow	→ 🖹 23
			Bereich Ausblend.	052	\rightarrow	→ 🖹 24
			Starte Ausblend.	053	\rightarrow	→ 🖹 24
			Wert setzen	009	\rightarrow	→ 🖹 25
			Weitere Funktionen			
Funktionsgru	ppe		Funktion			Beschreibung
Sicherheitseinst.	01	\Rightarrow	Ausg. b. Alarm	010	\rightarrow	→ 🖹 27
(→ 🖹 27)			Ausg. Echoverlust	012	\rightarrow	→ 🖹 29
\Downarrow		-4	Rampe %MB/min	013	\rightarrow	→ 🖹 30
			Verzögerung	014	\rightarrow	→ 🖹 30
			Sicherheitsabstand	015	\rightarrow	→ 🖹 31
			im Sicherh.abst.	016	\rightarrow	→ 🖹 32
			Reset Selbsthalt	017	\rightarrow	→ 🖹 33
			Überfüllsicher.	018	\rightarrow	→ 🖹 33
Peiltabelle	03	⇒	Status Dip Tab.	030		→ 🖹 34
(→ 🖹 34)			Peiltabellen Mode	033	\rightarrow	→ 🖹 34
Ų		1	Peiltabelle	034	\rightarrow	→ 🖹 37
			Handhabung	036	\rightarrow	→ 🖹 38
			store point	037		→ 🖹 37
			Nächsten Punkt	038	\rightarrow	→ 🖹 37
			Handhabung	039	\rightarrow	→ 🖹 39
Linoprisionung	04	٦_	Füllet /Destrol	040	١.	. ₽ 40
$(\) \supseteq (0)$	04	\rightarrow	Linoarisiorung	040	→ 、	$\rightarrow = 40$
(→ 🛛 40)			Kundonoinhoit	041	→ 、	$\rightarrow = 41$
v			Tabollon Nummor	042	→ 、	→ = 44 > = 46
			Fingabe Füllet	045	→ _`	→ = 40
			Eingabe Volumen	044	→ _`	$\rightarrow = 40$
			Enigabe volumen	045	→ 、	→ = 47
			Zul -durchmossor	040	→ 、	→ = 4/
			Lyi, uulullillessel	047	\rightarrow	→ 🗉 4 /

Grundabgleich in Flüssigkeiten

Funktionsgruppe		Funktion			Beschreibung	
erweit. Abaleich $05 \Rightarrow$		∣⇒	Auswahl 050		\rightarrow	→ 🖹 48
(→ 🖹 48)	U J →		Distanz prüfen	051	\rightarrow	→ 🖹 48
↓			Bereich Ausblend.	052	\rightarrow	→ 🖹 49
			Starte Ausblend.	053	\rightarrow	→ 🖹 49
			akt. Ausbl.dist.	054	\rightarrow	→ 🖹 50
			Ausblendung	055	\rightarrow	→ 🖹 50
			Echoqualität	056	\rightarrow	→ 🖹 52
			Füllhöhenkorrekt	057	\rightarrow	→ 🖹 52
			Antenn.verläng	С9	\rightarrow	→ 🖹 52
			Integrationszeit	058	\rightarrow	→ 🖹 53
			Blockdistanz	059	\rightarrow	→ 🖹 53
Ausgang	06	\Rightarrow	Kommun.Adresse	060	\rightarrow	→ 🖹 54
(→ 🖹 54)			Präambelanzahl	061	\rightarrow	→ 🖹 54
↓		_	Grenze Messwert	062	\rightarrow	→ 🖹 55
			curr.output mode	063	\rightarrow	→ 🖹 55
			fester Strom	064	\rightarrow	→ 🖹 56
			Simulation	065	\rightarrow	→ 🖹 56
			Simulationswert	066	\rightarrow	→ 🖹 57
			Ausgangsstrom	067	\rightarrow	→ 🖹 56
			4mA Wert	068	\rightarrow	→ 🖹 58
			20mA Wert	069	\rightarrow	→ 🖹 59
		_			1	
Hüllkurve	0 E	\Rightarrow	Darstellungsart	0E1	\rightarrow	→ 🖹 60
(→ 🖹 60)			Kurve lesen	0E2	\rightarrow	→ 🖹 60
\downarrow		_	Hüllkurvendarstellung	0E3	\rightarrow	→ 🖹 61
		-			ī	
Anzeige	09	\Rightarrow	Sprache	092	\rightarrow	→ È 63
(→ 🖹 63)			Zur Startseite	093	\rightarrow	→ È 63
\Downarrow			Anzeigeformat	094	\rightarrow	→ ■ 64
			Nachkommast.	095	\rightarrow	→ 🖹 64
			Trennungszeichen	096	\rightarrow	$\rightarrow 164$
			Anzeigetest	097	\rightarrow	→ 🖹 65

Weitere Funktionen

Funktionsgruppe			Funktion	Beschreibung	
Diagnose	0A	⇒	aktueller Fehler	0A0	\rightarrow \rightarrow $\textcircled{1}$ 67
(→ 🖹 66)			letzter Fehler 0A1		\rightarrow \rightarrow $\textcircled{1}$ 67
\downarrow	\downarrow		Lösche let. Fehler 0A2		$\rightarrow \rightarrow \textcircled{1}67$
			Rücksetzen	0A3	$\rightarrow \rightarrow \textcircled{1}68$
			Freigabecode	0A4	$\rightarrow \rightarrow \boxed{1}69$
			gemessene Dist.	0A5	$\rightarrow \rightarrow \boxed{2}70$
			gemess. Füllst.	0A6	\rightarrow \rightarrow \bigcirc 71
			Fensterung	0A7	→ 🖹 71
			Anwendungsparam.	0A8	$\rightarrow \rightarrow 2$ 72
		_	L		_
System Parameter $(\rightarrow \blacksquare 73)$	arameter 0C =		Messstelle	0C0	$\rightarrow \rightarrow 273$
\downarrow			Protokoll+SW-Nr.	0C2	$\rightarrow \rightarrow \boxed{2}73$
			Software Nr.	0C2	$\rightarrow \rightarrow \boxed{1}73$
			Seriennummer	0C3	$\rightarrow \rightarrow \boxed{1}73$
			Längeneinheit	0C5	$\rightarrow \rightarrow 274$
			Download Mode	0C8	$\rightarrow \rightarrow \textcircled{2}74$
Service (→ 75)	D00	⇒	service level	D00	→ 🖹 75

Weitere Funktionen

Funktionsgruppe "Grundabgleich" (00)



3

3.1 Funktion "Messwert" (000)



Messwert 000 → 63.425 %

Mit dieser Funktion wird der aktuelle Messwert in der gewählten Einheit (siehe Funktion **"Kundeneinheit" (042)**) angezeigt. Die Zahl der Nachkommastellen kann in der Funktion **"Nachkommast." (095)** eingestellt werden. Die Länge des Bargraphs entspricht dem prozentualen Wert des aktuellen Messwerts vom Messendwert bzw. von der Messspanne.

3.2 Funktion "Tankgeometrie" (002)



Mit dieser Funktion wählen Sie die Tankgeometrie aus.

Auswahl:

- Klöpperdeckel
- zyl.liegend
- Bypass
- Schwallrohr
- Flachdeckel
- Kugeltank





Hinweis!

Um eine optimale Messleistung des FMR540 zu erreichen, empfiehlt es sich, den Sensor in einer Freifeld-Anwendung zu installieren. Die Verwendung eines Bypass/Schwallrohrs wird nicht empfohlen

3.3 Funktion "Medium Eigensch." (003)



Mit dieser Funktion wählen Sie die Dielektrizitätskonstante aus.

Hinweis!

Es empfiehlt sich, den Micropilot S FMR540 in Anwendungen mit ruhiger Oberfläche einzusetzen, um eine maximale Messgenauigkeit zu erreichen.

Auswahl:

- unbekannt
- DK: < 1.9
- DK: 1.9 ... 4
- DK: 4 ... 10
- DK: > 10

Produktklasse	DK (E r)	Beispiel			
А	1,41,9	Nichtleitende Flüssigkeiten, z.B. Flüssiggas ¹⁾ (LPG). Bitte wenden Sie sich bei Fragen an Ihre Endress+Hauser Nie- derlassung.			
В	1,94	Nichtleitende Flüssigkeiten, z.B. Benzin, Öl, Toluol, Weißprodukte, Rohöl, Bitumen, Asphalt,			
С	410	Z.B. konzentrierte Säure, organische Lösungsmittel, Ester, Analin, Alkohol, Aceton,			
D	>10	Leitenden Flüssigkeiten, wässrige Lösungen, verdünnte Säuren und Laugen			

1) Ammoniak NH_3 wie Medium der Gruppe A behandeln.

3.4 Funktion "Messbedingungen" (004) Messbedingungen 004



Mit dieser Funktion wählen Sie die Messbedingungen aus.

Auswahl:

- Standard
- Oberfl. ruhiq
- Oberfl. unruhig
- zus. Rührwerk
- schnelle Änder.
- Test: Filt. aus



3.5 Funktion "Abgleich leer" (005)



Mit dieser Funktion geben Sie den Abstand vom Flansch (Referenzpunkt der Messung) bis zum minimalen Füllstand (= Nullpunkt) ein.





Achtung!

Bei Klöpperböden oder konischen Ausläufen sollte der Nullpunkt nicht tiefer als der Punkt gelegt werden, an dem der Radarstrahl den Behälterboden trifft.

3.6 Funktion "Abgleich voll" (006)



Mit dieser Funktion geben Sie den Abstand vom minimalen Füllstand bis zum maximalen Füllstand (= Spanne) ein.



Prinzipiell ist eine Messung bis zur Antennenspitze möglich. Jedoch sollte wegen Korrosion und Ansatzbildung das Messbereichsende mindestens 50 mm (2") von der Antennenspitze entfernt sein.



Hinweis!

Wurde in der Funktion **Tankgeometrie** (002) **Bypass** oder "Schwallrohr" ausgewählt, so wird im folgenden Schritt nach dem Rohrdurchmesser gefragt.

3.7 Funktion "Rohrdurchmesser" (007)



Hinweis!

Der FMR540 eignet sich am besten für eine "Freifeld"-Anwendung. Die Verwendung des FMR540 in einem Bypass/Schwallrohr wird nicht empfohlen.



Mit dieser Funktion geben Sie den Rohrdurchmesser für Schwallrohr oder Bypass ein.



Mikrowellen breiten sich in Rohren langsamer aus als im freien Raum. Dieser Effekt hängt vom Rohr-Innendurchmesser ab und wird vom Micropilot automatisch berücksichtigt. Eine Eingabe des Rohrdurchmessers ist nur bei Anwendungen im Bypass oder Schwallrohr erforderlich.

3.8 Anzeige "Distanz/Messwert" (008)



Es wird die gemessene **Distanz** vom Referenzpunkt zur Füllgutoberfläche und der mit Hilfe des Leer-Abgleichs berechnete **Füllstand** angezeigt. Überprüfen Sie, ob die Werte dem tatsächlichen Füllstand bzw. der tatsächlichen Distanz entsprechen. Es können hier folgende Fälle auftreten:

- Distanz richtig Füllstand richtig -> weiter mit nächster Funktion "Distanz prüfen" (051)
- Distanz richtig Füllstand falsch -> Funktion "Abgleich leer" (005) überprüfen
- Distanz falsch Füllstand falsch -> weiter mit nächster Funktion "Distanz prüfen" (051)

3.9 Funktion "Distanz prüfen" (051) Distanz prüfen 051 → Dist.unbekannt: manuell

<u>Distanz = ok</u>

Mit dieser Funktion wird die Ausblendung von Störechos eingeleitet. Dazu muss die gemessene Distanz mit dem tatsächlichen Abstand der Füllgutoberfläche verglichen werden. Es gibt folgende Auswahlmöglichkeiten:

Auswahl:

- Distanz = ok
- Dist. zu klein
- Dist. zu gross
- Dist.unbekannt
- manuell



Distanz = ok

- eine Ausblendung wird bis zum derzeit gemessenen Echo ausgeführt
- der auszublendende Bereich wird in der Funktion "Bereich Ausblend. (052)" vorgeschlagen

Auch hier ist es in jedem Fall sinnvoll, eine Ausblendung durchzuführen.

Dist. zu klein

- es wird derzeit ein Störecho ausgewertet
- eine Ausblendung wird deshalb einschließlich des derzeit gemessenen Störechos ausgeführt
- der auszublendende Bereich wird in der Funktion "Bereich Ausblend." (052) vorgeschlagen

Dist. zu gross

- dieser Fehler kann durch eine Störechoausblendung nicht beseitigt werden
- Anwendungsparameter (002), (003), (004) und "Abgleich leer" (005) überprüfen

Dist.unbekannt

Wenn die tatsächliche Distanz nicht bekannt ist, kann keine Ausblendung durchgeführt werden.

manuell

Eine Ausblendung ist auch durch manuelle Eingabe des auszublendenden Bereichs möglich. Diese Eingabe erfolgt in der Funktion "**Bereich Ausblend. (052)**".

()

Achtung!

Der Bereich der Ausblendung muss 0,5 m (1,6 ft) vor dem Echo des tatsächlichen Füllstandes enden.

Bei leerem Behälter nicht E sondern E-0,5m (1,6 ft) eingeben.

Eine bereits bestehende Ausblendung wird bis zur in "**Bereich Ausblend.**" **(052)** ermittelten Entfernung überschrieben. Eine vorhandene Ausblendung über diese Entfernung hinaus bleibt erhalten.

3.10 Funktion "Bereich Ausblend." (052)



In dieser Funktion wird der vorgeschlagene Bereich der Ausblendung angezeigt. Bezugspunkt ist immer der Referenzpunkt der Messung ($\rightarrow \triangleq 2$). Dieser Wert kann vom Bediener noch bearbeitet werden.

Bei manueller Ausblendung ist der Defaultwert 0 m.

3.11 Funktion "Starte Ausblend." (053)





Mit dieser Funktion wird die Störechoausblendung bis zum in "**Bereich Ausblend.**" **(052)** eingegebenen Abstand durchgeführt.

Auswahl:

- aus: es wird keine Ausblendung durchgeführt
- an: die Ausblendung wird gestartet

Während die Ausblendung durchgeführt wird, zeigt das Display die Meldung "Ausblendung läuft" an.



Achtung!

Es wird keine Ausblendung durchgeführt solange das Gerät im Alarmzustand ist.

3.12 Anzeige "Distanz/Messwert" (008)



Es wird noch einmal die gemessene Distanz vom Referenzpunkt zur Füllgutoberfläche und der mit Hilfe des Leer-Abgleichs berechnete Füllstand angezeigt. Überprüfen Sie, ob die Werte dem tatsächlichen Füllstand bzw. der tatsächlichen Distanz entsprechen. Es können hier folgende Fälle auftreten:

- Distanz richtig Füllstand richtig -> Grundabgleich beendet
- Distanz falsch Füllstand falsch -> es muss eine weitere Störechoausblendung durchgeführt werden "Distanz prüfen" (051).

3.13 Funktion "Wert setzen" (009)



Diese Funktion ermöglicht es dem Anwender, die Differenz zwischen dem Referenzwert und dem gemessenem Wert (bzw. zwischen dem Restvolumen und der gemessenen Distanz) auszugleichen. Um den Offset zu aktivieren, geben Sie den durch Handpeilung ermittelten Referenzfüllstand über die Tasten ein. Die Software korrigiert dann die Distanz bzw. den Messwert um die Differenz zwischen Referenzwert und gemessenem Wert.





Hinweis!

Nach dem Grundabgleich empfiehlt sich eine Beurteilung der Messung mithilfe der Hüllkurve (Funktionsgruppe "Hüllkurve" (OE)).

4 Funktion group "Sicherheitseinst." (01)



4.1 Funktion "Ausg. b. Alarm" (010)



Mit dieser Funktion wählen Sie die Reaktion des Gerätes auf einen Alarmzustand aus.

Auswahl:

- MIN (<= 3.6mA)
- MAX (22mA)
- Halten
- anwenderspez.

MIN (<= 3.6mA)



Ist das Gerät im Alarmzustand wird der Ausgang wie folgt geändert:

HART:MIN-Alarm 3,6 mA

MAX (22mA)



Ist das Gerät im Alarmzustand wird der Ausgang wie folgt geändert:

HART:MAX-Alarm 22 mA

Halten



Ist das Gerät im Alarmzustand wird der letzte Messwert gehalten.

anwenderspez.



Ist das Gerät im Alarmzustand wird der Ausgang auf den im "**Ausg. b. Alarm**" **(011)** konfigurierten Wert gesetzt (x mA).

4.2 Funktion "Ausg.Echoverlust" (012) Husg.Echoverlust 012 Halten Rampe $\frac{1}{2}$ /min

Mit dieser Funktion stellen Sie das Verhalten des Ausgangs bei Echoverlust ein.

Auswahl:

<u>Alarm</u>

- Alarm
- Halten
- Rampe %/min

Alarm



Bei Echoverlust wird nach einer in "**Verzögerung**" (014) einstellbaren Zeit das Gerät in den Alarmzustand gebracht. Die Reaktion des Ausgangs hängt von der Konfigurierung in "**Ausg. b. Alarm**" (010) ab.

Halten



Bei Echoverlust wird nach einer einstellbaren "**Verzögerung**" **(014)** eine Warnung generiert. Der Ausgang wird gehalten.

Rampe %/min



Bei Echoverlust wird nach einer einstellbaren "**Verzögerung**" (014) eine Warnung generiert. Der Ausgang wird gemäss der in "**Rampe %MB/min**" (013) definierten Steigung in Richtung 0% oder 100% geändert.

4.3 Funktion "Rampe %MB/min" (013)



Steigung der Rampe, die im Fall eines Echoverlustes den Ausgangswert bestimmt. Dieser Wert wird benutzt, wenn in "Ausg.Echoverlust" (012) – "Rampe %/min" gewählt wird. Die Steigung wird in % des Messbereichs pro Minute angegeben.

4.4 Funktion "Verzögerung" (014)





Mit dieser Funktion geben Sie die Verzögerungszeit (Default = 30 s) an, nach der bei Echoverlust eine Warnung generiert oder das Gerät in Alarmzustand versetzt wird.

4.5 Funktion "Sicherheitsabstand" (015)

Vor die "**Blockdistanz**" (059) ($\rightarrow \square$ 53) wird eine konfigurierbare Sicherheitszone gelegt. Diese Zone dient zur Warnung, dass bei weiter steigendem Füllstand die Messung bald ungültig wird, da z.B. der Bereich der Antenne berührt wird.

Es empfiehlt sich, dass Blockdistanz und Sicherheitsabstand zusammen höher sind als die in der nachfolgenden Tabelle aufgeführte Distanz.



Geben Sie hier die Größe des Sicherheitsabstandes ein. Defaultwert 0,1 m.

Blockdistanz (BD) + Sicherheitsabstand \geq min. Messdistanz

	Verlängerung mm (in)	4" Hornantenne mm (in)	8" Parabolantenne mm (in)	10" Parabolantenne mm (in)
Blockdistanz (095)	-	470 (18,5)	102 (4,0)	130 (5,1)
Sicherheitsdistanz (015)	-	100 (3,9)	100 (3,9)	100 (3,9)
sichere Messdistanz "A"	-	870 (34,3)	502 (19,8)	530 (20,9)
sichere Messdistanz "A" 150 mm (5,9 in)	150 (5,9)	1020 (40,2)	652 (25,7)	680 (26,8)
sichere Messdistanz "A" 250 mm (9,8 in)	250 (9,8)	1120 (44,1)	752 (29,6)	780 (30,7)
sichere Messdistanz "A" 450 mm (18,0 in)	450 (18,0)	1320 (52,0)	952 (37,5)	980 (38,6)



4.6 Funktion "im Sicherh.abst." (016)



Mit dieser Funktion kann die Reaktion auf ein Eintreten des Füllstands in den Sicherheitsabstand festgelegt werden.

Auswahl:

- Alarm
- Warnung
- Selbsthaltung

Alarm



Gerät geht in def. Zustand über (**"Ausg. b. Alarm" (011)**). Es wird die Alarmmeldung **E651** – **"Sicherheitsabstand erreicht** - **Überfüllgefahr**" ausgegeben.

Verlässt der Füllstand den Sicherheitsabstand wieder, wird die Alarmmeldung gelöscht und das Gerät misst wieder.

Warnung



Gerät gibt eine Warnung **E651** – "**Sicherheitsabstand erreicht** - **Überfüllgefahr**" aus, misst aber weiter. Verlässt der Füllstand den Sicherheitsabstand verschwindet die Warnung wieder.

Selbsthaltung



Gerät geht in def. Zustand über (**"Ausg. b. Alarm" (011)**). Es wird die Alarmmeldung **E651 – "Sicherheitsabstand erreicht - Überfüllgefahr**" ausgegeben.

Verlässt der Füllstand den Sicherheitsabstand, wird die Messung erst nach einer Rücksetzung der Selbsthaltung (Funktion: "**Reset Selbsthalt**" (017)) fortgesetzt.

4.7 Funktion "Reset Selbsthalt" (017)



Mit dieser Funktion wird der Alarm im Fall: "Selbsthaltung" quittiert.

Auswahl:

- nein
- ∎ ja

nein

Es folgt keine Quittierung des Alarms.

ja

Quittierung folgt.

4.8 Funktion "Überfüllsicher." (018)



Bei Auswahl von **"WHG**" werden verschiedene für WHG Überfüllsicherungen/SIL relevanten Parameter voreingestellt und das Gerät gegen weitere Bedienung verriegelt. Eine Entriegelung erfolgt durch Auswahl von **"Standard**". Dadurch bleiben die Einstellungen für die WHG-Parameter erhalten. Um die WHG-spezifischen Parameter zurückzusetzen wird empfohlen, eine Geräte-Rücksetzung durchzuführen ($\rightarrow \stackrel{\square}{=} 68$).

Achtung!

Der FMR540 ist nicht für den Einsatz in Anwendungen geeignet, die eine Zulassung nach WHG (in Vorbereitung)/SIL erfordern!



5 Funktionsgruppe "Peiltabelle" (03)



5.1 Funktion "Status Dip Tab." (030)



Auswahl:

- **Tabelle aus** (die Peiltabelle ist ausgeschaltet)
- Tabelle ein (die Peiltabelle ist eingeschaltet)

5.2 Funktion "Peiltabellen Mode" (031)



Mit dieser Funktion kann die Peiltabelle ein- bzw. ausgeschaltet werden.

Auswahl:

- Punkt anzeigen
- manuell add.
- halbauto. add.
- Punkt löschen
- Alle Pkt löschen

Punkt anzeigen

Die Wertepaare der Peiltabelle können **nur** gelesen werden. Ist keine Peiltabelle vorhanden, kann der Menüpunkt trotzdem angewählt werden. Die Anzahl der freien Tabelleneinträge steht in diesem Fall auf dem maximalen Wert (**= 32**).

manuell add.

Die Wertepaare der Peiltabelle können gelesen und geschrieben werden. Sie können den Messwert und den Peilwert eingeben.

- Messwert:

ist der vom Gerät gelieferte, **NICHT** von der Peiltabelle korrigierte Messwert. Die Auswahl des Messwertes, Füllstands bzw. Restfüllhöhe, hängt von der jeweiligen Geräteeinstellung ab.

- Peilwert:

ist der bzw. die durch Handpeilung ermittelte Füllstand bzw. Distanz zum Flansch, mit der der Messwert korrigiert werden soll.

Der "manuelle Modus" der Peiltabelle kann verwendet werden, um die bei unterschiedlichen Füllständen im Behälter erfassten Wertepaare in die Peiltabelle zu schreiben.



Hinweis!

Je größer die Abstände zwischen den unterschiedlichen Füllständen bei der Handpeilung sind, um so genauer ist die Linearisierung der Messung.

halbauto. add.

Die Wertepaare der Peiltabelle können gelesen werden. Eine Eingabe des Peilwertes ist möglich. Bei neuen Wertepaaren wird der aktuelle Füllstand bzw. Distanz als Messwert übernommen.

Punkt löschen

Ein Wertepaar wird gelöscht.

Alle Pkt löschen

Die gesamte Peiltabelle wird gelöscht. Die Tabelle wird ausgeschaltet. Die Anzahl der freien Tabelleneinträge wird auf den maximalen Wert (= **32**) gesetzt.

5.2.1 Peiltabelle

Die Peiltabelle wird benutzt, um die Füllstandmessung des Micropilot S mit Hilfe von Handpeilungen zu korrigieren. Die Peiltabelle wird insbesondere dazu benutzt, um die Füllstandmessung den spezifischen Anwendungen und der mechanischen Tank-/Schwallrohrverformung anzupassen.

Je nach nationalen Bestimmungen werden für diesen Abgleich vom nationalen Eichbeamten 1 bis 3 Füllstände im Tank angefahren und per Handpeilung überprüft.

Bei Eintrag nur eines Wertepaares in die Peiltabelle wird der **Füllhöhenkorrekt** der Messung korrigiert.

Bei Eintrag eines zweiten Wertepaares in die Peiltabelle werden für beide Wertepaare vom Micropilot S die korrigierten Messwerte identisch übernommen. Alle restlichen Messwerte werden mit Hilfe einer linearen Interpolation ermittelt.

Wenn Sie zwei Wertepaare eingeben, führt das System eine lineare Interpolation zwischen nebeneinander liegenden Wertepaaren durch. Außerhalb dieser Wertepaare ist die Extrapolation ebenfalls linear.



Es gibt zwei alternative Vorgehen, um Daten für die Peiltabelle zu sammeln und einzutragen.

Damit bereits von der Peiltabelle korrigiert angezeigte Messwerte mit unkorrigierten Werten nicht verwechselt werden, wird dringend empfohlen, den "semi-automatischen" Modus bei Einträgen in die Peiltabelle zu nutzen. In diesem Fall sollte der erste Peilwert unmittelbar nach der mechanischen Installation des Gerätes eingetragen werden. Weitere Linearisierungspunkte können dann später ebenfalls im semi-automatischen Modus eingetragen werden. Es wird hierbei empfohlen, weitere Peilwerte erst bei Abweichungen > 4 mm (0,16 in) vom Messwert und nach Füllstandänderungen von mindestens 2 m (6,6 ft) einzutragen (siehe Abbildung oben, empfohlene Auswahl). Wenn dieses Vorgehen nicht eingehalten werden kann, sollten nach der mechanischen Installation des Gerätes zunächst KEINE Werte in die Peiltabelle eingetragen werden. Statt dessen sollten Messwerte und Peilwerte über den gesamten Messbereich gesammelt werden und hinsichtlich ihrer Linearität untersucht werden. Erst dann sollten einige charakteristische Wertepaare ausgewählt und im manuellen Mode (Abbildung oben rechts) in die Peiltabelle eingetragen werden. Sollen darüber hinaus zu einem späteren Zeitpunkt weitere Datenpaare eingegeben werden, so sind diese unbedingt über den semi-automatischen Modus – wie im bevorzugten Vorgehen – einzugeben.


Hinweis!

Die Füllhöhenkorrektur sollte NICHT im Nahbereich der Antenne (vergl. Definition der Safety Distance) und NICHT unmittelbar im Tankbodenbereich ermittelt und eingegeben werden, da es in diesen Bereichen immer zu Interferenzen im Radar-Messsignal kommen kann!

Die Peiltabelle kann mit dem ToF-Tool ausgedruckt werden. Hierzu muss nach Eingabe aller Werte das ToF-Tool zunächst neu mit dem Gerät verbunden werden, um die Werte im ToF-Tool zu aktualisieren.

Die Peiltabelle sollte im halbautomatischen Modus eingegeben werden.



Achtung!

Nach Eingabe eines oder mehrerer Punkte in die Peiltabelle ist darauf zu achten, dass die Peiltabelle im Peiltabellen Mode "Tabelle ein" aktiviert wird!

5.3 Funktion "Peiltabelle" (034)



Mit dieser Funktion wird der Messwert editiert. "Messw" zeigt den vom FMR540 ermittelten Messwert an.

"Handpeilwert" zeigt den Wert an, den die Messung per Handpeilung ergeben hat.

Sie können beide Werte über die Anzeige VU331 oder über das ToF Tool bearbeiten.

Die Zahl hinter der Angabe "**bleiben**" gibt die aktuell verbleibenden freien Wertepaare an. Die Höchstzahl der Wertepaare ist 32; nach jedem Eintrag wird die restliche Zahl verringert. Beim Löschen der Wertepaare in der Peiltabelle über die Option "Punkt löschen" im "**Peiltabelle Mode**" (031), wird "bleiben" durch "Tab Nr." (Registerkartennummer) ersetzt,

um anzuzeigen, welches Wertepaar in der Peiltabelle gelöscht werden soll.



Hinweis!

In der Funktion "**Peiltabelle**" (034) wird der unkorrigierte Messwert angezeigt. Dieser Wert kann beträchtlich von den Messwerten beim Aktivieren einer Peiltabelle abweichen.

5.4 Funktion "store point" (037)

sreichern



αЗ

Mit dieser Funktion wird bestätigt, dass der Punkt in die Peiltabelle geschrieben wird.

5.5 Funktion "Nächsten Punkt" (038)



Mit dieser Funktion wählen Sie aus, ob weitere Punkte zur Peiltabelle hinzugefügt werden sollen.

5.6 Funktion "Handhabung" (036)



Diese Funktion erscheint, wenn in "Status Dip Tab." (030) die Option "Punkt anzeigen" ausgewählt wird.

Auswahl:

- Zurück gehe zu "Status Dip Tab." (030)
- Nächsten Punkt gehe zum nächsten Punkt in der Peiltabelle
- Vorher. Punkt gehe zum vorherigen Punkt in der Peiltabelle

Mit "Zurück" können Sie zu "Status Dip Tab." (030) zurückkehren.

Zurück

Durch Auswahl dieses Punktes wird zur Funktion "Status Dip Tab." (033) zurückgesprungen.

Nächsten Punkt

Es wird in der Tabelle vorgeblättert. Ist die Tabelle leer, kann dieser Punkt ebenfalls angewählt werden. Das angezeigte Wertepaar ändert sich jedoch nicht.

Vorher. Punkt

Es wird in der Tabelle zurückgeblättert. Ist die Tabelle leer, kann dieser Punkt ebenfalls angewählt werden. Das angezeigte Wertepaar ändert sich jedoch nicht.



Achtung!

Nach Eingabe eines oder mehrerer Punkte in die Peiltabelle ist darauf zu achten, dass die Peiltabelle im Peiltabellen Mode **"Tabelle ein**" aktiviert wird.

5.7 Funktion "Handhabung" (039)



Diese Funktion erscheint, nachdem "Punkt löschen" in der Funktion "**Status Dip Tab.**" (031) ausgewählt wurde.

Die Auswahlliste stellt die erforderlichen Optionen zum Löschen der Werte bereit, die auf der zuvor angezeigten Registerkarte (Nummer) aufgezeichnet wurden.

Gehen Sie zur Registerkarte mit der nächsten oder der vorhergehenden Nummer, oder kehren Sie einfach zur Gruppenauswahl zurück.

Auswahl:

- Punkt löschen
- Nächsten Punkt
- Vorher. Punkt
- Zurück

Punkt löschen

zum Löschen eines Punktes aus der Peiltabelle (auf einer spezifischen Registerkarte (Nummer) in der Peiltabelle aufgezeichnet), der zuvor durch die Funktion "**Peiltabelle**" **(034)** angezeigt wurde.

Nächsten Punkt

zum Auswählen des nächsten Punktes in der Peiltabelle, der z.B. gelöscht werden soll, oder um von Registerkarte 1 zu Registerkarte 2 zu wechseln.

Vorher. Punkt

zum Auswählen eines zuvor angezeigten Punktes in der Peiltabelle

Zurück

Zum Zurückkehren zur Funktion **"Status Dip Tab." (030)**, um die Peiltabelle zu aktivieren oder zu deaktivieren

6 Funktionsgruppe "Linearisierung" (04)



6.1 Funktion "Füllst./Restvol." (040)



Auswahl:

- Füllst. TE
- Füllst m/ft/in
- Restvol. TE
- Restvol.m/ft/in

Füllst. TE

Füllstand in technischen Einheiten. Eine Linearisierung des Messwertes ist möglich. Als Defaultwert der **"Linearisierung" (041)** ist linear 0...100% eingestellt.

Füllst m/ft/in

Füllstand in der gewählten "Längeneinheit" (0C5).

Restvol. TE

Restvolumen in technischen Einheiten. Eine Linearisierung des Wertes ist möglich. Als Defaultwert der "**Linearisierung**" **(041)** ist linear 0...100% eingestellt.

Restvol.m/ft/in

Restvolumen in der gewählten "Längeneinheit" (0C5).



Hinweis!

Bezugspunkt für das Restvolumen ist der "Abgleich voll" (= Spanne).



6.2 Funktion "Linearisierung" (041)

Eine Linearisierung legt das Verhältnis von Füllstand zum Behältervolumen bzw. Produktgewicht fest und erlaubt eine Messung in technischen Einheiten, wie z.B. Meter, Hektoliter, usw.

Danach wird der Messwert in (000) in der gewählten Einheit angezeigt.



Auswahl des Linearisierungs-Modus.

Auswahl:

- linear
- zyl.liegend
- manuell
- halbautomat.
- Tabelle ein
- Lösche Tabelle

linear

Der Behälter ist linear, z.B. zylindrisch stehender Tank. Durch Eingabe von einem max. Volumen/ Gewicht kann in technischen Einheiten gemessen werden.

Die "**Kundeneinheit**" **(042)** kann gewählt werden. Der dem Abgleich voll entsprechende Volumenwert wird in "**Endwert Messber.**" **(046)** definiert. Dieser Wert entspricht einem Ausgang von 100% (= 20 mA bei HART).



zyl.liegend

Bei zylindrisch liegendem Tank erfolgt eine Berechnung des Volumens, der Masse etc. automatisch durch Vorgabe von "**Zyl.-durchmesser**" (047), "**Kundeneinheit**" (042) und "**Endwert Messber.**" (046). Der "**Endwert Messber.**" (046) entspricht dann einem Ausgang von 100% (= 20 mA bei HART).



manuell

Ist innerhalb des eingestellten Messbereichs der Füllstand nicht dem Volumen bzw. Gewicht proportional, kann eine Linearisierungtabelle eingegeben werden, um in technischen Einheiten zu messen. Die Voraussetzungen sind wie folgt:

- Die max. 32 Wertepaare für die Punkte der Linearisierungskurve sind bekannt.
- Die Füllstandswerte müssen in steigender Reihenfolge eingegeben werden. Die Kurve ist monoton steigend.
- Die Füllhöhe für den ersten und letzten Punkt der Linearisierungskurve sollten dem Leerund Vollabgleich entsprechen.
- Die Linearisierung erfolgt in der Einheit des Grundabgleichs ("Längeneinheit" (0C5)).



Jeder Punkt (2) in der Tabelle wird durch ein Wertepaar: Füllstand (3) und z.B. Volumen (4) beschrieben. Das letzte Wertepaar bestimmt den Ausgang von 100% (= 20 mA bei HART).



beantwortet wird.



Hinweis!

Nach der Eingabe der Tabelle muss diese durch "Tabelle ein" aktiviert werden.

Der 100% Wert (= 20 mA bei HART) wird durch den letzten Punkt in der Tabelle bestimmt.

Hinweis!

Vor der Bestätigung von 0,00 m als Füllstand oder 0,00% als Volumen muss der Editiermodus mit ⁺ oder ⁻ aktiviert werden.

Im ToF Tool kann die Linearisierungstabelle auch mit Hilfe eines Tabelleneditors eingegeben werden.

Eine graphische Visualisierung ist ebenfalls möglich.

halbautomat.

Bei der halbautomatischen Eingabe der Linearisierungskurve wird der Behälter schrittweise gefüllt. Die Füllhöhe erfasst der Micropilot automatisch, das zugehörige Volumen/Gewicht wird eingegeben.

Die Vorgehensweise ist analog zur manuellen Eingabe einer Tabelle, wobei der Füllstandswert zu jedem Tabellenpunkt vom Gerät vorgegeben wird.



Hinweis!

Wird der Behälter entleert, muss Folgendes beachtet werden:

- Die Anzahl der Punkte muss vorher bekannt sein.
- Die erste Tabellen-Nr. = (32 Anzahl der Punkte).
- Die Eingabe in **"Tabellen Nummer" (043)** erfolgt in umgekehrter Reihenfolge (letzte Eingabe =1).

Tabelle ein

Eine eingegebene Linearisierungstabelle tritt erst in Kraft, wenn sie zusätzlich aktiviert wird.

Lösche Tabelle

Vor Eingabe einer Linearisierungstabelle muss immer eine eventuell vorhandene Tabelle gelöscht werden. Dabei springt der Linearisierungsmodus automatisch auf linear.



Hinweis!

Eine Linearisierungstabelle kann durch Wahl von "**linear**" bzw. "**zyl.liegend**" (oder Funktion "**Füllstand/Restvol.**" (040) = "**Füllst. m/ft/in**", "**Restvol.m/ft/in**") deaktiviert werden. Sie wird dabei nicht gelöscht und kann jederzeit durch die Wahl "**Tabelle ein**" wieder aktiviert werden.

6.3 Funktion "Kundeneinheit" (042)



Mit dieser Funktion können Sie die Kundeneinheit auswählen.

Auswahl:

- **•** %
- **-** 1
- ∎ hl
- ∎ m3
- dm3
- cm3
- ft3
- usgal
- i gal
- ∎ kg
- ∎ t
- ∎ lb
- ∎ ton
- m
- ∎ ft

• mm

inch

Abhängigkeit

Die Einheiten werden in folgenden Parametern geändert:

- Messwert (000)
- Eingabe Volumen (045)
- Endwert Messber. (046)
- Simulationswert (066)

6.4 Funktion "Tabellen Nummer" (043)



Position des Wertepaars in der Linearisierungstabelle.

Abhängigkeit

Aktualisiert "Eingabe Füllst." (044), "Eingabe Volumen" (045).

6.5 Funktion "Eingabe Füllst." (044)



Mit dieser Funktion geben Sie den Füllstand für jeden Punkt der Linearisierungskurve an. Bei der halbautomatischen Eingabe der Linearisierungskurve erfasst der Micropilot automatisch die Füllhöhe.

Eingabe:

Füllstand in "Längeneinheit" (0C5).



6.6 Funktion "Eingabe Volumen" (045)

Mit dieser Funktion geben Sie das Volumen für jeden Punkt der Linearisierungskurve an.

Eingabe:

Volumen in "Kundeneinheit" (042).

6.7 Funktion "Endwert Messber." (046)



Mit diese Funktion geben Sie den Endwert des Messbereiches an. Diese Eingabe ist notwendig, wenn Sie "**linear**" oder "**zyl.liegend**" in der Funktion "**Linearisierung**" **(041)** gewählt haben.



Mit dieser Funktion geben Sie den Behälterdurchmesser an. Diese Angabe ist notwendig, wenn Sie "zyl.liegend" in der Funktion "Linearisierung" (041) gewählt haben.



7.1 Funktion "Auswahl" (050)



Auswahl der Funktionen des erweiterten Abgleichs.

Auswahl:

- (z.B. "Füllhöhenkorrektur", "Integrationszeit", "Antennenverlängerung", ...)
- Ausblendung
- erweit. Ausbl.

7.2 Funktion "Distanz prüfen" (051)





Mit dieser Funktion wird die Ausblendung von Störechos eingeleitet. Dazu muss die gemessene Distanz mit dem tatsächlichen Abstand der Füllgutoberfläche verglichen werden. Es gibt folgende Auswahlmöglichkeiten:

Auswahl:

- Distanz = ok
- Dist. zu klein
- Dist. zu drein
 Dist. zu gross
- Dist.unbekannt
- manuell



Distanz = ok

- eine Ausblendung wird bis zum derzeit gemessenen Echo ausgeführt
- der auszublendende Bereich wird in der Funktion "Bereich Ausblend. (052)" vorgeschlagen

Es ist in jedem Fall sinnvoll eine Ausblendung auch in diesem Fall durchzuführen.

Dist. zu klein

- es wird derzeit ein Störecho ausgewertet
- eine Ausblendung wird deshalb einschliesslich des derzeit gemessenen Echos ausgeführt
- der auszublendende Bereich wird in der Funktion "Bereich Ausblend. (052)" vorgeschlagen

Dist. zu gross

- dieser Fehler kann durch eine Störechoausblendung nicht beseitigt werden
- Anwendungsparameter (002), (003), (004) und "Abgleich leer" (005) überprüfen

Dist.unbekannt

Wenn die tatsächliche Distanz nicht bekannt ist, kann keine Ausblendung durchgeführt werden.

manuell

Eine Ausblendung ist auch durch manuelle Eingabe des auszublendenden Bereichs möglich. Diese Eingabe erfolgt in der Funktion "**Bereich Ausblend. (052)**".

Achtung!

Der Bereich der Ausblendung muss 0,5 m (1,6 ft) vor dem Echo des tatsächlichen Füllstandes enden.

Bei leerem Tank nicht E, sondern E – 0,5 m (1,6 ft) eingeben.

Eine bereits bestehende Ausblendung wird bis zur in "**Bereich Ausblend.**" (052) ermittelten Entfernung überschrieben. Eine vorhandene Ausblendung über diese Entfernung hinaus bleibt erhalten.

7.3 Funktion "Bereich Ausblend." (052)



In dieser Funktion wird der vorgeschlagene Bereich der Ausblendung angezeigt. Bezugspunkt ist immer der Referenzpunkt der Messung ($\rightarrow \supseteq$ 2). Dieser Wert kann vom Bediener noch bearbeitet werden.

Bei manueller Ausblendung ist der Defaultwert 0 m.

7.4 Funktion "Starte Ausblend." (053)



Mit dieser Funktion wird die Störechoausblendung bis zum in "**Bereich Ausblend.**" (052) eingegebenen Abstand durchgeführt.

Auswahl:

- **aus:** es wird keine Ausblendung durchgeführt
- an:die Ausblendung wird gestartet

Während die Ausblendung durchgeführt wird, zeigt das Display die Meldung "Ausblendung läuft" an.

Ċ

Achtung!

Es wird keine Ausblendung durchgeführt solange das Gerät im Alarmzustand ist.

7.5 Funktion "akt. Ausbl.dist." (054)





Zeigt die Distanz an, bis zu der eine Störechoausblendung durchgeführt wurde. Ein Wert von 0 zeigt an, dass bisher keine Störechoausblendung erfolgt ist.



7.6 Funktion "Ausblendung" (055)





Diese Funktion zeigt den Auswertemodus mit Hilfe der Störechoausblendung an.

Auswahl:

- inaktiv
- aktiv
- Rücksetzen

inaktiv

Es ist noch keine Ausblendung aufgenommen oder die Ausblendung ist ausgeschaltet. Auswertung erfolgt nur mit Hilfe der FAC (\rightarrow 79).

aktiv

Die Auswertung erfolgt mit Hilfe der Störechoausblendung (\rightarrow 78).

Rücksetzen

Löscht die komplette Ausblendung.

7.7 Funktion "Echoqualität" (056)





Die Echoqualität ist ein Maß für die Zuverlässigkeit der Messung. Sie beschreibt die Menge an reflektierter Energie und hängt vor allem von folgenden Randbedingungen ab:

- DK des Mediums
- Oberflächenbeschaffenheit (Wellen, Schaum, ...)
- Distanz Sensor Füllgut

Bei niedrigen Werten erhöht sich die Wahrscheinlichkeit, dass das Echo durch eine Änderung der Messbedingungen verloren geht, z.B. unruhige Oberfläche, Schaum, große Messdistanz.

Achtung!

Durch Ausrichtung des Micropilot kann die Echoqualität verbessert werden ($\rightarrow \mathbb{B}$ 87).

7.8 Funktion "Füllhöhenkorrekt" (057)



Füllhöhenkorrekt 057 Wird zum 9emessennen Füllstand addiert

An<u>tenn.verl</u>än9

Mit dieser Funktion kann der gemessene Füllstand um einen konstanten Wert korrigiert werden. Der eingegebene Wert wird zum gemessenen Füllstand addiert.

7.9 Funktion "Antenn.verläng." (0C9)

ΜM

0CS



Mit dieser Funktion kann die Länge der Antennenverlängerung (je nach Sensoroption zum Zeitpunkt der Bestellung) eingegeben werden. Es wird empfohlen, den bei Auslieferung werkseitig eingegebenen Wert nicht zu verändern.

7.10 Funktion "Integrationszeit" (058)



Beeinflusst die Zeit, die der Ausgang benötigt, um auf einen plötzlichen Sprung im Füllstand zu reagieren (63% des Beharrungszustands). Ein hoher Wert dämpft z.B. die Einflüsse von schnellen Änderungen auf den Messwert.

Eingabe:

0...255 s

Der Defaultwert hängt von den gewählten Anwendungsparametern **"Tankgeometrie" (002)**, **"Medium Eigensch." (003)** und "**Messbedingungen**" **(004)** ab.

7.11 Funktion "Blockdistanz" (059)



Bei starken Reflexionen nahe der Antenne oder bei nahegelegenen Einbauten, Schweißnähten oder Streben kann ein Fenster unter der Antennenspitze ausgeblendet werden.

- Die Blockdistanz wird von der Unterkante des Prozessanschlusses gemessen. Standardmäßig erstreckt sich die Ausblendung bis zur Antennenspitze (s. Abb. \rightarrow \supseteq 31)
- Innerhalb der Blockdistanz werden alle Echos ausgeblendet.
- Da auch u.U. das Füllstandecho ausgeblendet werden könnte (und es keine Garantie gibt, dass kein anderes verwertbares Echo vorhanden ist), wird eine 10 cm (3,94 in) lange Sicherheitszone vor die Ausblendung gelegt (siehe Funktion "Sicherheitsabstand" (015) auf $\rightarrow \exists$ 31).

8 Funktionsgruppe "Ausgang" (06)

8.1 Funktion "Kommun.Adresse" (060)



Mit dieser Funktion geben Sie eine Kommunikationsadresse für das Gerät vor.

- Standard: 1
- Multidrop: 1-15

Im Multidrop-Betrieb ist der Ausgangsstrom standardmässig 4 mA, kann aber in der Funktion "**fester Strom**" **(064)** geändert werden.

8.2 Funktion "Präambelanzahl" (061)



Mit dieser Funktion geben Sie die Anzahl der Präambeln für HART-Protokoll an.

Eine Erhöhung des Werts ist evtl. bei "schlechten" Leitungen mit Kommunikationsproblemen ratsam.

8.3 Funktion "Grenze Messwert" (062)



Mit dieser Funktion kann die Ausgabe negativer Füllstandswerte unterdrückt werden.

Auswahl:

- ausminimaler Ausgang -10% (3,8 mA bei HART)
- anminimaler Ausgang 0% (4 mA bei HART)



8.4 Funktion "curr.output mode" (063)



Mit dieser Funktion legen Sie bei HART-Geräten den Modus des Stromausgangs fest.

Auswahl:

- Standard
- Stromlupe
- fester Strom

Standard

Mit dieser Auswahl wird der gesamte Messbereich (0...100%) auf das gesamte Stromintervall (4...20 mA) abgebildet.

Stromlupe

Mit dieser Auswahl wird nur ein Teil des Messbereiches auf das gesamte Stromintervall (4...20 mA) abgebildet. Dieser Bereich wird durch die Funktion "**4mA Wert" (068)** und "**20mA Wert" (069)** festgelegt.

fester Strom

Bei dieser Auswahl wird ein fester Strom ausgegeben. Der tatsächliche Messwert wird nur über das HART-Signal übertragen. Der Wert des Ausgangsstroms wird durch die Funktion "**fester Strom**" **(064)** festgelegt. Beispiel:



8.5 Funktion "fester Strom" (064)





Mit diese Funktion geben Sie den Wert für den festen Strom an. Diese Angabe ist notwendig, wenn Sie die Funktion **"fester Strom" (063)** eingeschaltet haben.

Eingabe:

3,8...20,5 mA

8.6 Funktion "Simulation" (065)



Mit der Simulationsfunktion können ggf. die Linearisierung, das Ausgangssignal und der Stromausgang getestet werden. Es bestehen folgende Simulationsmöglichkeiten:

Auswahl:

- Sim. aus
- Sim. Füllstand
- Sim. Volumen
- Sim. Strom



Sim. aus

Die Simulation ist ausgeschaltet.

Sim. Füllstand

Es kann in **"Simulationswert**" (066) der Wert für den Füllstand eingegeben werden.

Die Funktionen:

- Messwert (000)
- gemess. Füllst. (0A6)
- Ausgangsstrom" (067)

folgen den eingegebenen Werten.

Sim. Volumen

Es kann in "Simulationswert" (066) der Wert für das Volumen eingegeben werden.

Die Funktionen:

- Messwert (000)
- Ausgangsstrom (067)

folgen den eingegebenen Werten.

Sim. Strom

Es kann in "Simulationswert" (066) der Wert für den Strom eingegeben werden.

Die Funktion:

Ausgangsstrom (067)

folgt den eingegebenen Werten.

8.7 Funktion "Simulationswert" (066)

066

Nach Auswahl der Option "**Sim. Füllstand**" in der Funktion "**Simulation**" **(065)** erscheint folgende Meldung in der Anzeige:



Es kann der Füllstand eingegeben werden.

Nach Auswahl der Option "**Sim. Volumen**" in der Funktion "**Simulation**" **(065)** erscheint folgende Meldung in der Anzeige:



Es kann das Volumen eingegeben werden.

Nach Auswahl der Option "**Sim. Strom**" in der Funktion "**Simulation**" **(065)** erscheint folgende Meldung in der Anzeige:



8.8 Funktion "Ausgangsstrom" (067)

067



Anzeige des aktuellen Ausgangsstroms in mA.

8.9 Funktion "4mA Wert" (068)



> 4m <u>A Wert</u>	%	068
--------------------	---	-----

In dieser Funktion wird der Füllstand (oder Volumen, Gewicht bzw. Anströmung) festgelegt, bei dem der Ausgangsstrom 4 mA betragen soll. Dieser Wert wird verwendet, wenn Sie die Option "Stromlupe" in der Funktion **"curr. output mode" (063)** wählen.

8.10 Funktion "20mA Wert" (069)



In dieser Funktion wird der Füllstand (oder Volumen, Gewicht bzw. Anströmung) festgelegt, bei dem der Ausgangsstrom 20 mA betragen soll. Dieser Wert wird verwendet, wenn Sie die Option "Stromlupe" in der Funktion **"curr. output mode" (063)** wählen.

9 Funktionsgruppe "Hüllkurve" (0E)



Achtung!

Diese Funktion kann nur auf dem Display ausgeführt werden!

9.1 Funktion "Darstellungsart" (0E1)





Wählen Sie, welche Informationen in der LCD-Anzeige ausgegeben werden sollen:

- Hüllkurve
- Hüllkurve + FAC (zu FAC \rightarrow \supseteq 79)
- Hüllkurve + Ausbl. (d.h. die Störechoausblendung wird mit angezeigt)

9.2 Funktion "Kurve lesen" (0E2)

Diese Funktion bestimmt, ob die Hüllkurve als

- einzelne Kurve
- oder
- zyklisch gelesen wird.







Hinweis!

Ist die zyklische Hüllkurvendarstellung auf dem Display aktiv, erfolgt die Messwertaktualisierung in einer langsameren Zykluszeit. Es empfiehlt sich daher, nach der Optimierung der Messstelle die Hüllkurvendarstellung wieder zu verlassen.



Hinweis!

Bei sehr schwachen Füllstandechos bzw. starken Störechos kann eine **Ausrichtung** des Micropilot zu einer Optimierung der Messung (Vergrössern des Nutzechos/Verkleinern des Störechos) beitragen ($\rightarrow \triangleq 87$).

9.3 Funktion "Hüllkurvendarstellung" (E3)

Mit dieser Funktion wird die Hüllkurve angezeigt. Sie können sie verwenden, um folgende Informationen zu erhalten:



Navigation in der Hüllkurvendarstellung

Mit Hilfe der Navigation kann die Hüllkurve horizontal und vertikal skaliert, sowie nach rechts oder links verschoben werden. Der jeweils aktive Navigationsmodus wird durch ein Symbol in der linken oberen Displayecke angezeigt.



Horizontal-Zoom-Modus

Wechseln Sie zuerst zur Hüllkurvenanzeige. Drücken Sie 🕂 oder 🗔, um in die Hüllkurvennavigation zu gelangen. Sie befinden sich dann im Horizontal-Zoom-Modus. Es wird **4** boder **b 4** angezeigt.

Sie haben jetzt folgende Möglichkeiten:

- 🕂 vergrößert den horizontalen Maßstab.
- 🖃 verkleinert den horizontalen Maßstab.



Move-Modus

Sie haben jetzt folgende Möglichkeiten:

- + verschiebt die Kurve nach rechts.
- 🖃 verschiebt die Kurve nach links.



Vertical-Zoom-Modus

Drücken Sie noch einmal E, um in den Vertical-Zoom-Modus zu gelangen. 1 wird angezeigt.

Sie haben jetzt folgende Möglichkeiten:

- + vergrößert den vertikalen Maßstab.
- 🖃 verkleinert den vertikalen Maßstab.

Das Display-Symbol zeigt den jeweils aktuellen Vergrößerungszustand an (🗘 🗗 bis ‡ 了).



Beenden der Navigation

- Durch wiederholtes drücken von ^E wechseln Sie zyklisch zwischen den verschiedenen Modi der Hüllkurven-Navigation.
- Durch gleichzeitiges Drücken von + und verlassen Sie die Navigation. Die eingestellten Vergrößerungen und Verschiebungen bleiben erhalten. Erst wenn Sie die Funktion
 "Kurve lesen" (0E2) erneut aktivieren, verwendet der Micropilot wieder die Standard-Darstellung.



nach 3 s erscheint

10 Funktionsgruppe "Anzeige" (09)



10.1 Funktion "Sprache" (092)



Auswahl der Sprache auf dem Display.

Auswahl:

- English
- Deutsch
- Français
- Español
- Italiano
- Nederlands
- ニホシコ * (Katakana, Japanisch)

Hinweis!

Bei der Nutzung von Parametrier-Tools auf Betriebssystemen ohne japanische Sprachunterstützung kann nur "????." dargestellt werden.

Abhängigkeit

Alle Texte werden geändert.

Achtung!

Diese Funktion wird in Commuwin II nicht angezeigt!

10.2 Funktion "Zur Startseite" (093)



Falls während der angegebenen Zeit keine Eingabe über das Display gemacht wird, erfolgt der Rücksprung in die Messwertdarstellung.

9999 s bedeutet, dass kein Rücksprung erfolgt.

Eingabe:

3...9999 s

Werkeinstellung = 100 s



Achtung!

Diese Funktion wird in Commuwin II nicht angezeigt!

10.3 Funktion "Anzeigeformat" (094)



⇒ <mark>Mnzei9eformat 094</mark> → Molezimal ft-in-1/16''

Auswahl des Anzeigeformats auf dem Display.

Auswahl:

- dezimal
- ft-in-1/16"

dezimal

Der Messwert wird in dezimaler Darstellung (z.B. 10,70%) auf dem Display angezeigt.

ft-in-1/16"

Der Messwert wird in diesem Format (z.B. 5'05-14/16") auf dem Display angezeigt.

Diese Wahl ist nur für "Längeneinheit" (0C5) – "ft" und "in" möglich!

Achtung!

Diese Funktion wird in Commuwin II nicht angezeigt!

10.4 Funktion "Nachkommast." (095)



Auswahl:

- X
- x.x
- x.xx
- x.xxx

10.5 Funktion "Trennungszeichen" (096)





Auswahl:

- ■.
- ■,

,

Die Dezimalstelle wird durch einen Punkt getrennt.

Die Dezimalstelle wird durch ein Komma getrennt.



10.6 Funktion "Anzeigetest" (097)

11 Funktionsgruppe "Diagnose" (0A)

ØA÷



In der Funktionsgruppe "**Diagnose**" könne Sie sich Fehlermeldungen anzeigen und bestätigen lassen.

Fehlerart

Fehler, die während der Inbetriebnahme oder des Messbetriebs auftreten, werden sofort angezeigt. Liegen mehrere System- oder Prozessfehler an, so wird immer derjenige mit der höchsten Priorität angezeigt!

Das Messsystem unterscheidet zwischen folgenden Fehlerarten:

• A (Alarm):

Gerät geht in def. Zustand (z.B. MAX) Wird durch ein dauerhaftes **4** Symbol angezeigt. (Beschreibung der Codes siehe Tabelle 15.2 auf Seite 83)

• W (Warnung):

Gerät misst weiter, Fehlermeldung wird angezeigt. Wird durch ein blinkendes **4** Symbol angezeigt. (Beschreibung der Codes siehe Tabelle 15.2 auf Seite 83)

E (Alarm/Warnung):

Konfigurierbar (z.B. Echoverlust, Füllstand im Sicherheitsabstand) Wird durch ein dauerhaftes/blinkendes L₃Symbol angezeigt. (Beschreibung der Codes siehe Tabelle 15.2 auf Seite 83)

Fehlermeldungen

Die Fehlermeldungen werden vierzeilig in Klartext auf dem Display angezeigt. Zusätzlich wird auch ein eindeutiger Fehlercode ausgegeben. Eine Beschreibung der Fehlercodes findet sich auf $\rightarrow \exists$ 83.

- In der Funktionsgruppe "Diagnose" (0A) kann der aktuelle und der letzte anstehende Fehler angezeigt werden.
- Bei mehreren aktuell anstehenden Fehlern kann mit + oder zwischen den Fehlermeldungen geblättert werden.
- Der letzte anstehende Fehler kann in der Funktionsgruppe "Diagnose" (0A) Funktion "Lösche let. Fehler" (0A2) gelöscht werden.

11.1 Funktion "aktueller Fehler" (0A0)



Mit dieser Funktion wird der aktuelle Fehler angezeigt.

Bei mehreren aktuell anstehenden Fehlern kann mit 🕂 oder 🗔 zwischen den Fehlermeldungen geblättert werden.

11.2 Funktion "letzter Fehler" (0A1)



Mit dieser Funktion wird der letzte anstehende Fehler angezeigt.

11.3 Funktion "Lösche let. Fehler" (0A2)



Auswahl:

- beibehalten
- löschen

11.4 Funktion "Rücksetzen" (0A3)

Achtung!

Bei einer Rücksetzung wird das Gerät auf Werkseinstellungen zurückgesetzt. Es kann dadurch zu einer Beeinträchtigung der Messung kommen. Im Allgemeinen ist nach einer Rücksetzung ein erneuter Grundabgleich notwendig.

Eine Rücksetzung ist nur dann notwendig:

- wenn das Gerät nicht mehr funktioniert
- wenn das Gerät von einer Messstelle zu anderen umgebaut wird
- wenn das Gerät ausgebaut/gelagert/eingebaut wird



Eingabe ("Rücksetzen" (0A3)):

333 = Kunden-Parameter (HART)

333 = Rücksetzen Kunden-Parameter für HART

Diese Rücksetzung empfiehlt sich immer dann wenn ein Gerät mit unbekannter 'Historie' in einer Anwendung eingesetzt werden soll:

- Der Micropilot wird auf Defaultwerte zurückgesetzt.
- Eine kundenseitige Störechoausblendung wird nicht gelöscht.
- Eine Linearisierung wird auf "linear" umgeschaltet, die Tabellenwerte bleiben jedoch erhalten. Die Tabelle kann in der Funktionsgruppe "Linearisierung" (04) wieder aktiviert werden.

Liste der Funktionen, die bei einer Rücksetzung betroffen sind:

- Tankgeometrie (002)
- Behälter/Silo (00A)
- Abgleich leer (005)
- Abgleich voll (006)
- Rohrdurchmesser (007)
- Wert setzen (009)
- Ausg. b. Alarm (010)
- Ausg. b. Alarm (011)
- Ausg.Echoverlust (012)
- Rampe %MB/min (013)
- Verzögerung (014)
- Sicherheitsabstand (015)
- im Sicherh.abst. (016)
- Peiltabelle (03)
- Füllst./Restvol. (040)
- Linearisierung (041)
- Kundeneinheit (042)

- Zyl.-durchmesser (047)
- Bereich Ausblend (052)
- akt. Ausbl.dist (054)
- Füllhöhenkorrekt (057)
- Grenze Messwert (062)
- curr.output mode(063)
- fester Strom (064)
- Simulation (065)
- Simulationswert (066)
- 4mA Wert (068)
- 20mA Wert (069)
- Anzeigeformat (094)
- Längeneinheit (0C5)
- Download Mode (0C8)

Eine Rücksetzung der Störechoausblendung ist in der Funktionsgruppe "Erweit. Abgleich" (05) Funktion "Ausblendung" (055) möglich.

Diese Rücksetzung empfiehlt sich immer dann wenn ein Gerät mit unbekannter 'Historie' in einer Anwendung eingesetzt werden soll oder wenn eine fehlerhafte Ausblendung aufgenommen wurde:

• Die Störechoausblendung wird gelöscht. Ein erneutes Aufnehmen der Ausblendung ist erforderlich.

11.5 Funktion "Freigabecode" (0A4)



Mit dieser Funktion kann die Parametrierung gesperrt oder freigegeben werden.

11.5.1 Parametrierung sperren

Der Micropilot kann auf zwei Arten gegen unbeabsichtigtes Ändern von Gerätedaten, Zahlenwerten oder Werkseinstellungen gesichert werden:

"Freigabecode" (0A4):

Ein Wert von <> 100 für HART-Geräte (z.B. 99) muss in "Freigabecode" (0A4) in der Funktionsgruppe "Diagnose" (0A) eingegeben werden. Die Verriegelung wird im Display mit dem E Symbol angezeigt und kann sowohl vom Display als auch über Kommunikation wieder freigegeben werden.

Hardware-Verriegelung:

Durch gleichzeitiges Drücken der + und - und E Tasten wird das Gerät verriegelt. Die Verriegelung wird im Display mit dem **E** Symbol angezeigt und kann **nur** über das Display durch erneutes gleichzeitiges Drücken der + und - und E Tasten entriegelt werden.

Eine Entriegelung über Kommunikation ist hier **nicht** möglich.

Auch bei verriegeltem Gerät können alle Parameter angezeigt werden.



11.5.2 Parametrierung freigeben

Beim Versuch, Parameter in einem verriegelten Gerät zu ändern, wird der Benutzer automatisch aufgefordert das Gerät zu entriegeln:

"Freigabecode" (0A4):

Durch Eingabe des Freigabecodes (am Display oder über Kommunikation)

100 = für HART Geräte

wird der Micropilot zur Bedienung freigegeben.

Hardware-Verriegelung:

Nach gleichzeitigem Drücken der Tasten \pm und \Box und \sqsubseteq wird der Benutzer aufgefordert, den Freigabecode einzugeben.

100 = für HART Geräte



Service-Code geschützt.

Setzen Sie sich bei Fragen bitte zuerst mit Endress+Hauser in Verbindung.

11.6 Funktion "gemessene Dist." (0A5)



Anzeige der gemessenen Distanz in der gewählten "Längeneinheit" (0C5).

11.7 Funktion "gemess. Füllst." (0A6)



Anzeige des gemessenen Füllstands in der gewählten "Längeneinheit" (0C5).



11.8 Funktion "Fensterung" (0A7)



Dient zum Ein- bzw. Ausschalten der Fensterung und zum Rücksetzen eines Fensters.

Bei eingeschalteter Fensterung wird um das aktuelle Füllstandecho ein Fenster gelegt (typische Breite: 1 - 2,5 m; abhängig von den Anwendungsparametern) innerhalb dessen nach Echos gesucht wird.

Bei steigendem oder fallendem Füllstand bewegt sich das Fenster mit dem Füllstandecho.

Echos außerhalb dieses Fensters werden bei der Auswertung zunächst ignoriert.

Auswahl:

- ∎ aus
- ∎ an
- Rücksetzen

Bei Wahl dieser Option wird das aktuelle Fenster gelöscht, im gesamten Messbereich nach dem Füllstandecho gesucht, und ein neues Fenster um das aktuelle Nutzecho gelegt.

11.9 Funktion "Anwendungsparam." (0A8)



Anwendun9sparam. 0A8 √nicht 9eändert 9eändert

Zeigt an, ob eine der von Anwendungsparametern "**Tankgeometrie**" (002), "**Medium Eigensch." (003)** und "**Messbedingungen**" (004) abhängigen Einstellungen geändert wurde oder nicht.

Wird z.B. die **"Integrationszeit" (058)** verändert, so zeigt die Funktion **"Anwendungsparam."** – **"geändert"** an.

Auswahl:

- nicht geändert
- geändert

11.10 Funktion "Zust. eichfähig" (0A9)



Hier wird der Eichzustand des Gerätes angezeigt. Über die Hardware-Verriegelung auf der Elektronik kann der Eichzustand (aktiv) eingestellt werden (siehe Seite 8).

Auswahl:

- inaktiv
- aktiv positiv
- aktiv negativ

inaktiv

Der Eichzustand ist nicht aktiviert (der Verriegelungsschalter am Gerät ist geöffnet, siehe Seite 10).

aktiv positiv

Der Eichzustand (Gerät ist verplombt und mm-genau) ist aktiviert und wird eingehalten.

aktiv negativ

Der Eichzustand (Gerät ist verplombt und mm-genau) ist aktiviert und wird nicht eingehalten,

z.B. aufgrund eines zu geringen Signal/Rausch Verhältnisses kleiner als 10 dB (siehe Funktion **"Echoqualität" (056)** in der Funktionsgruppe **"erweit. Abgleich" (05)**).



Rücksprun9 zur Gruppenauswahl
\downarrow
<u>Gruppenauswahl 0A</u> +
<u> ZDia9nose</u>
System Parameter
Service

nach 3 s erscheint
12 Funktionsgruppe "System Parameter" (0C)



12.1 Funktion "Messstelle" (0C0)



Mit dieser Funktion können Sie Messstellenbezeichnung definieren.

Eingabe:

• 16 alphanummerische Zeichen für HART Geräte (8 über HART Universal Kommando)

12.2 Funktion "Protokoll+SW-Nr." (0C2)



Protokoll+SW-Nr. 0C2 V01.01.00 HART

Diese Funktion zeigt die Version von Protokoll, Hardware und Software an: Vxx.yy.zz.prot.

Anzeige:

xx: HW-Version yy: SW-Version zz: SW-Revision prot: Protokoll Type (z.B. HART)

12.3 Funktion "Software Nr." (0C3)



Diese Funktion zeigt die Software-Nummer des Geräts an.

12.4 Funktion "Seriennummer" (0C4)



Diese Funktion zeigt die Seriennummer des Geräts an.

12.5 Funktion "Längeneinheit" (0C5)



Mit dieser Funktion können Sie die Basis-Längeneinheit auswählen.

Auswahl:

- m
- ∎ ft
- ∎ mm
- inch

Abhängigkeit

m, mm: "Anzeigeformat" (094) kann nur "dezimal" sein.

Geändert werden die Einheiten für folgende Parameter:

- Abgleich leer (005)
- Abgleich voll (006)
- Rohrdurchmesser (007) nur Flüssigkeiten
- Sicherheitsabstand (015)
- Eingabe Füllst. (044)
- Zyl.-durchmesser (047)
- Bereich Ausblend (052)
- Ausblendung (055)
- Füllhöhenkorrekt (057)
- Simulationswert (066)
- gemessene Dist. (0A5)
- gemess. Füllst. (0A6)

12.6 Funktion "Download Mode" (0C8)



	Download Mode	008
>	∠nur Parameter	
1	Param+Ausblen.	
	Ausblendun9	

Mit diesem Parameter wird bestimmt, welche Werte bei einem Download der Konfigurierung vom ToF Tool bzw. Commuwin II ins Gerät geschrieben werden.

Auswahl:

- nur Parameter
- Param.+Ausblen.
- Ausblendung



Hinweis!

Der Parameter braucht nicht explizit im ToF Tool eingestellt zu werden. Im Download-Dialog können die verschiedenen Möglichkeiten selektiert werden.

13 Funktionsgruppe "Service" (0D)

Eine ausführliche Beschreibung der Funktionsgruppe "Service" sowie eine Detailübersicht des Funktionsmenüs finden Sie im Service Manual (in Vorbereitung) zum Micropilot S.

13.1 Softwarehistorie

Software-Version/Datum	Änderungen Software	Änderungen Dokumentation
V 01.01.00 / 10.2006	Original-Software. Bedienbar über: - ToF Tool ab Version 4.6 - HART-Communicator DXR375 mit Rev. 1, DD 1.	
V 01.01.02 / 07.2009	Anpassung Parabolantenne	

14 Hüllkurve



Signalanalyse durch Hüllkurven



Zur Hüllkurvendarstellung auf dem lokalen Display \rightarrow \supseteq 60

14.0.2 Die Störechoausblendung

Erzeugung einer Hüllkurve

Die elektromagnetische Welle mit einer Frequenz von ca. 26 GHz benötigt für eine zurückgelegte Strecke – je nach Messdistanz – zwischen 1 ns und 270 ns. Durch ein Sampling-Verfahren wird das reflektierte Signal gedehnt, sodass das Signal im Bereich von ca. 0,3 ms bis 44 ms abgebildet wird.

Für 26 GHz beträgt der Sampling-Faktor 164 660. Das Signal hat dann eine Trägerfrequenz von etwa 158 kHz bei 26 GHz.

Die so entstandene Hüllkurve wird demoduliert, logarithmiert, verstärkt und anschließend von einem Mikroprozessor digitalisiert und ausgewertet.

Eine Hüllkurve enthält in zeitlicher Reihenfolge den Sendeimpuls, das elektrische Ausschwingen und ein oder mehrere Echos.

Abhängig von der größtmöglichen Messdistanz ergibt sich eine max. Messzeit. Danach beginnt der nächste Zyklus wieder mit dem Sendeimpuls.

Die Hüllkurve kann über das geräteeigene Display angeschaut werden. Hierzu ist die Funktion 09C im Bedienmenü anzuwählen. Die Anzeige kann in Funktion 09A und 09B konfiguriert werden. Zusätzlich dazu können ein Laptop oder ein PC mit der Endress+Hauser-Software "FieldCare" sowie ein entsprechendes Interface eingesetzt werden. Hard- und Softwareanforderungen finden Sie im Internet: www.de.endress.com » Suche: FieldCare » FieldCare » Technische Daten.



Abb. 2: Beispiel eines Behälters mit stilisierter Hüllkurve

Die Störechoausblendung

Möglicherweise ist es erforderlich, Störreflexionen im Inneren des Behälters auszublenden. Die Ausblendung wird vorzugsweise bei leerem Behälter durchgeführt. Auf diese Weise sind dann alle eventuellen Störreflexionen, die durch zusätzliche Einbauten verursacht werden, erfasst und gespeichert.

Nur signifikante Echos liegen dann über dieser Störechoausblendung und kommen zur Auswertung. Auch bei einem nicht leeren Behälter kann diese Ausblendung bis zum Füllstand oder bis zu einer vorzugebenden Distanz erfolgen. Jedoch kann mit Absinken des Füllstandes unter die definierte Distanz ein zusätzlich auftretendes Störecho die Messung beeinträchtigen.



Die FAC (Floating Average Curve)

Die FAC ist ähnlich der Störechoausblendung. Der Unterschied ist, dass sie sich automatisch an sich ändernde Störechos im Behälter anpasst, z.B. durch Ansatzbildung und Turbulenzen. Die FAC erfasst nur kleine Störechos, alle Signale unterhalb dieser Kurve werden ignoriert.

Das Echosignal mit dem größten FAC-Abstand kommt zur Auswertung. Die FAC wird nicht nur einmal aufgenommen, sondern sie wird aus jeder Hüllkurve neu berechnet. Damit erfolgt eine dauernde Anpassung an die Behälterverhältnisse.



15 Störungsbehebung

Wenn Sie die Anweisungen dieser Betriebsanleitung befolgt haben, wurde der Micropilot damit erfolgreich in Betrieb gesetzt. Ist dies nicht der Fall, bietet der Micropilot Möglichkeiten,

Fehler zu analysieren und zu korrigieren.

Eine strukturierte Vorgehensweise zur Fehlersuche finden Sie in der jeweiligen Geräte-Betriebsanleitung oder \rightarrow \geqq 82



15.1 Fehlersuchanleitung

15.2 Systemfehlermeldungen

Code	Beschreibung	Mögliche Ursache	Beseitigung
A102	Prüfsummenfehler Totalreset & Neuabgl. erfordl.	Gerät wurde ausgeschaltet, bevor die Daten gespeichert wurden; EMV-Problem, E ² PROM defekt	Rücksetzen; EMV-Problem vermeiden; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
W103	Initialisierung – bitte warten	E2PROM Speicherung noch nicht abgeschlossen	Einige Sekunden warten; falls weiterhin Fehler angezeigt wird, Elektronik austauschen
A106	Download läuft – bitte warten	Download läuft	Warten; Meldung verschwindet nach dem Ladevorgang
A110	Prüfsummenfehler Totalreset & Neuabgl. erfordl.	Gerät wurde ausgeschaltet, bevor die Daten gespeichert wurden; EMV-Problem, E ² PROM defekt	Rücksetzen; EMV-Problem vermeiden; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
A111	Elektronik defekt	RAM defekt	Rücksetzen; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
A113	Elektronik defekt	RAM defekt	Rücksetzen; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
A114	Elektronik defekt	E ² PROM defekt	Rücksetzen; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
A115	Fehler in Spannungsversorgung	Allgemeiner Hardware Fehler	Rücksetzen; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
A116	Downloadfehler Download wiederholen	Prüfsumme der eingelesenen Daten ist nicht korrekt	Download neu starten
A121	Elektronik defekt	Kein Werksabgleich vorhanden; E²PROM defekt	Service kontaktieren
W153	Initialisierung – bitte warten	Initialisierung der Elektronik	Einige Sekunden warten; falls weiterhin Fehler angezeigt wird, Spannung aus- und wieder einschalten
A155	Elektronik defekt	Hardwarefehler	Rücksetzen; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
A160	Prüfsummenfehler Totalreset & Neuabgl. erfordl.	Gerät wurde ausgeschaltet, bevor die Daten gespeichert wurden; EMV-Problem, E ² PROM defekt	Rücksetzen; EMV-Problem vermeiden; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
A164	Elektronik defekt	Hardwarefehler	Rücksetzen; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen
A171	Elektronik defekt	Hardwarefehler	Rücksetzen; falls Alarm nach Rücksetzung noch ansteht, Elektronik austauschen

Code	Beschreibung	Mögliche Ursache	Beseitigung
A231	Sensor 1 defekt Verbindung prüfen	HF Modul oder Elektronik defekt	HF-Modul und Elektronik austauschen
A270	Eichschutzschalter nicht in korrekter Position	Schalter für Schreibschutz (eichpflichtigen Verkehr) ist defekt	Überprüfen, ob Schalter in der richtigen Endposition eingerastet ist; falls weiterhin Alarm ansteht, Elektronik austauschen
W511	Kein Werksabgl. vorhanden K1	Werksabgleich gelöscht	Werksabgleich durchführen
W512	Aufnahme Ausblendung – warten	Aufnahme aktiv	Alarm verschwindet nach wenigen Sekunden
W601	Linearisierung K1 Kurve nicht monoton	Linerarisierung ist nicht monoton steigend	Tabelle korrekt eingeben
W611	Linearisierungspkt. Anzahl <2 (K1)	Anzahl der eingegebenen Linearisierungskoordinaten ist < 2	Tabelle korrekt eingeben
W621	Simulation K1 eingeschaltet	Simulationsmodus ist eingeschaltet	Simulationsmodus ausschalten
E641	Kein auswertbares Echo K1 Abgleich prüfen	Echoverlust aufgrund von Anwendungsbedingungen oder Ansatzbildung	Installation überprüfen; Antennenausrichtung optimieren; Antenne reinigen (siehe Betriebsanleitung)
E651	Sicherheitsabstand erreicht – Überfüllgefahr	Füllstand im Sicherheitsabstand	Fehler verschwindet, wenn der Füllstand den Sicherheitsabstand verlässt
A671	Linearisation Ch1 nicht vollständig, unbrauchbar	Linerarisierungstabelle ist im Editiermodus	Tabelle aktivieren
W681	Strom Ch1 außerhalb des Messbereichs	Strom ist außerhalb des gültigen Bereiches (3,8 mA 21,5 mA)	Grundabgleich durchführen, Linearisierung überprüfen

Tab. 15-1

15.3 Anwendungsfehler







15.4 Ausrichtung des Micropilot

Ausrichtvorrichtung – optional

Der Micropilot S sollte senkrecht zur Oberfläche der Flüssigkeit eingebaut werden, um eine optimale Messleistung von ± 1 mm (0,04 in) zu erreichen. Mithilfe der Ausrichtvorrichtung kann die Antennenachse um bis zu 15° in alle Richtungen geschwenkt werden. Die Ausrichtvorrichtung dient dazu, den Radarstrahl optimal auf die Oberfläche der Flüssigkeit auszurichten. Der Sensor sollte vertikal zur Oberfläche der Flüssigkeit positioniert werden und zwar mit einer Neigung von 0° für die Parabolantenne und einer Neigung von 3° für die Hornantenne.



Index Funktionsmenü

00 = Grundabgleich
01 = Sicherheitseinst
03 = Peiltabelle
04 = Linearisierung 40
05 = erweit. Abgleich
06 = Ausgang 54
09 = Anzeige
0A = Diagnose
OC = System Parameter
0D = Service
OE = Hüllkurve

Funktion

000 = Messwert	16
002 = Tankgeometrie	16
003 = Medium Eigensch	18
004 = Messbedingungen	19
005 = Abgleich leer	20
006 = Abgleich voll	21
007 = Rohrdurchmesser	22
008 = Distanz/Messwert 20,	25
009 = Wert setzen	25
010 = Ausg. b. Alarm	27
012 = Ausg.Echoverlust	29
013 = Rampe %MB/min	30
014 = Verzögerung	30
015 = Sicherheitsabstand	31
016 = im Sicherh.abst	32
017 = Reset Selbsthalt	33
018 = Überfüllsicher	33
030 = Status Dip Tab	34
033 = Peiltabellen Mode	34
034 = Peiltabelle	37
036 = Handhabung	38
037 = store point	37
038 = Nächsten Punkt	37
039 = Handhabung	39
040 = Füllst./Restvol	40
041 = Linearisierung	41
042 = Kundeneinheit	44
043 = Tabellen Nummer	46
044 = Eingabe Füllst	46
045 = Eingabe Volumen	47
046 = Endwert Messber	47
047 = Zyldurchmesser	47

050 = Auswahl		48
051 = Distanz prüfen	21,	48
052 = Bereich Ausblend.	.22,	49
053 = Starte Ausblend	.22,	49
054 = akt. Ausbl.dist		50
055 = Ausblendung		50
056 = Echogualität		52
057 = Füllhöhenkorrekt		52
058 = Integrationszeit		53
059 = Blockdistanz		53
060 = Kommun.Adresse		54
061 = Präambelanzahl		54
062 = Grenze Messwert		55
063 = curr.output mode		55
064 = fester Strom		56
065 = Simulation		56
066 = Simulationswert		52
0.67 = Ausgangsstrom		52
068 = 4mA Wert		58
069 = 20 mA Wert		50
092 = Sprache		63
093 = 7ur Startseite		63
094 = Anzeigeformat		64
095 = Nachkommast		64
096 = Trennungszeichen		64
097 = Anzeigetest		65
(0A) = aktueller Fehler		67
OA1 = letzter Fehler		67
0A2 = Lösche let Fehler		67
0A3 = Rücksetzen		68
0A4 = Freigabecode		69
0A5 = aemessene Dist		70
0A6 = gemess Füllst		71
0A7 = Fenstering		71
0A8 = Anwendungsparam		72
0A9 = 7ust eichfähig		66
$\Omega(\Omega) = Messstelle$		73
$\Omega C_2 = Protokoll+SW-Nr$		73
Ω C3 = Software Nr		73
Ω C4 = Seriennummer		73
0C5 = Längeneinheit	• • • •	74
OC8 = Download Mode		74
OC9 = Antenn verläng		52
OF1 = Darstellungsart	• • • •	60
OF2 = Kurve lesen	• • • •	60
OF3 = Hüllkurvendarstellung	• • • •	61
	• • • •	01



www.addresses.endress.com

